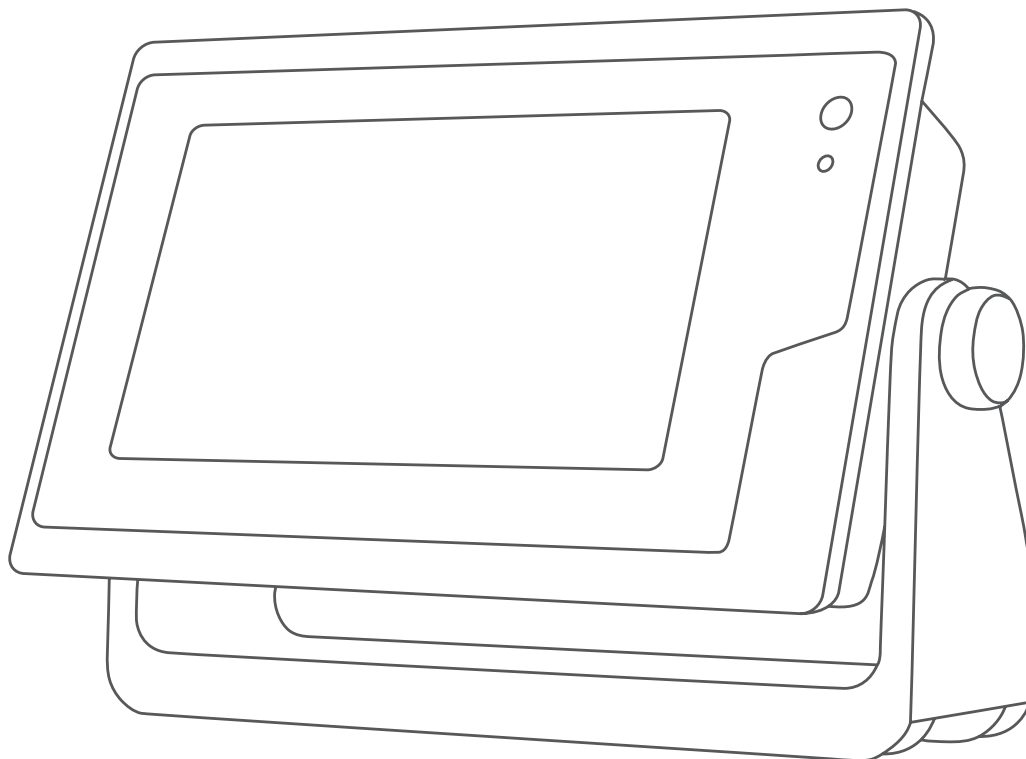


**GARMIN®**



# GPSMAP® MANUAL DO PROPRIETÁRIO

---

12x3, 9x3, 7x3, 12x2 Plus, 9x2 Plus, 7x2 Plus

© 2021 Garmin Ltd. ou suas subsidiárias

Todos os direitos reservados. Em conformidade com as leis que regem os direitos autorais, o presente manual não pode ser copiado, parcial ou integralmente, sem o prévio consentimento por escrito da Garmin. A Garmin se reserva o direito de alterar ou melhorar seus produtos e fazer mudanças no conteúdo do presente manual sem a obrigação de notificar qualquer pessoa ou organização sobre tais alterações ou melhorias. Acesse [www.garmin.com](http://www.garmin.com) para conferir as atualizações mais recentes e obter mais informações sobre o uso do produto.

Garmin®, o logotipo da Garmin, ActiveCaptain®, ANT®, BlueChart®, Fusion®, GPSMAP®, inReach®, Ultrascroll® e VIRB® são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou de suas subsidiárias, registradas nos EUA e em outros países. ActiveCaptain®, Apollo™, Connect IQ™, ECHOMAP™, Fantom™, Fusion-Link™, Fusion PartyBus™, Garmin ClearVü™, Garmin Connect™, Garmin Express™, Garmin Nautix™, Garmin Navionics Vision+™, Garmin Quickdraw™, GC™, GCV™, GMM™, GMR™, GRID™, GXM™, LiveScope™, MotionScope™, OneChart™, OneHelm™, Panoptix™, Reactor™, Shadow Drive™, SmartMode™ e SteadyCast™ são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou suas subsidiárias. Essas marcas comerciais não podem ser usadas sem a permissão expressa da Garmin.

Apple® e Mac® são marcas comerciais da Apple Inc., registradas nos Estados Unidos da América e em outros países. Android™ é uma marca comercial da Google™ Inc. A palavra de marca BLUETOOTH® e os logotipos são propriedade da Bluetooth SIG, Inc. e qualquer uso de tais marcas pela Garmin é realizado sob licença. CZone™ é uma marca comercial registrada da Power Products, LLC. Color Thermal Vision™ é uma marca comercial registrada da FLIR Systems, Inc. FLIR® e MSX® são marcas comerciais registradas da FLIR Systems, Inc. HDMI® é uma marca comercial registrada da HDMI Licensing, LLC. NMEA®, NMEA 2000® e o logotipo NMEA 2000 são marcas comerciais registradas da National Marine Electronics Association. microSD® e o logotipo microSD são marcas comerciais da SD-3C, LLC. Optimus®, SeaWays® e SeaStation® são marcas comerciais registradas da Dometic®. SD® e o logotipo microSDHC são marcas registradas da SD-3C, LLC. SiriusXM® e todas as marcas e logotipos relacionados são marcas comerciais da Sirius XM Radio Inc. Todos os direitos reservados. Wi-Fi® é uma marca registrada da Wi-Fi Alliance Corporation. Windows® é uma marca comercial registrada da Microsoft Corporation nos Estados Unidos da América e em outros países. Yamaha®, o logotipo Yamaha Command Link Plus® e Helm Master® são marcas comerciais registradas da YAMAHA Motor Co., LTD. Todas as outras marcas comerciais e direitos autorais são propriedade dos seus respectivos proprietários.

# Sumário

## **Introdução..... 1**

Visão geral do dispositivo.....	1
Visão dos conectores do GPSMAP 7x2 Plus e do GPSMAP 9x2 Plus.....	2
Exibição do conector GPSMAP 12x2 Plus.....	3
Visão dos conectores GPSMAP 7x3 e GPSMAP 9x3.....	4
Visão do conector GPSMAP 12x3.....	5
Usando a tela sensível ao toque.....	5
Botões na tela.....	6
Bloqueando e desbloqueando a tela sensível ao toque.....	7
Dicas e atalhos.....	7
Como acessar os Manuais do Proprietário no Chartplotter.....	7
Acessar os manuais da Web.....	8
Central de suporte da Garmin.....	8
Cartões de memória.....	8
Inserindo cartões de memória (GPSMAP 7x2 Plus/9x2 Plus/12x2 Plus).....	9
Inserindo cartões de memória (GPSMAP 7x3/9x3/12x3).....	10
Captação dos sinais de satélite do GPS.....	10
Selecionando a Fonte GPS.....	10

## **Personalizar o Chartplotter..... 11**

Tela inicial.....	11
Favoritar um botão de recurso.....	12
Personalizar tela inicial.....	12
Barra de menu.....	13
Ocultar e mostrar a barra de menu..	13
Definir o tipo de embarcação.....	13
Ajustar a luz de fundo.....	13
Ajustar o modo de cor.....	14
Ativar o bloqueio de tela.....	14
Ligando o chartplotter automaticamente.....	14
Desligar automaticamente o sistema.....	14
Personalizando páginas.....	14
Personalizando a tela inicial.....	14

Criar uma nova página de combinação.....	15
Adicionar um SmartMode layout.....	16
Personalizar o layout de uma SmartMode ou Página de combinação.....	16
Excluir uma página de combinações.....	16
Personalizando as sobreposições de dados.....	17
Redefinindo os layouts da estação..	17
Predefinições.....	17
Salvando uma nova predefinição.....	18
Gerenciando predefinições.....	18

## **App ActiveCaptain..... 18**

Funções do ActiveCaptain.....	18
Introdução ao aplicativo ActiveCaptain.....	19
Ativar notificações inteligentes.....	19
Receber Notificações.....	20
Gerenciando as notificações.....	20
Tornar as notificações privadas.....	20
Atualização de software com o aplicativo ActiveCaptain.....	21
Atualizar cartas com ActiveCaptain....	21
Assinaturas de carta de navegação....	22
Comprar uma assinatura de carta com ActiveCaptain.....	22
Ativar o cartão de assinatura da carta.....	22
Baixar cartas atualizadas.....	22
Renovar sua assinatura.....	23

## **Comunicação com dispositivos sem fio..... 23**

Rede Wi-Fi.....	23
Configurar a rede Wi-Fi.....	23
Ligar um dispositivo sem fio ao plotador de gráficos.....	23
Alterar o Canal sem fio.....	23
Alterar o Wi-Fi Host.....	23
Controle remoto sem fio.....	24
Emparelhamento do controle remoto sem fio com o chartplotter.....	24
Ligar e desligar a luz de fundo do controle remoto.....	24

Desconectar o controle remoto de todos os chartplotters.....	24
Sensor de vento sem fio.....	24
Conectando um sensor sem fio ao chartplotter.....	24
Ajustando a orientação do sensor de vento.....	24
Visualizar dados do barco em um relógio Garmin.....	25
Visualizar dados do barco em um dispositivo Garmin Nautix™.....	25

## **Visualizações de cartas e cartas**

<b>3D.....</b>	<b>26</b>
Cartas de navegação e de pesca.....	26
Símbolos de gráficos.....	27
Aplicando mais ou menos zoom usando a tela sensível ao toque.....	27
Medindo distância no gráfico.....	27
Como criar uma parada no gráfico..	27
Visualizando informações de local e objeto em um gráfico.....	27
Visualizando detalhes sobre ajudas de navegação.....	28
Navegando para um ponto no gráfico.....	28
Cartas Premium.....	29
Visualização de carta Fish Eye 3D...	29
Visualizando informações da estação de marés.....	30
Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação.....	31
Visualizando fotos aéreas de referências.....	31
Sistema de identificação automática..	31
Símbolos de alvo AIS.....	32
Direção e percurso projetado de alvos de AIS ativados.....	33
Ativando um alvo para uma embarcação AIS.....	33
Configurar alarme de colisão de zona de segurança.....	34
Visualizando uma lista de ameaças de AIS e MARPA.....	34
Auxílios AIS de navegação.....	35
Sinais de problemas de AIS.....	36
Desativando a recepção de AIS.....	36
Menu do gráfico.....	37

Camadas de cartas.....	37
Configurações da carta:.....	42
Configurações do Fish Eye 3D.....	42
Mapas compatíveis.....	43

## **Mapeamento de Contornos do Garmin Quickdraw..... 43**

Mapeando uma massa de água usando o recurso Garmin Quickdraw	
Contours.....	44
Adicionando uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw do Contours.....	44
Comunidade Garmin Quickdraw.....	44
Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com ActiveCaptain.....	44
Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com Garmin Connect.....	45
Configurações de contornos do Garmin Quickdraw.....	46

## **Navegação com um chartplotter..... 47**

Perguntas básicas sobre navegação..	48
Codificação da rota por cores.....	48
Destinos.....	49
Procurando um destino pelo nome.....	49
Selecionando um destino usando o gráfico Navegação.....	49
Pesquisando um destino de serviços marítimos.....	49
Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para.....	49
Interrompendo a navegação.....	50
Pontos de parada.....	50
Marcar seu local atual como um ponto de parada.....	50
Criando uma parada em um local diferente.....	50
Marcando uma localização com SOS.....	50
Projetando um ponto de parada.....	50
Visualização de uma lista de todas as paradas.....	50
Editando uma parada salva.....	51
Movendo uma parada salva.....	51
Pesquisa e navegação para uma parada salva.....	52



Exclusão de uma parada ou um MOB.....	52	Limites.....	61
Excluindo todas as paradas.....	52	Criando um limite.....	61
Rotas.....	52	Convertendo uma rota em um limite.....	61
Criando e navegando por uma rota do seu local atual.....	53	Convertendo um trajeto em um limite.....	61
Criação e salvamento de uma rota..	53	Editando um limite.....	61
Visualizando uma lista de rotas e caminhos de orientação automática.....	53	Vincular um limite a um layout SmartMode.....	61
Edição de uma rota salva.....	53	Configurando alarme para o limite..	62
Pesquisar e navegar por uma rota salva.....	54	Desativar todos os alarmes de limite.....	62
Pesquisar e navegar paralelamente a uma rota salva.....	54	Excluir um limite.....	62
Iniciando um padrão de busca.....	55	Excluir todos os pontos de paradas, trajetos, rotas e fronteiras salvos.....	62
Excluir uma rota salva.....	55		
Excluindo todas as rotas salvas.....	55	<b>Recursos de navegação.....</b>	<b>62</b>
Orientação automática.....	55	Configurando o tipo de embarcação para recursos de navegação.....	62
Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática.....	55	Corrida de velas.....	62
Criando e salvando um trajeto de Orientação automática.....	56	Orientação da linha de partida.....	63
Ajustando um trajeto de Orientação automática salvo.....	56	Iniciando o temporizador de corrida.....	63
Cancelar um cálculo de Orientação automática em progresso.....	56	Parar o temporizador de corrida.....	63
Configurar uma chegada cronometrada.....	56	Configurando a distância entre a proa e a antena GPS.....	64
Configurações do percurso da Orientação automática.....	57	Configurações de Laylines.....	64
Trajetos.....	58	Tabelas polares.....	65
Mostrar os trajetos.....	59	Importar uma tabela polar manualmente.....	65
Configurar cor do trajeto ativo.....	59	Mostrar dados polares nos campos de dados.....	65
Salvar o trajeto ativo.....	59	Configurando o deslocamento de quilha.....	66
Visualizar lista de trajetos salvos....	59	Uso do piloto automático do veleiro....	67
Editar trajeto salvo.....	59	Vela.....	67
Salvar trajeto como uma rota.....	59	Amura e cambiar.....	67
Procurar e navegar por uma rota salva.....	59	Linha de direção e marcadores de ângulo.....	68
Excluir trajeto salvo.....	60	Configurar a linha de direção e marcadores de ângulo.....	68
Excluindo todos os trajetos salvos..	60		
Refazer trajeto ativo.....	60	<b>Localizador de cardume com sonar.....</b>	<b>69</b>
Apagando o trajeto ativo.....	60	Interromper a transmissão de sinais do sonar.....	69
Gerenciar memória de registro de trajeto durante o registro.....	60	Visualização Tradicional do sonar.....	69
Configurar o intervalo de gravação do registro de trajeto.....	60		

Visualização de frequência dividida do sonar .....	70
Visualização de zoom dividido da sonda .....	70
Visualização do sonar Garmin ClearVü .....	71
Visualização do sonar Garmin SideVü™ .....	72
SideVü Tecnologia de varredura .....	73
Medição de distância na tela do sonar .....	73
Panoptix Visualizações do sonar .....	73
LiveVü Visualização do sonar inferior .....	74
LiveVü Visualização de sonar à frente .....	75
RealVü Visualização de sonar 3D à frente .....	76
Visualizações de sonar RealVü 3D Down .....	77
RealVü Visualização de sonar 3D histórica .....	78
FrontVü Visualização do sonar .....	79
Visualização do sonar LiveScope™ .....	79
Visualização em Perspectiva .....	80
Selecionando o tipo de transdutor .....	80
Selecionando uma fonte de sonar .....	80
Renomeando uma Fonte de sonar ...	81
Criando um ponto de parada na tela do sonar .....	81
Colocando a exibição de sonar em pausa .....	81
Ver histórico do sonar .....	81
Compartilhando sonar .....	81
Aumentando o zoom em uma visualização do sonar Panoptix LiveVü ou LiveScope .....	82
Ajustando nível de detalhes .....	82
Ajustando a intensidade da cor .....	83
Configuração do sonar .....	83
Configurar o nível de zoom na tela do sonar .....	84
Configurar velocidade de rolamento .....	84
Ajustar o alcance .....	85
Configurações de rejeição de ruído de sonar .....	85

Configurações de aparência do sonar .....	86
Alarmes do sonar .....	87
Configurações avançadas de sonar .....	87
Configurar instalação do transdutor .....	88
Frequências do sonar .....	89
Ligar o Escopo A .....	90
Configuração do sonar Panoptix .....	90
Ajustando o RealVü ângulo de visualização e o nível de zoom .....	90
Ajustando a RealVü velocidade da varredura .....	90
Configurações do sonar LiveVü Forward e FrontVü .....	91
Configurações de aparência do RealVü .....	93
Panoptix Configurar instalação do transducer .....	93
Configurações do sonar LiveScope e Perspectiva .....	95
Configuração do sonar LiveScope e Perspectiva .....	96
Configurações de aparência do LiveScope e Perspectiva .....	96
Configurações de layout do LiveScope e Perspectiva .....	96
Configurar instalação do transdutor LiveScope e Perspectiva .....	97
<b>Radar .....</b>	<b>97</b>
Interpretação do radar .....	98
Cobertura do radar .....	98
Cobertura de radar e alinhamento de dados de gráficos .....	98
Transmitindo sinais de radar .....	99
Interromper a transmissão de sinais de radar .....	99
Configurando o modo de transmissão temporizado .....	99
Ativando e ajustando o radar em zona sem transmissão .....	99
Ajustar o alcance do radar .....	99
Dicas para selecionar o alcance do radar .....	100
Tecnologia de radar com Doppler MotionScope™ .....	100

Ativando uma zona de segurança.....	100
Definindo uma zona de segurança circular.....	101
Definindo uma zona de segurança parcial.....	101
MARPA.....	101
Símbolos de alvo MARPA.....	102
Rastrear alvos MARPA automaticamente.....	102
Atribuindo uma tag MARPA a um objeto.....	102
Removendo uma tag MARPA de um Objeto alvo.....	102
Visualizando informações sobre um objeto com tag MARPA.....	102
Visualizando uma lista de ameaças de AIS e MARPA.....	102
Mostrando todas as embarcações AIS na tela do radar.....	103
VRM e EBL.....	103
Trilhas echo.....	104
Ativar Trilhas echo.....	104
Ajustar o Comprimento das Trilhas echo.....	104
Apagar Trilhas echo.....	104
Configurações do radar.....	104
Ganho do radar.....	105
Configurações de filtro do radar....	106
Menu de opções do radar.....	107
Menu de configuração do radar.....	107
Configurações da aparência do radar.....	108
Configurações da instalação do radar.....	108
Configurações de radar do My Vessel Layer.....	108
Selecionar outra fonte de radar.....	108

## **Piloto automático..... 109**

Configuração do piloto automático...	109
Selecionando a fonte de direção preferencial.....	109
Abrir a tela do piloto automático.....	110
Tela Piloto automático.....	110
Ajustando o incremento da navegação por padrão.....	110
Ajustando o Economizador de energia.....	111

Habilitar Shadow Drive™.....	111
Barra de sobreposição do piloto automático.....	111
Engatando o piloto automático.....	111
Ajustando a direção com o timão..	112
Ajustar a direção com o chartplotter no modo de navegação por passos.....	112
Padrões de navegação.....	112
Seguindo o padrão do retorno em "U".....	112
Definindo e seguindo o padrão em círculos.....	112
Definindo e seguindo o padrão de zigue-zague.....	112
Seguindo o padrão da volta de Williamson.....	113
Seguindo um padrão de órbita.....	113
Definindo e seguindo o padrão de trevo.....	113
Definindo e seguindo um padrão de busca.....	113
Cancelando um padrão de navegação.....	113
Ajustar a resposta do piloto automático.....	113
Ativar os controles do piloto automático em um relógio Garmin.....	114
Personalizar as ações do botão do piloto automático.....	114
Controlar o piloto automático com um controle remoto GRID 20.....	114
Controle remoto do piloto automático Reactor™.....	114
Emparelhar um controle remoto do piloto automático Reactor com um chartplotter.....	114
Alterar as funções das teclas de ação do controle remoto do piloto automático Reactor.....	115
Atualização do software do controle remoto do piloto automático Reactor.....	115
Piloto automático Yamaha.....	115
Tela do Piloto automático Yamaha.....	116
Barra de sobreposição do piloto automático Yamaha.....	117

## **Controle do motor de proa Force® 117**

Conexão a um motor de proa.....	118
Adicionar os controles do motor de proa às telas.....	118
Barra de controle do motor de proa.....	119
Configurações do motor de proa.....	120
Atribuição de um atalho para as teclas de atalho do controle remoto do motor de proa.....	120
Calibração da bússola do motor de proa.....	120
Configurando o deslocamento da proa.....	121

## **Chamadas seletivas digitais..... 122**

Chartplotter em rede e funcionalidade de rádio VHF.....	122
Ativando o DSC.....	122
Lista DSC.....	122
Visualizando a lista DSC.....	122
Adicionando um contato de DSC...	122
Chegada de chamadas de problemas.....	122
Navegando para uma embarcação com problemas.....	123
Chamadas de problemas de homem ao mar iniciadas de um rádio VHF.	123
Chamadas de problema de homem ao mar e SOS iniciadas do chartplotter.....	123
Rastreamento de posição.....	123
Visualizando o relatório posição....	123
Navegando para uma embarcação rastreada.....	123
Criando uma parada na posição de uma embarcação rastreada.....	123
Editando informações em um relatório de posição.....	124
Excluindo uma chamada de relatório de posição.....	124
Visualizando trilhas de embarcações no gráfico.....	124
Chamadas individuais de rotina.....	124
Selecionando um canal DSC.....	124
Fazendo uma chamada individual de rotina.....	125

Fazendo uma chamada individual de rotina para um alvo de AIS.....	125
---	-----

## **Medidores e gráficos..... 125**

Visualizar os medidores.....	125
Ícones de alerta do motor.....	126
Alterar os dados exibidos em um medidor.....	126
Personalizar os medidores.....	126
Personalizando os limites dos medidores do motor e de combustível.....	126
Selecionar o número de motores mostrados nos medidores.....	127
Personalizando os motores exibidos nos medidores.....	127
Ativar alarmes de status para medidores de motor.....	127
Ativar alguns alarmes de status de medidor de motor.....	127
Medidores de motor Yamaha.....	128
Ícones de condição do motor.....	129
Ícones de alerta do motor.....	129
Configurar os medidores.....	130
Medidores de motor Mercury®.....	132
Configurando o alarme de combustível.....	132
Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação.....	133
Visualizar medidores de vento.....	133
Configurar medidor de vento na navegação.....	133
Configurar fonte de velocidade.....	133
Configurar fonte de direção do medidor de vento.....	133
Personalizar medidor de navegação à bolina.....	134
Visualizando medidores da viagem... 134	
Redefinindo medidores de viagem	134
Visualizando gráficos.....	134
Configurando o alcance dos gráficos e a escala de tempo.....	134
Gerenciamento da bateria.....	134
Configurando a página Gerenciamento da bateria.....	135

## **inReach® Mensagens..... 135**

Conectando um dispositivo inReach ao chartplotter .....	135	Procurar música .....	141
Recebendo mensagens inReach .....	135	Definir uma música para o modo de repetição .....	141
Enviar uma mensagem predefinida inReach .....	135	Definir todas as músicas no modo de repetição .....	141
Respondendo a uma mensagem inReach .....	136	Definir músicas no modo de reprodução aleatória .....	141
<b>Switching digital .....</b>	<b>136</b>	Acessar a rede Fusion PartyBus™ ..	141
Adicionar e editar uma página de comutação digital .....	136	Ajustando o volume .....	141
<b>Recursos do Dometic® Optimus®</b>	<b>136</b>	Silenciar o volume de multimídia...	141
Ativar a barra de sobreposição do Optimus .....	136	Ativar e desativar zonas .....	141
Visão geral da barra de sobreposição do Optimus .....	137	Rádio VHF .....	141
Símbolos de sobreposição do Optimus .....	137	Procurar canais VHF .....	142
M. emerg. do Optimus .....	138	Ajustar o silenciador VHF .....	142
<b>Informações de maré, corrente e do céu .....</b>	<b>138</b>	Rádio .....	142
Informações da estação de marés ....	138	Definir região do sintonizador .....	142
Informações da estação atual .....	138	Mudando a estação de rádio .....	142
Informações do céu .....	138	Alterar o modo de sintonização ....	142
Visualizando informações de estação de maré, estação de corrente ou do céu para uma data diferente .....	139	Predefinições .....	142
Visualizando informações para uma estação de maré ou de corrente diferente .....	139	Reprodução DAB .....	143
Visualizando informações de almanaque do gráfico Navegação .....	139	Definindo a região do sintonizador DAB .....	143
<b>Geren. de advertência .....</b>	<b>139</b>	Procura de estações DAB .....	143
Visualizando mensagens .....	139	Como alterar estações DAB .....	143
Classificando e filtrando mensagens	139	Predefinições DAB .....	144
Salvando mensagens em um cartão de memória .....	139	Rádio por satélite SiriusXM .....	144
Apagar todas as mensagens .....	140	Localizar ID do rádio SiriusXM .....	144
<b>Reprodutor de mídia .....</b>	<b>140</b>	Ativar uma assinatura SiriusXM ....	144
Abrir o leitor de multimídia .....	140	Personalizando o guia de canais...	145
Ícones de reprodutor de mídia .....	140	Salvando um canal de SiriusXM à lista de predefinições .....	145
Selecionar a fonte e o dispositivo de mídia .....	140	Controles dos pais .....	145
Reproduzindo música .....	141	Definir nome do dispositivo .....	146
		Atualizando o software do Media Player .....	146
		<b>Tempo SiriusXM .....</b>	<b>146</b>
		Requisitos do equipamento e assinaturas do SiriusXM .....	146
		Transmissões de dados meteorológicos .....	146
		Alertas e boletins meteorológicos ....	147
		Visualizando informações de precipitação .....	147
		Informações sobre célula de tempestade e raios .....	147
		Informações de furacão .....	147
		Informações de previsão .....	147



Visualizando uma previsão marítima ou uma previsão costeira.....	148
Visualizando as informações de previsão de outro período de tempo.....	148
Frentes e centros de pressão de tempo.....	148
Previsões para cidade.....	149
Visualização dos dados de mapeamento de peixes.....	149
Visualizando condições marítimas... Ventos de superfície.....	150
Altura da onda, período da onda e direção da onda.....	150
Visualizar informações de condições marítimas de previsão de outro período de tempo.....	150
Visualização das informações de temperatura do mar.....	150
Dados de pressão da superfície e da temperatura da água.....	151
Alterar a faixa de cores da temperatura do mar à superfície...	151
Informações de visibilidade.....	151
Visualizar informações de visibilidade de previsão de outro período de tempo.....	151
Visualização de relatórios de boias...	151
Visualizando informações de tempo local próximo a uma boia.....	152
Cobertura de tempo.....	152
Visualizando informações de assinatura de clima.....	152

## **Visualizando vídeo..... 152**

Selecionando uma fonte de vídeo.....	152
Alternando entre várias fontes de vídeo.....	152
Dispositivos de vídeo em rede.....	153
Usar predefinições de vídeo em câmeras de vídeo em rede.....	153
Configurações da câmera.....	154
Configurações de vídeo.....	154
Associar a câmera a uma fonte de vídeo.....	154
Controle de movimento da câmera de vídeo.....	155
Configurando a aparência do vídeo...	155

Câmeras de ação Garmin VIRB®.....	156
Conexão de VIRB 360 Action Camera.....	156
Conexão de VIRB Action Camera...	156
Controlando a câmera de ação VIRB com o chartplotter.....	157
Adição dos Controles da câmera de ação VIRB a outras telas.....	158
Considerações sobre saída de vídeo HDMI.....	159
Emparelhar a câmera GC™ 100 com um chartplotter Garmin.....	159

## **Sistema de câmeras de visão dos entornos..... 160**

Alterar uma câmera.....	160
Visualizar um feed de câmera em tela cheia.....	161
Alterar o layout da câmera de visão dos entornos.....	161
Mostrar e ocultar a delimitação visual.....	161
Ajustar a delimitação visual.....	161
Mostrar o marcador de distância.....	161
Renomear uma câmera.....	161

## **Configuração de dispositivo..... 162**

Configurações do sistema.....	162
Configurações de sons e visor.....	162
Configurações do GPS.....	163
Configurações de estação.....	163
Visualizando informações do software do sistema.....	163
Visualizar informações de conformidade e regulamentação do rótulo eletrônico.....	163
Configurações de preferências.....	164
Configurações de unidades.....	164
Configurações de navegação.....	164
Configurações de comunicação.....	167
NMEA Configurações do 0183.....	167
Configurações de NMEA 2000.....	167
Rede marítima.....	168
Configurando alarmes.....	168
Alarmes de navegação.....	168
Alarmes do sistema.....	168
Alarmes do sonar.....	169
Configurando alarmes de tempo...	169

Configurando o alarme de combustível.....	169
Configurações Minha embarcação...	170
Configurando o deslocamento de quilha.....	171
Configurando o deslocamento de temperatura da água.....	172
Configurações de combustível.....	172
Calibrando um dispositivo de velocidade de água.....	173
Outras configurações de embarcação.....	173
Configurações que estão sincronizadas na rede marítima Garmin.....	174
Restaurando as configurações originais de fábrica do chartplotter.....	175

## **Compartilhamento e gerenciamento de dados do usuário..... 175**

Seleção de um tipo de arquivo para paradas e rotas de terceiros.....	175
Copiando dados do usuário de um cartão de memória.....	175
Copiando dados do usuário para um cartão de memória.....	176
Atualizar mapas integrados com um cartão de memória e Garmin Express.....	176
Fazendo backup de dados em um computador.....	176
Restaurando dados de backup em um chartplotter.....	176
Salvando informações do sistema em um cartão de memória.....	177

## **Apêndice..... 177**

ActiveCaptain e Garmin Express.....	177
Aplicativo Garmin Express.....	178
Instalando o aplicativo Garmin Express em um computador.....	178
Registrando seu dispositivo usando o aplicativo Garmin Express.....	178
Atualizando suas cartas usando o aplicativo Garmin Express.....	179
Atualizações de software.....	179
Emparelhando o dispositivo de entrada remoto GRID com o Chartplotter.....	180

Emparelhando o dispositivo GRID ao chartplotter a partir do chartplotter.....	181
Como emparelhar o dispositivo GRIDcom o chartplotter a partir do dispositivo GRIDGRID.....	181
Como girar o dispositivo de entrada remoto GRID.....	181
Limpeza da tela.....	181
Visualizar imagens em um cartão de memória.....	181
Imagens.....	182
Capturando imagens.....	182
Copiando capturas de tela para um computador.....	182
Solução de problemas.....	182
Meu dispositivo não capta sinais de GPS.....	182
Meu dispositivo não liga ou continua desligando.....	182
Meu dispositivo não cria paradas no local correto.....	183
Como contatar o suporte da Garmin.....	183
Especificações.....	184
Especificações do GPSMAP 7x2 Plus.....	184
Especificações do GPSMAP 9x2 Plus.....	185
Especificações do GPSMAP 12x2 Plus.....	186
GPSMAP 7x3.....	187
GPSMAP 9x3.....	188
GPSMAP 12x3.....	189
Especificações dos modelos de sonar.....	190
Informações sobre o PGN da NMEA 2000.....	191
Informações sobre o NMEA 0183.....	194
Informações sobre o J1939.....	196

## **Índice..... 197**





# Introdução

## ⚠ ATENÇÃO

Consulte o guia *Informações importantes sobre segurança e sobre o produto* na caixa do produto para obter mais detalhes sobre avisos e outras informações importantes.

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os recursos estão disponíveis em todos os modelos.

O site da Garmin®, no endereço [support.garmin.com](https://support.garmin.com), apresenta informações atualizadas sobre o seu produto. As páginas de suporte fornecerão respostas para as perguntas de suporte frequentes, e você poderá baixar atualizações de software e de Cartas Náuticas. Há sempre informações de contato para o suporte da Garmin, caso você tenha alguma dúvida.

## Visão geral do dispositivo



① Tela sensível ao toque

② Tecla liga/desliga


③ Sensor de retroiluminação automática

④ Modelos 12x2/A12: 2 slots de cartão de memória SD®. Modelos 7x2/9x2: 2 slots de cartão de memória microSD®. Modelos 7x3/9x3/12x3: 2 slots de cartão de memória microSD estão na parte traseira do dispositivo. Todos os modelos: tamanho máximo de cartão de 32 GB.

### Visão dos conectores do GPSMAP 7x2 Plus e do GPSMAP 9x2 Plus

Os conectores e suas localizações variam de acordo com o modelo. Esta imagem e tabela representam um modelo GPSMAP 922xs Plus.




J1939	Rede do motor J1939 (não disponível em todos os modelos)
NMEA 2000	Rede NMEA 2000®
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
ETHERNET	Garmin Marine Network
8-PIN XDCR	Transdutor 8-Pin (não disponível em todos os modelos)
POWER	Potência e rede NMEA® 0183
	Parafuso de aterramento

## Exibição do conector GPSMAP I2x2 Plus



Os conectores e suas localizações variam de acordo com o modelo.



SONAR	Transdutor 12-Pin (não disponível em todos os modelos)
POWER	Potência e rede NMEA 0183
	Parafuso de aterramento
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
J1939	Mecanismo ou rede J1939
ETHERNET	Garmin Marine Network
HDMI OUT	Saída de vídeo HDMI®
NMEA 2000	Rede NMEA 2000

Visão dos conectores GPSMAP 7x3 e GPSMAP 9x3




POWER	Potência e rede NMEA 0183
ETHERNET	Garmin Marine Network
J1939	Rede de motor J1939
	Parafuso de aterramento
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
SONAR	Transdutor 12-Pin (não disponível em todos os modelos)
USB	Micro-USB para leitor de cartão Garmin compatível <sup>1</sup>
NMEA 2000	Rede NMEA 2000
	2 slots para cartão de memória microSD de, no máximo, 32 GB.

<sup>1</sup> Somente leitores de cartão Garmin compatíveis são recomendados. Leitores de cartão de terceiros não têm garantia de compatibilidade total.

### Visão do conector GPSMAP 12x3



POWER	Potência e rede NMEA 0183
SONAR	Transdutor 12-Pin (não disponível em todos os modelos)
HDMI OUT	Saída de vídeo HDMI
CVBS IN	Entrada de vídeo composto
USB	Micro-USB para leitor de cartão Garmin compatível <sup>1</sup>
	Parafuso de aterramento
ETHERNET	Garmin Marine Network
NMEA 2000	Rede NMEA 2000
J1939	Mecanismo ou rede J1939
①	2 slots para cartão de memória microSD de, no máximo, 32 GB.

### Usando a tela sensível ao toque


- Toque a tela para selecionar um item.
- Arraste e deslize os dedos pela tela para expandir ou rolar pela tela.
- Pressione dois dedos juntos para aplicar menos zoom.
- Afaste os dois dedos para aplicar mais zoom.

<sup>1</sup> Somente leitores de cartão Garmin compatíveis são recomendados. Leitores de cartão de terceiros não têm garantia de compatibilidade total.

## Botões na tela



Esses botões na tela podem ser exibidos em algumas telas e funções. Alguns botões são acessíveis somente em uma página de combinação ou layout SmartMode™ ou quando acessórios, como um radar, estão conectados.

Botão	Função
	Limpa os ícones na tela e recentraliza a tela no barco
	Abre uma visualização de tela inteira do item
	Cria um novo ponto de parada
	Cria uma rota, com curvas, para o destino
	Adiciona uma curva para a mesma rota no local selecionado
	Remove a última curva adicionada da rota
	Cria uma rota direta, sem curvas, até o destino
	Cria uma rota de orientação automática até o destino
	Inicia a navegação
	Finaliza a navegação
	Para e começa a transmissão do radar
	Abre o menu de ajuste de ganho do radar
	Abre o menu de ajuste de interferência do mar do radar
	Abre o menu de ajuste de interferência da chuva do radar
	Liga e desliga as trilhas de eco do radar
	Adquire um alvo de radar e começa a monitorá-lo
	Mostra e define a linha VRM/EBL
	Abre o menu para a página ou função
	Abre o menu Tempo para a página ou função
	Abre o menu Radar para a página ou função









Botão	Função
	Abre o menu Predefinições para a página ou função

## Bloqueando e desbloqueando a tela sensível ao toque


Você pode bloquear a tela sensível ao toque para evitar toques acidentais à tela.

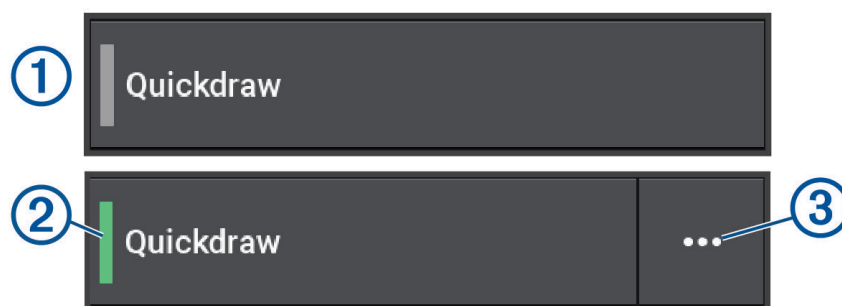
- 1 Selecione  > **Bloq. tela sensível ao toque** para bloquear a tela.
- 2 Selecione  para desbloquear a tela.

## Dicas e atalhos



- Pressione  para ligar o chartplotter.
- Em qualquer tela, pressione  repetidamente para percorrer os níveis de brilho, se disponíveis. Isso é útil quando o brilho estiver baixo a ponto de dificultar a visualização da tela.
- Selecione  em qualquer tela para abrir a tela inicial.
- Selecione **Menu** para abrir configurações adicionais daquela tela.
- Selecione  para fechar o menu quando terminar de usar.
- Pressione  para abrir outras opções, como o ajuste da luz de fundo.
- Pressione  e selecione **Lig/Desl** > **Desativar sistema**, ou mantenha pressionado  até que a barra de progresso **Desativar sistema** seja exibida completamente para desligar o chartplotter, quando disponível.
- Pressione  e selecione **Lig/Desl** > **Estação de espera** para colocar o chartplotter no modo de espera, quando disponível.

Para sair do modo de espera, selecione .

- Dependendo dos recursos do seu chartplotter, nem todos os botões de recursos estão visíveis na tela inicial. Deslize o dedo para a direita ou para a esquerda para ver os outros botões de recursos.
- Em alguns botões do menu, selecione o botão  para ativar a opção.



Uma luz verde em uma opção indica que a opção está ativada .

- Quando disponível, selecione   para abrir o menu.

## Como acessar os Manuais do Proprietário no Chartplotter

- 1 Selecione **Info.** > **Manual do proprietário**.
- 2 Selecione um manual.
- 3 Selecione **Abrir**.

## Acessar os manuais da Web

Você pode baixar os manuais do proprietário mais recentes e suas respectivas traduções no site Garmin. O manual do proprietário inclui instruções para usar os recursos do dispositivo e acessar informações regulamentares.

1 Acesse [garmin.com/manuals/GPSMAP7x3-9x3-12x3](http://garmin.com/manuals/GPSMAP7x3-9x3-12x3).

2 Selecione o *Manual do proprietário*.

Um manual da Web será aberto. Você pode baixar o manual completo selecionando Baixar PDF.

## Central de suporte da Garmin

Acesse [support.garmin.com](http://support.garmin.com) para obter ajuda e informações, como manuais de produtos, perguntas frequentes, vídeos, atualizações de software e suporte ao cliente.

## Cartões de memória

Você pode usar cartões de memória opcionais com o chartplotter. Os cartões de mapas permitem que você visualize imagens de satélite em alta definição e fotos de referência aérea de portos, ancoradouros, marinas e outros pontos de interesse. É possível usar cartões de memória em branco para gravar mapeamento de contornos do Garmin Quickdraw™, gravar o sonar (com um transdutor compatível) e transferir dados como pontos de parada e rotas para outro chartplotter compatível ou um computador, além de usar o app ActiveCaptain®.

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. É fornecido um cartão de memória de 8 GB com GPSMAP os modelos 7x3/9x3/12x3.

Modelo	Local do cartão de memória	Tipo do cartão de memória
GPSMAP 7x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	microSD
GPSMAP 9x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	microSD
GPSMAP 12x2 Plus	Parte frontal do dispositivo	SD
GPSMAP 7x3	Parte traseira do dispositivo	microSD
GPSMAP 9x3	Parte traseira do dispositivo	microSD
GPSMAP 12x3	Parte traseira do dispositivo	microSD

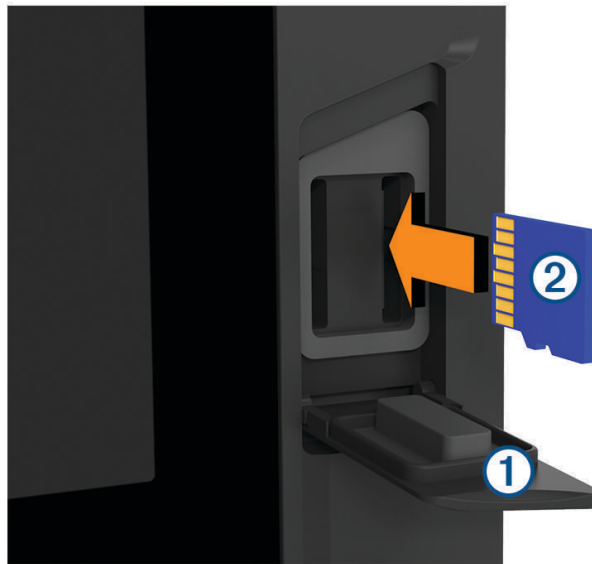


## Inserindo cartões de memória (GPSMAP 7x2 Plus/9x2 Plus/I2x2 Plus)

Você pode usar cartões de memória opcionais com o chartplotter. Os cartões de mapas permitem que você visualize imagens de satélite em alta definição e fotos de referência aérea de portos, ancoradouros, marinas e outros pontos de interesse. É possível usar cartões de memória em branco para gravar mapeamento de contornos do Garmin Quickdraw, gravar o sonar (com um transdutor compatível) e transferir dados como pontos de parada e rotas para outro chartplotter compatível ou um computador, além de usar o app ActiveCaptain.

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. Os modelos 12x2/A12 usam um cartão de memória SD. Os modelos 7x2/9x2 usam um cartão de memória microSD. Não é fornecido um cartão de memória com GPSMAP os modelos 7x2/9x2/12x2/A12.

- 1 Abra a aba de acesso ou a porta ① na frente do chartplotter.



- 2 Insira o cartão de memória ②.
- 3 Pressione o cartão até ouvir um clique.
- 4 Limpe e seque a gaxeta e a porta.

### AVISO

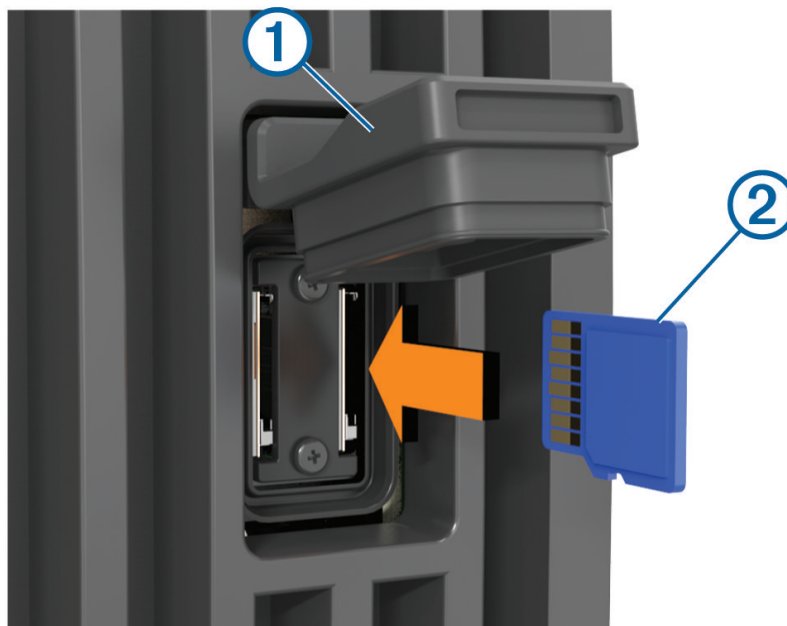
Para evitar corrosão, certifique-se de que o cartão de memória, a gaxeta e a porta estejam totalmente secos antes de fechar a porta.

- 5 Feche a porta.

## Inserindo cartões de memória (GPSMAP 7x3/9x3/12x3)

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória microSD de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. É fornecido um cartão de memória de 8 GB com GPSMAP os modelos 7x3/9x3/12x3.

- 1 Abra a cobertura de proteção ① na parte traseira do chartplotter.




- 2 Insira o cartão de memória ②.
- 3 Pressione o cartão até ouvir um clique.
- 4 Feche firmemente a cobertura de proteção para evitar corrosão.

## Captação dos sinais de satélite do GPS

O dispositivo deve ter uma visão limpa do céu para captar os sinais de satélite. A hora e a data são definidas automaticamente de acordo com a posição do GPS.

- 1 Ligue o dispositivo.
- 2 Aguarde enquanto o dispositivo localiza satélites.  
Poderá levar de 30 a 60 segundos para obter os sinais do satélite.

Para visualizar a intensidade do sinal de satélite GPS, selecione **Menu > Configurações > Sistema > GPS**.

Se o dispositivo perder sinais de satélites, um ponto de interrogação piscando é exibido em  na carta.

Para obter mais informações sobre o GPS, acesse [garmin.com/aboutGPS](http://garmin.com/aboutGPS). Para obter ajuda sobre a aquisição de sinais de satélites, consulte [Meu dispositivo não capta sinais de GPS, página 182](#).

## Selecionando a Fonte GPS


É possível selecionar sua preferência de fonte para os dados de GPS, se você tiver mais de uma fonte.

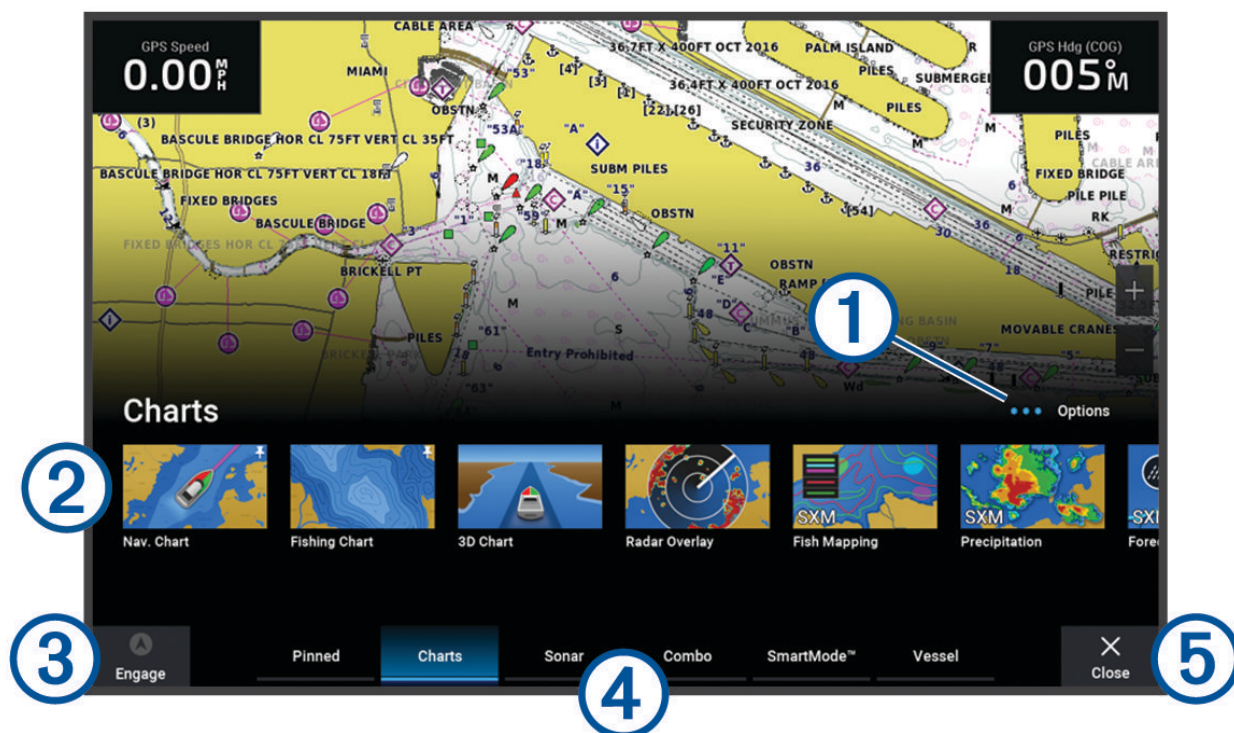
- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > GPS > Fonte**.
- 2 Selecione a fonte de dados de GPS.

# Personalizar o Chartplotter

## Tela inicial

A tela inicial é uma sobreposição que disponibiliza acesso a todos os recursos no chartplotter. Os recursos dependem dos acessórios que você conectou ao chartplotter. Pode ser que nem todas as opções e recursos tenham sido abordados neste manual.

Ao visualizar outra tela, você pode retornar à tela inicial selecionando .



- |   |   |
|---|---|
| ① | Botão Opções, que permite reorganizar a categoria e adicionar recursos à categoria Afixados. Também disponibiliza acesso às configurações do sistema Configurações. |
| ② | Botões dos recursos   |
| ③ | Tempo atual, profundidade atual ou botão de controlo do piloto automático   |
| ④ | Guias de categoria  |
| ⑤ | Fecha a tela inicial e volta para a página aberta anteriormente   |

As guias de categorias disponibilizam acesso rápido aos principais recursos do chartplotter. Por exemplo, a guia Sonar exibe as visualizações e telas relacionadas ao recurso sonar. Você pode salvar os itens que acessa com mais frequência na categoria Afixados.

**DICA:** para visualizar as guias de categorias disponíveis, será necessário clicar e arrastar a guia para deslocar para a esquerda ou para a direita.

Os SmartMode itens são direcionados a uma atividade, como cruzeiro ou ancoragem. Quando um SmartMode botão é selecionado na tela Início, cada exibição na estação pode exibir informações exclusivas. Por exemplo, quando a atividade Navegação é selecionada na tela Início, uma exibição pode mostrar a carta náutica e outra, exibir a tela Radar.

Quando múltiplas exibições estão instaladas na Rede marítima Garmin, você pode agrupá-las em uma estação. Uma estação permite que as exibições trabalhem em conjunto, em vez de várias exibições separadas. Você pode personalizar o layout das telas em cada exibição, deixando cada tela diferente. Quando você muda o layout de uma tela em uma exibição, as mudanças aparecem somente nessa exibição. Quando você muda o nome e o símbolo do layout, essas mudanças aparecem em todas as exibições na estação, para manter uma aparência consistente.

## **Favoritar um botão de recurso**

Você pode adicionar itens, como uma carta, uma tela combinada ou um medidor para a categoria Afixados.

**OBSERVAÇÃO:** se o seu chartplotter tiver sido personalizado pelo fabricante da embarcação, a categoria Afixados contém itens personalizados para a sua embarcação. Não é possível editar a categoria Afixados.

- 1 Selecione uma categoria, como **Gráficos**.
- 2 Mantenha pressionado um botão de recurso, como **Gráfico de navegação**.  
O recurso é adicionado à categoria Afixados.

Na tela inicial, você pode navegar pelos recursos favoritos pressionando as setas na barra de menu.

Para remover um recurso adicionado à categoria Afixados, abra a categoria Afixados, mantenha pressionado o recurso desejado.

## **Personalizar tela inicial**

É possível reclassificar os itens nas categorias da tela inicial.

- 1 Abra a categoria a ser personalizada, como **Gráficos**.
- 2 Selecione **Menu > Reclassificar**.
- 3 Selecione o item a ser movido.
- 4 Selecione o novo local.

## Barra de menu

A barra de menu ao longo da parte inferior do tela fornece acesso a muitos recursos do chartplotter, do menu de opções e da tela inicial.



	Ativa e desativa o piloto automático
	Cria um ponto de parada em sua localização
	Abre o menu Informação
	Exibe determinadas funções ativas, como radar
	Abre a tela inicial <b>DICA:</b> utilize as setas para navegar pelos recursos Afixados.
	Abre o Geren. de advertência <b>DICA:</b> o ícone muda de cor para indicar a gravidade.
	Gera um sinal de SOS
	Abre a lista de pontos de parada
	Abre o menu de opções

## Ocultar e mostrar a barra de menu

É possível ocultar a barra de menu automaticamente para liberar mais espaço disponível na tela.

1 Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Exibição da barra de menu > Automático**.

Após um curto período de tempo em uma página principal, como um gráfico, a barra de menus é reduzida.

2 Deslize a tela de baixo para cima para ver a barra de menu novamente.

## Definir o tipo de embarcação

Você pode selecionar o tipo de embarcação para configurar as definições do chartplotter e usar as funções personalizadas para o seu tipo de embarcação.

1 Selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Tipo de embarcação**.

2 Selecione uma opção.

## Ajustar a luz de fundo


1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor > Luz de fundo**.

2 Ajuste o nível da luz de fundo.

**DICA:** em qualquer tela, pressione repetidamente para rolar os níveis de brilho. Isso é útil quando o brilho estiver baixo a ponto de dificultar a visualização da tela.

## Ajustar o modo de cor

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor > Modo Cor**.

**DICA:** selecione  > **Modo Cor** em qualquer tela para acessar as configurações de cor.

- 2 Selecione uma opção.

## Ativar o bloqueio de tela

Para proteção antirroubo e para impedir o uso não autorizado de seu dispositivo, você pode ativar o recurso de Bloqueio de tela, que requer um PIN (Número de Identificação Pessoal). Quando ativado, você deve inserir o PIN para desbloquear a tela sempre que ligar o dispositivo. Você pode configurar perguntas e respostas de recuperação como prompts, caso se esqueça do PIN.


### AVISO

Se você ativar o recurso de Bloqueio de tela, o Suporte da Garmin não poderá recuperar o PIN nem acessar seu dispositivo. É sua responsabilidade fornecer o PIN todas as pessoas autorizadas a usar a embarcação.



- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor > Bloqueio de tela > Configuração**.
- 2 Insira um PIN numérico de 6 dígitos que seja fácil de lembrar.
- 3 Insira novamente o PIN para verificar.
- 4 Quando solicitado, escolha e responda às três perguntas de recuperação do PIN.

Você pode Desabilitar ou Redefinir o PIN e as perguntas de recuperação conforme necessário.


## Ligando o chartplotter automaticamente

Você pode ajustar o chartplotter para ligar automaticamente quando é ligado à alimentação. Caso contrário, você deverá ligar o chartplotter pressionando o .

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Ativação automática**.

**OBSERVAÇÃO:** quando Ativação automática está Ligado e o chartplotter é desligado por meio do , e a alimentação é desligada e ligada novamente em menos de dois minutos, pode ser necessário pressionar o  para reiniciar o chartplotter.

## Desligar automaticamente o sistema

Você pode configurar o chartplotter e todo o sistema para desligar automaticamente depois de ficar em suspensão por um período de tempo selecionado. Caso contrário, você deve manter o  pressionado para desligar o sistema manualmente.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Desativação automática**.
- 2 Selecione uma opção.

## Personalizando páginas

### Personalizando a tela inicial

Você personaliza a imagem exibida quando o chartplotter está ligado. Para um melhor ajuste, a imagem deve ter 50 MB ou menos e deve estar dentro das dimensões recomendadas ([Dimensões recomendadas da imagem de inicialização, página 15](#)).

- 1 Insira um cartão de memória que contém a imagem que você deseja usar.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor > Imagem de inicialização > Selecionar imagem**.
- 3 Selecione o slot para cartão de memória.
- 4 Selecione a imagem.
- 5 Selecione **Def como img de inic**.

A nova imagem é mostrada ao ativar o chartplotter.

## Dimensões recomendadas da imagem de inicialização

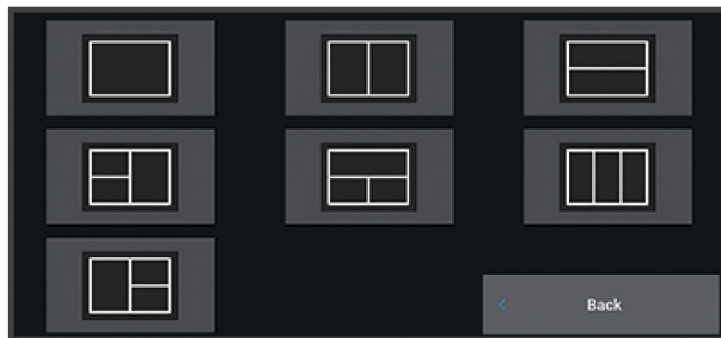
Para obter o melhor ajuste para as imagens de inicialização, use uma imagem que tenha as dimensões a seguir, em pixels.

Resolução da tela	Largura da imagem	Altura da imagem
WVGA	680	200
WSVGA	880	270
WXGA	1080	350
HD	1240	450
WUXGA	1700	650

## Criar uma nova página de combinação

Você pode criar uma página de combinação personalizada para atender às suas necessidades.

- 1 Selecione **Combos** > **Menu** > **Adicionar combinação**.
- 2 Selecione uma janela.
- 3 Selecione uma função para a janela.
- 4 Repita essas etapas para cada janela da página.
- 5 Arraste as setas para redimensionar as janelas.
- 6 Mantenha pressionada uma janela para reorganizá-la.
- 7 Mantenha pressionado um campo de dados para selecionar novos dados.
- 8 Selecione **Layout** e escolha um layout.



- 9 Selecione **Nome**, insira um nome para a página e selecione **Concluído**.
- 10 Selecione **Sobreposições** e escolha quais dados deseja mostrar.
- 11 Selecione **Concluído** ao terminar de personalizar a página.



## Adicionar um SmartMode layout

Você pode adicionar SmartMode layouts que se encaixem às suas necessidades. Qualquer personalização feita a um layout SmartMode na estação aparece em todas as exibições na estação.

1 Selecione **SmartMode™ > Menu > Adicionar layout**.

2 Selecione uma opção:

- Para alterar o nome, selecione **Nome e símbolo > Nome**, digite um novo nome e selecione **Concluído**.
- Para alterar o símbolo SmartMode, selecione **Nome e símbolo > Símbolo**, e selecione um novo símbolo.
- Para alterar o número de funções exibidas e o layout da tela, selecione **Layout** e selecione uma opção.
- Para alterar uma função de parte da tela, selecione a janela a ser alterada e selecione uma função na lista à direita.
- Para alterar o modo como as telas são divididas, arraste as setas para um novo local.
- Para alterar os dados exibidos na página e as barras de dados adicionais, selecione **Sobreposições** e selecione uma opção.
- Para atribuir uma predefinição a uma parte da tela SmartMode, selecione **Predefinições > Inclui** e selecione uma predefinição da lista à direita.

## Personalizar o layout de uma SmartMode ou Página de combinação

Você pode personalizar o layout e os dados exibidos nas páginas de combinação e SmartMode layouts. Ao alterar o layout de uma página em uma exibição em que você esteja interagindo, a alteração aparece somente nesta exibição, exceto pelo SmartMode nome e símbolo. Ao alterar o SmartMode nome ou símbolo do layout, o novo nome ou símbolo aparece em todos os dispositivos na estação.

1 Abra a página que será personalizada.

2 Selecione **Menu**.

3 Selecione **Editar layout** ou **Editar combinação**.

4 Selecione uma opção:

- Para alterar o nome, selecione **Nome** ou **Nome e símbolo > Nome**, insira um novo nome e selecione **Concluído**.
- Para alterar o SmartMode símbolo, selecione **Nome e símbolo > Símbolo** e selecione um novo símbolo.
- Para alterar o número de funções exibidas e o layout da tela, selecione **Layout** e selecione uma opção.
- Para alterar uma função de parte da tela, selecione a janela a ser alterada e selecione uma função na lista à direita.
- Para alterar o modo como as telas são divididas, arraste as setas para um novo local.
- Para alterar os dados exibidos na página e as barras de dados adicionais, selecione **Sobreposições** e selecione uma opção.

**DICA:** durante a exibição de uma tela com sobreposição de dados, segure uma caixa de sobreposição para alterar rapidamente os dados nela.

- Para atribuir uma predefinição a uma parte da tela SmartMode, selecione **Predefinições > Inclui** e selecione uma predefinição da lista à direita.

## Excluir uma página de combinações

1 Selecione **Combos > Menu > Excluir combinação**.

2 Selecione uma combinação.



## Personalizando as sobreposições de dados

É possível personalizar os dados nas sobreposições de dados exibidas em uma tela.



1 Selecione uma opção com base no tipo de tela que você está visualizando:

- Em uma exibição de tela inteira, selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- Em uma tela de combinações, selecione **Menu > Editar combinação > Sobreposições**.
- Em uma tela SmartMode, selecione **Menu > Editar layout > Sobreposições**.

**DICA:** para alterar rapidamente os dados exibidos em uma caixa de sobreposição, mantenha a caixa de sobreposição pressionada.

2 Selecione um item para personalizar os dados e a barra de dados:

- Para mostrar as sobreposições de dados, selecione **Dados**, selecione a localização e, em seguida, **Voltar**.
- Para alterar os dados exibidos na caixa de sobreposição, selecione a caixa de sobreposição, selecione os novos dados a exibir e selecione **Voltar**.
- Para personalizar as informações exibidas ao navegar, selecione **Navegação** e selecione uma opção.
- Para ativar outras barras de dados, como os controles de mídia, selecione **Barra superior** ou **Barra inferior** e selecione as opções necessárias.

3 Selecione **Concluído**.

## Redefinindo os layouts da estação

Você pode restaurar os layouts desta estação para as configurações padrão de fábrica.

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informações da estação > Redefinir layouts**.

## Predefinições


Uma predefinição é uma coleção de configurações que otimizam a tela ou a visualização. Você pode utilizar predefinições específicas para otimizar grupos de configurações para sua atividade. Por exemplo, algumas configurações podem ser ideais para pesca, outras podem ser mais adequadas para cruzeiro. Predefinições estão disponíveis em algumas telas, como cartas, visualizações do sonar e visualizações do radar.

Para selecionar uma predefinição de uma tela compatível, selecione **Menu > ★** e, em seguida, a predefinição.

Quando você utiliza uma predefinição e faz alterações às configurações ou à visualização, é possível salvar as alterações em uma predefinição ou criar uma nova predefinição com base nas novas personalizações.


## Salvando uma nova predefinição

Após ter personalizado as configurações e a visualização de uma tela, é possível salvar a personalização como uma nova predefinição.

- 1 Em uma tela compatível, altere as configurações e a visualização.
- 2 Selecione **Menu** >  > **Salvar** > **Novo**.
- 3 Insira um nome e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione um item e selecione **Inclui** para incluir ou excluir o item da predefinição.

## Gerenciando predefinições

Você pode personalizar predefinições carregadas previamente e editar as predefinições que criou.

- 1 Em uma tela compatível, selecione **Menu** >  > **Gerenciar**.
- 2 Selecione uma predefinição.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para renomear a predefinição, selecione **Renomear**, insira um nome e selecione **Concluído**.
  - Para editar a predefinição, selecione **Editar** e atualize a predefinição.
  - Para excluir a predefinição, selecione **Excluir**.
  - Para redefinir todas as predefinições para padrões de fábrica, selecione **Redefinir tudo**.

## App ActiveCaptain

### ATENÇÃO

Este recurso permite que os usuários enviem informações. Garmin não faz representações sobre a precisão, integridade ou vigência das informações enviadas pelos usuários. Qualquer uso ou dependência das informações enviadas por usuários se dá por seu próprio risco.

O app ActiveCaptain fornece uma conexão a seu dispositivo GPSMAP, a cartas náuticas, a mapas e à comunidade para oferecer uma experiência de navegação conectada.

Em seu dispositivo móvel com o app ActiveCaptain, você pode baixar, comprar e atualizar mapas e cartas náuticas. Você pode usar o aplicativo para transferir dados de usuários de maneira fácil e rápida, como pontos de passagem e rotas, conectar-se à Comunidade do Contours Garmin Quickdraw, atualizar o software do dispositivo e planejar sua viagem. Você também pode controlar o dispositivo GPSMAP pelo app usando o recurso Garmin Helm™.

Você pode se conectar à comunidade ActiveCaptain para obter informações atualizadas sobre marinas e outros pontos de interesse. O app pode enviar notificações de push inteligentes, como chamadas e textos, para a tela de seu chartplotter quando emparelhado.

## Funções do ActiveCaptain

Seu nível de interação com o dispositivo GPSMAP ao usar o app ActiveCaptain depende de sua função.

Recurso	Proprietário	Convidado
Registrar dispositivo, mapas integrados e cartões de mapa adicionais na conta	Sim	Não
Atualize o software	Sim	Sim
Transferir automaticamente contornos do Garmin Quickdraw baixados ou criados	Sim	Não
Notificações push inteligentes	Sim	Sim
Transferir automaticamente dados do usuário, como pontos de parada e rotas	Sim	Não
Iniciar a navegação até um determinado ponto de parada ou navegar por uma rota específica e enviar esse ponto de parada ou essa rota para o dispositivo GPSMAP	Sim	Sim

## Introdução ao aplicativo ActiveCaptain

Você pode conectar um dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP usando o aplicativo ActiveCaptain. O aplicativo fornece uma maneira rápida e fácil de interagir com seu dispositivo GPSMAP e concluir tarefas como compartilhamento de dados, registro, atualização do software do dispositivo e recebimento de notificações do dispositivo móvel.

- 1 No dispositivo GPSMAP, selecione **Embarcação > ActiveCaptain**.
- 2 Na página **ActiveCaptain**, selecione **Rede Wi-Fi > Wi-Fi > Ligado**.
- 3 Insira o nome e a senha dessa rede.
- 4 Insira um cartão de memória no slot do dispositivo (*Cartões de memória, página 8*) GPSMAP.
- 5 Selecione **Def. cartão ActiveCaptain**.

### AVISO

Você pode ser solicitado a formatar o cartão de memória. Formatar o cartão exclui todas as informações salvas nele. Isso inclui quaisquer dados de usuário salvos, como pontos de passagem. Formatar o cartão é recomendado, mas não necessário. Antes de formatar o cartão, é necessário salvar os dados do cartão de memória na memória interna do dispositivo (*Copiando dados do usuário de um cartão de memória, página 175*). Depois de formatar o cartão para o aplicativo ActiveCaptain, você pode transferir os dados de usuário de volta para ele (*Copiando dados do usuário para um cartão de memória, página 176*).

Verifique se o cartão está inserido sempre que for usar o recurso ActiveCaptain.

- 6 Na loja de aplicativos do seu dispositivo móvel, instale e abra o aplicativo ActiveCaptain.
- 7 Coloque o dispositivo ao alcance de 32 m (105 pés) do dispositivo GPSMAP.
- 8 Nas configurações do seu dispositivo móvel, abra a página de configurações Wi-Fi® e conecte ao dispositivo Garmin, usando o nome e a senha inseridos no dispositivo Garmin.

## Ativar notificações inteligentes

### ⚠ ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.

Antes de seu dispositivo GPSMAP receber notificações, você deve conectá-lo ao seu dispositivo móvel e ao app ActiveCaptain.

- 1 No dispositivo GPSMAP, selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes > Ativar notificações**.
- 2 Ative a tecnologia Bluetooth® nas configurações do dispositivo móvel.
- 3 Coloque os dispositivos ao alcance de até 10 m (33 pés) um do outro.
- 4 No app ActiveCaptain no dispositivo móvel, selecione **Notificações inteligentes > Emparelhar com chartplotter**.
- 5 Siga as instruções na tela para emparelhar o app ao dispositivo GPSMAP.
- 6 Quando solicitado, insira a chave em seu dispositivo móvel.
- 7 Se necessário, ajuste as notificações que serão recebidas nas configurações de seu dispositivo móvel.

## Receber Notificações

### ⚠ ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.

Antes que o dispositivo GPSMAP possa receber notificações, você deve conectá-lo ao seu dispositivo móvel e ativar o recurso Notificações inteligentes ([Ativar notificações inteligentes, página 19](#)).

Quando o recurso Notificações inteligentes é ativado e seu dispositivo móvel recebe uma notificação, uma notificação pop-up é exibida na tela GPSMAP por alguns instantes.

**OBSERVAÇÃO:** as ações disponíveis dependem do tipo de notificação e do sistema operacional do telefone.

- Para atender uma chamada telefônica no seu telefone, selecione **Atender**.  
**DICA:** tenha seu telefone perto de você. A chamada é atendida no seu celular, não no chartplotter.
- Para não atender a chamada telefônica, selecione **Rejeitar**.
- Para revisar a mensagem completa, selecione **Rever**.
- Para descartar a notificação pop-up, selecione **OK** ou aguarde até que a notificação seja fechada automaticamente.
- Para remover a notificação do chartplotter e do seu dispositivo móvel, selecione **Limpo**.

## Gerenciando as notificações

### ⚠ ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.

Antes de gerenciar as notificações, você deve ativar o recurso Notificações inteligentes ([Ativar notificações inteligentes, página 19](#)).

Quando o recurso Notificações inteligentes é ativado e seu dispositivo móvel recebe uma notificação, uma notificação pop-up é exibida na tela GPSMAP por alguns instantes. Você pode acessar e gerenciar as notificações na tela do ActiveCaptain.

- 1 Selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes > Mensagens**.

A lista de notificações é exibida.

- 2 Selecione uma notificação.
- 3 Selecione uma opção:

**OBSERVAÇÃO:** as opções disponíveis variam de acordo com o seu dispositivo móvel e com o tipo de notificação.

- Para descartar e remover a notificação do chartplotter e do seu dispositivo móvel, selecione **Limpo** ou **Excluir**.

**OBSERVAÇÃO:** isso não exclui a mensagem do dispositivo móvel. Isso só descarta e remove a notificação.

- Para ligar de volta para o número de telefone, selecione **Ligar de volta** ou **Discar**.

## Tornar as notificações privadas

Você pode desativar as notificações pop-up e a lista de mensagens em chartplotters específicos para obter privacidade. Por exemplo, o capitão pode desativar notificações pop-up e mensagens no chartplotter usado para pesca, mas permitir notificações no chartplotter usado no leme.

- 1 No chartplotter que você deseja que as notificações sejam privadas, selecione **ActiveCaptain > Notificações inteligentes**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para desativar as notificações pop-up neste chartplotter, selecione **Pop-ups**.
  - Para desativar as notificações pop-up e o acesso à lista de mensagens neste chartplotter, selecione **Visibilidade**.

## Atualização de software com o aplicativo ActiveCaptain

Se o seu dispositivo tiver a tecnologia Wi-Fi, é possível usar o aplicativo ActiveCaptain para baixar e instalar as atualizações mais recentes do software para o seu dispositivo.

### AVISO

Atualizações de software podem exigir que o aplicativo baixe arquivos grandes. Tarifas ou limites de dados regulares do seu provedor de serviços de Internet são aplicáveis. Entre em contato com seu provedor de serviços de Internet para obter mais informações sobre tarifas ou limites de dados.

O processo de instalação pode levar vários minutos.

- 1 Conecte o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP ([Introdução ao aplicativo ActiveCaptain, página 19](#)).
- 2 Quando uma atualização de software estiver disponível e você tiver acesso à Internet em seu dispositivo móvel, selecione **Atualizações de software > Baixar**.  
O aplicativo ActiveCaptain baixa a atualização no dispositivo móvel. Ao reconectar o aplicativo ao dispositivo GPSMAP, a atualização é transferida para o dispositivo. Após conclusão da transferência, será solicitado que você instale a atualização.
- 3 Quando solicitado pelo dispositivo GPSMAP, selecione uma opção para instalar a atualização.
  - Para atualizar o software imediatamente, selecione **OK**.
  - Para adiar a atualização, selecione **Cancelar**. Quando estiver pronto para instalar a atualização, selecione **ActiveCaptain > Atualizações de software > Instalar agora**.

## Atualizar cartas com ActiveCaptain

Use o aplicativo ActiveCaptain para baixar e transferir as atualizações de cartas mais recentes para seu dispositivo. Para economizar espaço no seu dispositivo móvel, espaço no cartão do ActiveCaptain e tempo de download, considere usar o aplicativo ActiveCaptain para fazer download apenas das áreas da carta de que você precisa.

Caso esteja fazendo download de uma carta inteira, será possível usar o aplicativo Garmin Express™ para baixar o mapa para um cartão de memória ([Atualizando suas cartas usando o aplicativo Garmin Express, página 179](#)). O aplicativo Garmin Express faz o download de cartas grandes mais rapidamente do que o aplicativo ActiveCaptain.

### AVISO

Atualizações de gráfico podem exigir que o aplicativo baixe arquivos grandes. Tarifas ou limites de dados regulares do seu provedor de serviços de internet são aplicáveis. Entre em contato com seu provedor de serviços de internet para obter mais informações sobre tarifas ou limites de dados.

- 1 Conecte o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP ([Introdução ao aplicativo ActiveCaptain, página 19](#)).
- 2 Quando uma atualização de gráfico estiver disponível e você tiver acesso à Internet em seu dispositivo móvel, selecione **OneChart > Minhas cartas**.
- 3 Selecione o mapa a ser atualizado.
- 4 Selecione a área para fazer o download.
- 5 Selecione **Baixar**.

O aplicativo ActiveCaptain baixa a atualização no dispositivo móvel. Ao reconectar o aplicativo ao dispositivo GPSMAP, a atualização é transferida para o dispositivo. Depois da conclusão da transferência, as cartas atualizadas são disponibilizadas para uso.


## Assinaturas de carta de navegação

Uma assinatura de carta permite que você acesse as atualizações mais recentes das cartas e conteúdo adicional usando o aplicativo móvel ActiveCaptain ou aplicativo para desktop Garmin Express. Você pode baixar cartas e conteúdos atualizados todos os dias.

Você pode comprar assinaturas de cartas de várias maneiras.

- Compra digital no aplicativo móvel ActiveCaptain
- Compra digital no [garmin.com](http://garmin.com)
- Compra de cartão físico de carta em uma loja física ou por meio do [garmin.com](http://garmin.com) ou do [navionics.com](http://navionics.com)
- Compra de cartão físico de atualização de carta em uma loja física (para atualizar as cartas integradas)

### Comprar uma assinatura de carta com ActiveCaptain

- 1 Conecte seu dispositivo móvel à Internet e abra o app ActiveCaptain.
- 2 Selecione **Carta** >  > **Minhas cartas** > **Adicionar assinatura**.
- 3 Selecione um gráfico.
- 4 Selecione **Subscrever agora**.

**OBSERVAÇÃO:** a assinatura pode demorar algumas horas para ser exibida.

### Ativar o cartão de assinatura da carta

Se você comprou um cartão de memória de assinatura de carta, deverá ativá-lo antes de usá-lo.

- 1 Insira o cartão de assinatura da carta em um slot de cartão de memória do chartplotter.
- 2 Abra o app ActiveCaptain em seu dispositivo móvel e conecte-o à Internet.
- 3 Desconecte seu dispositivo móvel da internet e conecte-o ao chartplotter (*Introdução ao aplicativo ActiveCaptain, página 19*).

O app ActiveCaptain ativará a assinatura automaticamente depois de se conectar à Internet e ao chartplotter. O app ActiveCaptain exibe a nova assinatura na lista de Minhas cartas.


**OBSERVAÇÃO:** a assinatura pode demorar algumas horas para ser exibida.

### Baixar cartas atualizadas

Se você tiver uma assinatura de carta, poderá baixar conteúdo atualizado regularmente. Use o app ActiveCaptain para baixar e transferir as atualizações de cartas mais recentes para seu dispositivo. Para economizar espaço no seu dispositivo móvel e no cartão do ActiveCaptain, e tempo de download, considere usar o app ActiveCaptain para baixar apenas das áreas da carta de que você precisa.

Se você adquiriu a assinatura usando o app ActiveCaptain, o conteúdo é baixado automaticamente todos os dias que você abrir o app ActiveCaptain.


Se você comprou um cartão de assinatura ou está atualizando uma carta integrada, é preciso seguir as etapas abaixo uma vez. Em seguida, o conteúdo é baixado automaticamente todos os dias que você abrir o app ActiveCaptain.

- 1 Quando uma atualização de carta estiver disponível e você tiver acesso à Internet em seu dispositivo móvel, abra o app ActiveCaptain em seu dispositivo móvel.
  - 2 Selecione **Carta** >  > **Minhas cartas**.
  - 3 Selecione o mapa a ser atualizado.
  - 4 Selecione a área para fazer o download.
  - 5 Selecione **Baixar**.
- O app ActiveCaptain baixa a atualização no dispositivo móvel.
- 6 Conecte o dispositivo móvel ao dispositivo GPSMAP (*Introdução ao aplicativo ActiveCaptain, página 19*).
  - 7 No dispositivo GPSMAP, selecione **Embarcação** > **ActiveCaptain** > **OneChart**.

A atualização da carta é transferida para o dispositivo ActiveCaptain. Depois da conclusão da transferência, as cartas atualizadas são disponibilizadas para uso.

## Renovar sua assinatura

Sua assinatura de cartografia tem duração de um ano. Depois que a assinatura expirar, você ainda poderá usar as cartas náuticas baixadas, mas não conseguirá baixar as atualizações mais recentes nem qualquer outro conteúdo adicional.

- 1 Conecte seu dispositivo móvel à Internet e abra o app ActiveCaptain.
- 2 Selecione **Carta** >  > **Minhas cartas**.
- 3 Selecione a carta a ser renovada.
- 4 Selecione **Renovar agora**.

**OBSERVAÇÃO:** essa ação pode demorar algumas horas para ser exibida.

## Comunicação com dispositivos sem fio

Os chartplotters podem criar uma rede sem fio à qual você pode conectar dispositivos sem fio.

A conexão de dispositivos sem fio permite usar aplicativos Garmin, como ActiveCaptain.

### Rede Wi-Fi

#### Configurar a rede Wi-Fi

O chartplotter pode hospedar uma rede Wi-Fi que pode ser acessada por dispositivos sem fio. Ao acessar as configurações da rede sem fio pela primeira vez, será solicitado que você configure a rede.

- 1 Selecione **Menu** > **Configurações** > **Comunicações** > **Rede Wi-Fi** > **Wi-Fi** > **Ligado** > **OK**.
- 2 Caso seja necessário, insira um nome para essa rede sem fio.
- 3 Insira uma senha.

Essa senha será usada para acessar a rede sem fio a partir de dispositivos sem fio. A senha diferencia maiúsculas de minúsculas.

#### Ligar um dispositivo sem fio ao plotador de gráficos

Antes de ligar um dispositivo sem fio à rede sem fio do chartplotter, a rede sem fio do chartplotter deve ser configurada ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).

Diversos dispositivos sem fio podem ser ligados ao plotador de gráficos para compartilhar dados.

- 1 No dispositivo sem fio, ative a tecnologia Wi-Fi e busque redes sem fio.
- 2 Selecione o nome de sua rede sem fio do chartplotter ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 3 Insira a senha do chartplotter.

#### Alterar o Canal sem fio

Você pode alterar o canal sem fio se tiver dificuldade em encontrar ou conectar a um dispositivo, ou se houver interferência.

- 1 Selecione **Menu** > **Configurações** > **Comunicações** > **Rede Wi-Fi** > **Avançado** > **Canal**.
- 2 Insira um novo canal.

Você não precisa alterar o canal sem fio dos dispositivos conectados a essa rede.

#### Alterar o Wi-Fi Host

Se houver múltiplos chartplotters com tecnologia Wi-Fi na rede marítima Garmin, você pode alterar qual chartplotter é o host do Wi-Fi. Isso pode ser útil se você tiver problemas com comunicações Wi-Fi. Alterar o Wi-Fi host permite que você selecione um chartplotter que está fisicamente mais perto de seu dispositivo móvel.

- 1 Selecione **Menu** > **Configurações** > **Comunicações** > **Rede Wi-Fi** > **Avançado** > **Host Wi-Fi**.
- 2 Siga as instruções na tela.



## Controle remoto sem fio

Estes passos não se aplicam a dispositivos de entrada remotos GRID™ (*Emparelhando o dispositivo GRID ao chartplotter a partir do chartplotter, página 181*).

### Emparelhamento do controle remoto sem fio com o chartplotter

Antes de usar o controle remoto sem fio com um chartplotter, você deve emparelhar o controle remoto com o chartplotter.

Você pode conectar um único dispositivo remoto para multiplicar plotadoras e pressionar a tecla de emparelhamento para alternar entre os chartplotters.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controles remotos sem fio > Controle remoto GPSMAP®**.
- 2 Selecione **Nova conexão**.
- 3 Siga as instruções na tela.

### Ligar e desligar a luz de fundo do controle remoto

Desligar a luz de fundo do controle remoto pode significar grande aumento na duração da pilha.

- 1 No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controles remotos sem fio > Controle remoto GPSMAP® > Luz de fundo**.
- 2 Siga as instruções na tela.

### Desconectar o controle remoto de todos os chartplotters

- 1 No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controles remotos sem fio > Controle remoto GPSMAP® > Desconectar tudo**.
- 2 Siga as instruções na tela.

## Sensor de vento sem fio

### Conectando um sensor sem fio ao chartplotter

Você pode visualizar os dados de um sensor sem fio compatível no chartplotter.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio**.
- 2 Selecione o sensor de vento.
- 3 Selecione **Ativar**.

O chartplotter começa a procurar e se conectar ao sensor sem fio.

Para visualizar os dados do sensor, adicione os dados a um campo de dados ou medidor.

### Ajustando a orientação do sensor de vento

Você deve ajustar essa configuração se o sensor não estiver voltado para a frente da embarcação, exatamente paralelo à linha central.

**OBSERVAÇÃO:** a abertura onde o cabo se conecta ao polo indica a frente do sensor.

- 1 Estime o ângulo, em graus, no sentido horário ao redor do mastro, através do qual o sensor aponte para longe do centro da frente da embarcação:
  - Se o sensor estiver voltado para estibordo, o ângulo deve estar entre 1 e 180 graus.
  - Se o sensor estiver voltado para o porto, o ângulo deve estar entre -1 e -180 graus.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio**.
- 3 Selecione o sensor de vento.
- 4 Selecione **Deslocamento de ângulo do vento**.
- 5 Insira o ângulo observado na etapa 1.
- 6 Selecione **Concluído**.



## Visualizar dados do barco em um relógio Garmin

Você pode conectar um relógio Garmin compatível a um chartplotter compatível para visualizar os dados a partir do chartplotter.

**1** Coloque o relógio Garmin ao alcance (3 m) do chartplotter.

**2** Na tela do relógio, selecione **START > Boat Data > START**.

**OBSERVAÇÃO:** se você já tiver conectado a um chartplotter e deseja se conectar a outro chartplotter, abra a tela Boat Data, pressione UP e selecione Pair new.

**3** No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Apps Connect IQ™ > Dados do barco > Ativar > Nova conexão**.

O chartplotter começa a procurar e se conectar ao acessório portátil.

**4** Compare o código exibido no chartplotter com o código exibido no relógio.

**5** Se os códigos corresponderem, selecione **Sim** para concluir o processo de emparelhamento.

Depois de emparelhados, os dispositivos se conectam automaticamente quando estiverem ligados e dentro do alcance.

## Visualizar dados do barco em um dispositivo Garmin Nautix™

Você pode conectar um dispositivo Garmin Nautix ao chartplotter para visualizar dados do chartplotter no dispositivo Garmin Nautix.

**OBSERVAÇÃO:** você pode conectar um dispositivo Garmin Nautix a vários dispositivos compatíveis para uma melhor cobertura em embarcações maiores.

**1** Coloque o dispositivo Garmin Nautix ao alcance (3 m) do chartplotter.

O dispositivo procura automaticamente todos os dispositivos compatíveis dentro da área de alcance.

**2** Se necessário, no menu do acessório portátil, selecione **Conexões do dispositivo > Emparelhar novo dispositivo**.

**3** No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Apps Connect IQ™ > Dados do barco > Habilitar conexões > Nova conexão**.

O chartplotter começa a procurar e se conectar ao acessório portátil.

Depois de emparelhados, os dispositivos se conectam automaticamente quando estiverem ligados e dentro do alcance.

## Visualizações de cartas e cartas 3D

As cartas e as visualizações de cartas 3D que estão disponíveis dependem dos dados do mapa e dos acessórios usados.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, as visualizações de cartas 3D estão disponíveis com as cartas premium.

Você pode acessar as cartas e as visualizações de cartas 3D selecionando Gráficos.

**Gráfico de navegação:** mostra os dados de navegação disponíveis nos seus mapas pré-carregados e de mapas complementares, se disponíveis. Os dados incluem boias, luzes, cabos, sondagens de profundidade, marinas e estações de maré em uma visualização superior.

**Gráfico de pesca:** oferece uma visualização detalhada dos contornos do leito e sondagens de profundidade na carta. Esta carta remove dados de navegação, fornece dados batimétricos detalhados e aperfeiçoa os contornos do leito para reconhecimento de profundidade. Esta carta é melhor para pesca em mar aberto.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**Perspective 3D:** oferece uma visualização de cima e de trás do barco (de acordo com o seu percurso) e oferece um auxílio de navegação visual. Esta visualização é útil ao navegar por bancos de areia, recifes, pontes ou canais difíceis e é benéfica para identificar rotas de entrada e saída em portos e ancoradouros com os quais você não está familiarizado.

**Gráfico 3D:** mostra uma visualização detalhada, tridimensional, de cima e de trás do barco (de acordo com o seu percurso) e oferece um auxílio de navegação visual. Esta visualização é útil ao navegar por bancos de areia, recifes, pontes ou canais difíceis e para identificar rotas de entrada e saída em portos e ancoradouros com os quais você não está familiarizado.

**Fish Eye 3D:** oferece uma visualização submersa que representa visualmente o leito do mar de acordo com as informações da carta. Quando um sonar transdutor está conectado, alvos suspensos (como peixes) são indicados por esferas vermelhas, verdes e amarelas. O vermelho indica os alvos maiores e o verde, os menores.

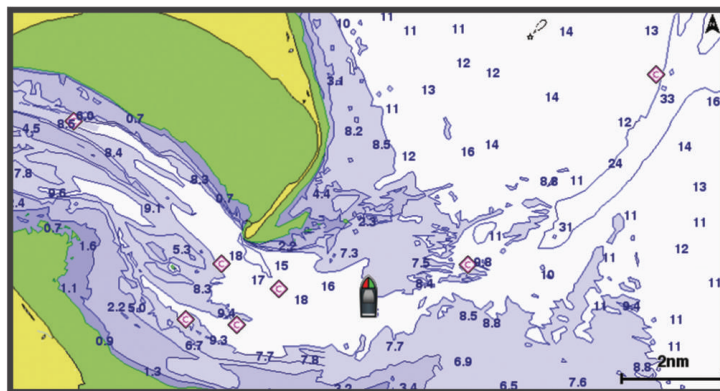
**Relevo sombreado:** fornece sombreamento de elevação em alta resolução de lagos e águas costeiras. Este mapa pode ser útil para pesca e mergulho.

**OBSERVAÇÃO:** o mapa de Relevo sombreado está disponível com mapas premium em algumas áreas.

### Cartas de navegação e de pesca

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.







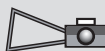
A Gráfico de navegação é otimizada para navegação. Você pode planejar um curso, visualizar as informações do mapa e usar a carta como um auxílio à navegação. Para abrir a Gráfico de navegação, selecione **Gráficos > Gráfico de navegação**.



A Gráfico de pesca fornece uma visualização detalhada com mais detalhes do fundo e conteúdo de pesca. Esta carta é otimizada para uso ao pescar. Para abrir a Gráfico de pesca, selecione **Gráficos > Gráfico de pesca**.

## Símbolos de gráficos

Esta tabela contém alguns dos símbolos comuns que você pode ver nos gráficos detalhados.

Ícone	Descrição
	Boia
	Informações
	Serviços marítimos
	Estação de marés
	Estação de correntes
	Foto vista de cima disponível
	Foto em perspectiva disponível

Outros recursos comuns à maioria dos gráficos incluem linhas de contorno de profundidade, zonas entre marés, sondagens pontuais (como indicado no gráfico original em papel), auxílios e símbolos de navegação, obstruções e áreas de cabos.

## Aplicando mais ou menos zoom usando a tela sensível ao toque

Você pode aplicar mais ou menos zoom rapidamente em muitas telas, como nas exibições de gráficos e sonares.

- Pressione dois dedos juntos para aplicar menos zoom.
- Afaste os dois dedos para aplicar mais zoom.

## Medindo distância no gráfico

1 Em um gráfico, selecione um local.

2 Selecione **Medição**.

Um alfinete aparece na tela mostrando sua localização no momento. A distância e o ângulo do alfinete são listados no canto.

**DICA:** para redefinir o alfinete e medir a partir da localização do cursor, selecione Definir referência.

## Como criar uma parada no gráfico

1 Em uma carta, selecione um local ou objeto.

2 Selecione .

## Visualizando informações de local e objeto em um gráfico

Você pode visualizar informações, como maré, corrente, céu, notas da carta ou serviços locais, sobre um local ou um objeto na carta de Navegação ou Pesca.

1 Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione um local ou um objeto.

Uma lista de opções será exibida. As opções que aparecem variam com base no local ou no objeto selecionado.

2 Se necessário, selecione .

3 Selecione **Informação**.

## Visualizando detalhes sobre ajudas de navegação

A partir da visualização da carta náutica, de Pesca, Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D, você pode visualizar os detalhes sobre vários tipos de ajudas de navegação, incluindo indicadores, luzes e obstruções.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, as visualizações de cartas 3D estão disponíveis com as cartas premium.

- 1 Em uma carta ou visualização de gráfico 3D, selecione uma ajuda de navegação.
- 2 Selecione o nome da ajuda de navegação.

## Navegando para um ponto no gráfico

### ⚠ ATENÇÃO




Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

- 1 Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione um local.
- 2 Se necessário, selecione **Navegar para**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para navegar diretamente para o local, selecione **Ir para** ou .
  - Para criar uma rota até o local, incluindo curvas, selecione **Rota para** ou .
  - Para utilizar a Orientação automática, selecione **Orientação automática** ou .
- 4 Reveja o curso indicado pela linha magenta (*Codificação da rota por cores, página 48*).

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.
- 5 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Cartas Premium

### ⚠️ ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modelos suportam todas as cartas.

As cartas premium opcionais, como Garmin Navionics Vision+™, permitem que você obtenha o máximo do seu chartplotter. Além de cartas marítimas detalhadas, as cartas Premium podem conter estes recursos, que estão disponíveis em algumas áreas.

**Mariner's Eye 3D:** fornece uma visualização de cima e de trás do barco como um auxílio de navegação 3D.

**Fish Eye 3D:** fornece uma visualização tridimensional submersa que representa o leito do mar de acordo com as informações na carta.

**Cartas de pesca:** mostra a carta com contornos aperfeiçoados do leito e sem dados de navegação. Esta carta funciona melhor para pesca em mar aberto.

**Imagens de satélite de alta resolução:** fornece imagens de satélite de alta resolução para visualização realista da terra e da água na carta de Navegação ([Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação, página 31](#)).

**Fotos aéreas:** mostra fotos aéreas de marinas e outros pontos significantes para a navegação, para ajudar você a visualizar o seu entorno ([Visualizando fotos aéreas de referências, página 31](#)).

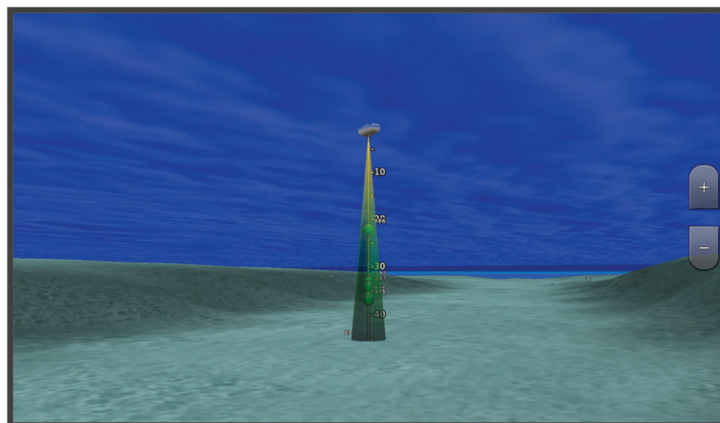
**Caminhos detalhados e dados de POI:** apresentam dados detalhados de estradas e de pontos de interesse (POI), que incluem estradas costeiras e POI altamente detalhados, como restaurantes, alojamentos e atrações locais.

**Orientação automática:** usa informações específicas sobre sua embarcação e dados de carta para determinar o melhor percurso até o seu destino.

### Visualização de carta Fish Eye 3D

Ao usar as linhas de contorno de profundidade das cartas premium, tais como Garmin Navionics Vision+, a visualização de carta Fish Eye 3D oferece uma visualização submersa do leito marítimo ou do fundo do lago.


Alvos suspensos, como peixes, são indicados por esferas vermelhas, verdes e amarelas. O vermelho indica os alvos maiores e o verde, os menores.



## Visualizando informações da estação de marés

### ⚠ ATENÇÃO

As informações de maré e corrente são apenas para fins informativos. É de sua responsabilidade observar todas as orientações relacionadas à água publicadas, manter-se atento aos seus arredores e usar o julgamento seguro dentro, sobre e ao redor da água o tempo todo. O não cumprimento deste aviso poderá resultar em danos à propriedade, ferimentos graves ou morte.

O ícone  na carta indica uma estação da maré. Você pode ver um gráfico detalhado para uma estação de maré para ajudar a prever o nível da maré em diferentes horários ou em dias diferentes.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

1 A partir da carta náutica ou carta náutica de Pesca, selecione uma estação de maré.

As informações de direção e de nível da maré aparecem próximas a .

2 Selecione o nome da estação.

## Indicadores animados de marés e correntes

### ⚠ ATENÇÃO

As informações de maré e corrente são apenas para fins informativos. É de sua responsabilidade observar todas as orientações relacionadas à água publicadas, manter-se atento aos seus arredores e usar o julgamento seguro dentro, sobre e ao redor da água o tempo todo. O não cumprimento deste aviso poderá resultar em danos à propriedade, ferimentos graves ou morte.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode visualizar indicadores para estação de marés animadas e direção de correntes no gráfico Navegação ou gráfico Pesca. Você também precisa ativar os ícones animados nas configurações de gráfico ([Mostrando indicadores de marés e correntes, página 30](#)).

Um indicador para uma estação de marés aparece no gráfico como uma barra vertical com uma seta. Uma seta vermelha apontando para baixo indica uma maré jusante e uma seta azul apontando para cima indica uma maré montante. Quando você move o cursor sobre o indicador da estação da maré, a altura da onda na estação é exibida acima do indicador da estação.

Os indicadores de direção atual aparecem como setas no gráfico. A direção de cada seta indica a direção da corrente em um específico local no gráfico. A cor da seta da corrente indica o alcance da velocidade para a corrente naquele local. Quando você move o cursor sobre o indicador da direção da corrente, a velocidade da corrente específica é exibida acima do indicador de direção.

Cor	Alcance de velocidade da corrente
Amarelo	0 a 1 nó
Laranja	1 a 2 nós
Vermelho	2 ou mais nós

## Mostrando indicadores de marés e correntes

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode mostrar indicadores estáticos e dinâmicos de estações de marés e correntes no gráfico Navegação e no gráfico Pesca.

1 Na carta de Navegação ou Pesca, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Marés e correntes**.

2 Selecione uma opção:

- Para exibir indicadores animados de estação de marés e de correntes no gráfico, selecione **Animado**.
- Para habilitar o controle deslizante para marés e corrente, que define o período de tempo em que as marés e as correntes são relatadas no mapa, selecione **Deslizador**.

## Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode sobrepor imagens de alta resolução do satélite sobre as partes de terra ou sobre partes de terra e mar do seu gráfico de navegação.

**OBSERVAÇÃO:** quando ativadas, as imagens de alta resolução do satélite estão presente apenas em níveis de zoom mais baixos. Se não puder ver imagens de alta resolução na sua região de gráfico opcional, você pode selecionar **+** aproximar. Você também pode definir o nível de detalhe mais alto, alterando o detalhe de zoom do mapa.

1 Na carta de Navegação, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Fotos de satélite**.

2 Selecione uma opção:

- Selecione **Apenas terra** para mostrar informações de gráficos padrão na água, com fotos se sobrepondo na terra.

**OBSERVAÇÃO:** essa configuração deve ser ativada para exibir Standard Mapping® cartas.

- Selecione **Mapa de fotos** para mostrar fotos da água e da terra com uma opacidade especificada. Use a barra deslizante para ajustar a opacidade da foto. Quanto mais alta for a porcentagem, mais as fotos do satélite irão cobrir a terra e a água.


## Visualizando fotos aéreas de referências

Para poder visualizar fotos aéreas na carta de navegação, ative a configuração Pontos da foto na configuração da carta ([Camadas de cartas, página 37](#)).

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode usar fotos aéreas de referências, marinas e portos para ajudar a se orientar com relação ao entorno ou para se familiarizar com uma marina ou um porto antes da chegada.

1 Em uma carta náutica, selecione o ícone de câmera:

- Para visualizar uma foto vista de cima, selecione .
- Para visualizar uma foto em perspectiva, selecione . A foto foi tirada do local da câmera, apontada na direção do cone.

2 Selecione **Foto**.

## Sistema de identificação automática








O sistema de identificação automática (AIS) permite que você identifique e rastreie outras embarcações e alerta você sobre o tráfego da área. Quando conectado a um dispositivo AIS externo, o chartplotter pode mostrar informações de AIS sobre outras embarcações que estão no alcance, que estão equipadas com um transponder e que estão transmitindo ativamente informações de AIS.

As informações relatadas por cada embarcação inclui o MMSI (Maritime Mobile Service Identity), local, velocidade de GPS, direção de GPS, tempo decorrido desde a última posição em que a embarcação reportou, abordagem mais próxima e tempo até a abordagem mais próxima.

Alguns modelos de chartplotter são compatíveis com Blue Force Tracking. Embarcações rastreadas com Blue Force Tracking são indicadas no chartplotter na cor azul esverdeado.



## Símbolos de alvo AIS

Símbolo	Descrição
	Embarcação AIS. A embarcação está relatando informações de AIS. A direção na qual o triângulo está apontando indica a direção na qual a embarcação AIS está se movendo.
	O alvo é selecionado.
	O alvo é ativado. O alvo aparece maior no gráfico. Uma linha verde anexada ao alvo indica a direção do alvo. MMSI, velocidade e direção da embarcação aparecem abaixo do alvo se a configuração de detalhes estiver definida como Mostrar. Se a transmissão de AIS da embarcação for perdida, uma faixa de mensagem será exibida.
	O alvo é perdido. Um X verde indica que a transmissão AIS da embarcação foi perdida, e o chartplotter exibe uma faixa de mensagem perguntando se a embarcação deve continuar a ser rastreada. Se você interromper o rastreamento de embarcação, o símbolo de alvo perdido desaparecerá do gráfico ou da visualização de gráfico 3D.
	Alvo perigoso dentro do alcance. O alvo pisca enquanto um alarme soa e uma faixa de mensagem é exibida. Depois que o alarme tiver sido reconhecido, um triângulo vermelho sólido com uma linha vermelha anexada a ele indica o local e a direção do alvo. Se o alarme de colisão da zona de segurança tiver sido configurado como Desligado, o alvo pisca, porém o alarme audível não soará e a faixa de alarme não será exibida. Se a transmissão de AIS da embarcação for perdida, uma faixa de mensagem será exibida.
	O alvo perigoso é perdido. Um X vermelho indica que a transmissão AIS da embarcação foi perdida, e o chartplotter exibe uma faixa de mensagem perguntando se a embarcação deve continuar a ser rastreada. Se você interromper o rastreamento de embarcação, o símbolo de alvo perigoso perdido desaparecerá do gráfico ou da visualização de gráfico 3D.
	O local deste símbolo indica o ponto de abordagem mais próximo para um alvo perigoso, e os números próximos ao símbolo indicam o tempo até o ponto de abordagem mais próximo do alvo.

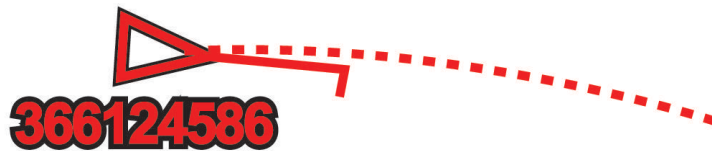
**OBSERVAÇÃO:** embarcações rastreadas com o recurso Blue Force Tracking são indicadas com uma cor azul esverdeado independente do status delas.

## Direção e percurso projetado de alvos de AIS ativados

Quando informações de direção e percurso no solo são fornecidas por um alvo de AIS ativado, a direção do alvo aparece em um gráfico como uma linha sólida presa ao símbolo de alvo de AIS. Uma linha de direção não é exibida em uma visualização de gráfico 3D.

O percurso projetado de um alvo de AIS ativado é exibido como uma linha pontilhada em um gráfico ou visualização de gráfico 3D. O comprimento da linha de percurso projetada é baseado no valor da configuração de direção projetada. Se um alvo de AIS ativado não está transmitindo informações de velocidade ou se a embarcação não está se movendo, uma linha de percurso projetada não é exibida. Mudanças nas informações de velocidade, percurso sobre o solo ou taxa de curvas transmitidas pela embarcação podem causar impacto no cálculo da linha de percurso projetada.

Quando as informações sobre percurso sobre o solo e taxa de curvas são fornecidas por um alvo de AIS ativado, o percurso projetado é calculado com base nas informações de percurso sobre o solo e a taxa de curvas. A direção na qual o alvo está virando, que também é baseada nas informações de taxa de curvas, é indicada pela rebarba na extremidade da linha de direção. O comprimento da rebarba não muda.



Quando as informações de percurso sobre o solo e direção são fornecidas por um alvo de AIS ativado, porém as informações de taxa de curvas não são fornecidas, o percurso projetado do alvo é calculado com base nas informações de percurso sobre o solo.

## Ativando um alvo para uma embarcação AIS

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Ativar destino**.

## Visualizando informações sobre uma embarcação AIS com alvo

Você pode visualizar o status do sinal de AIS, MMSI, velocidade de GPS, cabeçalho de GPS e outras informações que são relatadas sobre uma embarcação AIS com alvo.

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS**.

## Desativando um alvo para uma embarcação AIS

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Desativar**.

## Visualizando uma lista de ameaças de AIS e MARPA

De qualquer tela Radar ou Cobertura de radar, você pode visualizar e personalizar a aparência de uma lista de ameaças de AIS e MARPA.

- 1 Em uma tela de radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para visualizar uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista AIS**.
  - Para visualizar uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.
- 3 Se necessário, selecione **Opções de exibição > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a serem incluídas na lista.

## Configurar alarme de colisão de zona de segurança

### CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Configurações de sons e visor, página 162](#)). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

Antes de poder definir um alarme de colisão, você deve conectar um dispositivo AIS ou radar à mesma rede que um chartplotter compatível.

O alarme de colisão de zona de segurança é usado apenas com AIS e MARPA. A funcionalidade MARPA funciona com radar. A zona de segurança é usada para evitar colisões e pode ser personalizada.

**1** Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Alarm. colisões > Ligado**.

Uma faixa de mensagem é exibida e um alarme toca quando um objeto referenciado com MARPA ou uma embarcação ativada por AIS entrar na zona de segurança em torno do seu barco. O objeto também é rotulado como perigoso na tela. Quando o alarme dispara, a faixa de mensagem e o alarme audível são desativados, porém o objeto permanece rotulado como perigoso na tela.

**2** Selecione **Alcance** e selecione uma distância para o raio de zona de segurança em torno da sua embarcação.

**3** Selecione **Tempo até** e selecione um tempo no qual o alarme soará se for determinado que um alvo cruzará a zona de segurança.

Por exemplo, para receber notificação sobre uma interseção iminente 10 minutos antes de sua provável ocorrência, defina Tempo até como 10 que o alarme soará 10 minutos antes de a embarcação chegar à zona de segurança.

**4** Selecione **Alarme MARPA** e selecione uma opção para quando o alarme soar para objetos com tags MARPA.

## Visualizando uma lista de ameaças de AIS e MARPA

De qualquer tela Radar ou Cobertura de radar, você pode visualizar e personalizar a aparência de uma lista de ameaças de AIS e MARPA.

**1** Em uma tela de radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.

**2** Selecione uma opção:

- Para visualizar uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista AIS**.
- Para visualizar uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.

















**3** Se necessário, selecione **Opções de exibição > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a serem incluídas na lista.

## Auxílios AIS de navegação

Um auxílio de navegação (ATON) AIS é qualquer tipo de auxílio à navegação que é transmitido pelo rádio AIS. Os ATONs são exibidos nas cartas e possuem informações de identificação, como posição e tipo.

Há três tipos principais de ATONs AIS. Os ATONs reais existem fisicamente e enviam suas informações de identificação e localização a partir de sua localização real. Os ATONs sintéticos existem fisicamente e suas informações de identificação e localização são enviadas de outra localização. Os ATONs virtuais não existem de fato e suas informações de identificação e localização são enviadas de outra localização.

Você pode visualizar ATONs AIS na carta quando o chartplotter está conectado a um rádio AIS compatível. Para mostrar ATONs AIS em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Navegação > ATONs**. Você pode ver mais informações sobre um ATON ao selecioná-lo na carta.

Símbolo	Significado
	ATON real ou sintético
	ATON real ou sintético: marco norte
	ATON real ou sintético: marco sul
	ATON real ou sintético: marco leste
	ATON real ou sintético: marco oeste
	ATON real ou sintético: marco especial
	ATON real ou sintético: marco seguro
	ATON real ou sintético: marco de perigo
	ATON virtual
	ATON virtual: marco norte
	ATON virtual: marco sul
	ATON virtual: marco leste
	ATON virtual: marco oeste
	ATON virtual: marco especial
	ATON virtual: marco seguro
	ATON virtual: marco de perigo

## Sinais de problemas de AIS





Os dispositivos de sinalização de problemas de AIS integrados transmitem relatórios de posição de emergência quando ativados. O chartplotter pode receber sinais de transmissões de busca e resgate (SART), indicadores de rádio para posição de emergência (EPIRB) e outros sinais de homem ao mar. As transmissões de sinais de problemas são diferentes das transmissões de AIS padrão, assim aparecem de um jeito diferente no chartplotter. Em vez de rastrear uma transmissão de sinal de problema para evitar colisão, você rastreia uma transmissão de sinal de problema para localizar e ajudar uma embarcação ou uma pessoa.

### Navegando para uma transmissão de sinal de problema

Quando você recebe uma transmissão de sinal de problema, um alarme de sinal de problema aparece.

Selecione **Rever** > **Ir para** para iniciar a navegação para a transmissão.

### Símbolos de alvo de dispositivos de sinal de problemas de AIS

Símbolo	Descrição
	Transmissão de dispositivo de sinal de problema de AIS. Selecione para ver mais informações sobre a transmissão e começar a navegação.
	Transmissão perdida.
	Teste de transmissão. Aparece quando uma embarcação começa um teste do seu dispositivo de sinal de problemas e não representa uma emergência verdadeira.
	Teste de transmissão perdida.

### Ativando os alertas de teste de transmissão de AIS

Para evitar um grande número de alertas e símbolos de teste em áreas muito cheias, como marinas, você pode selecionar receber ou ignorar mensagens de teste de AIS. Para testar um dispositivo de emergência AIS, você deve habilitar o chartplotter para receber alertas de teste.

1 Selecione **Menu** > **Configurações** > **Alarmes** > **AIS**.

2 Selecione uma opção:

- Para receber sinais de teste EPIRB (indicadores de rádio para posição de emergência), selecione **Teste AIS-EPIRB**.
- Para receber ou ignorar sinais de teste de MOB (homem ao mar), selecione **Teste AIS-MOB**.
- Para receber ou ignorar sinais de teste de SART (transponder de busca e resgate), selecione **Teste AIS-SART**.

### Desativando a recepção de AIS

A recepção do sinal de AIS fica ativada por padrão.

Selecione **Menu** > **Configurações** > **Outras embarcações** > **AIS** > **Desl.**

Todas as funcionalidades de AIS em todas as visualizações de gráficos e gráficos 3D são desativadas. Isso inclui definição de alvo e rastreamento de embarcação AIS, alarmes de colisão que resultem dessa definição de alvo e rastreamento de embarcação AIS e a exibição de informações sobre embarcações AIS.

## Menu do gráfico

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as cartas. Algumas opções requerem mapas premium ou acessórios conectados, como radar.

**OBSERVAÇÃO:** os menus podem conter algumas configurações que não são suportadas por suas cartas instaladas ou em seu local atual. Se você fizer alterações nessas configurações, elas não afetarão a visualização da carta.

Em uma carta, selecione Menu.

**Camadas:** ajusta a aparência dos diferentes itens nas cartas ([Camadas de cartas](#), página 37).

**Quickdraw Contours:** ativa o desenho de contorno de fundo e permite criar etiquetas de mapa de pesca ([Mapeamento de Contornos do Garmin Quickdraw](#), página 43).

**Configurações:** ajusta as configurações de carta ([Configurações da carta](#), página 42).

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela ([Personalizando as sobreposições de dados](#), página 17).

## Camadas de cartas

Você pode ativar e desativar as camadas da carta e personalizar os recursos das cartas. Cada configuração é específica para o gráfico ou para a visualização de gráfico em uso.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todos os modelos de cartas e do chartplotter. Algumas opções requerem mapas Premium ou acessórios conectados.

**OBSERVAÇÃO:** os menus podem conter algumas configurações que não são suportadas por suas cartas instaladas ou em seu local atual. Se você fizer alterações nessas configurações, elas não afetarão a visualização da carta.

A partir de uma carta, selecione **Menu > Camadas**.

**Gráfico:** mostra e oculta os itens relacionados à carta ([Configurações de camada de carta](#), página 38).

**Minha embarcação:** mostra e oculta itens relacionados ao barco ([Configurações de camada da minha embarcação](#), página 38).

**Dados do usuário:** mostra e oculta dados do usuário, como pontos de parada, limites e trajetos, e abre listas de dados do usuário ([Configurações de camada de dados do usuário](#), página 39).

**Outras embarcações:** ajusta como outras embarcações são mostradas ([Configurações de camada de outras embarcações](#), página 40).

**Água:** mostra e oculta itens de profundidade ([Configurações de camada da água](#), página 40).

**Quickdraw Contours:** mostrar e ocultar Garmin Quickdraw Dados de contorno ([Configurações de contornos do Garmin Quickdraw](#), página 46).

**Tempo:** mostra e oculta os itens relacionados ao clima ([Configurações de camada de tempo](#), página 41).

## Configurações de camada de carta

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Gráfico**.

**Fotos de satélite:** apresenta imagens de satélite de alta resolução nas zonas de terra ou terra e mar da carta de navegação, quando são usados determinados mapas premium (*Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação, página 31*).

**OBSERVAÇÃO:** essa configuração deve ser ativada para exibir Standard Mapping cartas.

**Marés e correntes:** mostra indicadores de estações de correntes e marés na carta (*Mostrando indicadores de marés e correntes, página 30*) e ativa o controle deslizante de correntes e marés, definindo o tempo no qual as correntes e marés são reportadas no mapa.

**POIs em terra:** mostra pontos de interesse em terra.

**Navegação:** mostra auxílios de navegação na carta, como ATONs e luzes piscando. Permite que você selecione o tipo de auxílio de navegação NOAA ou IALA.

**Pontos de serviço:** mostra locais para serviços marítimos.

**Profundidade:** ajusta os itens na camada de profundidade (*Configurações de camada de profundidade, página 38*).

**Áreas restritas:** mostra informações sobre áreas restritas no gráfico.

**Pontos da foto:** mostra ícones da câmera para fotos aéreas (*Visualizando fotos aéreas de referências, página 31*).

## Configurações de camada de profundidade

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Profundidade**.

**Sombreamento de profundidade:** especifica a profundidade inferior e superior do sombreado.

**Sombreado superficial:** define os tons da linha costeira para a profundidade especificada.

**Profundidades do local:** ativa as sondagens do local e define profundidades perigosas. As profundidades do local que são iguais ou mais rasas que a profundidade perigosa são indicadas por texto em vermelho.

**Contorno de pesca:** define o nível de zoom para uma visualização detalhada dos contornos de fundo e das sondagens de profundidade, e simplifica a apresentação do mapa para uma utilização otimizada durante a pesca.

## Configurações de camada da minha embarcação

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Minha embarcação**.

**Linha de direção:** mostra e ajusta a linha de direção, que é uma linha desenhada no mapa a partir da proa do barco na direção da viagem (*Configurar a linha de direção e marcadores de ângulo, página 68*).

**Ativar trajetos:** mostra o trajeto ativo na carta e abre o menu Ativar opções de trajetos.

**Rosa dos ventos:** mostra uma representação visual do ângulo do vento ou orientação fornecida pelo sensor de vento conectado e define a origem do vento.

**Rosa dos ventos:** mostra uma rosa dos ventos em torno do seu barco, indicando a direção da bússola orientada para a direção do barco. Ativar esta opção desativa a opção Rosa dos ventos.

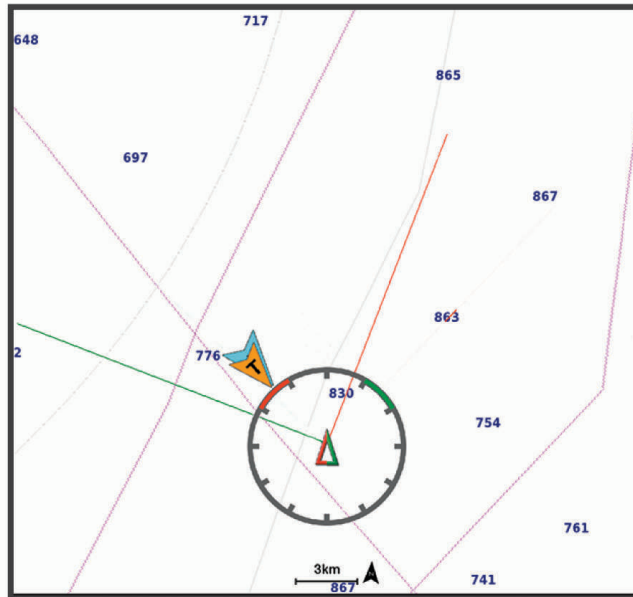
**Ícone embarc.:** define o ícone que representa a sua localização atual na carta.



## Configurações de Laylines

Para utilizar o recurso de laylines, você deve conectar um sensor de vento ao chartplotter.

No modo de navegação (*Definir o tipo de embarcação, página 13*), você pode exibir as linhas de bolina na carta náutica. Laylines podem ser particularmente úteis em corridas.



Na carta náutica, selecione **Menu > Camadas > Minha embarcação > Laylines > Configuração**.

**Âng. navega.:** permite selecionar a forma como o dispositivo calcula as laylines. A opção Real calcula as laylines usando o ângulo do vento medido no sensor de vento. A opção Manual calcula as laylines usando os ângulos de barlavento e de sotavento inseridos manualmente. A opção Tabela polar calcula as laylines com base nos dados importados da tabela polar (*Importar uma tabela polar manualmente, página 65*).

**Âng. barlavento:** permite que você defina uma layline com base no ângulo de navegação a barlavento.

**Âng. sotavento:** permite que você defina uma layline com base no ângulo de navegação a sotavento.

**Correção de maré:** corrige as laylines de acordo com a maré.

**Filtro layline:** filtra os dados de layline com base no intervalo de tempo inserido. Para uma layline mais suave que filtre algumas das mudanças na direção do barco ou no ângulo de vento real, insira um número maior. Para laylines que exibam uma maior sensibilidade para as mudanças na direção do barco ou no ângulo de vento real, insira um número menor.

## Configurações de camada de dados do usuário

Você pode mostrar dados do usuário, como pontos de parada, limites e trajetos, nas cartas.

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Dados do usuário**.

**Paradas:** mostra pontos de parada na carta e abre uma lista de pontos de parada.

**Limites:** mostra limites na carta e abre uma lista de limites.

**Trajetos:** mostra os trajetos na carta.

## Configurações de camada de outras embarcações

**OBSERVAÇÃO:** estas opções requerem acessórios conectados, como um receptor AIS, radar ou rádio VHF.

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.

**DSC:** define como embarcações DSC e trilhas aparecem na carta e mostra a lista DSC.

**AIS:** define como embarcações AIS e trilhas aparecem na carta e mostra a lista AIS.

**MARPA:** define como embarcações MARPA e trilhas aparecem na carta e mostra a lista MARPA.

**Detalhes:** mostra detalhes de outras embarcações na carta.

**Dir. projetada:** define o tempo da direção projetada para embarcações ativadas por AIS e com tags MARPA.

**Alarm. colisões:** define o alarme de colisão de zona de segurança ([Configurar alarme de colisão de zona de segurança, página 34](#)).

## Configurações de camada da água

Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Água**.

**OBSERVAÇÃO:** o menu pode conter algumas configurações que não são suportadas por suas cartas instaladas ou em seu local atual. Se você fizer alterações nessas configurações, elas não afetarão a visualização da carta.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as cartas, visualizações e modelos de chartplotter. Algumas opções requerem mapas Premium ou acessórios conectados.

**Sombreamento de profundidade:** especifica a profundidade inferior e superior do sombreado entre ([Sombreamento do alcance da profundidade, página 41](#)).

**Sombreado superficial:** define os tons da linha costeira para a profundidade especificada.

**Profundidades do local:** ativa as sondagens do local e define profundidades perigosas. As profundidades do local que são iguais ou mais rasas que a profundidade perigosa são indicadas por texto em vermelho.

**Contorno de pesca:** define o nível de zoom para uma visualização detalhada dos contornos de fundo e das sondagens de profundidade, e simplifica a apresentação do mapa para uma utilização otimizada durante a pesca.

**Relevo sombreado:** mostra o gradiente do fundo com sombreado. Esta função está disponível somente em alguns mapas premium.

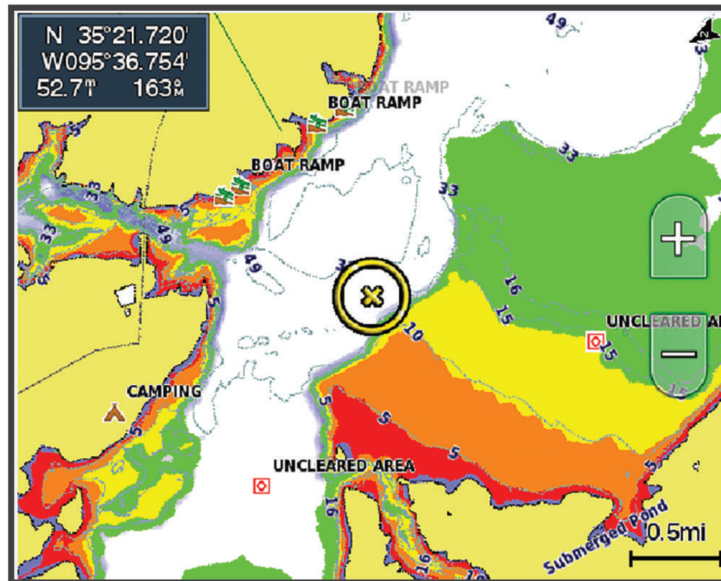
**Imagens sonar:** mostra imagens do sonar para ajudar a mostrar a densidade do fundo. Esta função está disponível somente em alguns mapas premium.

**Nível do lago:** define o nível de água atual do lago. Esta função está disponível somente em alguns mapas premium.

## Sombreamento do alcance da profundidade

Você pode definir intervalos de cores em seu mapa para mostrar as profundidades da água onde seu peixe alvo está mordendo atualmente. Você pode definir intervalos mais profundos para monitorar o quão rápido a profundidade do fundo muda em um intervalo de profundidade específico. Você pode criar até 10 alcances de profundidade. Para pesca em águas continentais, um máximo de cinco intervalos de profundidade podem ajudar a reduzir interferências no mapa. As faixas de profundidade se aplicam a todas as cartas e extensões de água.

Alguns Garmin LakeVü™ e cartas premium suplementares têm sombreamento do alcance de profundidade múltiplo por padrão.



Vermelho	De 0 a 1,5 m (de 0 a 5 pés)
Laranja	De 1,5 a 3 m (de 5 a 10 pés)
Amarelo	De 3 a 4,5 m (de 10 a 15 pés)
Verde	De 4,5 a 7,6 m (de 15 a 25 pés)

Para ativar e ajustar, a partir de uma carta, selecione **Menu > Camadas > Água > Sombreamento de profundidade**.

## Configurações de camada de tempo

Na carta de Navegação ou Pesca, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Tempo > ⚡**.

Em uma carta de tempo, selecione **Menu > Camadas > Gráfico > Tempo**.

**Camadas observadas:** define quais itens do tempo observado são mostrados. O tempo observado é a condição meteorológica atual que está visível agora.

**Camadas de previsão:** define quais itens da previsão de tempo são mostrados.

**Modo de camada:** mostra informações meteorológicas previstas ou observadas.

**Loop:** mostra um loop de informações meteorológicas previstas ou observadas.


**Legenda:** mostra a legenda do tempo, com a gravidade das condições aumentando da esquerda para a direita.

**Assinatura de clima:** mostra informações de assinatura de tempo.

**Restaurar padrões:** restaura as configurações de tempo para os valores padrão.

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela ([Personalizando as sobreposições de dados](#), página 17).

## Configurações de sobreposição do radar

Na carta de Navegação ou Pesca, selecione **Menu > Camadas > Radar > **.

Na tela de radar, selecione **Menu**.

**Radar para espera:** interrompe a transmissão do radar.

**G:** ajusta o ganho (*Ajustar automaticamente o ganho na tela do radar, página 105*).

**Interferência do mar:** ajusta as interferências do mar (*Ajustar automaticamente o ganho na tela do radar, página 105*).

**Opções do radar:** abre o menu de opções do radar (*Menu de opções do radar, página 107*).

**Outras embarcações:** define como outras embarcações são exibidas na visualização do radar (*Configurações de camada de outras embarcações, página 40*).

**Configuração do radar:** abre as configurações de exibição do radar (*Menu de configuração do radar, página 107*).

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela (*Personalizando as sobreposições de dados, página 17*).

## Configurações da carta:

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as visualizações de cartas e cartas 3D. Algumas configurações requerem acessórios externos ou cartas Premium aplicáveis.

Em uma carta náutica, selecione **Menu > Configurações**.

**Orient. mapa:** define a perspectiva do mapa.

**Avanço:** desloca o seu local atual em direção à base da tela automaticamente conforme a velocidade aumenta. Digite a sua velocidade máxima para obter os melhores resultados.

**Orientação da embarcação:** define o alinhamento do ícone da embarcação no mapa. A opção Automático alinha o ícone da embarcação usando COG do GPS em altas velocidades e o rumo magnético em baixas velocidades para alinhar melhor o ícone da embarcação com a linha de rastreamento ativa. A opção Direção alinha o ícone da embarcação com a direção magnética. A opção Direção do GPS (COG) alinha o ícone da embarcação usando o COG do GPS. Se a fonte de dados selecionada não estiver disponível, a fonte de dados disponível será usada.

### ATENÇÃO

A configuração da orientação da embarcação serve para fins informativos e não deve ser seguida com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água para evitar imobilizações ou perigos que possam resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

**Detalhe:** ajusta a quantidade de detalhes mostrada no mapa, em diferentes níveis de zoom.

**Tam. da carta:** define o tamanho visível da carta.

**Mapa mundial:** usa tanto um mapa mundial básico como um mapa em relevo sombreado no gráfico. Essas diferenças são visíveis apenas quando afastado demais para ver os gráficos detalhados.

**Linha de partida:** define a linha de partida para a corrida de vela (*Definindo a linha de partida, página 63*).

**Mapa inserido:** mostra um pequeno mapa centralizado na sua localização atual.

## Configurações do Fish Eye 3D

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Na visualização de gráfico do Fish Eye 3D, selecione **Menu**.

**Exibir:** define a perspectiva da visualização do gráfico 3D.

**Trajetos:** mostrar trajetos.

**Cone do sonar:** mostra um cone que indica a área coberta pelo transducer.

**Símb. de peixe:** mostra alvos suspensos.

## Mapas compatíveis

Para ajudar você a passar um tempo seguro e divertido na água, os dispositivos Garmin são compatíveis somente com mapas oficiais produzidos por Garmin ou um produtor terceiro aprovado.

Você pode adquirir mapas de Garmin. Se você adquirir mapas de um vendedor que não Garmin, investigue o vendedor antes da compra. Tenha cuidado extra com vendedores on-line. Se você tiver adquirido um mapa incompatível, devolva ao vendedor.

## Mapeamento de Contornos do Garmin Quickdraw

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso de mapeamento de Contornos do Garmin Quickdraw permite que os usuários gerem mapas. A Garmin não faz representações sobre a precisão, confiabilidade, integridade ou vigência dos mapas gerados por terceiros. Qualquer uso ou dependência dos mapas gerados por terceiros se dá por seu próprio risco.

O recurso de mapeamento de Contornos do Garmin Quickdraw permite que você crie instantaneamente mapas com contornos e rótulos de profundidade para qualquer massa de água.

Quando os Contornos do Garmin Quickdraw registram dados, um círculo colorido é exibido ao redor da embarcação. Esse círculo representa a área aproximada do mapa que está sendo verificada por cada passagem.



Um círculo verde indica uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Um círculo amarelo indica uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Um círculo vermelho indica velocidade acima de 32 km/h (20 mph), além de má profundidade ou posição do GPS.

Você pode visualizar os Contornos do Garmin Quickdraw em uma tela de combinação ou em uma visualização única no mapa.

A quantidade de dados salvos dependerá do tamanho de seu cartão de memória, da sua fonte de sonar e da velocidade do seu barco durante a gravação de dados. Você pode gravar mais utilizando um sonar de feixe único. Estima-se que você possa gravar aproximadamente 1.500 horas de dados em um cartão de memória de 2 GB.

Quando você grava dados no cartão de memória de seu chartplotter, os novos dados são adicionados ao seu mapa existente dos Contornos do Garmin Quickdraw e salvos no cartão de memória. Ao inserir um novo cartão de memória, os dados existentes não são transferidos para o novo cartão.

## Mapeando uma massa de água usando o recurso Garmin Quickdraw Contours

Antes de usar o recurso Garmin Quickdraw Contours, é necessário ter a profundidade do sonar, posição do GPS e um cartão de memória com espaço livre.

- 1 Na visualização de uma carta, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Iniciar gravação**.
- 2 Quando a gravação estiver completa, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Parar gravação**.
- 3 Selecione **Gerenciar > Nome** e digite um nome para o mapa.

## Adicionando uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw do Contours

Você pode adicionar etiquetas a um mapa Garmin Quickdraw do Contours para marcar perigos ou pontos de interesse.

- 1 Na carta Navegação, selecione um local.
- 2 Selecione **Rót.Quickdraw**.
- 3 Digite o texto da etiqueta e selecione **Concluído**.

## Comunidade Garmin Quickdraw

A Comunidade Garmin Quickdraw é online, pública e gratuita e permite que você baixe mapas que outros usuários criaram. Você pode compartilhar seus mapas Garmin Quickdraw Contours com outras pessoas.

Se o seu dispositivo tiver a tecnologia Wi-Fi, você pode usar o aplicativo ActiveCaptain para acessar a Comunidade Garmin Quickdraw ([Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com ActiveCaptain, página 44](#)).

Se o seu dispositivo não tiver a tecnologia Wi-Fi, você pode usar o site Garmin Connect™ para acessar a Comunidade Garmin Quickdraw ([Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com Garmin Connect, página 45](#)).

## Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com ActiveCaptain

- 1 Em seu dispositivo móvel, abra o aplicativo ActiveCaptain e conecte-se ao dispositivo GPSMAP ([Introdução ao aplicativo ActiveCaptain, página 19](#)).
- 2 No aplicativo, selecione **Comunidade do QuickDraw**.

É possível fazer o download de contornos de outros na comunidade ([Baixar Garmin Quickdraw Mapas da comunidade usando ActiveCaptain, página 44](#)) e compartilhar os contornos que você criou ([Compartilhar seus mapas de contornos do Garmin Quickdraw com a comunidade do Garmin Quickdraw usando o ActiveCaptain, página 45](#)).

## Baixar Garmin Quickdraw Mapas da comunidade usando ActiveCaptain

Você pode fazer o download de mapas do Garmin Quickdraw Contours que outros usuários criaram e compartilharam com a Comunidade Garmin Quickdraw.

- 1 A partir do aplicativo ActiveCaptain em seu dispositivo móvel, selecione **Comunidade do QuickDraw > Procurar contornos**.
- 2 Use o mapa e busque recursos para localizar uma área para download.  
Os pontos vermelhos representam mapas do Garmin Quickdraw Contours que foram compartilhados para aquela área.
- 3 Selecione **Selecione uma região de download**.
- 4 Arraste a caixa para selecionar a área para download.
- 5 Arraste os cantos para alterar a área de download.
- 6 Selecione **Baixar área**.

Na próxima vez em que você conectar o aplicativo ActiveCaptain ao dispositivo GPSMAP, seus contornos baixados serão transferidos automaticamente para o dispositivo.



## Compartilhar seus mapas de contornos do Garmin Quickdraw com a comunidade do Garmin Quickdraw usando o ActiveCaptain

Você pode compartilhar os mapas de contornos do Garmin Quickdraw criados por você com outras pessoas da comunidade do Garmin Quickdraw.

Quando você compartilha um mapa de contorno, somente o mapa é compartilhado. Seus pontos de parada não são compartilhados.

Ao configurar seu app ActiveCaptain, você deve ter selecionado compartilhar seus contornos com a comunidade automaticamente. Caso contrário, siga estas etapas para ativar o compartilhamento.

No app ActiveCaptain em seu dispositivo móvel, selecione **Sincronizar com o plotter > Contribuir para a comunidade**.

Na próxima vez em que você conectar o app ActiveCaptain ao dispositivo GPSMAP, seus mapas de contorno serão transferidos automaticamente para a comunidade.

## Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com Garmin Connect

- 1 Acesse [connect.garmin.com](https://connect.garmin.com).
- 2 Selecione **Introdução > Comunidade do QuickDraw > Introdução**.
- 3 Se você não tiver uma conta Garmin Connect, crie uma.
- 4 Faça login em sua conta Garmin Connect.
- 5 Selecione **Painéis > Marítimo** para abrir o widget do Garmin Quickdraw.

**DICA:** insira um cartão de memória no computador para compartilhar os mapas do Garmin Quickdraw Contours.

## Compartilhar seus Mapas Garmin Quickdraw do Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw usando Garmin Connect

Você pode compartilhar com outras pessoas na Comunidade Garmin Quickdraw os mapas de Contornos do Garmin Quickdraw que você criou.

Quando você compartilha um mapa de contorno, somente o mapa é compartilhado. Seus pontos do trajeto não são compartilhados.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão (*Cartões de memória, página 8*).
- 2 Insira o cartão de memória no computador.
- 3 Acesse a Comunidade Garmin Quickdraw (*Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com Garmin Connect, página 45*).
- 4 Selecione **Compartilhe seus contornos**.
- 5 Navegue até seu cartão de memória e selecione a pasta /Garmin.
- 6 Abra a pasta do Quickdraw e selecione o arquivo com o nome ContoursLog.svy.

Após fazer o upload do arquivo, exclua o arquivo ContoursLog.svy do cartão de memória para evitar problemas com futuros uploads. Seus dados não serão perdidos.



## Baixar Garmin Quickdraw Mapas da comunidade usando Garmin Connect

Você pode fazer o download de mapas de Contornos do Garmin Quickdraw que outros usuários criaram e compartilharam com a Comunidade Garmin Quickdraw.

Se o seu dispositivo não tiver a tecnologia Wi-Fi, você pode acessar a Comunidade Garmin Quickdraw usando o site Garmin Connect.

Se o seu dispositivo tiver a tecnologia Wi-Fi, é necessário acessar a Comunidade Garmin Quickdraw usando o aplicativo ActiveCaptain ([Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com ActiveCaptain, página 44](#)).

- 1 Insira o cartão de memória no computador.
- 2 Acesse a Comunidade Garmin Quickdraw ([Conexão com a Comunidade Garmin Quickdraw com Garmin Connect, página 45](#)).
- 3 Selecione **Procurar contornos**.
- 4 Use o mapa e busque recursos para localizar uma área para download.  
Os pontos vermelhos representam mapas de Contornos do Garmin Quickdraw que foram compartilhados para aquela região.
- 5 Marque **Selecione uma área para fazer o download**.
- 6 Arraste as extremidades da caixa para selecionar a área para download.
- 7 Selecione **Iniciar download**.
- 8 Salve o arquivo no cartão de memória.  
**DICA:** se não encontrar o arquivo, procure na pasta "Downloads". O navegador pode ter salvado o arquivo lá.
- 9 Retire o cartão de memória do computador.
- 10 Insira o cartão de memória no slot de cartão ([Cartões de memória, página 8](#)).  
O chartplotter reconhece os mapas de contorno automaticamente. O chartplotter pode levar alguns minutos para carregar os mapas.

## Configurações de contornos do Garmin Quickdraw

Em uma carta, selecione **Menu > Quickdraw Contours > Configurações**.

**Desloc. gravação:** define a distância entre a profundidade do sonar e a profundidade de gravação de contorno. Se o nível da água foi alterado desde a última gravação, ajuste essa configuração para que a profundidade de gravação seja a mesma em ambas as gravações.

Por exemplo, se na última gravação havia uma profundidade de sonar de 3,1 m (10,5 pés), e a profundidade de sonar de hoje é 3,6 m (12 pés), insira -0,5 m (-1,5 pés) para um valor de Desloc. gravação.

**Desl monit do usuário:** define as diferenças nas profundidades de contorno e nos rótulos de profundidade em seus mapas de contorno para compensar alterações do nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

**Desloc monitor comun:** define as diferenças nas profundidades de contorno e nos rótulos de profundidade em mapas de contorno da comunidade para compensar alterações do nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

**Coloração de pesquisa:** define a cor de exibição de contornos do Garmin Quickdraw. Quando essa configuração está ativada, as cores indicam a qualidade da gravação. Quando essa configuração está desativada, as áreas de contorno usam cores padrão do mapa.

Verde indica uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph), além de boas profundidade e posição do GPS.

Amarelo indica uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Vermelho indica velocidade acima de 32 km/h (20 mph), além de má profundidade ou posição do GPS.

**Sombreamento de profundidade:** especifica as profundidades mínima e máxima de um alcance de profundidade e uma cor para esse alcance de profundidade.

# Navegação com um chartplotter

## ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

## CUIDADO

Se a sua embarcação possuir um sistema de piloto automático, deve ser instalado uma tela de controle do piloto automático dedicado em cada leme de direção para que o sistema de piloto automático seja desativado.

**OBSERVAÇÃO:** algumas visualizações de cartas estão disponíveis com as cartas premium, em algumas áreas.

Para navegar, você precisa escolher um destino, definir um percurso ou criar uma rota e seguir o percurso ou rota. Você pode seguir o percurso ou a rota na carta náutica, na Carta de navegação, na Carta de pesca, na visualização de cartas do Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

Você pode definir e seguir um percurso até um destino usando um dos três métodos: Ir para, Rota para ou Orientação automática.

**Ir para:** leva você diretamente ao destino. Esta é a opção padrão para navegar até o destino. O chartplotter cria um percurso de linha reta ou uma linha de navegação até o destino. O caminho pode passar por terra ou outros obstáculos.

**Rota para:** cria uma rota do seu local a um destino, permitindo que você adicione curvas ao longo do caminho. Esta opção cria um percurso de linha reta até o destino, mas permite que você adicione curvas à rota para desviar de terra e outros obstáculos.

**Orientação automática:** usa as informações específicas sobre sua embarcação e dados de carta para determinar o melhor percurso até o seu destino. Esta opção está disponível somente quando você usa uma carta premium em um chartplotter compatível. Fornece um percurso de navegação curva a curva até o destino, evitando terra e outros obstáculos ([Orientação automática, página 55](#)).

Quando você usa um piloto automático compatível conectado ao chartplotter por meio da NMEA 2000, o piloto automático segue a rota da Orientação automática.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

A cor da linha da rota muda dependendo de vários fatores ([Codificação da rota por cores, página 48](#)).

## Perguntas básicas sobre navegação

Pergunta	Resposta
Como faço para o chartplotter indicar a direção na qual desejo seguir?	Navegue usando Ir para ( <i>Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para</i> , página 49).
Como faço para o dispositivo me guiar ao longo de uma linha reta (minimizando o trajeto cruzado) para um local usando a menor distância do local atual?	Crie uma rota de trecho único e navegue por ela usando Rota para ( <i>Criando e navegando por uma rota do seu local atual</i> , página 53).
Como faço para o dispositivo me guiar para um local enquanto evita obstáculos indicados na carta?	Crie uma rota de vários trechos e navegue por ela usando Rota para ( <i>Criando e navegando por uma rota do seu local atual</i> , página 53).
Como faço para o dispositivo guiar o meu piloto automático?	Navegue usando Rota para ( <i>Criando e navegando por uma rota do seu local atual</i> , página 53).
O dispositivo pode criar um caminho para mim?	Se você tiver mapas Premium compatíveis com Orientação automática e que estiverem na área coberta pela Orientação automática, navegue usando esse recurso ( <i>Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática</i> , página 55).
Como faço para mudar as configurações de Orientação automática para o meu barco?	Consulte <i>Configurações do percurso da Orientação automática</i> , página 57.

## Codificação da rota por cores

### ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

À medida que você navega, a cor da rota pode mudar para indicar quando se deve tomar cuidado.

**Magenta:** linha de percurso/rota padrão.

**Roxo fina:** curso corrigido dinamicamente, indicando que você está fora do curso.

**Laranja:** cuidado! Este segmento da rota pode estar próximo dos limites das configurações de profundidade e altura da Orientação automática. Por exemplo, o segmento de rota é laranja quando a rota cruza sob uma ponte ou está em águas potencialmente rasas. Apenas cartas Garmin Navionics+™ e Garmin Navionics Vision+.

**Listrado em vermelho:** atenção! Este segmento da rota pode não ser seguro, com base nas configurações de profundidade e altura da Orientação automática. Por exemplo, o segmento da rota é listrado em vermelho quando a rota cruza sob uma ponte muito baixa ou está em águas rasas. Esta linha fica listrada em vermelho apenas em cartas Garmin Navionics+ e Garmin Navionics Vision+; e fica listrada nas cores magenta e cinza nas versões anteriores das cartas.

**Cinza:** não é possível calcular este segmento da rota devido a terra ou outros obstáculos, ou não há área de cobertura da carta nessa localização.

## Destinos

Você pode selecionar destinos usando várias visualizações de gráficos e gráficos 3D ou usando listas.

### Procurando um destino pelo nome

Você pode procurar paradas salvas, rotas salvas, trajetos salvos ou destinos de serviços de marina por nome.

- 1 Selecione **Info.** > **Serviços** > **Procurar por nome**.
- 2 Digite pelo menos uma parte do nome do seu destino.
- 3 Se necessário, selecione **Concluído**.  
Os 50 destinos mais próximos que contêm os seus critérios de busca serão exibidos.
- 4 Selecione o destino.

### Selecionando um destino usando o gráfico Navegação

Em um gráfico Navegação, selecione um destino.

### Pesquisando um destino de serviços marítimos

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

O chartplotter contém informações sobre milhares de ofertas de serviços marítimos.

- 1 Selecione **Info.** > **Serviços**.
- 2 Selecione **Serviços oceânicos** ou **Serviços continentais**.
- 3 Se necessário, selecione a categoria de serviços marítimos.  
O chartplotter mostra uma lista dos locais mais próximos, além da distância e da direção de cada um.
- 4 Selecione um destino para ver mais informações sobre o destino, se disponível.  
Você pode selecionar ◀ ou ▶ para percorrer a lista de designações mais próximas.

### Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para

#### ⚠ ATENÇÃO

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

Você pode definir e seguir um percurso direto do seu local atual para um destino selecionado.

- 1 Selecione um destino ([Destinos, página 49](#)).
- 2 Selecione **Navegar para** > **Ir para**.  
Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, mais fina, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.
- 3 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.
- 4 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (curso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (curso direto).


Você também pode usar a seta laranja de rumo a seguir, que mostra uma proposta de raio de viragem para retornar o barco ao curso.

#### ⚠ ATENÇÃO

Analise o caminho quanto a obstáculos antes de fazer a manobra de curva. Caso o caminho seja inseguro, reduza a velocidade do barco e determine um caminho seguro para voltar ao percurso.

## Interrompendo a navegação

Durante a navegação, na carta aplicável, selecione uma opção:

- Selecione **Menu > Parar navegação**.
- Ao navegar com a Orientação automática, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar navegação**.
- Selecione .

## Pontos de parada

Pontos de parada são locais gravados e armazenados no dispositivo. Os pontos de parada podem marcar onde você está, para onde vai, ou onde você esteve. Você pode adicionar detalhes sobre a localização, como nome, elevação e profundidade.

### Marcar seu local atual como um ponto de parada

Em qualquer tela, selecione **Marcar**.

### Criando uma parada em um local diferente

- 1 Selecione **Paradas > Nova parada**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para criar o ponto de parada inserindo as coordenadas de posição, selecione **Inserir coordenadas** e insira as coordenadas.
  - Para criar um ponto de parada usando uma carta, selecione **Usar gráfico**, selecione a posição e selecione **Selec..**
  - Para criar a parada usando um alcance (distância) e uma direção, selecione **Inserir faixa/rolamento**, e insira as informações.

### Marcando uma localização com SOS

Você pode marcar uma localização SOS ou MOB (homem ao mar).

- 1 Pressione **SOS** por um segundo.
- 2 Selecione o tipo de SOS.
- 3 Se necessário, selecione **OK** para navegar até a localização do homem ao mar.

Se você selecionou OK, o chartplotter define um percurso direto até a localização. Se você selecionou outro tipo de SOS, os detalhes da chamada são enviados ao rádio VHF. Você deve enviar a chamada pelo rádio.

### Projetando um ponto de parada

Você pode criar um novo ponto de parada ao projetar a distância e a direção de um local diferente. Isso pode ser útil ao criar as linhas de partida e chegada de corridas de veleiro.

- 1 Selecione **Paradas > Nova parada > Inserir faixa/rolamento**.
- 2 Se necessário, selecione um ponto de referência no gráfico.
- 3 Selecione **Inserir faixa/rolamento**.
- 4 Insira a distância e selecione Concluído.**Concluído**
- 5 Insira a direção e selecione Concluído.**Concluído**
- 6 Selecione **Criar parada**.

### Visualização de uma lista de todas as paradas

Selecione **Info. > Dados do usuário > Paradas**.

## Editando uma parada salva

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Paradas**.
- 2 Selecione um ponto de parada.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para adicionar um nome, selecione **Nome** e digite um nome.
  - Para alterar o símbolo, selecione **Símbolo**.
  - Para mover a posição do ponto de parada, selecione **Posição**.
  - Para alterar a profundidade, selecione **Profundidade**.
  - Para alterar a temperatura da água, selecione **Temperatura da água**.
  - Para alterar o comentário, selecione **Comentário**.

## Movendo uma parada salva

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Paradas**.
- 2 Selecione um ponto de parada.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar** > **Posição**.
- 4 Indique um novo local para a parada:
  - Para mover o ponto de parada usando coordenadas, selecione **Inserir coordenadas**, digite as novas coordenadas e selecione **Concluído** ou **Cancelar**.
  - Para mover a parada enquanto usa o gráfico, selecione **Usar gráfico**, indique um novo local no gráfico e escolha **Mover parada**.
  - Para mover o ponto de parada com a posição atual da embarcação, selecione **Usar posição atual**.
  - Para mover o ponto de parada usando um alcance (distância) e uma direção, selecione **Inserir faixa/rolamento**, insira as informações e selecione **Concluído**.

## Pesquisa e navegação para uma parada salva

### ATENÇÃO

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Antes de poder navegar para uma parada, você precisa criá-la.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Paradas**.
- 2 Selecione um ponto de parada.
- 3 Selecione **Navegar para**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para navegar diretamente ao local, selecione **Ir para**.
  - Para criar uma rota ao local, incluindo curvas, selecione **Rota para**.
  - Para usar a Auto Guidance, selecione **Orientação automática**.
- 5 Reveja o curso indicado pela linha magenta.

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.

- 6 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Exclusão de uma parada ou um MOB

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Paradas**.
- 2 Selecione uma parada ou um MOB.
- 3 Selecione **Rever** > **Excluir**.

## Excluindo todas as paradas

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Excluir dados do usuário** > **Paradas** > **Tudo**.

## Rotas

Uma rota é um caminho de um local para um ou mais destinos.



## Criando e navegando por uma rota do seu local atual

Você pode criar e navegar imediatamente por uma rota na carta de Navegação ou na carta de Pesca. Este método não salva a rota.

- 1 Em uma carta de Navegação ou carta de Pesca, selecione um destino.
- 2 Selecione **Navegar para > Rota para**.
- 3 Selecione o local da última curva antes do destino.
- 4 Selecione **Adicionar curva**.
- 5 Se necessário, repita para adicionar curvas, retrocedendo do destino para o local atual da sua embarcação.  
A última curva adicionada deve ser a primeira curva feita, a partir do seu local atual. Deve ser a curva mais próxima da sua embarcação.
- 6 Se necessário, selecione **Menu**.
- 7 Selecione **Concluído**.
- 8 Reveja o curso indicado pela linha magenta.
- 9 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Criação e salvamento de uma rota

Você pode adicionar até 250 curvas a uma rota.

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática > Novo > Rota usando o gráfico**.
- 2 Selecione o local de início da rota.  
O ponto de início pode ser o seu local atual ou outro local.
- 3 Selecione **Adicionar curva**.
- 4 Selecione o local da próxima curva no gráfico.
- 5 Selecione **Adicionar curva**.
- 6 Se necessário, repita as etapas 4 e 5 para adicionar mais voltas.
- 7 Selecione **Concluído**.

## Visualizando uma lista de rotas e caminhos de orientação automática

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática**.
- 2 Caso necessário, selecione **Filtro** para ver apenas as rotas ou apenas os trajetos de orientação automática.
- 3 Selecione **Classificar** para classificar a lista de rotas disponíveis por alcance, comprimento ou nome.

## Edição de uma rota salva

Você pode alterar o nome de uma rota ou alterar as curvas que uma rota contém.

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever > Editar rota**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para alterar o nome, selecione **Nome** e digite o nome.
  - Para editar uma curva em uma lista, selecione **Editar curvas > Usar lista de curva** e selecione uma curva na lista.
  - Para selecionar uma curva usando a carta, selecione **Editar curvas > Usar gráfico** e selecione um local na carta.

Modificar uma curva que usa um ponto de parada salvo não move esse ponto de parada, ele realoca a curva na rota. Mover a localização de um ponto de parada usado em uma rota não move a curva na rota.

## Pesquisar e navegar por uma rota salva

Antes de pesquisar por uma lista de rotas e navegar para uma delas, você precisa criar e salvar pelo menos uma rota (*Criação e salvamento de uma rota, página 53*).

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática**.
  - 2 Selecione uma rota.
  - 3 Selecione **Navegar para**.
  - 4 Selecione uma opção:
    - Para navegar de um ponto de partida usado quando a rota foi criada, selecione **Avançar**.
    - Para navegar por uma rota de um ponto de destino usado quando a rota foi criada, selecione **Retroceder**.
    - Para navegar paralelamente à rota, selecione **Deslocamento** (*Pesquisar e navegar paralelamente a uma rota salva, página 54*).
    - Para navegar uma rota a partir do primeiro ponto de parada da rota, selecione **Desde o início**.
- Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.
- 5 Reveja o curso indicado pela linha magenta.
  - 6 Siga a linha magenta ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.
  - 7 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (curso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (curso direto).

## Pesquisar e navegar paralelamente a uma rota salva

Antes de pesquisar por uma lista de rotas e navegar para uma delas, você precisa criar e salvar pelo menos uma rota (*Criação e salvamento de uma rota, página 53*).

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática**.  
**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Navegar para**.
- 4 Selecione **Deslocamento** para navegar paralelamente à rota.
- 5 Selecione **Deslocamento** para inserir a distância a ser desviada da rota.
- 6 Indique como navegar pela rota:
  - Para navegar pela rota do ponto inicial usado quando a rota foi criada, para a esquerda da rota original, selecione **Avançar - bombordo**.
  - Para navegar pela rota do ponto inicial usado quando a rota foi criada, para a direita da rota original, selecione **Avançar - estibordo**.
  - Para navegar pela rota do ponto de destino usado quando a rota foi criada, para a esquerda da rota original, selecione **Retroceder - bombordo**.
  - Para navegar pela rota do ponto de destino usado quando a rota foi criada, para a direita da rota original, selecione **Retroceder - estibordo**.
- 7 Se necessário, selecione **Concluído**.  
Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.
- 8 Reveja o curso indicado pela linha magenta.
- 9 Siga a linha magenta ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.
- 10 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (curso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (curso direto).

## Iniciando um padrão de busca

É possível iniciar um padrão de busca para buscar uma área. Padrões diferentes ajustam-se melhor a diferentes situações de busca.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática** > **Novo** > **Rota utilizando o Padrão SAR.**
- 2 Selecione um padrão:
  - Selecione **Busca do setor** quando o local do objeto é conhecido, a área de busca é pequena e uma busca intensiva é necessária.
  - Selecione **Expansão de quadrado** quando o local do objeto é incerto, a área de busca é pequena e uma busca intensiva é necessária.
  - Selecione **Linha gradual/paralela** quando o local do objeto é aproximado, a área de busca é pequena e uma busca consistente é necessária.
- 3 Insira os parâmetros de busca.
- 4 Selecione **Concluído.**
- 5 Se necessário, selecione **Engatar.**

## Excluir uma rota salva

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática.**
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever** > **Excluir.**

## Excluindo todas as rotas salvas

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Excluir dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática.**

## Orientação automática

### ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Todas as linhas de rota e navegação apresentadas no chartplotter destinam-se apenas a fornecer orientações gerais de rotas ou a identificar os canais adequados, e não devem ser seguidas com precisão. Sempre consulte os auxílios à navegação e condições na água durante a navegação, para evitar imobilizações ou perigos que podem resultar em danos à embarcação, lesões pessoais ou morte.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode utilizar a Orientação automática para traçar o melhor caminho para o seu destino. A Orientação automática usa seu chartplotter para digitalizar dados da carta náutica, como profundidade da água e obstáculos conhecidos, para calcular um caminho para sugestão. O caminho pode ser ajustado durante a navegação.

## Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática

- 1 Selecione um destino (*Destinos, página 49*).
- 2 Selecione **Navegar para** > **Orientação automática.**
- 3 Reveja o trajeto indicado pela linha magenta.
- 4 Selecione **Iniciar navegação.**
- 5 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos (*Codificação da rota por cores, página 48*).

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.

## Criando e salvando um trajeto de Orientação automática

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática** > **Novo** > **Orientação automática**.
- 2 Selecione um ponto de partida e selecione **Próximo**.
- 3 Selecione um destino e selecione **Próximo**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para visualizar um perigo e ajustar o trajeto próximo a um perigo, selecione **Classif. perigo**.
  - Para ajustar o trajeto, selecione **Ajustar trajeto** e siga as instruções na tela.
  - Para excluir o trajeto, selecione **Cancelar orientação auto**.
  - Para salvar o trajeto, selecione **Concluído**.

## Ajustando um trajeto de Orientação automática salvo

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática**.
- 2 Selecione um trajeto e selecione **Rever** > **Editar** > **Ajustar trajeto**.  
**DICA:** ao navegar em um trajeto de Orientação automática, selecione-o no gráfico de navegação e selecione Ajustar trajeto.
- 3 Selecione um local no trajeto.
- 4 Arraste o ponto para um novo local.
- 5 Se necessário, selecione um ponto e selecione **Remover**.
- 6 Selecione **Concluído**.

## Cancelar um cálculo de Orientação automática em progresso

A partir da carta náutica, selecione **Menu** > **Cancelar**.

**DICA:** você pode selecionar Voltar para cancelar o cálculo rapidamente.

## Configurar uma chegada cronometrada

É possível usar este recurso em uma rota ou em um trajeto de Orientação automática para saber quando você chegará ao ponto selecionado. Isso permite que você calcule sua chegada ao local, como uma abertura de ponta ou linha de início de uma corrida.

- 1 No gráfico Navegação, selecione **Menu**.
- 2 Selecione **Opções de navegação** > **Chegada cronometrada**.

**DICA:** é possível abrir rapidamente o menu Chegada cronometrada ao selecionar um ponto no trajeto ou na rota.

## Configurações do percurso da Orientação automática

### CUIDADO

As configurações de Profundidade prefer. e Altura livre vertical influenciam como o chartplotter calcula um percurso de Orientação automática. Se uma seção de um percurso de Orientação automática for mais rasa que a Profundidade prefer. ou mais baixa que as configurações de Altura livre vertical, a seção do percurso de Orientação automática aparece como uma linha laranja sólida ou uma linha listrada vermelha nos gráficos Garmin LakeVü g4 e BlueChart®g4 Vision, e aparece como uma linha listrada magenta e cinza nas versões anteriores. Quando o barco entra nessas áreas, uma mensagem de atenção é exibida ([Codificação da rota por cores, página 48](#)).

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todos os mapas.

Você pode definir os parâmetros que o chartplotter usa ao calcular o percurso de Orientação automática.

Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática**.

**Profundidade prefer.:** define a profundidade mínima da água, com base nos dados de profundidade da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**OBSERVAÇÃO:** a profundidade mínima da água das cartas premium (estipulada antes de 2016) é de 0,91 metros (3 pés). Se você inserir um valor menor do que 3 pés, as cartas só usarão profundidades de 3 pés para calcular o percurso da Orientação automática.

**Altura livre vertical:** define a altura mínima de uma ponte ou um obstáculo, com base nos dados da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**Distancia da linha costeira:** define a distância que você deseja que o percurso da Orientação automática seja colocado em relação à costa. O percurso pode se mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para esta configuração são relativos e não absolutos. Para garantir que o caminho seja colocado em uma distância adequada da costa, você pode avaliar o posicionamento do percurso usando um ou mais destinos conhecidos que requeiram navegação por um canal estreito ([Ajustando a distância da costa, página 58](#)).

## Ajustando a distância da costa

A configuração Distância da linha costeira indica em que distância até a costa você deseja que a linha de Orientação automática seja colocada. A linha de Orientação automática pode se mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para a configuração de Distância da linha costeira são relativos e não absolutos. Para garantir que a linha de Orientação automática seja colocada em uma distância adequada da costa, você pode avaliar o posicionamento da linha de Orientação automática usando um ou mais destinos conhecidos que requeiram navegação através de um canal estreito.

- 1 Atraca a sua embarcação ou jogue a âncora.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Normal**.
- 3 Selecione um destino para o qual tenha navegado previamente.
- 4 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 5 Reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.
- 6 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha for satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar navegação**, e prossiga para a etapa 10.
  - Se a linha estiver muito perto de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Distante**.
  - Se as curvas na linha forem muito amplas, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Próximo**.
- 7 Se você selecionou **Próximo** ou **Distante** na etapa 6, reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.

Orientação automática mantém uma ampla distância dos obstáculos em mar aberto, mesmo que você defina a Distância da linha costeira como Próximo ou Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não reposicionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação através de um canal estreito.
- 8 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha for satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar navegação**, e prossiga para a etapa 10.
  - Se a linha estiver próxima demais para reconhecer obstáculos, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Mais distante**.
  - Se as curvas estiverem muito amplas, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Mais próximo**.
- 9 Se você selecionou **Mais próximo** ou **Mais distante** na etapa 8, reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.

O percurso de Orientação automática mantém uma ampla distância dos obstáculos em mar aberto, mesmo que você defina a Distância da linha costeira como Próximo ou Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não reposicionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação através de um canal estreito.
- 10 Repita as etapas de 3 a 9 pelo menos mais uma vez, usando um destino diferente a cada vez, até que esteja familiarizada com a funcionalidade da configuração **Distância da linha costeira**.

## Trajetos

Um trajeto é uma gravação do caminho do seu barco. O trajeto sendo gravado no momento é chamado de trajeto ativo e pode ser salvo. Você pode mostrar os trajetos em cada gráfico ou visualização de gráfico 3D.

## Mostrar os trajetos

- 1 Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Dados do usuário > Trajetos**.
- 2 Selecione os trajetos para exibir.  
Uma linha traçada no gráfico indica o seu trajeto.

## Configurar cor do trajeto ativo

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Ativar opções de trajetos > Cor do trajeto**.
- 2 Selecione uma cor para o trajeto.

## Salvar o trajeto ativo

O trajeto sendo registrado no momento é chamado de trajeto ativo.

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Salvar trajeto ativo**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Selecione o horário que o trajeto ativo começou.
  - Selecione **Log inteiro**.
- 3 Selecione **Salvar**.

## Visualizar lista de trajetos salvos

Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos**.

## Editar trajeto salvo

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever > Editar trajeto**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Selecione **Nome** e digite o novo nome.
  - Selecione **Cor do trajeto** e selecione uma cor.
  - Selecione **Salvar como rota** para salvar o trajeto como uma rota.
  - Selecione **Salvar como limite** para salvar o trajeto como limite.

## Salvar trajeto como uma rota

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever > Editar trajeto > Salvar como rota**.

## Procurar e navegar por uma rota salva

Antes de procurar em uma lista de rotas e navegar para elas, você precisa gravar e salvar pelo menos um trajeto ([Trajetos, página 58](#)).

- 1 Selecione **Info. > Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Seguir trajeto**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para navegar pelo trajeto a partir do ponto inicial usado quando o trajeto foi criado, selecione **Avançar**.
  - Para navegar pelo trajeto a partir do ponto de destino usado quando o trajeto foi criado, selecione **Retroceder**.
- 5 Reveja o curso indicado pela linha colorida.
- 6 Siga a linha ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.



## Excluir trajeto salvo

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajeto** > **Trajeto salvo**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever** > **Excluir**.

## Excluindo todos os trajetos salvos

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Excluir dados do usuário** > **Trajeto salvo**.

## Refazer trajeto ativo

O trajeto sendo registrado no momento é chamado de trajeto ativo.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajeto** > **Seguir trajeto ativo**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Selecione o horário que o trajeto ativo começou.
  - Selecione **Log inteiro**.
- 3 Reveja o curso indicado pela linha colorida.
- 4 Siga a linha colorida, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Apagando o trajeto ativo

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajeto** > **Limpar trajeto ativo**.

A memória do trajeto é apagada e o trajeto ativo continuar a ser registrado.

## Gerenciar memória de registro de trajeto durante o registro

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajeto** > **Ativar opções de trajeto**.
- 2 Selecione **Modo gravação**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para gravar um registro de trajeto até que a memória esteja cheia, selecione **Encher**.
  - Para gravar um registro de trajeto substituindo os dados de trajeto mais antigos, selecione **Prender**.

## Configurar o intervalo de gravação do registro de trajeto

Você pode indicar a frequência na qual a plotagem do trajeto é gravada. A gravação de plotagens mais frequentes é mais precisa, porém enche o registro de trajeto mais rapidamente. O intervalo de resolução é recomendado para o uso mais eficiente da memória.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajeto** > **Ativar opções de trajeto** > **Intervalo**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para gravar o trajeto com base na distância entre pontos, selecione **Intervalo** > **Distância** > **Alterar** e digite a distância.
  - Para gravar o trajeto baseado em um intervalo de tempo, selecione **Intervalo** > **Hora** > **Alterar** e digite o intervalo de tempo.
  - Para gravar uma plotagem do trajeto com base na variação do percurso, selecione **Intervalo** > **Resolução** > **Alterar** e digite o erro máximo permitido do percurso real antes de gravar um ponto do trajeto. Essa é a opção de gravação recomendada.

## Limites

### CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

Os limites permitem evitar determinadas áreas ou permanecer nelas, dentro de uma massa de água. É possível definir um alarme para alertar você quando entrar em ou sair de um limite.

É possível criar áreas, linhas e círculos de limite usando o mapa. Também é possível converter trajetos e rotas salvos em limites. Você pode criar uma área de limite usando pontos de parada; basta criar uma rota a partir dos pontos de parada e convertê-la em um limite.

É possível selecionar um limite para funcionar como o limite ativo. É possível adicionar os dados de limite ativo aos campos de dados na carta.

### Criando um limite

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites** > **Novo**.
- 2 Selecione um formato para o limite.
- 3 Siga as instruções na tela.

### Convertendo uma rota em um limite

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Rotas e Trajetos de orientação automática**.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar rota** > **Salvar como limite**.

### Convertendo um trajeto em um limite

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Trajetos** > **Trajetos salvos**.
- 2 Selecione um trajeto.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar trajeto** > **Salvar como limite**.

### Editando um limite

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para editar a aparência do limite na carta, selecione **Opções de exibição**.
  - Para mudar linhas ou nomes de limites na carta, selecione **Editar limite**.
  - Para editar um alarme de limite, selecione **Alarme**.

### Vincular um limite a um layout SmartMode

Você pode vincular um limite a um layout SmartMode para abrir automaticamente o layout ao entrar ou sair do limite. Por exemplo, você pode definir um limite em sua marina e automaticamente abrir o layout Âncora ao se aproximar da marina.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever** > **Conectar SmartMode™** > **SmartMode™**.
- 4 Selecione **Inserindo** e selecione um layout.
- 5 Selecione **Saindo** e selecione um layout.

## Configurando alarme para o limite

Os alarmes de limites emitem alertas quando você está dentro de uma distância especificada de um limite definido. Isso pode ser útil ao tentar evitar determinadas áreas ou quando você tem que ficar muito alerta em certas áreas, como em rotas marítimas.

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever** > **Alarme**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para definir um alarme quando seu barco estiver a uma distância especificada do limite, selecione **Aviso distância**, insira uma distância e selecione **Concluído**.
  - Para definir um alarme para quando você entrar ou sair do limite, selecione **Área** para mostrar **Inserindo** ou **Saindo**.

## Desativar todos os alarmes de limite

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites** > **Alarmes**.

## Excluir um limite

- 1 Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Limites**.
- 2 Selecione um limite.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar limite** > **Excluir**.

## Excluir todos os pontos de paradas, trajetos, rotas e fronteiras salvos

Selecione **Info.** > **Dados do usuário** > **Excluir dados do usuário** > **Excluir todos os dados do usuário** > **OK**.

# Recursos de navegação

## Configurando o tipo de embarcação para recursos de navegação

Para usar os recursos de navegação, você precisa selecionar um tipo de embarcação de navegação.

- 1 Selecione **Menu** > **Configurações** > **Minha embarcação** > **Tipo de embarcação**.
- 2 Selecione **Veleiro** ou **Catamarã de navegação**.

## Corrida de velas

Você pode usar o dispositivo para aumentar a probabilidade de que o seu barco cruzará a linha de partida de uma corrida exatamente quando a corrida começar. Quando você sincroniza o timer de corrida como temporizador de contagem regressiva de corrida oficial, você é alertado em intervalos de um minuto conforme o início da corrida se aproxima. Quando você combina o timer de corrida com a linha de partida virtual, o dispositivo mede sua velocidade, sua direção e tempo restante no timer de contagem regressiva. O dispositivo usa esses dados para indicar se o seu barco cruzará a linha de partida antes, depois ou no momento exato do início da corrida.

## Orientação da linha de partida

Velejar pela orientação da linha de partida é uma representação visual das informações de que você precisa para cruzar a linha de partida no tempo e velocidade ideais.

Após definir os pinos da linha de partida de estibordo e porto, as metas de tempo e velocidade e, após você iniciar o temporizador de corrida, uma linha de previsão é exibida. A linha de previsão se estende de sua localização atual em direção à linha de partida e as linhas de navegação que se estendem de cada pino.

O ponto de chegada e a cor da linha de previsão indicam onde o barco estará quando o temporizador expirar, com base na atual velocidade de sua embarcação.

Quando o ponto de chegada está antes da linha de partida, a linha fica branca. Isso indica que o barco deve aumentar a velocidade para alcançar a linha de partida no horário.

Quando o ponto de chegada estiver além da linha de partida, a linha ficará vermelha. Isso indica que o barco deve reduzir a velocidade e evitar uma penalidade por atingir a linha de partida antes de o temporizador expirar.

Quando o ponto de chegada estiver sobre a linha de partida, a linha ficará branca. Isso indica que o barco está se movendo a uma velocidade ideal para alcançar a linha de partida quando o temporizador expirar.

Por padrão, a janela de orientação da linha de partida e a janela do temporizador de corrida aparecem na tela de combinações Corridas de veleiro.

## Definindo a linha de partida

A janela de orientação da linha de partida é adicionada por padrão à tela de combinações Corridas de veleiro.

- 1 Na tela de combinações Corridas de veleiro, selecione **Menu > Orient. linha partida > Linha de partida**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para marcar os registros de linha de partida de porto e estibordo na medida em que você navegar por eles, selecione **Sinal de registros**.
  - Para marcar os registros de linha de partida de porto e estibordo inserindo as coordenadas, selecione **Inserir coordenadas**.
  - Para trocar a posição dos registros de porto e estibordo após tê-los definido, selecione **Trocar porto/estibordo**.

## Usando a orientação da linha de partida

Você pode usar o recurso de orientação da linha de partida para ajudá-lo a cruzar a linha de partida na velocidade ideal durante uma corrida de vela.

- 1 Marque a linha de partida ([Definindo a linha de partida, página 63](#)).
- 2 Na tela de combinações Corrida de veleiro, selecione **Menu > Orient. linha partida > Meta veloc.**, e selecione sua meta de velocidade ao cruzar a linha de partida.
- 3 Selecione **Meta de tempo** e selecione a meta de tempo ao cruzar a linha de partida.
- 4 Selecione **Voltar**.
- 5 Inicie o temporizador de corrida ([Iniciando o temporizador de corrida, página 63](#)).

## Iniciando o temporizador de corrida

O temporizador de corrida é adicionado por padrão à tela de combinações Corrida de veleiro.

- 1 Na tela de combinações Corrida de veleiro, selecione **Iniciar**.  
**OBSERVAÇÃO:** você também pode acessar essa opção a partir da tela Navegação SmartMode e do gráfico de navegação.
- 2 Quando necessário, selecione **Sinc** para sincronizar com o temporizador oficial da corrida.

## Parar o temporizador de corrida

Na tela de combinações Corrida de veleiro, selecione **Parar**.

## Configurando a distância entre a proa e a antena GPS

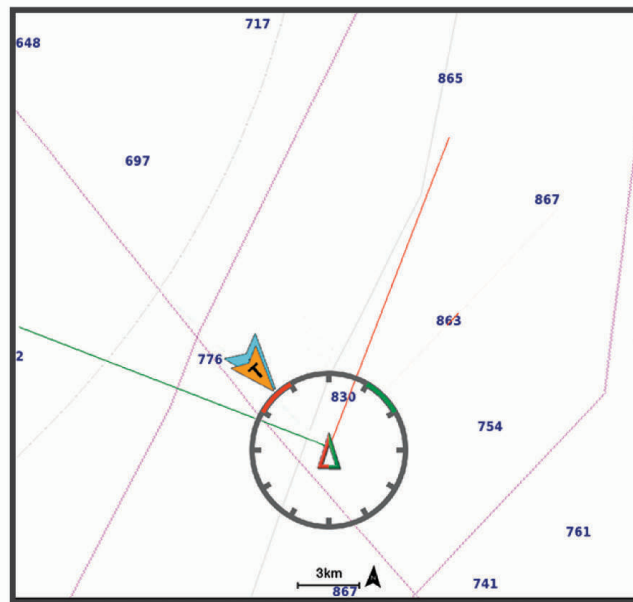
Você pode inserir a distância entre a proa do barco e a localização da antena GPS. Isso ajuda a garantir que a proa do barco cruze a linha de partida na hora de início exata.

- 1 Em um gráfico de navegação, selecione **Menu > Navegação > Linha de partida > Deslocamento do GPS da proa**.
- 2 Insira a distância.
- 3 Selecione **Concluído**.

## Configurações de Laylines

Para utilizar o recurso de laylines, você deve conectar um sensor de vento ao chartplotter.

No modo de navegação (*Definir o tipo de embarcação, página 13*), você pode exibir as linhas de bolina na carta náutica. Laylines podem ser particularmente úteis em corridas.



Na carta náutica, selecione **Menu > Camadas > Minha embarcação > Laylines > Configuração**.

**Âng. navega.:** permite selecionar a forma como o dispositivo calcula as laylines. A opção Real calcula as laylines usando o ângulo do vento medido no sensor de vento. A opção Manual calcula as laylines usando os ângulos de barlavento e de sotavento inseridos manualmente. A opção Tabela polar calcula as laylines com base nos dados importados da tabela polar (*Importar uma tabela polar manualmente, página 65*).

**Âng. barlavento:** permite que você defina uma layline com base no ângulo de navegação a barlavento.

**Âng. sotavento:** permite que você defina uma layline com base no ângulo de navegação a sotavento.

**Correção de maré:** corrige as laylines de acordo com a maré.

**Filtro layline:** filtra os dados de layline com base no intervalo de tempo inserido. Para uma layline mais suave que filtre algumas das mudanças na direção do barco ou no ângulo de vento real, insira um número maior. Para laylines que exibam uma maior sensibilidade para as mudanças na direção do barco ou no ângulo de vento real, insira um número menor.

## Tabelas polares

### ATENÇÃO

Esse recurso permite carregar e usar dados de terceiros. A Garmin não faz representações sobre a precisão, confiabilidade, integridade ou vigência dos dados gerados por terceiros. Qualquer uso ou dependência dos dados gerados por terceiros se dá por seu próprio risco.

Você pode usar dados da tabela polar com seu chartplotter. Você pode atribuir tipos de dados polares em campos de dados e usar dados polares para calcular laylines ideais e orientação de linha de partida.

### Importar uma tabela polar manualmente

Se você salvar o arquivo da tabela polar como polar.plr e o colocar na pasta Garmin/polars/ do cartão de memória, o chartplotter importará os dados automaticamente assim que você inserir o cartão de memória. Se ele não importar os dados automaticamente ou se você quiser carregar um conjunto diferente de dados, é possível iniciar a importação manualmente.

- 1 Salve o arquivo da tabela polar (polar.plr) na pasta Garmin/polars/ do cartão de memória.
- 2 Insira no chartplotter o cartão de memória que contém o arquivo de dados polares (*Cartões de memória, página 8*).
- 3 Selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Tabela polar > Importar do cartão**.
- 4 Se necessário, selecione o slot de cartão e o arquivo da tabela polar.

### Mostrar dados polares nos campos de dados

Antes de exibir os dados polares, importe uma tabela polar a partir de um cartão de memória (*Importar uma tabela polar manualmente, página 65*).

- 1 Abra a tela à qual deseja adicionar dados polares.
- 2 Selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- 3 Selecione o campo de dados a ser alterado.
- 4 Selecione **Navegação**.
- 5 Selecione os dados polares a serem exibidos no campo de dados.
  - Para mostrar a velocidade da embarcação a partir da tabela polar na velocidade e ângulo reais atuais do vento, selecione **Velocidade polar**.
  - Para mostrar a velocidade ideal do barco no ângulo do vento-alvo, selecione **Meta veloc..**
  - Para mostrar o ângulo ideal do vento na velocidade real atual do vento, selecione **Ângulo de vento real alvo**.
  - Para mostrar o TWA de destino convertido em aparente usando a velocidade-alvo, selecione **Ângulo vento aparente alvo**.
  - Para mostrar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação apresentada como velocidade, selecione **Δ Velocidade polar**.
  - Para mostrar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade ideal da embarcação em porcentagem, selecione **Δ % de velocidade polar**.
  - Para mostrar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade-alvo da embarcação apresentada como velocidade, selecione **Δ Veloc. alvo**.
  - Para mostrar a diferença entre a velocidade atual da embarcação e a velocidade-alvo da embarcação apresentada como porcentagem, selecione **Δ % de velocidade alvo**.
  - Para mostrar a diferença entre o ângulo real do vento e o ângulo real do vento-alvo, selecione **Δ Ângulo de vento real alvo**.
  - Para mostrar a diferença entre o ângulo aparente do vento, o ângulo aparente do vento-alvo e o ângulo real do vento, selecione **Δ Ângulo vento apar. alvo**.

**DICA:** você também pode usar os dados da tabela polar ao calcular as laylines e a orientação de linha de partida.

## Configurando o deslocamento de quilha

É possível inserir um deslocamento da quilha para compensar a leitura da profundidade da água para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você veja a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, conforme suas necessidades.

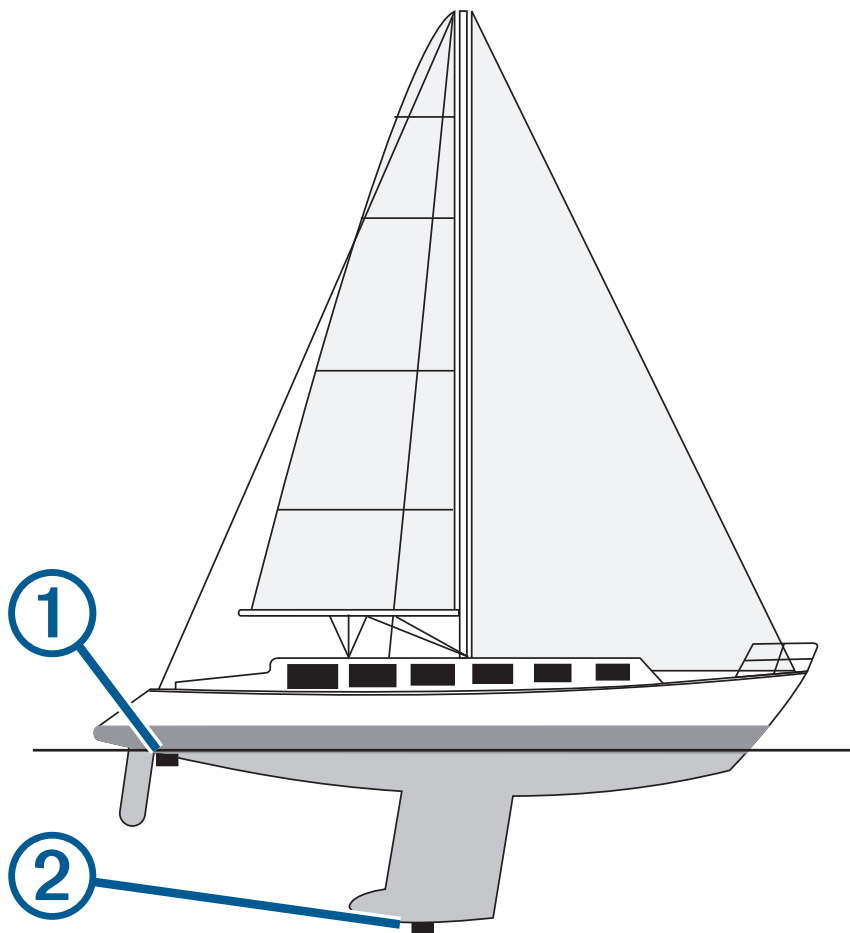
Se desejar saber a profundidade da água abaixo da quilha ou do ponto mais baixo de seu barco e o transdutor estiver instalado à linha d'água ou qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se desejar saber a verdadeira profundidade da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha d'água, meça a distância da parte inferior do transdutor até a linha d'água.

**OBSERVAÇÃO:** essa opção só é disponibilizada quando você tiver dados de profundidade válidos.

### 1 Meça a distância:

- Se o transdutor estiver instalado na linha d'água ①, ou em qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância do local do transdutor até a quilha do barco. Insira o valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha ② e você desejar saber a verdadeira profundidade da água, meça a distância entre o transdutor e a linha d'água. Digite este valor como um número negativo.



### 2 Execute uma ação:

- Se o transdutor estiver conectado ao chartplotter ou a um módulo de sonar, selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Profundidade e ancoragem > Deslocamento da quilha**.
- Se o transdutor estiver conectado à rede do NMEA 2000, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e, em seguida, **Rever > Deslocamento da quilha**.



- 3 Selecione **+** se o transdutor estiver instalado na linha d'água ou selecione **-** se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.
- 4 Digite a distância medida na etapa 1.

## Uso do piloto automático do veleiro

### CUIDADO

Quando ativado, o piloto automático controla apenas o leme. Você e sua tripulação continuam responsáveis pelas velas quando o piloto automático estiver ativado.

Além da manutenção da direção, é possível o piloto automático para manter uma manutenção do vento. Também é possível usar o piloto automático para controlar o leme enquanto amura ou cambar são efetuados.

### Vela

É possível definir o piloto automático para manter um rumo específico relativo ao ângulo de vento atual. O dispositivo deve estar ligado a um sensor de vento compatível com NMEA 2000 ou NMEA 0183 para efetuar manutenção de vento ou amura ou cambar baseado no vento.

#### Configurar o tipo de manutenção de vento

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Para configurações avançadas do piloto automático, consulte as instruções de instalação fornecidas com o seu piloto automático.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Tipo de vela**.
- 2 Selecione **Aparente** ou **Verda..**

#### Acoplar vela

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Quando o piloto automático estiver no modo de espera, selecione **Vela**.

#### Ativar a manutenção de vento a partir de manutenção de direção

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Com a manutenção de direção ativada, selecione **Menu > Vela**.

#### Ajustar o ângulo da vela com o piloto automático

É possível ajustar o ângulo de manutenção da vela no piloto automático quando a vela está ativada.

- Para ajustar o ângulo da vela em incrementos de 1°, selecione **◀** ou **▶**.
- Para ajustar o ângulo da vela em incrementos de 10°, mantenha pressionado **◀** ou **▶**.

### Amura e cambar

É possível configurar o piloto automático para efetuar uma amura ou cambar com manutenção da direção ou vela acoplada.

#### Amura e mudança de bordo a partir de manutenção de direção

- 1 Engate a manutenção de direção (*Engatando o piloto automático, página 111*).
- 2 Selecione **Menu**.
- 3 Selecione uma opção.

O piloto automático manobrará a embarcação para fazer uma amura ou cambar.

## Amura e cambar a partir de manutenção de vento

É necessário ter um sensor de vento instalado para ativar a manutenção de vento.

- 1 Ative a manutenção de vento ([Acoplar vela, página 67](#)).
- 2 Selecione **Menu**.
- 3 Selecione uma opção.

O piloto automático comanda a embarcação através de uma amura ou cambar e a tela apresenta informações sobre o progresso da amura ou cambar.

## Definir um atraso na amura e cambar

O atraso na amura e cambar permite-lhe atrasar sua realização após iniciar a manobra.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Config. de navegação > Atraso de rumo**.
- 2 Selecione a duração do atraso.
- 3 Se necessário, selecione **Concluído**.

## Ativar o inibidor de cambar

**OBSERVAÇÃO:** o inibidor de cambar não o impede de efetuar manualmente um cambar usando o timão ou a navegação por etapa.

O inibidor de cambar impede o piloto automático de efetuar um cambar.

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Config. de navegação > Inibid. cambar**.
- 2 Selecione **Ativado**.

## Linha de direção e marcadores de ângulo

A linha de direção é uma extensão desenhada no mapa a partir da proa da embarcação e na direção do trajeto. Marcadores de ângulo indicam a posição relativa da direção ou curso sobre o solo, sendo úteis para lançar ou encontrar pontos de referência.

## Configurar a linha de direção e marcadores de ângulo

A linha de direção é uma extensão desenhada no mapa a partir da proa da embarcação e na direção do trajeto. Marcadores de ângulo indicam a posição relativa da direção ou curso sobre o solo, sendo úteis para lançar ou encontrar pontos de referência.

É possível mostrar as linhas de direção e de percurso no solo (COG) na carta de navegação.

COG é a direção de movimento. Direção mostra para qual direção a proa do barco está voltada quando um sensor de direção é conectado.

- 1 Em uma carta, selecione **Menu > Camadas > Minha embarcação > Linha de direção > Marcadores de ângulo**.
- 2 Se necessário, selecione **Fonte** e selecione uma opção:
  - Para usar automaticamente a fonte disponível, selecione **Automático**.
  - Para usar a direção da antena GPS para COG, selecione **Direção do GPS (COG)**.
  - Para usar dados de um sensor de direção conectado, selecione **Direção**.
  - Para usar dados tanto de um sensor de direção conectado quanto de uma antena GPS, selecione **COG e direção**.Isso exibe tanto a linha de direção quanto a linha COG na carta de navegação.
- 3 Selecione **Visor** e selecione uma opção:
  - Selecione **Distância > Distância** e insira o comprimento da linha exibida na carta.
  - Selecione **Hora > Hora** e insira o tempo usado para calcular a distância que seu barco viajará no tempo especificado, na velocidade atual.

## Localizador de cardume com sonar

Quando devidamente conectado a um transdutor compatível, seu chartplotter pode ser usado como um localizador de cardumes.


Para obter mais informações sobre qual é o melhor transdutor para suas necessidades, acesse [garmin.com/transducers](http://garmin.com/transducers).

As várias visualizações de sonar diferentes ajudam você a ver os peixes na área. As visualizações do sonar disponíveis variam de acordo com o tipo de transdutor e de módulo do sonar ligados ao chartplotter. Por exemplo, é possível visualizar certas telas do sonar Panoptix™ somente se você tiver um transdutor Panoptix compatível conectado.

Existem quatro tipos básicos de visualizações do sonar disponíveis: uma visualização de tela inteira, uma visualização de tela dividida que combina duas ou mais visualizações, uma visualização de zoom dividido e uma visualização de frequência dividida, que apresenta duas frequências diferentes. Você pode personalizar as definições de cada visualização na tela. Por exemplo, se estiver usando a visualização de frequência dividida, pode ajustar o ganho de cada uma das frequências.

Se você não visualizar um arranjo de visualizações de sonar que atenda às suas necessidades, é possível criar uma tela de combinações personalizada (*Criar uma nova página de combinação, página 15*). Você também pode adicionar visualizações aos layouts SmartMode (*Adicionar um SmartMode layout, página 16*).

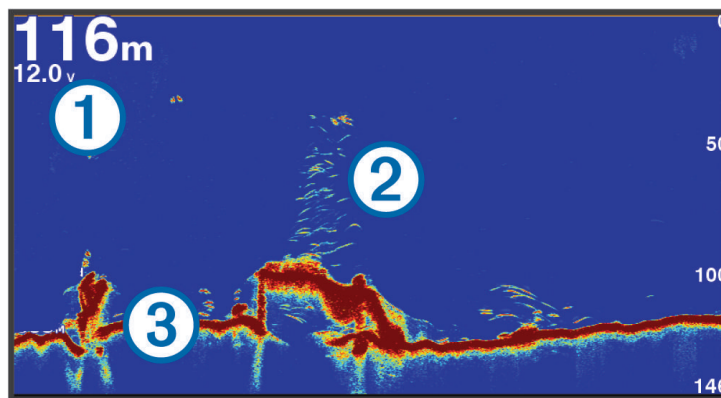
### Interromper a transmissão de sinais do sonar

- Para desativar o sonar ativo, na tela do sonar, selecione **Menu > Transmitir**.
- Para desativar todas as transmissões do sonar, pressione  e selecione **Desat. transmissões sonar**.

### Visualização Tradicional do sonar

Há várias visualizações de tela cheia disponíveis, dependendo do transdutor conectado.

A visualização do sonar Tradicional em tela inteira mostra uma imagem grande das leituras do sonar a partir de um transdutor. A escala ao longo do lado direito da tela mostra a profundidade dos objetos detectados à medida que a tela se desloca da direita para a esquerda.



①	Informações de profundidade
②	Alvos suspensos ou peixes
③	Fundo da massa de água

### **Visualização de frequência dividida do sonar**

Na visualização de frequência dividida do sonar, os dois lados da tela mostram um gráfico em visualização inteira dos dados do sonar de diferentes frequências.

**OBSERVAÇÃO:** a visualização do sonar com frequência dividida requer um transdutor de frequência dupla.

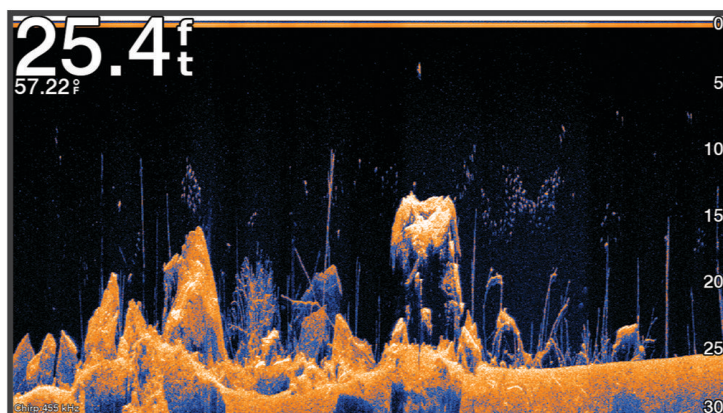
### **Visualização de zoom dividido da sonda**

O zoom dividido da visualização da sonda apresenta um gráfico em tela inteira das leituras da sonda, bem como uma parte ampliada desse gráfico na mesma tela.

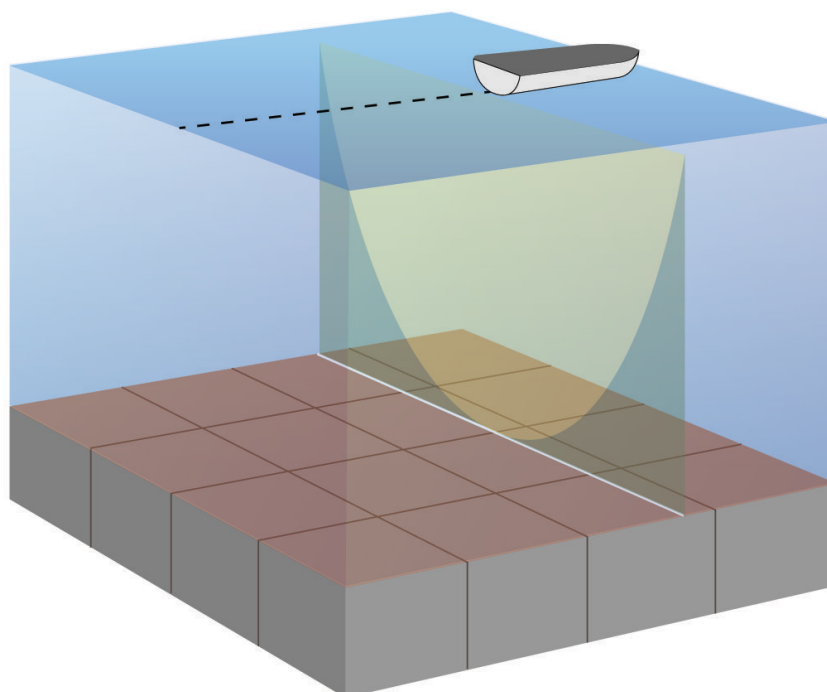
## Visualização do sonar Garmin ClearVü

**OBSERVAÇÃO:** para receber o sonar de varredura Garmin ClearVü, você precisa de um transdutor compatível. Para obter informações sobre a compatibilidade de transdutores, acesse [garmin.com/transducers](http://garmin.com/transducers).

O sonar Garmin ClearVü de alta frequência fornece uma imagem nítida do ambiente de pesca ao redor do barco em uma representação mais detalhada das estruturas pelas quais o barco navega.

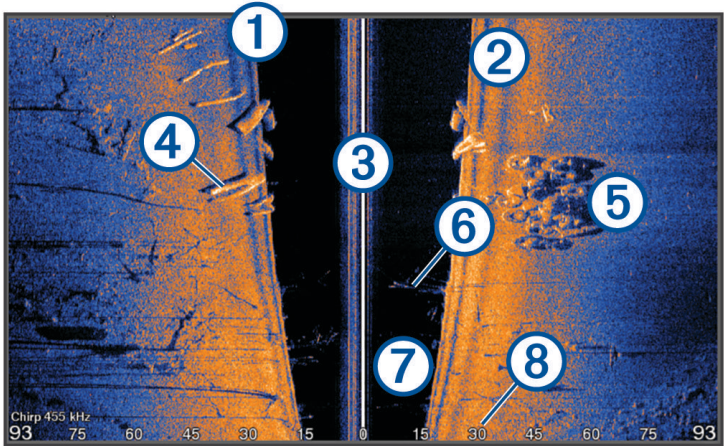


Os transdutores tradicionais emitem um feixe cônico. A tecnologia de sonar de varredura Garmin ClearVü emite dois feixes estreitos, semelhante à forma do feixe de uma copiadora. Esses feixes fornecem uma imagem mais nítida, como uma fotografia, do que se encontra abaixo do barco.



## Visualização do sonar Garmin SideVü™

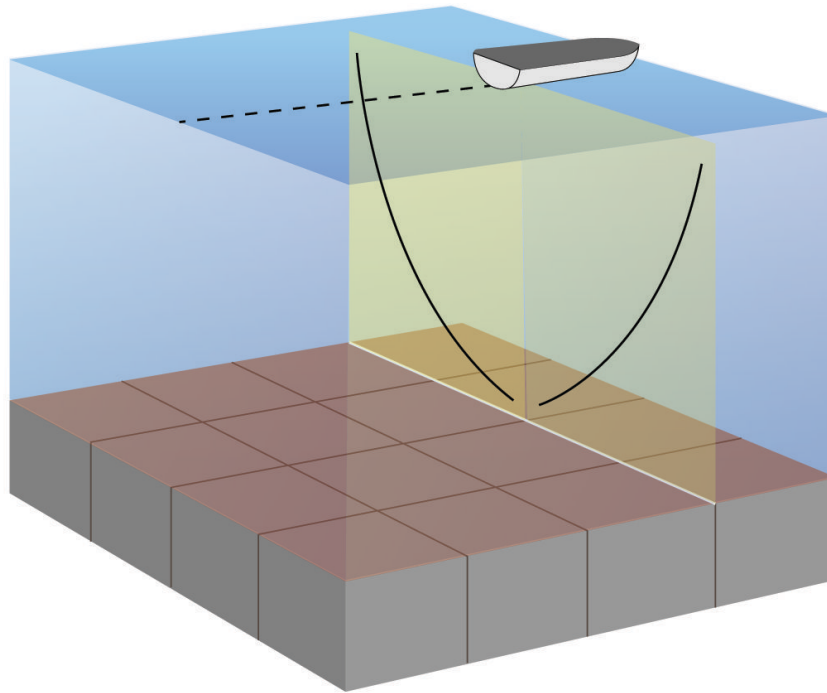
nem todos os modelos oferecem suporte a sonar integrado Garmin SideVü. Se o seu modelo não oferece um sonar SideVü integrado, você precisa de um módulo de sonda compatível e um transducer SideVü compatível. Se o seu modelo oferece um sonar SideVü integrado, você precisa de um transducer SideVü compatível. A tecnologia de sonar de varredura SideVü apresenta uma imagem do que aparece ao redor do barco. Você pode utilizar esta ferramenta de procura para encontrar estruturas ou peixes.



①	A bombordo
②	A estibordo
③	O transdutor da sua embarcação
④	Troncos
⑤	Pneus velhos
⑥	Árvores
⑦	Água entre a embarcação e o fundo
⑧	Distância da lateral do barco

## SideVü Tecnologia de varredura

Em vez do feixe cônico mais comum, o SideVü transdutor utiliza um feixe plano para fazer a varredura da água e do fundo ao redor do seu barco.



## Medição de distância na tela do sonar

É possível medir a distância entre dois locais na visualização Sonar SideVü.

1 Na visualização do sonar SideVü, selecione **II**.

2 Selecione um local na tela.

3 Selecione **Medição**.

Um pin aparece na tela mostrando sua localização selecionada.

4 Selecione outro local.

A distância e o ângulo do pin são listados no canto superior esquerdo.

**DICA:** para redefinir o alfinete e medir a partir da localização do alfinete, selecione Definir referência.

## Panoptix Visualizações do sonar

Para receber o sonar Panoptix, você precisa de um transdutor compatível.

As visualizações de sonar Panoptix permitem que você veja em tempo real o que acontece ao redor da embarcação. Você também pode ver suas iscas debaixo d'água e cardumes à frente ou abaixo do barco.

As visualizações de sonar LiveVü oferecem uma vista em tempo real dos movimentos à frente ou abaixo do barco. A tela é atualizada rapidamente, produzindo visualizações de sonar que mais se parecem com um vídeo.

As visualizações de sonar 3D RealVü oferecem vistas tridimensionais de pontos à frente ou abaixo do barco. A tela é atualizada a cada varredura do transducer.

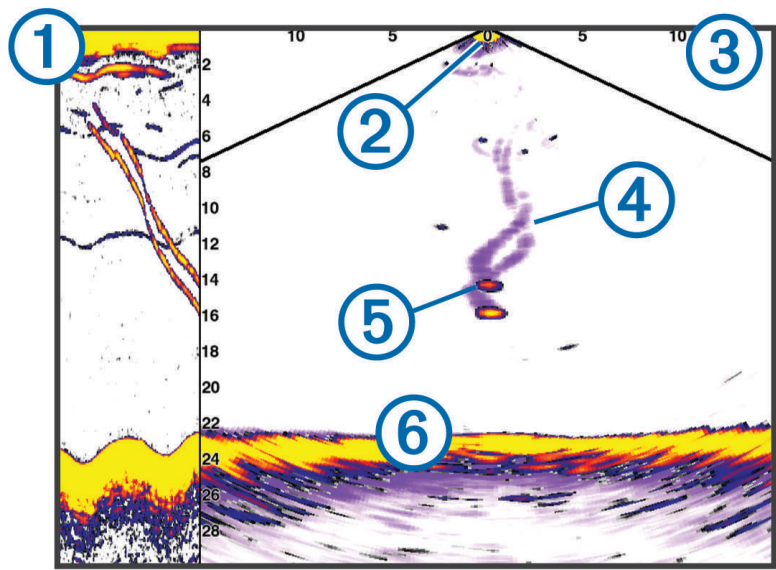
Para ver todas as cinco visualizações de sonar Panoptix, será necessário adquirir um transducer para mostrar as vistas inferiores e mais outros para mostrar as visualizações à frente.

Para acessar as visualizações de sonar Panoptix, selecione Sonar e selecione uma visualização.



### LiveVü Visualização do sonar inferior

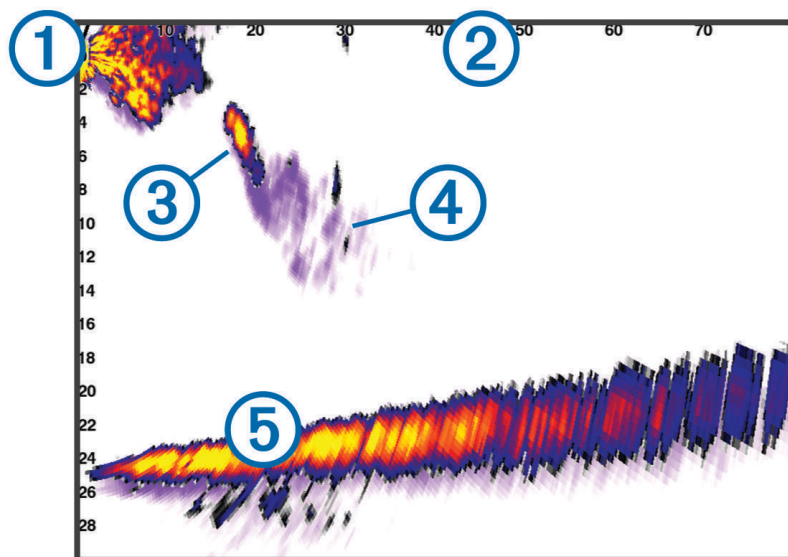
Esta visualização Sonar mostra vistas bidimensionais do que ocorre abaixo do barco, e pode ser usada para ver iscas e peixes.



①	Histórico de visualização inferior Panoptix em uma visualização Sonar com deslocamento
②	Barco
③	Alcance
④	Trilhas
⑤	Drop shot rig
⑥	Inferior

## LiveVü Visualização de sonar à frente

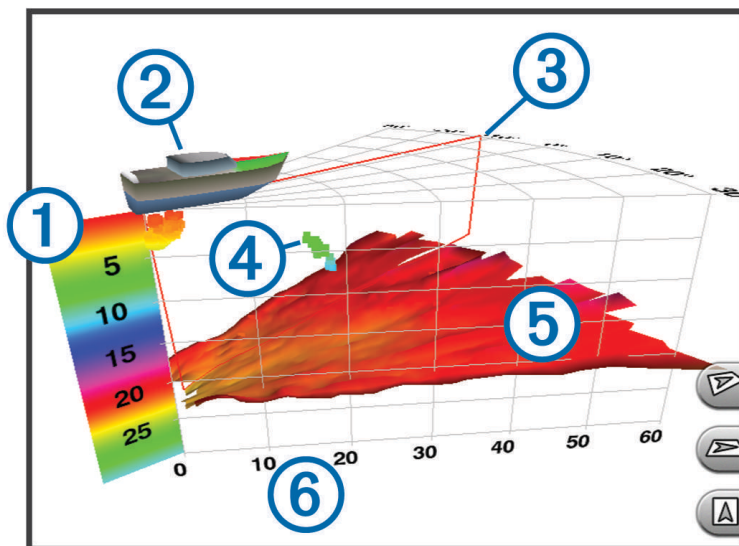
Esta visualização Sonar mostra vistas bidimensionais sobre o que está à frente do barco, e pode ser utilizada para ver iscas e peixes.



①	Barco
②	Alcance
③	Peixe
④	Trilhas
⑤	Inferior

## RealVü Visualização de sonar 3D à frente

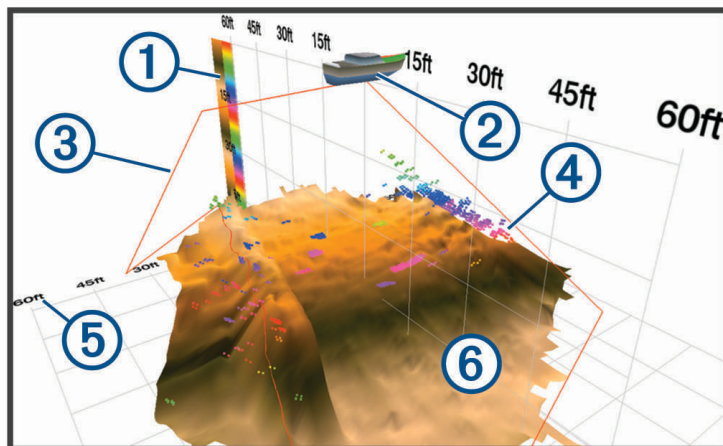
Esta visualização Sonar apresenta uma vista tridimensional do que está à frente do transdutor. Ela pode ser usada quando você está parado e precisa ver abaixo do barco, para ver a aproximação dos peixes.



①	Legenda colorida
②	Barco
③	Indicador de sinal
④	Peixe
⑤	Inferior
⑥	Alcance

## Visualizações de sonar RealVü 3D Down

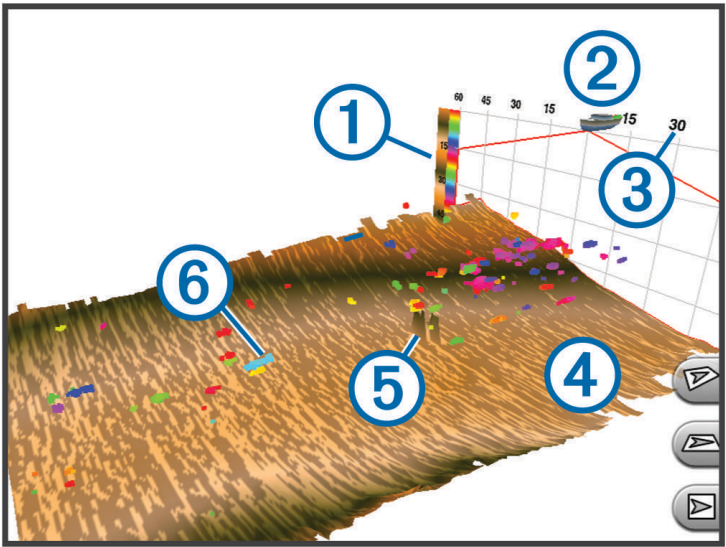
Esta visualização de sonar mostra uma vista tridimensional do que está abaixo do transdutor, e pode ser usada quando você está parado e precisa ver o que está em volta do seu barco.



1	Legenda colorida
2	Barco
3	Feixe do sonar
4	Alcance
5	Peixe
6	Inferior

**RealVü Visualização de sonar 3D histórica**

Esta visualização Sonar apresenta uma vista tridimensional do que está atrás do barco enquanto você está em movimento e mostra toda a coluna de água em 3D, do fundo à superfície. Esta visualização é utilizada para encontrar peixes.



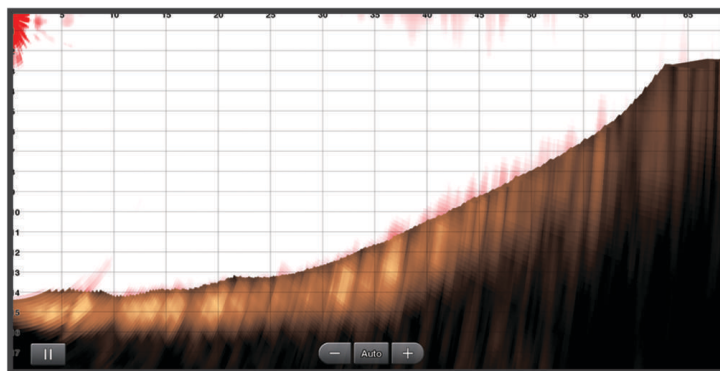
①	Legenda colorida
②	Barco
③	Alcance
④	Inferior
⑤	Estrutura
⑥	Peixe

## FrontVü Visualização do sonar

A visualização do sonar Panoptix FrontVü melhora a noção da sua situação, mostrando se há obstruções debaixo d'água, até 91 metros (300 pés) na frente da embarcação.

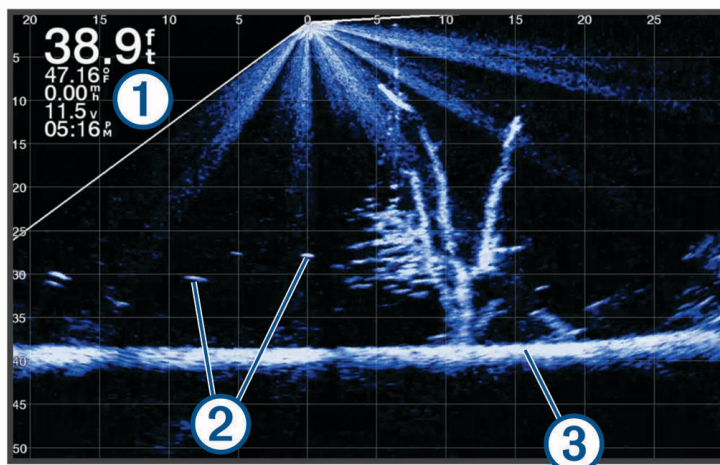
A capacidade de efetivamente evitar colisões frontais com sonar FrontVü reduz quando a velocidade passa de 8 nós.

Para ver a visualização do sonar FrontVü, você deve instalar e conectar um transdutor compatível, tal como um transdutor PS21. Pode ser necessário atualizar o software do transdutor.



## Visualização do sonar LiveScope™

Esta visualização do Sonar mostra uma vista em tempo real sobre o que está à frente ou abaixo do barco, e pode ser utilizada para ver peixes e estruturas.

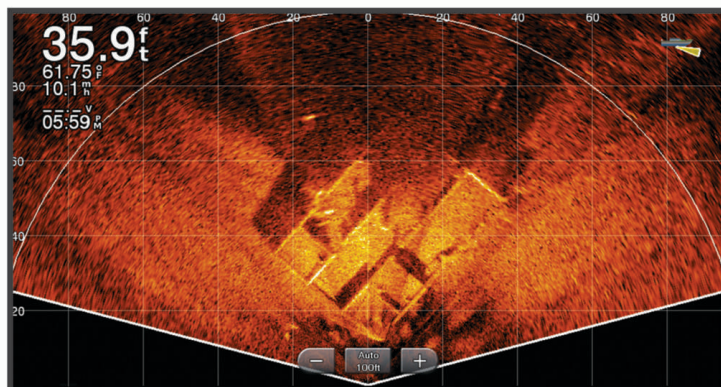


①	Informações de profundidade
②	Alvos suspensos ou peixes
③	Fundo da massa de água

## Visualização em Perspectiva

Essa visualização do Sonar exibe em tempo real o que está ao redor e à frente do barco, e pode ser utilizada para ver linhas costeiras, peixes e estruturas. A visualização é mais bem utilizada em águas rasas de 15 metros (50 pés) ou menos.

Para exibir essa visualização do sonar, você deve instalar um transdutor LiveScope compatível em uma montagem em modo de perspectiva.



## Selecionando o tipo de transdutor

Este chartplotter é compatível com vários transdutores acessórios, incluindo os transdutores Garmin ClearVü™, disponíveis em [garmin.com/transducers](http://garmin.com/transducers).

Se estiver conectando um transdutor não incluído com o chartplotter, pode ser preciso definir o tipo de transdutor para que o sonar funcione corretamente.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os chartplotters e módulos de sonar suportam esse recurso.

### 1 Execute uma ação:

- Na visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação > Transdutores**.
- Selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Transdutores**.

### 2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o chartplotter detecte o transdutor automaticamente, selecione o transdutor a ser alterado e selecione **Deteção automática**.
- Para selecionar o transdutor manualmente, selecione o transdutor a ser alterado, selecione o modelo do transdutor na lista e selecione **Alterar modelo**.

**OBSERVAÇÃO:** se você selecionar o transdutor manualmente, desconecte-o e conecte outro transdutor, e redefina essa opção para **Deteção automática**.

## Selecionando uma fonte de sonar

Este recurso não está disponível em todos os modelos.

Quando você usa mais uma fonte de dados de sonar para uma visualização Sonar específica, é possível selecionar a fonte a ser usada com essa visualização. Por exemplo, se você tem duas fontes para Garmin ClearVü, você pode selecionar a fonte que deseja usar na visualização Sonar Garmin ClearVü.

- 1 Abra a visualização Sonar, cuja fonte você alterará.
- 2 Selecione **Menu > Configuração do sonar > Fonte**.
- 3 Selecione a fonte para esta visualização Sonar.





## Renomeando uma Fonte de sonar

É possível renomear uma fonte de sonar para identificá-la facilmente. Por exemplo, use "Proa" como nome do transducer que está na proa de seu barco.


Para renomear uma fonte, você deve estar na visualização de Sonar aplicável para a fonte. Por exemplo, para renomear a fonte de sonar Garmin ClearVü, é necessário abrir a visualização Sonar Garmin ClearVü.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Fonte > Renomear fontes**.
- 2 Insira o nome.

## Criando um ponto de parada na tela do sonar

- 1 Na visualização de sonar, arraste a tela ou selecione o .
- 2 Selecione um local.
- 3 Selecione o .
- 4 Se necessário, edite as informações da parada.

## Colocando a exibição de sonar em pausa

Em uma visualização do sonar, selecione .

## Ver histórico do sonar

É possível percorrer a tela para ver os dados do histórico do sonar.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os transducers salvam dados históricos de sonar.

- 1 Na visualização do sonar, arraste a tela para a direita.
- 2 Selecione **Voltar** para sair do histórico.

## Compartilhando sonar

Você pode ver os dados do sonar de todas as fontes compatíveis na Rede marítima Garmin. Você pode ver os dados do sonar de um módulo de sonar externo, como um módulo sonar GCV™. Além disso, é possível ver os dados do sonar de outros chartplotters que têm um módulo de sonar interno.

Cada chartplotter na rede pode mostrar dados do sonar de todo módulo de sonar e transdutor compatível na rede, independente de onde os chartplotters e transdutores estão montados em seu barco. Por exemplo, em um dispositivo GPSMAP 923 montado na parte traseira do barco, você pode ver os dados de sonar de outro dispositivo GPSMAP e o transdutor Garmin ClearVü montado na parte frontal do barco.

Quando os dados do sonar são compartilhados, os valores de algumas configurações do sonar, como Alcance e G, são sincronizados em todos os dispositivos na rede. Os valores de outras configurações do sonar, como as de Aparência, não são sincronizados e devem ser configuradas em cada dispositivo. Além disso, as taxas de rolamento das diversas visualizações tradicional e Garmin ClearVü do sonar são sincronizadas para tornar as visualizações divididas mais coesas.

**OBSERVAÇÃO:** o uso de vários transdutores simultaneamente pode criar interferência de comunicações, que pode ser removida ajustando a configuração Interferência do sonar.

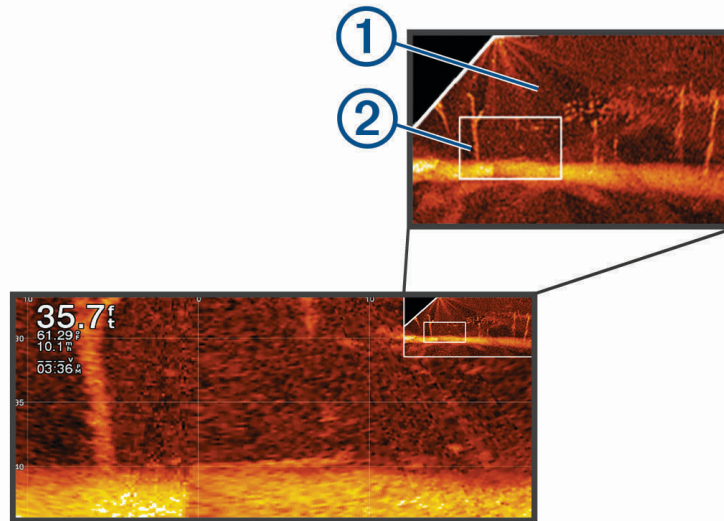
## Aumentando o zoom em uma visualização do sonar Panoptix LiveVü ou LiveScope

Você pode aplicar mais zoom nas visualizações de sonar Panoptix LiveVü e LiveScope 2D.

**OBSERVAÇÃO:** o histórico de rolagem fica oculto enquanto a tela está no modo de zoom.

- 1 Na visualização do sonar Panoptix LiveVü ou LiveScope 2D, afaste dois dedos na tela para aplicar mais zoom na área.

Uma janela de inserção ① é exibida e mostra uma versão reduzida da imagem em tela cheia. A área em caixa ② na inserção mostra a localização da área com mais zoom aplicado.



- 2 Se necessário, toque ou arraste para dentro da janela de inserção para visualizar uma área diferente da tela cheia em exibição.
- 3 Se necessário, afaste dois dedos para aplicar mais zoom.
- 4 Se necessário, aproxime dois dedos para aplicar menos zoom.

Para sair do modo de zoom, selecione Voltar ou aproxime dois dedos para aplicar menos zoom até que a tela retorne para a exibição em tela cheia.

## Ajustando nível de detalhes

É possível controlar o nível de detalhes e de ruídos apresentados na tela do sonar ajustando o ganho para transducers tradicionais, ou ajustando o brilho dos Garmin ClearVü transducers.

Se você deseja visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada na tela, é possível diminuir o ganho ou brilho para remover os retornos com menor intensidade e ruído. Se você quiser visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho ou brilho para visualizar mais informações na tela. Isso também aumenta o ruído e pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **Menu**.
- 2 Selecione **G** ou **Brilho**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para aumentar ou diminuir o ganho ou brilho manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.
  - Para permitir que o chartplotter ajuste o ganho ou brilho automaticamente, selecione uma opção automática.

## Ajustando a intensidade da cor

É possível ajustar a intensidade das cores e realçar áreas de interesse na tela do sonar ajustando o ganho de cor, em transdutores tradicionais, ou o contraste, em transdutores Garmin ClearVü/SideVü. Essa configuração funciona melhor após ajustar o nível de detalhes apresentado na tela utilizando as configurações de ganho ou brilho.

Se você deseja realçar peixes menores ou criar uma exibição de um alvo com mais intensidade, é possível aumentar a definição de contraste ou ganho de cor. Isso provoca uma perda na diferenciação dos retornos de intensidade elevada na parte inferior. Se você pretender reduzir a intensidade do retorno, é possível reduzir o ganho de cor ou contraste.

- 1 Em uma visualização do sonar, selecione **Menu**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Quando estiver na visualização do sonar Garmin ClearVü/SideVü, selecione **Contraste**.
  - Enquanto está na visualização do sonar Panoptix, selecione **Aparência**.
  - Quando estiver em outra visualização Sonar, selecione **Configuração do sonar > Aparência > Ganho de cor**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para aumentar ou diminuir a intensidade da cor manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.
  - Para utilizar a configuração padrão, selecione **Padrão**.

## Configuração do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e configurações se aplicam a todos os modelos e transdutores.

Estas configurações aplicam-se aos seguintes tipos de transdutores.

- Traditional
- Garmin ClearVü
- SideVü

Essas configurações não se aplicam aos transdutores Panoptix.

Na visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar**.

**Vel. rolamento:** configura a taxa na qual o sonar rola da direita para a esquerda (*Configurar velocidade de rolamento, página 84*).

Em água rasa, você pode selecionar uma velocidade de rolamento mais lenta para ampliar o período de tempo em que as informações são exibidas na tela. Em águas mais profundas, é possível selecionar uma velocidade de rolamento mais rápida. O rolamento automático ajusta a velocidade de rolamento à velocidade de percurso da embarcação.

**Rejeição de ruído:** reduz a interferência e a quantidade de interferência exibida na tela do sonar (*Configurações de rejeição de ruído de sonar, página 85*).

**Aparência:** configura a aparência da tela do sonar (*Configurações de aparência do sonar, página 86*).

**Alarmes:** define os alarmes do sonar (*Alarmes do sonar, página 87*).

**Avançado:** configura diversas configurações de fonte de dados e visor do sonar (*Configurações avançadas de sonar, página 87*).

**Instalação:** configura o transdutor (*Configurar instalação do transdutor, página 88*).

## Configurar o nível de zoom na tela do sonar

1 Na visualização do sonar, selecione **Menu > Zoom > ••• > Modo**.

2 Selecione uma opção:

- Para definir a profundidade e o zoom automaticamente, selecione **Automático**.

Se necessário, selecione **Definir Zoom** para modificar a configuração de zoom. Para aumentar ou reduzir a ampliação da área ampliada, selecione **Ver para cima** ou **Ver para baixo** para definir o intervalo de profundidade da área ampliada, e selecione **Mais zoom** ou **Menos zoom** para aumentar ou reduzir a ampliação da área ampliada.

- Para definir o intervalo de profundidade da área ampliada manualmente, selecione **Manual**.

Se necessário, selecione **Definir Zoom** para modificar a configuração de zoom. Para aumentar ou reduzir a ampliação da área ampliada, selecione **Ver para cima** ou **Ver para baixo** para definir o intervalo de profundidade da área ampliada, e selecione **Mais zoom** ou **Menos zoom** para aumentar ou reduzir a ampliação da área ampliada.

- Para ampliar uma determinada área da tela, selecione **Ampliar**.

Se necessário, selecione **Ampliar** para aumentar ou diminuir o nível de ampliação.

**DICA:** você pode arrastar a caixa de ampliação para um novo local na tela.

- Para ampliar os dados do sonar da profundidade da parte inferior, selecione **Trava da parte inferior**.

Se necessário, selecione **Vão** para ajustar a profundidade e o posicionamento da área de bloqueio inferior.

Para cancelar o zoom, desfaça a seleção da opção Zoom.

## Configurar velocidade de rolamento

É possível configurar a taxa na qual a imagem do sonar se move pela tela. Uma velocidade de rolagem mais alta mostra mais detalhes até que não haja detalhes adicionais a serem mostrados, ponto em que começa a esticar os detalhes existentes. Isso pode ser útil durante o movimento ou uma busca, ou quando você estiver em águas muito profundas, onde o sonar responda muito lentamente. Uma velocidade de rolamento mais baixa apresenta as informações do sonar na tela por mais tempo.

Na maioria das situações, a configuração Padrão oferece um bom equilíbrio entre o rolamento rápido da imagem e alvos menos distorcidos.

1 Em uma visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Vel. rolamento**.

2 Selecione uma opção:

- Para ajustar a velocidade de rolamento automaticamente usando velocidade no solo ou dados de velocidade da água, selecione **Automático**.

A configuração **Automático** seleciona uma taxa de rolamento para corresponder à velocidade da embarcação, assim os alvos na água são desenhados com a proporção correta e exibidos com menos distorção. Ao exibir visualizações do sonar Garmin ClearVü/SideVü ou ao pesquisar estrutura, recomenda-se usar a configuração **Automático**.

- Para rolar mais rápido, selecione **Para cima**.
- Para rolar mais devagar, selecione **Para baixo**.

## Ajustar o alcance

Você pode ajustar o alcance da escala de profundidade para visualização do sonar tradicional e Garmin ClearVü. Você pode ajustar o alcance da escala de largura para a visualização do sonar SideVü.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo no terço inferior ou exterior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

**1** Na visualização do sonar, selecione **Menu > Alcance**.

**2** Selecione uma opção:

- Para permitir que o chartplotter ajuste automaticamente o intervalo, selecione **Automático**.
- Para aumentar ou diminuir o intervalo manualmente, selecione **Para cima** ou **Para baixo**.

**DICA:** na tela do sonda, selecione **+** ou **-** para ajustar manualmente o alcance.

**DICA:** ao visualizar várias telas do sonar, você pode selecionar Selec. para escolher a tela ativa.

## Configurações de rejeição de ruído de sonar

Em uma visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Rejeição de ruído**.

**Interferência:** ajusta a sensibilidade de forma a reduzir os efeitos da interferência de fontes próximas de ruído.

Deve ser usada a definição de interferência mais baixa que proporcione as melhorias pretendidas para remover interferências da tela. A correção de problemas de instalação que causem ruído é o melhor modo de eliminar as interferências.

**Limite de cor:** oculta parte da paleta de cores para ajudar a eliminar os campos de interferência fraca.

Ao configurar o limite de cor à cor dos retornos indesejados, você pode eliminar a exibição dos retornos indesejados na tela.

**Suavização:** remove ruído que não é parte do retorno normal do sonar e ajusta a aparência de retornos, como no fundo.

Quando a suavização estiver no máximo, haverá mais do ruído de nível baixo do que com o uso do controle de interferência, mas o ruído é mais inibido por causa do nivelamento. A suavização pode remover resíduos do fundo. A suavização e interferência trabalham bem juntas para eliminar o ruído de nível baixo. Você pode ajustar as configurações de interferência e suavização de forma incremental para remover ruído indesejado do visor.

**Ruído superf.:** oculta o ruído de superfície para ajudar a reduzir interferências. As larguras de feixe mais amplas (frequências mais baixas) podem apresentar mais alvos mas, no entanto, também podem produzir mais ruído de superfície.

**TVG:** ajusta o ganho variando no tempo, o que pode reduzir o ruído.

Este controle é melhor usado em situações nas quais você deseja controlar e suprimir ruídos e interferências próximos à superfície. Isso também permite a exibição de alvos próximos da superfície que estariam de outro modo ocultos ou escondidos por ruído da superfície.

## Configurações de aparência do sonar

Em uma visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Aparência**.

**Esquema de cores:** define o esquema de cor.

**Ganho de cor:** ajusta a intensidade das cores (*Ajustando a intensidade da cor*, página 83).





**Escopo A:** exibe um flash vertical ao longo da parte direita da tela mostrando o alcance até os alvos, junto com a escala.

**Linha de prof.:** mostra uma linha de profundidade de referência rápida.

**Edge:** destaca o sinal mais forte do fundo para ajudar a definir a intensidade do sinal.

**Exibir seleção:** define a direção da visualização do sonar Garmin SideVü.

**Símb. de peixe:** define como o sonar interpreta os alvos suspensos.

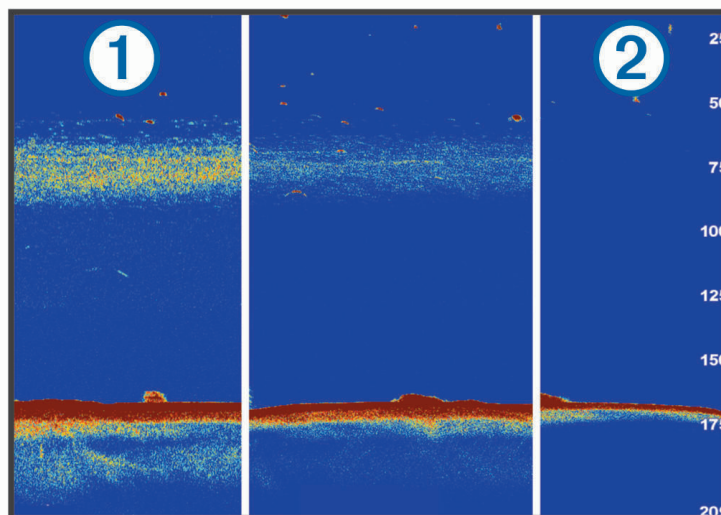
	Mostra alvos suspensos como símbolos e informações de fundo do sonar.
	Mostra alvos suspensos como símbolos com informações sobre a profundidade do alvo e informações de fundo do sonar.
	Mostra alvos suspensos como símbolos.
	Mostra alvos suspensos como símbolos com informações sobre a profundidade do alvo.

**Avanço de foto:** permite que uma foto do sonar avance mais rapidamente desenhando mais de uma coluna de dados na tela para cada coluna dos dados de sondagem recebidos. É especialmente útil quando você está usando a sondagem em águas profundas, pois o sinal do sonar demora mais tempo para viajar até fundo e voltar para o transdutor.

A configuração 1/1 desenha uma coluna de informações na tela por retorno de sondagem. A configuração 2/1 desenha duas colunas de informações na tela por retorno de sondagem, e assim por diante para as configurações 4/1 e 8/1.

**Dilatação eco:** ajusta o tamanho dos ecos na tela para facilitar a visualização de retornos separados na tela.

Quando é difícil ver os alvos ①, a dilatação do eco deixa os retornos dos alvos mais pronunciados e fáceis de ver na tela. Se o valor da dilatação de eco for muito alto, os alvos são mesclados. Se o valor for muito baixo ②, os alvos ficarão pequenos e será mais difícil visualizá-los.



Você pode usar a dilatação de eco e a largura do filtro juntas para obter a resolução desejada e redução do ruído. Com a dilatação de eco e a largura do filtro definidas em níveis baixos, o visor conta com a maior resolução possível, mas fica mais suscetível a ruídos. Com a dilatação de eco em nível alto e a largura do

filtro definida em níveis baixos, o visor terá resolução mais baixo, mas alvos mais amplos. Com a dilatação de eco e a largura do filtro definidas em níveis altos, o visor conta com a menor resolução possível, mas fica menos suscetível a ruídos. Não é recomendado definir ambas a dilatação de eco e a largura do filtro em níveis altos.

**Dados sobreposição:** define os dados mostrados na tela do sonar.

## Alarmes do sonar

### ⚠ ATENÇÃO

O alarme do sonar é apenas uma ferramenta de percepção situacional e não impedirá a imobilização em qualquer circunstância. É sua obrigação garantir a operação segura do navio.

### ⚠ CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os transdutores.

Em uma visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Alarmes**.

Você também pode abrir os alarmes do sonar selecionando **Menu > Configurações > Alarmes > Sonar**.

**Águas rasas:** define um alarme para soar quando a profundidade é menor que um valor especificado.




**Águas profundas:** define um alarme para soar quando a profundidade é maior que um valor especificado.

**Alarme FrontVü:** define um alarme para soar quando a profundidade na frente da embarcação for menor do que o valor especificado, para ajudar você a evitar o encalhe (*Configurando o FrontVü Alarme de profundidade, página 92*). Esse alarme está disponível somente com transdutores Panoptix FrontVü.

**Temperatura da água:** define um alarme para soar quando um transdutor reporta uma temperatura que está 1,1°C (2°F) acima ou abaixo da temperatura especificada.

**Contorno:** define um alarme para soar quando o transdutor detecta um alvo suspenso dentro da profundidade especificada da superfície da água e a partir do fundo.

**Peixe:** define um alarme para disparar quando o dispositivo detecta um alvo suspenso.

-  define o alarme para soar quando peixes de qualquer tamanho forem detectados.
-  define o alarme para soar apenas quando peixes médios e grandes forem detectados.
-  define o alarme para soar apenas quando peixes grandes forem detectados.

## Configurações avançadas de sonar

Em uma visualização Tradicional do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Avançado**.

**Mudança:** permite que você defina o alcance da profundidade no qual o sonar está concentrado. Isso permite que você aproxime com maior resolução na profundidade do foco.

Quando colocar a embarcação em marcha, o monitoramento do fundo pode não ser eficaz, porque o sonar procurará dados dentro do alcance da profundidade da área do foco, o que pode não incluir o fundo. Colocar a embarcação em marcha também pode influenciar na velocidade do rolamento, porque os dados fora do alcance de profundidade da área do foco não são processados, o que reduz o tempo necessário para receber e exibir os dados. Você pode aproximar na área do foco para avaliar os retornos do alvo com maior proximidade e com uma resolução superior do que se só estivesse aproximando.

**Lim pesq inf:** limita a pesquisa do fundo até a profundidade selecionada quando a configuração Alcance estiver definida como Automático. Para minimizar o tempo necessário para encontrar o fundo, você pode selecionar uma profundidade para limitar a pesquisa pelo fundo. O dispositivo não pesquisará o fundo mais profundo que a profundidade selecionada.



## Configurar instalação do transdutor

Estas configurações aplicam-se aos seguintes tipos de sonar.

- Tradicional
- Garmin ClearVü
- Garmin SideVü

Em uma visualização de sonar aplicável, selecione uma opção.

- Em uma visualização de sonar Tradicional, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação**.
- Em uma visualização de sonar Garmin ClearVü, selecione **Menu > Configuração do ClearVü > Instalação**.
- Em uma visualização de sonar Garmin SideVü, selecione **Menu > Configurar SideVü > Instalação**.

**Taxa transm.:** define o período de tempo entre os sinais do sonar. Aumentar a taxa de transmissão aumenta a velocidade de rolamento, mas também aumenta a autointerferência.

Reduzir a taxa de transmissão aumenta o intervalo entre os pulsos de transmissão e pode resolver a autointerferência. Esta opção está disponível somente na visualização Tradicional do sonar.

**Pot. transmiss.:** reduz o toque do transdutor próximo à superfície. Um valor de potência de transmissão mais baixo reduz o toque do transdutor, mas também pode reduzir a intensidade dos retornos. Esta opção está disponível somente na visualização Tradicional do sonar.

**Largura do filtro:** define as bordas do filtro. Um filtro menor define com mais precisão as bordas dos alvos, mas poderá permitir mais ruído. Um filtro mais longo cria bordas de alvo mais suaves, e também pode reduzir o ruído. Esta opção está disponível somente na visualização Tradicional do sonar.

**Virar à esq./dir.:** alterna a orientação da visualização do SideVü da esquerda para a direita. Esta opção está disponível somente na visualização SideVü do sonar.

**Restaurar padrões do sonar:** restaura as configurações do sonar para o padrão de fábrica.

**Transdutores:** permite alterar o transdutor, visualizar detalhes sobre os transdutores e salvá-los em um cartão de memória.

## Frequências do sonar

**OBSERVAÇÃO:** as frequências disponíveis dependem dos transdutores usados.

O ajuste da frequência ajuda a adaptar o sonar aos seus objetivos específicos e à profundidade atual da água.

As frequências mais elevadas usam larguras de feixe estreitas e são mais adequadas para um funcionamento em alta velocidade e para condições adversas do mar. A definição do fundo e a definição do termoclima podem ser mais precisas se for usada uma frequência mais elevada.

As frequências mais baixas usam larguras de feixe mais amplas, que permitem que o pescador veja mais alvos, mas também podem produzir mais ruído de superfície e reduzir a continuidade do sinal do fundo em condições adversas do mar. As larguras de feixe mais amplas geram arcos maiores para sinais de alvos de pesca, o que as torna ideais para localizar peixe. As larguras de feixe mais amplas também têm um melhor desempenho em águas profundas, visto que a frequência mais baixa penetra melhor em águas profundas.

As frequências do CHIRP permitem-lhe passar cada impulso por uma gama de frequências, o que resulta em uma melhor separação de alvos em águas profundas. O CHIRP pode ser usado para identificar alvos nitidamente, como a pesca individual em um cardume, e para aplicações em águas profundas. Normalmente, o CHIRP tem um desempenho melhor do que as aplicações de frequência única. Devido ao fato de que alguns alvos de peixe podem ser apresentados usando uma frequência fixa, é necessário levar em consideração os seus objetivos e as condições da água quando usar as frequências do CHIRP.

Alguns transdutores também permitem personalizar as frequências predefinidas para cada elemento do transdutor, o que lhe permite alterar rapidamente a frequência usando as predefinições, à medida que as condições da água e os seus objetivos mudam.

A visualização de duas frequências simultaneamente usando a vista de frequência dividida permite uma melhor visualização em termos de profundidade com o sinal da frequência mais baixa e, ao mesmo tempo, ver mais detalhes a partir do sinal da frequência mais elevada.

### AVISO

Esteja sempre atento às regulamentações locais sobre frequências de sonar. Por exemplo, para proteger as baleias orcas, talvez seja proibido usar frequências entre 50 a 80 KHz a uma distância de 0,8 km ( $1/2$  milha) de um baleal de orcas. É sua responsabilidade usar o dispositivo em conformidade com todas as leis e regulamentações aplicáveis.

## Selecionando a frequência do transdutor

**OBSERVAÇÃO:** não é possível ajustar a frequência de todas as visualizações de sonar e transdutores.

Você pode selecionar quais frequências são exibidas na tela do sonar.

### AVISO

Esteja sempre atento às regulamentações locais sobre frequências de sonar. Por exemplo, para proteger as baleias orcas, talvez seja proibido usar frequências entre 50 a 80 KHz a uma distância de 0,8 km ( $1/2$  milha) de um baleal de orcas. É sua responsabilidade usar o dispositivo em conformidade com todas as leis e regulamentações aplicáveis.

- 1 Na visualização do sonar, selecione **Menu > Frequência**.
- 2 Selecione uma frequência adequada às suas necessidades e à profundidade da água.  
Para mais informações sobre frequências, consulte [Frequências do sonar, página 89](#).

## Criar uma frequência predefinida

**OBSERVAÇÃO:** não disponível em todos os transdutores.

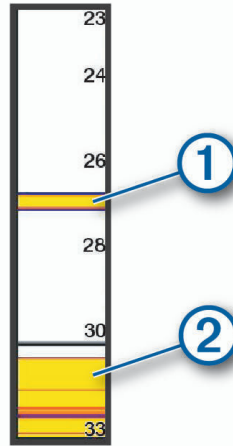
É possível criar uma predefinição para salvar uma frequência de sonar específica, o que lhe permite mudar rapidamente de frequência.

- 1 Em uma visualização de sonar, selecione **Menu > Frequência**.
- 2 Selecione **Gerenciar frequências > Nova predefinição**.
- 3 Insira uma frequência.

## Ligar o Escopo A

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível nas visualizações Tradicional do sonar.

O escopo A é um luminoso vertical no lado direito da visualização, que exibe o que está sob o transdutor no momento. Você pode usar o escopo A para retornos dos alvos que podem ser ignorados quando os dados do sonar são rapidamente percorridos na tela, como quando a embarcação estiver se movendo em alta velocidade. Pode ser útil para detectar peixes que estejam próximos do fundo.



O escopo A acima mostra os retornos de peixes ① e um retorno inferior suave ②.

- 1 Em uma visão do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Aparência > Escopo A**.
- 2 Se necessário, selecione **••• > Pico de espera** para ajustar por quanto tempo os retornos do sonar são exibidos.

## Configuração do sonar Panoptix

### Ajustando o RealVü ângulo de visualização e o nível de zoom

Você pode alterar o ângulo de visualização das RealVü visualizações do sonar. Também pode aumentar e diminuir o zoom da visualização.

Em uma RealVü visualização do sonar, selecione uma opção:

- Para ajustar o ângulo de visualização na diagonal, selecione
- Para ajustar o ângulo de visualização na horizontal, selecione
- Para ajustar o ângulo de visualização na vertical, selecione
- Para ajustar o ângulo de visualização, deslize pela tela em qualquer direção.
- Para aumentar o zoom, afaste dois dedos.
- Para diminuir o zoom, pressione dois dedos juntos.

### Ajustando a RealVü velocidade da varredura

Você pode atualizar a rapidez com que o transdutor faz varreduras para trás e para frente. Uma taxa de varredura mais rápida cria uma imagem menos detalhada, mas a tela é atualizada com mais rapidez. Uma taxa de varredura mais lenta cria uma imagem mais detalhada, mas a tela é atualizada mais lentamente.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso não está disponível para a visualização do sonar RealVü 3D Historical.

- 1 Em uma RealVü visualização do sonar, selecione **Menu > Velocidade da varredura**.
- 2 Selecione uma opção.

## Configurações do sonar LiveVü Forward e FrontVü

Na visualização do sonar LiveVü Forward ou FrontVü, selecione Menu.

**G:** controla o nível de detalhe e ruído exibido na tela do sonar.

Se você quiser visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada na tela, pode diminuir o ganho para remover os retornos com menor intensidade e ruído. Se você quiser visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho para visualizar mais informações na tela. Isso também aumenta o ruído e pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

**Alcance prof.:** ajusta o alcance da escala de profundidade.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo na parte inferior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

**Alcance de avanço:** ajusta o alcance da escala de avanço.

Permitir que o dispositivo ajuste o alcance resulta no ajuste automático do alcance de avanço em relação à profundidade. Ajustar o alcance manualmente permite que você visualize um alcance especificado. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você. Reduzir esta opção manualmente pode limitar a eficácia do Alarme FrontVü, reduzindo o seu tempo de reação a leituras de baixa profundidade.

**Ângulo de transmissão:** ajusta o foco do transducer para o lado de bombordo ou estibordo. Esse recurso só está disponível com transdutores Panoptix compatíveis com RealVü, como o transdutor PS31.

**Transmitir:** interrompe a transmissão pelo transducer ativo.

**Alarme FrontVü:** define a ativação de um alarme quando a profundidade na frente do navio for menor do que o valor especificado ([Configurando o FrontVü Alarme de profundidade, página 92](#)). Esta opção está disponível apenas com Panoptix transducers FrontVü.

**Configuração do sonar:** ajusta a configuração do transducer e a aparência dos retornos do sonar.

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela ([Personalizando as sobreposições de dados, página 17](#)).

## Configurando o Ângulo de transmissão do transducer do LiveVü e do FrontVü

Esse recurso só está disponível com transducers Panoptix compatíveis com RealVü, como o PS30, PS31 e PS60.

Você pode alterar o ângulo de transmissão do transducer para apontar o transducer para uma área de interesse específica. Por exemplo, você pode apontar o transducer para seguir um cardume ou focar em uma árvore pela qual você está passando.

- 1 Na visualização do sonar do LiveVü ou do FrontVü, selecione **Menu > Ângulo de transmissão**.
- 2 Selecione uma opção.

## Configurando o FrontVü Alarme de profundidade

### ATENÇÃO

O FrontVü alarme de profundidade é apenas uma ferramenta de percepção situacional e não impedirá a imobilização em qualquer circunstância. É obrigação do operador da embarcação garantir a gestão segura do navio.

### CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor*, página 162). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

Esse alarme está disponível somente com transdutores Panoptix FrontVü.

Defina um alarme a ser ativado quando a profundidade for inferior a um nível especificado. Para melhores resultados, defina um deslocamento da proa quando usar o alarme de colisão frontal (*Configurando o deslocamento da proa*, página 94).

1 Na FrontVü visualização do sonar, selecione **Menu > Alarme FrontVü**.

2 Selecione **Ligado**.

3 Insira o valor da profundidade em que o alarme será disparado e selecione **Concluído**.

Na tela FrontVü, uma linha mostra a profundidade a que o alarme está ajustado. A linha fica verde quando você está em uma profundidade segura. A linha muda para amarelo quando você está indo mais rápido do que o tempo de reação permitido pelo alcance de avanço (10 segundos). Ela ficará vermelha e soará um alarme quando o sistema detectar uma obstrução ou a profundidade for inferior ao valor determinado.

### CUIDADO

A capacidade de efetivamente evitar encalhes com o FrontVü sonar reduz quando a velocidade passa de 8 nós.

## Configurações de aparência do LiveVü e FrontVü

Em uma visualização do sonar LiveVü ou FrontVü Panoptix, selecione **Menu > Configuração do sonar > Aparência**.

**Esquema de cores:** define a paleta de cores.

**Ganho de cor:** ajusta a intensidade das cores exibidas na tela.

Você pode selecionar um valor de ganho de cor maior para ver alvos mais altos na coluna de água. Um valor de ganho de cor maior também permite diferenciar retornos de baixa intensidade mais altos na coluna de água, mas isso causa uma perda na diferenciação dos retornos na parte inferior. Você pode selecionar um valor de ganho de cor inferior quando os alvos estiverem junto ao fundo para ajudar a distinguir entre alvos e retornos de alta intensidade, como areia, pedras e lama.

**Trilhas:** define por quanto tempo as trilhas são exibidas na tela. As trilhas mostram o movimento do alvo.

**Preenc. fundo:** preenche o fundo com a cor marrom para distingui-lo dos retornos da água.

## Configurações de layout do LiveVü e FrontVü

Em uma visualização do sonar LiveVü ou FrontVü Panoptix, selecione **Menu > Configuração do sonar > Layout**.

**Sobreposição da grade:** mostra uma grade de linhas de alcance.

**Ver histórico:** mostra o histórico do sonar na lateral da tela.

**Ícone de feixe:** seleciona o ícone usado para mostrar a direção do feixe do transdutor.

**Controle na tela:** mostra os botões na tela.

**Alcance de comp.:** em vistas dianteiras, comprime o alcance dianteiro nas áreas mais distantes do barco e o expande nas áreas mais próximas. Isso permite que você veja com mais clareza objetos que estão mais próximos e ainda assim visualize na tela objetos mais distantes.

## Configurações de aparência do RealVü

Na visualização do sonar RealVü, selecione **Menu > Configuração do sonar > Aparência**.

**Cores pontos:** define uma paleta de cores diferente para os pontos de retorno do sonar.

**Cores inferior:** define o esquema de cores para o fundo.

**Estilo da parte inferior:** define o estilo do fundo. Quando estiver em águas profundas, você poderá selecionar a opção Pontos e definir manualmente o alcance para um valor mais raso.

**Tecla de cor:** mostra uma legenda das profundidades representadas pelas cores.

**Controle na tela:** mostra ou oculta os botões na tela.

## Panoptix Configurar instalação do transducer

Em uma visualização de sonar Panoptix, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação**.

**Prof. instalação:** define a profundidade abaixo da linha de água em que o Panoptix transdutor está montado. A entrada na profundidade real em que o transdutor está montado resulta em uma apresentação visual mais precisa do que a apresentação visual na água.

**Desloc. da proa:** define a distância entre a proa e a localização de instalação do transdutor Panoptix de visualização superior. Isso permite que você visualize a distância de avanço a partir da proa, em vez do local do transducer.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações FrontVü, LiveVü superior e RealVü do sonar superior 3D.

**Largura do feixe:** define a largura do Panoptix feixe do transducer da visualização inferior. Larguras estreitas do feixe permitem que você veja mais longe e mais profundamente. Larguras mais amplas do feixe permitem que você veja uma área maior de cobertura.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações FrontVü, LiveVü Inferior e LiveVü Superior do sonar.

**Usar AHRS:** permite que os sensores de AHRS (Attitude and Heading Reference System, Sistema de referência de atitude e direção) detectem o ângulo de instalação do transdutor Panoptix automaticamente. Quando esta configuração estiver desativada, é possível inserir o ângulo de instalação específico do transdutor usando a configuração Ângulo de inclinação. Muitos transducers de visualização superior são instalados a um ângulo de 45 graus e transducers de visualização inferior são instalados a um ângulo de zero grau.

**Virado:** define a orientação da Panoptix visualização do sonar quando o transdutor de visualização está instalado com os cabos apontando na direção da porta lateral do barco.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações LiveVü Inferior, RealVü Inferior 3D e RealVü 3D histórica do sonar.

**Calibrar bússola:** calibra a bússola interna no transducer Panoptix ([Calibrar a bússola](#), página 95).

Isso se aplica aos transducers Panoptix com uma bússola interna, como o transducer PS21-TR.

**Orientação:** controla se o transducer está no modo de instalação inferior ou frontal. A configuração Automático usa o sensor AHRS para determinar a orientação.

Isso aplica-se aos transdutores PS22.

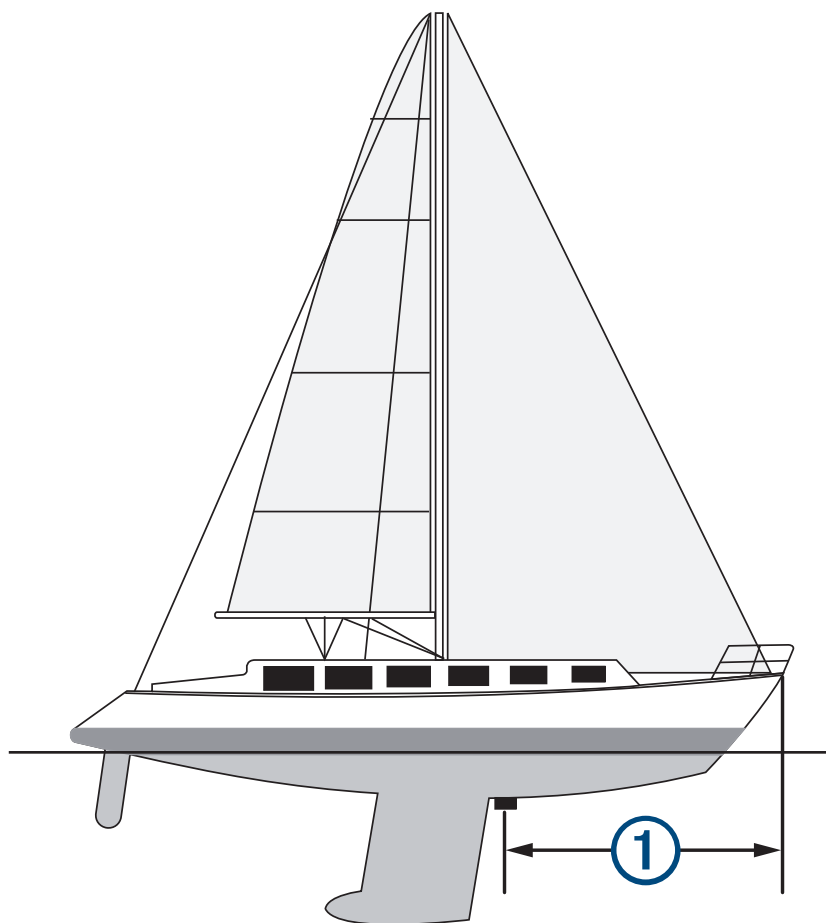
**Restaurar padrões do sonar:** restaura as configurações do sonar para o padrão de fábrica.

## Configurando o deslocamento da proa

Para transdutores Panoptix de visualização superior, você pode inserir um deslocamento da proa para compensar as leituras da distância de avanço para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você visualize a distância de avanço a partir da proa, em vez do local de instalação do transdutor.

Este recurso se aplica a Panoptix transdutores na FrontVü, visualizações LiveVü Superior e RealVü do sonar superior 3D.

- 1 Meça a distância horizontal ① do transdutor à proa.



- 2 Na visualização de um sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação > Desloc. da proa**.

- 3 Insira a distância medida e selecione **Concluído**.

Na visualização de um sonar, o desvio do alcance de avanço decorre de acordo com a distância que você inseriu.



## Calibrar a bússola

Antes de calibrar a bússola, o transdutor deve ser instalado no eixo, longe o bastante do motor de proa para evitar interferência magnética e colocado na água. A calibragem deve ser de qualidade suficiente para ativar a bússola interna.

**OBSERVAÇÃO:** para usar a bússola, monte o transdutor no gio ou no eixo do motor de proa. A bússola poderá não funcionar se você montar o transdutor no motor.

**OBSERVAÇÃO:** para melhores resultados, use um sensor de direção, como o da SteadyCast™. O sensor de direção mostra a direção em que o transdutor está apontando em relação ao barco.

**OBSERVAÇÃO:** a calibração de bússola está disponível somente para transducers com uma bússola interna, como o transducer PS21-TR.

Você pode começar virando o seu barco antes da calibragem, mas é necessário girar o barco 1,5 vezes durante a calibragem.

- 1 Na visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação**.
- 2 Se necessário, selecione **Usar AHRS** para ligar o sensor AHRS.
- 3 Selecione **Calibrar bússola**.
- 4 Siga as instruções na tela.

## Configurações do sonar LiveScope e Perspectiva

Na visualização do sonar LiveScope ou Perspectiva, selecione Menu.

**G:** controla o nível de detalhe e ruído exibido na tela do sonar.

Se você quiser visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada na tela, pode diminuir o ganho para remover os retornos com menor intensidade e ruído. Se você quiser visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho para visualizar mais informações na tela. Aumentar o ganho também aumenta o ruído e pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

**Alcance prof.:** ajusta o alcance da escala de profundidade.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo na parte inferior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

Disponível na visualização do sonar LiveScope.

**Alcance de avanço:** ajusta o alcance da escala de avanço.

Permitir que o dispositivo ajuste o alcance resulta no ajuste automático do alcance de avanço em relação à profundidade. Ajustar o alcance manualmente permite que você visualize um alcance especificado. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

Disponível na visualização do sonar LiveScope.

**Alcance:** ajusta o alcance.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo no terço inferior ou exterior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

Disponível na visualização do sonar Perspectiva.

**Transmitir:** interrompe a transmissão pelo transducer ativo.

**Configuração do sonar:** ajusta a configuração do transdutor e a aparência dos retornos do sonar (*Configuração do sonar LiveScope e Perspectiva, página 96*).

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela (*Personalizando as sobreposições de dados, página 17*).

## Configuração do sonar LiveScope e Perspectiva

Na visualização do sonar LiveScope ou Perspectiva, selecione **Menu > Configuração do sonar**.

**Aparência:** configura a aparência da tela do sonar ([Configurações de aparência do LiveScope e Perspectiva, página 96](#)).

**Layout:** configura o layout da tela do sonar ([Configurações de layout do LiveScope e Perspectiva, página 96](#)).

**Rejeição de ruído:** reduz o ruído e a interferência e tenta remover retornos que não são realmente alvos na água.

**Ghost Reject:** reduz a ocorrência de imagens "fantasmas", que são imagens duplicadas ou refletidas que não são realmente alvos na água. A configuração Ghost Reject envia mais potência de transmissão para frente na água a fim de aumentar o alcance de visualização com menos ruído gerado pela parte inferior da embarcação. O ajuste das configurações de Ghost Reject e Rejeição de ruído em conjunto reduz a ocorrência de imagens "fantasmas" com mais eficiência. Esse recurso só está disponível na orientação Avançar do LiveScope.

**TVG:** ajusta o ganho variando no tempo, o que pode reduzir o ruído.

Este controle é melhor usado em situações nas quais você deseja controlar e suprimir ruídos e interferências próximos à superfície. Isso também permite a exibição de alvos próximos da superfície que estariam de outro modo ocultos ou escondidos por ruído da superfície.

**Dados sobreposição:** define os dados mostrados na tela do sonar.

**Instalação:** configura o transdutor ([Configurar instalação do transdutor LiveScope e Perspectiva, página 97](#)).

## Configurações de aparência do LiveScope e Perspectiva

Na visualização do sonar LiveScope ou Perspectiva, selecione **Menu > Configuração do sonar > Aparência**.

**Esquema de cores:** define a paleta de cores.

**Ganho de cor:** ajusta o contraste das cores exibidas na tela.

Você pode selecionar um valor de ganho de cor mais alto para ver pequenas variações nos alvos com grandes alterações de cor. Você pode selecionar um valor de ganho de cor mais baixo para ver cores mais semelhantes na mesma situação.

**Trilhas:** define por quanto tempo as trilhas são exibidas na tela. As trilhas mostram o movimento do alvo.

**Preenc. fundo:** preenche o fundo com a cor marrom para distingui-lo dos retornos da água. Indisponível no modo Perspectiva.

## Configurações de layout do LiveScope e Perspectiva

Na visualização do sonar LiveScope ou Perspectiva, selecione **Menu > Configuração do sonar > Layout**.

**Sobreposição da grade:** mostra uma grade de linhas de alcance. A opção Grade mostra uma grade quadrada. A opção Radial mostra uma grade circular com linhas de ângulo radial.

**Ver histórico:** mostra o histórico do sonar na lateral da tela. Indisponível no modo Perspectiva.

**Ícone de feixe:** seleciona o ícone usado para mostrar a direção do feixe do transdutor.

**Sobrepos. feixe:** quando estão conectados dois ou mais transdutores Panoptix calibrados, permite que um esquema mostre a orientação dos transdutores em relação uns aos outros.

**Controle na tela:** mostra os botões na tela.

**Marcha à ré:** ajusta a quantidade de alcance mostrada atrás do transdutor.

**Alcance de comp.:** em vistas dianteiras, comprime o alcance dianteiro nas áreas mais distantes do barco e o expande nas áreas mais próximas. Isso permite que você veja com mais clareza objetos que estão mais próximos e ainda assim visualize na tela objetos mais distantes.

## Configurar instalação do transdutor LiveScope e Perspectiva

Na visualização do sonar LiveScope ou Perspectiva, selecione **Menu > Configuração do sonar > Instalação**.

**Prof. instalação:** define a profundidade abaixo da linha de água em que o Panoptix transdutor está montado. A entrada na profundidade real em que o transdutor está montado resulta em uma apresentação visual mais precisa do que a apresentação visual na água.

**Usar AHRS:** permite que os sensores de AHRS (Attitude and Heading Reference System, Sistema de referência de atitude e direção) detectem o ângulo de instalação do transdutor Panoptix automaticamente. Quando esta configuração estiver desativada, é possível inserir o ângulo de instalação específico do transdutor usando a configuração Ângulo de inclinação. Muitos transducers de visualização superior são instalados a um ângulo de 45 graus e transducers de visualização inferior são instalados a um ângulo de zero grau.

**Calibrar bússola:** calibra a bússola interna no transducer Panoptix ([Calibrar a bússola, página 95](#)).

Isso se aplica aos transdutores LiveScope com uma bússola interna.

**Orientação:** controla se o transducer está no modo de instalação inferior ou frontal. A configuração Automático usa o sensor AHRS para determinar a orientação.

**Foco:** ajusta a visualização do sonar para compensar a velocidade do som na água. A configuração Automático usa a temperatura da água para calcular a velocidade do som.

**Restaurar padrões do sonar:** restaura as configurações do sonar para o padrão de fábrica.

## Radar

### ATENÇÃO

O radar marítimo transmite energia de microondas que tem o potencial de ser perigoso para pessoas e animais. Antes de começar uma transmissão de radar, verifique se a área em torno do radar está livre. O radar transmite um feixe de cerca de 12° acima e abaixo da linha que se estende horizontalmente do centro do radar.

Para evitar possíveis lesões corporais, não olhe diretamente para a antena a curta distância quando o radar estiver transmitindo. Os olhos são a parte mais sensível do corpo à energia eletromagnética.

Quando você conecta o seu chartplotter compatível a um radar marítimo Garmin opcional, como um radar GMR™ Fantom™ 6 ou GMR 24 xHD, você pode visualizar mais informações sobre os seus arredores.

O radar transmite um feixe estreito de energia de micro-ondas conforme gira em um padrão de 360°. Quando a energia transmitida entra em contato com um alvo, parte dessa energia é refletida de volta para o radar.

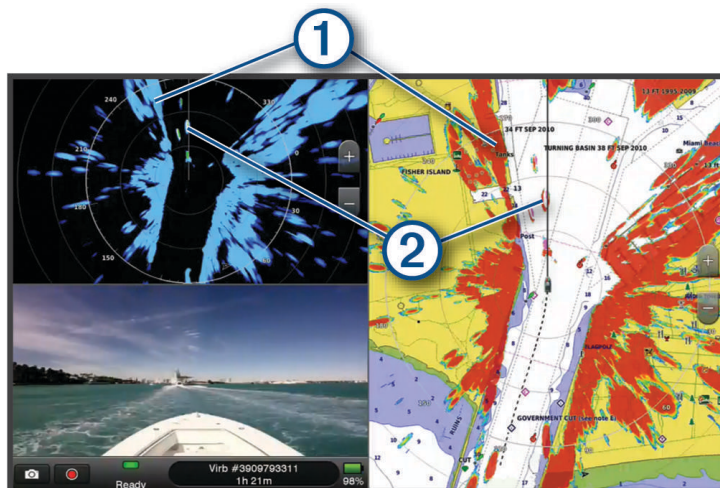
## Interpretação do radar

Ler e interpretar a tela do radar exige prática. Quanto mais você usar o radar, maior será a sua confiança ao usar a tela do radar quando realmente precisar dela.

O radar pode ser útil em muitas situações, como evitar colisões quando a visibilidade é limitada (por exemplo, quando está escuro ou com neblina), rastrear o tempo, ver o que está à sua frente e localizar peixes e aves.

O recurso de sobreposição do radar pode ajudá-lo a interpretar a tela do radar com mais facilidade, já que sobrepõe os retornos do radar no gráfico. Isso pode ajudá-lo a identificar a diferença entre um retorno do radar e uma massa terrestre, uma ponte ou uma nuvem de chuva. Exibir as embarcações AIS na sobreposição do radar também pode ajudá-lo a identificar os recursos na tela do radar.

Na captura de tela abaixo, a sobreposição do radar está ativada. Esta tela exibe também uma transmissão de vídeo. Podemos identificar com facilidade alguns itens na tela do radar.



①	Terra
②	Embarcação

## Cobertura do radar

Quando você conecta o seu chartplotter a um radar marítimo Garmin opcional, você pode usar as informações de radar de cobertura no gráfico Navegação ou gráfico Pesca.

Os dados aparecem na cobertura do radar com base no modo de radar usado mais recentemente e todas as configurações aplicadas à cobertura de radar também são aplicadas ao modo de radar usado mais recentemente.

## Cobertura de radar e alinhamento de dados de gráficos

Ao usar a cobertura de radar, o chartplotter alinha os dados de gráficos baseados na direção do barco, que é baseado, por padrão, nos dados de um sensor de direção magnética usando uma rede NMEA 0183 ou NMEA 2000. Se o sensor de direção não estiver disponível, a direção do barco está baseada nos dados de rastreamento do GPS.

Os dados de rastreamento do GPS indicam a direção na qual o barco está se movendo, e não a direção na qual o barco está apontando. Se o barco está se deslocando para trás ou para o lado devido a uma corrente ou vento, a cobertura de radar não pode se alinhar perfeitamente com os dados de gráficos. Esta situação deve ser evitada usando dados de direção de barco da bússola eletrônica.

Se a direção do barco estiver baseada nos dados de um sensor de direção magnética ou um piloto automático, os dados de direção poderão ser comprometidos devido a configuração incorreta, mal funcionamento mecânico, interferência magnética ou outros fatores. Se os dados de direção estiverem comprometidos, a cobertura do radar poderá não se alinhar perfeitamente aos dados de gráficos.


## Transmitindo sinais de radar

**OBSERVAÇÃO:** como um recurso de segurança, o radar entra em modo de espera depois que se aquece. Isso dá a você a oportunidade de verificar a área em torno do radar está livre antes de começar a transmissão de radar.

- 1 Com o chartplotter desativado, conecte o seu radar como descrito nas instruções de instalação do radar.
- 2 Ligue o chartplotter.  
Se necessário, o radar se aquece e uma contagem regressiva alerta você para quando o radar vai estar pronto.
- 3 Selecione **Radar**.
- 4 Selecione um modo de radar.  
Uma mensagem de contagem regressiva é exibida enquanto o radar inicia.
- 5 Selecione **Menu > Radar transm..**

## Interromper a transmissão de sinais de radar

Em uma tela do radar, selecione **Menu > Radar para espera**.

**DICA:** pressione  > **Radar para espera** em qualquer tela para interromper rapidamente a transmissão do radar.

## Configurando o modo de transmissão temporizado

Para ajudar a economizar energia, você pode configurar intervalos de tempo nos quais o radar transmitirá e não transmitirá (modo de espera) as transmissões de sinais.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso não está disponível nos modos de radar duplo.

- 1 Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Trans. temporizada**.
- 2 Selecione **Trans. temporizada** para ativar a opção.
- 3 Selecione **Tempo espera**, insira o intervalo de tempo entre as transmissões de sinal do radar e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione **Tempo de transmissão**, insira a duração de cada transmissão de sinal do radar e selecione **Concluído**.

## Ativando e ajustando o radar em zona sem transmissão



Você pode indicar áreas em que o radar não transmita sinais.

**OBSERVAÇÃO:** os modelos de radar GMR Fantom e xHD2 suportam duas zonas sem transmissão. A maioria dos outros modelos de radar GMR suportam uma zona sem transmissão. GMR Modelos de radar 18 HD+ não suportam zonas sem transmissão.

- 1 Na tela de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Nenh. zona trans..**  
A zona sem transmissão é indicada por uma área sombreada na tela do radar.
- 2 Selecione **Ângulo 1** e selecione o novo local para o primeiro ângulo.
- 3 Selecione **Ângulo 2** e selecione o novo local para o segundo ângulo.
- 4 Selecione **Concluído**.
- 5 Se necessário, repita o procedimento para a segunda zona.

## Ajustar o alcance do radar

O alcance do sinal de radar indica o comprimento do sinal pulsado transmitido e recebido pelo radar. Conforme o alcance aumenta, o radar transmite pulsos mais longos para alcançar alvos distantes. Alvos mais próximos, especialmente chuva e ondas, também refletem os pulsos mais longos, o que pode acrescentar ruído à tela Radar. A visualização sobre alvos de alcance mais longo também pode diminuir a quantidade de espaço disponível na tela Radar para visualizar informações sobre alvos em alcances mais curtos.

- Selecione  para diminuir o alcance.
- Selecione  para aumentar o alcance.

## Dicas para selecionar o alcance do radar

- Determine quais informações você precisa ver na tela Radar.  
Por exemplo, você precisa de informações sobre condições do tempo na região ou alvos e tráfego, ou você está mais preocupado com as condições do tempo em pontos mais distantes?
- Avalie as condições ambientais onde o radar está sendo usado.  
Especialmente em tempo inclemente, os sinais do radar de alcance mais longo podem aumentar a interferência na tela Radar e tornar difícil a visualização de alvos em alcances mais curtos. Na chuva, os sinais de radar em alcance mais curto podem possibilitar a visualização de informações sobre objetos próximos com mais eficácia se as configurações de interferência de chuva estiverem definidas de maneira ótima.
- Selecione o intervalo eficaz mais curto, dados o seu motivo para usar o radar e as condições ambientais atuais.

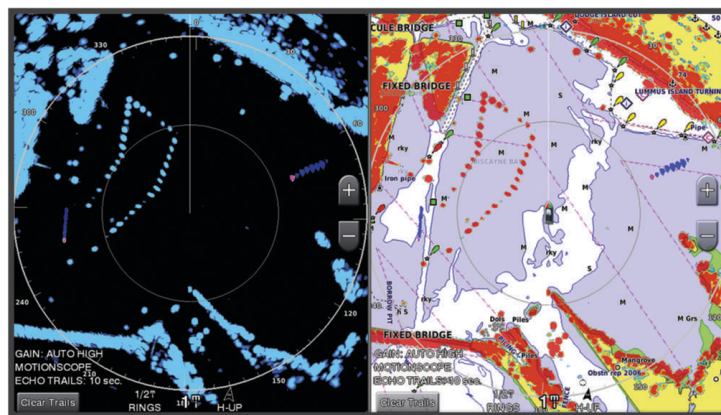
## Tecnologia de radar com Doppler MotionScope™

O radar GMR Phantom utiliza o efeito Doppler para detectar e realçar alvos em movimento para ajudar a evitar potenciais colisões, encontrar bandos de pássaros e rastrear formações meteorológicas. O efeito Doppler é a alternância de frequência no eco do radar devido ao movimento relativo do alvo. Isso permite a detecção instantânea de quaisquer alvos em movimento de aproximação ou de afastamento em relação ao radar.

O recurso MotionScope destaca os alvos em movimento na tela do radar para possibilitar a navegação em torno de outras embarcações ou em condições meteorológicas adversas, ou em direção a locais de pesca onde pássaros estão se alimentando na superfície.

Os alvos móveis são codificados por cores para que você possa ver rapidamente quais alvos estão se movendo em sua direção ou para longe de você. Na maioria dos esquemas de cores, verde indica que o alvo está se afastando e vermelho indica que o alvo está vindo na sua direção.

Em alguns modelos, você também pode ajustar a configuração Sensibilidade de M-Scope para alterar o limite de velocidade para realçar alvos. Uma configuração mais alta realça os alvos mais lentos, e uma configuração mais baixa realça apenas os alvos mais rápidos.



## Ativando uma zona de segurança

Você pode ativar uma zona de segurança para alertá-lo quando qualquer coisa entrar dentro de uma área especificada ao redor da sua embarcação.

Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona de proteção**.



## Definindo uma zona de segurança circular

Antes que possa definir os limites da zona de segurança, você deve ativar a zona de segurança ([Ativando uma zona de segurança, página 100](#)).

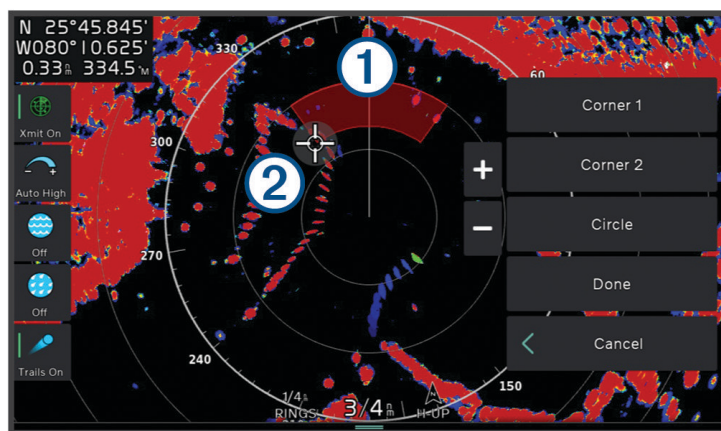
Você pode definir uma zona de segurança circular que cerque completamente o seu barco.

- 1 Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona de proteção > ...**.
- 2 Selecione **Círculo**.
- 3 Selecione o local do círculo externo da zona de segurança.
- 4 Selecione o local do círculo interno de zona de segurança para definir a largura da zona de segurança.

## Definindo uma zona de segurança parcial

Você pode definir os limites de uma zona de segurança que não cerque totalmente o barco.

- 1 Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Zona de proteção > ...**.
- 2 Arraste o cursor até o local do canto externo da zona de segurança ①.



- 3 Selecione **Canto 2**.
- 4 Arreste o cursor para o local do canto interno da zona de segurança ② para definir a largura da zona de segurança.
- 5 Selecione **Concluído**.






## MARPA

O MARPA (Mini-Automatic Radar Plotting Aid, auxílio de plotagem de radar miniautomático) permite que você identifique e registre destinos, sendo principalmente usado para evitar colisões. Para usar o MARPA, você atribuir uma tag MARPA a um alvo. O sistema de radar rastreia automaticamente o objeto com o tag e fornece a você informações sobre como o objeto, incluindo alcance, direção, velocidade, direção de GPS, abordagem mais próxima e tempo para a abordagem mais próxima. O MARPA indica o status de cada objeto com tag (aquisição, perda, rastreamento e perigo) e o chartplotter pode fazer soar um alarme de colisão se o objeto entrar na sua zona de segurança.

Antes de poder usar MARPA, você deve ter um sensor de direção conectado a um sinal de GPS ativo. O sensor de direção deve fornecer o número de grupo de parâmetro (PGN) 127250 do NMEA 2000 ou a sequência de saída 0183 HDM ou HDG do NMEA.



## Símbolos de alvo MARPA

	Obtendo um alvo. Anéis verdes pontilhados concêntricos irradiam do alvo, enquanto o radar está travando nele.
	O alvo foi obtido. Um anel verde sólido indica o local de um alvo sobre o qual o radar travou. Uma linha verde pontilhada presa ao círculo indica o curso projetado sobre o solo ou a direção do GPS do alvo.
	Alvo perigoso está no alcance. Um anel vermelho pisca do alvo enquanto um alarme soa e uma faixa de mensagem é exibida. Depois que o alarme for reconhecido, um ponto vermelho sólido com uma linha vermelha pontilhada presa a ele indica o local e o curso projetado sobre o solo ou a direção do GPS do alvo. Se o alarme de colisão da zona de segurança tiver sido definido como Desativado, o alvo pisa, porém o alarme audível não soa e a faixa de alarme não é exibida.
	O alvo foi perdido. Um anel verde sólido com um X através dele indica que o radar não pode travar sobre o alvo.
	O ponto mais próximo de abordagem e o tempo até o ponto mais próximo de abordagem até o alvo perigoso.

## Rastrear alvos MARPA automaticamente

Você pode rastrear alvos MARPA automaticamente com base em MotionScope, zonas de segurança ou limites.

- 1 Em uma tela de radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações > MARPA > Rastreo automático**.
- 2 Selecione **•••** e ajuste as definições adicionais (opcional).

## Atribuindo uma tag MARPA a um objeto

Antes de poder usar MARPA, você deve ter um sensor de direção conectado a um sinal de GPS ativo. O sensor de direção deve fornecer o número de grupo de parâmetro (PGN) 127250 do NMEA 2000 ou a sequência de saída 0183 HDM ou HDG do NMEA.

- 1 Na tela de radar, selecione um objeto ou local.
- 2 Selecione **Obter alvo > Alvo MARPA**.

## Removendo uma tag MARPA de um Objeto alvo

- 1 Na tela Radar, selecione um alvo MARPA.
- 2 Selecione **Alvo MARPA > Remover**.

## Visualizando informações sobre um objeto com tag MARPA

Você pode visualizar o alcance, a variação, a velocidade e outras informações sobre um objeto com tag MARPA.

- 1 De uma tela de radar, selecione um objeto com tag.
- 2 Selecione **Alvo MARPA**.

## Visualizando uma lista de ameaças de AIS e MARPA

De qualquer tela Radar ou Cobertura de radar, você pode visualizar e personalizar a aparência de uma lista de ameaças de AIS e MARPA.

- 1 Em uma tela de radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para visualizar uma lista de ameaças AIS, selecione **AIS > Lista AIS**.
  - Para visualizar uma lista de ameaças MARPA, selecione **MARPA > Lista MARPA**.
- 3 Se necessário, selecione **Opções de exibição > Mostrar** e selecione o tipo de ameaças a serem incluídas na lista.

## Mostrando todas as embarcações AIS na tela do radar

O AIS requer o uso de um dispositivo AIS externo e sinais de transponder ativos de outras embarcações.

Você pode configurar como as outras embarcações aparecerão na tela do radar. Se qualquer configuração (exceto o intervalo de exibição de AIS) estiver definida para um modo de radar, a configuração será aplicada a todos os outros modos de radar. Os detalhes das configurações de direção projetadas definidas para um modo de radar são aplicados a qualquer outro modo de radar e para a cobertura do radar.

- 1 Em uma tela de radar ou na sobreposição do radar, selecione **Menu > Camadas > Outras embarcações > AIS**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para indicar a distância de um local de dentro dos quais as embarcações AIS aparecem, selecione **Alcance do visor** e selecione uma distância.
  - Para mostrar os detalhes sobre embarcações ativadas por AIS, selecione **Detalhes > Mostrar**.
  - Para definir o tempo de direção projetada para embarcações ativadas por AIS, selecione **Dir. projetada** e digite o tempo.
  - Para mostrar os trajetos das embarcações AIS, selecione **Trilhas** e selecione o comprimento do trajeto que é exibido.

## VRM e EBL

O marcador de alcance variável (VRM) e a linha de direção eletrônica (EBL) medem a distância e a direção do seu barco a um objeto alvo. Na tela Radar, o VRM aparece como um círculo que é centralizado no local atual do seu barco, e o EBL aparece como uma linha que começa no local atual do seu barco e intersecta o VRM. O ponto de intersecção é o alvo do VRM e do EBL.

### Mostrar e ajustar o VRM e o EBL

Você pode ajustar o diâmetro do VRM e o ângulo do EBL, que move o ponto de intersecção do VRM e do EBL. O VRM e o EBL configurados para um modo são aplicados a todos os outros modos de radar.

- 1 Em uma tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > VRM/EBL > ...**.
- 2 Selecione o novo local para o ponto de intersecção do VRM e do EBL
- 3 Selecione **Concluído**.

### Medindo o alcance e a direção até um objeto alvo

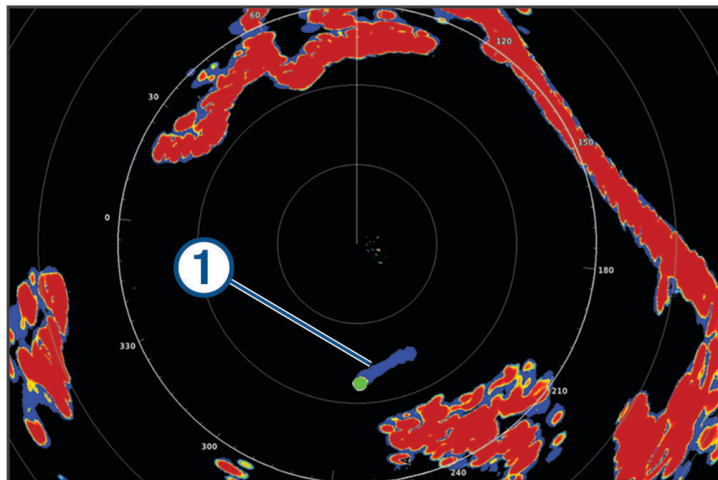
Antes que possa ajustar o VRM e o EBL, você deve exibi-los na tela Radar ([Mostrar e ajustar o VRM e o EBL, página 103](#)).

- 1 Em uma tela Radar, selecione o local do alvo.
- 2 Selecione **Medição**.

O alcance e a direção até o local do alvo aparece no canto superior esquerdo da tela.

## Trilhas echo

O recurso Trilhas echo permite rastrear o movimento de embarcações na tela do radar. Um pequeno rastro ① é exibido atrás da embarcação quando ela se move. Você pode alterar o período em que a trilha é exibida.



**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, a configuração ajustada para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicada a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

**OBSERVAÇÃO:** este recurso não está disponível em xHD antena aberta ou HD/HD+ modelos de radome.

## Ativar Trilhas echo

Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Trilhas echo > Visor**.

## Ajustar o Comprimento das Trilhas echo

- 1 Na tela de radar ou cobertura de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Trilhas echo > Hora**.
- 2 Selecione a duração da trilha.

## Apagar Trilhas echo

Você pode remover as trilhas echo da tela do radar para reduzir a interferência na tela.

Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar > Trilhas echo > Limpar trilhas**.

## Configurações do radar

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e configurações estão disponíveis em todos os modelos de radares e chartplotters.

**OBSERVAÇÃO:** você pode otimizar a exibição do radar para cada modo de radar.

## Ganho do radar

### Ajustar automaticamente o ganho na tela do radar

A configuração de ganho automático para cada modo de radar é otimizado para esse modo e pode diferir da configuração de ganho automático usada para outro modo.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, a configuração de ganho para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicado a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de radar.

- 1 Em uma tela do radar ou sobreposição do radar, selecione **Menu > G**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para ajustar automaticamente o ganho em resposta às condições em constante mudança, selecione **Baixo auto** ou **Alto autom.**
  - Para ajustar automaticamente o ganho para mostrar pássaros sobre a superfície da água, selecione **Pás. auto**.

**OBSERVAÇÃO:** esta opção não está disponível em xHD antena aberta ou HD/HD+ modelos de radome.

### Ajustar manualmente o ganho na tela do radar

Você pode ajustar manualmente o ganho para um desempenho ideal do radar.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, a configuração de ganho para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicado a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

- 1 Em uma tela Radar ou Cobertura de radar, selecione **Menu > G**.
- 2 Selecione **Para cima** para aumentar o ganho, até que manchas de luz apareçam na tela do radar.  
Os dados na tela do radar são atualizados a cada poucos segundos. Como resultado, os efeitos do ajuste manual do ganho podem não aparecer instantaneamente. Ajuste o ganho lentamente.
- 3 Selecione **Para baixo** para reduzir o ganho até que as manchas de luz desapareçam.
- 4 Se barcos, terra ou outros alvos estiverem ao alcance, selecione **Para baixo** para reduzir o ganho até que os alvos comecem a piscar.
- 5 Selecione **Para cima** para aumentar o ganho até os barcos, terra e outros alvos apareçam com iluminação fixa na tela do radar.
- 6 Minimize a aparência de objetos grandes próximos, se necessário.
- 7 Minimize a aparência de ecos de lobos laterais, se necessário.

### Minimizando interferência de objeto grande próximo

Alvos próximos de tamanho significativo, como jetty walls, pode provocar o aparecimento de uma imagem muito brilhante do alvo na tela do radar. Essa imagem pode obscurecer alvos menores próximos.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, a configuração de ganho para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicado a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

- 1 Em uma tela Radar ou Cobertura de radar, selecione **Menu > G**.
- 2 Selecione **Para baixo** para reduzir o ganho até que alvos menores estejam claramente visíveis na tela do radar.

A redução do ganho para eliminar a interferência de objetos grandes próximos pode fazer alvos menos ou distantes piscar ou desaparecer da tela do radar.

## Minimizando a interferência de lobo lateral na tela do radar

A interferência de lobo lateral pode parecer uma faixa para fora de um alvo em um padrão semicircular. Os efeitos de lobo lateral podem ser evitados reduzindo o ganho ou reduzindo o alcance do radar.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, a configuração de ganho para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicado a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

- 1 Em uma tela Radar ou Cobertura de radar, selecione **Menu > G**.
- 2 Selecione **Para baixo** para reduzir o ganho até que o padrão em faixas semicirculares desapareça da tela do radar.

A redução do ganho para eliminar a interferência de lobo lateral pode fazer alvos menos ou distantes piscar ou desaparecer da tela do radar.

## Configurações de filtro do radar

### Ajustando a interferência marítima na tela do radar

Você pode ajustar o surgimento da interferência causada por condições de mar agitado. A configuração de interferência marítima afeta o surgimento de interferências próximas e alvos mais do que afeta o surgimento de interferência e alvos distantes. Uma configuração de interferência marítima mais alta reduz o aparecimento de interferência causada por ondas próximas, mas também pode reduzir ou eliminar o aparecimento de alvos próximos.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, as configurações de interferência de chuva para uso em um modo de radar podem ou não ser aplicadas a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e configurações estão disponíveis em todos os modelos de radares e chartplotters.

- 1 Em uma tela de radar ou na sobreposição do radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Interferência do mar**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Selecione uma opção **Automático** com base nas condições do mar.
  - Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para ajustar a aparência de interferência marítima até que outros alvos estejam claramente visíveis na tela do radar. Selecione uma configuração que reflita as condições de mar atuais.

Interferência causada por condições de mar ainda pode estar visível.

Ao usar um modelo de radar compatível, o chartplotter ajusta automaticamente as interferências do mar com base nas condições do mar.

### Ajustando a interferência de chuva na tela do radar

Você pode ajustar a aparência da interferência causada pela chuva. Reduzir o alcance do radar também pode minimizar a interferência da chuva ([Ajustar o alcance do radar, página 99](#)).

A configuração de interferência de chuva afeta a aparência de interferências de chuva próximas e alvos mais do que afeta a aparência de interferência de chuva e alvos distantes. Uma configuração de interferência de chuva mais alta reduz a aparência de interferência causada por chuva próxima, mas também pode reduzir ou eliminar a aparência de alvos próximos.

**OBSERVAÇÃO:** dependendo do uso do radar, as configurações de interferência de chuva para uso em um modo de radar podem ou não ser aplicadas a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

- 1 Em uma tela de radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Interfer. chuva**.
- 2 Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para reduzir ou aumentar a aparência da interferência de chuva próxima até que outros alvos estejam claramente visíveis na tela do radar.

Interferência causada por chuva ainda pode estar visível.

## Calcular a média de várias leituras na tela do radar

Você pode calcular a média dos resultados de várias leituras na tela do radar. Este pode ser um método eficaz para filtrar o ruído e melhorar a detecção de alvos reais. O cálculo da média é mais eficaz quando se utiliza um intervalo maior.

- 1 Em uma tela de radar ou na sobreposição do radar, selecione **Menu > Filtros do radar > Média de leitura**.
- 2 Selecione uma opção.  
A configuração Alta filtra o máximo de ruído.

## Menu de opções do radar

Na tela de radar, selecione **Menu > Opções do radar**.

**MotionScope™**: utiliza o efeito Doppler para detectar e realçar alvos em movimento para ajudar a evitar potenciais colisões, encontrar bandos de pássaros e rastrear formações meteorológicas. (*Tecnologia de radar com Doppler MotionScope™, página 100*). Essa opção está disponível apenas em Fantom modelos.

**Exp. pulso**: aumenta a duração do pulso de transmissão, o que ajuda a maximizar a energia direcionada a objetivos. Isso ajuda a melhorar a detecção e a identificação dos alvos. Essa opção só está disponível nos modelos de radome xHD e de matriz aberta xHD2.

**Tamanho-alvo**: ajusta o tamanho dos alvos, regulando o processamento da compressão de impulsos. Selecione os alvos menores para obter uma imagem de radar nítida e de alta resolução. Selecione alvos maiores para exibir ecos maiores para pontos-alvo, como barcos e bóias. Essa opção está disponível apenas em Fantom modelos.

**Trilhas echo**: permite rastrear o movimento de embarcações na tela do radar. Esta opção não está disponível em xHD antena aberta ou HD/HD+ modelos de radome.

**VRM/EBL**: mostra o círculo do marcador de alcance variável (VRM) e a linha de direção eletrônica (EBL), permitindo que você meça a distância e a direção do seu barco a um objeto alvo (*VRM e EBL, página 103*).

**Zona de proteção**: define uma zona de segurança ao redor da sua embarcação e emite um alarme quando qualquer coisa entra na zona (*Ativando uma zona de segurança, página 100*).

**Trans. temporizada**: ajuda a conservar energia, transmitindo sinais de radar a intervalos definidos.

## Menu de configuração do radar

Na tela de radar, selecione **Menu > Configuração do radar**.

**Fonte**: seleciona a fonte de radar quando mais de um radar está conectado à rede.

**Exibição gráf.**: apresenta o gráfico sob a imagem do radar. Quando ativado, o menu de Camadas aparece.

**Orientação**: define a perspectiva de exibição de radar.

**Rej. interf. com.**: reduz o surgimento de interferências causadas por outra fonte de radar próxima.

**Velocid. rotação**: define a velocidade preferida na qual radar gira. A opção Alta velocidade pode ser usada para aumentar a taxa de atualização. Em algumas situações, o radar gira automaticamente na velocidade normal para melhorar a detecção, por exemplo, quando um intervalo mais longo é selecionado ou quando MotionScope ou Alcance duplo é usado.

**Aparência**: define o esquema de cor, velocidade de avanço e aparência de navegação.

**Instalação**: permite configurar o radar da instalação, tais como a configuração da frente da embarcação e a posição de parada da antena.

## Reduzindo a interferência de comunicações cruzadas na tela do radar

Você pode reduzir o aparecimento de interferência causada pela interferência de uma fonte de radar próxima, quando a configuração de rejeição de comunicações cruzadas estiver ativada.

**OBSERVAÇÃO**: dependendo do uso do radar, a configuração de rejeição de comunicações cruzadas para uso em um modo de radar pode ou não ser aplicado a outros modos de radar ou para a cobertura do radar.

Em uma tela de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Rej. interf. com.**

## Configurações da aparência do radar

Em uma tela de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Aparência**.

**OBSERVAÇÃO:** essas configurações não se aplicam à sobreposição do radar.

**Cor de fundo:** define a cor do plano de fundo.

**Cor Prim. plano:** define o esquema de cores para os retornos do radar.

**Brilho:** define o brilho de vários recursos do radar, tais como anéis de alcance e símbolos de monitoramento.

**Velocidade de antecipação:** desloca o seu local atual em direção à base da tela automaticamente conforme a velocidade aumenta. Digite a sua velocidade máxima para obter os melhores resultados.

## Configurações da instalação do radar

**Frente do barco:** compensa a localização física do radar quando ele não estiver no eixo do barco (*Medir e configurar o deslocamento da frente do barco, página 108*).

**Configurações da antena:** define o tamanho da antena do radar e define a posição na qual o radar para (*Definir uma posição de parada personalizada, página 108*).

**Nenh. zona trans.:** define as áreas nas quais o radar não transmite sinais (*Ativando e ajustando o radar em zona sem transmissão, página 99*).

### Medir e configurar o deslocamento da frente do barco

O deslocamento front-of-boat compensa a localização física do scanner do radar em um barco se o scanner do radar não estiver alinhado com o eixo proa-popa. A configuração de deslocamento da frente do barco ajustada para uso em um modo de radar é aplicada a todos os outros modos de radar e a cada cobertura de radar.

- 1 Usando uma bússola magnética, tome uma direção óptica do alvo estacionários localizado em um alcance visível.
- 2 Meça o direção do alvo no radar.
- 3 Se o desvio da direção for maior que +/- 1 grau, ajuste o deslocamento da frente do barco.
- 4 Na tela de radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Frente do barco**.
- 5 Selecione **Para cima** ou **Para baixo** para ajustar o deslocamento.

### Definir uma posição de parada personalizada

Por padrão, a antena fica parada em posição perpendicular ao pedestal quando não está dando voltas. Você pode ajustar esta posição.

- 1 Na tela do radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Instalação > Configurações da antena > Posição de parada**.
- 2 Use a barra deslizante para ajustar a posição da antena quando parada, e selecione **Voltar**.

## Configurações de radar do My Vessel Layer

Em uma tela de radar, selecione **Menu > Camadas > Minha embarcação**.

**Linha de direção:** mostra uma extensão da proa do barco na direção da viagem, na tela do radar.

**Anéis cad mont:** mostra os anéis de alcance que ajudam você a visualizar as distâncias na tela do radar.

**Anel de direção:** mostra uma direção em relação à sua direção ou com base em uma referência de norte para ajudá-lo a determinar a direção para um objetivo exibido na tela do radar.

## Selecionar outra fonte de radar

- 1 Selecione uma opção:
  - Em uma tela do radar ou sobreposição do radar, selecione **Menu > Configuração do radar > Fonte**.
  - Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Fontes preferidas > Radar**.
- 2 Selecione a fonte de radar.



# Piloto automático

## ⚠️ ATENÇÃO

Você pode usar o recurso do piloto automático somente em estação instalada próxima a um timão e alavanca e dispositivo de controle de timão.

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. O piloto automático é uma ferramenta que aprimora as capacidades de funcionamento do seu barco. Isso não o isenta da responsabilidade de usar o seu barco de maneira segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Esteja sempre preparado para recuperar o controle manual de sua embarcação.

Aprenda a operar o piloto automático em mar aberto e sem perigos.

Tenha cuidado ao operar o piloto automático próximo a perigos na água, como cais, estacas e outras embarcações.

O sistema do piloto automático ajusta ininterruptamente a navegação da embarcação para manter uma direção constante (manutenção da direção). O sistema também possibilita a navegação manual e vários modos de padrões e funções de navegação automática.

Quando o chartplotter está conectado a um sistema de piloto automático compatível do Garmin, é possível acionar e controlar o piloto automático pelo chartplotter. Para obter informações sobre os sistemas de piloto automático compatíveis do Garmin, acesse [garmin.com](http://garmin.com).

Quando o chartplotter está conectado a um sistema de piloto automático compatível do Yamaha®, é possível controlar o piloto pelo chartplotter usando a tela de piloto automático do Yamaha e a barra de sobreposição (*Piloto automático Yamaha, página 115*). Para obter informações sobre a compatibilidade de sistemas de piloto automático Yamaha, entre em contato com a sua concessionária Yamaha.

## Configuração do piloto automático

### AVISO

Para evitar danos ao seu barco, o sistema de piloto automático deve ser instalado e configurado por um profissional qualificado. É necessário ter conhecimento específico de sistemas elétricos e de direção marítima para efetuar uma instalação e configuração adequada.

O sistema de piloto automático deve ser configurado para funcionar corretamente com o seu barco. Você pode configurar o piloto automático usando um chartplotter na mesma rede NMEA 2000 que o piloto automático. Para obter instruções de configuração, vá para [support.garmin.com](http://support.garmin.com) e faça baixe o guia de configuração do seu modelo de piloto automático específico.

## Selecionando a fonte de direção preferencial

### AVISO

Para melhores resultados, use a bússola interna da CCU do piloto automático para a fonte de direção. Usar uma bússola de GPS de terceiros pode fazer com que os dados sejam entregues de forma irregular e pode causar atrasos excessivos. O piloto automático precisa de informações em tempo hábil e, portanto, não pode usar com frequência dados de bússola de GPS de terceiros para velocidade ou localização do GPS. Se uma bússola de GPS de terceiros for usada, provavelmente o piloto automático irá relatar a perda de dados de navegação e da velocidade da fonte periodicamente.

Se houver mais de uma fonte de direção na rede, você pode selecionar a sua fonte preferida. A fonte pode ser uma bússola de GPS compatível ou um sensor de direção magnético.

1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Fontes preferidas**

2 Selecione uma fonte.

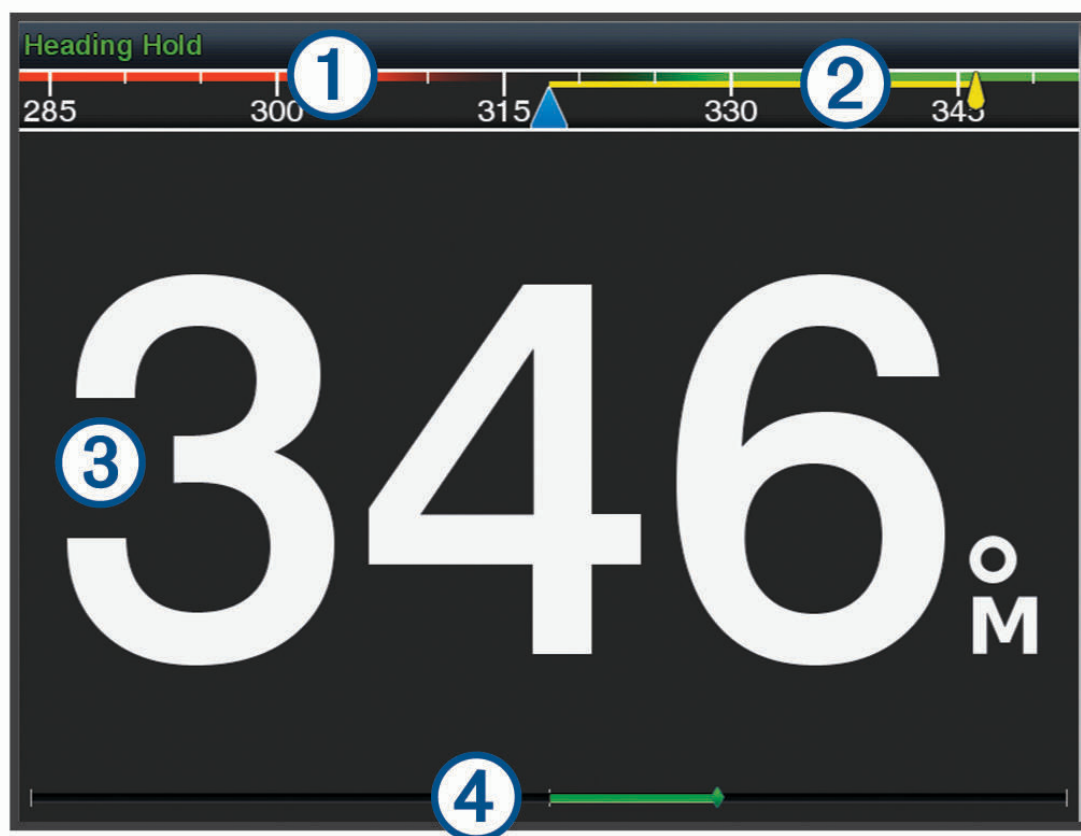
Se a fonte de direção selecionada estiver indisponível, a tela do piloto automático não exibirá nenhum dado.

## Abrir a tela do piloto automático

Certifique-se de ter um piloto automático Garmin compatível instalado e configurado antes de abrir a tela do piloto automático.

Selecione **Embarcação > Piloto automático**.

## Tela Piloto automático



① Direção real

② Direção desejada (direção do piloto automático)

③ Direção real (no modo de espera)  
Direção desejada (engatado)

④ Indicador de posição do leme (esta funcionalidade está disponível somente com um sensor de leme conectado).

## Ajustando o incremento da navegação por padrão

1 Na tela Piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Tam. volta/et..**

2 Selecione um incremento.

## Ajustando o Economizador de energia

Você pode ajustar o nível de atividade do leme.

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Conf. modo de aliment. > Econ. energia.**
- 2 Escolha uma porcentagem.

Uma porcentagem maior reduz a atividade do leme e o desempenho da direção. Quanto maior a porcentagem, maior será o desvio do curso antes da correção do piloto automático.

**DICA:** em condições de mar agitado em baixa velocidade, aumentar a porcentagem do Econ. energia reduz a atividade do leme.

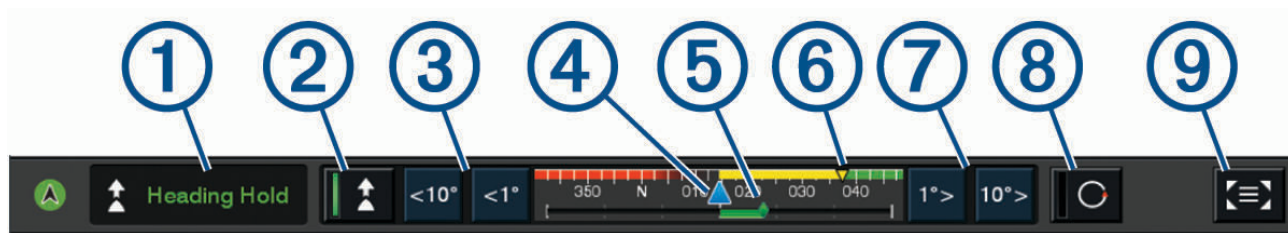
## Habilitar Shadow Drive™

**OBSERVAÇÃO:** o recurso Shadow Drive não está disponível em todos os modelos de piloto automático.

Na tela Piloto automático, selecione **Menu > Config. piloto autom. > Shadow Drive > Ativado.**

## Barra de sobreposição do piloto automático

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de piloto automático.



① Modo piloto automático

② Ativa a manutenção de direção

③ Manobra para a esquerda

④ Direção real

⑤ Indicador de posição do leme (disponível somente com um sensor de leme conectado)

⑥ Direção desejada (direção do piloto automático)

⑦ Manobra para a direita

⑧ Engata o padrão de navegação

⑨ Abre completamente a tela e o menu do piloto automático

## Engatando o piloto automático

Quando o piloto automático é engatado, ele controla o timão e dirige a embarcação para manter a direção.

Em qualquer tela, selecione **Engatar.**

A direção desejada será exibida no centro da tela Piloto automático.

## Ajustando a direção com o timão

**OBSERVAÇÃO:** você deve habilitar a função Shadow Drive para ajustar a direção com o timão (*Habilitar Shadow Drive™*, página 111).

Com o piloto automático engatado, dirija a embarcação manualmente.

O piloto automático ativa o modo Shadow Drive.

Quando soltar o timão e manter manualmente uma direção específica por alguns segundos, o piloto automático retoma a direção mantida na nova direção.

## Ajustar a direção com o chartplotter no modo de navegação por passos

- 1 Engate a manutenção de direção (*Engatando o piloto automático*, página 111).
- 2 Selecione uma opção:
  - Selecione <1° ou 1°> para iniciar um única curva de 1°.
  - Selecione <<10° ou 10°>> para iniciar uma única curva de 10°.
  - Mantenha <1° ou 1°> pressionado para iniciar uma curva de incidência controlada.  
A embarcação continuará a virar até a tecla não ser mais pressionada.
  - Mantenha <<10° ou 10°>> pressionado para iniciar uma sequência de curvas de 10°.

## Padrões de navegação

### ATENÇÃO

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. Não inicie um padrão até que tenha certeza de que não há obstáculos na água.

O piloto automático pode navegar a embarcação nos padrões predefinidos para pesca, e também pode efetuar outras manobras especiais, como retornos em "U" e voltas de Williamson.

### Seguindo o padrão do retorno em "U"

Você pode usar o padrão do retorno em "U" para virar a embarcação 180 graus e manter uma nova direção.

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Retorno em U**.
- 2 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

### Definindo e seguindo o padrão em círculos

Você pode usar o padrão em círculos para navegar a embarcação em um círculo contínuo, em uma determinada direção, e por um determinado período.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Círculos**.
- 2 Se necessário, selecione **Hora** e selecione o período que o piloto automático deve navegar ou completar um círculo.
- 3 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

### Definindo e seguindo o padrão de zigue-zague

Você pode usar o padrão de zigue-zague para navegar a embarcação de bombordo a estibordo e vice-versa, por um determinado período e em um determinado ângulo, na direção presente.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Ziguezague**.
- 2 Se necessário, selecione **Amplitude** e selecione um grau.
- 3 Se necessário, selecione **Período** e selecione a duração.
- 4 Selecione **Engatar ziguezague**.

## Seguindo o padrão da volta de Williamson

Você pode usar o padrão da volta de Williamson para navegar a embarcação em uma curva de retorno que corra paralela ao local no qual o padrão da volta de Williamson foi iniciado. O padrão da volta de Williamson pode ser usado em situações de homem ao mar.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Curva de Williamson**.
- 2 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

## Seguindo um padrão de órbita

Você pode usar o padrão de órbita para navegar a embarcação em um círculo contínuo em volta da parada ativa. O tamanho do círculo é definido pela sua distância da parada ativa quando o padrão de órbita for iniciado.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Órbita**.
- 2 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

## Definindo e seguindo o padrão de trevo

Você pode usar o padrão de trevo para manobrar a embarcação para passar repetidamente sobre uma parada ativa. Quando começar um padrão de trevo, o piloto automático manobra a embarcação na direção da parada ativa e inicia o padrão de trevo.

Você pode ajustar a distância entre a parada e o local no qual o piloto automático vira a embarcação para passar outra vez pela parada. A configuração padrão vira a embarcação a uma distância de 300 m (1.000 pés) da parada ativa.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Trevo**.
- 2 Se necessário, selecione **Extensão** e selecione a distância.
- 3 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

## Definindo e seguindo um padrão de busca

Você pode usar o padrão de busca para manobrar a embarcação em círculos progressivamente maiores na direção contrária da parada ativa, formando um padrão de espiral. Quando começar um padrão de busca, o piloto automático manobra a embarcação até a parada ativa e inicia o padrão de trevo.

Você pode ajustar a distância entre cada círculos no espiral. A distância padrão entre círculos é de 20 m (50 pés).

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **Menu > Navegação padrão > Pesquisar**.
- 2 Se necessário, selecione **Pesquisar espaçamento** e selecione a distância.
- 3 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

## Cancelando um padrão de navegação

- Navegue a embarcação fisicamente.  
**OBSERVAÇÃO:** Shadow Drive deve estar habilitado para cancelar um padrão de navegação através da navegação física da embarcação.
- Selecione **<** ou **>** para cancelar um padrão usando o modo de navegação do leme.
- Selecione **Em espera**.

## Ajustar a resposta do piloto automático

A configuração Resposta permite ajustar a capacidade de resposta do piloto automático para diferentes condições do mar e do vento.

- 1 Na tela piloto automático, selecione **Menu > Resposta**.
- 2 Ajustar a resposta do leme.

Se for necessário que o leme seja mais responsivo e se mova com mais rapidez, aumente o valor. Se o leme estiver se movimentando demais, diminua o valor.

## Ativar os controles do piloto automático em um relógio Garmin

Você pode controlar o piloto automático Garmin com um relógio Garmin compatível. Acesse [garmin.com](http://garmin.com) para obter uma lista dos relógios Garmin compatíveis.

**OBSERVAÇÃO:** as notificações inteligentes não estão disponíveis no seu relógio quando o controle remoto do piloto automático estiver ativado.

- 1 Selecione **Comunicações > Dispositivos sem fio > Apps Connect IQ™ > Controle do piloto automático > Ativar > Nova conexão.**
- 2 Siga as instruções na tela.

## Personalizar as ações do botão do piloto automático

Antes de definir as ações do botão do piloto automático, você deve instalar e configurar um piloto automático Garmin compatível.

Você pode selecionar até três ações do piloto automático que o seu relógio Garmin executará.

**OBSERVAÇÃO:** as ações disponíveis do piloto automático dependem do piloto automático instalado.

- 1 No chartplotter, selecione **Comunicações > Dispositivos sem fio > Apps Connect IQ™ > Controle do piloto automático > Ações do botão.**
- 2 Selecione um botão.
- 3 Selecione uma ação.

## Controlar o piloto automático com um controle remoto GRID 20

- Pressione o botão para alterar o modo.
- Enquanto estiver no modo de direção por etapas, gire o botão para direção.  
Cada giro do botão produz uma volta de 1 grau.
- Enquanto estiver no modo de resposta do piloto automático, gire o botão para ajustar a configuração **Resposta.**
- Enquanto estiver no modo de direção do leme, mantenha o joystick para a direita ou para a esquerda para manobrar.

## Controle remoto do piloto automático Reactor™


### ATENÇÃO

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. O piloto automático é uma ferramenta que aprimora as capacidades de funcionamento do seu barco. Isso não o isenta da responsabilidade de usar o seu barco de maneira segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Você pode conectar um controle remoto de piloto automático Reactor ao chartplotter sem usar fios, para controlar o sistema de piloto automático Reactor compatível.

Para obter mais informações sobre como usar o controle remoto, consulte as Reactor instruções do controle remoto do piloto automático em [garmin.com](http://garmin.com)

## Emparelhar um controle remoto do piloto automático Reactor com um chartplotter

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controles remotos sem fio > Controle remoto do piloto automático.**
- 2 Se necessário, selecione **Ativar.**
- 3 Selecione **Nova conexão.**
- 4 No controle remoto, selecione  > **Pair with MFD.**  
O chartplotter emitirá um bipe e mostrará uma mensagem de confirmação.
- 5 No chartplotter, selecione **Sim** para concluir o processo de emparelhamento.

## Alterar as funções das teclas de ação do controle remoto do piloto automático Reactor

Você pode alterar os padrões ou as ações atribuídos às teclas de ação do controle remoto do piloto automático Reactor.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controles remotos sem fio > Controle remoto do piloto automático > Ações do botão.**
- 2 Selecione uma tecla de ação para alteração.
- 3 Selecione um padrão ou ação para atribuir à tecla de ação.

## Atualização do software do controle remoto do piloto automático Reactor

Você pode atualizar o software do controle remoto do piloto automático Reactor usando o chartplotter.

- 1 Insira um cartão de memória no slot do cartão no computador.
- 2 Acesse [garmin.com/software/autopilot\\_remote\\_control](http://garmin.com/software/autopilot_remote_control) e selecione **Software.**
- 3 Selecione **Baixar.**
- 4 Leia e concorde com os termos.
- 5 Selecione **Baixar.**
- 6 Escolha um local e selecione **Salvar.**
- 7 Clique duas vezes no arquivo baixado.
- 8 Selecione **Próximo.**
- 9 Selecione o drive associado ao cartão de memória e, em seguida, **Próximo > Finalizar.**
- 10 No chartplotter, insira o cartão de memória no slot de cartão.
- 11 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Controle remoto do piloto automático > Atualizar software.**

## Piloto automático Yamaha

### ATENÇÃO

Você pode usar o recurso do piloto automático somente em estação instalada próxima a um timão e alavanca e dispositivo de controle de timão.

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. O piloto automático é uma ferramenta que aprimora as capacidades de funcionamento do seu barco. Isso não o isenta da responsabilidade de usar o seu barco de maneira segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Esteja sempre preparado para recuperar o controle manual de sua embarcação.

Aprenda a operar o piloto automático em mar aberto e sem perigos.

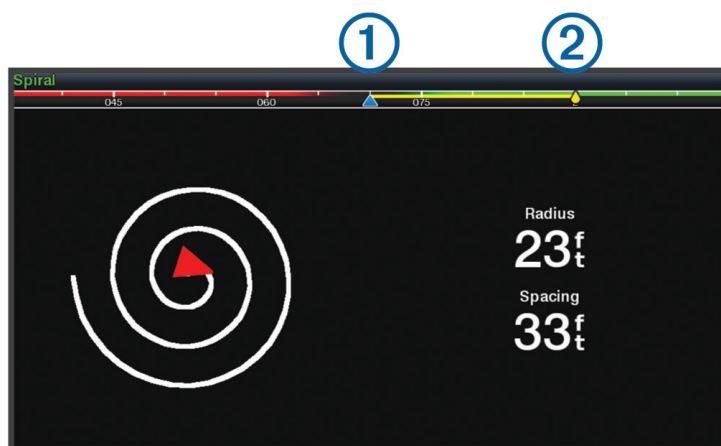
Tenha cuidado ao operar o piloto automático próximo a perigos na água, como cais, estacas e outras embarcações.

O sistema do piloto automático ajusta ininterruptamente a navegação da embarcação para manter uma direção constante (manutenção da direção).

Quando o chartplotter está conectado a um sistema de piloto automático Yamaha compatível, é possível visualizar as informações do piloto automático usando a tela do piloto automático Yamaha e a sua barra de sobreposição. Para obter informações sobre a compatibilidade de sistemas de piloto automático Yamaha, entre em contato com a sua concessionária Yamaha.



## Tela do Piloto automático Yamaha



①	Direção real
②	Direção desejada (direção do piloto automático)

### Configurações do piloto automático Yamaha

Na tela do motor Yamaha, selecione **Menu > Config. piloto automático**.

**Op. de padrão:** permite que você selecione um padrão de piloto automático.

**Direção:** define uma direção de bombordo ou estibordo para o padrão.

**Esp.:** define o espaçamento para o padrão.

**Extensão:** define a extensão do padrão.

**Amplitude:** define o ângulo do padrão de ziguezague.

**Raio inicial:** define o raio do padrão espiral.

**Modo de Ponto de trajeto final:** define o modo do piloto automático quando ele chegar ao final de uma rota. A opção FishPoint® mantém a posição, mas não mantém a direção. A opção DriftPoint® permite que o barco flutue com o vento ou a corrente enquanto mantém a direção selecionada, mas não mantém a posição. A opção StayPoint® mantém a posição e a direção. A opção Desaceleração para o motor, mas não mantém a posição nem a direção. A opção Sem desaceleração não para o motor.

**Manut. rota deslocada:** define uma distância para navegar em paralelo a uma rota.

**OBSERVAÇÃO:** informações detalhadas sobre o funcionamento do joystick e do sistema de piloto automático da Yamaha podem ser encontradas no *Guia rápido* incluído com o conjunto de joystick/piloto automático mais recente.

## Barra de sobreposição do piloto automático Yamaha



①	Modo piloto automático
②	Direção real
③	Direção desejada (direção do piloto automático)
④	Abre completamente a tela e o menu do piloto automático

## Controle do motor de proa Force®

### ⚠ ATENÇÃO

Não opere o motor quando a hélice estiver fora da água. O contato com a hélice giratória pode resultar em ferimentos graves.

Não use o motor em áreas em que você ou outras pessoas na água podem entrar em contato com a hélice giratória.

Sempre desconecte o motor da bateria antes de limpar ou fazer manutenção na hélice para evitar ferimentos.

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. Os recursos de piloto automático no motor de proa são ferramentas que aprimoram as capacidades de operar seu barco. Isso não isenta você da responsabilidade de usar o seu barco de forma segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o os controles do motor sem supervisão.

Aprenda a operar o piloto automático em mar aberto e sem perigos.

Tenha cuidado ao operar o piloto automático próximo a perigos na água, como cais, estacas e outras embarcações.

### ⚠ CUIDADO



Ao usar os recursos do piloto automático, prepare-se para paradas, aceleração e curvas repentinas.

Ao guardar ou acionar o motor, esteja ciente das superfícies escorregadias ao redor do motor. O deslizamento ao guardar ou acionar o motor pode causar ferimentos.

Você pode conectar o motor de proa Force ao chartplotter para visualizar e controlar o motor usando o chartplotter.

## Conexão a um motor de proa

Você pode conectar o chartplotter sem fio a um motor de proa Garmin Force compatível no seu barco para controlar o motor de proa a partir do chartplotter.

- 1 Ligue o chartplotter e o motor de proa.
- 2 Ative a Wi-Fi rede no chartplotter ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 3 Se vários chartplotters estiverem conectados na Rede marítima Garmin, certifique-se de que este chartplotter seja o host da rede Wi-Fi ([Alterar o Wi-Fi Host, página 23](#)).
- 4 No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Motor de proa Garmin**.
- 5 No visor do motor de proa, pressione  três vezes para entrar no modo de emparelhamento.  
 no visor do painel do motor de proa acenderá em azul enquanto busca uma conexão com o chartplotter e mudará para verde quando a conexão for bem-sucedida.

Após a conexão bem-sucedida do chartplotter e do motor de proa, ative a barra do motor de proa no chartplotter para controlar o motor ([Adicionar os controles do motor de proa às telas, página 118](#)).

## Adicionar os controles do motor de proa às telas

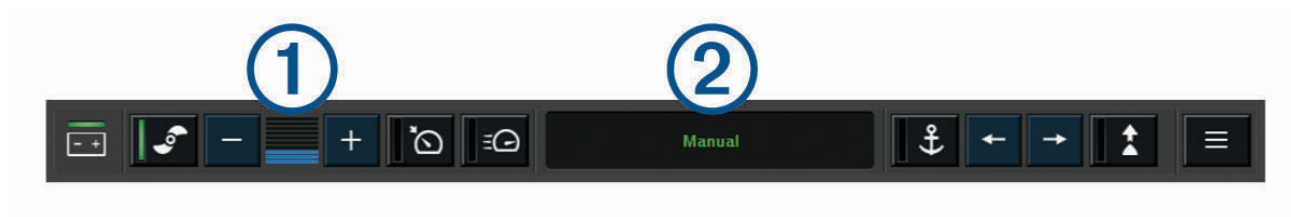
Após conectar o chartplotter ao Force motor de proa, adicione a barra de controle do motor de proa às telas para controlar o motor de proa.

- 1 Abra uma tela a partir da qual você gostaria de controlar o motor de proa.
- 2 Selecione uma opção:
  - Em uma página de combinação ou layout SmartMode, selecione **Menu > Editar > Sobreposições**.
  - Na exibição de tela inteira, selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- 3 Selecione **Barra superior** ou **Barra inferior**.
- 4 Selecione **Barra do motor de proa**.

Repita essas etapas para adicionar os controles do motor de proa a todas as telas a partir das quais você gostaria de controlar o motor de proa.

## Barra de controle do motor de proa

A barra de controle do motor de proa permite controlar um motor de proa Force e ver o status do motor. Selecione um item para engatá-lo. O botão acende quando selecionado. Selecione o item novamente para desengatá-lo.



	Status da bateria do motor de proa.
	Liga e desliga o propulsor.
	Reduz a velocidade.
	Indicador de velocidade.
	Aumenta a velocidade.
	Ativa o controle de cruzeiro na velocidade no solo (SOG) atual.
	Engata a hélice em velocidade máxima.
	Status do motor de proa.
	Ativa a trava da âncora, que usa o motor de proa para manter sua posição.
	Manobra o motor de proa. Quando estiver em trava da âncora, desloca a posição de trava da âncora para frente, para trás, para a esquerda ou para a direita.
	Ativa a manutenção de direção (define e mantém a direção atual). Quando o motor de proa está em manutenção de direção, uma barra do piloto automático aparece na barra do motor de proa.
	Abre as configurações do motor de proa.

## Configurações do motor de proa

Na barra do motor de proa, selecione o .

**Calibrar:** calibra a bússola do motor de proa (*Calibração da bússola do motor de proa, página 120*) e define o deslocamento da proa para o motor de proa (*Configurando o deslocamento da proa, página 121*).

**Ganho de âncora:** define a resposta do motor de proa quando em modo de trava da âncora. Se for necessário que o motor de proa seja mais responsivo e se mova com mais rapidez, aumente o valor. Se o motor estiver se movimentando demais, diminua o valor.

**Ganho de nave:** define a resposta do motor de proa ao navegar. Se for necessário que o motor de proa seja mais responsivo e se mova com mais rapidez, aumente o valor. Se o motor estiver se movimentando demais, diminua o valor.

**Modo de manutenção da direção:** define o modo de manutenção de direção. A opção Alinhar embarcação tenta manter o barco apontando na mesma direção, independentemente dos movimentos. A opção Ir para tenta navegar por uma linha reta na direção solicitada.

**Modo chegada:** define o comportamento do motor de proa quando você chega ao final de uma rota. Com a configuração de Trava da âncora, o motor de proa mantém a posição usando o recurso de trava da âncora quando o barco chega ao final da rota. Com a configuração Manual, a hélice é desligada quando o barco chega ao final da rota.

### CUIDADO

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. Ao usar a configuração Manual para a opção de Modo chegada, você deverá estar pronto para assumir o controle do barco.

**Ligar auto:** liga o motor de proa quando você aplica energia ao sistema.

**Lado acond prop:** define para qual lado do motor de proa a hélice gira ao acondicionar o motor de proa. Isso é útil quando você armazena outros itens perto da hélice acondicionada.

**Botões de atalho:** permite que as teclas de atalho no controle remoto do motor de proa funcionem com este chartplotter específico. As teclas funcionam com apenas um chartplotter por vez.

**Restaurar padrões:** restaura as configurações do motor de proa para o padrão de fábrica.

## Atribuição de um atalho para as teclas de atalho do controle remoto do motor de proa

Você pode abrir as telas mais usadas rapidamente atribuindo um atalho no controle remoto do motor de proa. É possível criar um atalho para telas como de sonar e cartas.

**OBSERVAÇÃO:** se houver mais de um chartplotter na rede, você pode atribuir teclas de atalho para apenas um chartplotter.

1 Abra uma tela.

2 Segure uma tecla de atalho.

**DICA:** o atalho também é salvo na categoria Afixados com o número da tecla de atalho.

## Calibração da bússola do motor de proa

Você deve calibrar a bússola no motor de proa para poder usar os recursos de piloto automático.

1 Conduza o barco para uma área aberta de águas calmas.

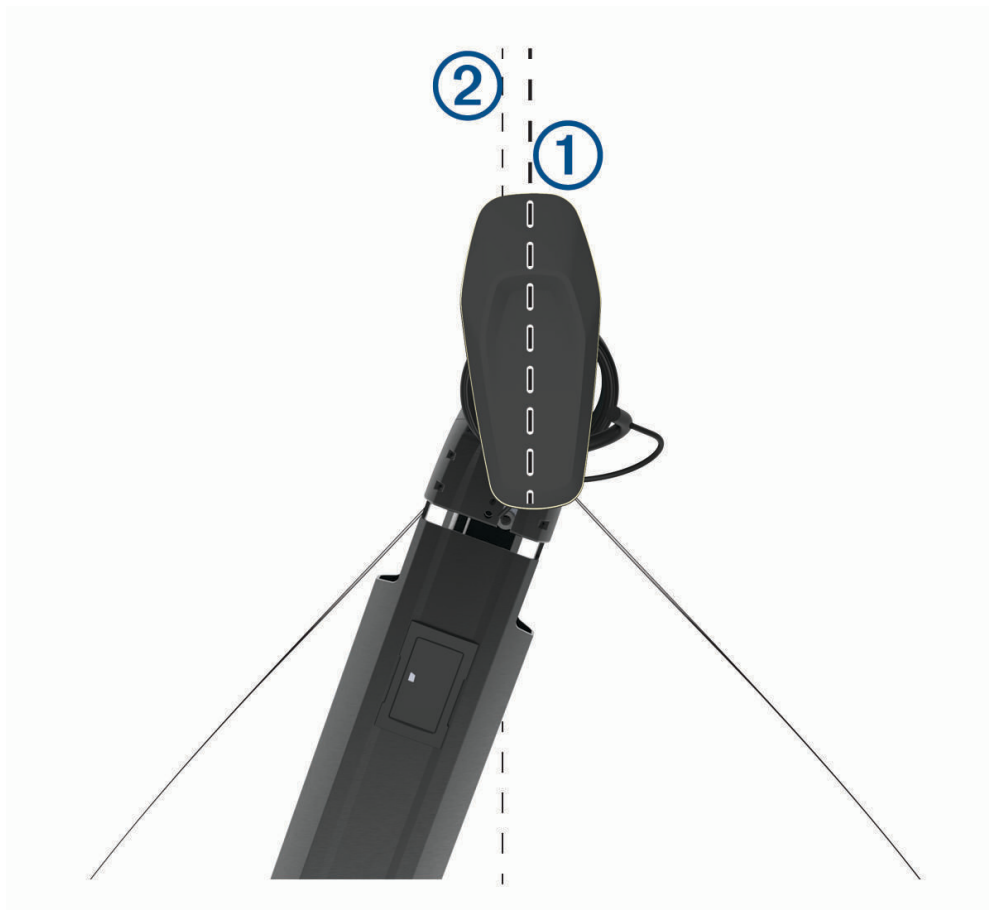
2 Na barra do motor de proa, selecione o  > **Calibrar** > **Cal. bússola**.


3 Siga as instruções na tela.

## Configurando o deslocamento da proa

Com base no ângulo de instalação, o motor de proa pode não se alinhar com a linha central do seu barco. Para obter os melhores resultados, você deve definir o deslocamento da proa.

- 1 Ajuste o ângulo do motor de proa ① para que ele se alinhe com a linha central do seu barco ②, apontando para a frente.



- 2 Na barra do motor de proa, selecione o  > Calibrar > Desloc. da proa.

# Chamadas seletivas digitais

## Chartplotter em rede e funcionalidade de rádio VHF

Se você tiver um rádio VHF NMEA 0183 ou um NMEA 2000 conectado ao seu chartplotter, estes recursos estarão disponíveis.

- O chartplotter transfere a sua posição de GPS para o seu rádio. Se o seu rádio for capaz, as informações de posição de GPS serão transmitidas com chamadas DSC.
- O chartplotter pode receber informações de problemas e posição de chamadas seletivas digitais (DSC) do rádio.
- O chartplotter pode rastrear as posições das embarcações enviando relatórios de posição.

Se você tiver um rádio VHF Garmin NMEA 2000 conectado ao seu chartplotter, estes recursos também estarão disponíveis.

- O plotador de gráficos permite que você configure rapidamente e envie detalhes de chamadas de rotina individuais ao seu rádio VHF Garmin.
- Quando você inicia uma chamada de problema de homem ao mar do seu rádio, o plotador de gráficos mostra a tela de homem ao mar e pede que você navegue para o ponto de homem ao mar.
- Quando você inicia uma chamada de problema de homem ao mar do seu plotador de gráficos, o rádio mostra a página Chamada de problema para iniciar a chamada de problema de homem ao mar.

Para obter informações sobre como instalar e conectar um rádio VHF, consulte as instruções de instalação do rádio VHF.

## Ativando o DSC

Selecione **Menu > Configurações > Outras embarcações > DSC**.

## Lista DSC

A lista DSC é um registro das chamadas DSC mais recentes e outros contatos de DSC que você tenha inserido. A lista DSC pode conter até 100 itens. A lista DSC mostra a chamada mais recente de um barco. Se uma segunda chamada for recebida do mesmo barco, ela trocará a primeira chamada na lista de chamadas.

## Visualizando a lista DSC

Antes que possa visualizar a lista DSC, o chartplotter deve estar conectado a um rádio VHF compatível com DSC.

Selecione **Info. > Outras embarcações > Lista DSC**.


## Adicionando um contato de DSC

Você pode adicionar uma embarcação à sua lista DSC. Você pode fazer chamadas para um contato de DSC a partir do chartplotter.

- 1 Selecione **Info. > Outras embarcações > Lista DSC > Adicionar contato**.
- 2 Digite o MMSI (Maritime Mobile Service Identity) da embarcação.
- 3 Digite o nome da embarcação.


## Chegada de chamadas de problemas

Se o seu chartplotter compatível e o rádio VHF estiverem conectados usando NMEA 0183 ou NMEA 2000, o seu chartplotter alertará você quando o seu rádio VHF receber uma chamada de problema do DSC. Se, na chamada, tiverem sido enviadas informações de posição, essas informações também estarão disponíveis e serão gravadas com a chamada.

 designa uma chamada de problemas na lista DSC e marca a posição da embarcação no gráfico Navegação no momento da chamada de problema do DSC.



## Navegando para uma embarcação com problemas

 designa uma chamada de socorro na lista DSC e marca a posição de uma embarcação no gráfico Navegação no momento da chamada de socorro do DSC.

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever** > **Navegar para**.
- 4 Selecione **Ir para** ou **Rota para**.

## Chamadas de problemas de homem ao mar iniciadas de um rádio VHF

Quando o chartplotter é conectado a um rádio VHF com NMEA 2000 e você inicia uma chamada de problemas do DSC de homem ao mar do rádio, o chartplotter mostra uma tela de homem ao mar e pede que navegue até o ponto de homem ao mar. Se você tiver um sistema de piloto automático compatível conectado à rede, o chartplotter pedirá que você inicie um curva Williamson até o ponto de homem ao mar.

Se você cancelar a chamada de problema de homem ao mar no rádio, a tela do chartplotter pedirá que ative a navegação para o local e a chamada homem ao mar desaparecerá.

## Chamadas de problema de homem ao mar e SOS iniciadas do chartplotter

Quando o seu chartplotter está conectado a um rádio Garmin NMEA 2000 compatível e você marca um local com SOS ou homem ao mar, o rádio mostra a página Chamada de problemas para que você possa iniciar rapidamente uma chamada de problema de homem ao mar.

Para obter informações sobre como fazer chamadas de problemas do seu rádio, consulte o manual do usuário do rádio VHF. Para obter mais informações sobre como marcar um local com MOB ou SOS, consulte [Marcando uma localização com SOS, página 50](#).

## Rastreamento de posição

Ao conectar o chartplotter a um rádio VHF usando NMEA 0183, você pode rastrear embarcações que enviam relatórios de posição.

Este recurso também está disponível com NMEA 2000, quando a embarcação envia os dados de PGN corretos (PGN 129808; Informações de chamada do DSC).

Cada chamada de relatório de posição recebida é registrada na lista DSC ([Lista DSC, página 122](#)).

## Visualizando o relatório posição

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para ver detalhes do relatório de posição, selecione ➤.
  - Para ver um gráfico que marca o local, selecione ⬅.

## Navegando para uma embarcação rastreada

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever** > **Navegar para**.
- 4 Selecione **Ir para** ou **Rota para**.

## Criando uma parada na posição de uma embarcação rastreada

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever** > **Criar parada**.

## Editando informações em um relatório de posição

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar**.
  - Para inserir o nome da embarcação, selecione **Nome**.
  - Para selecionar um novo símbolo, selecione **Símbolo**, se disponível.
  - Para inserir um comentário, selecione **Comentário**.
  - Para mostrar uma linha de trilha para a embarcação se o seu rádio estiver rastreando a posição da embarcação, selecione **Trilho**.
  - Para selecionar uma cor para a linha de trilha, selecione **Linha de trilha**.

## Excluindo uma chamada de relatório de posição.

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Rever** > **Editar** > **Limpar relatório**.

## Visualizando trilhas de embarcações no gráfico

Você pode visualizar trilhas para todas as embarcações rastreadas em algumas visualizações de gráfico. Por padrão, uma linha preta indica o caminho da embarcação, um ponto preto indica cada posição previamente reportada de uma embarcação rastreada e um indicador azul mostra a última posição reportada da embarcação.

- 1 Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **Menu** > **Camadas** > **Outras embarcações** > **DSC** > **Trilhas DSC**.
- 2 Selecione o número de horas para mostrar embarcações rastreadas no gráfico.

Por exemplo, se você selecionar 4 horas, todos os pontos de trilha que tem menos de quatro horas aparecem para todas as embarcações rastreadas.

## Chamadas individuais de rotina

Ao conectar o chartplotter a um Garminrádio VHF, você pode usar a interface do chartplotter para configurar uma chamada individual de rotina.

Ao configurar uma chamada individual de rotina do seu chartplotter, você pode selecionar o canal DSC no qual deseja se comunicar. O rádio transmite essa solicitação com a sua chamada.

## Selecionando um canal DSC

**OBSERVAÇÃO:** a seleção de um canal DSC está limitada àqueles canais que estão disponíveis em todas as faixas de frequência. O canal padrão é 72. Se você selecionar um canal diferente, o chartplotter usará esse canal para chamadas posteriores até você chamar usando outro canal.

- 1 Selecione **Info.** > **Outras embarcações** > **Lista DSC**.
- 2 Selecione uma embarcação ou uma estação para chamar.
- 3 Selecione **Rever** > **Chamada com rádio** > **Canal**.
- 4 Selecione um canal disponível.

## Fazendo uma chamada individual de rotina

**OBSERVAÇÃO:** ao iniciar uma chamada do chartplotter, se o rádio não tiver um número de MMSI programado, o rádio não receberá informações de chamada.

- 1 Selecione **Info. > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma embarcação ou uma estação para chamar.
- 3 Selecione **Rever > Chamada com rádio**.
- 4 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 5 Selecione **Enviar**.  
O chartplotter envia informações sobre a chamada para o rádio.
- 6 No seu rádio VHF Garmin, realize a chamada.

## Fazendo uma chamada individual de rotina para um alvo de AIS

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione um alvo de AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Chamada com rádio**.
- 3 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 4 Selecione **Enviar**.  
O chartplotter envia informações sobre a chamada para o rádio.
- 5 No seu rádio VHF Garmin, realize a chamada.

# Medidores e gráficos

Os medidores e gráficos oferecem várias informações sobre o mecanismo e o ambiente. Para visualizar as informações, um transdutor compatível ou sensor deve ser conectado à rede.

## Visualizar os medidores





- 1 Selecione **Embarcação**.
- 2 Selecione um medidor, como **Embarcação**.



- 3 Selecione **< ou >** para ver uma página de medidor diferente.

## Ícones de alerta do motor

Se um ícone ficar iluminado na página de medidores, indica um problema com o motor.

	Alerta de nível de óleo baixo ou de pressão do óleo
	Alerta de temperatura
	Alerta de tensão da bateria
	Verifique o alerta do motor

## Alterar os dados exibidos em um medidor

- 1 Em uma tela de medição, mantenha o medido pressionado.
- 2 Selecione um medidor para editar.
- 3 Selecione **Substituir dados**.
- 4 Selecione um tipo de dados.
- 5 Selecione os dados para exibir.

## Personalizar os medidores

Você pode adicionar uma página de medidores, alterar a disposição dessa página, alterar a forma como os medidores são exibidos e alterar os dados de cada medidor.

- 1 Abra uma página de medidor.
- 2 Selecione **Menu > Editar páginas do medidor**.
- 3 Se necessário, selecione uma visualização de medidor ou medidor para editar.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para alterar os dados mostrados em um medidor, selecione o medidor e selecione **Substituir dados**.
  - Para alterar o layout dos medidores na página, selecione **Alterar layout**.
  - Para adicionar uma página a este conjunto de páginas de medidor, selecione **Adicionar página**.
  - Para adicionar uma página a este conjunto de páginas de medidor, selecione **Remover página**.
  - Para alterar a ordem desta página no conjunto de páginas de medidores, selecione **Mover página à esquerda** ou **Mover página à direita**.
  - Para restaurar esta página à visualização original, selecione **Restaurar exibição padrão**.

## Personalizando os limites dos medidores do motor e de combustível

Você pode configurar os limites superior e inferior e o intervalo da operação padrão desejada de um medidor.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis para todos os medidores.

- 1 Na tela dos medidores aplicáveis, selecione **Menu > Instalação > Definir limites do medidor**.
- 2 Selecione um medidor para personalizar.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para definir um valor mínimo do intervalo de operação padrão, selecione **Classif. mínima**.
  - Para definir um valor máximo do intervalo de operação padrão, selecione **Classific. máx..**
  - Para definir o limite inferior do medidor abaixo do nível mínimo, selecione **Mín. da escala**.
  - Para definir o limite superior do medidor acima do nível máximo, selecione **Escala máxima**.
- 4 Selecione o valor limite.
- 5 Repita as etapas 4 e 5 para definir os limites adicionais do medidor.

## Selecionar o número de motores mostrados nos medidores

Você pode mostrar informações de até quatro motores.

- 1 Na tela de medidores de motor, selecione **Menu > Instalação > Seleção do motor > Núm. motores**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Selecione o número de motores.
  - Selecione **Configurar automaticamente** para detectar automaticamente o número de motores.

## Personalizando os motores exibidos nos medidores

Antes de personalizar como os motores serão exibidos nos medidores, você deve selecionar manualmente o número de motores ([Selecionar o número de motores mostrados nos medidores, página 127](#)).

- 1 Na tela de medidores de motor, selecione **Menu > Instalação > Seleção do motor > Núm. motores**.
- 2 Selecione **Primeiro motor**.
- 3 Selecione o motor a ser exibido no primeiro medidor.
- 4 Repita nas barras do motor pendentes.

## Ativar alarmes de status para medidores de motor

Você pode ativar o chartplotter para exibir alarmes de status de mecanismo.

Na tela Medidores de motor, selecione **Menu > Instalação > Alarmes estado > Ligado**.

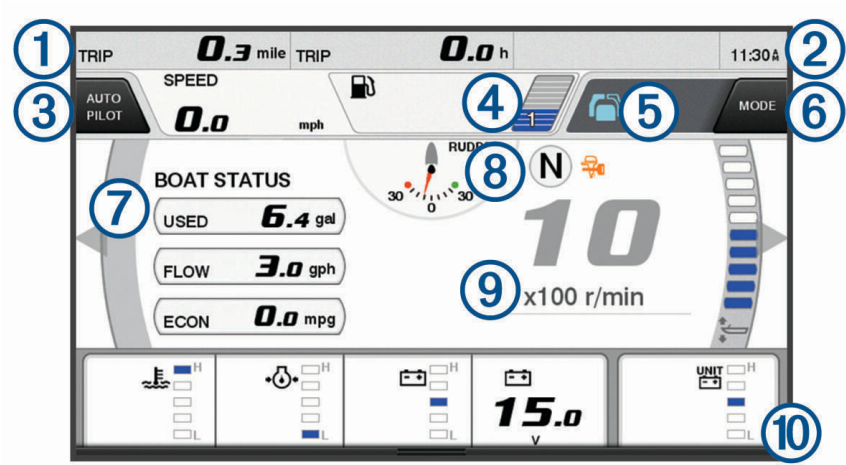
Quando é acionado um alarme de mecanismo, é exibida uma mensagem de alarme de status de medidor e o medidor pode ficar vermelho, dependendo do tipo de alarme.

## Ativar alguns alarmes de status de medidor de motor

- 1 Na tela de medidores de motor, selecione **Menu > Instalação > Alarmes estado > Personalizado**.
- 2 Selecione um ou mais alarmes de medidor de motor para ligar e desligar.

# Medidores de motor Yamaha




Selecione **Embarcação > YAMAHA** para exibir os medidores de motor Yamaha. Esse visor varia com base na rede do motor e no controlador do acelerador.



1	Campos de dados Segure para substituir os dados.
2	Hora atual Segure para ver os dados da viagem.
3	Selecione para ativar ou desativar a barra do piloto automático (Helm Master® EX). Pressione para definir o botão do joystick para as funções de Ponto de ajuste (Helm Master).
4	Informações de nível de tanque Mantenha pressionado sobre um tanque para ver informações detalhadas do sensor de nível.
5	Ícones de status Intensidade do sinal de GPS (Helm Master)
6	Selecione para definir as configurações do Ponto de pesca (Helm Master/Helm Master EX). Selecione para definir a velocidade de proa (Helm Master/Helm Master EX/CR mecânico/CR eletrônico digital (6X6/6X7)).
7	Campos de dados Segure para substituir os dados.
8	Mudar posição
9	Tacômetro e ângulo de trimagem Segure para mudar o plano de fundo.
10	Informações sobre o motor Segure para substituir os dados e alterar a aparência do medidor.









## Ícones de condição do motor

Os ícones laranja indicam as condições de funcionamento do motor.

	O sistema de segurança Yamaha está ativado.
	Os motores estão sob controle de sincronização.
	Os motores estão aquecendo.

## Ícones de alerta do motor

Os ícones vermelho indicam as anormalidades do motor.

AVISO	
Consulte seu concessionário Yamaha se o problema não puder ser localizado e corrigido.	
	Baixa pressão da água de refrigeração.
	Baixa pressão do óleo. Pare o motor. Verifique o nível de óleo do motor e adicione mais óleo se necessário.
	<b>AVISO</b> Não continue a operar o motor se esse indicador estiver ligado. Podem ocorrer danos graves.
	Superaquecimento do motor. Pare o motor imediatamente. Verifique a entrada de água de refrigeração e desobstrua, caso esteja bloqueada.
	<b>AVISO</b> Não continue a operar o motor se esse indicador estiver ligado. Podem ocorrer danos graves.
	Baixa tensão da bateria. Verifique a bateria e as conexões da bateria, e aperte todas as conexões soltas na bateria. Volte para a porta rapidamente se não houver aumento da tensão da bateria após apertar as conexões da bateria. Consulte seu concessionário Yamaha imediatamente. <b>OBSERVAÇÃO:</b> NÃO pare o motor quando esse alerta estiver ativado. Caso isso seja feito, você não conseguirá reiniciar o motor.
	Água no combustível. Há acúmulo de água no filtro de combustível (separador de combustível). Pare o motor imediatamente e veja no manual do motor como drenar a água do filtro de combustível. <b>OBSERVAÇÃO:</b> o motor pode sofrer danos se ocorrer mistura de gasolina com água.
	Verifique o alerta do motor/manutenção. Consulte seu concessionário Yamaha imediatamente. O alerta de verificação do motor também aparece quando mais de 100 horas já se passaram desde a última manutenção.
	Notificação de alerta do motor. (Helm Master)
	Problema de emissão do motor.



## Configurar os medidores

### Configurar o número de motores

- 1 Na tela de medidores, selecione **Menu > Núm. motores**.
- 2 Selecione o número de motores.

### Configurar os sensores de nível do tanque

- 1 A partir da tela de medidores, selecione **Menu > Predefinição do tanque**.
- 2 Selecione um sensor de nível do tanque para configurar.
- 3 Selecione **Nome**, insira um nome e selecione **Concluído**.
- 4 Selecione **Tipo** e selecione o tipo de sensor.
- 5 Selecione **Estilo** e selecione o estilo de sensor.
- 6 Selecione **Capacidade do tanque**, insira a capacidade do tanque e selecione **Concluído**.
- 7 Selecione **Calibração** e siga as instruções na tela para calibrar os níveis do tanque.  
Se os níveis do tanque não forem calibrados, o sistema usará as configurações padrões de níveis do tanque.

### Alterar os dados mostrados

- 1 Em uma tela de dados, pressione e segure um item personalizável.
- 2 Selecione um tipo de dados.
- 3 Selecione os dados para exibir.

## Configurações de dados do motor Yamaha

### AVISO

Certifique-se de que as configurações estejam definidas corretamente. Caso contrário, a tela do motor não exibirá as informações corretas.

Na tela do motor Yamaha, selecione Menu.

**Viagem:** exibe informações sobre a viagem, tal como distância e horas, e permite que você redefina esses valores.

**Lembrete de manutenção:** exibe informações de manutenção, permite que você defina os intervalos de manutenção e permite redefinir o tempo decorrido desde a última manutenção.

**Predefinição do tanque:** define o nome do tanque, o tipo de fluido, o estilo do sensor, a capacidade do tanque e calibra o sensor.

**Assistência de trimagem:** ativa ou desativa o recurso de assistência de trimagem. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controle de motor digital (DEC).

**Fricção da direção:** define a fricção no volante. A fricção é ajustada automaticamente de acordo com a velocidade do motor. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controle de motor digital (DEC).

**Lock to Lock:** define o número de vezes que o leme pode ser girado totalmente para bombordo e totalmente para estibordo entre as travas.

**Contr velocid:** define a fonte de velocidade como GPS ou RPM. O uso do GPS como Fonte de veloc. está disponível somente no sistema Helm Master EX equipado com um piloto automático ou joystick. O GPS não está disponível no sistema Helm Master.

**Config. piloto automático:** define as configurações do piloto automático Yamaha. Disponível no sistema Helm Master EX equipado com um piloto automático. Para obter informações sobre o piloto automático Garmin, consulte ([Piloto automático, página 109](#)).

**Joystick e ponto de ajuste:** define a propulsão do joystick, o ângulo e a predefinição de trimagem, o ajuste da distância e as configurações do ponto de pesca. Disponível no sistema Helm Master e no sistema Helm Master EX equipados com um joystick.

**Predef. assist. trimagem:** define as predefinições de assistência de trimagem. Disponível no sistema Helm Master equipado com um sistema de controle de motor digital (DEC).

**Compensação do fluxo de combustível:** define a compensação dos dados do fluxo de combustível.

**Temporizador desligado:** desliga o sistema uma hora depois do motor ser desligado.

**Gerenc. da bateria:** configura o sistema de gerenciamento da bateria, como a definição do tipo e da capacidade das baterias. Exibe também o status da bateria. Disponível nos sistemas Helm Master EX equipados com Sistema de Gerenciamento da Bateria (BMS).

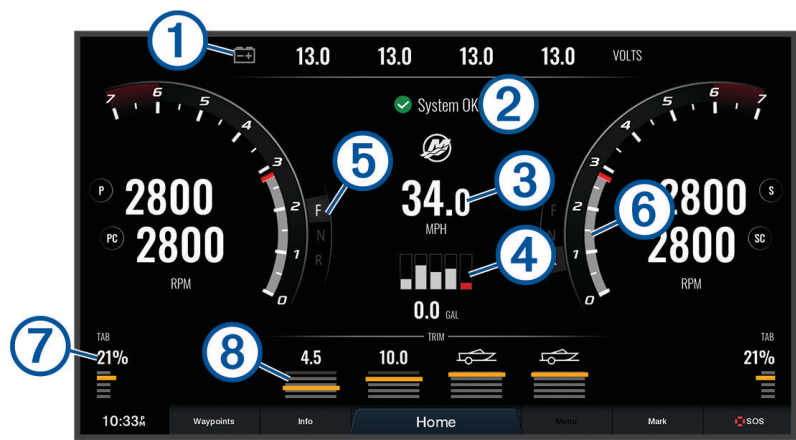
**Calibração:** calibra vários recursos, como o Trimagem zero definida e a bússola.

**Redefinir:** redefine os dados do motor e gateway.

# Medidores de motor Mercury


**OBSERVAÇÃO:** este recurso está disponível somente quando conectado ao gateway Mercury SmartCraft Connect.

Selecione **Embarcação > Mercury** para visualizar os medidores de motor da Mercury. Essa tela varia de acordo com a rede de motores.



1	Tensão do motor
2	Status do barco
3	Velocidade do barco
4	Combustível
5	Marcha da transmissão
6	Velocidade do motor
7	Abas de trimagem
8	Trimagem do motor

## Configurando o alarme de combustível

 **CUIDADO**

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis ([Configurações de sons e visor, página 162](#)). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

- Antes de poder definir um alarme de nível de combustível, um sensor de fluxo de combustível compatível deve ser conectado ao chartplotter.
- Você pode ajustar um alarme para soar quando a quantidade total de combustível remanescente a bordo atingir um nível especificado por você.
- Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Combustível > Definir comb. total a bordo > Ligado**.
  - Digite a quantidade remanescente de combustível que dispara o alarme e selecione **Concluído**.

## Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação

Caso esteja usando sensores de fluxo de combustível, será necessário sincronizar os níveis de combustível no chartplotter com o combustível real na embarcação quando você adicionar combustível à sua embarcação. Se estiver usando sensores do tanque de combustível, o nível é ajustado automaticamente com base nos dados do sensor do nível do tanque e não é necessário sincronizar manualmente ([Configurações de combustível](#), página 172).

- 1 Selecione **Embarcação**.
- 2 Selecione **Motores** ou **Combustível**.
- 3 Selecione **Menu**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Se você já encheu todos os tanques de combustível na embarcação, selecione **Encher todos os tanques**. O nível de combustível é definido para a máxima capacidade.
  - Se você adicionou menos que um tanque cheio de combustível, selecione **Adic. combustível ao barco** e digite a quantidade adicionada.
  - Para especificar que o combustível total nos tanques da embarcação, selecione **Definir comb. total a bordo** e digite a quantidade total de combustível nos tanques.

## Visualizar medidores de vento

Antes que seja possível visualizar as informações do vento, deve haver um sensor de vento ligado ao chartplotter.

Selecione **Embarcação > Vento**.

## Configurar medidor de vento na navegação

É possível configurar o medidor de vento na navegação para mostrar a velocidade e ângulo corretos ou aparentes.

- 1 No medidor de vento, selecione **Menu > Med vento nav**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para mostrar o ângulo correto ou aparente do vento, selecione **Ponteiro** e selecione uma opção.
  - Para mostrar a velocidade correta ou aparente do vento, selecione **Velocidade do vento** e selecione uma opção.

## Configurar fonte de velocidade

É possível especificar se os dados de velocidade da embarcação apresentados no medidor e utilizados para os cálculos de vento se baseiam na velocidade da água ou na velocidade do GPS.

- 1 No medidor de vento, selecione **Menu > Medidor da bússola > Vis. velocidade**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do sensor de velocidade da água, selecione **Velocidade da água**.
  - Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do GPS, selecione **Velocidade do GPS**.

## Configurar fonte de direção do medidor de vento

É possível especificar a fonte da direção apresentada no medidor de vento. A direção magnética consiste em dados de direção recebidos a partir de um sensor de rumo e os dados de direção do GPS são calculados pelo seu GPS chartplotter (percursos sobre o solo).

- 1 No medidor de vento, selecione **Menu > Medidor da bússola > Fonte de direção**.
- 2 Selecione **GPS** ou **Magnético**.

**OBSERVAÇÃO:** ao se movimentar em velocidades baixas ou quando parado, a fonte de medidor magnético é mais precisa que a fonte GPS.

## Personalizar medidor de navegação à bolina

Pode especificar o intervalo do indicador de vento à bolina tanto para a escala contra o vento como para a escala a favor do vento.

- 1 No medidor de vento, selecione **Menu > Medidor da bússola > Tipo de medidor > Medidor naveg. à bolina**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para definir os valores máximo e mínimo que surgem quando o indicador de vento à bolina contra o vento é apresentado, selecione **Alterar escala a sotavento** e defina os ângulos.
  - Para definir os valores máximo e mínimo que surgem quando o indicador de vento à bolina a favor do vento é apresentado, selecione **Alterar escala a barlavento** e defina os ângulos.
  - Para visualizar vento real ou aparente, selecione **Vento** e selecione uma opção.

## Visualizando medidores da viagem

Os medidores da viagem mostram informações para odômetro, velocidade, tempo e combustível para a viagem atual.

Selecione **Info. > Viagem e gráficos > Viagem**.

### Redefinindo medidores de viagem

- 1 Selecione **Info. > Viagem e gráficos > Viagem**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para zerar todas as leituras da viagem atual, selecione **Redefinir viagem**.
  - Para zerar todas as leituras de velocidade máxima, selecione **Redefinir velocidade máxima**.
  - Para zerar a leitura do odômetro, selecione **Redefinir odômetro**.
  - Para zerar todas as leituras, selecione **Redefinir tudo**.

## Visualizando gráficos

Antes que possa visualizar os gráficos de várias mudanças ambientais, como temperatura, profundidade e vento, você deve ter um transdutor adequado ou sensor conectado à rede.

Selecione **Info. > Viagem e gráficos > Gráficos**.

**DICA:** você pode alterar o gráfico selecionando Alterar carta e escolhendo um novo gráfico.

### Configurando o alcance dos gráficos e a escala de tempo

Você pode indicar a quantidade de tempo e o alcance da profundidade que aparece nos gráficos de profundidade e temperatura da água.

- 1 Em um gráfico, selecione **vertical**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para definir uma escala de tempo decorrido, selecione **Duração**. A configuração padrão é 10 minutos. Aumentar a escala de tempo decorrido permite que você visualize as variações ao longo de um período de tempo mais longo. Reduzir a escala de tempo decorrido permite que você visualize as variações ao longo de um período de tempo mais curto.
  - Para definir a escala do gráfico, selecione **Escala**. Aumentar a escala permite que você visualize mais variações nas leituras. Reduzir a escala permite que você veja mais detalhes na variação.

## Gerenciamento da bateria

Você pode visualizar a bateria e outras fontes de energia, além dos dispositivos que usam essas fontes.

As baterias estão listadas ao longo da parte superior da tela. Outras fontes de energia, como solar, alternador, conversor e gerador de vento, estão listadas ao longo do lado esquerdo. Os itens ao longo do lado direito da tela são os dispositivos que usam as baterias e as outras fontes de alimentação.

## Configurando a página Gerenciamento da bateria

- 1 Selecione **Embarcação > Gerenciamento da bateria > Menu > Editar dispositivos**.
- 2 Selecione um item.
- 3 Selecione **Dispositivo** e selecione um item da lista.
- 4 Se necessário, selecione **Nome**, insira um nome para esse dispositivo e selecione **Concluído**.
- 5 Se necessário, selecione **Alterar ícone**, selecione um novo símbolo e selecione **Concluído**.
- 6 Repita as etapas 2 a 5 para cada dispositivo.

## inReach® Mensagens

### ATENÇÃO

Não leia nem responda a notificações enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.

Você pode conectar um dispositivo inReach Mini ao chartplotter para visualizar, responder e enviar mensagens predefinidas do chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** o dispositivo inReach Mini deve estar conectado ao chartplotter e recebendo sinais de satélite para enviar e receber mensagens por meio do chartplotter.

Para abrir a página do InReach®, selecione **Embarcação > InReach®**.

## Conectando um dispositivo inReach ao chartplotter

Você pode conectar um dispositivo inReach compatível ao chartplotter para gerenciar mensagens.

- 1 Coloque o dispositivo inReach na distância de 3 m (10 pés) do chartplotter.
- 2 No menu principal do inReach dispositivo, selecione **Configuração > ANT+ > Estado > Ligado**.
- 3 No chartplotter, selecione **Embarcação > InReach® > Iniciar o emparelhamento**.  
O chartplotter começa a procurar e a se conectar ao dispositivo inReach. Isso pode levar até 60 segundos.
- 4 Se necessário, compare o código no dispositivo inReach com o do chartplotter e selecione **OK** se eles corresponderem.

O inReach e o chartplotter se conectam automaticamente quando estão dentro de alcance.

## Recebendo mensagens inReach

Quando seu dispositivo inReach recebe uma mensagem, uma notificação pop-up é exibida na tela GPSMAP por alguns instantes.

- Para revisar a mensagem completa, selecione **Rever**.
- Para descartar a notificação pop-up, selecione **OK** ou aguarde até que a notificação seja fechada automaticamente.

## Enviar uma mensagem predefinida inReach

Mensagens predefinidas são mensagens que você criou no [explore.garmin.com](https://explore.garmin.com). As mensagens predefinidas incluem os textos predefinidos e os destinatários.

- 1 Na página **InReach®**, selecione **Mensagens > Env. predef. do inReach**.
- 2 Selecione uma mensagem predefinida.
- 3 Selecione **Enviar**.

## Respondendo a uma mensagem inReach

É possível responder a uma mensagem inReach com uma mensagem escrita previamente.

- 1 Na página **InReach®**, selecione **Mensagens**.  
Uma lista de mensagens enviadas e recebidas é exibida.
- 2 Selecione uma mensagem recebida.
- 3 Selecione **Responder**.
- 4 Selecione uma mensagem.
- 5 Selecione **Enviar**.

## Switching digital

Seu chartplotter pode ser usado para monitorar ou controlar circuitos quando conectado a um sistema de comutação digital compatível.

Por exemplo: você pode controlar a iluminação interna e as luzes de navegação da embarcação. Você também pode monitorar circuitos live well.

Para acessar os controles de comutação digitais, selecione **Embarcação > Alternando**.

Para mais informações sobre a compra e configuração de sistemas de switching digital, entre em contato com o seu Garmin revendedor.

## Adicionar e editar uma página de comutação digital

Você pode adicionar e personalizar páginas de alternância digital no chartplotter.


- 1 Selecione **Embarcação > Alternando > Menu > Configuração**.
- 2 Selecione **Adicionar página** ou **Editar página**.
- 3 Configure a página conforme necessário:
  - Digite um nome para a página e selecione **Nome**.
  - Para configurar os alternadores, selecione **Editar alternadores**.
  - Para adicionar uma imagem do barco, selecione **Adic. imagem BoatView**.

**OBSERVAÇÃO:** você pode carregar uma imagem da sua embarcação no dispositivo para usar como imagem ou usar uma imagem padrão. Você também pode ajustar a visualização e o posicionamento da imagem.

## Recursos do Dometic® Optimus®

Quando conectado a um sistema Optimus compatível, o chartplotter permite que você acesse e controle o sistema. Você pode ativar a sobreposição de Optimus para controlar o Optimus sistema ([Ativar a barra de sobreposição do Optimus, página 136](#)).

Quando necessário, o sistema Optimus fornece mensagens com informações, instruções e alertas sobre falhas e riscos.

Um ícone de natação proibida  indica que você não deve nadar quando determinados modos de Optimus estiverem ativos. Nesses modos, o controle da hélice é automático e pode ferir alguém na água.

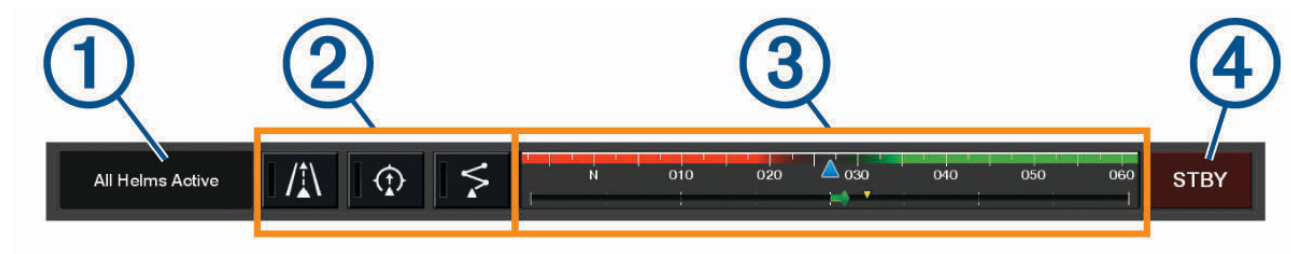
## Ativar a barra de sobreposição do Optimus

- 1 Em uma carta, selecione **Menu > Editar sobreposições**.
- 2 Selecione **Barra superior** ou **Barra inferior**.
- 3 Selecione a **Barra Optimus**.



## Visão geral da barra de sobreposição do Optimus

Para usar a barra de sobreposição, você deve conectar seu sistema Optimus ao chartplotter e adicionar a barra de sobreposição às telas necessárias ([Ativar a barra de sobreposição do Optimus](#), página 136).



①	Modo de controle
②	Botões de controle do Optimus
③	Leme
④	Botão de modo de espera

Você deve pressionar um botão de modo na barra de sobreposição para ativar ou desativar o modo. Quando o modo é ativado, o botão se acende.

A configuração da barra de sobreposição e dos botões varia de acordo com os sistemas, modos e equipamentos. Consulte a documentação do Optimus para obter mais informações.

## Símbolos de sobreposição do Optimus

	Manutenção de direção do piloto automático
	Modo de rastreamento do piloto automático
	Modo de rota do piloto automático
	Manutenção de posição do SeaStation®
	Manutenção de direção do SeaStation

## M. emerg. do Optimus

### ⚠ ATENÇÃO

No caso de uma falha de direção, o M. emerg. do Optimus fica disponível. O M. emerg. é um sistema de substituição que pode limitar severamente o controle do seu barco. Só deve ser usado em uma emergência se você não conseguir chamar a assistência. Prossiga com muito cuidado. Leia o manual do proprietário do Optimus e sempre use um dispositivo de flutuação pessoal (PFD).

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. O uso do M. emerg. não o isenta da responsabilidade de operar seu barco de forma segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o os controles do motor sem supervisão.

Quando disponível, o botão do M. emerg. é exibido na barra de sobreposição do Optimus. Consulte o manual do proprietário do Optimus antes de usar o M. emerg..

Para ativar o M. emerg. em qualquer tela, selecione **Info. > Geren. de advertência > Modo emergência direção**.

## Informações de maré, corrente e do céu

### Informações da estação de marés

#### ⚠ ATENÇÃO

As informações de maré e corrente são apenas para fins informativos. É de sua responsabilidade observar todas as orientações relacionadas à água publicadas, manter-se atento aos seus arredores e usar o julgamento seguro dentro, sobre e ao redor da água o tempo todo. O não cumprimento deste aviso poderá resultar em danos à propriedade, ferimentos graves ou morte.

Você pode visualizar as informações uma estação de trabalho para uma data e hora específicas, incluindo a altura da maré e quando as próximas marés alta e baixa vão ocorrer. Por padrão, o chartplotter mostra informações de maré para a estação de maré visualizada mais recentemente e para a data atual e hora anterior.

Selecione **Info. > Marés e correntes > Marés**.

### Informações da estação atual

#### ⚠ ATENÇÃO

As informações de maré e corrente são apenas para fins informativos. É de sua responsabilidade observar todas as orientações relacionadas à água publicadas, manter-se atento aos seus arredores e usar o julgamento seguro dentro, sobre e ao redor da água o tempo todo. O não cumprimento deste aviso poderá resultar em danos à propriedade, ferimentos graves ou morte.

**OBSERVAÇÃO:** as informações da estação atual estão disponíveis com determinados mapas detalhados.

Você pode visualizar informações sobre uma estação atual para um período de tempo específicos, incluindo a velocidade e o nível atual da corrente. Por padrão, o chartplotter mostra informações da corrente para a estação vista mais recentemente e para a data e hora atuais.

Selecione **Info. > Marés e correntes > Correntes**.

### Informações do céu

Você pode visualizar as informações sobre o nascer do sol, por do sol, nascer da lua, por da lua, fase da lua e a visualização aproximada do céu para posição do sol e da lua. O centro da tela representa o céu acima e os anéis mais externos representam o horizonte. Por padrão, o chartplotter mostra informações do céu para a data e a hora atuais.

Selecione **Info. > Marés e correntes > Celestial**.

## Visualizando informações de estação de maré, estação de corrente ou do céu para uma data diferente

- 1 Selecione **Info.** > **Marés e correntes**.
- 2 Selecione **Marés**, **Correntes** ou **Celestial**.
- 3 Selecione uma opção:
  - para visualizar informações para uma data diferente, selecione **Alterar data** > **Manual** e digite uma data.
  - para visualizar informações para hoje, selecione **Alterar data** > **Atual**.
  - Se disponível, para visualizar informações para o dia depois da data indicada, selecione **Dia seguinte**.
  - Se disponível, para visualizar informações para o dia antes da data indicada, selecione **Dia anterior**.

## Visualizando informações para uma estação de maré ou de corrente diferente

- 1 Selecione **Info.** > **Marés e correntes**.
- 2 Selecione **Marés** ou **Correntes**.
- 3 Selecione **Estações próximas**.
- 4 Selecione uma estação.

## Visualizando informações de almanaque do gráfico Navegação

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione um local.
- 2 Selecione **Informação**.
- 3 Selecione **Marés**, **Correntes** ou **Celestial**.


## Geren. de advertência

Durante uma advertência ativa, um indicador é exibido na barra de menu. O Geren. de advertência exibe um ícone de alarme codificado por cores e prioriza as mensagens de alarme por gravidade.

Para abrir o Geren. de advertência, selecione o ícone  na barra de menu ou selecione Info. e, em seguida, selecione Geren. de advertência.

Cor	Severidade
Vermelho	Riscos que exigem ação imediata para evitar lesões pessoais graves ou morte
Amarelo	Riscos ou práticas inseguras que podem resultar em ferimentos pessoais leves ou danos ao produto ou à propriedade

## Visualizando mensagens

- 1 Na barra de menu, selecione **Info.** ou .
- 2 Selecione **Geren. de advertência**.
- 3 Selecione uma mensagem.
- 4 Selecione **Rever**.

## Classificando e filtrando mensagens

- 1 Selecione **Info.** > **Geren. de advertência** > **Classificar/filtrar**.
- 2 Selecione uma opção para classificar ou filtrar a lista de mensagens.

## Salvando mensagens em um cartão de memória

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Info.** > **Geren. de advertência** > **Salvar para o cartão**.

## Apagar todas as mensagens

Selecione **Info.** > **Geren. de advertência** > **Limpar gerenc. cuidado.**

## Reprodutor de mídia

**OBSERVAÇÃO:** a funcionalidade leitor de multimídia não é compatível com todos os modelos de chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as funções estão disponíveis em todos os reprodutores de mídia conectados.

Se você tiver um sistema estéreo Fusion-Link™ compatível conectado à rede NMEA 2000 ou à Rede marítima da Garmin, é possível controlar o sistema estéreo usando o chartplotter. O chartplotter deve detectar automaticamente o leitor de multimídia quando for ligado pela primeira vez.

Você pode reproduzir multimídia de fontes conectadas ao leitor de multimídia e de fontes conectadas à rede.

### Abrir o leitor de multimídia

Antes de abrir o player multimídia, conecte um dispositivo compatível ao chartplotter.

Selecione **Embarcação** > **Mídia**.

### Ícones de reprodutor de mídia

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os dispositivos possuem esses ícones.

Ícone	Descrição
★	Salva ou exclui um canal como predefinido
↺	Repete todas as músicas
↺ <sup>1</sup>	Repete uma música
◀▶	Procura estações
⏮⏭⏭⏭⏮	Procura estações ou pula músicas
⌂	Reproduz aleatoriamente

### Selecionar a fonte e o dispositivo de mídia

Você pode selecionar a fonte de mídia conectada ao estéreo. Quando você tem vários dispositivos estéreos ou de mídia conectados em uma rede, é possível selecionar o dispositivo do qual deseja reproduzir música.

**OBSERVAÇÃO:** pode reproduzir multimídia apenas a partir das fontes que estão ligadas ao estéreo.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as funções estão disponíveis em todas as fontes e todos os dispositivos multimídia.

- 1 Na tela de mídia, selecione **Dispositivos** e selecione o estéreo.
- 2 Na tela de mídia, selecione **Fonte** e selecione a fonte de mídia.

**OBSERVAÇÃO:** o botão Dispositivos só aparece quando mais de um dispositivo de mídia está conectado à rede.

**OBSERVAÇÃO:** o botão Fonte é apresentado apenas para dispositivos compatíveis com várias fontes multimídia.

## Reproduzindo música

### Procurar música

- 1 No tela de multimídia, selecione **Procurar** ou **Menu > Procurar**.
- 2 Selecione **Selec.** ou selecione uma opção.

### Ativar pesquisa alfabética

Você pode ativar a pesquisa alfabética para encontrar uma música ou álbum em uma lista extensa.

Na tela de multimídia, selecione **Menu > Instalação > Pesquisa alfa**.

### Definir uma música para o modo de repetição

- 1 Ao reproduzir uma música, selecione **Menu > Repetir**.
- 2 Se necessário, selecione **Única**.

### Definir todas as músicas no modo de repetição

Na tela de multimídia, selecione **Menu > Repetir > Tudo**.

### Definir músicas no modo de reprodução aleatória

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Menu > Reprod. aleator..**
- 2 Se necessário, selecione uma opção.

### Acessar a rede Fusion PartyBus™

Você pode reproduzir músicas de outros sistemas estéreos compatíveis conectados à rede Fusion PartyBus. Um sistema estéreo Fusion PartyBus deve estar conectado ao chartplotter usando a rede NMEA 2000.


**OBSERVAÇÃO:** um sistema estéreo de zona Fusion PartyBus, como um sistema estéreo de zona Apollo™ SRX400 não pode transmitir fontes para outros dispositivos Fusion PartyBus na rede. Por causa disso, os sistemas estéreos da zona não aparecem como fontes disponíveis no chartplotter.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Fonte**.  
**OBSERVAÇÃO:** após alguns instantes, os sistemas estéreos Fusion PartyBus compatíveis aparecem como fontes.
- 2 Selecione um sistema estéreo Fusion PartyBus.
- 3 Se necessário, selecione **Fonte** e selecione uma fonte diferente conectada ao sistema estéreo Fusion PartyBus.

Para sair da rede Fusion PartyBus, você pode selecionar **Fonte > Sair do PartyBus**.

## Ajustando o volume

### Silenciar o volume de multimídia

- 1 Na tela de multimídia, selecione .
- 2 Se necessário, selecione **Selec..**

### Ativar e desativar zonas

Se você cabeou os alto-falantes da sua embarcação nas zonas, poderá habilitar as zonas necessárias e desativar as zonas não utilizadas.

- 1 Na tela de mídia, selecione **Menu > Níveis de áudio > Ativar/desativar zonas**.
- 2 Selecione uma zona.

## Rádio VHF

**OBSERVAÇÃO:** estes recursos estão disponíveis em alguns sistemas estéreos com um receptor de VHF.

## Procurar canais VHF

É necessário definir a fonte de VHF para procurar canais VHF.

É possível monitorar canais VHF salvos como canais predefinidos para atividade e alternar automaticamente para um canal ativo.

Na tela de mídia VHF, selecione **Menu > Verificar**.

## Ajustar o silenciador VHF

**OBSERVAÇÃO:** este recurso está disponível em alguns estéreos com um receptor VHF.

- 1 Na página de fonte VHF, selecione **Menu > Silenciador**.
- 2 Use a barra deslizante para ajustar o silenciador VHF.

## Rádio

Para ouvir rádio AM ou FM, você precisa ter uma antena marítima AM/FM adequada conectada corretamente ao sistema estéreo e dentro do alcance de uma estação de transmissão. Para obter instruções sobre como conectar uma antena AM/FM, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir rádio SiriusXM®, você precisa ter o equipamento adequado e as assinaturas relevantes ([Rádio por satélite SiriusXM, página 144](#)). Para obter instruções sobre como conectar um SiriusXM Connect Vehicle Tuner, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir estações DAB, você deve ter o equipamento adequado ([Reprodução DAB, página 143](#)). Para obter instruções sobre como conectar um adaptador e uma antena DAB, consulte as instruções de instalação fornecidas com o adaptador e a antena.

## Definir região do sintonizador

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Menu > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione uma opção.

## Mudando a estação de rádio

- 1 Na tela de mídia, selecione uma fonte aplicável, tal como **FM**.
- 2 Selecione **◀◀** ou **▶▶** para sintonizar em uma estação.

## Alterar o modo de sintonização

Você pode escolher a forma como seleciona uma estação para alguns tipos de multimídia, como rádio FM ou AM.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modos de sintonização estão disponíveis para todas as fontes multimídia.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Menu > Modo de ajuste**.
- 2 Selecione uma opção.
- 3 Se necessário, selecione **Selec..**

## Predefinições

Você pode salvar suas estações AM e FM favoritas como predefinições para acessá-las facilmente.

Você pode salvar seus canais SiriusXM favoritos caso o sistema estéreo esteja conectado a um sintonizador SiriusXM e uma antena (opcionais).

Você pode salvar suas estações DAB favoritas caso o sistema estéreo esteja conectado ao equipamento DAB adequado e configurado para a região de sintonia correta. ([Reprodução DAB, página 143](#))

## Salvando uma estação como predefinida

- 1 Na tela de mídia aplicável, sintonize na estação para salvar como predefinição.
- 2 Selecione **Predefinições > Adicionar canal atual**.

## Selecionando um predefinição

- 1 Na tela de mídia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Sintonizar no canal**.

## Removendo uma predefinição

- 1 Na tela de mídia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Remover canal atual**.

## Reprodução DAB

Quando você conecta um módulo e uma antena de Transmissão de áudio digital (DAB) compatível, como o Fusion® MS-DAB100A a um sistema estéreo compatível, é possível sintonizar e reproduzir estações DAB.

Para usar a fonte DAB, você deve estar em uma região onde o DAB esteja disponível e selecionar a região do sintonizador ([Definindo a região do sintonizador DAB, página 143](#)).

## Definindo a região do sintonizador DAB

Você deve selecionar a região em que se encontra para receber as estações DAB adequadamente.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Menu > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione a região em que você se encontra.

## Procura de estações DAB

**OBSERVAÇÃO:** como os sinais DAB são transmitidos apenas em países selecionados, é preciso definir a região do sintonizador para um local onde os sinais DAB sejam transmitidos.

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
- 2 Selecione **Verificar** para procurar as estações DAB disponíveis.

Após a conclusão da busca, a primeira estação disponível no primeiro conjunto encontrado começa a ser reproduzida.

**OBSERVAÇÃO:** depois que a primeira busca for concluída, você poderá selecionar Verificar novamente para procurar estações DAB outra vez. Após a conclusão da nova busca, o sistema começa a reproduzir a primeira estação no conjunto você estava ouvindo quando iniciou a nova busca.

## Como alterar estações DAB

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
- 2 Se necessário, selecione **Verificar** para procurar estações DAB locais.
- 3 Selecione **◀◀** ou **▶▶** para mudar a estação.

Quando chegar ao final do conjunto atual, o sistema estéreo muda automaticamente para a primeira estação disponível no próximo conjunto.

**DICA:** você pode manter pressionado **◀◀** ou **▶▶** para alterar o conjunto.

## Selecionar uma estação DAB em uma lista

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Estações**.
- 2 Selecione uma estação na lista.

## Como selecionar uma estação DAB em uma categoria

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Categorias**.
- 2 Selecione uma categoria na lista.
- 3 Selecione uma estação na lista.



## Predefinições DAB

Você pode salvar suas estações DAB favoritas como predefinições para acessá-las facilmente.

Você pode salvar até 15 estações DAB como predefinidas.

### Salvando uma estação DAB como predefinida

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione a estação para salvar como predefinição.
- 2 Selecione **Procurar** > **Predefinições** > **Salvar atual**.

### Selecionando uma predefinição DAB em uma lista

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar** > **Predefinições** > **Exibir predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.

### Removendo predefinições DAB

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar** > **Predefinições**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para remover uma predefinição, selecione **Remover predefinição** e selecione-a.
  - Para remover todas as predefinições, selecione **Remover todas as predefinições**.

## Rádio por satélite SiriusXM

Quando você tem um sistema de som FUSION-Link™ compatível e um SiriusXM Connect Tuner instalados e conectados ao chartplotter, é possível ter acesso ao rádio por satélite SiriusXM, dependendo da sua assinatura.

### Localizar ID do rádio SiriusXM

Para ativar sua assinatura do SiriusXM, é preciso ter uma ID do SiriusXM Connect Tuner.

É possível localizar a ID do rádio SiriusXM na parte traseira do SiriusXM Connect Tuner, na parte traseira da embalagem ou ao ajustar o chartplotter no canal 0.

- 1 Selecione **Mídia** > **Fonte** > **SiriusXM**.
- 2 Sintonize no canal 0.

A ID do rádio SiriusXM não inclui as letras I, O, S ou F.

### Ativar uma assinatura SiriusXM

- 1 Com a fonte SiriusXM selecionada, sintonize no canal 1.

Você poderá ouvir o canal de pré-visualização. Caso contrário, verifique a instalação do SiriusXM Connect Tuner e da antena e as conexões e tente novamente.
- 2 Sintonize no canal 0 para localizar a ID do rádio.
- 3 Contate a assistência ao ouvinte SiriusXM pelo telefone (866) 635-2349 ou acesse [siriusxm.com/activatenow](http://siriusxm.com/activatenow) para assinar nos Estados Unidos. Contate a SiriusXM pelo telefone (877) 438-9677 ou acesse [siriusxm.ca/activatexm](http://siriusxm.ca/activatexm) para assinar no Canadá.
- 4 Informe a ID do rádio.

O processo de ativação normalmente demora de 10 a 15 minutos, mas pode demorar até uma hora. Para o Connect Tuner SiriusXM receber a mensagem de ativação, ele deve estar ligado e recebendo o sinal do SiriusXM.
- 5 Se o serviço não for ativado dentro de uma hora, acesse <http://care.siriusxm.com/refresh> ou contate a SiriusXM Listener Care pelo telefone 1-866-635-2349.

## Personalizando o guia de canais

SiriusXM canais de rádio são agrupados em categorias. Você pode selecionar as categorias de canais que aparecem no guia de canais.

Selecione uma opção:

- Se o dispositivo de mídia for um sistema de som FUSION-Link compatível, selecione **Mídia > Procurar > Canal**.
- Se o dispositivo de mídia for uma antena GXM™, selecione **Mídia > Categoria**.

## Salvando um canal de SiriusXM à lista de predefinições

Você pode salvar os seus canais favoritos à lista de predefinições.

1 Selecione **Mídia**.

2 Selecione o canal para salvar como predefinição.

3 Selecione uma opção:

- Se o dispositivo de mídia for um sistema de som FUSION-Link compatível, selecione **Procurar > Predefinições**.
- Se o dispositivo de mídia for uma antena GXM, selecione **Menu > Predefinições > Adicionar canal atual**.

## Controles dos pais

O recurso de controle dos pais permite a você limitar acesso a quaisquer canais SiriusXM, incluindo os de conteúdo adulto. Quando o recurso de controle dos pais estiver ativado, você deverá inserir um código de acesso para ajustar os canais bloqueados. Você também pode alterar o código de acesso de 4 dígitos.

### Desbloquear SiriusXM Controles dos pais

1 Na tela de multimídia, selecione **Procurar > Controle dos pais > Desbloquear**.

2 Insira seu código de acesso.

O código de acesso padrão é 0000.

### Configurar controles dos pais em canais de rádio SiriusXM



Para poder configurar os controles dos pais, esses devem ser desbloqueados.

O recurso de controle dos pais permite a você limitar acesso a quaisquer canais SiriusXM, incluindo os de conteúdo adulto. Quando ativado, o recurso de controle dos pais requer um código de acesso para ajustar os canais bloqueados.

Selecione **Procurar > Controle dos pais > Bloquear/desbloquear**.

É exibida uma lista de canais. Uma marca de verificação indica um canal bloqueado.

**OBSERVAÇÃO:** ao visualizar canais após configurar controles dos pais, o visor muda:

-  indica um canal bloqueado.
-  indica um canal desbloqueado.

### Limpar Todos os canais bloqueados em um rádio SiriusXM

Para poder limpar todos os canais bloqueados, os controles dos pais devem ser desbloqueados.

1 Na tela de multimídia, selecione **Procurar > Controle dos pais > Limpar todos os bloqueados**.

2 Insira seu código de acesso.

### Restaurar valores de configuração padrão de controles dos pais

Esse processo exclui todas as informações de configuração inseridas. Quando restaurar as configurações de controle dos pais para os valores padrão, o valor do código de acesso é redefinido para 0000.

1 Na tela multimídia, selecione **Instalação > Padrões de fábrica**.

2 Selecione **Sim**.

## Alterar código de acesso de controle dos pais em um rádio SiriusXM

Para poder trocar o código de acesso, os controles dos pais devem ser desbloqueados.

- 1 Na tela multimídia, selecione **Procurar** > **Controle dos pais** > **Alterar PIN**.
- 2 Insira o seu código de acesso e selecione **Concluído**.
- 3 Insira um novo código de acesso.
- 4 Confirme o novo código de acesso.

## Definir nome do dispositivo

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Menu** > **Instalação** > **Definir nome do dispositivo**.
- 2 Insira o nome do dispositivo.
- 3 Selecione **Selec.** ou **Concluído**.

## Atualizando o software do Media Player

Você pode atualizar o software nos acessórios e aparelhos estéreos compatíveis.

Consulte o *Manual do proprietário* do sistema estéreo em [support.garmin.com](http://support.garmin.com) para obter instruções sobre a atualização do software.

## Tempo SiriusXM

### ATENÇÃO

As informações meteorológicas fornecidas por este produto estão sujeitas a interrupções do serviço e poderão conter erros, imprecisões ou informações desatualizadas e, portanto, não é possível contar exclusivamente com elas. Sempre use o senso comum ao navegar e consulte outras fontes de informações meteorológicas antes de tomar decisões relacionadas à segurança. O usuário reconhece e aceita ser o único responsável pelo uso das informações meteorológicas e por todas as decisões tomadas durante a navegação. A Garmin não se responsabiliza pelas consequências do uso das informações meteorológicas da SiriusXM.

**OBSERVAÇÃO:** SiriusXM dados não disponíveis em todas as regiões.

Um receptor meteorológico de satélite Garmin SiriusXM recebe dados de tempo do satélite e os exibe em vários dispositivos Garmin, incluindo o gráfico Navegação em um chartplotter compatível. Os dados meteorológicos para cada recurso vêm de centros de dados meteorológicos confiáveis, como o National Weather Service e o Hydrometeorological Prediction Center. Para obter mais informações, acesse [www.siriusxm.com/sxmmarine](http://www.siriusxm.com/sxmmarine).

## Requisitos do equipamento e assinaturas do SiriusXM

Para usar o tempo por satélite, você deve ter um receptor de tempo de satélite compatível. Para usar o rádio por satélite SiriusXM, você deve ter um receptor de rádio por satélite compatível. Acesse [www.garmin.com](http://www.garmin.com) para obter mais informações. Você deve ter também uma assinatura válida para receber tempo e rádio do satélite. Para obter mais informações, consulte as instruções para o seu equipamento de tempo e rádio por satélite.

## Transmissões de dados meteorológicos

Os dados meteorológicos são transmitidos em intervalos diferentes para cada recurso meteorológico. Por exemplo, o radar é transmitido em intervalos de cinco minutos. Quando o receptor Garmin está ativado, ou quando um recurso meteorológico diferente está selecionado, o receptor deve receber novos dados antes que possam ser mostrados. Você pode perceber um atraso antes de os dados meteorológicos ou um recurso diferente ser exibido no gráfico.

**OBSERVAÇÃO:** qualquer recurso meteorológico pode mudar de aparência se a origem que fornece as informações mudar.

## Alertas e boletins meteorológicos

Quando um alerta meteorológico marítimo, observação meteorológica, informe meteorológico, boletim meteorológico ou declaração meteorológica é emitido, um sombreado indica a área a qual as informações se aplicam. As linhas verdes claras no gráfico indicam os limites das previsões marítimas, previsões litorâneas e previsões costeiras. Os boletins de tempo podem consistir em observações meteorológicas ou informes meteorológicos.

Para visualizar as informações sobre alertas ou boletins, selecione a área sombreada.

Cor	Grupo meteorológico marítimo
Ciano	Inundação repentina
Azul	Inundação
Vermelho	Náutica
Amarelo	Tempestade rigorosa
Vermelho	Tornado


## Visualizando informações de precipitação

A variação de precipitação, de chuva leve e neve até fortes tempestades, é indicada em vários tons e cores. A precipitação é mostrada tanto independentemente como com outras informações do clima.


Selecione **Gráficos > Precipitação**.

A marcação de horário no canto superior esquerdo da tela indica o tempo decorrido desde que o provedor de dados do clima atualizou as informações pela última vez.

## Informações sobre célula de tempestade e raios


As células de tempestade são representadas pelo ícone  na carta de precipitação. Indicam a localização atual de uma tempestade e o percurso previsto dessa tempestade no futuro imediato.

Cones vermelhos aparecem com um ícone de célula de tempestade, e a parte mais larga de cada cone aponta na direção de um caminho projetado da célula de tempestade. As linhas vermelhas em cada cone indicam onde é provável que a tempestade esteja em um futuro próximo. Cada linha representa 15 minutos.

Os raios são representados pelo ícone . Os raios aparecem no gráfico de precipitação de tempo se as quedas tiverem sido detectadas nos últimos sete minutos. A rede de detecção de raios baseada em terra detecta somente raios da nuvem para a terra.

**OBSERVAÇÃO:** esta funcionalidade não se encontra disponível em todos os dispositivos nem em todas as assinaturas.

## Informações de furacão

O gráfico Precipitação do tempo pode mostrar a posição atual de um furacão , uma tempestade tropical ou uma depressão tropical. Uma linha vermelha saindo do ícone de furacão indica o caminho projetado do furacão. Pontos mais escuros na linha vermelha indicam os locais projetados através dos quais o furacão passará, como recebido do provedor de dados meteorológicos.

## Informações de previsão

O gráfico Previsão mostra previsões de cidades, marítimas, alertas, alertas de furacão, METARS, alertas de condados, frentes de tempo e centros de pressão, pressão de superfície e boias do tempo.

## Visualizando uma previsão marítima ou uma previsão costeira

1 Selecione **Gráficos > Previsão**.

2 Expanda a carta para um local na costa.

As opções Previsão marinha ou Previsão costeira aparecem quando as informações de previsão estiverem disponíveis.

3 Selecione **Previsão marítima** ou **Previsão litorânea**.

## Visualizando as informações de previsão de outro período de tempo

1 Selecione **Gráficos > Previsão**.

2 Selecione uma opção:

- Para ver a previsão do tempo para as próximas 48 horas, selecione a cada 12 horas ☀️➡️ várias vezes.
- Para ver a previsão do tempo para as últimas 48 horas, selecione a cada 12 horas ⬅️☀️ várias vezes.

## Frentes e centros de pressão de tempo

As frentes de tempo aparecem como linhas que indicam a borda dianteira de uma massa de ar.










Símbolo de frente	Descrição
	Frente fria
	Frente quente
	Frente estacionária
	Frente fechada
	Tormenta

Símbolos de centros de pressão normalmente aparecem próximos a frentes de tempo.

Símbolo de centro de pressão	Descrição
<b>L</b>	Indica um centro de baixa pressão, que é uma região de pressão relativamente mais baixa. Ao se afastar de um centro de baixa pressão, a pressão aumenta. Os ventos fluem no sentido anti-horário em torno de centros de baixa pressão no hemisfério norte.
<b>H</b>	Indica um centro de alta pressão, que é uma região de pressão relativamente mais alta. Ao se afastar de um centro de alta pressão, a pressão diminui. Os ventos fluem no sentido horário em torno de centros de baixa pressão no hemisfério norte.

## Previsões para cidade

Previsões para cidade aparecem como símbolos de tempo. A previsão é visualizada em incrementos de 12 horas.

Símbolo	Clima
	Bom (ensolarado, quente, limpo)
	Parcialmente nublado
	Nublado
	Chuva (garoa, com neve, pancadas)
	Trovoadas
	Com ventos
	Fumaça (poeira, nebuloso)
	Nevoeiro
	Neve (chuva com neve, rajadas de vento, granizo, neve com vento, garoa, chuva congelante, garoa congelante)

## Visualização dos dados de mapeamento de peixes

**OBSERVAÇÃO:** este recurso requer uma antena GXM 54 e uma assinatura de serviço do SiriusXM Fish Mapping™.

A carta de clima Mapeamento peixes mostra informações que podem ajudá-lo a localizar espécies de peixes.

- 1 Selecione **Gráficos > Mapeamento peixes**.
- 2 Se necessário, selecione **Menu > Camadas** e ative ou desative as informações.








## Visualizando condições marítimas

O recurso Condições do ar mostra informações sobre as condições da superfície, incluindo ventos, altura, período e direção das ondas.

Selecione **Gráficos > Condições do ar**.

## Ventos de superfície

Vetores de ventos de superfície aparecem no gráfico Condições marítimas usando rebarbas de vento que indicam a direção da qual o vento está soprando. Uma rebarba de vento é um círculo com uma cauda. A linha ou indicador preso à cauda da rebarba de vento indica a velocidade do vento. Uma linha curta representa 5 nós, uma linha longa representa 10 nós e um triângulo representa 50 nós.

Rebarba de vento	Velocidade do vento
	Calmo
	5 nós
	10 nós
	15 nós
	20 nós
	50 nós
	65 nós

## Altura da onda, período da onda e direção da onda

As alturas de onda para uma área aparecem como variações de cor. Cores diferentes indicam alturas de onda diferentes, como indicado na legenda.



O período da onda indica o tempo (em segundos) entre ondas sucessivas. As linhas de período da onda indicam as áreas que têm o mesmo período de onda.

As direções de onda aparecem no gráfico usando setas vermelhas. A direção de cada indicador de seta mostra a direção na qual a onda está se movendo.

## Visualizar informações de condições marítimas de previsão de outro período de tempo

1 Selecione **Gráficos > Condições do ar**.

2 Selecione uma opção:

- Para ver as condições do mar previstas para as próximas 36 horas, selecione a cada 12 horas  várias vezes.
- Para ver as condições do mar previstas para as últimas 36 horas, selecione a cada 12 horas  várias vezes.

## Visualização das informações de temperatura do mar

A carta de tempo Temperatura do mar mostra a temperatura atual da água e as condições atuais de pressão da superfície.

Selecione **Gráficos > Temperatura do mar**.



## Dados de pressão da superfície e da temperatura da água

As informações de pressão da superfície aparecem como barras isobáricas e centros de pressão. As barras isométricas conectam pontos de mesma pressão. As leituras de pressão podem ajudar a determinar as condições do tempo e dos ventos. As áreas de alta pressão são geralmente associadas com tempo bom. As áreas de baixa pressão são geralmente associadas com nuvens e a probabilidade de chuva. As barras isométricas agrupadas mostram um gradiente de pressão forte. Esses gradientes de pressão fortes estão associados com áreas de ventos fortes.

As unidades de pressão são mostradas em milibar (mb), polegadas de mercúrio (inHg) ou hectopascal (hPa). O sombreamento colorido indica a temperatura da superfície da água, como indicado na legenda no canto da tela.

## Alterar a faixa de cores da temperatura do mar à superfície

É possível alterar dinamicamente a faixa de cores para visualizar leituras da temperatura do mar à superfície com uma resolução superior.

1 Selecione **Gráficos > Temperatura do mar > Menu > Temperatura do mar**.

2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o chartplotter ajuste automaticamente a faixa de temperatura, selecione **Configurar automaticamente**.  
O chartplotter acha automaticamente os limites inferior e superior na tela atual e atualiza a escala de cores da temperatura.
- Para inserir os limites inferior e superior da faixa de temperatura, selecione **Limite inferior** ou **Limite superior** e insira os limites inferior e superior, respectivamente.

## Informações de visibilidade

A visibilidade é a distância horizontal máxima prevista que pode ser vista na superfície, como indicado na legenda à esquerda da tela. As variações no sombreamento da visibilidade mostram a mudança na visibilidade da superfície.



**OBSERVAÇÃO:** esta funcionalidade não se encontra disponível em todos os dispositivos nem em todas as assinaturas.

Selecione **Gráficos > Visibilidade**.

## Visualizar informações de visibilidade de previsão de outro período de tempo


1 Selecione **Gráficos > Visibilidade**.

2 Selecione uma opção:

- Para ver a previsão de visibilidade para as próximas 36 horas, selecione a cada 12 horas  várias vezes.
- Para ver a previsão de visibilidade para as próximas 36 horas, selecione a cada 12 horas  várias vezes.

## Visualização de relatórios de boias

Leituras de relatório são feitas de boias e estações de observação costeiras. Essas leituras são usadas para determinar a temperatura do ar, o ponto de orvalho, a temperatura da água, marés, alturas e período das ondas, direção e velocidade do vento, visibilidade e pressão barométrica.

1 Em uma carta de tempo, selecione um ícone de boia .

2 Selecione **Bóia**.

## Visualizando informações de tempo local próximo a uma boia

Você pode selecionar uma área próxima a uma boia para visualizar informações de previsão.

- 1 Em um gráfico de tempo, selecione uma localização no gráfico.
- 2 Selecione **Clima local**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para visualizar as condições do tempo de um serviço local, selecione **Condição atual**.
  - Para visualizar uma previsão do tempo local, selecione **Previsão**.
  - Para visualizar informações do vento de superfície e pressão barométrica, selecione **Superfície do mar**.
  - Para visualizar informações de vento e ondas, selecione **Boletim marítimo**.

## Cobertura de tempo

A cobertura de tempo sobrepõe informações de tempo ou relacionadas ao tempo nas visualizações de gráfico Navegação, gráfico Pesca e gráfico Perspective 3D. O gráfico Navegação e o gráfico Pesca podem mostrar o radar do tempo, altura de topos de nuvem, raios, boias do tempo, alertas de condados e alertas de furacão. A visualização do gráfico Perspective 3D pode mostrar o radar do tempo.

As configurações de cobertura de tempo definidas para uso em um gráfico não são aplicadas a outro gráfico. As configuração de cobertura de tempo para cada gráfico deve ser configuradas separadamente.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

## Visualizando informações de assinatura de clima

Você pode visualizar informações sobre os serviços de clima que tenha assinado e quantos minutos se passaram desde que os dados de cada serviço foram atualizados.

Em uma carta de tempo, selecione **Menu > Assinaturas**.

## Visualizando vídeo

### ATENÇÃO

Não assista a vídeos ou veja fotos enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.

Antes de poder visualizar um vídeo, você deve conectar-se a uma fonte compatível.

Dispositivos compatíveis incluem os dispositivos de vídeo conectados às portas no chartplotter ou à Rede Marítima Garmin, assim como câmeras de vídeo em rede (IP), codificadores e câmeras térmicas compatíveis.

Selecione **Embarcação > Vídeo**.

## Selecionando uma fonte de vídeo

- 1 Na tela de vídeo, selecione **Menu > Fonte**.
- 2 Selecione a fonte do sinal de vídeo.

## Alternando entre várias fontes de vídeo

Se tiver duas ou mais fontes de vídeo, você pode alterar entre elas usando um intervalo de tempo especificado.

- 1 Na tela de vídeo, selecione **Menu > Fonte > Alternar**.
- 2 Selecione **Hora** e selecione o período de tempo em que cada vídeo deve aparecer.
- 3 Selecione **Fonte** e selecione as fontes de vídeo para adicionar à sequência de alternância.

## Dispositivos de vídeo em rede

### AVISO

Um Acoplador de isolamento PoE (Power over Ethernet) Garmin (P/N 010-10580-10) deve ser usado ao conectar dispositivos Ethernet, como câmeras FLIR®, a uma Rede Marítima Garmin. Conectar um dispositivo Ethernet diretamente a um chartplotter na Rede Marítima Garmin danifica o chartplotter Garmin e pode danificar o dispositivo Ethernet.

Antes de visualizar e controlar dispositivos de vídeo como câmaras IP, codificadores e câmeras térmicas utilizando seu chartplotter, você deve ter um dispositivo de vídeo compatível conectado ao chartplotter e um acoplador de isolamento PoE (Power over Ethernet) conectado ao cabo da Rede marítima. Acesse [garmin.com](http://garmin.com) para obter uma lista de dispositivos compatíveis ou para adquirir um Acoplador de isolamento PoE.

É possível conectar várias câmeras de vídeo suportadas e até dois codificadores de vídeo à Rede marítima Garmin. Você pode selecionar e visualizar até quatro fontes de vídeo ao mesmo tempo. Chartplotters com várias entradas de vídeo composto integradas podem exibir uma única entrada de vídeo integrada. Quando as câmeras estão conectadas, a rede as detecta automaticamente e as exibe na lista de fontes.

### Usar predefinições de vídeo em câmeras de vídeo em rede

Você pode guardar, nomear e ativar predefinições de vídeo para cada fonte de vídeo em rede.

#### Salvar predefinições de vídeo em uma câmera de vídeo em rede

- 1 Na tela de vídeo, toque na tela.  
Os controles de vídeo aparecem na tela.
- 2 Mantenha pressionado o botão de predefinição de vídeo.  
Uma luz verde indica que a configuração foi armazenada.

#### Nomear predefinições de vídeo em uma câmera de vídeo na rede

- 1 Em uma tela de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo > Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição.
- 3 Selecione **Renomear**.
- 4 Insira o nome da predefinição.

#### Ativar predefinições de vídeo e uma câmera de vídeo na rede

Você pode retornar rapidamente a câmaras de rede para valores predefinidos.

- 1 Na tela de vídeo, toque na tela.  
Os controles de vídeo aparecem na tela.
- 2 Selecione uma predefinição de vídeo.  
A câmara restaura as definições de vídeo salvas para esta predefinição.  
**DICA:** você também pode salvar e ativar predefinições usando o menu de vídeo.

## Configurações da câmera

Algumas câmeras contam com mais opções para controlar a visualização da câmera.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmera e modelos de chartplotter. Consulte o manual da câmera para obter uma lista de recursos disponíveis. Você pode precisar atualizar o software da câmera para usar esta função.

Na tela de vídeo infravermelho, selecione Menu.

**Mistura IV:** seleciona o efeito infravermelho no modo MSX® (Multi-Spectral Dynamic Imaging, Imagens Dinâmicas Multiespectrais) ou no modo CTV (Color Thermal Vision™) e permite mesclar os efeitos.

**IR/Visível:** exibe uma imagem visível ou de infravermelho.

**Verificar:** sonda o perímetro.

**Frio:** pausa a imagem da câmera.

**Alterar cores:** selecione o esquema de cores da imagem infravermelha.

**Alterar cena:** selecione o modo da imagem infravermelha, como dia, noite, MOB ou ancoragem.

**Configuração de vídeo:** abre mais opções de vídeo.

## Configurações de vídeo

Algumas câmeras contam com opções de configuração adicionais.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmera e modelos de chartplotter. Você pode precisar atualizar o software da câmera para usar esta função.

Na tela de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo**.

**Definir entrada:** associa a câmera a uma fonte de vídeo.

**Espelho:** inverte a imagem como em um espelho retrovisor.

**Em espera:** coloca a câmera no modo de espera para conservar a energia e proteger a lente quando ela não estiver em uso.

**Posição inicial:** define a posição inicial da câmera.

**Veloc. verif.:** define a velocidade de movimentação da câmera durante uma verificação.

**Larg. verif.:** define a largura da imagem captada pela câmera durante uma verificação.

**Estabilização:** estabiliza a imagem usando meios mecânicos.

**Baixa luminos.:** otimiza o vídeo para ambientes com pouca luz.

**Aspecto:** define a proporção.

**Desembaçar:** otimiza o vídeo para ambientes com nevoeiro.

**Alcance dinâmico:** define o intervalo como amplo ou padrão.

**Estab. eletrônica:** estabiliza a imagem usando o processamento de imagem do software.

**Luz:** Controla a fonte de luz integrada da câmera para ajudar a iluminar o ambiente.

**Nome:** possibilita atribuir um nome novo à câmera.

**Menu FLIR™:** Concede acesso às configurações da câmera.

## Associar a câmera a uma fonte de vídeo

Você pode precisar associar a câmera a uma fonte de vídeo.

- 1 Na tela de vídeo, selecione **Menu > Fonte**.
- 2 Selecione a câmera.
- 3 Selecione **Configuração de vídeo > Definir entrada**.
- 4 Selecione a entrada de vídeo.

## Controle de movimento da câmera de vídeo

### AVISO

Não aponte a câmera ao sol ou a objetos extremamente brilhantes. Podem ocorrer danos na lente.

Use sempre os controles ou botões do chartplotter para oscilar ou inclinar a câmera. Não mova a unidade da câmera manualmente. Mover manualmente a câmera poderá danificar a câmera.

**OBSERVAÇÃO:** esta função está disponível somente quando uma câmera compatível está conectada. Você pode precisar atualizar o software da câmera para usar esta função.

Você pode controlar os movimentos das câmeras de vídeo conectadas que suportem panorâmica, inclinação e zoom.

### Controlar câmeras de vídeo usando controles da tela

Os controles da tela permitem que você controle câmeras panorâmica-inclinação-zoom (PTZ). Consulte o manual da câmera para obter uma lista de recursos disponíveis.

1 Na tela de vídeo, toque na tela.

Os controles de vídeo aparecem na tela.

2 Selecione uma opção:

- Para aumentar e diminuir o zoom, use o botão de zoom.
- Use a rosa dos ventos para oscilar e inclinar a câmera.

**DICA:** segure a rosa dos ventos para continuar movendo a câmera na direção desejada.

### Controlar uma câmera de vídeo utilizando gestos

Quando uma câmera de vídeo na rede suporta respostas a gestos, você pode controlar câmeras PTZ usando gestos diretamente na tela do chartplotter. Consulte o manual do usuário da câmara para obter uma lista de recursos disponíveis.

**DICA:** utilizar gestos permite controle de vídeo sem exibir os controles de vídeo.

1 Na tela de vídeo, toque na tela.

2 Selecione uma opção:

- Para aumentar e diminuir o zoom com a câmera, use gestos para aplicação de zoom.
- Para oscilar ou inclinar a câmera, deslize a tela na direção desejada.

## Configurando a aparência do vídeo

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos de câmera e modelos de chartplotter.

1 Na tela de vídeo, selecione **Menu > Configuração de vídeo**.

2 Selecione uma opção:

- para mostrar o vídeo usando uma relação de aspecto esticada, selecione **Aspecto > Dilatação**. O vídeo não pode ser esticado além das dimensões fornecidas pelo dispositivo de vídeo conectado e ele pode não preencher a tela inteira.
- para mostrar o vídeo usando uma relação de aspecto padrão, selecione **Aspecto > Padrão**.
- para ajustar o brilho, selecione **Brilho** e selecione **Para cima**, **Para baixo** ou **Automático**.
- para ajustar a saturação de cor, selecione **Saturação** e selecione **Para cima**, **Para baixo** ou **Automático**.
- para ajustar o contraste, selecione **Contraste** e selecione **Para cima**, **Para baixo** ou **Automático**.
- para permitir que o chartplotter selecione automaticamente o formato da origem, selecione **Padrão > Automático**.

## Câmeras de ação Garmin VIRB®

### ATENÇÃO

Não assista a vídeos ou veja fotos enquanto estiver operando a embarcação. Deixar de prestar atenção às condições da água pode resultar em danos à embarcação, ferimentos ou morte.



A maioria das câmeras de ação VIRB se conectam ao chartplotter pelo menu da câmera ([Conexão de VIRB Action Camera, página 156](#)).

A câmera VIRB 360 se conecta usando o aplicativo WPS ([Conexão de VIRB 360 Action Camera, página 156](#)).

Neste manual, o termo "câmera de ação VIRB" refere-se a todos os modelos, exceto nas instruções de conexão. Nesse caso, conforme listado acima, o termo "câmera VIRB 360" refere-se apenas ao modelo 360.

### Conexão de VIRB 360 Action Camera

Você pode conectar uma câmera de ação VIRB 360 ao chartplotter usando WPS. Se você estiver conectando uma câmera VIRB, conecte por meio das configurações da câmera ([Conexão de VIRB Action Camera, página 156](#)).

- 1 Configure a rede Wi-Fi do chartplotter ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 2 Aproxime a câmera do chartplotter.
- 3 No menu principal da câmera VIRB 360, selecione **Sem fio > Wi-Fi**.
- 4 Se necessário, selecione o alternador de **Wi-Fi** para ativar a tecnologia Wi-Fi.
- 5 Pressione  para selecionar **WPS** e pressione **OK**.
- 6 No chartplotter, selecione **Embarcação > VIRB® > **.

A câmera procura pela rede Wi-Fi e se conecta.

Você pode controlar a câmera usando o chartplotter.

### Conexão de VIRB Action Camera

Conecte uma câmera de ação VIRB ao chartplotter utilizando as configurações da câmera. Se você estiver conectando uma câmera 360 VIRB, conecte por meio do aplicativo VIRB ([Conexão de VIRB 360 Action Camera, página 156](#)).

- 1 Configure a rede de Wi-Fi do chartplotter ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 2 No menu principal da câmera VIRB, selecione **Sem fio > Wi-Fi > Estado** para ativar a tecnologia sem fio Wi-Fi.
- 3 Selecione **Modo > Conectar**.
- 4 Selecione **Adicionar novo**.  
A câmera procura as redes Wi-Fi próximas.
- 5 Selecione a rede de Wi-Fi do chartplotter e insira a senha da rede.  
O aplicativo e a câmera irão se conectar à rede de Wi-Fi do chartplotter.

Você pode controlar a câmera usando o chartplotter.

## Controlando a câmera de ação VIRB com o chartplotter

Antes de controlar uma câmera de ação VIRB com o chartplotter, você deve conectar os dispositivos usando uma conexão sem fio.






É possível conectar até cinco câmeras de ação VIRB ao chartplotter.

Depois de conectar a câmera de ação VIRB ao chartplotter, uma nova opção é adicionada a Embarcação. É possível iniciar e parar a gravação da câmera de ação VIRB usando o chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** a imagem VIRB apresentada no chartplotter está em uma resolução menor do que nas gravações da câmera de ação VIRB. Para ver o vídeo em alta resolução, visualize o vídeo num computador ou televisor.

1 Selecione **Embarcação > VIRB®**.

2 Selecione uma opção:

- Para tirar uma foto estática, selecione .
- Para iniciar a gravação, selecione .  
Durante a gravação, a memória de gravação restante é mostrada.
- Para parar a gravação, selecione  novamente.
- Se você tiver mais de uma câmera de ação VIRB conectada, use as setas para selecionar uma câmera de ação diferente para controlar.
- Para exibir os vídeos ou imagens armazenados, selecione .
- Para realizar uma panorâmica e inclinar o VIRB 360, deslize o dedo na tela.
- Para retornar a vista da VIRB 360 à posição inicial, selecione .

## Controlando a reprodução de vídeo da câmera de ação VIRB

Você pode visualizar os vídeos e imagens da câmera de ação VIRB usando o chartplotter.





**OBSERVAÇÃO:** a reprodução VIRB no chartplotter é exibida na mesma qualidade que a visualização ao vivo no chartplotter. Para ver o vídeo em alta resolução, visualize o vídeo num computador ou televisor.

1 Na tela da **VIRB®**, selecione .

2 Aguarde alguns segundos para que as miniaturas sejam carregadas.

3 Selecione um vídeo ou uma imagem.

4 Controle a reprodução usando os botões na tela ou as opções do menu:

- Para parar o vídeo, selecione .
- Para pausar o vídeo, selecione .
- Para reproduzir o vídeo novamente, selecione .
- Para reproduzir o vídeo, selecione .
- Para avançar ou retroceder no vídeo, arraste o controle deslizante.

## Excluindo um vídeo da VIRB

Você pode excluir um vídeo ou imagem da câmera de ação VIRB.

1 Abra o vídeo ou imagem da VIRB a ser excluído.

2 Selecione **Menu > Excluir arquivo**.

## Iniciando uma apresentação dos vídeos VIRB

É possível visualizar uma apresentação de slides dos vídeos e imagens na câmera de ação VIRB.

1 Na tela da **VIRB®**, selecione .

2 Aguarde alguns segundos para que as miniaturas sejam carregadas.

3 Selecione um vídeo ou uma imagem.

4 Selecione **Menu > Iniciar apres. slides**.

Para parar a apresentação de slides, selecione **Menu > Parar apresentação de slides**.



## Configurações da câmera de ação VIRB

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e configurações se aplicam a todos os modelos de câmera.

Selecione **Embarcação > VIRB® > Menu**.

**Nome:** permite inserir um nome novo para a câmera de ação VIRB.

**Gravando:** inicia e para a gravação.

**Tirar foto:** tira uma foto estática.

**Reproduzir:** permite que você visualize gravações de vídeo e fotos.

**Frio:** pausa a imagem da câmera.

**Sono:** coloca a câmera de ação VIRB em um modo de bateria fraca para economizar a energia da bateria. Não disponível na câmera VIRB 360.

**Configuração de vídeo:** configure o vídeo ([Configurações de parâmetros de vídeo da câmera de ação VIRB, página 158](#)).

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela ([Personalizando as sobreposições de dados, página 17](#)).

## Configurações de parâmetros de vídeo da câmera de ação VIRB

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e configurações se aplicam a todos os modelos de câmera.

Selecione **Embarcação > VIRB® > Menu > Configuração de vídeo**.

**Aspecto:** define a proporção da tela do vídeo.

**Modo de vídeo:** define o modo de vídeo. Por exemplo, é possível selecionar a opção Câmera lenta HD para fazer vídeos em câmera lenta.

**Tam. vídeo:** define as dimensões dos vídeos em tamanho e pixels.

**QPS do vídeo:** define os quadros por segundo.

**Data/hora vídeo:** adiciona a data e a hora em que um vídeo foi gravado.

**Data/hora da foto:** adiciona a data e a hora em que uma foto foi tirada.

**Tamanho foto:** define as dimensões das fotos em tamanho e pixels.

**Campo visão:** configura o nível de zoom.

**Modo de lente:** define quais lentes a câmera utiliza durante a gravação de vídeo.

**Espelho:** permite inverter ou espelhar o vídeo.

**Rotação:** permite girar o ângulo da câmera.


## Adição dos Controles da câmera de ação VIRB a outras telas

Antes de poder controlar uma câmera de ação VIRB com o chartplotter, é necessário conectar os dispositivos usando uma conexão sem fio ([Ligar um dispositivo sem fio ao plotador de gráficos, página 23](#)).

É possível adicionar a barra de controle da câmera de ação VIRB a outras telas. Isso permite iniciar e parar a gravação de outras funções no chartplotter.

**1** Abra a tela em que deseja adicionar a barra de controle da câmera de ação VIRB.

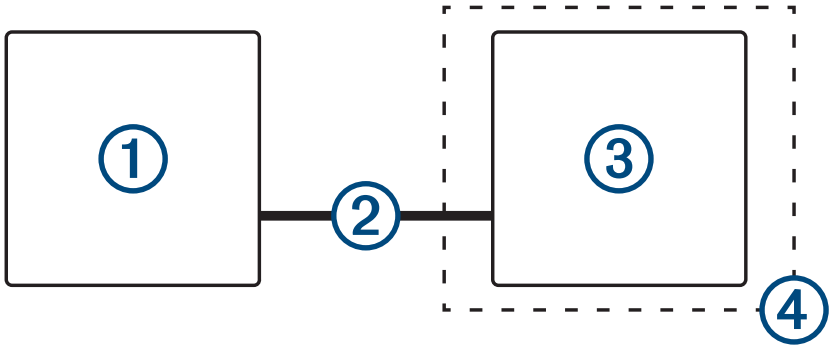
**2** Selecione **Menu > Editar sobreposições > Barra inferior > Barra do VIRB**.

Ao visualizar uma tela que contém os controles da câmera de ação VIRB, é possível selecionar  para abrir a visualização de tela inteira da câmera de ação VIRB.

## Considerações sobre saída de vídeo HDMI

**AVISO**  
Para evitar corrosão devido a umidade, é necessário usar os cabos acessórios Garmin GPSMAP ao conectar o chartplotter à exibição de vídeo. Utilizar cabos diferentes anula a garantia.

Os modelos de chartplotter GPSMAP 12x3 têm saída HDMI para habilitar a função de duplicar a tela do chartplotter em outro dispositivo, como uma televisão ou monitor.  
O cabo acessório Garmin GPSMAP HDMI tem 4,5 m (15 pés) de comprimento. Se precisar de um cabo maior, você deve usar apenas um cabo HDMI ativo. Você precisa de um acoplador HDMI para conectar os dois cabos HDMI.  
Você deve fazer todas as conexões de cabo em um ambiente seco.



Item	Descrição
①	GPSMAP 12x3chartplotter GPSMAP 12x3
②	Cabo GPSMAP HDMI (HDMI OUT)
③	Visor com uma porta de entrada HDMI, como um computador ou uma televisão
④	Ambiente seco, protegido de umidade

## Emparelhar a câmera GC™ 100 com um chartplotter Garmin

- Antes de conectar um dispositivo sem fio à rede sem fio do chartplotter, a rede Wi-Fi do chartplotter deve ser configurada ([Configurar a rede Wi-Fi, página 23](#)).
- 1 Com a câmera a 76 m (250 pés) de distância (não obstruídos) do chartplotter, pressione rapidamente por três vezes.
  - 2 No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Dispositivos sem fio > Câmera Garmin > Iniciar**.
  - 3 Siga as instruções na tela.

# Sistema de câmeras de visão dos entornos

## ⚠️ ATENÇÃO

Atenção: não se baseie apenas neste sistema durante operações de manobra e ancoragem!

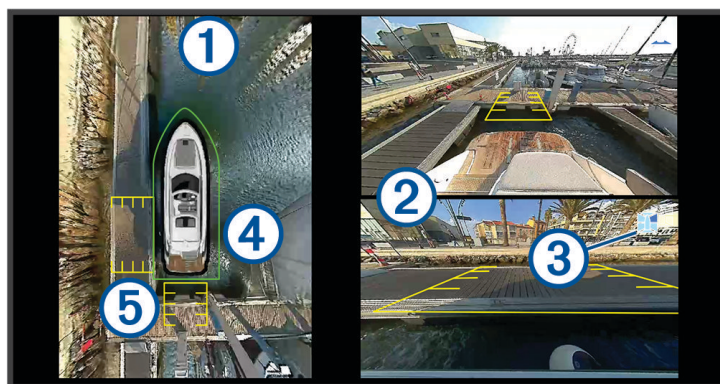
Os objetos mostrados nas câmeras podem estar mais próximos do que parecem.

Quando usado corretamente, este sistema aumenta sua percepção situacional. No entanto, quando usado de forma inadequada, ele pode causar distrações devido ao monitor. A falta de atenção aos entornos durante operações de manobra e ancoragem pode fazer obstáculos ou perigos dentro da água/nos arredores passarem despercebidos, levando a acidentes que podem causar danos à propriedade, lesões pessoais ou até provocar a morte.

O sistema de câmeras de visão dos entornos é um conjunto de câmeras dedicadas instaladas e configuradas para fornecer uma visão aérea completa da sua embarcação a fim de facilitar a visualização dos arredores. Você também pode ver feeds de vídeo de qualquer uma das câmeras dedicadas no sistema para ajudar em operações de manobra e ancoragem.

O sistema de câmera de visão dos entornos só está disponível em embarcações selecionadas, já vindo instalado de fábrica.

Para ver a câmera de visão dos entornos, na tela inicial, selecione **Embarcação > Visão do entorno**.




Item	Descrição	Informações
①	Visão aérea	A visão aérea é sempre mostrada na tela de câmera de visão dos entornos. Você pode combinar a visão aérea com outra tela, por exemplo, com uma carta náutica.
②	Feeds de câmera individual	Por padrão, são exibidos dois feeds de câmera individual na tela de visão dos entornos. Você pode personalizar isso para mostrar apenas uma câmera. É possível alterar rapidamente as câmeras mostradas nesses feeds.
③	Indicador de câmera selecionada	Esse indicador mostra qual câmera está sendo mostrada no feed de câmera individual.
④	Delimitação visual	Você pode ativar e configurar a delimitação visual para mostrar na visão aérea uma linha que lhe ajudará a avaliar se o seu barco está próximo demais de objetos.
⑤	Marcador de distância	Você pode ativar esse recurso para ajudar a avaliar distâncias durante operações de manobra ou ancoragem.

## Alterar uma câmera

Você pode alterar qual câmera mostra um feed ao vivo na tela de câmera de visão dos entornos.


1 Na tela de câmera de visão dos entornos, toque no feed da câmera a ser alterada.

2 Toque em  e escolha a câmera a ser visualizada.


## Visualizar um feed de câmera em tela cheia

Você pode visualizar em tela cheia qualquer um dos feeds de câmera ao vivo.

**OBSERVAÇÃO:** também é possível visualizar cada câmera do sistema de câmeras de visão dos entornos na tela Vídeo.

- 1 Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione a câmera que você deseja visualizar em tela cheia.
- 2 Selecione .

A câmera é exibida em tela cheia, e você pode aplicar zoom e panorâmica usando os controles.

Para voltar à tela de visão dos entornos, selecione .

## Alterar o layout da câmera de visão dos entornos

Você pode alterar o layout da tela de câmera de visão dos entornos para mostrar um ou dois feeds de câmera separados, além da visão aérea.

- 1 Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione **Menu > Layout**.
- 2 Escolha o layout.

## Mostrar e ocultar a delimitação visual

A delimitação visual é uma linha de perímetro ajustável que você pode colocar em volta do seu barco. Ela só é exibida na visão aérea e pode ajudar você a avaliar se o seu barco está próximo demais de objetos.

Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione **Menu > Amortecedor visual**.

### Ajustar a delimitação visual

Para você ajustar a delimitação visual, ela precisa estar sendo mostrada na visão área.

- 1 Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione **Menu > Amortecedor visual > ...**.
- 2 Aumente ou diminua o alcance da linha da delimitação visual.
- 3 Selecione **Voltar**.

## Mostrar o marcador de distância

Você pode exibir o marcador de distância para ter uma percepção melhor da distância durante operações de manobra e/ou ancoragem.

Os marcadores de distância mostrados na visão aérea são determinados pelas câmeras selecionadas nos feeds de câmera individual.

Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione **Menu > Marcador de distância**.

## Renomear uma câmera

Você pode alterar o nome de qualquer câmera do sistema de câmeras de visão dos entornos.

- 1 Na tela de câmera de visão dos entornos, selecione **Menu > Renomear câmeras**.
- 2 Selecione a câmera que você deseja renomear.
- 3 Informe um novo nome para a câmera.
- 4 Selecione **Concluído**.

# Configuração de dispositivo

## Configurações do sistema

Selecione **Menu > Configurações > Sistema**.

**Sons e visor:** ajusta as definições do visor e do áudio (se disponíveis).

**GPS:** fornece informações sobre satélites GPS e configurações.

**Informação do sistema:** fornece informações sobre os dispositivos na rede a versão do software.

**Informações da estação:** ajusta a configuração da estação.

**Ativação automática:** controla quais dispositivos ligam automaticamente ao conectar à fonte de alimentação.

**Desativação automática:** desliga automaticamente o sistema após suspensão durante o período de tempo selecionado.

**Simulador:** liga e desliga o simulador e permite que você configure a hora, data, velocidade e localização simulada.

## Configurações de sons e visor

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor**.

**Bipe:** ativa e desativa o toque de alarmes e seleções.

**Configuração de áudio:** configura a saída de áudio.

**Luz de fundo:** define o brilho da luz de fundo. Você pode selecionar a opção Automático para ajustar o brilho da luz de fundo automaticamente, com base na luz ambiente.

**Sinc luz de fundo:** sincroniza o brilho da luz de fundo de outros chartplotters na estação.

Sincroniza o brilho da luz de fundo dos MFDs na estação e os visores do motor na rede do motor.

**Modo Cor:** define o dispositivo para apresentar cores diurnas ou noturnas. É possível selecionar a opção Automático para permitir que o dispositivo defina automaticamente cores diurnas ou noturnas com base na hora do dia.

**Imagem de inicialização:** configura a imagem que é exibida quando seu dispositivo é ativado.

**Layout de inicialização:** configura o layout exibido quando o dispositivo é ligado.

**Bloqueio de tela:** define o recurso antirroubo que requer um PIN de segurança (Número de Identificação Pessoal) para impedir o uso não autorizado do dispositivo ([Ativar o bloqueio de tela, página 14](#)).

## Configurações do áudio

Você pode ajustar alarmes sonoros, alertas e avisos emitidos por dispositivos de áudio conectados, como um estéreo Fusion. Um dispositivo de áudio pode ser conectado usando HDMI ou o acessório Cabo de áudio 0183 NMEA.

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Sons e visor > Configuração de áudio**.

**Saída de áudio:** ativa a saída de áudio para alertas de áudio.

**Alertas de áudio:** define quais alarmes do sistema e alertas são reproduzidos pela saída compatível de áudio.

Um alarme indica uma situação que pode ser perigosa para os passageiros e requer ação imediata. Um aviso indica uma situação que poderia ser perigosa para o equipamento na embarcação ou a própria embarcação e requer intervenção em breve. Todas as outras mensagens e informações são classificadas como alertas.

**Idioma do alerta de áudio:** define o idioma falado para alertas.

**Alerta de áudio do dispositivo:** configura o dispositivo para controlar quando os alertas são reproduzidos.

**Alert sonoro fonte:** alterna o dispositivo de áudio para a fonte selecionada quando um alerta é reproduzido.

**Volume de alerta:** controla o volume dos alertas.

## Configurações do GPS

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos.

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > GPS**.

**Visão aérea:** mostra a posição relativa dos satélites de GPS no céu.

**GLONASS:** ativa ou desativa os dados do GLONASS (sistema de satélite russo). Quando o sistema é usado em situações de baixa visibilidade do céu, os dados do GLONASS podem ser usados em combinação com o GPS para fornecer informações de posição mais precisas.

**WAAS/EGNOS:** ativa ou desativa os dados do WAAS (na América do Norte) ou do EGNOS (na Europa), que podem oferecer informações mais precisas do posicionamento do GPS. Ao utilizar os dados do WAAS ou do EGNOS, o dispositivo pode levar mais tempo para acessar os satélites.

**Galileo:** ativa ou desativa os dados do Galileo (sistema de satélite da União Europeia). Quando o sistema é usado em situações de baixa visibilidade do céu, os dados do Galileo podem ser usados em combinação com o GPS para fornecer informações de posição mais precisas.

**Filtro de veloc.:** calcula a velocidade média da embarcação durante um curto período para obter valores de velocidade mais suaves.

**Fonte:** permite selecionar a fonte preferencial para os dados do GPS.

## Configurações de estação

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informações da estação**.

**Alterar estação:** ajusta a estação inteira para um novo conjunto de padrões baseados na localização da estação. Você também pode optar por usar essa exibição como uma exibição independente e individual, em vez de agrupá-la com outras exibições para criar uma estação.

**Emparelhamento GRID™:** permite que você emparelhe um dispositivo de entrada remoto GRID com esta estação.

**Ordem de exibição:** define a ordem das exibições, que é importante ao usar um dispositivo de entrada remoto GRID.

**Piloto autom. ativado:** permite que você controle o piloto automático do dispositivo.

**Redefinir layouts:** redefine os layouts nesta estação para as configurações padrão de fábrica.

**Restaurar configurações da estação:** redefine todas as configurações da estação em todos os dispositivos conectados na estação para as configurações padrão de fábrica, e requer a configuração inicial da estação.

## Visualizando informações do software do sistema

Você pode visualizar a versão do software, a versão do mapa base, todas as informações de mapa complementares (se aplicável), a versão do software para um radar Garmin opcional (se aplicável) e o número do ID de unidade. Você pode precisar dessas informações para atualizar o software do sistema ou para adquirir informações de dados de mapa adicionais.

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informação do sistema > Informações do software**.

## Visualizando o registro de eventos

O registro de eventos mostra uma lista dos eventos do sistema.

Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informação do sistema > Log de eventos**.

## Visualizar informações de conformidade e regulamentação do rótulo eletrônico

O rótulo deste dispositivo é fornecido eletronicamente. O rótulo eletrônico pode fornecer informações de regulamentação, como os números de identificação da FCC ou marcas de conformidade regionais, bem como informações aplicáveis de produto e licenciamento. Não está disponível em todos os modelos.

- 1 Selecione **MenuConfigurações**.
- 2 Selecione **Sistema**.
- 3 Selecione **Informações regulamentares**.

## Configurações de preferências

Selecione **Menu > Configurações > Preferências**.

**Unidades:** define as unidades de medida.

**Idioma:** define o idioma do texto na tela.

**Navegação:** define as preferências de navegação.

**Filtros:** suaviza os valores mostrados nos campos de dados, o que pode diminuir o ruído ou revelar tendências de longo prazo. Se você aumentar a configuração de filtro, a suavização aumentará; e se a você diminuir, a suavização também diminuirá. Se você definir a configuração de filtro como 0, o filtro será desativado e o número mostrado será o valor bruto da origem. Também é possível sincronizar essas configurações entre todos os dispositivos com a configuração Sinc. filtros ativada.

**Modelo do teclado:** dispõe as teclas no teclado na tela.

**Captura de imagem:** permite que o dispositivo salve imagens da tela.

**Exibição da barra de menu:** mostra ou oculta automaticamente a barra de menu quando ela não é necessária.

## Configurações de unidades

Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Unidades**.

**Unidades do sistema:** define o formato da unidade para o dispositivo.

**Variância:** define a declinação magnética, o ângulo entre o norte magnético e o norte verdadeiro para a sua posição atual.

**Referência norte:** define as referências de direção usadas no cálculo das informações de direção. Verda. define o norte geográfico como a referência de norte. Grade define o norte da grade como a referência de norte (000°). Magnético define o norte magnético como a referência de norte.

**Formato de posição:** define o formato de posição no qual a leitura de dado local é exibida. Não altere esta configuração a menos que esteja usando um mapa ou um gráfico que especifique um formato de posição diferente.

**Linha de ref. do mapa:** define o sistema de coordenadas no qual o mapa é estruturado. Não altere esta configuração a menos que esteja usando um mapa ou um gráfico que especifique um dado de mapa diferente.

**Hora:** define o formato do tempo, fuso horário e horário de verão.

## Configurações de navegação

**OBSERVAÇÃO:** algumas configurações e opções requerem cartas de navegação ou hardware adicional.

Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação**.

**Etiquetas de rota:** define os tipos de etiquetas mostrados com as curvas de rota no mapa.

**Transição de curva:** ajusta como o chartplotter faz a transição para a próxima curva ou trecho da rota. Você pode definir a transição para ser baseada no tempo ou na distância antes da curva. Você pode aumentar o valor do tempo ou da distância para ajudar a melhorar a precisão do piloto automático ao navegar por uma rota ou uma linha de Orientação automática com muitas curvas frequentes ou a velocidades mais altas. Para rotas mais retas ou a menor velocidade, reduzir este valor pode melhorar a precisão do piloto automático.

**Fontes de velocidade:** define a origem para as leituras de velocidade.

**Orientação automática:** define as medidas para a Profundidade prefer., Altura livre vertical e Distancia da linha costeira quando você está usando alguns mapas Premium.

**Início da rota:** seleciona um ponto de início para a navegação por rota.



## Configurações do percurso da Orientação automática

### CUIDADO

As configurações de Profundidade prefer. e Altura livre vertical influenciam como o chartplotter calcula um percurso de Orientação automática. Se uma seção de um percurso de Orientação automática for mais rasa que a Profundidade prefer. ou mais baixa que as configurações de Altura livre vertical, a seção do percurso de Orientação automática aparece como uma linha laranja sólida ou uma linha listrada vermelha nos gráficos Garmin LakeVü g4 e BlueChartg4 Vision, e aparece como uma linha listrada magenta e cinza nas versões anteriores. Quando o barco entra nessas áreas, uma mensagem de atenção é exibida ([Codificação da rota por cores, página 48](#)).

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todos os mapas.

Você pode definir os parâmetros que o chartplotter usa ao calcular o percurso de Orientação automática.

Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática**.

**Profundidade prefer.:** define a profundidade mínima da água, com base nos dados de profundidade da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**OBSERVAÇÃO:** a profundidade mínima da água das cartas premium (estipulada antes de 2016) é de 0,91 metros (3 pés). Se você inserir um valor menor do que 3 pés, as cartas só usarão profundidades de 3 pés para calcular o percurso da Orientação automática.

**Altura livre vertical:** define a altura mínima de uma ponte ou um obstáculo, com base nos dados da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**Distancia da linha costeira:** define a distância que você deseja que o percurso da Orientação automática seja colocado em relação à costa. O percurso pode se mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para esta configuração são relativos e não absolutos. Para garantir que o caminho seja colocado em uma distância adequada da costa, você pode avaliar o posicionamento do percurso usando um ou mais destinos conhecidos que requeiram navegação por um canal estreito ([Ajustando a distância da costa, página 58](#)).

## Ajustando a distância da costa

A configuração Distância da linha costeira indica em que distância até a costa você deseja que a linha de Orientação automática seja colocada. A linha de Orientação automática pode se mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para a configuração de Distância da linha costeira são relativos e não absolutos. Para garantir que a linha de Orientação automática seja colocada em uma distância adequada da costa, você pode avaliar o posicionamento da linha de Orientação automática usando um ou mais destinos conhecidos que requeiram navegação através de um canal estreito.

- 1 Atraca a sua embarcação ou jogue a âncora.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Normal**.
- 3 Selecione um destino para o qual tenha navegado previamente.
- 4 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 5 Reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.
- 6 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha for satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar navegação**, e prossiga para a etapa 10.
  - Se a linha estiver muito perto de obstáculos conhecidos, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Distante**.
  - Se as curvas na linha forem muito amplas, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Próximo**.
- 7 Se você selecionou **Próximo** ou **Distante** na etapa 6, reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.

Orientação automática mantém uma ampla distância dos obstáculos em mar aberto, mesmo que você defina a Distância da linha costeira como Próximo ou Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não reposicionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação através de um canal estreito.

- 8 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha for satisfatória, selecione **Menu > Opções de navegação > Parar navegação**, e prossiga para a etapa 10.
  - Se a linha estiver próxima demais para reconhecer obstáculos, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Mais distante**.
  - Se as curvas estiverem muito amplas, selecione **Menu > Configurações > Preferências > Navegação > Orientação automática > Distância da linha costeira > Mais próximo**.
- 9 Se você selecionou **Mais próximo** ou **Mais distante** na etapa 8, reveja a posição da linha de **Orientação automática** e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.

O percurso de Orientação automática mantém uma ampla distância dos obstáculos em mar aberto, mesmo que você defina a Distância da linha costeira como Próximo ou Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não reposicionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação através de um canal estreito.
- 10 Repita as etapas de 3 a 9 pelo menos mais uma vez, usando um destino diferente a cada vez, até que esteja familiarizada com a funcionalidade da configuração **Distância da linha costeira**.

## Configurações de comunicação

### NMEA Configurações do 0183

Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 0183**.

**Tipos de porto:** consulte [Configurando o formato de comunicação para cada porta do NMEA 0183](#), página 167.

**Frases de saída:** consulte [Configurando frases de saída do NMEA 0183](#), página 167.

**Precisão de posição:** ajusta o número de dígito à direita do ponto decimal para a transmissão da saída do NMEA.

**Precisão XTE:** ajusta o número de dígito à direita do ponto decimal para a saída de erro de diafonia do NMEA.

**IDs de parada:** define o dispositivo para transmitir os nomes ou os números do ponto de parada usando NMEA 0183 durante a navegação. O uso de número pode resolver problemas de compatibilidade com pilotos automáticos NMEA 0183 mais antigos.

**Restaurar padrões:** restaura as configurações do NMEA 0183 para os valores padrões originais de fábrica.

**Diagnósticos:** exibe informações de diagnóstico do NMEA 0183.

### Configurando frases de saída do NMEA 0183

Você pode ativar ou desativar frases de saída do NMEA 0183.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 0183 > Frases de saída**.
- 2 Selecione uma opção.
- 3 Selecione uma ou mais frases de saída do NMEA 0183 e selecione **Voltar**.
- 4 Repita as etapas 2 e 3 para ativar ou desativar frases de saída.

### Configurando o formato de comunicação para cada porta do NMEA 0183

Você pode configurar o formato de comunicação para cada porta interna do NMEA 0183 ao conectar o seu chartplotter a dispositivos NMEA 0183 externos, um computador ou outros dispositivos Garmin.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 0183 > Tipos de porto**.
- 2 Selecione uma porta de entrada ou saída.
- 3 Selecione um formato:
  - Para dar suporte à entrada ou saída de dados padrão do NMEA 0183, DSC e suporte de entrada de sonar NMEA para frases DPT, MTW e VHW, selecione **Padrão NMEA**.
  - Para dar suporte à entrada ou saída de dados padrão do NMEA 0183 para a maioria dos receptores AIS, selecione **Alta velocidade NMEA**.
  - Para dar suporte à entrada ou saída de dados proprietários do Garmin para fazer a interface com o software do Garmin, selecione **Garmin**.
- 4 Repita as etapas 2 e 3 para configurar portas de entrada ou saída adicionais.

### Configurações de NMEA 2000

Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000**.

**Lista de dispositivos:** exibe os dispositivos conectados à rede e permite definir opções para alguns transdutores conectados por meio da rede do NMEA 2000.

**Dispositivos de etiqueta:** altera as etiquetas para os dispositivos conectados disponíveis.

### Atribuir nomes aos dispositivos e sensores na rede

Você pode nomear dispositivos e sensores conectados à rede Marine Garmin e à rede NMEA 2000.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações**.
- 2 Selecione **Rede naval** ou **Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**.
- 3 Selecione um dispositivo da lista à esquerda.
- 4 Selecione **Rever > Alterar nome**.
- 5 Insira o nome e selecione **Concluído**.

## Rede marítima

A Rede marítima permite que você compartilhe os dados dos dispositivos periféricos Garmin com chartplotters de maneira rápida e fácil. Você pode conectar um chartplotter a uma Rede marítima para receber dados de e compartilhar dados com outros dispositivos e chartplotters compatíveis com a Rede marítima.

Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Rede naval**.

## Configurando alarmes

### CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

### Alarmes de navegação

Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Navegação**.

**Chegada:** ajusta o alarme para soar quando você estiver a uma distância ou tempo determinado de uma curva ou de um destino.

**Âncora de arrasto:** ajusta o alarme para soar quando você exceder uma distância de deriva especificada enquanto ancorado.

**Fora do curso:** ajusta o alarme para soar quando você está fora do curso por uma distância especificada.

**Alarmes de limite:** ativar e desativar todos os alarmes de limite.

### Configurar o alarme de âncora de arrasto

É possível definir um alarme sonoro caso você se mova mais do que certa distância permitida. Isso é muito útil durante ancoragem à noite.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Navegação > Âncora de arrasto**.
- 2 Selecione **Alarme** para ligar o alarme.
- 3 Selecione **Definir raio** e selecione uma distância na carta.
- 4 Selecione **Voltar**.

### Alarmes do sistema

Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Sistema**.

**Relógio:** define um despertador.

**Voltagem da unidade:** define um alarme para soar quando a bateria atinge uma voltagem baixa especificada.

**Precisão do GPS:** define um alarme para soar quando a precisão de localização do GPS fica fora do valor estabelecido pelo usuário.

## Alarmes do sonar

### ⚠ ATENÇÃO

O alarme do sonar é apenas uma ferramenta de percepção situacional e não impedirá a imobilização em qualquer circunstância. É sua obrigação garantir a operação segura do navio.

### ⚠ CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os transdutores.

Em uma visualização do sonar, selecione **Menu > Configuração do sonar > Alarmes**.

Você também pode abrir os alarmes do sonar selecionando **Menu > Configurações > Alarmes > Sonar**.

**Águas rasas:** define um alarme para soar quando a profundidade é menor que um valor especificado.




**Águas profundas:** define um alarme para soar quando a profundidade é maior que um valor especificado.

**Alarme FrontVü:** define um alarme para soar quando a profundidade na frente da embarcação for menor do que o valor especificado, para ajudar você a evitar o encalhe (*Configurando o FrontVü Alarme de profundidade, página 92*). Esse alarme está disponível somente com transdutores Panoptix FrontVü.

**Temperatura da água:** define um alarme para soar quando um transdutor reporta uma temperatura que está 1,1°C (2°F) acima ou abaixo da temperatura especificada.

**Contorno:** define um alarme para soar quando o transdutor detecta um alvo suspenso dentro da profundidade especificada da superfície da água e a partir do fundo.

**Peixe:** define um alarme para disparar quando o dispositivo detecta um alvo suspenso.

-  define o alarme para soar quando peixes de qualquer tamanho forem detectados.
-  define o alarme para soar apenas quando peixes médios e grandes forem detectados.
-  define o alarme para soar apenas quando peixes grandes forem detectados.

## Configurando alarmes de tempo

Antes que possa ajustar alarmes de tempo, você deve ter um chartplotter compatível conectado a um dispositivo de tempo, como um dispositivo GXM e ter uma assinatura do tempo válida.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Tempo**.
- 2 Ative o alarme para eventos de tempo específicos.

## Configurando o alarme de combustível

### ⚠ CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

Antes de poder definir um alarme de nível de combustível, um sensor de fluxo de combustível compatível deve ser conectado ao chartplotter.

Você pode ajustar um alarme para soar quando a quantidade total de combustível remanescente a bordo atingir um nível especificado por você.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Alarmes > Combustível > Definir comb. total a bordo > Ligado**.
- 2 Digite a quantidade remanescente de combustível que dispara o alarme e selecione **Concluído**.

## Configurações Minha embarcação

**OBSERVAÇÃO:** algumas configurações e opções requerem cartas de navegação ou hardware adicional.

Selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação**.

**Transdutores:** mostra todos os transdutores na rede, permite que você troque os transdutores e visualize informações de diagnóstico ([Selecione o tipo de transdutor, página 80](#)).

**Profundidade e ancoragem:** permite que você insira informações sobre a quilha ([Configurando o deslocamento de quilha, página 66](#)) e a âncora.

O valor de Altura da âncora é a altura da âncora acima da linha d'água. O valor de Escopo da âncora é a proporção entre o comprimento da amarra da âncora sendo utilizada e a distância vertical a partir da proa da embarcação ao fundo da água. Essas configurações de âncora são usadas para calcular o campo de data Amarra da âncora-alvo.

**Desloc. temp.:** permite que você defina um valor de deslocamento para compensar a leitura da temperatura da água de um sensor de temperatura da água NMEA 0183 ou de um transdutor habilitado para temperatura ([Configurando o deslocamento de temperatura da água, página 172](#)).

**Calibrar velocidade da água:** calibra o sensor ou transdutor de detecção de velocidade ([Calibrando um dispositivo de velocidade de água, página 173](#)).

**Combustível:** define a capacidade de combustível combinada e o combustível restante nos tanques da sua embarcação ([Configurações de combustível, página 172](#)).

**Tipo de embarcação:** ativa algumas funções do chartplotter de acordo com o tipo de embarcação.

**Alternando:** define os circuitos de comutação digital, como os dispositivos SeaStar® e CZone™.

**Tabela polar:** quando o tipo de embarcação não é Lancha, ativa os dados da tabela polar.

**Perfis do sistema:** permite que você salve seu perfil do sistema em um cartão de memória e importe as configurações de perfil do sistema a partir de um cartão de memória. Isso pode ser útil para embarcações comerciais ou de frota, e também para compartilhar suas informações de configuração com um amigo.

**Número de ID do casco:** permite inserir o Número de Identificação do Casco (NIC). O NIC pode ser fixado permanentemente no estibordo superior da popa ou lado externo.

**Direção Optimus:** permite ajustar os parâmetros de direção do Optimus.

## Configurando o deslocamento de quilha

É possível inserir um deslocamento da quilha para compensar a leitura da profundidade da água para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você veja a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, conforme suas necessidades.

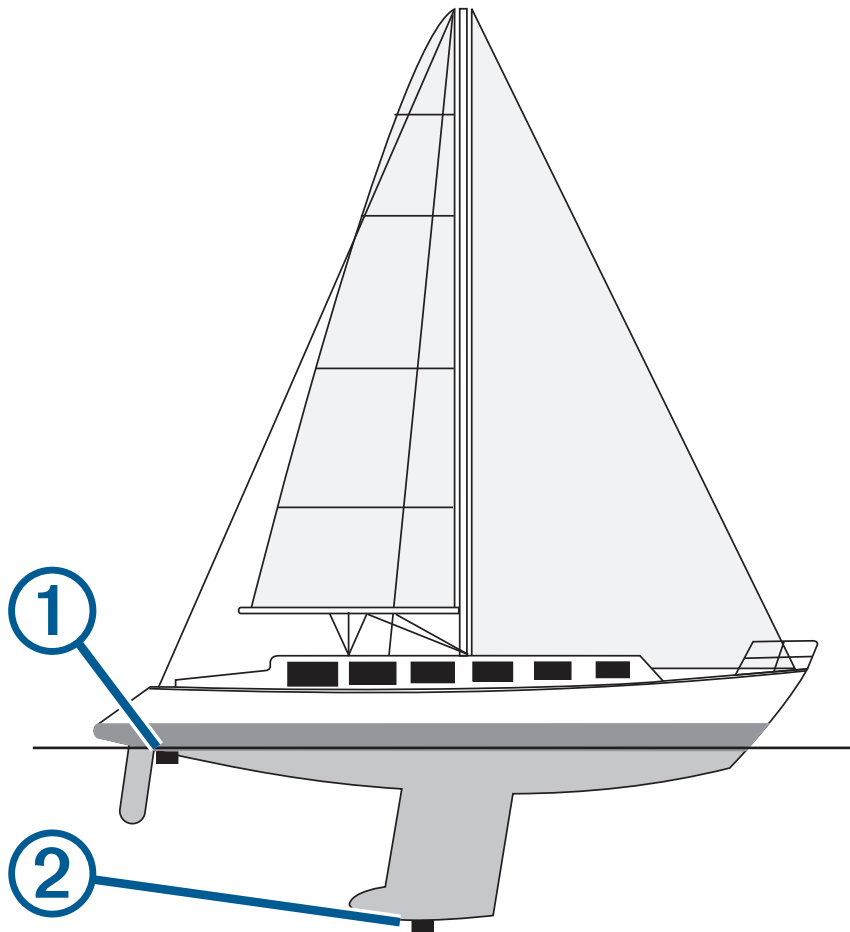
Se desejar saber a profundidade da água abaixo da quilha ou do ponto mais baixo de seu barco e o transdutor estiver instalado à linha d'água ou qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se desejar saber a verdadeira profundidade da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha d'água, meça a distância da parte inferior do transdutor até a linha d'água.

**OBSERVAÇÃO:** essa opção só é disponibilizada quando você tiver dados de profundidade válidos.

### 1 Meça a distância:

- Se o transdutor estiver instalado na linha d'água ①, ou em qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância do local do transdutor até a quilha do barco. Insira o valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha ② e você desejar saber a verdadeira profundidade da água, meça a distância entre o transdutor e a linha d'água. Digite este valor como um número negativo.



### 2 Execute uma ação:

- Se o transdutor estiver conectado ao chartplotter ou a um módulo de sonar, selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Profundidade e ancoragem > Deslocamento da quilha**.
- Se o transdutor estiver conectado à rede do NMEA 2000, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e, em seguida, **Rever > Deslocamento da quilha**.



- 3 Selecione **+** se o transdutor estiver instalado na linha d'água ou selecione **—** se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.
- 4 Digite a distância medida na etapa 1.

### Configurando o deslocamento de temperatura da água

O deslocamento de temperatura compensa a leitura de temperatura de um sensor de temperatura ou de um transdutor habilitado para temperatura.

- 1 Meça a temperatura da água usando um sensor de temperatura ou um transdutor habilitado para temperatura conectado à rede.
- 2 Meça a temperatura da água usando um sensor de temperatura diferente ou um termômetro que seja reconhecidamente preciso.
- 3 Subtraia a temperatura da água medida na etapa 1 da temperatura da água na etapa 2.  
Este valor é o deslocamento de temperatura. Digite este valor na etapa 5 como um número positivo se o sensor medir a temperatura da água como mais fria do que realmente é. Digite este valor na etapa 5 como um número positivo se o sensor medir a temperatura da água como sendo mais quente do que realmente é.
- 4 Execute uma ação:
  - Se o sensor ou o transdutor estiver conectado ao chartplotter ou a um módulo de sonar, selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Desloc. temp..**
  - Se o sensor ou o transdutor estiver conectado à rede do NMEA 2000, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e, em seguida, selecione **Rever > Desloc. temp..**
- 5 Digite o valor de deslocamento de temperatura calculado na etapa 3.

### Configurações de combustível

Selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Combustível**.

**Combustível restante total:** permite usar sensores de fluxo de combustível ou sensores de nível do tanque de combustível para monitorar o combustível restante na embarcação. A opção Flux comb usa sensores de fluxo de combustível. A opção T. comb. usa sensores de nível do tanque de combustível.

**Capacidade do tanque de combustível:** permite inserir a capacidade de combustível de cada tanque a bordo.

Essa configuração está disponível quando a configuração de Combustível restante total é definida para a opção T. comb.. O chartplotter utiliza informações dos sensores de nível do tanque, pelo que não é necessário introduzir manualmente as informações de combustível depois de encher os tanques.

**Capac. combustível:** permite inserir a capacidade total de combustível de todos os tanques de combustível a bordo. Essa configuração está disponível quando a configuração Combustível restante total é definida para a opção Flux comb. Depois de encher os tanques com combustível, é necessário inserir as informações do combustível manualmente usando uma das opções abaixo.

- Se você já encheu todos os tanques de combustível na embarcação, selecione Encher todos os tanques. O nível de combustível é definido para a máxima capacidade.
- Se você adicionou menos que um tanque cheio de combustível, selecione Adic. combustível ao barco e digite a quantidade adicionada.
- Para especificar que o combustível total nos tanques da embarcação, selecione Definir comb. total a bordo e digite a quantidade total de combustível nos tanques.

## Calibrando um dispositivo de velocidade de água

Se você tiver um sensor de velocidade ou transdutor de sensor de velocidade conectado, será possível calibrar esse dispositivo para melhorar a precisão dos dados de velocidade da água exibidos pelo chartplotter.

- 1 Execute uma ação:
  - Se o sensor ou o transdutor estiver conectado ao chartplotter ou a um módulo de sonar, selecione **Menu > Configurações > Minha embarcação > Calibrar velocidade da água**.
  - Se o sensor ou o transdutor estiver conectado à rede NMEA 2000, selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos**, selecione o transdutor e, em seguida, **Rever > Calibrar velocidade da água**.
- 2 Siga as instruções na tela.

Se o barco não está se movendo rápido o suficiente ou o sensor de velocidade não está registrando uma velocidade, uma mensagem é exibida.
- 3 Selecione **OK** e aumente a velocidade da embarcação com segurança.
- 4 Se a mensagem aparecer de novo, pare o barco e verifique se a roda do sensor de velocidade não está presa.
- 5 Se a roda girar sem problemas, verifique as conexões dos cabos.
- 6 Se continuar a obter a mensagem, entre em contato com o suporte do produto Garmin.

## Outras configurações de embarcação

### CUIDADO

A configuração do Bipe deve estar ativada para que os alarmes sejam audíveis (*Configurações de sons e visor, página 162*). A não definição de alarmes sonoros pode levar a ferimentos ou danos à propriedade.

Quando o seu chartplotter compatível é conectado a um dispositivo AIS ou rádio VHF, você pode configurar definir como as outras embarcações são exibidas no chartplotter.

Selecione **Menu > Configurações > Outras embarcações**.

**AIS:** habilita e desabilita a recepção de sinal AIS.

**DSC:** ativa e desativa chamadas seletivas digitais (DSC).

**Alarm. colisões:** define o alarme de colisão (*Configurar alarme de colisão de zona de segurança, página 34*).

**Teste AIS-EPIRB:** ativa sinais de teste de indicadores de EPIRB (rádio para posição de emergência).

**Teste AIS-MOB:** ativa sinais de teste de dispositivos MOB (homem ao mar).

**Teste AIS-SART:** ativa as transmissões de teste de SART (transponder de busca e resgate).

## Configurações que estão sincronizadas na rede marítima Garmin

Os chartplotters Garmin ECHOMAP™ e GPSMAP sincronizam algumas configurações quando conectados à rede marítima Garmin.

As configurações a seguir são sincronizadas, se aplicáveis, com o dispositivo.

Configurações do alarme (também sincroniza o reconhecimento do alarme):

- Chegada
- Âncora de arrasto
- Fora do curso
- Precisão do GPS
- Águas rasas
- Águas profundas (indisponível no GPSMAP série 8400/8600)
- Temperatura da água
- Contorno (indisponível no echoMAP 70s e GPSMAP série 507/701)
- Peixe
- Alarm. colisões

Configurações gerais:

- Orientação automática Profundidade prefer.
- Orientação automática Altura livre vertical
- Bipe
- Modo Cor
- Modelo do teclado
- Idioma
- Linha de ref. do mapa
- Direção
- Formato de posição
- Unidades do sistema
- Calibrar velocidade da água
- Tamanho da antena do radar

Configurações do gráfico:

- Limites do gráfico
- Cores de perigo
- Linha de direção
- POIs em terra
- Setores de luz
- Tamanho da ajuda de navegação
- Tipo ajuda naveg.
- Pontos da foto
- Profundidade prefer.
- Sombreado superficial
- Pontos de serviço
- Ícone embarc. (não pode ser sincronizado entre todos os modelos)

## Restaurando as configurações originais de fábrica do chartplotter

**OBSERVAÇÃO:** isso afeta todos os dispositivos na rede.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informação do sistema > Redefinir**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para redefinir as configurações do dispositivo para os valores padrão de fábrica, selecione **Restaurar configurações padrão**. Isso restaura os parâmetros de configuração padrão, mas não remove dados salvos do usuário, mapas ou atualizações de software.
  - Para redefinir todas as configurações em todos os dispositivos na estação para os valores padrão de fábrica, selecione **Restaurar configurações da estação**. Isso restaura os parâmetros de configuração padrão, mas não remove dados salvos do usuário, mapas ou atualizações de software.
  - Para limpar os dados salvos, como pontos de referência e rotas, selecione **Excluir dados do usuário**. Isso não afeta mapas nem atualizações de software.
  - Para apagar os dados salvos e redefinir as configurações do dispositivo para os valores padrão de fábrica, desconecte o chartplotter da Garmin Marine Network e selecione **Apagar dados e restaurar configurações**. Isso não afeta mapas nem atualizações de software.

## Compartilhamento e gerenciamento de dados do usuário

### ATENÇÃO

Esse recurso permite que você importe dados de outros dispositivos, que podem ser de terceiros. A Garmin não faz representações sobre a precisão, integridade ou vigência dos dados gerados por terceiros. Qualquer dependência ou uso desses dados é por sua conta e risco.

É possível compartilhar os dados do usuário entre dispositivos compatíveis. Os dados do usuário incluem pontos de parada, trajetos salvos, rotas e fronteiras.

- É possível compartilhar dados na Garmin Marine Network.
- É possível compartilhar e gerenciar dados do usuário usando um cartão de memória. É necessário ter um cartão de memória instalado no dispositivo. Este dispositivo suporta um cartão de memória de até 32 GB, formatado como FAT32.

## Seleção de um tipo de arquivo para paradas e rotas de terceiros

Você pode importar e exportar paradas e rotas de/para dispositivos de terceiros.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Info. > Dados do usuário > Transferência de dados > Tipo de arquivo**.
- 3 Selecione **GPX**.

Para transferir dados com dispositivos Garmin novamente, selecione o tipo de arquivo ADM.

## Copiando dados do usuário de um cartão de memória

É possível transferir dados do usuário de outros dispositivos usando um cartão de memória. Os dados do usuário incluem pontos de parada, rotas, trajetos de Orientação automática, trajetos e limites.

**OBSERVAÇÃO:** apenas arquivos de limite com extensão .adm são compatíveis.

- 1 Insira um cartão de memória em um slot de cartão.
- 2 Selecione **Info. > Dados do usuário > Transferência de dados**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para copiar dados.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para transferir dados do cartão de memória para o chartplotter e combiná-los com os dados do usuário existentes, selecione **Mesclar do cartão**.
  - Para transferir dados do cartão de memória para o chartplotter e sobrescrever os dados do usuário existentes, selecione **Substituir do cartão**.
- 5 Selecione o nome do arquivo.

## Copiando dados do usuário para um cartão de memória

É possível salvar dados do usuário para um cartão de memória e transferir para outros dispositivos. Os dados do usuário incluem pontos de parada, rotas, trajetos de Orientação automática, trajetos e limites.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Info. > Dados do usuário > Transferência de dados > Salvar para o cartão**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para o qual os dados serão copiados.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para criar um novo arquivo, selecione **Adicionar novo arquivo** e digite um nome.
  - Para adicionar as informações a um arquivo existente, selecione o arquivo na lista e selecione **Salvar para o cartão**.

## Atualizar mapas integrados com um cartão de memória e Garmin Express

Você pode atualizar os mapas integrados usando o aplicativo Garmin Express e um cartão de memória.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão (*Cartões de memória, página 8*).
- 2 Abra o aplicativo Garmin Express.  
Se você não tiver o aplicativo Garmin Express instalado em seu computador, poderá baixá-lo em [garmin.com/express](http://garmin.com/express).
- 3 Se necessário, registre seu dispositivo (*Registrando seu dispositivo usando o aplicativo Garmin Express, página 178*).
- 4 Clique em **Embarcação > Exibir detalhes**.
- 5 Clique em **Download** ao lado do mapa para atualizar.
- 6 Siga as instruções na tela para concluir o download.
- 7 Aguarde enquanto a atualização é baixada.  
A atualização pode demorar um longo período.
- 8 Após a conclusão do download, ejete o cartão do computador.
- 9 Insira o cartão de memória no slot de cartão (*Cartões de memória, página 8*).
- 10 No chartplotter, selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informação do sistema > Atualizar mapa interno**.

O gráfico atualizado aparece no seu chartplotter.

## Fazendo backup de dados em um computador

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Info. > Dados do usuário > Transferência de dados > Salvar para o cartão**.
- 3 Selecione um nome de arquivo na lista ou selecione **Adicionar novo arquivo**.
- 4 Selecione **Salvar para o cartão**.
- 5 Remova o cartão de memória e insira-o no leitor de cartão conectado a um computador.
- 6 Abra a pasta Garmin\UserData no cartão de memória.
- 7 Copie o arquivo de backup no cartão e cole-o em qualquer lugar no computador.

## Restaurando dados de backup em um chartplotter

- 1 Insira um cartão de memória em um leitor de cartão que esteja conectado ao computador.
- 2 Copie um arquivo de backup do computador para o cartão de memória, em uma pasta chamada Garmin\UserData.
- 3 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 4 Selecione **Info. > Dados do usuário > Transferência de dados > Substituir do cartão**

## Salvando informações do sistema em um cartão de memória

Você pode salvar informações do sistema em um cartão de memória como uma ferramenta para solução de problemas. Um representante de suporte do produto pode solicitar o uso destas informações para recuperar dados sobre a rede.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informação do sistema > Dispositivos Garmin > Salvar para o cartão**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para o qual salvar informações do sistema.
- 4 Remova o cartão de memória.

## Apêndice

### ActiveCaptain e Garmin Express

Os aplicativos ActiveCaptain e Garmin Express ajudam você a gerenciar o chartplotter Garmin e outros dispositivos.

**ActiveCaptain:** o aplicativo móvel ActiveCaptain fornece uma conexão fácil de usar entre seu dispositivo móvel compatível e o chartplotter Garmin compatível, as cartas e a comunidade do Contours Garmin Quickdraw ([App ActiveCaptain, página 18](#)). O aplicativo permite monitorar e rastrear seu barco com o sistema OnDeck™. O aplicativo fornece acesso ilimitado à sua cartografia e uma forma rápida e móvel de baixar novas cartas usando o recurso OneChart™, um link para receber notificações no chartplotter e acesso à Comunidade ActiveCaptain para feedback sobre marinas e outros pontos de interesse de navegação. Você também pode usar o aplicativo para planejar sua viagem e sincronizar dados do usuário. O aplicativo verifica se há atualizações disponíveis em seus dispositivos e o notifica quando uma atualização está disponível. Você pode até mesmo controlar o chartplotter usando o recurso Garmin Helm.

**Garmin Express:** o aplicativo para desktop Garmin Express permite usar o computador e um cartão de memória para fazer download e atualizar o software e as cartas do chartplotter Garmin ([Aplicativo Garmin Express, página 178](#)). Use o aplicativo Garmin Express para uma transferência de dados mais rápida de downloads e atualizações maiores e para evitar possíveis cobranças de dados com alguns dispositivos móveis.

Função	Aplicativo móvel ActiveCaptain	Aplicativo para desktop Garmin Express
Registre seu novo dispositivo marítimo Garmin	Sim	Sim
Atualize o software do chartplotter Garmin	Sim	Sim
Atualize suas cartas Garmin	Sim	Sim
Faça download de novas cartas Garmin	Sim	Sim
Acesse a Comunidade do Contours Garmin Quickdraw para fazer download e compartilhar contornos com outros usuários	Sim	Não
Monitore e acompanhe seu barco com o sistema OnDeck	Sim	Não
Sincronize um dispositivo móvel com o chartplotter Garmin	Sim	Não
Acesse a Comunidade ActiveCaptain para obter informações sobre marinas e pontos de interesse de navegação	Sim	Não
Receba notificações inteligentes no chartplotter	Sim	Não
Controle o chartplotter com Garmin Helm	Sim	Não

## Aplicativo Garmin Express

O aplicativo para desktop Garmin Express permite usar o computador e um cartão de memória para fazer download e atualizar o software e os gráficos do dispositivo Garmin e registrar os dispositivos. Recomendamos ele para downloads e atualizações maiores, para uma transferência de dados mais rápida e para evitar possíveis cobranças de dados com alguns dispositivos móveis.

### Instalando o aplicativo Garmin Express em um computador

Você pode instalar o aplicativo Garmin Express em um computador Windows® ou Mac®.

- 1 Acesse [garmin.com/express](http://garmin.com/express).
- 2 Selecione **Download para Windows** ou **Download para Mac**.
- 3 Siga as instruções na tela.

### Registrando seu dispositivo usando o aplicativo Garmin Express

**OBSERVAÇÃO:** você deve usar o aplicativo ActiveCaptain e um dispositivo móvel para registrar o dispositivo (*Introdução ao aplicativo ActiveCaptain*, página 19).

Ajude-nos a atendê-lo melhor completando ainda hoje nosso registro online. Mantenha o recibo de venda original ou uma cópia em um local seguro.

- 1 Instale o aplicativo Garmin Express no computador (*Instalando o aplicativo Garmin Express em um computador*, página 178).
- 2 Insira um cartão de memória no slot de cartão (*Cartões de memória*, página 8).
- 3 Espere alguns instantes.  
O chartplotter abre a página de gerenciamento de cartão e cria um arquivo com o nome de GarminDevice.xml na pasta Garmin do cartão de memória.
- 4 Retire o cartão de memória do dispositivo.
- 5 Abra o aplicativo Garmin Express no computador.
- 6 Insira o cartão de memória no computador.
- 7 Se necessário, selecione **Comece agora**.
- 8 Se necessário, enquanto o aplicativo faz a busca, selecione **Login** ao lado de **Você possui cartas ou dispositivos marítimos?** próximo à parte inferior da tela.
- 9 Crie ou faça login em sua conta Garmin.
- 10 Siga as instruções na tela para configurar sua embarcação.
- 11 Selecione **+** > **Adicionar**.  
O aplicativo Garmin Express pesquisará as informações do dispositivo no cartão de memória.
- 12 Selecione **Adicionar dispositivo** para registrar o dispositivo.  
Quando o registro estiver concluído, o aplicativo Garmin Express buscará cartas adicionais e atualizações de cartas para seu dispositivo.

Ao adicionar dispositivos à rede do chartplotter, repita essas etapas para registrar os novos dispositivos usando o aplicativo Garmin Express.



## Atualizando suas cartas usando o aplicativo Garmin Express

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. É fornecido um cartão de memória de 8 GB com GPSMAP os modelos 7x3/9x3/12x3.

O download da atualização de cartas pode demorar algumas horas.

Deve ser usado um cartão de memória vazio para atualizações das cartas. O processo de atualização apaga o conteúdo do cartão e reformata o cartão.

- 1 Instale o aplicativo Garmin Express no computador (*Instalando o aplicativo Garmin Express em um computador, página 178*).
- 2 Abra o aplicativo Garmin Express no computador.
- 3 Selecione a embarcação e o dispositivo.
- 4 Se houver atualizações de cartas disponíveis, selecione **Atualizações de gráficos > Continuar**.
- 5 Leia e concorde com os termos.
- 6 Insira o cartão de memória de cartas do chartplotter no computador.
- 7 Selecione a unidade do cartão de memória.
- 8 Revise o aviso de formatação e selecione **OK**.
- 9 Aguarde enquanto a atualização das cartas é copiada para o cartão de memória.  
**OBSERVAÇÃO:** copiar o arquivo de atualização no cartão pode levar de alguns minutos até algumas horas.
- 10 Feche o aplicativo Garmin Express.
- 11 Eje o cartão de memória do computador.
- 12 Ligue o chartplotter.
- 13 Após a exibição da tela inicial, insira o cartão de memória na entrada para cartões.  
**OBSERVAÇÃO:** para visualizar as instruções de atualização, o dispositivo deve estar em completo funcionamento antes de o cartão ser inserido.
- 14 Selecione **Atualizar software > Sim**.
- 15 Aguarde alguns minutos até a atualização terminar.
- 16 Quando solicitado, coloque o cartão de memória no lugar e reinicie o chartplotter.
- 17 Remova o cartão de memória.  
**OBSERVAÇÃO:** se o cartão de memória for removido antes de o dispositivo reiniciar completamente, a atualização não será concluída.

## Atualizações de software

Pode ser necessário atualizar o software ao instalar um novo dispositivo ou adicionar um acessório.

Você pode usar o aplicativo móvel ActiveCaptain para atualizar o software do dispositivo (*Atualização de software com o aplicativo ActiveCaptain, página 21*).

Você também pode usar o aplicativo para desktop Garmin Express para atualizar o software do chartplotter (*Carregando o novo software em um cartão de memória usando Garmin Express, página 180*).

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. É fornecido um cartão de memória de 8 GB com GPSMAP os modelos 7x3/9x3/12x3.

Antes de atualizar o software, verifique a versão do software instalado no dispositivo (*Visualizando informações do software do sistema, página 163*). Em seguida, acesse [garmin.com/support/software/marine.html](http://garmin.com/support/software/marine.html), selecione Ver todos os dispositivos neste pacote e compare a versão de software instalada com a versão de software listada para seu produto.

Se a versão de software instalada no dispositivo for anterior à versão listada no site, será necessário atualizar o software usando o aplicativo móvel ActiveCaptain (*Atualização de software com o aplicativo ActiveCaptain, página 21*) ou o aplicativo para desktop Garmin Express (*Carregando o novo software em um cartão de memória usando Garmin Express, página 180*).

## Carregando o novo software em um cartão de memória usando Garmin Express

Você pode copiar a atualização do software em um cartão de memória usando um computador com o aplicativo Garmin Express.

Este dispositivo oferece suporte a um cartão de memória de até 32 GB, formatado para FAT32 com classe de velocidade 4 ou superior. É recomendado o uso de um cartão de memória de 8 GB ou mais com classe de velocidade 10. É fornecido um cartão de memória de 8 GB com GPSMAP os modelos 7x3/9x3/12x3.

O download da atualização do software pode levar de alguns minutos até algumas horas.

Deve ser usado um cartão de memória vazio para atualizações de software. O processo de atualização apaga o conteúdo do cartão e reformata o cartão.

- 1 Insira um cartão de memória no slot do cartão no computador.
- 2 Instale o aplicativo Garmin Express ([Instalando o aplicativo Garmin Express em um computador, página 178](#)).
- 3 Selecione a embarcação e o dispositivo.
- 4 Selecione **Atualizações de software > Continuar**.
- 5 Leia e concorde com os termos.
- 6 Selecione a unidade do cartão de memória.
- 7 Revise o aviso de reformatação e selecione **Continuar**.
- 8 Aguarde enquanto a atualização do software é copiada para o cartão de memória.  
**OBSERVAÇÃO:** copiar o arquivo de atualização no cartão pode levar de alguns minutos até algumas horas.
- 9 Feche o aplicativo Garmin Express.
- 10 Ejeite o cartão de memória do computador.

Após carregar a atualização no cartão de memória, instale o software no chartplotter ([Atualizando o software do dispositivo usando um cartão de memória, página 180](#)).

## Atualizando o software do dispositivo usando um cartão de memória

Para atualizar o software usando um cartão de memória, é necessário obter um cartão de memória de atualização de software ou carregar o software mais recente em um cartão de memória usando o aplicativo Garmin Express ([Carregando o novo software em um cartão de memória usando Garmin Express, página 180](#)).

- 1 Ligue o chartplotter.
- 2 Após a exibição da tela inicial, insira o cartão de memória na entrada para cartões.  
**OBSERVAÇÃO:** para visualizar as instruções de atualização de software, o dispositivo deve estar em completo funcionamento antes de o cartão ser inserido.
- 3 Selecione **Atualizar software > Sim**.
- 4 Aguarde alguns minutos até a atualização do software terminar.
- 5 Quando solicitado, coloque o cartão de memória no lugar e reinicie o chartplotter.
- 6 Remova o cartão de memória.  
**OBSERVAÇÃO:** se o cartão de memória for removido antes de o dispositivo reiniciar completamente, a atualização de software não será concluída.

## Emparelhando o dispositivo de entrada remoto GRID com o Chartplotter

Antes de usar o dispositivo remoto de entrada GRID com o chartplotter, é necessário emparelhar o seu dispositivo.

## Emparelhando o dispositivo GRID ao chartplotter a partir do chartplotter

**OBSERVAÇÃO:** estas etapas são aplicáveis ao dispositivo GRID e ao dispositivo 20 GRID.

Antes de poder emparelhar o dispositivo GRID 20 com o chartplotter para fazer a conexão de dados, é necessário fornecer energia usando baterias, o cabo de alimentação incluso ou uma conexão de rede NMEA 2000.

Para poder emparelhar o dispositivo GRID com o chartplotter, é necessário conectá-lo à Garmin Marine Network.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Sistema > Informações da estação > Emparelhamento GRID™ > Adicionar**.
- 2 Selecione uma ação:
  - No dispositivo de entrada remoto GRID, pressione **SELECT**.
  - No dispositivo de entrada remoto GRID 20, pressione ◀ e ▶ até que o controle remoto apite três vezes.

## Como emparelhar o dispositivo GRID com o chartplotter a partir do dispositivo GRID

**OBSERVAÇÃO:** isso não se aplica ao dispositivo GRID 20.

- 1 No dispositivo remoto de entrada GRID, pressione **+** e **HOME** ao mesmo tempo.  
Uma página de seleção se abre em todos os chartplotters da Rede Marítima Garmin.
- 2 Gire o botão no dispositivo remoto de entrada GRID para realçar **Selec.** no chartplotter que pretende controlar com o dispositivo remoto de entrada GRID.
- 3 Pressione **SELECT**.

## Como girar o dispositivo de entrada remoto GRID

Em determinadas situações de instalação, você pode girar a direção do dispositivo GRID.

**OBSERVAÇÃO:** isso não se aplica ao dispositivo GRID 20.

- 1 Selecione **Menu > Configurações > Comunicações > Rede naval**.
- 2 Selecione o dispositivo GRID.

## Limpeza da tela

### AVISO

Produtos de limpeza com amoníaco danificam o revestimento antirreflexo.

O dispositivo possui um revestimento antirreflexo especial, muito sensível a ceras e produtos de limpeza abrasivos.

- 1 Num pano, aplique um produto de limpeza para lentes que indique explicitamente ser inofensivo em revestimentos antirreflexo.
- 2 Limpe suavemente a tela com um pano macio, limpo e sem pelos.

## Visualizar imagens em um cartão de memória



É possível visualizar imagens salvas em um cartão de memória. Você pode visualizar arquivos .jpg, .png e .bmp.

- 1 Insira um cartão de memória com arquivos de imagens no slot de cartão.
- 2 Selecione **Info. > Visualizador de imagens**.
- 3 Selecione a pasta contendo as imagens.
- 4 Aguarde alguns segundos para que as miniaturas sejam carregadas.
- 5 Selecione uma imagem.
- 6 Utilize as setas para navegar pelas imagens.
- 7 Se necessário, selecione **Menu > Iniciar apres. slides**.

## Imagens

Você pode capturar uma imagem de qualquer tela exibida no seu chartplotter como um arquivo .png. Você pode transferir a imagem para o seu computador. Você também pode exibir a captura de tela no visualizador de imagens ([Visualizar imagens em um cartão de memória, página 181](#)).

### Capturando imagens

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Captura de imagem > Ligado**.
- 3 Acesse uma tela que queira capturar.
- 4 Mantenha pressionado  ou  por pelo menos seis segundos.

### Copiando capturas de tela para um computador

- 1 Remova o cartão de memória do chartplotter e insira-o no leitor de cartão anexado a um computador.
- 2 No Windows Explorer, abra a pasta Garmin\scrn no cartão de memória.
- 3 Copie o arquivo .bmp do cartão e cole-o em qualquer lugar do computador.

## Solução de problemas

### Meu dispositivo não capta sinais de GPS

Se o dispositivo não captar sinais de satélite, pode haver algumas causas. Se o dispositivo não foi deslocado por longas distâncias desde a última vez que captou satélites ou se foi mantido desligado por mais de algumas semanas ou meses, é possível que o dispositivo não consiga captar os satélites de forma correta.

- Certifique-se de que o dispositivo está usando o software mais recente. Caso contrário, atualize o software do dispositivo ([Atualizações de software, página 179](#)).
- Certifique-se de ter uma visão desobstruída do céu para que a antena possa receber o sinal de GPS. Se estiver montado dentro de uma cabine, o dispositivo deve estar próximo de uma janela para que possa receber o sinal de GPS.

### Meu dispositivo não liga ou continua desligando

É possível que o dispositivo tenha problema de alimentação se não estiver ligando ou se estiver desligando de forma irregular. Verifique estes itens para tentar solucionar as causas desse problema de alimentação.

- Certifique-se de que a fonte de alimentação está gerando energia.  
É possível verificar isso de várias formas. Por exemplo, você pode verificar se outros dispositivos que são alimentados pela mesma fonte estão funcionando.
- Verifique o fusível no cabo de alimentação.  
O fusível pode estar localizado em um porta-fusível que é parte do fio vermelho do cabo de alimentação. Verifique se o fusível instalado é de tamanho adequado. Consulte a etiqueta no cabo ou as instruções de instalação para o tamanho exato do fusível necessário. Verifique o fusível para garantir que ainda há uma conexão dentro dele. Teste o fusível com um multímetro. Se o fusível estiver bom, o multímetro mostrará 0 ohm.
- Certifique-se de que o dispositivo esteja recebendo pelo menos 12 VCC.  
Para verificar a voltagem, meça os soquetes fêmea de energia e de aterramento do cabo de alimentação para voltagem CC. Se a voltagem for inferior a 12 VCC, o dispositivo não ligará.
- Se o dispositivo estiver recebendo energia suficiente, mas não ligar, entre em contato com o suporte ao produto da Garmin.

## Meu dispositivo não cria paradas no local correto

É possível inserir um local de parada manualmente para transferir e compartilhar dados de um dispositivo com outro. Se você inseriu uma parada manualmente usando coordenadas e o local do ponto não aparece onde deveria, a linha de referência do mapa e o formato da posição do dispositivo podem não corresponder à linha de referência ou ao formato usado originalmente para marcar a parada.

O formato da posição é a forma como a posição do receptor de GPS aparece na tela. É exibido geralmente como latitude/longitude em graus e minutos, com opções para graus, minutos e segundos, apenas graus ou um dos diversos formatos de grade.

A linha de referência do mapa é um modelo matemático que ilustra uma parte da superfície da terra. As linhas de latitude e de longitude em um mapa em papel são referenciadas em uma linha específica do mapa.

- 1 Descubra quais linha de referência do mapa e formato de posição foram usados quando a parada original foi criada.

Se a parada original foi obtida de um mapa, deve existir uma legenda no mapa que lista a linha de referência do mapa e o formato da posição usado para criar esse mapa. Geralmente é encontrado próximo a chave do mapa.

- 2 Selecione **Menu > Configurações > Preferências > Unidades**.
- 3 Selecione as configurações corretas de linha de referência do mapa e do formato da posição.
- 4 Crie uma parada novamente.

## Como contatar o suporte da Garmin

- Acesse [support.garmin.com](http://support.garmin.com) para obter ajuda e informações, tais como manuais do produto, perguntas frequentes, vídeos e suporte ao cliente.
- Nos Estados Unidos, telefone para 913-397-8200 ou 1-800-800-1020.
- No Reino Unido, telefone para 0808 238 0000.
- Na Europa, telefone para +44 (0) 870 850 1241.

## Especificações

### Especificações do GPSMAP 7x2 Plus

Dimensões (L x A x P)	224,7 × 142,2 × 54,0 mm (8 <sup>7</sup> / <sub>8</sub> × 5 <sup>5</sup> / <sub>8</sub> × 2 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> pol.)
Dimensões com tampa no suporte de montagem geral (L x A x P)	257,1 × 162,0 × 83,1 mm (10 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> × 6 <sup>3</sup> / <sub>8</sub> × 3 <sup>1</sup> / <sub>4</sub> )
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	84,3 mm (3 <sup>5</sup> / <sub>16</sub> pol.)
Tamanho do visor (L x A)	155,1 × 86,9 mm (6 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> × 3 <sup>7</sup> / <sub>16</sub> pol.) Diagonal de 177,8 mm (7 pol.)
Resolução da tela	WVGA, 800 × 480 pixels
Peso	0,86 kg (1,9 lb)
Distância segura da bússola	71 cm (28 pol.)
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Uso máximo de potência a 10 VCC	24 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	1,5 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	2,0 A
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 17,6 dBm
Cartão de memória	2 slots para cartão SD de, no máximo, 32 GB
Integração com HTML	Compatível com integração com OneHelm™ (somente modelos Plus)

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).

## Especificações do GPSMAP 9x2 Plus

Dimensões (L x A x P)	256,4 × 16,2 × 5,2 mm (10 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> × 6,4 × 2,1 pol.)
Dimensões com tampa no suporte de montagem geral (L x A x P)	289,4 × 181,1 × 73,8 mm (11 <sup>3</sup> / <sub>8</sub> × 7 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> × 2 <sup>15</sup> / <sub>16</sub> pol.)
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	82,9 mm (3 <sup>1</sup> / <sub>4</sub> pol.)
Tamanho do visor (L x A)	19,6 × 11,4 cm (7,7 × 4,5 pol.) Diagonal de 228,7 mm (9 pol.)
Resolução da tela	WSVGA, 1024 × 600 pixels
Peso	9x2: 1,14 kg (2,5 lb) 9x2 Plus: 1,27 kg (2,8 lb)
Distância segura da bússola	76 cm (30 pol.)
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Uso máximo de potência a 10 VCC	27 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	1,3 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	2,3 A
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 17,6 dBm
Cartão de memória	2 slots para cartão SD de, no máximo, 32 GB
Integração com HTML	Compatível com integração com OneHelm (somente modelos Plus)

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).



## Especificações do GPSMAP 12x2 Plus

Dimensões (L × A × P)	329,7 × 227,3 × 77,2 mm (13 × 8 <sup>15</sup> / <sub>16</sub> × 3 <sup>1</sup> / <sub>16</sub> pol.)
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	125 mm (4 <sup>15</sup> / <sub>16</sub> pol.)
Tamanho do visor (L × A)	262,1 × 164,2 mm (10 <sup>5</sup> / <sub>16</sub> × 6 <sup>7</sup> / <sub>16</sub> pol.) Diagonal de 12 pol.
Resolução da tela	WXGA, 1280 × 800 pixels
Peso	2,72 kg (6,0 lb)
Distância segura da bússola	65 cm (25,6 pol.)
Espaço até a obstrução mais próxima	9,5 cm (3 <sup>3</sup> / <sub>4</sub> pol.)
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Uso máximo de potência a 10 VCC	36 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	2,5 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	3,0 A
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo de NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Cartão de memória	2 slots para cartão SD de, no máximo, 32 GB
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 19,5 dBm
Integração com HTML	Compatível com integração com OneHelm (somente modelos Plus)

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).

## GPSMAP 7x3

Dimensões (L x A x P)	192,3 x 140,3 x 74,1 mm (7 <sup>9</sup> / <sub>16</sub> x 5 <sup>1</sup> / <sub>2</sub> x 2 <sup>15</sup> / <sub>16</sub> pol.)
Dimensões com tampa no suporte de montagem geral (L x A x P)	200,2 x 156,3 x 101,2 mm ( 7 <sup>7</sup> / <sub>8</sub> x 6 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> x 4 pol.)
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	27,8 mm (2 pol.)
Tamanho do visor (L x A)	154,6 x 91,0 mm (6 <sup>1</sup> / <sub>16</sub> x 3 <sup>9</sup> / <sub>16</sub> pol.) Diagonal de 17,8 cm (7,0 pol.)
Resolução da tela	WSVGA, 1024 x 600 pixels
Peso	1,3 kg (2,8 lb)
Distância segura da bússola	35 cm (13,78 pol.)
Uso máximo de potência a 10 VCC	Modelos sem sonar: 17,6 W Modelos com sonar: 35,9 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	Modelos sem sonar: 1,08 A Modelos com sonar: 1,18 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	Modelos sem sonar: 1,45 A Modelos com sonar: 2,96 A
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 17,6 dBm
Cartão de memória	2 slots para cartão microSD de, no máximo, 32 GB

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).

## GPSMAP 9x3

Dimensões (L × A × P)	233,0 × 162,3 × 75,8 mm (9 <sup>3</sup> / <sub>16</sub> × 6 <sup>3</sup> / <sub>8</sub> × 3 pol.)
Dimensões com tampa no suporte de montagem geral (L x A x P)	256,2 × 178,1 × 104,7 mm (10 <sup>1</sup> / <sub>16</sub> × 7 × 4 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> pol.)
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	33,2 mm (1 <sup>5</sup> / <sub>8</sub> pol.)
Tamanho do visor (L × A)	198,7 × 111,8 mm (7 <sup>13</sup> / <sub>16</sub> × 4 <sup>3</sup> / <sub>8</sub> pol.) Diagonal de 22,9 cm (9,0 pol.)
Resolução da tela	WXGA, 1280 × 720 pixels
Peso	1,6 kg (3,6 lb)
Distância segura da bússola	30 cm (11,81 pol.)
Uso máximo de potência a 10 VCC	Modelos sem sonar: 22,0 W Modelos com sonar: 40,2 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	Modelos sem sonar: 1,34 A Modelos com sonar: 1,37 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	Modelos sem sonar: 1,78 A Modelos com sonar: 3,20 A
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 17,6 dBm
Cartão de memória	2 slots para cartão microSD de, no máximo, 32 GB

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).

## GPSMAP I2x3

Dimensões (L x A x P)	308,3 × 227,6 × 81,8 mm (12 1/8 × 8 15/16 × 3 1/4 pol.)
Dimensões com tampa no suporte de montagem geral (L x A x P)	327,2 × 246,3 × 113,8 mm (12 7/8 × 9 11/16 × 4 1/2 pol.)
Espaço até a próxima obstrução atrás do chartplotter	93,6 mm (3 11/16 pol.)
Tamanho do visor (L x A)	262,1 × 164,2 mm (10 15/16 × 6 7/16 pol.) Diagonal de 30,7 cm (12,1 pol.)
Resolução da tela	WXGA, 1280 × 800 pixels
Peso	3,0 kg (6,6 lb)
Distância segura da bússola	45 cm (17,72 pol.)
Uso máximo de potência a 10 VCC	Modelos sem sonar: 26,5 W Modelos com sonar: 43,0 W
Consumo de energia típico a 12 VCC	Modelos sem sonar: 1,67 A Modelos com sonar: 1,68 A
Consumo de energia máximo a 12 VCC	Modelos sem sonar: 2,15 A Modelos com sonar: 3,56 A
Intervalo de temperatura	De -15° a 55 °C (de 5° a 131 °F)
Material	Plástico policarbonato e alumínio fundido
Classificação de impermeabilidade	IEC 60529 IPX7 <sup>1</sup>
Tensão de entrada	De 10 a 32 VCC
Fusível	6 A, 125 V de ação rápida
NMEA 2000 LEN a 9 VCC	2
Consumo da NMEA 2000	Máximo de 75 mA
Máximo de pontos de parada	5.000
Máximo de rotas	100
Máximo de pontos de trajetos ativos	50.000 pontos, 50 trajetos salvos
Frequência sem fio	Máximo de 2,4 GHz a 17,6 dBm
Cartão de memória	2 slots para cartão microSD de, no máximo, 32 GB

<sup>1</sup> O dispositivo é resistente a exposição acidental à água de até 1 m de profundidade por até 30 min. Para obter mais informações, acesse [www.garmin.com/waterrating](http://www.garmin.com/waterrating).

## Especificações dos modelos de sonar

Especificação	Medidas
Frequências do sonar <sup>1</sup>	Tradicional: 50/200, 77/200, 83/200 kHz CHIRP de canal único: de 40 a 250 kHz Garmin ClearVü CHIRP: 260/455/800 kHz Ultra alta definição Garmin ClearVü: 0,8 Mhz (800 kHz), alcance CHIRP: 760 a 880 kHz Ultra alta definição SideVü: 1,2 MHz (1,200 kHz), alcance CHIRP: 1.060 a 1.170 kHz
Potência de transmissão do sonar (RMS) <sup>2</sup>	CHIRP: 1000 W CHIRP Garmin ClearVü e SideVü: 500 W
Profundidade do sonar <sup>3</sup>	5.000 pés a 1 kW

<sup>1</sup> Dependendo do transdutor.

<sup>2</sup> Dependendo da profundidade e da classificação do transdutor.

<sup>3</sup> Dependendo do transdutor, da salinidade da água, do tipo de fundo e de outras condições da água.

## Informações sobre o PGN da NMEA 2000

### Transmissão e recepção

PGN	Descrição
059392	Reconhecimento da ISO
059904	Solicitação da ISO
060160	Protocolo de transporte ISO: transferência de dados
060416	Protocolo de transporte ISO: gerenciamento de conexão
060928	Endereço ISO solicitado
065240	Endereço comandado
126208	Solicitar função de grupo
126996	Informações do produto
126998	Informações de configuração
127237	Controle de rumo/trajeto
127245	Leme
127250	Direção da embarcação
127258	Variação magnética
127488	Parâmetros do motor: atualização rápida
127489	Parâmetros do motor: dinâmico
127493	Parâmetros de transmissão: dinâmico
127505	Nível de fluidos
127508	Status da bateria
128259	Velocidade: com referência a água
128267	Profundidade da água
129025	Posição: atualização rápida
129026	COG e SOG: atualização rápida
129029	Dados de posição do GNSS
129283	Erro de trajeto cruzado
129284	Dados sobre navegação
129539	DOPS do GNSS
129540	Satélites do GNSS na visualização
130060	Rótulo
130306	Dados sobre o vento
130310	Parâmetros ambientais (obsoleto)
130311	Parâmetros ambientais (obsoleto)

PGN	Descrição
130312	Temperatura (obsoleto)

#### Transmissão

PGN	Descrição
126464	Função de grupo de listas do PGN de transmissão e recepção
126984	Resposta a alertas
127497	Parâmetros de viagem: motor

#### Recepção

PGN	Descrição
065030	Gerador de quantidades médias de CA básico (GAAC)
126983	Alerta
126985	Texto do alerta
126987	Limite de alerta
126988	Valor do alerta
126992	Hora do sistema
127251	Incidência da curva
127252	Arfagem
127257	Atitude
127498	Parâmetros do motor: estáticos
127503	Status de entrada CA (obsoleto)
127504	Status de saída CA (obsoleto)
127506	Status detalhado CC
127507	Status do carregador
127509	Status do inversor
128000	Ângulo de manobra náutica
128275	Registro de distância
129038	Relatório de posição do AIS classe A
129039	Relatório de posição do AIS classe B
129040	Relatório de posição estendida do AIS classe B
129044	Linha de referência
129285	Navegação: Informações de rota, ponto de parada
129794	Dados relacionados a viagens e estática do AIS classe A
129798	Relatório da posição de aeronave AIS SAR



PGN	Descrição
129799	Frequência/modo/energia do rádio
129802	Mensagem relacionada com a segurança AIS
129808	Informações de chamada DSC
129809	Relatório de dados de estática do AIS classe B "CS", parte A
129810	Relatório de dados de estática do AIS classe B "CS", parte B
130313	Umidade
130314	Pressão real
130316	Temperatura: Alcance estendido
130576	Status de trimagem
130577	Dados de direção

## Informações sobre o NMEA 0183

### Transmissão

Sentença	Descrição
GPAPB	APB: título ou sentença do controlador de trajeto (piloto automático) "B"
GPBOD	BOD: variação (da origem ao destino)
GPBWC	BWC: variação e distância para a parada
GPGGA	GGA: dados fixos de sistema de posicionamento global
GPGLL	GLL: posição geográfica (latitude e longitude)
GPGSA	GSA: GNSS DOP e satélites ativos
GPGSV	GSV: satélites do GNSS na visualização
GPRMB	RMB: informações de navegação mínimas recomendadas
GPRMC	RMC: dados mínimos do GNSS específicos recomendados
GPRTE	RTE: rotas
GPVTG	VTG: curso sobre o solo e velocidade no solo
GPWPL	WPL: local da parada
GPXTE	XTE: erro de trajeto cruzado
PGRME	E: erro estimado
PGRMM	M: linha de referência do mapa
PGRMZ	Z: altitude
SDDBT	DBT: profundidade abaixo do transdutor
SDDPT	DPT: profundidade
SDMTW	MTW: temperatura da água
SDVHW	VHW: direção e velocidade da água

### Recepção

Sentença	Descrição
DPT	Profundidade
DBT	Profundidade abaixo do transdutor
MTW	Temperatura da água
VHW	Direção e velocidade da água
WPL	Local da parada
DSC	Informações de chamada seletiva digital
DSE	Chamada seletiva digital expandida
HDG	Direção, desvio e variação

Sentença	Descrição
HDM	Direção, magnética
MWD	Direção e velocidade do vento
MDA	Composto meteorológico
MWV	Velocidade e ângulo do vento
VDM	Mensagem de data link VHF do AIS

Você pode obter informações completas sobre o formato e sentenças da National Marine Electronics Association (NMEA) em [www.nmea.org](http://www.nmea.org).

## Informações sobre o J1939

O chartplotter pode receber sentenças do J1939. O chartplotter não pode transmitir pela rede J1939.

Descrição	PGN	SPN
Porcentagem de carga do motor na velocidade atual	61443	92
Velocidade do motor	61444	190
Temperatura do gás de escape do coletor do motor - coletor direito	65031	2433
Temperatura do gás de escape do coletor do motor - coletor esquerdo	65031	2434
Resfriamento automático do motor	65172	
Códigos de problema do diagnóstico ativo	65226	
Distância do veículo	65248	
Indicador de água no combustível	65279	
Luz para aguardar a partida do motor	65252	1081
Teste de motor em relação à velocidade	65252	2812
Status do comando de desligamento de ar do motor	65252	2813
Status do comando de saída do alarme do motor	65252	2814
Total de horas de operação do motor	65253	247
Velocidade do veículo baseada na navegação	65256	517
Temperatura do combustível do motor 1	65262	174
Temperatura do óleo do motor 1	65262	175
Pressão de fornecimento de combustível do motor	65263	94
Pressão do óleo do motor	65263	100
Pressão do líquido de resfriamento do motor	65263	109
Temperatura do líquido de resfriamento do motor	65263	110
Nível de resfriamento do motor	65263	111
Taxa de combustível do motor	65266	183
Economia média de combustível do motor	65266	185
Pressão do coletor de admissão #1 do motor	65270	102
Entrada de energia/potência da bateria 1	65271	168
Temperatura do óleo da transmissão	65272	177
Pressão do óleo da transmissão	65272	127
Nível de combustível	65276	96
Pressão diferencial do filtro de óleo do motor	65276	969

# Índice

## A

ActiveCaptain **18, 19, 177**  
atualizando o software **21**  
atualizar cartas **21**  
notificações inteligentes **19, 20**  
quickdraw **44, 45**  
água  
deslocamento de temperatura **172**  
registro de temperatura **134**  
velocidade **173**  
AIS **31, 34, 36, 40**  
alvos **32, 33, 36**  
ameaças **33, 34, 102**  
ativando **173**  
ATONs **35**  
dispositivo de sinais de problemas **36**  
radar **103**  
SART **36**  
ajuda. *Consulte* suporte ao produto  
ajudas de navegação **28**  
alarme de âncora de arrasto **168**  
alarme de chegada **168**  
alarme de colisão **34, 173**  
alarme de colisão de zona de segurança **34, 173**  
alarme fora do curso **168**  
alarmes **62, 162, 168**  
  águas profundas **87, 169**  
  águas rasas **87, 169**  
  âncora de arrasto **168**  
  chegada **168**  
  clima **169**  
  colisão **34, 173**  
  combustível **132, 169**  
  fora do curso **168**  
  medidores **127**  
  motor **127**  
  navegação **168**  
  sonar **87, 169**  
  temperatura da água **87, 169**  
alarmes de navegação **168**  
alertas **162**  
altura segura **164**  
alvos **101**  
alvos suspensos **42**  
AM **142**  
amura e cambar **67, 68**  
amurar e cambar  
  manutenção de direção **67**  
  vela **67**  
âncora **168**  
antena, GPS **10**  
atalhos **120**  
atualizações, software **179, 180**  
atualizar  
  cartas **21**  
  software **21**  
áudio **162**  
auxílios de navegação **35**

## B

barra de menu **13**  
barra de sobreposição **118**  
bateria, gerenciamento **134, 135**  
bloqueando, tela **7**  
bússola  
  barra de dados **17**  
  rosa **38**

## C

cambar. *Consulte* amura e cambar  
cambar em roda. *Consulte* amura e cambar  
câmera **158**  
  configuração **154**

controlar **154, 156–158**  
modo de espera **154**  
pausando **154**  
posição inicial **154**  
visão dos entornos **160, 161**  
Câmera VIRB **157**  
caminhos **47, 48, 55**  
canal de retorno de áudio **162**  
carta de navegação **26, 31**  
  ATONs **35**  
  camadas **38, 40, 41**  
  cobertura do radar **98**  
  configurações **38, 41**  
  MARPA **40**  
  pontos de serviço marítimos **49**  
  trilhas de embarcações **40, 124**  
carta de pesca **26**  
cartão de memória **8, 176, 177**  
  instalação **9, 10**  
  mapas detalhados **176**  
  slot **1**  
cartas **26, 30, 39, 43, 44**  
  aparência **37, 38, 40–42**  
  atualizar **21, 179**  
  camadas **37, 38, 40**  
  configurações **37**  
  detalhes **27**  
  medindo distância **27**  
  navegação **26, 28, 31**  
  pesca **26**  
  quickdraw **43–46**  
  radar **42**  
  símbolos **27**  
cartas premium **29, 31**  
  Fish Eye 3D **29**  
  fotos aéreas **31**  
  indicadores animados de marés e correntes **30**  
chamada de problemas **122, 123**  
chamada de socorro **123**  
chamadas seletivas digitais **122, 123**  
  ativando **122, 173**  
  canais **124**  
  chamada individual de rotina **124, 125**  
  contatos **122**  
circuitos **136**  
clima **148**  
  alarmes **169**  
  assinatura **152**  
  cartas **41**  
  condições de mar **149, 150**  
  pesca **149**  
  precipitação **147**  
  previsão **148–150**  
  temperatura da água **150, 151**  
  ventos **150**  
  visibilidade **151**  
cobertura do radar **98**  
combinações **15, 16**  
combustível **172**  
compartilhando dados **175**  
comutação digital **136**  
conectores **2–5**  
configurações **46, 162–164**  
  exibição de radar **107**  
  informação do sistema **163**  
configurações de fábrica **175**  
  estações **17**  
controle remoto **24, 114, 115**  
  desconectando **24**  
correntes animadas, marés **30**

## D

DAB **142–144**  
dados  
  backup **176**

copiando **175**  
gerenciamento **175**  
dados do usuário, excluindo **62**  
desbloqueando, tela **7**  
desligado **14**  
deslocamento, frente do barco **108**  
deslocamento da quilha **66, 171**  
destinos  
  gráfico de navegação **49**  
  selecionar **49**  
direção **112**  
  ajustando **112**  
  capacidade de carga **111**  
  linha **38, 68**  
  manutenção de direção **67**  
  Shadow Drive **112**  
dispositivo  
  limpar **181**  
  registro **178**  
dispositivo de sinais de problemas **36**  
dispositivos sem fio **23, 24, 135, 156–158**  
  conectando a uma rede sem fio **19**  
  conectar um dispositivo sem fio **23–25**  
  configuração de rede **23**  
distância da linha costeira **58, 166**  
DSC **122, 123**. *Consulte* chamadas seletivas digitais

## E

EBL **103**  
  medindo **103**  
  mostrando **103**  
EGNOS **163**  
Emparelhando o GRID **180, 181**  
EPIRB **36**  
estações **11**  
  alterar a estação **163**  
  ordenar as exibições **163**  
  restaurar o layout **17, 163**  
estações atuais **138, 139**  
  indicadores **30**  
estações de corrente **139**  
estações de marés **30, 138, 139**  
  indicadores **30**  
excluindo, todos os dados do usuário **62**

## F

favoritos **12**  
Fish Eye 3D **29**  
  alvos suspensos **42**  
  cone do sonar **42**  
  trajetos **42**  
FM **142**  
fonte de dados preferida **108, 109**  
Force motor de proa **117, 118**  
fotos, aérea **31**  
fotos aéreas **31**  
Fusion PartyBus **141**

## G

Garmin ClearVü **71**  
Garmin Express **177, 178**  
  atualizar cartas **179**  
Garmin Marine Network **167**  
Garmin Nautix, emparelhamento **25**  
Garmin Rede marítima **168**  
Garmin SideVü **72**  
Garmin suporte ao produto. *Consulte* suporte ao produto  
gerenciador de advertência **139**  
  mensagens **139, 140**  
GLONASS **163**  
GPS **182**  
  EGNOS **163**  
  fonte **10**  
  GLONASS **163**  
  sinais **10**

WAAS **163**  
gráfico de ângulo do vento **134**  
gráfico de navegação **49, 152**  
gráfico de pesca **152**  
gráfico de velocidade do vento **134**  
gráficos  
  ângulo do vento **134**  
  configurando **134**  
  pressão atmosférica **134**  
  profundidade **134**  
  temperatura da água **134**  
  temperatura do ar **134**  
  velocidade do vento **134**  
Gráficos Premium, Fish Eye 3D **42**  
GRID **181**  
GRID emparelhamento **163, 181**  
**H**  
homem ao mar **50, 113, 123**  
**I**  
ID de unidade **163**  
idioma **162, 164**  
imagens **14, 181, 182**  
  capturando **182**  
imagens do satélite **31**  
informação do sistema **163, 177**  
informações do céu **138, 139**  
inReach **135**  
  mensagens **135, 136**  
inserção de navegação **17**  
Ir para **47–49**  
itens comumente usados **12**  
itens favoritos **12**  
**J**  
joystick **181**  
**L**  
lança **13, 62**  
Layout SmartMode **16**  
  vincular ao limite **61**  
limite **61, 62**  
limites **61**  
  copiando **176**  
  mostrando **39**  
  vincular ao layout SmartMode **61**  
local da marca **50**  
localizador de cardume. *Consulte* sonar  
luz de fundo **13, 24**  
**M**  
mapas **43, 44, 176**. *Consulte* cartas  
mapas detalhados **176**  
MARPA  
  alvos **101, 102**  
  ameaças **33, 34, 102**  
  captando **102**  
  carta de navegação **40**  
  objeto com tag **102**  
medidores **126, 130**  
  alarmes de status **127**  
  combustível **125, 133**  
  limites **126**  
  motor **125, 127**  
  vento **133, 134**  
  viagem **134**  
medidores da viagem **134**  
medidores de combustível **125, 126**  
  alarme de status **132, 169**  
  sincronizar com combustível real **133**  
medidores de motor **125–127**  
  alarmes de status **127**  
  configuração **127**  
  configurar **127**  
medidores de vento **133, 134**  
medidores na navegação **133**

medindo distância **73**  
  cartas **27**  
mensagens **135**  
MOB, dispositivo **36**  
modo cor **14**  
motor **128, 130–132**  
  alertas **126, 129**  
  condições **129**  
motor de proa **117–120**  
  bússola **120**  
  deslocamento da proa **121**  
Motor de proa Force **118–121**  
**N**  
navegação **39, 64, 113**  
  linha de partida **63**  
  tabela polar **65**  
  temporizador de corrida **63**  
NMEA 0183 **122, 167**  
NMEA 2000 **122, 167**  
notificações **19, 20**  
notificações inteligentes **19, 20**  
números de sobreposição **17**  
**O**  
Optimus **136, 137**  
Optimus Optimus **138**  
Orientação automática **47, 48, 55–57, 164, 165**  
  caminhos **56**  
  distância da linha costeira **58, 166**  
outras embarcações  
  AIS **40**  
  trilhas **40**  
**P**  
Panoptix **93**  
paradas, excluindo **52**  
Perspective 3D **152**  
piloto automático **109–111, 113–117**  
  ajustando a direção **112**  
  configurar **109**  
  engatando **111**  
  incremento da navegação **110**  
  navegação padrão **112, 113**  
  padrão da volta de Williamson **113**  
  padrão de busca **113**  
  padrão de órbita **113**  
  padrão de trevo **113**  
  padrão de zigue-zague **112**  
  padrão do retorno em "U" **112**  
  padrão em círculos **112**  
  padrões de navegação **112, 113**  
  reduzindo a atividade do leme **111**  
  Shadow Drive **111**  
piloto automático. **116**  
pontos de parada **50, 183**  
  copiando **175, 176**  
  criando **27, 50**  
  editar **51**  
  embarcação rastreada **123**  
  excluindo **52**  
  homem ao mar **50**  
  mostrando **39**  
  navegando para **52**  
  projetando **50**  
  sonar **81**  
  visualizando lista de **50**  
portas **2–5**  
posição, monitoramento **123**  
precisão do GPS **168**  
predefinições **17, 18, 142, 144**  
  DAB **144**  
profundidade segura **164**  
**Q**  
quickdraw **44–46**

**R**  
radar **97–101, 104, 108**  
  AIS **103**  
  alcance **99, 100**  
  anéis de alcance **108**  
  cálculo da média **107**  
  campo de visão **108**  
  cobertura **42**  
  esquema de cor **108**  
  fonte **108**  
  ganho **105**  
  interferência **106, 107**  
  MARPA **34**  
  modo pássaros **105**  
  otimizando a exibição **105, 106**  
  pontos de parada **108**  
  posição de parada personalizada **108**  
  tela de cobertura **98**  
  transmissão temporizada **99**  
  transmitindo **99**  
  Trilhas echo **104**  
  zona de segurança **100, 101**  
rádio **142**  
  AM **142**  
  FM **142**  
  SiriusXM **144–146**  
Rádio por satélite SiriusXM **142, 144–146**  
rádio VHF **122**  
  canal DSC **124**  
  chamada individual de rotina **124, 125**  
  chamadas de problemas **122, 123**  
  chamadas de socorro **123**  
  chamando um alvo de AIS **125**  
redefinindo, configurações **145**  
redefinir **175**  
registro de eventos **163**  
registro de profundidade **134**  
registro de temperatura **134**  
registro do dispositivo **178**  
registro do produto **178**  
reiniciando, layouts da estação **17**  
relatório de posição **123, 124**  
relatórios de boias **151**  
relógio **168**  
  alarme **168**  
  marítimo **114**  
Relógio Garmin, emparelhamento **25**  
reprodutor de mídia **140–142, 144, 146**  
  DAB **143**  
  estéreo **140**  
  fonte **140, 141**  
  FUSION-Link **140**  
  modo de sintonização **142**  
  mudo **141**  
  nome do dispositivo **146**  
  pesquisa alfabética **141**  
  predefinição **142, 143, 153**  
  predefinições **153**  
  rádio **144, 145**  
  Rádio por satélite SiriusXM **144**  
  região do sintonizador **142, 143**  
  repetir **141**  
  reproduzir aleatoriamente **141**  
  VHF **142**  
  zonas **141**  
reprodutor de música **140, 144, 146**.  
  *Consulte* reprodutor de mídia  
restaurar **175**  
Rota para **47, 48**  
rotas **47, 48, 52, 61**  
  copiando **175, 176**  
  criando **53, 55**  
  editar **53**  
  excluindo **55**  
  navegando **54**  
  navegar paralelamente a **54**

pontos de parada **175**  
visualizando lista de **53**

**S**

SART **36**  
sensor de vento **24**  
sensores de nível do tanque **130**  
serviços marítimos **49**  
Shadow Drive, habilitando **111**  
SideVü **72**  
símbolos **32**  
sinais do satélite, captando **10**  
SiriusXM **142, 146**  
    controles dos pais **145**  
    Rádio por satélite **144**  
SiriusXM Rádio por satélite **145**  
software  
    atualizações **146, 180**  
    atualizar **21, 179, 180**  
solução de problemas **182, 183**  
sombreamento de profundidade **38, 40, 41**  
sonar **69, 81, 83, 87**  
    alarmes **87, 169**  
    alvos suspensos **86**  
    aparência **86**  
    avanço de foto **86**  
    compartilhando **80, 81**  
    cone **42**  
    escala de profundidade **85**  
    escopo a **86, 90**  
    fonte **80, 81**  
    frequências **89**  
    FrontVü **79**  
    ganho **82**  
    ganho de cor **83**  
    Garmin ClearVü **71**  
    interferência **85**  
    LiveScope **79, 80, 95–97**  
    medição de distância **73**  
    números **17**  
    Panoptix **73–79, 82, 90–93**  
    perspectiva **80, 95–97**  
    ponto de parada **81**  
    profundidade **84**  
    rejeição cor **86**  
    ruído **82, 83**  
    ruído da superfície **85**  
    SideVü **72**  
    trava da parte inferior **84**  
    visualizações **69, 70**  
    zoom **84**  
SOS **50, 123**  
suporte. *Consulte* suporte ao produto  
suporte ao produto **8, 183**  
suporte ao produto Garmin. *Consulte*  
    suporte ao produto

**T**

tabela polar **65**  
tecla liga/desliga **1, 7, 14**  
teclado **164**  
Tecnologia Wi-Fi **23**  
tela  
    bloqueando **7, 14**  
    brilho **13**  
    desbloqueando **7**  
tela inicial **11**  
    personalizar **12**  
tela sensível ao toque **1, 5**  
tempo **146**  
    assinatura **146**  
    cobertura **152**  
    informações de onda **150**  
    pressão da superfície **151**  
    previsão **147, 152**  
    temperatura da água **151**

transmissões **146**  
trajetos **58, 59, 61**  
    apagando **60**  
    copiando **176**  
    editar **59**  
    excluindo **60**  
    gravar **60**  
    lista **59**  
    mostrando **39, 59**  
    navegando **59, 60**  
    salvar **59**  
    salvar como rota **59**  
transducer **87**  
transdutor **69, 80, 88, 93**  
trilhas de embarcações **40, 124**

**U**

unidades de medida **164**

**V**

vela **67, 68**  
    ajustando **67**  
veleiro **13, 62**  
velejandolinha de partida **63**  
 velejar **62**  
vento, rosa **38**  
vídeo **152–159**  
    configurando **155**  
    configurar **153, 154**  
    exibição **153**  
    exibindo **155**  
    fonte **152, 154**  
visão dos entornos, câmera **160, 161**  
visão traseira **2–5**  
visualizar manual **7**  
voltagem **168**  
VRM **103**  
    medindo **103**  
    mostrando **103**

**W**

WAAS **163**  
Wi-Fi **19**  
Wi-Fi tecnologia **23**

**Z**

zoom  
    gráfico **27**  
    sonar **84**



