

FORCE® VANBRODSKI MOTOR

Korisnički priručnik

© 2019 Garmin Ltd. ili njezine podružnice

Sva prava pridržana. Sukladno zakonima o zaštiti autorskih prava, ovaj priručnik se ne smije kopirati, u cijelosti niti djelomično, bez prethodnog pismenog odobrenja tvrtke Garmin. Garmin pridržava pravo izmjene ili poboljšanja svojih proizvoda te izmjene sadržaja ovog priručnika, bez obaveze da obavijesti bilo koju osobu ili organizaciju o tim izmjenama ili poboljšanjima. Posjetite www.garmin.com gdje ćete pronaći posljednje nadogradnje i dodatne podatke o korištenju ovog proizvoda.

Garmin®, logotip Garmin, ActiveCaptain® i Force® trgovački su znakovi tvrtke Garmin Ltd. ili njezinih podružnica, registrirani u SAD-u i drugim državama. Ovi trgovački znakovi ne smiju se koristiti bez izričitog dopuštenja tvrtke Garmin.

Wi-Fi® zaštićen je znak tvrtke Wi-Fi Alliance Corporation.

Sadržaj

Početak rada..... 1

Otpuštanje motora iz sklopljenog položaja	1
Podešavanje dubine vanbrodskog motora	2
Sklapanje motora iz uporabnog položaja	3
Pričvršćivanje sigurnosnog remena	4
Zaslon vanbrodskog motora	5
Indikator statusa	6
Kalibracija vanbrodskog motora	7
Postavljanje pomaka pramca	7
Povezivanje s ploterom	8
Povezivanje mobilnog uređaja s aplikacijom ActiveCaptain®	8
Povezivanje s Garmin nosivim uređajem	8

Daljinski upravljač..... 9

Zaslon daljinskog upravljača	11
Umetanje baterija	12
Pričvršćivanje vrpce	12
Navigiranje izbornikom	12
Kalibracija daljinskog upravljača	13
Uparivanje daljinskog upravljača	13
Uparivanje dodatnog daljinskog upravljača	13

Nožna papučica..... 14

Umetanje baterija	15
Uparivanje nožne papučice	15
Indikator statusa	16
Onemogućavanje gumba autopilota na nožnoj papučici	16

Rad..... 16

Uključivanje i isključivanje propelera ...	16
Prilagodba brzine motora	17
Održavanje brzine	17
Upravljanje propelerom kada je u djelomično uporabnom položaju	17
Upravljanje	18
Ručno usmjeravanje vanbrodskog motora	18

Održavanje smjera	18
Držanje položaja	18
Upravljanje gestama	18
Točke	19
Stvaranje točke	19
Navigacija do točke	19
Prikaz pojedinosti o točkama	19
Uređivanje naziva točke	20
Brisanje točke	20
Rute	20
Navođenje po ruti	20
Prikaz pojedinosti o ruti	20
Uređivanje naziva rute	20
Brisanje rute	21
Tragovi	21
Spremanje aktivnog traga	21
Brisanje aktivnog traga	21
Navigiranje do početka aktivnog traga	21
Navigacija po spremljenom tragu	21
Prikazivanje pojedinosti o spremljenim tragovima	22
Uređivanje spremljenog naziva traga	22
Brisanje spremljene trase	22
Navigacija	22
Pauziranje i nastavljavanje navigacije	22
Zaustavljanje navigacije	22

Postavke..... 23

Postavke vanbrodskog motora	23
Postavke bežične mreže	23
Postavke daljinskog upravljača	24
Postavke pozadinskog osvetljenja ..	24

Nadogradnje softvera..... 24

Nadogradnja softvera pomoću aplikacije ActiveCaptain	25
--	----

Potrebno održavanje i raspored održavanja..... 26

Pregled i čišćenje priključaka za napajanje	27
Podmazivanje šarke i čahura	28
Čišćenje i podmazivanje mehanizma za zaključavanje	29

Provjera i zamjena vodicica nosača	30
Provjera i zamjena gumene zaštite nosača	31
Servisiranje anode	32
Servisiranje anode elise	32
Servisiranje anode u stožastom vrhu	33
Zamjena vučnog kabela	33
Popravljanje ogrebane boje	33

Informacije o motoru..... 34

Dimenzije u sklopljenom položaju	34
Dimenzije u uporabnom položaju	34
Registriranje uređaja	35

Specifikacije.....36

Vanbrodski motor	36
Informacije o potisku i potrošnji struje motora	37
Specifikacije	38
Nožna papučica	38

Početak rada

UPOZORENJE

U kutiji proizvoda potražite list *Važni podaci o sigurnosti i proizvodu* koji sadrži upozorenja i druge važne informacije o proizvodu.

Nemojte pokretati motor ako elisa nije u vodi. Kontakt s elisom u pokretu može uzrokovati ozbiljne ozljede.

Motor nemojte upotrebljavati u područjima gdje vi ili druge osobe u vodi možete doći u kontakt s elisom u pokretu jer tako možete uzrokovati ozbiljne ozljede.

Vi ste odgovorni za sigurno i oprezno upravljanje plovilom. Funkcije autopilota vanbrodskog motora alati su koji poboljšavaju mogućnost upravljanja plovilom. No, oni vas ne oslobađaju odgovornosti da plovilom upravljate na siguran način. Izbjegavajte navigacijske opasnosti i nikad ne ostavljajte kontrole motora bez nadzora.

Upoznajte se s funkcijama autopilota na mirnoj otvorenoj vodi bez opasnosti.

Budite oprezni kad vanbrodskim motorom upravljate u blizini opasnih elemenata u vodi poput drveća, kamenja u plitkoj vodi, dokova, stupova i drugih plovila.

Prije rukovanja ili rada s elisom, pogonskim motorom elise, električnim priključcima ili kućištima elektroničkih komponenti obavezno odspojite motor od akumulatora kako biste spriječili ozbiljne ozljede ili smrti.

OPREZ

Neka daljinski upravljač uvijek bude uz vas tijekom upotrebe vanbrodskog motora. Ako u bilo kojem trenutku trebate prilagoditi ili zaustaviti rad vanbrodskog motora, za zaustavljanje elise možete pritisnuti  na daljinskom upravljaču ili nožnoj papučici ili pritisnuti .

Prilikom upotrebe funkcija autopilota budite spremni na iznenadna zaustavljanja, ubrzavanja i skretanja.

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora pazite na opasnost od prignječenja ili priklještenja od pokretnih dijelova što može uzrokovati tjelesne ozljede.

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora stanite čvrsto i pripazite na skliske površine oko motora. Ako tijekom otpuštanja motora izgubite ravnotežu, to može uzrokovati ozljede.

Otpuštanje motora iz sklopljenog položaja

OPREZ

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora stanite čvrsto i pripazite na skliske površine oko motora. Ako tijekom otpuštanja motora izgubite ravnotežu, to može uzrokovati ozljede.

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora pazite na opasnost od prignječenja ili priklještenja od pokretnih dijelova što može uzrokovati tjelesne ozljede.

- 1 Otpustite sigurnosni remen.
- 2 Povucite vučni kabel unatrag dok se ne zaustavi kako biste otpustili zasun i nastavite ga čvrsto držati.
- 3 Podignite motor prema gore i naprijed s pomoću vučnog kabela, a zatim ga polako spustite u uporabni položaj.
- 4 Ako je potrebno, pritisnite krak postolja prema dolje kako biste zaključali motor u uporabnom položaju.

Podešavanje dubine vanbrodskog motora

- 1 Pomaknite motor tako da se zaustavi na pola puta između sklopljenog i uporabnog položaja.
- 2 Otpustite prsten na podnožju kućišta upravljačkog sustava.



NAPOMENA: Trebate se pripremiti za to da će motor kliznuti dolje kada otpustite prsten.

- 3 Postavite vanbrodski motor na veću ili manju dubinu.

OBAVIJEST

Nemojte postavljati dubinu motora previše nisko kako ne bi komprimirao namotani kabel. Kada se namotani kabel komprimira, može se oštetiti uslijed trenja pri radu motora i može doći do neočekivanog kretanja plovila kada je aktivirana funkcija zaključavanja sidra.

- 4 Zategnite prsten na podnožju kućišta upravljačkog sustava.
- 5 Odaberite radnju:
 - Ako postavljate vanbrodski motor u uporabni položaj, postavite ga u puni uporabni položaj kako biste provjerili dubinu.
 - Ako postavljate motor u sklopljeni položaj, postavite ga u sklopljeni položaj kako biste provjerili dubinu ([Sklapanje motora iz uporabnog položaja, stranica 3](#)).
- 6 Ponovite ovaj postupak prema potrebi za postavljanje ispravne dubine za uporabni ili sklopljeni položaj.

Sklapanje motora iz uporabnog položaja

⚠ OPREZ

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora stanite čvrsto i pripazite na skliske površine oko motora. Ako tijekom otpuštanja motora izgubite ravnotežu, to može uzrokovati ozljede.

Prilikom spremanja ili otpuštanja motora pazite na opasnost od prignječenja ili priklještenja od pokretnih dijelova što može uzrokovati tjelesne ozljede.

Uvijek morate pričvrstiti sigurnosni remen nakon pohrane vanbrodskog motora kako biste spriječili to da se motor neočekivano pokrene. Neočekivano pokretanje motora može dovesti do osobnih ozljeda i štete na vašem plovilu i vanbrodskom motoru.

OBAVIJEST

Prije nego što ga prebacite u sklopljeni položaj, motor se mora potpuno prestati okretati na jednoj strani. Ako se motor okreće na jednoj strani tijekom prebacivanja u sklopljeni položaj, može oštetiti upravljački sustav.

- 1 Ako dršku držite okomito na vučni kabel, povucite vučni kabel kako biste otpustili zasun i podignite motor iz uporabnog položaja.

OBAVIJEST

Dršku obavezno držite okomito na kabel dok ga povlačite kako biste izbjegli prekomjerno habanje koje bi moglo oštetiti kabel.

- 2 Ako je to potrebno, podesite dubinu motora tako da se oslanja na vodilice ① na podnožju nosača (*Podešavanje dubine vanbrodskog motora, stranica 2*).

OBAVIJEST

Dok je u sklopljenom položaju, motor se mora dobro oslanjati na vodilice. Ako je dubina motora podešena preplitko, može pritisnuti plinsku oprugu. Ako je dubina motora podešena preduboko, može visjeti s kraja podnožja nosača. Sklapanjem motora koji nije oslonjen na vodilice doći će do oštećenja motora.



- 3 Ako je potrebno, pritisnite kućište upravljačkog sustava prema dolje kako biste ga zaključali u sklopljenom položaju.
- 4 Pričvrstite sigurnosni remen (*Pričvršćivanje sigurnosnog remena, stranica 4*).

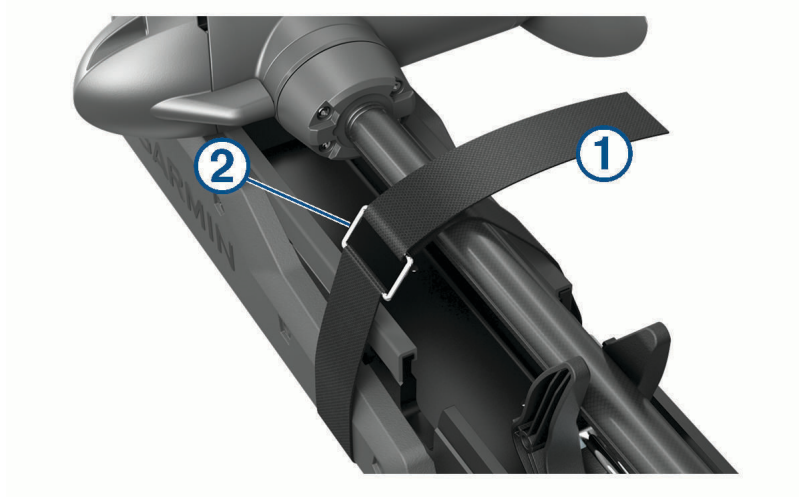
Pričvršćivanje sigurnosnog remena

OPREZ

Uvijek morate pričvrstiti sigurnosni remen nakon pohrane vanbrodskog motora kako biste spriječili to da se motor neočekivano pokrene. Neočekivano pokretanje motora može dovesti do osobnih ozljeda i štete na vašem plovilu i vanbrodskom motoru.

Sigurnosni remen drži motor na mjestu uz podnožje u sklopljenom položaju i sprječava nenamjerno otpuštanje motora.

- 1 Dok je motor u sklopljenom položaju, podignite dugi kraj remena ① preko gornjeg dijela motora.



- 2 Provucite kraj remena kroz kopču ② na drugom kraju remena.
- 3 Povucite remen kroz kopču dok ne drži motor čvrsto uz nosač.
- 4 Povucite remen dalje od kopče i pritisnite je prema dolje da biste je pričvrstili za drugu stranu remena.

Zaslon vanbrodskog motora

OPREZ

Dok je motor u pogonu, velike metalne predmete poput kutije za alat držite podalje od zaslona. Veliki metalni predmeti mogu ometati rad magnetskog kompasa i time utjecati na rad ugrađenog autopilota te potencijalno uzrokovati ozljede ili oštećenja.

Zaslon na nosaču za vanbrodski motor sažeto prikazuje važne informacije.

NAPOMENA: Pozadinsko svjetlo na zaslonu reagira na osvjetljenje u okolini, a tijekom noći se automatski zatamnjuje.



 Brzina	Broj traka predstavlja brzinu propelera ili konstantne brzine (<i>Prilagodba brzine motora, stranica 17</i>).
 Status akumulatora vanbrodskog motora	Zelena: dobra razina napona akumulatora motora. Žuta: srednja razina napona akumulatora motora. Crvena: niska razina napona akumulatora motora. Treperuća crvena: kritično niska razina napona akumulatora motora. Indikatori razine napunjenosti baterije prilagođeni su za olovno-kiselinske baterije te mogu biti netočni za druge vrste baterije poput litij-ionskih.
 Status GPS signala	Zelena: dobar GPS signal motora. Žuta: slab GPS signal motora. Crvena: motor nema GPS signal.
 Status motora	Zelena: motor radi normalno. Crvena (neprekidno svijetli): pokreće se softver motora. Crvena (treperi): došlo je do pogreške sustava. Plava: motor je u načinu rada za uparivanje. Žuta: motor je u načinu rada za oporavak (za nadogradnje softvera i postupke oporavka).
 Napajanje	Pritisnite kako biste uključili ili isključili motor. NAPOMENA: Prema zadanim postavkama vanbrodski motor automatski se uključuje kada se počne napajati. Ne treba pritisnuti ovaj gumb kako bi se motor uključio. To se može promijeniti u postavkama (<i>Postavke vanbrodskog motora, stranica 23</i>). Vanbrodski motor automatski se isključuje kada se dva sata nalazi u sklopljenom položaju. Kada se propeler okreće, pritisnite za zaustavljanje propelera. Pritisnite triput za otvaranje načina rada za uparivanje.
 Status propelera	Svijetli kada je propeler uključen (<i>Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16</i>).
 Status držanja smjera	Svijetli kada je držanje smjera uključeno (<i>Održavanje smjera, stranica 18</i>).
 Status zaključavanja sidra	Svijetli kada je zaključavanje sidra uključeno (<i>Držanje položaja, stranica 18</i>).

Indikator statusa

LED indikator  označava status motora.

Zelena	Normalan rad
Crvena	Trajno svijetli: pokretanje sustava Treperi: pogreška sustava
Plava	Način rada za uparivanje
Žuta	Način rada za oporavak (za nadogradnje softvera i postupke oporavka)

Kalibracija vanbrodskog motora

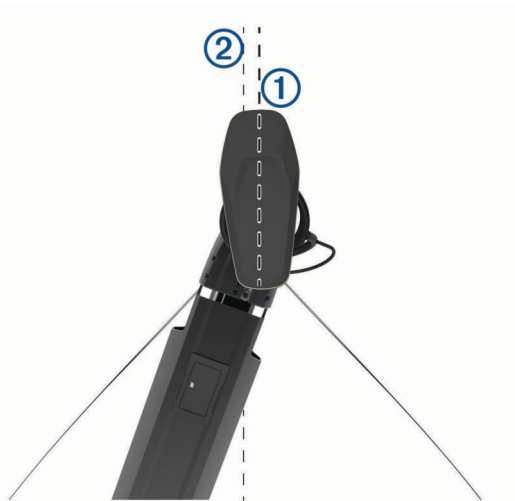
Prije upotrebe funkcija autopilota morate kalibrirati kompas u vanbrodskom motoru. Da biste postigli najbolje moguće rezultate, za kalibraciju trebate odabrati dan kada je vjetar slab ili ga nema te kada je voda mirna. Ako funkcije autopilota ne rade prema očekivanjima, možete ponoviti postupak kalibracije.

- 1 Odvezite plovilo na otvorene mirne vode i zaustavite kretanje.
Da bi postupak kalibracije započeo, plovilo mora mirovati.
- 2 Provjerite je li vanbrodski motor u uporabnom položaju ([Otpuštanje motora iz sklopljenog položaja, stranica 1](#)).
- 3 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Compass**.
- 4 Upravlajte nožnom papučicom, daljinskim upravljačem ili vanbrodskim motorom i slijedite upute na zaslonu za kalibraciju kompasa.

Postavljanje pomaka pramca

Ovisno o kutu montaže, vanbrodski motor možda neće biti u ravnini sa središnjom linijom plovila. Za najbolje rezultate trebali biste postaviti pomak pramca.

- 1 Daljinskim upravljačem prilagodite kut vanbrodskog motora ① tako da bude u ravnini sa središnjom linijom plovila ②, usmjeren ravno prema naprijed.



- 2 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Bow Offset**.
- 3 Pritisnite ◀ ili ▶ kako biste podesili pomak pramca.
- 4 Pritisnite ▼ kako biste postavili pomak pramca.
- 5 Prema potrebi ponovite postupak.

Povezivanje s ploterom

Da biste mogli povezati vanbrodski motor, vaš kompatibilni Garmin® ploter mora imati instaliranu najnoviju verziju softvera.

Vanbrodski motor možete bežično povezati s kompatibilnim Garmin ploterom na plovilu. Kada se povežete s kompatibilnim ploterom, osim daljinskog upravljača i nožne papučice, za upravljanje vanbrodskim motorom možete upotrijebiti i ploter.

1 Uključite ploter i vanbrodski motor.

2 Provjerite postoji li na ploteru bežična mreža.

NAPOMENA: Ako je postavljeno više plotera, samo je jedan od njih host uređaj bežične mreže. Dodatne informacije potražite u korisničkom priručniku za ploter.

3 Na ploteru odaberite **Postavke > Komunikacije > Bežični uređaji > Garmin Trolling Motor > Početak**.

4 Na zaslonu vanbrodskog motora triput pritisnite  za ulazak u način rada za uparivanje.

 na zaslonu vanbrodskog motora svijetli plavo dok traži vezu s ploterom, a postaje zelene boje nakon uspješnog povezivanja.

Nakon uspješnog povezivanja na ploteru se prikazuje poruka potvrde.

5 Nakon što se ploter i vanbrodski motor uspješno povežu, omogućite traci vanbrodskog motora na ploteru upravljanje motorom.

Potpune upute za rad potražite u najnovijoj verziji korisničkog priručnika za ploter.

Povezivanje mobilnog uređaja s aplikacijom ActiveCaptain®

Možete povezati mobilni uređaj s vanbrodskim motorom s pomoću aplikacije ActiveCaptain. Aplikacija osigurava brzu i jednostavnu interakciju s vanbrodskim motorom i nadogradnju softvera uređaja.

1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings > Trolling Motor > Wi-Fi > Mode > ActiveCaptain > Setup**.

2 Unesite naziv i lozinku za ovu mrežu.

3 Iz trgovine aplikacijama na mobilnom uređaju instalirajte i otvorite aplikaciju ActiveCaptain.

4 Postavite mobilni uređaj blizu vanbrodskog motora.

5 U postavkama mobilnog uređaja otvorite stranicu s Wi-Fi® vezama i povežite se s vanbrodskim motorom s pomoću naziva i lozinke koje ste unijeli u prethodnom koraku.

Povezivanje s Garmin nosivim uređajem

Vanbrodski motor možete je bežično povezati s kompatibilnim Garmin nosivim uređajem, a zatim vanbrodskim motorom upravljati uz pomoć aplikacije Trolling Motor na nosivom uređaju.

Pri prvom povezivanju vanbrodskog motora s prenosivim uređajem vanbrodski je motor nužno upariti s prenosivim uređajem. Nakon uparivanja prenosivi uređaj u dometu automatski se povezuje s uključenim motorom.

1 Vanbrodski motor mora biti uključen i povezan s daljinskim upravljačem.

2 Kompatibilni Garmin nosivi uređaj unesite unutar 3 m (10 ft.) od vanbrodskog motora.

3 Na nosivom uređaju držite **MENU**.

4 Odaberite **Senzori i dodaci > Dodaj novo > Trolling Motor**.

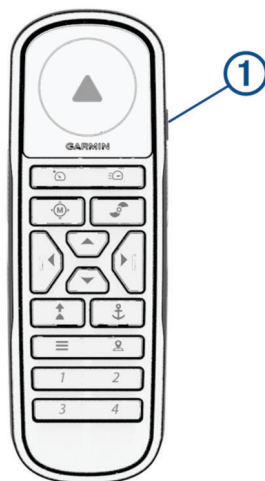
5 Na zaslonu vanbrodskog motora triput pritisnite  kako biste pristupili načinu rada za uparivanje.

 na ploči sa zaslonom vanbrodskog motora plave je boje dok pretražuje vezu, a pozeleni nakon uspješnog povezivanja.

6 Potvrdite kôd za uparivanje koji se prikazuje na nosivom uređaju i povezanom daljinskom upravljaču.

Komande vanbrodskog motora možete otvoriti tako da pritisnete START i odaberete Trolling Motor.

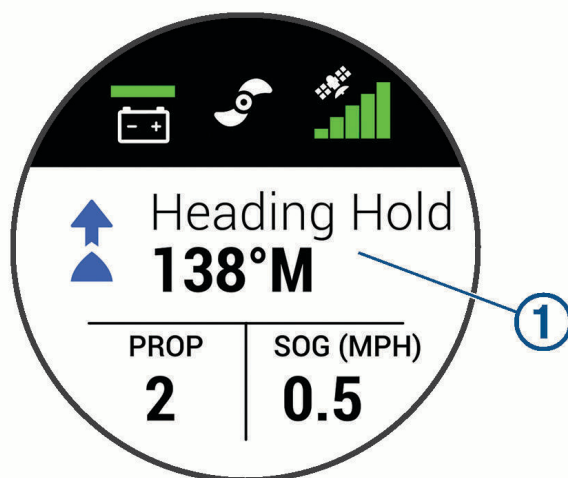
Daljinski upravljač



Gumb	Opis
	Držite kako biste uključili ili isključili daljinski upravljač.
	Pritisnite za uključivanje i postavljanje trenutačne kopnene brzine kao konstantne (<i>Održavanje brzine, stranica 17</i>). Ponovo pritisnite kako biste onemogućili održavanje konstantne brzine i vratili se na ručnu kontrolu brzine.
	Pritisnite dvaput za uključivanje propelera i prebacivanje u punu brzinu. Ponovno pritisnite za povratak na prethodno stanje brzine i propelera.
	Pritisnite za ručnu kontrolu (<i>Ručno usmjeravanje vanbrodskog motora, stranica 18</i>). Držite za upravljanje gestama (<i>Upravljanje gestama, stranica 19</i>).
	Pritisnite jedanput za uključivanje ili isključivanje motora (<i>Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16</i>).
	Pritisnite za navigiranje izbornikom (<i>Navigiranje izbornikom, stranica 12</i>). Kada se nalazite u izborniku, pritisnite  za odabir stavke izbornika i pritisnite  za povratak bez spremanja. Kada je aktivirano zaključavanje sidra, pritisnite za pomicanje položaja zaključavanja sidra prema naprijed, natrag, lijevo ili desno u koracima od 1,5 m (5 ft). Tijekom držanja smjera ili ručnog upravljanja pritisnite  i  za zakretanje u koracima od jednog stupnja ili ih zadržite pritisnutima za zakretanje u koracima od pet stupnjeva. Pritisnite  i  za promjenu brzine u koracima ili ih zadržite pritisnutima za kontinuiranu promjenu brzine.
	Pritisnite za uključivanje držanja smjera. Držanje smjera upotrebljava vanbrodski motor za održavanje trenutačnoga smjera (<i>Održavanje smjera, stranica 18</i>). Ponovo pritisnite za isključivanje držanja smjera, zaustavljanje propelera i nastavak ručne kontrole. Držite za postavljanje držanja smjera usmjeravanjem daljinskog upravljača (<i>Prilagodna držanja smjera gestama, stranica 19</i>).
	Pritisnite za uključivanje zaključavanja sidra. Funkcija zaključavanja sidra održava položaj s pomoću vanbrodskog motora (<i>Držanje položaja, stranica 18</i>). Ponovo pritisnite za isključivanje zaključavanja sidra i za povratak prethodnog načina upravljanja. Držite za pomicanje položaja zaključavanja sidra usmjeravanjem daljinskog upravljača (<i>Upravljanje gestama radi prilagodbe držanja položaja, stranica 19</i>).
	Pritisnite za otvaranje izbornika. Pritisnite za izlaz iz izbornika.
	Pritisnite za označavanje točke.
1 do 4	Pritisnite za otvaranje prečaca Garmin plotera dodijeljenog gumbu. ¹

¹ Potrebno je povezivanje s kompatibilnim Garmin ploterom. Upute potražite u korisničkom priručniku za ploter.

Zaslon daljinskog upravljača

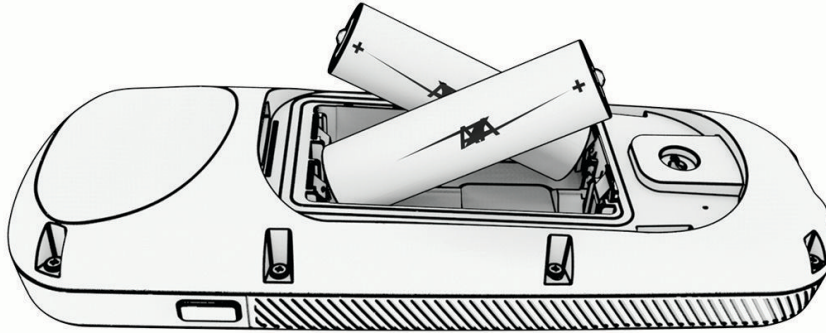


①	Prikaz statusa rada vanbrodskog motora. Primjerice, pri ručnom upravljanju prikazuje se Manual, a kada je uključeno držanje smjera, prikazuje se Heading Hold zajedno sa zadanom točkom držanja smjera u stupnjevima.
	Prikaz statusa akumulatora vanbrodskog motora. Zelena: dobra razina napona akumulatora motora. Žuta: srednja razina napona akumulatora motora. Crvena: niska razina napona akumulatora motora. Trepereća crvena: kritično niska razina napona akumulatora motora. SAVJET: Možete promijeniti izgled statusa akumulatora vanbrodskog motora tako da prikazuje brojčanu vrijednost napona umjesto ikone (Postavke vanbrodskog motora, stranica 23). Pritiskom na možete prikazati razinu baterije daljinskog upravljača.
	Prikaz statusa propelera. Bijelo i rotirajuće: propeler potiskuje prema naprijed. Bez rotacije: propeler je uključen, a brzina postavljena na nulu. Ne prikazuje se: propeler je isključen.
	Prikazuje snagu GPS signala vanbrodskog motora.
PROP	Prikaz razine brzine propelera (Prilagodba brzine motora, stranica 17). NAPOMENA: Brzina propelera neće se prikazivati ako motor radi postavljenom konstantnom brzinom.
SOG	Pokazuje brzinu izmjerenu iznad tla (SOG).

Umetanje baterija

Daljinski upravljač napaja se putem dvije AA baterije (nisu uključene). Za najbolje rezultate koristite litijske baterije.

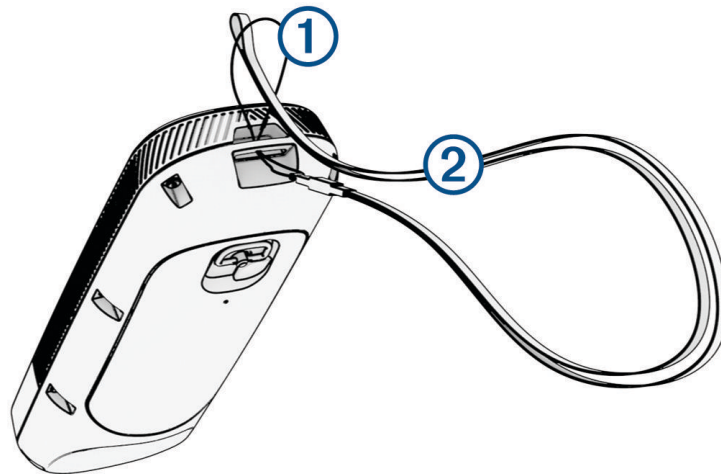
- 1 Okrenite D-prsten u smjeru obrnutom od kazaljke na satu i povucite prema gore kako biste skinuli poklopac.
- 2 Umetnite dvije AA baterije i pazite na polaritet.



- 3 Stavite poklopac baterije i okrenite D-prsten u smjeru kazaljke na satu.

Pričvršćivanje vrpce

- 1 Počnite sa stražnje strane daljinskog upravljača i provucite petlju vrpce ① kroz otvor.



- 2 Provucite drugi kraj vrpce kroz ② petlju i čvrsto povucite.
- 3 Po potrebi vrpcu stavite oko vrata ili zapešća kako biste je osigurali tijekom aktivnosti.

Navigiranje izbornikom

S pomoću izbornika i tipki sa strelicama možete navigirati izbornikom na daljinskom upravljaču.

- Za otvaranje izbornika pritisnite
- Za pomicanje između različitih stavki izbornika pritisnite i .
- Za odabir stavke izbornika pritisnite .
- Za povratak na prethodnu stavku izbornika pritisnite .
- Da biste izašli iz izbornika, pritisnite ili više puta pritisnite sve dok se ne prikaže glavni zaslon.

Kalibracija daljinskog upravljača

OBAVIJEST

Elektronički kompas kalibrirajte na otvorenom. Za bolju preciznost smjera nemojte stajati pored objekata koji utječu na magnetska polja, kao što su vozila, zgrade ili dalekovodi.

Da biste upotrebljavali funkciju upravljanja motorom gestama, najprije morate kalibrirati kompas u daljinskom upravljaču. Ako upravljanje gestama nakon kalibracije ne radi ispravno, postupak kalibracije možete ponavljati koliko god je to puta potrebno.

- 1 Odaberite  > **Settings** > **Remote Control** > **Calibrate**.
- 2 Odaberite **Start** i slijedite upute na zaslonu.

Uparivanje daljinskog upravljača

Daljinski upravljač tvornički se uparuje s vanbrodskim motorom, ali ako se veza prekine, možda ćete ih morati ponovno upariti.

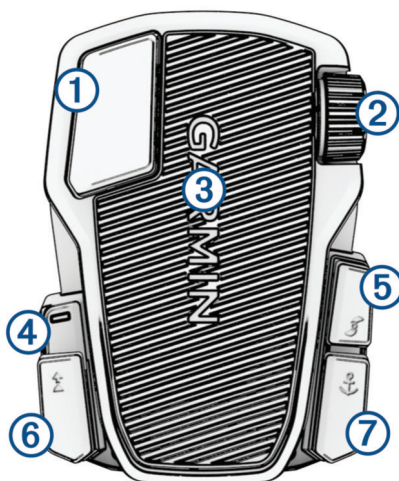
- 1 Uključite vanbrodski motor.
- 2 Na zaslonu vanbrodskog motora triput pritisnite  za ulazak u način rada za uparivanje.
 na zaslonu vanbrodskog motora svijetli plavo dok traži vezu.
- 3 Postavite daljinski upravljač na udaljenost od najviše 1 m (3 ft) od zaslona na vanbrodskom motoru.
- 4 Uključite daljinski upravljač.
- 5 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Remote Control** > **Pair** > **Start**.
Kada je povezivanje uspješno,  na zaslonu vanbrodskog motora svijetli zeleno.

Uparivanje dodatnog daljinskog upravljača

Nakon spajanja prvog daljinskog upravljača, možete ga upotrijebiti za uparivanje drugog daljinskog upravljača. Osim nožne papučice, nosivog uređaja i plotera, možete istovremeno spojiti do dva daljinska upravljača na vanbrodski motor.

- 1 Uključite vanbrodski motor.
- 2 Na već uparenom daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Remote Control** > **Add Additional Remote**.
Zaslon vanbrodskog motora svijetli plavo kada je spreman za uparivanje.
- 3 Postavite dodatni daljinski upravljač na udaljenost od najviše 1 m (3 ft) od zaslona na vanbrodskom motoru.
- 4 Uključite dodatni daljinski upravljač.
- 5 Na dodatnom daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Remote Control** > **Pair** > **Start**.
Po uspješnom povezivanju na zaslonu vanbrodskog motora zeleno svijetli . Na izvornom daljinskom upravljaču prikazuje se Device Found, a na dodatnom daljinskom upravljaču Connected.

Nožna papučica

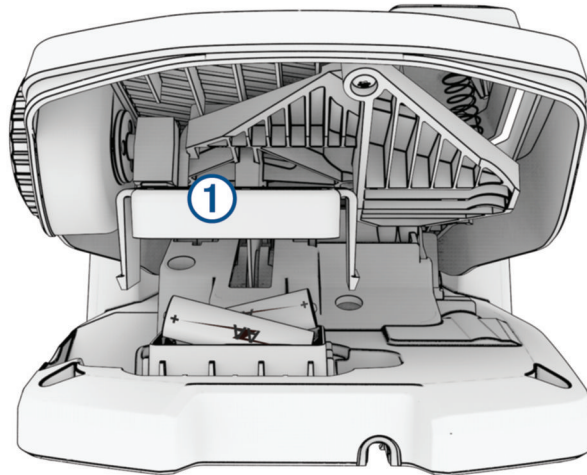


①	Trenutno upravljanje propelerom	Držite da biste uključili propeler sa zadanom brzinom. Otpustite kako biste isključili uređaj.
②	Kotač za brzinu	Okrećite uređaj dalje od sebe kako biste povećali brzinu propelera ili konstantnu brzinu. Okrećite uređaj prema sebi kako biste smanjili brzinu propelera ili konstantnu brzinu. NAPOMENA: Kotač za brzinu nije aktivan kada je uključeno zaključavanje sidra.
③	Papučica za upravljanje	Pritisnite papučicu nožnim prstima kako bi se motor okrenuo udesno. Pritisnite papučicu nožnim prstima kako bi se motor okrenuo ulijevo. NAPOMENA: Kada je uključeno zaključavanje sidra ili držanje smjera ili pratite određenu rutu, nagnite papučicu ili pritisnite gumb za nastavak ručnog upravljanja pri prethodnoj brzini propelera.
④	LED indikator statusa	Prikaz statusa nožne papučice (<i>Indikator statusa, stranica 16</i>).
⑤ 	Stalno upravljanje propelerom	Pritisnite jedanput za uključivanje ili isključivanje motora (<i>Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16</i>).
⑥ 	Držanje smjera	Pritisnite jedanput za postavljanje i održavanje trenutnoga smjera (<i>Održavanje smjera, stranica 18</i>). Ponovo pritisnite za isključivanje držanja smjera, zaustavljanje propelera i nastavak ručne kontrole. SAVJET: Taj gumb možete onemogućiti tako što ćete ga pritisnuti šest puta. Želite li ga ponovo omogućiti, ponovo ga pritisnite šest puta.
⑦ 	Zaključavanje sidra	Pritisnite za uključivanje zaključavanja sidra. Funkcija zaključavanja sidra održava položaj s pomoću vanbrodskog motora (<i>Držanje položaja, stranica 18</i>). Ponovo pritisnite za isključivanje zaključavanja sidra i za povratak prethodnog načina upravljanja. SAVJET: Taj gumb možete onemogućiti tako što ćete ga pritisnuti šest puta. Želite li ga ponovo omogućiti, ponovo ga pritisnite šest puta.

Umetanje baterija

Papučica može raditi s pomoću AA alkalnih, NiMH ili litijskih baterija (ne isporučuju se). Za najbolje rezultate koristite litijske baterije.

- 1 Podignite prednju stranu papučice najviše što možete.
- 2 Povucite obje strane poklopca ležišta baterija ① i podignite ga kako biste ga uklonili.



- 3 Umetnite dvije AA baterije i pazite na polaritet.
- 4 Postavite poklopac baterija preko baterija i pritisnite ga dok obje strane ne sjednu na mjesto.

Uparivanje nožne papučice

Nožna papučica tvornički se uparuje s vanbrodskim motorom, ali ako se veza prekine, možda ćete ih morati ponovno upariti.

- 1 Uključite vanbrodski motor.
- 2 Na zaslonu vanbrodskog motora triput pritisnite ikonu ⏻ za ulazak u način rada za uparivanje.
↻ na zaslonu vanbrodskog motora svijetli plavo dok traži vezu.
- 3 Postavite nožnu papučicu na udaljenost od najviše 1 m (3 ft) od zaslona na vanbrodskom motoru.
- 4 S pomoću kabela za napajanje povežite nožnu papučicu s napajanjem ili umetnite baterije kako biste ga uključili.
- 5 U roku od 30 sekunda od uključivanja nožne papučice držite ⚓ sve dok se ne uključi plavo svjetlo LED indikatora statusa na nožnoj papučici.
- 6 Otpustite ⚓.
LED indikator statusa na nožnoj papučici svijetli plavo tijekom traženja veze, a zatim se isključuje kada se uspješno upari s vanbrodskim motorom.
Kada je povezivanje uspješno, ikona ↻ na zaslonu vanbrodskog motora mijenja boju u zelenu.

Indikator statusa

LED indikator na nožnoj papučici pokazuje status nožne papučice.

Svijetli zeleno	Nožna papučica se napaja.
Svijetli i treperi plavo	Nožna papučica se uparuje. LED indikator isključuje se prilikom povezivanja s vanbrodskim motorom ili kada vrijeme postupka uparivanja istekne bez povezivanja.
Treperi zeleno kada se pritisne gumb	Nožna papučica povezana je s vanbrodskim motorom i šalje naredbu za gumb koji se pritišće.
Treperi crveno kada se pritisne gumb	Nožna papučica nije povezana s vanbrodskim motorom.
Isključen	LED indikator isključuje se kada je papučica povezana s vanbrodskim motorom i ne šalje naredbe. Time se produljuje trajanje baterije.

Onemogućavanje gumba autopilota na nožnoj papučici

Prije onemogućavanja ili ponovnog omogućavanja gumba autopilota na nožnoj papučici morate provjeriti ima li nožna papučica napajanje.

Možete pojedinačno onemogućiti gumb za držanje smjera (▲) ai gumb za zaključavanje sidra (⚓) na nožnoj papučici da biste izbjegli da ih slučajno aktivirate.

Brzo pritisnite gumb šest puta da biste ga onemogućili.

LED indikator statusa svijetlit će crveno 1 sekundu kako bi naznačio da je gumb onemogućen.

SAVJET: Da biste ponovno omogućili gumb, brzo ga pritisnite šest puta. LED indikator statusa svijetlit će zeleno jednu sekundu kako bi naznačio da je gumb omogućen.

Rad

Za upravljanje vanbrodskim motorom možete upotrebljavati daljinski upravljač, nožnu papučicu, kompatibilni Garmin ploter, kompatibilni Garmin nosivi uređaj ili kombinaciju tih uređaja.

Općenito se većina dostupnih uputa za daljinski upravljač primjenjuje i na povezani ploter. Posebne upute o ploteru potražite u najnovijem korisničkom priručniku za svoj ploter.

NAPOMENA: Neke funkcije koje su dostupne pri upotrebi daljinskog upravljača i plotera nisu dostupne pri upotrebi isključivo nožne papučice.

Uključivanje i isključivanje propelera

UPOZORENJE

Motor nemojte upotrebljavati u područjima gdje vi ili druge osobe u vodi možete doći u kontakt s elisom u pokretu jer tako možete uzrokovati ozbiljne ozljede.

Nemojte pokretati motor ako elisa nije u vodi. Kontakt s elisom u pokretu može uzrokovati ozbiljne ozljede.

- 1 Ako je potrebno, otpustite vanbrodski motor (*Otpuštanje motora iz sklopljenog položaja, stranica 1*).

NAPOMENA: Propeler se ne može uključiti kada je vanbrodski motor u sklopljenom položaju.

- 2 Na daljinskom upravljaču ili nožnoj papučici pritisnite  za uključivanje propelera.
- 3 Pritisnite  za isključivanje propelera.

Prilagodba brzine motora

Možete prilagoditi brzinu vanbrodskog motora daljinskim upravljačem ili nožnom papučicom.

- 1 Prema potrebi pritisnite  na daljinskom upravljaču ili usmjerite nožnu papučicu da biste otvorili ručni način rada.
- 2 Odaberite opciju:
 - Na daljinskom upravljaču pritisnite  i  kako biste povećali i smanjili brzinu motora.
 - Na nožnoj papučici okrećite kotač za brzinu dalje od sebe i prema sebi kako biste povećali i smanjili brzinu motora.

Polje PROP na daljinskom upravljaču i trake na zaslonu pokazuju brzinu propelera (*Zaslon vanbrodskog motora, stranica 5*).

- 3 Ako je potrebno, uključite propeler (*Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16*).

Odabrana brzina propelera neće se mijenjati ako se propeler isključuje ili ako pokrenete drugu funkciju motora, primjerice održavanje konstantne brzine ili zaključavanje sidra.

Postavljanje u punu brzinu

- 1 Na daljinskom upravljaču dvaput pritisnite .
Propeler vanbrodskog motora brzo prelazi u punu brzinu.
- 2 Pritisnite  za povratak na prethodnu brzinu propelera.
SAVJET: Pri punoj brzini na daljinskom upravljaču možete pritiskati  za postupno smanjenje brzine propelera.

Održavanje brzine

Da biste mogli upotrebljavati funkciju održavanja konstantne brzine, morate kalibrirati vanbrodski motor (*Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7*).

Funkcija održavanje konstantne brzine funkcija je autopilota kojom se postavlja i održava određena kopnena brzina, a prilagodbe promjenama struje i vjetra izvode se automatski.

NAPOMENA: Funkciju održavanja konstantne brzine možete omogućiti isključivo putem daljinskog upravljača, ali brzina i smjer se mogu regulirati putem daljinskog upravljača i nožne papučice.

- 1 Na daljinskom upravljaču pritisnite .
Omogućeno je održavanje konstantne brzine za trenutačnu brzinu.
- 2 Daljinskim upravljačem ili nožnom papučicom prilagodite brzinu prema potrebi.
- 3 Daljinskim upravljačem ili nožnom papučicom prilagodite smjer prema potrebi.
SAVJET: Funkcijom održavanja konstantne brzine možete postaviti brzinu kada upotrebljavate funkciju držanja smjera (*Održavanje smjera, stranica 18*) ili slijedite rutu (*Navođenje po ruti, stranica 20*).

Da biste onemogućili održavanje konstantne brzine i isključili propeler, morate pritisnuti .

Upravljanje propelerom kada je u djelomično uporabnom položaju

U određenim situacijama, primjerice kada prolazite iznad trave i podvodnih objekata, možete upravljati propelerom vanbrodskog motora kada je motor u djelomično uporabnom položaju.

- 1 Kada je vanbrodski motor u uporabnom položaju, povucite vučni kabel prema gore dok se ne zaustavi kako biste otpustili zasun i nastavite ga čvrsto držati.
- 2 Podignite vučni kabel i povucite ga unatrag kako biste polako podigli motor u položaj za prelaženje trave ili prepreke.
Propeler se prestaje okretati, a motor se okreće u stranu.
- 3 Daljinskim upravljačem ili nožnom papučicom uključite propeler i prema potrebi usmjerite motor.
NAPOMENA: Ako podignete motor za više od pola visine, propeler će se automatski zaustaviti u okviru sigurnosne mjere, ali se motor neće okrenuti u stranu.
- 4 Kada prijeđete prepreku, polako spustite motor u uporabni položaj ili ga podignite u sklopljeni položaj.

Nakon upravljanja motorom u djelomično uporabnom stanju, možda ćete ga morati ručno okrenuti u stranu prije nego što ga podignete u sklopljeni položaj kako biste ga ispravno postavili na vodilice nosača.

Upravljanje

Ručno usmjeravanje vanbrodskog motora

Ručni način rada zadani je način rada vanbrodskog motora. U ručnom načinu rada možete prilagoditi smjer i brzinu vanbrodskog motora prema potrebi.

NAPOMENA: Prema zadanim postavkama, vanbrodski motor je u ručnom načinu rada kada ga uključite.

1 Prema potrebi odaberite  na daljinskom upravljaču.

2 Odaberite radnju:

- Na daljinskom upravljaču pritisnite  i  za upravljanje.

NAPOMENA: Osim toga, u okviru funkcije upravljanja gestama možete ručno upravljati plovilom s pomoću daljinskog upravljača ([Upravljanje gestama, stranica 19](#)).

- Pri uporabi nožne papučice pritisnite papučicu nožnim prstima za upravljanje.

Održavanje smjera

Da biste mogli primjenjivati funkciju Heading Hold, morate kalibrirati vanbrodski motor ([Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7](#)).

Heading Hold možete uključiti za održavanje kretanja plovila u istom smjeru kompasa. Motor će smjer možda morati podešavati automatski radi kompenzacije plutanja uzrokovanog čimbenicima poput vjetera i struja.

1 Usmjerite plovilo u željenom smjeru.

2 Na daljinskom upravljaču ili nožnoj papučici odaberite .

NAPOMENA: Smjer možete prilagođavati pritiskanjem  i  ili upravljajući gestama ([Prilagodna držanja smjera gestama, stranica 19](#)).

Da biste onemogućili Heading Hold i vratili se u ručni način rada, morate odabrati   ili nagaziti nožnu papučicu.

Promjena ponašanja značajke Heading Hold

Značajka Heading Hold prema zadanim postavkama može prilagoditi smjer radi kompenzacije plutanja i održavanja kretanja smjera plovila. Ako želite, značajku Heading Hold možete konfigurirati da zanemaruje plutanje i jednostavno plovilo održava usmjereno u istom smjeru.

1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Heading Hold**.

2 Odaberite **Vessel Align**.

Možete odabrati Go To za povratak na zadani način rada značajke Heading Hold.

Držanje položaja

Da biste mogli upotrebljavati funkciju držanja smjera, morate kalibrirati vanbrodski motor ([Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7](#)).

Funkcija zaključavanja sidra funkcija je autopilota koja se koristi GPS-om za postavljanje i održavanje položaja vanbrodskim motorom, kao da ste zaista spustili sidro.

1 Prema potrebi odvezite plovilo do lokacije na kojoj želite postaviti zaključavanje sidra.

2 Na daljinskom upravljaču ili nožnoj papučici odaberite .

NAPOMENA: Možete prilagoditi položaj zaključavanja sidra 1.5 m (5 ft) pritiskom na tipku sa strelicom na daljinskom upravljaču ili funkcijom upravljanja gestama ([Upravljanje gestama radi prilagodbe držanja položaja, stranica 19](#)).

Da biste onemogućili zaključavanje sidra, možete ponovno pritisnuti  ili upravljati nožnom papučicom.

Upravljanje gestama

Daljinski upravljač možete usmjeriti ili ga pomaknuti kako biste komunicirali s vanbrodskim motorom. Morate kalibrirati kompas u vanbrodskom motoru ([Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7](#)) i kompas u daljinskom upravljaču ([Kalibracija daljinskog upravljača, stranica 13](#)) da biste mogli upotrebljavati funkciju upravljanja gestama.

Upravljanje gestama

Motorom možete upravljati usmjeravanjem daljinskog upravljača.

- 1 Ako je potrebno, uključite propeler ([Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)).
- 2 Držite .
- 3 Dok tipku  držite pritisnutom, usmjerite daljinski upravljač ulijevo ili udesno kako biste skrenuli ulijevo ili udesno.
- 4 Za prekid upravljanja otpustite .

Prilagodna držanja smjera gestama

Pomicanjem daljinskog upravljača možete prilagoditi držanje smjera ([Održavanje smjera, stranica 18](#)).

- 1 Ako je potrebno, uključite propeler ([Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)).
- 2 Držite .
- 3 Uperite daljinski upravljač u smjeru koji želite postaviti.
- 4 Otpustite  za postavljanje držanja smjera.

Upravljanje gestama radi prilagodbe držanja položaja

Pri upotrebi funkcije zaključavanja sidra, možete pomicati daljinski upravljač za prilagodbu položaja ([Držanje položaja, stranica 18](#)).

- 1 Držite .
- 2 Uperite daljinski upravljač u željenom smjeru kako biste pomaknuli položaj.
Vaš se položaj pomiče za 1.5 m (5 ft) u odabranom smjeru.
- 3 Otpustite .
- 4 Ponovite postupak sve dok ne dođete u željeni položaj.

Točke

Točke služe za označavanje lokacija kako biste se na njih mogli vratiti.

Kada povežete vanbrodski motor s ploterom, točke spremljene na ploteru sinkroniziraju se s točkama pohranjenima na vanbrodskom motoru. Dodavanjem, brisanjem ili uređivanjem točaka na jednom uređaju automatski se mijenjaju točke pohranjene na drugom uređaju.

Možete spremiti do 5000 točaka.

Stvaranje točke

Trenutnu lokaciju možete spremiti kao točku.

- 1 Prema potrebi odvezite se do lokacije koju želite spremiti kao točku.
- 2 Na daljinskom upravljaču pritisnite .

Navigacija do točke

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Waypoints**.
Prikazuje se popis deset najbližih točaka.
- 2 Odaberite točku.
- 3 Odaberite **Navigate To**.
- 4 Uključite propeler ([Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)).
Vanbrodski motor upravlja do lokacije točke ([Navigacija, stranica 22](#)).

Prikaz pojedinosti o točkama

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Waypoints**.
Prikazuje se popis deset najbližih točaka.
- 2 Odaberite točku.
- 3 Odaberite **Review**.

Uređivanje naziva točke

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Waypoints**.
Prikazuje se popis deset najbližih točaka.
- 2 Odaberite točku.
- 3 Odaberite **Edit**.
- 4 Unesite novi naziv točke.

Brisanje točke

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Waypoints**.
Prikazuje se popis deset najbližih točaka.
- 2 Odaberite točku.
- 3 Odaberite **Delete**.

Rute

Ruta je niz lokacija koje vas vode do konačnog odredišta.

Kada povežete vanbrodski motor s ploterom, rute spremljene na ploteru sinkroniziraju se s rutama pohranjenima na vanbrodskom motoru. Brisanjem ili uređivanjem ruta na jednom uređaju automatski se mijenjaju rute pohranjene na drugom uređaju. Rute možete izrađivati isključivo na ploteru.

Možete spremiti do 100 ruta.

Navođenje po ruti

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Routes**.
Prikazuje se popis deset najbližih ruta.
- 2 Odaberite rutu.
- 3 Odaberite **Navigate To**.
- 4 Odaberite opciju:
 - Za navigaciju rutom od točke koja je prilikom stvaranja rute određena kao početna odaberite **Forward**.
 - Za navigaciju rutom od točke koja je prilikom stvaranja rute određena kao odredišna odaberite **Backward**.
 - Da biste navigirali od trenutne lokacije do početka rute i zatim navigirali rutom, odaberite **From Start**.
- 5 Uključite propeler (*[Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)*).
Vanbrodski motor upravlja rutom u odabranom smjeru (*[Navigacija, stranica 22](#)*).

Kada se približavate kraju rute, vanbrodski motor zadano se prebacuje na funkciju zaključavanja sidra i drži smjer do kraja rute. To se može promijeniti u postavkama (*[Postavke vanbrodskog motora, stranica 23](#)*).

Prikaz pojedinosti o ruti

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Routes**.
Prikazuje se popis deset najbližih ruta.
- 2 Odaberite rutu.
- 3 Odaberite **Review**.

Uređivanje naziva rute

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Routes**.
Prikazuje se popis deset najbližih ruta.
- 2 Odaberite rutu.
- 3 Odaberite **Edit**.
- 4 Unesite novi naziv rute.

Brisanje rute

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Routes**.
Prikazuje se popis deset najbližih ruta.
- 2 Odaberite rutu.
- 3 Odaberite **Delete**.

Tragovi

Trag je snimka putanje vašeg plovila. Trag koji se trenutno snima naziva se aktivnim tragom i možete ga spremiti. Možete spremiti do 50 tragova.

Kada povežete vanbrodski motor s ploterom, aktivni trag i spremljeni tragovi pohranjeni na ploteru sinkroniziraju se s aktivnim tragom i spremljenim tragovima pohranjenima na vanbrodskom motoru. Dodavanjem, brisanjem ili uređivanjem aktivnih i spremljenih tragova na jednom uređaju automatski se mijenjaju aktivni spremljeni tragovi pohranjeni na drugom uređaju.

Spremanje aktivnog traga

Trasa koja se trenutno bilježi naziva se aktivnom trasom. Možete spremiti aktivni trag kojim ćete navigirati kasnije.

Možete spremiti do 50 tragova na vanbrodskom motoru.

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Tracks** > **Save Active Track**.
Aktivni trag sprema se s trenutnim datumom kao nazivom traga.
- 2 Promijenite naziv spremljenog traga (opcionalno).

Brisanje aktivnog traga

Odaberite  > **Tracks** > **Clear Active Track**.

Memorija trase će se izbrisati, a trenutna trasa će ostati zabilježena.

Navigiranje do početka aktivnog traga

Trasa koja se trenutno bilježi naziva se aktivnom trasom. Možete navigirati s trenutnog položaja natrag na početni položaj aktivnog traga istim putom koji ste prešli.

- 1 Odaberite  > **Tracks** > **Backtrack**.
- 2 Uključite propeler ([Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)).
Vanbrodski motor navigira natrag do početne točke aktivnog traga istim putom koji ste prešli ([Navigacija, stranica 22](#)).

Navigacija po spremljenom tragu

- 1 Odaberite  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
Prikazuje se popis deset najbližih spremljenih tragova.
- 2 Odaberite spremljeni trag.
- 3 Odaberite **Navigate To**.
- 4 Odaberite opciju:
 - Da biste navigirali spremljenim tragom od početka do kraja, odaberite **Forward**.
 - Da biste navigirali spremljenim tragom od kraja do početka, odaberite **Backward**.
- 5 Uključite propeler ([Uključivanje i isključivanje propelera, stranica 16](#)).
Vanbrodski motor upravlja spremljenim tragom u odabranom smjeru ([Navigacija, stranica 22](#)).

Prikazivanje pojedinosti o spremljenim tragovima

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
Prikazuje se popis deset najbližih spremljenih tragova.
- 2 Odaberite spremljeni trag.
- 3 Odaberite Pregled.**Review**

Uređivanje spremljenog naziva traga

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
Prikazuje se popis deset najbližih spremljenih tragova.
- 2 Odaberite spremljeni trag.
- 3 Odaberite **Edit**.
- 4 Unesite novi naziv spremljenog traga.

Brisanje spremljene trase

- 1 Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
Prikazuje se popis deset najbližih spremljenih tragova.
- 2 Odaberite spremljeni trag.
- 3 Odaberite **Delete**.

Navigacija

Prije navigacije trebate kalibrirati vanbrodski motor (*Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7*).

Vanbrodski motor s pomoću GPS-a usmjerava plovilo do lokacije točke ili slijedi rutu ili trag.

- 1 Na daljinskom upravljači odaberite opciju:
 - Započnite navigaciju do spremljene točke (*Navigacija do točke, stranica 19*).
 - Započnite navigaciju spremljenom rutom (*Navođenje po ruti, stranica 20*).
 - Započnite ponovno trasiranje aktivne trase (*Navigiranje do početka aktivnog traga, stranica 21*).
 - Započnite navigaciju po spremljenom tragu (*Navigacija po spremljenom tragu, stranica 21*).

NAPOMENA: S pomoću vanbrodskog motora možete i pratiti putove automatskog navođenja kada se navigacija pokrene na povezanom ploteru. Dodatne informacije potražite u korisničkom priručniku za ploter. Navigating se prikazuje na zaslonu daljinskog upravljača, a vanbrodski motor automatski usmjerava plovilo prema odredištu.

- 2 Prema potrebi prilagodite brzinu.

Pauziranje i nastavljavanje navigacije

- 1 Tijekom navigacije odaberite opciju na daljinskom upravljaču:
 - Za pauziranje navigacije i istodobno zadržavanje smjera i brzine odaberite  > **Standby**.
 - Za pauziranje navigacije i postavljanje zaključavanja sidra odaberite Navigacija se prekida, a vanbrodski motor vraća se na ručni način rada ili održava položaj uz zaključavanje sidra.
- 2 Odaberite  > **Follow Route** ili pritisnite  za nastavljavanje navigacije.
- 3 Prema potrebi pokrenite propeler.

Zaustavljanje navigacije

Odaberite  > **Stop Nav**.

Navigacija se prekida, a vanbrodski motor vraća se na ručni način rada.

Postavke

Postavke vanbrodskog motora

Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Trolling Motor**.

Wi-Fi: Postavljanje postavki bežične mreže za vanbrodski motor ([Postavke bežične mreže, stranica 23](#)).

Calibrate: Kalibracija kompasa vanbrodskog motora ([Kalibracija vanbrodskog motora, stranica 7](#)) i postavljanje pomaka pramca vanbrodskog motora ([Postavljanje pomaka pramca, stranica 7](#)).

Units: Postavljanje mjernih jedinica.

Battery: Mijenja izgled indikatora baterije vanbrodskog motora iz ikone u brojčanu vrijednost.

Prop Stow Side: Postavlja na koju se stranu vanbrodskog motora propeler okreće prilikom sklapanja vanbrodskog motora. To je korisno kada pohranjujete druge predmete u blizini sklopljenog propelera.

Auto Power On: Uključuje vanbrodski motor kada dovedete napajanje u sustav.

Heading Hold: Postavljanje ponašanja funkcije držanja smjera ([Promjena ponašanja značajke Heading Hold, stranica 18](#)).

Nav. Arrival: Postavlja ponašanje vanbrodskog motora kada stignete do kraja rute. Postavkom Anchor Lock vanbrodski motor zadržava položaj s pomoću funkcije zaključavanja sidra kada plovilo stigne na kraj rute. Postavkom Manual propeler se isključuje kada plovilo stigne na kraj rute.

OPREZ

Kada upotrebljavate opciju Manual za Nav. Arrival, morate biti spremni preuzeti kontrolu nad plovilom.

Anchor Gain: Postavlja odziv vanbrodskog motora kada je aktiviran način zaključavanja sidra. Ako želite da vanbrodski motor bude responzivniji i da se brže kreće, povećajte vrijednost. Ako se motor previše pomiče, smanjite vrijednost.

Navigation Gain: Postavlja odziv vanbrodskog motora prilikom navigacije. Ako želite da vanbrodski motor bude responzivniji i da se brže kreće, povećajte vrijednost. Ako se motor previše pomiče, smanjite vrijednost.

Clear User Data: Brisanje svih spremljenih točaka, ruta, tragova i vašeg aktivnog traga.

NAPOMENA: Ako ste povezani s ploterom, ovim ćete odabirom obrisati korisničke podatke iz vanbrodskog motora i povezanog plotera.

Restore Defaults: Ponovno postavlja postavke vanbrodskog motora na tvornički zadane vrijednosti.

Postavke bežične mreže

Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Wi-Fi**.

NAPOMENA: Na vrhu zaslona prikazuje se aktivni način Wi-Fi.

Mode: Postavljanje načina Wi-Fi. Možete isključiti tehnologiju Wi-Fi, pridružiti mrežu plotera ili izraditi bežičnu pristupnu točku da biste upotrebljavali aplikaciju ActiveCaptain ([Povezivanje mobilnog uređaja s aplikacijom ActiveCaptain®, stranica 8](#)).

Setup > Name: Postavljanje naziva bežične pristupne točke na vanbrodskom motoru (samo način ActiveCaptain).

Setup > Password: Postavljanje lozinke za bežičnu pristupnu točku na vanbrodskom motoru (samo način ActiveCaptain).

Postavke daljinskog upravljača

Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Remote Control**.

Backlight: Prilagodba postavki pozadinskog osvjetljenja. (*Postavke pozadinskog osvjetljenja, stranica 24*)

Beeper: Postavljanje generatora zvučnog signala tako da se oglašava za pritiskanje tipki i alarme.

Auto Power Off: Postavljanje vremena prije automatskog isključivanja daljinskog upravljača.

Calibrate: Kalibracija daljinskog upravljača za funkcije upravljanja gestama (*Kalibracija daljinskog upravljača, stranica 13*).

Pair: Uparivanje daljinskog upravljača s vanbrodskim motorom (*Uparivanje daljinskog upravljača, stranica 13*).

Language: Postavlja jezik teksta na zaslonu.

Restore Defaults: Vraćanje daljinskog upravljača na tvornički zadane vrijednosti. Vraćaju se zadane postavke konfiguracije na daljinskom upravljaču, ali se ne uklanjaju spremljeni korisnički podaci.

Postavke pozadinskog osvjetljenja

Na daljinskom upravljaču odaberite  > **Settings** > **Remote Control** > **Backlight**.

Keys: Postavljanje pozadinskog osvjetljenja tako da se uključi na pritisak tipke.

Alarms: Postavljanje pozadinskog osvjetljenja tako da se uključi kada se ogласи alarm na daljinskom upravljaču.

Timeout: Prilagođavanje trajanja prije isključivanja pozadinskog osvjetljenja.

Brightness: Postavlja razinu svjetline pozadinskog osvjetljenja.

Nadogradnje softvera

Povremeno trebate provjeriti ima li ažuriranja za softver vanbrodskog motora kako biste osigurali da imate pristup najnovijim značajkama i poboljšanjima.

Možete upotrijebiti aplikaciju ActiveCaptain za nadogradnju softvera uređaja (*Nadogradnja softvera pomoću aplikacije ActiveCaptain, stranica 25*).

Ako je vaš vanbrodski motor povezan s ploterom Garmin, nadogradnjom softvera plotera automatski će se nadograditi i softver vanbrodskog motora.

NAPOMENA: Ako vaš vanbrodski motor Force ima verziju softvera 5.40 ili stariju, morate upotrijebiti aplikaciju ActiveCaptain kako biste ga nadogradili na najnoviju verziju. Nakon nadogradnje softvera vanbrodskog motora na noviju verziju, nadogradnjom softvera povezanog plotera automatski će se nadograditi i softver vanbrodskog motora.

Nakon što je nadogradnja softvera vanbrodskog motora dovršena, softver na povezanim perifernim uređajima, kao što je daljinski upravljač i nožna papučica, također se automatski može nadograditi.

Za informacije o posljednjim nautičkim nadogradnjama softvera Garmin posjetite garmin.com/support/software/marine.html.

Nadogradnja softvera pomoću aplikacije ActiveCaptain

Na web-mjestu garmin.com/videos/trolling_motor_update/ možete pogledati videozapis koji će vam pomoći u postupku nadogradnje softvera.

OBAVIJEST

Aplikacija će možda morati preuzeti velike datoteke zbog nadogradnji softvera. Primjenjuju se uobičajena ograničenja podataka i tarife vašeg davatelja internetskih usluga. Obratite se davatelju internetskih usluga za dodatne informacije o ograničenjima podataka ili tarifama.

Postupak instalacije može potrajati nekoliko minuta.

NAPOMENA: Za nadogradnju vanbrodskog motora potrebno je povezati mobilni uređaj izravno s namjenskom mrežom Wi-Fi na vanbrodskom motoru i upotrijebiti aplikaciju ActiveCaptain.

1 Po potrebi postavite vanbrodski motor za upotrebu putem aplikacije ActiveCaptain (*Povezivanje mobilnog uređaja s aplikacijom ActiveCaptain®, stranica 8*).

2 Povežite mobilni uređaj s namjenskom Wi-Fi mrežom na vanbrodskom motoru.

Povezivanjem s Wi-Fi mrežom na vanbrodskom motoru aplikacija dobiva informacije potrebne za preuzimanje odgovarajućih datoteka za nadogradnju.

3 Otvorite aplikaciju ActiveCaptain.

4 Prekinite vezu mobilnog uređaja s namjenskom Wi-Fi mrežom na vanbrodskom motoru.

5 Povežite mobilni uređaj s internetom.

6 U aplikaciji ActiveCaptain odaberite **Moji nautički uređaji > Preuzmi**.

NAPOMENA: Opcija preuzimanja nadogradnje prikazuje se samo ako je softverska nadogradnja dostupna za vaš uređaj.

Aplikacija ActiveCaptain preuzima nadogradnju na mobilni uređaj.

7 Ponovo povežite mobilni uređaj s namjenskom Wi-Fi mrežom na vanbrodskom motoru.

Nadogradnja se prenosi na vanbrodski motor. Postupak može trajati do 30 minuta. Indikatori brzine motora na zaslonu vanbrodskog motora početi će treperiti i time naznačuju da se softver nadograđuje.

NAPOMENA: Ako je prijenos dovršen, ali svjetla na zaslonu vanbrodskog motora ne počnu treperiti, trebete isključiti vanbrodski motor i ponovno ga uključiti da biste pokrenuli nadogradnju.

8 Provjerite je li daljinski upravljač uključen i povezan.

Nakon dovršetka nadogradnje softvera vanbrodskog motora, indikatori brzine treperit će ako je nadogradnja za daljinski upravljač dostupna, a na daljinskom upravljaču pokrenut će se odbrojavanje. Na kraju odbrojavanja na daljinskom će se upravljaču prikazati  po završetku postupka nadogradnje. Postupak može trajati do 5 minuta.

9 Provjerite je li nožna papučica uključena i povezana.

Nakon dovršetka nadogradnje softvera vanbrodskog motora, indikator na nožnoj papučici svijetlit će ljubičastom bojom dok traje postupak nadogradnje ako je nadogradnja za nožnu papučicu dostupna. Kada se indikator isključi, nadogradnja je dovršena.

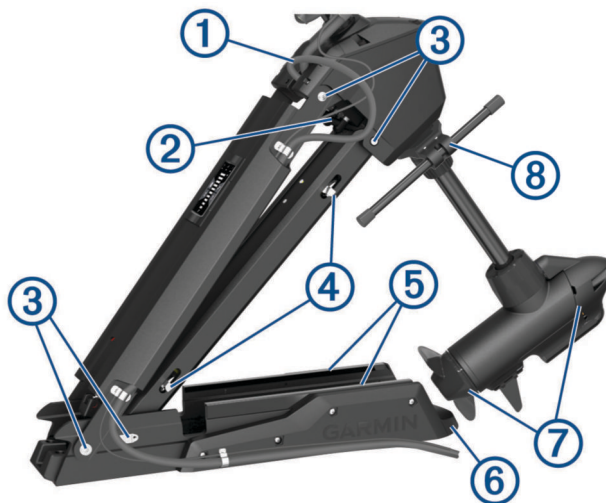
Potrebno održavanje i raspored održavanja

OBAVIJEST

Nakon upotrebe motora u slanoj ili bočatoj vodi morate isprati cijeli motor svježom vodom i mekom krpom nanijeti silikonski sprej na bazi vode. Izbjegavajte izlaganje poklopca osovine motora mlazovima vode kako biste spriječili prodiranje vode koje može dovesti do oštećenja proizvoda.

Kako biste očuvali jamstvo, morate izvršiti niz rutinskih zadataka održavanja kada pripremate motor za sezonu. Ako upotrebljavate ili prevozite motor u suhim, prašnjavim okruženjima (npr. vožnjom po šljunku), ove zadatke morate izvršavati češće tijekom sezone.

Detaljne postupke i informacije o servisnim i zamjenskim dijelovima pronađite u *Force vanbrodski motor* koji možete preuzeti s web-mjesta garmin.com/manuals/force_trolling_motor.



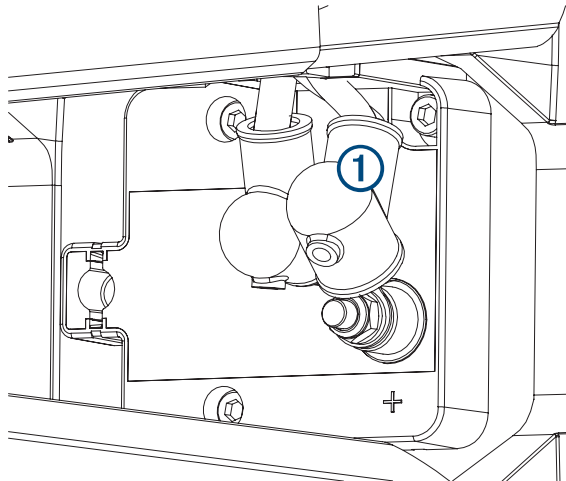
- Provjerite je li kabel za napajanje istrošen i po potrebi ga zakrpajte, popravite ili zamijenite ①.
- Provjerite i očistite priključke napajanja i po potrebi zategnite matice ② (*Pregled i čišćenje priključaka za napajanje, stranica 27*).
- Podmažite šarke i ležajeve ③ (*Podmazivanje šarke i čahura, stranica 28*).
- Očistite i podmažite mehanizam za sklapanje i otpuštanje ④ (*Čišćenje i podmazivanje mehanizma za zaključavanje, stranica 29*).
- Provjerite vodilice nosača i zamijenite ih ako je potrebno ⑤ (*Provjera i zamjena vodilica nosača, stranica 30*).
- Provjerite gumenu zaštitu nosača i zamijenite je ako je potrebno ⑥ (*Provjera i zamjena gumene zaštite nosača, stranica 31*).
- Očistite ili zamijenite anode u propeleru motora ⑦ (*Servisiranje anode, stranica 32*).
- Ako su ugrađeni, provjerite jesu li gumeni graničnici na krajevima stabilizatora ⑧ istrošeni i po potrebi ih zamijenite.

Pregled i čišćenje priključaka za napajanje

⚠ UPOZORENJE

Prije rukovanja ili rada s elisom, pogonskim motorom elise, električnim priključcima ili kućištima elektroničkih komponenti obavezno odspojite motor od akumulatora kako biste spriječili ozbiljne ozljede ili smrti.

- 1 Kada je motor spušten, povucite gumene štitnike s pozitivnog i negativnog priključka za napajanje ①.

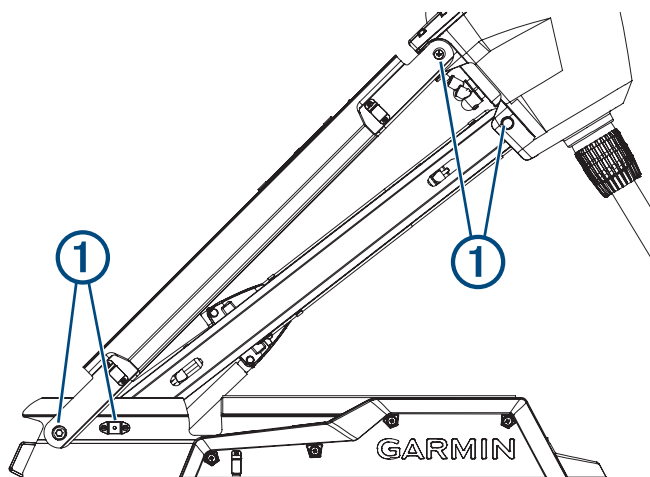


- 2 Provjerite jesu li matice priključka pričvršćene te je li okasta stopica nepomična.
- 3 Ako je potrebno, moment ključem i nasadnim ključem od 10 mm matice zategnite na 4 Nm (36 lbf-in).
- 4 Ako je potrebno, žičanom četkom s priključaka uklonite svu koroziju.
NAPOMENA: U slučaju jake korozije, za učinkovito čišćenje možda ćete morati ukloniti kabele za napajanje. Detaljne upute za odspajanje i uklanjanje kabela za napajanje od motora pogledajte *Force Priručnik za terensko servisiranje motora* na garmin.com/manuals/force_trolling_motor.
- 5 Premažite priključke dielektričnom mašću.
- 6 Gumene štitnike dobro pričvrstite natrag na priključke za napajanje.

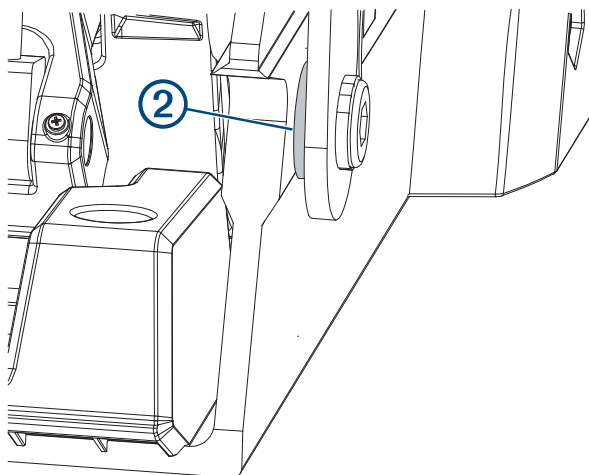
Podmazivanje šarke i čahura

Postoji niz šarki i čahura koje motoru omogućuju da glatko prijeđe iz sklopljenog u spuštenu položaj i natrag. Ova područja treba podmazati prema potrebi.

- 1 Pronađite četiri glavne točke šarki ①.



- 2 Nanesite neljepljvi, suhi lubrikant na svaku točku šarke, u prostor između pomičnih dijelova ②, i ostavite ih da se osuše prema uputama koje ste dobili s proizvodom.



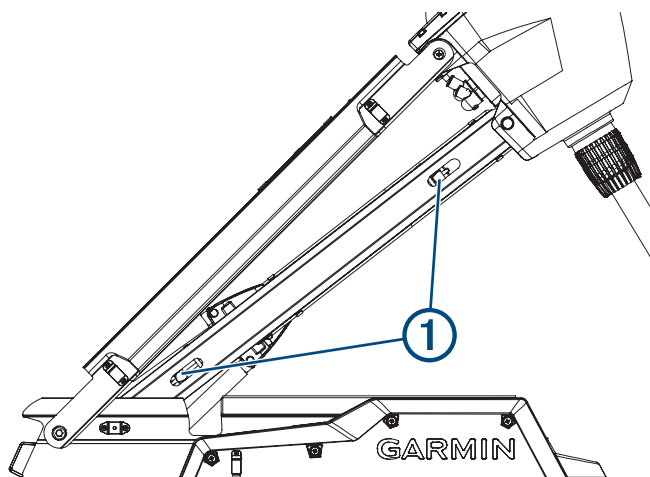
- 3 Za prijenos maziva pomaknite motor nekoliko puta iz sklopljenog u spuštenu položaj.
- 4 Ako je potrebno, nanesite još maziva i ponovite prethodni korak.

Čišćenje i podmazivanje mehanizma za zaključavanje

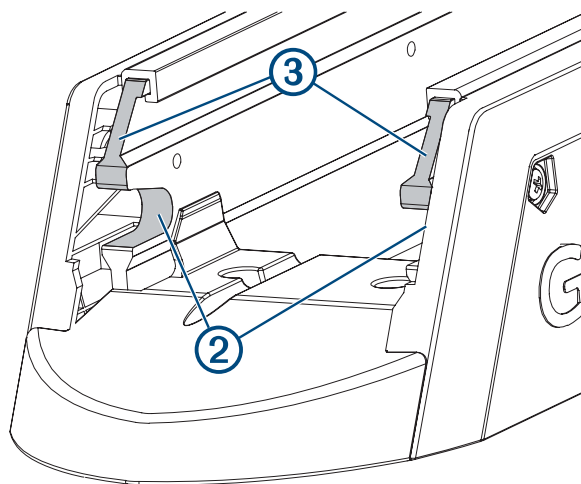
⚠ OPREZ

Ovaj je postupak najbolje provesti dok je motor na pola puta između sklopljenog i uporabnog položaja. Kad je u tom položaju, motor nije učvršćen, stoga biste trebali poduprijeti motor i biti posebno oprezni kako biste izbjegli štipanje ili gnječenje ruku ili prstiju.

- 1 Postavite motor između sklopljenog i uporabnog položaja, tako da je podnožje okrenuto okomito te da imate pristup obama mehanizmima zaključavanja ①.

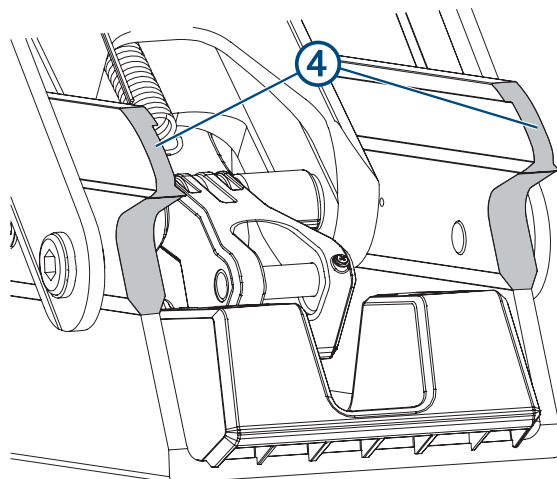


- 2 Poduprite težinu motora da ne bi pao i zgnječio vam ruke ili prste.
- 3 Očistite sve ostatke, prljavštinu i nakupine iz svih kanalicama mehanizma za zaključavanje.
- 4 Nanesite sintetičku ili nautičku mast opće namjene na mehanizme za zaključavanje i kanalice.
- 5 Povucite i otpustite vučni kabel nekoliko puta da biste pomjerali mehanizme u kanalicama i razmazali mast.
- 6 Ako je potrebno, nanesite još masti i ponovite prethodni korak.
- 7 Očistite sve ostatke, prljavštinu i nakupine iz primatelja zasuna ② na prednjem dijelu podnožja nosača.



- 8 Nanesite sintetičku ili nautičku mast opće namjene na gornju površinu ③ of primatelja zasuna na prednjem dijelu podnožja osovine, kako bi mehanizmi za zaključavanje glatko klizali u primatelje.

9 Ponovite dva prethodna koraka za primatelje zasuna na stražnjem dijelu podnožja nosača ④.

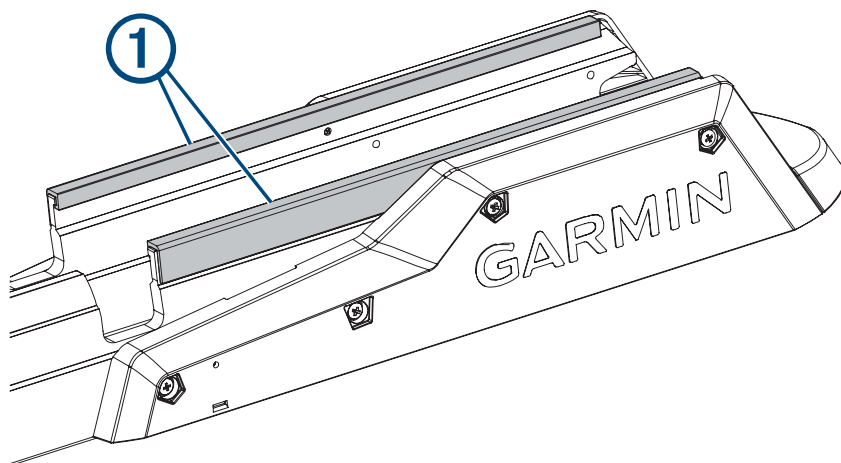


10 Vratite motor u sklopljeni ili uporabni položaj.

Provjera i zamjena vodilica nosača

Vodilice štite propeler motora i nosač od udarca pri sklapanju motora, a s vremenom se mogu istrošiti. Ako su vodilice oštećene ili istrošene te ako se kroz njih može vidjeti podnožje nosača, morate ih zamijeniti.

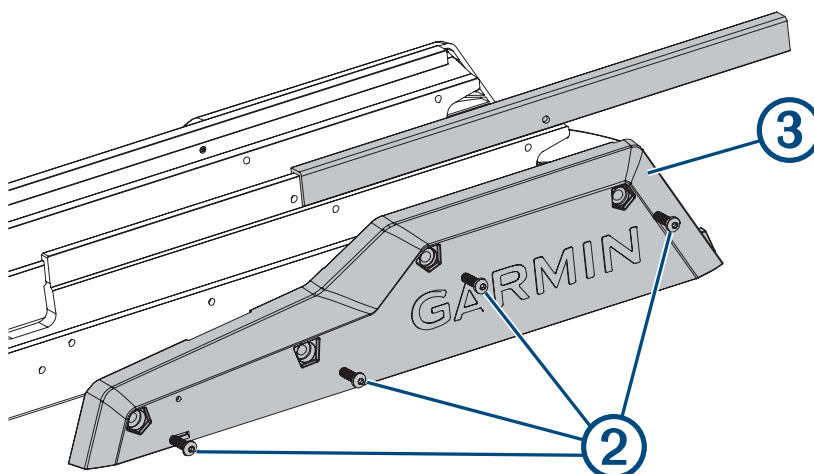
1 Dok je motor u sklopljenom položaju, pregledajte ima li na vodilicama ① oštećenja ili znakova istrošenosti.



2 Odaberite radnju:

- Ako su vodilice u dobrom stanju te ne možete vidjeti metalno podnožje nosača kroz istrošena područja, nisu potrebne daljnje radnje.
- Ako su vodilice oštećene ili ako možete vidjeti metalno podnožje nosača kroz istrošena područja vodilica, prijedite na sljedeći korak da biste ih zamijenili.

- 3 S pomočjo šesterokutnog nastavka ili ključa veličine 4 mm izvadite vijke ② koji pričvršćuju čeličnu užad ③ na podnožje nosača.

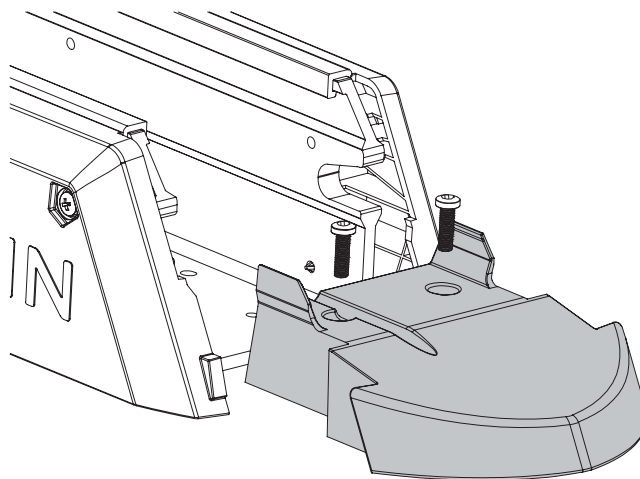


- 4 Izvucite oštećene vodilice iz podnožja nosača.
5 Umetnite zamjenske vodilice na podnožje nosača.
6 Učvrstite čeličnu užad na podnožje nosača s pomoću vijaka koje ste prethodno izvadili.

Provjera i zamjena gumene zaštite nosača

Gumena zaštita nosača je dio podnožja nosača koji prelazi preko pramca plovila.

- 1 Postavite motor između sklopljenog i uporabnog položaja i provjerite ima li štete na gumenoj zaštiti nosača.
2 Odaberite radnju:
- Ako je gumena zaštita nosača neoštećena, nisu potrebne daljnje radnje.
 - Ako je gumena zaštita nosača oštećena, prijedite na sljedeći korak da biste ju zamijenili.
- 3 S pomoćju šesterokutnog nastavka ili ključa veličine 4 mm izvadite dva vijka koji pričvršćuju gumenu zaštitu nosača na podnožje nosača.



- 4 Ugradite zamjensku gumenu zaštitu nosača i učvrstite ju na podnožje nosača s pomoću vijaka koji su priloženi uz zamjenski dio.

Servisiranje anode

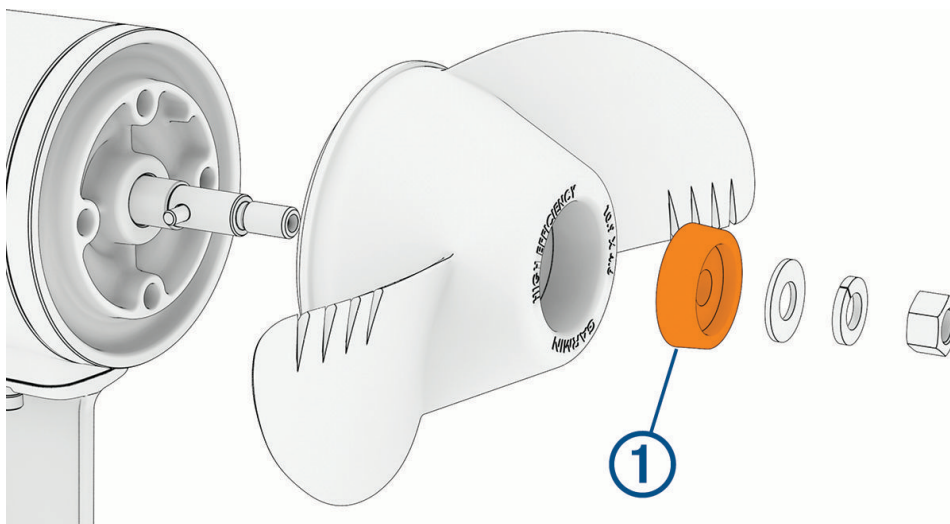
⚠ UPOZORENJE

Prije rukovanja ili rada s elisom, pogonskim motorom elise, električnim priključcima ili kućištima elektroničkih komponenti obavezno odspojite motor od akumulatora kako biste spriječili ozbiljne ozljede ili smrti.

Potrošna anoda štiti komponente motora od korozije. Svake sezone mora se pregledati i očistiti ili po potrebi zamijeniti. Zamjenske anode možete kupiti kod Garmin zastupnika ili na [garmin.com](https://www.garmin.com).

Servisiranje anode elise

- 1 Nasadnim ključem od $\frac{9}{16}$ in (15 mm) otpustite maticu na kraju elise.
- 2 Uklonite elisu i na stranu odložite maticu, sigurnosni podložak i plosnati podložak.
- 3 Uklonite i pregledajte anodu ①.



- 4 Odaberite opciju:
 - Ako je veličina anode jednaka ili veća od polovice izvorne veličine, očistite je žičanom četkom ili brusnim papirom.

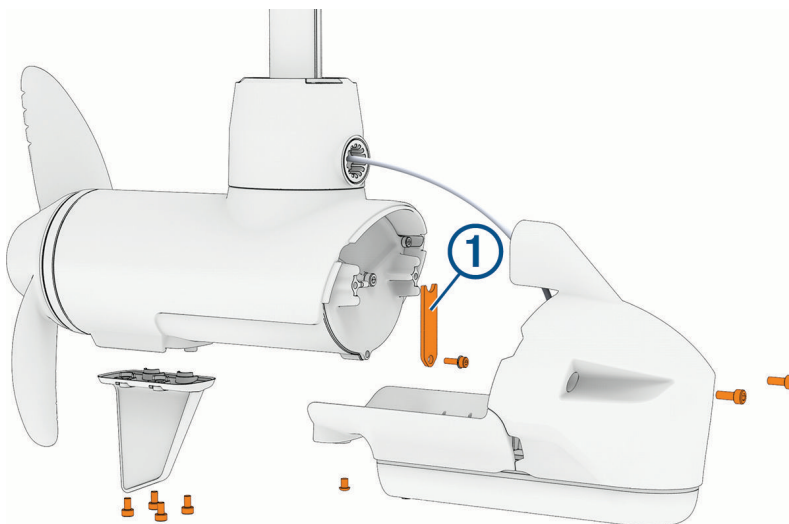
OBAVIJEST

Prije čišćenja sa žičanom četkom ili brusnim papirom anodu uklonite iz motora. Čišćeći anodu dok je ugrađena u motor mogli biste oštetiti motor, ubrzati koroziju i skratiti vijek trajanja motora.

- Ako je veličina anode manja od polovice izvorne veličine, bacite je i kupite zamjenu.
- 5 Očišćenu ili novu anodu vratite natrag na pogonsko vratilo elise, a potom postavite plosnati podložak, sigurnosni podložak i maticu.
 - 6 Nasadnim ključem od $\frac{9}{16}$ in (15 mm) zategnite maticu na 16,27 Nm (12 lbf-ft) kako biste učvrstili elisu.

Servisiranje anode u stožastom vrhu

- 1 Šesterokutnim nastavkom ili ključem od 4 mm uklonite četiri vijka kojima je skeg pričvršćen za donju stranu motora.
- 2 Šesterokutnim nastavkom ili ključem od 3 mm uklonite vijak kojim su sonda i stožasti vrh pričvršćena za donju stranu motora.
- 3 Šesterokutnim nastavkom ili ključem od 4 mm uklonite vijke kako biste stožasti vrh odvojili od prednje strane motora.
- 4 Šesterokutnim nastavkom ili ključem od 3 mm uklonite vijak kako biste anodu ① otpustili od prednje strane motora.



- 5 Pregledajte anodu i provedite radnju:
 - Ako je veličina anode jednaka ili veća od polovice izvorne veličine, očistite je žičanom četkom ili brusnim papirom.
 - Ako je veličina anode manja od polovice izvorne veličine, bacite je i kupite zamjenu.
- 6 Očišćenu ili novu anodu postavite na vijak i pričvrstite je za motor.
- 7 Pričvrstite stožasti vrh za prednju stranu motora.
- 8 Postavite vijak kojim su sonda i stožasti vrh pričvršćena za donju stranu motora.
- 9 Montirajte skeg na donju stranu motora.

Zamjena vučnog kabela

Slijedite upute priložene uz komplet vučne drške i kabela (broj dijela 010-13915-00) ili pogledajte *Upute za vučnu dršku i kabel* na garmin.com/manuals/force_trolling_motor.

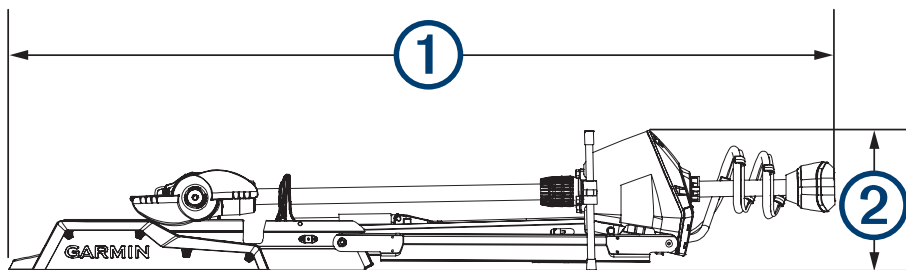
Popravljanje ogrebane boje

S vremenom se dijelovi motora mogu ogrepsti ili udubiti. Za kozmetičku doradu tih područja možete upotrijebiti boju.

- 1 Izopropilnim alkoholom temeljito očistite područja na kojima je boja ogrebana ili oštećena.
- 2 Na izgrebana ili oštećena područja nanosite tekuću poliuretansku boju za dotjerivanje.
- 3 Slijedite upute na boji i pustite da se boja u potpunosti osuši prije uporabe motora.

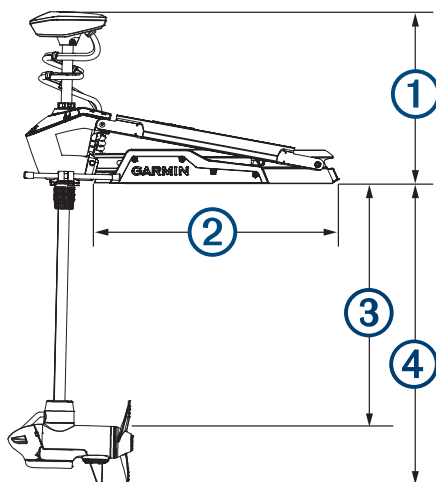
Informacije o motoru

Dimenzije u sklopljenom položaju

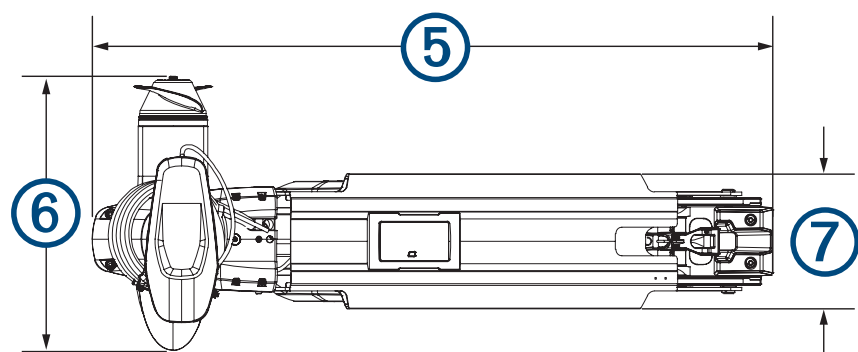


Element	Model od 127 cm (50 in)	Model od 145 cm (57 in)
①	1,558 m (61 ⁵ / ₁₆ in) min. 1,811 m (71 ⁵ / ₁₆ in) maks.	1,712 m (67 ³ / ₈ in) min. 2,066 m (81 ⁵ / ₁₆ in) maks.
②	300 mm (11 ¹³ / ₁₆ in)	340 mm (13 ³ / ₈ in)

Dimenzije u uporabnom položaju



Stavka	Model od 127 cm (50 in)	Model od 145 cm (57 in)
①	Minimalno 461 mm (18 ¹ / ₈ in) Maksimalno 721 mm (28 ³ / ₈ in)	Minimalno 488 mm (19 ³ / ₁₆ in) Maksimalno 817 mm (32 ¹ / ₈ in)
②	708 mm (27 ⁷ / ₈ in)	799 mm (31 ⁷ / ₁₆ in)
③	Minimalno 648 mm (25 ¹ / ₂ in) Maksimalno 889 mm (35 in)	Minimalno 737 mm (29 in) Maksimalno 1,07 m (42 in)
④	Minimalno 839 mm (33 ¹ / ₁₆ in) Maksimalno 1,1 m (43 ⁵ / ₁₆ in)	Minimalno 920 mm (36 ³ / ₁₆ in) Maksimalno 1,18 m (46 ¹ / ₂ in)



Stavka	Model od 127 cm (50 in)	Model od 145 cm (57 in)
⑤	931 mm (36 ¹¹ / ₁₆ in)	1,022 m (40 ¹ / ₄ in)
⑥	402 mm (15 ¹³ / ₁₆ in)	402 mm (15 ¹³ / ₁₆ in)
⑦	203 mm (8 in)	203 mm (8 in)

Registriranje uređaja

Pomozite nam da vam ponudimo bolju uslugu ispunjavanjem online registracije.

- Registrirajte uređaj u aplikaciji ActiveCaptain.
- Pospremite originalni račun ili fotokopiju na sigurno mjesto.

Specifikacije

Vanbrodski motor

Težina (motor, nosač i kabeli)	Model od 127 cm (50 in): 30 kg (66 lb) Model od 145 cm (57 in): 31,75 kg (70 lb)
Težina (stabilizator)	0,54 kg (1,2 lb)
Radna temperatura	Od -5 do 40 °C (od 32 do 104 °F)
Temperatura za skladištenje	Od -40 do 85 °C (-40 do 185 °F)
Materijal	Nosač i kućište motora: aluminij Poklopac osovine motora, kućište zaslona i bočne ploče: plastika Osovina motora: stakloplastika
Vodootpornost	Poklopac osovine motora: IEC 60529 IPX5 ² Kućište upravljačkog motora: IEC 60529 IPX7 ³ Kućište zaslona: IEC 60529 IPX7 Kućište propelera motora: IEC 60529 IPX8 ⁴
Sigurna udaljenost od kompasa	91 cm (3 ft)
Duljina kabela napajanja	Model od 50 in: 1,2 m (4 ft) Model od 57 in: 1,1 m (3,5 ft)
Ulazni napon	Od 20 do 45 Vdc
Ulazna jakost	60 A stalni
Osigurač (ne isporučuje se)	42 VDC ili jači, prikladan za stalni napon jakosti 60 A NAPOMENA: Sustav možete zaštititi upotrebom osigurača veće jakosti, ne veće od 90 A, ako je radna temperatura visoka ili ako se strujni krug dijeli s drugim uređajima. Prije zamjene biste trebali provjeriti ispunjava li ožičenje na plovilu norme ožičenja u pomorstvu upotrebom većeg osigurača.
Glavna potrošnja pri 36 Vdc i 60 A	Isključeno: 72 mW Puna snaga: 2160 W
Radijske frekvencije	Bluetooth®: 2,4 GHz pri 28 dBm nazivno Wi-Fi: 802.11 b/g/n pri 20 MHz

² Dio može izdržati izlaganje vodi iz bilo kojeg smjera (poput kiše).

³ Dio može izdržati slučajno uranjanje u vodu do 1 metra dubine do 30 minuta.

⁴ Dio može izdržati trajno uranjanje u vodu do 3 metra dubine.

Informacije o potisku i potrošnji struje motora

Pregledajte ove tablice kako biste razumjeli odnos između razine gasa, izlazne snage i potrošnje struje motora. Ove vrijednosti pretpostavljaju da upotrebljavate službeni visokoučinkoviti propeler Garmin za napajanje u relativno mirnoj vodi, s motorom dovoljno spuštenim u vodu da ne ventilira te uz dopuštena odstupanja od ± 7 N (njutn) (5 lbf (funta sile)) i ± 5 A.

Izvor napajanja od 24,0 Vdc

Razina gasa	Potisak	Struja
10 %	25 N (6 lbf)	2 A
20 %	45 N (10 lbf)	3 A
30 %	70 N (16 lbf)	6 A
40 %	101 N (23 lbf)	9 A
50 %	140 N (31 lbf)	14 A
60 %	184 N (41 lbf)	21 A
70 %	233 N (52 lbf)	29 A
80 %	287 N (65 lbf)	40 A
90 %	345 N (78 lbf)	54 A
100 %	355 N (80 lbf)	57 A

Izvor napajanja od 36,0 Vdc

Razina gasa	Potisak	Struja
10 %	21 N (5 lbf)	1 A
20 %	41 N (9 lbf)	2 A
30 %	69 N (16 lbf)	4 A
40 %	103 N (23 lbf)	6 A
50 %	144 N (32 lbf)	10 A
60 %	191 N (43 lbf)	15 A
70 %	246 N (55 lbf)	21 A
80 %	307 N (69 lbf)	29 A
90 %	375 N (84 lbf)	39 A
100 %	445 N (100 lbf)	54 A

Specifikacije

Dimenzije (Š × V × D)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 ¹ / ₄ in)
Težina	109 g (3,8 oz) bez baterija
Materijal	Sintetički polimer ojačan staklenim vlaknima
Vrsta zaslona	Čitljiv na sunčevoj svjetlosti, transflektivan, MIP memorija (memory-in-pixel)
Rezolucija zaslona	240 x 240 piksela
Veličina zaslona (promjer)	30,2 mm (1 ³ / ₁₆ in)
Radna temperatura	Od -15 do 55 °C (od 5 do 131 °F)
Temperatura za skladištenje	Od -40 do 85 °C (-40 do 185 °F)
Vrsta baterije	2 AA (ne isporučuju se)
Trajanje baterije	240 sati, uobičajena upotreba
Radijske frekvencije	2,4 GHz pri 10,0 dBm nominalno
Vodootpornost	IEC 60529 IPX7 ⁵
Sigurna udaljenost od kompasa	15 cm (6 in)

Nožna papučica

Dimenzije (D × Š × V)	303 × 221 × 110 mm (11 ¹⁵ / ₁₆ × 8 ¹¹ / ₁₆ × 4 ⁵ / ₁₆ in)
Težina	1,8 kg (4 lb)
Radna temperatura	Od -15 do 55 °C (od 5 do 131 °F)
Temperatura za skladištenje	Od -40 do 85 °C (-40 do 185 °F)
Vodootpornost	IEC 60529 IPX7
Materijal	Plastika
Ulazni napon	Od 10 do 45 Vdc
Nazivni ulazni napon	12/24/36 Vdc
Tipična ulazna struja	< 1 mA pri 12 Vdc
Maksimalna ulazna struja	10 mA pri 12 Vdc
Osigurač (na kabelu za napajanje)	2 A, s mini plosnatim kontaktima
Duljina kabela napajanja	2 m (6,6 ft)
Vrsta baterije	Dvije AA baterije (alkalne, NiMH ili litijske. Ne isporučuju se.)
Trajanje baterije	Najmanje 1 godinu
Radijske frekvencije	2,4 GHz pri 0,72 dBm nominalno
Sigurna udaljenost od kompasa	60 cm (2 ft)

⁵*Može izdržati slučajno izlaganje vodi do 1 m dubine na 30 min.

