

MOTEUR ÉLECTRIQUE FORCE®

Manuel d'utilisation

© 2019 Garmin Ltd. ou ses filiales

Tous droits réservés. Conformément aux lois relatives au copyright en vigueur, toute reproduction du présent manuel, qu'elle soit partielle ou intégrale, sans l'autorisation préalable écrite de Garmin, est interdite. Garmin se réserve le droit de modifier ou d'améliorer ses produits et d'apporter des modifications au contenu du présent manuel sans obligation d'en avertir quelque personne physique ou morale que ce soit. Consultez le site Web de Garmin à l'adresse www.garmin.com pour obtenir les dernières mises à jour, ainsi que des informations complémentaires concernant l'utilisation de ce produit.

Garmin®, le logo Garmin, ActiveCaptain®, etForce® sont des marques commerciales de Garmin Ltd. ou de ses filiales, déposées aux Etats-Unis et dans d'autres pays. Ces marques commerciales ne peuvent pas être utilisées sans l'autorisation expresse de Garmin.

Wi-Fi® est une marque déposée de Wi-Fi Alliance Corporation.

Table des matières

Mise en route	1
Déploiement du moteur à partir de la position rangée.....	1
Réglage de la profondeur du moteur électrique.....	1
Rangement du moteur déployé.....	1
Fixation de la sangle de sécurité.....	2
Écran du moteur électrique.....	2
Voyant d'état.....	2
Étalonnage du moteur électrique.....	2
Réglage du décalage d'étrave.....	2
Connexion à un traceur de cartes et combinés GPS.....	3
Télécommande	3
Installation des piles.....	3
Fixation d'un cordon.....	3
Touches de la télécommande.....	3
Écran de la télécommande.....	4
Navigation dans le menu.....	4
Étalonnage de la télécommande.....	4
Couplage de la télécommande.....	4
Pédale	4
Installation des piles.....	5
Couplage de la pédale.....	5
Voyant d'état.....	5
Désactivation de la fonction de maintien de cap sur la pédale.....	5
Fonctionnement	6
Activation et désactivation de l'hélice.....	6
Réglage de la vitesse du moteur électrique.....	6
Maintien de la vitesse.....	6
Utilisation de l'hélice partiellement déployée.....	6
Direction.....	6
Direction manuelle du moteur électrique.....	6
Maintien du cap.....	7
Maintien de votre position.....	7
Commandes par gestes.....	7
Waypoints.....	7
Création d'un waypoint.....	8
Navigation vers un waypoint.....	8
Affichage des détails du waypoint.....	8
Modification d'un nom de waypoint.....	8
Suppression d'un waypoint.....	8
Routes.....	8
Navigation d'une route.....	8
Affichage des détails de la route.....	8
Modification d'un nom de route.....	8
Suppression d'une route.....	8
Tracés.....	8
Enregistrement du tracé actif.....	8
Effacement du tracé actif.....	8
Navigation vers le début d'un tracé actif.....	8
Parcours d'un tracé enregistré.....	9
Affichage des détails d'un tracé enregistré.....	9
Modification d'un nom de tracé enregistré.....	9
Suppression d'un tracé enregistré.....	9
Navigation.....	9
Interruption et reprise de la navigation.....	9
Arrêt de la navigation.....	9
Paramètres	9
Paramètres du moteur électrique.....	9
Paramètres du réseau sans fil.....	10
Paramètres de la télécommande.....	10
Paramètres du rétroéclairage.....	10
Besoins et calendrier d'entretien	10

Informations sur le moteur	10
Prise en main de l'application ActiveCaptain.....	10
Mise à jour logicielle avec l'application ActiveCaptain.....	10
Dimensions rangées.....	11
Dimensions en position déployée.....	11
Enregistrement de l'appareil.....	11
Contacteur le support Garmin.....	11
Caractéristiques techniques	12
Moteur électrique.....	12
Informations sur la poussée et la consommation de courant du moteur.....	12
Caractéristiques techniques.....	12
Pédale.....	12
Index	13

Mise en route

⚠ AVERTISSEMENT

N'enclenchez pas le moteur tant que l'hélice se trouve hors de l'eau. Tout contact avec l'hélice en rotation peut provoquer des blessures graves.

N'utilisez jamais le moteur dans un lieu où vous, ou d'autres personnes dans l'eau, peuvent entrer en contact avec l'hélice en rotation.

Vous êtes responsable de l'utilisation sûre et prudente de votre bateau. Les fonctions de pilotage automatique du moteur électrique sont des outils qui améliorent l'utilisation de votre bateau. Elles ne vous dégagent pas de vos responsabilités en cas de non-respect de la sécurité à bord. Évitez tout danger de navigation et ne relâchez pas votre surveillance des commandes du moteur.

Apprenez à utiliser les fonctions de pilotage automatique sur une mer calme et sans danger.

Utilisez le moteur avec précaution à proximité des points dangereux, tels que les arbres, les rochers, les quais, les tas et les autres bateaux.

Pour éviter de vous blesser, veillez à toujours débrancher le moteur de la batterie avant de nettoyer ou d'entretenir l'hélice.

⚠ ATTENTION

Gardez toujours la télécommande sur vous lorsque vous utilisez le moteur électrique. Si vous devez modifier le fonctionnement du moteur électrique ou l'arrêter, appuyez sur  sur la télécommande, sur la pédale ou sur le bouton  du support pour arrêter l'hélice.

Lorsque vous utilisez les fonctions de pilotage automatique, attendez-vous à subir des arrêts, accélérations et virages brusques.

Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, prenez garde au risque de coincement ou de pincement lié aux pièces mobiles, car vous risquez de vous blesser.

Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, prenez garde aux surfaces glissantes autour du moteur. Si vous glissez en stockant ou en déployant le moteur, vous risquez de vous blesser.

AVIS

Vous devez fixer la sangle de sécurité lorsque vous rangez le moteur électrique. Si vous ne le faites pas, le moteur risque de se déployer soudainement et de s'abîmer ou d'endommager le bateau.

Déploiement du moteur à partir de la position rangée

- 1 Détachez la sangle de sécurité.
- 2 Tirez le câble de traction vers l'arrière jusqu'à ce qu'il s'arrête pour libérer le clip de verrouillage et maintenez-le fermement.
- 3 Soulevez le moteur et avancez-le à l'aide du câble de traction, puis abaissez-le lentement en position déployée.
- 4 Si nécessaire, appuyez sur le bras du support pour verrouiller le moteur en position déployée.

Réglage de la profondeur du moteur électrique

- 1 Déplacez le moteur de manière à ce qu'il s'arrête à mi-chemin entre les positions rangée et déployée.
- 2 Desserrez le collier à la base du boîtier du système de direction.



REMARQUE : préparez-vous à ce que le moteur glisse vers le bas quand vous desserrez le collier.

- 3 Relevez ou abaissez la profondeur du moteur électrique.

AVIS

Ne réglez pas la profondeur du moteur trop bas pour éviter que celui-ci ne comprime le câble enroulé. Si le câble enroulé est comprimé, il est endommagé par la friction générée par le moteur qui tourne et risque de provoquer une embardée soudaine du bateau lorsque vous utilisez le verrou d'ancre.

- 4 Serrez le collier à la base du boîtier du système de direction.
- 5 Sélectionnez une action :
 - Si vous déployez le moteur électrique, déployez-le complètement pour vérifier la profondeur.
 - Si vous rangez le moteur électrique, mettez-le en position rangée pour vérifier la profondeur (*Rangement du moteur déployé*, page 1).
- 6 Si nécessaire, répétez cette procédure afin de régler la bonne profondeur en fonction de la position déployée ou rangée.

Rangement du moteur déployé

AVIS

Vous devez laisser au moteur d'entraînement le temps de s'arrêter complètement avant de le ranger. Si le moteur tourne toujours d'un côté lorsque vous le rangez, il risque d'endommager le système de direction.

- 1 Tirez le câble de traction vers le haut jusqu'à ce qu'il s'arrête pour libérer le clip de verrouillage et maintenez-le fermement.
- 2 Soulevez et reculez le câble de traction pour soulever et abaisser lentement le moteur en position rangée.

AVIS

Vous devez régler la profondeur du moteur électrique afin qu'il repose correctement sur les rails de la base du support  lorsqu'il est rangé (*Réglage de la profondeur du moteur électrique*, page 1). Si le moteur est trop peu profond, il peut appuyer sur le ressort à gaz. S'il est trop profond, il risque de dépasser de l'extrémité de la base du support. Si vous rangez le moteur alors qu'il est réglé trop profond ou pas assez, vous risquez de l'endommager.



- 3 Si besoin, appuyez sur le boîtier du système de direction pour verrouiller une fois rangé.
- 4 Fixez la sangle de sécurité (*Fixation de la sangle de sécurité*, page 2).

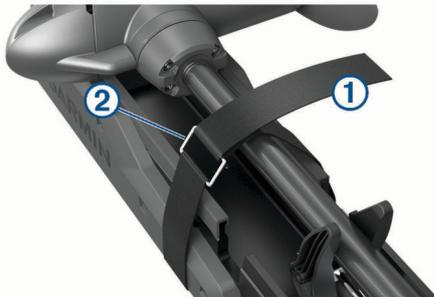
Fixation de la sangle de sécurité

AVIS

Vous devez fixer la sangle de sécurité lorsque vous rangez le moteur électrique. Si vous ne le faites pas, le moteur risque de se déployer soudainement et de s'abîmer ou d'endommager le bateau.

La sangle de sécurité maintient fermement le moteur sur la base lorsqu'il est rangé et l'empêche de se déployer involontairement.

- 1 Avec le moteur en position rangé, soulevez l'extrémité longue de la sangle ① au-dessus du moteur.



- 2 Faites passer l'extrémité de la sangle dans la boucle ② de son autre extrémité.
- 3 Tirez la sangle dans la boucle jusqu'à ce qu'elle maintienne fermement le moteur sur le support.
- 4 Retirez la sangle de la boucle et appuyez pour la fixer de l'autre côté de la sangle.

Écran du moteur électrique

L'écran sur le support du moteur électrique affiche des informations importantes visibles d'un coup d'œil.

REMARQUE : le rétroéclairage de l'écran réagit à la luminosité ambiante et diminue automatiquement pendant la nuit.



① Vitesse	Indique le niveau de vitesse du moteur (<i>Réglage de la vitesse du moteur électrique, page 6</i>).
🔋 État de la batterie du moteur électrique	Vert : la tension de la batterie du moteur est bonne. Jaune : la tension de la batterie du moteur est faible. Rouge : la tension de la batterie du moteur est très faible.
📶 État du signal GPS	Vert : le moteur reçoit un bon signal GPS. Jaune : le moteur reçoit un signal GPS faible. Rouge : le moteur ne reçoit pas de signal GPS.

↻ État du moteur	Vert : le moteur fonctionne normalement. Rouge (fixe) : le logiciel du moteur est en cours de démarrage. Rouge (clignotant) : une erreur système s'est produite. Bleu : le moteur est en mode couplage. Jaune : le moteur est en mode récupération (pour les mises à jour logicielles et les procédures de récupération).
⏻ Alimentation	Maintenez ce bouton enfoncé pour éteindre le moteur. REMARQUE : par défaut, le moteur électrique s'allume automatiquement quand il est alimenté. Vous n'avez pas besoin d'appuyer sur ce bouton pour l'allumer. Vous pouvez modifier ceci dans les paramètres (<i>Paramètres du moteur électrique, page 9</i>). Le moteur électrique s'éteint automatiquement au bout de deux heures en position rangée. Quand l'hélice tourne, appuyez sur ce bouton pour l'arrêter. Appuyez trois fois sur ce bouton pour passer en mode couplage.
🌀 État de l'hélice	S'allume lorsque l'hélice est activée (<i>Activation et désactivation de l'hélice, page 6</i>).
⬆️ État du mode maintien de cap	S'allume lorsque le maintien de cap est activé (<i>Maintien du cap, page 7</i>).
⚓ État du verrou d'ancre	S'allume lorsque le verrou d'ancre est activé (<i>Maintien de votre position, page 7</i>).

Voyant d'état

Le voyant LED ↻ indique l'état du moteur.

Vert	Fonctionnement normal
Rouge	Fixe : démarrage du système Clignotements : erreur système
Bleu	Mode couplage
Jaune	Mode récupération (pour les mises à jour logicielles et les procédures de récupération)

Étalonnage du moteur électrique

Vous devez étalonner le compas du moteur électrique avant de pouvoir utiliser les fonctions du pilote automatique. Pour des résultats optimaux, nous vous conseillons d'étalonner le moteur un jour où le vent souffle très peu, voire pas du tout, et où la mer est calme. Vous pouvez répéter la procédure d'étalonnage si les fonctions du pilote automatique ne fonctionnent pas comme prévu.

- 1 Dirigez le bateau vers une zone dégagée sur une mer calme et mettez-le à l'arrêt.
Pour démarrer le processus d'étalonnage, le bateau doit être immobile.
- 2 Assurez-vous que le moteur électrique est déployé (*Déploiement du moteur à partir de la position rangée, page 1*).
- 3 Sur la télécommande, sélectionnez > **Paramètres** > **Moteur électrique** > **Étalonner** > **Compas**.
- 4 Utilisez la pédale ou le moteur hors-bord pour diriger le bateau et suivez les instructions présentées à l'écran.

Réglage du décalage d'étrave

En fonction de l'angle de montage, le moteur électrique peut ne pas être aligné sur la ligne centrale de votre bateau. Pour optimiser les résultats, vous devez définir le décalage d'étrave.

- 1 Pointez la télécommande droit devant vous pour régler l'angle du moteur électrique ① de manière à ce qu'il soit aligné avec la ligne centrale de votre bateau ②.



- 2 Sur la télécommande, sélectionnez  > Paramètres > Moteur électrique > Étalonner > Décalage d'étrave.
- 3 Répétez cette procédure si nécessaire.

Connexion à un traceur de cartes et combinés GPS

Votre traceur Garmin® compatible doit être doté de la dernière version du logiciel pour que vous puissiez connecter le moteur électrique.

Vous pouvez connecter le moteur électrique via le réseau sans fil à un traceur Garmin compatible sur votre bateau. Une fois connecté à un traceur compatible, vous pouvez contrôler le moteur électrique depuis le traceur, en plus de pouvoir le faire via la télécommande et la pédale.

- 1 Activez le traceur et le moteur électrique.
- 2 Assurez-vous que le traceur est l'hôte du réseau sans fil.
REMARQUE : si vous avez plusieurs traceurs installés, un seul d'entre eux héberge le réseau sans fil. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du traceur.
- 3 Sur le traceur, sélectionnez Paramètres > Communications > Périphériques sans fil > Garmin Trolling Motor > Démarrer.

- 4 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur  trois fois pour passer en mode couplage.

L'icône  sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu quand celui-ci cherche à se connecter au traceur, puis passe au vert quand la connexion est établie.

Un message de confirmation s'affiche sur le traceur lorsque la connexion est établie.

- 5 Une fois le traceur et le moteur électrique correctement connectés, activez la barre du moteur électrique sur le traceur pour contrôler le moteur.

Consultez la dernière version du manuel d'utilisation de votre traceur pour obtenir des instructions d'utilisation complètes.

Télécommande

Installation des piles

La télécommande nécessite deux piles AA (non fournies). Pour des résultats optimaux, utilisez des piles au lithium.

- 1 Tournez l'anneau en D dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, puis soulevez-le pour retirer le cache.
- 2 Insérez deux piles AA en respectant la polarité.



- 3 Remettez le cache de la batterie en place et tournez l'anneau en D dans le sens des aiguilles d'une montre.

Fixation d'un cordon

- 1 Au dos de la télécommande, insérez la boucle du cordon  dans la fente.



- 2 Faites passer l'autre extrémité du cordon  à travers la boucle, puis serrez.
- 3 Si besoin, passez le cordon autour de votre cou ou de votre poignet pour garder votre appareil en place pendant que vous l'utilisez.

Touches de la télécommande



Touche	Description
	Maintenez ce bouton enfoncé pour allumer et éteindre la télécommande.
	Appuyez sur ce bouton pour activer et définir le régulateur de vitesse à la vitesse fond (SOG) actuelle (<i>Maintien de la vitesse</i> , page 6). Appuyez sur ce bouton pour désactiver le régulateur et revenir aux commandes de vitesse manuelles.
	Si l'hélice est allumée, appuyez sur ce bouton pour la régler à pleine vitesse (<i>Activation de la vitesse maximale</i> , page 6). Si l'hélice est désactivée, appuyez sur ce bouton pour l'activer et la régler à pleine vitesse. Appuyez de nouveau pour revenir à la vitesse et à l'état précédents de l'hélice.
	Appuyez sur ce bouton pour passer en contrôle manuel (<i>Direction manuelle du moteur électrique</i> , page 6). Maintenir ce bouton enfoncé pour diriger le bateau à l'aide de gestes (<i>Utilisation des commandes par gestes pour diriger le bateau</i> , page 7).

Touche	Description
	Appuyez sur ce bouton pour activer et désactiver l'hélice (<i>Activation et désactivation de l'hélice, page 6</i>).
	Appuyez sur ces boutons pour parcourir le menu (<i>Naviger dans le menu, page 4</i>). Une fois dans le menu, appuyez sur pour sélectionner un élément de menu, puis appuyez sur pour revenir en arrière. Si l'ancrage virtuel est activé, appuyez sur ces boutons pour faire pivoter la position d'ancrage virtuel vers l'avant, l'arrière, la gauche ou la droite par incrément de 1,5 m (5 pi). En mode de maintien de cap ou de contrôle manuel, appuyez sur les boutons et pour faire tourner le bateau d'un degré à la fois ou maintenez-les enfoncés pour faire tourner de cinq degrés à la fois. Appuyez sur les boutons et pour changer la vitesse par palier ou maintenez-les enfoncés pour un changement linéaire.
	Appuyez sur ce bouton pour activer la fonction de maintien de cap (définir et maintenir le cap actuel) (<i>Maintien du cap, page 7</i>). Appuyez sur ce bouton pour désactiver le mode maintien de cap, arrêter l'hélice et reprendre le contrôle manuel. Maintenez ce bouton enfoncé pour définir le cap à maintenir en pointant la télécommande dans la direction voulue (<i>Utilisation des commandes par gestes pour régler le maintien de cap, page 7</i>).
	Appuyez sur ce bouton pour activer l'ancrage virtuel. L'ancrage virtuel utilise le moteur électrique pour maintenir votre position (<i>Maintien de votre position, page 7</i>). En mode ancrage virtuel, appuyez sur ce bouton pour désactiver l'ancrage virtuel et retourner au mode de navigation précédent. Maintenez ce bouton enfoncé pour faire pivoter l'ancrage virtuel dans la direction que vous pointez avec la télécommande (<i>Utilisation des commandes par gestes pour régler la fonction de maintien de position, page 7</i>).
	Appuyez sur ce bouton pour ouvrir le menu. Appuyez sur ce bouton pour quitter le menu.
	Appuyez sur ce bouton pour marquer un waypoint.
1 à 4	Appuyez sur un bouton pour ouvrir le raccourci du traceur Garmin correspondant au bouton en question. ¹

Écran de la télécommande



①	Affiche l'état opérationnel du moteur électrique. Par exemple, en mode de contrôle manuel, la mention Manuel s'affiche, alors qu'en mode maintien de cap, c'est la mention Maintien cap qui s'affiche, accompagnée du nombre de degrés pour le réglage du cap à maintenir.
	Affiche l'état de la batterie du moteur électrique. Vert : la tension de la batterie du moteur est bonne. Jaune : la tension de la batterie du moteur est faible. Rouge : la tension de la batterie du moteur est très faible. ASTUCE : vous pouvez modifier l'apparence de l'état de la batterie du moteur électrique pour qu'il s'affiche sous la forme d'une valeur numérique au lieu d'une icône (<i>Paramètres du moteur électrique, page 9</i>). Vous pouvez voir le niveau de charge de la batterie de la télécommande en appuyant sur .

	Affiche l'état de l'hélice. L'icône de l'hélice s'affiche lorsque l'hélice est activée. Quand l'icône de l'hélice ne s'affiche pas, l'hélice est désactivée.
	Indique l'intensité du signal GPS du moteur électrique.
HÉLICE	Affiche le niveau de vitesse de l'hélice (<i>Réglage de la vitesse du moteur électrique, page 6</i>). REMARQUE : lorsque vous utilisez le régulateur de vitesse, ce champ est remplacé par l'icône .
SOG	Indique la vitesse fond (SOG) mesurée dans les unités choisies.

Navigation dans le menu

Vous pouvez utiliser les touches de menu et les touches fléchées pour parcourir le menu de la télécommande.

- Pour ouvrir le menu, appuyez sur .
- Pour passer d'une option de menu à une autre, appuyez sur et .
- Pour sélectionner une option de menu, appuyez sur .
- Pour revenir à l'option précédente, appuyez sur .
- Pour quitter le menu, appuyez sur ou appuyez sur plusieurs fois jusqu'à atteindre l'écran principal.

Étalonnage de la télécommande

AVIS

Étalonnez le compas électronique en extérieur. Pour améliorer la précision du cap, éloignez-vous de toute interférence éventuelle avec le champ magnétique terrestre, qui peut provenir des véhicules, des bâtiments ou des lignes électriques aériennes.

Vous devez étalonner le compas de la télécommande avant de pouvoir utiliser les commandes par gestes pour contrôler le moteur. Si les commandes par gestes ne fonctionnent pas correctement après l'étalonnage, vous pouvez répéter le processus autant de fois que nécessaire.

- 1 Sélectionnez > Paramètres > Télécommande > Étalonner.
- 2 Sélectionnez Démarrer et suivez les instructions à l'écran.

Couplage de la télécommande

La télécommande est couplée avec le moteur électrique à l'usine, mais vous devrez peut-être les coupler à nouveau si la connexion est rompue.

- 1 Mettez le moteur électrique sous tension.
- 2 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur trois fois pour passer en mode couplage.
L'icône sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu lorsque celui-ci recherche une connexion.
- 3 Placez la télécommande à moins de 1 mètre (3 pieds) de l'écran du moteur électrique.
- 4 Allumez la télécommande.
- 5 Sur la télécommande, sélectionnez > Paramètres > Télécommande > Coupler > Démarrer.
L'icône sur l'écran du moteur électrique s'allume en vert quand la connexion est établie.

Pédale

Vous pouvez utiliser la pédale pour faire fonctionner le moteur électrique.

¹ Nécessite une connexion à un traceur Garmin compatible. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du traceur.



- 3 Insérez deux piles AA en respectant la polarité.
- 4 Placez le couvercle sur les piles et appuyez jusqu'à ce qu'il se mette en place correctement.

Couplage de la pédale

La pédale est couplée avec le moteur électrique à l'usine, mais vous devrez peut-être les coupler à nouveau si la connexion est rompue.

- 1 Mettez le moteur électrique sous tension.
 - 2 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur trois fois pour passer en mode couplage.
L'icône sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu lorsque celui-ci recherche une connexion.
 - 3 Placez la pédale à moins de 1 mètre (3 pieds) de l'écran du moteur électrique.
 - 4 Connectez la pédale à l'alimentation à l'aide du câble d'alimentation ou insérez des piles pour l'allumer.
 - 5 Dans les 30 secondes suivant l'allumage de la pédale, maintenez le bouton enfoncé jusqu'à ce que le voyant LED d'état de la pédale passe au bleu.
 - 6 Relâchez .
- Le voyant LED d'état de la pédale s'allume en bleu lorsque celle-ci se connecte, puis s'éteint lorsqu'elle se couple à un moteur électrique.
- L'icône sur l'écran du moteur électrique passe au vert quand la connexion est établie.

Voyant d'état

Le voyant LED sur la pédale indique l'état de la pédale.

Vert, fixe	La pédale s'allume.
Bleu, fixe	La pédale est en cours de couplage. Le voyant LED s'éteint une fois la pédale connectée au moteur électrique ou lorsque le processus de couplage s'arrête sans que la connexion n'ait pu s'effectuer.
Clignote en vert lorsque vous appuyez sur un bouton	La pédale est connectée au moteur électrique et envoie une commande lorsque vous appuyez sur un bouton.
Clignote en rouge lorsque vous appuyez sur un bouton	La pédale n'est pas connectée au moteur électrique.
Désactivé	Le voyant LED s'éteint lorsque la pédale est connectée au moteur électrique et n'envoie pas de commandes. Cela prolonge l'autonomie de la batterie.

Désactivation de la fonction de maintien de cap sur la pédale

Vous pouvez désactiver la fonction de maintien de cap sur la pédale afin d'éviter de l'activer par mégarde.

- 1 Assurez-vous que la pédale est alimentée.

①	Contrôle momentané de l'hélice	Maintenez ce bouton enfoncé pour activer l'hélice à la vitesse définie. Relâchez ce bouton pour désactiver l'hélice.
②	Roue de vitesse	Faites tourner la roue vers l'arrière pour augmenter la vitesse de l'hélice ou celle du régulateur de vitesse. Faites tourner la roue vers vous pour réduire la vitesse de l'hélice ou celle du régulateur de vitesse. REMARQUE : la roue de vitesse est inactive lorsque l'ancrage virtuel est activé.
③	Pédale de direction	Appuyez sur la pédale avec vos orteils pour faire tourner le moteur dans le sens des aiguilles d'une montre. Appuyez sur la pédale avec votre talon pour faire tourner le moteur dans le sens inverse des aiguilles d'une montre. REMARQUE : lorsque l'ancrage virtuel ou le maintien de cap est activé, ou lorsque vous suivez une route, appuyez sur la pédale pour reprendre le contrôle manuel à la vitesse précédente de l'hélice.
④	Voyant LED d'état	Montre l'état de la pédale (<i>Voyant d'état</i> , page 5).
⑤	Contrôle continu de l'hélice	Appuyez sur ce bouton pour activer et désactiver l'hélice (<i>Activation et désactivation de l'hélice</i> , page 6).
⑥	Maintien de cap	Appuyez sur ce bouton pour définir et maintenir le cap actuel (<i>Maintien du cap</i> , page 7). Appuyez sur ce bouton pour désactiver le mode de maintien de cap, arrêter l'hélice et reprendre le contrôle manuel. ASTUCE : si vous préférez, vous pouvez désactiver cette fonction (<i>Désactivation de la fonction de maintien de cap sur la pédale</i> , page 5).
⑦	Ancrage virtuel	Appuyez sur ce bouton pour activer l'ancrage virtuel. L'ancrage virtuel utilise le moteur électrique pour maintenir votre position (<i>Maintien de votre position</i> , page 7). Appuyez sur ce bouton pour désactiver l'ancrage virtuel et revenir au mode de navigation précédent.

Installation des piles

La pédale peut fonctionner à l'aide de deux piles AA alcalines, NiMH ou au lithium (non incluses). Pour des résultats optimaux, utilisez des piles au lithium.

- 1 Soulevez l'avant de la pédale aussi haut que possible.
- 2 Pincez les côtés du couvercle du compartiment à piles ①, puis tirez pour le retirer.

2 Appuyez rapidement 6 fois sur le bouton  de la pédale.

Le voyant LED d'état passe au rouge pendant une seconde pour indiquer que la fonction de maintien de cap est désactivée sur la pédale.

ASTUCE : pour réactiver le maintien de cap, appuyez rapidement 6 fois sur le bouton . Le voyant LED d'état passe au vert pendant une seconde pour indiquer que la fonction de maintien de cap est activée sur la pédale.

Fonctionnement

Vous pouvez utiliser la télécommande, la pédale, un traceur Garmin compatible ou une combinaison de ces appareils pour contrôler le moteur électrique.

En général, la plupart des instructions fournies pour la télécommande peuvent aussi s'appliquer au traceur connecté. Pour obtenir des instructions spécifiques du traceur, consultez la dernière version du manuel d'utilisation de votre traceur.

REMARQUE : certaines fonctions qui sont disponibles lorsque vous utilisez la télécommande et le traceur ne sont pas disponibles lorsque vous utilisez uniquement la pédale.

Activation et désactivation de l'hélice

AVERTISSEMENT

N'utilisez jamais le moteur dans un lieu où vous, ou d'autres personnes dans l'eau, peuvent entrer en contact avec l'hélice en rotation.

1 Si besoin, déployez le moteur électrique (*Déploiement du moteur à partir de la position rangée*, page 1).

REMARQUE : vous ne pouvez pas activer l'hélice tant que le moteur électrique est en position rangée.

2 Sur la télécommande ou la pédale, appuyez sur  pour activer l'hélice.

3 Appuyez sur  pour arrêter l'hélice.

Réglage de la vitesse du moteur électrique

Vous pouvez régler la vitesse du moteur électrique à l'aide de la télécommande ou de la pédale.

1 Si besoin, appuyez sur  sur la télécommande ou appuyez sur la pédale pour passer en mode manuel.

2 Sélectionner une option :

- Sur la télécommande, appuyez sur  et  pour augmenter ou diminuer la vitesse du moteur.
- Sur la pédale, faites tourner la roue de vitesse vers l'avant ou l'arrière pour augmenter ou diminuer la vitesse du moteur.

Le champ HÉLICE sur la télécommande et les barres sur l'écran affichent la vitesse de l'hélice (*Écran du moteur électrique*, page 2).

3 Si besoin, activez l'hélice (*Activation et désactivation de l'hélice*, page 6).

La vitesse que vous sélectionnez pour l'hélice est limitée si l'hélice est éteinte ou si vous démarrez une autre fonction du moteur, comme le régulateur de vitesse ou le verrou d'ancre.

Activation de la vitesse maximale

1 Sur la télécommande, appuyez sur .

La vitesse de l'hélice du moteur électrique atteint rapidement son maximum.

2 Appuyez sur  pour repasser à la vitesse précédente.

ASTUCE : lorsque l'hélice tourne à pleine vitesse, vous pouvez appuyer sur le bouton  de la télécommande pour diminuer lentement la vitesse de l'hélice.

Maintien de la vitesse

Avant de pouvoir utiliser le régulateur de vitesse, vous devez étalonner le moteur électrique (*Étalonnage du moteur électrique*, page 2).

Le régulateur de vitesse est une fonction du pilote automatique qui définit et maintient une vitesse fond spécifique en s'adaptant automatiquement au vent et au courant.

REMARQUE : vous ne pouvez activer le régulateur de vitesse qu'à partir de la télécommande, mais vous pouvez contrôler la vitesse et la direction avec la télécommande ou la pédale.

1 Sur la télécommande, appuyez sur .

Le régulateur de vitesse est activé à la vitesse actuelle.

2 Réglez la vitesse selon les besoins, à l'aide de la télécommande ou de la pédale.

3 Réglez le cap selon les besoins, à l'aide de la télécommande ou de la pédale.

ASTUCE : vous pouvez utiliser le régulateur de vitesse pour définir la vitesse quand la fonction de maintien de cap est active (*Maintien du cap*, page 7) ou lorsque vous suivez une route (*Navigaison d'une route*, page 8).

Pour désactiver le régulateur de vitesse et éteindre l'hélice, vous devez appuyer sur .

Utilisation de l'hélice partiellement déployée

Vous pouvez utiliser l'hélice du moteur électrique lorsque le moteur n'est que partiellement déployé dans certaines situations, par exemple lorsque vous passez au-dessus d'algues ou d'obstacles submergés.

1 Lorsque le moteur électrique est en position déployée, tirez le câble de traction vers le haut jusqu'à ce qu'il s'arrête pour libérer le clip de verrouillage et maintenez-le fermement.

2 Tirez le câble de traction lentement vers le haut pour soulever le moteur jusqu'à ce qu'il soit en bonne position pour passer au-dessus des algues ou de l'obstacle.

L'hélice cesse de tourner et le moteur pivote sur le côté.

3 Utilisez la télécommande ou la pédale pour allumer l'hélice et diriger le moteur selon les besoins.

REMARQUE : si vous soulevez le moteur plus qu'à mi-hauteur, l'hélice s'arrête automatiquement par sécurité, mais le moteur ne pivote pas sur le côté.

4 Une fois l'obstacle passé, faites lentement redescendre le moteur en position déployée ou remontez-le en position rangée.

Après avoir utilisé le moteur partiellement déployé, vous devrez peut-être le tourner manuellement d'un côté avant de le faire remonter en position rangée pour qu'il repose correctement sur les rails de montage.

Direction

Direction manuelle du moteur électrique

Le mode manuel est le mode de fonctionnement par défaut du moteur électrique. En mode manuel, vous pouvez régler la direction et la vitesse du moteur électrique selon les besoins.

REMARQUE : lorsque vous allumez le moteur électrique, il est par défaut en mode manuel.

1 Si besoin, sur la télécommande, sélectionnez .

2 Sélectionnez une action :

- Sur la télécommande, appuyez sur  et  pour diriger le bateau.

REMARQUE : vous pouvez aussi utiliser les commandes par gestes pour diriger le bateau manuellement à l'aide de la télécommande (*Utilisation des commandes par gestes pour diriger le bateau*, page 7).

- Si vous utilisez la pédale, appuyez dessus avec le bout du pied ou le talon pour diriger le bateau.

Maintien du cap

Avant de pouvoir utiliser la fonction de maintien du cap, vous devez étalonner le moteur électrique ([Étalonnage du moteur électrique, page 2](#)).

La fonction de maintien de cap est une fonction du pilote automatique qui permet de définir et de maintenir de cap actuel du bateau. Vous pouvez définir le comportement de la fonction de maintien de cap en tenant compte de la dérive ([Modification du comportement de la fonction de maintien de cap, page 7](#)).

- 1 Dirigez le bateau dans la direction dans laquelle vous souhaitez aller.
- 2 Sur la télécommande ou la pédale, sélectionnez .

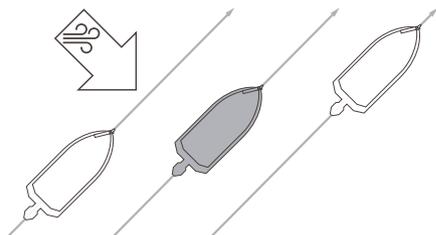
REMARQUE : vous pouvez régler la direction de la fonction de maintien de cap en appuyant sur  et  ou en utilisant des commandes par gestes ([Utilisation des commandes par gestes pour régler le maintien de cap, page 7](#)).

Pour désactiver la fonction de maintien de cap et repasser en mode manuel, vous devez sélectionner ,  ou appuyer sur la pédale.

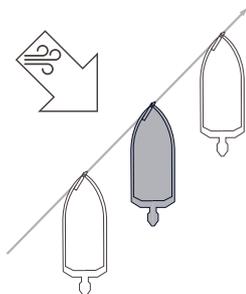
Modification du comportement de la fonction de maintien de cap

Vous pouvez modifier le comportement de la fonction de maintien de cap de votre bateau quand ce dernier est affecté par le vent et le courant.

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Paramètres** > **Moteur électrique** > **Maintien cap**.
- 2 Sélectionner une option :
 - Pour que le bateau poursuive dans la même direction sans tenir compte de la dérive, sélectionnez **Algn. bateau**.



- Pour que le bateau poursuive dans la même direction en tenant compte de la dérive, sélectionnez **Rallier**.



Maintien de votre position

Avant de pouvoir utiliser la fonction d'ancrage virtuel, vous devez étalonner le moteur électrique ([Étalonnage du moteur électrique, page 2](#)).

La fonction d'ancrage virtuel est une fonction du pilote automatique qui utilise le GPS pour définir et maintenir votre position grâce au moteur électrique et qui agit comme si vous aviez déployé une véritable ancre.

- 1 Si besoin, amenez le bateau à l'endroit où vous souhaitez définir l'ancrage virtuel.
- 2 Sur la télécommande ou la pédale, sélectionnez .

REMARQUE : vous pouvez régler la position de l'ancrage virtuel de 1,5 m (5 pi) en appuyant sur une touche fléchée de la télécommande ou en utilisant les commandes par gestes ([Utilisation des commandes par gestes pour régler la fonction de maintien de position, page 7](#)).

Pour désactiver l'ancrage virtuel, vous pouvez appuyer sur  une nouvelle fois ou appuyer sur la pédale.

Commandes par gestes

Vous pouvez pointer la télécommande dans une direction ou la bouger pour interagir avec le moteur électrique. Vous devez calibrer le compas du moteur électrique ([Étalonnage du moteur électrique, page 2](#)) ainsi que le compas de la télécommande ([Étalonnage de la télécommande, page 4](#)) avant de pouvoir utiliser les commandes par gestes.

Utilisation des commandes par gestes pour diriger le bateau

Vous pouvez contrôler le moteur en pointant la télécommande dans une direction.

- 1 Si besoin, activez l'hélice ([Activation et désactivation de l'hélice, page 6](#)).
- 2 Maintenez enfoncé le bouton .
- 3 Tout en maintenant le bouton  enfoncé, pointez la télécommande vers la gauche ou la droite pour diriger le bateau à bâbord ou à tribord.
- 4 Relâchez  pour arrêter de diriger le bateau.

Utilisation des commandes par gestes pour régler le maintien de cap

Vous pouvez bouger la télécommande pour régler le maintien du cap ([Maintien du cap, page 7](#)).

- 1 Si besoin, activez l'hélice ([Activation et désactivation de l'hélice, page 6](#)).
- 2 Maintenez enfoncé le bouton .
- 3 Pointez la télécommande dans la direction dans laquelle vous souhaitez régler le cap.
- 4 Relâchez  pour définir la direction du cap.

Utilisation des commandes par gestes pour régler la fonction de maintien de position

Vous pouvez bouger la télécommande pour régler votre position pendant que la fonction d'ancrage virtuel est active ([Maintien de votre position, page 7](#)).

- 1 Maintenez enfoncé .
- 2 Pointez la télécommande dans la direction dans laquelle vous souhaitez déplacer votre position.
Votre position se décale de 1,5 m (5 pi) dans la direction choisie.
- 3 Relâchez .
- 4 Répétez cette procédure jusqu'à atteindre la position souhaitée.

Waypoints

Les waypoints vous permettent de marquer des positions pour que vous puissiez y retourner facilement plus tard.

Quand vous connectez le moteur électrique à un traceur, les waypoints stockés sur le traceur sont synchronisés avec les waypoints stockés sur le moteur électrique. Si vous ajoutez, supprimez ou modifiez des waypoints sur l'un des deux appareils, les waypoints stockés sur l'autre appareil sont automatiquement mis à jour.

Vous pouvez enregistrer jusqu'à 5 000 waypoints.

Création d'un waypoint

Vous pouvez enregistrer votre position actuelle comme waypoint.

- 1 Si besoin, rendez-vous à l'endroit que vous souhaitez enregistrer comme waypoint.
- 2 Sur la télécommande, appuyez sur .

Navigation vers un waypoint

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Waypoints**.
La liste des dix waypoints les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez un waypoint.
- 3 Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
- 4 Activez l'hélice (*Activation et désactivation de l'hélice, page 6*).
Le moteur électrique vous mène jusqu'à l'emplacement du waypoint (*Navigation, page 9*).

Affichage des détails du waypoint

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Waypoints**.
La liste des dix waypoints les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez un waypoint.
- 3 Sélectionnez **Revoir**.

Modification d'un nom de waypoint

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Waypoints**.
La liste des dix waypoints les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez un waypoint.
- 3 Sélectionnez **Modifier**.
- 4 Saisissez un nouveau nom pour le waypoint.

Suppression d'un waypoint

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Waypoints**.
La liste des dix waypoints les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez un waypoint.
- 3 Sélectionnez **Supprimer**.

Routes

Une route est une séquence de positions menant à votre destination finale.

Quand vous connectez le moteur électrique à un traceur, les routes stockées sur le traceur sont synchronisées avec les routes stockées sur le moteur électrique. Si vous supprimez ou modifiez des routes sur l'un des deux appareils, les routes stockées sur l'autre appareil sont automatiquement mises à jour. Vous ne pouvez créer des routes que sur le traceur.

Vous pouvez enregistrer jusqu'à 100 routes.

Navigation d'une route

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Itinéraires**.
La liste des dix routes les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez une route.
- 3 Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
- 4 Sélectionner une option :
 - Pour suivre la route à partir du point de départ utilisé à la création de cette dernière, sélectionnez **Départ**.
 - Pour suivre la route à partir du point de destination utilisé à la création de cette dernière, sélectionnez **Arrivée**.
 - Pour naviguer à partir de votre position actuelle jusqu'au début de la route, puis suivre la route, sélectionnez **Du début**.
- 5 Activez l'hélice (*Activation et désactivation de l'hélice, page 6*).

Le moteur électrique parcourt la route dans la direction sélectionnée (*Navigation, page 9*).

Lorsque vous approchez de votre destination, par défaut le moteur électrique passe en mode verrou d'ancre et maintient sa position à la fin de la route. Vous pouvez modifier ce comportement dans les paramètres (*Paramètres du moteur électrique, page 9*).

Affichage des détails de la route

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Itinéraires**.
La liste des dix routes les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez une route.
- 3 Sélectionnez **Revoir**.

Modification d'un nom de route

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Itinéraires**.
La liste des dix routes les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez une route.
- 3 Sélectionnez **Modifier**.
- 4 Saisissez un nouveau nom pour la route.

Suppression d'une route

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Itinéraires**.
La liste des dix routes les plus proches s'affiche.
- 2 Sélectionnez une route.
- 3 Sélectionnez **Supprimer**.

Tracés

Un tracé est un enregistrement du sillon de votre bateau. Le tracé en cours d'enregistrement s'appelle le tracé actif, et vous pouvez l'enregistrer. Vous pouvez enregistrer jusqu'à 50 tracés.

Quand vous connectez le moteur électrique à un traceur, le tracé actif et les tracés enregistrés stockés sur le traceur sont synchronisés avec le tracé actif et les tracés enregistrés stockés sur le moteur électrique. Si vous ajoutez, supprimez ou modifiez des tracés actifs ou enregistrés sur l'un des deux appareils, les tracés stockés sur l'autre appareil sont automatiquement mis à jour.

Enregistrement du tracé actif

Le tracé en cours d'enregistrement est appelé « tracé actif ». Vous pouvez sauvegarder le tracé actif et le suivre plus tard.

Vous pouvez sauvegarder jusqu'à 50 tracés sur le moteur électrique.

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Tracés** > **Enregistrer tracé actif**.
Le tracé actif est enregistré et nommé en fonction de la date actuelle.
- 2 Vous pouvez renommer ce tracé enregistré (facultatif).

Effacement du tracé actif

Sélectionnez  > **Tracés** > **Effacer le tracé actif**.

La mémoire de tracé est effacée et l'enregistrement du tracé actif se poursuit.

Navigation vers le début d'un tracé actif

Le tracé en cours d'enregistrement est appelé « tracé actif ». Vous pouvez revenir au point de départ du tracé actif à partir de votre position actuelle en suivant le même chemin que vous avez emprunté à l'aller.

- 1 Sélectionnez  > **Tracés** > **Retour en arrière**.
- 2 Activez l'hélice (*Activation et désactivation de l'hélice, page 6*).

Le moteur électrique parcourt en sens inverse le chemin emprunté à l'aller, jusqu'au point de départ du tracé actif (*Navigation, page 9*).

Parcours d'un tracé enregistré

1 Sélectionnez > Tracés > Tracés enregistrés.

La liste des dix tracés enregistrés les plus proches s'affiche.

2 Sélectionnez un tracé enregistré.

3 Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.

4 Sélectionner une option :

- Pour parcourir le tracé enregistré du début à la fin, sélectionnez **Départ**.
- Pour parcourir le tracé enregistré de la fin jusqu'au début, sélectionnez **Arrivée**.

5 Activez l'hélice (*Activation et désactivation de l'hélice*, page 6).

Le moteur électrique parcourt le tracé enregistré dans la direction sélectionnée (*Navigation*, page 9).

Affichage des détails d'un tracé enregistré

1 Sur la télécommande, sélectionnez > Tracés > Tracés enregistrés.

La liste des dix tracés enregistrés les plus proches s'affiche.

2 Sélectionnez un tracé enregistré.

3 Sélectionnez **Revoir**.

Modification d'un nom de tracé enregistré

1 Sur la télécommande, sélectionnez > Tracés > Tracés enregistrés.

La liste des dix tracés enregistrés les plus proches s'affiche.

2 Sélectionnez un tracé enregistré.

3 Sélectionnez **Modifier**.

4 Saisissez un nouveau nom pour le tracé enregistré.

Suppression d'un tracé enregistré

1 Sur la télécommande, sélectionnez > Tracés > Tracés enregistrés.

La liste des dix tracés enregistrés les plus proches s'affiche.

2 Sélectionnez un tracé enregistré.

3 Sélectionnez **Supprimer**.

Navigation

Avant de pouvoir utiliser la fonction de navigation, vous devez étalonner le moteur électrique (*Étalonnage du moteur électrique*, page 2).

Le moteur électrique utilise le GPS pour diriger le bateau vers un waypoint ou pour suivre une route ou un tracé.

1 Sur la télécommande, sélectionnez une option :

- Lancez la navigation vers un waypoint enregistré (*Navigation vers un waypoint*, page 8).
- Lancez la navigation d'une route enregistrée (*Navigation d'une route*, page 8).
- Lancez le parcours du tracé actif en sens inverse (*Navigation vers le début d'un tracé actif*, page 8).
- Lancez la navigation d'un tracé enregistré (*Parcours d'un tracé enregistré*, page 9).

REMARQUE : vous pouvez aussi utiliser le moteur électrique pour suivre des itinéraires d'auto guidage quand vous lancez la navigation à partir d'un traceur connecté. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du traceur.

Le message Navigation s'affiche sur l'écran de la télécommande et le moteur électrique dirige automatiquement le bateau vers sa destination.

2 Réglez la vitesse selon les besoins.

Interruption et reprise de la navigation

1 Pendant la navigation, sur la télécommande, sélectionnez une option :

- Pour mettre la navigation en pause en conservant la même direction et la même vitesse, sélectionnez  > **Veille**.
- Pour mettre la navigation en pause et activer le verrou d'ancre, appuyez sur .

La navigation s'interrompt et le moteur électrique repasse en mode manuel ou maintient votre position grâce au verrou d'ancre.

2 Sélectionnez > **Suivre l'itinéraire** ou appuyez sur pour reprendre la navigation.

3 Si besoin, activez l'hélice.

Arrêt de la navigation

Sélectionnez  > **Arrêter la navigation**.

La navigation s'interrompt et le moteur électrique repasse en mode manuel.

Paramètres

Paramètres du moteur électrique

Sur la télécommande, sélectionnez  > Paramètres > Moteur électrique.

Wi-Fi : définit les préférences de réseau sans fil pour le moteur électrique (*Paramètres du réseau sans fil*, page 10).

Étalonner : permet d'étalonner le compas du moteur électrique (*Étalonnage du moteur électrique*, page 2) et de définir le décalage du moteur électrique par rapport à l'étrave (*Réglage du décalage d'étrave*, page 2).

Unités : permet de définir les unités de mesure.

Batterie : permet de basculer entre une icône et une valeur numérique pour l'indicateur de batterie du moteur électrique.

Côté pour ranger l'hélice : permet de définir le côté du moteur vers lequel l'hélice tourne quand le moteur électrique est rangé. Cette option est utile lorsque vous stockez d'autres objets près de l'hélice rangée.

Allumage automatique : permet d'activer le moteur électrique lorsque vous mettez sous tension le système.

Maintien cap : permet de définir le comportement de la fonction de maintien de cap (*Modification du comportement de la fonction de maintien de cap*, page 7).

Navig. arrivée : définit le comportement du moteur électrique lorsque vous atteignez la fin d'une route. Si vous activez l'option Bloc. ancre, le moteur électrique maintient sa position à l'aide de la fonction de verrou d'ancre jusqu'à ce que le bateau atteigne la fin de la route. Si vous activez le paramètre Manuel, l'hélice se désactive lorsque le bateau atteint la fin de la route.

ATTENTION

Si vous utilisez l'option Manuel pour le paramètre Navig. arrivée, vous devez être prêt à prendre le contrôle du bateau.

Réglage de l'ancre : permet de définir la réaction du moteur électrique lorsqu'il est en mode verrou de mouillage. Si vous avez besoin d'une meilleure réactivité du moteur et si vous voulez qu'il se déplace plus rapidement, augmentez la valeur. Si le moteur se déplace trop, diminuez la valeur.

Sensibilité de navigation : permet de définir la réaction du moteur électrique lorsque vous naviguez. Si vous avez besoin d'une meilleure réactivité du moteur et si vous voulez qu'il se déplace plus rapidement, augmentez la valeur. Si le moteur se déplace trop, diminuez la valeur.

Effacer données utilis : permet de supprimer tous les waypoints, toutes les routes et tous les tracés enregistrés ainsi que votre tracé actif.

REMARQUE : si vous êtes connecté à un traceur, cette option efface les données utilisateur du moteur électrique et du traceur connecté.

Rest. régl. défaut : permet de restaurer les paramètres par défaut du moteur électrique.

Paramètres du réseau sans fil

Sur la télécommande, sélectionnez **☰** > Paramètres > Moteur électrique > Wi-Fi.

REMARQUE : le mode Wi-Fi® actif s'affiche en haut de l'écran.

Mode : permet de définir le mode Wi-Fi. Vous pouvez désactiver la technologie Wi-Fi, rejoindre le réseau d'un traceur ou créer un point d'accès sans fil pour utiliser l'application ActiveCaptain® (*Prise en main de l'application ActiveCaptain, page 10*).

Configurer > Nom : permet de définir le nom du point d'accès sans fil sur le moteur électrique (mode ActiveCaptain uniquement).

Configurer > Mot de passe : permet de définir le mot de passe du point d'accès sans fil sur le moteur électrique (mode ActiveCaptain uniquement).

Paramètres de la télécommande

Sur la télécommande, sélectionnez **☰** > Paramètres > Télécommande.

Rétroéclairage : permet de régler les paramètres du rétroéclairage. (*Paramètres du rétroéclairage, page 10*)

Bip sonore : permet de configurer le bip afin qu'il sonne en cas d'alarmes et lorsque vous appuyez sur un bouton.

Alimentation : permet de définir le délai au bout duquel la télécommande s'éteint automatiquement.

Étalonner : permet d'étalonner la télécommande pour la fonction de contrôle par gestes (*Étalonnage de la télécommande, page 4*).

Coupler : permet de coupler la télécommande avec le moteur électrique (*Couplage de la télécommande, page 4*).

Langue : définit la langue du texte à l'écran.

Rest. régl. défaut : permet de restaurer les paramètres d'usine de la télécommande. Cette option restaure les paramètres de configuration par défaut de la télécommande, mais ne supprime pas les données utilisateur enregistrées.

Paramètres du rétroéclairage

Sur la télécommande, sélectionnez **☰** > Paramètres > Télécommande > Rétroéclairage.

Touches : permet de régler le rétroéclairage pour qu'il s'active lorsque vous appuyez sur un bouton.

Alarmes : permet de régler le rétroéclairage pour qu'il s'active lorsqu'une alarme sonne sur la télécommande.

Temporisation : permet de définir le délai au bout duquel le rétroéclairage sera désactivé.

Luminosité : règle le niveau de luminosité du rétroéclairage.

Besoins et calendrier d'entretien

AVIS

Si vous avez utilisé le moteur dans de l'eau salée ou saumâtre, vous devez le rincer entièrement à l'eau claire et appliquer un spray silicone à base d'eau à l'aide d'un chiffon doux. Évitez les jets d'eau sur le capuchon au sommet de l'arbre lorsque vous rincez le moteur.

Pour conserver votre garantie, vous devez effectuer une série de tâches d'entretien de routine lorsque vous préparez votre moteur pour la saison. Si vous utilisez ou transportez le moteur dans des environnements secs et poussiéreux (en roulant sur des routes en gravier, par exemple), vous devez effectuer ces tâches plus souvent pendant la saison.

Pour connaître les procédures détaillées et les informations sur l'entretien et les pièces de rechange, téléchargez le *Moteur électrique Force* *moteur électrique* sur le site garmin.com/manuals/force_trolling_motor.



- Examinez le câble d'alimentation à la recherche de traces d'usure et réparez-le ou remplacez-le si nécessaire ①.
- Vérifiez et nettoyez les bornes d'alimentation et serrez les écrous si nécessaire ②.
- Lubrifiez les charnières et les bagues ③.
- Nettoyez et lubrifiez le mécanisme de verrouillage de rangement et de déploiement ④.
- Vérifiez les rails de montage et remplacez-les si nécessaire ⑤.
- Vérifiez le pare-chocs du support et remplacez-le si nécessaire ⑥.
- Nettoyez ou remplacez les anodes dans le moteur d'entraînement de l'hélice ⑦.

Informations sur le moteur

Prise en main de l'application ActiveCaptain

Vous pouvez connecter un appareil mobile au moteur électrique via l'application ActiveCaptain. Cette application vous offre un moyen rapide et simple d'interagir avec votre moteur électrique et de mettre à jour le logiciel de l'appareil.

- 1 Sur la télécommande, sélectionnez **☰** > Paramètres > Moteur électrique > Wi-Fi > Mode > ActiveCaptain > Configurer.
- 2 Entrez le nom et le mot de passe de ce réseau.
- 3 Depuis la boutique d'applications sur votre appareil mobile, installez et ouvrez l'application ActiveCaptain.
- 4 Approchez l'appareil mobile du moteur électrique.
- 5 Dans les paramètres de votre appareil mobile, ouvrez la page des connexions Wi-Fi et connectez-vous au moteur électrique à l'aide du nom et du mot de passe que vous avez saisis à l'étape précédente.

Mise à jour logicielle avec l'application ActiveCaptain

La mise à jour du logiciel du moteur électrique déclenche la mise à jour de tous les périphériques connectés, tels que la pédale et la télécommande.

Vous pouvez vous rendre sur garmin.com/videos/trolling_motor_update/ et regarder une vidéo pour vous aider dans le processus de mise à jour du logiciel.

AVIS

Il se peut que vous deviez télécharger des fichiers volumineux pour effectuer les mises à jour logicielles. Les limites et frais de données habituels imposés par votre fournisseur de services Internet s'appliquent. Contactez votre fournisseur de services Internet pour obtenir plus d'informations sur les limites et frais de données.

Le processus d'installation peut prendre plusieurs minutes.

REMARQUE : pour mettre à jour le moteur électrique, vous devez connecter votre appareil mobile directement au moteur électrique via un réseau Wi-Fi dédié et utiliser l'application ActiveCaptain. Vous ne pouvez pas mettre à jour le moteur électrique via votre traceur.

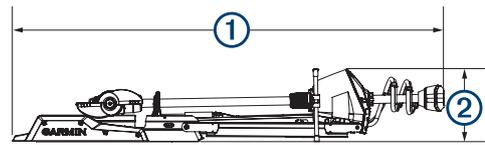
- 1 Si besoin, configurez le moteur électrique pour l'utiliser avec l'application ActiveCaptain (*Prise en main de l'application ActiveCaptain, page 10*).
- 2 Connectez l'appareil mobile au réseau Wi-Fi dédié du moteur électrique.
En se connectant au réseau Wi-Fi du moteur électrique, l'application reçoit les informations nécessaires pour télécharger les fichiers de mise à jour requis.
- 3 Ouvrez l'application ActiveCaptain.
- 4 Déconnectez l'appareil mobile du réseau Wi-Fi dédié du moteur électrique.
- 5 Connectez l'appareil mobile à Internet
- 6 Dans l'application ActiveCaptain, sélectionnez **Mes appareils marins > Télécharger**.

REMARQUE : l'option permettant de télécharger une mise à jour s'affiche uniquement si une mise à jour logicielle est disponible pour votre appareil.

L'application ActiveCaptain télécharge la mise à jour sur l'appareil mobile.

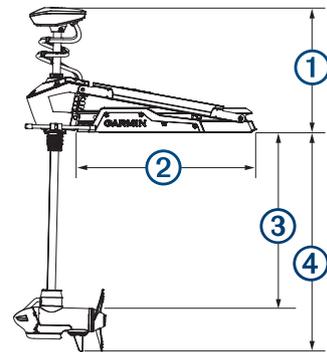
- 7 Reconnectez l'appareil mobile au réseau Wi-Fi dédié du moteur électrique.
La mise à jour est transférée au moteur électrique. Cette opération peut prendre jusqu'à 30 minutes.
- 8 Une fois le transfert sur le moteur électrique terminé, éteignez le moteur électrique.
- 9 Mettez le moteur électrique sous tension.
Après 30 secondes environ, les voyants de l'indicateur de vitesse sur le panneau d'affichage du moteur électrique clignotent pour signaler que le logiciel est en cours de mise à jour.
- 10 Assurez-vous que la télécommande est allumée et connectée.
Une fois le logiciel du moteur électrique mis à jour, si une mise à jour pour la télécommande est disponible, les voyants de l'indicateur de vitesse clignotent et un compte à rebours se lance sur la télécommande. Une fois le compte à rebours terminé, la télécommande affiche l'icône  pendant qu'elle termine le processus de mise à jour. Cette opération peut prendre jusqu'à 5 minutes.
- 11 Assurez-vous que la pédale est allumée et connectée.
Une fois le logiciel du moteur électrique mis à jour, si une mise à jour pour la pédale est disponible, le voyant sur la pédale s'allume en violet pendant qu'il termine le processus de mise à jour. Le voyant s'éteint lorsque la mise à jour est terminée.

Dimensions rangées

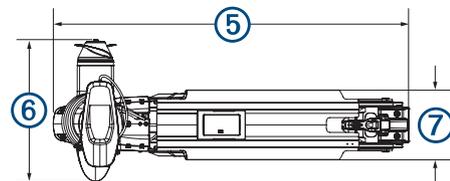


Élément	Modèle 50 po	Modèle 57 po
①	1,558 m (61 ⁵ / ₁₆ po) min. 1,811 m (71 ⁵ / ₁₆ po) max.	1,712 m (67 ³ / ₈ po) min. 2,066 m (81 ⁵ / ₁₆ po) max.
②	300 mm (11 ¹³ / ₁₆ po)	340 mm (13 ³ / ₈ po)

Dimensions en position déployée



Élément	Modèle 50 po	Modèle 57 po
①	461 mm (18 ¹ / ₈ po) min. 721 mm (28 ³ / ₈ po) max.	488 mm (19 ³ / ₁₆ po) min. 817 mm (32 ¹ / ₈ po) max.
②	708 mm (27 ⁷ / ₈ po)	799 mm (31 ⁷ / ₁₆ po)
③	648 mm (25 ¹ / ₂ po) min. 889 mm (35 po) max.	737 mm (29 po) min. 1,07 m (42 po) max.
④	839 mm (33 ¹ / ₁₆ po) min. 1,1 m (43 ⁵ / ₁₆ po) max.	920 mm (36 ³ / ₁₆ po) min. 1,18 m (46 ¹ / ₂ po) max.



Élément	Modèle 50 po	Modèle 57 po
⑤	931 mm (36 ¹¹ / ₁₆ po)	1,022 m (40 ¹ / ₄ po)
⑥	402 mm (15 ¹³ / ₁₆ po)	402 mm (15 ¹³ / ₁₆ po)
⑦	203 mm (8 po)	203 mm (8 po)

Enregistrement de l'appareil

Aidez-nous à mieux vous servir en remplissant dès aujourd'hui notre formulaire d'enregistrement en ligne.

- Enregistrez-vous dans l'application ActiveCaptain.
- Conservez en lieu sûr l'original de la facture ou une photocopie.

Contactez le support Garmin

- Rendez-vous sur support.garmin.com pour obtenir de l'aide et des informations, et accéder aux manuels des produits, aux questions fréquentes, à des vidéos et à l'assistance client.
- Aux Etats-Unis, appelez le 913-397-8200 ou le 1-800-800-1020.
- Au Royaume-Uni, appelez le 0808 238 0000.

- En Europe, appelez le +44 (0) 870 850 1241.

Caractéristiques techniques

Moteur électrique

Poids (moteur, support et câbles)	Modèle 50 po : 30 kg (66 lb) Modèle 57 po : 31,75 kg (70 lb)
Poids (stabilisateur)	0,54 kg (1,2 lb)
Température de fonctionnement	De -5° à 40°C (de 32° à 104°F)
Température de stockage	De -40 à 85 °C (de -40 à 185 °F)
Matériau	Support et boîtier du moteur : aluminium Capuchon d'arbre, panneau d'affichage et panneaux latéraux : plastique Arbre du moteur : fibre de verre
Résistance à l'eau	Capuchon d'arbre : IEC 60529 IPX5 ¹ Boîtier de moteur de direction : IEC 60529 IPX7 ² Boîtier du panneau d'affichage : IEC 60529 IPX7 Boîtier du moteur d'entraînement de l'hélice : IEC 60529 IPX8 ³
Distance de sécurité du compas	91 cm (3 ft)
Longueur du câble d'alimentation	Modèle 50 po : 1,2 m (4 pi) Modèle 57 po : 1,1 m (3,5 pi)
Alimentation	De 20 à 45 V c.c.
Ampérage d'entrée	60 A continu
Disjoncteur (non fourni)	42 V c.c. ou supérieur, adapté au courant continu de 60 A REMARQUE : vous pouvez protéger le système en utilisant un disjoncteur plus grand, sans dépasser les 90 A, si vous l'utilisez par fortes chaleurs ou si vous partagez le circuit avec d'autres appareils. Avant de passer à un tel disjoncteur, vous devez vérifier que le câblage de votre bateau respecte les normes s'il est équipé de ce disjoncteur.
Consommation principale à 36 V c.c. 60 A	Éteint : 72 mW Pleine puissance : 2160 W
Fréquence radio	2,4 GHz à 28 dBm nominal

Informations sur la poussée et la consommation de courant du moteur

Vous pouvez vous reporter à ces tableaux pour comprendre la relation entre le niveau de l'accélérateur, la puissance de sortie et la consommation de courant du moteur. Ces valeurs supposent que vous utilisiez une hélice officielle Garmin, dans une eau relativement calme, avec le moteur déployé suffisamment en profondeur pour qu'il ne ventile pas et supporte une poussée de ± 7 N-m (5 lbf) ainsi qu'un courant de ± 5 A.

Source d'alimentation 24 V c.c.

Niveau de l'accélérateur	Poussée	Courant
10 %	25 N-m (6 lbf)	2 A
20 %	45 N-m (10 lbf)	3 A
30 %	70 N-m (16 lbf)	6 A
40 %	101 N-m (23 lbf)	9 A
50 %	140 N-m (31 lbf)	14 A
60 %	184 N-m (41 lbf)	21 A
70 %	233 N-m (52 lbf)	29 A
80 %	287 N-m (65 lbf)	40 A

¹ La pièce résiste à l'exposition à l'eau projetée dans n'importe quelle direction (comme la pluie).

² La pièce résiste à une immersion accidentelle dans l'eau jusqu'à 1 m de profondeur pendant 30 min.

³ La pièce résiste à une immersion continue dans l'eau jusqu'à 3 m de profondeur.

Niveau de l'accélérateur	Poussée	Courant
90 %	345 N-m (78 lbf)	54 A
100 %	355 N-m (80 lbf)	57 A

Source d'alimentation 36 V c.c.

Niveau de l'accélérateur	Poussée	Courant
10 %	21 N-m (5 lbf)	1 A
20 %	41 N-m (9 lbf)	2 A
30 %	69 N-m (16 lbf)	4 A
40 %	103 N-m (23 lbf)	6 A
50 %	144 N-m (32 lbf)	10 A
60 %	191 N-m (43 lbf)	15 A
70 %	246 N-m (55 lbf)	21 A
80 %	307 N-m (69 lbf)	29 A
90 %	375 N-m (84 lbf)	39 A
100 %	445 N-m (100 lbf)	54 A

Caractéristiques techniques

Dimensions (L x H x P)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 ¹ / ₄ po)
Poids	109 g (3,8 oz) sans les piles
Matériau	Nylon armé de fibre de verre
Type d'affichage	Antireflet, MIP transreflectif
Résolution écran	R240 x 240 pixels
Taille de l'écran (diamètre)	30,2 mm (1 ³ / ₁₆ po)
Température de fonctionnement	De -15 à 55 °C (de 5 à 131 °F)
Température de stockage	De -40 à 85 °C (de -40 à 185 °F)
Type de pile	2 piles AA (non fournies)
Autonomie de la batterie	240 heures en utilisation normale
Fréquence radio	2,4 GHz à 10,0 dBm nominal
Résistance à l'eau	IEC 60529 IPX7
Distance de sécurité du compas	15 cm (6 po)

Pédale

Dimensions (L x P x H)	303 x 221 x 110 mm (11 ¹⁵ / ₁₆ x 8 ¹¹ / ₁₆ x 4 ⁵ / ₁₆ po)
Poids	4 lb (1,8 kg)
Température de fonctionnement	De -15 à 55 °C (de 5 à 131 °F)
Température de stockage	De -40 à 85 °C (de -40 à 185 °F)
Résistance à l'eau	IEC 60529 IPX7
Matériau	Plastique
Alimentation	De 10 à 45 V c.c.
Courant entrant normal	< 1 mA à 12 V c.c.
Courant électrique max.	10 mA à 12 V c.c.
Fusible (sur le câble d'alimentation)	2 A, mini fusible à lame
Longueur du câble d'alimentation	2 m (6,6 pi)
Type de pile	Deux piles AA (alcalines, NiMH ou au lithium ; non fournies)
Autonomie de la batterie	Au moins 1 an
Fréquence radio	2,4 GHz à 0,8 dBm nominal
Distance de sécurité du compas	60 cm (2 pi)

Index

A

ActiveCaptain **10**
mise à jour du logiciel **10**
aide. *Voir* assistance produit
ancrage virtuel **7**
appareil, enregistrement **11**
assistance. *Voir* assistance produit
assistance produit **11**
assistance produit Garmin. *Voir* assistance produit

C

cap, tenue **5, 7**
commandes par gestes **7**

E

écran **2**
enregistrement de l'appareil **11**
enregistrement du produit **11**
étalonnage, moteur **2**

H

hélice
activation **6**
hors de l'eau **6**

L

logiciel, mise à jour **10**

M

mise à jour, logiciel **10**
mode de navigation **6, 7**
mode manuel **6**

N

navigation **9**
arrêt **9**
pause **9**

P

paramètres **9, 10**
pédale
actions des boutons **5**
couplage **5**
périphériques sans fil
configuration du réseau **10**
connexion à un périphérique sans fil **10**
pile, installation **3**
positions, enregistrement **8**
profondeur, réglage **1**

R

régulateur de vitesse **6**
routes **8**
modification **8**
navigation **8**
suppression **8**

T

technologie Wi-Fi **10**
télécommande **7**
actions des boutons **3**
couplage **4**
écran **4**
touche Menu **4**
touches **3, 4**
tracés **8, 9**
effacement **8**
enregistrement **8**
modification **9**
navigation **8, 9**
suppression **8, 9**
traceur, connexion **3**

V

vitesse **6**
maximale **6**
réglage **6**
Voyant **5**

W

waypoints **7, 8**
enregistrement **8**
modification **8**
navigation **8**
suppression **8**
Wi-Fi **10**

