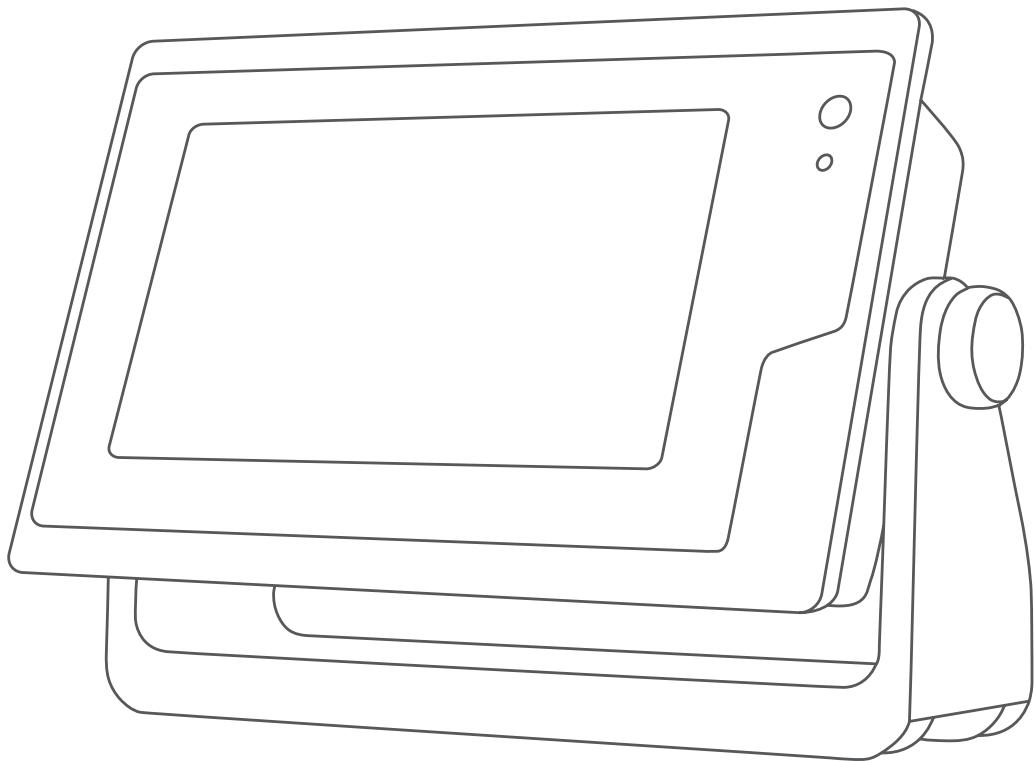


GARMIN[®]



GPSMAP[®] MANUAL DO UTILIZADOR

I2x3, 9x3, 7x3, I2x2 Plus, 9x2 Plus, 7x2 Plus

© 2021 Garmin Ltd. ou as suas subsidiárias

Todos os direitos reservados. Ao abrigo das leis de direitos de autor, este manual não pode ser copiado, parcial ou integralmente, sem autorização por escrito da Garmin. A Garmin reserva-se o direito de alterar ou melhorar os seus produtos e de efectuar alterações no conteúdo deste manual, não sendo obrigada a notificar quaisquer indivíduos ou organizações das mesmas. Visite www.gov.br/anatel para obter as actualizações mais recentes, assim como informações adicionais sobre a utilização deste produto.

Garmin®, o logótipo Garmin, ActiveCaptain®, ANT®, BlueChart®, Fusion®, GPSMAP®, inReach®, Ultrascroll® e VIRB® são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou das suas subsidiárias, registadas nos E.U.A. e outros países. ActiveCaptain®, Apollo™, Connect IQ™, ECHOMAP™, Fantom™, Fusion-Link™, Fusion PartyBus™, Garmin ClearVü™, Garmin Connect™, Garmin Express™, Garmin Nautix™, Garmin Navionics Vision+™, Garmin Quickdraw™, GC™, GCV™, GMM™, GMR™, GRID™, GXM™, LiveScope™, MotionScope™, OneChart™, OneHelm™, Panoptix™, Reactor™, Shadow Drive™, SmartMode™ e SteadyCast™ são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou das suas subsidiárias. Estas marcas comerciais não podem ser utilizadas sem a autorização expressa da Garmin.

Apple® e Mac® são marcas comerciais da Apple Inc., registadas nos EUA e outros países. Android™ é uma marca registada da Google™ Inc. A marca nominativa BLUETOOTH® e os logótipos são propriedade da Bluetooth SIG, Inc., sendo utilizadas pela Garmin sob licença. CZone™ é uma marca comercial da Power Products, LLC. Color Thermal Vision™ é uma marca comercial da FLIR Systems, Inc. FLIR® e MSX® são marcas comerciais registadas da FLIR Systems, Inc. HDMI® é uma marca comercial registada da HDMI Licensing, LLC. NMEA®, NMEA 2000® e o logótipo NMEA 2000 são marcas comerciais registadas da National Marine Electronics Association. microSD® e o logótipo microSD são marcas comerciais da SD-3C, LLC. Optimus®, SeaWays® e SeaStation® são marcas comerciais registadas da Dometic®. SD® e o logótipo SDHC são marcas comerciais da SD-3C, LLC. SiriusXM® e todas as marcas e logótipos relacionados são marcas comerciais da Sirius XM Radio Inc. Todos os direitos reservados. Wi-Fi® é uma marca registada da Wi-Fi Alliance Corporation. Windows® é uma marca comercial registada da Microsoft Corporation nos Estados Unidos da América e outros países. Yamaha®, o logótipo da Yamaha, Command Link Plus® e Helm Master® são marcas comerciais da YAMAHA Motor Co., LTD. Todas as outras marcas comerciais e direitos de autor são propriedade dos respetivos proprietários.

Índice

Introdução.....	1
Descrição geral do dispositivo.....	1
Vista dos conetores GPSMAP 7x2	
Plus e GPSMAP 9x2 Plus.....	2
Vista dos conetores GPSMAP 12x2	
Plus.....	3
Vista dos conetores GPSMAP 7x3 e	
GPSMAP 9x3.....	4
Vista do conector GPSMAP 12x3.....	5
Utilizar o ecrã tátil.....	5
Botões no ecrã.....	6
Bloquear e desbloquear o ecrã	
tátil.....	7
Sugestões e atalhos.....	7
Aceder a manuais do utilizador no	
plotter cartográfico.....	7
Aceder aos manuais da Internet.....	8
Centro de assistência Garmin.....	8
Cartões de memória.....	8
Introduzir cartões de memória	
(GPSMAP 7x2 Plus/9x2 Plus/12x2	
Plus).....	9
Introduzir cartões de memória	
(GPSMAP 7x3/9x3/12x3).....	10
Adquirir sinais de satélite GPS.....	10
Selecionar uma fonte de GPS.....	10

Personalizar o plotter	
cartográfico.....	11
Ecrã inicial.....	11
Fixar um botão de função.....	12
Reorganizar o Ecrã Inicial.....	12
Barra de menus.....	13
Ocultar e mostrar a barra do menu..	13
Definir o tipo de embarcação.....	13
Ajustar a retroiluminação.....	13
Ajustar o modo de cores.....	14
Ativar o bloqueio do ecrã.....	14
Ativação automática do plotter	
cartográfico.....	14
Desligar automaticamente o	
sistema.....	14
Personalizar as páginas.....	14
Personalizar o ecrã de arranque.....	14

Criar uma nova página de	
combinação.....	15
Adicionar um esquema	
SmartMode.....	16
Personalizar a disposição de uma	
página SmartMode ou de	
combinação.....	16
Eliminar uma página de	
combinação.....	16
Personalizar as sobreposições de	
dados.....	17
Repor as disposições de estações..	17
Predefinições.....	17
Guardar uma nova predefinição.....	18
Gerir predefinições.....	18

Aplicação ActiveCaptain.....	18
Funções do ActiveCaptain.....	18
Como iniciar a aplicação	
ActiveCaptain.....	19
Ativar as notificações inteligentes.....	19
Receber notificações.....	20
Gerir notificações.....	20
Tornar as notificações privadas.....	20
Atualizar o software com a aplicação	
ActiveCaptain.....	21
Atualizar cartas com ActiveCaptain....	21
Subscreções de cartas.....	22
Adquirir uma subscrição de cartas	
com o ActiveCaptain.....	22
Ativar o cartão de subscrição de	
cartas.....	22
Transferir cartas atualizadas.....	22
Renovar a sua subscrição.....	23

Comunicação com dispositivos sem	
fios.....	23
Rede Wi-Fi.....	23
Configurar a rede Wi-Fi.....	23
Ligar um dispositivo sem fios ao	
plotter cartográfico.....	23
Mudar de canal sem fios.....	23
Alterar o anfitrião Wi-Fi.....	23
Controlo remoto sem fios.....	24
Emparelhar o controlo remoto sem	
fios com o plotter cartográfico.....	24
Ligar e desligar a retroiluminação do	
controlo remoto.....	24

Desligar o controlo remoto de todos os plotters cartográficos	24	Menu de cartas	37
Sensor de vento sem fios	24	Camadas da carta	37
Ligar um sensor sem fios ao plotter cartográfico	24	Definições da carta	42
Ajustar a orientação do sensor de vento	24	Definições do Fish Eye 3D	42
Visualizar os dados da embarcação num relógio Garmin	25	Mapas suportados	43
Visualizar os dados da embarcação num dispositivo Garmin Nautix™	25	Mapeamento do Garmin Quickdraw Contours	43
Cartas e respetivas vistas 3D	26	Mapear uma massa de água com a funcionalidade Garmin Quickdraw Contours	44
Carta de navegação e carta de pesca	26	Adicionar uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw Contours	44
Símbolos na carta	27	Comunidade Garmin Quickdraw	44
Aumentar e diminuir o zoom com o ecrã tátil	27	Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o ActiveCaptain	44
Medir uma distância na carta	27	Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o Garmin Connect..	45
Criar um ponto de passagem na carta	27	Definições do Garmin Quickdraw Contours	46
Ver informações de local e objeto numa carta	27		
Ver detalhes dos auxiliares à navegação	28	Navegação com um plotter cartográfico	47
Navegar para um ponto na carta	28	Questões básicas acerca da navegação	48
Cartas premium	29	Código de cores das rotas	48
Vista da carta Fish Eye 3D	29	Destinos	49
Visualizar informações relativas à estação de observação de marés	30	Pesquisar um Destino por Nome	49
Mostrar imagens de satélite na carta de navegação	31	Selecionar um destino utilizando a carta de navegação	49
Ver fotografias aéreas de pontos de marcas terrestres	31	Procurar um destino de serviços marítimos	49
Sistema de Identificação Automática	31	Configurar e seguir um percurso direto utilizando Ir para	49
Símbolos de alvo AIS	32	Parar a navegação	50
Percorso projetado e de direção de alvos AIS ativados	33	Pontos de passagem	50
Ativar um alvo de uma embarcação AIS	33	Marcar a sua localização atual como ponto de passagem	50
Configurar o alarme de colisão da zona de segurança	34	Criar um ponto de passagem num local diferente	50
Visualizar uma lista de ameaças AIS e MARPA	34	Assinalar uma posição de SOS	50
Auxiliares à navegação AIS	35	Projetar um ponto de passagem	50
Pedidos de ajuda AIS	36	Ver uma lista de todos os Pontos de passagem	50
Desligar a receção AIS	36	Editar um ponto de passagem guardado	51

Vista de Zoom dividido da sonda.....	71
Garmin ClearVü Vista da sonda.....	71
Garmin SideVü™ Vista da sonda.....	72
SideVüTecnologia de monitorização.....	73
Medir a distância no ecrã da sonda.....	73
PanoptixVistas de sonda.....	73
LiveVüVista de sonda inferior.....	74
Vista frontal da sonda LiveVü.....	75
RealVü Vista frontal 3D da sonda....	76
Vista inferior da sonda RealVü 3D Down.....	77
RealVü Vista histórica da sonda 3D.....	78
FrontVü Vista da sonda.....	79
LiveScope™ Vista da sonda.....	79
Vista de Perspetiva.....	80
Selecionar o tipo de transdutor.....	80
Selecionar uma fonte de sonda.....	80
Alterar o nome de uma fonte de sonda.....	81
Criar um Ponto de passagem no ecrã da Sonda.....	81
Pausa do ecrã da sonda.....	81
Ver historial da sonda.....	81
Partilha de sondas.....	81
Aumentar o zoom nas vistas de sonda Panoptix LiveVü ou LiveScope.....	82
Ajustar o nível de detalhe.....	82
Ajustar a intensidade da cor.....	83
Configuração da sonda.....	83
Definir o nível de zoom do ecrã da sonda.....	84
Definir a velocidade de passagem...	84
Ajustar o alcance.....	85
Definições de rejeição de ruído da sonda.....	85
Definições do aspetto da sonda.....	86
Alarmes da sonda.....	87
Definições avançadas da sonda.....	87
Definições de instalação do transdutor.....	88
Frequências da sonda.....	89
Ligar o A-Scope.....	90
Configuração da sonda Panoptix.....	90
Ajustar o ângulo de visualização e o nível de zoom RealVü.....	90
Ajustar a velocidade de passagem do RealVü.....	90
Definições da sonda FrontVü e LiveVü frontal.....	91
Definições de aspetto RealVü.....	93
Definições de instalação do transdutor Panoptix.....	93
Definições de sonda LiveScope e Perspetiva.....	95
Configuração da sonda LiveScope e Perspetiva.....	96
Definições de aspetto de LiveScope e Perspetiva.....	96
Definições de esquema de LiveScope e Perspetiva.....	96
Definições de instalação do transdutor de Perspetiva e LiveScope.....	97
Radar.....	97
Interpretação do radar	98
Sobreposição do radar	98
Sobreposição do radar e alinhamento de dados da carta.....	98
Transmitir sinais de radar.....	99
Parar a transmissão de sinais de radar.....	99
Configurar o modo de transmissão temporizada.....	99
Ativar e ajustar uma zona sem transmissão do radar.....	99
Ajustar o alcance do radar	99
Dicas para selecionar um alcance do radar.....	100
Tecnologia do radar doppler	
MotionScope™	100
Ativar uma Zona de segurança.....	100
Definir uma Zona de segurança circular.....	101
Definir uma zona de segurança parcial.....	101
MARPA.....	101
Símbolos de alvo MARPA.....	102
Adquirir alvos MARPA automaticamente	102
Atribuir um marcador MARPA a um objeto.....	102
Remover uma tag MARPA de um objeto-alvo.....	102

Visualizar informações acerca de um objeto-alvo MARPA.....	102
Visualizar uma lista de ameaças AIS e MARPA.....	102
Mostrar embarcações AIS no ecrã Radar.....	103
VRM e EBL.....	103
Rastos de eco	104
Ativar rastos de eco.....	104
Ajustar o comprimento dos rastos de eco.....	104
Limpar os rastos de eco.....	104
Definições de radar.....	104
Ganho do radar.....	105
Definições de filtros do radar.....	106
Menu Opções do radar.....	107
Menu de configuração do radar.....	107
Definições de aspetto do radar.....	108
Definições de instalação do radar. 108	
Definições das camadas da minha embarcação no radar.....	108
Selecionar uma fonte alternativa para o radar.....	108
Piloto automático.....	109
Configuração do piloto automático... 109	
Selecionar a fonte de direção preferencial.....	109
Abrir o ecrã de piloto automático.....	110
Ecrã do piloto automático.....	110
Ajustar os incrementos da direção por passos.....	110
Configurar o modo de poupança de energia.....	111
AtivarShadow Drive™	111
Barra de sobreposição do piloto automático.....	111
Ativar o piloto automático.....	111
Ajustar a direção com o leme.....	112
Ajustar a direção com o plotter cartográfico no modo de direção por passos.....	112
Padrões de direção.....	112
Seguir o padrão de inversão de marcha.....	112
Configurar e seguir o padrão de círculos.....	112
Configurar e seguir o padrão de ziguezague.....	112
Seguir o padrão de manobra de Williamson.....	113
Seguir um padrão de órbita.....	113
Configurar e seguir o padrão de trevo.....	113
Configurar e seguir um padrão de direção.....	113
Cancelar um padrão de direção.....	113
Ajustar a resposta do piloto automático.....	113
Ativar os controlos do piloto automático num relógio Garmin.....	114
Personalizar as ações do botão do piloto automático.....	114
Controlar o piloto automático com um controlo remoto GRID 20.....	114
Controlo remoto do piloto automático Reactor™	114
Emparelhar um controlo remoto do piloto automático Reactor com um plotter cartográfico.....	114
Alterar as funções das teclas de ação do controlo remoto do piloto automático Reactor.....	115
Atualizar o software do controlo remoto do piloto automático Reactor.....	115
Piloto automático Yamaha.....	115
Ecrã do piloto automático Yamaha.....	116
Barra de sobreposição do piloto automático Yamaha.....	117
Controlo do motor elétrico	
Force®.....	117
Ligar a um motor de arrasto.....	118
Adicionar os controlos do motor de arrasto a ecrãs.....	118
Barra de controlo do motor de arrasto.....	119
Definições do motor de arrasto.....	120
Atribuir um atalho às teclas de atalho do controlo remoto do motor de arrasto.....	120
Calibrar a bússola do motor de arrasto.....	120

Definir o desvio da proa	121
Chamadas digitais seletivas.....	122
Funcionalidade de plotter cartográfico e rádio VHF ligados	122
Ligar DSC	122
Lista DSC	122
Ver a Lista DSC	122
Adicionar um contacto DSC	122
Chamadas de socorro recebidas	122
Navegar para uma embarcação em perigo	123
Chamadas de socorro Homem-ao-mar iniciadas a partir de um rádio VHF	123
Chamadas de socorro homem-ao-mar e SOS iniciadas a partir de um plotter cartográfico	123
Acompanhamento da posição	123
Ver um relatório da posição	123
Navegar para uma embarcação localizada	123
Criar um ponto de passagem na posição de uma embarcação localizada	123
Editar informações num relatório da posição	124
Eliminar um registo de chamada de relatório da posição	124
Visualizar Trilhos de embarcações na Carta	124
Chamadas de rotina individuais	124
Selecionar um canal DSC	124
Fazer uma chamada de rotina individual	125
Fazer uma chamada de rotina individual para um alvo AIS	125
Indicadores e gráficos.....	125
Visualizar os manómetros	125
Ícones de alerta do motor	126
Alterar os dados apresentados nos manómetros	126
Personalizar os indicadores	126
Personalizar limites do indicador do motor e do combustível	126
Selecionar o número de motores apresentados nos indicadores	127
Selecionar os motores apresentados nos indicadores	127
Ativar alarmes de estado para indicadores do motor	127
Ativar alguns alarmes de estado do indicador do motor	127
Indicadores do motor Yamaha	128
Ícones de estado do motor	129
Ícones de alerta do motor	129
Definir os indicadores	130
Indicadores do motor Mercury®	132
Definir o alarme de combustível	132
Sincronizar os dados de combustível com o combustível real da embarcação	133
Visualização os indicadores de vento	133
Configurar o indicador de vento de navegação	133
Configurar a Fonte de velocidade ..	133
Configurar a fonte de direção do indicador de vento	133
Personalizar o indicador de vento à bolina	134
Visualizar indicadores de viagem	134
Repor indicadores de viagem	134
Ver gráficos	134
Definir o intervalo e escalas de tempo do gráfico	134
Gestão da bateria	134
Configurar a página de gestão da bateria	135
Mensagens inReach®	135
Ligar um dispositivo inReach ao plotter cartográfico	135
Receber mensagens inReach	135
Enviar uma mensagem predefinida do inReach	135
Responder a uma mensagem inReach	136
Comutação digital.....	136
Adicionar e editar uma página de comutação digital	136
Funcionalidades do Dometic® Optimus®	136

Ativar a barra de sobreposição do Optimus.....	136	Rádio VHF	141
Descrição geral da barra de sobreposição do Optimus.....	137	Procura de canais VHF	142
Símbolos de sobreposição do Optimus.....	137	Ajustar o silenciador VHF	142
Modo de Emergência de direção Optimus.....	138	Rádio	142
Informações sobre a maré, da corrente e celestes.....	138	Definir a região do sintonizador.....	142
Informações da estação de observação de marés.....	138	Alterar a estação de rádio	142
Informações da estação de marés	138	Alterar o modo de sintonização.....	142
Informações celestes.....	138	Predefinições	142
Visualizar estação de observação de marés, estação de marés, ou informações celestes para uma outra data.....	139	Reprodução DAB	143
Ver informações de uma maré ou estação de marés diferente.....	139	Definir a região do sintonizador DAB	143
Visualizar informações de almanaque a partir da carta de navegação.....	139	Pesquisar estações DAB	143
Gestor de avisos.....	139	Mudar de estações DAB	143
Ver mensagens	139	Predefinições DAB	144
Ordenar e filtrar mensagens	139	SiriusXM Satellite Radio	144
Guardar mensagens num cartão de memória	139	Encontrar uma ID de rádio SiriusXM	144
Limpar todas as mensagens	140	Ativar uma subscrição SiriusXM	144
Leitor de multimédia	140	Personalizar o guia de canais	145
Abrir o leitor de multimédia.....	140	Guardar um canal SiriusXM na lista de predefinições	145
Ícones do leitor de multimédia.....	140	Controlos parentais	145
Selecionar o dispositivo e a fonte multimédia	140	Definir o nome do dispositivo	146
Reproduzir música.....	141	Atualizar o software do leitor de multimédia	146
Navegar para Música	141		
Definir uma música para o modo de repetição.....	141		
Definir todas as músicas para o modo de repetição.....	141		
Definir músicas para o modo de reprodução aleatória.....	141		
Aceder à rede Fusion PartyBus™	141		
Ajustar o volume.....	141		
Silenciar o volume de multimédia	141		
Ativar e desativar zonas	141		
		Meteorologia SiriusXM.....	146
		Equipamento e requisitos de subscrição SiriusXM	146
		Transmissões de dados meteorológicos	146
		Avisos meteorológicos e boletins meteorológicos	147
		Ver informações de precipitação	147
		Informações de células de tempestade e queda de raios	147
		Informações de furacões	147
		Informações de previsão	147
		Ver uma previsão marítima ou uma previsão ao largo	148
		Ver informações de previsão para outro período de tempo	148
		Frentes meteorológicas e centros de pressão	148
		Previsões da cidade	149
		Ver dados de mapas de peixe	149
		Ver as condições do mar	149
		Ventos à superfície	150

Altura da ondulação, período de ondulação e direção de ondulação	150
Ver informações de previsão de condições do mar para outro período de tempo	150
Ver informações de temperatura do mar	150
Dados de pressão à superfície e temperatura da água	151
Alterar o intervalo de cores para a temperatura do mar à superfície	151
Informações de visibilidade	151
Ver informações de previsão de visibilidade para outro período de tempo	151
Ver relatórios de boias	151
Ver informações meteorológicas locais junto a uma boia	152
Sobreposição meteorológica	152
Ver informações de subscrição de serviços meteorológicos	152
Visualizar vídeo	152
Selecionar uma fonte de vídeo	152
Alternar entre diversas fontes de vídeo	152
Dispositivos de vídeo em rede	153
Utilizar predefinições de vídeo numa câmara de vídeo em rede	153
Definições da câmara	154
Definições de vídeo	154
Associar a câmara a uma fonte de vídeo	154
Controlo do movimento da câmara de vídeo	155
Configurar o aspetto do vídeo	155
Câmaras de ação Garmin VIRB®	156
Ligar uma câmara de ação VIRB 360	156
Ligar uma câmara de ação VIRB	156
Controlar a câmara de ação VIRB com o plotter cartográfico	157
Adicionar os controlos da câmara de ação VIRB a outros ecrãs	158
Considerações de vídeo através de HDMI Out	159
Emparelhar a Câmara GC™ 100 com um plotter cartográfico Garmin	159
Sistema de câmaras Surround View	160
Alterar uma câmara	161
Ver imagens da câmara em ecrã total	161
Alterar a disposição de câmara Surround View	161
Mostrar e ocultar o para-choques visual	161
Ajustar o para-choques visual	161
Apresentar o marcador de distância	161
Alterar o nome de uma câmara	161
Configuração do dispositivo	162
Definições do sistema	162
Definições de sons e ecrã	162
Definições de GPS	163
Definições de estação	163
Visualizar informação de software de sistema	163
Ver informações regulamentares e de conformidade da etiqueta eletrónica	163
Definições de preferências	164
Definições da unidade	164
Definições de navegação	164
Definições de comunicações	167
NMEA Definições do 0183	167
NMEA 2000 Definições	167
Rede Marítima	168
Definir alarmes	168
Alarmes de navegação	168
Alarmes do sistema	168
Alarmes da sonda	169
Configurar alarmes de meteorologia	169
Definir o alarme de combustível	169
Definições de A minha embarcação	170
Definir o calado da quilha	171
Definir o desvio da temperatura da água	172
Definições de combustível	172
Calibrar um dispositivo de velocidade da água	173
Definições de outras embarcações	173
Definições sincronizadas na Rede Marítima Garmin	174

Restaurar as definições de fábrica originais do plotter cartográfico	175
Partilhar e gerir os dados do utilizador	175
Selecionar um tipo de ficheiro para pontos de passagem e rotas de terceiros	175
Copiar dados do utilizador de um cartão de memória	175
Copiar dados do utilizador para um cartão de memória	176
Atualizar mapas integrados com um cartão de memória e o Garmin Express	176
Fazer cópias de segurança para um computador	176
Restaurar cópias de segurança de dados para um Plotter cartográfico	176
Guardar a informação do sistema num cartão de memória	177
Anexo	177
ActiveCaptain e Garmin Express	177
Aplicação Garmin Express	178
Instalar a aplicação Garmin Express num computador	178
Registar o dispositivo através da aplicação Garmin Express	178
Atualizar as cartas através da aplicação Garmin Express	179
Atualizações de software	179
Emparelhar o dispositivo de entrada remota GRID com o plotter cartográfico	180
Emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico do plotter cartográfico	181
Emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico a partir do dispositivo GRID	181
Rodar o dispositivo de entrada remota GRID	181
Limpar o ecrã	181
Visualizar imagens num cartão de memória	181
Imagens de ecrã	182
Captar imagens de ecrã	182
Copiar imagens de ecrã para um computador	182
Resolução de problemas	182
O meu dispositivo não adquire sinais de GPS	182
O meu dispositivo não liga ou está sempre a desligar-se	182
O meu dispositivo não está a criar pontos de passagem na posição correta	183
Contactar a Assistência da Garmin ...	183
Especificações	184
Especificações do GPSMAP 7x2	
Plus	184
Especificações do GPSMAP 9x2	
Plus	185
Especificações dos GPSMAP 12x2	
Plus	186
Especificações do GPSMAP 7x3 ...	187
Especificações do GPSMAP 9x3 ...	188
Especificações do GPSMAP 12x3 ...	189
Especificações dos modelos de sonda	190
Informações PGN da NMEA 2000.	191
NMEA 0183 - Informação	194
Informações de J1939	196
Índice Remissivo	197

Introdução

⚠ ATENÇÃO

Consulte no guia *Informações importantes de segurança e do produto*, na embalagem, os avisos relativos ao produto e outras informações importantes.

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

NOTA: nem todas as funcionalidades estão disponíveis em todos os modelos.

O website Garmin® em support.garmin.com disponibiliza informações atualizadas sobre o seu produto. As páginas de assistência irão fornecer respostas a perguntas mais frequentes e permitem-lhe transferir atualizações de software e cartas. Incluem ainda informações de contacto para a assistência Garmin, caso tenha alguma dúvida.

Descrição geral do dispositivo



1	Ecrã tátil
2	Tecla de alimentação
3	Sensor de retroiluminação automática
4	Modelos 12x2/A12: 2 ranhuras para cartões de memória SD®. Modelos 7x2/9x2: 2 ranhuras para cartões de memória microSD®. Modelos 7x3/9x3/12x3: 2 ranhuras para cartões de memória microSD na parte traseira do dispositivo. Todos os modelos: cartão com tamanho máximo de 32 GB.

Vista dos conectores GPSMAP 7x2 Plus e GPSMAP 9x2 Plus

Os conectores e as posições variam de acordo com o modelo. Esta imagem e tabela representam um modelo GPSMAP 922xs Plus.



J1939	Rede do motor J1939 (não está disponível em todos os modelos)
NMEA 2000	Rede NMEA 2000®
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
ETHERNET	Rede Marítima Garmin
8-PIN XDCR	Transdutor de 8 pinos (não está disponível em todos os modelos)
POWER	Alimentação e rede NMEA® 0183
	Parafuso de ligação à terra

Vista dos conetores GPSMAP 12x2 Plus

Os conetores e as posições variam de acordo com o modelo.



SONAR	Transdutor de 12 pinos (não está disponível em todos os modelos)
POWER	Alimentação e rede NMEA 0183
	Parafuso de ligação à terra
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
J1939	Motor ou rede J1939
ETHERNET	Rede Marítima Garmin
HDMI OUT	Saída de vídeo HDMI®
NMEA 2000	Rede NMEA 2000

Vista dos conetores GPSMAP 7x3 e GPSMAP 9x3



POWER	Alimentação e rede NMEA 0183
ETHERNET	Rede Marítima Garmin
J1939	Rede do motor J1939
	Parafuso de ligação à terra
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
SONAR	Transdutor de 12 pinos (não está disponível em todos os modelos)
USB	Micro USB para leitor de cartões Garmin compatível ¹
NMEA 2000	Rede NMEA 2000
	2 ranhuras para cartões de memória microSD com tamanho máximo de 32 GB

¹ Apenas recomendamos a utilização de leitores de cartões Garmin compatíveis. Não garantimos a compatibilidade total dos leitores de cartões de entidades externas.

Vista do conector GPSMAP 12x3



POWER	Alimentação e rede NMEA 0183
SONAR	Transdutor de 12 pinos (não está disponível em todos os modelos)
HDMI OUT	Saída de vídeo HDMI
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
USB	Micro USB para leitor de cartões Garmin compatível ¹
	Parafuso de ligação à terra
ETHERNET	Rede Marítima Garmin
NMEA 2000	Rede NMEA 2000
J1939	Motor ou rede J1939
	2 ranhuras para cartões de memória microSD com tamanho máximo de 32 GB

Utilizar o ecrã tátil

- Toque no ecrã para selecionar um item.
- Arraste ou deslize o dedo através do ecrã para deslocar ou percorrer.
- Junte dois dedos para diminuir o zoom.
- Afaste dois dedos para aumentar o zoom.

¹ Apenas recomendamos a utilização de leitores de cartões Garmin compatíveis. Não garantimos a compatibilidade total dos leitores de cartões de entidades externas.

Botões no ecrã

Estes botões no ecrã podem ser apresentados em alguns ecrãs e funções. Alguns botões só podem ser acedidos numa página de combinação ou esquema SmartMode™, ou quando os acessórios, como um radar, estão ligados.

Botão	Função
	Limpa os ícones no ecrã e volta a centrar o ecrã na embarcação
	Abre uma vista de ecrã total do item
	Cria um novo ponto de passagem
	Cria uma rota, com curvas, até ao destino
	Adiciona uma curva até à rota na posição selecionada
	Remove da rota a última curva adicionada
	Cria uma rota direta, sem curvas, até ao destino
	Cria uma rota de orientação automática até ao destino
	Inicia a navegação
	Termina a navegação
	Para e começa a transmissão do radar
	Abre o menu de ajuste do ganho do radar
	Abre o menu de ajuste das interferências do mar do radar
	Abre o menu de ajuste das interferências do radar
	Liga e desliga os rastos de eco do radar
	Adquire um alvo do radar e começa a monitorizá-lo
	Apresenta e define a linha do VRM/EBL
	Abre o menu da página ou função
	Abre o menu Tempo da página ou função
	Abre o menu Radar da página ou função

Botão	Função
	Abre o menu Predefinições da página ou função

Bloquear e desbloquear o ecrã tátil

Pode bloquear o ecrã tátil para evitar toques inadvertidos no ecrã.

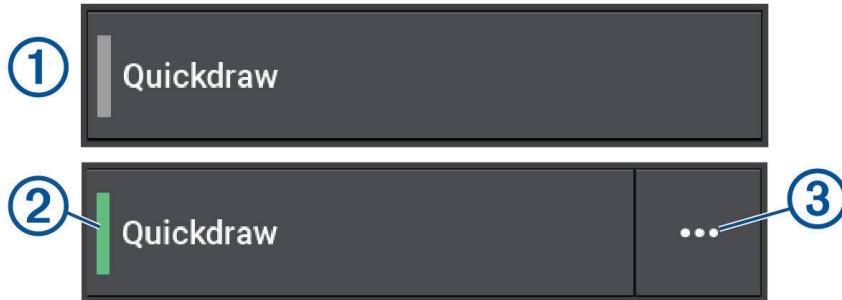
- 1 Selecione > **Bloquear ecrã tátil** para bloquear o ecrã.
- 2 Selecione para desbloquear o ecrã.

Sugestões e atalhos

- Prima para ligar o plotter cartográfico.
- Em qualquer ecrã, prima repetidamente para percorrer os níveis de brilho, se disponíveis. Esta funcionalidade pode ser útil se o brilho do ecrã for de tal forma baixo que é impossível visualizá-lo.
- Selecione o em qualquer ecrã para abrir o ecrã inicial.
- Selecione **Menu** para aceder a mais definições sobre esse ecrã.
- Selecione para fechar o menu quando terminar.
- Prima para aceder a mais opções, tal como o ajuste da retroiluminação.
- Prima e selecione **Alimentação > Desligar sistema** ou mantenha premido até a barra **Desligar sistema** ficar preenchida para desligar o plotter cartográfico, quando disponível.
- Prima e selecione **Alimentação > Suspender estação** para definir o plotter cartográfico para o modo de espera, quando disponível.

Para sair do modo de espera, selecione o .

- Dependendo das funcionalidades do plotter cartográfico, nem todos os botões de funções estão visíveis no ecrã principal. Deslize o dedo para a direita ou para a esquerda para ver os botões de funções adicionais.
- Em alguns botões de menu, selecione o botão para ativar a opção.



Uma luz verde numa opção indica que a opção está ativada .

- Quando estiver disponível, selecione o para o abrir.

Aceder a manuais do utilizador no plotter cartográfico

- 1 Selecione **Inf. > Manual do Utilizador**.
- 2 Selecione um manual.
- 3 Selecione **Aberto**.

Aceder aos manuais da Internet

Pode obter os mais recentes manuais do utilizador e respetivas traduções a partir do website Garmin. O manual do utilizador inclui instruções para utilizar as funcionalidades do dispositivo e aceder a informações regulamentares.

1 Aceda a garmin.com/manuals/GPSMAP7x3-9x3-12x3.

2 Selecione *Manual do utilizador*.

Abre-se um manual da Internet. Pode transferir o manual completo ao selecionar Transferir PDF.

Centro de assistência Garmin

Aceda a support.garmin.com para obter ajuda e informações, como manuais dos produtos, perguntas mais frequentes, vídeos, atualizações de software e apoio ao cliente.

Cartões de memória

Pode utilizar cartões de memória opcionais com o plotter cartográfico. Os cartões de mapas permitem-lhe ver imagens de satélite de alta resolução, assim como fotografias aéreas de portos, marinas e outros pontos de interesse. Pode utilizar cartões de memória vazios para gravar um mapeamento Garmin Quickdraw™ Contours, gravar uma sonda (com um transdutor compatível), transferir dados, como pontos de passagem e rotas, para outro plotter cartográfico compatível ou para um computador, e utilizar a aplicação ActiveCaptain®.

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Um cartão de memória de 8 GB está incluído nos modelos GPSMAP 7x3/9x3/12x3.

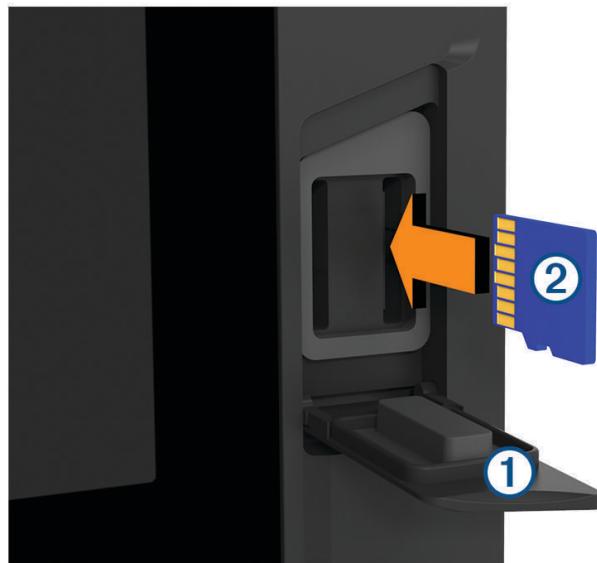
Modelo	Localização do cartão de memória	Tipo do cartão de memória
GPSMAP 7x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	microSD
GPSMAP 9x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	microSD
GPSMAP 12x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	SD
GPSMAP 7x3	Parte posterior do dispositivo	microSD
GPSMAP 9x3	Parte posterior do dispositivo	microSD
GPSMAP 12x3	Parte posterior do dispositivo	microSD

Introduzir cartões de memória (GPSMAP 7x2 Plus/9x2 Plus/12x2 Plus)

Pode utilizar cartões de memória opcionais com o plotter cartográfico. Os cartões de mapas permitem-lhe ver imagens de satélite de alta resolução, assim como fotografias aéreas de portos, marinas e outros pontos de interesse. Pode utilizar cartões de memória vazios para gravar um mapeamento Garmin Quickdraw Contours, gravar uma sonda (com um transdutor compatível), transferir dados, como pontos de passagem e rotas, para outro plotter cartográfico compatível ou para um computador, e utilizar a aplicação ActiveCaptain.

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Os modelos 12x2/A12 utilizam um cartão de memória SD. Os modelos 7x2/9x2 utilizam um cartão de memória microSD. Não é incluído qualquer cartão de memória nos modelos GPSMAP 7x2/9x2/12x2/A12.

- 1 Abra a porta ou aba de acesso **①** na parte frontal do plotter cartográfico.



- 2 Insira o cartão de memória **②**.
- 3 Pressione o cartão até ouvir um estalido.
- 4 Limpe e seque o vedante e a porta.

AVISO

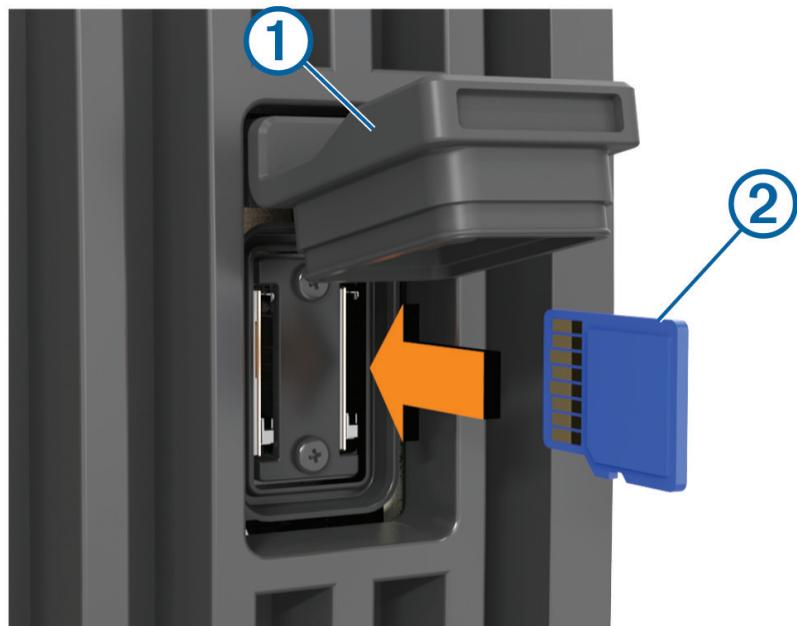
Para evitar corrosão, certifique-se de que o cartão de memória, o vedante e a porta estão completamente secos antes de fechar a porta.

- 5 Feche a porta.

Introduzir cartões de memória (GPSMAP 7x3/9x3/12x3)

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB microSD, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Um cartão de memória de 8 GB está incluído nos modelos GPSMAP 7x3/9x3/12x3.

- 1 Abra a capa contra intempéries ① da parte de trás do plotter cartográfico.



- 2 Insira o cartão de memória ②.

- 3 Pressione o cartão até ouvir um estalido.

- 4 Feche a capa contra intempéries firmemente para evitar corrosão.

Adquirir sinais de satélite GPS

Para adquirir sinais de satélite, o dispositivo poderá necessitar de uma visão desimpedida do céu. A data e a hora são definidas automaticamente com base na posição de GPS.

- 1 Ligue o dispositivo.
- 2 Aguarde enquanto o dispositivo localiza satélites.

Adquirir sinais de satélite pode demorar entre 30 e 60 segundos.

Para ver a força do sinal de satélite GPS, selecione **Menu > Definições > Sistema > GPS**.

Se o dispositivo perder os sinais de satélite, aparece um ponto de interrogação intermitente por cima do  na carta.

Para obter mais informações acerca do GPS, aceda a garmin.com/aboutGPS. Para o ajudar na aquisição de sinais de satélite, consulte *O meu dispositivo não adquire sinais de GPS*, página 182.

Selecionar uma fonte de GPS

Pode selecionar a sua fonte para dados GPS favorita se tiver mais do que uma fonte de dados GPS.

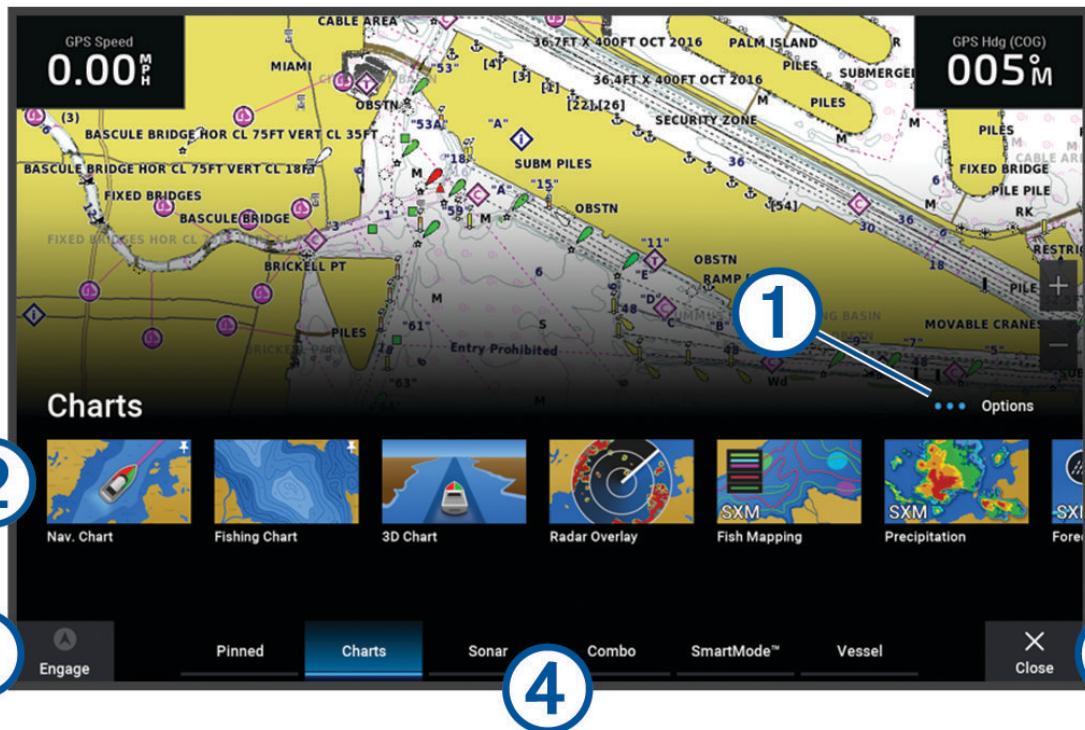
- 1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > GPS > Fonte**.
- 2 Selecione a fonte para dados GPS.

Personalizar o plotter cartográfico

Ecrã inicial

O ecrã inicial é uma sobreposição que permite o acesso a todas as funcionalidades do plotter cartográfico. As funcionalidades dependem dos acessórios ligados ao plotter cartográfico. É possível que nem todas as opções e funcionalidades sejam abordadas neste manual.

Em qualquer outro ecrã, pode voltar ao ecrã inicial selecionando o .



- 1 Botão Opções, que permite reordenar a categoria e adicionar funcionalidades à categoria Afixado. Também permite o acesso às definições Definições do sistema.
- 2 Botões de funcionalidades
- 3 Tempo atual, profundidade atual ou botão de controlo do piloto automático
- 4 Separadores de categoria
- 5 Fecha o ecrã inicial e regressa à página aberta anteriormente

Os separadores de categoria permitem um acesso rápido às principais funcionalidades do plotter cartográfico. Por exemplo, o separador Sonda apresenta as vistas e os ecrãs relacionados com a funcionalidade de sonda. Pode guardar itens a que acede habitualmente na categoria Afixado.

Dica: para ver os separadores de categorias disponíveis, pode ser necessário clicar e arrastar um separador para deslocar para a esquerda ou para a direita.

Os itens SmartMode são adaptados para uma atividade, como cruzeiro ou ancoragem. Quando é selecionado um botão SmartMode no ecrã inicial, cada ecrã na estação pode apresentar informações únicas. Por exemplo, quando Cruzeiro é selecionado no ecrã inicial, um ecrã pode apresentar a carta de navegação e outro ecrã pode apresentar o ecrã de radar.

Quando existirem múltiplos ecrãs instalados na Rede Marítima Garmin, pode agrupá-los numa estação. Uma estação permite que os ecrãs trabalhem em conjunto, em vez de trabalharem como vários ecrãs separados. É possível personalizar a disposição dos ecrãs em cada ecrã, diferenciando cada ecrã em cada ecrã. Quando altera a disposição de um ecrã num ecrã, as alterações surgem apenas nesse ecrã. Quando altera o nome e o símbolo da disposição, essas alterações aparecem em todos os ecrãs da estação, para manter um aspeto consistente.

Fixar um botão de função

Pode adicionar funções, como uma carta, ecrã de combinação ou indicador à categoria Afixado.

NOTA: se o plotter cartográfico tiver sido personalizado pelo fabricante da embarcação, a categoria Afixado contém itens personalizados para a sua embarcação. Não é possível editar a categoria Afixado.

- 1 Selecione uma categoria, tal como **Cartas**.
- 2 Mantenha premido um botão de função, tal como **Carta de navegação**.

A funcionalidade é adicionada à categoria Afixado.

No ecrã inicial, pode percorrer as funcionalidades afixadas premindo as setas na barra de menus.

Para remover uma funcionalidade que adicionou à categoria Afixado, abra a categoria Afixado e mantenha premida a funcionalidade a remover.

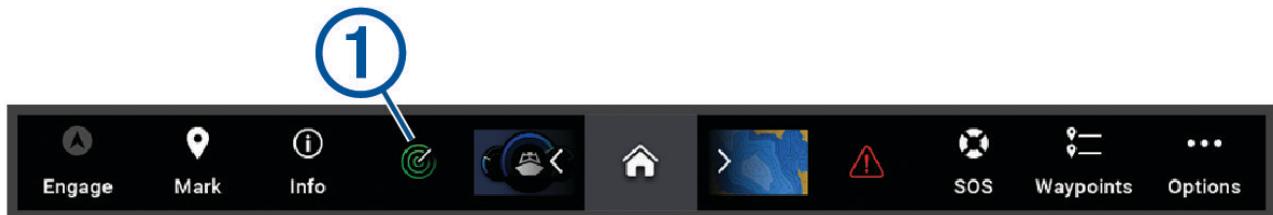
Reorganizar o Ecrã Inicial

Pode reorganizar os itens nas categorias no ecrã inicial.

- 1 Abra a categoria a personalizar, como **Cartas**.
- 2 Selecione **Menu > Reorganizar**.
- 3 Selecione o item a mover.
- 4 Selecione a nova localização.

Barra de menus

A barra de menus ao longo da parte inferior do ecrã permite aceder a várias funções do plotter cartográfico, ao menu de opções e ao ecrã principal.



	Ativa e desativa o piloto automático
	Cria um ponto de passagem na sua posição
	Abre o menu Informação
	Apresenta determinadas funções ativas como, por exemplo, o radar
	Abre o ecrã inicial Dica: utilize as setas para percorrer as funções Afixado.
	Abre o Gestor de avisos Dica: o ícone muda de cor para indicar a gravidade.
	Cria um SOS
	Abre a lista de pontos de passagem
	Abre o menu de opções

Ocultar e mostrar a barra do menu

Pode ocultar a barra do menu automaticamente para ter mais espaço no ecrã disponível.

1 Selecione **Menu > Definições > Preferências > Apresentar barra do menu > Automático**.

Após um breve período de tempo numa página principal, como uma carta, a barra do menu é fechada.

2 Deslize o ecrã de baixo para cima para visualizar novamente a barra do menu.

Definir o tipo de embarcação

Pode selecionar o tipo de embarcação para configurar as definições do plotter cartográfico e utilizar as funções personalizadas para o seu tipo de embarcação.

1 Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Tipo embarc..**

2 Selecione uma opção.

Ajustar a retroiluminação

1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã > Retroilumin..**

2 Ajuste a retroiluminação.

Dica: em qualquer ecrã, prima repetidamente para percorrer os níveis de brilho. Esta funcionalidade pode ser útil se o brilho do ecrã for de tal forma baixo que é impossível visualizá-lo.

Ajustar o modo de cores

- 1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã > Modo de cores**.
Dica: selecione  > **Modo de cores** em qualquer ecrã para aceder às definições de cor.
- 2 Selecione uma opção.

Ativar o bloqueio do ecrã

Como medida de proteção antirroubo e para evitar a utilização não autorizada do seu dispositivo, pode ativar a funcionalidade Bloquear ecrã, a qual requer um PIN (número de identificação pessoal). Quando ativada, é necessário introduzir o PIN para desbloquear o ecrã sempre que ligar o dispositivo. Pode configurar perguntas e respostas de recuperação que serão solicitadas no caso de esquecer o PIN.

AVISO

Se ativar a funcionalidade Bloquear ecrã, a Assistência Garmin não conseguirá recuperar o PIN nem aceder ao dispositivo. É responsável por fornecer o PIN a qualquer pessoa autorizada a utilizar a embarcação.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã > Bloquear ecrã > Configuração**.
- 2 Introduza um PIN numérico de 6 dígitos que consiga memorizar.
- 3 Introduza novamente o PIN para verificar.
- 4 Quando solicitado, escolha e responda a três perguntas de recuperação do PIN.

Pode Desativar ou Repor o PIN e as perguntas de recuperação conforme desejar.

Ativação automática do plotter cartográfico

Pode definir o plotter cartográfico de forma a que este se ative automaticamente quando ligado. Caso contrário tem de ligar o plotter cartográfico premindo o .

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Ativação automática**.

NOTA: quando a Ativação automática está Ativado, e o plotter cartográfico é desligado utilizando o , e a alimentação for desligada e ligada no espaço de dois minutos, poderá ter de premir o  para reiniciar o plotter cartográfico.

Desligar automaticamente o sistema

Pode definir o plotter cartográfico e todo o sistema para que estes se desliguem automaticamente depois de terem estado em modo de suspensão durante um período de tempo selecionado. Caso contrário, tem de manter premido o  para desligar o sistema manualmente.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Desligar automaticamente**.
- 2 Selecione uma opção.

Personalizar as páginas

Personalizar o ecrã de arranque

Pode personalizar a imagem apresentada quando o plotter cartográfico está ligado. Para obter o melhor ajuste, a imagem não deve ter mais de 50 MB e respeitar as dimensões recomendadas ([Dimensões recomendadas da imagem de arranque, página 15](#)).

- 1 Insira um cartão de memória que contenha a imagem que pretende utilizar.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã > Imagem de arranque > Selecionar imagem**.
- 3 Selecione a ranhura do cartão de memória.
- 4 Selecione a imagem.
- 5 Selecione **Definir como Imagem inicial**.

A nova imagem é apresentada ao ligar o plotter cartográfico.

Dimensões recomendadas da imagem de arranque

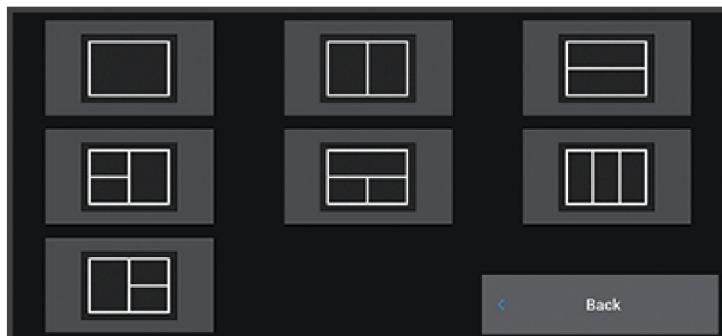
Para selecionar as melhores imagens de arranque, utilize uma imagem com as seguintes dimensões, em píxeis.

Resolução do ecrã	Largura da imagem	Altura da imagem
WVGA	680	200
WSVGA	880	270
WXGA	1080	350
HD	1240	450
WUXGA	1700	650

Criar uma nova página de combinação

Pode criar uma página de combinação personalizada de acordo com as suas necessidades.

- 1 Selecione **Combinações** > **Menu** > **Adicionar combinação**.
- 2 Selecione uma janela.
- 3 Selecione uma função para a janela.
- 4 Repita estes passos para cada janela da página.
- 5 Arraste as setas para redimensionar as janelas.
- 6 Mantenha premida uma janela para a reorganizar.
- 7 Mantenha premido um campo de dados para selecionar os dados novos.
- 8 Selecione **Disposição** e escolha um esquema.



- 9 Selecione **Nome**, introduza um nome para esta página e selecione **Concluído**.
- 10 Selecione **Sobreposições** e, em seguida, selecione quais os dados a apresentar.
- 11 Selecione **Concluído** quando terminar a personalização da página.

Adicionar um esquema SmartMode

É possível adicionar disposições SmartMode de acordo com as suas necessidades. Cada personalização efetuada numa disposição SmartMode uma estação aparece em todos os ecrãs da estação.

1 Selecione **SmartMode™ > Menu > Adicionar disposição**.

2 Selecione uma opção:

- Para alterar o nome, selecione **Nome e símbolo > Nome**, introduza um novo nome e selecione **Concluído**.
- Para alterar o símbolo SmartMode, selecione **Nome e símbolo > Símbolo** e selecione um novo símbolo.
- Para alterar o número de funções apresentadas e o esquema do ecrã, selecione **Disposição** e selecione a opção.
- Para alterar a função de uma parte do ecrã, selecione a janela a alterar e escolha uma função da lista do lado direito.
- Para alterar a forma como os ecrãs são divididos, arraste as setas para um novo local.
- Para alterar os dados apresentados na página e as barras de dados adicionais, selecione **Sobreposições** e escolha uma opção.
- Para atribuir uma predefinição a uma parte do ecrã SmartMode, selecione **Predefinições > Incluir** e selecione uma predefinição na lista à direita.

Personalizar a disposição de uma página SmartMode ou de combinação

Pode personalizar a disposição e os dados apresentados nas páginas de combinação e as disposições SmartMode. Quando altera a disposição de uma página no ecrã com o qual está a interagir, a alteração surge apenas nesse ecrã, à exceção do nome e do símbolo SmartMode. Se alterar o nome ou símbolo SmartMode para a disposição, o novo nome ou símbolo surge em todos os ecrãs da estação.

1 Abra uma página para personalizar.

2 Selecione **Menu**.

3 Selecione **Editar esquema ou Editar combinação**.

4 Selecione uma opção:

- Para alterar o nome, selecione **Nome ou Nome e símbolo > Nome**, introduza um novo nome e selecione **Concluído**.
 - Para alterar o símbolo SmartMode, selecione **Nome e símbolo > Símbolo** e selecione um novo símbolo.
 - Para alterar o número de funções apresentadas e o esquema do ecrã, selecione **Disposição** e selecione a opção.
 - Para alterar a função de uma parte do ecrã, selecione a janela a alterar e escolha uma função da lista do lado direito.
 - Para alterar a forma como os ecrãs são divididos, arraste as setas para um novo local.
 - Para alterar os dados apresentados na página e as barras de dados adicionais, selecione **Sobreposições** e escolha uma opção.
- Dica:** durante a visualização de um ecrã com sobreposição de dados, toque continuamente na caixa sobreposta para alterar rapidamente os dados.
- Para atribuir uma predefinição a uma parte do ecrã SmartMode, selecione **Predefinições > Incluir** e selecione uma predefinição na lista à direita.

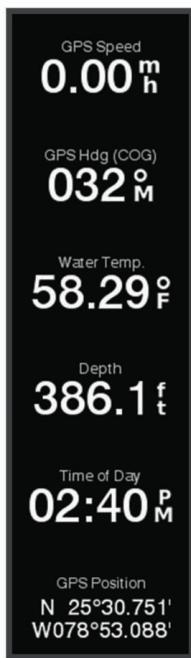
Eliminar uma página de combinação

1 Selecione **Combinações > Menu > Eliminar combinação**.

2 Selecione uma combinação.

Personalizar as sobreposições de dados

É possível personalizar os dados nas sobreposições de dados apresentadas num ecrã.



1 Selecione uma opção com base no tipo de ecrã que vê:

- Numa vista de ecrã total, selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- Num ecrã de combinação, selecione **Menu > Editar combinação > Sobreposições**.
- Num ecrã SmartMode, selecione **Menu > Editar esquema > Sobreposições**.

Dica: para alterar rapidamente os dados apresentados numa caixa sobreposta, toque continuamente na caixa.

2 Selecione um item para personalizar os dados e a barra de dados:

- Para apresentar as sobreposições de dados, selecione **Dados**, selecione a localização e selecione **Voltar**.
- Para alterar os dados apresentados numa caixa sobreposta, selecione a caixa, os novos dados a apresentar e **Voltar**.
- Para personalizar as informações apresentadas durante a navegação, selecione **Navegação** e uma opção.
- Para ativar as barras de dados, como os controlos multimédia, selecione **Barra superior** ou **Barra inferior** e as opções necessárias.

3 Selecione **Concluído**.

Repor as disposições de estações

Pode repor as predefinições de fábrica das disposições nesta estação.

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informações de estações > Repor esquemas**.

Predefinições

Uma predefinição é um conjunto de definições que otimizam o ecrã ou a vista. É possível utilizar determinadas predefinições para otimizar grupos de definições da sua atividade. Por exemplo, algumas definições podem ser ideais para pesca e outras podem ser ideais para andar de barco. As predefinições estão disponíveis em alguns ecrãs, como cartas, vistas de sonda e vistas de radar.

Para selecionar uma predefinição para um ecrã compatível, selecione **Menu >  > Predefinições** e a predefinição.

Quando utiliza uma predefinição e altera as definições ou a vista, pode guardar a predefinição com as alterações ou criar uma nova predefinição com base na nova personalização.

Guardar uma nova predefinição

Depois de ter personalizado as definições e a vista de um ecrã, pode guardar a personalização como uma predefinição nova.

- 1 A partir de um ecrã compatível, altere as definições e a visualização.
- 2 Selecione **Menu > :★ > Guardar > Novo**.
- 3 Introduza um nome e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione um item e selecione **Incluir** para incluir ou excluir o item da predefinição.

Gerir predefinições

É possível personalizar as predefinições pré-carregadas ou editar predefinições que tenha criado.

- 1 A partir de um ecrã compatível, selecione **Menu > :★ > Gerir**.
- 2 Selecione uma predefinição.
- 3 Selecione uma opção:
 - Para dar um novo nome à predefinição, selecione **Novo nome**, introduza um nome e selecione **Concluído**.
 - Para editar a predefinição, selecione **Editar** e atualize a predefinição.
 - Para eliminar a predefinição, selecione **Eliminar**.
 - Para repor as definições de fábrica de todas as predefinições, selecione **Repor tudo**.

Aplicação ActiveCaptain

ATENÇÃO

Esta função permite aos utilizadores enviar informações. A Garmin não assume qualquer responsabilidade relativamente à precisão, integridade ou atualidade das informações enviadas pelos utilizadores. Utilizar ou confiar nas informações enviadas pelos utilizadores é da sua própria responsabilidade.

A aplicação ActiveCaptain permite uma ligação ao seu dispositivo GPSMAP, cartas, mapas e à comunidade para uma experiência de embarcação ligada em rede.

No seu dispositivo móvel com a aplicação ActiveCaptain, pode transferir, comprar e atualizar os mapas e as cartas. Pode utilizar a aplicação para transferir, de forma rápida e fácil, dados do utilizador, tais como pontos de passagem e rotas, ligar-se à opção Contornos da comunidade Garmin Quickdraw, atualizar o software do dispositivo e planejar a sua viagem. Também pode controlar o dispositivo GPSMAP a partir da aplicação utilizando a funcionalidade Garmin Helm™.

Pode ligar-se à comunidade ActiveCaptain para atualizar as informações sobre marinas e outros pontos de interesse. A aplicação pode enviar notificações inteligentes, como chamadas e mensagens, para o ecrã do plotter cartográfico quando o emparelhamento for concluído.

Funções do ActiveCaptain

O seu nível de interação com o dispositivo GPSMAP utilizando a aplicação ActiveCaptain depende da sua função.

Funcionalidade	Proprietário	Convidado
Registrar dispositivo, mapas integrados e cartões de mapas suplementares na conta	Sim	Não
Atualizar software	Sim	Sim
Transferir automaticamente contornos Garmin Quickdraw que transferiu ou criou	Sim	Não
Enviar notificações inteligentes	Sim	Sim
Transferir automaticamente dados do utilizador, como pontos de passagem e rotas	Sim	Não
Iniciar a navegação para um ponto de passagem específico ou navegar numa rota específica, e enviar esse ponto de passagem ou rota para o dispositivo GPSMAP	Sim	Sim

Como iniciar a aplicação ActiveCaptain

Pode ligar um dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP utilizando a aplicação ActiveCaptain. A aplicação permite-lhe interagir rápida e facilmente com o seu dispositivo GPSMAP e concluir tarefas, como partilha de dados, registo, atualização do software do dispositivo e receção de notificações do dispositivo móvel.

- 1 No dispositivo GPSMAP, selecione **Embarcação > ActiveCaptain**.
- 2 Na página **ActiveCaptain**, selecione **Rede Wi-Fi > Wi-Fi > Ativado**.
- 3 Introduza o nome e a palavra-passe desta rede.
- 4 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões do dispositivo GPSMAP ([Cartões de memória, página 8](#)).
- 5 Selecione **Definir cartão ActiveCaptain**.

AVISO

Poderá ser-lhe solicitado que formate o cartão de memória. A formatação do cartão elimina todas as informações guardadas no cartão. Isto inclui todos os dados do utilizador guardados, como os pontos de passagem. Embora não seja obrigatória, recomenda-se a formatação do cartão. Antes de formatar o cartão, deve guardar os dados do cartão de memória na memória interna do dispositivo ([Copiar dados do utilizador de um cartão de memória, página 175](#)). Depois de formatar o cartão para a aplicação ActiveCaptain, pode transferir de novo os dados do utilizador para o cartão ([Copiar dados do utilizador para um cartão de memória, página 176](#)).

Certifique-se de que o cartão está introduzido sempre que quiser utilizar a funcionalidade ActiveCaptain.

- 6 Na loja de aplicações do dispositivo móvel, instale e abra a aplicação ActiveCaptain.
- 7 Coloque o dispositivo móvel a menos de 32 m (105 pés) do dispositivo GPSMAP.
- 8 Nas definições do dispositivo móvel, abra a página de ligações Wi-Fi® e estabeleça ligação ao dispositivo Garmin utilizando o nome e a palavra-passe que introduziu no dispositivo Garmin.

Ativar as notificações inteligentes

⚠ ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Para que o dispositivo GPSMAP possa receber notificações, tem de o ligar ao seu dispositivo móvel e à aplicação ActiveCaptain.

- 1 No dispositivo GPSMAP, selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes > Ativar notificações**.
- 2 Ligue a tecnologia Bluetooth® nas definições do dispositivo móvel.
- 3 Coloque os dispositivos a 10 m (33 jardas) de distância entre si.
- 4 Na aplicação ActiveCaptain do dispositivo móvel, selecione **Notificações inteligentes > Emparelhar com o plotter cartográfico**.
- 5 Siga as instruções no ecrã para emparelhar a aplicação com o dispositivo GPSMAP.
- 6 Quando lhe for solicitado, introduza o código no seu dispositivo móvel.
- 7 Se for necessário, ajuste as notificações que pretende receber nas definições do seu dispositivo móvel.

Receber notificações

ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Para que o seu dispositivo GPSMAP possa receber notificações, tem de o ligar ao seu dispositivo móvel e ativar a função Notificações inteligentes ([Ativar as notificações inteligentes, página 19](#)).

Quando a função Notificações inteligentes está ativa e o seu dispositivo móvel recebe uma notificação, é apresentada uma breve notificação pop-up no ecrã do GPSMAP.

NOTA: as ações disponíveis dependem do tipo de notificação e do sistema operativo do seu telemóvel.

- Para atender uma chamada telefónica no seu telemóvel, selecione **Atender**.
Dica: tenha o seu telemóvel por perto. A chamada telefónica é atendida no seu telemóvel e não no plotter cartográfico.
- Para rejeitar a chamada, selecione **Recusar**.
- Para rever a mensagem na totalidade, selecione **Rever**.
- Para ignorar a notificação pop-up, selecione **OK** ou espere que a notificação se feche automaticamente.
- Para remover a notificação do plotter cartográfico e do seu dispositivo móvel, selecione **Limpo**.

Gerir notificações

ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Para poder gerir as notificações, deve ativar a função Notificações inteligentes ([Ativar as notificações inteligentes, página 19](#)).

Quando a função Notificações inteligentes está ativa e o seu dispositivo móvel recebe uma notificação, é apresentada uma breve notificação pop-up no ecrã do GPSMAP. Pode aceder e gerir as notificações a partir do ecrã ActiveCaptain.

- 1 Selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes > Mensagens**.

É apresentada uma lista de notificações.

- 2 Selecione uma notificação.

- 3 Selecione uma opção:

NOTA: as opções disponíveis variam consoante o seu dispositivo móvel e o tipo de notificação.

- Para ignorar ou remover a notificação do plotter cartográfico e do seu dispositivo móvel, selecione **Limpo** ou **Eliminar**.

NOTA: esta ação não elimina a mensagem do dispositivo móvel. Apenas ignora ou remove a notificação.

- Para devolver uma chamada, selecione **Ligar de volta** ou **Marcar**.

Tornar as notificações privadas

Pode desativar as notificações pop-up e desativar a lista de mensagens em plotters cartográficos específicos para mais privacidade. Por exemplo, o capitão pode desativar notificações pop-up e mensagens no plotter cartográfico utilizado para pesca, mas permitir notificações no plotter cartográfico utilizado no leme.

- 1 No plotter cartográfico onde pretende que as notificações sejam privadas, selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes**.

- 2 Selecione uma opção:

- Para desativar as notificações pop-up neste plotter cartográfico, selecione **Janelas pop-up**.
- Para desativar as notificações pop-up e desativar o acesso à lista de mensagens neste plotter cartográfico, selecione **Visibilidade**.

Atualizar o software com a aplicação ActiveCaptain

Se o seu dispositivo tiver a tecnologia Wi-Fi, pode utilizar a aplicação ActiveCaptain para transferir e instalar as atualizações de software mais recentes para o seu dispositivo.

AVISO

É possível que as atualizações de software exijam a transferência de ficheiros grandes pela aplicação. Aplicam-se os limites de dados ou tarifários habituais praticados pelo seu fornecedor de serviço de Internet. Contacte o seu fornecedor de serviço de Internet para obter mais informações acerca dos limites de dados ou tarifários.

O processo de instalação pode demorar alguns minutos.

- 1 Ligue o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP ([Como iniciar a aplicação ActiveCaptain, página 19](#)).
- 2 Se estiver disponível uma atualização de software e tiver acesso à Internet no dispositivo móvel, selecione **Atualizações de software > Transferir**.

A aplicação ActiveCaptain transfere a atualização para o dispositivo móvel. Quando ligar novamente a aplicação ao dispositivo GPSMAP, a atualização é transferida para o dispositivo. Após a transferência, será-lhe pedido que instale a atualização.

- 3 Quando solicitado pelo dispositivo GPSMAP, selecione uma opção para instalar a atualização.
 - Para atualizar imediatamente o software, selecione **OK**.
 - Para adiar a atualização, selecione **Cancelar**. Quando estiver pronto para instalar a atualização, selecione **ActiveCaptain > Atualizações de software > Instalar agora**.

Atualizar cartas com ActiveCaptain

Pode utilizar a aplicação ActiveCaptain para descarregar e transferir as mais recentes atualizações de cartas para o seu dispositivo. Para poupar espaço no seu dispositivo móvel, espaço no cartão ActiveCaptain e tempo de transferência, considere utilizar a aplicação ActiveCaptain para transferir apenas as áreas da carta de que necessita.

Se estiver a transferir uma carta inteira, pode utilizar a aplicação Garmin Express™ para transferir o mapa para um cartão de memória ([Atualizar as cartas através da aplicação Garmin Express, página 179](#)). A aplicação Garmin Express transfere cartas maiores mais rapidamente do que a aplicação ActiveCaptain.

AVISO

É possível que as atualizações de cartas exijam a transferência de ficheiros grandes pela aplicação. Aplicam-se os limites de dados ou os tarifários habituais praticados pelo seu fornecedor de serviço de Internet. Contacte o seu fornecedor de serviço de Internet para obter mais informações acerca dos limites de dados ou tarifários.

- 1 Ligue o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP ([Como iniciar a aplicação ActiveCaptain, página 19](#))
- 2 Quando a atualização de uma carta estiver disponível e tiver acesso à Internet no seu dispositivo móvel, selecione **OneChart > As minhas cartas**.
- 3 Selecione o mapa a atualizar.
- 4 Selecione a área que pretende transferir.
- 5 Selecione **Transferir**.

A aplicação ActiveCaptain transfere a atualização para o dispositivo móvel. Quando voltar a ligar a aplicação ao dispositivo GPSMAP, a atualização é transferida para o dispositivo. Após a conclusão da transferência, as cartas atualizadas estão disponíveis para utilização.

Subscrições de cartas

Uma subscrição de cartas permite-lhe aceder às mais recentes atualizações de cartas e conteúdo adicional através da aplicação para dispositivo móvel ActiveCaptain ou da aplicação para computador Garmin Express. Pode transferir cartas e conteúdos atualizados todos os dias.

Pode adquirir subscrições de cartas de várias formas.

- Compra digital na aplicação para dispositivo móvel ActiveCaptain
- Compra digital em garmin.com
- Compra de cartões de cartas físicos num revendedor ou em garmin.com ou navionics.com
- Compra de cartão de atualização de carta físico num revendedor (para atualizar as cartas integradas)

Adquirir uma subscrição de cartas com o ActiveCaptain

1 Ligue o seu dispositivo móvel à Internet e abra a aplicação ActiveCaptain.

2 Selecione **Carta** >  > **As minhas cartas** > **Adicionar uma subscrição**.

3 Selecione uma carta.

4 Selecione **Subscrever agora**.

NOTA: poderá demorar algumas horas a apresentar a nova subscrição.

Ativar o cartão de subscrição de cartas

Se adquiriu um cartão de memória de subscrição de cartas, tem de o ativar antes de o poder utilizar.

1 Insira o cartão de subscrição de cartas comprado numa ranhura de cartões de memória do plotter cartográfico.

2 Abra a aplicação ActiveCaptain no seu dispositivo móvel e estabeleça ligação à Internet.

3 Desligue o seu dispositivo móvel da Internet e ligue-o ao plotter cartográfico ([Como iniciar a aplicação ActiveCaptain, página 19](#)).

A aplicação ActiveCaptain ativa a subscrição automaticamente depois de se ligar à Internet e, em seguida, ao plotter cartográfico. A aplicação ActiveCaptain apresenta a nova subscrição na lista As minhas cartas.

NOTA: poderá demorar algumas horas a apresentar a nova subscrição.

Transferir cartas atualizadas

Se tiver uma subscrição de cartas, pode transferir conteúdo atualizado regularmente. Pode utilizar a aplicação ActiveCaptain para descarregar e transferir as mais recentes atualizações de cartas para o seu dispositivo.

Para poupar espaço no seu dispositivo móvel, espaço no cartão ActiveCaptain e tempo de transferência, considere utilizar a aplicação ActiveCaptain para transferir apenas as áreas da carta de que necessita.

Se tiver adquirido a subscrição através da ActiveCaptain aplicação, o conteúdo é transferido automaticamente todos os dias em que abrir a aplicação ActiveCaptain.

Se tiver adquirido um cartão de subscrição ou estiver a atualizar uma carta incorporada, tem de seguir os passos abaixo uma vez. Em seguida, o conteúdo é transferido automaticamente a cada dia em que abre a aplicação ActiveCaptain.

1 Quando estiver disponível uma atualização da carta e tiver acesso à Internet no dispositivo móvel, abra a aplicação ActiveCaptain no dispositivo móvel.

2 Selecione **Carta** >  > **As minhas cartas**.

3 Selecione o mapa a atualizar.

4 Selecione a área que pretende transferir.

5 Selecione **Transferir**.

A aplicação ActiveCaptain transfere a atualização para o dispositivo móvel.

6 Ligue o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP ([Como iniciar a aplicação ActiveCaptain, página 19](#)).

7 No dispositivo GPSMAP, selecione **Embarcação** > **ActiveCaptain** > **OneChart**.

A atualização da carta é transferida para o dispositivo ActiveCaptain. Após a conclusão da transferência, as cartas atualizadas estão disponíveis para utilização.

Renovar a sua subscrição

A sua subscrição de cartografia expira após um ano. Após a subscrição expirar, pode continuar a utilizar as cartas transferidas, mas não pode transferir as atualizações de cartas mais recentes ou conteúdo adicional.

1 Ligue o seu dispositivo móvel à Internet e abra a aplicação ActiveCaptain.

2 Selecione **Carta** >  > **As minhas cartas**.

3 Selecione a carta a renovar.

4 Selecione **Renovar agora**.

NOTA: a apresentação da nova subscrição poderá demorar algumas horas.

Comunicação com dispositivos sem fios

Os plotters cartográficos podem criar uma rede sem fios à qual poderá ligar dispositivos sem fios.

A ligação de dispositivos sem fios permite utilizar aplicações Garmin, incluindo ActiveCaptain.

Rede Wi-Fi

Configurar a rede Wi-Fi

O plotter cartográfico pode hospedar uma rede Wi-Fi à qual poderá ligar dispositivos sem fios. Na primeira vez que aceder às definições da rede sem fios, será-lhe pedido que configure a rede.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Rede Wi-Fi > Wi-Fi > Ativado > OK**.

2 Se necessário, introduza um nome para esta rede sem fios.

3 Introduza uma palavra-passe.

Esta palavra-passe será necessária para aceder à rede sem fios a partir de um dispositivo sem fios. A palavra-passe é sensível a maiúsculas e minúsculas.

Ligar um dispositivo sem fios ao plotter cartográfico

Para poder ligar um dispositivo sem fios à rede sem fios do plotter cartográfico, tem de configurar a rede sem fios do plotter cartográfico ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).

Pode ligar vários dispositivos sem fios ao plotter cartográfico de forma a partilhar dados.

1 A partir do dispositivo sem fios, ative a tecnologia Wi-Fi e procure redes sem fios.

2 Selecione o nome da rede sem fios do seu plotter cartográfico ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).

3 Introduza a palavra-passe do plotter cartográfico.

Mudar de canal sem fios

Pode mudar de canal sem fios se tiver problemas ao localizar ou ao ligar a um dispositivo, ou se tiver interferências.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Rede Wi-Fi > Avançado > Canal**.

2 Introduza um novo canal.

Não é necessário mudar de canal sem fios nos dispositivos ligados a esta rede.

Alterar o anfitrião Wi-Fi

Se existirem vários plotters cartográficos com tecnologia Wi-Fi na Rede Marítima Garmin, pode definir qual deles é o anfitrião Wi-Fi. Esta ação pode ser útil caso esteja a ter problemas com as comunicações Wi-Fi. A alteração do anfitrião Wi-Fi permite selecionar um plotter cartográfico que esteja fisicamente mais próximo do seu dispositivo móvel.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Rede Wi-Fi > Avançado > Anfitrião Wi-Fi**.

2 Siga as instruções no ecrã.

Controlo remoto sem fios

Estes passos não se aplicam aos dispositivos de entrada remota GRID™ ([Emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico do plotter cartográfico, página 181](#)).

Emparelhar o controlo remoto sem fios com o plotter cartográfico

Antes de utilizar o controlo remoto sem fios com um plotter cartográfico, é necessário emparelhar o controlo remoto com o plotter cartográfico.

É possível adicionar um único controlo remoto a vários plotters cartográficos, premindo, em seguida, a tecla de emparelhamento para alternar entre plotters cartográficos.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlos remotos sem fios > Controlo remoto GPSMAP®**.
- 2 Selecione **Nova ligação**.
- 3 Siga as instruções no ecrã.

Ligar e desligar a retroiluminação do controlo remoto

Desligar a retroiluminação do controlo remoto pode aumentar significativamente a vida útil da bateria.

- 1 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlos remotos sem fios > Controlo remoto GPSMAP® > Retroilumin..**
- 2 Siga as instruções no ecrã.

Desligar o controlo remoto de todos os plotters cartográficos

- 1 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlos remotos sem fios > Controlo remoto GPSMAP® > Desligar tudo**.
- 2 Siga as instruções no ecrã.

Sensor de vento sem fios

Ligar um sensor sem fios ao plotter cartográfico

Pode ver dados de um sensor sem fios compatível no plotter cartográfico.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios**.
- 2 Selecione o sensor de vento.
- 3 Selecione **Ativar**.

O plotter cartográfico inicia a procura e estabelece a ligação ao sensor sem fios.

Para ver dados no sensor, adicione os dados a um campo de dados ou indicador.

Ajustar a orientação do sensor de vento

Esta definição deve ser ajustada caso o sensor não fique voltado para a frente da embarcação, exatamente em paralelo à linha central.

NOTA: a abertura onde o cabo se liga ao poste indica a frente do sensor.

- 1 Faça uma estimativa do ângulo em que o sensor se afasta do centro da frente da embarcação, em graus, no sentido dos ponteiros do relógio em redor do mastro:
 - Se o sensor estiver voltado para estibordo, o ângulo deve estar entre 1 e 180 graus.
 - Se o sensor estiver voltado para bombordo, o ângulo deve estar entre -1 e -180 graus.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios**.
- 3 Selecione o sensor de vento.
- 4 Selecione **Desvio do ângulo do vento**.
- 5 Introduza o ângulo observado no passo 1.
- 6 Selecione **Concluído**.

Visualizar os dados da embarcação num relógio Garmin

Pode ligar um relógio Garmin a um plotter cartográfico compatível para visualizar os dados do plotter cartográfico.

- 1 Coloque o relógio Garmin ao alcance (3 m) do plotter cartográfico.
- 2 No mostrador do relógio, selecione **START > Dados da embarcação > START**.

NOTA: se já tiver estabelecido ligação a um plotter cartográfico e pretender ligar a um plotter cartográfico diferente, abra o ecrã Dados da embarcação, prima continuamente UP e selecione Emparelhar novo.

- 3 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Aplicações Connect IQ™ > Dados da embarcação > Ativar > Nova ligação**.

O plotter cartográfico inicia a procura e estabelece ligação ao dispositivo wearable.

- 4 Compare o código apresentado no plotter cartográfico com o apresentado no relógio.
- 5 Se os códigos corresponderem, selecione **Sim** para concluir o processo de emparelhamento.

Depois de os dispositivos estarem emparelhados, estes associam-se automaticamente, quando forem ligados dentro do alcance um do outro.

Visualizar os dados da embarcação num dispositivo Garmin Nautix™

Pode ligar um dispositivo Garmin Nautix ao plotter cartográfico para visualizar os dados do plotter cartográfico no dispositivo Garmin Nautix.

NOTA: pode ligar um dispositivo Garmin Nautix a vários dispositivos compatíveis para uma melhor cobertura em embarcações de maiores dimensões.

- 1 Coloque o dispositivo Garmin Nautix ao alcance (3 m) do plotter cartográfico.

O dispositivo procura automaticamente todos os dispositivos compatíveis no alcance.

- 2 Se necessário, no menu do dispositivo wearable, selecione **Ligações de dispositivos > Emparelhar dispositivo novo**.

- 3 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Aplicações Connect IQ™ > Dados da embarcação > Ativar ligações > Nova ligação**.

O plotter cartográfico inicia a procura e estabelece ligação ao dispositivo wearable.

Depois de os dispositivos estarem emparelhados, estes associam-se automaticamente, quando forem ligados dentro do alcance um do outro.

Cartas e respetivas vistas 3D

As cartas e as vistas 3D de carta disponíveis dependem dos dados do mapa e acessórios utilizados.

NOTA: as vistas de cartas 3D estão disponíveis com cartas premium em algumas áreas.

Pode aceder às cartas e vistas 3D de carta selecionando Cartas.

Carta de navegação: apresenta os dados da navegação disponíveis nos seus mapas pré-carregados e dos mapas suplementares, se disponíveis. Os dados incluem boias, luzes, cabos, sondas de profundidade, marinas e estações de observação de marés de uma perspetiva descendente.

Carta de pesca: disponibiliza uma vista detalhada dos contornos do fundo e sondas de profundidade na carta. Esta carta remove dados de navegação da carta, apresenta dados batimétricos detalhados, e melhora os contornos do fundo para reconhecimento de profundidade. Esta carta é melhor para pesca em águas profundas ao largo.

NOTA: a carta de pesca está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Perspective 3D: disponibiliza uma perspetiva aérea sobre e atrás da embarcação (dependendo do percurso) e funciona como um auxiliar visual à navegação. É uma perspetiva especialmente útil na navegação em águas pouco profundas, recifes, sob pontes ou em canais, assim como na identificação de rotas de entrada e saída de portos ou fundeadouros desconhecidos.

Carta 3D: apresenta uma vista detalhada em três dimensões sobre e atrás da embarcação (dependendo do percurso) e funciona como um auxiliar visual à navegação. É uma perspetiva especialmente útil na navegação em águas pouco profundas, recifes, sob pontes ou em canais, assim como na identificação de rotas de entrada e saída de portos ou fundeadouros desconhecidos.

Fish Eye 3D: proporciona uma vista subaquática que representa visualmente o fundo do mar, de acordo com as informações da carta. Quando um transdutor da sonda está ligado, os alvos suspensos (como o peixe) são indicados por esferas vermelhas, verdes e amarelas. O vermelho indica os alvos maiores e o verde os menores.

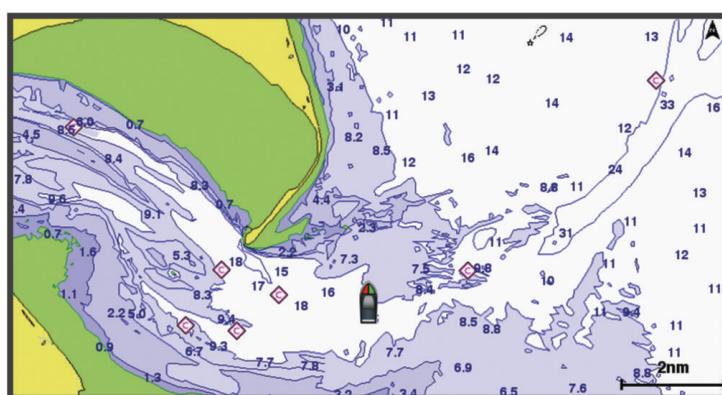
Sombreado de relevo: fornece sombreado de elevação de alta resolução de lagos e águas costeiras. Esta carta pode ser útil para pesca e mergulho.

NOTA: a carta de Sombreado de relevo está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Carta de navegação e carta de pesca

NOTA: a carta de pesca está disponível com cartas premium em algumas áreas.

A Carta de navegação está otimizada para a navegação. Pode planear um percurso, visualizar informações do mapa e utilizar a carta como um auxiliar de navegação. Para abrir a Carta de navegação, selecione **Cartas > Carta de navegação**.



A Carta de pesca oferece uma vista pormenorizada com mais detalhes do fundo e conteúdos de pesca. Esta carta está otimizada para ser utilizada na pesca. Para abrir a Carta de pesca, selecione **Cartas > Carta de pesca**.

Símbolos na carta

Esta tabela contém alguns dos símbolos mais comuns que poderá ver nas cartas detalhadas.

Ícone	Descrição
	Boia
	Informação
	Serviços marítimos
	Estação de observação de marés
	Estação de marés
	Fotografia aérea disponível
	Fotografia de perspetiva disponível

Entre as restantes funcionalidades comuns à maioria das cartas estão as linhas de contorno de profundidade, zonas entre-marés, sonda local (tal como assinalada na carta original em papel), auxiliares e símbolos de navegação, obstáculos e áreas com cabos.

Aumentar e diminuir o zoom com o ecrã tátil

Pode aumentar e diminuir o zoom rapidamente em muitos ecrãs, como nas vistas de cartas e de sonda.

- Aproxime dois dedos para diminuir o zoom.
- Afaste dois dedos para aumentar o zoom.

Medir uma distância na carta

1 Numa carta, selecione uma posição.

2 Selecione **Medir**.

Surge um ponto de sinalização na sua posição atual. A distância e o ângulo a partir do ponto de sinalização são apresentados no canto.

Dica: para repor o ponto de sinalização e a medida a partir da posição atual do cursor, selecione Definir referência.

Criar um ponto de passagem na carta

1 Numa carta, selecione uma localização ou objeto.

2 Selecione .

Ver informações de local e objeto numa carta

Pode ver informações, como marés, correntes, dados celestes, notas cartográficas ou serviços locais, acerca de um local ou objeto na carta de navegação ou na carta de pesca.

1 A partir da carta de navegação ou da carta de pesca, selecione uma posição ou um objeto.

É apresentada uma lista de opções. As opções que aparecem variam consoante o local ou o objeto que selecionou.

2 Se necessário, selecione .

3 Selecione **Informação**.

Ver detalhes dos auxiliares à navegação

A partir da Carta de navegação, da Carta de pesca, da Perspective 3D ou do Mariner's Eye 3D, pode ver detalhes dos vários tipos de auxiliares à navegação, como rádio-faróis, luzes e obstruções.

NOTA: a carta de pesca está disponível com cartas premium em algumas áreas.

NOTA: as vistas de cartas 3D estão disponíveis com cartas premium em algumas áreas.

1 A partir de uma carta ou vista 3D de carta, selecione ajudas à navegação.

2 Selecione o nome das ajudas à navegação.

Navegar para um ponto na carta

ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

Quando utiliza Ir para, um percurso direto e um percurso retificado podem não considerar a existência de terra ou águas rasas. Utilize a informação visual e governe a embarcação, de forma a evitar terra, águas rasas e outros elementos perigosos.

NOTA: a carta de pesca está disponível com cartas premium em algumas áreas.

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

1 A partir da carta de navegação ou da carta de pesca, selecione uma posição.

2 Se necessário, selecione **Navegar para**.

3 Selecione uma opção:

- Para navegar diretamente para a localização, selecione **Ir para** ou o .
- Para criar uma rota para a localização, com viragens incluídas, selecione **Rota para** ou o .
- Para utilizar a Orientação automática, selecione **Orientação automática** ou o .

4 Reveja o percurso indicado pela linha magenta (*Código de cores das rotas, página 48*).

NOTA: ao utilizar a Orientação automática, um segmento em cinzento em qualquer parte da linha magenta indica que a Orientação automática não consegue calcular parte da linha da Orientação automática. Isto deve-se às definições de profundidade mínima de água segura e altura mínima de obstáculos.

5 Siga a linha magenta, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.

Cartas premium

ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

NOTA: nem todos os modelos suportam todas as cartas.

As cartas premium opcionais, como Garmin Navionics Vision+, permitem-lhe aproveitar ao máximo o seu plotter cartográfico. Para além de cartas marítimas detalhadas, as cartas premium contêm estas funcionalidades, que estão disponíveis em algumas áreas.

Mariner's Eye 3D: oferece uma vista sobre e detrás da sua embarcação para utilização como auxiliar tridimensional à navegação.

Fish Eye 3D: oferece uma perspetiva subaquática e tridimensional que representa visualmente o fundo do mar, de acordo com a informação na carta.

Cartas de pesca: apresenta a carta com contornos do fundo aumentados e sem dados de navegação. Esta carta é adequada para pesca em águas profundas ao largo.

Imagens de satélite de alta resolução: oferecem imagens de satélite de alta resolução, para uma vista realista da terra e da água na carta de navegação ([Mostrar imagens de satélite na carta de navegação, página 31](#)).

Fotografias aéreas: apresentam marinas e outras fotografias aéreas relevantes para a navegação que o ajudam a visualizar o que o rodeia ([Ver fotografias aéreas de pontos de marcas terrestres, página 31](#)).

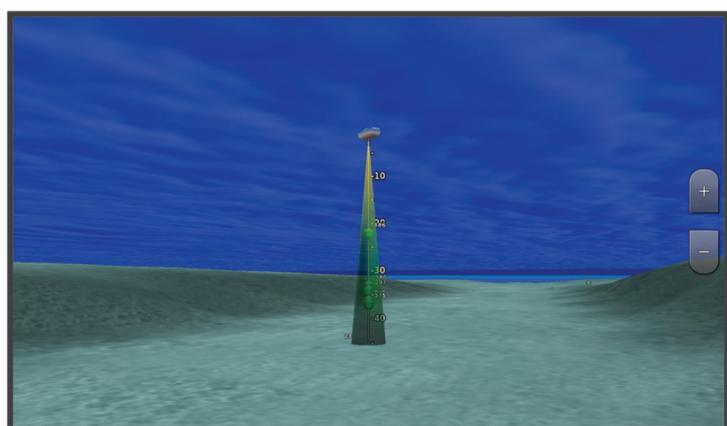
Dados de estradas e POI detalhados: apresentam dados detalhados de estradas e de pontos de interesse (POI), que incluem estradas costeiras e POI altamente detalhados, como restaurantes, alojamento e atrações locais.

Orientação automática: utiliza informações especificadas sobre a embarcação e os dados da carta, para determinar o melhor caminho até ao destino.

Vista da carta Fish Eye 3D

Utilizando as linhas de contorno de profundidade das cartas premium, como Garmin Navionics Vision+, a vista da carta Fish Eye 3D oferece uma vista subaquática do fundo do mar ou do fundo do lago.

Os alvos suspensos, como peixes, são indicados por esferas vermelhas, verdes e amarelas. O vermelho indica os alvos maiores e o verde os menores.



Visualizar informações relativas à estação de observação de marés

ATENÇÃO

As informações de maré e de corrente destinam-se apenas a fins informativos. É da sua responsabilidade prestar atenção a todas as orientações marítimas, manter-se atento ao que o rodeia e utilizar sempre bom senso na água ou perto dela. O não cumprimento deste aviso pode resultar em danos materiais, ferimentos graves ou morte.

O ícone de  no gráfico indica uma estação de observação de marés. Pode aceder a um gráfico detalhado de uma estação de observação de marés, de modo a prever o nível da maré em diferentes horas ou dias.

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

1 A partir da Carta de navegação ou da Carta de pesca, selecione uma Estação de observação de marés.

As informações de direção de maré e nível de maré aparecem junto de .

2 Selecione o nome da estação.

Indicadores animados de marés e correntes

ATENÇÃO

As informações de maré e de corrente destinam-se apenas a fins informativos. É da sua responsabilidade prestar atenção a todas as orientações marítimas, manter-se atento ao que o rodeia e utilizar sempre bom senso na água ou perto dela. O não cumprimento deste aviso pode resultar em danos materiais, ferimentos graves ou morte.

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Pode ver indicadores animados de estação de observação de marés e de direção de corrente na carta de navegação ou na carta de pesca. Tem também de ativar ícones animados nas definições da carta ([Mostrar indicadores de marés e correntes, página 30](#)).

Um indicador da estação de observação de marés surge na carta sob a forma de um gráfico de barras verticais com uma seta. A seta vermelha a apontar para baixo indica uma maré vazante e uma seta azul a apontar para cima indica uma maré ascendente. Quando desloca o cursor sobre o indicador da estação de observação de marés, a altura da maré na estação surge acima do indicador da estação.

Os indicadores da direção da corrente são apresentados sob a forma de setas na carta. A direção de cada seta indica a direção da corrente num local específico na carta. A cor da seta de corrente indica o intervalo de velocidade da corrente nesse local. Quando desloca o cursor sobre o indicador da direção da corrente, a velocidade específica da corrente no local surge acima do indicador da direção.

Cor	Intervalo de velocidade atual
Amarelo	0 a 1 nó
Laranja	1 a 2 nós
Vermelho	2 ou mais nós

Mostrar indicadores de marés e correntes

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Pode apresentar indicadores de marés e de estações de marés estáticos ou animados na Carta de navegação ou na Carta de pesca.

1 Na carta de navegação ou na carta de pesca, selecione **Menu > Camadas > Carta > Marés e Correntes**.

2 Selecione uma opção:

- Para apresentar os indicadores animados da estação de observação de marés e os indicadores animados da direção da corrente na carta, selecione **Animada**.
- Para ativar a barra de marés e correntes, que define o tempo durante o qual as marés e as correntes são comunicadas no mapa, selecione **Barra**.

Mostrar imagens de satélite na carta de navegação

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Pode sobrepor imagens de satélite de alta resolução em porções de terra e em porções de terra e de mar na Carta de navegação.

NOTA: quando ativadas, as imagens de satélite de alta resolução são apresentadas apenas a níveis reduzidos de zoom. Se não conseguir ver imagens de alta resolução na região da carta opcional, pode selecionar  para aproximar. Pode também aumentar o nível de detalhe, alterando o detalhe do zoom do mapa.

1 Na carta de navegação, selecione **Menu > Camadas > Carta > Fotogr. de satélite**.

2 Selecione uma opção:

- Selecione **Terra** para apresentar informações padrão na água, como fotos sobrepostas à terra.
NOTA: esta definição tem estar ativada para ver as cartas Standard Mapping®.
- Selecione **Fotografias no mapa** para apresentar fotos na água e na terra com a opacidade especificada. Utilize a barra para ajustar o nível de opacidade da fotografia. Quanto mais elevada for a percentagem, maior área de terra e água será coberta pelas fotografias de satélite.

Ver fotografias aéreas de pontos de marcas terrestres

Antes de poder visualizar as fotografias aéreas na Carta de navegação, tem de ativar a definição Pontos de fotografia na configuração da carta (*Camadas da carta*, página 37).

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Pode utilizar fotografias aéreas de marcas terrestres, marinas e portos para o ajudarem a orientar-se na área envolvente ou para se familiarizar com uma marina ou porto antes de chegar.

1 Na Carta de navegação, selecione o ícone da câmara:

- Para ver uma fotografia aérea, selecione o .
- Para ver uma fotografia de perspetiva, selecione o . A fotografia foi tirada a partir da posição da câmara, na direção do cone.

2 Selecione **Fotografia**.

Sistema de Identificação Automática

O Sistema de Identificação Automática (AIS) permite-lhe identificar e acompanhar outras embarcações, e alerta-o para o tráfego na área. Quando está ligado a um dispositivo AIS externo, o plotter cartográfico pode apresentar alguma informação AIS acerca de outras embarcações que se encontrem dentro do seu alcance, que estejam equipadas com um transponder e que estejam a transmitir ativamente informações AIS.

A informação comunicada de cada embarcação inclui a Identificação do Serviço Móvel Marítimo (MMSI), a posição, a velocidade do GPS, o rumo do GPS, o tempo decorrido desde a última vez que a posição da embarcação foi comunicada, a abordagem mais próxima e o tempo até à abordagem mais próxima.

Alguns modelos de plotter cartográfico também suportam Blue Force Tracking. As embarcações localizadas por meio de Blue Force Tracking são apresentadas no plotter cartográfico com uma cor azul esverdeada.

Símbolos de alvo AIS

Símbolo	Descrição
	Embarcação AIS. A embarcação comunica informação AIS. A direção para a qual o triângulo aponta indica a direção para onde a embarcação AIS se está a deslocar.
	O alvo está selecionado.
	O alvo está ativado. O alvo aparece com um tamanho maior na carta. Uma linha verde ligada ao alvo indica a direção do alvo. O MMSI, a velocidade e a direção da embarcação são apresentados por baixo do alvo, caso a definição dos detalhes tenha sido definida para Mostrar. Se perder a transmissão AIS, é apresentada uma mensagem.
	Perda do alvo. Um X verde indica que se perdeu a transmissão AIS da embarcação e o plotter cartográfico apresenta uma mensagem a perguntar se a embarcação deve continuar a ser localizada. Se suspender o acompanhamento da embarcação, o símbolo do alvo perdido desaparece da carta e da vista a 3D da carta.
	Alvo perigoso dentro do alcance. O alvo pisca enquanto um alarme soa e uma mensagem é apresentada. Após o alarme ter sido reconhecido, um triângulo vermelho sólido com uma linha vermelha ligada indica a posição e a direção do alvo. Caso o alarme de colisão em zona segura esteja definido como Desligado, o alvo fica intermitente, mas o alarme sonoro não dispara e a mensagem de alarme também não é apresentada. Se perder a transmissão AIS, é apresentada uma mensagem.
	Perda do alvo perigoso. Um X vermelho indica que se perdeu a transmissão AIS da embarcação e o plotter cartográfico apresenta uma mensagem a perguntar se a embarcação deve continuar a ser localizada. Se suspender o acompanhamento da embarcação, o símbolo do alvo perigoso perdido desaparece da carta e da vista a 3D da carta.
	A posição deste símbolo indica o ponto de abordagem mais próximo de um alvo perigoso e os números próximos do símbolo indicam o tempo até ao ponto de abordagem mais próximo de abordagem desse alvo.

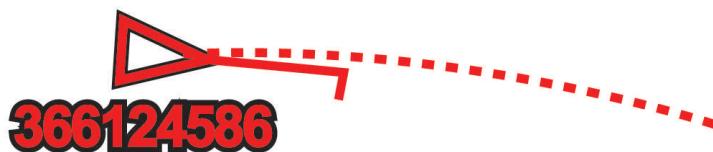
NOTA: as embarcações localizadas por meio de Blue Force Tracking são apresentadas no plotter cartográfico com uma cor azul esverdeada independentemente do seu estado.

Percorso projetado e de direção de alvos AIS ativados

Quando são fornecidas por um alvo AIS informações acerca da direção e percurso sobre terra, a direção do alvo é apresentado numa carta na forma de uma linha sólida ligada ao símbolo do alvo AIS. A linha de proa não é apresentada numa vista a 3D da carta.

O percurso projetado de um alvo AIS ativado, surge como uma linha pontilhada numa carta ou numa vista a 3D de uma carta. O comprimento da linha de rota projetada baseia-se no valor da definição da direção projetada. Se um alvo AIS ativado não transmite informações sobre a velocidade, ou se a embarcação não se move, a linha de percurso projetada não é apresentada. As alterações nas informações de velocidade, percursos sobre terra ou taxa de curvas transmitidas pela embarcação podem afetar o cálculo da linha de rota projetada.

Durante o percurso sobre terra, as informações de direção e de taxa de viragem são fornecidas por um alvo AIS ativado, o percurso projetado do alvo é calculado com base nas informações do percurso sobre terra e na taxa de viragem. A direção para onde o alvo se está a virar, que também se baseia nas informações da taxa de viragem, é indicada pela direção da seta na extremidade da linha de proa. O comprimento da seta não se altera.



Quando o percurso sobre terra e as informações de direção são fornecidas por um alvo AIS ativado, mas as informações da taxa de viragem não são fornecidas, o percurso projetado do alvo é calculado com base nas informações do percurso sobre terra.

Ativar um alvo de uma embarcação AIS

- 1 A partir de uma carta ou uma vista 3D de carta, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Ativar alvo**.

Ver informações acerca de uma embarcação-alvo AIS

Pode ver o estado do sinal AIS, MMSI, a velocidade do GPS, o rumo do GPS e outras informações comunicadas acerca de uma embarcação-alvo AIS.

- 1 A partir de uma carta ou uma vista 3D de carta, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS**.

Desativar um alvo de uma embarcação AIS

- 1 A partir de uma carta ou uma vista 3D de carta, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Desativar**.

Visualizar uma lista de ameaças AIS e MARPA

A partir de qualquer ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, pode visualizar e personalizar o aspeto de uma lista de ameaças AIS e MARPA.

- 1 Num ecrã Radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para ver uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista da AIS**.
 - Para ver uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.
- 3 Se necessário, selecione **Opções do ecrã > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a incluir na lista.

Configurar o alarme de colisão da zona de segurança

⚠ CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Antes de poder definir um alarme de colisão, tem de ligar um dispositivo AIS ou radar à mesma rede como um plotter cartográfico compatível.

O alarme de colisão da zona de segurança é apenas utilizado com AIS e MARPA. A funcionalidade MARPA funciona com o radar. A zona de segurança é utilizada para evitar colisões e pode ser personalizada.

1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Alarme colisão > Ativado.**

Uma mensagem é apresentada e um alarme soa quando um objeto marcado por MARPA ou uma embarcação ativada por AIS entra na área de segurança à volta da embarcação. O objeto é também identificado como perigoso no ecrã. Quando o alarme está desativado, a mensagem e alarme sonoro estão desativados, mas o objeto continua a ser identificado como perigoso no ecrã.

2 Selecione **Alcance** e selecione uma distância para o raio da zona de segurança em volta da embarcação.

3 Selecione **Tempo até** e selecione o momento em que o alarme deve soar caso se determine que um objeto irá intercetar a zona de segurança.

Por exemplo, para ser notificado de uma interseção pendente 10 minutos antes da sua ocorrência provável, defina **Tempo até** como 10, e o alarme será emitido 10 minutos antes de a embarcação intercetar a zona de segurança.

4 Selecione **Alarme MARPA** e selecione uma opção para quando o alarme for acionado para objetos marcados por MARPA.

Visualizar uma lista de ameaças AIS e MARPA

A partir de qualquer ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, pode visualizar e personalizar o aspeto de uma lista de ameaças AIS e MARPA.

1 Num ecrã Radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações.**

2 Selecione uma opção:

- Para ver uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista da AIS**.
- Para ver uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.

3 Se necessário, selecione **Opções do ecrã > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a incluir na lista.

Auxiliares à navegação AIS

Um auxiliar à navegação AIS (ATON) é qualquer tipo de auxílio de navegação transmitido através do rádio AIS. Os ATON são apresentados nas cartas e têm informações identificativas, como a posição e o tipo.

Existem três tipos principais de ATON AIS. Os ATON reais existem fisicamente e enviam as suas informações identificativas e de localização a partir da respetiva posição real. Os ATON sintéticos existem fisicamente e as respetivas informações identificativas e de localização são enviadas a partir de outra posição. Os ATON virtuais não existem fisicamente e as respetivas informações identificativas e de localização são enviadas a partir de outra posição.

Pode ver os ATON AIS na carta quando o plotter cartográfico está ligado a um rádio AIS compatível. Para ver os ATON AIS, numa carta, selecione **Menu > Camadas > Carta > Auxiliar à navegação > ATON**. Pode ver mais informações acerca de um ATON se o selecionar na carta.

Símbolo	Significado
	ATON real ou sintético
	ATON real ou sintético: marca norte
	ATON real ou sintético: marca sul
	ATON real ou sintético: marca este
	ATON real ou sintético: marca oeste
	ATON real ou sintético: marca especial
	ATON real ou sintético: marca seguro
	ATON real ou sintético: marca perigo
	ATON virtual
	ATON virtual: marca norte
	ATON virtual: marca sul
	ATON virtual: marca este
	ATON virtual: marca oeste
	ATON virtual: marca especial
	ATON virtual: marca seguro
	ATON virtual: marca perigo

Pedidos de ajuda AIS

Quando ativados, os dispositivos independentes de pedido de ajuda AIS transmitem relatórios de emergência de posição. O plotter cartográfico pode receber sinais de Transmissores de Busca e Salvamento (SART), Rádios-farol de indicação de posição de emergência (EPRIB) e outros sinais de homem-ao-mar. As transmissões de pedidos de ajuda são diferentes das transmissões AIS normais, portanto são apresentadas de forma diferente no plotter cartográfico. Em vez de acompanhar uma transmissão de pedido de ajuda para evitar colisões, acompanha uma transmissão de pedido de ajuda para localizar e prestar auxílio a uma embarcação ou pessoa.

Navegar para uma Transmissão de pedido de ajuda

Quando recebe uma transmissão de pedido de ajuda, será apresentado um alarme de pedido de ajuda.

Selecione **Rever > Ir para** para iniciar a navegação para a transmissão.

Símbolos de alvo do dispositivo de pedido de ajuda AIS

Símbolo	Descrição
	Transmissão do dispositivo de pedido de ajuda AIS. Selecione para ver mais informações sobre a transmissão e iniciar a navegação.
	Transmissão perdida.
	Teste de transmissão. É apresentado quando uma embarcação dá início a um teste do seu dispositivo de pedido de ajuda e não representa uma emergência verdadeira.
	Teste de transmissão perdido.

Ativar alertas de teste de transmissão AIS

Para evitar um grande número de alertas de teste e símbolos em áreas de densa ocupação, como marinas, pode selecionar receber ou ignorar as mensagens de teste AIS. Para testar um dispositivo de emergência AIS, deve ativar a receção de alertas de teste no plotter cartográfico.

1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > AIS**.

2 Selecione uma opção:

- Para receber ou ignorar os sinais de teste do Rádio-farol de indicação de posição de emergência (EPIRB), selecione **Teste AIS-EPIRB**.
- Para receber ou ignorar os sinais de teste de Homem-ao-mar (MOB), selecione **Teste AIS-MOB**.
- Para receber ou ignorar os sinais de teste do Transponder de busca e salvamento, selecione **Teste AIS-SART**.

Desligar a receção AIS

A receção do sinal AIS é ligada por predefinição.

Selecione **Menu > Definições > Outras embarcações > AIS > Desligado**.

Todas as funcionalidades AIS em todas as cartas e vistas 3D das cartas são desativadas. Isto inclui a criação de alvos e registo de embarcações AIS, alarmes de colisão que resultam da criação de alvos e registo de embarcações AIS e a apresentação de informações acerca das embarcações AIS.

Menu de cartas

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todos os mapas. Algumas opções requerem mapas premium ou acessórios ligados, como um radar.

NOTA: os menus podem conter algumas definições que não são suportadas pelas cartas instaladas ou pela sua localização atual. Se efetuar alterações a essas definições, as alterações não terão impacto na vista de carta.

Numa carta, selecione Menu.

Camadas: ajusta o aspeto dos diferentes itens nas cartas ([Camadas da carta, página 37](#)).

Quickdraw Contours: ativa o modo de desenho dos contornos do fundo do mar e permite a criação de etiquetas para o mapa de pesca ([Mapeamento do Garmin Quickdraw Contours, página 43](#)).

Definições: ajusta as definições da carta ([Definições da carta, página 42](#)).

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã ([Personalizar as sobreposições de dados, página 17](#)).

Camadas da carta

Pode ativar e desativar as camadas da carta e personalizar as respetivas funcionalidades. Cada definição é específica da carta ou da vista da carta que está a ser utilizada.

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todos os modelos de cartas e plotters cartográficos. Algumas opções requerem mapas premium ou acessórios ligados.

NOTA: os menus podem conter algumas definições que não são suportadas pelas cartas instaladas ou pela sua localização atual. Se efetuar alterações a essas definições, as alterações não terão impacto na vista de carta.

Numa carta, selecione **Menu > Camadas**.

Carta: apresenta e oculta os itens relacionados com as cartas ([Definições das camadas da carta, página 38](#)).

A minha embarcação: apresenta e oculta os itens relacionados com a embarcação ([Definições das camadas da minha embarcação, página 38](#)).

Dados do utilizador: apresenta e oculta os dados do utilizador, tais como pontos de passagem, limites e trajetos e abre listas de dados do utilizador ([Definições das camadas de dados do utilizador, página 39](#)).

Outras embarcações: ajusta o modo como as outras embarcações são apresentadas ([Definições das camadas de outras embarcações, página 40](#)).

Água: apresenta e oculta os itens da profundidade ([Definições das camadas de água, página 40](#)).

Quickdraw Contours: apresenta e oculta os dados de Contornos Garmin Quickdraw ([Definições do Garmin Quickdraw Contours, página 46](#)).

Tempo: apresenta e oculta os itens relacionados com a meteorologia ([Definições das camadas de meteorologia, página 41](#)).

Definições das camadas da carta

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Carta**.

Fotogr. de satélite: apresenta imagens de satélite de alta resolução nas zonas de terra ou terra e mar da carta de navegação, quando são utilizados determinados mapas premium ([Mostrar imagens de satélite na carta de navegação, página 31](#)).

NOTA: esta definição tem estar ativada para ver as cartas Standard Mapping.

Marés e Correntes: apresenta os indicadores da estação de marés e da estação de observação de marés na carta ([Mostrar indicadores de marés e correntes, página 30](#)) e ativa a barra de marés e correntes que define a hora das marés e correntes que são apresentadas no mapa.

POIs terrestres: apresenta os pontos de interesse em terra.

Auxiliar à navegação: mostra os auxílios à navegação, como ATONs e luzes intermitentes, na carta. Permite selecionar o tipo de auxílio à navegação, NOAA ou IALA.

Pontos de serviço: apresenta as localizações de serviços marítimos.

Profundidade: ajusta os itens nas camadas de profundidade ([Definições das camadas de profundidade, página 38](#)).

Áreas Restritas: apesenta informação relativa às áreas restritas da carta.

Pontos de fotografia: apresenta os ícones de câmara para fotografias aéreas ([Ver fotografias aéreas de pontos de marcas terrestres, página 31](#)).

Definições das camadas de profundidade

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Carta > Profundidade**.

Sombreado de profundidade: especifica o limite superior e inferior do intervalo de profundidade a sombrear.

Sombreamento raso: define o sombreado desde a linha costeira até à profundidade especificada.

Profundidades locais: ativa a sonda local e define uma profundidade perigosa. As sondas locais que equivalem ou que são mais estreitas do que a profundidade perigosa são indicadas a texto vermelho.

Contornos de pesca: define o nível de zoom para uma vista detalhada dos contornos do fundo do mar e das sondas de profundidade e simplifica a apresentação do mapa para uma utilização otimizada enquanto pesca.

Definições das camadas da minha embarcação

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > A minha embarcação**.

Linha de proa: apresenta e ajusta a linha de proa, que é uma linha desenhada no mapa a partir da proa da embarcação na direção da viagem ([Definir a linha de proa e as marcas de ângulo, página 69](#)).

Trajetos ativos: apresenta o trajeto ativo na carta e abre o menu Opções de trajetos ativos.

Rosa dos ventos: apresenta uma representação visual do ângulo ou direção do vento fornecida pelo sensor de vento conectado e define a fonte de dados do vento.

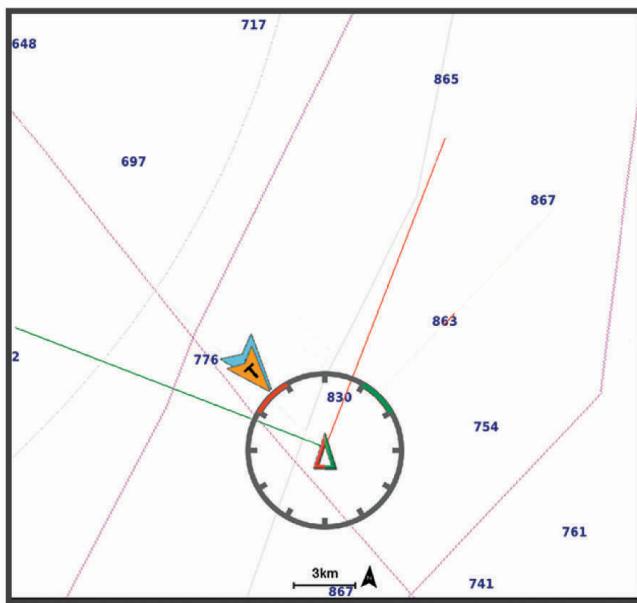
Rosa dos ventos: apresenta uma rosa dos ventos em redor da sua embarcação, indicando a direção na bússola orientada em relação à direção da embarcação. Se ativar esta opção, desativa a opção Rosa dos ventos.

Ícone embarc.: define o ícone que representa a sua localização atual na carta.

Definições das linhas de navegação

Para utilizar as linhas de navegação, tem de ligar um sensor de vento ao plotter cartográfico.

No modo de navegação ([Definir o tipo de embarcação, página 13](#)), pode apresentar linhas de navegação na carta de navegação. As linhas de navegação podem ser muito úteis em corridas.



Na carta de navegação, selecione **Menu > Camadas > A minha embarcação > Linhas de navegação > Configuração**.

Ângulo velejar: permite-lhe selecionar a forma como o dispositivo calcula as linhas de navegação. A opção Real calcula as linhas de navegação utilizando o ângulo do vento medido no sensor de vento. A opção Manual calcula as linhas de navegação utilizando os ângulos de barlavento e de sotavento introduzidos manualmente. A opção Tabela polar calcula as linhas de navegação com base nos dados da tabela polar importada ([Importar manualmente uma tabela polar, página 65](#)).

Âng. barlavento: permite-lhe definir uma linha de navegação com base no ângulo de barlavento para velejar.

Âng. sotavento: permite-lhe definir uma linha de navegação com base no ângulo de sotavento para velejar.

Correção de maré: corrige as linhas de navegação com base na maré.

Filtro linha nav.: filtra os dados da linha de navegação com base no intervalo de tempo introduzido. Para uma linha de navegação mais suave que filtra algumas das alterações na direção da embarcação ou no ângulo do vento verdadeiro, introduza um número maior. Para uma linha de navegação que apresenta maior sensibilidade às alterações na direção da embarcação ou no ângulo do vento verdadeiro, introduza um número menor.

Definições das camadas de dados do utilizador

Pode mostrar os dados do utilizador, como pontos de passagem, limites e trajetos nas cartas.

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Dados do utilizador**.

Pontos de passagem: apresenta os pontos de passagem na carta e abre a lista de pontos de passagem.

Limites: apresenta os limites na carta e abre a lista dos limites.

Trajetos: apresenta os trajetos na carta.

Definições das camadas de outras embarcações

NOTA: estas opções exigem acessórios que estejam ligados, como um recetor AIS, um radar ou um rádio VHF.

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.

DSC: define a forma como as embarcações e os trilhos DSC são apresentados na carta e mostra a lista DSC.

AIS: define a forma como as embarcações e os trilhos AIS são apresentados na carta e mostra a lista AIS.

MARPA: define a forma como as embarcações e os trilhos MARPA são apresentados na carta e mostra a lista MARPA.

Detalhes: apresenta os detalhes das outras embarcações na carta.

Direção projet.: define o tempo de direção previsto para as embarcações ativadas por AIS e marcadas por MARPA.

Alarme colisão: define o alarme de colisão da zona de segurança (*Configurar o alarme de colisão da zona de segurança, página 34*).

Definições das camadas de água

Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Água**.

NOTA: o menu pode conter algumas definições que não são suportadas pelas cartas instaladas ou pela sua localização atual. Se efetuar alterações a essas definições, as alterações não terão impacto na vista de carta.

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todos os modelos de cartas, vistas e plotters cartográficos. Algumas opções requerem mapas premium ou acessórios ligados.

Sombreado de profundidade: especifica o limite superior e inferior do intervalo de profundidade a sombrear (*Sombreado de intervalos de profundidade, página 41*).

Sombreamento raso: define o sombreado desde a linha costeira até à profundidade especificada.

Profundidades locais: ativa a sonda local e define uma profundidade perigosa. As sondas locais que equivalem ou que são mais estreitas do que a profundidade perigosa são indicadas a texto vermelho.

Contornos de pesca: define o nível de zoom para uma vista detalhada dos contornos do fundo do mar e das sondas de profundidade e simplifica a apresentação do mapa para uma utilização otimizada enquanto pesca.

Sombreado de relevo: apresenta o gradiente do fundo do mar com sombreado. Esta funcionalidade está disponível apenas com alguns mapas premium.

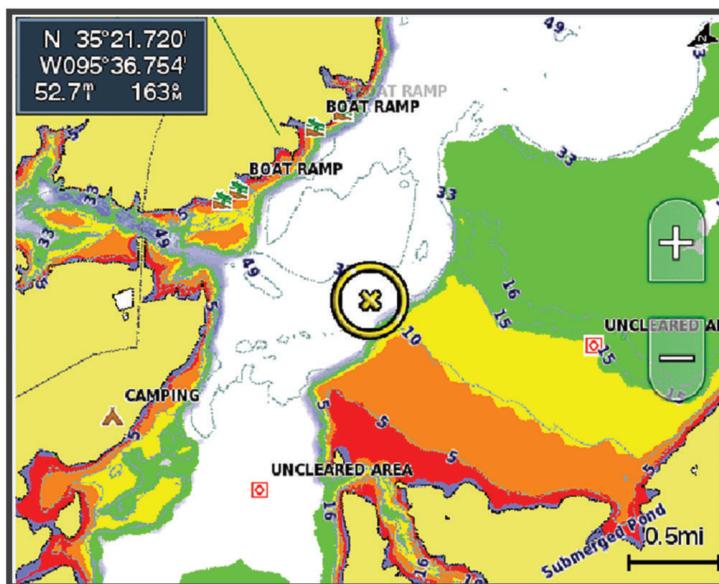
Imag. sonda: apresenta imagens da sonda para ajudar a mostrar a densidade do fundo do mar. Esta funcionalidade está disponível apenas com alguns mapas premium.

Nível do lago: define o nível de água atual do lago. Esta funcionalidade está disponível apenas com alguns mapas premium.

Sombreado de intervalos de profundidade

Pode definir intervalos de cores no seu mapa para mostrar as profundidades de água a que o peixe geralmente morde o isco. Pode definir intervalos mais profundos para monitorizar com que rapidez a profundidade do fundo muda num intervalo de profundidade específico. Pode criar até dez intervalos de profundidade. Para pesca em zonas interiores, um máximo de cinco intervalos de profundidade pode ajudar a reduzir interferências do mapa. Os intervalos de profundidade aplicam-se a todas as cartas e massas de água.

Algumas cartas Garmin LakeVü™ e complementares premium dispõem de vários sombreados de intervalos de profundidade por predefinição.



Vermelho	De 0 a 1,5 m (de 0 a 5 pés)
Laranja	De 1,5 a 3 m (de 5 a 10 pés)
Amarelo	De 3 a 4,5 m (de 10 a 15 pés)
Verde	De 4,5 a 7,6 m (de 15 a 25 pés)

Para ligar e ajustar, numa carta, selecione **Menu > Camadas > Água > Sombreado de profundidade**.

Definições das camadas de meteorologia

Na carta de navegação ou carta de pesca, selecione **Menu > Camadas > Carta > Tempo >** .

Numa carta meteorológica, selecione **Menu > Camadas > Carta > Tempo**.

Camadas observadas: define os itens meteorológicos observados a apresentar. As condições meteorológicas observadas no momento são as que são visíveis agora.

Camadas de previsão meteorológica: define quais os itens meteorológicos da previsão a apresentar.

Modo de camada: apresenta as informações sobre as previsões ou sobre as condições meteorológicas atuais.

Laço: apresenta uma sequência de informações sobre as previsões ou condições meteorológicas atuais.

Legenda: apresenta a legenda meteorológica, com o aumento da intensidade da gravidade das condições da esquerda para a direita.

Subscrição meteorológica: apresenta as informações de subscrição de serviços meteorológicos

Rapor predefinições: repõe as definições meteorológicas para os valores predefinidos de fábrica.

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã ([Personalizar as sobreposições de dados, página 17](#)).

Definições de sobreposição do radar

Na carta de navegação ou de pesca, selecione Menu **Menu > Camadas > Radar >** .

Num ecrã de radar, selecione **Menu**.

Radar para modo espera: para a transmissão do radar.

Gan.: ajusta o ganho (*Ajustar automaticamente o Ganho no ecrã Radar*, página 105)

Interfer. mar: ajusta as interferências do mar (*Ajustar automaticamente o Ganho no ecrã Radar*, página 105)

Opções do radar: abre o menu de opções do radar (*Menu Opções do radar*, página 107).

Outras embarcações: ajusta a forma como outras embarcações são apresentadas na vista do radar (*Definições das camadas de outras embarcações*, página 40).

Configuração do radar: abre as definições do ecrã do radar (*Menu de configuração do radar*, página 107).

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã (*Personalizar as sobreposições de dados*, página 17).

Definições da carta

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todas as cartas e a vistas 3D de carta. Algumas definições requerem acessórios externos ou cartas premium aplicáveis.

Numa carta, selecione **Menu > Definições**.

Orient. mapa: define a perspetiva do mapa.

Olhar em frente: muda automaticamente a sua posição atual para a parte inferior do ecrã, assim que a velocidade aumenta. Introduza a sua velocidade máxima para obter os melhores resultados.

Orientação da embarcação: define o alinhamento do ícone da embarcação no mapa. A opção Automático alinha o ícone da embarcação através do GPS COG a velocidades altas e a direção magnética a velocidades baixas para alinhar melhor o ícone da embarcação com a linha de trajeto ativa. A opção Direção alinha o ícone da embarcação com a direção magnética. A opção Rumo do GPS (COG) alinha o ícone da embarcação através do GPS COG. Se a fonte de dados selecionada não estiver disponível, é utilizada a fonte de dados disponível.

ATENÇÃO

A definição de orientação da embarcação destina-se apenas a fins informativos e não deve ser seguida estritamente. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Detalhe: ajusta o nível de detalhe apresentado no mapa em diferentes níveis de zoom.

Tamanho da carta: define o tamanho visível da carta.

Mapa mundo: utiliza um mapa do mundo básico ou mapa de relevo sombreado na carta. Estas diferenças são visíveis apenas quando o zoom é tão diminuído (afastado) que não permite ver as cartas detalhadas.

L. partida: define a linha de partida para a competição de vela (*Definir a linha de partida*, página 63).

Mapa intercal: mostra um pequeno mapa centrado na sua posição atual.

Definições do Fish Eye 3D

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Na vista da carta Fish Eye 3D, selecione **Menu**.

Ver: define a perspetiva da vista 3D da carta.

Trajetos: apresenta os trajetos.

Cone da sonda: apresenta um cone que indica a área coberta pelo transdutor.

Símb. de pesca: apresenta alvos suspensos.

Mapas suportados

Para que desfrute de momentos seguros e agradáveis na água, os dispositivos Garmin suportam apenas mapas oficiais produzidos pela Garmin ou por um produtor terceiro.

Pode comprar mapas da Garmin. Se comprar mapas de outro vendedor que não a Garmin, investigue o vendedor antes de proceder à compra. Tenha especial cuidado com os vendedores online. Se comprou um mapa não suportado, devolva-o ao vendedor.

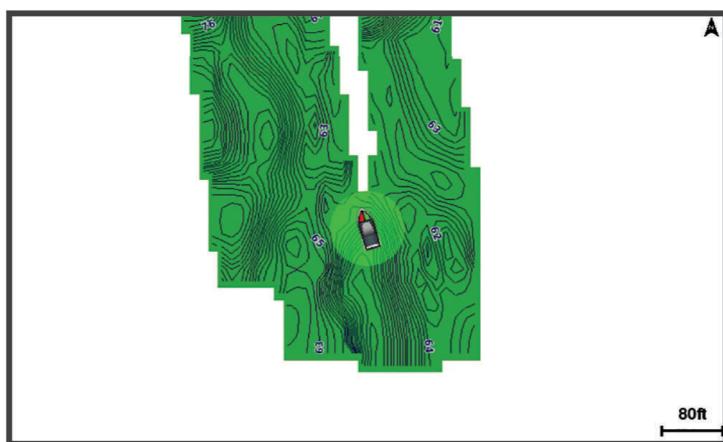
Mapeamento do Garmin Quickdraw Contours

ATENÇÃO

A funcionalidade de mapeamento Garmin Quickdraw Contours permite aos utilizadores gerar mapas. A Garmin não assume qualquer responsabilidade sobre a precisão, fiabilidade, exaustividade ou atualidade dos mapas gerados por terceiros. Qualquer utilização ou confiança depositada em mapas gerados por terceiros fica por sua conta e risco.

A funcionalidade de mapeamento Garmin Quickdraw Contours permite-lhe criar instantaneamente mapas com contornos e etiquetas de profundidade em qualquer massa de água.

Quando o Garmin Quickdraw Contours guarda dados é apresentado um círculo colorido em redor do ícone da embarcação. Este círculo representa a área aproximada do mapa que é analisada em cada passagem.



Um círculo verde indica uma boa profundidade e posição de GPS, e uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph). Um círculo amarelo indica uma boa profundidade e posição de GPS, e uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph). Um círculo vermelho indica pouca profundidade ou posição de GPS, e uma velocidade superior a 32 km/h (20 mph).

Pode visualizar o Garmin Quickdraw Contours num ecrã combinado ou de vista única no mapa.

A quantidade de dados guardada depende do tamanho do seu cartão de memória, da sua fonte de sonda e da velocidade da sua embarcação à medida que guarda dados. Utilizar uma sonda de feixe único permite-lhe guardar durante mais tempo. Estima-se que seja possível registar cerca de 1500 horas de dados num cartão de memória de 2 GB.

Quando guarda dados num cartão de memória no seu plotter cartográfico, os dados novos são adicionados ao seu mapa Garmin Quickdraw Contours atual, sendo guarda no cartão de memória. Quando introduz um cartão de memória novo, os dados atuais não são transferidos para o cartão novo.

Mapear uma massa de água com a funcionalidade Garmin Quickdraw Contours

Para utilizar a funcionalidade Garmin Quickdraw Contours, precisa da profundidade da sonda, da sua posição de GPS e de um cartão de memória com espaço livre.

- 1 Numa vista de carta, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Iniciar gravação**.
- 2 Quando a gravação estiver concluída, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Parar gravação**.
- 3 Selecione **Gerir > Nome** e introduza um nome para o mapa.

Adicionar uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw Contours

É possível adicionar etiquetas a um mapa Garmin Quickdraw Contours para assinalar pontos de interesse ou perigos.

- 1 Na Carta de navegação, selecione uma posição.
- 2 Selecione **Etiq Quickdraw**.
- 3 Introduza o texto da etiqueta e selecione **Concluído**.

Comunidade Garmin Quickdraw

A Comunidade Garmin Quickdraw consiste numa comunidade online pública e gratuita que lhe permite transferir os mapas que outros utilizadores criaram. Pode partilhar os seus mapas de contornos Garmin Quickdraw com os outros utilizadores.

Se o seu dispositivo tiver tecnologia Wi-Fi, pode utilizar a aplicação ActiveCaptain para aceder à Comunidade Garmin Quickdraw ([Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o ActiveCaptain, página 44](#)).

Se o seu dispositivo não tiver tecnologia Wi-Fi, pode utilizar o website Garmin Connect™ para aceder à Comunidade Garmin Quickdraw ([Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o Garmin Connect, página 45](#)).

Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o ActiveCaptain

- 1 No seu dispositivo móvel, abra a aplicação ActiveCaptain e estabeleça ligação ao dispositivo GPSMAP ([Como iniciar a aplicação ActiveCaptain, página 19](#)).
- 2 Na aplicação, selecione **Comunidade Quickdraw**.

Pode transferir contornos de outros membros da comunidade ([Transferir mapas da Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o ActiveCaptain, página 44](#)) e partilhar os contornos que criou ([Partilhar os seus mapas Garmin Quickdraw Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o ActiveCaptain, página 45](#)).

Transferir mapas da Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o ActiveCaptain

Pode transferir mapas Garmin Quickdraw Contours que outros utilizadores criaram e partilharam com a Comunidade Garmin Quickdraw.

- 1 Na aplicação ActiveCaptain do seu dispositivo móvel, selecione **Comunidade Quickdraw > Pesquisar contornos**.
- 2 Utilize o mapa e as funcionalidades de pesquisa para localizar a área a transferir.
Os pontos vermelhos representam mapas Garmin Quickdraw Contours que foram partilhados para essa área.
- 3 Selecione **Selecionar a região de transferência**.
- 4 Arraste a caixa para selecionar a área a transferir.
- 5 Arraste os cantos para alterar a área de transferências.
- 6 Selecione **Transferir área**.

Da próxima vez que ligar a aplicação ActiveCaptain ao dispositivo GPSMAP, os contornos descarregados são transferidos automaticamente para o dispositivo.

Partilhar os seus mapas Garmin Quickdraw Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o ActiveCaptain

Pode partilhar os mapas Garmin Quickdraw Contours que criou com outros membros da Comunidade Garmin Quickdraw.

Ao partilhar um mapa Contours, apenas é partilhado o mapa de contornos. Os seus pontos de passagem não são partilhados.

Quando configurou a aplicação ActiveCaptain, pode ter optado por partilhar automaticamente os seus contornos com a comunidade. Caso contrário, siga estes passos para ativar a partilha.

Na aplicação ActiveCaptain no seu dispositivo móvel, selecione **Sincronização com plotter > Contribuir para a comunidade**.

Da próxima vez que ligar a aplicação ActiveCaptain ao dispositivo GPSMAP, os seus mapas de contornos são transferidos automaticamente para a comunidade.

Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o Garmin Connect

- 1 Aceda a connect.garmin.com.
- 2 Selecione **Como começar > Comunidade Quickdraw > Como começar**.
- 3 Se não tiver uma conta Garmin Connect, crie uma.
- 4 Inicie sessão na sua conta Garmin Connect.
- 5 Selecione **Painéis de instrumentos > Náutica** para abrir o widget Garmin Quickdraw.

Dica: certifique-se de que tem um cartão de memória no seu computador para partilhar os mapas Garmin Quickdraw Contours.

Partilhar os seus mapas Garmin Quickdraw Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o Garmin Connect

Pode partilhar os mapas Garmin Quickdraw Contours que criou com outros membros da Comunidade Garmin Quickdraw.

Ao partilhar um mapa Contours, apenas é partilhado o mapa de contornos. Os seus pontos de passagem não são partilhados.

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões ([Cartões de memória, página 8](#)).
- 2 Insira o cartão de memória no seu computador.
- 3 Aceda à Comunidade Garmin Quickdraw ([Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o Garmin Connect, página 45](#)).
- 4 Selecione **Partilhar os contornos**.
- 5 Navegue até ao cartão de memória e selecione a pasta /Garmin.
- 6 Abra a pasta Quickdraw e selecione o ficheiro com o nome ContoursLog.svy.

Após o ficheiro ser transferido, elimine o ficheiro ContoursLog.svy do cartão de memória para evitar problemas com futuras atualizações. Os seus dados não serão perdidos.

Transferir mapas da Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o Garmin Connect

Pode transferir mapas Garmin Quickdraw Contours que outros utilizadores criaram e partilharam com a Comunidade Garmin Quickdraw.

Se o seu dispositivo não tiver a tecnologia Wi-Fi, pode aceder à Comunidade Garmin Quickdraw utilizando o website Garmin Connect.

Se o seu dispositivo tiver a tecnologia Wi-Fi, deve aceder à Comunidade Garmin Quickdraw utilizando a aplicação ActiveCaptain ([Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o ActiveCaptain, página 44](#)).

- 1 Insira o cartão de memória no seu computador.
- 2 Aceda à Comunidade Garmin Quickdraw ([Ligar-se à comunidade Garmin Quickdraw com o Garmin Connect, página 45](#)).
- 3 Selecione **Pesquisar contornos**.
- 4 Utilize o mapa e as funcionalidades de pesquisa para localizar a área a transferir.
Os pontos vermelhos representam mapas Garmin Quickdraw Contours que foram partilhados para essa região.
- 5 Selecione **Selecionar uma área para transferir**.
- 6 Arraste as extremidades da caixa para selecionar a área a transferir.
- 7 Selecione **Iniciar transferência**.
- 8 Guarde o ficheiro no seu cartão de memória.
Dica: se não conseguir localizar o ficheiro, procure na pasta "Transferências". O navegador poderá ter guardado o ficheiro nessa localização.
- 9 Retire o cartão de memória do computador.
- 10 Introduza o cartão de memória na ranhura para cartões ([Cartões de memória, página 8](#)).

O plotter cartográfico reconhece automaticamente os mapas de contornos. O plotter cartográfico pode demorar alguns minutos a carregar os mapas.

Definições do Garmin Quickdraw Contours

Numa carta, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Definições**.

A gravar o desvio: define a distância entre a profundidade da sonda e a profundidade de gravação de contornos. Se o nível de água se tiver alterado desde a última gravação, ajuste esta definição para que a gravação da profundidade seja igual em ambas as gravações.

Por exemplo, se, durante a última vez que fez uma gravação, a profundidade da sonda era de 3,1 m (10,5 pés) e a profundidade da sonda hoje for de 3,6 m (12 pés), introduza -0,5 m (-1,5 pés) no valor A gravar o desvio.

Desvio apresent. utiliz.: define as diferenças relativas a profundidades de contorno e etiquetas de profundidade nos seus próprios mapas Contours, para compensar alterações no nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

Desvio apres. comunid.: define as diferenças relativas a profundidades de contorno e etiquetas de profundidade nos mapas de contornos da comunidade, para compensar alterações no nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

Cor do inquérito: define a cor do ecrã do Garmin Quickdraw Contours. Se esta definição estiver ativada, as cores indicam a qualidade da gravação. Quando esta definição está desligada, as áreas de contornos são apresentadas com cores do mapa normais.

O verde indica uma boa profundidade e posição de GPS, e uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph). O amarelo indica uma boa profundidade e posição de GPS, e uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph). O vermelho indica pouca profundidade ou posição de GPS, e uma velocidade superior a 32 km/h (20 mph).

Sombreado de profundidade: especifica as profundidades mínima e máxima de um intervalo de profundidade e uma cor para esse intervalo de profundidade.

Navegação com um plotter cartográfico

ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

Quando utiliza Ir para, um percurso direto e um percurso retificado podem não considerar a existência de terra ou águas rasas. Utilize a informação visual e governe a embarcação, de forma a evitar terra, águas rasas e outros elementos perigosos.

CUIDADO

Se a sua embarcação possuir um sistema de piloto automático, deve ser instalado um ecrã de controlo do piloto automático dedicado em cada leme de direção para que o sistema de piloto automático seja desativado.

NOTA: algumas vistas de cartas estão disponíveis em cartas premium, em algumas áreas.

Para navegar, tem de selecionar um destino, definir um percurso ou criar uma rota e seguir o percurso ou a rota. Pode seguir o percurso ou a rota na Carta de navegação, Carta de pesca, vista de carta Perspective 3D ou vista de carta Mariner's Eye 3D.

Pode definir e seguir um percurso até um destino, utilizando um de três métodos: Ir para, Rota para ou Orientação automática.

Ir para: leva-o diretamente ao destino. Esta é a opção padrão para navegar para um destino. O plotter cartográfico cria um percurso em linha reta ou uma linha de navegação até ao destino. O caminho pode passar por terra e por outros obstáculos.

Rota para: cria uma rota a partir da sua posição até ao destino, permitindo-lhe adicionar viragens ao longo do percurso. Esta opção fornece um percurso em linha reta até ao destino, mas permite-lhe adicionar viragens à rota para evitar a passagem por terra e por outros obstáculos.

Orientação automática: utiliza as informações especificadas sobre a embarcação e os dados da carta, para determinar o melhor caminho até ao seu destino. Esta opção apenas se encontra disponível ao utilizar uma carta premium compatível num plotter cartográfico compatível. Fornece um caminho de navegação com indicações de mudança de direção até ao destino, evitando terra e outros obstáculos ([Orientação automática, página 55](#)).

Quando está a utilizar um piloto automático compatível ligado ao plotter cartográfico através de NMEA 2000, o piloto automático segue a rota definida pela Orientação automática.

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

A cor da linha da rota muda consoante vários fatores ([Código de cores das rotas, página 48](#)).

Questões básicas acerca da navegação

Questão	Resposta
O que devo fazer para que o plotter cartográfico me indique a direção para onde pretendo ir (rumo)?	Navegue utilizando Ir para (Configurar e seguir um percurso direto utilizando Ir para , página 49).
O que devo fazer para que o dispositivo me oriente ao longo de uma linha reta (minimizando trajetos cruzados) para um local com a distância mais curta a partir da posição atual?	Crie uma rota com um único percurso e navegue utilizando Rota para (Criar e navegar uma rota a partir da sua posição atual , página 53).
O que devo fazer para que o dispositivo me oriente para uma posição, evitando ao mesmo tempo obstáculos cartografados?	Crie uma rota com vários percursos e navegue utilizando Rota para (Criar e navegar uma rota a partir da sua posição atual , página 53).
O que devo fazer para que o dispositivo governe o meu piloto automático?	Navegue utilizando Rota para (Criar e navegar uma rota a partir da sua posição atual , página 53).
É possível o dispositivo criar um caminho para mim?	Se tiver mapas premium compatíveis com a Orientação automática e está numa área com cobertura, navegue utilizando a Orientação automática (Definir e seguir um caminho de Orientação automática , página 56).
Como altero as definições de Orientação automática na minha embarcação?	Consulte Configurações de caminhos de orientação automática , página 57.

Código de cores das rotas

ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

Quando utiliza Ir para, um percurso direto e um percurso retificado podem não considerar a existência de terra ou águas rasas. Utilize a informação visual e governe a embarcação, de forma a evitar terra, águas rasas e outros elementos perigosos.

À medida que navega, a cor da rota pode mudar para indicar quando é necessário ter cuidado.

Magenta: linha de rota/percurso predefinida.

Púrpura fina: percurso corrigido dinamicamente, indicando que está fora de rumo.

Laranja: atenção! Este segmento da rota pode estar próximo dos limites das definições de profundidade e altura da Orientação automática. Por exemplo, o segmento da rota é cor de laranja quando a rota atravessa uma ponte ou está em águas potencialmente rasas. Apenas cartas Garmin Navionics+™ e Garmin Navionics Vision+.

Com riscas vermelhas: aviso! Este segmento da rota pode não ser seguro com base nas definições de profundidade e altura da Orientação automática. Por exemplo, o segmento da rota tem riscas vermelhas quando a rota atravessa uma ponte muito baixa ou está em águas rasas. Esta linha tem riscas vermelhas apenas nas cartas Garmin Navionics+ e Garmin Navionics Vision+; tem riscas magenta e cinzentas em versões anteriores das cartas.

Cinzento: não é possível calcular este segmento da rota devido a terra ou outros obstáculos, ou não existe área de cobertura da carta nessa localização.

Destinos

Pode selecionar destinos utilizando cartas e vistas 3D de cartas ou utilizando as listas.

Pesquisar um Destino por Nome

Pode procurar pontos de passagem guardados, percursos guardados, trajetos guardados e destinos de serviços marítimos por nome.

- 1 Selecione **Inf. > Serviços > Pesquisar por nome**.
- 2 Introduza pelo menos uma parte do nome do seu destino.
- 3 Se necessário, selecione **Concluído**.
São apresentados os 50 destinos mais próximos que correspondem aos seus critérios de busca.
- 4 Selecione o destino.

Selecionar um destino utilizando a carta de navegação

A partir da Carta de Navegação, selecione um destino.

Procurar um destino de serviços marítimos

NOTA: esta funcionalidade está disponível com cartas premium em algumas áreas.

O plotter cartográfico contém informações de milhares de destinos que fornecem serviços marítimos.

- 1 Selecione **Inf. > Serviços**.
- 2 Selecione **Serviços ao largo** ou **Serviços terrestres**.
- 3 Se necessário, selecione a categoria de serviço marítimo.
O plotter cartográfico apresenta uma lista dos locais mais próximos e a distância e direção de cada um.
- 4 Selecione um destino para ver mais informações sobre o mesmo, se disponíveis.
Pode selecionar o  ou o  para percorrer a lista de destinos mais próximos.

Configurar e seguir um percurso direto utilizando Ir para

ATENÇÃO

Quando utiliza Ir para, um percurso direto e um percurso retificado podem não considerar a existência de terra ou águas rasas. Utilize a informação visual e governe a embarcação, de forma a evitar terra, águas rasas e outros elementos perigosos.

Pode definir e seguir um percurso direto a partir da sua posição atual para um destino selecionado.

- 1 Selecione um destino (*Destinos*, página 49).
- 2 Selecione **Navegar para > Ir para**.

É apresentada uma linha magenta. No centro da linha magenta existe uma linha roxa mais fina que representa o percurso retificado desde a sua posição atual até ao destino. A linha de percurso retificado é dinâmica e move-se juntamente com a sua embarcação quando se desvia de rumo.

- 3 Siga a linha magenta, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.
- 4 Se estiver fora de rumo, siga a linha roxa (percurso retificado) para viajar até ao seu destino, ou governe para voltar à linha magenta (percurso direto).

Também pode utilizar a seta de orientação laranja, que apresenta um raio de viragem proposto para colocar de novo a embarcação no percurso.

ATENÇÃO

Reveja a existência de obstáculos no trajeto antes de realizar a curva. Se o trajeto não for seguro, reduza a velocidade da embarcação e determine um trajeto seguro de volta ao rumo.

Parar a navegação

Durante a navegação, a partir de uma carta aplicável, selecione uma opção:

- Selecione **Menu > Parar a navegação**.
- Enquanto navega com orientação automática, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar a navegação**.
- Selecione .

Pontos de passagem

Os pontos de passagem são posições que pode registar e guardar no dispositivo. Os pontos de passagem podem ser utilizados para marcar o ponto em que se encontra, para onde vai, ou onde esteve. Pode adicionar detalhes sobre a localização, como o nome, a elevação e a profundidade.

Marcar a sua localização atual como ponto de passagem

A partir de qualquer ecrã, selecione **Marcar**.

Criar um ponto de passagem num local diferente

1 Selecione **Pontos de passagem > Novo ponto de passagem**.

2 Selecione uma opção:

- Para criar um ponto de passagem introduzindo as coordenadas da posição, selecione **Introduzir coordenadas** e introduza as coordenadas.
- Para criar um ponto de passagem utilizando uma carta, selecione **Utilizar carta**, selecione a localização e selecione **Selec..**.
- Para criar um ponto de passagem utilizando o alcance (distância) e o rumo, selecione **Introduzir intervalo/rumo** e introduza a informação.

Assinalar uma posição de SOS

Pode marcar uma localização de SOS ou MOB (Homem ao mar).

1 Mantenha **SOS** premido durante um segundo.

2 Selecione o tipo de SOS.

3 Se necessário, selecione **OK** para navegar para a posição de Homem-ao-mar.

Caso tenha selecionado **OK**, o plotter cartográfico define um percurso direto para a posição. Se selecionou outro tipo de SOS, os detalhes do pedido são enviados para o rádio VHF. Tem de efetuar o pedido através do rádio.

Projetar um ponto de passagem

Pode criar um ponto de passagem novo projetando a distância e o rumo a partir de uma localização diferente. Isto pode ser útil ao criar as linhas de partida e da meta de competições de vela.

1 Selecione **Pontos de passagem > Novo ponto de passagem > Introduzir intervalo/rumo**.

2 Se necessário, selecione um ponto de referência na carta.

3 Selecione **Introduzir intervalo/rumo**.

4 Introduza a distância e selecione **Concluído**.

5 Introduza o rumo e selecione **Concluído**.

6 Selecione **Criar pontos passagem**.

Ver uma lista de todos os Pontos de passagem

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Pontos de passagem**.

Editar um ponto de passagem guardado

- 1** Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Pontos de passagem**.
- 2** Selecione um ponto de passagem.
- 3** Selecione **Rever > Editar**.
- 4** Selecione uma opção:
 - Para adicionar um nome, selecione **Nome** e introduza um nome.
 - Para alterar o símbolo, selecione **Símbolo**.
 - Para mover a posição do ponto de passagem, selecione **Posição**.
 - Para alterar a profundidade, selecione **Profundidade**.
 - Para alterar a temperatura da água, selecione, **Temperatura da água**.
 - Para alterar o comentário, selecione **Comentário**.

Mover um ponto de passagem guardado

- 1** Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Pontos de passagem**.
- 2** Selecione um ponto de passagem.
- 3** Selecione **Rever > Editar > Posição**.
- 4** Indique a nova posição do ponto de passagem:
 - Para mover o ponto de passagem utilizando coordenadas, selecione **Introduzir coordenadas**, introduza as novas coordenadas e selecione **Concluído** ou **Cancelar**.
 - Para mover o ponto de passagem enquanto está a utilizar a carta, selecione **Utilizar carta**, selecione uma nova localização na carta e selecione **Mover ponto passag..**
 - Para mover o ponto de passagem utilizando a posição atual da embarcação, selecione **Utilizar localização atual**.
 - Para mover o ponto de passagem utilizando o alcance (distância) e o rumo, selecione **Introduzir intervalo/rumo**, introduza a informação e selecione **Concluído**.

Percorrer e navegar até um ponto de passagem guardado

ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

Quando utiliza Ir para, um percurso direto e um percurso retificado podem não considerar a existência de terra ou águas rasas. Utilize a informação visual e governe a embarcação, de forma a evitar terra, águas rasas e outros elementos perigosos.

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Antes de navegar para um ponto de passagem, terá de criar um ponto de passagem.

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Pontos de passagem**.

2 Selecione um ponto de passagem.

3 Selecione **Navegar para**.

4 Selecione uma opção:

- Para navegar diretamente para a posição, selecione **Ir para**.
- Para criar uma rota para a localização, com curvas incluídas, selecione **Rota para**.
- Para utilizar a orientação automática, selecione **Orientação automática**.

5 Analise o percurso indicado pela linha magenta.

NOTA: ao utilizar a Orientação automática, um segmento a cinzento em qualquer parte da linha magenta indica que a Orientação automática não consegue calcular parte da linha da Orientação automática. Isto deve-se às definições de profundidade mínima de água segura e altura mínima de obstáculos.

6 Siga a linha magenta, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.

Eliminar um Ponto de passagem ou MOB

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Pontos de passagem**.

2 Selecione um ponto de passagem ou MOB.

3 Selecione **Rever > Eliminar**.

Eliminar todos os pontos de passagem

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Eliminar dados de utilizador > Pontos de passagem > Todas**.

Rotas

Uma rota é um caminho que se percorre de uma localização até um ou mais destinos.

Criar e navegar uma rota a partir da sua posição atual

Pode criar e navegar uma rota imediatamente na Carta de Navegação ou na Carta de Pesca. Este método não guarda a rota.

- 1 A partir da carta de navegação ou da carta de pesca, selecione um destino.
- 2 Selecione **Navegar para > Rota para**.
- 3 Selecione a posição da última curva antes do destino.
- 4 Selecione **Adic. viragem**.
- 5 Se necessário, repita os passos para adicionar mais curvas, retrocedendo do seu destino até à posição atual da sua embarcação.
A última curva que adicionar deverá ser a primeira curva que faz, a partir da sua posição atual. Deverá ser a curva mais próxima da sua embarcação.
- 6 Se necessário, selecione **Menu**.
- 7 Selecione **Concluído**.
- 8 Analise o percurso indicado pela linha magenta.
- 9 Siga a linha magenta, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.

Criar e guardar uma rota

Pode adicionar até 250 viragens a uma rota.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática > Novo > Rota através da carta**.
- 2 Selecione a posição inicial da rota.
O ponto de partida pode ser a sua posição atual ou outra posição.
- 3 Selecione **Adic. viragem**.
- 4 Selecione a localização da próxima viragem na carta.
- 5 Selecione **Adic. viragem**.
- 6 Se necessário, repita os passos 4 e 5 para adicionar mais viragens.
- 7 Selecione **Concluído**.

Ver uma lista de rotas e caminhos de orientação Automática

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Se necessário, selecione **Filtrar** para ver apenas rotas ou apenas caminhos de Orientação automática.
- 3 Selecione **Ordenar** para ordenar a lista de rotas disponíveis por alcance, comprimento ou nome.

Editar uma rota guardada

Pode mudar o nome de uma rota ou alterar as viragens que a rota contém.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever > Editar rota**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para alterar o nome, selecione **Nome** e introduza o nome.
 - Para editar uma viragem da lista, selecione **Editar viragens > Utilizar lista de curvas** e selecione uma viragem da lista.
 - Para selecionar uma viragem utilizando a carta, selecione **Editar viragens > Utilizar carta**, e selecione uma localização na carta.

Modificar uma viragem que utilize um ponto de passagem guardado não move esse ponto de passagem, mas reposiciona a viragem na rota. Mover a localização de um ponto de passagem utilizado numa rota não move a viragem na rota.

Encontrar e navegar uma rota guardada

Antes de poder procurar uma lista de rotas e navegar para uma delas, deve criar e guardar, pelo menos, uma rota ([Criar e guardar uma rota, página 53](#)).

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Navegar para**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para navegar na rota a partir do ponto de partida utilizado quando a rota foi criada, selecione **Para a frente**.
 - Para navegar na rota a partir do destino utilizado quando a rota foi criada, selecione **Para trás**.
 - Para navegar em paralelo com a rota, selecione **Desvio** ([Percorrer e navegar paralelamente a uma rota guardada, página 54](#)).
 - Para navegar numa rota a partir do primeiro ponto de passagem da rota, selecione **Do início**.
- É apresentada uma linha magenta. No centro da linha magenta existe uma linha roxa mais fina que representa o percurso correto desde a sua posição atual até ao destino. A linha de percurso retificado é dinâmica e move-se juntamente com a sua embarcação quando se desvia de rumo.
- 5 Analise o percurso indicado pela linha magenta.
- 6 Siga a linha magenta ao longo de cada percurso na rota, governando para evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.
- 7 Se estiver fora de rumo, siga a linha roxa (percurso retificado) para viajar até ao seu destino, ou governe para voltar à linha magenta (percurso direto).

Percorrer e navegar paralelamente a uma rota guardada

Antes de poder procurar uma lista de rotas e navegar para uma delas, deve criar e guardar, pelo menos, uma rota ([Criar e guardar uma rota, página 53](#)).

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- NOTA:** a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Navegar para**.
- 4 Selecione **Desvio** para navegar em paralelo com a rota.
- 5 Selecione **Desvio** para introduzir a distância a desviar da rota.
- 6 Indique a forma de navegar a rota:
 - Para navegar na rota a partir do ponto de partida utilizado quando a rota foi criada, à esquerda da rota original selecione **Avanço - Bombordo**.
 - Para navegar na rota a partir do ponto de partida utilizado quando a rota foi criada, à direita da rota original selecione **Avanço - Estibordo**.
 - Para navegar na rota a partir do destino utilizado quando a rota foi criada, à esquerda da rota original selecione **Para trás - Bombordo**.
 - Para navegar na rota a partir do destino utilizado quando a rota foi criada, à direita da rota original selecione **Para trás - Estibordo**.
- 7 Se necessário, selecione **Concluído**.
- É apresentada uma linha magenta. No centro da linha magenta existe uma linha roxa mais fina que representa o percurso correto desde a sua posição atual até ao destino. A linha de percurso retificado é dinâmica e move-se juntamente com a sua embarcação quando se desvia de rumo.
- 8 Analise o percurso indicado pela linha magenta.
- 9 Siga a linha magenta ao longo de cada percurso na rota, governando para evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.
- 10 Se estiver fora de rumo, siga a linha roxa (percurso retificado) para viajar até ao seu destino, ou governe para voltar à linha magenta (percurso direto).

Iniciar um padrão de pesquisa

Pode iniciar um padrão de pesquisa para procurar numa determinada área. Diferentes padrões são mais adequados para diferentes situações de pesquisa.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática > Novo > Traçar rota com padrão SAR**.
- 2 Selecione um padrão:
 - Selecione **Procura de setores** quando a localização de um objeto for relativamente conhecida, se a área de pesquisa for pequena e caso seja necessária uma pesquisa intensiva.
 - Selecione **Quadrado de expansão** quando a localização de um objeto for incerta, se a área de pesquisa for pequena e caso seja necessária uma pesquisa intensiva.
 - Selecione **Linha contínua/paralela** quando a localização de um objeto for aproximada, se a área de pesquisa for pequena e caso seja necessária uma pesquisa intensiva.
- 3 Introduza os parâmetros de pesquisa.
- 4 Selecione **Concluído**.
- 5 Se necessário, selecione **Ativar**.

Eliminar uma rota guardada

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever > Eliminar**.

Eliminar todas as rotas guardadas

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Eliminar dados de utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.

Orientação automática

ATENÇÃO

A funcionalidade Orientação automática é baseada nas informações da carta eletrónica. Esses dados não garantem a inexistência de obstáculos ou suficiente folga no fundo. Compare cuidadosamente o percurso com toda a informação visual disponível e evite terra, águas rasas ou outros obstáculos que possam existir no caminho.

Todas as linhas de rota e de navegação apresentadas no plotter cartográfico servem apenas para fornecer orientações gerais de rota ou para identificar canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Respeite sempre os auxiliares à navegação e as condições na água ao navegar para evitar situações de encalhe ou perigos que possam resultar em danos na embarcação, ferimentos pessoais ou a morte.

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Pode utilizar a Orientação automática para traçar o melhor caminho até ao seu destino. A Orientação automática utiliza o seu plotter cartográfico para analisar dados de cartas, como a profundidade da água e obstáculos conhecidos, para calcular um caminho sugerido. Pode ajustar o caminho durante a navegação.

Definir e seguir um caminho de Orientação automática

- 1 Selecione um destino ([Destinos](#), página 49).
- 2 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 3 Analise o caminho indicado pela linha magenta.
- 4 Selecione **Iniciar a navegação**.
- 5 Siga a linha magenta, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos ([Código de cores das rotas](#), página 48).

NOTA: ao utilizar a Orientação automática, um segmento a cinzento em qualquer parte da linha magenta indica que a Orientação automática não consegue calcular parte da linha da Orientação automática. Isto deve-se às definições de profundidade mínima de água segura e altura mínima de obstáculos.

Criar e guardar um caminho de Orientação automática

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática > Novo > Orientação automática**.
- 2 Selecione um ponto de partida e, em seguida, selecione **Seguinte**.
- 3 Selecione um destino e, em seguida, selecione **Seguinte**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para visualizar um perigo e ajustar um caminho próximo do perigo, selecione **Análise perigo**.
 - Para ajustar o caminho, selecione **Ajustar caminho** e siga as instruções no ecrã.
 - Para eliminar o caminho, selecione **Cancelar Orientação auto**.
 - Para guardar o caminho, selecione **Concluído**.

Ajustar um caminho de Orientação automática guardado

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Selecione um caminho, e em seguida, selecione **Rever > Editar > Ajustar caminho**.

Dica: ao navegar num caminho de Orientação automática, selecione o caminho na carta de navegação e, em seguida, selecione **Ajustar caminho**.

- 3 Selecione uma localização no caminho.
- 4 Arraste o ponto para uma nova localização.
- 5 Se necessário, selecione um ponto e, em seguida, selecione **Retirar**.
- 6 Selecione **Concluído**.

Cancelar um cálculo de Orientação automática em curso

A partir da carta de navegação, selecione **Menu > Cancelar**.

Dica: pode selecionar **Voltar** para cancelar rapidamente o cálculo.

Definir chegada cronometrada

Pode utilizar esta funcionalidade numa rota ou num caminho de Orientação automática para obter comentários sobre a hora de chegada a um ponto selecionado. Isto permite-lhe calcular o tempo de chegada a uma determinada localização, como por exemplo a um local com abertura de ponte ou a uma linha de partida de uma competição.

- 1 A partir da carta de navegação, selecione **Menu**.
- 2 Selecione **Opções de navegação > Cheg. plan..**

Dica: pode abrir rapidamente o menu Cheg. plan. selecionando um ponto no caminho ou na rota.

Configurações de caminhos de orientação automática

⚠ CUIDADO

As definições de Profundidade preferida e Distância vertical influenciam a forma como o plotter cartográfico calcula um caminho de Orientação automática. Se uma secção de um caminho de Orientação automática for menos profunda do que a definição de Profundidade preferida ou inferior à definição de Distância vertical, a secção do caminho de Orientação automática é apresentada como uma linha sólida laranja ou uma linha com riscas vermelhas em Garmin LakeVü g4 e cartas BlueChart®g4 Vision e apresentada como uma linha com riscas magentas e cinzentas. Quando a sua embarcação entrar numa dessas áreas, é apresentada uma mensagem de aviso ([Código de cores das rotas, página 48](#)).

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todos os mapas.

Pode definir os parâmetros que o plotter cartográfico utiliza durante o cálculo de um caminho de Orientação automática.

Selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática**.

Profundidade preferida: define a profundidade de água mínima, com base nos dados de profundidade da carta, pela qual a embarcação pode passar com segurança.

NOTA: a profundidade de água mínima em cartas premium (anteriores a 2016) é de 1 metro (3 pés). Se introduzir um valor inferior a 1 metro (3 pés), as cartas utilizam apenas profundidades de 1 metro (3 pés) nos cálculos de caminhos de Orientação automática.

Distância vertical: define a altura mínima de uma ponte ou obstáculo, com base nos dados da carta, pela qual a embarcação pode passar com segurança.

Distância à linha costeira: define a proximidade da costa a que pretende que o caminho de Orientação automática seja colocado. O caminho pode ser deslocado se alterar esta definição durante a navegação. Os valores disponíveis para esta definição são relativos, não absolutos. Para se certificar de que o caminho foi colocado a uma distância apropriada da costa, pode avaliar a colocação do caminho utilizando um ou mais destinos familiares que requeiram navegação através de um curso de água estreito ([Ajustar a distância da costa, página 58](#)).

Ajustar a distância da costa

A definição da Distância à linha costeira indica a distância à costa onde pretende que a linha da Orientação automática seja colocada. A linha de Orientação automática pode deslocar-se se alterar esta definição durante a navegação. Os valores disponíveis para a definição Distância à linha costeira são relativos, não absolutos. Para se certificar de que a linha de Orientação automática foi colocada a uma distância segura da costa, pode avaliar a colocação da linha de Orientação automática utilizando um ou mais destinos familiares que requeiram navegação através de um curso de água estreito.

- 1 Atraque a sua embarcação ou lance a âncora.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Normal**.
- 3 Selecione um destino para o qual tenha navegado anteriormente.
- 4 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 5 Reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.
- 6 Selecione uma opção:
 - Se a colocação da linha estiver satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar a navegação e avance para o passo 10**.
 - Se a linha estiver demasiado próxima de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Longe**.
 - Se as curvas na linha estiverem demasiado largas, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Próximo**.
- 7 Se selecionou **Próximo** ou **Longe** no passo 6,reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.

A Orientação automática mantém uma distância ampla dos obstáculos em águas abertas, mesmo se definiu a Distância à linha costeira para Próximo ou O mais próximo. Como resultado, o plotter cartográfico pode não repor a linha de Orientação automática, exceto se o destino selecionado requerer navegação através de um curso de água estreito.
- 8 Selecione uma opção:
 - Se a colocação da linha estiver satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar a navegação e avance para o passo 10**.
 - Se a linha estiver demasiado próxima de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > O mais longe**.
 - Se as curvas na linha estiverem demasiado largas, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > O mais próximo**.
- 9 Se selecionou **O mais próximo** ou **O mais longe** no passo 8,reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.

O caminho de Orientação automática mantém uma distância ampla dos obstáculos em águas abertas, mesmo se definiu a Distância à linha costeira para Próximo ou O mais próximo. Como resultado, o plotter cartográfico pode não repor a linha de Orientação automática, exceto se o destino selecionado requerer navegação através de um curso de água estreito.
- 10 Repita os passos 3 a 9 pelo menos uma vez, utilizando um destino diferente de cada vez, até que esteja familiarizado com a funcionalidade da definição de **Distância à linha costeira**.

Trajetos

Um trajeto é uma gravação do caminho da sua embarcação. O trajeto em gravação denomina-se trajeto ativo e pode ser guardado. Pode apresentar os trajetos em cada carta ou em vista 3D de carta.

Mostrar Trajetos

1 Numa carta, selecione **Menu > Camadas > Dados do utilizador > Trajetos**.

2 Selecione os trajetos a apresentar.

O seu trajeto é assinalado no mapa através de uma linha.

Definir a cor do trajeto ativo

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Opções de trajetos ativos > Cor dos trajetos**.

2 Selecione uma cor para o trajeto.

Guardar o trajeto ativo

O trajeto em gravação denomina-se trajeto ativo.

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Guardar trajeto ativo**.

2 Selecione uma opção:

- Selecione a hora a que o trajeto ativo começou.
- Seleccione **Registo completo**.

3 Selecione **Guardar**.

Ver uma lista de trajetos guardados

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados**.

Editar um trajeto guardado

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados**.

2 Selecione um trajeto.

3 Selecione **Rever > Editar trajeto**.

4 Selecione uma opção:

- Selecione **Nome** e introduza o nome novo.
- Selecione **Cor dos trajetos** e selecione uma cor.
- Selecione **Gravar como rota** para guardar o trajeto como uma rota.
- Selecione **Guardar como limite** para guardar o trajeto como limite.

Guardar um trajeto como rota

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados**.

2 Selecione um trajeto.

3 Selecione **Rever > Editar trajeto > Gravar como rota**.

Percorrer e navegar por um trajeto gravado

Antes de poder procurar uma lista de trajetos e navegar para eles, deve gravar e guardar pelo menos um trajeto ([Trajetos](#), [página 58](#)).

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados**.

2 Selecione um trajeto.

3 Selecione **Seguir trajeto**.

4 Selecione uma opção:

- Para navegar no trajeto a partir do ponto de partida utilizado quando o trajeto foi criado, selecione **Para a frente**.
- Para navegar no trajeto a partir do destino utilizado quando o trajeto foi criado, selecione **Para trás**.

5 Reveja o percurso indicado pela linha colorida.

6 Siga a linha ao longo de cada percurso na rota, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.

Eliminar um trajeto guardado

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados.**
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever > Eliminar.**

Eliminar todos os trajetos guardados

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Eliminar dados de utilizador > Trajetos guardados.**

Seguir novamente o trajeto ativo

O trajeto em gravação denomina-se trajeto ativo.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Seguir trajeto ativo.**
- 2 Selecione uma opção:
 - Selecione a hora a que o trajeto ativo começou.
 - Seleccione **Registo completo.**
- 3 Reveja o percurso indicado pela linha colorida.
- 4 Siga a linha colorida, governando a embarcação de forma a evitar terra, águas rasas e outros obstáculos.

Limpar o trajeto ativo

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Limpar trajeto ativo.**

A memória de trajetos é limpa e o trajeto ativo continua a ser gravado.

Gerir a memória de registo de trajetos durante a gravação

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Opções de trajetos ativos.**
- 2 Selecione **Modo de registo.**
- 3 Selecione uma opção:
 - Para gravar um registo de trajetos até que a memória de trajetos esteja cheia, selecione **Encher.**
 - Para gravar continuamente um registo de trajetos, substituindo os dados de trajeto mais antigos com novos dados, selecione **Envolver.**

Configurar o intervalo de gravação do registo de trajetos

Pode indicar a frequência de gravação do registo de trajetos. A gravação de um registo de frequência elevada é mais rigorosa, mas ocupa rapidamente a memória do registo de trajetos. O intervalo de resolução é recomendado para uma utilização mais eficiente da memória.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Opções de trajetos ativos > Intervalo.**
- 2 Selecione uma opção:
 - Para gravar o trajeto com base numa distância entre dois pontos, selecione **Intervalo > Distância > Alterar** e introduza a distância.
 - Para gravar o trajeto com base num intervalo de tempo, selecione **Intervalo > Hora > Alterar** e introduza o intervalo de tempo.
 - Para gravar o trajeto com base numa variação do seu percurso, selecione **Intervalo > Resolução > Alterar** e introduza o erro máximo permitido a partir do percurso verdadeiro antes de gravar um ponto do trajeto. Esta é a opção de gravação recomendada.

Limites

⚠ CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Os limites permitem-lhe evitar ou manter-se em áreas estabelecidas numa massa de água. Pode definir um alarme para o alertar quando entrar ou sair de um limite.

Pode criar áreas, linhas e círculos de limite utilizando o mapa. Também pode converter rotas e trajetos guardados em linhas de limite. Pode criar uma área de limite utilizando pontos de passagem criando uma rota a partir dos pontos de passagem e convertendo a rota numa linha de limite.

Pode selecionar um limite que funcione como o limite ativo. Pode adicionar os dados de limite ativo aos campos de dados na carta.

Criar um limite

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites > Novo**.
- 2 Selecione uma forma de limite.
- 3 Siga as instruções no ecrã.

Converter uma rota num limite

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Rotas e caminhos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever > Editar rota > Guardar como limite**.

Converter um trajeto num limite

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Trajetos > Trajetos guardados**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever > Editar trajeto > Guardar como limite**.

Editar um limite

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para editar o aspetto do limite na carta, selecione **Opções do ecrã**.
 - Para alterar as linhas ou nome do limite, selecione **Editar limite**.
 - Para editar o alarme de limite, selecione **Alarme**.

Estabelecer ligação entre um limite e um esquema SmartMode

Pode estabelecer ligação a um limite SmartMode para abrir automaticamente o esquema quando entrar ou sair do limite. Por exemplo, pode definir um limite em volta da sua marina e abrir automaticamente o esquema de Atracag. quando se aproxima da marina.

- 1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever > Associar SmartMode™ > SmartMode™**.
- 4 Selecione **A entrar** e, em seguida, selecione um esquema.
- 5 Selecione **A sair** e, em seguida, seleccione um esquema.

Definir um alarme de limite

Os alarmes de limite alertam-no quando está a uma determinada distância de um limite definido. Pode ser útil ao tentar evitar determinadas áreas ou quando tem de estar muito atento em determinadas áreas, como nas vias navegáveis.

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites**.

2 Selecione um limite.

3 Selecione **Rever > Alarme**.

4 Selecione uma opção:

- Para definir um alarme que se ativa quando a embarcação estiver a uma distância específica do limite, selecione **Distância aviso**, introduza uma distância e selecione **Concluído**.
- Para definir um alarme para quando entra ou sai do limite ou um limite circular, selecione **Área** para mostrar **A entrar** ou **A sair**.

Desativar todos os alarmes de limite

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites > Alarmes**.

Eliminar um limite

1 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Limites**.

2 Selecione um limite.

3 Selecione **Rever > Editar limite > Eliminar**.

Eliminar todos os pontos de passagem, trajetos, rotas e limites guardados

Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Eliminar dados do utilizador > Eliminar todos os dados do utilizador > OK**.

Funcionalidades de navegação

Definir o tipo de embarcação para funcionalidades de navegação

Tem de selecionar um tipo de embarcação para utilizar as funcionalidades de navegação.

1 Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Tipo embarc..**

2 Selecione **Veleiro** ou **Catamarã para velejar**.

Competição de vela

Pode utilizar o dispositivo para aumentar as probabilidades de a sua embarcação cruzar a linha de partida no momento exato. Quando sincroniza o cronómetro de corrida com o cronómetro de corrida em contagem decrescente oficial, é alertado de minuto em minuto com o aproximar da corrida. Quando combina o cronómetro de corrida com a linha de partida virtual, o dispositivo mede a velocidade, o rumo e o tempo restante no cronómetro de corrida. O dispositivo utiliza esta informação para indicar se a sua embarcação vai cruzar a linha de partida antes, depois ou no momento exato.

Orientação da linha de partida

A orientação da linha de partida de navegação é uma representação visual das informações que necessita para atravessar a linha de partida a uma velocidade e tempos ótimos.

Uma linha de previsão é-lhe apresentada antes de definir os pontos da linha de partida a bombordo e estibordo, o tempo e a velocidade alvo. Esta linha é também apresentada depois de ter iniciado o cronómetro de corrida. A linha de previsão estende-se a partir da sua posição atual em direção à linha de partida e às linhas de navegação de cada ponto.

O ponto final e a cor da linha de previsão indicam a posição final da embarcação no final da cronometragem, com base na velocidade atual da sua embarcação.

Quando o ponto final se encontra antes da linha inicial, a cor da linha é branca. Isto indica que deve aumentar a velocidade da embarcação de forma a poder alcançar a linha de partida dentro do tempo previsto.

Quando o ponto final se encontra depois da linha inicial, a cor da linha é vermelha. Isto indica que deve reduzir a velocidade da embarcação de forma a evitar uma penalização por alcançar a linha de partida antes do final da cronometragem.

Quando o ponto final se encontra sobre a linha inicial, a cor da linha é branca. Isto indica que a embarcação está a navegar à velocidade ideal para alcançar a linha de partida no final da cronometragem.

Por predefinição, a janela de orientação da linha de partida e a janela do cronómetro surgem no ecrã de combinação de Competição de vela.

Definir a linha de partida

Por predefinição, a janela de orientação da linha de partida é adicionado ao ecrã de combinação de Competição de vela.

- 1 A partir do ecrã de combinação de Competição de vela, selecione **Menu > Orient linha de partida > L. partida.**
- 2 Selecione uma opção:
 - Para marcar os pontos da linha de partida a bombordo e estibordo à medida que passar pelos mesmos, selecione **Marcas de som (ping).**
 - Para marcar pontos de linha de partida a bombordo e estibordo ao introduzir as respetivas coordenadas, selecione **Introduzir coordenadas.**
 - Para alterar a posição dos pontos a bombordo e estibordo depois de estarem definidos, selecione **Trocar bomb. e estib..**

Utilizar a orientação de linha de partida

Pode utilizar a funcionalidade de orientação da linha de partida para o ajudar a atravessar a linha de partida a uma velocidade ideal durante a competição de vela.

- 1 Marque a linha de partida ([Definir a linha de partida, página 63](#))
- 2 No ecrã de combinação de Competição de vela, selecione **Menu > Orient linha de partida > Velocidade do alvo** e selecione a velocidade alvo para atravessar a linha de partida.
- 3 Selecione **Tempo alvo** e selecione o tempo alvo para atravessar a linha de partida.
- 4 Selecione **Voltar.**
- 5 Inicie o cronómetro ([Iniciar o cronómetro de corrida, página 63](#)).

Iniciar o cronómetro de corrida

Por predefinição, o cronómetro de corrida é adicionado ao ecrã de combinação de Competição de vela.

- 1 A partir do ecrã de combinação de Competição de vela, selecione **Começar.**
NOTA: também pode aceder através do ecrã Vela SmartMode e da carta de navegação.
- 2 Quando necessário, selecione **Sincr.** para sincronizar o cronómetro com o cronómetro oficial da corrida.

Parar o cronómetro de corrida

A partir do ecrã de combinação de Competição de vela, selecione **Parar.**

Definir a distância entre a proa e a antena de GPS

Pode introduzir a distância entre a proa da sua embarcação e a localização da sua antena de GPS. Isto permite-lhe assegurar que a proa da sua embarcação atravessa a linha de partida no momento ideal.

1 Numa carta de navegação, selecione **Menu > Vela > L. partida > Desvio de proa do GPS**.

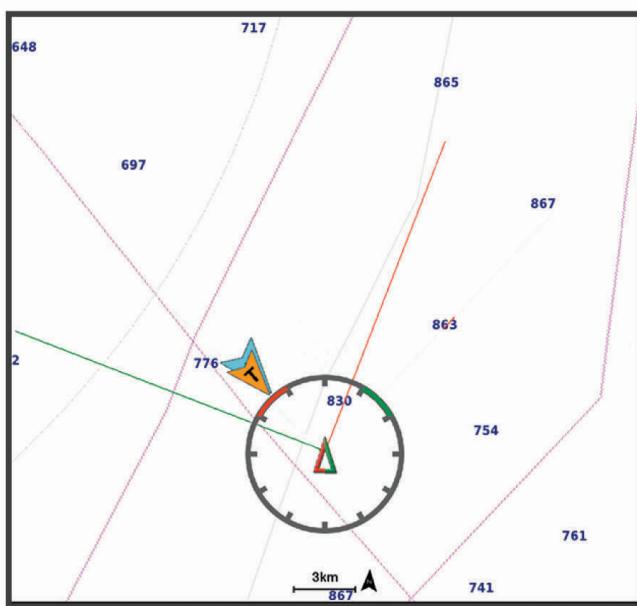
2 Introduza a distância.

3 Selecione **Concluído**.

Definições das linhas de navegação

Para utilizar as linhas de navegação, tem de ligar um sensor de vento ao plotter cartográfico.

No modo de navegação ([Definir o tipo de embarcação, página 13](#)), pode apresentar linhas de navegação na carta de navegação. As linhas de navegação podem ser muito úteis em corridas.



Na carta de navegação, selecione **Menu > Camadas > A minha embarcação > Linhas de navegação > Configuração**.

Ângulo velejar: permite-lhe selecionar a forma como o dispositivo calcula as linhas de navegação. A opção

Real calcula as linhas de navegação utilizando o ângulo do vento medido no sensor de vento. A opção Manual calcula as linhas de navegação utilizando os ângulos de barlavento e de sotavento introduzidos manualmente. A opção Tabela polar calcula as linhas de navegação com base nos dados da tabela polar importada ([Importar manualmente uma tabela polar, página 65](#)).

Âng. barlavento: permite-lhe definir uma linha de navegação com base no ângulo de barlavento para velejar.

Âng. sotavento: permite-lhe definir uma linha de navegação com base no ângulo de sotavento para velejar.

Correção de maré: corrige as linhas de navegação com base na maré.

Filtro linha nav.: filtra os dados da linha de navegação com base no intervalo de tempo introduzido. Para uma linha de navegação mais suave que filtra algumas das alterações na direção da embarcação ou no ângulo do vento verdadeiro, introduza um número maior. Para uma linha de navegação que apresenta maior sensibilidade às alterações na direção da embarcação ou no ângulo do vento verdadeiro, introduza um número menor.

Tabelas polares

ATENÇÃO

Esta funcionalidade permite carregar e utilizar dados de terceiros. A Garmin não assume qualquer responsabilidade sobre a precisão, fiabilidade, exaustividade ou atualidade dos dados gerados por terceiros. Qualquer utilização ou confiança depositada em dados gerados por terceiros é da sua própria responsabilidade.

Pode utilizar dados de tabela polar com o seu plotter cartográfico. Pode atribuir tipos de dados polares em campos de dados e pode utilizar dados polares para calcular as linhas de navegação ideais e a orientação da linha de partida.

Importar manualmente uma tabela polar

Se guardar o ficheiro de tabela polar como polar.plr e o guardar na pasta Garmin/polars/ no cartão de memória, o plotter cartográfico importa os dados automaticamente após introduzir o cartão de memória. Se não importar os dados automaticamente ou se pretender carregar um conjunto de dados diferente, pode iniciar a importação manualmente.

- 1 Guarde o ficheiro de tabela polar (polar.plr) na pasta Garmin/polars/ no cartão de memória.
- 2 Introduza o cartão de memória com o ficheiro de dados polares no plotter cartográfico ([Cartões de memória, página 8](#)).
- 3 Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Tabela polar > Importar a partir do cartão**.
- 4 Se necessário, selecione a ranhura do cartão e o ficheiro de tabela polar.

Mostrar dados polares em campos de dados

Antes de poder ver dados polares, tem de importar uma tabela polar a partir de um cartão de memória ([Importar manualmente uma tabela polar, página 65](#)).

- 1 Abra o ecrã ao qual pretende adicionar os dados polares.
- 2 Selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- 3 Selecione o campo de dados a alterar.
- 4 Selecione **Vela**.
- 5 Selecione os dados polares a apresentar no campo de dados.
 - Para mostrar a velocidade da embarcação a partir da tabela polar à velocidade e ao ângulo do vento verdadeiro atual, selecione **Velocidade polar**.
 - Para apresentar a velocidade ideal da embarcação ao ângulo de vento pretendido, selecione **Velocidade do alvo**.
 - Para apresentar o ângulo ideal do vento à velocidade do vento verdadeiro atual, selecione **Âng. vento real pretendido**.
 - Para apresentar o TWA pretendido convertido para aparente utilizando a velocidade alvo, selecione **Âng. vento aparente preten..**.
 - Para apresentar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação apresentada como velocidade, selecione **Δ da vel. polar**.
 - Para apresentar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação como percentagem, selecione **Δ de % da velocidade polar**.
 - Para apresentar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação apresentada como velocidade, selecione **Δ da veloc. pret..**.
 - Para apresentar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação apresentada como percentagem, selecione **Δ de % da veloc. pretendida**.
 - Para apresentar a diferença entre o ângulo do vento verdadeiro e o ângulo do vento verdadeiro pretendido, selecione **Δ do âng. vento real preten..**.
 - Para apresentar a diferença entre o ângulo do vento aparente e o ângulo do vento aparente pretendido e o ângulo do vento verdadeiro, selecione **Δ do âng. vento aparente pr..Δ do âng. vento aparente pr..**

Dica: também pode utilizar os dados da tabela polar ao calcular as linhas de navegação e a orientação da linha de partida.

Definir o calado da quilha

Pode introduzir um calado da quilha para compensar a leitura da profundidade da água no local de instalação do transdutor. Isto permite-lhe ver a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, consoante as suas necessidades.

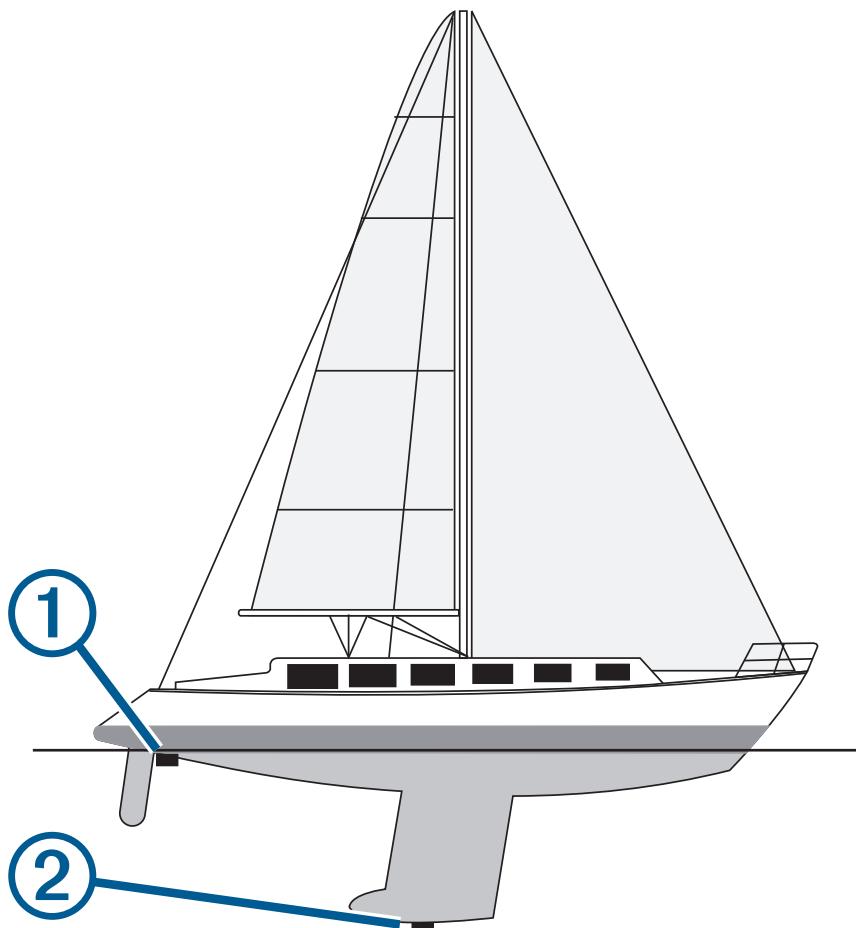
Se quiser saber qual a profundidade da água abaixo da quilha ou qual o ponto mais baixo da embarcação e o transdutor estiver instalado na linha de água ou em qualquer ponto acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se quiser saber a profundidade real da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha de água, meça a distância entre a parte inferior do transdutor e a linha de água.

NOTA: esta opção só está disponível quando tiver dados de profundidade válidos.

1 Meça a distância:

- Se o transdutor estiver instalado na linha de água **①** ou em qualquer ponto acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação. Introduza este valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha **②** e pretender saber qual a profundidade real da água, meça a distância entre o transdutor e a linha de água. Introduza este valor como um número negativo.



2 Realize uma ação:

- Se o transdutor estiver ligado ao plotter cartográfico ou a um módulo de sonda, selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Profundidade e ancoragem > Calado da quilha**.
- Se o transdutor estiver ligado à rede NMEA 2000, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e selecione **Rever > Calado da quilha**.

- 3 Selecione  se o transdutor estiver instalado na linha de água ou selecione  se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.
- 4 Introduza a distância medida no passo 1.

Utilização do piloto automático de veleiro

CUIDADO

Quando ativado, o piloto automático apenas controla o leme. O utilizador e a sua tripulação continuam responsáveis pelas velas quando o piloto automático se encontra ativado.

Para além da manutenção de direção, pode utilizar o piloto automático para manter uma manutenção de vento. Também pode utilizar o piloto automático para controlar o leme enquanto efetua a amura e a mudança de bordo.

Manutenção de vento

Pode definir o piloto automático para manter um rumo específico relativamente ao ângulo de vento atual. O seu dispositivo deverá estar ligado a um sensor de vento compatível com NMEA 2000 ou NMEA 0183 para efetuar manutenção de vento ou uma amura ou mudança de bordo com base no vento.

Configurar o tipo de manutenção de vento

Para ativar o tipo de manutenção de vento, tem de ligar um sensor de vento NMEA 2000 ou NMEA 0183 ao piloto automático.

Para configurações avançadas do piloto automático, consulte as instruções de instalação fornecidas com o seu piloto automático.

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Tipo de manutenção de vento**.
- 2 Selecione **Aparente** ou **Verd..**

Ativar a manutenção de vento

Para ativar o tipo de manutenção de vento, tem de ligar um sensor de vento NMEA 2000 ou NMEA 0183 ao piloto automático.

Quando o piloto automático estiver em modo de espera, selecione **Man.vento**.

Ativar a manutenção de vento a partir de manutenção de direção

Para ativar o tipo de manutenção de vento, tem de ligar um sensor de vento NMEA 2000 ou NMEA 0183 ao piloto automático.

Com a manutenção de direção ativada, selecione **Menu > Man.vento**.

Ajustar o ângulo de manutenção de vento com o piloto automático

Pode ajustar o ângulo de manutenção de vento no piloto automático quando a manutenção de vento se encontra ativada.

- Para justar o ângulo de manutenção de vento em incrementos de 1°, selecione  ou .
- Para justar o ângulo de manutenção de vento em incrementos de 10°, mantenha premido  ou .

Amura e mudança de bordo

Pode configurar o piloto automático para que efetue uma amura ou mudança de bordo com a manutenção de direção ou a manutenção de vento ativada.

Amura e mudança de bordo a partir de manutenção de direção

- 1 Ative a manutenção de direção (*Ativar o piloto automático*, página 111).
- 2 Seleccione **Menu**.
- 3 Selecione uma opção.

O piloto automático comanda a embarcação através de uma amura ou mudança de bordo.

Amura e mudança de bordo a partir de manutenção de vento

Para poder ativar a manutenção de vento, deve ter um sensor de vento instalado.

1 Ativar a manutenção de vento ([Ativar a manutenção de vento, página 68](#)).

2 Selecione **Menu**.

3 Selecione uma opção.

O piloto automático comanda a embarcação através de uma amura ou mudança de bordo e o ecrã apresenta informação sobre o progresso da amura ou mudança de bordo.

Definir um atraso na amura e mudança de bordo

O atraso na amura e mudança de bordo permite-lhe atrasar a realização de uma amura ou mudança de bordo após iniciar a manobra.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Configuração para velejar > Atras. ao amur..**

2 Selecione a duração do atraso.

3 Se necessário, selecione **Concluído**.

Ativar o inibidor de mudança de bordo

NOTA: o inibidor de mudança de bordo não o impede de efetuar manualmente uma mudança de bordo utilizando o leme ou a direção por passos.

O inibidor de mudança de bordo impede o piloto automático de efetuar uma mudança de bordo.

1 No ecrã piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Configuração para velejar > Inibid. mud. bordo.**

2 Selecione **Ativado**.

Linha de proa e marcas de ângulo

A linha de proa é uma linha desenhada no mapa a partir da proa da embarcação e na direção da viagem. As marcas de ângulo indicam a posição relativa da proa ou percurso sobre o solo, o que é útil para lançar o isco ou encontrar pontos de referência.

Definir a linha de proa e as marcas de ângulo

A linha de proa é uma linha desenhada no mapa a partir da proa da embarcação e na direção da viagem. As marcas de ângulo indicam a posição relativa da proa ou percurso sobre o solo, o que é útil para lançar o isco ou encontrar pontos de referência.

Pode apresentar a linha de proa e a linha de percurso sobre terra (COG) na carta.

COG é a sua direção de movimento. Direção é o sentido para o qual a proa da embarcação está voltada, quando um sensor de rumo está ligado.

1 Numa carta, selecione **Menu > Camadas > A minha embarcação > Linha de proa > Marcas de ângulo**.

2 Se necessário, selecione **Fonte** e selecione uma opção:

- Para utilizar automaticamente a fonte disponível, selecione **Automático**.
 - Para utilizar a direção da antena GPS para COG, selecione **Rumo do GPS (COG)**.
 - Para utilizar dados de um sensor de rumo ligado, selecione **Direção**.
 - Para utilizar dados de um sensor de rumo e da antena GPS, selecione **Percorso no solo e direção**.
- Esta opção apresenta a linha de proa e a linha de COG na carta.

3 Selecione **Ecrã** e, em seguida, selecione uma opção:

- Selecione **Distância > Distância** e introduza o comprimento da linha apresentada na carta.
- Selecione **Hora > Hora** e introduza o tempo utilizado para calcular a distância que a sua embarcação irá viajar no tempo especificado à velocidade atual.

Sonda Fishfinder

Quando ligado devidamente a um transdutor compatível, o seu plotter cartográfico pode ser utilizado como fishfinder.

Para obter mais informações sobre o transdutor mais indicado para as suas necessidades, aceda a garmin.com/transducers.

As diferentes vistas de sonda podem ajudá-lo a ver os peixes na área. As vistas de sonda disponíveis variam consoante o tipo de transdutor e o módulo do sonar que estão ligados ao plotter cartográfico. Por exemplo, só pode ver alguns ecrãs da sonda Panoptix™ se tiver um transdutor Panoptix compatível ligado.

Existem quatro tipos básicos de vistas de sonda disponíveis: uma vista de ecrã total, uma vista de ecrã dividido que combina duas ou mais vistas, uma vista de zoom dividido e uma vista de frequência dividida, que apresenta duas frequências diferentes. Pode personalizar as definições de cada vista no ecrã. Por exemplo, caso esteja a utilizar a vista de frequência dividida, pode ajustar o ganho para cada frequência separadamente.

Se não encontrar um esquema de vistas de sonda que se adapte às suas necessidades, pode criar um ecrã de combinação personalizado (*Criar uma nova página de combinação*, página 15). Também pode adicionar vistas de sonda às SmartMode disposições (*Adicionar um esquema SmartMode*, página 16).

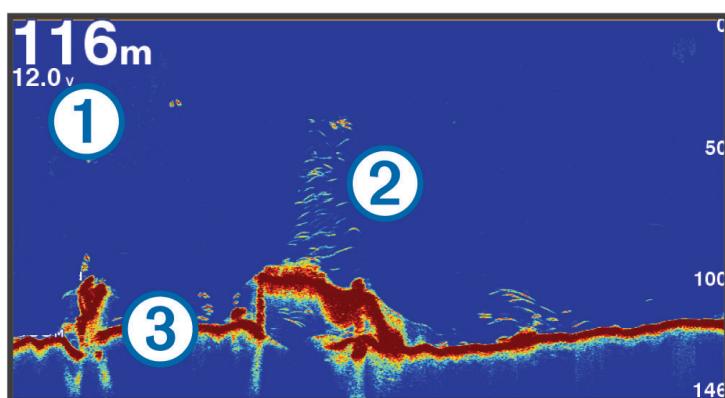
Parar a transmissão dos sinais da sonda

- Para desativar a sonda ativa, selecione no ecrã da sonda **Menu > Transmitir**.
- Para desativar todas as transmissões da sonda, pressione  e selecione **Desativ. transmis. sonda**.

Vista de sonda Tradicional

Estão disponíveis várias vistas de ecrã total, consoante o transdutor ligado.

A vista Tradicional da sonda em ecrã total apresenta uma grande imagem das leituras da sonda através de um transdutor. A escala de alcance ao longo do lado direito do ecrã mostra a profundidade dos objetos detetados à medida que o ecrã se desloca da direita para a esquerda.



1 Informações de profundidade

2 Alvos suspensos ou peixes

3 Fundo da massa de água

Vista de frequência dividida da sonda

Na vista de frequência dividida da sonda, ambos os lados do ecrã apresentam um gráfico de vista completa de dados da sonda de diferentes frequências.

NOTA: a vista da sonda com frequência dividida necessita de um transdutor de frequência dupla.

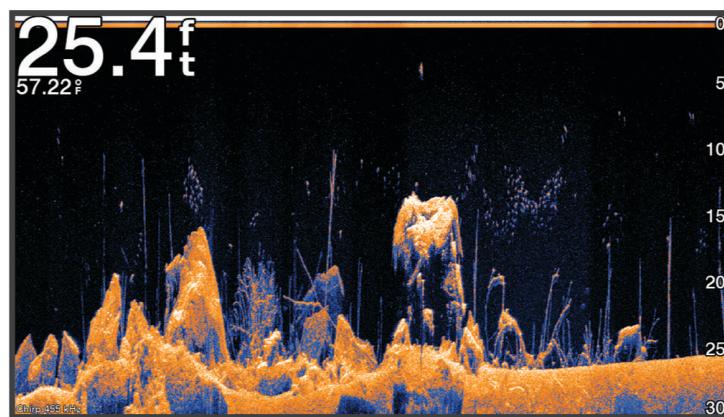
Vista de Zoom dividido da sonda

A vista de zoom dividido da sonda apresenta um gráfico em ecrã total das leituras da sonda, bem como uma parte ampliada desse gráfico no mesmo ecrã.

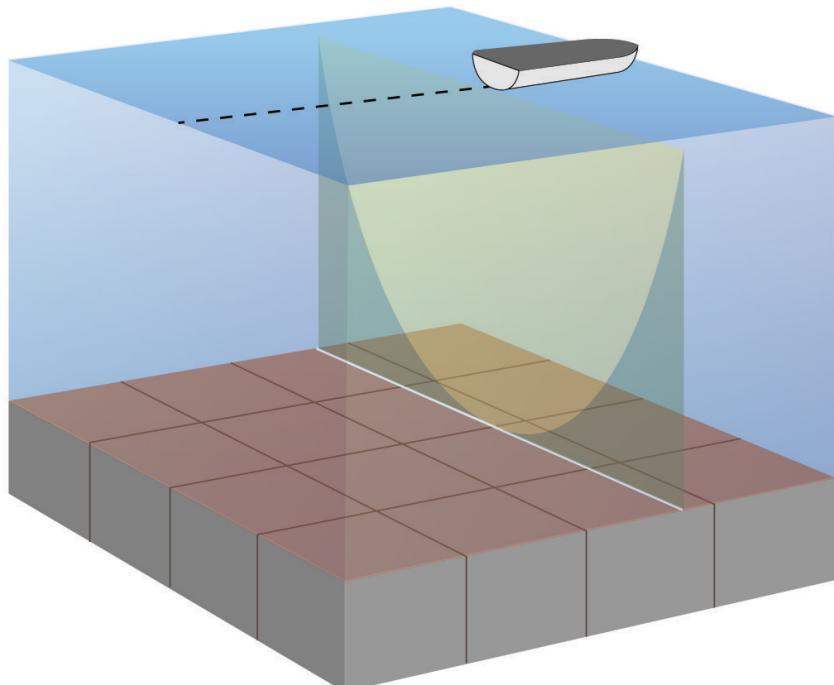
Garmin ClearVü Vista da sonda

NOTA: é necessário um transdutor compatível para receber dados da sonda de monitorização Garmin ClearVü. Para mais informações sobre os transdutores compatíveis, consulte garmin.com/transducers.

A sonda Garmin ClearVü de alta frequência fornece uma imagem detalhada do ambiente de pesca em torno da embarcação, proporcionando uma representação mais detalhada das estruturas aí existentes.



Os transdutores tradicionais emitem um feixe cónico. A tecnologia da sonda de monitorização Garmin ClearVü emite dois feixes estreitos, semelhantes à forma do feixe de uma fotocopiadora. Estes feixes fornecem uma imagem mais nítida, como uma fotografia, do que está por baixo da embarcação.

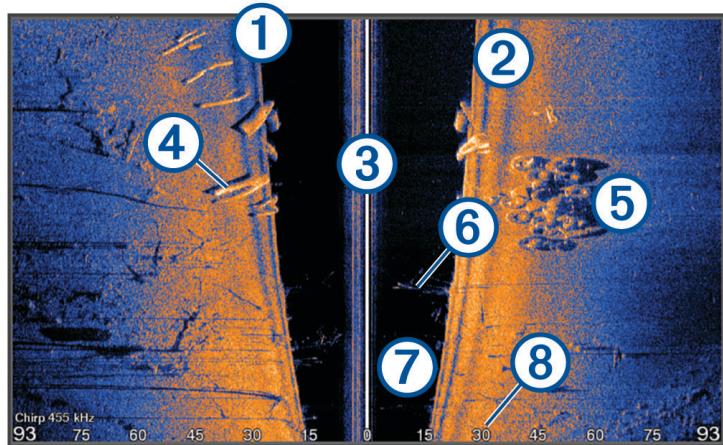


Garmin SideVü™ Vista da sonda

nem todos os modelos incluem sonda Garmin SideVü. Se o seu modelo não incluir uma sonda SideVü incorporada, é necessário um módulo do sonar compatível e um transdutor SideVü compatível.

Se o seu modelo incluir uma sonda SideVü incorporada, é necessário um transdutor SideVü compatível.

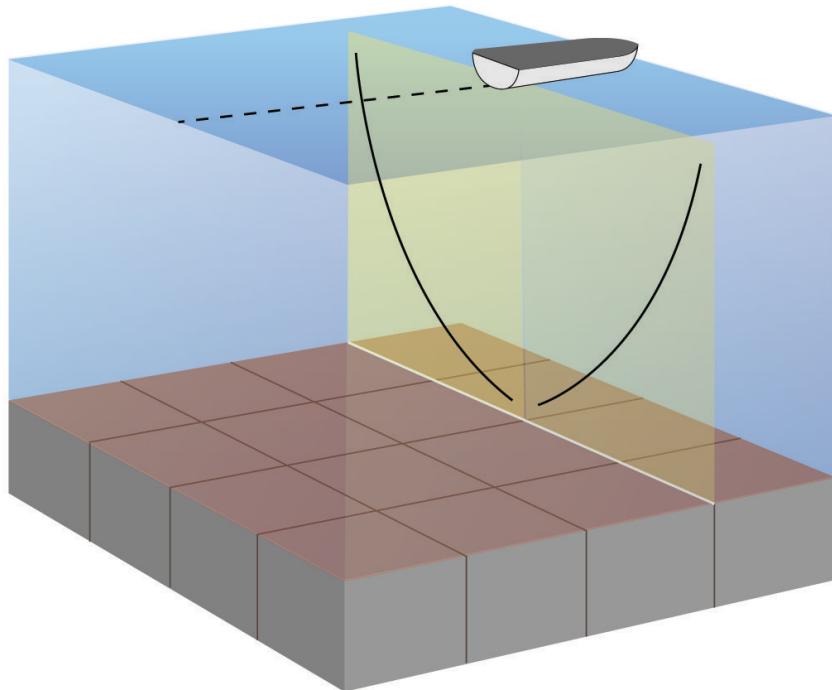
A tecnologia da sonda de monitorização SideVü apresenta-lhe uma imagem dos elementos presentes de ambos os lados da embarcação. Pode utilizar esta ferramenta de procura para encontrar estruturas ou peixe.



①	A bombordo
②	A estibordo
③	O transdutor da sua embarcação
④	Troncos
⑤	Pneus antigos
⑥	Árvores
⑦	Água entre a embarcação e o fundo da água
⑧	Distância a partir da lateral da embarcação

SideVüTecnologia de monitorização

Em vez de um feixe cónico mais comum, o transdutor SideVü utiliza um feixe plano para monitorizar a água e o fundo da água dos lados da sua embarcação.



Medir a distância no ecrã da sonda

Pode medir a distância entre dois pontos na vista da sonda SideVü.

1 A partir da vista de sonda SideVü, selecione **III**.

2 Selecione uma localização no ecrã.

3 Selecione **Medir**.

É apresentado um pino no ecrã relativo à localização selecionada.

4 Selecione outra localização.

A distância e o ângulo a partir do ponto de sinalização são apresentados no canto superior esquerdo.

Dica: para repor o pino e medir a partir da posição atual do pino, selecione Definir referência.

PanoptixVistas de sonda

É necessário um transdutor compatível para receber dados da sonda Panoptix.

As vistas da sonda Panoptix permitem-lhe ver à volta da embarcação em tempo real. Também pode observar o seu isco debaixo de água e apanhar cardumes em frente ou debaixo da sua embarcação.

As vistas de sonda LiveVü oferecem-lhe uma vista de movimentos em frente e debaixo da sua embarcação. O ecrã atualiza rapidamente, produzindo vistas de sonda com um aspeto semelhante ao vídeo em direto.

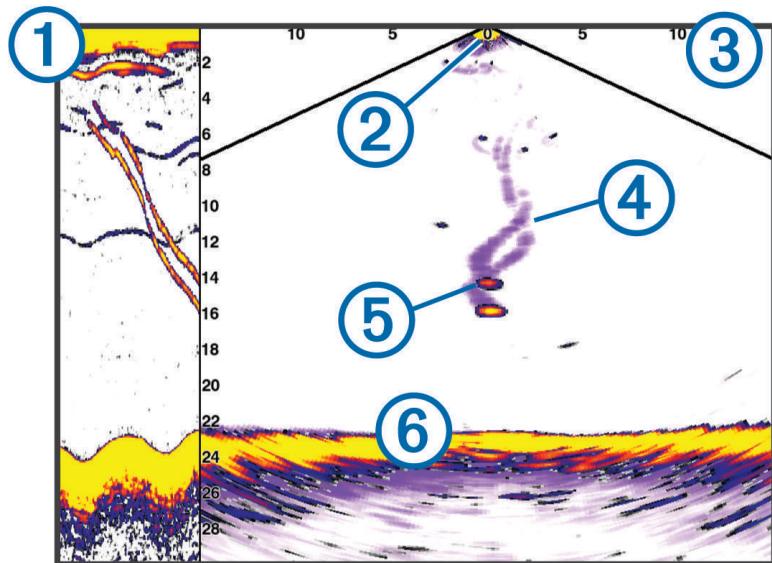
As vistas de sonda 3D do RealVü oferecem vistas tridimensionais do que se encontra em frente ou debaixo da sua embarcação. O ecrã atualiza a cada passagem do transdutor.

Para ver todas as cinco vistas de sonda Panoptix, precisa de um transdutor para apresentar as vistas inferiores e de outro transdutor para apresentar as vistas frontais.

Para aceder as vistas de sonda Panoptix, selecione Sonda e selecione uma vista.

LiveVü Vista de sonda inferior

Esta vista de sonda mostra uma imagem bidimensional do que se encontra abaixo da embarcação e pode ser utilizada para ver isco e peixe.



① Histórico da vista inferior Panoptix numa deslocação da vista de sonda

② Embarcação

③ Intervalo

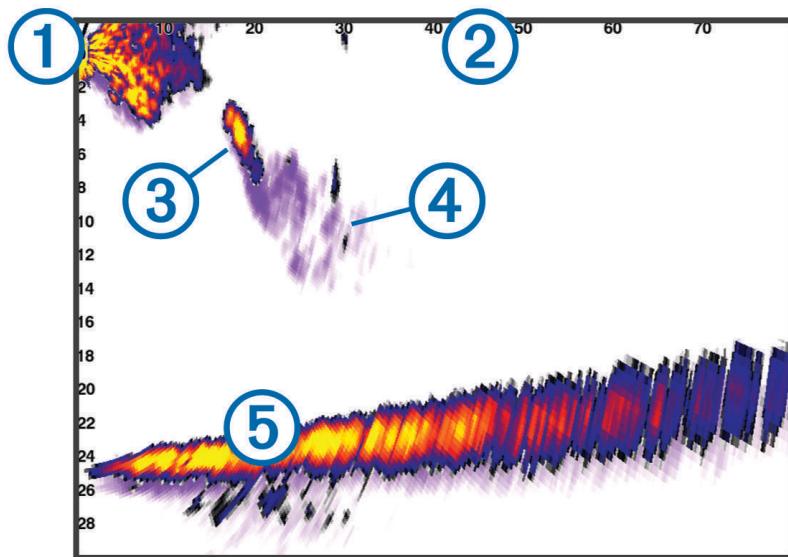
④ Trilhos

⑤ Isco artificial

⑥ Fundo

Vista frontal da sonda LiveVü

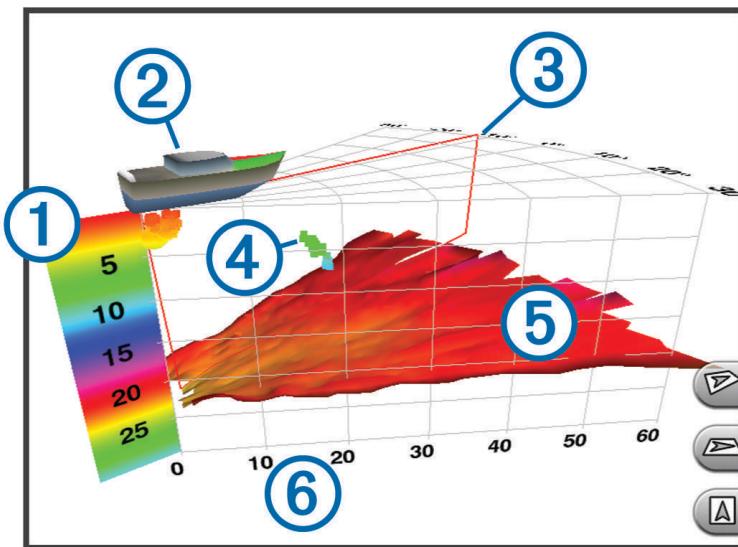
Esta vista da sonda apresenta uma vista bidimensional do que se encontra em frente à embarcação e pode ser utilizada para ver isco e peixe.



1	Embarcação
2	Intervalo
3	Peixe
4	Trilhos
5	Fundo

RealVü Vista frontal 3D da sonda

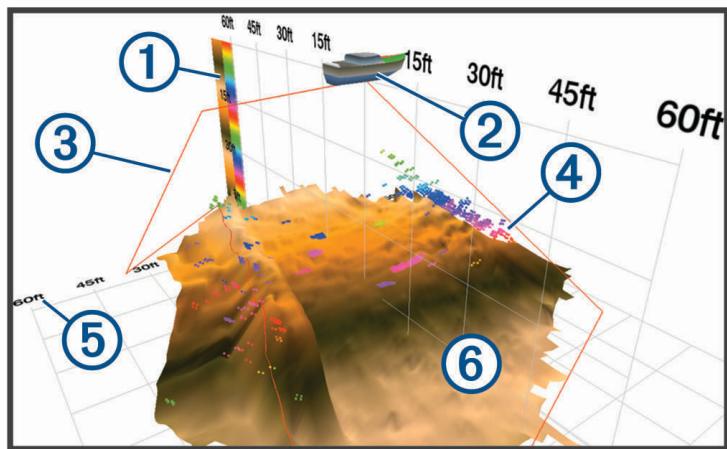
Esta vista da sonda mostra uma vista tridimensional do que se encontra em frente ao transdutor. Esta vista pode ser utilizada quando está estacionário, precisa de ver o fundo e os peixes que se aproximam da embarcação.



1	Legenda de cores
2	Embarcação
3	Indicador de impulso de som
4	Peixe
5	Fundo
6	Intervalo

Vista inferior da sonda RealVü 3D Down

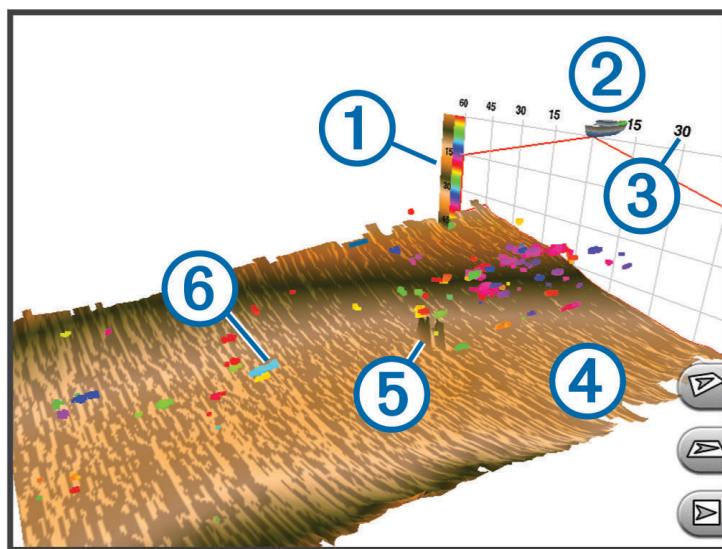
Esta vista da sonda mostra uma vista tridimensional do que se encontra abaixo do transdutor e pode ser utilizado quando está estacionário e pretende ver o que se encontra à volta da embarcação.



1	Legenda de cores
2	Embarcação
3	Feixe da sonda
4	Intervalo
5	Peixe
6	Fundo

RealVü Vista histórica da sonda 3D

Esta vista de sonda oferece-lhe uma vista tridimensional do que se encontra atrás da sua embarcação quando está em movimento e mostra uma coluna de água completa em 3D, do fundo à superfície da água. Esta vista é utilizada para localizar peixe.



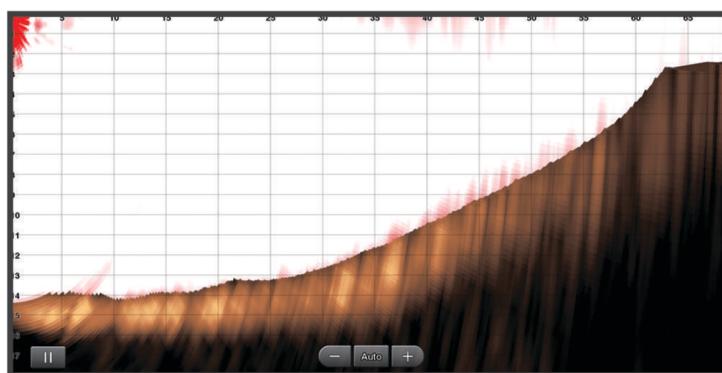
①	Legenda de cores
②	Embarcação
③	Intervalo
④	Fundo
⑤	Estrutura
⑥	Peixe

FrontVü Vista da sonda

A vista da sonda Panoptix FrontVü aumenta a sua noção de posicionamento mostrando obstruções subaquáticas, até 91 metros (300 pés) à frente da embarcação.

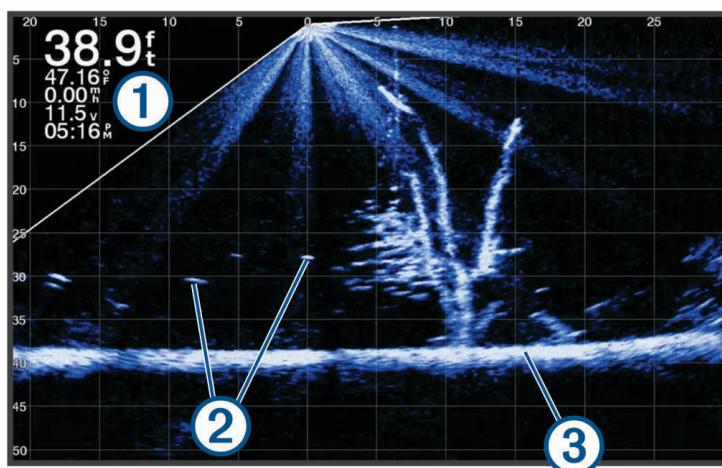
A capacidade de evitar colisões frontais de forma eficaz com a sonda FrontVü reduz à medida que a velocidade da sua embarcação ultrapassa os 8 nós.

Para visualizar a vista da sonda FrontVü, tem de instalar e ligar um transdutor compatível, tal como um transdutor PS21. Pode ser necessário atualizar o software do transdutor.



LiveScope™ Vista da sonda

Esta vista da sonda apresenta uma vista em tempo real do que se encontra em frente à embarcação e pode ser utilizada para ver peixe e estruturas.



①

Informações de profundidade

②

Alvos suspensos ou peixes

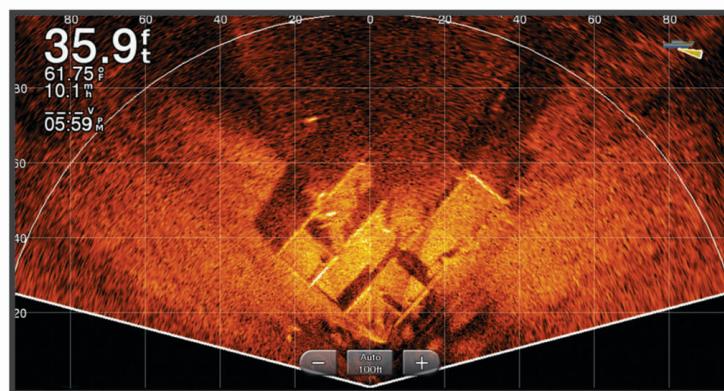
③

Fundo da massa de água

Vista de Perspetiva

Esta vista da sonda apresenta uma vista em tempo real do que está à volta e à frente da embarcação e pode ser utilizada para ver linhas costeiras, peixe e estruturas. Esta vista é mais adequada para utilização em águas rasas de 15 metros (50 pés) ou menos.

Para ver esta vista de sonda, tem de instalar um transdutor LiveScope compatível num suporte de modo de perspetiva compatível.



Selecionar o tipo de transdutor

Este plotter cartográfico é compatível com diversos transdutores acessórios, incluindo transdutores Garmin ClearVü™, disponíveis em garmin.com/transducers.

Se está a ligar um transdutor que não estava incluído com o plotter cartográfico, poderá ter de definir o tipo de transdutor para que a sonda funcione corretamente.

NOTA: nem todos os plotters cartográficos e módulos de sonda suportam esta funcionalidade.

1 Realize uma ação:

- Numa vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação > Transdutores**.
- Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Transdutores**.

2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o plotter cartográfico detete o transdutor automaticamente, selecione o transdutor a alterar e selecione **Deteção automática**.
- Para selecionar o transdutor manualmente, selecione o transdutor a alterar, selecione o modelo do transdutor na lista e selecione **Alterar modelo**.

NOTA: se selecionar o transdutor manualmente, desligue-o e ligue um transdutor diferente. Deve repor essa opção para **Deteção automática**.

Selecionar uma fonte de sonda

Esta funcionalidade pode não estar disponível em todos os modelos.

Quando estiver a utilizar mais do que uma fonte de dados da sonda para uma vista de sonda específica, pode selecionar a fonte a ser utilizada para essa vista de sonda. Por exemplo, se tiver duas fontes para Garmin ClearVü, pode selecionar a fonte a ser utilizada a partir da vista de sonda Garmin ClearVü.

1 Abra a vista de sonda para a qual vai alterar a fonte.

2 Selecione **Menu > Configuração da sonda > Fonte**.

3 Selecione a fonte para esta vista de sonda.

Alterar o nome de uma fonte de sonda

Pode alterar o nome de uma fonte de sonda para identificar facilmente a fonte. Por exemplo, pode utilizar "proa" para identificar o transdutor da proa da embarcação.

Para alterar o nome de uma fonte, tem de estar na vista de sonda aplicável da fonte. Por exemplo, para alterar o nome da fonte de sonda Garmin ClearVü, tem de abrir a vista de sonda Garmin ClearVü.

1 Na vista da sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Fonte > Mudar o nome das fontes**.

2 Introduza o nome.

Criar um Ponto de passagem no ecrã da Sonda

1 Numa vista da sonda, arraste o ecrã ou selecione .

2 Selecione uma localização.

3 Selecione .

4 Se necessário, edite as informações do ponto de passagem.

Pausa do ecrã da sonda

Numa vista da sonda, selecione .

Ver historial da sonda

Pode percorrer o ecrã da sonda para ver os dados do historial da sonda.

NOTA: nem todos os transdutores guardam os dados do historial da sonda.

1 Numa vista da sonda, arraste o ecrã para a direita.

2 Selecione **Voltar** para sair do historial.

Partilha de sondas

Pode visualizar os dados da sonda de todas as fontes compatíveis na Rede Marítima Garmin. Pode visualizar dados da sonda de um módulo da sonda externo compatível, como um módulo da sonda GCV™. Para além disso, pode ver os dados da sonda de outros plotters cartográficos que tenham um módulo da sonda incorporado.

Cada plotter cartográfico na rede pode apresentar dados da sonda de qualquer transdutor e módulo da sonda compatíveis na rede, independentemente do local onde os plotters cartográficos e os transdutores estiverem montados na sua embarcação. Por exemplo, através de um dispositivo GPSMAP 923 montado na parte de trás da embarcação, pode ver os dados da sonda de outro dispositivo GPSMAP e transdutor Garmin ClearVü montado na parte da frente da sua embarcação.

Ao partilhar dados da sonda, os valores de algumas definições da sonda, como Alcance e Gan., são sincronizados nos dispositivos presentes na rede. Os valores das outras definições da sonda, como as definições de Aspetto, não são sincronizados e devem ser configurados em cada dispositivo individualmente. Para além disso, as taxas de deslocamento de várias vistas da sonda tradicionais e Garmin ClearVü são sincronizadas para tornar as vistas divididas mais coesas.

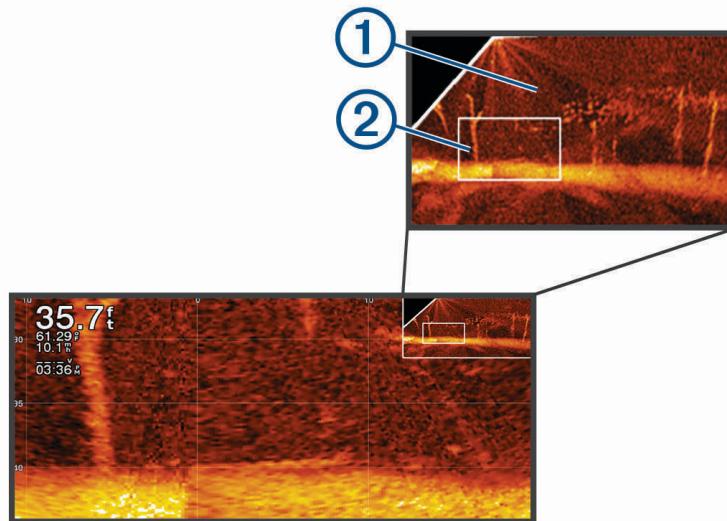
NOTA: utilizar vários transdutores em simultâneo pode criar ruído, que pode ser eliminado ao ajustar a definição de Interferência da sonda.

Aumentar o zoom nas vistas de sonda Panoptix LiveVü ou LiveScope

Pode aumentar o zoom nas vistas de sonda 2D Panoptix LiveVü e LiveScope.

NOTA: o histórico de visualização está oculto enquanto o ecrã estiver no modo de zoom.

- 1 Numa vista de sonda 2D Panoptix LiveVü ou LiveScope, afaste dois dedos para aumentar o zoom na área. Surge uma janela intercalada ① que apresenta uma versão mais pequena da imagem em ecrã total. A área no quadrado ② na janela intercalada apresenta a localização da área onde aplicou o zoom.



- 2 Se necessário, toque ou arraste dentro da janela intercalada para ver uma área diferente da vista em ecrã total.
- 3 Se necessário, afaste dois dedos para aumentar o zoom.
- 4 Se necessário, aproxime dois dedos para diminuir o zoom.

Para sair do modo de zoom, selecione Voltar ou aproxime dois dedos para diminuir o zoom até que o ecrã regresse à vista em ecrã total.

Ajustar o nível de detalhe

Pode controlar o nível de detalhe e de ruído apresentados no ecrã da sonda ajustando o ganho, em transdutores tradicionais, ou ajustando o brilho, em transdutores Garmin ClearVü.

Se pretender visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada no ecrã, pode diminuir o ganho ou o brilho para remover os retornos com menor intensidade e o ruído. Se pretender visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho ou o brilho para visualizar mais informações no ecrã. Isto também aumenta o ruído e, por isso, pode dificultar o reconhecimento dos retornos.

- 1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu**.
- 2 Selecione **Gan.** ou **Brilho**.
- 3 Selecione uma opção:
 - Para aumentar ou diminuir o ganho ou o brilho manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.
 - Para permitir que o plotter cartográfico ajuste o ganho ou o brilho automaticamente, selecione uma opção automática.

Ajustar a intensidade da cor

Pode ajustar a intensidade das cores e realçar áreas de interesse no ecrã da sonda ajustando o ganho de cor, em transdutores tradicionais, ou o contraste, em transdutores Garmin ClearVü/SideVü. Esta definição funciona melhor após ajustar o nível de detalhe apresentado no ecrã utilizando as definições de ganho ou de brilho.

Se pretender realçar alvos de peixe de menores dimensões ou fazer com que o ecrã apresente uma intensidade mais elevada de um alvo, pode aumentar a definição de contraste ou de ganho de cor. Isto provoca uma perda na diferenciação dos retornos de intensidade elevada na parte inferior. Se pretender reduzir a intensidade do retorno, pode reduzir o ganho de cor ou o contraste.

1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu**.

2 Selecione uma opção:

- Quando estiver na vista de sonda Garmin ClearVü/SideVü, selecione **Contraste**.
- Quando estiver numa vista de sonda Panoptix, selecione **Aspetto**.
- Quando estiver noutra vista de sonda, selecione **Configuração da sonda > Aspetto > Ganho de cor**.

3 Selecione uma opção:

- Para aumentar ou diminuir a intensidade da cor manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.
- Para utilizar a predefinição, selecione **Predefinição**.

Configuração da sonda

NOTA: nem todas as opções e definições são aplicáveis a todos os modelos e transdutores.

Estas definições aplicam-se aos seguintes tipos de transdutores.

- Tradicional
- Garmin ClearVü
- SideVü

estas definições não se aplicam a transdutores Panoptix.

A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda**.

Velocidade de passagem: define a velocidade a que a sonda passa da direita para a esquerda ([Definir a velocidade de passagem, página 84](#)).

Em águas rasas, pode selecionar uma velocidade de passagem mais lenta para aumentar o tempo de apresentação das informações no ecrã. Em águas mais profundas, pode selecionar uma velocidade de passagem mais rápida. A velocidade de passagem automática ajusta a velocidade de passagem à velocidade de navegação da embarcação.

Rejeição de ruído: reduz as interferências e a quantidade de ruído apresentada no ecrã da sonda ([Definições de rejeição de ruído da sonda, página 85](#)).

Aspetto: configura o aspetto do ecrã da sonda ([Definições do aspetto da sonda, página 86](#)).

Alarmes: define os alarmes da sonda ([Alarmes da sonda, página 87](#)).

Avançado: configura várias definições para o ecrã da sonda e para as fontes de dados ([Definições avançadas da sonda, página 87](#)).

Instalação: configura o transdutor ([Definições de instalação do transdutor, página 88](#)).

Definir o nível de zoom do ecrã da sonda

- 1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Zoom > ... > Modo**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para definir a profundidade e o zoom automaticamente, selecione **Automático**. Se necessário, selecione **Definir zoom** para modificar a definição de zoom. Selecione **Ver para cima** ou **Ver para baixo** para definir o intervalo de profundidade da área ampliada e selecione **Aumen. zoom** ou **Dimin. zoom** para aumentar ou diminuir a ampliação da área ampliada.
 - Para definir manualmente o intervalo de profundidade da área ampliada, selecione **Manual**. Se necessário, selecione **Definir zoom** para modificar a definição de zoom. Selecione **Ver para cima** ou **Ver para baixo** para definir o intervalo de profundidade da área ampliada e selecione **Aumen. zoom** ou **Dimin. zoom** para aumentar ou diminuir a ampliação da área ampliada.
 - Para ampliar uma área do ecrã em particular, selecione **Ampliação**. Se necessário, selecione **Ampliação** para aumentar ou diminuir o nível de ampliação. **Dica:** pode arrastar a caixa de ampliação para uma nova localização no ecrã.
 - Para aumentar o zoom nos dados da sonda a partir da profundidade do fundo, selecione **Bloqueio do fundo**. Se necessário, selecione **Span** para ajustar a profundidade e o posicionamento da área de bloqueio do fundo.

Para cancelar o zoom, desmarque a opção **Zoom**.

Definir a velocidade de passagem

Pode determinar a velocidade a que as imagens da sonda se movem no ecrã. Uma velocidade de passagem mais elevada mostra mais detalhes até não haver mais detalhes para mostrar, momento em que passa a aumentar os detalhes existentes. Isto pode ser útil durante o movimento ou o arraste, ou quando se encontra em águas muito profundas onde o ping da sonda é muito lento. Uma velocidade de passagem mais baixa apresenta as informações da sonda no ecrã durante mais tempo.

Na maioria das situações, a Predefinição oferece um bom equilíbrio entre uma imagem de passagem rápida e os alvos, que contém menos distorção.

- 1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Velocidade de passagem**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para ajustar a velocidade de passagem automaticamente usando os dados de velocidade ao solo ou velocidade da água, selecione **Automático**. A definição **Automático** seleciona uma velocidade de passagem para corresponder à velocidade da embarcação, para que os alvos na água sejam desenhados com a proporção correta e apresentados com menor distorção. Ao visualizar as vistas de sonda Garmin ClearVü/SideVü ou ao procurar estruturas, recomenda-se que utilize a definição **Automático**.
 - Para uma passagem mais rápida, selecione **Para cima**.
 - Para uma passagem mais lenta, selecione **Para baixo**.

Ajustar o alcance

Pode ajustar o alcance da escala de profundidade para vistas tradicionais e da sonda Garmin ClearVü. Pode ajustar o alcance da escala de largura para a vista da sonda SideVü.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo no terço inferior ou exterior do ecrã da sonda e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite-lhe ver um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno, como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si.

1 Numa vista de sonda, selecione **Menu > Alcance**.

2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o plotter cartográfico ajuste automaticamente o intervalo, selecione **Automático**.
- Para aumentar ou diminuir o intervalo manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.

Dica: no ecrã da sonda, pode selecionar o  ou o  para ajustar manualmente o alcance.

Dica: ao visualizar vários ecrãs da sonda, pode selecionar **Selec.** para escolher o ecrã ativo.

Definições de rejeição de ruído da sonda

A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Rejeição de ruído**.

Interferência: ajusta a sensibilidade de forma a reduzir os efeitos da interferência de fontes próximas de ruído.

Deve ser utilizada a definição de interferência mais baixa que proporcione as melhorias pretendidas para remover interferências do ecrã. A correção de problemas de instalação que causem ruído é o melhor modo de eliminar as interferências.

Limite de cores: oculta parte da paleta de cores para ajudar a eliminar campos de interferência fraca.

Ao definir o limite de cor dos retornos indesejados, pode eliminar a apresentação de retornos indesejados no ecrã.

Atenuação: remove ruído que não faça parte de um retorno de sonda normal e ajusta o aspeto dos retornos, como o fundo.

Quando a atenuação está definida para elevada, permanece mais ruído de baixo nível do que quando se usa o controlo de interferências, mas o ruído é mais subtil devido à média. A atenuação pode remover o efeito speckle do fundo. A atenuação e a interferência trabalham em conjunto para eliminar ruído de nível baixo. Pode ajustar as definições de interferência e atenuação em incrementos, para remover ruído indesejado do ecrã.

Ruído de superf..: oculta o ruído de superfície para ajudar a reduzir interferências. As larguras de feixe mais amplas (frequências mais baixas) podem apresentar mais alvos mas, no entanto, também podem produzir mais ruído de superfície.

TVG: ajusta o ganho variável com o tempo, o que pode reduzir o ruído.

Este controlo é especialmente útil para situações em que pretenda controlar e suprimir interferências ou ruído perto da superfície da água. Também permite a apresentação de alvos junto à superfície que, de outra forma, estariam escondidos ou mascarados por ruído de superfície.

Definições do aspeto da sonda

Numa vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Aspetto**.

Esquema de cores: define o esquema de cores.

Ganho de cor: ajusta a intensidade das cores ([Ajustar a intensidade da cor, página 83](#)).

A-Scope: apresenta um localizador vertical que surge ao longo do lado direito do ecrã e mostra, instantaneamente, o intervalo dos alvos ao longo de uma escala.

Linha batimétrica: apresenta uma linha batimétrica de referência rápida.

Edge: evidencia o sinal mais forte do fundo para ajudar a definir a dureza ou suavidade do sinal.

Seleção de vista: define o esquema de cores da vista da sonda Garmin SideVü.

Símb. de pesca: configura a forma como a sonda interpreta os alvos suspensos.

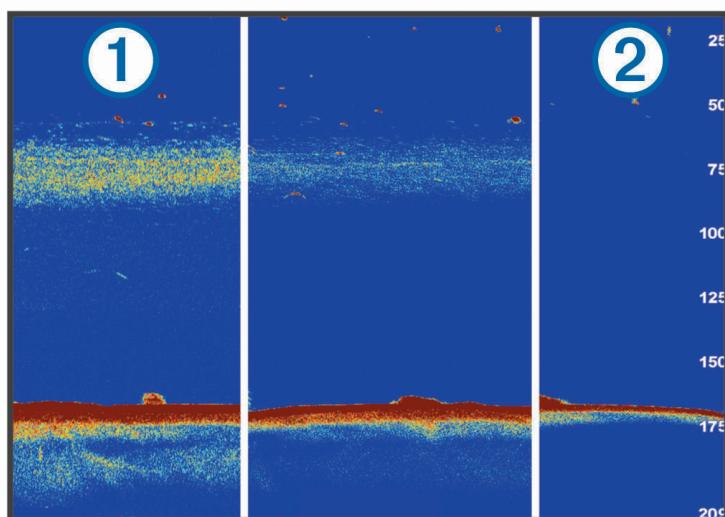
	Apresenta os alvos suspensos como símbolos com a informação da sonda de fundo.
	Apresenta os alvos suspensos como símbolos com a informação da profundidade-alvo e a informação da sonda de fundo.
	Apresenta os alvos suspensos como símbolos.
	Apresenta os alvos suspensos como símbolos com a informação da profundidade-alvo.

Avan. imagem: permite que a imagem da sonda avance mais rapidamente, desenhando mais do que uma coluna de dados no ecrã para cada coluna de dados do sonar recebida. Esta definição é particularmente útil se estiver a utilizar o sonar em águas profundas, pois o sinal da sonda demora mais tempo a chegar ao fundo da água e a regressar ao transdutor.

A definição 1/1 desenha uma coluna com informações no ecrã através dos dados recebidos pelo sonar. A definição 2/1 desenha duas colunas com informações no ecrã através dos dados recebidos pelo sonar. A mesma sequência aplica-se às definições 4/1 e 8/1.

Alargamento: ajusta o tamanho dos ecos no ecrã, para que seja mais fácil ver retornos separados no ecrã.

Quando os alvos são difíceis de ver ①, o alargamento do eco torna os retornos de alvos mais pronunciados e mais fáceis de ver no ecrã. Se o valor do alargamento do eco for demasiado elevado, os alvos misturam-se. Se o valor for demasiado baixo ②, os alvos são pequenos e mais difíceis de ver.



Pode usar o alargamento e a largura do filtro em conjunto para obter a resolução e redução de ruído mais adequadas. Com o alargamento e a largura do filtro definidos para baixo, o ecrã tem a resolução mais elevada, mas está mais suscetível a ruído. Com o alargamento definido para elevado e a largura do filtro

definida para baixa, o ecrã tem uma resolução mais baixa, mas alvos mais amplos. Com o alargamento e a largura do filtro definidos para elevado, o ecrã tem a resolução mais baixa, mas está menos suscetível a ruído. Não é recomendável definir o alargamento para baixo e a largura do filtro para elevada.

Dados de sobreposição: define os dados apresentados no ecrã da sonda.

Alarmes da sonda

ATENÇÃO

A função de alarmes de profundidade é uma ferramenta para a percepção situacional e poderá não conseguir evitar situações de encalhe em todas as circunstâncias. O utilizador tem por obrigação garantir o funcionamento seguro da embarcação.

CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os transdutores.

Numa vista de sonda aplicável, selecione **Menu > Configuração da sonda > Alarmes**.

Pode também abrir os alarmes de sonda, selecionando **Menu > Definições > Alarmes > Sonda**.

Águas rasas: define a ativação de um alarme quando a profundidade for inferior ao valor especificado.

Águas profundas: define a ativação de um alarme quando a profundidade for superior ao valor especificado.

Alarme FrontVü: define a ativação de um alarme quando a profundidade na parte frontal da embarcação for inferior ao valor especificado, o que pode ajudá-lo a evitar ficar encalhado ([Definir o alarme de profundidade FrontVü, página 92](#)). Este alarme só está disponível nos transdutores Panoptix FrontVü.

Temperatura da água: define a ativação de um alarme quando o transdutor indica uma temperatura superior ou inferior em 1,1 °C (2 °F) à temperatura especificada.

Contorno: define a ativação de um alarme quando o transdutor deteta um alvo suspenso na profundidade especificada a partir da superfície e do fundo da água.

Pesca: define um alarme para disparar quando o dispositivo deteta um alvo suspenso.

-  define o alarme para soar quando forem detetados peixes de qualquer dimensão.
-  define o alarme para soar apenas quando são detetados peixes de dimensão média ou grande.
-  define o alarme para soar apenas quando são detetados peixes grandes.

Definições avançadas da sonda

Numa vista de sonda Tradicional, selecione **Menu > Configuração da sonda > Avançado**.

Mudança: permite definir o intervalo de profundidade no qual a sonda se foca. Isto permite-lhe aumentar o zoom na profundidade em foco para uma resolução superior.

Quando utiliza o alcance, a monitorização do fundo poderá não funcionar corretamente, uma vez que a sonda procura dados dentro do intervalo de profundidade da área em foco, que poderá não incluir o fundo. A utilização do alcance também pode afetar a velocidade de passagem, pois os dados fora do intervalo de profundidade da área em foco não são processados, reduzindo o tempo necessário para receber e apresentar os dados. Pode aumentar o zoom da área em foco, o que lhe permite avaliar mais de perto os retornos de alvos a uma resolução superior em relação ao zoom simples.

Lim.pesq.fundo: limita a procura da parte inferior para a profundidade selecionada quando a definição Alcance está definida como Automático. Para minimizar o período de tempo que demora a encontrar a parte inferior, pode selecionar uma profundidade para limitar a procura da parte inferior. O dispositivo não irá procurar a parte inferior em profundidades superiores à profundidade selecionada.

Definições de instalação do transdutor

Estas definições aplicam-se aos seguintes tipos de sondas.

- Tradicional
- Garmin ClearVü
- Garmin SideVü

Numa vista de sonda aplicável, selecione uma opção.

- Numa vista de sonda Tradicional, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação**.
- Numa vista de sonda Garmin ClearVü, selecione **Menu > Configuração ClearVü > Instalação**.
- Numa vista de sonda Garmin SideVü, selecione **Menu > Configuração do SideVü > Instalação**.

Taxa de transmissão: define o período de tempo entre impulsos de som (pings) da sonda. Aumentar a taxa de transmissão aumenta a velocidade de passagem, mas também aumenta a autointerferência.

Reducir a taxa de transmissão aumenta o espaço entre os impulsos transmitidos e pode solucionar a autointerferência. Esta opção só está disponível na vista de sonda Tradicional.

Potência de trans.: reduz o toque do transdutor perto da superfície. Um valor de potência de transmissão mais baixo reduzi o toque do transdutor, mas também pode reduzir a força dos retornos. Esta opção só está disponível na vista de sonda Tradicional.

Largura do filtro: define as extremidades do alvo. Um filtro mais curto define mais nitidamente as extremidades dos alvos, mas pode aumentar o ruído. Um filtro mais longo cria extremidades de alvos mais suaves e também pode reduzir o ruído. Esta opção só está disponível na vista de sonda Tradicional.

Rodar esq./dir.: altera a orientação da vista do SideVü da esquerda para a direita. Esta opção só está disponível na vista de sonda SideVü.

Restaurar predef. do sonar: restaura as definições da sonda para os valores predefinidos de fábrica.

Transdutores: permite alterar o transdutor, ver detalhes sobre os transdutores e guardar detalhes num cartão de memória.

Frequências da sonda

NOTA: as frequências disponíveis dependem dos transdutores utilizados.

O ajuste da frequência ajuda a adaptar a sonda aos seus objetivos específicos e à profundidade atual da água.

As frequências mais elevadas utilizam larguras de feixe estreitas e são mais adequadas para um funcionamento a alta velocidade e para condições do mar adversas. A definição do fundo e a definição do termoclima podem ser mais precisas se for utilizada uma frequência mais elevada.

As frequências mais baixas utilizam larguras de feixe mais amplas, que permitem que o pescador veja mais alvos, mas também podem produzir mais ruído de superfície e reduzir a continuidade do sinal do fundo em condições do mar adversas. As larguras de feixe mais amplas geram arcos maiores para sinais de alvos de pesca, o que as torna ideais para localizar peixe. As larguras de feixe mais amplas também têm um melhor desempenho em águas profundas, visto que a frequência mais baixa penetra melhor em águas profundas.

As frequências do CHIRP permitem-lhe passar cada impulso por uma gama de frequências, o que resulta numa melhor separação de alvos em águas profundas. O CHIRP pode ser utilizado para identificar alvos nitidamente, como peixes específicos em cardumes e aplicações de águas profundas. Normalmente, o CHIRP tem um desempenho melhor do que as aplicações de frequência única. Como alguns alvos de peixe podem ser melhor apresentados utilizando uma frequência fixa, deve ter em consideração os seus objetivos e as condições da água quando utilizar frequências CHIRP.

Alguns transdutores também permitem personalizar as frequências predefinidas para cada elemento do transdutor, o que lhe permite alterar rapidamente a frequência utilizando as predefinições, à medida que as condições da água e os seus objetivos mudam.

A visualização de duas frequências em simultâneo com recurso à vista de frequência dividida permite uma melhor visualização em termos de profundidade com o sinal da frequência mais baixa e, ao mesmo tempo, ver mais detalhes a partir do sinal da frequência mais elevada.

AVISO

Esteja sempre consciente da legislação local relativa às frequências da sonda. Por exemplo, para proteger grupos de orcas, poderá ser proibida a utilização de frequências entre 50 a 80 kHz a uma distância de $1\frac{1}{2}$ milha de um grupo de orcas. É da sua responsabilidade utilizar o dispositivo em conformidade com todas as leis e regulamentações aplicáveis.

Selecionar a frequência do transdutor

NOTA: não é possível ajustar a frequência para todas as vistas da sonda e transdutores.

Pode selecionar que frequências surgem no ecrã da sonda.

AVISO

Esteja sempre consciente da legislação local relativa às frequências da sonda. Por exemplo, para proteger grupos de orcas, poderá ser proibida a utilização de frequências entre 50 a 80 kHz a uma distância de $1\frac{1}{2}$ milha de um grupo de orcas. É da sua responsabilidade utilizar o dispositivo em conformidade com todas as leis e regulamentações aplicáveis.

- 1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Frequência**.
- 2 Selecione uma frequência adequada às suas necessidades e à profundidade da água.
Para obter mais informações sobre frequências, consulte *Frequências da sonda*, página 89

Criar uma frequência predefinida

NOTA: não disponível em todos os transdutores.

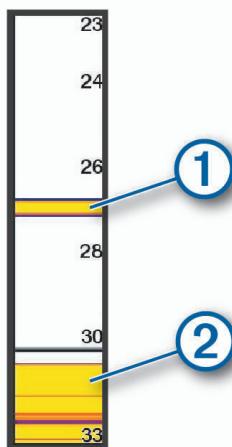
Pode criar uma predefinição para guardar uma frequência de sonda específica, o que lhe permite mudar rapidamente de frequência.

- 1 Numa vista de sonda, selecione **Menu > Frequência**.
- 2 Selecione **Gerir frequências > Nova predefinição**.
- 3 Introduza uma frequência.

Ligar o A-Scope

NOTA: esta funcionalidade está disponível nas vistas de sonda Tradicional.

O A-scope é um localizador que se situa ao longo do lado direito da vista e apresenta os elementos que se encontram sob o transdutor nesse preciso momento. Pode utilizar o A-scope para identificar sinais do alvo que possam não ter sido detetados quando os dados da sonda percorrem rapidamente todo o ecrã, por exemplo, quando a embarcação se desloca a alta velocidade. Também pode ser útil para detetar peixes que estejam próximos do fundo.



O A-Scope ilustrado acima mostra o retorno de peixes detetados ① e o retorno de fundo macio ②.

- 1 A partir de uma vista de sonda, selecione **Menu > Configuração da sonda > Aspetto > A-Scope**.
- 2 Se necessário, selecione **••• > Tempo de visualização** para ajustar o período de tempo durante o qual os sinais de retorno da sonda são apresentados.

Configuração da sonda Panoptix

Ajustar o ângulo de visualização e o nível de zoom RealVü

Pode alterar o ângulo de visualização das vistas de sonda da RealVü. Também pode aumentar e diminuir o zoom da vista.

A partir de uma vista de sonda RealVü, selecione uma opção:

- Para ajustar o ângulo de visualização na diagonal, selecione .
- Para ajustar o ângulo de visualização na horizontal, selecione .
- Para ajustar o ângulo de visualização na vertical, selecione .
- Para ajustar o ângulo de visualização, deslize o ecrã em qualquer direção.
- Para aumentar o zoom, afaste dois dedos.
- Para diminuir o zoom, aproxime dois dedos.

Ajustar a velocidade de passagem do RealVü

Pode atualizar a velocidade de passagem do transdutor. Uma passagem mais rápida cria uma imagem menos detalhada, mas o ecrã é atualizado mais rapidamente. Uma passagem mais demorada cria uma imagem mais detalhada, mas o ecrã é atualizado mais lentamente.

NOTA: esta funcionalidade não está disponível para a vista de sonda RealVü 3D Historical.

- 1 Na RealVü vista de sonda, selecione **Menu > Velocidade de passagem**.
- 2 Selecione uma opção.

Definições da sonda FrontVü e LiveVü frontal

Na vista LiveVü frontal ou FrontVü da sonda, selecione Menu.

Gan.: controla o nível de detalhe e ruído apresentado no ecrã da sonda.

Se pretender visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada no ecrã, pode diminuir o ganho para remover os retornos com menor intensidade e o ruído. Se pretender visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho para visualizar mais informações no ecrã. Isto também aumenta o ruído e, por isso, pode dificultar o reconhecimento dos retornos.

Interv. profund.: ajusta o intervalo da escala de profundidade.

Ao permitir que o dispositivo ajuste o intervalo, o fundo é apresentado na parte inferior do ecrã da sonda, o que pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite-lhe ver um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno, como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si.

Veloc. avanço: ajusta o intervalo da escala de avanço.

Ao permitir que o dispositivo ajuste o intervalo, está automaticamente a ajustar o intervalo de avanço em relação à profundidade. O ajuste manual do intervalo permite-lhe ver um intervalo especificado. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si. Reduzir manualmente os valores desta opção pode reduzir a eficácia do Alarme FrontVü, reduzindo o tempo de reação a leituras de pouca profundidade.

Ângulo de transmissão: ajusta o foco do transdutor para bombordo ou para estibordo. Esta funcionalidade só está disponível em transdutores Panoptix compatíveis com RealVü, como o transdutor PS31.

Transmitir: interrompe a transmissão do transdutor ativo.

Alarme FrontVü: define a ativação de um alarme quando a profundidade na parte frontal da embarcação for inferior ao valor especificado ([Definir o alarme de profundidade FrontVü, página 92](#)). Este alarme só está disponível em transdutores Panoptix FrontVü.

Configuração da sonda: ajusta a configuração do transdutor e o aspetto dos sinais da sonda.

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã ([Personalizar as sobreposições de dados, página 17](#)).

Definir o ângulo de transmissão dos transdutores FrontVü e LiveVü

Esta funcionalidade só está disponível em transdutores RealVü compatíveis com Panoptix, tais como o PS30, PS31 e PS60.

Pode alterar o ângulo de transmissão do transdutor para direcionar o transdutor para uma determinada zona de interesse. Por exemplo, pode direcionar o transdutor para acompanhar um isco ou para se focar numa árvore quando passa por ela.

1 Na vista de sonda LiveVü ou FrontVü, selecione **Menu > Ângulo de transmissão**.

2 Selecione uma opção.

Definir o alarme de profundidade FrontVü

ATENÇÃO

O alarme de profundidade FrontVü é uma ferramenta exclusiva para a percepção situacional e poderá não conseguir evitar situações de encalhe em todas as circunstâncias. O utilizador da embarcação tem por obrigação garantir o funcionamento seguro da mesma.

CUIDADO

A definição do Sinal sonoro tem de estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Definições de sons e ecrã*, página 162). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Este alarme só está disponível nos transdutores Panoptix FrontVü.

Pode definir a ativação de um alarme quando a profundidade for inferior a um determinado nível. Para obter os melhores resultados, recomenda-se que defina o desvio da proa quando utilizar o alarme de colisão frontal (*Definir o desvio da proa*, página 94).

1 Numa vista de sonda FrontVü, selecione **Menu > Alarme FrontVü**.

2 Selecione **Ativado**.

3 Introduza a profundidade a que o alarme é acionado e selecione **Concluído**.

No ecrã FrontVü, uma linha batimétrica indica a profundidade a que o alarme está definido. A linha está verde quando está a uma profundidade segura. A linha muda para amarelo quando se desloca demasiado rápido para ter tempo de reagir ao retorno do alcance frontal (10 segundos) A linha muda para vermelho e emite um alarme quando o sistema detetar uma obstrução ou quando a profundidade for inferior ao valor introduzido.

CUIDADO

A sonda FrontVü tem cada vez mais capacidade para evitar que a embarcação fique encalhada quando esta ultrapassa a velocidade dos 8 nós.

Definições de aspeto LiveVü e FrontVü

Numa vista de sonda LiveVü ou FrontVü Panoptix, selecione **Menu > Configuração da sonda > Aspeto**.

Esquema de cores: define a paleta de cores.

Ganho de cor: ajusta a intensidade das cores apresentadas no ecrã.

Pode selecionar um valor de ganho de cor mais alto para ver os alvos mais altos na coluna de água. Um valor de ganho de cor mais alto também lhe permite diferenciar retornos de baixa intensidade mais elevados na coluna de água, mas isto provoca uma perda na diferenciação dos retornos no fundo. Pode selecionar um valor inferior de ganho de cor quando os alvos se encontrarem no fundo, de forma a fazer a distinção entre os alvos e os sinais de alta intensidade como areia, rochas e lama.

Trilhos: define a duração da apresentação dos trilhos no ecrã. Os trilhos apresentam o movimento dos alvos.

Preenc. fundo: preenche o fundo a castanho para o distinguir dos sinais da água.

LiveVü e definições de esquema FrontVü

Numa vista de sonda LiveVü ou FrontVü Panoptix, selecione **Menu > Configuração da sonda > Disposição**.

Sobreposição da grelha: mostra uma grelha de linhas de alcance.

Percorrer historial: apresenta o historial da sonda na lateral do ecrã.

Ícone de feixe: seleciona o ícone utilizado para mostrar a direção do feixe do transdutor.

Controlo no ecrã: mostra os botões no ecrã.

Comprimir alcanc.: nas vistas para a frente, comprime o alcance para a frente mais afastado da embarcação e expande o alcance mais perto da embarcação. Isto permite-lhe ver objetos mais próximos com maior nitidez, enquanto mantém objetos mais distantes no ecrã.

Definições de aspeto RealVü

Numa vista de sonda RealVü, selecione **Menu > Configuração da sonda > Aspetto**.

Cores dos pontos: define uma paleta de cores diferentes para os pontos de resposta da sonda.

Cores do fundo: define o esquema de cores para o fundo.

Estilo do fundo: define o estilo para o fundo. Quando se encontra em águas profundas, pode selecionar a opção Pontos e definir manualmente o alcance para um valor menos profundo.

Chave de cores: mostra uma legenda das profundidades que as cores representam.

Controlo no ecrã: mostra ou oculta os botões no ecrã.

Definições de instalação do transdutor Panoptix

Numa vista de sonda Panoptix, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação**.

Profund. instal.: define a profundidade abaixo da linha de água em que o transdutor Panoptix está montado.

Introduzir a profundidade real em que o transdutor está montado produz uma apresentação visual mais precisa do que se encontra na água.

Desvio proa: define a distância entre a proa e o local de instalação do transdutor Panoptix de vista frontal. Isto permite ver a distância frontal a partir da proa e não a partir da localização do transdutor.

Isto aplica-se aos transdutores Panoptix nas vistas FrontVü, LiveVü frontal e RealVü 3D frontal da sonda.

Largura do feixe: define a largura do feixe do transdutor Panoptix de vista inferior. As larguras de feixe estreitas permitem-lhe ver a uma profundidade e distância superiores. As larguras de feixe mais largas permitem-lhe ver uma maior área de cobertura.

Isto aplica-se aos transdutores Panoptix nas vistas FrontVü, LiveVü inferior e LiveVü frontal da sonda.

Utilizar AHRS: permite que os sensores de direção e altitude interna e do sistema de referência (AHRS) detetem automaticamente o ângulo de instalação do transdutor Panoptix. Quando esta definição está desativada, pode introduzir o ângulo de instalação específico para o transdutor utilizando a definição Ângulo de inclinação. Muitos transdutores de vista dianteira estão instalados a um ângulo de 45° e transdutores de vista inferior estão instalados a um ângulo de zero graus.

Rodar: define a orientação da vista de sonda Panoptix quando o transdutor da vista inferior está instalado com os cabos orientados para bombordo.

Isto aplica-se aos transdutores Panoptix nas vistas LiveVü inferior, RealVü 3D inferior e RealVü 3D historial da sonda.

Calibrar bússola: calibra a bússola interna do transdutor Panoptix ([Calibrar a bússola, página 95](#)).

Isto aplica-se aos transdutores Panoptix com uma bússola interna, por exemplo, o transdutor PS21-TR.

Orientação: controla se o transdutor está no modo de instalação para a frente ou para baixo. A definição Automático utiliza o sensor AHRS para determinar a orientação.

Isto aplica-se a transdutores PS22.

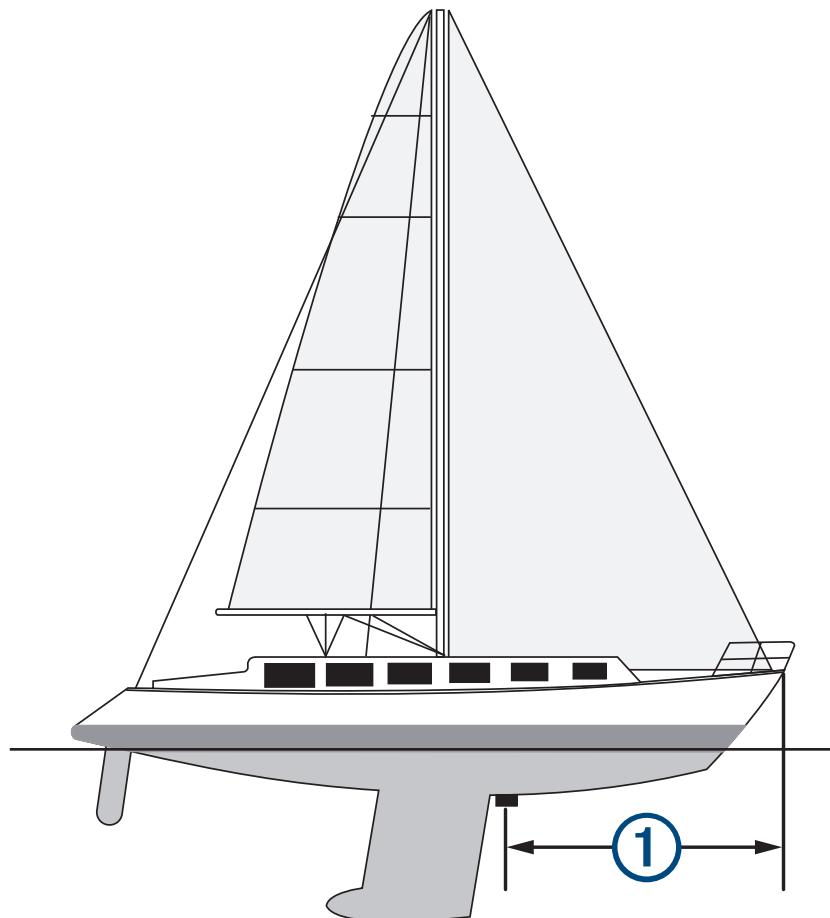
Restaurar predef. do sonar: restaura as definições da sonda para os valores predefinidos de fábrica.

Definir o desvio da proa

Para os transdutores Panoptix de vista frontal, pode introduzir um desvio da proa para compensar as leituras de distância frontal no local de instalação do transdutor. Isto permite-lhe ver a distância frontal a partir da proa e não a partir do local de instalação do transdutor.

Esta funcionalidade aplica-se aos transdutores Panoptix nas vistas FrontVü, LiveVü frontal e RealVü 3D frontal da sonda.

- 1 Meça a distância horizontal **1** entre o transdutor e a proa.



- 2 Numa vista de sonda aplicável, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação > Desvio proa**.

- 3 Introduza a distância medida e selecione **Concluído**.

Na vista de sonda aplicável, o alcance da parte frontal muda consoante a distância que introduziu.

Calibrar a bússola

Para calibrar a bússola, o transdutor tem de ser instalado no veio, suficientemente longe do motor de arrasto para evitar interferências magnéticas e ser colocado na água. A calibração deve ter uma qualidade suficiente para permitir a bússola interna.

NOTA: para utilizar a bússola, tem de instalar o transdutor no painel de popa ou no veio do motor de arrasto. A bússola pode não funcionar quando instala o transdutor no motor.

NOTA: para obter melhores resultados, deve utilizar um sensor de rumo como, por exemplo, o sensor de rumo SteadyCast™. O sensor de rumo apresenta a direção para a qual o transdutor está a apontar relativamente à embarcação.

NOTA: a calibração da bússola está disponível apenas nos transdutores com uma bússola interna, por exemplo, o transdutor PS21-TR.

Pode começar por virar a sua embarcação antes de calibrar, mas deve rodar completamente a sua embarcação 1,5 vezes durante a calibração.

- 1 Numa vista de sonda aplicável, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação**.
- 2 Se necessário, selecione **Utilizar AHRS** para ativar o sensor AHRS.
- 3 Selecione **Calibrar bússola**.
- 4 Siga as instruções no ecrã.

Definições de sonda LiveScope e Perspetiva

Na vista de sonda LiveScope ou Perspetiva, selecione Menu.

Gan.: controla o nível de detalhe e ruído apresentado no ecrã da sonda.

Se pretender visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada no ecrã, pode diminuir o ganho para remover os retornos com menor intensidade e o ruído. Se pretender visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho para visualizar mais informações no ecrã. Aumentar o ganho também aumenta o ruído e, por isso, pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

Interv. profund.: ajusta o intervalo da escala de profundidade.

Ao permitir que o dispositivo ajuste o intervalo, o fundo é apresentado na parte inferior do ecrã da sonda, o que pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite-lhe ver um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno, como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si.

Disponível na vista de sonda LiveScope.

Veloc. avanço: ajusta o intervalo da escala de avanço.

Ao permitir que o dispositivo ajuste o intervalo, está automaticamente a ajustar o intervalo de avanço em relação à profundidade. O ajuste manual do intervalo permite-lhe ver um intervalo especificado. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si.

Disponível na vista de sonda LiveScope.

Alcance: ajusta o intervalo.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo no terço inferior ou exterior do ecrã da sonda e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite-lhe ver um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno, como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado no ecrã desde que esteja dentro do intervalo especificado por si.

Disponível na vista de sonda Perspetiva.

Transmitir: interrompe a transmissão do transdutor ativo.

Configuração da sonda: ajusta a configuração do transdutor e o aspetto dos sinais de retorno da sonda ([Configuração da sonda LiveScope e Perspetiva, página 96](#)).

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã ([Personalizar as sobreposições de dados, página 17](#)).

Configuração da sonda LiveScope e Perspetiva

Na vista da sonda LiveScope ou Perspetiva, selecione **Menu > Configuração da sonda**.

Aspetto: configura o aspetto do ecrã da sonda (*Definições de aspetto de LiveScope e Perspetiva*, página 96).

Disposição: configura o esquema do ecrã da sonda (*Definições de esquema de LiveScope e Perspetiva*, página 96).

Rejeição de ruído: reduz o ruído e a interferência e tenta remover os retornos que não são alvos reais na água.

Rejeitar fant.: reduz a ocorrência de imagens "fantasma", que são imagens duplicadas ou refletidas que não são alvos reais na água. A definição Rejeitar fant. envia mais potência de transmissão para a frente na água para ver mais longe com menos ruído gerado pelo fundo. Ajustar as definições Rejeitar fant. e Rejeição de ruído em conjunto reduz a ocorrência de imagens "fantasma" de forma mais eficaz. Esta funcionalidade está disponível apenas na orientação LiveScope Para a frente.

TVG: ajusta o ganho variável com o tempo, o que pode reduzir o ruído.

Este controlo é especialmente útil para situações em que pretenda controlar e suprimir interferências ou ruído perto da superfície da água. Também permite a apresentação de alvos junto à superfície que, de outra forma, estariam escondidos ou mascarados por ruído de superfície.

Dados de sobreposição: define os dados apresentados no ecrã da sonda.

Instalação: configura o transdutor (*Definições de instalação do transdutor de Perspetiva e LiveScope*, página 97).

Definições de aspetto de LiveScope e Perspetiva

Na vista da sonda LiveScope ou Perspetiva, selecione **Menu > Configuração da sonda > Aspetto**.

Esquema de cores: define a paleta de cores.

Ganho de cor: ajusta o contraste das cores apresentadas no ecrã.

Pode selecionar um valor de ganho de cor mais alto para ver pequenas variações nos alvos com mudanças de cor maiores. Pode selecionar um valor de ganho de cor mais baixo para ver mais cores semelhantes na mesma situação.

Trilhos: define a duração da apresentação dos trilhos no ecrã. Os trilhos apresentam o movimento dos alvos.

Preenc. fundo: preenche o fundo a castanho para o distinguir dos sinais da água. Não disponível no modo Perspetiva.

Definições de esquema de LiveScope e Perspetiva

Na vista da sonda LiveScope ou Perspetiva, selecione **Menu > Configuração da sonda > Disposição**.

Sobreposição da grelha: mostra uma grelha de linhas de alcance. A opção Grelha mostra uma grelha quadrada. A opção Radial mostra uma grelha circular com linhas de ângulo radial.

Percorrer historial: apresenta o historial da sonda na lateral do ecrã. Não disponível no modo Perspetiva.

Ícone de feixe: seleciona o ícone utilizado para mostrar a direção do feixe do transdutor.

Sobrepos. feixe: permite que um contorno mostre onde os transdutores estão orientados em relação a uns aos outros, quando dois ou mais transdutores Panoptix calibrados estão ligados.

Controlo no ecrã: mostra os botões no ecrã.

Al. marcha a ré: ajusta a quantidade de alcance apresentada atrás do transdutor.

Comprimir alcanc.: nas vistas para a frente, comprime o alcance para a frente mais afastado da embarcação e expande o alcance mais perto da embarcação. Isto permite-lhe ver objetos mais próximos com maior nitidez, enquanto mantém objetos mais distantes no ecrã.

Definições de instalação do transdutor de Perspetiva e LiveScope

Na vista de sonda LiveScope ou Perspetiva, selecione **Menu > Configuração da sonda > Instalação**.

Profund. instal.: define a profundidade abaixo da linha de água em que o transdutor Panoptix está montado.

Introduzir a profundidade real em que o transdutor está montado produz uma apresentação visual mais precisa do que se encontra na água.

Utilizar AHRS: permite que os sensores de direção e altitude interna e do sistema de referência (AHRS) detetem automaticamente o ângulo de instalação do transdutor Panoptix. Quando esta definição está desativada, pode introduzir o ângulo de instalação específico para o transdutor utilizando a definição Ângulo de inclinação. Muitos transdutores de vista dianteira estão instalados a um ângulo de 45° e transdutores de vista inferior estão instalados a um ângulo de zero graus.

Calibrar bússola: calibra a bússola interna do transdutor Panoptix ([Calibrar a bússola](#), página 95).

Isto aplica-se a transdutores LiveScope com uma bússola interna.

Orientação: controla se o transdutor está no modo de instalação para a frente ou para baixo. A definição Automático utiliza o sensor AHRS para determinar a orientação.

Foco: ajusta a vista de sonda para compensar a velocidade do som na água. A definição Automático utiliza a temperatura da água para calcular a velocidade do som.

Restaurar predef. do sonar: restaura as definições da sonda para os valores predefinidos de fábrica.

Radar

ATENÇÃO

O radar marítimo transmite energia de micro-ondas, potencialmente nociva para os seres humanos e animais. Antes de iniciar a transmissão do radar, verifique se a área em torno do radar está desimpedida. O radar transmite um feixe a cerca de 12° acima e abaixo da linha que se estende na horizontal a partir do centro do radar.

Para evitar possíveis ferimentos pessoais, não olhe diretamente para a antena a uma distância próxima quando o radar estiver a transmitir. Os olhos são a parte mais sensível do corpo à energia eletromagnética.

Ao ligar o plotter cartográfico compatível a um radar marítimo Garmin opcional, como um radar GMR™ Fantom™ 6 ou um GMR 24 xHD, é possível ver mais informações acerca do ambiente que o rodeia.

O radar transmite um feixe estreito de energia de micro-ondas ao rodar num padrão de 360°. Quando a energia transmitida entra em contacto com um alvo, alguma dessa energia é refletida e devolvida ao radar.

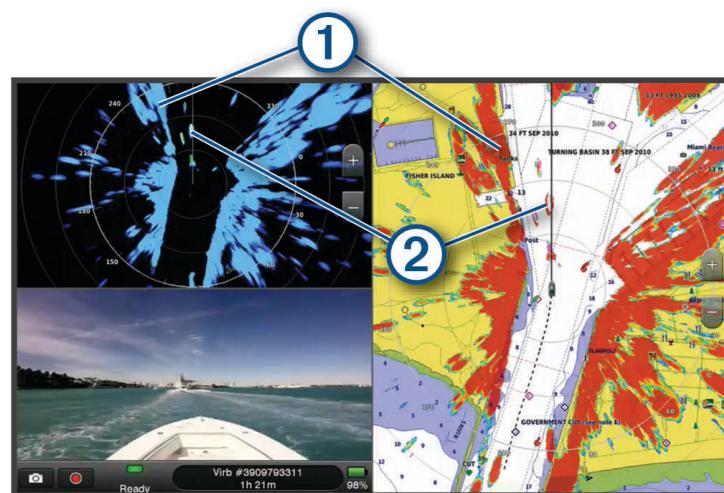
Interpretação do radar

A leitura e interpretação do ecrã do radar requer prática. Quanto mais usa o radar, melhor irá saber interpretar o ecrã quando realmente necessitar.

O radar pode ser útil em diversas situações, tais como evitar colisões em situações de visibilidade limitada, por exemplo, quando está escuro ou nevoeiro, acompanhar as condições meteorológicas, ver o que está no caminho à sua frente e localizar pássaros e peixes.

A funcionalidade de sobreposição do radar pode ajudá-lo a interpretar mais facilmente o ecrã, uma vez que sobrepõe os sinais de radar acima da carta. Isto pode ajudar a identificar a diferença entre um sinal de radar de uma massa de terra, de uma ponte ou de uma nuvem com chuva. Mostrar as embarcações AIS na sobreposição do radar também pode ajudá-lo a identificar as funcionalidades no ecrã do radar.

Na seguinte captura de ecrã, a sobreposição do radar está ativada. Este ecrã também apresenta uma transmissão de vídeo. Podemos identificar facilmente alguns itens no ecrã do radar.



1	Terra
2	Embarcação

Sobreposição do radar

Ao ligar o seu plotter cartográfico a um radar marítimo Garmin opcional, é possível utilizar a sobreposição das informações do radar na Carta de navegação ou na Carta de pesca.

Os dados são apresentados na sobreposição do radar com base no modo de radar utilizado mais recentemente e todas as configurações das definições aplicadas à sobreposição do radar também se aplicam ao último modo de radar utilizado.

Sobreposição do radar e alinhamento de dados da carta

Durante a utilização da Sobreposição do radar, o plotter cartográfico alinha os dados do radar com os dados da carta baseando-se na direção da embarcação, que se baseia por predefinição em dados provenientes de um sensor de rumo magnético ligado através de uma rede NMEA 0183 ou NMEA 2000. Se um sensor de rumo não estiver disponível, a direção da embarcação baseia-se nos dados de registo de GPS.

Os dados de registo de GPS indicam a direção para onde a embarcação se desloca mas não a direção para onde a embarcação aponta. Se a embarcação estiver a desviar-se para trás ou para os lados devido a uma corrente ou vento, a Sobreposição do radar pode não conseguir alinhar-se perfeitamente com os dados da carta. Deve evitar-se esta situação utilizando dados da direção da embarcação de uma bússola eletrónica.

Se a direção da embarcação se basear em dados de um sensor de rumo magnético ou de um piloto automático, os dados de direção podem ficar comprometidos devido a uma configuração incorreta, anomalia mecânica, interferência magnética ou outros fatores. Se os dados de direção ficarem comprometidos, a Sobreposição do radar pode não conseguir alinhar-se perfeitamente com os dados da carta.

Transmitir sinais de radar

NOTA: como medida de segurança, o radar entra no modo de espera após a fase de aquecimento. Isto proporciona-lhe a oportunidade de verificar se a área em torno do radar está desimpedida antes de iniciar a transmissão do radar.

- 1 Com o plotter cartográfico desligado, ligue o seu radar conforme descrito nas instruções de instalação do radar.
- 2 Ligue o plotter cartográfico.
Caso necessário, o radar aquece e uma contagem decrescente alerta-o quando o radar estiver pronto.
- 3 Selecione **Radar**.
- 4 Selecione um modo de radar.
É apresentada uma mensagem de contagem decrescente enquanto o radar estiver a iniciar.
- 5 Selecione **Menu > Transmissão radar**.

Parar a transmissão de sinais de radar

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Radar para modo espera**.

Dica: prima  > **Radar para modo espera** em qualquer ecrã para parar rapidamente a transmissão do radar.

Configurar o modo de transmissão temporizada

Para ajudar a poupar energia, pode configurar intervalos de tempo em que o radar transmite e em que não transmite (modo de espera) sinal.

NOTA: esta funcionalidade não está disponível nos modos de radar duplo.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Transmissão temporizada**.
- 2 Selecione **Transmissão temporizada** para ativar esta opção.
- 3 Selecione **Tempo espera**, introduza o intervalo de tempo entre transmissões de sinal do radar, e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione **Tempo de transmissão**, introduza a duração de cada transmissão de sinal do radar e selecione **Concluído**.

Ativar e ajustar uma zona sem transmissão do radar

Pode indicar áreas nas quais o analisador do radar não transmite sinais.

NOTA: os modelos de radar GMR Fantom e xHD2 suportam duas zonas sem transmissão. A maior parte dos modelos de radar GMR suporta uma zona sem transmissão. GMR 18 modelos de radar HD+ não suportam zonas sem transmissão.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Zona sem transmis..**
A zona sem transmissão é indicada pela área sombreada no ecrã do radar.
- 2 Selecione **Ângulo 1** e selecione a nova posição para o primeiro ângulo.
- 3 Selecione **Ângulo 2** e selecione a nova posição para o segundo ângulo.
- 4 Selecione **Concluído**.
- 5 Se necessário, repita o procedimento para a segunda zona.

Ajustar o alcance do radar

O alcance do sinal do radar indica o comprimento do sinal de impulso transmitido e recebido pelo radar. À medida que o alcance aumenta, o radar transmite impulsos mais longos para alcançar os alvos distantes. Os alvos mais próximos, especialmente chuva e ondas, também refletem os impulsos mais longos, que podem acrescentar ruído ao ecrã do Radar. A visualização de informações acerca dos alvos de alcance mais longo pode também diminuir a quantidade de espaço disponível no ecrã Radar para a visualização de informações acerca dos alvos de alcance mais curto.

- Selecione  para reduzir o alcance.
- Selecione  para aumentar o alcance.

Dicas para selecionar um alcance do radar

- Determine que informações necessita de ver no ecrã do radar.
Por exemplo, necessita de informações acerca das condições meteorológicas próximas ou de alvos e trânsito, ou preocupa-se mais com as condições meteorológicas distantes?
- Avalie as condições ambientais em que o radar é utilizado.
Sobretudo em condições meteorológicas adversas, os sinais de radar de maior alcance podem aumentar as interferências no ecrã Radar e dificultar ainda mais a visualização de informações acerca dos alvos de menor alcance. Com chuva, os sinais de radar de menor alcance podem ajudá-lo a ver com mais eficiência informações sobre objetos próximos, se as definições de interferências estiverem configuradas devidamente.
- Selecione o alcance mais curto eficaz, dadas as suas razões para utilizar o radar e as condições ambientais atuais.

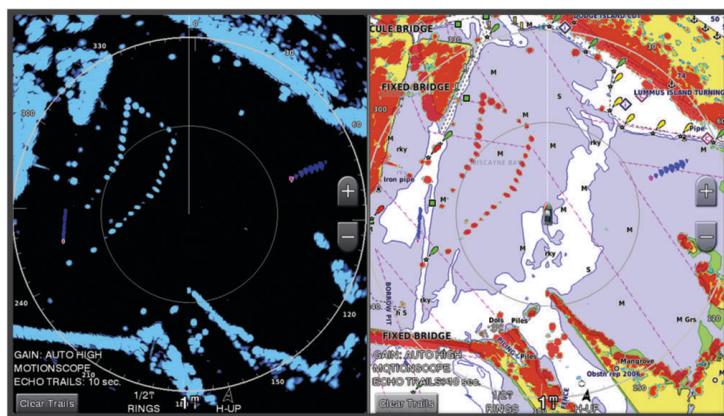
Tecnologia do radar doppler MotionScope™

O radar GMR Fantom utiliza o efeito Doppler para detetar e destacar alvos em movimento para o ajudar a evitar possíveis colisões, localizar bandos de aves e monitorizar formações meteorológicas. O efeito Doppler é o deslocamento de frequência no eco do radar devido ao movimento relativo do alvo. Permite a deteção imediata de quaisquer alvos que estejam em movimento na direção do radar ou na direção oposta a este.

A funcionalidade MotionScope realça os alvos em movimento no ecrã do radar para que possa navegar em torno de outras embarcações ou águas agitadas ou na direção de zonas de cardumes onde as aves se alimentam à superfície.

Os alvos em movimento são codificados por cores para que possa determinar rapidamente que alvos se movem na sua direção ou na direção contrária. Na maioria dos esquemas de cores, o verde indica o alvo está a afastar-se da sua posição e o vermelho indica que o alvo está a avançar na sua direção.

Em alguns modelos, pode também ajustar a definição de Sensibilidade M-Scope para alterar o limite de velocidade de destaque do alvo. Uma definição mais alta destaca alvos mais lentos e uma definição mais baixa destaca apenas os alvos mais rápidos.



Ativar uma Zona de segurança

Pode ativar uma zona de segurança para receber um alerta quando algo entra numa área específica ao redor da sua embarcação.

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona segurança**.

Definir uma Zona de segurança circular

Antes de poder definir os limites da zona de segurança, deve ativar uma zona de segurança ([Ativar uma Zona de segurança, página 100](#)).

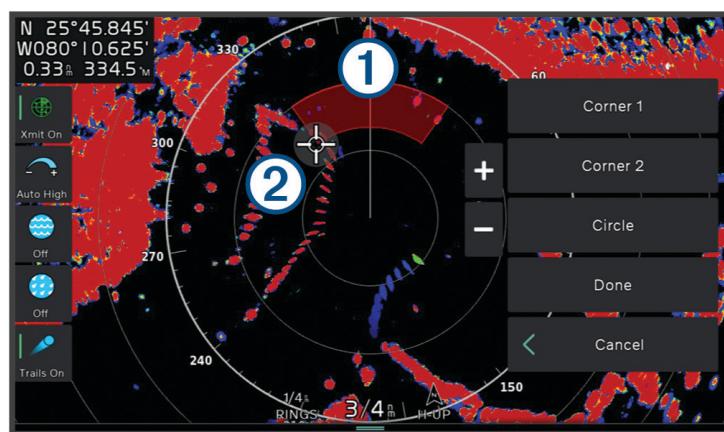
É possível definir uma zona de segurança circular que rodeie completamente a sua embarcação.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona segurança > ...**.
- 2 Selecione **Círculo**.
- 3 Selecione o local do círculo exterior da zona de segurança.
- 4 Selecione o local do círculo interior da zona de segurança para definir a largura da zona de segurança.

Definir uma zona de segurança parcial

É possível definir os limites de uma zona de segurança que não rodeie completamente a sua embarcação.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona segurança > ...**.
- 2 Arraste o cursor para a localização do canto exterior da zona de segurança ①.



- 3 Selecione **Canto 2**.
- 4 Arraste o cursor para a localização do canto interior da zona de segurança ② para definir a largura da zona de segurança.
- 5 Selecione **Concluído**.

MARPA

A funcionalidade Mini-auxiliar do traçado de radar automático (MARPA) permite-lhe identificar e monitorizar alvos e destina-se principalmente a evitar colisões. Para utilizar o MARPA, atribui um marcador MARPA a um alvo. O sistema do radar monitoriza automaticamente o objeto-alvo e fornece-lhe informações acerca do objeto, incluindo o alcance, o rumo, a velocidade, o rumo do GPS, a abordagem mais próxima e o tempo até à abordagem mais próxima. O MARPA indica o estado de cada objeto-alvo (a adquirir, perdido, a acompanhar ou perigoso) e o plotter cartográfico pode emitir um alarme de colisão se o objeto entra na sua zona de segurança.

Antes de poder utilizar a funcionalidade MARPA, deve ter um sensor de rumo ligado e um sinal GPS ativo. O sensor de rumo deve fornecer o NMEA 2000 número de grupo de parâmetros (PGN) 127250 ou a expressão de saída NMEA 0183 HDM ou HDG.

Símbolos de alvo MARPA

	A adquirir um alvo. Enquanto o radar se centra sobre o alvo surgem uns anéis verdes tracejados e concéntricos.
	O alvo foi adquirido. A localização do alvo que o radar centrou é indicada por um anel verde sólido. O percurso projetado sobre terra ou o rumo do GPS para o alvo são indicados por uma linha tracejada verde ligada ao anel.
	Um alvo perigoso está dentro do alcance do radar. Aparece um anel vermelho intermitente a partir do alvo enquanto soa um alarme e surge uma mensagem. Depois de o alarme ter sido aceite, aparece um ponto vermelho sólido com uma linha vermelha tracejada ligada a ele que indica a posição e o percurso projetado sobre terra ou o rumo do GPS para o alvo. Caso o alarme de colisão em zona segura esteja definido como Desligado, o alvo fica intermitente, mas o alarme sonoro não dispara e a mensagem de alarme também não é apresentada.
	Sem alvo. Um anel verde sólido com um X a atravessá-lo indica que o radar não conseguiu centrar-se sobre o alvo.
	Ponto de aproximação mais próximo e tempo para o ponto de aproximação mais próximo a um alvo perigoso.

Adquirir alvos MARPA automaticamente

Pode adquirir alvos MARPA automaticamente com base no MotionScope, zonas de segurança ou limites.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações > MARPA > Aquisição automática..**
- 2 Selecione *** e ajuste as definições adicionais (opcional).

Atribuir um marcador MARPA a um objeto

Antes de poder utilizar a funcionalidade MARPA, deve ter um sensor de rumo ligado e um sinal GPS ativo. O sensor de rumo deve fornecer o NMEA 2000 número de grupo de parâmetros (PGN) 127250 ou a expressão de saída NMEA 0183 HDM ou HDG.

- 1 Num ecrã de radar, selecione um objeto ou localização.
- 2 Selecione **Adquirir alvo > Alvo MARPA**.

Remover uma tag MARPA de um objeto-alvo

- 1 No ecrã Radar, selecione um alvo MARPA.
- 2 Selecione **Alvo MARPA > Retirar**.

Visualizar informações acerca de um objeto-alvo MARPA

Pode visualizar o alcance, rumo, velocidade e outras informações acerca de um objeto-alvo MARPA.

- 1 Num ecrã de radar, selecione um objeto-alvo.
- 2 Selecione **Alvo MARPA**.

Visualizar uma lista de ameaças AIS e MARPA

A partir de qualquer ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, pode visualizar e personalizar o aspeto de uma lista de ameaças AIS e MARPA.

- 1 Num ecrã Radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para ver uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista da AIS**.
 - Para ver uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.
- 3 Se necessário, selecione **Opções do ecrã > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a incluir na lista.

Mostrar embarcações AIS no ecrã Radar

O AIS requer a utilização de um dispositivo AIS externo e sinais ativos de um transponder de outras embarcações.

Pode configurar a forma como as embarcações aparecem no ecrã Radar. Se alguma definição (à exceção do alcance do ecrã AIS) estiver configurada para um modo de radar, a definição é aplicada em todos os outros modos de radar. Os detalhes e as definições da direção projetada configuradas num modo de radar aplicam-se a todos os outros modos de radar e à sobreposição do radar.

1 Num ecrã de Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações > AIS**.

2 Selecione uma opção:

- Para indicar a distância a partir da sua posição em que são apresentadas embarcações AIS, selecione **Alcance do ecrã** e selecione uma distância.
- Para ver detalhes sobre embarcações ativadas por AIS, selecione **Detalhes > Mostrar**.
- Para definir a duração da direção projetada para as embarcações ativadas por AIS, selecione **Direção projet.** e introduza o tempo.
- Para apresentar os trajetos das embarcações ativadas por AIS, selecione **Trilhos**, e selecione o comprimento do trajeto que aparece.

VRM e EBL

O variable range marker (VRM) e a electronic bearing line (EBL) medem a distância e o rumo a partir da sua embarcação até ao objeto-alvo. No ecrã Radar, o VRM é apresentado como um círculo centrado na localização atual da sua embarcação e a EBL é apresentada como uma linha que começa na localização atual da sua embarcação e que se cruza com o VRM. O ponto de cruzamento é o alvo do VRM e da EBL.

Apresentar e ajustar o VRM e a EBL

Pode ajustar o diâmetro do VRM e o ângulo da EBL, que deslocam o ponto de cruzamento do VRM e da EBL. O VRM e a EBL configurados para um modo aplicam-se a todos os outros modos de radar.

1 Num ecrã radar, selecione **Menu > Opções do radar > VRM/EBL > ...**.

2 Selecione um novo local para o ponto de cruzamento do VRM e da EBL

3 Selecione **Concluído**.

Medir o alcance e o rumo até um objeto-alvo

Antes de poder ajustar o VRM e a EBL, tem de visualizá-los no ecrã de Radar ([Apresentar e ajustar o VRM e a EBL, página 103](#)).

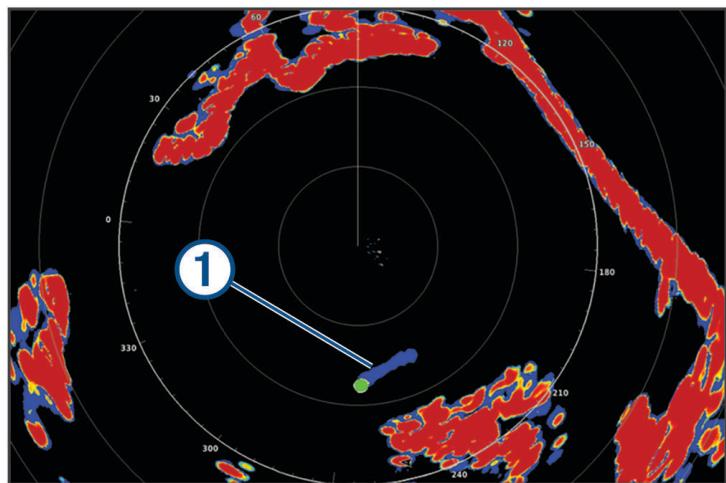
1 A partir de um ecrã de Radar, selecione a localização alvo.

2 Selecione **Medir**.

O alcance e o rumo para a localização do alvo são apresentados no canto superior esquerdo do ecrã.

Rastos de eco

A funcionalidade de rastos de eco permite monitorizar a movimentação das embarcações no ecrã do radar. À medida que uma embarcação se vai deslocando, pode observar um rastro ① das ondas provocadas pela embarcação. Pode alterar o tempo durante o qual o rastro é apresentado.



NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, as definições configuradas do ganho para utilização num modo de radar podem ou não ser aplicadas a outros modos de radar ou à sobreposição do radar.

NOTA: esta funcionalidade não está disponível nos modelos de matriz aberta xHD ou radome HD/HD+.

Ativar rastos de eco

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Rastos de eco > Ecrã**.

Ajustar o comprimento dos rastos de eco

- 1 Num ecrã de radar ou na sobreposição do radar, selecione **Menu > Opções do radar > Rastos de eco > Hora**.
- 2 Selecione o comprimento do rastro.

Limpar os rastos de eco

Pode remover os rastos de eco do ecrã de radar para reduzir a interferência.

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Rastos de eco > Limpar trilhos**.

Definições de radar

NOTA: nem todas as opções e definições estão disponíveis em todos os modelos de radares e plotters cartográficos.

NOTA: pode otimizar o ecrã do radar em cada modo de radar.

Ganho do radar

Ajustar automaticamente o Ganho no ecrã Radar

A definição do ganho automático em cada modo de radar é otimizada para esse modo e pode diferir da definição do ganho automático utilizada noutro modo.

NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, a definição configurada do ganho para utilização num modo de radar pode ou não ser aplicada a outros modos de radar ou à Sobreposição do radar.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de radar.

1 A partir de um ecrã radar ou da sobreposição do radar, selecione **Menu > Gan..**

2 Selecione uma opção:

- Para ajustar o ganho automaticamente para condições em constante mudança, selecione **Baixo aut.** ou **Alto-auto**.
- Para ajustar o ganho automaticamente para que sejam apresentadas aves à superfície da água, selecione **Auto aves**.

NOTA: esta opção não está disponível nos modelos de matriz aberta xHD ou radome HD/HD+.

Ajustar manualmente o Ganho no ecrã Radar

Para obter um desempenho ideal do radar, pode ajustar manualmente o ganho.

NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, a definição configurada do ganho para utilização num modo de radar pode ou não ser aplicada a outros modos de radar ou à Sobreposição do radar.

1 A partir de um ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Gan..**

2 Selecione **Para cima** para aumentar o ganho, até que surjam salpicos de luz pelo ecrã Radar.

Os dados no ecrã Radar são atualizados periodicamente. Como resultado, os efeitos do ajuste manual do ganho podem não surgir instantaneamente. Ajuste lentamente o ganho.

3 Selecione **Para baixo** para diminuir o ganho até que os salpicos desapareçam.

4 Se embarcações, terra ou outros alvos estiverem dentro do alcance, selecione **Para baixo** para diminuir o ganho até os alvos ficarem intermitentes.

5 Selecione **Para cima** para aumentar o ganho até que as embarcações, terra ou outros alvos apareçam regularmente acesos no ecrã Radar.

6 Minimize o aspetto dos objetos grandes próximos, se necessário.

7 Minimize o aspetto dos ecos dos lobos laterais, se necessário.

Minimizar a interferência de objetos grandes próximos

Os objetos próximos com um tamanho significativo, como paredes de pontões, podem causar uma imagem muito brilhante do alvo que aparece no ecrã Radar. Essa imagem pode obscurecer os alvos mais pequenos situados perto dessa mesma imagem.

NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, a definição configurada do ganho para utilização num modo de radar pode ou não ser aplicada a outros modos de radar ou à Sobreposição do radar.

1 A partir de um ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Gan..**

2 Selecione **Para baixo** para diminuir o ganho até os alvos mais pequenos ficarem claramente visíveis no ecrã Radar.

A redução do ganho, para eliminar a interferência de grandes objetos, pode fazer com que os alvos mais pequenos ou mais distantes fiquem intermitentes ou desapareçam do ecrã Radar.

Minimizar a interferência de lobos laterais no ecrã Radar

A interferência dos lobos laterais pode dar a impressão de serem disparados de um alvo num padrão semi-circular. Os efeitos dos lobos laterais podem ser evitados através da redução do ganho ou do alcance do radar.

NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, a definição configurada do ganho para utilização num modo de radar pode ou não ser aplicada a outros modos de radar ou à Sobreposição do radar.

- 1 A partir de um ecrã Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Gan..**
- 2 Selecione **Para baixo** para diminuir o ganho até que o padrão semicircular e radiado desapareça do ecrã Radar.

A redução do ganho para eliminar a interferência dos lobos laterais pode fazer com que os alvos mais pequenos ou mais distantes fiquem intermitentes ou desapareçam do ecrã Radar.

Definições de filtros do radar

Ajustar interferências do mar no ecrã Radar

Pode ajustar o surgimento das interferências causadas por condições de mar picado. A definição de interferências do mar afeta o surgimento das interferências e dos alvos próximos mais do que o surgimento das interferências e dos alvos distantes. Uma definição mais elevada das interferências do mar reduz o surgimento das interferências causadas por ondas próximas, mas também pode reduzir ou eliminar o surgimento dos alvos próximos.

NOTA: consoante o radar que estiver a ser utilizado, a definição configurada de interferências do mar para utilização num modo de radar pode ou não pode ser aplicada aos outros modos de radar ou à sobreposição do radar.

NOTA: nem todas as opções e definições estão disponíveis em todos os modelos de radares e plotters cartográficos.

- 1 Num ecrã de Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Interfer. mar.**
- 2 Selecione uma opção:
 - Selecione a opção **Automático** com base nas condições do mar.
 - Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para ajustar o surgimento das interferências do mar até os outros alvos ficarem claramente visíveis no ecrã radar. Selecione uma definição que reflita as condições do mar atuais.

As interferências causadas pelas condições do mar podem ainda estar visíveis.

Ao utilizar um modelo de radar compatível, o plotter cartográfico ajusta automaticamente as interferências do mar com base nas condições do mar.

Ajustar interferências de chuva no ecrã Radar

Pode ajustar o surgimento das interferências causadas pela chuva. Reduzir o alcance do radar também pode minimizar as interferências ([Ajustar o alcance do radar, página 99](#)).

A definição de interferências afeta o surgimento de interferências e dos alvos próximos mais do que afeta o surgimento de interferências e dos alvos distantes. Uma definição de interferências alta reduz o surgimento de interferências causadas por chuvas próximas, mas também pode reduzir ou eliminar o surgimento de alvos próximos.

NOTA: dependendo do radar em utilização, as definições de interferências configuradas para uso com um modo de radar podem, ou não, aplicar-se a outros modos de radar ou à sobreposição do radar.

- 1 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Interferências.**
- 2 Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para diminuir ou aumentar o surgimento de interferências próximas até que outros alvos estejam claramente visíveis no ecrã de radar.

As interferências causadas pela chuva podem continuar visíveis.

Calcular a média de várias pesquisas no ecrã Radar

Pode calcular a média dos resultados de várias pesquisas no ecrã do radar. Pode ser um método eficaz de filtrar o ruído e melhorar a deteção de alvos consistentes. O cálculo da média é mais eficaz ao utilizar um alcance mais longo.

1 Num ecrã de Radar ou da Sobreposição do radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Média de leitura**.

2 Selecione uma opção.

A definição Alta filtra a maior parte do ruído.

Menu Opções do radar

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Opções do radar**.

MotionScope™: utiliza o efeito Doppler para detetar e destacar alvos em movimento, a fim de o ajudar a evitar possíveis colisões, localizar bandos de aves e monitorizar formações meteorológicas ([Tecnologia do radar doppler MotionScope](#), página 100). Esta opção só está disponível nos modelos Fantom.

Exp. impulso: aumenta a duração do impulso transmitido, o que ajuda a maximizar a energia direcionada para os alvos. Isto ajuda a melhorar a deteção e a identificação dos alvos. Esta opção só está disponível nos modelos de matriz aberta xHD2 e radome xHD.

Tamanho alvo: ajusta o tamanho dos alvos através do ajuste do processamento da compressão de impulsos.

Seleccione os alvos mais pequenos para obter uma imagem de radar mais nítida e de alta resolução.

Seleccione os alvos maiores para ver ecos maiores e apontar para alvos como embarcações e boias. Esta opção só está disponível nos modelos Fantom.

Rastos de eco: permite monitorizar a movimentação das embarcações no ecrã de radar. Esta opção não está disponível nos modelos de matriz aberta xHD ou radome HD/HD+.

VRM/EBL: apresenta as ferramentas Variable Range Marker (VRM) e Electronic Bearing Line (EBL) que lhe permitem medir a distância e o rumo da sua embarcação até ao objeto-alvo ([VRM e EBL](#), página 103).

Zona segurança: define uma zona de segurança à volta da sua embarcação e faz soar um alarme quando algo entra nessa zona ([Ativar uma Zona de segurança](#), página 100).

Transmissão temporizada: ajuda a poupar energia, através de transmissões periódicas de sinais de radar a intervalos definidos.

Menu de configuração do radar

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Configuração do radar**.

Fonte: seleciona a fonte do radar quando há mais de um radar ligado à rede.

Visualiz. carta: mostra a carta por baixo da imagem do radar. Quando ativado, é apresentado o menu Camadas.

Orientação: define a perspetiva do ecrã do mapa.

Rejeição interf.: reduz o surgimento de interferências causadas por outra fonte de radar próxima.

Veloc. rotação: define a velocidade de rotação do radar preferida. É possível utilizar a opção de Alta velocidade para aumentar a taxa de atualização. Em alguns casos, o radar roda automaticamente a uma velocidade normal para melhorar a deteção, por exemplo, quando se seleciona um alcance maior ou quando se utiliza o MotionScope ou a Dupla frequência.

Aspetto: define o esquema de cores, a velocidade em frente e o aspeto da navegação.

Instalação: permite configurar o radar para instalação, como definir a frente da embarcação e a posição parada da antena.

Reducir interferências de conversa cruzada no ecrã do radar

É possível reduzir o surgimento das interferências provocadas por outra fonte de radar próxima quando a definição Rejeição de interferência estiver ativada.

NOTA: dependendo do radar em utilização, a definição de conversa cruzada que esteja configurada para uso com um modo de radar pode, ou não, aplicar-se a outros modos de radar ou à Sobreposição do radar.

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Rejeição interf..**

Definições de aspeto do radar

A partir de um ecrã de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Aspeto**.

NOTA: estas definições não se aplicam à sobreposição do radar.

Fundo Cor: define a cor do segundo plano.

Cor prim. plano: define o esquema de cores dos sinais do radar.

Brilho: define o brilho de várias funcionalidades do radar, como anéis de alcance e símbolos de localização.

Velocidade de vista ao longe: muda automaticamente a sua posição atual para a parte inferior do ecrã, assim que a velocidade aumenta. Introduza a sua velocidade máxima para obter os melhores resultados.

Definições de instalação do radar

Frente embarc.: compensa a localização física do radar quando o radar não está no eixo da embarcação ([Medir e definir o desvio da proa, página 108](#)).

Configuração da antena: define o tamanho da antena do radar e define a posição em que o radar para ([Definir uma posição parada personalizada, página 108](#)).

Zona sem transmis.: define a área na qual o radar não transmite sinais ([Ativar e ajustar uma zona sem transmissão do radar, página 99](#)).

Medir e definir o desvio da proa

O desvio da proa compensa a localização física do analisador do radar numa embarcação, caso não fique alinhado com o eixo proa-popo. A definição do desvio da proa configurada para o uso num modo de radar aplica-se a todos os outros modos de radar, bem como à sobreposição do radar.

- 1 Com uma bússola magnética, faça um rumo ótico de um alvo estático que esteja no seu alcance visual.
- 2 Meça o rumo ao alvo no radar.
- 3 Se o desvio do rumo for superior a +/- 1 grau, configure o desvio da proa.
- 4 Num ecrã de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Frente embarc..**
- 5 Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para ajustar o desvio.

Definir uma posição parada personalizada

Por predefinição, quando a antena não se encontra em rotação, fica parada numa posição perpendicular ao pedestal. É possível ajustar esta posição.

- 1 No ecrã do radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Configuração da antena > Posição parada.**
- 2 Utilize a barra para ajustar a posição da antena quando parada e, em seguida, selecione **Voltar**.

Definições das camadas da minha embarcação no radar

Num ecrã de radar, selecione **Menu > Camadas > A minha embarcação**.

Linha de proa: apresenta uma extensão desde a proa da embarcação na direção da viagem no ecrã do radar.

Anéis alcance: apresenta os anéis de alcance que o ajudam a ver as distâncias no ecrã do radar.

Anel de rumo: apresenta um rumo referente à sua direção ou com base numa referência de norte, de modo a ajudá-lo a determinar o rumo de um objeto apresentado no ecrã do radar.

Selecionar uma fonte alternativa para o radar

- 1 Selecione uma opção:

- A partir de um ecrã radar ou da sobreposição do radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Fonte**.
- Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Fontes preferidas > Radar**.

- 2 Selecione a fonte de radar.

Piloto automático

ATENÇÃO

Só pode utilizar a função de piloto automático numa estação instalada junto ao leme, ao acelerador e ao dispositivo de controlo do leme.

A utilização segura e prudente da embarcação é da sua inteira responsabilidade. O piloto automático é uma ferramenta que melhora as capacidades de manobra da embarcação. Não o isenta da responsabilidade de utilizar a embarcação de forma segura. Evite os perigos de navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Esteja sempre preparado para retomar o controlo manual da sua embarcação.

Aprenda a utilizar o piloto automático em águas abertas calmas e livres de perigo.

Tenha cuidado ao utilizar o piloto automático perto de perigos na água, como docas, estacas e outras embarcações.

O sistema de piloto automático ajusta continuamente a direção da sua embarcação de forma a manter uma direção constante (manutenção de direção). O sistema também permite direção manual e vários tipos de funções e padrões da direção automática.

Quando o plotter cartográfico estiver ligado a um sistema de piloto automático compatível Garmin, pode ativar e controlar o piloto automático a partir do plotter cartográfico. Para obter mais informações sobre os sistemas de piloto automático Garmin compatíveis, aceda a garmin.com.

Quando o plotter cartográfico está ligado a um sistema de piloto automático Yamaha®, pode controlar o piloto automático do plotter cartográfico utilizando o ecrã do piloto automático Yamaha e a barra de sobreposição ([Piloto automático Yamaha, página 115](#)). Para obter mais informações sobre os sistemas de piloto automático Yamaha compatíveis, consulte o revendedor Yamaha.

Configuração do piloto automático

AVISO

Para evitar danos na sua embarcação, o sistema de piloto automático deverá ser instalado e configurado por um instalador marítimo qualificado. São necessários conhecimentos de direção e de sistemas elétricos marítimos para realizar uma instalação e configuração corretas.

O sistema de piloto automático tem de ser configurado para funcionar corretamente com a sua embarcação. Pode configurar o piloto automático utilizando um plotter cartográfico na mesma rede NMEA 2000 que o piloto automático. Para obter instruções de configuração, visite support.garmin.com e transfira o guia de configuração para o seu modelo de piloto automático específico.

Selecionar a fonte de direção preferencial

AVISO

Para obter os melhores resultados, utilize a bússola interna CCU do piloto automático para a fonte de direção. Utilizar uma bússola de GPS de terceiros pode causar o envio aleatório de dados, que poderá resultar em atrasos excessivos. O piloto automático necessita de informações em tempo real, e, por conseguinte, não pode utilizar, na maior parte dos casos, dados da bússola de GPS de terceiros para obter dados de velocidade ou localização GPS. Caso seja utilizada uma bússola GPS de terceiros, o piloto automático comunicará provavelmente a perda de dados de navegação e de fonte de velocidade de forma periódica.

Se tiver mais de uma fonte de direção na rede, pode selecionar uma fonte preferencial. A fonte pode ser um sensor de rumo magnético ou uma bússola compatível com GPS.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Fontes preferidas**

2 Selecione uma fonte.

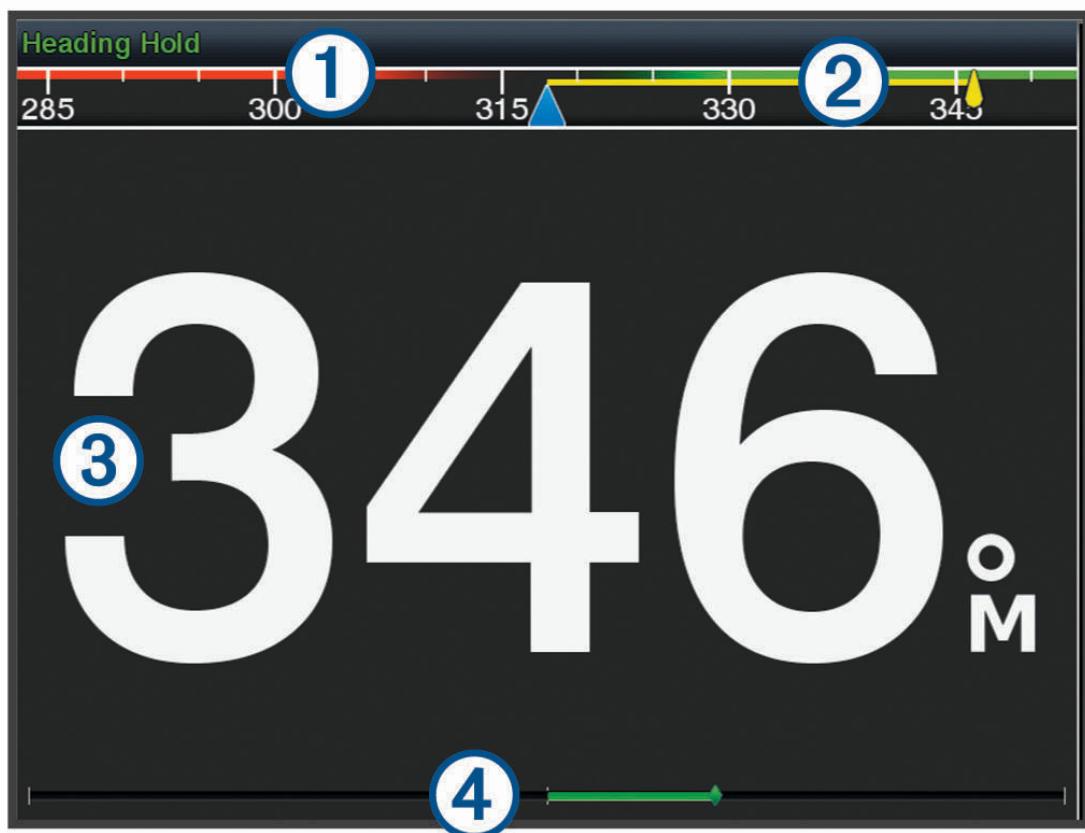
Se a fonte de direção selecionada estiver indisponível, o ecrã do piloto automático não apresenta quaisquer dados.

Abrir o ecrã de piloto automático

Antes de poder abrir o ecrã de piloto automático, precisa de um piloto automático compatível Garmin e devidamente instalado e configurado.

Selecione **Embarcação > Piloto automático**.

Ecrã do piloto automático



① Direcção real

② Direcção planeada (quando o piloto automático está a seguir a direcção)

③ Direcção real (no modo de espera)
④ Direcção planeada (quando ativado)

④ Indicador de posição do leme (esta funcionalidade só está disponível quando estiver ligado um sensor do leme.)

Ajustar os incrementos da direcção por passos

- 1 No ecrã Piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Dimensão dos passos de viragem**.
- 2 Selecione um incremento.

Configurar o modo de poupança de energia

Pode ajustar o nível de atividade do leme.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Config. modo aliment. > Modo poup. en..**

2 Selecione uma percentagem.

Selecionar uma percentagem superior reduz a atividade do leme e o desempenho da direção. Quanto mais alta for a percentagem, mais o seu percurso se desviará antes de o piloto automático o corrigir.

Dica: em condições de mar picado e a velocidades reduzidas, aumentar a percentagem do Modo poup. en. irá reduzir a atividade do leme.

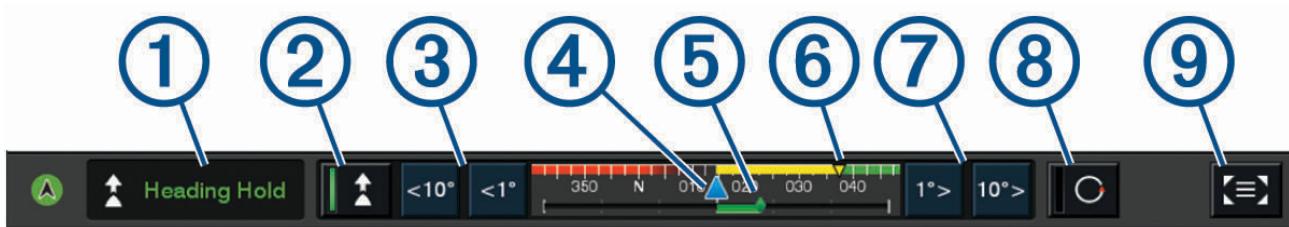
AtivarShadow Drive™

NOTA: a funcionalidade Shadow Drive não está disponível em todos os modelos de piloto automático.

No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Conf. piloto automático > Shadow Drive > Ativado.**

Barra de sobreposição do piloto automático

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de piloto automático.



- | | |
|---|---|
| ① | Modo de piloto automático |
| ② | Ativa a manutenção de direção |
| ③ | Vira para a esquerda |
| ④ | Direcção real |
| ⑤ | Indicador de posição do leme (disponível apenas com um sensor do leme ligado) |
| ⑥ | Direção planeada (quando o piloto automático está a seguir a direção) |
| ⑦ | Vira para a direita |
| ⑧ | Ativa o padrão de direção |
| ⑨ | Abre o ecrã total e o menu de piloto automático |

Ativar o piloto automático

Quando ativa o piloto automático, este assume o controlo do leme e direciona a embarcação para manter a direção.

A partir de qualquer ecrã, selecione **Ativar**.

A direção pretendida aparece no centro do ecrã do piloto automático.

Ajustar a direção com o leme

NOTA: tem de ativar a funcionalidade Shadow Drive para poder ajustar a direção utilizando o leme ([Ativar Shadow Drive](#), página 111).

Com o piloto automático ativado, manobre a embarcação manualmente.

O piloto automático ativa o modo Shadow Drive.

Quando solta o leme e mantém manualmente uma direção específica durante alguns segundos, o piloto automático retoma uma manutenção de direção na nova direção.

Ajustar a direção com o plotter cartográfico no modo de direção por passos

1 Ative a manutenção de direção ([Ativar o piloto automático](#), página 111).

2 Selecione uma opção:

- Selecione <1° ou 1°> para iniciar uma viragem de 1°.
- Selecione <<10° ou 10°>> para iniciar uma viragem de 10°.
- Mantenha <1° ou 1°> premido para iniciar uma viragem de forma controlada.
A embarcação continuará a virar até deixar a tecla.
- Mantenha <<10° ou 10°>> premido para iniciar uma sequência de viragens de 10°.

Padrões de direção

ATENÇÃO

O utilizador é responsável pela manobra segura da sua embarcação. Não inicie um padrão até estar certo de que a água se encontra livre de obstáculos.

O piloto automático pode manobrar a embarcação em padrões predefinidos para pesca e também pode realizar outras manobras especiais, como inversões de marcha e manobras de Williamson.

Seguir o padrão de inversão de marcha

Pode utilizar o padrão de inversão de marcha para virar a embarcação em 180 graus e manter a nova direção.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Inversão de marcha**.

2 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Configurar e seguir o padrão de círculos

Pode utilizar o padrão de círculos para comandar a embarcação num círculo contínuo, numa direção especificada e num intervalo de tempo especificado.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Círculos**.

2 Se necessário, selecione **Hora** e selecione o tempo que o piloto automático demora a completar o círculo.

3 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Configurar e seguir o padrão de ziguezague

O padrão de ziguezague comanda a embarcação de bombordo a estibordo e vice-versa, numa hora e ângulo especificados, ao longo da direção atual.

1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Ziguezague**.

2 Se necessário, selecione **Amplitude** e selecione um grau.

3 Se necessário, selecione **Período** e selecione um período de tempo.

4 Selecione **Ativar ziguezague**.

Seguir o padrão de manobra de Williamson

Pode utilizar o padrão de manobra de Williamson para mudar a direção da embarcação com a intenção de percorrer a localização onde o padrão de manobra de Williamson foi iniciado. O padrão de manobra de Williamson pode ser utilizado em situações de homem-ao-mar.

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Manobra de Williamson**.
- 2 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Seguir um padrão de órbita

Pode utilizar o padrão de órbita para comandar a embarcação num círculo contínuo à volta do ponto de passagem ativo. A dimensão do círculo é definida pela sua distância do ponto de passagem ativo quando inicia o padrão de órbita.

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Órbita**.
- 2 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Configurar e seguir o padrão de trevo

Pode utilizar o padrão de trevo para comandar a embarcação de forma a que passe repetidamente sobre um ponto de passagem ativo. Quando inicia o padrão de trevo, o piloto automático guia a embarcação na direção do ponto de passagem ativo e inicia o padrão de trevo.

Pode ajustar a distância entre o ponto de passagem e o local em que o piloto automático vira a embarcação para outra passagem sobre o ponto de passagem. A predefinição muda a direção da embarcação a uma distância de 300 m (1000 pés) do ponto de passagem ativo.

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Trevo**.
- 2 Se necessário, selecione **Cmpr** e selecione uma distância.
- 3 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Configurar e seguir um padrão de direção

Pode utilizar o padrão de pesquisa para comandar a embarcação em círculos cada vez maiores no exterior do ponto de passagem ativo, formando um padrão de espiral. Quando inicia o padrão de pesquisa, o piloto automático guia a embarcação na direção do ponto de passagem activo e inicia o padrão.

Pode ajustar a distância entre cada círculo da espiral. A distância predefinida entre círculos é de 20 m (50 pés).

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Padrão de direção > Procurar**.
- 2 Se necessário, selecione **Pesquisar espaçamento** e selecione uma distância.
- 3 Selecione **Ativar porta** ou **Ativar estibordo**.

Cancelar um padrão de direção

- Comande a embarcação fisicamente.

NOTA: Shadow Drive tem de estar ativado para cancelar um padrão de direção ao comandar a embarcação fisicamente.

- Selecione **◀** ou **▶** para cancelar um padrão utilizando o modo de direção por passos.
- Selecione **Modo de espera**.

Ajustar a resposta do piloto automático

A definição Resposta permite-lhe ajustar a capacidade de resposta do piloto automático para condições de mar e vento variáveis.

- 1 No ecrã do piloto automático, selecione **Menu > Resposta**.
- 2 Ajuste a resposta do leme.

Se pretende que o leme tenha maior capacidade de resposta e se move mais rapidamente, aumente o valor. Se o leme se mover demasiado, diminua o valor.

Ativar os controlos do piloto automático num relógio Garmin

Pode controlar o piloto automático Garmin com um relógio Garmin compatível. Vá a garmin.com para consultar a lista de relógios Garmin compatíveis.

NOTA: não estão disponíveis notificações inteligentes no seu relógio enquanto o controlo remoto do piloto automático se encontrar ativo.

- 1 Selecione **Comunicações > Dispositivos sem fios > Aplicações Connect IQ™ > Controlo do piloto automático > Ativar > Nova ligação.**
- 2 Siga as instruções no ecrã.

Personalizar as ações do botão do piloto automático

Antes de poder definir as ações do botão do piloto automático, tem de instalar e configurar um piloto automático Garmin compatível.

Pode selecionar até três ações de piloto automático no seu relógio Garmin.

NOTA: as ações do piloto automático disponíveis dependem do piloto automático instalado.

- 1 No plotter cartográfico, selecione **Comunicações > Dispositivos sem fios > Aplicações Connect IQ™ > Controlo do piloto automático > Ações do botão.**
- 2 Selecione um botão.
- 3 Selecione uma ação.

Controlar o piloto automático com um controlo remoto GRID 20

- Prima o botão para alterar o modo.
- No modo de direção por passos, rode o botão para virar. Cada rotação do botão produz um passo de 1 grau de rotação.
- No modo de resposta do piloto automático, rode o botão para ajustar a definição **Resposta**.
- No modo de direção do leme, mantenha o joystick para a direita ou para a esquerda para virar.

Controlo remoto do piloto automático Reactor™

ATENÇÃO

A utilização segura e prudente da embarcação é da sua inteira responsabilidade. O piloto automático é uma ferramenta que melhora as capacidades de manobra da embarcação. Não o isenta da responsabilidade de utilizar a embarcação de forma segura. Evite os perigos de navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Pode ligar um controlo remoto do piloto automático Reactor sem fios ao plotter cartográfico para controlar o sistema do piloto automático Reactor compatível.

Para obter mais informações acerca da utilização do controlo remoto, consulte as instruções do controlo remoto do piloto automático Reactor em garmin.com

Emparelhar um controlo remoto do piloto automático Reactor com um plotter cartográfico

- 1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlos remotos sem fios > Controlo remoto do piloto automático.**
- 2 Se necessário, selecione **Ativar**.
- 3 Selecione **Nova ligação**.
- 4 No controlo remoto, selecione  > **Pair with MFD**.
O plotter cartográfico emite um sinal sonoro e apresenta uma mensagem de confirmação.
- 5 No plotter cartográfico, selecione **Sim** para concluir o processo de emparelhamento.

Alterar as funções das teclas de ação do controlo remoto do piloto automático Reactor

Pode alterar as ações ou padrões atribuídos às teclas de ação do controlo remoto do piloto automático Reactor.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlos remotos sem fios > Controlo remoto do piloto automático > Ações do botão**.
- 2 Selecione uma tecla de ação para alterar.
- 3 Selecione um padrão ou ação para atribuir à tecla de ação.

Atualizar o software do controlo remoto do piloto automático Reactor

Pode atualizar o software do controlo remoto do piloto automático Reactor através do plotter cartográfico.

- 1 Introduza um cartão de memória no leitor de cartões do computador.
- 2 Aceda a garmin.com/software/autopilot_remote_control e selecione **Software**.
- 3 Selecione **Transferir**.
- 4 Leia e aceite os termos.
- 5 Selecione **Transferir**.
- 6 Escolha um local e selecione **Guardar**.
- 7 Faça duplo clique sobre o ficheiro transferido.
- 8 Selecione **Seguinte**.
- 9 Selecione a unidade associada ao cartão de memória e, em seguida, selecione **Seguinte > Concluir**.
- 10 No plotter cartográfico, introduza o cartão de memória na ranhura para cartões.
- 11 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Controlo remoto do piloto automático > Atualizar software**.

Piloto automático Yamaha

ATENÇÃO

Só pode utilizar a função de piloto automático numa estação instalada junto ao leme, ao acelerador e ao dispositivo de controlo do leme.

A utilização segura e prudente da embarcação é da sua inteira responsabilidade. O piloto automático é uma ferramenta que melhora as capacidades de manobra da embarcação. Não o isenta da responsabilidade de utilizar a embarcação de forma segura. Evite os perigos de navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Esteja sempre preparado para retomar o controlo manual da sua embarcação.

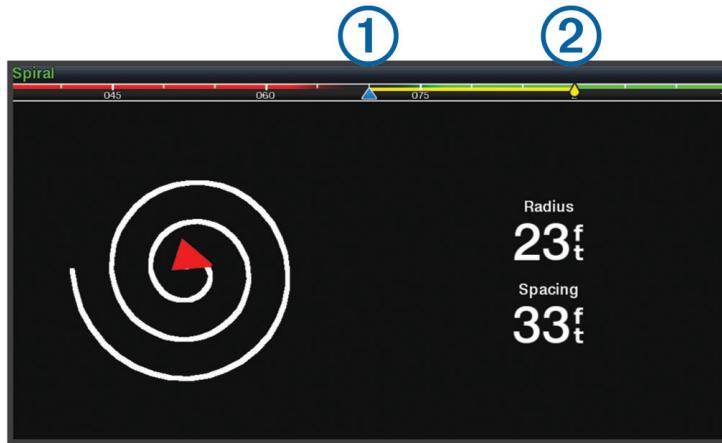
Aprenda a utilizar o piloto automático em águas abertas calmas e livres de perigo.

Tenha cuidado ao utilizar o piloto automático perto de perigos na água, como docas, estacas e outras embarcações.

O sistema de piloto automático ajusta continuamente a direção da sua embarcação de forma a manter uma direção constante (manutenção de direção).

Quando o plotter cartográfico está ligado a um sistema de piloto automático Yamaha compatível, pode ver as informações do piloto automático com o ecrã do piloto automático Yamaha e a barra de sobreposição. Para obter mais informações sobre os sistemas de piloto automático Yamaha compatíveis, consulte o revendedor Yamaha.

Ecrã do piloto automático Yamaha



- ①** Direção real
- ②** Direção planeada (quando o piloto automático está a seguir a direção)

Definições do piloto automático Yamaha

Num ecrã do motor Yamaha, selecione **Menu > Definições do piloto automático**.

Padrão definido: permite-lhe selecionar um padrão de piloto automático.

Direção: define uma direção de bombordo ou estibordo para o padrão.

Espaçamento: define o espaçamento do padrão.

Cmpr: define a extensão do padrão.

Amplitude: define o ângulo do padrão de ziguezague.

Raio inicial: define o raio do padrão em espiral.

Modo Ponto trajeto final: define o modo do piloto automático quando chega ao final de uma rota. A opção FishPoint® mantém a posição, mas não mantém a direção. A opção DriftPoint® permite que a embarcação se desloque com o vento ou a corrente enquanto mantém a direção selecionada, mas não mantém a posição. A opção StayPoint® mantém a posição e a direção. A opção Desaceleração para o motor, mas não mantém a posição nem a direção. A opção Sem desaceleração não para o motor.

Desvio manuten. rota: define uma distância para navegar paralelamente a uma rota.

NOTA: pode encontrar informações detalhadas sobre o funcionamento do joystick e do sistema de piloto automático Yamaha no *Manual rápido* incluído no mais recente kit do joystick/piloto automático.

Barra de sobreposição do piloto automático Yamaha



- 1** Modo de piloto automático
- 2** Direção real
- 3** Direção planeada (quando o piloto automático está a seguir a direção)
- 4** Abre o ecrã total e o menu de piloto automático

Controlo do motor elétrico Force®

⚠ ATENÇÃO

Não ligue o motor quando a hélice estiver fora de água. O contacto com a hélice em rotação pode resultar em ferimentos graves.

Não utilize o motor em áreas onde o utilizador ou outras pessoas na água possam entrar em contacto com a hélice em rotação.

Desligue sempre o motor da bateria antes de limpar ou efetuar a manutenção da hélice para evitar ferimentos.

A utilização segura e prudente da embarcação é da sua inteira responsabilidade. As funcionalidades de piloto automático no motor elétrico são ferramentas que melhoram a sua capacidade de manobrar a embarcação.

Não o isentam da responsabilidade de utilizar a embarcação de forma segura. Evite os perigos de navegação e nunca deixe os controlos do motor sem supervisão.

Aprenda a utilizar o piloto automático em águas abertas calmas e livres de perigo.

Tenha cuidado ao utilizar o piloto automático perto de perigos na água, como docas, estacas e outras embarcações.

⚠ CUIDADO

Ao utilizar as funcionalidades de piloto automático, esteja preparado para paragens, acelerações e viragens súbitas.

Ao recolher ou acionar o motor, tenha cuidado com superfícies escorregadias em torno do motor. Escorregar ao recolher ou acionar o motor pode resultar em ferimentos.

Pode ligar o motor elétrico Force ao plotter cartográfico para visualizar e controlar o motor através do plotter cartográfico.

Ligar a um motor de arrasto

Pode ligar o plotter cartográfico sem fios a um motor de arrasto Garmin Force compatível na sua embarcação para controlar o motor de arrasto a partir do plotter cartográfico.

- 1 Ligue o plotter cartográfico e o motor de arrasto.
- 2 Ative a rede Wi-Fi no plotter cartográfico ([Configurar a rede Wi-Fi](#), página 23).
- 3 Se vários plotters cartográficos estiverem ligados à Rede Marítima Garmin, certifique-se de que este plotter cartográfico é o anfitrião da rede Wi-Fi ([Alterar o anfitrião Wi-Fi](#), página 23).
- 4 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Motor de arrasto Garmin**.
- 5 No ecrã do motor de arrasto, prima  três vezes para ativar o modo de emparelhamento. O  no ecrã do motor de arrasto acende-se a azul fixo enquanto procura uma ligação ao plotter cartográfico e fica verde quando a ligação é bem-sucedida.

Após a ligação bem-sucedida entre o plotter cartográfico e o motor de arrasto, ative a barra de sobreposição do motor de arrasto para controlar o motor ([Adicionar os controlos do motor de arrasto a ecrãs](#), página 118).

Adicionar os controlos do motor de arrasto a ecrãs

Depois de ligar o plotter cartográfico ao motor de arrasto Force, deve adicionar a barra de controlo do motor de arrasto a ecrãs para controlar o motor de arrasto.

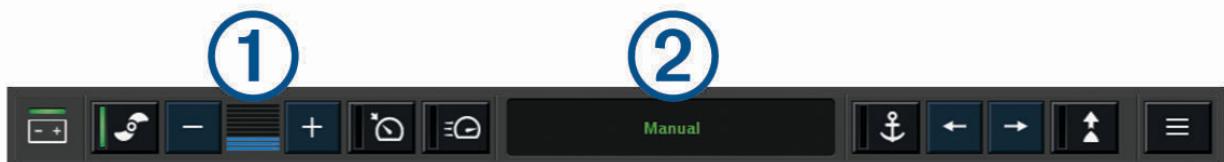
- 1 Abra um ecrã a partir do qual pretende controlar o motor de arrasto.
- 2 Selecione uma opção:
 - Numa página de combinação ou esquema SmartMode, selecione **Menu > Editar > Sobreposições**.
 - Num ecrã total, selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- 3 Selecione **Barra superior** ou **Barra inferior**.
- 4 Selecione **Barra do motor de arrasto**.

Repita estes passos para adicionar os controlos do motor de arrasto a todos os ecrãs a partir dos quais pretende controlar o motor de arrasto.

Barra de controlo do motor de arrasto

A barra de controlo do motor de arrasto permite controlar um motor de arrasto Force e consultar o estado do motor.

Selecione um item para o ativar. O botão acende-se quando selecionado. Selecione novamente o item para o desativar.



	Estado da bateria do motor de arrasto.
	Liga e desliga a hélice.
	Reducz a velocidade.
	Indicador de velocidade.
	Aumenta a velocidade.
	Permite o controlo de velocidade de cruzeiro à atual velocidade ao solo (SOG).
	Acionar a hélice com a velocidade máxima.
	Estado do motor de arrasto.
	Ativa o bloqueio da âncora, que utiliza o motor de arrasto para manter a sua posição.
	Comanda o motor de arrasto.
	Com o bloqueio de âncora acionado, desloca a posição do bloqueio de âncora para a frente, para trás, para a esquerda ou para a direita.
	Ativa a manutenção de direção (define e mantém a direção atual). Quando o motor de arrasto se encontra no modo de manutenção de direção, é apresentada uma barra de piloto automático na barra do motor de arrasto.
	Abre as definições do motor de arrasto.

Definições do motor de arrasto

Na barra do motor de arrasto, selecione .

Calibrar: calibra a bússola do motor de arrasto (*Calibrar a bússola do motor de arrasto*, página 120) e define o desvio da proa do motor de arrasto (*Definir o desvio da proa*, página 121).

Ganho âncora: define a capacidade de resposta do motor de arrasto no modo de bloqueio da âncora. Se pretende que o motor de arrasto tenha maior capacidade de resposta e se move mais rapidamente, aumente o valor. Se o motor se mover demasiado, diminua o valor.

Ganho nav.: define a capacidade de resposta do motor de arrasto durante a navegação. Se pretende que o motor de arrasto tenha maior capacidade de resposta e se move mais rapidamente, aumente o valor. Se o motor se mover demasiado, diminua o valor.

Modo de manutenção de direção: define o modo de manutenção de direção. A opção de Alinhamento da embarcação tenta manter a embarcação apontada na mesma direção, independentemente da deriva. A opção Ir para tenta navegar em linha reta na direção solicitada.

Modo de chegada: define o comportamento do motor elétrico quando chega ao final de uma rota. Com a definição de Bloqueio de âncora, o motor elétrico mantém a posição utilizando a funcionalidade de bloqueio de âncora quando a embarcação chega ao final da rota. Com a definição Manual, a hélice desliga-se quando a embarcação chega ao final da rota.

CUIDADO

O utilizador é responsável pela manobra segura da sua embarcação. Ao utilizar a definição Manual para a opção Modo de chegada, tem de estar pronto para assumir o controlo da embarcação.

Ativação auto.: liga o motor de arrasto ao fornecer energia ao sistema.

Lado recolh. héli.: define para que lado do motor de arrasto a hélice roda ao recolher o motor de arrasto. Isto é útil para quando recolhe outros itens perto da hélice recolhida.

Teclas de atalho: permite que as teclas de atalho no controlo remoto do motor de arrasto funcionem com este plotter cartográfico em particular. As teclas funcionam com apenas um plotter cartográfico de cada vez.

Repor predefinições: repõe as predefinições do motor de arrasto.

Atribuir um atalho às teclas de atalho do controlo remoto do motor de arrasto

Pode abrir rapidamente os ecrãs mais utilizados ao atribuir uma tecla de atalho no controlo remoto do motor de arrasto. Pode criar um atalho para determinados ecrãs, como ecrãs da sonda e cartas.

NOTA: se tiver mais do que um plotter cartográfico na rede, pode atribuir teclas de atalho apenas a um plotter cartográfico.

1 Abra um ecrã.

2 Mantenha premida uma tecla de atalho.

Dica: o atalho fica também guardado na categoria Afixado com o número da tecla de atalho.

Calibrar a bússola do motor de arrasto

Deve calibrar a bússola do motor de arrasto antes de utilizar as funcionalidades do piloto automático.

1 Dirija a embarcação para uma área aberta de águas calmas.

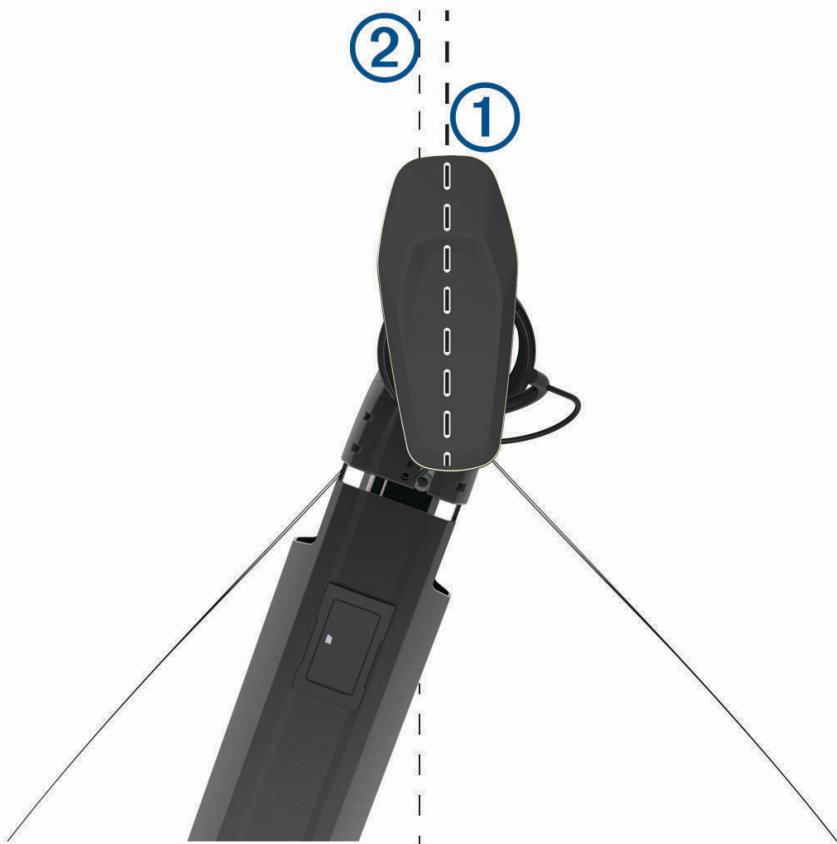
2 Na barra do motor de arrasto, selecione  > **Calibrar > Calibr. bússola.**

3 Siga as instruções no ecrã.

Definir o desvio da proa

Com base no ângulo de instalação, o motor de arrasto pode não ficar alinhado com a linha central da sua embarcação. Para obter os melhores resultados, deverá definir o desvio da proa.

- 1 Ajuste o ângulo do motor de arrasto **①** de forma a ficar alinhado com a linha central da embarcação **②** e a apontar para a frente.



- 2 Na barra do motor de arrasto, selecione  > Calibrar > Desvio proa.

Chamadas digitais seletivas

Funcionalidade de plotter cartográfico e rádio VHF ligados

Se tiver um rádio VHF NMEA 0183 ou um rádio VHF NMEA 2000 ligado ao plotter cartográfico, estas funções estarão ativas.

- O plotter cartográfico pode transferir a sua posição GPS para o seu rádio. Se o seu rádio tiver capacidade, a informação da posição GPS é transmitida com as chamadas DSC.
- O plotter cartográfico pode receber chamadas digitais seletivas, chamadas de socorro (DSC) e informação da posição via rádio.
- O plotter cartográfico pode registar as posições das embarcações que enviam dados de posição.

Se tiver um rádio VHF Garmin NMEA 2000 ligado ao plotter cartográfico, estas funções também estarão ativas.

- O plotter cartográfico permite-lhe configurar e enviar rapidamente detalhes de chamadas de rotina individuais para o seu rádio VHF Garmin.
- Quando iniciar uma chamada de socorro homem-ao-mar a partir do rádio, o plotter cartográfico apresenta o ecrã homem-ao-mar e avisa-o para navegar para o ponto homem-ao-mar.
- Quando iniciar uma chamada de socorro homem-ao-mar a partir do plotter cartográfico, o rádio apresenta a página Chamada de Socorro para iniciar uma chamada de socorro homem-ao-mar.

Para obter informações sobre como instalar e ligar um rádio VHF, consulte as instruções de instalação do rádio VHF.

Ligar DSC

Selecione **Menu > Definições > Outras embarcações > DSC**.

Lista DSC

A lista DSC é um registo das chamadas DSC mais recentes e de outros contactos DSC introduzidos. A lista DSC pode conter até 100 entradas. A lista DSC apresenta a chamada mais recente enviada por uma embarcação. Se for recebida uma segunda chamada da mesma embarcação, esta substitui a primeira chamada na lista.

Ver a Lista DSC

Para poder ver a lista DSC, o plotter cartográfico deve estar ligado a um rádio VHF que suporte DSC.

Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.

Adicionar um contacto DSC

Pode adicionar uma embarcação à sua lista DSC. Pode efetuar chamadas para um contacto DSC a partir do plotter cartográfico.

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC > Adicionar contacto**.
- 2 Introduza a Identificação do serviço móvel marítimo (MMSI) da embarcação.
- 3 Introduza o nome da embarcação.

Chamadas de socorro recebidas

Se o seu plotter cartográfico e o rádio VHF compatíveis estiverem ligados via NMEA 0183 ou NMEA 2000, o seu plotter cartográfico alerta-o quando o rádio VHF receber uma chamada de socorro DSC. Se a informação da posição tiver sido enviada com a chamada de socorro, essa informação também está disponível e é gravada com a chamada.

 designa uma chamada de socorro na Lista DSC e marca a posição da embarcação na Carta de navegação na altura em que a chamada de socorro DSC foi enviada.

Navegar para uma embarcação em perigo

 designa uma chamada de socorro na Lista DSC e marca a posição de uma embarcação na Carta de navegação na altura em que a chamada de socorro DSC foi enviada.

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório da posição.
- 3 Selecione **Rever > Navegar para**.
- 4 Selecione **Ir para** ou **Rota para**.

Chamadas de socorro Homem-ao-mar iniciadas a partir de um rádio VHF

Quando o plotter cartográfico estiver ligado a um rádio VHF compatível com NMEA 2000 e iniciar uma chamada de socorro Homem-ao-mar DSC a partir do rádio, o plotter cartográfico Garmin apresenta o ecrã Homem-ao-Mar e avisa-o para navegar para o ponto homem-ao-mar. Se tiver um sistema de piloto automático compatível ligado à rede, o plotter cartográfico avisa-o para começar uma manobra de Williamson para o ponto homem-ao-mar.

Se cancelar a chamada de socorro homem-ao-mar no rádio, o ecrã do plotter cartográfico que o avisa para ativar a navegação para o local de homem-ao-mar deixa de ser apresentado.

Chamadas de socorro homem-ao-mar e SOS iniciadas a partir de um plotter cartográfico

Quando o seu plotter cartográfico estiver ligado a um rádio compatível com Garmin NMEA 2000 e marcar um local de SOS ou homem-ao-mar, o rádio apresenta a página Chamada de socorro para iniciar rapidamente uma chamada de socorro.

Para obter informações acerca das chamadas de socorro a partir do rádio, consulte o Manual do Utilizador do rádio VHF. Para obter informações sobre como marcar um local de MOB (homem-ao-mar) ou SOS, consulte [Assinalar uma posição de SOS](#), página 50.

Acompanhamento da posição

Quando ligar o plotter cartográfico a um rádio VHF utilizando NMEA 0183, pode acompanhar embarcações que enviem relatórios de posição.

Esta função também está disponível com NMEA 2000, quando a embarcação enviar os dados PGN corretos (PGN 129808; informação de chamada DSC).

Cada chamada de relatório de posição recebida é registada na Lista DSC ([Lista DSC](#), página 122).

Ver um relatório da posição

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório da posição.
- 3 Selecione **Rever**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para ver os detalhes do relatório da posição, selecione .
 - Para ver a carta que marca a localização, selecione .

Navegar para uma embarcação localizada

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório da posição.
- 3 Selecione **Rever > Navegar para**.
- 4 Selecione **Ir para** ou **Rota para**.

Criar um ponto de passagem na posição de uma embarcação localizada

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório da posição.
- 3 Selecione **Rever > Criar pontos passagem**.

Editar informações num relatório da posição

1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.

2 Selecione uma chamada de relatório da posição.

3 Selecione **Rever > Editar**.

- Para introduzir o nome da embarcação, selecione **Nome**.
- Para selecionar um novo símbolo, selecione **Símbolo**, se disponível.
- Para introduzir um comentário, selecione **Comentário**.
- Para apresentar uma linha de trilho da embarcação, se o seu rádio estiver a acompanhar a posição da embarcação, selecione **Trilho**.
- Para selecionar uma cor para a linha de trilho, selecione **Linha do trilho**.

Eliminar um registo de chamada de relatório da posição

1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.

2 Selecione uma chamada de relatório da posição.

3 Selecione **Rever > Editar > Limpar registo**.

Visualizar Trilhos de embarcações na Carta

Pode ver trilhos de todas as embarcações localizadas em alguma vistas de cartas. Por predefinição, uma linha preta indica o percurso da embarcação, um ponto preto indica cada posição comunicada previamente de uma embarcação localizada, e uma bandeira azul indica a última posição comunicada da embarcação.

1 A partir de uma carta ou vista 3D de carta, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações > DSC > Trilhos DSC**.

2 Selecione o número de horas para visualizar as embarcações localizadas na carta.

Por exemplo, se selecionar 4 horas, são apresentados todos os pontos de trilho com menos de quatro horas de embarcações localizadas.

Chamadas de rotina individuais

Quando liga o plotter cartográfico a um rádio VHF Garmin, pode utilizar a interface do plotter cartográfico para configurar uma chamada de rotina individual.

Quando definir uma chamada de rotina individual a partir do seu plotter cartográfico, pode selecionar o canal DSC para comunicar. O rádio transmite este pedido com a chamada.

Selecionar um canal DSC

NOTA: a seleção de um canal DSC é limitada aos canais que estão disponíveis em todas as frequências de banda. O canal predefinido é o 72. Se selecionar um canal diferente, o plotter cartográfico utiliza esse canal para as chamadas subsequentes até fazer uma chamada utilizando outro canal.

1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.

2 Selecione uma embarcação ou uma estação a chamar.

3 Selecione **Rever > Chamada por rádio > Canal**.

4 Selecione um canal disponível.

Fazer uma chamada de rotina individual

NOTA: quando iniciar uma chamada a partir de um plotter cartográfico, se o rádio não possuir um número MMSI programado, não receberá informações da chamada.

- 1 Selecione **Inf. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma embarcação ou uma estação a chamar.
- 3 Selecione **Rever > Chamada por rádio**.
- 4 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 5 Selecione **Enviar**.
O plotter cartográfico envia informações acerca da chamada para o rádio.
- 6 Efetue a chamada no seu rádio VHF Garmin.

Fazer uma chamada de rotina individual para um alvo AIS

- 1 A partir de uma carta ou uma vista 3D de carta, selecione um alvo AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Chamada por rádio**.
- 3 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 4 Selecione **Enviar**.
O plotter cartográfico envia informações acerca da chamada para o rádio.
- 5 Efetue a chamada no seu rádio VHF Garmin.

Indicadores e gráficos

Os indicadores e os gráficos fornecem várias informações sobre o motor e o ambiente. Para ver a informação, é necessário um transdutor ou sensor compatível ligado à rede.

Visualizar os manômetros

- 1 Selecione **Embarcação**.
- 2 Selecione um indicador, como **Embarcação**.



- 3 Selecione **◀ ou ▶** para ver uma página de indicadores diferentes.

Ícones de alerta do motor

Se um ícone se acender na página de indicadores, existe um problema no motor.

	Alerta de pressão do óleo baixa ou nível de óleo baixo
	Alerta de temperatura
	Alerta de tensão da bateria
	Alerta de verificação do motor

Alterar os dados apresentados nos manómetros

- 1 Num ecrã de manómetros, mantenha um manómetro premido.
- 2 Selecione um indicador para editar.
- 3 Selecione **Substituir dados**.
- 4 Selecione um tipo de dados.
- 5 Selecione os dados a apresentar.

Personalizar os indicadores

Pode adicionar uma página de indicadores, alterar o esquema da página de indicadores, alterar a forma como os indicadores são apresentados e alterar os dados contidos em cada indicador.

- 1 Abra uma página de indicador.
- 2 Selecione **Menu > Editar págs. indicadores**.
- 3 Se necessário, selecione uma vista de indicador ou um indicador para editar.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para alterar os dados apresentados num indicador, selecione o indicador e, em seguida **Substituir dados**.
 - Para alterar o esquema dos indicadores na página, selecione **Alterar esquema**.
 - Para adicionar uma página a este conjunto de páginas do indicador, selecione **Adicionar página**.
 - Para remover uma página deste conjunto de páginas do indicador, selecione **Eliminar página**.
 - Para alterar a ordem desta página no conjunto das páginas dos indicadores, selecione **Mover página p/ esquerda** ou **Mover página para a direita**.
 - Para repor a visualização original desta página, selecione **Rapor Vista predefinida**.

Personalizar limites do indicador do motor e do combustível

Pode configurar os limites máximos e mínimos e o intervalo de operação padrão pretendido do indicador.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis para todos os indicadores.

- 1 Num ecrã dos indicadores aplicáveis, selecione **Menu > Instalação > Definir limites do manómetro**.
- 2 Selecione um indicador para personalizar.
- 3 Selecione uma opção:
 - Para definir o valor mínimo do intervalo de operação padrão, selecione **Nom. mínimo**.
 - Para definir o valor máximo do intervalo de operação padrão, selecione **Nom. máximo**.
 - Para definir o limite mínimo do indicador num valor inferior ao nominal mínimo, selecione **Escala mínima**.
 - Para definir o limite máximo num valor superior ao nominal máximo, selecione **Escala máxima**.
- 4 Selecione o valor limite.
- 5 Repita os passos 4 e 5 para definir os limites do indicador adicionais.

Selecionar o número de motores apresentados nos indicadores

Podem ser apresentadas informações de até quatro motores.

- 1 A partir do ecrã de indicadores do motor, selecione **Menu > Instalação > Seleção do motor > N.º de motores**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Selecione o número de motores.
 - Selecione **Configurar automaticamente** para detetar automaticamente o número de motores.

Selecionar os motores apresentados nos indicadores

Antes de poder personalizar como os motores são apresentados nos indicadores, deve selecionar manualmente o número de motores ([Selecionar o número de motores apresentados nos indicadores, página 127](#)).

- 1 A partir do ecrã de indicadores do motor, selecione **Menu > Instalação > Seleção do motor > N.º de motores**.
- 2 Selecione **Primeiro motor**.
- 3 Selecione o motor a ser apresentado no primeiro indicador.
- 4 Repita para as restantes barras de motor.

Ativar alarmes de estado para indicadores do motor

Pode configurar o plotter cartográfico para apresentar alarmes de estado do motor.

A partir do ecrã de manómetros do motor, selecione **Menu > Instalação > Alarm. estado > Ativado**.

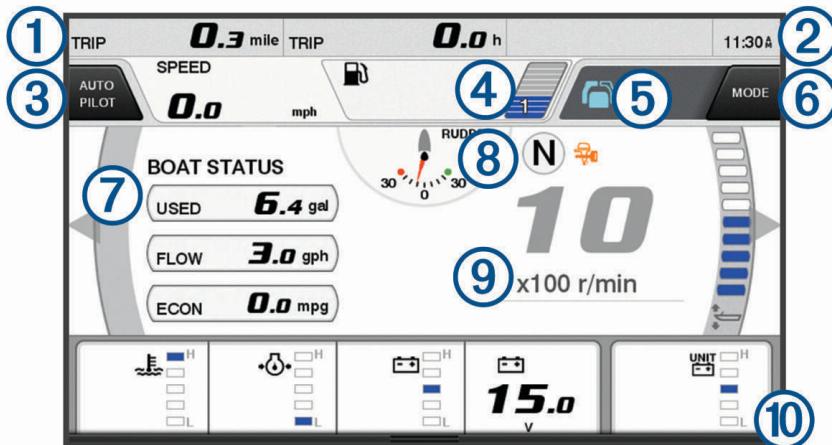
Quando um alarme do motor é ativado, surge uma mensagem de aviso de estado no indicador e este poderá ficar vermelho, dependendo do tipo de alarme.

Ativar alguns alarmes de estado do indicador do motor

- 1 A partir do ecrã de indicadores do motor, selecione **Menu > Instalação > Alarm. estado > Personalizado**.
- 2 Selecione um ou mais alarmes de indicador do motor a serem ligados ou desligados.

Indicadores do motor Yamaha

Selecione **Embarcação > YAMAHA** para ver os indicadores do motor Yamaha. Este ecrã varia de acordo com a rede do motor e o controlador do acelerador.



- | | |
|-----------|--|
| 1 | Campos de dados
Mantenha premido para substituir os dados. |
| 2 | Hora atual
Mantenha premido para ver os dados da viagem. |
| 3 | Seleciona para ligar e desligar a barra do piloto automático (Helm Master® EX).
Seleciona para definir as funções de Ponto definido do botão do joystick (Helm Master). |
| 4 | Informações do nível do depósito
Mantenha premido um depósito para ver informações detalhadas do sensor de nível do depósito. |
| 5 | Ícones de estado
Potência do sinal GPS (Helm Master) |
| 6 | Seleciona para definir as definições do Ponto de pesca (Helm Master/Helm Master EX).
Seleciona para definir a velocidade de arrasto (Helm Master/Helm Master EX/RC mecânico/RC eletrônico digital (6X6/6X7)). |
| 7 | Campos de dados
Mantenha premido para substituir os dados. |
| 8 | Mudança |
| 9 | Tacómetro e ângulo de levantamento
Mantenha premido para alterar o fundo. |
| 10 | Informações do motor
Mantenha premido para substituir os dados e alterar a aparência do indicador. |

Ícones de estado do motor

Os ícones laranja indicam os estados do motor.



O sistema de segurança Yamaha está ligado.



Os motores estão sob o controlo de sincronização.



Os motores estão a aquecer.

Ícones de alerta do motor

Os ícones vermelhos indicam anomalias no motor.

AVISO

Consulte o representante Yamaha se não for possível localizar e corrigir um problema.



Baixa pressão da água de refrigeração.



Baixa pressão do óleo.

Desligue o motor. Verifique o nível de óleo do motor e adicione mais óleo, se necessário.

AVISO

Desligue o motor se este indicador se acender. Podem ocorrer danos graves no motor.



Sobreaquecimento do motor.

Desligue o motor imediatamente. Verifique a entrada de água de refrigeração e limpe-a se estiver obstruída.

AVISO

Desligue o motor se este indicador se acender. Podem ocorrer danos graves no motor.



Baixa tensão da bateria.

Verifique a bateria e as respetivas ligações e aperte as ligações que estiverem soltas.



Regresse ao porto se a tensão da bateria não aumentar depois de apertar as respetivas ligações.

Consulte o representante Yamaha imediatamente.

NOTA: nÃO desligue o motor quando este alerta se acender. Se o fizer, poderá não conseguir ligar novamente o motor.



Água no combustível.

Existe água no filtro do combustível (separador do combustível).



Desligue o motor imediatamente e consulte o manual do motor para escoar a água do filtro do combustível.

NOTA: a gasolina misturada com água pode provocar danos no motor.



Alerta de verificação do motor/manutenção.

Consulte o representante Yamaha imediatamente. O alerta de verificação do motor também é apresentado após 100 horas desde a manutenção anterior.



Notificação de alerta do motor. (Helm Master)



Problema de emissões do motor.

Definir os indicadores

Configurar o número de motores

- 1 Num ecrã de indicadores, selecione **Menu > N.º de motores.**
- 2 Selecione o número de motores.

Configurar os sensores de nível do depósito

- 1 Num ecrã de indicadores, selecione **Menu > Predefinição do depósito.**
- 2 Selecione um sensor de nível do depósito a configurar.
- 3 Selecione **Nome**, introduza o nome e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione **Tipo** e selecione o tipo de sensor.
- 5 Selecione **Estilo** e selecione o estilo do sensor.
- 6 Selecione **Capacidade do tanque**, introduza a capacidade do depósito e selecione **Concluído**.
- 7 Selecione **Calibração** e siga as instruções no ecrã para calibrar os níveis do depósito.

Se não calibrar os níveis do depósito, o sistema utiliza as respetivas predefinições.

Alterar os dados apresentados

- 1 Num ecrã de dados, mantenha premido um item personalizável.
- 2 Selecione um tipo de dados.
- 3 Selecione os dados a apresentar.

Definições dos dados do motor Yamaha

AVISO

Certifique-se de que as definições estão definidas corretamente. Caso contrário, o ecrã do motor não apresentará as informações corretas.

Num ecrã do motor Yamaha, selecione Menu.

Viagem: apresenta informações relativas à viagem, tal como a distância e as horas, e permite limpar estes valores.

Lembrete de manutenção: apresenta informações sobre a manutenção, permite definir intervalos de manutenção e repor o tempo decorrido desde a manutenção anterior.

Predefinição do depósito: define o nome do depósito, o tipo de fluido, o estilo do sensor e a capacidade do depósito e ainda calibra o sensor.

Assistência de equilíbrio: liga ou desliga a função de assistência de levantamento. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controlo digital do motor (DEC).

Atrito da direção: define o atrito da roda do leme. O atrito ajusta-se automaticamente de acordo com a velocidade do motor. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controlo digital do motor (DEC).

Volta completas: define o número de vezes que o volante pode ser rodado entre bloqueios, totalmente para bombordo e totalmente para estibordo.

Contr. velocid.: define a fonte de velocidade para GPS ou RPM. A utilização do GPS como Fonte de velocidade só está disponível com o sistema Helm Master EX equipado com um piloto automático ou joystick. O GPS não está disponível no sistema Helm Master.

Definições do piloto automático: configura as definições do piloto automático Yamaha. Disponível no sistema Helm Master EX equipado com um piloto automático. Para obter informações sobre o piloto automático Garmin, consulte ([Piloto automático, página 109](#)).

Joystick e Ponto definido: define o impulso do joystick, o ângulo e as predefinições de levantamento, o ajuste de distância e as definições do ponto de pesca. Disponível no sistema Helm Master e no sistema Helm Master EX equipado com um joystick.

Predef. Assist. levantam.: configura as predefinições da assistência de levantamento. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controlo digital do motor (DEC).

Desvio do fluxo de combustível: define o desvio dos dados de fluxo do combustível.

Temporizador de desligar: desliga o sistema uma hora após a desativação do motor.

Gestão das baterias: configura o sistema de gestão da bateria, como a definição do tipo e da capacidade das baterias. Também apresenta o estado da bateria. Disponível em sistemas Helm Master EX equipados com sistema de gestão da bateria (BMS).

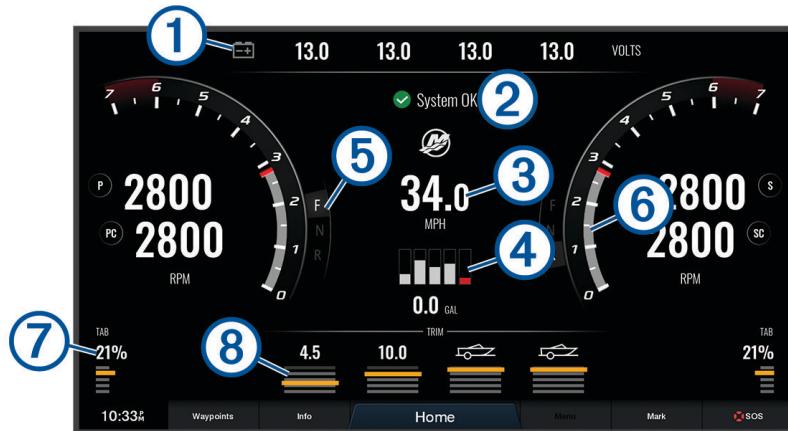
Calibração: calibra várias funcionalidades, como a Def. levantamento zero e a bússola.

Repor: repõe os dados do motor e do gateway.

Indicadores do motor Mercury

NOTA: esta funcionalidade só está disponível quando ligada ao gateway Mercury SmartCraft Connect.

Selecione **Embarcação > Mercury** para ver os indicadores do motor Mercury. Este ecrã varia de acordo com a rede do motor.



1	Tensão do motor
2	Estado da embarcação
3	Velocidade da embarcação
4	Combustível
5	Engrenagem da transmissão
6	Velocidade do motor
7	Compensadores de equilíbrio
8	Equilíbrio do motor

Definir o alarme de combustível

CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Definições de sons e ecrã*, página 162). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Antes de poder definir um alarme de nível do combustível, é necessário ligar um sensor de fluxo de combustível compatível ao plotter cartográfico.

Pode definir a ativação de um alarme quando a quantidade total de combustível ainda presente no depósito atingir o nível que especificou.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Combustível > Def. combust. total a bordo > Ativado.**
- 2 Introduza a quantidade de combustível restante que dispara o alarme e selecione **Concluído**.

Sincronizar os dados de combustível com o combustível real da embarcação

Se estiver a utilizar sensores de fluxo de combustível, é necessário sincronizar os níveis de combustível no plotter cartográfico com o combustível real da embarcação quando adiciona combustível à embarcação. Se estiver a utilizar sensores do depósito de combustível, o nível é ajustado automaticamente com base nos dados do sensor de nível do depósito e não é necessário sincronizar os níveis de combustível manualmente ([Definições de combustível](#), página 172).

- 1 Selecione **Embarcação**.
- 2 Selecione **Motores ou Combustível**.
- 3 Selecione **Menu**.
- 4 Selecione uma opção:
 - Se tiver atestado todos os depósitos de combustível da embarcação, selecione **Encher todos os depósitos**. O nível do combustível é definido para a capacidade máxima.
 - Se tiver adicionado menos de um depósito cheio de combustível, selecione **Abastecer a embarcação** e introduza a quantidade adicionada.
 - Para especificar o combustível total nos depósitos da embarcação, selecione **Def. combust. total a bordo** e introduza a quantidade total de combustível nos depósitos.

Visualização os indicadores de vento

Antes de poder ver a informação do vento, deve ter um sensor de vento ligado ao plotter cartográfico.

Selecione **Embarcação > Vento**.

Configurar o indicador de vento de navegação

Pode configurar o indicador de vento de navegação para apresentar a velocidade e o ângulo do vento aparente ou verdadeiro.

- 1 No indicador de vento, selecione **Menu > Ind. vento para velejar**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para apresentar o ângulo do vento aparente e verdadeiro, selecione **Agulha** e selecione uma opção.
 - Para apresentar a velocidade do vento aparente ou verdadeiro, selecione **Velocidade do vento** e selecione uma opção.

Configurar a Fonte de velocidade

É possível especificar se os dados de velocidade da embarcação apresentados no indicador e utilizados para os cálculos de vento se baseiam na velocidade da água ou na velocidade do GPS.

- 1 No indicador de vento, selecione **Menu > Calibre da bússola > Ecrã de velo..**
- 2 Selecione uma opção:
 - Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do sensor de velocidade da água, selecione **Velocidade da água**.
 - Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do GPS, selecione **Velocidade GPS**.

Configurar a fonte de direção do indicador de vento

É possível especificar a fonte da direção apresentada no indicador de vento. A direção magnética consiste nos dados de direção recebidos a partir de um sensor de rumo, e os dados de direção do GPS são calculados pelo seu GPS do plotter cartográfico (percursos sobre o solo).

- 1 No indicador de vento, selecione **Menu > Calibre da bússola > Fonte da direção**.
 - 2 Selecione **GPS ou Magnético**.
- NOTA:** quando se deslocar a velocidades reduzidas ou estiver imóvel, a fonte de bússola magnética é mais precisa do que a fonte de GPS.

Personalizar o indicador de vento à bolina

Pode especificar o intervalo do indicador de vento à bolina tanto para a escala contra o vento como para a escala a favor do vento.

1 No indicador de vento, selecione **Menu > Calibre da bússola > Tipo de indicador > Indicador BC**.

2 Selecione uma opção:

- Para definir os valores máximos e mínimos que surgem quando o indicador de vento à bolina contra o vento é apresentado, selecione **Alterar escala contra o vento** e defina os ângulos.
- Para definir os valores máximos e mínimos que surgem quando o indicador de vento à bolina a favor do vento é apresentado, selecione **Alt. escala a favor do vento** e defina os ângulos.
- Para ver o vento verdadeiro ou aparente, selecione **Vento** e selecione uma opção.

Visualizar indicadores de viagem

Os indicadores de viagem apresentam informações do odómetro, velocidade, tempo e combustível da sua viagem atual.

Seleccione **Inf. > Viagem e gráficos > Viagem**.

Rapor indicadores de viagem

1 Selecione **Inf. > Viagem e gráficos > Viagem**.

2 Selecione uma opção:

- Para definir todas as leituras da viagem atual em zero, selecione **Reiniciar viagem**.
- Para definir a leitura de velocidade máxima em zero, selecione **Rapor velocidade máxima**.
- Para definir a leitura do odómetro para zero, selecione **Reiniciar odómetro**.
- Para definir todas as leitura em zero, selecione **Rapor tudo**.

Ver gráficos

Antes de poder visualizar gráficos sobre várias alterações climáticas, tais como temperatura, profundidade e vento, tem de ter um transdutor ou sensor adequado ligado à rede.

Seleccione **Inf. > Viagem e gráficos > Gráficos**.

Dica: pode mudar o gráfico selecionando Mudar gráfico e selecionando um novo gráfico.

Definir o intervalo e escalas de tempo do gráfico

Pode indicar a quantidade de tempo e o intervalo de profundidade que surgem nos gráficos de temperaturas e profundidades da água.

1 A partir de um gráfico, selecione **Configuração do gráfico**.

2 Selecione uma opção:

- Para definir uma escala de tempo decorrido, selecione **Duração**. O valor predefinido é de 10 minutos. Ao aumentar a escala de tempo decorrido, pode ver as variações durante um período de tempo maior. Ao diminuir a escala de tempo decorrido, pode ver mais pormenores num período de tempo menor.
- Para definir a escala do gráfico, selecione **Escala**. Ao aumentar a escala, pode ver uma maior variação de leituras. Ao diminuir a escala, pode ver mais pormenores da variação.

Gestão da bateria

Pode ver a bateria e outras fontes de energia e os dispositivos que utilizam essas fontes.

As baterias são listadas no topo do ecrã. Outras fontes de energia, tais como a energia solar, alternador, conversor e gerador eólico, são apresentadas no lado esquerdo. Os itens no lado direito do ecrã são os dispositivos que utilizam as baterias e outras fontes de alimentação.

Configurar a página de gestão da bateria

- 1 Selecione **Embarcação > Gestão das baterias > Menu > Editar dispositivos.**
- 2 Selecione um item.
- 3 Selecione **Dispositivo** e selecione um item a partir da lista.
- 4 Se necessário, selecione **Nome**, introduza um nome para este dispositivo e selecione **Concluído**.
- 5 Se necessário, selecione **Alterar ícone**, selecione um novo símbolo e selecione **Concluído**.
- 6 Repita os passos 2 a 5 para cada dispositivo.

Mensagens inReach®

ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Pode ligar um dispositivo inReach Mini ao plotter cartográfico para ver, responder e enviar mensagens predefinidas a partir do plotter cartográfico.

NOTA: o dispositivo inReach Mini deve ser ligado ao plotter cartográfico e receber sinais de satélite para enviar e receber mensagens através do plotter cartográfico.

Para abrir a página do InReach®, selecione **Embarcação > InReach®**.

Ligar um dispositivo inReach ao plotter cartográfico

Pode ligar um dispositivo inReach compatível ao plotter cartográfico para gerir mensagens.

- 1 Coloque o dispositivo inReach a uma distância máxima de 3 m (10 pés) do plotter cartográfico.
- 2 No menu principal do dispositivo inReach, selecione **Configuração > ANT+ > Estado > Ativado**.
- 3 No plotter cartográfico, selecione **Embarcação > InReach® > Iniciar emparelhamento**.
O plotter cartográfico inicia a procura e estabelece ligação ao dispositivo inReach. Esta operação pode demorar até 60 segundos.
- 4 Se necessário, compare o código no dispositivo inReach com o plotter cartográfico e selecione **OK** se corresponderem.

O inReach e o plotter cartográfico ligam-se automaticamente quando estão dentro do alcance.

Receber mensagens inReach®

Quando o dispositivo inReach recebe uma mensagem, é apresentada uma breve notificação pop-up no ecrã do GPSMAP.

- Para rever a mensagem na totalidade, selecione **Rever**.
- Para ignorar a notificação pop-up, selecione **OK** ou espere que a notificação se feche automaticamente.

Enviar uma mensagem predefinida do inReach®

As mensagens predefinidas são mensagens que criou em explore.garmin.com. As mensagens predefinidas contêm texto e destinatários predefinidos.

- 1 Na página **InReach®**, selecione **Mensagens > Enviar predefin. inReach**.
- 2 Selecione uma mensagem predefinida.
- 3 Selecione **Enviar**.

Responder a uma mensagem inReach

Pode responder a uma mensagem inReach com uma mensagem pré-escrita.

- 1 Na página do **InReach®**, selecione **Mensagens**.

É apresentada uma lista de mensagens enviadas e recebidas.

- 2 Selecione uma mensagem recebida.

- 3 Selecione **Responder**.

- 4 Selecione uma mensagem.

- 5 Selecione **Enviar**.

Comutação digital

O seu plotter cartográfico pode ser utilizado para monitorizar e controlar circuitos quando ligado a um sistema de comutação digital compatível.

Por exemplo, pode controlar as luzes interiores e as luzes de navegação na embarcação. Também pode monitorizar os circuitos de poços vivos.

Para aceder aos controlos de comutação digital, selecione **Embarcação > Alterar**.

Para obter mais informações sobre a aquisição e configuração de um sistema de comutação digital, contacte o seu revendedor Garmin.

Adicionar e editar uma página de comutação digital

Pode adicionar e personalizar páginas de comutação digital ao plotter cartográfico.

- 1 Selecione **Embarcação > Alterar > Menu > Configuração**.

- 2 Selecione **Adicionar página** ou **Editar página**.

- 3 Configure a página conforme necessário:

- Para introduzir um nome para a página, selecione **Nome**.
- Para configurar os interruptores, selecione **Editar interruptores**.
- Para adicionar uma imagem da embarcação, selecione **Adic. imagem BoatView**.

NOTA: pode carregar uma imagem da embarcação para o dispositivo para a utilizar ou utilizar uma imagem predefinida. Também pode ajustar a apresentação e o posicionamento da imagem.

Funcionalidades do Dometic® Optimus®

Quando ligado a um sistema Optimus compatível, o plotter cartográfico permite aceder ao sistema e controlá-lo. Pode ativar a sobreposição do Optimus para controlar o sistema Optimus ([Ativar a barra de sobreposição do Optimus, página 136](#)).

Quando necessário, o sistema Optimus fornece mensagens com informações, instruções e alertas sobre avarias e perigos.

Um ícone de proibição de natação  indica que não deve nadar quando determinados modos do Optimus estão ativos. Nestes modos, o controlo da hélice é automático e pode ferir alguém na água.

Ativar a barra de sobreposição do Optimus

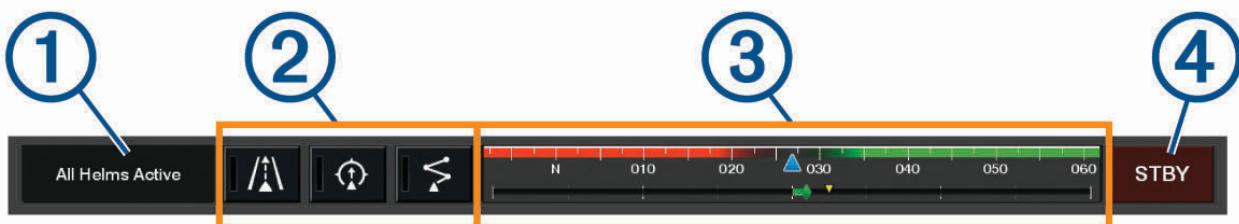
- 1 Numa carta, selecione **Menu > Editar sobreposições**.

- 2 Selecione **Barra superior** ou **Barra inferior**.

- 3 Selecione **Barra Optimus**.

Descrição geral da barra de sobreposição do Optimus

Para utilizar a barra de sobreposição, tem de ligar o sistema Optimus ao plotter cartográfico e adicionar a barra de sobreposição aos ecrãs necessários ([Ativar a barra de sobreposição do Optimus, página 136](#)).



1	Modo de controlo
2	Botões de controlo do Optimus
3	Leme
4	Botão de espera

É necessário premir um botão de modo na barra de sobreposição para ativar ou desativar o modo. Quando o modo é ativado, o botão fica iluminado.

A configuração da barra de sobreposição e os botões variam consoante os sistemas, os modos e o equipamento. Para obter mais informações, consulte a documentação do seu Optimus.

Símbolos de sobreposição do Optimus

	Manutenção de direção do piloto automático
	Modo de trajeto do piloto automático
	Modo de rota do piloto automático
	Manutenção de posição do SeaStation®
	Manutenção de direção do SeaStation

Modo de Emergência de direção Optimus

ATENÇÃO

Em caso de falha da direção, o modo de Emergência de direção do Optimus fica disponível. O modo de Emergência é um sistema alternativo que pode limitar gravemente o controlo da sua embarcação. Só deve ser utilizado numa emergência e se não for possível solicitar assistência. Proceda com extremo cuidado. Leia o manual do utilizador do Optimus e utilize sempre um dispositivo de flutuação pessoal (PFD).

A utilização segura e prudente da embarcação é da sua inteira responsabilidade. A utilização do modo de Emergência não o isenta da responsabilidade de utilizar a embarcação de forma segura. Evite os perigos de navegação e nunca deixe os controlos do motor sem supervisão.

Quando disponível, o botão Emergência aparece na barra de sobreposição do Optimus. Consulte o manual do utilizador do Optimus antes de utilizar o modo de Emergência.

Para ativar o modo de Emergência a partir de qualquer ecrã, selecione **Inf. > Gestor de avisos > Modo emergência direção**.

Informações sobre a maré, da corrente e celestes

Informações da estação de observação de marés

ATENÇÃO

As informações de maré e de corrente destinam-se apenas a fins informativos. É da sua responsabilidade prestar atenção a todas as orientações marítimas, manter-se atento ao que o rodeia e utilizar sempre bom senso na água ou perto dela. O não cumprimento deste aviso pode resultar em danos materiais, ferimentos graves ou morte.

Pode visualizar informações sobre uma estação de observação de marés para uma data e hora específicas, incluindo a altura da maré e quando irão ocorrer as próximas marés altas e baixas. Por predefinição, o plotter cartográfico apresenta as informações de marés da estação de observação de marés visualizada mais recentemente, na data atual e na hora anterior.

Selecione **Inf. > Marés e Correntes > Marés**.

Informações da estação de marés

ATENÇÃO

As informações de maré e de corrente destinam-se apenas a fins informativos. É da sua responsabilidade prestar atenção a todas as orientações marítimas, manter-se atento ao que o rodeia e utilizar sempre bom senso na água ou perto dela. O não cumprimento deste aviso pode resultar em danos materiais, ferimentos graves ou morte.

NOTA: as informações de estação de marés estão disponíveis em determinados mapas detalhados.

Pode visualizar informações sobre uma estação de marés de uma data e hora específicas, incluindo a velocidade e nível da corrente. Por predefinição, o plotter cartográfico apresenta informações das correntes da estação de marés visualizada mais recentemente e para a data e hora atuais.

Selecione **Inf. > Marés e Correntes > Correntes**.

Informações celestes

Pode visualizar informações sobre o nascer-do-sol, o pôr-do-sol, o nascer-da-lua, o pôr-da-lua, as fases da lua e a posição aproximada do sol e da lua no firmamento. O centro do ecrã representa uma perspetiva superior do céu e os anéis mais periféricos representam o horizonte. Por predefinição, o plotter cartográfico apresenta informações celestes para a data e hora atuais.

Selecione **Inf. > Marés e Correntes > Celeste**.

Visualizar estação de observação de marés, estação de marés, ou informações celestes para uma outra data

- 1 Selecione **Inf. > Marés e Correntes**.
- 2 Selecione **Marés, Correntes, ou Celeste**.
- 3 Selecione uma opção:
 - Para visualizar informação relativa a uma outra data, selecione **Alterar data > Manual**, e introduza uma data.
 - Para visualizar a informação para hoje, selecione **Alterar data > Atual**.
 - Se disponível, para visualizar informações relativas ao dia após a data mostrada, selecione **Dia seguinte**.
 - Se disponível, para visualizar informações relativas ao dia antes da data mostrada, selecione **Dia anterior**.

Ver informações de uma maré ou estação de marés diferente

- 1 Selecione **Inf. > Marés e Correntes**.
- 2 Selecione **Marés ou Correntes**.
- 3 Selecione **Estações próximas**.
- 4 Selecione uma estação.

Visualizar informações de almanaque a partir da carta de navegação

- 1 A partir de uma carta ou de uma vista de carta 3D, selecione uma posição.
- 2 Selecione **Informação**.
- 3 Selecione **Marés, Correntes, ou Celeste**.

Gestor de avisos

Durante um aviso ativo, é apresentado um indicador na barra de menu. O Gestor de avisos apresenta um ícone de alarme com uma cor e dá prioridade às mensagens de alarme por nível de gravidade.

Para abrir o Gestor de avisos, selecione o ícone do  na barra de menu ou selecione **Inf.** e selecione Gestor de avisos.

Cor	Gravidade
Vermelho	Perigos que requerem ação imediata para evitar lesões graves ou morte
Amarelo	Perigos ou práticas pouco seguras que podem resultar em lesões ligeiras ou danos materiais ligeiros, incluindo no próprio produto

Ver mensagens

- 1 Na barra de menus, selecione **Inf.** ou o .
- 2 Selecione **Gestor de avisos**.
- 3 Selecione uma mensagem.
- 4 Selecione **Rever**.

Ordenar e filtrar mensagens

- 1 Selecione **Inf. > Gestor de avisos > Ordenar/Filtrar**.
- 2 Selecione uma opção para ordenar ou filtrar a lista de mensagens.

Guardar mensagens num cartão de memória

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 2 Selecione **Inf. > Gestor de avisos > Guardar na carta**.

Limpar todas as mensagens

Selecione **Inf. > Gestor de avisos > Limpar gestor de avisos.**

Leitor de multimédia

NOTA: a funcionalidade leitor de multimédia não é compatível com todos os modelos de plotter cartográfico.

NOTA: nem todas as funcionalidades estão disponíveis em todos os leitores de multimédia ligados.

Se tiver um sistema estéreo Fusion-Link™ compatível ligado à rede NMEA 2000 ou à Rede Marítima Garmin, pode controlá-lo utilizando o plotter cartográfico. O plotter cartográfico deve detetar automaticamente o leitor de multimédia quando for ligado pela primeira vez.

Pode reproduzir multimédia a partir de fontes ligadas ao leitor de multimédia e de fontes ligadas à rede.

Abrir o leitor de multimédia

Antes de poder abrir o leitor de multimédia, é necessário ligar um dispositivo compatível ao plotter cartográfico.

Selecione **Embarcação > Média.**

Ícones do leitor de multimédia

NOTA: nem todos os dispositivos possuem estes ícones.

Ícone	Descrição
	Guarda ou elimina um canal como predefinido
	Repete todas as músicas
	Repete uma música
	Procura estações
	Procura estações ou ignora músicas
	Reproduz aleatoriamente

Selecionar o dispositivo e a fonte multimédia

Pode selecionar a fonte de multimédia ligada ao sistema de som. Quando tem vários sistemas de som ou dispositivos multimédia ligados a uma rede, pode selecionar o dispositivo a partir do qual pretende reproduzir música.

NOTA: pode reproduzir multimédia apenas a partir das fontes que estão ligadas ao sistema de som.

NOTA: nem todas as funções estão disponíveis em todos os dispositivos e fontes multimédia.

1 A partir do ecrã de multimédia, selecione **Dispositivos**, e, em seguida, selecione o sistema de som.

2 A partir do ecrã de multimédia, selecione **Fonte**, e, em seguida, selecione a fonte multimédia.

NOTA: o botão **Dispositivos** é apresentado apenas quando está ligado mais do que um dispositivo multimédia à rede.

NOTA: o botão **Fonte** é apresentado apenas para dispositivos compatíveis com várias fontes multimédia.

Reproduzir música

Navegar para Música

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Percorrer** ou **Menu > Percorrer**.
- 2 Selecione **Selec.** ou selecione uma opção.

Ativar a pesquisa alfabética

Pode ativar a função de pesquisa alfabética para encontrar uma música ou um álbum numa lista grande.

No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Instalação > Pesquisa alfanumérica**.

Definir uma música para o modo de repetição

- 1 Ao reproduzir uma música, selecione **Menu > Repetir**.
- 2 Se necessário, selecione **Única**.

Definir todas as músicas para o modo de repetição

No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Repetir > Todas**.

Definir músicas para o modo de reprodução aleatória

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Modo aleatório**.
- 2 Se necessário, selecione uma opção.

Aceder à rede Fusion PartyBus™

Pode reproduzir música a partir de outros sistemas estéreo compatíveis ligados à rede Fusion PartyBus. Tem de estar ligado um sistema estéreo Fusion PartyBus ao plotter cartográfico através da rede NMEA 2000.

NOTA: um sistema estéreo de zonas Fusion PartyBus, como o Apollo™ SRX400, não pode transmitir fontes a outros dispositivos Fusion PartyBus na rede. Por este motivo, os sistemas estéreos de zonas não aparecem como fontes disponíveis no plotter cartográfico.

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Fonte**.
NOTA: após alguns momentos, os sistemas estéreos Fusion PartyBus compatíveis surgem como fontes.
- 2 Selecione o sistema estéreo Fusion PartyBus.
- 3 Se necessário, selecione **Fonte** e selecione outra fonte ligada ao sistema estéreo Fusion PartyBus.

Para sair da rede Fusion PartyBus, pode selecionar **Fonte > Sair do PartyBus**.

Ajustar o volume

Silenciar o volume de multimédia

- 1 No ecrã de multimédia, selecione .
- 2 Se necessário, selecione **Selec..**

Ativar e desativar zonas

Se ligou os altifalantes da embarcação por zonas, pode ativar as zonas necessárias e desativar as zonas não utilizadas.

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Níveis de áudio > Ativar/Desativar Zonas**.
- 2 Selecione uma zona.

Rádio VHF

NOTA: estas funcionalidades estão disponíveis em alguns sistemas de som com um recetor VHF.

Procura de canais VHF

Antes de poder procurar canais VHF, deve definir a fonte para VHF.

Pode monitorizar canais VHF guardados como predefinições para atividade e alternar automaticamente para um canal ativo.

No ecrã de multimédia VHF, selecione **Menu > Procurar**.

Ajustar o silenciador VHF

NOTA: esta funcionalidade está disponível em alguns sistemas de som com um recetor VHF.

- 1 Na página fonte VHF, selecione **Menu > Silenciador**.
- 2 Utilize a barra para ajustar o silenciador VHF.

Rádio

Para ouvir rádio AM ou FM, tem de ter uma antena AM/FM náutica devidamente ligada ao sistema estéreo e estar ao alcance de uma estação emissora. Para obter instruções sobre como ligar uma antena AM/FM, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir rádio SiriusXM®, tem de ter o equipamento adequado e uma subscrição de (*SiriusXM Satellite Radio, página 144*). Para obter instruções sobre como ligar um SiriusXM Connect Vehicle Tuner, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir estações DAB, tem de ter o equipamento adequado (*Reprodução DAB, página 143*). Para obter instruções sobre como ligar um adaptador e antena DAB, consulte as instruções de instalação fornecidas com o adaptador e a antena.

Definir a região do sintonizador

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione uma opção.

Alterar a estação de rádio

- 1 A partir do ecrã de multimédia, selecione uma fonte aplicável, tal como **FM**.
- 2 Selecione **◀◀** ou **▶▶** para sintonizar para uma estação.

Alterar o modo de sintonização

Pode escolher a forma como seleciona uma estação para alguns tipos de multimédia, como rádio FM ou AM.

NOTA: nem todos os modos de sintonização estão disponíveis para todas as fontes multimédia.

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Modo sintoniz..**
- 2 Selecione uma opção.
- 3 Se necessário, selecione **Selec..**

Predefinições

Pode memorizar as suas estações AM e FM favoritas para aceder facilmente às mesmas.

Pode guardar os canais SiriusXM favoritos se o sistema estéreo estiver ligado a uma antena e sintonizador SiriusXM opcionais.

Pode guardar as suas estações DAB favoritas se o sistema estéreo estiver ligado ao equipamento DAB adequado e definido para a região do sintonizador correta. (*Reprodução DAB, página 143*)

Guardar uma estação como predefinição

- 1 A partir de um ecrã de multimédia aplicável, sintonize a estação que pretende guardar como predefinição.
- 2 Selecione **Predefinições > Adicionar canal atual**.

Selecionar uma predefinição

- 1 A partir de um ecrã de multimédia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Sintonizar no Canal**.

Remover uma predefinição

- 1 A partir de um ecrã de multimédia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Remover canal atual**.

Reprodução DAB

Quando ligar um módulo Digital Audio Broadcasting (DAB) compatível, tal como o Fusion® MS-DAB100A a um sistema de estéreo compatível, pode sintonizá-lo e reproduzir estações DAB.

Para utilizar a fonte DAB, tem de estar numa região em que o DAB esteja disponível e selecionar a região do sintonizador ([Definir a região do sintonizador DAB, página 143](#)).

Definir a região do sintonizador DAB

Tem de selecionar a região em que se encontra para receber corretamente as estações DAB.

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione a região em que se encontra.

Pesquisar estações DAB

NOTA: como os sinais DAB são transmitidos apenas em determinados países, tem de definir a região do sintonizador para uma localização em que os sinais DAB são transmitidos.

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
- 2 Selecione o **Procurar** para procurar estações DAB disponíveis.

Quando a pesquisa termina, inicia-se a reprodução da primeira estação do primeiro conjunto encontrado.

NOTA: depois de concluir a primeira procura, pode selecionar o **Procurar** novamente para voltar a procurar estações DAB. Quando a nova procura estiver concluída, o sistema inicia a reprodução da primeira estação no conjunto que estava a ouvir quando iniciou a nova procura.

Mudar de estações DAB

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
- 2 Caso necessário, selecione **Procurar** para pesquisar estações DAB locais.
- 3 Selecione **◀◀** ou **▶▶** para mudar de estação.

Ao chegar ao final do conjunto atual, o sistema estéreo muda automaticamente para a primeira estação disponível no conjunto seguinte.

Dica: pode manter premido **◀◀** ou **▶▶** para alterar o conjunto.

Selecionar uma estação DAB a partir de uma lista

- 1 A partir do ecrã multimédia DAB, selecione **Percorrer > Estações**.
- 2 Selecione uma estação na lista.

Selecionar uma estação DAB a partir de uma categoria

- 1 A partir do ecrã multimédia DAB, selecione **Percorrer > Categorias**.
- 2 Selecione uma categoria na lista.
- 3 Selecione uma estação na lista.

Predefinições DAB

Pode guardar as suas estações DAB favoritas como predefinições, para um acesso fácil.

Pode guardar até 15 predefinições de estações DAB.

Guardar uma estação DAB como predefinição

- 1 A partir do ecrã de multimédia DAB, sintonize a estação que pretende guardar como predefinição.
- 2 Selecione **Percorrer > Predefinições > Guardar atual.**

Selecionar uma predefinição DAB a partir de uma lista

- 1 A partir do ecrã multimédia DAB, selecione **Percorrer > Predefinições > Ver predefinições.**
- 2 Selecione uma predefinição na lista.

Remover predefinições DAB

- 1 A partir do ecrã multimédia DAB, selecione **Percorrer > Predefinições.**
- 2 Selecione uma opção:
 - Para remover uma predefinição, selecione **Remover predefinição** e selecione a predefinição.
 - Para remover todas as predefinições, selecione **Eliminar todas as predefinições.**

SiriusXM Satellite Radio

Quando tem um FUSION-Link™ estéreo e um sintonizador SiriusXM Connect instalados e ligados ao plotter cartográfico, poderá ter acesso a rádio satélite SiriusXM, dependendo da sua subscrição.

Encontrar uma ID de rádio SiriusXM

Antes de poder ativar a sua subscrição SiriusXM, tem de ter a ID de rádio do seu sintonizador SiriusXM Connect.

Pode encontrar a ID de rádio SiriusXM na parte posterior do sintonizador SiriusXM Connect, na parte posterior da sua embalagem ou sintonizando o seu plotter cartográfico para o canal 0.

- 1 Selecione **Média > Fonte > SiriusXM.**
- 2 Sintonize para o canal 0.

A ID de rádio SiriusXM não inclui as letras I, O, S ou F.

Ativar uma subscrição SiriusXM

- 1 Com a fonte SiriusXM selecionada, sintonize para o canal 1.
Deverá conseguir ouvir o canal de pré-visualização. Caso contrário, verifique o sintonizador SiriusXM Connect e a instalação da antena e das ligações e tente novamente.
- 2 Sintonize para o canal 0 para localizar a ID de rádio.
- 3 Contacte a linha de apoio ao ouvinte da SiriusXM através do número de telefone (866) 635-2349 ou visite siriusxm.com/activatenow para subscrever nos Estados Unidos da América. Contacte a SiriusXM através do número de telefone (877) 438-9677 ou visite siriusxm.ca/activatexm para subscrever no Canadá.
- 4 Forneça a ID de rádio.
O processo de ativação demora normalmente 10 a 15 minutos, mas pode demorar até uma hora. Para que o sintonizador SiriusXM Connect receba a mensagem de ativação, tem de estar ligado e a receber o sinal SiriusXM.
- 5 Se o serviço não for ativado ao fim de uma hora, visite <http://care.siriusxm.com/refresh> ou contacte a linha de apoio SiriusXM através do número 1-866-635-2349.

Personalizar o guia de canais

Os canais de rádio SiriusXM estão agrupados em categorias. É possível selecionar as categorias de canais que são apresentadas no guia de canais.

Selecione uma opção:

- Caso o dispositivo multimédia seja um estéreo compatível com FUSION-Link, selecione **Média > Percorrer > Canal**.
- Caso o dispositivo multimédia seja uma antena GXM™, selecione **Média > Categoria**.

Guardar um canal SiriusXM na lista de predefinições

Pode guardar os seus canais preferidos na lista de predefinições.

1 Selecione **Média**.

2 Selecione o canal a guardar como predefinição.

3 Selecione uma opção:

- Caso o dispositivo multimédia seja um estéreo compatível com FUSION-Link, selecione **Percorrer > Predefinições**.
- Caso o dispositivo multimédia seja uma antena compatível com GXM, selecione **Menu > Predefinições > Adicionar canal atual**.

Controlos parentais

A funcionalidade de controlos parentais permite-lhe limitar o acesso a quaisquer canais SiriusXM, incluindo aqueles com conteúdo para adultos. Quando ativada, a funcionalidade de controlos parentais requer a introdução de um código de acesso para sintonizar canais bloqueados. Também pode alterar o código de acesso de 4 dígitos.

Desbloquear controlos parentais SiriusXM

1 No ecrã de multimédia, selecione **Percorrer > Parental > Desbloquear**.

2 Introduza o código.

O código predefinido é 0000.

Definir controlos parentais nos canais de rádio SiriusXM

Antes de poder definir controlos parentais, os mesmos têm de ser desbloqueados.

A funcionalidade de controlos parentais permite-lhe limitar o acesso a quaisquer canais SiriusXM, incluindo aqueles com conteúdo para adultos. Quando ativada, a funcionalidade de controlos parentais requer a introdução de um código para sintonizar canais bloqueados.

Selecione **Percorrer > Parental > Bloquear/Desbloquear**.

É apresentada uma lista de canais. Um ícone de visto indica um canal bloqueado.

NOTA: quando vê os canais depois de definir controlos parentais, o ecrã muda:

-  indica um canal bloqueado.
-  indica um canal desbloqueado.

Apagar todos os canais bloqueados num rádio SiriusXM

Antes de poder apagar todos os canais bloqueados, os controlos parentais de ser desbloqueados.

1 No ecrã de multimédia, selecione **Percorrer > Parental > Desbloquear todos os bloqueados**.

2 Introduza o código.

Repor os valores das definições de controlos parentais predefinidos

Este processo apaga todas as informações das definições introduzidas. Quando repõe as definições dos controlos parentais para os valores de origem; o valor do código é reposto para 0000.

1 A partir do menu de multimédia, selecione **Instalação > Predefinições de fábrica**.

2 Selecione **Sim**.

Alterar um código parental num rádio SiriusXM

Antes de poder alterar o código, os controlos parentais têm de ser desbloqueados.

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Percorrer > Parental > Alterar PIN**.
- 2 Introduza o código e selecione **Concluído**.
- 3 Introduza um código novo.
- 4 Confirme o código novo.

Definir o nome do dispositivo

- 1 No ecrã de multimédia, selecione **Menu > Instalação > Definir nome do dispositivo**.
- 2 Introduza um nome para o dispositivo.
- 3 Selecione **Selec.** ou **Concluído**.

Atualizar o software do leitor de multimédia

Pode atualizar o software em sistemas de estéreo e acessórios ligados compatíveis.

Consulte o *Manual do utilizador* do sistema estéreo em support.garmin.com para obter instruções sobre como atualizar o software.

Meteorologia SiriusXM

ATENÇÃO

As informações meteorológicas fornecidas pelo produto estão sujeitas a interrupções de serviço e poderão conter erros, imprecisões ou informações desatualizadas, pelo que não deverão ser utilizadas como única fonte de informação. Aplique sempre senso comum durante a navegação e consulte outras fontes de informações meteorológicas antes de tomar decisões que envolvam questões de segurança. O utilizador reconhece e aceita ser o único responsável pela utilização das informações meteorológicas e por todas as decisões tomadas durante a navegação. A Garmin não se responsabiliza pelas consequências da utilização das informações meteorológicas SiriusXM.

NOTA: os dados SiriusXM não estão disponíveis em todas as regiões.

O recetor e antena de meteorologia por satélite Garmin SiriusXM recebe dados meteorológicos por satélite e apresenta-os em vários dispositivos Garmin, incluindo a carta de navegação de um plotter cartográfico compatível. Os dados meteorológicos para cada função têm origem em centros de dados meteorológicos fidedignos, como o National Weather Service e o Hydrometeorological Prediction Center. Para obter mais informações, visite www.siriusxm.com/sxmmarine.

Equipamento e requisitos de subscrição SiriusXM

Para utilizar o Satellite Weather, deve possuir um recetor de meteorologia por satélite compatível. Para utilizar o SiriusXM satellite radio, deve possuir um recetor de rádio por satélite compatível. Visite www.garmin.com para obter mais informações. Também deve ter uma subscrição válida para receber meteorologia e rádio por satélite. Para obter mais informações, consulte as instruções do seu equipamento satellite weather and radio.

Transmissões de dados meteorológicos

Os dados meteorológicos são transmitidos em intervalos diferentes para cada função meteorológica. Por exemplo, os dados do radar são transmitidos em intervalos de cinco minutos. Quando o recetor Garmin se encontra ligado, ou quando é selecionada uma função meteorológica diferente, o recetor tem de receber novos dados antes de poder apresentá-los. Poderá ter de esperar que os dados meteorológicos ou uma função diferente sejam apresentados na carta.

NOTA: qualquer função meteorológica pode sofrer alterações de aspeto caso seja alterada a fonte que fornece as informações.

Avisos meteorológicos e boletins meteorológicos

Quando é emitido um aviso meteorológico marítimo, aviso de risco meteorológico ou outra advertência meteorológica, o sombreado indica a área a que se aplica essa informação. As linhas azuis claras na carta indicam as fronteiras de previsões marítimas, previsões costeiras e previsões ao largo. Os boletins meteorológicos podem consistir em avisos de risco meteorológico ou anúncios meteorológicos.

Para ver informações sobre o aviso ou boletim, selecione a área sombreada.

Cor	Grupo de meteorologia marítima
Ciano	Inundações repentinhas
Azul	Inundação
Vermelho	Marítimo
Amarelo	Tempestade forte
Vermelho	Tornado

Ver informações de precipitação

A precipitação, desde aguaceiros muito ligeiros e neve até trovoadas intensas, é indicada em várias cores e tons. A precipitação é apresentada de forma independente ou em conjunto com outras informações meteorológicas.

Seleccione **Cartas > Precipitação**.

A indicação de tempo no canto superior esquerdo do ecrã indica o tempo decorrido desde a última atualização efetuada pelo fornecedor de dados meteorológicos.

Informações de células de tempestade e queda de raios

As células de tempestade são representadas pelo ícone  na carta de precipitação. Indicam a localização atual de uma tempestade e o percurso previsto dessa tempestade no futuro imediato.

Os cones vermelhos são apresentados em conjunto com o ícone de célula de tempestade e a parte mais larga do cone mostra a direção do percurso previsto da célula de tempestade. As linhas vermelhas em cada cone indicam o local onde é mais provável que a tempestade se situe no futuro imediato. Cada linha representa 15 minutos.

As quedas de raios são representadas pelo ícone . As quedas de raios são apresentadas na carta de precipitação caso tenham sido detetadas nos últimos sete minutos. A rede terrestre de deteção de queda de raios deteta apenas os raios de nuvem para terra.

NOTA: esta funcionalidade não se encontra disponível em todos os dispositivos nem em todas as subscrições.

Informações de furacões

A carta meteorológica de Precipitação pode apresentar a localização atual de um furacão , uma tempestade tropical ou uma depressão tropical. A linha vermelha que sai do ícone de furacão indica o curso previsto do furacão. Os pontos escuros na linha vermelha indicam as posições de previsão de passagem do furacão, recebidas a partir do fornecedor de dados meteorológicos.

Informações de previsão

A carta de Previsão apresenta previsões urbanas, previsões marítimas, avisos, avisos de furacão, METARS, avisos regionais, frentes meteorológicas e centros de pressão, pressão à superfície e boias meteorológicas.

Ver uma previsão marítima ou uma previsão ao largo

- 1 Selecione **Cartas > Previsão**.
- 2 Desloque a carta para uma posição ao largo.

As opções de Previsão marítima ou Previsão ao largo são apresentadas quando a informação de previsão está disponível.

- 3 Selecione **Previsão marítima ou Previsão ao largo**.

Ver informações de previsão para outro período de tempo

- 1 Selecione **Cartas > Previsão**.
- 2 Selecione uma opção:
 - Para ver a previsão meteorológica para as próximas 48 horas, em incrementos de 12 horas, selecione  várias vezes.
 - Para ver a previsão meteorológica para as próximas 48 horas, em incrementos de 12 horas, selecione  várias vezes.

Frentes meteorológicas e centros de pressão

As frentes meteorológicas são apresentadas como linhas que indicam o limite de uma massa de ar.

Símbolo de frente	Descrição
	Frente fria
	Frente quente
	Frente estacionária
	Frente oclusa
	Cavada

Os símbolos de centro de pressão existem frequentemente junto a frentes meteorológicas.

Símbolo de centro de pressão	Descrição
	Indica um centro de baixa pressão, que constitui uma área de pressão relativa inferior. Ao afastar-se de um centro de baixa pressão, a pressão aumenta. No hemisfério norte, o vento circula no sentido anti-horário em redor dos centros de baixa pressão.
	Indica um centro de alta pressão, que constitui uma área de pressão relativa superior. Ao afastar-se de um centro de alta pressão, a pressão diminui. No hemisfério norte, o vento circula no sentido horário em redor dos centros de alta pressão.

Previsões da cidade

As previsões urbanas são apresentadas como símbolos meteorológicos. A previsão é visualizada em incrementos de 12 horas.

Símbolo	Meteorologia
Sol (sol, calor, sem nebulosidade)	
Parcialmente nublado	
Nuvens	
Chuva (chuviscos, saraiva, aguaceiros)	
Trovoadas	
Ventoso	
Fumo (poeiras, neblina)	
Nevoeiro	
Neve (aguaceiros de neve, chuviscos de neve, tempestade de neve, neve com vento, saraiva, chuva congelada, chuviscos congelados)	

Ver dados de mapas de peixe

NOTA: esta funcionalidade requer uma antena GXM 54 e uma subscrição do serviço SiriusXM Fish Mapping™. A carta meteorológica Mapa de peixe apresenta informações que podem ajudar a localizar espécies de peixe.

- 1 Selecione **Cartas > Mapa de peixe**.
- 2 Se necessário, selecione **Menu > Camadas** e ative ou desative as informações.

Ver as condições do mar

A funcionalidade Condições do mar apresenta informações sobre as condições à superfície, incluindo vento, altura da ondulação, período de ondulação e direção da ondulação.

Selecione **Cartas > Condições do mar**.

Ventos à superfície

Os vetores de vento à superfície são apresentados na carta de Condições do mar através de setas de vento, que indicam a direção a partir da qual sopra o vento. Uma seta de vento é um círculo com uma cauda. A linha ou bandeira junto à cauda da seta de vento indica a velocidade do vento. Uma linha curta representa 5 nós, uma linha comprida representa 10 nós e um triângulo representa 50 nós.

Seta de vento	Velocidade do vento
	Tranquilo
	5 nós
	10 nós
	15 nós
	20 nós
	50 nós
	65 nós

Altura da ondulação, período de ondulação e direção de ondulação

A altura da ondulação numa área é apresentada como variações de cor. Diferentes cores indicam diferentes alturas da ondulação, como apresentado na legenda.

O período de ondulação indica o tempo (em segundos) entre ondulações sucessivas. As linhas de período de ondulação indicam as áreas com período de ondulação idêntico.

As direções da ondulação são apresentadas na carta através de setas vermelhas. A direção de cada seta indica a direção do movimento da ondulação.

Ver informações de previsão de condições do mar para outro período de tempo

1 Selecione **Cartas > Condições do mar**.

2 Selecione uma opção:

- Para ver as condições do mar previstas para as próximas 36 horas, em incrementos de 12 horas, selecione várias vezes.
- Para ver as condições do mar previstas das 36 horas anteriores, em incrementos de 12 horas, selecione várias vezes.

Ver informações de temperatura do mar

A carta meteorológica Temperatura do mar apresentar a temperatura atual da água e as condições de pressão à superfície atuais.

Selecione **Cartas > Temperatura do mar**.

Dados de pressão à superfície e temperatura da água

As informações de pressão à superfície são apresentadas como linhas isobáricas e centros de pressão. As linhas isobáricas ligam pontos de pressão idêntica. As leituras de pressão podem ajudar a determinar as condições meteorológicas e de vento. As áreas de alta pressão estão normalmente associadas a bom tempo. As áreas de baixa pressão estão normalmente associadas a possibilidade de precipitação. A maior proximidade das linhas isobáricas representa maior gradiente de pressão. Os gradientes de pressão mais elevados estão associados a áreas de vento mais forte.

As unidades de pressão são apresentadas em milibar (mb), polegadas de mercúrio (inHg) ou hectopascal (hPa).

O sombreamento colorido indica a temperatura à superfície da água, como apresentado na legenda no canto do ecrã.

Alterar o intervalo de cores para a temperatura do mar à superfície

Pode alterar dinamicamente o intervalo de cores para visualizar leituras da temperatura do mar à superfície com uma resolução superior.

1 Selecione **Cartas > Temperatura do mar > Menu > Temperatura do mar.**

2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o plotter cartográfico ajuste automaticamente o intervalo de temperaturas, selecione **Configurar automaticamente**.
O plotter cartográfico encontra automaticamente os limites inferior e superior para o ecrã atual e atualiza a escala de cores da temperatura.
- Para introduzir os limites inferior e superior para o intervalo de temperaturas, selecione **Limite inferior** ou **Limite superior** e introduza o respetivo limite.

Informações de visibilidade

A visibilidade é a distância horizontal máxima prevista que é possível observar à superfície, conforme a legenda no lado esquerdo do ecrã. As variações no sombreamento de visibilidade representam alterações de previsão de visibilidade à superfície.

NOTA: esta funcionalidade não se encontra disponível em todos os dispositivos nem em todas as subscrições.

Selecione **Cartas > Visibilidade**.

Ver informações de previsão de visibilidade para outro período de tempo

1 Selecione **Cartas > Visibilidade**.

2 Selecione uma opção:

- Para ver a previsão da visibilidade para as próximas 36 horas, em incrementos de 12 horas, selecione  várias vezes.
- Para ver a previsão da visibilidade para as próximas 36 horas, em incrementos de 12 horas, selecione  várias vezes.

Ver relatórios de boias

As leituras de relatórios têm origem nas estações de observação costeiras e boias. Estas leituras são utilizadas para determinar a temperatura do ar, o ponto de orvalho, temperatura da água, maré, altura e período de ondulação, direção e velocidade do vento, visibilidade e pressão barométrica.

1 A partir de uma carta meteorológica, selecione um  ícone de boia.

2 Selecione **Bóia**.

Ver informações meteorológicas locais junto a uma boia

É possível selecionar uma área próxima de uma boia para ver as informações de previsão.

1 A partir de uma carta meteorológica, selecione uma localização na carta.

2 Selecione **Meteor. local**.

3 Selecione uma opção:

- Para ver as condições meteorológicas atuais a partir de um serviço de meteorologia local, selecione **Condição atual**.
- Para ver uma previsão meteorológica local, selecione **Previsão**.
- Para ver o vento à superfície e a pressão barométrica, selecione **Superfície do mar**.
- Para ver informações de ondulação e vento, selecione **Boletim marítimo**.

Sobreposição meteorológica

A sobreposição meteorológica sobrepõe informações meteorológicas e semelhantes na Carta de navegação, na Carta de pesca e na vista de Carta Perspective 3D. A Carta de navegação e a Carta de pesca podem apresentar o radar meteorológico, altura de topos de nuvens, queda de raio, boias meteorológicas, avisos regionais e avisos de furacão. A vista de Carta Perspective 3D pode apresentar o radar meteorológico.

As definições de sobreposição meteorológica utilizadas numa carta não são aplicadas a outra carta. As definições de sobreposição meteorológica de cada carta devem ser configuradas separadamente.

NOTA: a carta de pesca está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Ver informações de subscrição de serviços meteorológicos

É possível consultar informações acerca dos serviços meteorológicos que subscreveu e os minutos decorridos desde a última atualização de dados de cada serviço.

Numa carta meteorológica, selecione, **Menu > Subscrição**.

Visualizar vídeo

ATENÇÃO

Não veja vídeos nem fotografias durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

Antes de poder visualizar o vídeo, deve ligar-se a uma fonte compatível.

Os dispositivos compatíveis incluem os dispositivos de vídeo ligados às portas do plotter cartográfico ou à Rede Marítima Garmin, bem câmaras de vídeo em rede (com base em IP), codificadores e câmaras térmicas.

Seleccione **Embarcação > Vídeo**.

Selecionar uma fonte de vídeo

1 No ecrã de vídeo, selecione **Menu > Fonte**.

2 Selecione a fonte de vídeo.

Alternar entre diversas fontes de vídeo

Se tiver duas ou mais fontes de vídeo, pode alternar entre elas utilizando um intervalo de tempo específico.

1 No ecrã de vídeo selecione **Menu > Fonte > Alternar**.

2 Selecione **Hora** e selecione a quantidade de tempo que cada vídeo é apresentado.

3 Selecione **Fonte** e selecione as fontes de vídeo a adicionar à sequência alternada.

Dispositivos de vídeo em rede

AVISO

Ao ligar dispositivos Ethernet, como uma câmara FLIR®, a uma Rede Marítima Garmin, é necessário utilizar um acoplador isolador (P/N 010-10580-10) de PoE (alimentação através de Ethernet) Garmin. Ligar um dispositivo Ethernet diretamente a um plotter cartográfico de Rede Marítima Garmin causa danos no plotter cartográfico Garmin e pode danificar também o dispositivo Ethernet.

Antes de poder visualizar e controlar dispositivos de vídeo, como câmaras IP, codificadores e câmaras térmicas com o seu plotter cartográfico, deve ter um dispositivo de vídeo compatível ligado ao seu plotter cartográfico, bem como um acoplador isolador de PoE (alimentação através de Ethernet) de cabo de rede marítima. Visite garmin.com para obter uma lista de dispositivos compatíveis ou adquirir um acoplador isolador de PoE.

Pode ligar várias câmaras de vídeo suportadas e até dois codificadores de vídeo à rede marítima Garmin. Pode selecionar e visualizar até quatro fontes de vídeo em simultâneo. Os plotters cartográficos que possuem várias entradas de vídeo composto incorporadas podem apresentar apenas a imagem de uma entrada de vídeo incorporada. Quando as câmaras se encontram ligadas, a rede deteta-as de forma automática e apresenta-as na lista de fontes.

Utilizar predefinições de vídeo numa câmara de vídeo em rede

Pode guardar, atribuir nomes e ativar predefinições de vídeo para cada fonte de vídeo em rede.

Guardar predefinições de vídeo numa câmara de vídeo em rede

- 1 A partir de um ecrã de vídeo, toque no ecrã.
Os controlos de vídeo são apresentados no ecrã.
- 2 Mantenha um botão de predefinição de vídeo premido.
Uma luz verde indica que a definição é armazenada.

Atribuir nomes a predefinições de vídeo numa câmara de vídeo em rede

- 1 A partir do ecrã de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo > Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição.
- 3 Selecione **Novo nome**.
- 4 Introduza um nome para a predefinição.

Ativar predefinições de vídeo numa câmara de vídeo em rede

Pode repor os valores predefinidos das câmaras em rede de forma rápida.

- 1 A partir de um ecrã de vídeo, toque no ecrã.
Os controlos de vídeo são apresentados no ecrã.
 - 2 Selecione a predefinição de vídeo.
A câmara repõe as definições de vídeo guardadas nessa predefinição.
- Dica:** também pode guardar e ativar predefinições através do menu de vídeo.

Definições da câmara

Algumas câmaras fornecem opções adicionais para controlar a vista da câmara.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmaras e plotters cartográficos. Consulte o manual da câmara para aceder a uma lista das funcionalidades disponíveis. Poderá ter de atualizar o software da câmara para utilizar esta função.

No ecrã de vídeo de infravermelhos, selecione Menu.

Combinação IR: seleciona o efeito de infravermelhos para o modo MSX® (imagem dinâmica multiespectral) ou para o modo CTV (Color Thermal Vision™) e permite misturar os efeitos.

IV/visível: apresenta uma imagem de luz visível ou infravermelhos.

Procurar: analisa a área envolvente.

Tempo gélido: para a imagem da câmara.

Mudar cores: seleciona os esquemas de cores da imagem de infravermelhos.

Mudar cena: seleciona o modo de infravermelhos, tal como diurno, noturno, MOB ou de ancoragem.

Configuração de vídeo: abre mais opções de vídeo.

Definições de vídeo

Algumas câmaras dispõem de opções de configuração adicionais.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmaras e plotters cartográficos. Poderá ter de atualizar o software da câmara para utilizar esta função.

No ecrã de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo**.

Definir entrada: associa a câmara a uma fonte de vídeo.

Espelho: reverte a imagem como um espelho retrovisor.

Modo de espera: coloca a câmara no modo de espera para poupar energia e proteger a lente quando não a estiver a utilizar.

Posição inicial: define a posição inicial da câmara.

Vel. digitaliz.: define a rapidez da câmara durante uma digitalização.

Larg. digitaliz.: define a largura da imagem captada pela câmara durante uma digitalização.

Estabilização: estabiliza a imagem através de meios mecânicos.

Luz baixa: otimiza o vídeo para ambientes com pouca luz.

Aspetto: define o formato.

Desembaciar: otimiza o vídeo para ambientes com nevoeiro.

Gama dinâmica: define o intervalo para amplo ou padrão.

Estabiliz. eletr.: estabiliza a imagem através de software de processamento de imagem.

Luz: Controla a fonte de luz integrada da câmara para ajudar a iluminar o ambiente.

Nome: permite-lhe introduzir um novo nome para esta câmara.

Menu FLIR™: Oferece acesso às definições da câmara.

Associar a câmara a uma fonte de vídeo

Poderá ter de associar a câmara a uma fonte de vídeo.

- 1** No ecrã de vídeo, selecione **Menu > Fonte**.
- 2** Selecione a câmara.
- 3** Selecione **Configuração de vídeo > Definir entrada**.
- 4** Selecione a entrada de vídeo.

Controlo do movimento da câmara de vídeo

AVISO

Não aponte a câmara ao sol ou a objetos extremamente brilhantes. Podem ocorrer danos na lente.

Utilize sempre os controlos ou botões do plotter cartográfico para oscilar ou inclinar a câmara. Não move a unidade da câmara manualmente. Mover manualmente a câmara pode danificar a câmara.

NOTA: esta função só está disponível quando tiver uma câmara compatível ligada. Pode ter de atualizar o software da câmara para utilizar esta função.

Pode controlar os movimentos de câmaras de vídeo ligadas compatíveis com as funcionalidades de zoom, oscilação ou inclinação.

Controlar câmaras de vídeo através de controlos no ecrã

Os controlos no ecrã permitem-lhe controlar a inclinação, oscilação e zoom (PTZ) das câmaras. Consulte o manual da câmara para aceder a uma lista das funcionalidades disponíveis.

1 A partir de um ecrã de vídeo, toque no ecrã.

Os controlos de vídeo são apresentados no ecrã.

2 Selecione uma opção:

- Para aumentar ou diminuir o zoom, utilize o botão de zoom.
- Para oscilar ou inclinar a câmara, utilize a rosa-dos-ventos.

Dica: mantenha a rosa-dos-ventos premida para continuar a mover a câmara na direção pretendida.

Controlar uma câmara de vídeo através de gestos

Quando uma câmara de vídeo em rede é compatível com controlos por gestos, pode controlar a inclinação, zoom e oscilação das câmaras através de gestos diretamente no ecrã do plotter cartográfico. Consulte o manual de utilizador da sua câmara para aceder a uma lista de funcionalidades disponíveis.

Dica: Utilizar gestos permite-lhe controlar a câmara de vídeo sem que sejam apresentados os controlos de vídeo.

1 A partir de um ecrã de vídeo, toque no ecrã.

2 Selecione uma opção:

- Para aumentar e diminuir o zoom da câmara, utilize gestos de "beliscar" e fazer zoom.
- Para oscilar ou inclinar a câmara, deslize o ecrã para a direção pretendida.

Configurar o aspetto do vídeo

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmaras e plotters cartográficos.

1 No ecrã de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo**.

2 Selecione uma opção:

- Para apresentar o vídeo com uma apresentação esticada, selecione **Aspetto > Esticar**. O vídeo não pode ser esticado para além das dimensões fornecidas pelo dispositivo de vídeo ligado e pode não encher a totalidade do ecrã.
- Para apresentar o vídeo com uma apresentação padrão, selecione **Aspetto > Standard**.
- Para ajustar o brilho, selecione **Brilho**, e selecione **Para cima**, **Para baixo**, ou **Automático**.
- Para ajustar a saturação de cor, selecione **Saturação**, e selecione **Para cima**, **Para baixo**, ou **Automático**.
- Para ajustar o contraste, selecione **Contraste** e, depois, **Para cima**, **Para baixo**, ou **Automático**.
- Para permitir que o plotter cartográfico selecione automaticamente o formato da fonte, selecione **Standard > Automático**.

Câmaras de ação Garmin VIRB®

ATENÇÃO

Não veja vídeos nem fotografias durante a utilização da embarcação. Não prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos pessoais ou morte.

A maioria das câmaras de ação VIRB está ligada ao plotter cartográfico a partir do menu da câmara ([Ligar uma câmara de ação VIRB, página 156](#))

A câmara VIRB 360 estabelece ligação através de WPS ([Ligar uma câmara de ação VIRB 360, página 156](#)).

Neste manual, o termo "câmara de ação VIRB" refere-se a todos os modelos, exceto nas instruções relativas à ligação. Nesse caso, como acima referido, o termo "câmara VIRB 360" refere-se apenas ao modelo 360.

Ligar uma câmara de ação VIRB 360

Pode ligar uma câmara de ação VIRB 360 ao plotter cartográfico através de WPS. Se pretender ligar uma câmara VIRB, estabeleça a ligação através das definições da câmara ([Ligar uma câmara de ação VIRB, página 156](#))

- 1 Configure a rede Wi-Fi do plotter cartográfico ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 2 Aproxime a câmara do plotter cartográfico.
- 3 No menu principal da câmara VIRB 360, selecione **Sem fios** > **Wi-Fi**.
- 4 Se necessário, selecione o botão **Wi-Fi** para ativar a tecnologia Wi-Fi.
- 5 Prima  para selecionar **WPS** e prima **OK**.
- 6 No plotter cartográfico, selecione **Embarcação** > **VIRB®** > .

A câmara procura a rede Wi-Fi e estabelece a ligação.

Pode controlar a câmara com o plotter cartográfico.

Ligar uma câmara de ação VIRB

Ligue uma câmara de ação VIRB ao plotter cartográfico utilizando as definições da câmara. Se pretender ligar a uma câmara VIRB 360, faça-o através da aplicação VIRB ([Ligar uma câmara de ação VIRB 360, página 156](#))

- 1 Configure a rede Wi-Fi do plotter cartográfico ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 2 No menu principal da câmara VIRB, selecione **Sem fios** > **Wi-Fi** > **Estado** para ligar a tecnologia sem fios Wi-Fi.
- 3 Selecione **Modo** > **Ligar**.
- 4 Selecione **Adicionar novo**.

A câmara procura as redes Wi-Fi nas proximidades.

- 5 Selecione a rede Wi-Fi do plotter cartográfico e introduza a palavra-passe da rede.
A aplicação e a câmara estabelecem ligação à rede Wi-Fi do plotter cartográfico.

Pode controlar a câmara com o plotter cartográfico.

Controlar a câmara de ação VIRB com o plotter cartográfico

Para poder controlar uma câmara de ação VIRB com o plotter cartográfico, deve ligar os dispositivos utilizando uma ligação sem fios.

Pode ligar um máximo de cinco câmaras de ação VIRB ao plotter cartográfico.

Depois de ligar a câmara de ação VIRB com o plotter cartográfico, é adicionada uma nova opção em Embarcação. Pode iniciar e interromper a gravação na câmara de ação VIRB utilizando o plotter cartográfico.

NOTA: a imagem VIRB apresentada no plotter cartográfico encontra-se numa resolução mais baixa que as gravações com a câmara de ação VIRB. Para ver o vídeo em alta resolução, utilize um computador ou uma televisão.

1 Selecione **Embarcação > VIRB®**.

2 Selecione uma opção:

- Para tirar uma fotografia, selecione .
 - Para iniciar a gravação, selecione .
- Durante a gravação é apresentada a memória de gravação restante.
- Para interromper a gravação, selecione .
 - Caso tenha várias câmaras de ação VIRB ligadas, utilize as setas para selecionar uma câmara de ação diferente a controlar.
 - Para ver vídeos ou imagens armazenados, selecione .
 - Para oscilar e inclinar a VIRB 360, arraste o dedo no ecrã tátil.
 - Para devolver a VIRB 360 à posição inicial, selecione .

Controlar a reprodução de vídeo da câmara de ação VIRB

Pode ver os vídeos e imagens da câmara de ação VIRB utilizando o plotter cartográfico.

NOTA: a reprodução VIRB no plotter cartográfico é apresentada com a mesma qualidade que a visualização direta no plotter cartográfico. Para ver o vídeo em alta resolução, utilize um computador ou uma televisão.

1 No ecrã **VIRB®**, selecione .

2 Aguarde alguns segundos até que as miniaturas carreguem.

3 Selecione um vídeo ou uma imagem.

4 Controle a reprodução utilizando os botões apresentados no ecrã ou as opções do menu:

- Para parar o vídeo, selecione .
- Para pausar o vídeo, selecione .
- Para repetir o vídeo, selecione .
- Para reproduzir o vídeo, selecione .
- Para avançar ou retroceder no vídeo, arraste o cursor.

Eliminar um vídeo VIRB

Pode eliminar um vídeo ou imagem da câmara de ação VIRB.

1 Abra o vídeo ou imagem VIRB para eliminar.

2 Selecione **Menu > Eliminar ficheiro**.

Iniciar uma apresentação de vídeo VIRB

Pode ver uma apresentação dos vídeos e imagens na câmara de ação VIRB.

1 No ecrã **VIRB®**, selecione .

2 Aguarde alguns segundos até que as miniaturas carreguem.

3 Selecione um vídeo ou uma imagem.

4 Selecione **Menu > Iniciar apresentação**.

Para parar a apresentação, selecione **Menu > Parar apres. diapositivos**.

Definições da Câmara de ação VIRB

NOTA: nem todas as opções e definições se aplicam a todos os modelos de câmaras.

Selecione **Embarcação > VIRB® > Menu**.

Nome: permite-lhe introduzir um novo nome para a câmara de ação VIRB.

A gravar: inicia e para a gravação.

Tirar fotografia: tira uma fotografia.

Reproduzir: permite-lhe ver gravações de vídeo e fotografias.

Tempo gélido: para a imagem da câmara.

Suspensão: coloca a câmara de ação VIRB num modo de baixo consumo para poupar a carga da bateria. Não disponível na câmara VIRB 360.

Configuração de vídeo: configura o vídeo (*Definições de configuração de vídeo da câmara de ação VIRB, página 158*).

Editar sobreposições: ajusta os dados apresentados no ecrã (*Personalizar as sobreposições de dados, página 17*).

Definições de configuração de vídeo da câmara de ação VIRB

NOTA: nem todas as opções e definições se aplicam a todos os modelos de câmaras.

Selecione **Embarcação > VIRB® > Menu > Configuração de vídeo**.

Aspetto: define o formato de vídeo.

Modo de vídeo: define o formato de vídeo. Por exemplo, pode selecionar a opção HD câmara lenta para gravar vídeos em câmara lenta.

Taman. vídeo: define o tamanho ou as dimensões de píxeis dos vídeos.

Vídeo FPS: define os fotogramas por segundo.

Data no vídeo: adiciona a data e a hora de gravação do vídeo.

Data na fotografia: adiciona a data e a hora a que uma fotografia foi tirada.

Tamanho foto: define o tamanho ou as dimensões de píxeis das fotografias.

Campo visão: define o nível de zoom.

Modo de lente: define que lente ou lentes a câmara utiliza enquanto filma vídeo.

Espelho: permite-lhe rodar ou inverter o vídeo.

Rotação: permite-lhe rodar o ângulo da câmara.

Adicionar os controlos da câmara de ação VIRB a outros ecrãs

Antes de poder controlar uma câmara de ação VIRB com o plotter cartográfico, tem de ligar os dispositivos utilizando uma ligação sem fios (*Ligar um dispositivo sem fios ao plotter cartográfico, página 23*).

Pode adicionar a barra de controlo da câmara de ação VIRB a outros ecrãs. Isto permite-lhe iniciar e interromper a gravação de outras funções no plotter cartográfico.

1 Abra o ecrã ao qual pretende adicionar a barra de controlo da câmara de ação VIRB.

2 Selecione **Menu > Editar sobreposições > Barra inferior > Barra VIRB**.

Ao visualizar um ecrã que tenha os controlos da câmara de ação VIRB, pode selecionar  para abrir a vista de ecrã total da câmara de ação VIRB.

Considerações de vídeo através de HDMI Out

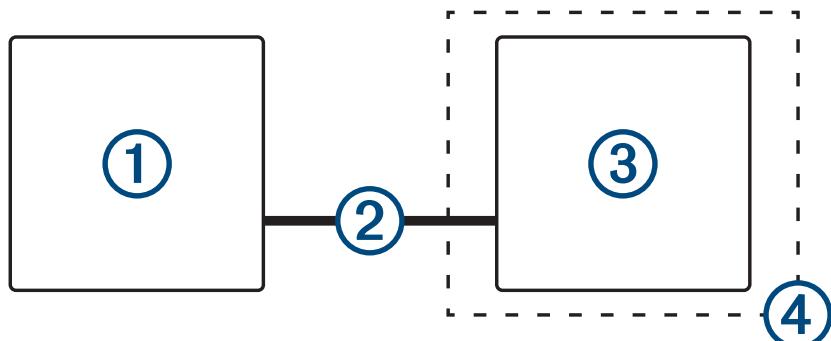
AVISO

Para evitar a corrosão provocada por humidade, é necessário utilizar cabos acessórios Garmin GPSMAP ao ligar o plotter cartográfico ao ecrã de vídeo. A utilização de cabos diferentes anula a sua garantia.

Os modelos de plotter cartográfico GPSMAP 12x3 têm capacidade HDMI para duplicar o ecrã do plotter cartográfico noutro dispositivo, como um televisor ou monitor.

O cabo acessório Garmin GPSMAP HDMI tem 4,5 m (15 pés) de comprimento. Caso necessite de um cabo maior, deve utilizar apenas um cabo HDMI ativo. Necessita de um conector HDMI para ligar os dois cabos HDMI.

Todas as ligações de cabos têm de ser efetuadas num ambiente seco.



Item	Descrição
(1)	Plotter cartográfico GPSMAP 12x3
(2)	Cabo GPSMAP HDMI (HDMI OUT)
(3)	Ecrã com uma porta HDMI In, tal como um computador ou um televisor
(4)	Ambiente seco, protegido da humidade

Emparelhar a Câmara GC™ 100 com um plotter cartográfico Garmin

Para poder ligar um dispositivo sem fios à rede sem fios do plotter cartográfico, tem de configurar a rede do plotter cartográfico Wi-Fi ([Configurar a rede Wi-Fi](#), página 23).

- 1 Com a câmara a menos de 76 m (250 pés) desobstruídos do plotter cartográfico, pressione  rapidamente, três vezes.
- 2 No plotter cartográfico, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Dispositivos sem fios > Câmara Garmin > Começar**.
- 3 Siga as instruções no ecrã.

Sistema de câmaras Surround View

⚠ ATENÇÃO

Não se baseie exclusivamente neste sistema para fins de atracagem e funcionamento da embarcação.

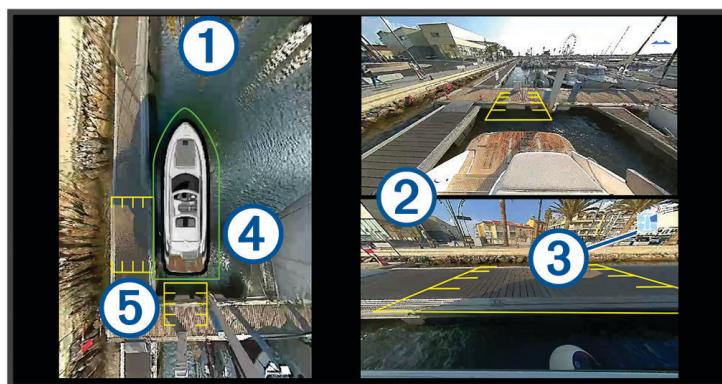
Os objetos apresentados pelas câmaras podem estar mais próximos do que parecem.

Este sistema destina-se apenas a melhorar a percepção situacional quando utilizado corretamente. Se for utilizado incorretamente, pode distrair-se com o ecrã. Se não prestar atenção à área envolvente durante a atracagem e o funcionamento da embarcação, pode não perceber a existência de obstáculos ou perigos dentro ou perto da água, provocando um acidente que pode resultar em danos materiais, ferimentos pessoais ou morte.

O sistema de câmara Surround View é um conjunto de câmaras dedicadas instaladas e configuradas para proporcionar uma vista aérea completa da sua embarcação, para ver facilmente a área envolvente. Também pode visualizar imagens de vídeo a partir de qualquer uma das câmaras dedicadas no sistema para ajudar a efetuar manobras e a atracar.

O sistema de câmara Surround View está disponível apenas em embarcações selecionadas e vem com instalação de fábrica.

Para ver o ecrã de câmara Surround View, a partir do ecrã inicial, selecione **Embarcação > Vista circundante**.



Item	Descrição	Informação
①	Vista aérea	A vista aérea é sempre apresentada no ecrã de câmara Surround View. Pode incluir a vista aérea como parte de uma combinação com outro ecrã, como uma carta.
②	Imagens de câmara individuais	Por predefinição, são apresentadas duas imagens de câmara individuais no ecrã Surround View. Pode personalizar esta opção para apresentar apenas uma câmara. Pode alterar e definir rapidamente quais as câmaras apresentadas nestas imagens.
③	Indicador de câmara selecionada	Este indicador apresenta qual a câmara apresentada nas imagens de câmara individuais.
④	Para-choques visual	Pode ativar e configurar o para-choques visual para apresentar uma linha na vista aérea que o pode ajudar a avaliar a proximidade entre os objetos e a sua embarcação.
⑤	Marcador de distância	Pode ativar esta funcionalidade para ajudar a avaliar a distância ao efetuar manobras ou ao atracar.

Alterar uma câmara

Pode alterar a câmara que apresenta as imagens em tempo real no ecrã de câmara Surround View.

- 1 No ecrã de câmara Surround View, toque nas imagens de câmara que pretende alterar.
- 2 Toque no  e toque na câmara que pretende ver.

Ver imagens da câmara em ecrã total

Pode alterar para uma visualização em ecrã total de qualquer uma das imagens de câmara em tempo real.

NOTA: também pode visualizar cada uma das câmaras no sistema de câmaras Surround View no ecrã de Vídeo.

- 1 No ecrã de câmara Surround View, selecione a câmara que pretende ver em ecrã total.

- 2 Selecione .

A câmara altera para uma vista de ecrã total e pode aumentar e diminuir o zoom e rodar utilizando os controlos.

Para voltar ao ecrã Surround View, selecione o .

Alterar a disposição de câmara Surround View

Pode alterar a disposição do ecrã de câmara Surround View para apresentar uma ou duas imagens de câmara em separado, para além da vista aérea.

- 1 No ecrã de câmara Surround View, selecione **Menu > Disposição**.
- 2 Selecione a disposição.

Mostrar e ocultar o para-choques visual

O para-choques visual é uma linha de perímetro ajustável que pode colocar à volta da sua embarcação. O para-choques visual apenas é apresentado na vista aérea e pode ajudá-lo a avaliar a proximidade entre objetos e a sua embarcação.

No ecrã de câmara Surround View, selecione **Menu > Para-choques visual**.

Ajustar o para-choques visual

Tem de ter o para-choques visual apresentado na vista aérea antes de o poder ajustar.

- 1 No ecrã de câmara Surround View, selecione **Menu > Para-choques visual > ...**.
- 2 Aumente ou diminua o alcance da linha do para-choques visual.
- 3 Selecione **Voltar**.

Apresentar o marcador de distância

Pode apresentar o marcador de distância para obter uma melhor percepção da distância ao efetuar manobras ou ao atracar.

Os marcadores de distância apresentados na vista aérea são determinados pelas câmaras selecionadas nas imagens de câmara individuais.

No ecrã de câmara Surround View, selecione **Menu > Marcador de distância**.

Alterar o nome de uma câmara

Pode alterar o nome de qualquer câmara no sistema de câmara Surround View.

- 1 No ecrã de câmara Surround View, selecione **Menu > Mudar nome das câmaras**.
- 2 Selecione a câmara à qual pretende alterar o nome.
- 3 Introduza um novo nome para a câmara.
- 4 Selecione **Concluído**.

Configuração do dispositivo

Definições do sistema

Selecione **Menu > Definições > Sistema**.

Sons e ecrã: ajusta as definições do ecrã e as de áudio (se disponíveis).

GPS: fornece informações sobre as definições e os satélites GPS.

Informação do sistema: fornece informações sobre os dispositivos na rede e a versão do software.

Informações de estações: ajusta a configuração da estação.

Ativação automática: controla quais os dispositivos que são automaticamente ligados quando é ligada a alimentação.

Desligar automaticamente: o sistema desliga-se automaticamente depois de ter ficado em modo de suspensão durante um período de tempo selecionado.

Simulador: liga ou desliga o simulador e permite que defina a hora, data, velocidade e localização simulada.

Definições de sons e ecrã

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã**.

Sinal sonoro: ativa e desativa o tom emitido para alarmes e seleções.

Configuração do áudio: configura a saída de áudio.

Retroilumin.: define o brilho da retroiluminação. Pode selecionar a opção Automático para ajustar o brilho da retroiluminação automaticamente consoante a luz ambiente.

Sinc. da retroiluminação: sincroniza o brilho da retroiluminação de outros plotters cartográficos na estação.

Sincroniza o brilho da retroiluminação dos ecrãs multifunções (MFD) na estação e os ecrãs do motor na rede do motor.

Modo de cores: define o dispositivo para apresentar cores diurnas ou noturnas. Pode selecionar a opção Automático para permitir que o dispositivo defina automaticamente cores diurnas ou noturnas com base na hora do dia.

Imagen de arranque: define a imagem apresentada ao ligar o dispositivo.

Disposição de arranque: define a disposição apresentada ao ligar o dispositivo.

Bloquear ecrã: configura a funcionalidade antirroubo que requer um PIN de segurança (número de identificação pessoal) para impedir o uso não autorizado do dispositivo ([Ativar o bloqueio do ecrã, página 14](#)).

Definições de som

Pode ajustar os alarmes sonoros, alertas e avisos que são emitidos através dos dispositivos de áudio ligados, como um sistema estéreo Fusion. Pode ligar um dispositivo de áudio através de um cabo HDMI ou do cabo de áudio acessório NMEA 0183.

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Sons e ecrã > Configuração do áudio**.

Saída de áudio: ativa a saída de áudio para alertas sonoros.

Alertas sonoros: define que alarmes e alertas do sistema são reproduzidos através da saída de som compatível. Um alarme indica que uma situação poderá ser perigosa para os passageiros e que requer ação imediata. Um aviso indica que uma situação poderá ser perigosa para o equipamento na embarcação ou para a própria embarcação e que requer uma ação muito brevemente. Todas as restantes mensagens e informações são classificadas como alertas.

Idioma alerta sonoro: define o idioma da voz para alertas.

Dispositivo de alerta sonoro: define o dispositivo para controlar quando os alertas são reproduzidos.

Fonte de alerta sonoro: muda o dispositivo de áudio para a fonte selecionada quando um alerta é reproduzido.

Volume dos alertas: controla o volume dos alertas.

Definições de GPS

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos.

Selecione **Menu > Definições > Sistema > GPS**.

Vista Celeste: apresenta a posição relativa dos satélites GPS no céu.

GLONASS: ativa ou desativa os dados GLONASS (sistema de satélite da Rússia). Quando o sistema é utilizado em condições de visibilidade celeste reduzida, é possível utilizar os dados GLONASS em combinação com o GPS para obter informações de posição mais precisas.

WAAS/EGNOS: ativa ou desativa os dados WAAS (na América do Norte) ou os dados EGNOS (na Europa), que podem fornecer informações de posição GPS mais precisas. Contudo, quando utiliza os dados WAAS ou EGNOS, o dispositivo pode demorar mais tempo a adquirir os satélites.

Galileo: ativa ou desativa os dados Galileo (sistema de satélite da União Europeia). Quando o sistema é utilizado em condições de visibilidade celeste reduzida, é possível utilizar os dados Galileo em combinação com o GPS para obter informações de posição mais precisas.

Filtro de veloc.: cria uma média de velocidade da sua embarcação durante um curto período de tempo para obter valores de velocidade mais estáveis.

Fonte: permite-lhe selecionar a fonte de dados GPS preferida.

Definições de estação

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informações de estações**.

Alterar estação: define toda a estação para um novo conjunto de predefinições com base na posição dessa estação. Também pode selecionar utilizar esse ecrã como um ecrã autónomo e individual, em vez de o agrupar com outros ecrãs para fazer uma estação.

Emparelhar com o GRID™: permite emparelhar um dispositivo de entrada remota GRID com esta estação.

Ordem da apresentação: define a ordem dos ecrãs, fator importante quando se utiliza um dispositivo de entrada remota GRID.

Piloto auto. ativado: permite controlar o piloto automático a partir deste dispositivo.

Repor esquemas: repõe as predefinições de fábrica das disposições nesta estação.

Repor definições da estação: repõe todas as predefinições de fábrica da estação para todos os dispositivos ligados na mesma e requer a configuração inicial da estação.

Visualizar informação de software de sistema

É possível visualizar a versão do software, a versão do mapa de base, todas as informações suplementares do mapa (se aplicável), a versão do software de um radar Garmin opcional (se aplicável), e o número de identificação da unidade. Esta informação pode ser necessária para atualizar o software do sistema ou comprar dados do mapa adicionais.

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informação do sistema > Informação do software**.

Ver o registo de eventos

O registo de eventos apresenta uma lista dos eventos do sistema.

Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informação do sistema > Registo de eventos**.

Ver informações regulamentares e de conformidade da etiqueta eletrónica

A etiqueta deste dispositivo é fornecida eletronicamente. A etiqueta eletrónica pode fornecer informações regulamentares, como os números de identificação fornecidos pela FCC ou marcações regionais de conformidade, bem como informação de licenciamento e do produto aplicável. Não disponível em todos os modelos.

1 Selecione **MenuDefinições**.

2 Selecione **Sistema**.

3 Selecione **Informações regulamentares**.

Definições de preferências

Selecione **Menu > Definições > Preferências**.

Unidades: define unidades de medida.

Idioma: define o idioma do texto no ecrã.

Navegação: define preferências de navegação.

Filtros: atenua os valores apresentados nos campos de dados, o que pode diminuir o ruído ou apresentar tendências de longa duração. Ao aumentar a definição de filtro, aumenta a atenuação, e ao diminuir, reduz a atenuação. Uma definição de filtro de 0 irá desativar o filtro e o valor apresentado será o valor bruto da fonte. Também pode sincronizar estas definições em todos os dispositivos que disponham da definição Sincroniz. filtros.

Esquema do teclado: ordena as teclas do teclado no ecrã.

Captura de ecrã: permite que o dispositivo guarde imagens do ecrã.

Apresentar barra do menu: mostra ou oculta automaticamente a barra do menu quando não é necessária.

Definições da unidade

Selecione **Menu > Definições > Preferências > Unidades**.

Unidades do sistema: define o formato da unidade para o dispositivo.

Variância: define a declinação magnética, o ângulo entre o norte magnético e o norte verdadeiro para a sua posição atual.

Referência de Norte: define as referências de direção utilizadas no cálculo da informação de direção. Verd. define o norte geográfico como a referência de norte. Grelha define o norte da grelha como a referência de norte (000°). Magnético define o norte magnético como a referência de norte.

Formato da localização: define o formato da posição no qual a leitura de determinado local aparece. Não mude o formato desta definição, exceto se estiver a utilizar um mapa ou carta que especifique um formato de posição diferente.

Dados de ref do mapa: define o sistema de coordenadas no qual o mapa é estruturado. Não mude o formato desta definição, exceto se estiver a utilizar um mapa ou uma carta que especifique dados de referência do mapa diferentes.

Hora: define o formato das horas, o fuso horário e a hora de verão.

Definições de navegação

NOTA: algumas definições e opções necessitam de cartas ou hardware adicional.

Selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação**.

Etiquetas da rota: define as etiquetas da rota apresentadas com curvas de rota no mapa.

Ativação da transição de viragem: ajusta como o plotter cartográfico faz a transição para a próxima viragem ou secção do percurso. Pode ajustar as definições para que a transição seja feita com base no tempo ou na distância antes da viragem. Pode aumentar os valores de tempo ou de distância para ajudar a melhorar a precisão do piloto automático ao navegar uma rota ou uma linha de Orientação automática com muitas viragens ou em velocidades mais elevadas. Para rotas mais diretas ou velocidades inferiores, a redução deste valor poderá melhorar a precisão do piloto automático.

Fontes de velocidade: define a fonte para as leituras de velocidade.

Orientação automática: define as medições para Profundidade preferida, Distância vertical e Distância à linha costeira ao utilizar determinados mapas premium.

Iniciar rota: seleciona um ponto de partida para navegação de rota.

Configurações de caminhos de orientação automática

CUIDADO

As definições de Profundidade preferida e Distância vertical influenciam a forma como o plotter cartográfico calcula um caminho de Orientação automática. Se uma secção de um caminho de Orientação automática for menos profunda do que a definição de Profundidade preferida ou inferior à definição de Distância vertical, a secção do caminho de Orientação automática é apresentada como uma linha sólida laranja ou uma linha com riscas vermelhas em Garmin LakeVü g4 e cartas BlueChartg4 Vision e apresentada como uma linha com riscas magentas e cinzentas. Quando a sua embarcação entrar numa dessas áreas, é apresentada uma mensagem de aviso ([Código de cores das rotas, página 48](#)).

NOTA: a Orientação automática está disponível com cartas premium em algumas áreas.

NOTA: nem todas as definições se aplicam a todos os mapas.

Pode definir os parâmetros que o plotter cartográfico utiliza durante o cálculo de um caminho de Orientação automática.

Selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática**.

Profundidade preferida: define a profundidade de água mínima, com base nos dados de profundidade da carta, pela qual a embarcação pode passar com segurança.

NOTA: a profundidade de água mínima em cartas premium (anteriores a 2016) é de 1 metro (3 pés). Se introduzir um valor inferior a 1 metro (3 pés), as cartas utilizam apenas profundidades de 1 metro (3 pés) nos cálculos de caminhos de Orientação automática.

Distância vertical: define a altura mínima de uma ponte ou obstáculo, com base nos dados da carta, pela qual a embarcação pode passar com segurança.

Distância à linha costeira: define a proximidade da costa a que pretende que o caminho de Orientação automática seja colocado. O caminho pode ser deslocado se alterar esta definição durante a navegação. Os valores disponíveis para esta definição são relativos, não absolutos. Para se certificar de que o caminho foi colocado a uma distância apropriada da costa, pode avaliar a colocação do caminho utilizando um ou mais destinos familiares que requeiram navegação através de um curso de água estreito ([Ajustar a distância da costa, página 58](#)).

Ajustar a distância da costa

A definição da Distância à linha costeira indica a distância à costa onde pretende que a linha da Orientação automática seja colocada. A linha de Orientação automática pode deslocar-se se alterar esta definição durante a navegação. Os valores disponíveis para a definição Distância à linha costeira são relativos, não absolutos. Para se certificar de que a linha de Orientação automática foi colocada a uma distância segura da costa, pode avaliar a colocação da linha de Orientação automática utilizando um ou mais destinos familiares que requeiram navegação através de um curso de água estreito.

- 1 Atraque a sua embarcação ou lance a âncora.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Normal**.
- 3 Selecione um destino para o qual tenha navegado anteriormente.
- 4 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 5 Reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.
- 6 Selecione uma opção:
 - Se a colocação da linha estiver satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar a navegação e avance para o passo 10**.
 - Se a linha estiver demasiado próxima de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Longe**.
 - Se as curvas na linha estiverem demasiado largas, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > Próximo**.
- 7 Se selecionou **Próximo** ou **Longe** no passo 6,reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.

A Orientação automática mantém uma distância ampla dos obstáculos em águas abertas, mesmo se definiu a Distância à linha costeira para Próximo ou O mais próximo. Como resultado, o plotter cartográfico pode não repor a linha de Orientação automática, exceto se o destino selecionado requerer navegação através de um curso de água estreito.
- 8 Selecione uma opção:
 - Se a colocação da linha estiver satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar a navegação e avance para o passo 10**.
 - Se a linha estiver demasiado próxima de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > O mais longe**.
 - Se as curvas na linha estiverem demasiado largas, selecione **Menu > Definições > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância à linha costeira > O mais próximo**.
- 9 Se selecionou **O mais próximo** ou **O mais longe** no passo 8,reveja o posicionamento da linha de **Orientação automática** e determine se a linha de segurança evita obstáculos conhecidos e se as curvas permitem uma viagem eficiente.

O caminho de Orientação automática mantém uma distância ampla dos obstáculos em águas abertas, mesmo se definiu a Distância à linha costeira para Próximo ou O mais próximo. Como resultado, o plotter cartográfico pode não repor a linha de Orientação automática, exceto se o destino selecionado requerer navegação através de um curso de água estreito.
- 10 Repita os passos 3 a 9 pelo menos mais uma vez, utilizando um destino diferente de cada vez, até que esteja familiarizado com a funcionalidade da definição de **Distância à linha costeira**.

Definições de comunicações

NMEA Definições do 0183

Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Definições NMEA 0183**.

Tipos de porta: consulte a *Configurar o formato de comunicação para cada porta NMEA 0183*, página 167.

Expressões de saída: consulte a *Configurar expressões de saída NMEA 0183*, página 167.

Precisão da posição: ajusta o número de dígitos à direita do ponto decimal para a transmissão de saída NMEA.

Precisão XTE: ajusta o número de dígitos à direita do ponto decimal para a saída de erro de conversa cruzada NMEA.

IDs de pontos de pass.: define que o dispositivo transmita os nomes ou números do ponto de passagem através de NMEA 0183 enquanto navega. Utilizar números pode resolver problemas de compatibilidade com os pilotos automáticos NMEA 0183 mais antigos.

Repor predefinições: repõe as definições NMEA 0183 para os valores predefinições de fábrica.

Diagnósticos: apresenta as informações de diagnóstico NMEA 0183.

Configurar expressões de saída NMEA 0183

Pode ativar e desativar as expressões de saída NMEA 0183.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Definições NMEA 0183 > Expressões de saída**.

2 Selecione uma opção.

3 Selecione uma ou mais expressões de saída NMEA 0183 e selecione **Voltar**.

4 Repita os passos 2 e 3 para ativar ou desativar expressões de saída adicionais.

Configurar o formato de comunicação para cada porta NMEA 0183

Pode configurar o formato de comunicações para cada porta interna NMEA 0183 ao ligar o seu plotter cartográfico a dispositivos externos NMEA 0183, um computador ou outros dispositivos Garmin.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Definições NMEA 0183 > Tipos de porta**.

2 Selecione uma porta de entrada ou de saída.

3 Selecione um formato:

- Para suportar a entrada ou saída de dados de dados NMEA 0183 padrão, DSC e suporte de entrada NMEA da sonda para as expressões DPT, MTW e VHW, selecione **Norma NMEA**.
- Para suportar a entrada ou saída de dados NMEA 0183 padrão para a maioria dos receptores AIS, selecione **Alta Velocidade NMEA**.
- Para suportar a entrada ou saída de dados exclusivos Garmin para interligação com software Garmin, selecione **Garmin**.

4 Repita os passos 2 e 3 para configurar portas de entrada ou saída adicionais.

NMEA 2000 Definições

Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Configuração NMEA 2000**.

Lista de dispositivos: apresenta os dispositivos ligados à rede e permite definir opções para alguns transdutores ligados através da rede NMEA 2000.

Dispositivos marcáveis: altera as etiquetas dos dispositivos ligados disponíveis.

Atribuir nomes aos dispositivos e sensores na rede

Pode atribuir nomes aos dispositivos e sensores ligados à Rede Marítima Garmin e à rede NMEA 2000.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações**.

2 Selecione **Rede Marítima ou Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**.

3 Selecione um dispositivo na lista à esquerda.

4 Selecione **Rever > Mudar o nome**.

5 Introduza um nome e selecione **Concluído**.

Rede Marítima

A Rede Marítima permite partilhar dados de dispositivos periféricos Garmin com os plotters cartográficos rápida e facilmente. Pode ligar um plotter cartográfico à Rede Marítima para receber e partilhar dados com outros dispositivos e plotters cartográficos que sejam compatíveis com a Rede Marítima.

Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Rede Marítima**.

Definir alarmes

CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Definições de sons e ecrã*, página 162). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Alarmes de navegação

Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Navegação**.

Chegada: define a ativação de um alarme quando se encontra a determinada distância ou a um determinado tempo de uma mudança de direção ou de um destino.

Garrar: define a ativação de um alarme quando ultrapassa uma determinada distância de deriva enquanto está ancorado.

Frm: define a ativação de um alarme quando se encontra fora do percurso por uma determinada distância.

Alarmes de limite: desativa e ativa todos os alarmes de limite.

Configurar o alarme de garrar

Pode definir a ativação de um alarme quando se tiver deslocado numa distância superior à permitida. Isto é muito útil em casos de ancoragem noturna.

- 1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Navegação > Garrar**.
- 2 Selecione **Alarme** para ligar o alarme.
- 3 Selecione **Definir raio** e selecione uma distância na carta.
- 4 Selecione **Voltar**.

Alarmes do sistema

Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Sistema**.

Relógio: define um despertador.

Tensão da unidade: define a ativação de um alarme quando a bateria atinge uma voltagem inferior específica.

Precisão do GPS: define a ativação de um alarme quando a precisão de posição do GPS se encontra fora do valor especificado pelo utilizador.

Alarmes da sonda

ATENÇÃO

A função de alarmes de profundidade é uma ferramenta para a percepção situacional e poderá não conseguir evitar situações de encalhe em todas as circunstâncias. O utilizador tem por obrigação garantir o funcionamento seguro da embarcação.

CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

NOTA: nem todas as opções estão disponíveis em todos os transdutores.

Numa vista de sonda aplicável, selecione **Menu > Configuração da sonda > Alarmes**.

Pode também abrir os alarmes de sonda, selecionando **Menu > Definições > Alarmes > Sonda**.

Águas rasas: define a ativação de um alarme quando a profundidade for inferior ao valor especificado.

Águas profundas: define a ativação de um alarme quando a profundidade for superior ao valor especificado.

Alarme FrontVü: define a ativação de um alarme quando a profundidade na parte frontal da embarcação for inferior ao valor especificado, o que pode ajudá-lo a evitar ficar encalhado ([Definir o alarme de profundidade FrontVü, página 92](#)). Este alarme só está disponível nos transdutores Panoptix FrontVü.

Temperatura da água: define a ativação de um alarme quando o transdutor indica uma temperatura superior ou inferior em 1,1 °C (2 °F) à temperatura especificada.

Contorno: define a ativação de um alarme quando o transdutor deteta um alvo suspenso na profundidade especificada a partir da superfície e do fundo da água.

Pesca: define um alarme para disparar quando o dispositivo deteta um alvo suspenso.

-  define o alarme para soar quando forem detetados peixes de qualquer dimensão.
-  define o alarme para soar apenas quando são detetados peixes de dimensão média ou grande.
-  define o alarme para soar apenas quando são detetados peixes grandes.

Configurar alarmes de meteorologia

Antes de poder definir alarmes de meteorologia, deve ter um plotter cartográfico compatível ligado a um dispositivo meteorológico, tal como um dispositivo GXM, e possuir uma subscrição meteorológica válida.

1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Tempo**.

2 Ativa o alarme para eventos meteorológicos específicos.

Definir o alarme de combustível

CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Antes de poder definir um alarme de nível do combustível, é necessário ligar um sensor de fluxo de combustível compatível ao plotter cartográfico.

Pode definir a ativação de um alarme quando a quantidade total de combustível ainda presente no depósito atingir o nível que especificou.

1 Selecione **Menu > Definições > Alarmes > Combustível > Def. combust. total a bordo > Ativado**.

2 Introduza a quantidade de combustível restante que dispara o alarme e selecione **Concluído**.

Definições de A minha embarcação

NOTA: algumas definições e opções necessitam de cartas ou hardware adicional.

Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação**.

Transdutores: mostra todos os transdutores na rede, permite alterar os transdutores e permite ver informações de diagnóstico ([Selecionar o tipo de transdutor, página 80](#)).

Profundidade e ancoragem: permite introduzir informações sobre a quilha ([Definir o calado da quilha, página 67](#)) e a âncora.

O valor da Altura da âncora corresponde à altura da âncora acima da linha de água. O valor do Compr. toa âncora é a relação do comprimento da corrente da âncora em utilização com a distância vertical desde a proa da embarcação até ao fundo da água. Estas definições da âncora são utilizadas para calcular o valor do campo de dados Compr.recom.corrente ânc..

Desvio de temp.: permite-lhe definir um valor de desvio para compensar pela leitura da temperatura da água a partir de um senso de temperatura da água 0183 NMEA ou de um transdutor compatível com temperatura ([Definir o desvio da temperatura da água, página 172](#)).

Calibrar velocidade na água: calibra o sensor ou transdutor com deteção de velocidade ([Calibrar um dispositivo de velocidade da água, página 173](#)).

Combustível: define a capacidade combinada de combustível e o combustível restante nos depósitos de combustível da embarcação ([Definições de combustível, página 172](#)).

Tipo embarc.: ativa algumas funções do plotter cartográfico com base no tipo de embarcação.

Alterar: define os circuitos de comutação digital, como dispositivos SeaStar® e CZone™.

Tabela polar: ativa os dados da tabela polar quando o tipo de embarcação não é uma lancha.

Perfis do sistema: permite-lhe guardar o perfil do seu sistema num cartão de memória e importar definições de perfil do sistema a partir de um cartão de memória. Isto pode ser útil para embarcações charter ou de frotas, bem como para partilhar as suas informações de configuração com um amigo.

N.º identif. do casco: permite-lhe introduzir o número de identificação do casco (HIN). O número de identificação do casco pode ser afixado permanentemente na parte superior a estibordo do painel de popa ou do lado de fora de bordo.

Direção Optimus: permite ajustar os parâmetros de direção Optimus.

Definir o calado da quilha

Pode introduzir um calado da quilha para compensar a leitura da profundidade da água no local de instalação do transdutor. Isto permite-lhe ver a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, consoante as suas necessidades.

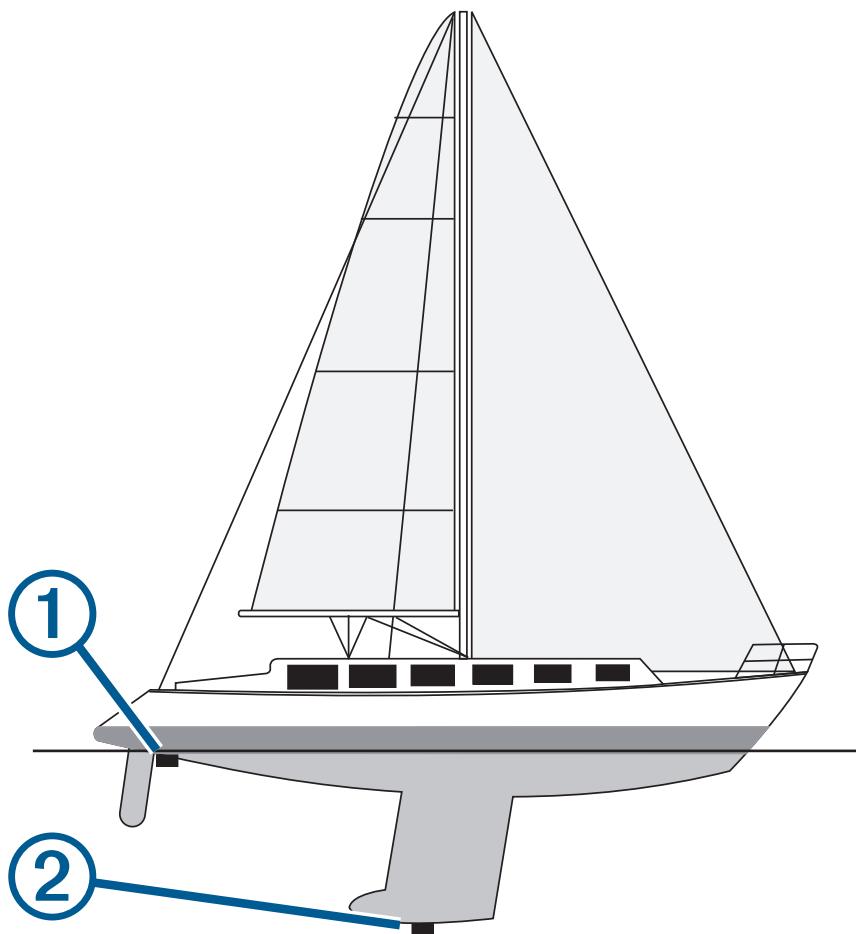
Se quiser saber qual a profundidade da água abaixo da quilha ou qual o ponto mais baixo da embarcação e o transdutor estiver instalado na linha de água ou em qualquer ponto acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se quiser saber a profundidade real da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha de água, meça a distância entre a parte inferior do transdutor e a linha de água.

NOTA: esta opção só está disponível quando tiver dados de profundidade válidos.

1 Meça a distância:

- Se o transdutor estiver instalado na linha de água **1** ou em qualquer ponto acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação. Introduza este valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha **2** e pretender saber qual a profundidade real da água, meça a distância entre o transdutor e a linha de água. Introduza este valor como um número negativo.



2 Realize uma ação:

- Se o transdutor estiver ligado ao plotter cartográfico ou a um módulo de sonda, selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Profundidade e ancoragem > Calado da quilha**.
- Se o transdutor estiver ligado à rede NMEA 2000, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e selecione **Rever > Calado da quilha**.

- 3 Selecione  se o transdutor estiver instalado na linha de água ou selecione  se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.
- 4 Introduza a distância medida no passo 1.

Definir o desvio da temperatura da água

O desvio da temperatura compensa a leitura de temperatura a partir de um sensor de temperatura ou de um transdutor compatível com temperatura.

- 1 Meça a temperatura da água através de um sensor de temperatura ou um transdutor compatível com temperatura que está ligado à rede.
- 2 Meça a temperatura da água utilizando um sensor de temperatura diferente ou um termómetro que saiba que é preciso.
- 3 Subtraia a temperatura da água medida no passo 1 à temperatura da água medida no passo 2.
Este valor representa o desvio de temperatura. Insira este valor no passo 5 como um número positivo, caso o sensor meça a temperatura da água como sendo inferior à sua temperatura real. Insira este valor no passo 5 como um número negativo, caso o sensor meça a temperatura da água como sendo superior à sua temperatura real.
- 4 Realize uma ação:
 - Se o sensor ou transdutor estiver ligado ao plotter cartográfico ou a um módulo de sonda, selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Desvio de temp..**
 - Se o sensor ou transdutor estiver ligado à rede NMEA 2000, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e selecione **Rever > Desvio de temp..Desvio de temp..**
- 5 Introduza o valor do desvio da temperatura calculado no passo 3.

Definições de combustível

Selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Combustível**.

Combustível total restante: permite-lhe utilizar sensores de fluxo de combustível ou sensores de nível do depósito de combustível para monitorizar o combustível restante na embarcação. A opção Flux comb utiliza sensores de fluxo de combustível. A opção Dep. comb. utiliza sensores de nível do depósito de combustível.

Capacidade do depósito de combustível: permite-lhe introduzir a capacidade de combustível de cada depósito de combustível a bordo. Esta definição está disponível quando a definição Combustível total restante está definida para a opção Dep. comb.. O plotter cartográfico utiliza informações dos sensores de nível do depósito, pelo que não é necessário introduzir manualmente as informações de combustível depois de encher os depósitos.

Capacidade de comb: permite-lhe introduzir a capacidade total de combustível de todos os depósitos de combustível a bordo. Esta definição está disponível quando a definição Combustível total restante está definida para a opção Flux comb. Depois de encher os depósitos com combustível, tem de introduzir manualmente as informações de combustível utilizando uma das opções abaixo.

- Se tiver atestado todos os depósitos de combustível da embarcação, selecione Encher todos os depósitos. O nível do combustível é definido para a capacidade máxima.
- Se tiver adicionado menos de um depósito cheio de combustível, selecione Abastecer a embarcação e introduza a quantidade adicionada.
- Para especificar o combustível total nos depósitos da embarcação, selecione Def. combust. total a bordo e introduza a quantidade total de combustível nos depósitos.

Calibrar um dispositivo de velocidade da água

Se possuir um sensor de velocidade ou um transdutor com deteção de velocidade, pode calibrar esse dispositivo de deteção de velocidade para melhorar a precisão dos dados de velocidade da água apresentados pelo plotter cartográfico.

1 Realize uma ação:

- Se o sensor ou transdutor estiver ligado ao plotter cartográfico ou a um módulo de sonda, selecione **Menu > Definições > A minha embarcação > Calibrar velocidade na água**.
- Se o sensor ou transdutor estiver ligado à rede NMEA 2000, selecione **Menu > Definições > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e selecione **Rever > Calibrar velocidade na água**.

2 Siga as instruções no ecrã.

Se a velocidade da embarcação não for suficiente ou o sensor de velocidade não estiver a registar uma velocidade, surge uma mensagem.

3 Selecione **OK**, e aumente a velocidade da embarcação em segurança.

4 Se a mensagem for novamente apresentada, pare a embarcação e certifique-se de que o mecanismo do sensor de velocidade não está preso.

5 Se o mecanismo rodar livremente, verifique as ligações dos cabos.

6 Se continuar a receber a mensagem, contacte a Assistência ao Produto Garmin.

Definições de outras embarcações

⚠ CUIDADO

A configuração do Sinal sonoro tem de ser ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Definições de sons e ecrã, página 162](#)). Se não tornar os alarmes audíveis, podem ocorrer lesões ou danos materiais.

Quando o seu plotter cartográfico compatível se encontra ligado a um dispositivo AIS ou rádio VHF, é possível configurar a forma como as outras embarcações são apresentadas no plotter cartográfico.

Selecione **Menu > Definições > Outras embarcações**.

AIS: ativa e desativa a receção do sinal AIS.

DSC: ativa e desativa a Chamada Seletiva Digital (DSC).

Alarme colisão: define o alarme de colisão ([Configurar o alarme de colisão da zona de segurança, página 34](#)).

Teste AIS-EPIRB: ativa sinais de teste de rádios-farol de indicação de posição de emergência (EPIRB).

Teste AIS-MOB: ativa sinais de teste de dispositivos de homem-ao-mar (MOB).

Teste AIS-SART: ativa transmissões de teste de Transponder de busca e salvamento (SART).

Definições sincronizadas na Rede Marítima Garmin

Os plotters cartográficos Garmin ECHOMAP™ e GPSMAP sincronizam determinadas definições quando são ligados à Rede Marítima Garmin.

As seguintes definições são sincronizadas com o dispositivo, conforme aplicável.

Definições de alarme (também sincroniza a confirmação do alarme):

- Chegada
- Garrar
- Frm
- Precisão do GPS
- Águas rasas
- Águas profundas (não disponível na série GPSMAP 8400/8600)
- Temperatura da água
- Contorno (não disponível nas séries echoMAP 70s e GPSMAP 507/701)
- Pesca
- Alarme colisão

Definições gerais:

- Orientação automática Profundidade preferida
- Orientação automática Distância vertical
- Sinal sonoro
- Modo de cores
- Esquema do teclado
- Idioma
- Dados de ref do mapa
- Direção
- Formato da localização
- Unidades do sistema
- Calibrar velocidade na água
- Tamanho da antena do radar

Definições da carta:

- Limites da carta
- Cores de perigo
- Linha de proa
- POIs terrestres
- Setores de luz
- Tamanho do auxiliar à navegação
- Tipo ajuda navegação
- Pontos de fotografia
- Profundidade preferida
- Sombreamento raso
- Pontos de serviço
- Ícone embarc. (não pode ser sincronizado entre todos os modelos)

Restaurar as definições de fábrica originais do plotter cartográfico

NOTA: isto afeta todos os dispositivos na rede.

1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informação do sistema > Repor.**

2 Selecione uma opção:

- Para repor as predefinições de fábrica do dispositivo, selecione **Repor predefinições**. Isto restaura as predefinições mas não remove dados guardados do utilizador ou atualizações de software e mapas.
- Para repor as predefinições de fábrica em todos os dispositivos na estação, selecione **Repor definições da estação**. Isto restaura as predefinições mas não remove dados guardados do utilizador, mapas ou atualizações de software
- Para eliminar dados guardados, como pontos de passagem e rotas, selecione **Eliminar dados de utilizador**. Isto não afeta as atualizações de software ou os mapas.
- Para eliminar os dados guardados e repor as predefinições de fábrica do dispositivo, desligue o plotter cartográfico da Rede Marítima Garmin e, em seguida, selecione **Eliminar dados e Repor definições**. Isto não afeta as atualizações de software ou os mapas.

Partilhar e gerir os dados do utilizador

ATENÇÃO

Esta funcionalidade permite-lhe importar dados de outros dispositivos que possam ter sido gerados por terceiros. A Garmin não assume qualquer responsabilidade sobre a precisão, integridade ou atualidade dos mapas gerados por terceiros. Qualquer utilização ou decisão baseada nestes dados é da responsabilidade do utilizador.

Pode partilhar dados do utilizador entre dispositivos compatíveis. Os dados do utilizador incluem pontos de passagem, trajetos guardados, rotas e limites.

- Pode partilhar dados na Rede Marítima Garmin.
- Pode partilhar e gerir os dados do utilizador utilizando um cartão de memória. Tem de ter um cartão de memória instalado no dispositivo. Este dispositivo suporta cartões de memória com até 32 GB, formatos em sistema FAT32.

Selecionar um tipo de ficheiro para pontos de passagem e rotas de terceiros

Pode importar e exportar pontos de passagem e rotas de dispositivos de terceiros.

1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.

2 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Transferência de dados > Tipo de ficheiro**.

3 Selecione **GPX**.

Para voltar a transferir dados com dispositivos Garmin, selecione o tipo de ficheiro **ADM**.

Copiar dados do utilizador de um cartão de memória

Pode transferir dados do utilizador de um cartão de memória para transferir para outros dispositivos. Os dados do utilizador incluem pontos de passagem, rotas, caminhos de orientação automática, trajetos e limites.

NOTA: são suportados apenas ficheiros de limites com a extensão **.adm**.

1 Introduza um cartão de memória numa ranhura para cartões.

2 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Transferência de dados**.

3 Caso seja necessário, selecione o cartão de memória para copiar dados.

4 Selecione uma opção:

- Para transferir dados do cartão de memória para o plotter cartográfico e combiná-los com dados de utilizador existentes, selecione **Unir a partir da carta**.
- Para transferir dados do cartão de memória para o plotter cartográfico e substituir os dados de utilizador existentes, selecione **Substituir a partir do cartão**.

5 Selecione o nome do ficheiro.

Copiar dados do utilizador para um cartão de memória

Pode guardar dados do utilizador num cartão de memória para transferir para outros dispositivos. Os dados do utilizador incluem pontos de passagem, rotas, caminhos de orientação automática, trajetos e limites.

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 2 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Transferência de dados > Guardar na carta**.
- 3 Caso seja necessário, selecione o cartão de memória para copiar dados.
- 4 Selecione uma opção:
 - Para criar um novo ficheiro, selecione **Adicionar novo ficheiro** e introduza um nome.
 - Para adicionar as informações a um ficheiro existente, selecione o ficheiro da lista e selecione **Guardar na carta**.

Atualizar mapas integrados com um cartão de memória e o Garmin Express

Pode atualizar os mapas integrados através da aplicação de computador Garmin Express e de um cartão de memória.

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões do computador ([Cartões de memória, página 8](#)).
- 2 Abra a aplicação Garmin Express.
Caso não tenha a aplicação Garmin Express instalada no computador, pode transferi-la a partir de garmin.com/express.
- 3 Se necessário, registe o seu dispositivo ([Registar o dispositivo através da aplicação Garmin Express, página 178](#)).
- 4 Clique em **Embarcação > Ver detalhes**.
- 5 Clique em **Transferir**, junto ao mapa a atualizar.
- 6 Siga as instruções apresentadas no ecrã para concluir a transferência.
- 7 Aguarde enquanto a atualização é transferida.
A atualização pode demorar um longo período de tempo.
- 8 Após concluir a transferência, ejete o cartão do computador.
- 9 Introduza o cartão de memória na ranhura para cartões ([Cartões de memória, página 8](#)).
- 10 No plotter cartográfico **Menu > Definições > Sistema > Informação do sistema > Atualização mapa integrado**.

A carta atualizada aparece no seu plotter cartográfico.

Fazer cópias de segurança para um computador

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 2 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Transferência de dados > Guardar na carta**.
- 3 Selecione um nome de ficheiro da lista ou selecione **Adicionar novo ficheiro**.
- 4 Selecione **Guardar na carta**.
- 5 Remova o cartão de memória e insira-o num leitor de cartões ligado a um computador.
- 6 Abra a pasta **Garmin\UserData** no cartão de memória.
- 7 Copie o ficheiro de cópia de segurança do cartão e cole-o num destino do computador.

Restaurar cópias de segurança de dados para um Plotter cartográfico

- 1 Introduza um cartão de memória num leitor de cartões ligado ao computador.
- 2 Copie o ficheiro de cópia de segurança do computador para o cartão de memória, para uma pasta denominada **Garmin\UserData**.
- 3 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 4 Selecione **Inf. > Dados do utilizador > Transferência de dados > Substituir a partir do cartão**.

Guardar a informação do sistema num cartão de memória

Pode guardar a informação do sistema num cartão de memória como uma ferramenta de resolução de problemas. Um representante da Assistência ao produto poderá solicitar a utilização dessas informações para recuperar dados acerca da rede.

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informação do sistema > Dispositivos Garmin > Guardar na carta**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para guardar informação do sistema.
- 4 Remova o cartão de memória.

Anexo

ActiveCaptain e Garmin Express

As aplicações ActiveCaptain e Garmin Express ajudam a gerir o seu plotter cartográfico Garmin e outros dispositivos.

ActiveCaptain: a aplicação ActiveCaptain para dispositivos móveis fornece uma ligação fácil de utilizar entre o seu dispositivo móvel compatível e o seu plotter cartográfico Garmin compatível, cartas e a Comunidade Garmin Quickdraw Contours ([Aplicação ActiveCaptain, página 18](#)). A aplicação permite-lhe monitorizar e localizar a sua embarcação com o sistemaOnDeck™. A aplicação proporciona acesso ilimitado à sua cartografia e uma forma rápida e móvel de transferir novas cartas utilizando a funcionalidade OneChart™, fornece uma ligação para receber notificações no seu plotter cartográfico e proporciona acesso à Comunidade ActiveCaptain para obter informações sobre marinas e outros pontos náuticos de interesse. Também pode utilizar a aplicação para planejar a sua viagem e sincronizar dados do utilizador. A aplicação verifica se existem atualizações disponíveis nos seus dispositivos e notifica-o quando existe disponível uma atualização. Pode até controlar o plotter cartográfico utilizando a funcionalidade Garmin Helm.

Garmin Express: a aplicação Garmin Express para computador permite utilizar o computador e um cartão de memória para transferir e atualizar cartas e software do plotter cartográfico Garmin ([Aplicação Garmin Express, página 178](#)). Deve utilizar a aplicação Garmin Express para transferência de dados mais rápida de ficheiros e atualizações maiores e para evitar possíveis custos de dados com alguns dispositivos móveis.

Função	Aplicação Active-Captain para dispositivos móveis	Aplicação Garmin Express para computador
Registrar o seu novo dispositivo marítimo Garmin	Sim	Sim
Atualizar o software do plotter cartográfico Garmin	Sim	Sim
Atualizar as cartas Garmin	Sim	Sim
Transferir cartas Garmin novas	Sim	Sim
Aceder à Comunidade Garmin Quickdraw Contours para transferir e partilhar contornos com outros utilizadores	Sim	Não
Monitorizar e localizar a embarcação com o sistema OnDeck	Sim	Não
Sincronizar um dispositivo móvel com o plotter cartográfico Garmin	Sim	Não
Aceder à Comunidade ActiveCaptain para obter informações sobre marinas e pontos náuticos de interesse	Sim	Não
Receber notificações inteligentes no plotter cartográfico	Sim	Não
Controlar o plotter cartográfico com Garmin Helm	Sim	Não

Aplicação Garmin Express

A aplicação Garmin Express para computador permite utilizar o computador e um cartão de memória para transferir e atualizar cartas e software do dispositivo Garmin e registar os seus dispositivos. Recomendamo-la para transferência de dados mais rápida de ficheiros e atualizações maiores e para evitar possíveis custos de dados com alguns dispositivos móveis.

Instalar a aplicação Garmin Express num computador

Pode instalar a aplicação Garmin Express num computador Windows® ou Mac®.

- 1 Aceda a garmin.com/express.
- 2 Selecione **Transferência para Windows** ou **Transferência para Mac**.
- 3 Siga as instruções no ecrã.

Registrar o dispositivo através da aplicação Garmin Express

NOTA: deve utilizar a aplicação ActiveCaptain e um dispositivo móvel para registar o dispositivo (*Como iniciar a aplicação ActiveCaptain*, página 19).

Ajude-nos a dar-lhe a melhor assistência efetuando o registo online ainda hoje. Guarde o recibo de compra original ou uma fotocópia num local seguro.

- 1 Instale a aplicação Garmin Express no seu computador (*Instalar a aplicação Garmin Express num computador*, página 178).
- 2 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões (*Cartões de memória*, página 8).
- 3 Aguarde uns segundos.
O plotter cartográfico abre uma página de gestão de cartões e cria um ficheiro chamado GarminDevice.xml na pasta Garmin do cartão de memória.
- 4 Remova o cartão de memória do dispositivo.
- 5 Abra a aplicação Garmin Express no seu computador.
- 6 Insira o cartão de memória no seu computador.
- 7 Se necessário, selecione **Introdução**.
- 8 Se necessário, enquanto a aplicação procura, selecione **Iniciar sessão** ao lado de **Tem cartas ou dispositivos marítimos?** perto da parte inferior do ecrã.
- 9 Crie uma conta Garmin ou inicie sessão.
- 10 Siga as instruções apresentadas no ecrã para configurar a sua embarcação.
- 11 Selecione  > **Adicionar**.

A aplicação Garmin Express procura as informações do dispositivo no cartão de memória.

- 12 Selecione **Adicionar dispositivo** para registar o dispositivo.

Quando o registo estiver terminado, a aplicação Garmin Express procura mais cartas e atualizações de cartas para o seu dispositivo.

Ao adicionar dispositivos à rede do plotter cartográfico, repita estes passos para registar os dispositivos novos utilizando a aplicação Garmin Express.

Atualizar as cartas através da aplicação Garmin Express

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Um cartão de memória de 8 GB está incluído nos modelos GPSMAP 7x3/9x3/12x3.

A transferência da atualização de carta pode demorar algumas horas.

Deve utilizar um cartão de memória vazio para atualizações de cartas. O processo de atualização apaga o conteúdo do cartão e reformata o cartão.

- 1 Instale a aplicação Garmin Express no seu computador ([Instalar a aplicação Garmin Express num computador, página 178](#)).
- 2 Abra a aplicação Garmin Express no seu computador.
- 3 Selecione a sua embarcação e o dispositivo.
- 4 Se houver atualizações de cartas disponíveis, selecione **Atualizações de cartas > Continuar**.
- 5 Leia e aceite os termos.
- 6 Introduza o cartão de memória de carta do plotter cartográfico no computador.
- 7 Selecione a unidade para o cartão de memória.
- 8 Analise o aviso de reformatação e selecione **OK**.
- 9 Aguarde enquanto a atualização de carta é copiada para o cartão de memória.
NOTA: a cópia do ficheiro de atualização para o cartão pode demorar de alguns minutos até algumas horas.
- 10 Feche a aplicação Garmin Express.
- 11 Ejete o cartão de memória do computador.
- 12 Ligue o plotter cartográfico.
- 13 Após aparecer o ecrã inicial, introduza o cartão de memória na ranhura para cartões.
NOTA: para ver as instruções de atualização, o dispositivo deve estar em completo funcionamento antes de introduzir o cartão.
- 14 Selecione **Atualizar software > Sim**.
- 15 Aguarde alguns minutos até a atualização terminar.
- 16 Quando solicitado, mantenha o cartão de memória no devido lugar e reinicie o plotter cartográfico.
- 17 Remova o cartão de memória.
NOTA: se o cartão de memória for removido antes de o dispositivo reiniciar completamente, a atualização não será concluída.

Atualizações de software

Pode ser necessário atualizar o software quando instalar um novo dispositivo ou adicionar um acessório.

Pode utilizar a aplicação ActiveCaptain para dispositivos móveis para atualizar o software do dispositivo ([Atualizar o software com a aplicação ActiveCaptain, página 21](#)).

Também pode utilizar a aplicação Garmin Express para computador para atualizar o software do seu plotter cartográfico ([Carregar o novo software para um cartão de memória utilizando o Garmin Express, página 180](#)).

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Um cartão de memória de 8 GB está incluído nos modelos GPSMAP 7x3/9x3/12x3.

Antes de atualizar o software, deve verificar a versão instalada no seu dispositivo ([Visualizar informação de software de sistema, página 163](#)). Em seguida, pode aceder a garmin.com/support/software/marine.html, selecionar Ver todos os dispositivos neste pacote e comparar a versão de software instalada com a versão indicada no seu produto.

Se a versão de software instalada no seu dispositivo for anterior à versão indicada no website, deve atualizar o software utilizando a aplicação ActiveCaptain para dispositivos móveis ([Atualizar o software com a aplicação ActiveCaptain, página 21](#)) ou a aplicação Garmin Express para computador ([Carregar o novo software para um cartão de memória utilizando o Garmin Express, página 180](#)).

Carregar o novo software para um cartão de memória utilizando o Garmin Express

Pode copiar a atualização de software para um cartão de memória, utilizando um computador com a aplicação Garmin Express.

Este dispositivo suporta cartões de memória de até 32 GB, com formato de sistema FAT32 e com classe de velocidade 4 ou superior. Recomenda-se a utilização de um cartão de memória de 8 GB ou maior com classe de velocidade 10. Um cartão de memória de 8 GB está incluído nos modelos GPSMAP 7x3/9x3/12x3.

A transferência da atualização de software pode demorar de alguns minutos até algumas horas.

Deve utilizar um cartão de memória vazio para as atualizações de software. O processo de atualização apaga o conteúdo do cartão e reformata o cartão.

- 1 Introduza um cartão de memória no leitor de cartões do computador.
 - 2 Instale a aplicação Garmin Express ([Instalar a aplicação Garmin Express num computador, página 178](#)).
 - 3 Selecione a sua embarcação e o dispositivo.
 - 4 Selecione **Atualizações de software** > **Continuar**.
 - 5 Leia e aceite os termos.
 - 6 Selecione a unidade para o cartão de memória.
 - 7 Analise o aviso de reformatação e selecione **Continuar**.
 - 8 Aguarde enquanto a atualização de software é copiada para o cartão de memória.
- NOTA:** a cópia do ficheiro de atualização para o cartão pode demorar de alguns minutos até algumas horas.
- 9 Feche a aplicação Garmin Express.
 - 10 Ejete o cartão de memória do computador.

Depois de carregar a atualização para o cartão de memória, instale o software no plotter cartográfico ([Atualizar o software do dispositivo utilizando um cartão de memória, página 180](#)).

Atualizar o software do dispositivo utilizando um cartão de memória

Para atualizar o software utilizando um cartão de memória, deve obter um cartão de memória de atualização de software ou carregar o software mais recente para um cartão de memória utilizando a aplicação Garmin Express ([Carregar o novo software para um cartão de memória utilizando o Garmin Express, página 180](#)).

- 1 Ligue o plotter cartográfico.
 - 2 Após aparecer o ecrã inicial, introduza o cartão de memória na ranhura para cartões.
- NOTA:** para visualizar as instruções de atualização de software, o dispositivo deve estar em completo funcionamento antes de introduzir o cartão.
- 3 Selecione **Atualizar software** > **Sim**.
 - 4 Aguarde alguns minutos até a atualização do software terminar.
 - 5 Quando solicitado, mantenha o cartão de memória no devido lugar e reinicie o plotter cartográfico.
 - 6 Remova o cartão de memória.
- NOTA:** se o cartão de memória for removido antes de o dispositivo reiniciar completamente, a atualização de software não será concluída.

Emparelhar o dispositivo de entrada remoto GRID com o plotter cartográfico

Para poder utilizar um dispositivo remoto de entrada GRID com um plotter cartográfico, tem de emparelhar os dispositivos.

Emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico do plotter cartográfico

NOTA: estes passos aplicam-se aos dispositivos GRID e GRID 20.

Para poder emparelhar o dispositivo GRID 20 com o plotter cartográfico para efetuar a ligação de dados, tem de fornecer energia, utilizando pilhas, o cabo de alimentação fornecido ou uma ligação à rede NMEA 2000.

Para poder emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico, tem de o ligar à Rede Marítima Garmin.

1 Selecione **Menu > Definições > Sistema > Informações de estações > Emparelhar com o GRID™ > Adicionar.**

2 Selecione uma ação:

- No dispositivo remoto de entrada GRID, prima **SELECT** (Selecionar).
- No dispositivo de entrada remota GRID 20, prima **◀ e ▶** até que o controlo remoto emita um sinal sonoro três vezes.

Emparelhar o dispositivo GRID com o plotter cartográfico a partir do dispositivo GRID

NOTA: isto não se aplica ao dispositivo GRID 20.

1 No dispositivo remoto de entrada GRID, prima **+** e **HOME** (Início) ao mesmo tempo.

Abre-se uma página de seleção em todos os plotters cartográficos na rede marítima Garmin.

2 Rode o volante no dispositivo remoto de entrada GRID para destacar **Selec.** no plotter cartográfico que pretende controlar com o dispositivo remoto de entrada GRID.

3 Prima **SELECT** (Selecionar).

Rodar o dispositivo de entrada remota GRID

Em determinadas situações de instalação, pode rodar a orientação do dispositivo GRID.

NOTA: isto não se aplica ao dispositivo GRID 20.

1 Selecione **Menu > Definições > Comunicações > Rede Marítima.**

2 Selecione o dispositivo GRID.

Limpar o ecrã

AVISO

Os produtos de limpeza que contenham amoníaco irão danificar o revestimento antirreflexo.

O dispositivo possui um revestimento antirreflexo especial, muito sensível a ceras e produtos de limpeza abrasivos.

- 1** Num pano, aplique um produto de limpeza para lentes que indique explicitamente ser inofensivo em revestimentos antirreflexo.
- 2** Limpe suavemente o ecrã com um pano macio, limpo e sem pelos.

Visualizar imagens num cartão de memória

Pode visualizar imagens que estejam guardadas num cartão de memória. Pode visualizar ficheiros .jpg, .png, e .bmp.

- 1** Introduza um cartão de memória com ficheiros de imagem na ranhura para cartões.
- 2** Selecione **Inf. > Visualizador de imagens.**
- 3** Selecione a pasta que contém as imagens.
- 4** Aguarde alguns segundos até que as miniaturas carreguem.
- 5** Selecione uma imagem.
- 6** Utilize as setas para percorrer as imagens.
- 7** Se necessário, selecione **Menu > Iniciar apresentação.**

Imagens de ecrã

Pode capturar uma imagem de ecrã de qualquer ecrã apresentado no seu plotter cartográfico, e gravá-la como um ficheiro .png. Pode transferir a imagem de ecrã para o seu computador. Também pode ver a captura de ecrã no visualizador de imagens ([Visualizar imagens num cartão de memória](#), página 181).

Captar imagens de ecrã

- 1 Introduza um cartão de memória na ranhura para cartões.
- 2 Selecione **Menu > Definições > Preferências > Captura de ecrã > Ativado**.
- 3 Aceda a um ecrã cuja imagem pretende captar.
- 4 Mantenha premido o  ou  durante, pelo menos, seis segundos.

Copiar imagens de ecrã para um computador

- 1 Retire o cartão de memória do plotter cartográfico e introduza-o num leitor de cartões de dados ligado a um computador.
- 2 A partir do Windows Explorador, abra a pasta `Garmin\scrn` no cartão de memória.
- 3 Copie um ficheiro .bmp do cartão e cole-o num destino do computador.

Resolução de problemas

O meu dispositivo não adquire sinais de GPS

Se o dispositivo não estiver a adquirir sinais por satélite, tal pode dever-se a diferentes motivos. Se o dispositivo percorreu uma grande distância desde a última vez que adquiriu sinais por satélite ou se esteve desligado durante mais de algumas semanas ou meses, pode não ser capaz de adquirir sinais corretamente.

- Certifique-se de que o dispositivo está a utilizar o software mais recente. Se não estiver, atualize o software do dispositivo ([Atualizações de software](#), página 179).
- Certifique-se de que o dispositivo tem uma visão desimpedida do céu, para que a antena consiga receber o sinal GPS. Se estiver instalado no interior de uma cabina, deve estar perto de uma janela para poder receber sinal de GPS.

O meu dispositivo não liga ou está sempre a desligar-se

Os dispositivos que aleatoriamente se desligam ou não ligam podem indicar um problema na alimentação fornecida ao dispositivo. Verifique estes itens para tentar resolver o problema que origina a anomalia relacionada com a alimentação.

- Certifique-se de que a fonte de alimentação está a produzir energia. Pode verificar-lo de diferentes formas. Por exemplo, pode verificar se outros dispositivos alimentados pela fonte se encontram a funcionar.
- Verifique o fusível no cabo de alimentação.

O fusível deve estar situado num suporte incluído no fio vermelho do cabo de alimentação. Certifique-se de que está instalado um fusível de tamanho correto. Consulte a etiqueta no cabo ou as instruções de instalação para conhecer o tamanho de cabo necessário. Verifique o fusível para se certificar de que ainda existe uma ligação no interior do mesmo. Pode testar o fusível por meio de um multímetro. Se o fusível estiver em boas condições, a leitura do multímetro é de 0 ohm.

- Certifique-se de que o dispositivo está a receber pelo menos 12 Vcc. Para verificar a tensão, meça a tensão de CC das tomadas fêmea de alimentação e de ligação à terra do cabo de alimentação. Se a tensão for inferior a 12 Vcc, o dispositivo não liga.
- Se o dispositivo estiver a receber alimentação suficiente, mas não ligar, contacte a Assistência ao Produto Garmin.

O meu dispositivo não está a criar pontos de passagem na posição correta

Pode introduzir manualmente uma posição de ponto de passagem para transferir e partilhar dados de um dispositivo para o outro. Caso tenha introduzido manualmente um ponto de passagem com coordenadas e a posição do ponto não surja no devido local, os dados de referência do mapa e o formato da posição do dispositivo podem não corresponder aos dados de referência do mapa e ao formato da posição originalmente utilizados para assinalar o ponto de passagem.

O formato da posição é a forma como a posição do receptor de GPS surge no ecrã. Isto é habitualmente apresentado como latitude/longitude em graus e minutos, com opções para graus, minutos e segundos, apenas graus ou um de vários formatos de grelha.

Os dados de referência do mapa são um modelo matemático que ilustra uma parte da superfície da terra. As linhas da latitude e da longitude de um mapa de papel servem de referência para um dado de referência específico do mapa.

1 Saiba quais os dados de referência do mapa e o formato de posição utilizados no momento da criação do ponto de passagem original.

Caso o ponto de passagem original tenha sido retirado de um mapa, deve existir uma referência no mapa que liste os dados de referência do mapa e o formato da posição utilizados para criar esse mapa. Geralmente, isto encontra-se na legenda do mapa.

2 Selecione **Menu > Definições > Preferências > Unidades**.

3 Selecione as definições corretas de dados de referência do mapa e de formato da posição.

4 Crie novamente o ponto de passagem.

Contactar a Assistência da Garmin

- Aceda a support.garmin.com para obter ajuda e informações, como manuais dos produtos, perguntas mais frequentes, vídeos e apoio ao cliente.
- Nos E.U.A., ligue para o 913-397-8200 ou o 1-800-800-1020.
- No Reino Unido, ligue para o 0808 238 0000.
- Na Europa, ligue para o +44 (0) 870 850 1241.

Especificações

Especificações do GPSMAP 7x2 Plus

Dimensões (L×A×P)	224,7 × 142,2 × 54,0 mm (8 ⁷ / ₈ × 5 ⁵ / ₈ × 2 ¹ / ₈ pol.)
Dimensões com cobertura no suporte de montagem amovível (L × A × P)	257,1 × 162,0 × 83,1 mm (10 ¹ / ₈ × 6 ³ / ₈ × 3 ¹ / ₄)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	84,3 mm (3 ⁵ / ₁₆ pol.)
Tamanho do ecrã (L×A)	155,1 × 86,9 mm (6 ¹ / ₈ × 3 ⁷ / ₁₆ pol.) 177,8 mm (7 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WVGA, 800 × 480 píxeis
Peso	0,86 kg (1,9 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	71 cm (28 pol.)
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	24 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	1,5 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	2,0 A
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 17,6 dBm máximo
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões SD; cartão com tamanho máx. de 32 GB
Integração HTML	Compatível com integração de OneHelm™ (apenas modelos Plus)

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações do GPSMAP 9x2 Plus

Dimensões (L×A×P)	256,4 × 16,2 × 5,2 mm (10 ¹ / ₈ × 6,4 × 2,1 pol.)
Dimensões com cobertura no suporte de montagem amovível (L × A × P)	289,4 × 181,1 × 73,8 mm (11 ³ / ₈ × 7 ¹ / ₈ × 2 ¹⁵ / ₁₆)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	82,9 mm (3 ¹ / ₄ pol.)
Tamanho do ecrã (L×A)	19,6 × 11,4 cm (7,7 × 4,5 pol.) 228,7 mm (9 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WSVGA, 1024 × 600 pixéis
Peso	9x2: 1,14 kg (2,5 lb.) 9x2 Plus: 1,27 kg (2,8 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	76 cm (30 pol.)
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	27 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	1,3 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	2,3 A
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 17,6 dBm máximo
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões SD; cartão com tamanho máx. de 32 GB
Integração HTML	Compatível com integração de OneHelm (apenas modelos Plus)

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações dos GPSMAP 12x2 Plus

Dimensões (LxAxP)	329,7 x 227,3 x 77,2 mm (13 x 8 ¹⁵ / ₁₆ x 3 ¹ / ₁₆ pol.)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	125 mm (4 ¹⁵ / ₁₆ pol.)
Tamanho do ecrã (LxA)	262,1 x 164,2 mm (10 ⁵ / ₁₆ x 6 ⁷ / ₁₆ pol.) 30,4 cm (12 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WXGA, 1280 x 800 pixels
Peso	2,72 kg (6,0 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	65 cm (25,6 pol.)
Espaço até à obstrução mais próxima	9,5 cm (3 ³ / ₄ pol.)
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	36 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	2,5 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	3,0 A
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões SD; cartão com tamanho máx. de 32 GB
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 19,5 dBm máximo
Integração HTML	Compatível com integração de OneHelm (apenas modelos Plus)

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações do GPSMAP 7x3

Dimensões (LxAxP)	192,3 x 140,3 x 74,1 mm (7 9/16 x 5 1/2 x 2 15/16 pol.)
Dimensões com cobertura no suporte de montagem amovível (L x A x P)	200,2 x 156,3 x 101,2 mm (7 7/8 x 6 1/8 x 4 pol.)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	27,8 mm (2 pol.)
Tamanho do ecrã (LxA)	154,6 x 91,0 mm (6 1/16 x 3 9/16 pol.) 17,8 cm (7,0 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WSVGA, 1024 x 600 pixéis
Peso	1,3 kg (2,8 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	35 cm (13,78 pol.)
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	Modelos sem sonda: 17,6 W Modelos com sonda: 35,9 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 1,08 A Modelos com sonda: 1,18 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 1,45 A Modelos com sonda: 2,96 A
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 17,6 dBm máximo
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões microSD; cartão com tamanho máx. de 32 GB

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações do GPSMAP 9x3

Dimensões (LxAxP)	233,0 x 162,3 x 75,8 mm (9 3/16 x 6 3/8 x 3 pol.)
Dimensões com cobertura no suporte de montagem amovível (L x A x P)	256,2 x 178,1 x 104,7 mm (10 1/16 x 7 x 4 1/8 pol.)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	33,2 mm (1 5/8 pol.)
Tamanho do ecrã (LxA)	198,7 x 111,8 mm (7 13/16 x 4 3/8 pol.) 22,9 cm (9,0 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WXGA, 1280 x 720 píxeis
Peso	1,6 kg (3,6 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	30 cm (11,81 pol.)
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	Modelos sem sonda: 22,0 W Modelos com sonda: 40,2 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 1,34 A Modelos com sonda: 1,37 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 1,78 A Modelos com sonda: 3,20 A
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 17,6 dBm máximo
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões microSD; cartão com tamanho máx. de 32 GB

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações do GPSMAP 12x3

Dimensões (L×A×P)	308,3 x 227,6 x 81,8 mm (12 1/8 x 8 15/16 x 3 1/4 pol.)
Dimensões com cobertura no suporte de montagem amovível (L × A × P)	327,2 x 246,3 x 113,8 mm (12 7/8 x 9 11/16 x 4 1/2 pol.)
Distância até à próxima obstrução atrás do plotter cartográfico	93,6 mm (3 11/16 pol.)
Tamanho do ecrã (L×A)	262,1 x 164,2 mm (10 15/16 x 6 7/16 pol.) 30,7 cm (12,1 pol.) na diagonal
Resolução do ecrã	WXGA, 1280 x 800 píxeis
Peso	3,0 kg (6,6 lb.)
Distância de segurança em relação à bússola	45 cm (17,72 pol.)
Utilização máxima de corrente a 10 Vcc	Modelos sem sonda: 26,5 W Modelos com sonda: 43,0 W
Consumo típico de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 1,67 A Modelos com sonda: 1,68 A
Consumo máximo de corrente a 12 Vcc	Modelos sem sonda: 2,15 A Modelos com sonda: 3,56 A
Intervalo de temperatura	De -15 °C a 55 °C (de 5 °F a 131 °F)
Material	Plástico de policarbonato e alumínio fundido
Classificação de resistência à água	IEC 60529 IPX7 ¹
Tensão de entrada	De 10 a 32 Vcc
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
LEN NMEA 2000 @ 9 Vcc	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máx. de pontos de passagem	5 000
Máx. de rotas	100
Máx. de pontos do trajeto ativo	50 000 pontos, 50 trajetos guardados
Frequência da tecnologia sem fios	2,4 GHz @ 17,6 dBm máximo
Cartão de memória	2 ranhuras para cartões microSD; cartão com tamanho máx. de 32 GB

¹ O dispositivo é resistente a exposição incidental a água com profundidade de até 1 m, durante até 30 minutos. Para obter mais informações, aceda a www.garmin.com/waterrating.

Especificações dos modelos de sonda

Especificação	Medida
Frequências da sonda ¹	Tradicional: 50/200, 77/200, 83/200 kHz CHIRP de canal único: de 40 a 250 kHz CHIRP Garmin ClearVü: 260/455/800 kHz Ultra High-Definition Garmin ClearVü: 0,8 MHz (800 kHz), frequência do CHIRP: 760-880 kHz Ultra High-Definition SideVü: 1,2 MHz (1200 kHz), frequência do CHIRP: 1060-1170 kHz
Potência de transmissão da sonda (RMS) ²	CHIRP: 1000 W CHIRP Garmin ClearVü e SideVü: 500 W
Profundidade da sonda ³	5000 pés a 1 kW

¹ Depende do transdutor.

² Depende da profundidade e potência máxima do transdutor.

³ Depende do transdutor, da salinidade da água, do tipo de fundo e de outras condições da água.

Informações PGN da NMEA 2000

Transmitir e receber

PGN	Descrição
059392	Reconhecimento ISO
059904	Pedido ISO
060160	Protocolo de transporte ISO: transferência de dados
060416	Protocolo de transporte ISO: gestão de ligações
060928	Endereço ISO reclamado
065240	Endereço com comando
126208	Função de grupo de pedido
126996	Informações do produto
126998	Informações de configuração
127237	Controlo da direção/trajeto
127245	Leme
127250	Direção da embarcação
127258	Variação magnética
127488	Parâmetros do motor: atualização rápida
127489	Parâmetros do motor: dinâmicos
127493	Parâmetros de transmissão: dinâmicos
127505	Nível de fluido
127508	Estado da bateria
128259	Velocidade: velocidade na água
128267	Profundidade da água
129025	Posição: atualização rápida
129026	COG e SOG: atualização rápida
129029	Dados de posição GNSS
129283	Erro de trajetos cruzados
129284	Dados de navegação
129539	Parâmetros DOP de GNSS
129540	Satélites GNSS à vista
130060	Etiqueta
130306	Dados do vento
130310	Parâmetros ambientais (obsoletos)
130311	Parâmetros ambientais (obsoletos)

PGN	Descrição
130312	Temperatura (obsoleta)

Transmissão

PGN	Descrição
126464	Função de grupo de transmissão e receção de lista de PGN
126984	Resposta de alerta
127497	Parâmetros da viagem: motor

Receber

PGN	Descrição
065030	Quantidades médias de CA básica do gerador (GAAC)
126983	Alerta
126985	Texto de alerta
126987	Limite para alerta
126988	Valor de alerta
126992	Hora do sistema
127251	Taxa de viragem
127252	Elevação
127257	Atitude
127498	Parâmetros do motor: estáticos
127503	Estado da entrada de CA (obsoleto)
127504	Estado da saída de CA (obsoleto)
127506	Estado detalhado de CC
127507	Estado do carregador
127509	Estado do inversor
128000	Ângulo de declinação náutica
128275	Registo da distância
129038	Relatório da posição AIS classe A
129039	Relatório da posição AIS classe B
129040	Relatório da posição alargado AIS Classe B
129044	Dados de referência
129285	Navegação: informações de rota, ponto de passagem
129794	Dados estáticos e relacionados com viagem do AIS classe A
129798	Relatório da posição de aeronave AIS SAR

PGN	Descrição
129799	Radiofrequência/modo/alimentação
129802	Mensagem relacionada com a segurança AIS
129808	Informações de chamada DSC
129809	Relatório de dados estáticos AIS Classe B "CS", Parte A
129810	Relatório de dados estáticos AIS Classe B "CS", Parte B
130313	Humidade
130314	Pressão real
130316	Temperatura: intervalo alargado
130576	Estado do compensador de equilíbrio
130577	Dados da direção

NMEA 0183 - Informação

Transmissão

Frase	Descrição
GPAPB	APB: expressão B de controlador de direção/trajeto (piloto automático)
GPBOD	BOD: rumo (origem até destino)
GPBWC	BWC: rumo e distância até ao ponto de passagem
GPGGA	GGA: dados para fixação do sistema de posicionamento global
GPGLL	GLL: posição geográfica (altitude e longitude)
GPGSA	GSA: GNSS DOP e satélites ativos
GPGSV	GSV: satélites GNSS à vista
GPRMB	RMB: informações mínimas recomendadas de navegação
GPRMC	RMC: dados específicos GNSS mínimos recomendados
GPRTE	RTE: rotas
GPVTG	VTG: percurso sobre terra e velocidade terrestre
GPWPL	WPL: localização do ponto de passagem
GPXTE	XTE: erro de trajeto cruzado
PGRME	E: erro estimado
PGRMM	M: dados de referência do mapa
PGRMZ	Z: altitude
SDDBT	DBT: profundidade abaixo do transdutor
SDDPT	DPT: profundidade
SDMTW	MTW: temperatura da água
SDVHW	VHW: velocidade da água e direção

Receber

Frase	Descrição
DPT	Profundidade
DBT	Profundidade abaixo do transdutor
MTW	Temperatura da água
VHW	Velocidade da água e direção
WPL	Localização do ponto de passagem
DSC	Informações de chamadas digitais seletivas
DSE	Chamadas digitais seletivas alargadas
HDG	Direção, desvio e variação

Frase	Descrição
HDM	Direção, magnética
MWD	Direção e velocidade do vento
MDA	Composto meteorológico
MWV	Velocidade e ângulo do vento
VDM	Mensagem de ligação de dados VHF AIS

Pode adquirir informações mais detalhadas acerca do formato e expressões da National Marine Electronics Association (NMEA) em: www.nmea.org.

Informações de J1939

O plotter cartográfico pode receber frases J1939. O plotter cartográfico não pode transmitir por rede J1939.

Descrição	PGN	SPN
Percentagem de carga do motor à velocidade atual	61443	92
Velocidade do motor	61444	190
Temperatura do gás de escape no coletor do motor - coletor direito	65031	2433
Temperatura do gás de escape no coletor do motor - coletor esquerdo	65031	2434
Líquido de refrigeração auxiliar do motor	65172	
Códigos de avaria do sistema de diagnóstico ativos	65226	
Distância do veículo	65248	
Indicador de água no combustível	65279	
Lâmpada de "Aguarde para iniciar" do motor	65252	1081
Teste de excesso de velocidade do motor	65252	2812
Estado do comando de corte de ar do motor	65252	2813
Estado do comando de sinal de alarme do motor	65252	2814
Total de horas de funcionamento do motor	65253	247
Velocidade do veículo com base na navegação	65256	517
Temperatura do combustível do motor 1	65262	174
Temperatura do óleo do motor 1	65262	175
Pressão da distribuição de combustível do motor	65263	94
Pressão do óleo do motor	65263	100
Pressão do líquido de refrigeração do motor	65263	109
Temperatura do líquido de refrigeração do motor	65263	110
Nível do líquido de refrigeração do motor	65263	111
Taxa de combustível do motor	65266	183
Economia de combustível média do motor	65266	185
Pressão do coletor de entrada do motor 1	65270	102
Potencial da bateria / entrada de alimentação 1	65271	168
Temperatura do óleo da transmissão	65272	177
Pressão do óleo da transmissão	65272	127
Nível do combustível	65276	96
Pressão diferencial do filtro do óleo do motor	65276	969

Índice Remissivo

A

ActiveCaptain **18, 19, 177**
atualizar cartas **21**
atualizar software **21**
notificações inteligentes **19, 20**
quickdraw **44, 45**
água
desvio de temperatura **172**
registo de temperatura **134**
velocidade **173**
AIS **32, 34, 36, 40**
ameaças **33, 34, 102**
ativar **173**
ATON **35**
criação de alvos **33, 36**
de alvo **33**
dispositivo de pedido de ajuda **36**
radar **103**
SART **36**
ajuda. Consulte assistência ao produto
alarme de chegada **168**
alarme de colisão **34, 173**
alarme de colisão de zona de segurança
34, 173
Alarme de fora do percurso **168**
alarme de garrar **168**
alarmes **62, 162, 168**
águas profundas **87, 169**
águas rasas **87, 169**
chegada **168**
colisão **34, 173**
combustível **132, 169**
fora do percurso **168**
garrar **168**
indicadores **127**
meteorologia **169**
motor **127**
navegação **168**
sonda **87, 169**
temperatura da água **87, 169**
alarmes de navegação **168**
alertas **162**
algarismos sobrepostos **17**
altura segura **164**
alvos suspensos **42**
AM **142**
amura e mudança de bordo **68, 69**
Manutenção de direção **68**
manutenção de vento **68**
âncora **168**
antena, GPS **10**
assistência. Consulte assistência ao
produto
assistência ao produto **8, 183**
Assistência ao produto Garmin. Consulte
assistência ao produto
atalhos **120**
atualizações, software **179, 180**
atualizar
cartas **21**
software **21**
áudio **162**
auxiliares à navegação **28**
auxílios à navegação **35**

B

barra de menu **13**
barra de sobreposição **118**
bloquear, ecrã **7**
bússola
barra de dados **17**
rosa **38**

C

calado da quilha **67, 171**
câmara **158**
configuração **154**
controlar **154, 156–158**
interromper **154**
modo de espera **154**
posição inicial **154**
Surround View **160, 161**
Câmara VIRB **157**
caminhos **47, 48, 56**
canal de retorno de áudio **162**
carta
camadas **38, 40, 41**
definições **38, 41**
carta de navegação **26, 31, 49, 152**
ATON **35**
MARPA **40**
pontos de serviços marítimos **49**
sobreposição do radar **98**
trilhos de embarcações **40, 124**
carta de pesca **26, 152**
cartão de memória **8, 176, 177**
instalar **9, 10**
mapas detalhados **176**
ranhura **1**
cartas **26, 30, 39, 43, 44**
aspetto **37, 38, 40–42**
atualizar **21, 179**
camadas **37, 38, 40**
definições **37**
detalhes **27**
medir a distância **27**
navegação **26, 28, 31**
pesca **26**
quickdraw **43–46**
radar **42**
símbolos **27**
cartas premium **29, 31**
Fish Eye 3D **29, 42**
fotografias aéreas **31**
indicadores de marés e correntes **30**
chamada de socorro **122, 123**
chamada seletiva digital **122, 123**
ativar **122, 173**
canais **124**
chamada de rotina individual **124, 125**
contactos **122**
circuitos **136**
combinações **15, 16**
combustível **172**
comutação digital **136**
conectores **2–5**
controlo remoto **24, 114, 115**
desligar **24**
cópia de segurança, de dados **176**
correntes animadas, marés **30**

D

DAB **142–144**
dados
copiar **175**
gestão **175**
dados do utilizador, eliminar **62**
definições **46, 162–164**
ecrã do radar **107**
informação do sistema **163**
definições de fábrica **175**
estações **17**
desbloquear, ecrã **7**
desligar **14**
destinos
carta de navegação **49**
selecionar **49**
desvio, proa **108**

direção

ajustar **112**
linha **38, 69**
manter **111**
manutenção de direção **68**
Shadow Drive **112**
dispositivo
limpar **181**
registo **178**
dispositivo de pedido de ajuda **36**
dispositivos sem fios **23, 24, 135, 156–158**
configuração da rede **23**
ligar a um dispositivo sem fios **19**
ligar um dispositivo sem fios **23–25**
distância à linha costeira **58, 166**
DSC **122, 123**. Consulte chamada seletiva
digital

E

EBL **103**
medir **103**
mostrar **103**
ecrã
bloquear **7, 14**
brilho **13**
desbloquear **7**
ecrã inicial **11**
personalizar **12**
ecrã tátil **1, 5**
EGNOS **163**
eliminar, todos os dados do utilizador **62**
emparelhar GRID **181**
EPIRB **36**
Esquema SmartMode **16**
estabelecer ligação a um limite **61**
estações **11**
alterar a estação **163**
ordenar os ecrãs **163**
repor a disposição **17, 163**
estações de marés **138, 139**
indicadores **30**
estações de observação de correntes **139**
estações de observação de marés **30, 138**
indicadores **30**

F

favoritos **12**
Fish Eye 3D **29**
alvos suspensos **42**
cone da sonda **42**
trajetos **42**
fishfinder. Consulte sonda
FM **142**
fonte de dados preferencial **108, 109**
Force motor de arrasto **120**
Force motor elétrico **117, 118**
fotografias, aéreas **31**
fotografias aéreas **31**
Fusion PartyBus **141**

G

Garmin assistência ao produto. Consulte
assistência ao produto
Garmin ClearVü **71**
Garmin Express **177, 178**
atualizar cartas **179**
Garmin Nautix, emparelhar **25**
Garmin Rede Marítima **168**
Garmin SideVü **72**
gestor de avisos **139**
mensagens **139, 140**
GLONASS **163**
GPS **182**
EGNOS **163**
fonte **10**
GLONASS **163**

- sinais **10**
 WAAS **163**
 gráfico da velocidade do vento **134**
 gráfico do ângulo do vento **134**
 gráficos
 ângulo do vento **134**
 configurar **134**
 pressão atmosférica **134**
 profundidade **134**
 temperatura da água **134**
 temperatura do ar **134**
 velocidade do vento **134**
 GRID **181**
 GRID emparelhar **163, 180, 181**
- H**
 homem-ao-mar **50, 113, 123**
- I**
 ID da unidade **163**
 idioma **162, 164**
 imagens **14, 181**
 imagens de ecrã, captar **182**
 imagens de satélite **31**
 imagens do ecrã **182**
 indicadores **126, 130**
 alarmes de estado **127**
 combustível **125, 133**
 limites **126**
 motor **125, 127**
 vento **133**
 viagem **134**
 indicadores de combustível **125, 126**
 alarme de estado **132, 169**
 sincronizar com o combustível real **133**
 indicadores de navegação **133**
 indicadores de vento **133, 134**
 indicadores de viagem **134**
 indicadores do motor **125–127**
 alarmes de estado **127**
 configurar **127**
 indicadores do vento **133**
 informação do sistema **163, 177**
 informações celestes **138, 139**
 Informações celestes **139**
 inReach **135**
 mensagens **135, 136**
 inserção de navegação **17**
 Ir para **47–49**
 itens afixados **12**
 itens utilizados frequentemente **12**
- J**
 joystick **181**
- L**
 lancha **13, 62**
 leitor de multimédia **140–142, 144, 146**
 DAB **143**
 fonte **140, 141**
 FUSION-Link **140**
 modo de sintonização **142**
 nome do dispositivo **146**
 pesquisa alfabetica **141**
 predefinição **142, 143, 153**
 rádio **144, 145**
 região do sintonizador **142, 143**
 repetir **141**
 reproduzir aleatoriamente **141**
 silenciar **141**
 SiriusXM Satellite Radio **144**
 sistema de som **140**
 VHF **142**
 zonas **141**
 leitor de música **140, 144, 146**. Consulte
 leitor de multimédia
 limite **62**
- limites
 copiar **176**
 estabelecer ligação a um esquema
 SmartMode **61**
 mostrar **39**
 linha de fronteira **61, 62**
 Linhas de limite **61**
 localizações **59, 61**
 editar **59**
 eliminar **60**
 gravar **60**
 guardar **59**
 guardar como rota **59**
 lista **59**
 navegar **59, 60**
- M**
 manómetros, vento **133, 134**
 manutenção de vento **68, 69**
 ajustar **68**
 mapas **43, 44, 176**. Consulte cartas
 mapas detalhados **176**
 marcar posição **50**
 MARPA
 adquirir **102**
 ameaças **33, 34, 102**
 carta de navegação **40**
 criação de alvos **102**
 objeto-alvo **102**
 visar **101**
 medir a distância **73**
 cartas **27**
 mensagens **135**
 meteorologia **146, 148**
 alarmes **169**
 cartas **41**
 condições do mar **149, 150**
 informações de ondulação **150**
 pesca **149**
 precipitação **147**
 pressão à superfície **151**
 previsão **147–150, 152**
 sobreposição **152**
 subscrição **146, 152**
 temperatura da água **150, 151**
 transmissões **146**
 ventos **150**
 visibilidade **151**
 MOB, dispositivo **36**
 modo de cores **14**
 motor **128, 130–132**
 alertas **126, 129**
 estados **129**
 motor de arrasto **118–120**
 bússola **120**
 desvio da proa **121**
 motor de arrasto Force **118–121**
 motor elétrico **117, 118**
 mudança de bordo. Consulte amura e
 mudança de bordo
- N**
 navegação **64**
 cronómetro de corrida **63**
 linha de partida **63**
 navegação à vela **39, 64, 113**
 tabela polar **65, 66**
 navegaçolinha de partida **63**
 NMEA 0183 **122, 167**
 NMEA 2000 **122, 167**
 notificações **19, 20**
 notificações inteligentes **19, 20**
- O**
 Optimus **136, 137**
 Optimus Optimus **138**
- Orientação automática **47, 48, 55–57, 164, 165**
 caminhos **56**
 distância à linha costeira **58, 166**
 outras embarcações
 AIS **40**
 trilhos **40**
- P**
 Panoptix **93**
 partilhar dados **175**
 Perspective 3D **152**
 pilha/bateria, gestão **134, 135**
 piloto automático **109–111, 113–117**
 ajustar a direção **112**
 ativar **111**
 configurar **109**
 incremento da direção **110**
 padrão de círculos **112**
 padrão de direção **112, 113**
 padrão de inversão de marcha **112**
 padrão de manobra de Williamson **113**
 padrão de órbita **113**
 padrão de pesquisa **113**
 padrão de trevo **113**
 padrão de ziguezague **112**
 padrões de direção **112, 113**
 reduzir a atividade do leme **111**
 Shadow Drive **111**
 piloto automático. **116**
 pontos de passagem **50, 183**
 copiar **175, 176**
 criar **27, 50**
 editar **51**
 eliminar **52**
 embarcação localizada **123**
 homem-ao-mar **50**
 mostrar **39**
 navegar para **52**
 projetar **50**
 sonda **81**
 ver lista de **50**
 portas **2–5**
 posição, monitorização **123**
 Precisão do GPS **168**
 predefinições **17, 18, 142, 144**
 DAB **144**
 profundidade segura **164**
- Q**
 quickdraw **44–46**
- R**
 radar **97–101, 104, 108**
 AIS **103**
 alcance **99, 100**
 anéis de alcance **108**
 campo de visão **108**
 écran de sobreposição **98**
 esquema de cores **108**
 fonte **108**
 ganho **105**
 interferências **106, 107**
 MARPA **34**
 média **107**
 modo aves **105**
 otimizar o ecrã **105, 106**
 pontos de passagem **108**
 posição parada personalizada **108**
 rastos de eco **104**
 sobreposição **42**
 transmissão temporizada **99**
 transmitir **99**
 zona de segurança **100, 101**
 rádio **142**
 AM **142**
 FM **142**

- SiriusXM **144–146**
 rádio VHF **122**
 canal DSC **124**
 chamada de rotina individual **124, 125**
 chamadas de socorro **122, 123**
 contactar um alvo AIS **125**
 Rede Marítima Garmin **167**
 registar o dispositivo **178**
 registo de eventos **163**
 registo de profundidade **134**
 registo de temperatura **134**
 registo do produto **178**
 relatório da posição **123, 124**
 relatórios de boias **151**
 relógio **168**
 alarme **168**
 náutica **114**
 Relógio Garmin, emparelhar **25**
 repor **175**
 definições **145**
 disposições de estações **17**
 resolução de problemas **182, 183**
 retroiluminação **13, 24**
 Rota para **47, 48**
 rotas **47, 48, 52, 61**
 copiar **175, 176**
 criar **53, 55**
 editar **53**
 eliminar **55**
 navegar **54**
 navegar em paralelo a **54**
 pontos de passagem **175**
 ver lista de **53**
- S**
 SART **36**
 sensor de vento **24**
 sensores de nível do depósito **130**
 serviços marítimos **49**
 Shadow Drive, ativar **111**
 SideVü **72**
 Símbolos **31**
 de alvo **32**
 sinais de satélite, adquirir **10**
 SiriusXM **142, 146**
 controlos parentais **145**
 Rádio satélite **144**
 SiriusXM Rádio satélite **145**
 SiriusXM Satellite Radio **142, 144–146**
 sobreposição do radar **98**
 software
 atualizações **146, 180**
 atualizar **21, 179, 180**
 sombreado de profundidade **38, 40, 41**
 sonda **70, 81, 83, 87**
 a-scope **86, 90**
 alarmes **87, 169**
 algarismos **17**
 alvos suspensos **86**
 aspetto **86**
 avanço da imagem **86**
 bloqueio do fundo **84**
 cone **42**
 escala de profundidade **85**
 fonte **80, 81**
 frequências **89**
 FrontVü **79**
 ganho **82**
 ganho de cor **83**
 Garmin ClearVü **71**
 interferência **85**
 LiveScope **79, 80, 95–97**
 medir distâncias **73**
 Panoptix **73–79, 82, 90–93**
 partilha **80, 81**
 perspetiva **80, 95–97**
- ponto de passagem **81**
 profundidade **84**
 rejeição de cor **86**
 ruído **82, 83**
 ruído de superfície **85**
 SideVü **72**
 vistas **70, 71**
 zoom **84**
 SOS **50, 123**
 Surround View, câmara **160, 161**
- T**
 tabela polar **65, 66**
 tecla de alimentação **1, 7, 14**
 teclado **164**
 Tecnologia Wi-Fi **23**
 trajetos **58**
 copiar **176**
 eliminar **60**
 limpar **60**
 mostrar **39, 59**
 transdutor **70, 80, 87, 88, 93**
 trilhos de embarcações **40, 124**
- U**
 unidades de medida **164**
- V**
 veleiro **13, 62**
 velejar **62**
 linha de partida **63**
 vento, rosa **38**
 vídeo **152–159**
 configurar **153–155**
 da sonda **152**
 fonte **154**
 ver **153**
 visualizar **155**
 virar em roda. *Consulte amura e mudança de bordo*
 visar **101**
 vista posterior **2–5**
 visualizador do manual **7**
 voltagem **168**
 VRM **103**
 medir **103**
 mostrar **103**
- W**
 WAAS **163**
 Wi-Fi **19**
 Wi-Fi Tecnologia **23**
- Z**
 zoom
 carta **27**
 sonda **84**

support.garmin.com

