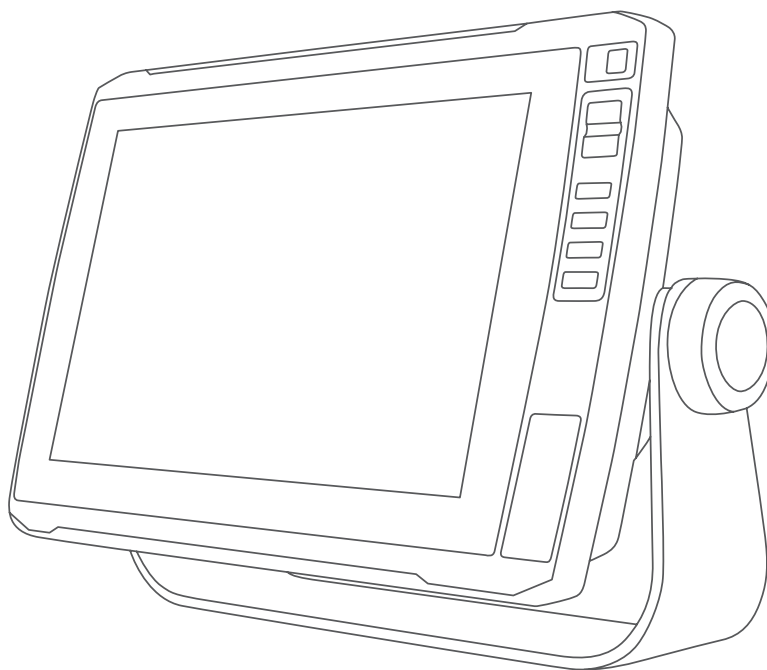


GARMIN®



ECHOMAP™ ULTRA SEERIA

Kasutusjuhend

© 2019 Garmin Ltd. või selle filiaalid

Kõik õigused kaitstud. Vastavalt autoriõigusseadustele ei tohi käesolevat juhendit kopeerida ei osaliselt ega täielikult ilma Garmini-poolse kirjaliku nõusolekuta. Garmin jätab endale õiguse muuta või parendada oma tooteid ning teha käesolevasse juhendisse muudatusi ilma kohustuseta sellest isikuid või organisatsioone selliste muudatuste või parenduste tegemisest teavitada. Toote kasutamise kohta lisateabe ning värskemate uuenduste saamiseks külastage veebilehte www.garmin.com.

Garmin®, Garmin logo, ActiveCaptain®, BlueChart® ja Fusion® on ettevõttele Garmin Ltd. või selle haruettevõtetele kuuluvad kaubamärgid, mis on registreeritud USA-s ja teistes riikides. ANT®, ECHOMAP™, Force®, Fusion-Link™, Garmin ClearVü™, Garmin Connect™, Garmin Express™, Garmin LakeVü™, Garmin Quickdraw™, GXM™, LiveScope™, OneChart™, Panoptix™, Reactor™, SmartMode™ ja SteadyCast™ on ettevõttele Garmin Ltd. või selle haruettevõtetele kuuluvad kaubamärgid. Neid kaubamärke ei tohi ilma ettevõtte Garmin selgesõnalise loata kasutada.

Sõnamärk BLUETOOTH® ja logod kuuluvad ettevõttele Bluetooth SIG, Inc. ja Garmin kasutab neid litsentsi alusel. CZone™ on ettevõtte Power Products, LLC kaubamärk. Mac® on ettevõtte Apple Inc., kaubamärk, mis on registreeritud USA-s ja teistes riikides. NMEA®, NMEA 2000® NMEA 2000 logo on ettevõtte National Marine Electronics Association registreeritud kaubamärgid. C-Monster® ja Power-Pole® on JL Marine Systems, Inc. registreeritud kaubamärgid. microSD® ja microSD logo on ettevõtte SD-3C, LLC kaubamärgid. SiriusXM® on ettevõtte SiriusXM Radio Inc registreeritud kaubamärk. Standard Mapping® on ettevõtte Standard Mapping Service, LLC kaubamärk. Wi-Fi® on ettevõtte Wi-Fi Alliance Corporation registreeritud kaubamärk. Windows® on ettevõttele Microsoft Corporation kuuluv kaubamärk, mis on registreeritud USA-s ja teistes riikides. Kõik muud kaubamärgid ja autoriõigused kuuluvad vastavatele omanikele.

Sisukord

Sissejuhatus..... 1

Vaade eest.....	1
Konnektori vaade.....	2
Otseteeklahvi määramine.....	2
Soovitused ja otseteed.....	3
Kasutusjuhendite vaatamine veebist.....	3
Mälukaartide sisestamine.....	3
GPS-satelliitsignaali hankimine.....	4
GPS-allika valimine.....	4

Kaardiplotteri kohandamine..... 4

Avakuva kohandamine.....	4
Lehtede kohandamine.....	5
ECHOMAP Ultra ekraaniga uue kombinatsioonlehe loomine.....	5
Andmekihtide kohandamine.....	6
Aluse tüübi seadistamine.....	6
Taustvalguse seadistamine.....	6
Värvirežiimi seadistamine.....	6
Taustakujutise muutmise.....	7

Rakendus ActiveCaptain..... 7

ActiveCaptain rollid.....	7
Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine.....	8
Nutiteavituste lubamine.....	8
Teavituste vastuvõtmine.....	9
Teavituste haldamine.....	9
Teavituste privaatseks muutmise.....	9
Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain.....	10
Kaartide uuendamine rakendusega ActiveCaptain.....	10

Kaardid ja 3D kaardivaated..... 11

Toetatud kaardid.....	11
Detailed kaardid.....	11
Merekaardi tellimuse aktiveerimine.....	12
Navigatsioonikaart ja kalastuskaart.....	12
Kaardil sisse ja välja suumimine.....	12
Kaardi sümbolid.....	13
Vahemaa mõõtmine kaardil.....	13
Kaardil vahepunkti loomine.....	13

Kaardil olevasse punkti navigeerimine.....	14
Kaardil asukoha ja objekti teabe vaatamine.....	14
Navigatsioonimärkide üksikasjad.....	14
Suunajoon ja nurgamarkerid.....	15
Preemiumkaardid.....	16
Loodete jaama teabe vaatamine.....	16
Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil.....	17
Maamärkide aerofotode vaatamine.....	18
Automaatne tuvastussüsteem.....	18
AIS sihtimise sümbolid.....	18
Aktiveeritud AIS-sihtmärkide suund ja plaaniline kurss.....	19
AIS alusele sihtmärgi aktiveerimine.....	19
AIS-ohutude loendi kuvamine.....	19
Turvatsooni kokkupuõrkehoiatuse seadistamine.....	19
AIS navigatsiooniabi.....	20
AIS hädakutsungi signaalid.....	21
Kaardi menüü.....	21
Kaardikihid.....	22
Fish Eye 3D seaded.....	25

Garmin Quickdraw kontuurikaardid..... 26

Veekogu kaardistamine rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride funktsiooniga.....	26
Garmin Quickdraw kontuurikaartidele siltide lisamine.....	26
Garmin Quickdraw kogukond.....	27
Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain.....	27
Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect.....	27
Garmin Quickdraw kontuuri seaded.....	29

Kaardiplotteriga navigeerimine..... 29

Tavalised navigatsiooniküsimused.....	30
Teekonna värvi kodeerimine.....	30
Sihtkohad.....	31
Sihtkoha otsimine nime alusel.....	31

Navigatsioonikaardilt sihtkoha valimine.....	31	Automaatnavigatsiooni tee seadistused.....	37
Sadamateenuste sihtkoha otsimine.....	31	Rajad.....	38
Otskursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine.....	31	Radade kuvamine.....	38
Navigatsiooni katkestamine.....	31	Aktiivse raja värvi määramine.....	39
Vahepunktid.....	32	Aktiivse raja salvestamine.....	39
Praeguse asukoha tähistamine vahepunktina.....	32	Salvestatud radade loendi kuvamine.....	39
Teise asukohta vahepunkti loomine.....	32	Salvestatud raja muutmine.....	39
MOB asukoha märkimine.....	32	Raja salvestamine teekonnana.....	39
Vahepunkti kavandamine.....	32	Salvestatud raja sirvimine ja sellel navigeerimine.....	39
Kõikide vahepunktide loendi kuvamine.....	32	Salvestatud raja kustutamine.....	39
Salvestatud vahepunkti muutmine...	32	Kõikide salvestatud radade kustutamine.....	39
Salvestatud vahepunkti liigutamine.....	33	Aktiivse raja järgimine.....	40
Salvestatud vahepunktide sirvimine ja navigeerimine.....	33	Aktiivse raja kustutamine.....	40
Vahepunkti või MOB kustutamine....	33	Rajalogi haldamine salvestamise ajal.....	40
Kõikide vahepunktide kustutamine..	33	Rajalogi salvestusintervalli konfigureerimine.....	40
Teekonnad.....	33	Piirid.....	40
Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine.....	34	Piiri loomine.....	40
Teekonna loomine ja salvestamine.....	34	Teekonna teisendamine piiriks.....	41
Marsruutide loendi vaatamine.....	34	Raja teisendamine piiriks.....	41
Salvestatud teekonna muutmine.....	34	Piiri muutmine.....	41
Salvestatud teekonna sirvimine ja sellel navigeerimine.....	35	Piirihoiatuse määramine.....	41
Salvestatud teekonna sirvimine ja sellega paralleelselt laevatamine.....	35	Piiri kustutamine.....	41
Salvestatud teekonna kustutamine.....	35	Kõigi salvestatud vahepunktide, radade, teekondade ja piiride kustutamine.....	41
Kõikide salvestatud marsruutide kustutamine.....	35		
Automaatnavigatsioon.....	36	Purjetamisfunktsioonid.....	41
Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine.....	36	Aluse tüübi seadistamine	
Autom. navigatsioon raja loomine ja salvestamine.....	36	purjetamisfunktsioonide jaoks.....	41
Automaatnavigatsiooni tee muutmine.....	36	Purjetamine.....	42
Pooleli oleva Autom. navigatsioon arvutuse tühistamine.....	37	Startjoone navigatsioon.....	42
Ajastatud saabumise määramine....	37	Võistlustaimer kasutamine.....	42
		Vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse määramine.....	42
		Leeliinide seaded.....	43
		Kiilu nihke määramine.....	44
		Purjepaadi autopiloodi kasutamine....	44
		Tuule säilitamine.....	44
		Pautimine ja halssimine.....	45
		Suunajoon ja nurgamarkerid.....	46
		Suunajoone ja nurgamarkerite määramine.....	46
		Purjetamiseluse andmete vaatamine..	46

Sonar-kalaleidja..... 46

Sonarisignaali edastamise	
peatamine.....	47
Tavaline sonarivaade.....	47
Poolitatud sagedusega	
sonarivaade.....	47
Poolitatud suumiga sonarivaade.....	47
Plinkeri vaade.....	48
Plinkeri lehe otseteed.....	49
Garmin ClearVü sonarivaade.....	50
Garmin SideVü™ sonarivaade.....	51
SideVü skannimistehnoloogia.....	52
Sonari ekraanil vahemaa	
mõõtmine.....	52
Panoptix sonarikuval.....	52
LiveVü sonari allavaade.....	53
LiveVü edasisuunaline	
sonarivaade.....	54
RealVü 3D sonari ettevaade.....	55
RealVü 3D alla sonarikuva.....	56
RealVü 3D sonarikuva ajalugu.....	57
FrontVü sonarivaade.....	57
LiveScope sonarivaade.....	58
Perspektiiv vaade.....	58
Anduri tüübi valimine.....	59
Kompassi kalibreerimine.....	59
Sonari allika valimine.....	59
Sonari allika ümbernimetamine.....	59
Vahepunkti loomine sonarikuval.....	60
Sonarikuva peatamine.....	60
Sonari ajaloo kuvamine.....	60
Sonari jagamine.....	60
Üksikasjade taseme seadistamine.....	60
Värvide intensiivsuse muutmine.....	61
Tavalise Garmin ClearVü ja SideVü sonari	
seadistamine.....	61
Suumi taseme määramine	
sonarikuval.....	61
Kuvamiskiiruse seadistamine.....	62
Ulatuse reguleerimine.....	62
Sonari välimuse seaded.....	63
Sonari hoiatused.....	63
Täpsemad sonari seaded.....	64
Anduri installimisseaded.....	64
Sonari sagedused.....	65
A-piirkonna sisselülitamine.....	66
Panoptix sonari seadistus.....	66

RealVü vaatenurga ja suumitaseme	
seadistamine.....	66
RealVü laotuskiiruse seadistamine..	66
LiveVü Edasiliikumise ja FrontVü	
sonari seaded.....	67
LiveVü ja FrontVü välimuse	
seaded.....	68
RealVü välimuse seaded.....	68
Sonari seaded LiveScope ja	
Perspektiiv.....	69
Panoptix anduri installimisseaded...	70

Autopilot..... 72

Autopiloodi kuva.....	72
Sammtüürimise sammu	
seadistamine.....	72
Voolusäästja seadistamine.....	73
Eelistatud suunaallika valimine.....	73
Shadow Drive™	
funktsiooni aktiveerimine.....	73
Autopiloodi sisselülitamine.....	73
Tüüri kursi seadistamine.....	73
Kursi seadistamine, kui kaardiplotter	
on sammtüürimisrežiimis.....	74
Tüürimismustrid.....	74
U-pöörde mustri järgimine.....	74
Ringmustrite seadistamine ja	
järgimine.....	74
Siksakmustrite seadistamine ja	
järgimine.....	74
Williamsoni pöördemustri	
järgimine.....	74
Reactor™ Autopiloodi kaugjuhtimine...	75
Reactor autopiloodi kaugjuhtimise	
sidumine kaardiplotteriga.....	75
Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldi	
toiminguklahvide funktsioonide	
muutmine.....	75

Force® veomootori juhtimine..... 75

Veomootoriga ühendamine.....	76
Ekraanile veomootori juhtnuppude	
lisamine.....	76
Veomootori juhtriba.....	76
Veomootori seaded.....	78
Veomootori kaugjuhtimissüsteemi	
otseteeklahvidele otsetee	
määramine.....	78

Veomootori kompassi kalibreerimine.....	78	Mercury püsikiirushoidja ülekatte lisamine.....	86
Paadinina nihe.....	79	Mercury püsikiirushoidja kattekiht... ..	87
Näidikud ja graafikad.....	79	Mercury mootori üksikasjad.....	87
Kompassi vaatamine.....	79	Mercury mootori ülekatte lisamine..	87
Teekonnanäidikute kuvamine.....	79	Mercury mootori ülekate.....	88
Teekonnanäidikute lähtestamine.....	79	Mootori Mercury Sportsummuti suvandi lubamine.....	88
Mootori- ja kütusenäidikute vaatamine.....	80	Digitaalne lülitus.....	88
Mootori märguannete ikoonid.....	80	Digitaalse lülituskuva lisamine ja muutmine.....	88
Näidikutel kuvatavate mootorite valimine.....	80	Loodete, hoovuse ja taevakehade teave.....	89
Näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamine.....	80	Mareograafi teave.....	89
Mootorinäidikute olekuhoiatuste lubamine.....	80	Hoovusejaama teave.....	89
Mootorinäidiku teatud olekuhoiatuste lubamine.....	81	Taevateave.....	89
Kütusehoiatuse määramine.....	81	Loodete, hoovuste jaamade või taevakehade teabe vaatamine erinevatel kuupäevadel.....	89
Veesõiduki kütusekoguse seadistamine.....	81	Loodete ja hoovuste erineva mõõtejaama teabe kuvamine.....	89
Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega.....	81	Digitaalne selektiivne helistamine..	90
Tuulenäidikute vaatamine.....	81	Kaardiplotteri NMEA 0183 VHF-raadiosaatja funktsioonid.....	90
Purjetamise tuulenäidiku konfigureerimine.....	81	DSC sisselülitamine.....	90
Kiirusallika konfigureerimine.....	81	DSC loend.....	90
Tuulenäidiku kursiallika konfigureerimine.....	82	DSC loendi vaatamine.....	90
Tihhtuules sõitja tuulemõõdik.....	82	DSC kontakti lisamine.....	90
Mercury® mootorinäidikud.....	82	Saabuvad hädaabikutsungid.....	90
Paati paigaldatud kolmandate osapoolte seadmete juhtimine.....	83	Hädas oleva aluse juurde navigeerimine.....	90
Power-Pole® ankursüsteem.....	83	Asukoha jälgimine.....	90
Power-Pole ankur ülekatte lubamine.....	83	Asukoha aruande vaatamine.....	91
Power-Pole ankuri seadistamine.....	84	Jälgitud aluse juurde navigeerimine.....	91
Power-Pole ülekate.....	84	Vahepunkti loomine jälgitava veesõiduki asukohas.....	91
Mercury tüüri aktiveerimine.....	85	Asukoha aruande teabe muutmine..	91
Mercury veomootori juhtfunktsioonid.....	85	Asukoha aruandekõne kustutamine.....	91
Mercury veomootori juhtimise ülekatte lisamine.....	85	Aluse jälgede vaatamine kaardil.....	91
Mercury veomootori ülekate.....	86	Individaalsed rutiinsed kutsungid.....	91
Mercury püsikiirushoidja.....	86	DSC kanali valimine.....	92
		Individaalse kõne tegemine.....	92

Individaalse kõne tegemine AIS sihtmärki	92	Satelliitpositsioneerimise (GPS) seaded	99
Meediumimängija.....	92	Sündmuste logi vaatamine	99
Meediumipleieri avamine	92	Süsteemitarkvara teabe kuvamine	99
Meediumimängija ikoonid	93	E-sildi regulatiiv- ja vastavusteabe vaatamine	99
Meediumiseadme ja allika valimine	93	Minu alus seaded	100
Muusika esitamine	93	Kiilu nihke määramine	101
Muusika sirvimine	93	Veetemperatuuri nihke seadistamine	102
Loo kordamine	93	Veesõiduki kütusekoguse seadistamine	102
Kõikide palade kordamine	93	Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega	102
Palade seadmine juhujärjekorda	93	Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine	102
Helitugevuse reguleerimine	94	Sideseaded	103
Tsoonide lubamine ja keelamine	94	NMEA 0183	103
Meediumi heli vaigistamine	94	NMEA 2000 seaded	103
VHF-raadio	94	Wi-Fi võrk	104
VHF-kanalite skannimine	94	Hoiatuste seadistamine	104
VHF summutuse seadistamine	94	Navigatsioonihoiatused	104
Raadio	94	Süsteemihoiatused	105
Tuuneri regiooni seadistamine	94	Sonari hoiatused	105
Raadiojaama vahetamine	94	Kütusehoiatuse määramine	105
Häälestusrežiimi muutmine	95	Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine	106
Eelsätted	95	Ühikute seaded	106
DAB taasesitus	95	Navigatsiooniseaded	107
DAB tuuneri regiooni seadistamine	95	Muude veesõidukite seaded	107
DAB jaamade otsimine	95	Kaardiplotteri tehaseseadete taastamine	107
DAB jaamade vahetamine	96	Kasutajaandmete jagamine ja haldamine.....	107
DAB-jaamade eelsätted	96	Failitüübi valimine muu tootja vahepunktidele ja marsruutidele	108
SiriusXM satelliitraadio	96	Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardilt	108
SiriusXM raadio tunnuskoode leidmine	96	Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardile	108
SiriusXM tellimuse aktiveerimine	97	Sisseehitatud kaartide uuendamine mälukaardi ja Garmin Express abil	108
Jaamajuhi kohandamine	97	Andmete varundamine arvutisse	109
SiriusXM kanali salvestamine eelsätete loendisse	97	Kaardiplotteri varundatud andmete taastamine	109
SiriusXM vanemlike õiguste avamine	97	Süsteemiteabe salvestamine mälukaardile	109
Seadmele nime andmine	98		
Meediumipleieri tarkvara uuendamine	98		
Seadme konfiguratsioon.....	98		
Kaardiplotteri automaatne siselülitamine	98		
Süsteemiseaded	98		
Ekraaniseaded	99		

Lisa..... 110

ActiveCaptain ja Garmin Express.....	110
Rakendus Garmin Express.....	110
Rakenduse Garmin Express installimine arvutisse.....	110
Seadme registreerimine rakenduses Garmin Express.....	111
Kaartide uuendamine rakenduse Garmin Express kasutamisel.....	112
Tarkvarauuendused.....	112
Ekraani puhastamine.....	113
Ekraanipildid.....	113
Ekraanipiltide salvestamine.....	114
Ekraanipiltide kopeerimine arvutisse.....	114
Tõrkeotsing.....	114
Mu seade ei leia GPS-signaale.....	114
Mu seade ei lülitu sisse või lülitub iseenesest välja.....	114
Mu sonar ei tööta.....	115
Mu seade ei loo vahepunkte õigesse kohta.....	115
Mu seade ei näita õiget kellaaega.	115
Ettevõtte Garmin tugikeskus.....	115
Tehnilised andmed.....	116
Kõik mudelid.....	116
10-tollised mudelid.....	116
12-tollised mudelid.....	117
Sonarimudelite spetsifikatsioonid.	117
NMEA 0183 teave.....	118
NMEA 2000 parameetri rühmanumbri teave.....	120

Sissejuhatus

⚠ HOIATUS

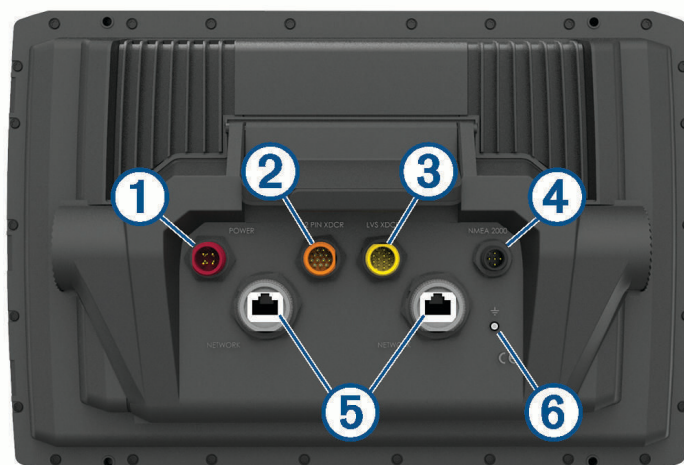
Toote hoiatused ja muu olulise teabe leiad toote karbis olevast juhendist *Tähtis ohutus- ja tootealane teave*.

Vaade eest



①	Automaatne taustvalguse andur
②	Toitenupp 
③	Suuminupud
④	Otseteeklahvid
⑤	Puuteekraan
⑥	2 microSD® mälukaartipesa; kaardi max mälumaht 32 GB

Konnektori vaade



Üksus	Silt	Kirjeldus
①	POWER	Energia ja NMEA® 0183 seadmed
②	12 PIN XDCR	12-viiguga muundur
③	LVS XDCR	Panoptix™ LiveScope™ LVS12 12-viiguga muundur
④	NMEA 2000	NMEA 2000® võrk
⑤	NETWORK	PanoptixLiveScope sonar või Garmin® merevõrk sonari, kaartide ja kasutajaandmete jagamiseks
⑥		Maanduskruvi

TEATIS

Metallkontaktide roostetamise vältimiseks kata kasutamata konnektorid ilmastikukindla korgiga.

Parima jõudluse saavutamiseks ja korrosiooni vältimiseks sisesta kaabli pistik täielikult pessa ja keera lukustusrõngast selle pingutamiseks päripäeva. Kui poolitatud kraega lukustusrõngast pole paigaldatud, tuleb see paigaldada.

Regulatsioonide täitmiseks ja müra vähendamiseks tee võrgu- ja andurikaablite ferriithelmed konnektorite lähedalt katki.

Otseteeklahvi määramine

Otseteeklahvi abil saad sagedasti kasutatavad kuvad kiiresti avada. Otseteeklahvi saad määrata näiteks sonarikuvadele ja kaartidele.

1 Ava leht.

2 Hoia otseteeklahvi all ja vali **OK**.

Soovitused ja otseteed

- Kaardiplotteri sisselülitamiseks vajuta .
- Vajuta suvalisel kuval korduvalt ja vali sobiv heleduse tase . Aitab kaasa, kui heledus on nii nõrk, et kuval pole midagi näha.
- Ekraanile otsetee loomiseks hoi a numbriklahvi all.
- Avakuvale naasmiseks vali suvalisel kuval **Avaleht**.
- Selle kuva lisasätete avamiseks vali **Menüü**.
- Kui oled lõpetanud, vali menüü sulgemiseks **Menüü**.
- Lisavalikute avamiseks vajuta  ja seadista taustavalgust või puuteekraani lukustust.
- Vajuta  ja vali **Toide** > **Lülita seade välja** või hoi a nuppu  alla, kuni riba **Lülita seade välja** täitub ja kaardiplotter välja lülitub.
- Vajuta  ja vali **Toide** > **Lülita unerežiimi**, et kaardiplotter ooterežiimi viia.

Kasutusjuhendite vaatamine veebist

Uusima kasutusjuhendi ning kasutusjuhendite tõlked leiad veebisaidilt Garmin. Kasutusjuhend sisaldab seadme funktsioonide kasutamise ja normatiivteabe leidmise juhiseid.

1 Ava garmin.com/manuals/echomap_ultra.

2 Vali *Kasutusjuhend*.

Avaneb veebijuhend. Kogu juhendi saad alla laadida, valides Laadi alla PDF.

Mälukaartide sisestamine

Saad kaardiplotteris kasutada täiendavaid mälukaarte. Kaardid võimaldavad vaadata sadamate, jahisadamate ja muude huvipunktide suure eraldusvõimega satelliitkujutisi ja aerofotosid. Saad kasutada tühje mälukaarte Garmin Quickdraw™ kontuurikaartide, sonarisalvestiste (ühilduva anduriga) salvestamiseks ning näiteks vahepunktide ja teekondade edastamiseks teise ühilduvasse kaardiplotterisse või arvutisse ning kasutada rakendust ActiveCaptain®.

Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB microSD suurust vähemalt kiirusklassiga 4 mälukaarti. Soovitav on kasutada vähemalt 8 GB suurust mälukaarti kiirusklassiga 10.

1 Ava kaardiplotteri esiküljel luuk .



2 Sisesta mälukaart .

3 Vajuta kaarti, kuni see paika klõpsatab.

4 Puhasta ja kuivata tihend ja luuk.

TEATIS

Rooste vältimiseks veendu, et mäluaart, tihend ja luuk on enne luugi sulgemist põhjalikult kuivatatud.

5 Sulge luuk.

GPS-satelliitsignaali hankimine

Satelliitsignaali hankimiseks vajab seade varjamata vaadet taevasse. Kellaeg ja kuupäev määratakse GPS-asukoha alusel automaatselt.

1 Lülita seade sisse.

2 Oota, kuni seade satelliidid leiab.

Satelliitsignaali hankimisele võib kuluda 30 kuni 60 sekundit.

GPS-satelliitide signaalitugevuse vaatamiseks vali **Seaded > Süsteem > Satelliitpositsioneerimine**.

Kui seade kaotab satelliitsignaali, kuvatakse kaardil ikooni  kohal vilkuv küsimärk.

Lisateavet GPS-i kohta vaata aadressilt garmin.com/aboutGPS. Satelliitsignaali hankimise teavet vaata jaotisest (*Mu seade ei leia GPS-signaale, lehekülg 114*).

GPS-allika valimine

Kui kasutad rohkem kui üht GPS-allikat, saad valida eelistatud GPS-allika.

1 Vali **Seaded > Süsteem > Satelliitpositsioneerimine > Allikas**.

2 Vali GPS-andmete allikas.

Kaardiplotteri kohandamine

Avakuva kohandamine

Võid avakuvale lisada üksuseid ja nende järjekorda muuta.

1 Vali avakuval olles **Kohanda kodu**.

2 Tee valik:

- Üksuse järjekorra muutmiseks vali **Järjesta ümber**, vali teisaldamiseks üksus ja vali uus asukoht.
- Avakuvale üksuse lisamiseks vali **Lisa** ja vali uus üksus.
- Avakuvale lisatud üksuste eemaldamiseks vali **Eemalda** ja vali üksus.
- Avakuva tausta kujutise muutmiseks vali **Taust** ja seejärel kujutis.

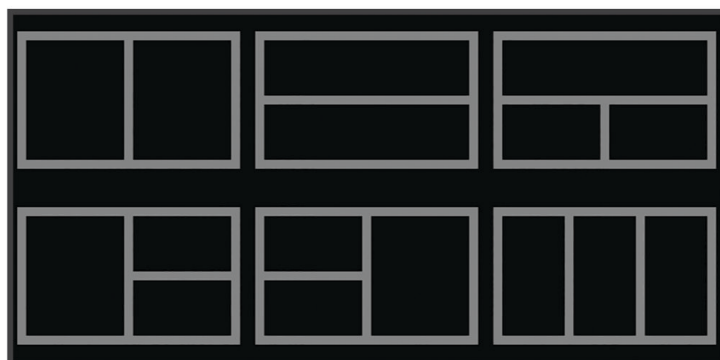
Lehtede kohandamine

ECHOMAP Ultra ekraaniga uue kombinatsioonlehe loomine

Saad luua enda vajadustele vastava kohandatud kombinatsioonlehe.

1 Vali **Kombod** > **Kohanda** > **Lisa**.

2 Vali paigutus.



3 Vali ala.

4 Vali alale funktsioon.

5 Korda samme lehe igal alal.

6 Ala suuruse muutmiseks lohista nooli.

7 Ala ümberpaigutamiseks hoia seda all.

8 Uute andmete valimiseks hoia andmevälja all.

9 Kui oled lehe kohandamise lõpetanud, vali **Valmis**.

10 Sisesta lehele nimi ja vali **Valmis**.

Andmekihtide kohandamine

Saad kohandada ekraanil kuvatavate andmekihtide andmeid.



1 Tee valik selle alusel, mis tüüpi ekraani sa vaatad.

- Täisekraanivaates vali **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- Liitekraanivaates vali **Menüü > Konfigureeri kombinatsioon > Muuda ülekatteid**.

VIHJE: ülekatte kastis kuvatud andmete kiireks vahetamiseks hoida ülekatte kasti all.

2 Andmete ja andmeriba kohandamiseks vali element.

- Andmeülekatete kuvamiseks vali **Andmed**, seejärel asukoht ja siis **Tagasi**.
- Ülekatte kastis kuvatud andmete muutmises vali ülekatte kast, vali uued esitatavad andmed ja seejärel **Tagasi**.
- Navigeerimisel kuvatava teave kohandamiseks vali **Navigeerimine** ja tee valik.
- Muude andmeribade sisselülitamiseks vali **Ülemine riba** või **Alumine riba** ja tee vajalikud valikud.

3 Vali **Valmis**.

Aluse tüübi seadistamine

Kaardiplotteri seadete konfigureerimiseks ning paadi tüübi jaoks kohandatud funktsioonide kasutamiseks saad valida paadi tüübi.

1 Vali **Seaded > Minu alus > Aluse tüüp**.

2 Tee valik.

Taustvalguse seadistamine

1 Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan > Taustvalgus**.

2 Seadista taustvalgust.

VIHJE: vajuta suvalisel kuval korduvalt  ja sirvi heleduse tasemeid. Aitab kaasa, kui heledus on nii nõrk, et kuval pole midagi näha.

Värvirežiimi seadistamine

1 Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan > Värvirežiim**.

VIHJE: värvirežiimi seadete avamiseks vali suvalisel kuval  > **Ekraan > Värvirežiim**.

2 Vali suvand.

Taustakujutise muutmine

1 Vali avakuval **Menüü > Taust**.

VIHJE: sätet saab seadistada ka menüüs **Seaded > Süsteem > Ekraan > Taust**.

2 Vali kujutis.

Rakendus ActiveCaptain

HOIATUS

See rakendus võimaldab kasutajatel teavet saata. Garmin ei vastuta kasutajate avaldatud teabe täpsuse, terviklikkuse või õigeaegsuse eest. Kasutad seda teavet üksnes enda vastutusel.

Ühendatud paadisõidukogemuse pakkumiseks loob rakendus ActiveCaptain ühenduse sinu kaardiploteri ECHOMAP Ultra, maismaa- ja merekaartide ning kogukonnaga ActiveCaptain.

Rakendusega ActiveCaptain saad oma mobiilseadmes kaarte alla laadida, osta ja uuendada. Võid rakenduse abil hõlpsalt ja kiiresti edastada kasutajaandmeid (nt vahepunkte ja teekondi), luua ühenduse Garmin Quickdraw kontuuride kogukonnaga, uuendada seadme tarkvara ja oma reisi plaanida.

Loo ühendus kogukonnaga ActiveCaptain, et saada ajakohast teavet sadamate ja muude huvipunktide kohta. Pärast sidumist võib rakendus kaardiploterisse edastada nutiteavitusi (nt kõned ja tekstisõnumid).

ActiveCaptain rollid

Sinu suhtlustase seadmega ECHOMAP Ultra rakenduse ActiveCaptain abil oleneb sinu rollist.

Funktsioon	Omanik	Külaline
Registreeri seade, sisse-ehitatud kaardid ja lisakaardid kontoga	Jah	Ei
Uuenda tarkvara	Jah	Jah
Edasta allalaaditud või loodud Garmin Quickdraw kontuurid automaatselt	Jah	Ei
Tõuketeavitused	Jah	Jah
Edasta kasutajaandmed, nagu vahepunktid ja teekonnad automaatselt	Jah	Ei
Alusta navigeerimist kindlasse vahepunkti või kindlal teekonnal ja saada vahepunkt või teekond seadmesse ECHOMAP Ultra	Jah	Jah

Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine

Võid rakenduse ECHOMAP Ultra abil ühendada oma mobiilseadme seadmega ActiveCaptain. Rakendus annab kiire ja lihtsa võimaluse ECHOMAP Ultra seadme kasutamiseks, sh andmete jagamine, registreerimine, seadme tarkvara uuendamine. Kui see on konfigureeritud, saad vastu võtta ka mobiilseadmete teatise.

- 1 Seadmes ECHOMAP Ultra vali **Näidikud > ActiveCaptain**.
- 2 Vali leheküljel **ActiveCaptain Wi-Fi-võrk > Wi-Fi > Sees**.
- 3 Sisesta võrgu nimi ja parool.
- 4 Sisesta mälukaart seadme ECHOMAP Ultra kaardipilusse ([Mälukaartide sisestamine, lehekülg 3](#)).
- 5 Vali **Loo ActiveCaptain mälukaart**.

TEATIS

Sul võidakse paluda mälukaart vormindada. Kaardi vormindamisel kustutatakse kaardile salvestatud kõik andmed. Siia kuuluvad salvestatud kasutajaandmed, nt vahepunktid. Kaardi vormindamine on soovituslik, mitte kohustuslik. Enne kaardi vormindamist tuleks mälukaardil olevad andmed salvestada seadme sisemällu ([Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardilt, lehekülg 108](#)). Pärast rakenduse ActiveCaptain kaardi vormindamist võid kasutajaandmed tagasi kaardile kopeerida ([Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardile, lehekülg 108](#)).

Kaart peab olema sisestatud iga kord, kui soovid kasutada rakendust ActiveCaptain.

- 6 Installeeri rakenduse ActiveCaptain mobiilseadme rakenduste poest ja ava see.
VIHJE: rakenduse allalaadimiseks skanni seda QR-koodi oma mobiilseadmega.
- 7 Paiguta mobiilseade kuni 32 m (105 ft) kaugusele seadmest ECHOMAP Ultra.
- 8 Ava oma mobiilseadme sätetest ühenduste Wi-Fi® lehekülg ja loo ühendus seadmega ECHOMAP Ultra kasutades 3. sammu juures sisestatud nime ja parooli.



Nutiteavituste lubamine

⚠ HOIATUS

Ära loe teavitusi ega vasta neile veesõiduki juhtimisel. Kui vees toimuvale ei pöörata tähelepanu, võib tulemuseks olla kehavigastused, surm või veesõiduki kahjustamine.

Enne kui seade ECHOMAP Ultra saab teavitusi vastu võtta, tuleb see ühendada mobiilseadme ja rakendusega ActiveCaptain.

- 1 Vali seadmes ECHOMAP Ultra **ActiveCaptain > Nutiteavitused > Luba teavitused**.
- 2 Lülita mobiilseadme sätetes sisse Bluetooth®.
- 3 Seadmed peavad asuma kuni 10 m (33 ft.) kaugusel.
- 4 Vali mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain **Nutiteavitused > Seo kaardiplotteriga**.
- 5 Rakenduse sidumiseks ECHOMAP Ultra seadmega järgi ekraanil toodud juhiseid.
- 6 Vastava teate ilmunisel sisesta mobiilseadmes parool.
- 7 Vajadusel seadista saabuval teavitusel mobiilseadme sätetes.

Teavituste vastuvõtmine

HOIATUS

Ära loe teavitusi ega vasta neile veesõiduki juhtimisel. Kui vees toimuvale ei pöörata tähelepanu, võib tulemuseks olla kehavigastused, surm või veesõiduki kahjustamine.

Enne, kui seade ECHOMAP Ultra saab teavitusi vastu võtta, pead ühendama oma mobiilseadme ja aktiveerima funktsiooni Nutiteavitused.

Kui funktsioon Nutiteavitused on lubatud ja sinu mobiilseade võtab vastu teavituse, kuvatakse ECHOMAP Ultra ekraanil korra hüpikteade.

MÄRKUS. kasutatavad toimingud sõltuvad teavituse tüübist ja telefoni opsüsteemist.

- Telefoniga kõnele vastamiseks vali **Vastan**.

VIHJE: hoia telefoni käepärast. Telefonikõnele vastab sinu mobiiltelefon, mitte kaardiplotter.

- Kõnest keeldumiseks vali **Keeldu**.
- Täissõnumi vaatamiseks vali **Vaade**.
- Hüpikteavituse sulgemiseks vali **OK** või oota, kuni teavitus automaatselt sulgub.
- Kaardiplotterist ja mobiilseadmest teavituse eemaldamiseks vali **Nulli**.

Teavituste haldamine

HOIATUS

Ära loe teavitusi ega vasta neile veesõiduki juhtimisel. Kui vees toimuvale ei pöörata tähelepanu, võib tulemuseks olla kehavigastused, surm või veesõiduki kahjustamine.

Enne teavituste haldamist pead lubama funktsiooni Nutiteavitused.

Kui funktsioon Nutiteavitused on lubatud ja sinu mobiilseade võtab vastu teavituse, kuvatakse ECHOMAP Ultra ekraanil korra hüpikteade. Teavitusi saad avada ja hallata kuval ActiveCaptain.

- 1 Vali **ActiveCaptain > Nutiteavitused > Teated**.

Kuvatakse teavituste loend.

- 2 Vali teavitus.

- 3 Tee valik:

MÄRKUS. kasutatavad valikud olenevad mobiilseadmest ja teavituse tüübist.

- Kaardiplotterist ja mobiilseadmest teavituse eemaldamiseks vali **Nulli** või **Kustuta**.

MÄRKUS. mobiilseadmest sellega sõnumit ei kustutata. Selle käsuga kustutatakse ja eemaldatakse ainult teavitus.

- Telefoninumbrile tagasi helistamiseks vali **Tagasihelistamine** või **Vali nr**.

Teavituste privaatsaks muutmine

Teatud kaardiplotterites saad privaatsuse tagamiseks hüpikteavitused välja lülitada ja sõnumite loendi keelata. Näiteks võib kapten keelata kalastamiseks kasutataval kaardiplotteril hüpikteavitused ja sõnumid, aga lubada need tüüri kasutataval kaardiplotteril.

- 1 Vali kaardiplotteril, mille teavitused soovid privaatsaks määrata **ActiveCaptain > Nutiteavitused**.

- 2 Tee valik:

- Selle kaardiplotteri hüpikteavituste väljalülitamiseks vali **Hüpikmenüüd**.
- Selle kaardiplotteri hüpikteavituste väljalülitamiseks ja sõnumite loendile ligipääsu keelamiseks vali **Nähtavus**.

Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain

Kui seade kasutab Wi-Fi-tehnoloogiat, saad rakendusega ActiveCaptain laadida seadmesse tarkvarauuendused ja need installida.

TEATIS

Tarkvarauuendused võivad vajada mahukate failide allalaadimiseks rakendust. Rakenduvad tavalised Interneti-pakkuja andmesidelepinguga määratud tasud. Andmekasutuspiirangute ja tasude teada saamiseks pöördu oma Interneti teenusepakkuja poole.

Installimisele võib kuluda mitu minutit.

- 1 Ühenda oma mobiilseade ECHOMAP Ultra seadmega ([Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine, lehekülg 8](#)).
- 2 Kui tarkvarauuendus on saadaval ja sul on mobiilseadmes loodud Interneti-ühendus, vali **Tarkvarauuendused > Laadi alla**.
Rakendus ActiveCaptain laadib uuendused mobiilseadmesse. Kui ühendad rakenduse ECHOMAP Ultra seadmega, edastatakse uuendused seadmesse. Kui edastamine on lõpetatud, palutakse sul uuendus installida.
- 3 Kui seade ECHOMAP Ultra seda palub, vali suvand uuenduse installimiseks.
 - Tarkvara kohe uuendamiseks vali **OK**.
 - Uuendamise viivitamiseks vali **Tühista**. Kui oled valmis uuenduse installima, vali **ActiveCaptain > Tarkvarauuendused > Installi kohe**.

Kaartide uuendamine rakendusega ActiveCaptain

MÄRKUS. enne kaartide uuendamist peab need registreerima ([Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine, lehekülg 8](#)).

Kaardiuuenduste allalaadimiseks ja seadmesse edastamiseks võid kasutada rakendust ActiveCaptain. Allalaadimisaja vähendamiseks ja salvestusruumi säilitamiseks võid alla laadida vaid need kaardi piirkonnad, mida sul vaja läheb.

Pärast kaardi või piirkonna esmakordset allalaadimist sooritatakse automaatsed uuendused iga kord ActiveCaptain avamisel.

Kui laadid alla kogu kaardi, võid rakenduse Garmin Express™ abil laadida kaardi mälukaartile ([Kaartide uuendamine rakenduse Garmin Express kasutamisel, lehekülg 112](#)). Rakendus Garmin Express laadib suured kaardid alla kiiremini kui rakendus ActiveCaptain.

TEATIS

Kaardiuuendused võivad suurte failide allalaadimiseks vajada rakendust. Rakenduvad tavalised Interneti-teenusepakkuja andmesidelepinguga määratud tasud. Andmekasutuspiirangute ja tasude teadasaamiseks pöördu oma Interneti-teenusepakkuja poole.

- 1 Kui sinu mobiilseadmes on Interneti-juurdepääs, vali **Kaart >  > Laadi kaardid alla**.
- 2 Vali allalaaditav ala.
- 3 Vali **Laadi alla**.
- 4 Vajadusel vali uuendamiseks kaart.
Rakendus ActiveCaptain laadib uuenduse mobiilseadmesse. Kui ühendad rakenduse uuesti seadmega ECHOMAP Ultra, laaditakse uuendus seadmesse. Edastuse lõppedes on uuendatud kaardid kasutamiseks valmis.

Kaardid ja 3D kaardivaated

Kaardid ja 3D kaardivaated olenevad kasutatavates kaardiandmetest ja tarvikutest.

MÄRKUS. 3D-kaardikuvad on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Kaartide ja 3D kaardivaadete avamiseks vali Kaardid.

Navigatsioonikaart: kuvab eellaaditud kaartidel ning lisakaartidel olevad navigatsiooniandmed. Andmete hulka kuuluvad poid, majakad, kaablid, sügavused, jahisadamad ja loodete jaamad ülaltvaates.

Kalastuskaart: annab üksikasjaliku vaate põhja kontuuridest ja põhja kajaloodist. Sellel kaardil pole navigatsiooniandmeid ning sel esitatakse batümeetrilised andmed ja täpsemad põhjakontuurid. Kaart toimib hästi avamerel kalastamiseks.

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Perspective 3D: kuvab vaate paadi kohalt ja tagant (vastavalt kursile) ning pakub visuaalset navigatsiooniabi. Vaade on abiks madalikel, karide vahel, sildade ja kanalitega veekogudes navigeerimisel ning aitab tuvastada tundmatute sadamate või ankurkohtade sissepääsu- ja väljapääsuteid.

Mariner's Eye 3D: kuvab üksikasjaliku kolmemõõtmelise vaate paadi kohalt ja tagant (vastavalt kursile) ning pakub visuaalset navigatsiooniabi. Vaade on abiks madalikel, karide vahel, sildade ja kanalitega veekogudes navigeerimisel ning aitab tuvastada tundmatute sadamate või ankurkohtade sissepääsu- ja väljapääsuteid.

3D-kalavaade: annab veealuse kaardivaate koos merepõhjaga. Kui ühendatud on sonari andur, märgitakse hõljuvad sihtmärgid (nt kalad) punase, roheline ja kollase värviga. Punane märgib suurimaid sihtmärke, roheline kõige väiksemaid.

Varjualune: tagab järvede ja rannikuvete kõrge eraldusvõimega kõrgusvarjutuse. See kaart on abiks kalastamisel ja sukeldumisel.

MÄRKUS. Varjualune kaart on teatud kohtades saadaval koos premiumkaartidega.

Toetatud kaardid

Veekogul turvalise ja nauditava kogemuse pakkumiseks toetavad Garmin seadmed ainult Garmin toodetud või kolmanda osapoole heakskiiduga ametlikke kaarte.

Kaarte saad osta ettevõttest Garmin. Kui ostad kaarte muult pakkujalt kui Garmin, kontrolli müüja tausta enne ostu tegemist. Võrgus müüjate puhul ole äärmiselt ettevaatlik. Kui oled ostnud toetuseta kaardi, tagasta see müüjale.

Detailed kaardid

See kaardiplotter ühildub uusimate Garmin Navionics+™ kartograafia ja täiendavate kvaliteetkaartide funktsioonidega. Kaarte on võimalik hankida kolmel moel.

- Saad osta kaardiplotteri, kuhu on eellaaditud detailed kaardid.
- Saad osta piirkonna kaardid mälukaardil oma Garmin edasimüüjalt või veebiaadressilt garmin.com.
- Saad osta piirkonna kaardid rakenduses ActiveCaptain ja laadida need oma kaardiplotterisse.

MÄRKUS. pead mälukaardil olevad eellaaditud kaardid ja ostetud kaardid rakenduses ActiveCaptain aktiveerima enne, kui saad kasutada oma kaardiplotteri kõiki funktsioone.

Merekaardi tellimuse aktiveerimine

Enne, kui saad kasutada seadmesse eellaaditud või mälukaardile ostetud Garmin Navionics+ kaartide kõiki funktsioone, pead aktiveerima tellimuse rakendusega ActiveCaptain.

Sinu tellimus annab sulle ligipääsu uusimatele kaardiuuendustele ja ostuga kaasnevale täiendavale sisule.

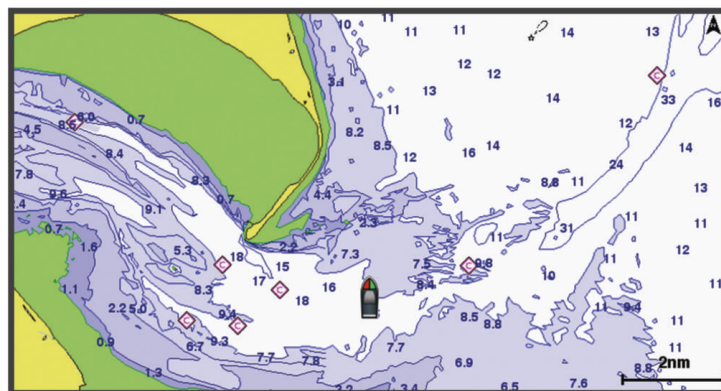
- 1 Kui ostsid kaardid mälukaardile, sisesta kaart kaardiplotteri mälukaardipessa või Garmin mälukaardilugejasse.
 - 2 Ava mobiilseadmes rakendus ActiveCaptain ja ühenda see kaardiplotteriga ([Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain](#), lehekülg 10).
 - 3 Kui rakendus ActiveCaptain on loonud ühenduse kaardiplotteriga, veendu, et mobiilseadmes oleks loodud Interneti-ühendust.
 - 4 Vali rakenduses ActiveCaptain valik **Kaart** >  > **Minu kaardid** ja veendu, et loendis kuvataks kaartide aktiivne tellimus.
 - 5 Vajadusel ühenda rakendus ActiveCaptain kaardiplotteriga, et aktiveerimine lõpule viia.
- Rakendus ActiveCaptain aktiveerib tellimuse pärast Interneti-ühenduse loomist automaatselt ja ühendub seejärel kaardiplotteriga. Rakendus ActiveCaptain kuvab aktiveerimise oleku loendis Minu kaardid.

MÄRKUS. uue tellimuse kinnitamiseni võib kuluda paar tundi.

Navigatsioonikaart ja kalastuskaart

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Navigatsioonikaart on mõeldud optimaalseks navigeerimiseks. Saad määrata kursi, vaadata kaarditeavet ja kasutada seda navigatsiooniabinõuna. Navigatsioonikaart avamiseks vali **Kaardid** > **Navigatsioonikaart**.



Kalastuskaart pakub üksikasjalikku teavet põhja andmete ja kalastussisu kohta. Seda kaarti kasutatakse kalastamisel. Kalastuskaart avamiseks vali **Kaardid** > **Kalastuskaart**.

Kaardil sisse ja välja suumimine

Suumi taset märgib kaardi allservas olev skaalanumber. Skaalanumbri all olev riba märgib vahemaad kaardil.

- Välja suumimiseks vali .
- Sisse suumimiseks vali .

Kaardi sümbolid

Selles tabelis on toodud mõned levinud sümbolid, mida võid üksikasjalikel kaartidel märgata.

Ikoon	Kirjeldus
	Poi
	Teave
	Sadamateenused
	Loodete mõõtmine
	Hoovuse mõõtmine
	Saadaval on ülafoto
	Saadaval on perspektiivfoto

Kaartide muude levinud funktsioonide hulgas on sügavuse kontuurjooned, tõusu/mõõna alad, sügavus (nagu kujutatud algsetel paberkaartidel), navigatsiooniabid ja -sümbolid, takistused ja kaablitega alad.

Vahemaa mõõtmine kaardil

1 Vali kaardilt asukoht.

2 Vali **Mõõda kaugust**.

Su praeguses asukohas kuvatakse tähis. Nurgas kuvatakse kaugus ja nurk tähisest.

VIHJE: tähise lähtestamiseks ja mõõtmiseks kursori praegusest asukohast vali .

Kaardil vahepunkti loomine

1 Vali kaardil või 3D kaardivaates asukoht või objekt.

Kaardi paremas servas kuvatakse suvandite loend. Kuvatavad suvandid olenevad valitud asukohast või objektist.

2 Vali **Loo vahepunkt**.

Kaardil olevasse punkti navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaartil asukoht.

2 Vajadusel vali **Navigeeri kohta:**.

3 Tee valik:

- Otse asukohta navigeerimiseks vali **Mine**.
- Marsruudi loomiseks asukohta koos pööretega vali **Teekond**.
- Automaatnavigatsiooni kasutamiseks vali **Autom. navigatsioon**.

4 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

MÄRKUS. automaatnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatnavigatsioon ei saa selle osa arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.

5 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Kaardil asukoha ja objekti teabe vaatamine

Navigatsioonikaardil või kalastuskaartil saad vaadata asukoha või objekti teavet.

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

1 Vali navigatsiooni- või kalastuskaartil asukoht või objekt.

Kaardi paremas servas kuvatakse suvandite loend. Kuvatavad suvandid olenevad valitud asukohast või objektist.

2 Tee valik:

- Valitud asukohta navigeerimiseks vali **Navigeeri kohta:**.
- Kursori asukohas vahepunkti märkimiseks vali **Loo vahepunkt**.
- Objekti kauguse ja kursi vaatamiseks sinu asukohast vali **Mõõda kaugust**.
Ekraanile ilmub kaugus ja kurss. Vali **Vali asukoht**, et mõõta muust asukohast, kui praegune asukoht.
- Loodete, hoovuse, taevakehade, kaardimärkmete või kursori lähedal asuvate kohalike teenuste vaatamiseks vali **Teave**.

Navigatsioonimärkide üksikasjad

Navigatsioonikaardil, kalastuskaartil, kuval Perspective 3D või meremehe 3D-kaardil saab vaadata eri navigatsioonimärkide üksikasju (sh poid, majakad ja takistused).

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

MÄRKUS. 3D-kaardikuvad on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

1 Vali kaardilt või 3D-kaardikuvalt navigatsioonimärk.

2 Vali navigatsioonimärgi nimetus.

Suunajoon ja nurgamarkerid

Suunajoon on kaardil paadi vöörist liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Suunajoone ja nurgamarkerite määramine

Suunajoon on kaardil paadi vöörist liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Saad kuvada suunajoone ja kursi kaardi maajoonel (COG).

COG märgib liikumissuunda. Kui suunaandur on ühendatud, märgib suund paadi vööri.

- 1 Vali kaardil **Menüü** > **Kihid** > **Minu alus** > **Kursiliin** > **Nurgamarkerid**.
- 2 Vajadusel vali **Allikas** ning seejärel suvand.
 - Saadaoleva allika automaatseks kasutamiseks vali **Auto**.
 - COG jaoks GPS-antenni suuna kasutamiseks vali **GPS-i kurss (COG)**.
 - Ühendatud suunaanduri andmete kasutamiseks vali **Suund**.
 - Nii ühendatud suunaanduri kui GPS-antenni andmete kasutamiseks vali **COG and suund**.
Kaardil kuvatakse nii suunajoon kui COG-joon.
- 3 Vali **Ekraan** nin seejärel suvand.
 - Vali **Vahemaa** > **Vahemaa** ning sisesta kaardil kuvatava joone pikkus.
 - Vali **Kellaaeg** > **Kellaaeg** ning sisesta aeg, mida kasutatakse paadiga läbitava vahemaa arvutamiseks, kui paat liigub ettenähtud kiirusel.

Nurgamarkerite pööramine

Saad kaardil olevale kursile lisada nurgamarkerid. Nurgamarkerid on abiks kalastamisel lantimisel.

- 1 Määra suunajoon ([Suunajoone ja nurgamarkerite määramine, lehekülg 15](#)).
- 2 Vali **Nurgamarkerid**.

Preemiumkaardid

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpselt järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta kõiki kaarte.

Valikulised preemiumkaardid, näiteks Garmin Navionics Vision+™ võimaldavad kaardiplotterit efektiivsemalt kasutada. Lisaks üksikasjalikele merekaartidele võivad preemiumkaardid sisaldada teatud piirkondades kasutatavaid lisafunktsioone.

Mariner's Eye 3D: annab kolmemõõtmelise vaate paadi kohalt ja tagant.

Fish Eye 3D: annab kolmemõõtmelise veealuse kaardivaate koos merepõhjaga.

Kalastuskaardid: kuvab täpsema põhjakontuuriga ning navigatsioonandmeteta kaardi. Kaart sobib hästi avamerel kalastamiseks.

Suure eraldusvõimega satelliitkujutised: esitab navigatsioonikaardil maismaast ja veest suure eraldusvõimega satelliitkujutised ([Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil](#), lehekülg 17).

Aerofotod: kuvab ümbruse paremaks visualiseerimiseks jahisadamate ja muude navigeerimiseks oluliste kohtade aerofotod ([Maamärkide aerofotode vaatamine](#), lehekülg 18).

Üksikasjalikud teed ja POI andmed: kuvab üksikasjalikud teede ja huvipunktide (POI) andmed, mille hulka kuuluvad ka rannikuteed ja huvipunktid, nagu restoranid, majutus ja kohalikud atraktsioonid.

Autom. navigatsioon: kasutab sihtkohta parima teekonna määramiseks aluse- ja kaardiandmeid.

Sonari kujutised: sonari kujutised aitavad kuvada põhja tihedust.

Varjualune: kuvab põhja kallaku varjutusega.

Loodete jaama teabe vaatamine

⚠ HOIATUS

Loodete ja hoovuste teavet esitatakse ainult informatiivsel eesmärgil. Kõigi postitatud veega seotud soovitude, ümbruse tähelepaneliku jälgimise ja veel alati mõistuspärase käitumise eest vastutad ainult sina. Selle hoiatuse eiramine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Ikoon  kaardil tähistab loodete jaama. Saad vaadata loodete jaama üksikasjalikku graafikut, et ennustada eri kellaaegade või päevade loodeid.

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaardil loodete jaam.

Loodete suund ja tase kuvatakse ikooni  kõrval.

2 Vali jaama nimi.

Animeeritud loodete ja hoovuste indikaatorid

⚠ HOIATUS

Loodete ja hoovuste teavet esitatakse ainult informatiivsel eesmärgil. Kõigi postitatud veega seotud soovitude, ümbruse tähelepaneliku jälgimise ja veel alati mõistuspärase käitumise eest vastutad ainult sina. Selle hoiatuse eiramine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Animeeritud loodete ja hoovuste indikaatoreid saad vaadata navigatsioonikaardil või kalastuskaardil. Pead animeeritud ikoonid ka kaardisätetes lubama (*Kaardikihi sätted, lehekülg 22*).

Loodete indikaator ilmub kaardile vertikaalse noolega varustatud ribana. Punane alla suunatud nool märgib mõõna, sinine üles suunatud nool aga tõusu. Kursorit loodete indikaatoril liigutades kuvatakse sellele loodete kõrgus.

Hoovuste suund märgitakse kaardil nooltega. Iga noole suund märgib hoovuse suunda kaardi antud punktis. Hoovuse noole värv märgib hoovuse kiirust selles asukohas. Kursorit hoovuste indikaatoril liigutades kuvatakse sellele hoovuse kiirus.

Värv	Kehtiv kiirusvahemik
Kollane	0 kuni 1 sõlm
Oranž	1 kuni 2 sõlme
Punane	2 või rohkem sõlme

Loodete ja hoovuste indikaatorite kuvamine

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Staatiliste või animeeritud loodete ja hoovuste indikaatoreid saad vaadata navigatsioonikaardil või kalastuskaardil.

- 1 Vali navigatsiooni- või kalastuskaardil **Menüü > Kihid > Kaart > Looded ja hoovused**.
- 2 Kaardil hoovuse ja loodete jaamade animeeritud indikaatorite kuvamiseks vali **Animeeritud**.

Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Saad paigutada suure eraldusvõimega satelliitkujutised navigatsioonikaardil asuval maismaale või maismaale ja merele.

MÄRKUS. kui see on lubatud, esitatakse kõrge eraldusvõimega satelliitkujutisi ainult madalal suumitasemel. Kui sa ei näe valikulisel kaardialal suure eraldusvõimega kujutisi, vali sissesuunimiseks **+**. Üksikasjade taseme saad määrata kõrgemaks ka kaardi suumitaset muutes.

- 1 Vali navigatsioonikaardil **Menüü > Kihid > Kaart > Satelliitfotod**.

- 2 Tee valik:

- Et kuvada veel tavaline kaarditeave ning maismaa kohal fotod, vali **Ainult maa**.

MÄRKUS. see säte tuleb Standard Mapping® kaartide nägemiseks lubada.

- Et kuvada fotod nii vee kui maismaa kohal, vali **Fotokaardi sulatus**. Reguleeri foto läbipaistmatust. Mida kõrgem on määratud protsent, seda rohkem satelliitfotod nii maismaad kui vett katavad.

Maamärkide aerofotode vaatamine

Enne, kui navigatsioonikaardil aerofotosid vaadata saad, pead kaardi seadetes valiku Fotopunktid sisse lülitama ([Kaardikihid, lehekülg 22](#)).

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Maamärkide, jahisadamate ja sadamate aerofotosid saad kasutada ümbruskonnas orienteerumiseks ning jahisadama või sadamaga tutvumiseks enne sinna saabumist.

1 Vali navigatsioonikaardil kaamera ikoon.

- Ülaltvaates foto nägemiseks vali .
- Perspektiivfoto nägemiseks vali . Foto tehti kaamera asukohas koonuse osutatud suunas.

2 Vali **Foto**.

Automaatne tuvastussüsteem

Automaatne tuvastussüsteem (AIS) võimaldab teisi aluseid tuvastada ja jälgida ning hoiatab liikluse eest. Kui kaardiplotter on ühendatud välise AIS-seadmega, võib see kuvada ulatusse jäävate ning transponderiga varustatud ja aktiivselt AIS-teavet edastavate aluste kohta teatud AIS-teavet.

Iga aluse kohta esitatav teave sisaldab laevanduse mobiilteenus tunnust (MMSI), asukohta, GPS-kiirust, GPS-kurssi ning aja, mis on möödunud aluse viimati teatatud asukohast, lähima lähenemiskursi ning aja lähima lähenemiskursini.

Mõned kaardiplotteri mudelid toetavad ka Blue Force jälgimISRakendust. Blue Force jälgimISRakendusega jälgitavad alused esitatakse kaardiplotteril siniroheline värviga.

AIS sihtimise sümbolid

Sümbol	Kirjeldus
	AIS alus. Alus edastab AIS teavet. Kolmnurga teravik näitab AIS aluse liikumise suunda.
	Sihtmärk on valitud.
	Sihtmärk on aktiivne. Sihtmärk kuvatakse kaardil suuremana. Sihtmärgiga ühendatud roheline joon märgib sihtmärgi kurssi. MMSI, kiirus ja aluse liikumissuund ilmuvad sihtmärgi alla, kui üksikasjade sätteks on Kuva. Kui aluse AIS edastus katkeb, ilmub teateriba.
	Sihtmärk on kadunud. Roheline X märgib, et aluse AIS edastus on katkenud ja kaardiplotter kuvab teateriba, kus küsitakse, kas soovid aluse jälgimist jätkata. Kui aluse jälgimise katkestad, kadunud sihtmärgi sümbol kaob kaardilt või 3D kaardivaatest.
	Ohtlik sihtmärk läheduses. Sihtmärk vilgub, kostab helisignaali ja ilmub teateriba. Kui hoiatuse kinnitamist ilmub punane kolmnurk ja punane joon, mis märgib sihtmärgi asukohta ja kurssi. Kui turvatsooni kokkupõrkehoiatust on välja lülitatud, sihtmärk vilgub, aga helilist hoiatust ei anta ning hoiatusriba ei kuvata. Kui aluse AIS edastus katkeb, ilmub teateriba.
	Ohtlik sihtmärk kaotatud. Punane X märgib, et aluse AIS edastus on katkenud ja kaardiplotter kuvab teateriba, kus küsitakse, kas soovid aluse jälgimist jätkata. Kui aluse jälgimise katkestad, kadunud sihtmärgi sümbol kaob ekraanilt 3D kaardivaatest.
	Sümboli asukoht märgib lähimat lähenemispunkti ohtlikule sihtmärgile, sümboli juures olevad numbrid märgivad aega sihtmärgi lähima lähenemispunkti.

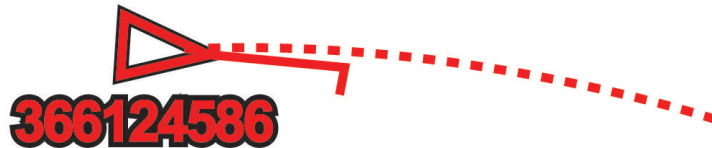
MÄRKUS. blue Force jälgimisfunktsiooniga jälgitavad alused tähistatakse olekust sõltumatult siniroheline värviga.

Aktiveeritud AIS-sihtmärkide suund ja plaaniline kurss

Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab suuna- ja kursiteavet, ilmub kaardil sihtmärgi suund AIS-sihtmärgi sümboliga ühendatud pidevjoonena. Suunajoon ei ilmu 3D-kaardikuval.

Aktiveeritud AIS-sihtmärgi plaaniline kurss ilmub kaardil või 3D-kaardikuval punktiirjoonena. Plaaniline kursi pikkus põhineb plaanilise kursi sätte väärtusel. Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk ei edasta kiiruse teavet või kui veesõiduk ei liigu, siis plaanilise kursi joont ei ilmu. Veesõiduki edastatav kiiruse-, kursi- või pöördeteave võib mõjutada plaanilise kursi joont.

Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab suuna-, kursi- ja pöördeteavet, siis arvutatakse sihtmärgi plaaniline kurss kiiruse ja pöörde põhjal. Pöörde suunda (põhineb ka pööramiskiirusel) tähistatakse suunajoone otsas oleva konksuga. Konksu pikkus ei muutu.



Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab kursi- ja suunateavet, aga mitte pöördeteavet, siis arvutatakse sihtmärgi plaaniline kurss kursiteabe põhjal.

AIS alusele sihtmärgi aktiveerimine

- 1 Vali kaardil või 3D kaardivaates **Menüü > Kihid > Muud alused > AIS > AIS loend**.
- 2 Vali loendist alus.
- 3 Vali **Vaade** ja vaata üle sihtteave.
- 4 Vali **Aktiveeri sihtmärk**.

AIS-ohutude loendi kuvamine

Vali kaardil või 3D kaardivaates **Menüü > Kihid > Muud alused > AIS > AIS loend**.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine

⚠ HOIATUS

See funktsioon on üksnes abivahend olukorrast ülevaate saamiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist või kokkupõrkeid ära hoida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

⚠ ETTEVAATUST

Piipar seaded tuleb sisse lülitada, et hoiatuste helisignaale oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded](#), lehekülg 98). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Enne turvatsooni kokkupõrkehoiatuse määramist pead ühilduva kaardiploteri AIS-seadmega ühendama.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatust kasutatakse ainult AIS-iga. Turvatsooni kasutatakse kokkupõrgete vältimiseks ja seda saab kohandada.

- 1 Vali **Seaded > Hoiatused > AIS > AIS alarm > Sees**.

Kui AIS-aktiveeritud alus siseneb sinu paadi turvatsooni, kuvatakse teade ja kostab helisignaal. Ekraanil märgitakse objekt ohtlikuks. Kui hoiatus on välja lülitatud, teadet ja helilist hoiatust ei esitata, aga objekt märgitakse ekraanil ikkagi ohtlikuks.

- 2 Vali **Ulatus**.
- 3 Vali alust ümbritseva turvatsooni suurus.
- 4 Vali **Aeg**.
- 5 Vali aeg, millal sihtmärk eeldatavalt turvatsooni piiri ületab.

Näiteks, kui soovid saada hoiatuse 10 minutit enne eeldatavat piiri rikkumist, määra suvandi Aeg: sätteks 10 ning hoiatus antakse 10 minutit enne seda, kui alus turvatsooni piiri ületab.

AIS navigatsiooniabi

AIS navigatsiooniabi (ATON) on suvaline navigatsiooniabi, mida edastatakse AIS raadio kaudu. ATON-id kuvatakse kaartidel ning need omavad tuvastusteavet, nagu asukoht ja tüüp.

Saadaval on kolm peamist tüüpi AIS ATON-e. Tegelikud ATON-id on füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet oma tegelikust asukohast. Sünteetilised ATON-id on füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet muust asukohast. Virtuaalsed ATON-id pole füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet muust asukohast.

ATON-e saad kaardil vaadata, kui kaardiplotter on ühendatud ühilduva AIS raadioga. AIS ATON-ide kaardil kuvamiseks vali **Menüü > Kihid > Kaart > Navigatsioonimärk > ATON-id**. ATON-i kohta saab lisateavet, kui valid kaardil ATON-i.

Sümbol	Täendus
	Tegelik või sünteetiline ATON
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk põhi
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk lõuna
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk ida
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk lääts
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk eriline
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk ohutu
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk oht
	Virtuaalne ATON
	Virtuaalne ATON: tippmärk põhi
	Virtuaalne ATON: tippmärk lõuna
	Virtuaalne ATON: tippmärk ida
	Virtuaalne ATON: tippmärk lääts
	Virtuaalne ATON: tippmärk eriline
	Virtuaalne ATON: tippmärk ohutu
	Virtuaalne ATON: tippmärk oht

AIS hädakutsungi signaalid

AIS hädakutsungi signaaliseadmed edastavad aktiveerimisel hädaabi asukoha aruande. Kaardiplotter võtab vastu signaale otsingu- ja päästesaatjatel (SART), hädaabi raadiomajakatelt (EPIRB) ja muid üle parda kukkunud isiku signaale. Hädakutsungi signaaliedastused erinevad tavalistest AIS edastustest, mistõttu esitatakse need kaardiplotteril teisiti. Selle asemel, et jälgida hädakutsungi signaali kokkupõrke vältimiseks, jälgitakse hädakutsungi signaali, et alus või isik leida ja teda abistada.

Hädaabisignaali edastajani navigeerimine

Kui võtad vastu hädaabisignaali, ilmub selle hoiatus.

Vali **Vaade > Mine** ja hakka signaali edastaja suunas liikuma.

AIS hädakutsungi signaalseadme sihtimissümbolid

Sümbol	Kirjeldus
	AIS hädakutsungi signaali edastamine. Vali, et näha rohkem teavet signaali edastamise kohta ning alustada navigeerimist.
	Edastamine katkes.
	Edastamistest. Ilmub, kui alus käivitab hädakutsungi signaalseadme testi, mis ei märgi hädaolukorda.
	Edastamistest katkes.

AIS edastustesti hoiatuste lubamine

Rahvarohketes piirkondades, nagu jahisadamad suure hulga testhoiatuste vältimiseks võid valida, kas võtta AIS testi teated vastu või neid eirata. AIS hädakutsungi seadme testimiseks tuleb kaardiplotter testi hoiatuste vastuvõtmiseks lubada.

1 Vali **Seaded > Hoiatused > AIS**.

2 Tee valik:

- Hädakutsungimajaka (EPIRB) testsignaalide vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-EPIRB test**.
- Üle parda kukkunust (MOB) teavitava testsignaali vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-MOB test**.
- Otsingu- ja päästetransponderi (SART) testsignaalide vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-SART test**.

Kaardi menüü

MÄRKUS. teatud seaded kõigile kaardivaadetele ei kehti. Teatud suvandid nõuavad premiumkaarte või ühendatud tarvikuid.

MÄRKUS. menüüd võivad sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

Need seaded rakenduvad kaardivaadetele, v.a Fish Eye 3D (*[Fish Eye 3D seeded](#), lehekülg 25*).

Vali kaardil Menüü.

Kihid: kohandab eri elementide välimust kaartidel (*[Kaardikihid](#), lehekülg 22*).

Vahepunktid ja rajad: määrab, kuidas vahepunktid ja rajad kuvatakse (*[Kasutajaandmete kihtide seaded](#), lehekülg 23*).

Quickdraw kontuurid: lülitab põhjakontuuride joonistamise sisse ja võimaldab luua kalastuskaardi märgiseid (*[Garmin Quickdraw kontuurikaardid](#), lehekülg 26*).

Kaardi seadistus: kohandab kaardil kuvatava elemendi suunda ja taset ning kohandab ekraanil kuvatavaid andmeid.

Muuda ülekatteid: muudab ekraanil kuvatavaid andmeid (*[Andmekihtide kohandamine](#), lehekülg 6*).

Kaardikihid

Saad kaardikihid sisse ja välja lülitada ning kaardiomadusi kohandada. Iga säte on kaardi või kaardivaate spetsiifiline.

MÄRKUS. kõik sätted ei rakendu kõikidele kaartidele ja kaardiplotteri mudelitele. Teatud suvandid nõuavad preemiumkaarte või ühendatud tarvikuid.

MÄRKUS. menüüd võivad sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

Vali kaardil **Menüü > Kihid**.

Kaart: kuvab ja peidab kaartidega seotud üksused (*Kaardikihi sätted, lehekülg 22*).

Minu alus: kuvab ja peidab paadiga seotud üksused (*Minu aluse kihi sätted, lehekülg 22*).

Kasutaja andmed: kuvab ja peidab kasutajaandmed, nagu vahepunktid, piirid ja rajad ning avab kasutajaandmete loendid (*Kasutajaandmete kihtide seaded, lehekülg 23*).

Muud alused: võimaldab reguleerida seda, kuidas teisi veesõidukeid näidatakse (*Muude aluste kihi sättedOther Vessels Layer Settings, lehekülg 24*).

Vesi: kuvab ja peidab sügavuse üksused (*Vee kihi sätted, lehekülg 24*).

Quickdraw kontuurid: kuvab ja peidab Garmin Quickdraw kontuuride andmed (*Garmin Quickdraw kontuuri seaded, lehekülg 29*).

Kaardikihi sätted

Vali kaardil **Menüü > Kihid > Kaart**.

Satelliitfotod: kuvab navigatsioonikaardi maismaaosa või maismaa- ja mereosa kõrgeraldusega satelliitkujutisi (teatud preemiumkaartide kasutamisel) (*Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil, lehekülg 17*).

MÄRKUS. see säte tuleb Standard Mapping kaartide nägemiseks lubada.

Looded ja hoovused: kuvab kaardil mareograafi tähised ning aktiveerib loodete ja hoovuste liuguri, mis määrab kaardil loodete ja hoovuste kuvamise aja.

Maa huvipunktid: kuvab maismaa huvipunktid.

Navigatsioonimärk: kuvab kaardil navigatsiooniabid, nagu ATON-id ja majakad. Võimaldab valida NOAA või IALA navigatsiooniabi tüübid.

Teeninduspunktid: kuvab mereteeninduspunktide asukohad.

Sügavus: seadistab sügavuskihi üksused (*Vee kihi sätted, lehekülg 24*).

Piiratud alad: kuvab kaardil keelatud alade teabe.

Fotopunktid: kuvab aerofotode kaamera ikoonid (*Maamärkide aerofotode vaatamine, lehekülg 18*).

Minu aluse kihi sätted

Vali kaardil **Menüü > Kihid > Minu alus**.

Kursiliin: kuvab ja seadistab suunajoont, mis tõmmatakse kaardil aluse vööril liikumissuunas (*Suunajoone ja nurgamarkerite määramine, lehekülg 15*).

Leeliinid: seadistab leeliinid purjetamisrežiimis (*Leeliinide seaded, lehekülg 23*).

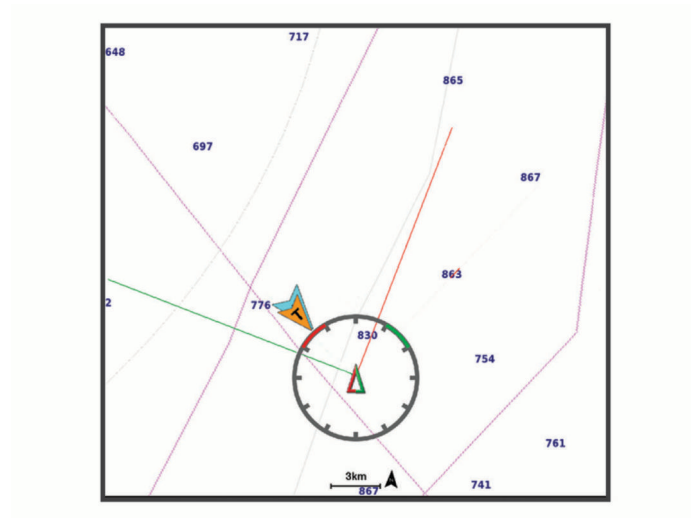
Roosid: võimaldab kuvada kaardil roosid. Tuuleroosid esitavad tuulenurka või -suunda ühendatud anduri abil. Kompassiroos märgib aluse liikumissuuna kompassisuunda.

Aluse ikoon: määrab ikooni, mis märgib kaardil sinu asukohta.

Leeliinide seaded

Leeliinide kasitamiseks peab tuuleanduri kaardiplotteriga ühendama.

Purjetamisrežiimis ([Aluse tüübi seadistamine](#), lehekülg 6) saad leeliinid navigatsioonikaardile kuvada. Leeliinid on abiks purjevõistlustel.



Vali navigatsioonikaardil **Menüü > Kihid > Minu alus > Leeliinid**.

Märgi: määrab, kuidas leeliinid kaardil kuvatakse.

Alus: määrab, kuidas alus kaardil kuvatakse.

Pikkus: määrab leeliinide pikkuse.

Ekraan: määrab, kuidas leeliinid ja alus kaardil kuvatakse.

Seadistus > Purjetamisnurk: võimaldab määrata selle, kuidas seade leeliine arvutab. Valik Tegelik arvutab leeliinid tuuleanduriga mõõdetud tuulenurga alusel. Valik Käitsi arvutab leeliinid käitsi sisestatud luhvarti ja leinurga alusel.

Seadistus > Tuulepoolne nurk: võimaldab määrata leeliini luhvarti nurga alusel.

Seadistus > Allatuule nurk: võimaldab määrata leeliini leinurga alusel.

Seadistus > Loodeparandus: korrigeerib leeliine loode alusel.

Seadistus > Filtri ajakonstant: filtreerib sisestatud ajaintervalli põhinevad leeliini andmed. Sujuvamate, paadi mõningaid kursimuutusi või tuulenurka välja filtreerivate leeliinide saamiseks sisesta suurem numbriline väärtus. Paadi kursimuutuste või tuulenurga suuremat tundlikkust kuvavate leeliinide saamiseks sisesta väiksem numbriline väärtus.

Kasutajaandmete kihtide seaded

Saad kaartidel kasutajaandmeid (nagu vahepunktid, piirid ja rajad) kuvada.

Vali kaardil **Menüü > Kihid > Kasutaja andmed**.

Vahepunktid: kuvab kaardil vahepunktid ja avab vahepunktide loendi.

Piirid: kuvab kaardil piirid ja avab piiride loendi.

Rajad: kuvab kaardil rajad.

Muude aluste kihi sätted **Other Vessels Layer Settings**

MÄRKUS. nimetatud suvandid vajavad ühendatud lisaseadmeid, nt AIS-vastuvõtjat või VHF-raadiosaatjat.

Vali kaardil **Menüü > Kihid > Muud alused**.

DSC: määrab, kuidas kuvatakse kaardil DSC alused ja nende jäljed ning kuvab DSC loendi.

AIS: määrab, kuidas kuvatakse kaardil AIS alused ja nende jäljed ning kuvab AIS loendi.

Üksikasjad: kuvab kaardil muu aluse üksikasjad.

Eeldatav kurss: määrab AIS-aktiveeringuga veesõidukite plaanilise suuna.

AIS alarm: seadistab ohutu ala kokkupõrkealarmi (([Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine](#), lehekülg 19)).

Vee kihi sätted

Vali kaardil **Menüü > Kihid > Vesi**.

MÄRKUS. menüü võib sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

MÄRKUS. kõik sätted ei rakendu kõikidele kaartidele, vaadetele ja kaardiplotteri mudelitele. Teatud suvandid nõuavad premiumkaarte või ühendatud tarvikuid.

Sügavuse varjutus: määrab sügavuse varjutuse ülemise ja alumise piiri. ([Sügavusulatuse varjutus](#), lehekülg 25).

Madaliku varjutus: varjutab rannajoone määratud sügavusele.

Punktsügavused: lülitab sisse punktkajaloodi ja määrab ohtlikud sügavused. Punktsügavused, mis on ohtlikust sügavusest madalamad või sama sügavad, esitatakse punase tekstiga.

Kalapüügi kontuurid: määrab suumi taseme põhjakontuuride ja sügavuskaja üksikasjalikuks esitamiseks ning lihtsustab kaardi esitlemist kalastamisel optimaalseks kasutamiseks.

Varjualune: kuvab põhja kallaku varjutusega. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

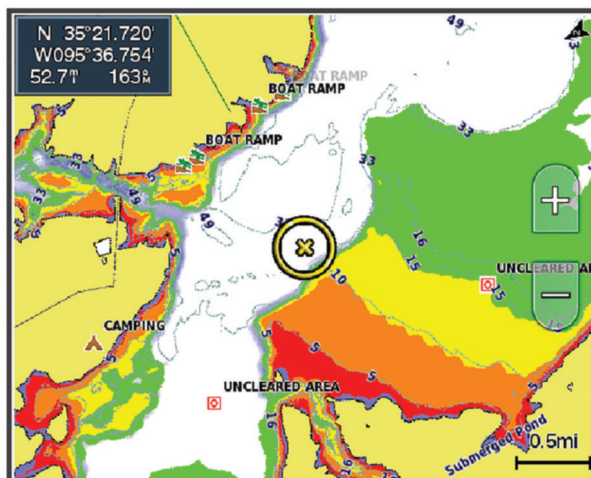
Sonari kujutised: sonari kujutised aitavad kuvada põhja tihedust. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

Järve tase: määrab järve praeguse veetaseme. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

Sügavusulatuse varjutus

Saad määrata kaardil värvivahemikud, mis tähistavad vee sügavust seal, kus kala parasjagu näkkab. Saad määrata ka sügavamad ulatused, et seirata, kui kiiresti põhjasügavus teatud ulatuse jooksul muutub. Kokku saad luua kuni kümme sügavusulatust. Sisemaal kalastamisel vähendavad kaardimüra kuni viis sügavusulatust. Sügavusvahemikud rakenduvad kõigile kaartidele ja veekogudele.

Mõnel Garmin LakeVü™ ja premium lisakaardil on mitu sügavusvahemikku vaikimisi esitatud.



Punane	0 kuni 1,5 m (0 kuni 5 jalga)
Oranž	1,5 kuni 3 m (5 kuni 10 jalga)
Kollane	3 kuni 4,5 m (10 kuni 15 jalga)
Roheline	4,5 kuni 6,1 m (15 kuni 20 ft)

Kaardil pööramiseks ja reguleerimiseks vali **Menüü > Kihid > Vesi > Sügavuse varjutus**.

Fish Eye 3D seaded

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Vali Fish Eye 3D kaardivaates Menüü.

Vaata: määrab 3D kaardi vaatenurga.

Rajad: kuvab rajad.

Sonari koonus: kuvab anduriga kaetud piirkonna.

Kala sümbolid: kuvab hõljuvad sihtmärgid.

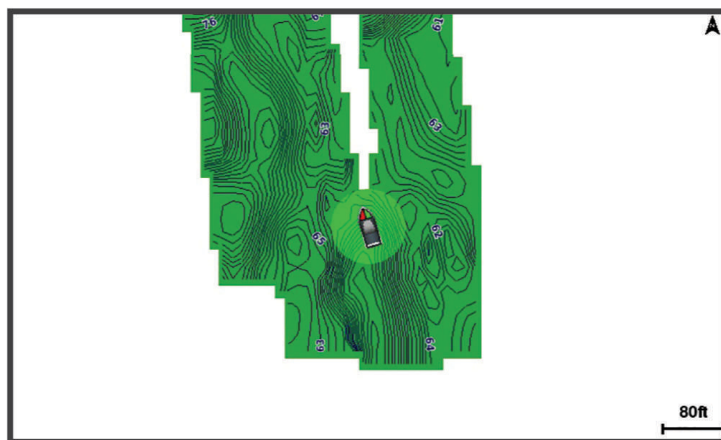
Garmin Quickdraw kontuurikaardid

⚠ HOIATUS

Garmin Quickdraw kontuurikaartide funktsioon lubab kasutajatel kaarte luua. Garmin ei taga kolmandate osapoolte loodud kaartide täpsust, usaldusväärsust, terviklikkust ega ajakohasust. Kolmandate osapoolte loodud kaartide usaldamine jääb sinu vastutusele.

Garmin Quickdraw kontuurikaartide funktsioon võimaldab luua suvalise veekogu kaarte põhjakontuuride ja sügavusmärgistega.

Kui Garmin Quickdraw kontuurikaardid salvestavad andmeid, ümbritsetakse aluse ikoon värvilise ringiga. Ring tähistab ligikaudset ala, mis iga käiguga skannitakse.



Roheline ring märgib head sügavust ja GPS-asendit ning aeglasemat liikumiskiirust kui 16 km/h (10 mph). Kollane ring märgib head sügavust ja GPS-asendit ning liikumiskiirust vahemikus 16 kuni 32 km/h (10 kuni 20 mph). Punane ring märgib kehta sügavust ja GPS-asendit ning suuremat liikumiskiirust kui 32 km/h (20 mph). Garmin Quickdraw kontuure saad vaadata kombinatsioonkuval või kaardil üksiku vaadena.

Salvestatud andmete kogus oleneb mälukaardi mälumahust, sonariallikast ning andmete salvestamisel paadi liikumiskiirusest. Ühe kiirega sonarit kasutades saad andmeid kauem salvestada. Hinnanguliselt saad 2 GB mälukaardile salvestada ligikaudu 1500 tundi andmeid.

Kui salvestad andmeid kaardiplotteri mälukaardile, lisatakse uued andmed olemas olevatele Garmin Quickdraw kontuurikaartidele ning need salvestatakse mälukaardile. Uue mälukaardi sisestamisel ei kanta olemas olevaid andmeid uuele kaardile üle.

Veekogu kaardistamine rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride funktsiooniga

Enne rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride funktsiooni kasutamist läheb tarvis sonari sügavuse teavet, GPS-asukohta ja vaba ruumiga mälukaarti.

- 1 Vali kaardikuval **Menüü** > **Quickdraw kontuurid** > **Alusta salvestamist**.
- 2 Kui salvestamine on lõpule viidud, vali **Menüü** > **Quickdraw kontuurid** > **Peata salvestamine**.
- 3 Vali **Halda** > **Nimi** ja anna kaardile nimi.

Garmin Quickdraw kontuurikaartidele siltide lisamine

Saad ohtude või huvipunktide märkimiseks lisada Garmin Quickdraw kontuurikaartidele sildid.

- 1 Vali navigatsioonikaardil asukoht.
- 2 Vali **Lisa Quickdraw silt**.
- 3 Sisesta sildi tekst ja vali **Valmis**.

Garmin Quickdraw kogukond

Garmin Quickdraw kogukond on tasuta, avalik siduskogukond, mis võimaldab laadida alla teiste kasutajate loodud kaarte. Saad oma Garmin Quickdraw kontuurikaarte teistega jagada.

Kui su seade toetab Wi-Fi tehnoloogiat, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks kasutada rakendust ActiveCaptain ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain](#), lehekülg 27).

Kui su seade ei toeta Wi-Fi tehnoloogiat, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks kasutada veebisaiti Garmin Connect™ ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect](#), lehekülg 27).

Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain

1 Ava mobiilseadmes rakendus ActiveCaptain ja loo ühendus seadmega ECHOMAP Ultra ([Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine](#), lehekülg 8).

2 Vali rakenduses **Quickdraw kogukond**.

Võid laadida alla teiste liikmete kontuure ([Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega ActiveCaptain](#), lehekülg 27) ja jagada enda loodud kontuure ([Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses ActiveCaptain](#), lehekülg 27).

Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega ActiveCaptain

Võid alla laadida Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida teised kasutajad on loonud ja Garmin Quickdraw kogukonnas jagavad.

1 Vali mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain suvand **Quickdraw kogukond > Otsi kontuure**.

2 Kasuta kaarti ja otsingufunktsioone, et leida allalaadimiseks ala.

Punased täpid tähistavad Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida vastava ala jaoks jagatakse.

3 Vali **Vali allalaadimise regioon**.

4 Allalaaditava ala valimiseks lohista ruutu.

5 Allalaaditava ala muutmiseks lohista nurkasid.

6 Vali **Laadi ala alla**.

Rakenduse ActiveCaptain järgmisel ühendamisel ECHOMAP Ultra seadmega edastatakse allalaaditud kontuurid seadmesse automaatselt.

Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses ActiveCaptain

Võid jagada rakenduses Garmin Quickdraw loodud kontuurikaarte Garmin Quickdraw kogukonna liikmetega. Jagatakse üksnes kontuurikaarti. Vahepunkte ei jagata.

Kui seadistad rakenduse ActiveCaptain, võisid automaatselt valida kontuurikaartide jagamise kogukonnaga. Vastasel juhul soorita jagamise lubamiseks järgmised sammud.

Mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain vali **Sünkrooni plotteriga > Panusta kogukonda**.

Järgmine kord, kui rakenduse ActiveCaptain seadmega ECHOMAP Ultra ühendad, edastatakse sinu kontuurikaardid automaatselt kogukonda.

Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect

1 Ava veebiaadress connect.garmin.com.

2 Vali **Alustamine > Quickdraw kogukond > Alustamine**.

3 Kui sul pole Garmin Connect kontot, loo see.

4 Logi sisse oma Garmin Connect kontosse.

5 Vali **Juhtpaneelid > Mereline** ja ava vidin Garmin Quickdraw.

VIHJE: veendu, et arvutiga on ühendatud mäluaart, et saaksid Garmin Quickdraw kontuurikaarte jagada.

Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses Garmin Connect

Võid jagada rakenduses Garmin Quickdraw loodud kontuurikaarte Garmin Quickdraw kogukonna liikmetega. Jagatakse üksnes kontuurikaarti. Vahepunkte ei jagata.

- 1 Sisesta mäluaart pessa ([Mäluaartide sisestamine, lehekülg 3](#)).
- 2 Sisesta mäluaart arvutisse.
- 3 Sisene Garmin Quickdraw kogukonda ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect, lehekülg 27](#)).
- 4 Vali **Jaga oma kontuure**.
- 5 Sirvi mäluaarti ja vali kaust Garmin.
- 6 Ava kaust Quickdraw ja vali fail ContoursLog.svy.

Kui fail on üles laaditud, kustuta fail ContoursLog.svy mäluaardilt, et vältida tulevikus üleslaadimisega seotud probleeme. Andmed ei lähe kaduma.

Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega Garmin Connect

Võid alla laadida Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida teised kasutajad on loonud ja Garmin Quickdraw kogukonnas jagavad.

Kui seade ei toeta Wi-Fi ühendust, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks avada Garmin Connect veebisaidi.

Kui seade toetab Wi-Fi ühendust, siis kasuta Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks rakendust ActiveCaptain ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain, lehekülg 27](#)).

- 1 Sisesta mäluaart arvutisse.
- 2 Sisene Garmin Quickdraw kogukonda ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect, lehekülg 27](#)).
- 3 Vali **Otsi kontuure**.
- 4 Kasuta kaarti ja otsingufunktsioone, et leida allalaadimiseks ala.
Punased täpid tähistavad Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida vastava ala jaoks jagatakse.
- 5 Vali **Vali allalaadimiseks ala**.
- 6 Allalaaditava ala valimiseks lohista ruudu servi.
- 7 Vali **Alusta allalaadimist**.
- 8 Salvesta fail mäluaardile.
VIHJE: kui sa ei leia faili, otsi kaustast "Allalaaditud failid". Brauser võis faili sinna salvestada.
- 9 Eemalda mäluaart arvutist.
- 10 Sisesta mäluaart pessa ([Mäluaartide sisestamine, lehekülg 3](#)).

Kaardiplotter tuvastab kontuuride kaardi automaatselt. Kaartide laadimiseks võib kuluda mõni minut.

Garmin Quickdraw kontuuri seaded

Vali kaardil **Menüü > Quickdraw kontuurid > Seaded**.

Salvestan nihet: määrab sonari sügavuse ja kontuuri salvestussügavuse vahelise kauguse. Kui veetase on pärast viimast salvestamist muutunud, kohanda seadistust nii, et salvestussügavus on mõlema salvestuse puhul sama.

Näiteks, kui viimati salvestati sonari sügavuseks 3,1 m (10.5 ft) ja täna on sonari sügavuseks 3,6 m (12 ft), sisesta valiku Salvestan nihet väärtuseks -0,5 m (-1.5 ft).

Kasutaja kuva nihe: määrab kontuuri sügavuste ja sügavussiltide erinevused sinu kontuurikaartidele, et kompenseerida veetaseme muutuseid või salvestatud kaartide sügavusvigasid.

Sidekuva nihe: määrab kontuuri sügavuste ja sügavussiltide erinevused kogukonna kontuurikaartidele, et kompenseerida veetaseme muutuseid või salvestatud kaartide sügavusvigasid.

Uuringu värvus: määrab Garmin Quickdraw kontuuridele värvid. Kui seade on sisse lülitatud, märgivad värvid salvestuse kvaliteeti. Kui seade on sisse lülitatud, kasutavad kontuurialad standardseid kaardivärve.

Roheline märgib head sügavust ja GPS-asendit ning aeglasemat liikumiskiirust kui 16 km/h (10 mph). Kollane märgib head sügavust ja GPS-asendit ning liikumiskiirust vahemikus 16 kuni 32 km/h (10 ja 20 mph). Punane märgib kehva sügavust ja GPS-asendit ning suuremat liikumiskiirust kui 32 km/h (20 mph).

Sügavuse varjutus: määrab sügavusulatuse miinimum- ja maksimumsügavuse ning värvi.

Kaardiplotteriga navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpselt järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

⚠ ETTEVAATUST

Kui veesõidukil on autopiloodisüsteem, tuleb selle blokeerimiseks roolisüsteemi juurde paigaldada autopiloodi juhtekraan.

MÄRKUS. teatud piirkondades on mõned kaardikuvad saadaval preemiumkaartidega.

Navigeerimiseks tuleb valida sihtkoht, määrata kurss või luua marsruut ja järgida kurssi või marsruuti. Võid kurssi või marsruuti järgida navigatsioonikaardil, kalastuskaardil, kuval Perspective 3D või meremehe 3D-kaardi kuval.

Sihtkohta saabumise kursi määramiseks ja järgimiseks võid kasutada ühte kolmest meetodist: Mine, Teekond või Autom. navigatsioon.

Mine: viib sind otse sihtkohta. See on sihtkohta navigeerimise standardvalik. Kaardiplotter loob sihtkohani sirgjoonelise kursi või navigeerimisraja. Rada võib viia üle maa või muude takistuste.

Teekond: loob marsruudi su asukohast sihtkohani, võimaldades pöörte lisamist. See suvand loob sihtkohta jõudmiseks sirgjoonelise kursi, kuid võimaldab maismaa ja muude takistuste vältimiseks lisada marsruudile pöördeid.

Autom. navigatsioon: kasutab veesõiduki vastavat teavet ja kaardiandmeid, et luua sihtkohta jõudmiseks parim marsruut. See suvand on kasutatav üksnes preemiumkaardi ja ühilduva kaardiplotteri olemasolul. See võimaldab maismaa ja muude takistuste vältimiseks kasutada üksikasjalike juhistega marsruuti ([Automaatnavigatsioon, lehekülg 36](#)).

Kui sul on kasutava kaardiplotteriga ühendatud ühilduv NMEA 2000 autopiloot, siis järgib autopiloot automaatselt navigatsiooni marsruuti.

MÄRKUS. automaatinavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.
Teekonna joone värv muutub sõltuvalt mitmest tegurist ([Teekonna värvi kodeerimine](#), lehekülg 30).

Tavalised navigatsiooniküsimused

Küsimus	Vastus
Kuidas panna kaardiplotter osutama mind suunda, kuhu soovin minna (suund)?	Navigeeri valikuga Mine (Otsekursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine , lehekülg 31).
Kuidas panna seade juhendama mind mööda sirgjoont (ristiraja minimeerimine) asukohta mööda lühimat teed?	Koosta ühe etapiga teekond ja navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülg 34).
Kuidas panna seade juhendama mind asukohta kaardistatud takistusi vältides?	Koosta mitme etapiga teekond ja navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülg 34).
Kuidas panna seade autopilooti kasutama?	Navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülg 34).
Kas seada saab teekonna minu eest luua?	Kui sa kasutad premiumkaarti, mis toetab automaatset navigatsiooni ja asud piirkonnas, mis on automaatse navigatsiooniga kaetud, navigeeri valikuga Autom. navigatsioon (Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine , lehekülg 36).
Kuidas muuta paadi automaatse navigatsiooni seadeid?	Vt teemat (Automaatinavigatsioon , lehekülg 36).

Teekonna värvi kodeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatinavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

Navigeerimise ajal võib teekonna värv muutuda – see on märk olukordadest, kui peab olema ettevaatlik.

Punane: marsruudi/kursijoone vaikesäte.

Peenike lilla: dünaamiliselt parandatud kurss, mis näitab, et oled kursilt kõrvale kaldunud.

Oranž: hoiatus! Marsruudi kõnealune segment võib olla automaatinavigatsiooni sügavuse ja kõrguse seadete piirväärtuste lähedal. Näiteks on marsruudi segment oranž siis, kui marsruut suundub silla alla või võimalikule madalikule. Ainult Garmin Navionics+ ja Garmin Navionics Vision+ kaardid.

Punaste triipudega: hoiatus! Marsruudi kõnealune segment võib olla ohtlik vastavalt automaatinavigatsiooni sügavusele ja kõrguse seadetele. Näiteks on marsruudi segment punaste triipudega siis, kui marsruut suundub väga madala silla alla või madalikule. Kõnealune joon on punaste triipudega ainult Garmin Navionics+ ja Garmin Navionics Vision+ kaartidel; vanematel kaardiversioonidel on see punaste ja hallide triipudega.

Hall: marsruudi kõnealust segmenti pole võimalik maismaa või muude takistuste tõttu arvutada, või kaart ei ulatu sellesse asukohta.

Sihtkohad

Võid eri kaartide ja 3D-kaardikuvade või loendite abil sihtkohti valida.

Sihtkoha otsimine nime alusel

Saad otsida salvestatud vahepunkte, salvestatud teekondi, salvestatud radasid ja mereteenuste sihtkohti nime alusel.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Otsi nime järgi**.
- 2 Sisesta vähemalt osa sihtkoha nimest.
- 3 Vajadusel vali **Valmis**.
Kuvatakse 50 lähimat otsingukriteeriumi osale vastavat sihtkohta.
- 4 Vali sihtkoht.

Navigatsioonikaardilt sihtkoha valimine

Vali navigatsioonikaardil sihtkoht.

Sadamateenuste sihtkoha otsimine

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Kaardiplotter sisaldab sadamateenuseid pakkuvate tuhandete sihtkohtade teavet.

- 1 Vali **Nav. teave**.
- 2 Vali **Avamere teenused** või **Maateenused**.
- 3 Vajaduse korral vali sadamateenuse kategooria.
Kaardiplotter kuvab lähimate sihtkohtade loendi ning nende kauguse ja suuna.
- 4 Vali sihtkoht.
Lisateabe nägemiseks või asukoha kaardil kuvamiseks vali ◀ või ▶.

Otsekursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine

⚠ HOIATUS

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

Võid seadistada otsekursi ja järgida seda praegusest asukohast kuni valitud sihtkohani.

- 1 Vali sihtkoht (*Sihtkohad, lehekülg 31*).
- 2 Vali **Navigeeri kohta: > Mine**.
Ilmub punane joon. Punase joone sees on õhuke lilla joon, mis tähistab parandatud kurssi praegusest asukohast kuni sihtkohani. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.
- 3 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.
- 4 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurss).
Võid kasutada ka oranži roolitava kursi noolt, mis näitab soovituslikku pöörderaadiust, et paati uuesti kursile juhtida.

⚠ HOIATUS

Enne pööramist veendu, et teel pole takistusi. Kui tee pole ohutu, vähenda paadi kiirust ja leia ohutu tee kursile naasmiseks.

Navigatsiooni katkestamine

Vali navigatsiooni- või kalastuskaardil olles **Menüü** > **Lõpeta navigeerimine**.

Vahepunktid

Vahepunktid on seadmesse salvestatud asukohad. Vahepunktid võivad tähistada su asukohta, sihtkohta või läbitud kohta. Võid lisada asukoha üksikasju, nt nime, kõrguse ja sügavuse.

Praeguse asukoha tähistamine vahepunktina

Vali mis tahes kuval olles **Märgi**.

Teise asukohta vahepunkti loomine

- 1 Vali kaardil **Nav. teave > Vahepunktid > Uus vahepunkt**.
- 2 Tee valik:
 - Asukoha koordinaatide alusel vahepunkti loomiseks vali **Sisesta koordinaadid** ja sisesta koordinaadid.
 - Kaardi abil vahepunkti loomiseks vali **Kasuta kaarti**, vali asukoht ja seejärel **Vali asukoht**.
 - Vahepunkti loomiseks kauguse (vahemaa) ja suuna põhjal vali **Sisesta vahemik/suund** ning sisesta teave.

MOB asukoha märkimine

Vali **Märgi > Inimene üle parda**.

Rahvusvaheline üle parda kukkunud inimest tähistav sümbol (MOB) märgib MOB asukoha ja kaardiplotter määrab otsekursi märgitud asukohta.

Vahepunkti kavandamine

Võid uue vahepunkti luua erineva asukoha vahemaa ja suuna põhjal. See on kasulik purjetamise stardi- ja finišijoone loomisel.

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid > Uus vahepunkt > Sisesta vahemik/suund**.
- 2 Vajaduse korral vali kaardil viitepunkt.
- 3 Vali **Sisesta vahemik/suund**.
- 4 Sisesta vahemaa ja vali **Valmis**.
- 5 Sisesta suund ja vali **Valmis**.
- 6 Vali **Vali asukoht**.

Kõikide vahepunktide loendi kuvamine

Tee valik:

- Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- Vali kaardilt või 3D-kaardikuvalt **Menüü > Vahepunktid ja rajad > Vahepunktid**.

Salvestatud vahepunkti muutmine

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt.
- 3 Vali **Vaade > Redigeeri**.
- 4 Tee valik:
 - Nime lisamiseks vali **Nimi** ja sisesta nimi.
 - Sümboli muutmiseks vali **Sümbol**.
 - Vahepunkti asukoha liigutamiseks vali **Asukoht**.
 - Sügavuse muutmiseks vali **Sügavus**.
 - Veetemperatuuri muutmiseks vali **Veetemp..**
 - Kommentaari muutmiseks vali **Kommentaar**.

Salvestatud vahepunkti liigutamine

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt.
- 3 Vali **Vaade > Redigeeri > Asukoht**.
- 4 Märgi vahepunkti uus asukoht.
 - Vahepunkti teisaldamiseks koordinaatide abil vali **Sisesta koordinaadid**, sisesta uued koordinaadid ja vali **Valmis** või **Tühista**.
 - Vahepunkti teisaldamiseks kaardi abil vali **Kasuta kaarti**, vali kaardil uus asukoht ja vali **Vali asukoht**.
 - Aluse praegust asukohta kasutades vahepunkti liigutamiseks vali **Kasuta kehtivat asukohta**.
 - Vahepunkti teisaldamiseks kauguse (vahemaa) ja suuna põhjal vali **Sisesta vahemik/suund** ning sisesta teave ja vali **Valmis**.

Salvestatud vahepunktide sirvimine ja navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Enne vahepunktini navigeerimist tuleb vahepunkt luua.

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt.
- 3 Vali **Navigeeri kohta**.
- 4 Tee valik:
 - Otse asukohta navigeerimiseks vali **Mine**.
 - Marsruudi loomiseks asukohta koos pööretega vali **Teekond**.
 - Automaatnavigatsiooni kasutamiseks vali **Autom. navigatsioon**.
- 5 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

MÄRKUS. automaatnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatnavigatsioon ei saa selle osa arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.
- 6 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Vahepunkti või MOB kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt või MOB.
- 3 Vali **Vaade > Kustuta**.

Kõikide vahepunktide kustutamine

Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Nulli kasutaja andmed > Vahepunktid > Kõik**.

Teekonnad

Teekond on rada ühest asukohast vähemalt ühte sihtkohta.

Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine

Navigatsioonikaardil või kalastuskaardil saad luua teekonna ja sellel kohe navigeerima asuda. See meetod teekonda ei salvesta.

- 1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaardil sihtkoht.
- 2 Vali **Teekond**.
- 3 Vali enne sihtkohta viimase pöörde asukoht.
- 4 Vali **Lisa pööre**.
- 5 Vajadusel korda pöörete lisamist, liikudes sihtkohast tagasi aluse praegusesse asukohta.
Viimane lisatava pööre peab olema esimate tehtav pööre. See peaks olema alusele kõige lähem pööre.
- 6 Vali **Valmis**.
- 7 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.
- 8 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Teekonna loomine ja salvestamine

Ühele teekonnale saad lisada kuni 250 pööret.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad > Uus teekond > Kaarti kasutav teekond**.
- 2 Vali teekonna alguspunkt.
Alguspunktiks saab määrata praeguse asukoha või mõne muu asukoha.
- 3 Vali **Lisa pööre**.
- 4 Vali kaardil järgmise pöörde asukoht.
- 5 Vali **Lisa pööre**.
- 6 Vajadusel korda samme 4 ja 5 ning lisa pöördeid.
- 7 Vali **Valmis**.

Marsruutide loendi vaatamine

Vali **Nav. teave > Teekonnad**.

Salvestatud teekonna muutmine

Saad muuta teekonna nime või teekonnas sisalduvaid pöördeid.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
- 2 Vali teekond.
- 3 Vali **Vaade > Muuda teekonda**.
- 4 Tee valik:
 - Nime muutmiseks vali **Nimi** ja sisesta nimi.
 - Loendist pöörde muutmiseks vali **Muuda pöördeid > Kasuta pöörete loendit** ja vali loendist pööre.
 - Kaardilt pöörde valimiseks vali **Muuda pöördeid > Kasuta kaarti** ja vali kaardilt asukoht.

Salvestatud vahepunkti kasutava pöörde muutmine seda vahepunkti ei liiguta vaid paigutab pöörde teekonnal ümber. Teekonnal kasutatud vahepunkti asukoha liigutamisel pööret teekonnal ei liiguta.

Salvestatud teekonna sirvimine ja sellel navigeerimine

Enne teekondade loendi sirvimist ja ühel nendest laevatamist pead looma ja salvestama vähemalt ühe teekonna.

1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.

2 Vali teekond.

3 Vali **Navigeeri kohta**.

4 Tee valik:

- Et hakata navigeerima teekonna loomisel kasutatud alguspunktist, vali **Edasta**.
- Et hakata navigeerima teekonna loomisel kasutatud lõpp-punktist, vali **Tagasi**.

Ilmub punane joon. Punase joone keskel on peenem lilla joon, mis märgib korrigeeritud kurssi praegusest asukohast sihtkohta. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.

5 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

6 Järgi punast joont teekonna igas etapis, maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.

7 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurss).

Salvestatud teekonna sirvimine ja sellega paralleelselt laevatamine

Enne teekondade loendi sirvimist ja ühel nendest laevatamist pead looma ja salvestama vähemalt ühe teekonna.

1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.

2 Vali teekond.

3 Vali **Navigeeri kohta**.

4 Vali **Nihe**, et laevatada teekonnaga paralleelselt, paiknedes sellest kindlaks määratud kaugusel.

5 Märgi, kuidas teekonnal laevatada

- Teekonna loomisel kasutatud alguspunktist algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Edasta - pakpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunktist algsest teekonnast paremal laevatamiseks vali **Edasta - tüürpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunktist algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Tagasi - pakpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunktist algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Tagasi - tüürpoord**.

6 Vajadusel vali **Valmis**.

Ilmub punane joon. Punase joone keskel on peenem lilla joon, mis märgib korrigeeritud kurssi praegusest asukohast sihtkohta. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.

7 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

8 Järgi punast joont teekonna igas etapis, maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.

9 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurss).

Salvestatud teekonna kustutamine

1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.

2 Vali teekond.

3 Vali **Vaade > Kustuta**.

Kõikide salvestatud marsruutide kustutamine

Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Nulli kasutaja andmed > Teekonnad**.

Automaatnavigatsioon

HOIATUS

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutut kaugust takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning väldi maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Automaatset navigatsiooni kasutatakse parima teekonna arvutamiseks sihtkohta. Automaatne navigatsioon kasutab kaardiandmete, nt veesügavuse ja teada olevate takistuste skannimiseks ja pakutud teekonna arvutamiseks kaardiplotterit. Teekonda saad navigatsiooni ajal muuta.

Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine

- 1 Vali sihtkoht (*Sihtkohad, lehekülg 31*).
- 2 Vali **Navigeeri kohta: > Autom. navigatsioon**.
- 3 Vaata punase joonega märgitud rada üle.
- 4 Vali **Käivita navigatsioon**.
- 5 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi (*Teekonna värvi kodeerimine, lehekülg 30*).

MÄRKUS. automaatnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatnavigatsioon ei saa selle osa arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.

Autom. navigatsioon raja loomine ja salvestamine

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad > Uus teekond > Autom. navigatsioon**.
- 2 Vali alguspunkt ja seejärel **Järgmine**.
- 3 Vali sihtkoht ja seejärel **Järgmine**.
- 4 Tee valik:
 - Ohtude nägemiseks ja ohu lähedal raja seadistamiseks vali **Ohu ülevaade**.
 - Raja seadistamiseks vali **Seadista rada** ja järgi kuvatavaid juhiseid.
 - Raja kustutamiseks vali **Kustuta**.
 - Raja salvestamiseks vali **Valmis**.

Automaatnavigatsiooni tee muutmise

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
- 2 Vali rada ja vali **Redigeeri > Seadista rada**.

VIHJE: Autom. navigatsioon rajal liikudes vali rada navigatsioonikaardil ja vali Seadista rada.
- 3 Vali raja asukoht.
- 4 Tee valik:
 - Klahvidega seadmes kasuta nooleklahve.
 - Puuteekraaniga seadmes lohistage rada.
- 5 Vajadusel vali punkt ja **Eemalda**.
- 6 Vali **Valmis**.

Poleli oleva Autom. navigatsioon arvutuse tühistamine

Vali navigatsioonikaardil **Menüü > Tühista**.

VIHJE: arvutamise kiireks tühistamiseks võid valida Tagasi.

Ajastatud saabumise määramine

Kasuta funktsiooni teekonnal või Autom. navigatsioon, et saada tagasisidet valitud punkti jõudmise kohta. See võimaldab asukohta saabumise, nt silla avanemiseks või võistluse startjoonele jõudmise ajastada.

1 Vali navigatsioonikaardil **Menüü**.

2 Vali **Ajastatud saabumine**.

VIHJE: kui valid rajal või teekonnal punkti, saad menüü Ajastatud saabumine kiiresti avada.

Automaatnavigatsiooni tee seadistused

ETTEVAATUST

Eelistatud sügavus ja Vertikaalne kliirens määravad selle, kuidas kaardiplotter arvutab Autom. navigatsioon tee. Kui Autom. navigatsioon tee osa on madalam kui Eelistatud sügavus või madalam kui Vertikaalne kliirens säte, kuvatakse Autom. navigatsioon tee osa oranži pidev- või punase katkendjoonena kaartidel Garmin Navionics+ ja Garmin Navionics Vision+ ning eelmistes versioonides punase ja halli katkendjoonena. Kui paat siseneb sellisesse alasse, ilmub hoiatusteade ([Teekonna värvi kodeerimine, lehekülg 30](#)).

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

MÄRKUS. kõik seaded ei kehti kõikidele kaartidele.

Võid seadistada parameetreid, mida kaardiplotter kasutab Autom. navigatsioon tee arvutamisel.

Vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon**.

Eelistatud sügavus: määrab kaardi sügavuseandmete põhjal vee minimaalse sügavuse, mida su paat ohutult läbida suudab.

MÄRKUS. premiumkaartide (koostatud enne 2016. aastat) minimaalne veesügavus on kolm jalga. Kui sisestad kolmest jalast väiksema väärtuse, kasutavad kaardid Autom. navigatsioon tee arvutamiseks üksnes kolme jala sügavust.

Vertikaalne kliirens: määrab kaardiandmete põhjal silla või takistuse minimaalse kõrguse, mille alt su paat ohutult läbi sõita saab.

Kaugus rannajooneni: määrab, kui lähedale rannajoonele Autom. navigatsioon tee paigutatakse. Kui muudad seda sätet navigeerimise ajal, võib tee muutuda. Selle sätte saadaolevad väärtused on suhtelised, mitte absoluutsed. Tagamaks, et tee on kaldast sobival kaugusel, saad tee asukohta hinnata ühe või mitme tuttava sihtkoha abil, mille puhul on vaja navigeerida läbi kitsa veetee ([Kaldast kauguse seadistamine, lehekülg 38](#)).

Kaldast kauguse seadistamine

Sätte Kaugus rannajooneni märgib, kui lähedale soovid, et Autom. navigatsioon rannajoonele paigutatakse. Autom. navigatsioon võib liikuda, kui muudad seda sätet navigeerimise ajal. Sätte Kaugus rannajooneni väärtused on suhtelised, mitte absoluutsed. Et tagada, et Autom. navigatsioon asetatakse rannast sobivale kaugusele, saad hinnata Autom. navigatsioon paigutust ühe või rohkema tuttava sihtkoha abil, mis nõuavad kitsal veeteel navigeerimist.

- 1 Jää alusega ankrusse.
- 2 Vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Norm..**
- 3 Vali sihtkoht, kuhu oled varem navigeerinud.
- 4 Vali **Navigeeri kohta: > Autom. navigatsioon.**
- 5 Vaata **Autom. navigatsioon** raja paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded on võimalikud.
- 6 Tee valik:
 - Kui navigatsioonijoone paigutus on rahuldav, vali **Menüü > Lõpeta navigeerimine** ja liigu edasi kümnenda sammu juurde.
 - Kui joon on teada olevale takistusele liiga lähedal, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Kaugel.**
 - Kui pöörded joonel on liiga laiad, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Lähedal.**
- 7 Kui valisid kuuendas sammus **Lähedal** või **Kaugel**, vaata **Autom. navigatsioon** joone paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded tagavad tõhus liikumise.

Autom. navigatsioon säilitab avatud veel takistustes piisavat kaugust, kui valiku Kaugus rannajooneni sätteks on Lähedal või Lähim. Selle tulemusel ei pruugi kaardiplotter Autom. navigatsioon ümber paigutada, kui sihtkoht ei vaja kitsal veeteel navigeerimist.
- 8 Tee valik:
 - Kui navigatsioonijoone paigutus on rahuldav, vali **Menüü > Lõpeta navigeerimine** ja liigu edasi kümnenda sammu juurde.
 - Kui joon on teada olevale takistusele liiga lähedal, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Kaugeim.**
 - Kui pöörded joonel on liiga laiad, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Lähim.**
- 9 Kui valisid kaheksandas sammus **Lähim** või **Kaugeim**, vaata **Autom. navigatsioon** paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded on võimalikud.

Autom. navigatsioon säilitab avatud veel takistustes piisavat kaugust, kui valiku Kaugus rannajooneni sätteks on Lähedal või Lähim. Selle tulemusel ei pruugi kaardiplotter Autom. navigatsioon ümber paigutada, kui sihtkoht ei vaja kitsal veeteel navigeerimist.
- 10 Korda samme kolm kuni üheksa vähemalt veel korra, kasutades iga kord uut sihtkohta, kuni oled valiku **Kaugus rannajooneni** kasutamise selgeks saanud.

Rajad

Rada on paadi liikumistee salvestus. Jäädvustatavad rada nimetatakse aktiivseks rajaks ning selle saab salvestada. Radasid saad kuvada igal kaardil või 3D kaardivaates.

Radade kuvamine

- 1 Vali kaardil **Menüü > Kihid > Kasutaja andmed > Rajad.**
- 2 Vali kuvatavad rajad.

Kaardil olev joon tähistab su rada.

Aktiivse raja värvi määramine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Aktiivse jälje valikud** > **Teekonna värv**.
- 2 Vali raja värv.

Aktiivse raja salvestamine

Salvestatavat rada nimetatakse aktiivseks rajaks.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvesta aktiivne jälg**.
- 2 Tee valik:
 - Vali aeg, millal aktiivset rada alustati.
 - Vali **Terve logi**.
- 3 Vali **Salvesta**.

Salvestatud radade loendi kuvamine

Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.

Salvestatud raja muutmine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Vaade** > **Muuda rada**.
- 4 Tee valik:
 - Vali **Nimi** ja sisesta uus nimi.
 - Vali **Teekonna värv** ja vali värv.
 - Raja salvestamiseks marsruudina vali **Salvesta teekonnana**.
 - Raja salvestamiseks piirina vali **Salvesta piirina**.

Raja salvestamine teekonnana

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Vaade** > **Muuda rada** > **Salvesta teekonnana**.

Salvestatud raja sirvimine ja sellel navigeerimine

Enne radade loendi sirvimist ja nendel navigeerimist pead salvestama vähemalt ühe raja.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Järgi rada**.
- 4 Tee valik:
 - Et hakata navigeerima raja loomisel kasutatud alguspunktist, vali **Edasta**.
 - Et hakata navigeerima raja loomisel kasutatud sihtpunktist, vali **Tagasi**.
- 5 Vaata värvilise joonega märgitud kurss üle.
- 6 Järgi joont teekonna igas etapis tüürimisel maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks.

Salvestatud raja kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Vaade** > **Kustuta**.

Kõikide salvestatud radade kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Nulli kasutaja andmed** > **Salvestatud rajad**.

Aktiivse raja järgimine

Salvestatavat rada nimetatakse aktiivseks rajaks.

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Järgi aktiivset rada**.
- 2 Tee valik:
 - Vali aeg, millal aktiivset rada alustati.
 - Vali **Terve logi**.
- 3 Vaata värvilise joonega märgitud kurss üle.
- 4 Järgi värvilist joont maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.

Aktiivse raja kustutamine

Vali **Nav. teave > Rajad > Nulli aktiivne jälg**.

Radade mälu kustutatakse ja aktiivse raja salvestamine jätkub.

Rajalogi haldamine salvestamise ajal

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Aktiivse jälje valikud**.
- 2 Vali **Salvestusrežiim**.
- 3 Tee valik:
 - Kuni mälu täitumiseni rajalogi salvestamiseks vali **Täida**.
 - Rajalogi pidevaks salvestamiseks ning vanemate rajaandmete ülekirjutamiseks vali **Mähi**.

Rajalogi salvestusintervalli konfigureerimine

Saad määrata raja salvestamise sageduse. Sagedamate punktide salvestamine annab täpsema, aga kiiremini täituva logi. Mälu efektiivsemaks kasutamiseks soovitame kasutada lahendusintervalli.

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Aktiivse jälje valikud > Salvestusintervall > Intervall**.
- 2 Tee valik:
 - Punktide vahelise kauguse alusel raja salvestamiseks vali **Vahemaa > Muuda** ja sisesta kaugus.
 - Ajaintervalli alusel raja salvestamiseks vali **Kellaaeg > Muuda** ja sisesta ajaintervall.
 - Kursilt kaldumise alusel põhineva raja salvestamiseks vali **Eraldusvõime > Muuda** ja sisesta maksimaalne kursilt kaldumise lubatud viga enne, kui rajapunkt salvestatakse. See on soovitatud salvestusvalik.

Piirid

HOIATUS

See funktsioon on üksnes abivahend olukorrast ülevaate saamiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist või kokkupõrkeid ära hoida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

ETTEVAATUST

Piipar seaded tuleb sisse lülitada, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad (**Süsteemiseaded, lehekülg 98**). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Piirid aitavad vältida veel teatud piirkondi või neis püsida. Saad määrata hoiatuse, mis esitatakse, kui piiri ületad. Saad kaarti kasutades luua piirialad, -jooned ja -sõõrid. Lisaks saad salvestatud rajad ja teekonnad piirijoonteks teisendada. Piiriala loomiseks saad kasutada vahepunkte, milleks loo vahepunktidest teekond ning teisenda teekond piirijooneks.

Saad määrata piiri aktiivseks piiriks. Aktiivse piiri andmed saad lisada kaardi andmeväljadele.

Piiri loomine

- 1 Vali **Nav. teave > Piirid > Uus**.
- 2 Vali piiri kuju.
- 3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Teekonna teisendamine piiriks

- 1 Vali **Nav. teave** > **Teekonnad**.
- 2 Vali teekond.
- 3 Vali **Vaade** > **Muuda teekonda** > **Salvesta piirina**.

Raja teisendamine piiriks

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Vaade** > **Muuda rada** > **Salvesta piirina**.

Piiri muutmine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Vaade**.
- 4 Tee valik:
 - Kaardil esitatava piiri muutmiseks vali **Ekraanivalikud**.
 - Piiri joonte või nime muutmiseks vali **Muuda piiri**.
 - Piirihoiatuse muutmiseks vali **Hoiatus**.

Piirihoiatuse määramine

Piirihoiatus annab teada, kui asud määratud piirist teatud kaugusel. See on abiks teatud piirkondade vältimisel või kui pead olema teatud piirkondades väga tähelepanelik.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Vaade** > **Hoiatus**.
- 4 Tee valik:
 - Hoiatuse määramiseks, kui alus on piirist määratud kaugusel, vali **Hoiatuskaugus**, sisesta kaugus ja vali **Valmis**.
 - Ala piiri või ringpiiri sisenemisel või sealt väljumisel hoiatuse seadistamiseks vali **Ala**, et kuvada valikud **Sisenen** või **Väljun**.

Piiri kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Vaade** > **Muuda piiri** > **Kustuta**.

Kõigi salvestatud vahepunktide, radade, teekondade ja piiride kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Nulli kasutaja andmed** > **Kõik** > **OK**.

Purjetamisfunktsioonid

Aluse tüübi seadistamine purjetamisfunktsioonide jaoks

Purjetamisfunktsioonide kasutamiseks pead valima purjetamisaluse tüübi.

- 1 Vali **Seaded** > **Minu alus** > **Aluse tüüp**.
- 2 Vali **Purjepaat** või **Purjekatamaraan**.

Purjetamine

Võid seadme abil suurendada tõenäosust, et paat ületab stardijoone täpselt sõidu alguses. Kui sünkroonid purjetamistaimerit ametliku taimeriga, teavitatakse sind purjetamise alguse lähenemisest üheminutilise intervalliga. Kui kombineerid purjetamistaimerit virtuaalse stardijoonega, mõõdab seade kiirust, suunda ja järelejäänud aega. Nende andmete põhjal määrab seade, kas paat ületab stardijoone enne või pärast õiget stardiaega või õigel ajal.

Startjoone navigatsioon

Purjetamise startjoone navigatsioon on teave, mida vajad, et startjoon optimaalsel ajal ja kiirusel ületada.

Kui oled tüür- ja pakpoordi startjoone märgid, sihtkiiruse ja aja paika pannud ning võistluskella käivitanud, ilmub ennustusjoon. Ennustusjoon ulatub praegusest asukohast startjooneni ja igast märgist välja ulatuvate leeliinideni.

Ennustusjoone lõpp-punkt ja värv märgivad, kus paat aja täis saades on (seda arvutatakse praeguse liikumiskiiruse alusel).

Kui lõpp-punkt asub enne startjoont, on joon valge. See tähendab, et paat peab õigel ajal startjoonele jõudmiseks kiirust suurendama.

Kui lõpp-punkt asub pärast startjoont, on joon punane. See tähendab, et paat peab enne aja täis saamist startjoone ületamise ja trahvi saamise vältimiseks kiirust vähendama.

Kui lõpp-punkt asub startjoonel, on joon valge. See tähendab, et paat liigub optimaalsel kiirusel ja jõuab startjoonele täpselt õigel ajal.

Vaikimisi kuvatakse startjoone navigatsiooniaken ja võistluskell purjevõistluse kombinatsioonkuval.

Stardijoone seadistamine

- 1 Vali stardijoone näidikukuval **Menüü > Startjoon**.
- 2 Tee valik:
 - Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide tähistamiseks vali **Pingimärgid**.
 - Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide koordinaatide sisestamiseks vali **Sisesta koordinaadid**.
 - Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide ümberlülitamiseks pärast nende seadistamist vali **Vaheta pak- ja tüürpoord**.

Startjoone navigatsiooni kasutamine

Startjoone navigatsioonifunktsioon aitab purjetamisvõistlusel startjoone optimaalsel kiirusel ületada.

- 1 Märgi startjoon (*Stardijoone seadistamine, lehekülg 42*).
- 2 Vali startjoone navigatsiooniaidikul **Menüü > Sihtkiirus** ja startjoone ületamise sihtkiirus.
- 3 Vali **Sihtaeg** ning startjoone ületamise sihtaeg.
- 4 Vali **Tagasi**.
- 5 Käivita võistluskell (*Võistlustaimerit kasutamine, lehekülg 42*).

Võistlustaimerit kasutamine

- 1 Stardijoone näidikukuval taimerit seadistamiseks vali **+** või **-**.
- 2 Taimerit käivitamiseks või peatamiseks vali **Menüü > Käivita** või **Menüü > Peata**.

Vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse määramine

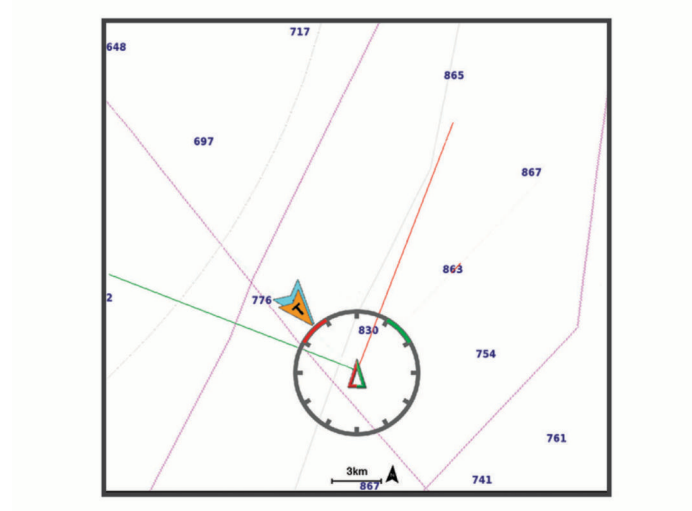
Saad sisestada paadi vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse. Nii aitate tagada, et paadi vöör ületab startjoone täpselt stardi ajal.

- 1 Vali startjoone navigatsiooniaidikult **Menüü > Startjoon > GPS vööri nihe**.
- 2 Sisesta kaugus.
- 3 Vali **Valmis**.

Leeliinide seaded

Leeliinide kasitamiseks peab tuuleanduri kaardiplotteriga ühendama.

Purjetamisrežiimis ([Aluse tüübi seadistamine](#), lehekülg 6) saad leeliinid navigatsioonikaardile kuvada. Leeliinid on abiks purjevõistlustel.



Vali navigatsioonikaardil **Menüü > Kihid > Minu alus > Leeliinid**.

Märgi: määrab, kuidas leeliinid kaardil kuvatakse.

Alus: määrab, kuidas alus kaardil kuvatakse.

Pikkus: määrab leeliinide pikkuse.

Ekraan: määrab, kuidas leeliinid ja alus kaardil kuvatakse.

Seadistus > Purjetamisnurk: võimaldab määrata selle, kuidas seade leeliine arvutab. Valik Tegelik arvutab leeliinid tuuleanduriga mõõdetud tuulenurga alusel. Valik Käitsi arvutab leeliinid käitsi sisestatud luhvarti ja leinurga alusel.

Seadistus > Tuulepoolne nurk: võimaldab määrata leeliini luhvarti nurga alusel.

Seadistus > Allatuule nurk: võimaldab määrata leeliini leinurga alusel.

Seadistus > Loodeparandus: korrigeerib leeliine loode alusel.

Seadistus > Filtri ajakonstant: filtreerib sisestatud ajaintervalli põhinevad leeliini andmed. Sujuvamate, paadi mõningaid kursimuutusi või tuulenurka välja filtreerivate leeliinide saamiseks sisesta suurem numbriline väärtus. Paadi kursimuutuste või tuulenurga suuremat tundlikkust kuvavate leeliinide saamiseks sisesta väiksem numbriline väärtus.

Kiilu nihke määramine

Saad sisestada kiilu nihke, et kompenseerida anduri esitatavat sügavusnäitu. See võimaldab olenevalt sinu vajadusest vaadata kiilu alla jääva vee sügavust või tõelist vee sügavust.

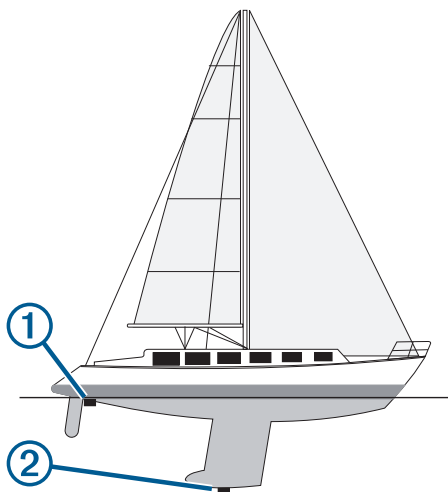
Kui soovid teada, kui sügav on vesi kiilu või paadi kõige madalama punkti all ning andur on paigaldatud veepiirile või kuhugi kiilu kohale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni.

Kui soovid teada tõelist vee sügavust ja andur on paigaldatud veepiirist allapoole, mõõda kaugus anduri põhjast veepiirini.

MÄRKUS. see suvand on kasutatav, kui sul on kehtivad sügavusandmed.

1 Mõõda kaugus.

- Kui andur paigaldati veepiirile ① või kiilust kõrgemale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni. Sisesta see väärtus positiivse arvuna.
- Kui andur paigaldati kiilu põhja ② ja soovid teada tõelise vee sügavuse, mõõda kaugus andurist veepiirini. Sisesta see väärtus negatiivse arvuna.



2 Lõpeta toiming.

- Kui andur on kaardiplooteri või sonari mooduliga ühendatud, vali **Seaded > Minu alus > Kiilu nihe**.
- Kui andur on ühendatud NMEA 2000 võrku, vali **Seaded > Side > NMEA 2000 seadistus > Seadme loend**, vali andur ja seejärel **Vaade > Kiilu nihe**.

3 Vali **+**, kui andur on paigaldatud veepiirile, või vali **-**, kui andur on paigaldatud kiilu põhjale.

4 Sisesta esimeses sammus saadud väärtus.

VIHJE: kui kaardiplooteril on klahvid, kasuta kauguse sisestamiseks nooleklahve.

Purjepaadi autopiloodi kasutamine

⚠ HOIATUS

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Välti navigeerimisohte ja ära jäta rooliratast järelevalveta

⚠ ETTEVAATUST

Kui see on rakendatud, kontrollib autopiloot ainult tüüri. Kui autopiloot on rakendatud, vastutad sina ja su meeskond purjede eest.

Lisaks suuna hoidmisele saad määrata autopiloodi hoidma ka tuulehoidu. Autopilooti saab kasutada tüüri kontrollimiseks ka loovimisel ja halssimisel.

Tuule säilitamine

Võid seadistada autopiloodi säilitama kurssi seoses praeguse tuulesuunaga. Tuulesuuna säilitamiseks või halssimiseks peab seade olema ühendatud NMEA 2000 või NMEA 0183 ühilduva tuuleanduriga.

Tuulehoiu tüübi seadistamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead tuuleanduri autopiloodiga ühendama.

Autopiloodi täpsemaks konfigureerimiseks uuri autopiloodi paigaldusjuhiseid.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü** > **Autopiloodi seadistus** > **Purjetamise seadistus** > **Tuule tüüp**.
- 2 Vali **Ilmne** või **Tõene**.

Tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead tuuleanduri autopiloodiga ühendama.

Vali autopiloodi kuvalt **Menüü** > **Rakenda tuulehoid** või **Rakenda päristuulehoid**.

Suunahoius tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead ühendama autopiloodiga NMEA 2000 tuuleanduri.

Ehkki eelistatav on NMEA 2000 tuuleandur, võid tuulehoiu kasutamiseks ühendada autopiloodiga ka NMEA 0183 tuuleanduri.

- 1 Kui kursihoid on rakendatud, vali **Menüü**.
- 2 Tee valik:
 - Kursihoiult ilmsele tuulehoiule lülitumiseks vali **Rakenda tuulehoid**.
 - Kursihoiult päristuulehoiule lülitumiseks vali **Rakenda päristuulehoid**.

Tuulehoiu nurga seadistamine

Autopiloodi tuulehoiu nurka saad seadistada, kui tuulehoid on aktiivne.

- 1° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **<1°** või **1°>**.
- 10° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **<<10°** või **10°>>**.

Pautimine ja halssimine

Kui suuna või tuule hoidmine on sisse lülitatud, võib autopiloodi abil sooritada pautimise või halssimise.

Loovimine ja halssimine suunahoius

- 1 Rakenda suunahoid (*Autopiloodi sisselülitamine, lehekülg 73*).
- 2 Vali **Menüü**.
- 3 Tee valik.

Autopiloot loovib või halsib paati.

Loovimine ja halssimine tuulehoius

Enne tuulehoiu rakendamist pead paigaldama tuuleanduri.

- 1 Rakenda tuulehoid (*Tuulehoiu rakendamine, lehekülg 45*).
- 2 Vali **Menüü**.
- 3 Tee valik.

Autopiloot juhib paati loovimisel või halssimisel ning ekraanil kuvatakse loovimise või halssimise edenemisteave.

Loovimisviivituse seadistamine

Loovimisviivitus võimaldab pärast manöövri alustamist loovimist viivitada.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü** > **Autopiloodi seadistus** > **Purjetamise seadistus** > **Halsi viivitus**.
- 2 Vali viivituse pikkus.
- 3 Vajadusel vali **Valmis**.

Halsiblokeerija lubamine

MÄRKUS. halsiblokeerija ei takista tüüri abil käsitsi halssimist või järsku tüürimist.

Halsiblokeerija takistab autopiloodil halssimist.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Autopiloodi seadistus > Purjetamise seadistus > Gybe blokeerija.**
- 2 Vali **Lubatud.**

Suunajoon ja nurgamarkerid

Suunajoon on kaardil paadi vöörast liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Suunajoone ja nurgamarkerite määramine

Suunajoon on kaardil paadi vöörast liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Saad kuvada suunajoone ja kursi kaardi maajoonel (COG).

COG märgib liikumissuunda. Kui suunaandur on ühendatud, märgib suund paadi vööri.

- 1 Vali kaardil **Menüü > Kihid > Minu alus > Kursiliin > Nurgamarkerid.**
- 2 Vajadusel vali **Allikas** ning seejärel suvand.
 - Saadaoleva allika automaatseks kasutamiseks vali **Auto.**
 - COG jaoks GPS-antenni suuna kasutamiseks vali **GPS-i kurss (COG).**
 - Ühendatud suunaanduri andmete kasutamiseks vali **Suund.**
 - Nii ühendatud suunaanduri kui GPS-antenni andmete kasutamiseks vali **COG and suund.**Kaardil kuvatakse nii suunajoon kui COG-joon.
- 3 Vali **Ekraan** ning seejärel suvand.
 - Vali **Vahemaa > Vahemaa** ning sisesta kaardil kuvatava joone pikkus.
 - Vali **Kellaaeg > Kellaaeg** ning sisesta aeg, mida kasutatakse paadiga läbitava vahemaa arvutamiseks, kui paat liigub ettenähtud kiirusel.

Purjetamisaluse andmete vaatamine

Päras ühilduva seadme, näiteks MSC™ 10 kompassi ühendamist, saate vaadata aluse andmeid, näiteks hiivamist ning kül- ja pikisuunas võnkumist.

- 1 Tee valik selle alusel, mis tüüpi ekraani sa vaatad.
 - Täisekraanivaates vali **Menüü > Muuda ülekatteid.**
 - Liitekraanivaates vali **Menüü > Konfigureeri kombinatsioon > Muuda ülekatteid.****VIHJE:** ülekatte kastis kuvatud andmete kiireks vahetamiseks hoida ülekatte kasti all.
- 2 Vali **Alus.**
- 3 Vali lehele lisatavad andmed, näiteks **Tõus, Kaldenurk** või **Kreeninurk.**

Sonar-kalaleidja

Kui seade on ühilduva anduriga õigesti ühendatud, saab kaardiplotterit kalaleidjana kasutada.

Lisateavet sobivaima anduri kohta leiad aadressilt garmin.com/transducers.

Piirkonna olevaid kalu aitavad leida erinevad sonarivaated. Kasutatavad sonarivaated olenevad anduri tüübist ja kaardiplotteriga ühendatud sonarimoodulist. Näiteks saad vaadata teatud Panoptix sonarikuvasid ainult siis, kui ühendatud on ühilduv Panoptix andur.

Kasutada saab nelja põhilist sonarivaadet: täisekraanvaade, kahte või enamat vaadet ühildav poolitatud vaade, poolitatud suumivaade ja poolitatud sagedusvaade, kus kuvatakse kaks sagedust. Iga vaate seadeid saab kohandada. Näiteks, kui kasutada poolitatud sagedusvaadet, saad iga sageduse võimendust eraldi seadistada.

Kui sa ei näe vajadustele sobivat sonarivaadet, saad luua kohandatud kombinatsioonkuva (**ECHOMAP Ultra ekraaniga uue kombinatsioonlehe loomine, lehekülg 5**).

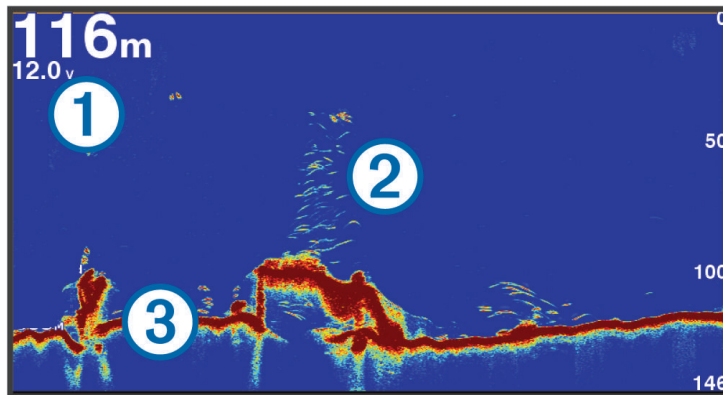
Sonarisignaali edastamise peatamine

- Aktiivse sonari väljalülitamiseks val sonari kuval **Menüü > Sonari edastus**.
- Kõigi sonariedastuste väljalülitamiseks vajuta  ja vali **Keela sonar**.

Tavaline sonarivaade

Saadaval on mitu täisekraani vaadet, mis olenevad ühendatud andurist.

Täisekraani Tavaline sonarivaade kuvab anduri edastatud sonarinäitude suure kujutise. Ekraani paremas servas olev ulatusskaala kuvab tuvastatud objektide sügavuse, kui kuva paremalt vasakule kerib.



①	Sügavuse teave
②	Hõljuvad sihtmärgid või kala
③	Veekogu põhi

Poolitatud sagedusega sonarivaade

Poolitatud sagedusega sonarivaates näitavad ekraani mõlemad osad eri sageduste sonariandmete täisgraafikut.

MÄRKUS. poolitatud sagedusega sonarivaade vajab kaksiksagedusega anduri kasutamist.

Poolitatud suumiga sonarivaade

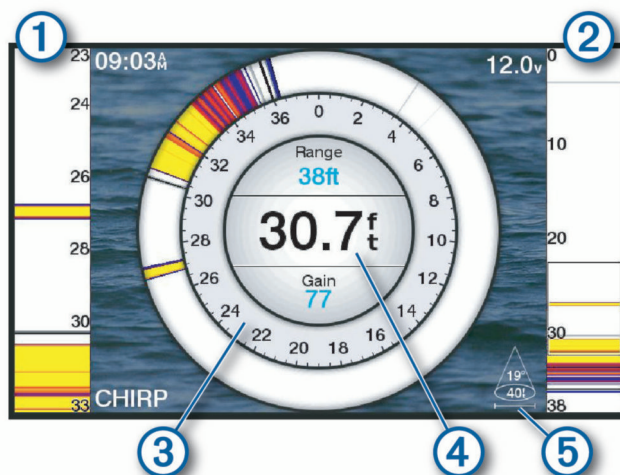
Poolitatud suumiga sonarivaade kuvab sonari näidute graafika täisvaates ning osa graafikast suurendatult ühel ja samal kuval.

Plinkeri vaade

Plinker kuvab sonari teabe ringikujulisel sügavusskaalal, näidates nii paadi alla jäävat ala. See koosneb ülevalt algavast ja päripäeva kulgevast ringist. Sügavust märgib skaala ringi sees. Sonari teave vilgub ringil, kui see teave saadakse näidatud sügavuselt.

Värvid märgivad plinkeri tagastuse signaalitugevusi. Värvide vaikeskeem järgib traditsionaalset sonari värvipaletti, kus kollane on tugevaim tagastussignaal, oranž tugev tagastussignaal, punane nõrgem ja sinine nõrgim tagastussignaal.

Vali **Sonar** > **Plinker**.

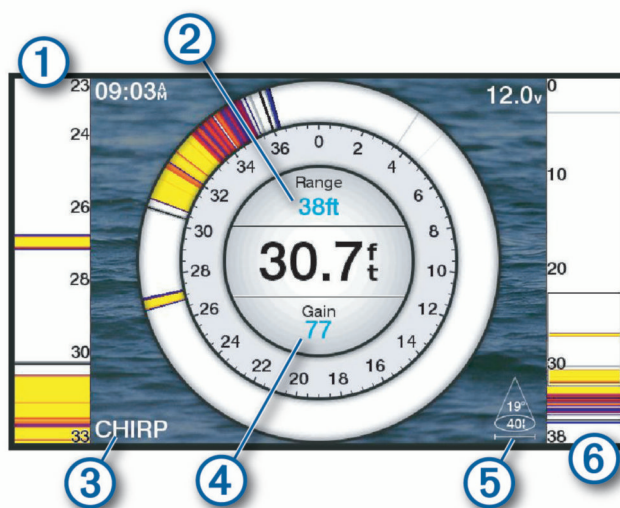


①	A-piirkond, parema külje suurendatud vaade
②	Näidatud suumialaga a-piirkond ¹
③	Sügavusskaala
④	Sügavus praeguses asukohas
⑤	Anduri koonuse nurk ja ulatus valitud sagedusel

¹ Suumiala üles ja alla liigutamiseks lohista piirjooni.

Plinkeri lehe otseteed

Puuteekraaniga seadmetel saad kasutada plinkeri ja a-piirkonda.

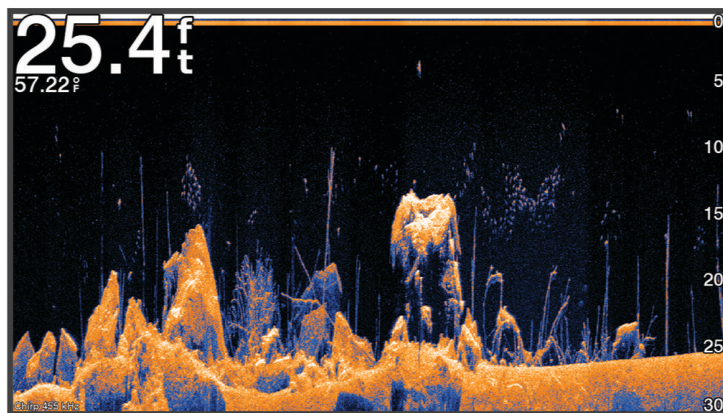


①	Piirkonna suumimiseks lohista üles ja alla.
②	Vali ulatuse reguleerimiseks.
③	Vali sageduse reguleerimiseks.
④	Vali võimenduse reguleerimiseks.
⑤	Vali kiirelaiuse reguleerimiseks.
⑥	Vasaku a-piirkonna suumiala liigutamiseks lohista suumiakent. Suurendamiseks libista sõrmi teineteisest eemale. Vähendamiseks libista ekraanil kahte sõrme teineteise poole.

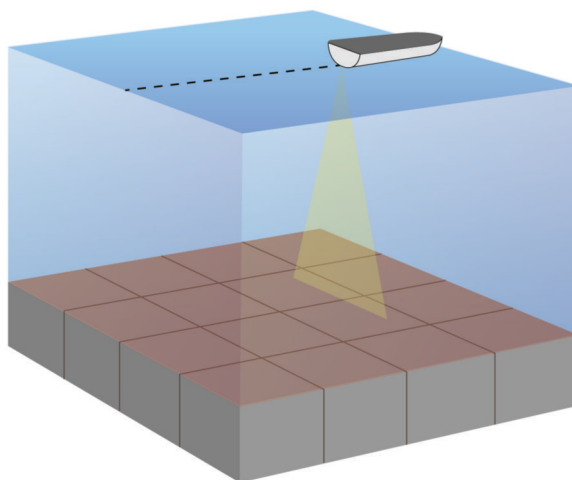
Garmin ClearVü sonarivaade

MÄRKUS. Garmin ClearVü skannimissonari kasutamiseks peab sul olema ühilduv andur. Lisateavet ühilduvate andurite kohta leiad aadressilt garmin.com/transducers.

Garmin ClearVü kõrgsageduslik sonar annab üksikasjaliku pildi kalaparvedest paadi ümbruses ning üksikasjaliku ülevaate paadiga ületavatest struktuuridest.



Tavalised andurid kasutavad koonusekujulist kiirt. Garmin ClearVü skannimissonari tehnoloogia saadab välja kiire, mis sarnaneb koopiamasina kiirele. See kiir annab paadi alla jäävast selgema kujutise.

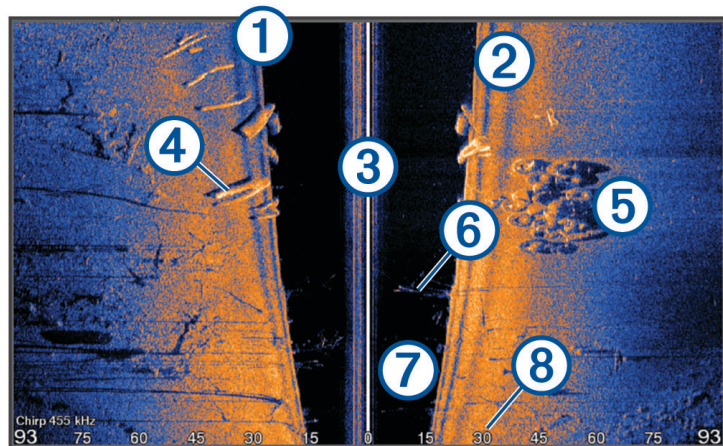


Garmin SideVü™ sonarivaade

kõik mudelid ei toeta sisse-ehitatud Garmin SideVü sonari kasutamist. Kui mudel pole varustatud sisse-ehitatud SideVü sonariga, vajad ühilduvat kajaloodi moodulit ja SideVü andurit.

Kui mudel on varustatud sisse-ehitatud SideVü sonariga, vajad ühilduvat SideVü andurit.

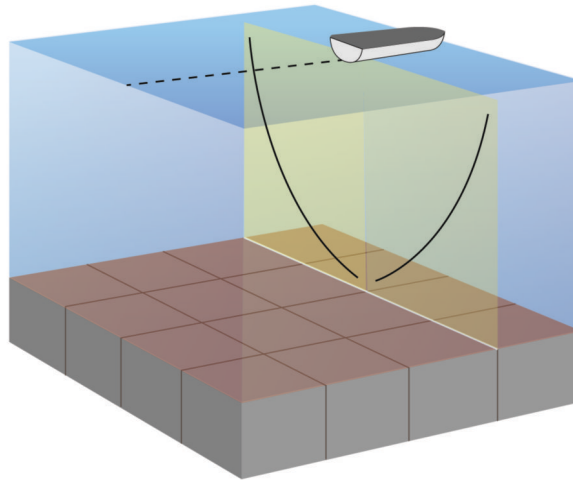
SideVü sonaritehnoloogia esitab pildi paadi külgede jäävast. Võid kasutada seda otsinguvahendina struktuuride ja kalade leidmiseks.



①	Paadi vasak külg
②	Paadi parem külg
③	Aluse andur
④	Palgid
⑤	Vanad rehvid
⑥	Puud
⑦	Aluse ja põhja vahele jääv vesi.
⑧	Kaugus paadi küljelt

SideVü skannimistehnoloogia

Tavalise koonuskiire asemel kasutab SideVü andur paadi külgedele jääva vee ja põhja skannimiseks lamekiirt.



Sonari ekraanil vahemaa mõõtmine

Saad SideVü sonarikuval mõõta kahe punkti vahelise kauguse.

1 Vali SideVü sonarikuval .

2 Vali ekraanil asukoht.

3 Vali .

Valitud asukohas kuvatakse tähis.

4 Vali muu asukoht.

Ülemises vasakus nurgas kuvatakse kaugus ja nurk tähisest.

VIHJE: tähise lähtestamiseks ja mõõtmiseks tähise praegusest asukohast vali .

Panoptix sonarikuvad

Panoptix sonari kasutamiseks peab sul olema ühilduv andur.

Panoptix sonarikuvad võimaldavad reaajas jälgida paadi ümbrust. Võid vaadata ka veealuseid ja eespool olevaid sõotaseid.

LiveVü sonarikuvad näitavad paadi ees või all toimuvat liikumist reaajas. Ekraanikuva uuendamine toimub väga kiiresti, mistõttu sarnaneb kuva reaajavideoga.

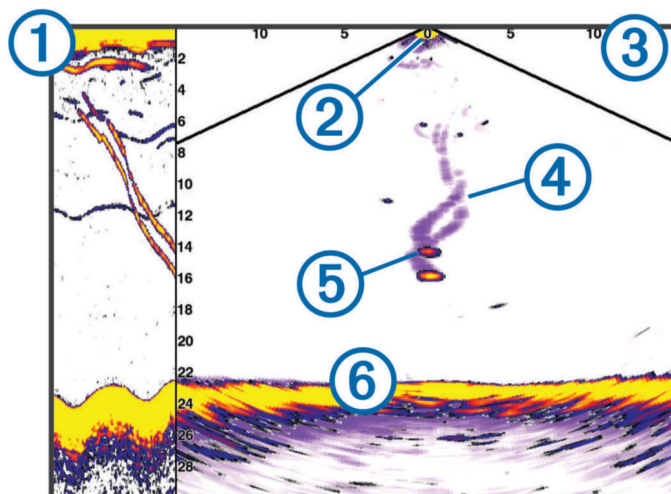
RealVü 3D-sonarikuvad näitavad paadi ette- või allapoole jäävast alast kolmemõõtmelist vaadet. Ekraanikuva uuendamine toimub anduri tööetapiga.

Panoptix kõigi viie sonarikuva nägemiseks läheb tarvis üht andurit allakuva näitamiseks ja teist andurit ettekuva näitamiseks.

Panoptix sonarikuvadele juurdepääsuks vali Panoptix ja seejärel vaade.

LiveVü sonari allavaade

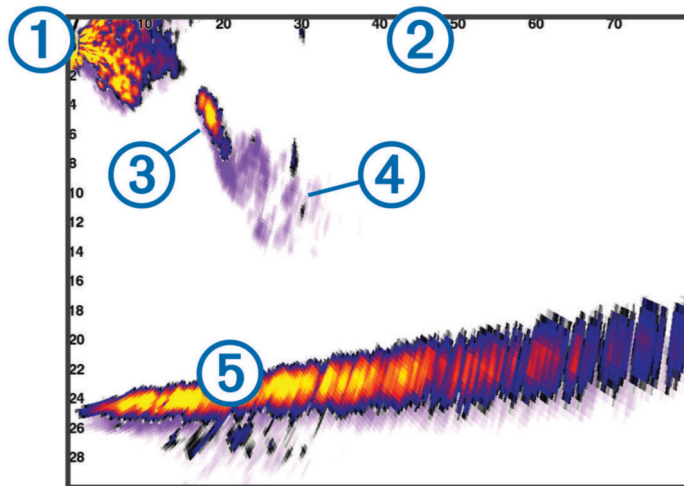
See sonarivaade kuvab kahemõõtmelise vaate paadi alla jäävast ning seda kasutatakse söödapalli ja kalade vaatamiseks.



①	Panoptix allavaate ajalugu sonarivaates
②	Paat
③	Ulatus
④	Rajad
⑤	Põhjapüünis
⑥	Põhi

LiveVü edasisuunaline sonarivaade

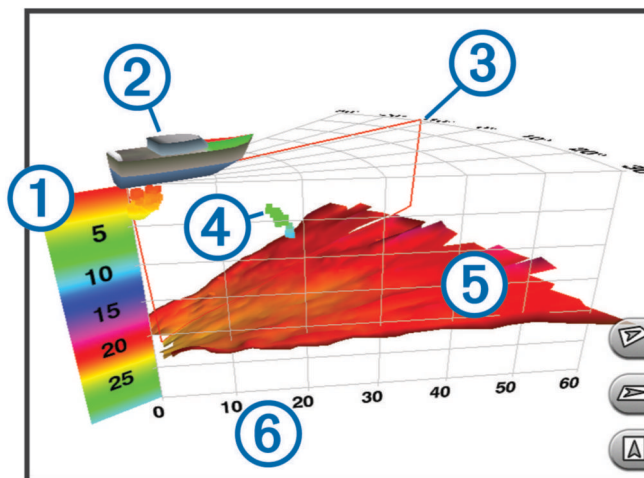
See sonarivaade näitab paadi eespool asuva ala kahemõõtmelist kuva, mida saab kasutada söödapalli ja kala nägemiseks.



①	Paat
②	Vahemik
③	Kala
④	Rada
⑤	Põhi

RealVü 3D sonari ettevaade

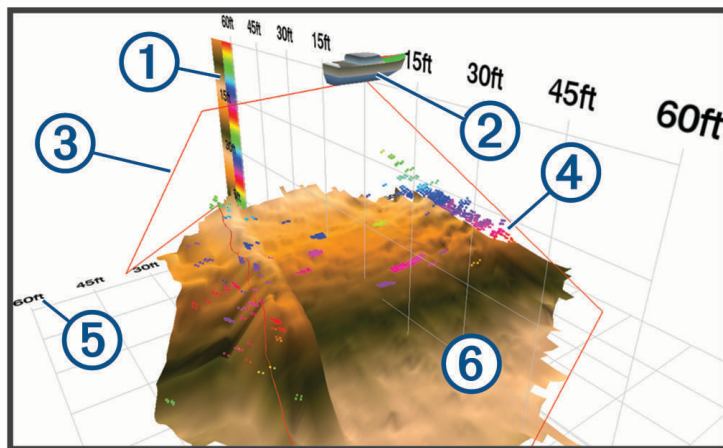
See sonarivaade kuvab anduri ette jäävast kolmemõõtmelise vaate. Vaadet saab kasutada, kui seisad paigal ning pead nägema põhja ja paadile lähenevaid kalasid.



①	Värvi legend
②	Paat
③	Kaja indikaator
④	Kala
⑤	Põhi
⑥	Ulatus

RealVü 3D alla sonarikuva

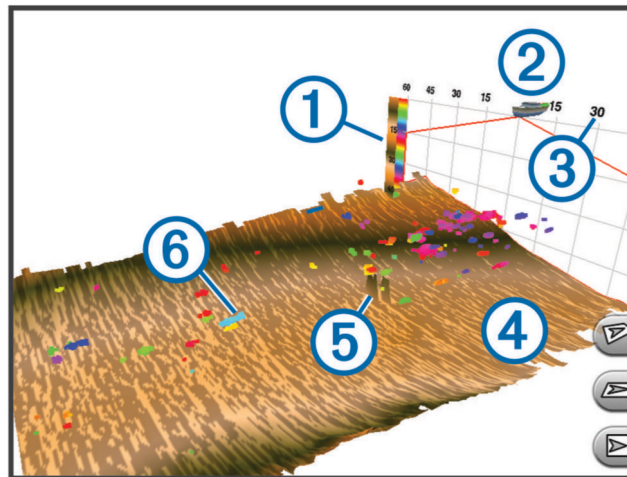
See sonarikuva näitab andurist allapoole jääva ala kolmemõõtmelist vaadet. Seda saab kasutada paigalseisul, kui soovid näha paadi ümbrust.



①	Värvi legend
②	Paat
③	Sonarikiir
④	Vahemik
⑤	Kala
⑥	Põhi

RealVü 3D sonarikuva ajalugu

See sonarivaade esitab liikudes paadi taha jäävast kolmemõõtmelise vaate ning kuvab kogu veemassiivi kolmemõõtmelisena põhjast veepinnani. Seda vaadet kasutatakse kalade leidmiseks.



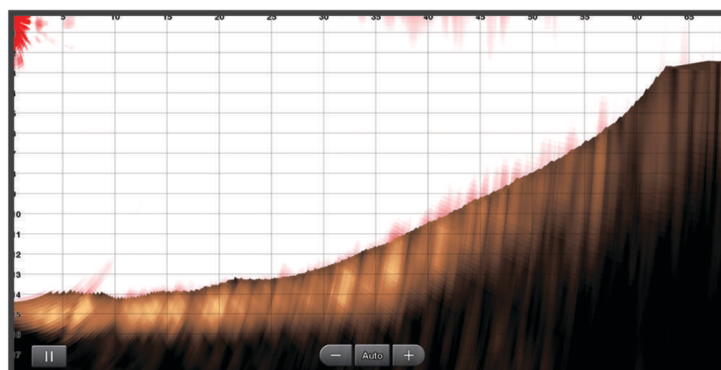
①	Värvi legend
②	Paat
③	Ulatus
④	Põhi
⑤	Struktuur
⑥	Kala

FrontVü sonarivaade

Rakenduse Panoptix FrontVü sonarivaade annab ümbrusest parema ülevaate, näidates paadist kuni 91 meetrit (300 jalga) eespool asuvaid veeluseid takistusi.

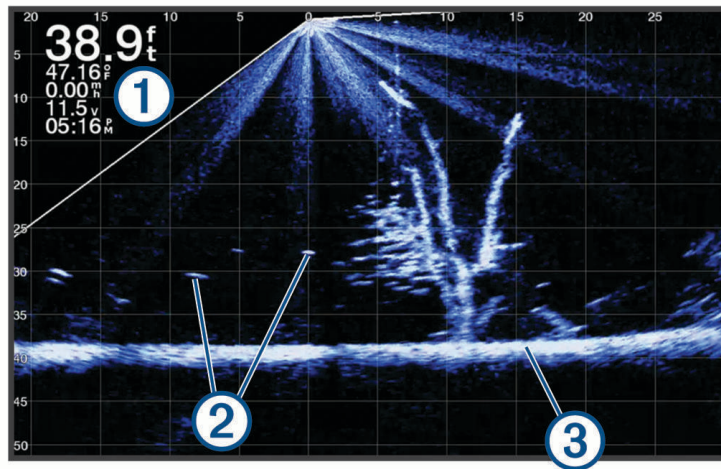
FrontVü sonari abil otsasõidu vältimise efektiivsus väheneb kiirusel üle 8 sõlme.

FrontVü sonarivaate nägemiseks tuleb paigaldada ja ühendada ühilduv andur, nt PS21 andur. Võib-olla pead uuendama anduri tarkvara.



LiveScope sonarivaade

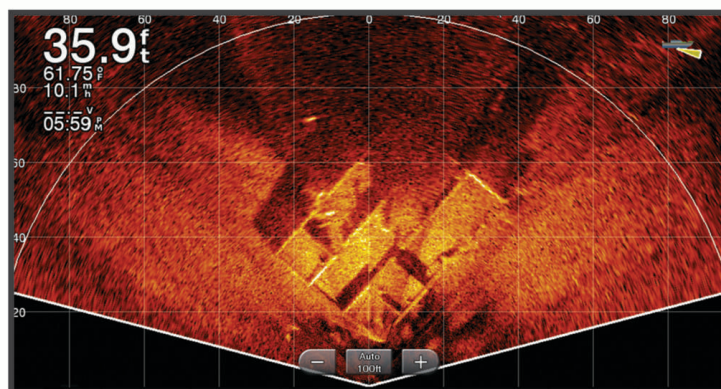
See sonarivaade näitab paadi ees või all olevat ala reaajas ning seda võib kasutada kalade või struktuuride vaatamiseks.



①	Sügavuse teave
②	Hõljuvad sihtmärgid või kala
③	Veekogu põhi

Perspektiiv vaade

See sonarivaade kuvab reaajas vaate paadi ümbrusest ja seda saab kasutada rannikujoone, kalade ja struktuuride nägemiseks. Seda vaadet on parim kasutada madalas vees, mille sügavus ei ületa 15 m (50 jalga). Selle sonarivaate kasutamiseks pead paigaldama LiveScope anduri perspektiivrežiimi alusele.



Anduri tüübi valimine

See kaardiplotter ühildub paljude lisaanduritega, sh Garmin ClearVü™ anduritega, mis on saadaval aadressil garmin.com/transducers.

Kui ühendad anduri, mis ei kuulunud kaardiplotteri komplekti, pead sonari õigeks toimimiseks määrama anduri tüübi.

MÄRKUS. kõik kaardiplotterid ja sonari moodulid seda funktsiooni ei toeta.

1 Lõpeta toiming.

- Sonari vaates vali **Menüü > Sonari seadistus > Installi > Muunduri tüüp**.
- Vali **Seaded > Minu alus > Muunduri tüüp**.

2 Tee valik:

- Et kaardiplotter anduri automaatselt tuvastaks, vali muutmiseks andur ja seejärel **Autom. tuvastus**.
- Et valida andur käsitsi, tutvu paigaldatud anduri sagedusvahemikuga, vali muudetav andur ja seejärel paigaldatud andurile vastav valik, nt **Topeltkiir (200/77 kHz)** või **Topeltsagedus (200/50 kHz)** ja vali **Muuda mudelit**.

TEATIS

Anduri käsitsi valimine võib andurit kahjustada või vähendada anduri jõudlust.

MÄRKUS. kui sa valid anduri käsitsi, lahuta andur ja ühenda muu andur, seejärel lähtesta suvand valikule **Autom. tuvastus**.

Kompassi kalibreerimine

Enne kompassi kalibreerimist tuleb magnethäirete vältimiseks veomootorist piisavalt kaugemale paigaldada andur ning see vette suunata. Kalibreerimine peab olema kvaliteetne, et tagada sisemise kompassi töö.

MÄRKUS. kompass ei pruugi toimida, kui paigaldad anduri mootori külge.

MÄRKUS. parima tulemuse saavutamiseks tuleks kasutada suunaandurit, nt SteadyCast™ suunaandurit. Suunaandur kuvab suuna, mida andur paadi suhtes näitab.

MÄRKUS. kompassi kalibreerimine on saadaval vaid sisemise kompassiga anduritele, näiteks PS21-TR andur. Paati võib keerata ka enne kalibreerimist, aga kalibreerimise ajal tuleb paati 1,5 korda täielikult ümber telje keerata.

1 Vali kasutatava sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Installi**

2 Vajadusel vali AHRS-anduri sisselülitamiseks valik **Kasuta AHRS-i**.

3 Vali **Kalibreeri kompass**.

4 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Sonari allika valimine

See funktsioon ei pruugi olla saadaval kõikidel mudelitel.

Kui kasutad sonarivaatel mitut sonariandmete allikat, võid valida sonarivaate allika. Nt kui sul on seadmele Garmin ClearVü kaks allikat, võid kasutatava allika valida seadme Garmin ClearVü sonarikuvalt.

1 Ava muudetava allika sonarivaade.

2 Vali **Menüü > Sonari seadistus > Allikas**.

3 Vali selle sonarivaate allikas.

Sonari allika ümbernimetamine

Saad sonari allikale selle lihtsaks tuvastamiseks uue nime anda. Näiteks nimeta paadi vööris olev andur „Vööriks“.

Allika ümbernimetamiseks pead olema allika rakendatavas sonari vaates. Selleks, et anda Garmin ClearVü sonari allikale uus nimi, pead avama Garmin ClearVü sonari vaate.

1 Vali sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Allikas > Muuda ressursi nime**.

2 Sisesta nimi.

Vahepunkti loomine sonarikuval

- 1 Sonari vaates olles vali järgnev tegevus:
 - Klahvidega seadmetes vajuta ◀ või ▶.
 - Puuteekraaniga seadmetes lohista ekraani või puuduta ■■.
- 2 Vali asukoht.
- 3 Vali 📍.
- 4 Vajaduse korral redigeeri vahepunkti teavet, nt vahepunkti nime.

Sonarikuva peatamine

Sonari vaates olles vali järgnev tegevus.

- Klahvidega seadmetes vajuta ◀ või ▶.
- Puuteekraaniga seadmetes lohista ekraani või puuduta ■■.

Sonari ajaloo kuvamine

Sonari ajalooandmete nägemiseks võid sirvida sonarikuva.

MÄRKUS. kõik andurid ei salvesta sonari ajalooandmeid.

- 1 Sonari vaates olles vali järgnev tegevus:
 - Klahvidega seadmetes hoia ◀.
 - Puuteekraaniga seadmetes lohista ekraani paremale.
- 2 Väljumiseks vali **Tagasi**.

Sonari jagamine

Saad vaadata kõikide Garmin laevandusvõrgus olevate ühilduvate allikate sonariandmeid. Saad vaadata ühilduva välise sonarimooduli, nt GCV™ sonarimooduli sonariandmeid. Lisaks saad vaadata teiste, sisse-ehitatud sonarimooduliga kaardiplotterite sonariandmeid.

Iga võrgus olev kaardiplotter võib kuvada kõigi võrgus olevate ühilduvate sonarimoodulite ja andurite andmeid, hoolimata sellest, kuhu kaardiplotterid ja andurid sinu paadil paigaldatud on. Näiteks ühest aluse ahtrisse kinnitatud ECHOMAP Ultra 102sv seadmest saad vaadata sonariandmeid teisest seadmest ECHOMAP Ultra ja Garmin ClearVü andurist, mis on ühendatud aluse vööri.

Sonariandmete jagamisel sünkroonitakse teatud sonari seaded, nt Ulatus ja Võimendus võrgus olevate seadmetega. Muude sonariseadete väärtuseid, nt Nähtav seadeid ei sünkroonita ja need tuleb igas seadmes eraldi konfigureerida. Lisaks sünkroonitakse paljude tavaliste ja Garmin ClearVü sonarivaadete sirvimismäärad, mis muudab poolitatud vaated arusaadavamaks.

MÄRKUS. kasutades korraga mitut andurit, saad luua ristvestluse, mille eemaldamiseks seadista sonari sätet Häire.

Üksikasjade taseme seadistamine

Saad määrata sonari kuval näidatud üksikasjade taseme ja mürataseme, milleks seadista tavaliste andurite võimendust või Garmin ClearVü andurite heledust.

Kui soovid näha ekraanil kõrgeima intensiivsusega signaalitagastusi, seadista võimendus või heledus madalamaks, et kõrvaldada madalama intensiivsusega tagastused ja müra. Kui soovid näha kogu tagastusteavet, suurenda võimendust või heledust. Sellega suureneb ka müra ning tegelike tagastuste tuvastamine võib muutuda keerulisemaks.

- 1 Vali sonari vaates **Menüü**.
- 2 Vali **Võimendus** või **Heledus**.
- 3 Tee valik:
 - Võimenduse või heleduse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.
 - Et kaardiplotter võimendust või heledust automaatselt seadistaks, vali automaatvalik.

Värvide intensiivsuse muutmine

Sonarisüsteemi värvide intensiivsuse muutmiseks ja huvipakkuvate alade esiletõstmiseks võid muuta tavaandurite värvivõimendust või mõningate andurite kontrasti. See seade toimib kõige paremini pärast võimenduse või heleduse abil kuva üksikasjade taseme muutmist.

Kui soovid esile tuua väikseid kalu või luua sihtmärgile intensiivsem tähis, võid suurendada värvivõimenduse või kontrastsuse sätet. See põhjustab põhjas kõrge intensiivsusega tagastuste diferentatsiooni kadu. Kui soovid vähendada tagastuse intensiivsust, võid vähendada värvivõimendust või kontrasti.

- 1 Vali sonarikuval olles **Menüü**.
- 2 Vali suvand vastavalt sonarivaatele:
 - Vali **Kontrast**.
 - Vali **Sonari seadistus > Nähtav > Värvivõimendus**.
- 3 Tee valik:
 - Värvide intensiivsuse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.
 - Vaikeseade kasutamiseks vali **Vaikevalik**.

Tavalise Garmin ClearVü ja SideVü sonari seadistamine

MÄRKUS. kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele mudelitele ja anduritele.

Vali sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus**.

Sügavuse joon: kuvab kiirviiteks sügavusjoone.

Kerimiskiirus: määrab kiiruse, millel sonar paremalt vasakule kerib.

Madalas vees kasuta aeglasemat kerimiskiirust, et pikendada aega, mille jooksul teavet ekraanil esitatakse. Sügavamas vees võid kerimiskiirust suurendada.

Ekraani juhtseadmed On: määrab sonarikuva nuppude funktsioonid. Saadaval puuteekraaniga seadmetel.

Ulatuse jooned: kuvab paadist paremale ja vasakule jäävad kaugust märkivad vertikaalsed jooned. Säte on saadaval SideVü sonarivaates.

Värviskeem: määrab sonarivaate värviskeemi. Säte võib olla saadaval menüüs **Nähtav**.

Suure kontrastiga värviskeem tagab madalama intensiivsusega tagasustele tumedamad värvid. Madala kontrastiga värviskeem tagab madala intensiivsusega tagasustele taustavärviga sarnase värviskeemi.

Nähtav: määrab sonarivaate välimuse (*Sonari välimuse seaded, lehekülg 63*).

Muuda ülekatteid: määrab sonari ekraanil kuvatavad andmed.

Täpsemad: määrab sonari täpsemad valikud, nagu häired (*Täpsemad sonari seaded, lehekülg 64*).

Installi: taastab sonari vaikesätet.

Suumi taseme määramine sonarikuval

- 1 Vali sonarikuval **Menüü > Suum**.
 - 2 Tee valik:
 - Sügavuse ja suumi taseme automaatseks määramiseks vali **Auto**.
VIHJE: lisasuvandite nägemiseks võid valida **>>**.
 - Suurendatud ala sügavusulatuse käsitsi määramiseks vali **Käsitsi >** **>>**, suurendatud ala sügavusulatuse määramiseks **Vaata üles** või **Vaata alla** ning suurendatud alal sisse või välja suumimiseks vali **Suurenda** või **Vähenda**.
 - Ekraanil konkreetse ala suurendamiseks vali **Suurenda**.
VIHJE: võid suurendusruudu ekraanil uude kohta lohistada.
 - Põhjast edastavate sonariandmete suurendamiseks vali **Põhjalukkk**.
- Suumimise katkestamiseks tühista suvandi valik.

Kuvamiskiiruse seadistamine

Võid muuta sonarikujustiste ekraanil liikumise kiirust. Kiirem kuvamiskiirus esitab rohkem üksikasju, kuni enam pole rohkem andmeid esitada, mis järel hakatakse olemas olevaid andmeid venitama. See on kasulik liikumisel või lantimisel või oled väga sügavas vees, kus sonari pingimine on väga aeglane. Aeglasema kuvamiskiiruse korral näidatakse sonariteavet ekraani kauem.

Enamikel juhtudel pakub Vaikevalik head tasakaalu kiirete kujutise esitamise ja vähem moonutatud sihtide vahel.

1 Vali sonarikuval **Menüü > Sonari seadistus > Kerimiskiirus**.

2 Tee valik:

- Kuvamiskiiruse automaatseks muutmiseks vastavalt kiiruseandmetele vali **Auto**.
Auto valib kerimiskiiruse paadi liikumiskiiruse järgi, mistõttu ilmuvad vees olevad objektid õige kuvasuhtega ja väiksemate moonutustega. Garmin ClearVü/SideVü sonarivaadete vaatamisel või struktuuri otsimisel soovitame kasutada **Auto**.
- Kiiremaks kerimiseks vali **Üles**.
- Aeglasemaks kerimiseks vali **Alla**.

Ulatuse reguleerimine

Võid reguleerida traditsioonilise ja Garmin ClearVü sonari vaate sügavusskaala ulatust. Võid reguleerida SideVü sonarikuva laiuskaala ulatust.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või alumise kolmandiku kuval ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

1 Vali sonari vaates **Menüü > Ulatus**.

2 Tee valik:

- Et kaardiplotter ulatust automaatselt muudaks, vali **Auto**.
- Ulatuse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.

VIHJE: ulatuse käsitsi reguleerimiseks vali sonarikuval **+** või **-**.

VIHJE: kui vaatad korraga mitut sonari kuva, saad aktiivse kuva vaatamiseks valida Vali asukoht.

Sonari välimuse seaded

Sonari vaates vali **Menüü** > **Sonari seadistus** > **Nähtav**.

Värviskeem: määrab värviskeemi.

Ankrukett: kuvab ekraani paremas servas vertikaalse vilkuri, mis kuvab skaalal kauguse sihtmärkideni.

Edge: tõstab kõige tugevama signaali põhjast esile ning aitab määrata signaali tugevuse või pehmuse.

Kala sümbolid: määrab, kuidas sonar hõljuvaid sihtmärke tõlgendab.



Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sonari taustateabega.



Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sihtsügavuse teabe ja sonari taustateabega.



Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina.



Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sihtmärgi sügavuse teabega.

Pilttäiustus: lubab sonari pildil kiiremini liikuda, milleks esitatakse ekraanil rohkem kui üks teabeveerg iga vastuvõetud sonari andmete veeru kohta. See on abiks, kui kasutad sonarit sügavas vees, sest sonari signaalil kulub põhjast andurisse jõudmiseni rohkem aega.

1/1 säte joonistab ekraanile ühe teabeveeru iga sonari signaali kohta. 2/1 säte joonistab ekraanile kaks teabeveergu iga sonari signaali kohta; jne 4/1 ja 8/1 sätte puhul.

Sonari hoiatused

⚠ HOIATUS

Sonari hoiatused on vahend tähelepanu pöödmiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

Madal vee hoiatus on vahend tähelepanu pöödmiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

⚠ ETTEVAATUST

Piipar seade peab olema sisse lülitatud, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded](#), lehekülg 98). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

MÄRKUS. kõik suvandid pole kõikidel anduritel kasutatavad.

Vali **Seaded** > **Hoiatused** > **Sonar**.

Madal vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest väiksem.

Sügav vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest suurem.

FrontVü hoiatus: seadistab hoiatuse, mis esitatakse, kui paadi ette jääv sügavus on määratud väärtusest väiksem (aitab vältida madalikule sõitmist) ([FrontVü sügavushoiatuse seadistamine](#), lehekülg 68). See hoiatus on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritega.

Veetemp.: hoiatus kostab, kui anduri tuvastatud veetemperatuur on 1,1 °C määratud temperatuurist üle või alla.

Kala: hoiatus kostab, kui seade tuvastab hõljuva sihtmärgi.

- määrab hoiatuse mis tahes suuruses kala tuvastamisel.
- määrab hoiatuse keskmise või suurema kala tuvastamisel.
- määrab hoiatuse ainult suure kala tuvastamisel.

Täpsemad sonari seaded

MÄRKUS. kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele vaadetele ja anduritele.

Vali sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Täpsemad.**

Häire: kohandab tundlikkust, et vähendada läheduses olevate müraallikate häirete mõju.

Ekraanilt häirete eemaldamiseks kasutage madalaimat häirete sätet, mis annab soovitud tulemuse. Paigaldusprobleemide lahendamine võib aidata kõrvaldada müra.

Pinnamüra: peidab risu vähendamiseks pinnamüra. Laiemad kiired (madalam sagedus) kuvavad rohkem sihtmärke, aga võivad luua rohkem pinnamüra.

Värvivõimendus: vt (*Üksikasjade taseme seadistamine, lehekülg 60*).

TVG: kohandab tagastusi, et kompenseerida nõrgenenud sonarisignaale sügavamas vees ja vähendab pinnaselähedast müra. Väärtuse suurendamisel esitatakse madala tasemega müra ja kaladega seotud värve erinevates sügavustes ühtlasemalt. Säte vähendab ka pinnaselähedast müra.

Põhja otsingupiir: piirab põhja otsingut valitud sügavusega, kui Ulatus väärtuseks on seatud Auto. Põhja leidmiseks kuluva aja minimeerimiseks saad valida sügavuse, mis piirab põhja otsimist. Seade ei otsi põhja valitud sügavuselt sügavamalt. Kohandab tagastusi, et kompenseerida nõrgenenud sonarisignaale sügavamas vees ja vähendab pinnaselähedast müra. Väärtuse suurendamisel esitatakse madala tasemega müra ja kaladega seotud värve erinevates sügavustes ühtlasemalt. Säte vähendab ka pinnaselähedast müra.

Anduri installimisseaded

MÄRKUS. kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele mudelitele ja anduritele.

Vali sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Installi.**

Taasta sonari vaikeseaded: taastab sonarivaate tehasesätteid.

Muunduri tüüp: võimaldab valida seadmega ühendatud anduri tüübi.

Pööra vasakule/paremale: muudab SideVü sonarivaate orientatsiooni, kui andur on tagurpidi paigaldatud.

Pööratud: muudab Panoptix sonarivaate orientatsiooni, kui andur on paigaldatud kaablitega, mis on suunatud paadi pakpoordi.

Poomi laius: määrab Panoptix anduri kiire laiuse.

Kitsas kiir võimaldab näha sügavamale ja kaugemale. Laiem kiir võimaldab näha suuremat ala.

Kasuta AHRS-i: võimaldab kasutada sisemise kursi- ja viitesüsteemi (AHRS) andureid ning tuvastada Panoptix anduri paigaldusnurk. Kui see seade on välja lülitatud, eeldatakse, et andur on paigaldatud 45-kraadise nurga alla.

Sonari sagedused

MÄRKUS. saadaolevad sagedused sõltuvad kasutatavatest anduritest.

Sageduse muutmine aitab kohandada sonarit vastavalt konkreetsele eesmärgile ja veesügavusele.

Kõrged sagedused kasutavad kitsamat kiirtekimpu ja sobivad paremini kiire töö ja raskete mereolude jaoks. Kõrge sageduse kasutamisel võib paraneda põhja ja termokliini kujutamine.

Madalad sagedused kasutavad laiemat kiirtekimpu, mis aitab kaluritel märgata rohkem sihtmärke, kuid rasketes mereoludes loob rohkem pinnamüra ja vähendab põhja signaalipidevust. Lai kiirtekimp loob kalapüügi jaoks laiemat kaare, mis on kalade leidmiseks ideaalne. Lai kiirtekimp toimib paremini ka sügavas vees, sest madalad sagedused läbivad sügavat vett paremini.

CHIRP-i sagedused võimaldab iga impulsiga kasutada eri sagedusi, mis aitab sügavas vees sihtmärke paremini eristada. CHIRP-i saab kasutada sihtmärkide selgeks tuvastamiseks (nt erinevad kalad) ja sügavas vee sõitmisel. Enamasti toimib CHIRP paremini kui ühe sageduse kasutamine. Kuna mõned kalad võivad konkreetse sageduse kasutamisel paremini eristuda, tuleks CHIRP-i kasutamisel pöörata tähelepanu eesmärkidele ja veeoludele.

Mõned andurid võimaldavad iga mõõteelemendi eelseadistatud sageduste kohandamist, mistõttu saab veeolude ja eesmärkide muutudes kiiresti muuta sageduse eelsätet.

Jaotatud sageduse kuva abil kahe sageduse samaaegne kuvamine lubab madala sagedusega näha sügavamale ja kõrgema sagedusega näha rohkem detaile.

TEATIS

Järgige kohalikke sonarisageduse piiranguid. Näiteks mõõkvaala karjade kaitsemiseks võidakse keelata sagedusvahemiku 50 kuni 80 khz kasutamine ½ miili raadiuses mõõkvaala karjast. Seadme kasutamine vastavuses rakenduvate seaduste ja regulatsioonidega jääb sinu vastutusele.

Anduri sageduse valimine

MÄRKUS. võid muuta kõikide sonarikuvade ja andurite sagedusi.

Võid valida, millised sagedused sonarikuval ilmuvad.

TEATIS

Järgige kohalikke sonarisageduse piiranguid. Näiteks mõõkvaala karjade kaitsemiseks võidakse keelata sagedusvahemiku 50 kuni 80 khz kasutamine ½ miili raadiuses mõõkvaala karjast. Seadme kasutamine vastavuses rakenduvate seaduste ja regulatsioonidega jääb sinu vastutusele.

- 1 Vali sonarivaates **Menüü > Sagedus**.
- 2 Vali oma vajadustele ja veesügavusele vastav sagedus.
Sageduste kohta vt lisateavet jaotisest ([Sonari sagedused](#), lehekülg 65).

Sageduse eelsätte loomine

MÄRKUS. pole kõikide anduritega kasutatav.

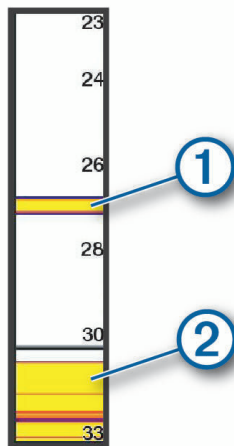
Saad luua eelsätte, et salvestada selle alla kindel sonarisagedus, mis võimaldab sagedusi kiiremini vahetada.

- 1 Vali sonari vaates **Menüü > Sagedus**.
- 2 Vali **Lisa**.
- 3 Sisesta sagedus.

A-piirkonna sisselülitamine

MÄRKUS. see funktsioon on saadaval Tavaline sonarikuvaldel.

A-piirkond on vertikaalne ala kuva parempoolsel küljel, mis näitab anduri all olevaid objekte. Võid a-piirkonna abil tuvastada objekte, mis sonariandmete kiirel liikumisel ekraanil võivad märkamata jääda (nt paadiga kiiresti sõites). Seda saab kasutada ka põhja lähedal olevate kalade tuvastamiseks.



Eeltoodud a-piirkond näitab kalu ① ja põhja ②.

Vali sonarikuval **Menüü > Sonari seadistus > Nähtav > Ankrukett.**

Panoptix sonari seadistus

RealVü vaatenurga ja suumitaseme seadistamine

Saad muuta RealVü sonari vaadete vaatenurka. Lisaks saate vaates sisse või välja suumida.

Vali RealVü sonari vaates suvand.

- Vaatenurga diagonaalseks seadistamiseks vali .
- Vaatenurga horisontaalseks seadistamiseks vali .
- Vaatenurga vertikaalseks seadistamiseks vali .
- Vaatenurga seadistamiseks nipsa ekraanil suvalises suunas.
- Suurendamiseks aja kahte sõrme laiali.
- Vähendamiseks tõmba kahte sõrme kokku.

RealVü laotuskiiruse seadistamine

Saad määrata, kui kiiresti andur alal edasi ja tagasi liigub. Kiirem laotuskiirus loob vähemate üksikasjadega pildi, kuid kuva värskendatakse kiiremini. Aeglasem laotuskiirus loob suuremate üksikasjadega pildi, kuid kuva värskendatakse aeglasemini.

MÄRKUS. see funktsioon pole saadaval RealVü 3D ajalugu sonarivaates.

1 Vali RealVü sonarivaates **Menüü > Radari kiirus.**

2 Vali suvand.

LiveVü Edasiliikumise ja FrontVü sonari seaded

Vali LiveVü edasiliikumise või FrontVü sonari vaates Menüü.

Võimendus: määrab sonarikuval esitatava üksikasjade ja müra taseme.

Kui soovid näha ekraanil kõrgeima intensiivsusega signaalitagastusi, seadista võimendus madalamaks, et kõrvaldada madalama intensiivsusega tagastused ja müra. Kui soovid näha kogu tagastusteavet, suurenda võimendust. Sellega suureneb ka müra ning tegelike tagastuste tuvastamine võib muutuda keerulisemaks.

Sügavuse ulatus: seadistab sügavusskaala ulatuse.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või kuva alumisel osal ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

Edatusulatus: seadistab edastusskaala ulatuse.

Lubab seadmel ulatust edastusskaalal sügavusega võrreldes automaatselt seadistada. Ulatuse käsitsi seadistamisel võimaldab vaadata teatud kaugusele. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse. Väärtuse käsitsi vähendamine vähendab FrontVü hoiatus efektiivsust, vähendades reaktsiooniga madala sügavuse näitudele.

Saatmisnurk: seadistab anduri fookuse pak- või tüürpoordi. See funktsioon on saadaval vaid RealVü võimekusega Panoptix anduritel, nagu näiteks PS31 anduril.

Sonari edastus: peatab aktiivse anduri andmete saatmise.

FrontVü hoiatus: seadistab hoiatuse, mis esitatakse, kui paadi ette jääv sügavus on määratud väärtusest väiksem (*FrontVü sügavushoiatuse seadistamine, lehekülg 68*). See funktsioon on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritel.

Sonari seadistus: muudab anduri seadistust ja sonari tagastuste välimust.

Muuda ülekatteid: muudab ekraanil kuvatavaid andmeid.

LiveVü ja FrontVü anduri edastusnurga seadistamine

See funktsioon on saadaval vaid RealVü võimekusega Panoptix anduritel, nagu PS30, PS31 ja PS60.

Saad muuta anduri edastusnurka ja suunata selle huvipakkuvale alale. Näiteks võid soovida suunata anduri jälgima söödapalli või puuronti, millest parasjagu möödud.

1 Vali LiveVü või FrontVü sonarivaates **Menüü > Saatmisnurk**.

2 Vali suvand.

FrontVü sügavushoiatuse seadistamine

⚠ HOIATUS

FrontVü sonar ja FrontVü sügavushoiatused on vahendid tähelepanu pööramiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Kui aluse kiirus ületab kaheksa sõlme, väheneb sinu võime sonari ja/või hoiatuse esitatud teabele kiiresti reageerida. Liikudes ümbrusele tähelepanu pööramine ja aluse ohutul moel käsitlemine jääb sinu vastutusele. Selle eiramine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

⚠ ETTEVAATUST

Piipar seaded tuleb sisse lülitada, et hoiatuste helisignaale oleks kuuldavad (*Süsteemiseaded, lehekülg 98*). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

MÄRKUS. see hoiatus on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritega.

Saad määrata hoiatuse kõlama, kui sügavus on määratud tasemest väiksem Parima tulemuse saavutamiseks peaksid eesmise kokkupõrkehoiatuse määramiseks seadistama ka vööri nihke (*Paadinina nihe, lehekülg 71*).

1 Vali FrontVü sonarivaates **Menüü > FrontVü hoiatus**.

2 Vali **Sees**.

3 Sisesta sügavus, mille peale hoiatus käivitub ning vali **Valmis**.

FrontVü kuval on toodud sügavus, mis hoiatuse käivitab. Kui asud ohutul sügavusel, on joon roheline. Kui liigud kiiremini, kui andur aega reageerimiseks annab, muutub joon kollaseks (10 sekundit). Kui süsteem tuvastab takistuse või sisestatud väärtusest väiksema sügavuse, muutub joon punaseks.

LiveVü ja FrontVü välimuse seaded

Vali LiveVü või FrontVü Panoptix sonarivaates **Menüü > Sonari seadistus > Nähtav**.

Värviskeem: määrab värvipaleti.

Värvivõimendus: muudab ekraanil esitatavate värvide intensiivsust.

Võid valida kõrgema värvivõimenduse, et näha sihtmärke veesambas kõrgemal. Kõrgem värvivõimenduse säte võimaldab eristada madala tihedusega kajasi kõrgemal veesambas, aga see põhjustab kadusid põhjatagastuse eristamisel. Kui sihtmärgid on põhjale lähemal, kasuta madalamat värvivõimenduse väärtust, et eristada sihtmärke ja suurema intensiivsusega tagastusi, nagu liiv, kivid ja muda.

Teed: määrab, kui pikalt rada ekraanil esitatakse. Rajad märgivad sihtmärgi liikumist.

Põhi täidetud: värvib põhja pruuniks, et eristada seda veetagastusest.

RealVü välimuse seaded

RealVü sonari vaates vali **Menüü > Sonari seadistus > Nähtav**.

Punkti värvid: määrab sonari tagastuspunktile värvipaleti.

Põhjavärvid: määrab põhjale värviskeemi.

Põhja stiil: määrab põhjale stiili. Kui oled sügavas vees, saad valida suvandi Punktid ja madalamale väärtusele käsitsi ulatuse määrata.

Värvivõti: kuvab värvide esitatava sügavuse legendi.

Ekraani juhtseadmedOn: kuvab või peidab ekraaninupud.

Sonari seaded LiveScope ja Perspektiiv

Vali LiveScope või Perspektiiv sonarivaates Menüü.

Võimendus: määrab sonarikuval esitatava üksikasjade ja müra taseme.

Kui soovid näha ekraanil kõrgeima intensiivsusega signaalitagastusi, seadista võimendus madalamaks, et kõrvaldada madalama intensiivsusega tagastused ja müra. Kui soovid näha kogu tagastusteavet, suurenda võimendust. Võimenduse suurendamisega suureneb ka müra ning tegelike tagastuste tuvastamine võib muutuda keerulisemaks.

Sügavuse ulatus: seadistab sügavusskaala ulatuse.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või kuva alumisel osal ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

Saadaval LiveScope sonarivaates.

Edatusulatus: seadistab edastusskaala ulatuse.

Lubad seadmel ulatust edastusskaalal sügavusega võrreldes automaatselt seadistada. Ulatuse käsitsi seadistamisel võimaldab vaadata teatud kaugusele. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

Saadaval LiveScope sonarivaates.

Ulatus: seadistab ulatust.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või alumise kolmandiku kuval ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

Saadaval Perspektiiv sonarivaates.

Sonari edastus: peatab aktiivse anduri andmete saatmise.

Sonari seadistus: muudab anduri seadistust ja sonari tagastuste välimust ([LiveScope ja Perspektiiv sonari seadistus](#), lehekülg 69).

Muuda ülekatteid: muudab ekraanil kuvatavaid andmeid.

LiveScope ja Perspektiiv sonari seadistus

Vali LiveScope või Perspektiiv sonarivaates Menüü > Sonari seadistus.

Nähtav: seadistab sonarikuva välimuse ([LiveScope'i ja Perspektiiv välimusesätted](#), lehekülg 70).

Paigutus: seadistab sonarikuva välimuse ([Valikute LiveScope ja Perspektiiv paigutuse sätted](#), lehekülg 70).

Müravähendus: vähendab müra ja häireid ning eemaldab tagastused, mida vees tegelikult pole.

Varju hülgame: eemaldab varikujutised, mis on duplikaadid või peegelkujutised tagastustelt, mida vees tegelikult pole. Säte Varju hülgame suunab rohkem edastusvõimsust vees ettepoole, et näha väiksema põhjamüraga kaugemale. Sätete Varju hülgame ja Müravähendus koos muutmine vähendab varikujutiste teket kõige tõhusamalt. See on saadaval ainult orientatsioonis LiveScope Edasta.

TVG: reguleerib ajas muudetavat võimendust, mis võib vähendada müra.

Seda funktsiooni on hea kasutada siis, kui soovid seadistada ja summutada pinnamüra. See võimaldab ka kuvada sihtmärke veepinna lähedal, mis muidu jäävad märkamatuks või pinnamüra tõttu varjatuks.

Ülekihi numbrid: määrab sonari ekraanil kuvatavad andmed.

Installi: seadistab anduri ([Panoptix anduri installimisseaded](#), lehekülg 70).

LiveScope'i ja Perspektiiv välimusesätted

Vali LiveScope'i või Perspektiiv sonarivaates **Menüü > Sonari seadistus > Nähtav.**

Värviskeem: määrab värvipaleti.

Värvivõimendus: muudab ekraanil esitatavate värvide kontrasti.

Võid valida suurema värvivõimenduse väärtuse, et näha suurte värvierinevustega sihtmärkide väikseid muutusi. Võid valida väiksema värvivõimenduse, et näha samas olukorras rohkem sarnaseid värve.

Teed: määrab, kui pikalt rada ekraanil esitatakse. Rajad märgivad sihtmärgi liikumist.

Põhi täidetud: värvib põhja pruuniks, et eristada seda veetagastusest. Pole saadaval Perspektiiv.

Valikute LiveScope ja Perspektiiv paigutuse sätted

Vali LiveScope'i või Perspektiiv sonarivaates **Menüü > Sonari seadistus > Paigutus.**

Koordinaadikiht: kuvab koordinaatjoonestiku. Suvand Koordinaadistik kuvab ruuduvõrgustiku. Suvand Radiaal kuvab ringivõrgustiku koos radiaalsete nurgajoontega.

Keri ajalugu: kuvab sonari ajaloo ekraani servas. Pole saadaval Perspektiiv.

Kiire ikoon: valib ikooni, mis märgib andurikiire suunda.

Kiire ülekate: kuvab piirjooned, mis näitavad andurite orientatsiooni üksteise suhtes, kui ühendatud on vähemalt kaks Panoptix andurit.

Ekraani juhtseadmedOn: kuvab ekraaninupud.

Tagasikäigu nähtavuse ulatus: seadistab anduri taga kuvatavat ulatust.

Tihenduse ulatus: edasivaates tihendab edasiulatuse paadist kaugemale ja laiendab paadi läheduses olevat ulatust. See võimaldab näha lähemal paiknevaid objekte selgemalt ja säilitab kaugemad objektid ekraanil.

Panoptix anduri installimisseaded

Vali Panoptix sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Installi.**

Paigaldussügavus: määrab veepiiri aluse sügavuse, kuhu Panoptix andur on paigaldatud. Kui sisestad anduri paiknemise tegeliku sügavuse, esitatakse vees olevat täpsemalt.

Vööri nihe: määrab vööri ja Panoptix anduri paigutuse ettevaate kauguse. Võimaldab näha ette vöörist, mitte anduri asukohast.

Rakendub Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü ette ja RealVü 3D ette sonarivaates.

Poomi laius: määrab Panoptix anduri kiire allavaate laiuse. Kitsas kiir võimaldab näha sügavamale ja kaugemale. Laiem kiir võimaldab näha suuremat ala.

Rakendub Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü alla ja LiveVü ette sonarivaates.

Kasuta AHRS-i: võimaldab kasutada sisemise kursi- ja viitesüsteemi (AHRS) andureid ning tuvastada Panoptix anduri paigaldusnurga automaatselt. Kui see säte on välja lülitatud, saad sisestada anduri paigaldusnurga suvandiga Õtsumisnurk. Paljud ette vaatavad andurid on paigaldatud 45-kraadise nurga all, alla vaatavad andurid nullkraadise nurga all.

Pööratud: muudab Panoptix sonarivaate orientatsiooni, kui alla vaatav andur on paigaldatud kaablitega, mis on suunatud paadi pakpoordi.

Rakendub Panoptix anduritele LiveVü alla, RealVü 3D alla ja RealVü 3D ajaloo sonarivaates.

Kalibreeri kompass: kalibreerib Panoptix anduri sisemise kompassi ([Kompassi kalibreerimine](#), lehekülg 59).

Rakendub Panoptix sisemise kompassiga anduritele, nagu PS21-TR andur.

Orientatsioon: määrab, kas muundur on alla- või ülespoole suunatud režiimis. Seade Auto määrab AHRS-anduri abil suuna.

See kehtib PS22 andurite puhul.

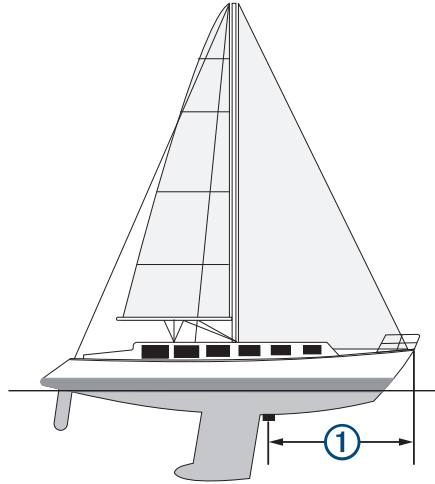
Taasta sonari vaikeseaded: taastab sonari tehasesätteid.

Paadinina nihe

Panoptix ettesuunaga anduri kasutamisel võid sisestada paadinina nihke, et kompenseerida ettesuuna näitu anduri paigalduskohas. Nii saad vaadata ettesuunda paadininas, mitte anduri paigalduskohas.

See funktsioon kehtib Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü ettesuuna ja RealVü 3D-ettesuuna sonarikuvaadel.

1 Mõõda horisontaalkaugus ① andurist paadininani.



2 Vali vastaval sonarikuval **Menüü > Sonari seadistus > Installi > Vööri nihe**.

3 Sisesta mõõdetud vahemaa ja vali **Valmis**.

Vastaval sonarikuval nihkub ettesuund sisestatud vahemaa võrra.

Kompassi kalibreerimine

Enne kompassi kalibreerimist tuleb magnethäirete vältimiseks veomootorist piisavalt kaugele paigaldada andur ning see vette suunata. Kalibreerimine peab olema kvaliteetne, et tagada sisemise kompassi töö.

MÄRKUS. kompass ei pruugi toimida, kui paigaldad anduri mootori külge.

MÄRKUS. parima tulemuse saavutamiseks tuleks kasutada suunaandurit, nt SteadyCast suunaandurit. Suunaandur kuvab suuna, mida andur paadi suhtes näitab.

MÄRKUS. kompassi kalibreerimine on saadaval vaid sisemise kompassiga anduritele, näiteks PS21-TR andur.

Paati võib keerata ka enne kalibreerimist, aga kalibreerimise ajal tuleb paati 1,5 korda täielikult ümber telje keerata.

1 Vali kasutatava sonari vaates **Menüü > Sonari seadistus > Installi**

2 Vajadusel vali AHRS-anduri sisselülitamiseks valik **Kasuta AHRS-i**.

3 Vali **Kalibreeri kompass**.

4 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Autopiloot

⚠ HOIATUS

Autopiloodi funktsiooni saab kasutada, kui jaam on paigaldatud tüüri, gaasi ja tüüri juhtseadme kõrvale.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Välti navigeerimisohte ja ära jäta rooliratast järelevalveta.

Ole alati valmis paadi käsijuhtimist üle võtma.

Õpi autopilooti kasutama rahulikult ja ohutult veel.

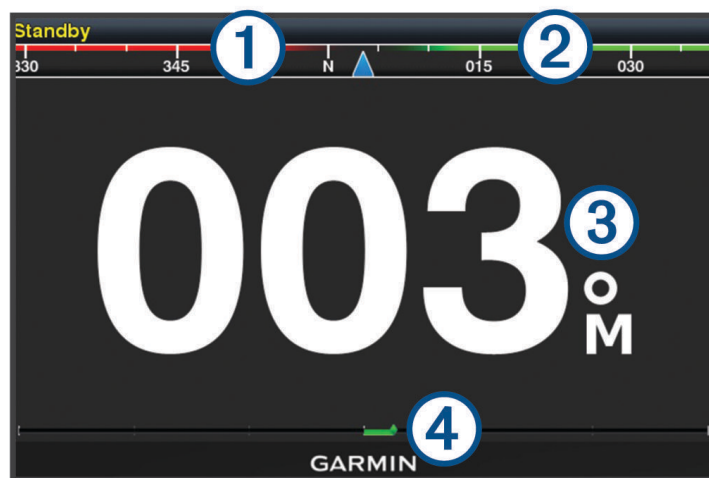
Autopiloodi kasutamisel ohtlikes piirkondades ole äärmiselt ettevaatlik.

Autopiloodi süsteem tüürib paati pidevalt, et hoida määratud suunda (suunahoid). Süsteem võimaldab ka käsitsi tüürida ning sisaldab mitut automaattüürimisfunktsiooni ja -mustrit.

Kui ühilduva Garmin autopiloodiga on ühendatud kaardiplotter, saad autopiloodi rakendada ja seda juhtida kaardiplotteri kaudu.

Lisateavet ühilduvate Garmin autopilootide kohta leiad aadressilt garmin.com.

Autopiloodi kuva



①	Tegelik kurss
②	Ettenähtud kurss (kurss, millel autopiloot tüürib)
③	Tegelik kurss (ooterežiimis) Ettenähtud kurss (rakendatud)
④	Tüüri asendi indikaator (see funktsioon on saadaval vaid siis, kui ühendatud on tüüri andur.)

Sammtüürimise sammu seadistamine

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Autopiloodi seadistus > Sammu pöörde suurus**.
- 2 Vali samm.

Voolusäästja seadistamine

Saad määrata tüüri aktiivsuse taseme.

1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Autopiloodi seadistus > Võimsurežiimi seadistus > Võimsussäästja**.

2 Vali protsent.

Kõrgema protsendi valimine vähendab tüüri aktiivsust ja suuna jõudlust. Mida kõrgem on protsent, seda rohkem paat kursilt enne autopiloodi rakendumist kõrvale kaldub.

VIHJE: muutlikes oludes ja aeglasel kiirusel valiku Võimsussäästja protsendi suurendamisel tüürimisaktiivsus väheneb.

Eelistatud suunaallika valimine

TEATIS

Parimate tulemuste saavutamiseks kasuta suunaallika jaoks autopiloodi CCU sisemist kompassi. Kolmanda osapoole GPS-kompassi kasutamisel võidakse andmeid esitada kõikuvalt ning tulemuseks võivad olla liiga pikad viivitused. Autopiloot vajab õigeaegset teavet ning ei saa seetõttu tihti GPS-asukoha või -kiiruse määramiseks kolmanda osapoole GPS-kompassi andmeid kasutada. Kui kasutad kolmanda osapoole GPS-kompassi, teatab autopiloot tõenäoliselt perioodiliselt navigatsioonandmete ja kiirusallika kadumisest.

Kui sul on võrgus rohkem kui üks suunaallikas, vali eelistatud allikas. Allikaks võib olla ühilduv GPS-kompass või magentiline suunaandur.

1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Autopiloodi seadistus > Eelistatud allikad**

2 Vali allikas.

Kui valitud suunaallikas pole kasutatav, ei kuva autopiloodi ekraan teavet.

Shadow Drive™ funktsiooni aktiveerimine

⚠ HOIATUS

Kui funktsioon Shadow Drive on keelatud, ei lülita paadi käsitsi juhtimine autopiloodisüsteemi välja. Autopiloodisüsteemi väljalülitamiseks pead kasutama tüüri juhtseadet või ühendatud kaardiplotterit.

MÄRKUS. funktsiooni Shadow Drive ei saa kõikides autopiloodimudelites kasutada.

Kui funktsioon Shadow Drive on keelatud, pead selle uuesti lubama, enne kui saad paati käsitsi juhtida ja autopiloodisüsteemi välja lülitada.

1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Autopiloodi seadistus > Shadow Drive'i seadistus**.

2 Kui kuvatud on **Keelatud**, siis vali **Shadow Drive**, et lubada funktsioon Shadow Drive.

Funktsioon Shadow Drive on lubatud. Funktsiooni uuesti keelamiseks võid neid samme korrata.

Autopiloodi sisselülitamine

Autopiloodi sisselülitamisel võtab tüürimise ja kursi hoidmise üle autopiloot.

Autopiloodi kuval vali **Menüü > Rakenda suunahoid** või **Menüü > Rakenda ring**.

Ettenähtud kurss kuvatakse autopiloodi kuval.

Tüüriga kursi seadistamine

MÄRKUS. enne, kui saad tüüriga kurssi seadistada siis, kui autopiloot on rakendatud, pead aktiveerima funktsiooni Shadow Drive ([Shadow Drive™ funktsiooni aktiveerimine, lehekülg 73](#)).

Kui autopiloot on aktiivne, juhi paati tüüriga käsitsi.

Shadow Drive ja  kursi kuva kohal kuvatakse kollaselt ja sul on tüüri üle täielik kontroll.

Kui tüüri vabastad ja hoiad ettenähtud kurssi mõni sekund, jätkab autopiloot uue kursi hoidmist automaatselt.

Kursi seadistamine, kui kaardiplotter on sammtüürimisrežiimis

- 1 Rakenda suunahoid (*Autopiloodi sisselülitamine, lehekülg 73*).
- 2 Tee valik:
 - Vali **<1° või 1°>**, et algatada üks 1° pööre.
 - Vali **<<10° või 10°>>**, et algatada üks 10° pööre.
 - Hoia valikut **<1° või 1°>** all, et algatada kontrollitav pööre.
Paat jätkab pööramist, kuni klahvi vabastad.
 - Hoia valikut **<<10° või 10°>>** all, et algatada 10° pöörete jada.

Tüürimismustrid

HOIATUS

Paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Ära käivita mustrit enne, kui oled kindel, et vees pole takistusi.

Autopiloot võib kalastimisel paati eelseadistatud mustri alusel tüürida ning erimanöövreid sooritada, nt U-pöörded ja silmuspöörded.

U-pöörde mustri järgimine

Kasuta u-pööret paadiga 180 kraadi pöörde tegemiseks ja uue suuna hoidmiseks.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Musterjuhtimine > U-pööre**.
- 2 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Ringmustrite seadistamine ja järgimine

Paati lakkamatus, kindlas suunas ja kindla ajaintervalliga ringis tüürimiseks saad määrata ringmustrid.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Musterjuhtimine > Ringid**.
- 2 Vajadusel vali **Kellaaeg** ja määra aeg, mille jooksul autopiloot ühe täisringi teeb.
- 3 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Siksakmustrite seadistamine ja järgimine

Eelseadistatud suunas kindlaks määratud aja jooksul ja nurga all paadi pak- ja tüürpoordi ning tagasi tüürimiseks saad kasutada siksakmustrit.

- 1 Vali autopiloodi kuval **Menüü > Musterjuhtimine > Siksak**.
- 2 Vajadusel vali **Amplituud** ning seejärel kraadid.
- 3 Vajadusel vali **Periood** ning seejärel aeg.
- 4 Vali **Rakenda siksak**.

Williamsoni pöördemustri järgimine

Võid Williamsoni pöördemustri abil teha tagasipöörded ja liikuda tagasi kohta, kus Williamsoni pöördemuster algatati. Williamsoni pöördemustrit saab kasutada üle parda kukkumisel.

- 1 Vali autopiloodi kuval olles **Menüü > Musterjuhtimine > Williamsoni pööre**.
- 2 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Reactor™ Autopiloodi kaugjuhtimine

⚠ HOIATUS

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Väldi navigeerimisohte ja ära jäta rooliratast järelevalveta.

Saad Reactor autopiloodi kaugjuhtimise kaardiplotteriga juhtmevabalt ühendada ja ühilduvat Reactor autopiloodisüsteemi kasutada.

Lisateavet kaugjuhtimise kasutamise kohta leiad Reactor autopiloodi kaugjuhtimise juhistest aadressil garmin.com

Reactor autopiloodi kaugjuhtimise sidumine kaardiplotteriga

- 1 Vali **Menüü** > **Side** > **Juhtmeta seadmed** > **Autopiloodi kaugjuhtimine**.
- 2 Vajadusel vali **Luba**.
- 3 Vali **Uus ühendus**.
- 4 Kaugjuhtimisseadmes vali  > **Pair with MFD**.
Kaardiplotter piiksub ja kuvab kinnitusteate.
- 5 Vali kaardiplotteril **Jah**, et sidumine lõpetada.

Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldi toiminguklahvide funktsioonide muutmine

Saad muuta Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldi toiminguklahvidele määratud mustreid või toiminguid.

- 1 Vali **Seaded** > **Side** > **Juhtmeta seadmed** > **Autopiloodi kaugjuhtimine** > **Nuputoimingud**.
- 2 Vali toiminguklahv, mida soovid muuta.
- 3 Vali toiminguklahvile määratav muster või toiming.

Force® veomootori juhtimine

⚠ HOIATUS

Ära käita mootorit, kui propeller asub veest väljas. Kokkupuude pöörleva propelleriga võib põhjustada raske kehavigastuse.

Ära kasuta mootorit kohas, kus sul või mõnel teisel isikul võib olla kokkupuude pöörleva propelleriga.

Kehavigastuse vältimiseks tuleb enne propelleri puhastamist või hooldamist alati eraldada akutoide.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Veomootori autopiloodi funktsioonid on töövahendid, mis aitavad paati juhtida. Need ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Väldi navigeerimisohte ja ära jäta mootori juhtnuppe järelevalveta.

Õpi autopilooti kasutama rahulikult ja ohutult veel.

Autopiloodi kasutamisel ohtlikes piirkondades ole äärmiselt ettevaatlik.

⚠ ETTEVAATUST

Autopiloodi funktsioonide kasutamisel ole valmis ootamatuks peatumiseks, kiirendamiseks ja pööramiseks.

Mootori hoiuasendisse või sealt välja liigutamisel pööra tähelepanu mootori ümber olevatele libedatele pindadele. Libisemine mootori hoiuasendisse või sealt välja liigutamisel võib põhjustada kehavigastuse.

Võid Force veomootori ühendada kaardiplotteriga ning kaardiplotteri abil mootorit kuvada ja juhtida.

Veomootoriga ühendamine

Võid kaardiplotteri juhtmevabalt ühendada ühilduva Garmin Force veomootoriga ning kaardiplotteri abil veomootorit juhtida.

- 1 Lülita sisse kaardiplotter ja veomootor.
- 2 Luba kaardiplotteris Wi-Fi võrk ([Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülg 104](#)).
- 3 Kui Garmin merevõrguga on ühendatud mitu kaardiplotterit, veendu, et see kaardiplotter on Wi-Fi võrgu host.
- 4 Vali kaardiplotteris **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Garmin-veomootor**.
- 5 Sidumisrežiimi sisenemiseks vajuta veomootori kuvapaneelil kolm korda .

 on veomootori kuvapaneelil kaardiplotteri otsimise ajal sinine ja eduka ühendamise järel roheline.

Kui kaardiplotter ja veomootor on edukalt ühendatud, siis mootori juhtimiseks luba veomootori ülekatteriba ([Ekraanile veomootori juhtnuppude lisamine, lehekülg 76](#)).

Ekraanile veomootori juhtnuppude lisamine

Kui oled kaardiplotteri ühendanud Force veomootoriga, pead veomootori juhtimiseks lisama ekraanile veomootori juhtriba.

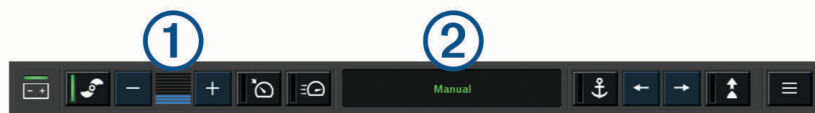
- 1 Ava vaade, mida soovid kasutada veomootori juhtimiseks.
- 2 Tee valik.
 - Vali kombinatsioonlehel või SmartMode™ vaates **Menüü > Redigeeri > Muuda ülekatteid**.
 - Vali täisekraanivaates **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- 3 Vali **Ülemine riba** või **Alumine riba**.
- 4 Vali **Veomootori riba**.

Korda neid samme, et soovi korral lisada veomootori juhtnupud kõikidele vastavatele kuvadele.

Veomootori juhtriba

Veomootori juhtriba võimaldab Force veomootori juhtimist ja mootori oleku jälgimist.

Vali soovitud üksus. Valitud nupp süttib. Väljalülitamiseks vali üksus uuesti.



	Veomootori aku olek.
	Lülitab propelleri sisse ja välja.
	Vähendab kiirust.
	Kiiruseindikaator
	Suurendab kiirust.
	Aktiveerib püsikiirushoidja praeguse kiiruse juures.
	Aktiveerib propelleri täiskiiruse.
	Veomootori olek.
	Aktiveerib ankruluku, mis kasutab asukoha säilitamiseks veomootorit.
	Roolib veomootoriga. Ankruluku kasutamisel liigutatakse ankruluku asukohta edasi, tagasi, vasakule või paremale.
	Aktiveerib suuna säilitamise (praeguse kursi määramine ja säilitamine). Kui veomootor säilitab kurssi, ilmub veomootori ribal autopiloodi riba.
	Avab veomootori sätted.

Veomootori seaded

Vali veomootori ribalt .

Kalibreeri: kalibreerib veomootori kompassi (*Veomootori kompassi kalibreerimine, lehekülg 78*) ning seadistab veomootori ja nina nihke (*Paadinina nihe, lehekülg 79*).

Ankurduse tõhusus: seadistab veomootori reageeringu ankruluku režiimis olles. Kui veomootor peab reageerima ja liikuma kiiremini, siis suurenda väärtust. Kui mootor liigub liiga palju, vähenda väärtust.

Navigatsiooni tõhusus: seadistab veomootori reageeringu navigeerimise ajal. Kui veomootor peab reageerima ja liikuma kiiremini, siis suurenda väärtust. Kui mootor liigub liiga palju, vähenda väärtust.

Suuna säilitamise režiim: seadistab suuna säilitamise režiimi. Suvand Veesõiduki joondus üritab säilitada veesõiduki suunda triivist hoolimata. Suvand Navigeeri kohta: üritab otsejoones navigeerida soovitud asukohta.

Saabumisrežiim: määrab veomootori käitumise teekonna lõppu jõudmisel. Säte Ankrulukk võimaldab veomootoril asukohta hoida, kasutades selleks teekonna lõppu jõudes ankruluku funktsiooni. Sättega Käsitsi lülitub propeller välja, kui paat jõuab teekonna lõppu.

ETTEVAATUST

Paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Kui kasutad sätet Käsitsi valikuga Saabumisrežiim, pead olema valmis paadi juhtimise üle võtma.

Toite autom. sisselülitus: lülitab veomootori sisse, kui süsteem pingestatakse.

Propelleri hoiupool: seadistab veomootori propelleri liikumissuuna veomootori hoiuasendi valimisel. See on kasulik, kui hoiuasendis propelleri lähedal on teisi esemeid.

Otseteeklahvid: võimaldab veomootori kaugjuhtimissüsteemi otseteeklahvide toimimist vastava kaardiplotteriga. Klahvid toimivad korraga vaid ühe kaardiplotteriga.

Taasta algseaded: taastab veomootori seadete tehaseväärtused.

Veomootori kaugjuhtimissüsteemi otseteeklahvidele otsetee määramine

Kui määrad veomootori kaugjuhtimissüsteemile otseteeklahvi, saad kiiresti avada sageli kasutatavaid kuvasid. Otsetee saad määrata näiteks sonarikuvadele ja kaartidele.

MÄRKUS. kui sul on võrgus rohkem kui üks kaardiplotter, saad otsetee määrata ainult ühele kaardiplotterile.

1 Ava kuva.

2 Hoi all otseteeklahvi.

VIHJE: otseteeklahv salvestatakse numbrina ka kategooriasse Sagedasti kasutusel.

Veomootori kompassi kalibreerimine

Enne autopiloodi funktsioonide kasutamist tuleb kalibreerida veomootori kompass.

1 Kui ilm on rahulik, siis sõida kaldast jms eemale.

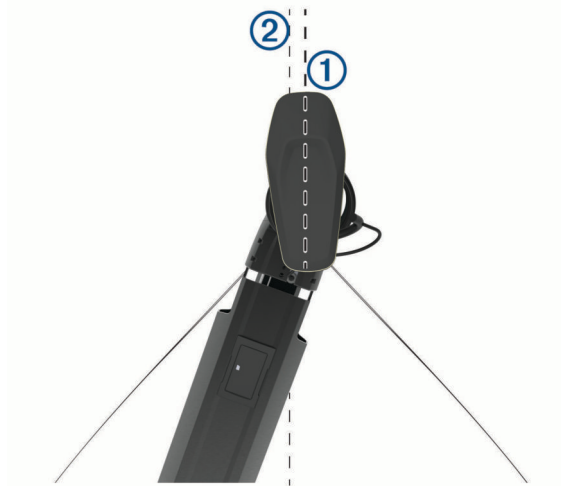
2 Vali veomootori ribalt  > **Kalibreeri** > **Kompassi kal..**

3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Paadinina nihe

Paigaldusnurgast sõltuvalt ei pruugi veomootor joonduda paadi keskjoonega. Parimate tulemuste saavutamiseks tuleks seadistada paadinina nihe.

1 Reguleeri veomootori nurka ① nii, et see joondub paadi keskjoonega ②, osutades ettepoole.



2 Vali veomootori ribalt  > Kalibreeri > Vööri nihe.

Näidikud ja graafikad

Näidikud ja graafikad esitavad teavet mootori ja keskkonna kohta. Teabe vaatamiseks tuleb võrguga ühendada ühilduv andur.

Kompassi vaatamine

Võid kompassi abil vaadata oma suunda ja marsruuti.

Vali **Näidikud** > **Kompass**.

Teekonnanäidikute kuvamine

Teekonnanäidikud kuvavad praeguse teekonnaga seotud odomeetri-, kiiruse-, aja- ja kütusenäidu.

Vali **Näidikud** > **Reis**.

Teekonnanäidikute lähtestamine

1 Vali **Näidikud** > **Reis** > **Menüü**.

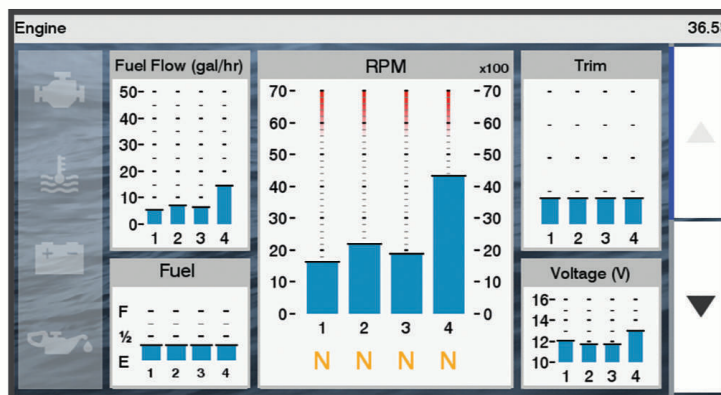
2 Tee valik:

- Praeguse teekonna näitude nullimiseks vali **Nulli reis**.
- Maksimumkiiruse näidu nullimiseks vali **Nulli max kiirus**.
- Odomeetrinäidu nullimiseks vali **Nulli odomeeter**.
- Kõikide näitude nullimiseks vali **Lähtesta kõik**.

Mootori- ja kütusenäidikute vaatamine

Enne mootori- ja kütusenäidikute vaatamist pead looma ühenduse mootori- ja kütuseandmeid tuvastava NMEA 2000 võrguga. Lisateavet leiad installijuhistest.

Vali **Näidikud > Mootor**.



Mootori märguannete ikoonid

Kui näidikute lehel süttib ikoon, märgib see probleemi mootoris.

	Madala õlitaseme või õlirõhu hoiatus
	Temperatuuri hoiatus
	Akupinge hoiatus
	Mootori kontrollimise hoiatus

Näidikutel kuvatavate mootorite valimine

Saad kuvada kuni nelja mootori teabe.

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **Menüü > Näidiku seadistus > Mootori valik > Mootorite arv**.
- 2 Tee valik.
 - Vali mootorite arv.
 - Mootorite automaatselt tuvastamiseks vali **Autom. konfiguratsioon**.

Näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamine

Enne näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamist tuleb käsitsi valida mootorite arv ([Näidikutel kuvatavate mootorite valimine, lehekülg 80](#)).

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **Menüü > Näidiku seadistus > Mootori valik > Mootorite arv**.
- 2 Vali **Esimene mootor**.
- 3 Vali esimesel näidikul kuvatav mootor.
- 4 Korda toimingut ülejäänud mootoritulpadel.

Mootorinäidikute olekuhoiatuste lubamine

Saad määrata kaardiplooteri kuvama mootori olekuhoiatusi.

Vali mootorinäidikute kuval **Menüü > Näidiku seadistus > Olekuhoiatused > Sees**.

Mootorihoiatuse rakendudes ilmub näidiku olekuhoiatus ning olenevalt hoiatuse tüübist võib näidik punaseks muutuda.

Mootorinäidiku teatud olekuhoiatuste lubamine

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **Menüü > Näidiku seadistus > Olekuhoiatused > Kohandatud**.
- 2 Vali vähemalt üks mootorinäidiku hoiatus, mis sisse või välja lülitada.

Kütusehoiatuse määramine

⚠ ETTEVAATUST

Piipar seade peab olema sisse lülitatud, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded](#), [lehekülg 98](#)). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Enne kütuse hoiatustaseme määramist tuleb kaardiplotteriga ühendada ühilduv kütuse vooluandur. Saad määrata hoiatuse, mis kostab, kui pardal olev kütusekogus saavutab sinu määratud taseme.

- 1 Vali **Seaded > Hoiatused > Kütus > Kütuse hoiatus > Sees**.
- 2 Sisesta kütuse kogus, mis vallandab hoiatuse ja vali **Valmis**.

Veesõiduki kütusekoguse seadistamine

- 1 Vali **Seaded > Minu alus > Kütusekogus**.
- 2 Sisesta kütusepaakide kombineeritud kogumaht.

Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega

Saad kütuse lisamisel kaardiplotteris kütusetasemeid aluses oleva tegeliku kütusekogusega sünkroonida.

- 1 Vali **Näidikud > Mootor > Menüü**.
- 2 Tee valik:
 - Kui oled aluse kõik kütusepaagid täitnud, vali **Täida kõik paagid**. Kütusetase lähtestatakse maksimaalsele kogusele.
 - Kui sa paaki päris täis ei tankinud, vali **Lisa paati kütust** ning sisesta lisatud kogus.
 - Aluse paakides oleva kogu kütusekoguse täpsustamiseks vali **Määra pardal olev kütus** ning sisesta paakides olev kütuse kogus.

Tuulenäidikute vaatamine

Enne tuuleteabe vaatamist pead tuuleandurid kaardiplotteriga ühendama.

Vali **Näidikud > Tuul**.

Purjetamise tuulenäidiku konfigureerimine

Purjetamise tuulenäidiku saad konfigureerida kuvama tõelist või ilmset tuulekiirust ja -nurka.

- 1 Vali tuulenäidikul **Menüü > Purjetamistuule näidik**.
- 2 Tee valik:
 - Tõelise või ilmse tuulenurga kuvamiseks vali **Nõel** ja tee valik.
 - Tõelise või ilmse tuulekiiruse kuvamiseks vali **Tuulekiirus** ja tee valik.

Kiirusallika konfigureerimine

Saad määrata, kas aluse kiiruseandmed kuvatakse näidikul tuule arvutamiseks veekiiruse või GPS-kiiruse alusel.

- 1 Vali tuulenäidikul **Menüü > Kompasinäidik > Speed Display**.
- 2 Tee valik:
 - Et arvutada aluse liikumiskiirus veekiiruse anduri alusel, vali **Veekiirus**.
 - Et arvutada aluse liikumiskiirus GPS-andmete alusel, vali **GPS-i kiirus**.

Tuulenäidiku kursiallika konfigureerimine

Saad määrata tuulenäidikul kuvatava kursi allika. Magentkurss on kursiandurilt vastuvõetud kursiandmed, GPS-kurss arvutatakse kaardiplotteri GPS-i järgi (kurss maapinnal).

1 Vali tuulenäidikul **Menüü** > **Kompassinäidik** > **Kursi allikas**.

2 Vali **GPS-i suund** või **Magnetic**.

MÄRKUS. aeglasel kiirusel liikudes või paigal seistes on magnetkompass täpsem kui GPS-allikas.

Tihhtuules sõitja tuulemõõdik

Võid vastu- või pärituule jaoks määrata tihhtuules sõitva paadi tuulemõõdiku vahemiku.

1 Vali tuulemõõdiku kuval **Menüü** > **Kompassinäidik** > **Määra näidiku tüüp** > **Tihhtuule mõõdik**.

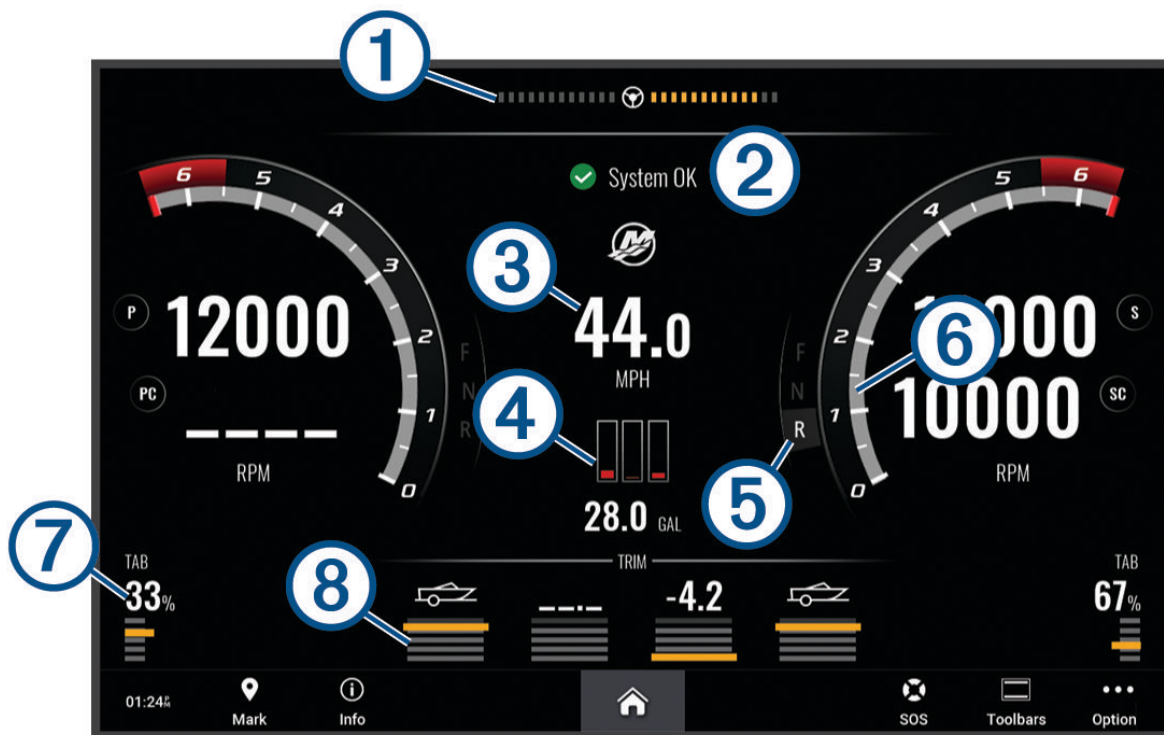
2 Tee valik:

- Vastusuunalises tihhtuules sõitja tuulemõõdiku maksimum- ja miinimumväärtuste seadistamiseks vali **Muuda vastutuule skaalat** ja määra nurgad.
- Pärisuunalises tihhtuules sõitja tuulemõõdiku maksimum- ja miinimumväärtuste seadistamiseks vali **Muuda allatuule skaalat** ja määra nurgad.
- Tegeliku või näilise tuule kuvamiseks vali **Tuul** ja seejärel soovitud suvand.

Mercury mootorinäidikud

MÄRKUS. see funktsioon on saadaval ainult siis, kui oled loonud ühenduse Mercury SmartCraft Connect lüüsiga. Saada olevad andmed olenevad mootorivõrgust ja võivad sisaldada pöördeid minutis, mootori töötundide, jahutusvedeliku rõhu, õilirõhu ja muid andmeid.

Vali **Näidikud** > **Mercury**, et vaadata Mercury mootori näidikuid.



①	Mootori pinget või Mercury roolinurk ²
②	Paadi olek
③	Paadi kiirus
④	Kütus
⑤	Käik
⑥	Mootori pöörded
⑦	Trimmilapatsid
⑧	Mootori trimm

VIHJE: mootori täiendavate üksikasjade vaatamiseks vali **Menüü > Mootori andmed**.

Paati paigaldatud kolmandate osapoolte seadmete juhtimine

Power-Pole[®] ankursüsteem

HOIATUS

Ankursüsteemi Power-Pole ei tohi kasutada liikudes. See võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Kui ühilduv ankursüsteem Power-Pole on ühendatud võrguga NMEA 2000, saad kasutada kaardiplotterit ankuri Power-Pole juhtimiseks. Kaardiplotter tuvastab automaatselt ankursüsteemi Power-Pole lüüsi C-Monster[®] võrgus NMEA 2000.

Power-Pole ankur ülekatte lubamine

Pead kaardiplotteris lubama Power-Pole ülekatte, et juhtida Power-Pole ankrut.

- 1 Vali lehel, kuhu soovid ülekatte lisada **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- 2 Vali, kuhu soovid ülekatte lisada.
- 3 Vali **Power-Pole[®] ankur**.

Kui oled kaardiplotteris Power-Pole ülekatte lubanud, pead seadistama Power-Pole installirežiimi paadis vastavalt Power-Pole ankrupaigaldusele.

² Mercury roolinurk võidakse kuvada ja see oleneb mootori mudelist ja konfiguratsioonist; selle asukoht ekraanil võib erineda.

Power-Pole ankuri seadistamine

Enne kui saad kasutada kaardiplotterit Power-Pole ankuri juhtimiseks, pead valima nõutud installimisrežiimi. Vaikimisi installimisrežiim on Puudub. Kui installimisrežiim on seadistatud valikule Puudub, on Power-Pole ankuri juhtimine kaardiplotteriga passiivne.

- 1 Tee tööriistaribal Power-Pole valik  > **Installi**.
- 2 Vali installimisrežiim, mis sobib paadi ankuri paigaldusega.
 - Ühe pakpoordi küljega Power-Pole ankuri juhtimiseks vali **Port**.
 - Ühe tüürpoordi küljega Power-Pole ankuri juhtimiseks vali **Tüürpoord**.
 - Kahepoolsete Power-Pole ankurite juhtimiseks vali **Kaks**.
- 3 Kasuta liugurit, et seadistada ankuri rakendamise ja sissetõmbamise soovitud kiirus.

Power-Pole ülekate

Enne, kui saad Power-Pole ankrut kaardiplotteriga juhtida, pead aktiveerima ülekatte (*Power-Pole ankur ülekatte lubamine, lehekülg 83*) ja seadistama Power-Pole installirežiimi .

Ülekatte paigutus oleneb installirežiimist. Lisateavet leiad oma Power-Pole dokumentatsioonist.



	Vali, et juhtida mõlemat ankrut korraga Tühista valik, et juhtida ankruid eraldi
	Vali, et ankur täiesti sisse tõmmata
	Vali, et ankur täiesti välja lasta
	Hoia all, et ankur käsitsi sisse tõmmata Ankru liikumise peatamiseks vabasta
	Hoia all, et ankur käsitsi välja lasta Ankru liikumise peatamiseks vabasta
	Vali menüü avamiseks
PAKPOORD	Pakpoordi ankrut juhtnupud
Tüürpoord	Tüürpoordi ankrut juhtnupud

Mercury tüüri aktiveerimine

HOIATUS

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Mercury tüür ei tüüri paati sinu eest ega väldi navigeerimisohte. Paadi ohutu kasutamise vältimine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Kui Mercury mootor on konfigureeritud toimima koos Mercury tüürimootori juhtelementidega kaardiplotteris, saad aktiveerida ühe tüüri aktiivse Mercury tüürina. Aktiivne Mercury tüür juhib Mercury mootoreid ja Mercury kaardiplotteri funktsioone, nagu Mercury püsikiirushoidja. Mitteaktiivsete tüüride ülekatted on nähtavad, aga blokeeritud, et mitteaktiivsel tüüril olevad kasutajad ei saaks mootorit kogemata juhtida.

Paadil liikudes saad aktiivset Mercury tüüri teise kaardiplotteri vastu vahetada.

- 1 Valikust Mercury näidik, vali **Menüü > Mercury Helm**.
- 2 Tee valik.

Mercury veomootori juhtfunktsioonid

HOIATUS

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Mercury veomootori juhtfunktsioonid ei tüüri sinu eest paati ega väldi navigatsiooniohte. Paadi ohutu kasutamise vältimine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Kui see on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad kasutada ülekattet Mercury veomootor ja määrata ja reguleerida veomootori pöördeid kaardiplotteris.

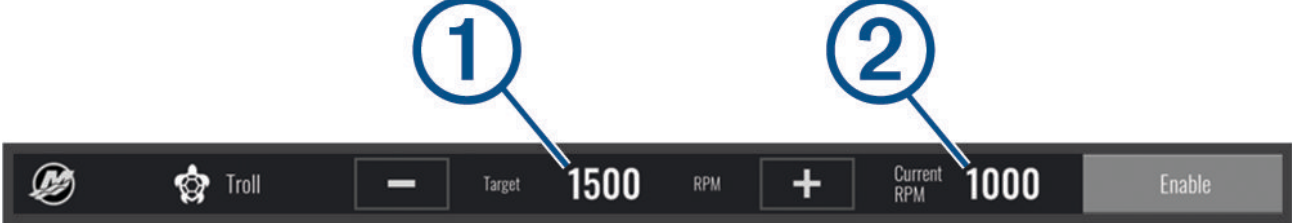
Mercury veomootori juhtimise ülekatte lisamine

Kui see on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad kaardiplotteril ülekattet Mercury veomootor kasutades määrata ja reguleerida sihtkiirust.

- 1 Vali lehel, kuhu soovid ülekatte lisada **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- 2 Vali **Ülemine riba** või **Alumine riba**.
- 3 Vali **Mercury veomootor**.
- 4 Vali **Tagasi**.

Mercury veomootori ülekate

Kui see on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad kasutada kaardiplotteris Mercury veomootor ülekatet, et määrata sihtkiirus.



—	Vali sihtkiiruse vähendamiseks
①	Sihtkiirus
+	Vali sihtkiiruse suurendamiseks
②	Tegelik kiirus
Luba	Vali Mercury veomootor funktsiooni sisselülitamiseks
Keela	Vali Mercury veomootor funktsiooni väljalülitamiseks

Mercury püsikiirushoidja

⚠ HOIATUS

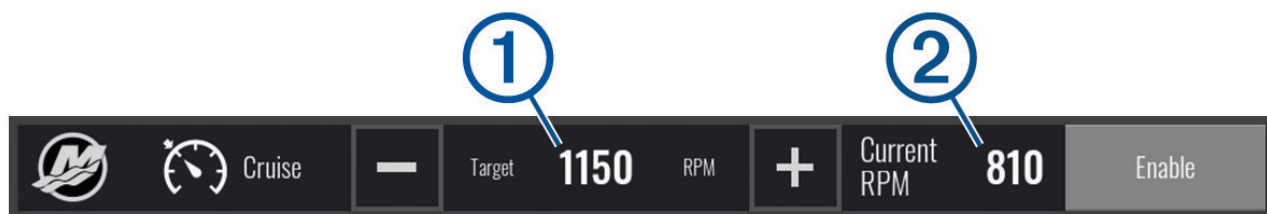
Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Mercury Püsikiirushoidja ei tüüri paati sinu eest ega väldi navigeerimisohte. Paadi ohutu kasutamise vältimine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Kui see on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad püsikiirushoidja seadistada ja selle seadeid reguleerida kaardiplotteris.

Mercury püsikiirushoidja ülekatte lisamine

- 1 Vali lehel, kuhu soovid ülekatte lisada **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- 2 Vali **Ülemine riba** või **Alumine riba**.
- 3 Vali **Mercury ristlus**.
- 4 Vali **Tagasi**.

Mercury püsikiirushoidja kattekiht



—	Vali sihtkiiruse vähendamiseks
①	Sihtkiirus
+	Vali sihtkiiruse suurendamiseks
②	Tegelik kiirus
Luba	Vali püsikiirushoidja rakendamiseks
Keela	Vali püsikiirushoidja väljalülitamiseks

Mercury mootori üksikasjad

⚠ HOIATUS

Vastutad oma aluse mootorite hoolduse eest. Suutmatus mootoreid õigesti hooldada võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Kui kaardiplotter on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad vaadata mootori andmeid kaardiplotteri Mercury mootor kattekihi abil.

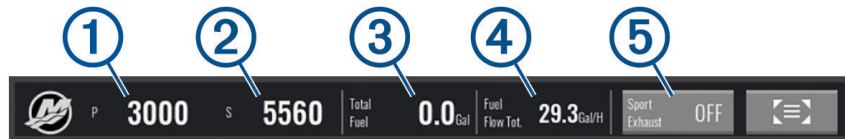
Mercury mootori ülekatte lisamine

- 1 Vali lehel, kuhu soovid ülekatte lisada **Menüü > Muuda ülekatteid**.
- 2 Vali **Ülemine riba** või **Alumine riba**.
- 3 Vali **Mercury mootor**.
- 4 Vali **Tagasi**.

Mercury mootori ülekate

Mootori andmete vaatamiseks saad kasutada Mercury mootori ülekattet ([Mercury mootori ülekatte lisamine, lehekülg 87](#)).

MÄRKUS. ülekatte ruumipiirangute tõttu ei pruugi mõned elemendid ilmuda, kui alusel on mitu mootorit.



①	Pakpoordi mootori pöörlemissagedus
②	Tüürpoordi mootori pöörlemissagedus
③	Saadaolev kütus
④	Kütuse kasutus
⑤	Sport Exhaust süsteemi juhtimine (kui on toetatud) (Mootori Mercury Sportsummuti suvandi lubamine, lehekülg 88)

VIHJE: mootori üksikasjade ülevaade on esitatud ka Mercury näidikutel lehel ([Mercury® mootorinäidikud, lehekülg 82](#)).

Mootori Mercury Sportsummuti suvandi lubamine

Kui kaardiplotter on ühendatud ühilduva Mercury mootoriga, saad kasutada kaardiplotteri Mercury mootori ülekattet, et lubada Sportsummuti suvand. Suvand Sportsummuti muudab mootori heli.

Tee **Mercury mootor** ülekattel valik **Sportsummuti > Sees**.

VIHJE: ülekatte kiireks vahetamiseks võid menüüribal valida .

VIHJE: suvandi Sportsummuti võib lubada ka Mercury näidikute lehe menüüs.

Digitaalne lülitus

Kaardiplotteri abil saab ühilduva digitaallülituse süsteemiga ühendamise järel süsteemi jälgida ja juhtida. Nt võid juhtida veesõiduki sisevalgustust ja navigeerimistulesid. Võid jälgida süsteeme ka reaalajas. Digitaalse lülitussüsteemi ostmise ja seadistamise kohta küsi lisateavet ettevõtte Garmin edasimüüjalt.

Digitaalse lülituskuva lisamine ja muutmine

Võid lisada ja kohandada kaardiplotteri digitaalseid lülituskuvasid.

- 1 Vali **Lülitamine > Menüü**.
- 2 Vali **Lisa leht** või vali lehekülg.
- 3 Seadista lehekülg vastavalt soovile.
 - Lehekülje nime sisestamiseks vali **Nimi**.
 - Lülitite seadistamiseks vali **Muuda lüliteid**.
 - Lülitusstiili vahetamiseks klahvlüliti ja vajutuslüliti vahel vali **Lüliti stiil**.
 - Lehekülje eemaldamiseks vali **Kustuta leht**.

Loodete, hoovuse ja taevakehade teave

Mareograafi teave

⚠ HOIATUS

Loodete ja hoovuste teavet esitatakse ainult informatiivsel eesmärgil. Kõigi postitatud veega seotud soovitude, ümbruse tähelepaneliku jälgimise ja veel alati mõistuspärase käitumise eest vastutad ainult sina. Selle hoiatuse eiramine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

Võid vaadata mareograafi konkreetse kuupäeva ja kellaaja teavet, sh loodete kõrgus ning järgmine tõus ja mõõn. Vaikimisi kuvab kaardiplotter hiljuti kuvatud mareograafi, praeguse kuupäeva ja viimase tunni tõusuteavet.

Vali **Nav. teave** > **Looded ja hoovused** > **Looded**.

Hoovusejaama teave

⚠ HOIATUS

Loodete ja hoovuste teavet esitatakse ainult informatiivsel eesmärgil. Kõigi postitatud veega seotud soovitude, ümbruse tähelepaneliku jälgimise ja veel alati mõistuspärase käitumise eest vastutad ainult sina. Selle hoiatuse eiramine võib kaasa tuua varalise kahju, tõsise kehavigastuse või surmaga lõppeva õnnetuse.

MÄRKUS. hoovusejaama teave on saadaval teatud üksikasjalikel kaartidel.

Saad vaadata valitud kindla kuupäeva ja kellaaja teavet, sh liikumiskirust ja hoovuse taset. Vaikimisi kuvab kaardiplotter viimati vaadatud jaama tänase kuupäeva ja kellaaja hoovuseteavet.

Vali **Nav. teave** > **Looded ja hoovused** > **Hoovused**.

Taevateave

Saad vaadata teavet päikesetõusu, -loojangu, kuutõusu, -loojangu, kuufaaside ja nende ligikaudse asukohta kohta taevas. Ekraani keskosa esitab otse üles jäävat taevast, välimised ringid esitavad horisonti. Kaardiplotter kuvab vaikimisi taevateavet tänase kuupäeva ja kellaaja kohta.

Vali **Nav. teave** > **Looded ja hoovused** > **Taevas**.

Loodete, hoovuste jaamade või taevakehade teabe vaatamine erinevatel kuupäevadel

1 Vali **Nav. teave** > **Looded ja hoovused**.

2 Vali **Looded, Hoovused** või **Taevas**.

3 Tee valik:

- Muu kuupäeva teabe vaatamiseks vali **Muuda kuupäeva** > **Käsitsi** ja sisesta kuupäev.
- Tänapäeva teabe vaatamiseks vali **Muuda kuupäeva** > **Kasuta kehtivat kuupäeva**.
- Kui see on saadaval, saad vaadata teavet kuvatava päeva järgse päeva kohta, kui valid **Järgmine päev**.
- Kui see on saadaval, saad vaadata teavet kuvatava päeva eelse päeva kohta, kui valid **Eelmine päev**.

Loodete ja hoovuste erineva määtejaama teabe kuvamine

1 Vali **Nav. teave** > **Looded ja hoovused**.

2 Vali **Looded** või **Hoovused**.

3 Vali **Läheduses olevad jaamad**.

4 Vali jaam.

Digitaalne selektiivne helistamine

Kaardiplotteri NMEA 0183 VHF-raadiosaatja funktsioonid

Kui kaardiplotter on ühendatud NMEA 0183 VHF-raadiosaatjaga, lülitatakse sisse järgmised funktsioonid.

- Kaardiplotter saab edastada su GPS-asukoha raadiosaatjale. GPS-asukoha teave edastatakse DSC-kõnedega (kui raadiosaatja seda toetab).
- Kaardiplotter võtab raadiosaatjalt vastu digitaalsete valikkutsungite (DSC) häda- ja asukohateavet.
- Kaardiplotter jälgib asukohateavet edastavate veesõidukite asukohta.

DSC sisselülitamine

Vali **Seaded** > **Muud alused** > **DSC**.

DSC loend

DSC loend on logi viimastest DSC kõnedest ja muudest sisestatud DSC kontaktidest. DSC loendisse saab sisestada kuni 100 kirjet. DSC loend kuvab viimati paadist tehtud kõned. Kui samalt paadilt võetakse vastu järgmine kõne, vahetab see loendis esimese kõne välja.

DSC loendi vaatamine

Enne DSC loendi vaatamist tuleb kaardiplotter ühendada DSC-i toetava VHF-raadioga.

Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.

DSC kontakti lisamine

Saad oma DSC loendisse aluse lisada. DSC kontaktile saad helistada kaardiplotteri kaudu.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend** > **Lisa kontakt**.
- 2 Sisesta aluse laevanduse mobiilteenuse tunnus (MMSI).
- 3 Sisesta aluse nimi.

Saabuvad hädaabikutsungid

Kui ühilduv kaardiplotter ja VHF-raadiosaatja on ühendatud NMEA 0183 abil, siis VHF-raadiosaatjale DSC-hädaabikutsungi saabudes annab kaardiplotter hoiatuse. Kui hädaabikutsungiga koos saadeti asukoha teave, siis salvestatakse kutsungiga ka see teave.

 tähendab DSC-kõnede loendis hädaabikutsungit ja tähistab navigatsioonikaardil veesõiduki asukohta DSC-hädaabikutsungi edastamise hetkel.

Hädas oleva aluse juurde navigeerimine

 märgib DSC loendis hädaabikõnet ning märgib aluse asukoha navigatsioonikaardil DSC hädaabikõne saabumise ajal.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade** > **Navigeeri kohta**.
- 4 Vali **Mine** või **Teekond**.

Asukoha jälgimine

Asukoha aruannete saatmiseks ja asukoha aruandeid saatvate aluste jälgimiseks võid ühendada VHF-raadio kaardiplotteriga samasse NMEA 2000 võrku. Selle funktsiooni kasutamiseks peab alus saatma õiged PGN-andmed (PGN 129808; DSC-kutsungi teave).

Kui ühendad kaardiplotteri VHF-raadioga NMEA 0183 abil, saad saata asukoha aruandeid ja jälgida aluseid, mis asukoha aruandeid saadavad.

Iga vastuvõetud asukohaaruanne logitakse DSC loendisse ([DSC loendi vaatamine](#), lehekülg 90).

Asukoha aruande vaatamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade**.
- 4 Tee valik:
 - Asukoha aruande teabe vaatamiseks vali ➤.
 - Asukohta märkiva kaardi vaatamiseks vali ➤.

Jälgitud aluse juurde navigeerimine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade** > **Navigeeri kohta**.
- 4 Vali **Mine** või **Teekond**.

Vahepunkti loomine jälgitava veesõiduki asukohas

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade** > **Loo vahepunkt**.

Asukoha aruande teabe muutmine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade** > **Redigeeri**.
 - Aluse nime sisestamiseks vali **Nimi**.
 - Uue sümboli valimiseks vali **Sümbol**, kui see on kohaldatav.
 - Kommentaari sisestamiseks vali **Kommentaar**.
 - Kui raadio jälgib alust ja soovid aluse jäljejoone kuvada, vali **Tee**.
 - Jäljejoonele värvi valimiseks vali **Teejoon**.

Asukoha aruandekõne kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Vaade** > **Redigeeri** > **Nulli aruanne**.

Aluse jälgede vaatamine kaardil

Teatud kaardivaadetes saad vaadata kõikide jälgitavate aluste jälgi. Vaikimisi märgivad mustad jooned aluse teekonda, mustad punktid märgivad jälgitava aluse viimatise asukohti, sinine lipp aga aluse viimast asukohta.

- 1 Vali kaardil või 3D kaardivaates **Menüü** > **Kihid** > **Muud alused** > **DSC** > **DSC rajad**.
- 2 Vali tundide arv, mille jooksul kuvatakse kaardil jälgitavad alused.

Näiteks, kui valid 4 tundi, kuvatakse kõikide jälgitavate aluste jäljepunktid, mis on nooremad kui neli tundi.

Individaalsed rutiinsed kutsungid

Kui kaardiplotter on ühendatud ettevõtte Garmin VHF-raadiosaatjaga, võid kaardiplotteri liideses seadistada individuaalse rutiinse kutsungi.

Kaardiplotteris individuaalse rutiinse kutsungi seadistamisel võid valida DSC-kanali, mida soovid sideks kasutada. Raadiosaatja edastab selle taotluse koos kutsungiga.

DSC kanali valimine

MÄRKUS. dSC kanalid on piiratud kõikidel sagedusaladel olevate kanalitega. Vaikimisi määratud kanal on 72. Kui valid muu kanali, kasutab kaardiploetter kõnede tegemiseks seda kanalit, kui määrad uue kanali.

- 1 Vali **Nav. teave > Muud alused > DSC loend.**
- 2 Vali helistamiseks alus või jaam.
- 3 Vali **Vaade > Kõne raadioga > Kanal.**
- 4 Vali olemasolev kanal.

Individuaalse kõne tegemine

MÄRKUS. kaardiploetterilt kõne algatamisel, kui raadiosse pole MMSI numbrit programmeeritud, ei võta raadio kõneteavet vastu.

- 1 Vali **Nav. teave > Muud alused > DSC loend.**
- 2 Vali helistamiseks alus või jaam.
- 3 Vali **Vaade > Kõne raadioga.**
- 4 Vajadusel vali **Kanal** ja seejärel uus kanal.
- 5 Vali **Saada.**
Kaardiploetter saadab kõneteabe raadiosse.
- 6 Lõpeta Garmin VHF-raadiosaatja abil kõne.

Individuaalse kõne tegemine AIS sihtmärki

- 1 Vali kaardil või 3D kaardivaates AIS sihtmärk.
- 2 Vali **AIS alus > Kõne raadioga.**
- 3 Vajadusel vali **Kanal** ja seejärel uus kanal.
- 4 Vali **Saada.**
Kaardiploetter saadab kõneteabe raadiosse.
- 5 Lõpeta Garmin VHF-raadiosaatja abil kõne.

Meediumimängija

Kui oled kaardiploetteriga ühendanud ühilduva stereoseadme või stereoseadmed, saad juhtida heli kaardiploetteri meediumimängija kaudu.

- Kui NMEA 2000 võrku või Garmin merevõrku on ühendatud seadmega Fusion-Link™ ühilduv stereoseade, saad juhtida stereoseadet kaardiploetteri kaudu. Kaardiploetter peaks stereoseadme automaatselt tuvastama.
- Kui sul on üksteisega ühendatud mitu Fusion® stereoseadet, kasutades Fusion PartyBus™ võrku, saad juhtida võrguga ühendatud stereoseadmeid ja kaardiploetterit kasutavaid rühmi. Kui üks võrku ühendatud Fusion stereoseade on ühendatud NMEA 2000 võrgu või Garmin merevõrguga, peaks kaardiploetter stereoseadmed automaatselt tuvastama.
- Kui NMEA 2000 võrku on ühendatud ühilduv kolmanda osapoole stereoseade, saad juhtida stereoseadet kaardiploetteri abil.

MÄRKUS. kõik funktsioonid ei pruugi kõikide ühendatud stereoseadmetega saadaval olla.

MÄRKUS. saad esitada ainult stereoga ühendatud allikatest.

Meediumipleieri avamine

Enne meediumipleieri avamist tuleb kaardiploetteriga ühendada ühilduv seade.

Vali **Kandja.**

Meediumimängija ikoonid

MÄRKUS. kõikidel seadmetel ei pruugi neid ikoonide olla.

Ikoon	Kirjeldus
★	Salvestab või kustutab eelseadistatud kanali
↺	Kordab kõiki lugusid
↺ ¹	Kordab üht lugu
◀▶	Otsib jaamu
⏮⏭⏮⏭	Otsib jaamu või jätab lugusid vahele
↻	Juhuesitus

Meediumiseadme ja allika valimine

Saad valida stereoga ühendatava meediumiallika. Kui sul on võrku ühendatud mitu stereo- või meediumiseadet, saad valida seadme, mille kaudu muusikat esitada.

MÄRKUS. saad esitada ainult stereoga ühendatud allikatest.

MÄRKUS. kõik funktsioonid pole kõigil meediumiseadmetel ja -allikatel kasutatavad.

1 Vali meediumikuval **Seadmed** ja seejärel stereo.

2 Vali meediumikuval **Allikas** ja vali meediumiallikas.

MÄRKUS. nupp Seadmed kuvatakse alles siis, kui võrku on ühendatud rohkem kui üks meediumiseade.

MÄRKUS. nupp Allikas kuvatakse ainult seadmetele, mis toetavad mitme meediumiallika kasutamist.

Muusika esitamine

Muusika sirvimine

Muusika jaoks sirvi meediumiallikaid.

1 Vali meediumiekraanilt ja sobivast allikast **Sirvi**.

2 Tee valik.

Tähestikulise otsingu lubamine

Suuremast loendist palade või albumite leidmiseks saad kasutada tähestikulist otsingut.

Vali meediumival **Menüü** > **Installi** > **Alpha otsing**.

Loo kordamine

1 Vali loo esitamise ajal **Menüü** > **Korda**.

2 Vajaduse korral vali **Üksik**.

Kõikide palade kordamine

Vali meediumikuval **Menüü** > **Korda** > **Kõik**.

Palade seadmine juhujärjekorda

1 Vali meediumikuval **Menüü** > **Juhujärjestus**.

2 Vajadusel vali järgmiste hulgast suvand.

Helitugevuse reguleerimine

Tsoonide lubamine ja keelamine

Kui ühendasid aluse kõlarid tsoonideks, saab vajalikud tsoonid lubada ja ebavajalikud keelata.

- 1 Vali meediumiekraanil **Menüü > Heli tasmed > Luba/keela tsoonid**.
- 2 Vali tsoon.

Meediumi heli vaigistamine

- 1 Vali meediumikuval .
- 2 Vajaduse korral vali **Vali asukoht**.

VHF-raadio

MÄRKUS. need funktsioonid on kasutatavad teatud VHF-vastuvõtjaga raadiotel.

VHF-kanalite skannimine

Enne VHF-kanalite skannimist tuleb allikaks määrata VHF.

Saad seirata eelsäteteks salvestatud VHF-kanaleid ning automaatselt aktiivsele kanalile lülituda.

Vali VHF-meediumiekraanilt **Menüü > Skanni**.

VHF summutuse seadistamine

MÄRKUS. see funktsioon on saadaval mõnedes VHF-vastuvõtjaga stereosüsteemis.

- 1 Vali VHF allika lehel **Menüü > Summutaja**.
- 2 Reguleeri VHF summutust.

Raadio

AM- või FM-raadio kuulamiseks läheb tarvis raadioga õigesti ühendatud sobivat AM-/FM-mereantenn ja raadiosignaale edastavat raadiojaama. AM-/FM-antenni ei saa kaugjuhtimispuldiga ühendada. AM-/FM-antenni pead ühendada stereoseadmega, mida kaugjuhtimispuldiga juhid. AM/FM-antenni ühendamisjuhiseid vt raadio paigaldusjuhendist.

SiriusXM® raadio kuulamiseks läheb tarvis sobivaid seadmeid ja tellimust ([SiriusXM satelliitraadio](#), [lehekülg 96](#)). Juhiseid SiriusXM Connect sõidukitüüneri ühendamiseks vt raadio paigaldusjuhendist. Lisateavet SiriusXM funktsioonide kohta leiad stereoseadme kasutusjuhendist.

DAB-jaamade kuulamiseks peavad sul olema vastavad seadmed ([DAB taasesitus](#), [lehekülg 95](#)). DAB-adapteri ja antenni ühendamise juhiseid vt adapteri ja antenni müügikomplekti kuuluvast paigaldusjuhendist. Lisateavet DAB funktsioonide kohta leiad stereoseadme kasutusjuhendist.

Tuuneri regiooni seadistamine

- 1 Vali meediumikuval **Menüü > Installi > Tuuneri regioon**.
- 2 Tee valik.

Raadiojaama vahetamine

- 1 Vali meediumiekraanil kasutatav allikas, näiteks **FM**.
- 2 Vali  või  ja seejärel kuulatav jaam.

Häälestusrežiimi muutmine

Võid määrata kuidas jaama teatud meediumitüüpidel valitakse, nt FM- või AM-raadio kuulamisel.

MÄRKUS. kõik häälestusrežiimid pole saadaval kõikide meediumitüüpide jaoks.

- 1 Vali meediumikuval **Menüü > Häälestusrežiim**.
- 2 Vali suvand.
- 3 Vajaduse korral vali **Vali asukoht**.

Eelsätted

Võid AM- ja FM-lemmikjaamad kiireks juurdepääsuks mällu salvestada.

Kaugjuhtimispulti eelsätteid salvestada ei saa. Eelsätted salvestatakse stereoseadmesse, mida kaugjuhtimispuldiga juhid.

Saad salvestada oma lemmik SiriusXM kanalid, kui stereoseade on ühendatud valikulise SiriusXM tüüneri ja antenniga.

Oma lemmikute DAB-jaamade salvestamiseks peab stereoseade olema ühendatud sobivate DAB-seadmetega ja seadistatud õigele tüunerile. ([DAB taasesitus, lehekülg 95](#))

Jaama salvestamine eelsättena

- 1 Vali meediumikuval eelsättena salvestatav jaam.
- 2 Vali **Eelsätted > Lisa praegune kanal**.

Eelsätete eemaldamine

- 1 Vali rakenduval meediumikuval **Eelsätted**.
- 2 Vali loendist eelsäde.
- 3 Vali **Eemalda valitud kanal**.

DAB taasesitus

Kui ühendad ühilduva digitaalse heliedastuse (DAB) mooduli ja antenni, nagu Fusion MS-DAB100A ühilduva raadioga, saad valida ja esitada DAB jaamasid.

DAB allika kasutamiseks pead asuma regioonis, kus DAB on saadaval ja valima tüunerile regiooni ([DAB tüunerile regiooni seadistamine, lehekülg 95](#)).

DAB tüunerile regiooni seadistamine

Õigete DAB seadete saamiseks pead määrama regiooni, kus asud.

- 1 Vali meediumikuval **Menüü > Installe > Tüunerile regioon**.
- 2 Vali regioon, kus asud.

DAB jaamade otsimine

MÄRKUS. kuna DAB signaale edastatakse ainult teatud riikides, pead ka tüunerile häälestama piirkonnale, kus DAB signaale edastatakse.

- 1 Vali **DAB** allikas.
- 2 DAB-jaamade leidmiseks vali **Skanni**.

Kui otsimine on lõpetatud, hakatakse esitama esimese leitud komplekti esimest saada olevat jaama.

MÄRKUS. kui esimene otsimine on lõpetatud, vali Skanni ja otsi DAB-jaamu uuesti. Kui ka uuesti otsimine on lõpetatud, hakkab süsteem esitama selle komplekti esimest jaama, mida kuulasid siis, kui otsingu uuesti käivitasid.

DAB jaamade vahetamine

- 1 Vali **DAB** allikas.
- 2 Vajadusel vali **Skanni** ja otsi kohalikke DAB jaamasid.
- 3 Vali **◀◀** või **▶▶**, et jaama vahetada.

Kui oled jõudnud valitud kogumiku lõppu, valib raadio järgmises kogumikus oleva esimese jaama automaatselt.

VIHJE: kogumiku vahetamiseks hoia all nuppu **◀◀** või **▶▶**.

Loendist DAB jaama valimine

- 1 Vali DAB kuval **Sirvi > Jaamad**.
- 2 Vali loendist jaam.

DAB-jaama valimine kategooriast

- 1 Vali DAB-i meediumikuvalt **Sirvi > Kategooriad**.
- 2 Vali loendist kategooria.
- 3 Vali loendist jaam.

DAB-jaamade eelsätted

Hõlpsaks juurdepääsuks võid soovitud DAB-jaamad salvestada.

Mällu saab salvestada kuni 15 DAB-jaama.

DAB jaama salvestamine eelsättena

- 1 Vali DAB meediumikuvalt eelsättena salvestatav jaam.
- 2 Vali **Sirvi > Eelsätted > Salvesta kehtiv**.

DAB-eelsätte valimine loendist

- 1 Vali DAB-i meediumikuvalt **Sirvi > Eelsätted > Vaata eelsätteid**.
- 2 Vali loendist eelsäte.

DAB eelsätete eemaldamine

- 1 Vali DAB kuval **Sirvi > Eelsätted**.
- 2 Tee valik:
 - Ühe eelsätte eemaldamiseks vali **Eemalda eelsäte** ja vali eelsäte.
 - Kõigi eelsätete eemaldamiseks vali **Eemalda kõik eelsätted**.

SiriusXM satelliitraadio

Kui installitud ja kaardiplotteriga on ühendatud FUSION-Link™ raadio ja SiriusXM Connect Tuner, võib sul tellimusest olenevalt olla ligipääs SiriusXM satelliitraadiotele.

SiriusXM raadio tunnuskoode leidmine

Enne oma SiriusXM tellimuse aktiveerimist peab sul olema SiriusXM Connect tüüneri raadio tunnuskoode.

SiriusXM raadio tunnuskoode leidmiseks vaata SiriusXM tüüneri või selle pakendi taha või häälesta kaardiplotter kanalile 0.

- 1 Vali **Kandja > Allikas > SiriusXM**.
- 2 Häälesta kanalile 0.

SiriusXM raadio tunnuskoode ei sisalda tähte I, O, S ja F.

SiriusXM tellimuse aktiveerimine

- 1 Kui valitud on allikas SiriusXM, vali kanal 1.
Peaksid kuulma kontrollkanalit. Vastasel juhul kontrolli SiriusXM Connect tuunerit ja antenni paigaldust ning ühendusi ja proovi uuesti.
- 2 Vali kanal 0, et leida raadio ID.
- 3 Võta ühendust SiriusXM kuulajatoega telefoninumbri (866) 635-2349 või ava aadress www.siriusxm.com/activatenow, et see Ühendriikides tellida. Võta ühendust SiriusXM telefoninumbri (877) 438-9677 või ava aadress www.siriusxm.ca/activatexm, et see Kanadas tellida.
- 4 Esita raadio ID.
Aktiveerimisele kulub tavaliselt 10 kuni 15 minutit, aga sellele võib kuluda ka kuni tund. Et SiriusXM Connect tuuner võtaks aktiveerimisteate vastu, peab see olema sisse lülitatud ja võtma vastu SiriusXM signaale.
- 5 Kui teenust tunni jooksul ei aktiveerita, ava aadress <http://care.siriusxm.com/refresh> või võta ühendust SiriusXM kuulajatoega telefoninumbri 1-866-635-2349.

Jaamajuhi kohandamine

SiriusXM raadiojaamad on jaotatud kategooriatesse. Võid valida jaamajuhis ilmuvate jaamade kategooriad.

Tee valik:

- Kui meediumiseade on stereotoega FUSION-Link, vali **Kandja > Sirvi > Kanal**.
- Kui meediumiseade on GXM™ antenn, vali **Kandja > Menüü > Kategooria**.

SiriusXM kanali salvestamine eelsätete loendisse

Saad oma lemmikkanalid eelsätete loendisse salvestada.

- 1 Vali **Kandja**.
- 2 Vali eelsättena salvestatav kanal.
- 3 Tee valik:
 - Kui meediumiseade on FUSION-Link stereovõimekusega, vali **Sirvi > Eelsätted**.
 - Kui tegemist on GXM antenniga, vali **Menüü > Eelsätted > Lisa praegune kanal**.

SiriusXM vanemlike õiguste avamine

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Ava**.
- 2 Sisesta pääsukood.
Vaikimisi määratud pääsukood on 0000.

Vanemlike õiguste määramine SiriusXM raadiokanalitele

Enne vanemlike õiguste määramist tuleb need avada.

Vanemlikud õigused võimaldavad piirata ligipääsu SiriusXM kanalitele, sh täiskasvanutele mõeldud sisule. Kui funktsioon on lubatud, pead lukustatud kanalite avamiseks sisestama pääsukoodi.

Vali **Sirvi > Vanemlik > Lukusta/ava lukust**.

Kuvatakse kanalite loend. Lukustatud kanalid on märgistatud.

MÄRKUS. kui vaatad kanaleid pärast vanemlike õiguste määramist, ekraanipilt muutub:

-  märgib lukustatud kanalit.
-  märgib avatud kanalit.

Vanemliku järelevalve parooli muutmine SiriusXM raadios

Enne parooli muutmist tuleb avada lukust vanemlik järelevalve.

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Muuda PIN**.
- 2 Sisesta parool ja vali **Valmis**.
- 3 Sisesta uus parool.
- 4 Kinnita uus parool.

Vanemlike õiguste vaikeväärtuste taastamine

Selle toiminguga kustutatakse kõik tehtud seadistused. Kui taastad vanemlikud õigused vaikeväärtustele, lähestub ka pääsukood väärtusele 0000.

- 1 Vali meediumimenüüs **Installi > Tehase vaikesätteid**.
- 2 Vali **Jah**.

Kõikide lukus kanalite kustutamine SiriusXM raadios

Enne kõikide lukus kanalite kustutamist tuleb avada vanemlik järelevalve.

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Nulli kõik lukustatud**.
- 2 Sisesta parool.

Seadmele nime andmine

- 1 Vali meediumikuval **Menüü > Installi > Määra seadme nimi**.
- 2 Sisesta seadme nimi.
- 3 Vali **Vali asukoht** või **Valmis**.

Meediumipleieri tarkvara uuendamine

Võid uuendada ühendatud ühilduvate stereoseadmete ja tarvikute tarkvara.

Tarkvara uuendamise juhiste jaoks vt stereoseadme *kasutusjuhendit* veebisaidil support.garmin.com.

Seadme konfiguratsioon

Kaardiplotteri automaatne sisselülitamine

Saad seada kaardiplotteri toite sisselülitamisel automaatselt sisse lülituma. Vastasel juhul pead kaardiplotteri sisselülitamiseks vajutama .

Vali **Seaded > Süsteem > Automaatkäivitus**.

MÄRKUS. kui valiku Automaatkäivitus sätteks on Sees ja kaardiplotter lülitatakse  välja, toide lahutatakse ja taastatakse vähem kui kahe minuti jooksul, pead kaardiplotteri taaskäivitamiseks võib-olla  vajutama.

Süsteemiseaded

Vali **Seaded > Süsteem**.

Ekraan: võimaldab seadistada taustvalguse heledust ja värviskeemi.

Piipar: võimaldab hoiatuste andmisel ja valikute tegemisel esitatava helisignaali sisse ja välja lülitada.

Satelliitpositsioneerimine: annab teavet GPS-satelliitide seadete ja paranduste kohta.

Automaatkäivitus: lülitab seadme toite ühendamisel automaatselt sisse (*Kaardiplotteri automaatne sisselülitamine, lehekülg 98*).

Automaatne seiskamine: lülitab seadme automaatselt välja, kui see on teatud ajaperioodi unerežiimis olnud.

Klaviatuuri paigutus: võimaldab kasutada tähestikulist või arvuti klaviatuuri.

Keel: võimaldab määrata ekraanikeele.

Simulaator: lülitab simulaatori sisse ja võimaldab määrata kiiruse ja simuleeritud asukoha.

Süsteemiteave: annab teavet seadme ja tarkvaraversiooni kohta.

Regulatiivteave: kuvab seadme regulatiivse teabe.

Kiiruse allikad: määrab tuulekiiruse või kütusekulu arvutamiseks kasutatavate kiirusandmete allika.

Ekraaniseaded

Kõik mudelid ei toeta kõiki suvandeid.

Vali **Seaded** > **Süsteem** > **Ekraan**.

Taustvalgus: seadistab taustvalguse taseme.

Värvirežiim: seadistab seadme päeva- või öövärvid.

Kuvatõmmis: võimaldab seadmel ekraanikujutisi salvestada.

Menüüriba kuva: kuvab menüüriba või selle mittevajamisel peidab riba automaatselt.

Taust: seadistab seadme taustakujutise või värvi.

Satelliitpositsioneerimise (GPS) seaded

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta kõiki suvandeid.

Vali **Seaded** > **Süsteem** > **Satelliitpositsioneerimine**.

Taevavaade: näitab taevas asuvate GPS-satelliitide suhtelist asukohta.

GLONASS: lülitab GLONASS-i (Venemaa satelliitsüsteem) andmed sisse või välja. Kui süsteemi kasutamisel on taeva nähtavus halb, võib GLONASS-i andmeid kasutada koos GPS-iga, et pakkuda täpsemat asukohateavet.

WAAS/EGNOS: lülitab WAAS-i andmed (Põhja-Ameerikas) või EGNOS-i andmed (Euroopas) sisse või välja, mis võib tagada täpsema GPS-asukohateabe. WAAS-i või EGNOS-i andmete kasutamisel võib satelliitide leidmiseks kuluda rohkem aega.

Galileo: lülitab Galileo (Euroopa Liidu satelliitsüsteem) andmed sisse või välja. Kui süsteemi kasutamisel on taeva nähtavus halb, võib Galileo andmeid kasutada koos GPS-iga, et pakkuda täpsemat asukohateavet.

Kiiruse filter: sujuvama kiiruseväärtuse saamiseks arvutab veesõiduki kiiruse lühiajalise keskmise.

Allikas: võimaldab valida GPS-i andmete eelistusliku allika.

Sündmuste logi vaatamine

Sündmuste logi näitab süsteemisündmuste loendit.

Vali **Seaded** > **Süsteem** > **Süsteemiteave** > **Sündmuste logi**.

Süsteemitarkvara teabe kuvamine

Võid vaadata tarkvara versiooni, algkaardi versiooni, kõikide lisakaartide teavet (olemasolul) ja seadme tunnuskoodi. Seda teavet võib vaja minna süsteemitarkvara uuendamisel või lisakaartide ostmisel.

Vali **Seaded** > **Süsteem** > **Süsteemiteave** > **Tarkvarateave**.

E-sildi regulatiiv- ja vastavusteabe vaatamine

Kõnealusel seadmel on elektrooniline silt. E-silt võib sisaldada regulatiivteavet, nagu USA riikliku sideameti FCC väljastatud tuvastusnumbrid või regionaalsed vastavustähised, samuti kohaldatavat toote- ja litsentsiteavet. Ei ole kõigi mudelite puhul saadaval.

1 Vali **Seaded**.

2 Vali **Süsteem**.

3 Vali **Regulatiivteave**.

Minu alus seaded

MÄRKUS. mõned seaded ja suvandid vajavad lisakaarte või -riistvara.

Vali **Seaded** > **Minu alus**.

Kiilu nihe: muudab kiilu sügavuse pinnanäitu, võimaldades anduri asukoha asemel mõõta sügavust kiilu alt (*Kiilu nihke määramine, lehekülg 44*).

Temp. nihe: kompenseerib seadme NMEA 0183 veetemperatuuri anduri või temperatuuritundliku mõõtemuunduri veetemperatuuri näitu (*Veetemperatuuri nihke seadistamine, lehekülg 102*).

Aluse tüüp: lubab paadi tüübist sõltuvalt kaardiplotteri mõned funktsioonid.

Kütusekogus: seadistab veesõiduki kõikide kütusepaakide kombineeritud kütusekoguse (*Veesõiduki kütusekoguse seadistamine, lehekülg 81*).

Täida kõik paagid: seadistab paagid täis tasemele (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega, lehekülg 81*).

Lisa paati kütust: võimaldab sisestada tangitud kütuse koguse (kui paaki ei tangitud täis) (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega, lehekülg 81*).

Määra pardal olev kütus: seadistab veesõiduki kõikides kütusepaakides oleva kombineeritud kütusekoguse (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega, lehekülg 81*).

Määra näidiku piirid: määrab eri näidikute ülemise ja alumise piirväärtuse (*Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine, lehekülg 102*).

CZone™: seadistab digitaalsed lülitussüsteemid.

Seadme SeaStar juhtum: seadistab digitaalsed lülitussüsteemid.

Laevakere tunnus: võimaldab sisestada laevakere tunnusnumbri (HIN). HIN võib olla püsivalt kinnitatud ahtri ülemisele paremale poolele või väljapoole.

Kiilu nihke määramine

Saad sisestada kiilu nihke, et kompenseerida anduri esitatavat sügavusnäitu. See võimaldab olenevalt sinu vajadusest vaadata kiilu alla jääva vee sügavust või tõelist vee sügavust.

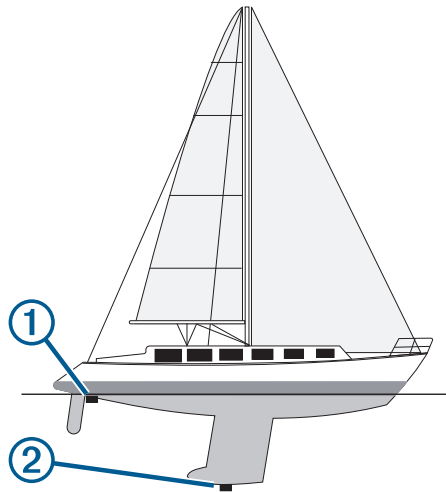
Kui soovid teada, kui sügav on vesi kiilu või paadi kõige madalama punkti all ning andur on paigaldatud veepiirile või kuhugi kiilu kohale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni.

Kui soovid teada tõelist vee sügavust ja andur on paigaldatud veepiirist allapoole, mõõda kaugus anduri põhjast veepiirini.

MÄRKUS. see suvand on kasutatav, kui sul on kehtivad sügavusandmed.

1 Mõõda kaugus.

- Kui andur paigaldati veepiirile ① või kiilust kõrgemale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni. Sisesta see väärtus positiivse arvuna.
- Kui andur paigaldati kiilu põhja ② ja soovid teada tõelise vee sügavuse, mõõda kaugus andurist veepiirini. Sisesta see väärtus negatiivse arvuna.



2 Lõpeta toiming.

- Kui andur on kaardiplotteri või sonari mooduliga ühendatud, vali **Seaded > Minu alus > Kiilu nihe**.
- Kui andur on ühendatud NMEA 2000 võrku, vali **Seaded > Side > NMEA 2000 seadistus > Seadme loend**, vali andur ja seejärel **Vaade > Kiilu nihe**.

3 Vali **+**, kui andur on paigaldatud veepiirile, või vali **-**, kui andur on paigaldatud kiilu põhjale.

4 Sisesta esimeses sammus saadud väärtus.

VIHJE: kui kaardiplotteril on klahvid, kasuta kauguse sisestamiseks nooleklahve.

Veetemperatuuri nihke seadistamine

Temperatuurinihe kompenseerib temperatuurianduri või temperatuuri mõõtmise võimalusega anduri temperatuurinäitu.

- 1 Mõõda veetemperatuuri võrguga ühendatud temperatuurianduri või temperatuuri mõõtmise võimalusega anduri abil.
- 2 Mõõda veetemperatuuri erineva teadaolevalt täpse temperatuurianduri või termomeetriga.
- 3 Lahuta 1. etapis mõõdetud veetemperatuur 2. etapis mõõdetud veetemperatuurist.
See väärtus on temperatuurinihe. Sisesta see väärtus etapis 5 positiivse arvuna, kui andur mõõdab veetemperatuuri tegelikust külmemana. Sisesta see väärtus etapis 5 negatiivse arvuna, kui andur mõõdab veetemperatuuri tegelikust soojemana.
- 4 Lõpeta toiming.
 - Kui andur on kaardiplotteri või sonari mooduliga ühendatud, vali **Seaded > Minu alus > Temp. nihe**.
 - Kui andur on ühendatud võrku NMEA 2000, vali **Seaded > Side > NMEA 2000 seadistus > Seadme loend**, vali andur ja seejärel vali **Vaade > Temp. nihe**.
- 5 Sisesta etapis 3 arvutatud temperatuurinihke väärtus.

Veesõiduki kütusekoguse seadistamine

- 1 Vali **Seaded > Minu alus > Kütusekogus**.
- 2 Sisesta kütusepaakide kombineeritud kogumaht.

Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega

Saad kütuse lisamisel kaardiplotteris kütusetasemeid aluses oleva tegeliku kütusekogusega sünkroonida.

- 1 Vali **Näidikud > Mootor > Menüü**.
- 2 Tee valik:
 - Kui oled aluse kõik kütusepaagid täitnud, vali **Täida kõik paagid**. Kütusetase lähtestatakse maksimaalsele kogusele.
 - Kui sa paaki päris täis ei tankinud, vali **Lisa paati kütust** ning sisesta lisatud kogus.
 - Aluse paakides oleva kogu kütusekoguse täpsustamiseks vali **Määra pardal olev kütus** ning sisesta paakides olev kütuse kogus.

Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine

Saad configureerida näidiku ülemise ja alumise piiri ning soovitud standardse töö.

MÄRKUS. kõik suvandid pole kõigi näidikute jaoks saadaval.

- 1 Vali kasutatavate näidikute kuval **Menüü > Näidiku seadistus > Määra näidiku piirid**.
- 2 Vali kohandatav näidik.
- 3 Tee valik:
 - Standardse töövahemiku minimaalse väärtuse määramiseks vali **Hinnanguline min**.
 - Standardse töövahemiku maksimaalse väärtuse määramiseks vali **Hinnanguline max**.
 - Et näidiku alumine piir määratud miinimumist väiksemaks seada, vali **Min. kaal**.
 - Et näidiku alumine piir määratud maksimumist suuremaks seada, vali **Max. kaal**.
- 4 Vali piirväärtus.
- 5 Lisanäidikute piiride määramiseks korda samme 4 ja 5.

Sideseaded

MÄRKUS. mõned seaded ja suvandid vajavad lisakaarte või -riistvara.

Vali **Seaded** > **Side**.

Jadaport: määrab jadapordi sisend-/väljundvormingu, kui ühendad kaardiploteri väliste NMEA seadmete, arvutite või muude Garmin seadmetega. Valikut Garmini andmeedastus kasutatakse arvutiga ühendamiseks. Valikut NMEA standard kasutatakse DSC VHF-raadioga ühendamiseks. Valikut NMEA suur kiirus kasutatakse AIS VHF-raadioga ühendamiseks.

NMEA 0183 seadistus: määrab kaardiploteri edastatavad NMEA 0183 laused, mitu komakohta NMEA väljundis edastatakse ning mitu vahepunkti tuvastatakse ([NMEA 0183 seaded, lehekülg 103](#)).

NMEA 2000 seadistus: võimaldab vaadata ja märkida seadmed NMEA 2000 võrgus ([NMEA 2000 seaded, lehekülg 103](#)).

Merevõrk: võimaldab vaadata kaarte, sonarit või radarit jagavaid seadmeid. Pole kõigil kaardiploteri mudelitel kasutatav.

MÄRKUS. saad vaadata võrguandmeid ainult mudelil, mis neid andmeid toetab. Näiteks ei saa sa vaadata võrguühendusega radarit mudelis, mis ei toeta radari kasutamist.

Juhtmeta seadmed: võimaldab seadistada juhtmeta seadmeid ([Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülg 104](#)). Ei ole kõigi mudelite puhul saadaval.

Wi-Fi-võrk: võimaldab seadistada Wi-Fi võrku ([Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülg 104](#)).

NMEA 0183

Kaardiploterid toetavad NMEA 0183 standardit, mida kasutatakse erinevate NMEA 0183 seadmete ühendamiseks, nt VHF-raadiod, NMEA vahendid, autopiloodid, tuuleandurid ja suunaandurid.

Et ühendada kaardiploter valikulise NMEA 0183 seadmega, uuri kaardiploteri paigaldusjuhiseid.

Kaardiploteri jaoks heaks kiidetud NMEA 0183 laused on GPAPB, GPBOD, GPBWC, GPGGA, GPGLL, GPGSA, GPGSV, GPRMB, GPRMC, GPRTE, GPVTG, GPWPL, GPXTE ja Garmini omandilaused PGRME, PGRMM ja PGRMZ.

See kaardiploter toetab ka WPL lauset, DSC-i ja sonari NMEA 0183 sisendit, mist toetab DPT-d (sügavus) või DBT-d, MTW-d (veetemperatuur), ja VHW-d (veetemperatuuri, kiiruse ja suuna) lauseid.

NMEA 0183 seaded

Vali **Seaded** > **Side** > **NMEA 0183 seadistus**.

Kajalood: lubab kajaloodile NMEA 0183 väljundlaused (kui kohaldatav).

Teekond: lubab teekonnale NMEA 0183 väljundlaused.

Süsteem: lubab süsteemiteabele NMEA 0183 väljundlaused.

Garmin: lubab NMEA 0183 väljundlaused Garmin omandilausetele.

Asuk. täpsus: määrab komakohast paremale jäävate numbrite arvu NMEA väljundi edastamiseks.

XTE täpsus: määrab komakohast paremale jäävate numbrite arvu NMEA segunemisvea väljundi jaoks.

Vahepunkti ID-d: lülitab laevatamise ajal seadme edastama vahepunkti nimesid või numbreid NMEA 0183 vahendusel. Numbrite kasutamine võib lahendada ühilduvusprobleemid vanemate NMEA 0183 autopilootidega.

Diagnostika: kuvab NMEA 0183 diagnostikateabe.

Vaikevalikud: taastab NMEA 0183 tehasesätteid.

NMEA 2000 seaded

Vali **Seaded** > **Side** > **NMEA 2000 seadistus**.

Seadme loend: kuvab võrku ühendatud seadmed ja võimaldab teatud ühendatud andurite seadistusi NMEA 2000 võrgu abil määrata.

Sildista seadmed: muudab saada olevate ühendatud seadmete sildid.

Võrgus olevate seadmete ja andurite nimetamine

Saad anda nimed Garmin laevandusvõrku ja NMEA 2000 võrku ühendatud seadmetele ja anduritele.

- 1 Vali **Seaded > Side**.
- 2 Vali **Merevõrk** või **NMEA 2000 seadistus > Seadme loend**.
- 3 Vali vasakule jäävast loendist seade.
- 4 Vali **Muuda nime**.
- 5 Sisesta nimi ja vali **Valmis**.

Wi-Fi võrk

Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine

Kaardiplotterid saavad luua Wi-Fi võrgu, kuhu saad ühendada juhtmevabad seadmed. Juhtmevaba võrgu seadete esmakordsel avamisel palutakse võrk seadistada.

- 1 Vali **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Wi-Fi-võrk > Wi-Fi > Sees > OK**.
- 2 Vajadusel anna juhtmevabale võrgule nimi.
- 3 Sisesta parool.

Parooli vajad juhtmevabas seadmes juhtmevaba võrgu avamiseks. Parool on tõstutundlik.

Traadita seadme ühendamise kaardiplotteriga

Enne traadita seadme ühendamist kaardiplotteri traadita võrku tuleb kaardiplotteri traadita võrk seadistada ([Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülg 104](#)).

Andmete jagamiseks võib kaardiplotteriga ühendada mitu traadita seadet.

- 1 Lülita traadita seadmes sisse Wi-Fi funktsioon ja otsi traadita võrke.
- 2 Vali oma kaardiplotteri traadita võrgu nimi ([Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülg 104](#)).
- 3 Sisesta kaardiplotteri parool.

Traadita võrgu kanali muutmise

Kui sul on probleeme oma seadme leidmisel või sellega ühendamisel või ilmneb häireid, võid muuta traadita võrgu kanalit.

- 1 Vali **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Wi-Fi-võrk > Täpsemad > Kanal**.
- 2 Vali uus kanal.

Sa ei pea selle võrguga ühendatud seadmete traadita kanalit muutma.

Hoiatuste seadistamine

ETTEVAATUST

Piipar seade peab olema sisse lülitatud, et hoiatuste helisignaale oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded, lehekülg 98](#)). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Navigatsioonihoiatused

Vali **Seaded > Hoiatused > Navigeerimine**.

Saabumine: pöörde või sihtkohaga seotud vastava kauguse või ajaväärtuse saavutamisel kostab helisignaal.

Ankru lohisemine: seadistatud triivikauguse ületamisel ankrusoleku ajal kostab helisignaal.

HOIATUS

Ankru lohisemise hoiatus on üksnes abivahend olukorrast ülevaate saamiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist või kokkupõrkeid ära hoida. Sinul on vastutus oma laeva ohutu ja kaalutletud juhtimise eest, selle eest, et oled teadlik oma ümbrusest ning teed vee peal otsuseid ohutusest lähtudes.

Kursist kõrval: kui kaldud vastava vahemaa võrra kursist kõrvale, kostab helisignaal.

xxx: keelab ja lubab kõik piirihoiatused.

Süsteemihoiatused

Vali **Seaded** > **Hoiatused** > **Süsteem**.

Seadme ping: seadistab seadme liiga madala pinge hoiatuse.

GPS-i täpsus: seadistab hoiatuse, kui GPS-asukoha täpsus peaks langema allapoole kasutaja määratud väärtust.

Sonari hoiatused

HOIATUS

Sonari hoiatused on vahend tähelepanu pööramiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

Madal vee hoiatus on vahend tähelepanu pööramiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

ETTEVAATUST

Piipar seade peab olema sisse lülitatud, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded, lehekülg 98](#)). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

MÄRKUS. kõik suvandid pole kõikidel anduritel kasutatavad.

Vali **Seaded** > **Hoiatused** > **Sonar**.

Madal vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest väiksem.

Sügav vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest suurem.

FrontVü hoiatus: seadistab hoiatuse, mis esitatakse, kui paadi ette jääv sügavus on määratud väärtusest väiksem (aitab vältida madalikule sõitmist) ([FrontVü sügavushoiatuse seadistamine, lehekülg 68](#)). See hoiatus on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritega.

Veetemp.: hoiatus kostab, kui anduri tuvastatud veetemperatuur on 1,1 °C määratud temperatuurist üle või alla.

Kala: hoiatus kostab, kui seade tuvastab hõljuva sihtmärgi.

-  määrab hoiatuse mis tahes suuruses kala tuvastamisel.
-  määrab hoiatuse keskmise või suurema kala tuvastamisel.
-  määrab hoiatuse ainult suure kala tuvastamisel.

Kütusehoiatuse määramine

ETTEVAATUST

Piipar seade peab olema sisse lülitatud, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad ([Süsteemiseaded, lehekülg 98](#)). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Enne kütuse hoiatustaseme määramist tuleb kaardiplotteriga ühendada ühilduv kütuse vooluandur.

Saad määrata hoiatuse, mis kostab, kui pardal olev kütusekogus saavutab sinu määratud taseme.

1 Vali **Seaded** > **Hoiatused** > **Kütus** > **Kütuse hoiatus** > **Sees**.

2 Sisesta kütuse kogus, mis vallandab hoiatuse ja vali **Valmis**.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine

⚠ HOIATUS

See funktsioon on üksnes abivahend olukorrast ülevaate saamiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist või kokkupõrkeid ära hoida. Veesõiduki ohutu kasutamise eest vastutad sina.

⚠ ETTEVAATUST

Piipar seaded tuleb sisse lülitada, et hoiatuste helisignaalid oleks kuuldavad (*Süsteemiseaded, lehekülg 98*). Kui hoiatuste helisignaale ei määrata, võib tagajärjeks olla kehavigastus või varaline kahju.

Enne turvatsooni kokkupõrkehoiatuse määramist pead ühilduva kaardiplotteri AIS-seadmega ühendama.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatust kasutatakse ainult AIS-iga. Turvatsooni kasutatakse kokkupõrgete vältimiseks ja seda saab kohandada.

1 Vali **Seaded > Hoiatused > AIS > AIS alarm > Sees**.

Kui AIS-aktiveeritud alus siseneb sinu paadi turvatsooni, kuvatakse teade ja kostab helisignaal. Ekraanil märgitakse objekt ohtlikuks. Kui hoiatus on välja lülitatud, teadet ja helilist hoiatust ei esitata, aga objekt märgitakse ekraanil ikkagi ohtlikuks.

2 Vali **Ulatus**.

3 Vali alust ümbritseva turvatsooni suurus.

4 Vali **Aeg**:

5 Vali aeg, millal sihtmärk eeldatavalt turvatsooni piiri ületab.

Näiteks, kui soovid saada hoiatuse 10 minutit enne eeldatavat piiri rikkumist, määra suvandi Aeg: sätteks 10 ning hoiatus antakse 10 minutit enne seda, kui alus turvatsooni piiri ületab.

Ühikute seaded

Vali **Seaded > Ühikud**.

Süsteemiühikud: seadistab seadme ühikute formaadi. Näiteks **Kohandatud > Sügavus > Sülda** seadistab ühikute vormingu valikule Sülda.

Muutuv: seadistab magnetilise deklinatsiooni ehk su praeguse asukoha magnetilise põhjasuuna ja tegeliku põhjasuuna nurga.

Põhja viide: seadistab suunateabe arvutamisel kasutatavad suunaviited. Tõene määrab põhjasuuna viitena geograafilise põhjasuuna. Koordinaadistik määrab põhjasuuna viitena võrgustiku põhjasuuna (000°). Magnetic määrab põhjasuuna viitena magnetilise põhjasuuna.

Asukoha vorming: määrab paigutuse vormingu, mida kasutatakse vastava asukohanäidu kuvamisel. Ära muuda seda seadet, v.a erineva paigutusevorminguga kaardi kasutamisel

Nullsügavus: määrab kaardistruktuuri koordinaatsüsteemi. Ära muuda seda seadet, v.a erinevate andmetega kaardi kasutamisel

Kellaeg: määrab kellaaja vormingu, ajavööndi ja suveaja.

Navigatsiooniseaded

MÄRKUS. mõned seaded ja suvandid vajavad lisakaarte või -riistvara.

Vali **Seaded** > **Navigeerimine**.

Teekonna sildid: Seadistab kaardil marsruudi pööretega kuvatavate siltide tüübi.

Autom. navigatsioon: seadistab parameetrid, mida kaardiplotter kasutab Autom. navigatsioon tee arvutamisel (teatud preemiumkaartide korral).

Pöörde siire aktiivne: seadistab aja või vahemaa põhjal arvutatava pöördesiirde.

Pöörde siirde aeg: kui Kellaaeg on valitud suvandi Pöörde siire aktiivne sätteks, siis valitakse pöördesiirde minutid. Marsruudil navigeerides või paljude pööretega või kiirel Autom. navigatsioon teel võib väärtuse suurendamine aidata parandada automaatpiloodi täpsust. Sirge marsruudi või aeglase kiiruse korral võib väiksem väärtus autopiloodi täpsust parandada.

Pöörde siirde kaugus: kui Vahemaa on valitud suvandi Pöörde siire aktiivne sätteks, siis valitakse pöördesiirde kaugus. Marsruudil navigeerides või paljude pööretega või kiirel Autom. navigatsioon teel võib väärtuse suurendamine aidata parandada automaatpiloodi täpsust. Sirge marsruudi või aeglase kiiruse korral võib väiksem väärtus autopiloodi täpsust parandada.

Teekonna algus: valib marsruudil navigeerimise algpunkti.

Muude veesõidukite seaded

Kui ühilduv kaardiplotter on ühendatud AIS-seadme või VHF-raadiosaatjaga, võid seadistada kaardiplotteris muude veesõidukite kuvamise.

Vali **Seaded** > **Muud alused**.

AIS: lubab ja keelab AIS-signaali vastuvõtu.

DSC: lubab ja keelab digitaalse valikkutsungi (DSC).

AIS alarm: seadistab kokkupõrkealarmi ([Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine](#), lehekülg 19 ja [AIS edastustesti hoiatuste lubamine](#), lehekülg 21).

Kaardiplotteri tehaseseadete taastamine

MÄRKUS. mõjutab kõiki võrgus olevaid seadmeid.

1 Vali **Seaded** > **Süsteem** > **Süsteemiteave** > **Lähtesta**.

2 Tee valik:

- Seadme tehaseseadete taastamiseks vali **Lähtesta seaded**. Sellega taastatakse konfiguratsiooni vaikesätteid, aga salvestatud kasutajaandmeid, kaarte või tarkvarauuendusi ei eemaldata.
- Salvestatud andmete, nagu vahepunktid ja teekonnad, kustutamiseks vali **Nulli kasutaja andmed**. Kaarte ja tarkvarauuendusi ei mõjutata.
- Salvestatud andmete kustutamiseks ja seadme tehaseseadete taastamiseks eraldage kaardiplotter Garmin Merevõrgust ja vali **Kustuta andmed ja lähtesta seaded**. Kaarte ja tarkvarauuendusi ei mõjutata.

Kasutajaandmete jagamine ja haldamine

HOIATUS

Selle funktsiooni abil saad importida teistest seadmetest andmeid, mille autoriks on võinud olla kolmandad isikud. Garmin ei taga kolmandate isikute loodud andmete täpsust, täielikkust ega ajakohasust. Toetud nendele andmetele ja kasutad neid omal vastutusel.

Saad jagada kasutajaandmeid ühilduvate seadmete vahel. Kasutajaandmed sisaldavad vahepunkte, salvestatud radasid, marsruute ja piire.

- Saad jagada andmeid Garmin merevõrgus.
- Võid kasutajaandmeid jagada ja hallata mälukaardi abil. Seadmesse peab olema paigaldatud mälukaart. Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB suurust mälukaarti.

Failitüübi valimine muu tootja vahepunktidele ja marsruutidele

Võid importida ja eksportida muu tootja seadmete vahepunkte.

- 1 Sisesta mäluaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Kasutaja andmed > Andmeedastus > Faili tüüp**.
- 3 Vali **GPX**.

Garmin seadmetega andmete uuesti edastamiseks vali failitüüp ADM.

Kasutajaandmete kopeerimine mäluaardilt

Võid kopeerida mäluaardile salvestatud muude seadmete kasutajaandmed. Kasutajaandmete hulka kuuluvad vahepunktid, marsruudid, automaatinavigatsiooni teed, rajad ja piirid.

MÄRKUS. toetatakse üksnes .adm laiendiga piirifaile.

- 1 Sisesta mäluaart kaardipessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus**.
- 3 Vajadusel vali mäluaart, kuhu andmed kopeerida.
- 4 Tee valik:
 - Mäluaardil olevate andmete kopeerimiseks kaardiplotterisse ja nende kombineerimiseks olemasolevate andmetega vali **Liida kaardilt**.
 - Mäluaardil olevate andmete kopeerimiseks kaardiplotterisse ja olemasolevate andmete ülekirjutamiseks vali **Asenda kaardilt**.
- 5 Vali failinimi.

Kasutajaandmete kopeerimine mäluaardile

Võid kasutajaandmed mäluaardile salvestada ja need teise seadmesse kopeerida. Kasutajaandmete hulka kuuluvad vahepunktid, marsruudid, automaatinavigatsiooni teed, rajad ja piirid.

- 1 Sisesta mäluaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Salvesta kaardile**.
- 3 Vajadusel vali mäluaart, kuhu andmed kopeerida.
- 4 Tee valik:
 - Uue faili loomiseks vali **+** ja sisesta nimi.
 - Teabe lisamiseks olemasolevasse faili vali fail loendist ja vali **Salvesta kaardile**.

Sisseehitatud kaartide uuendamine mäluaardi ja Garmin Express abil

Sisse-ehitatud kaarte saad uuendada arvutirakenduse Garmin Express ja mäluaardi abil.

- 1 Sisesta mäluaart arvuti mäluaardipessa (*Mäluaartide sisestamine, lehekülg 3*).
- 2 Ava rakendus Garmin Express.
Kui rakendus Garmin Express pole sinu arvutisse installitud, laadi see alla aadressilt garmin.com/express.
- 3 Vajadusel registreeri oma seade (*Seadme registreerimine rakenduses Garmin Express, lehekülg 111*).
- 4 Klõpsa valikul **Alus > Vaata üksikasju**.
- 5 Uuendamiseks klõpsa kaardi kõrval valikul **Laadi alla**.
- 6 Allalaadimise lõpetamiseks järgi ekraanile kuvatavaid juhiseid.
- 7 Oota, kuni uuendust alla laaditakse.
Uuendamisele võib kuluda aega.
- 8 Kui allalaadimine on lõppenud, väljuta kaart arvutist.
- 9 Sisesta mäluaart pessa (*Mäluaartide sisestamine, lehekülg 3*).
- 10 Vali kaardiplotteris **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Uuenda sisse ehitatud kaart**.
Kaardiplotteris kuvatakse uuendatud kaart.

Andmete varundamine arvutisse

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Salvesta kaardile**.
- 3 Vali loendist failinimi või vali **⊕**.
- 4 Vali **Salvesta kaardile**.
- 5 Eemalda mälukaart ja sisesta see arvutiga ühendatud kaardilugerisse.
- 6 Ava mälukaardil kaust Garmin\UserData.
- 7 Kopeeri varundusfail kaardile ja kleebi see arvutis mis tahes kohta.

Kaardiplotteri varundatud andmete taastamine

- 1 Sisesta arvutiga ühendatud kaardilugerisse mälukaart.
- 2 Kopeeri varundusfail arvutist mälukaardile (kausta Garmin\UserData).
- 3 Sisesta mälukaart pessa.
- 4 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Asenda kaardilt**.

Süsteemiteabe salvestamine mälukaardile

Võid süsteemiteabe tõrkeotsingu abivahendina mälukaardile salvestada. Klienditugi võib paluda sul seda teavet kasutada andmete hankimisel võrgust.

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Garmini seadmed > Salvesta kaardile**.
- 3 Vajaduse korral vali mälukaart, kuhu süsteemiteave salvestada.
- 4 Eemalda mälukaart.

Lisa

ActiveCaptain ja Garmin Express

Rakendused ActiveCaptain ja Garmin Express aitavad sul hallata sinu Garmin kaardiplotterit ja muid seadmeid.

ActiveCaptain: mobiilirakendus ActiveCaptain pakub hõlpsalt kasutatavad ühendust sinu ühilduva mobiilseadme ja Garmin kaardiplotteri, kaartide ning Garmin Quickdraw kontuuride kogukonna vahel ([Rakendus ActiveCaptain, lehekülg 7](#)). Rakendus pakub piiramatut ligipääsu sinu kartograafiale ja kiiret ning mobiilset viisi uute kaartide allalaadimiseks funktsiooniga OneChart™, linki kaardiplotteriga teavituste vastuvõtmiseks ning ligipääsu ActiveCaptain kogukonnale sadamate ja muude laevanduse huvipunktide tagasiside jagamiseks. Rakendust saad kasutada ka oma reisi plaanimiseks ning kasutajaandmete sünkroonimiseks. Rakendus kontrollib seadme saada olevaid uuendusi ja teavitab sind, kui uuendus on olemas.

Garmin Express: töölaua rakendus Garmin Express võimaldab kasutada arvutit ja mälukaarti, et laadida alla ja uuendada Garmin kaardiplotteri tarkvara ja kaarte ([Rakendus Garmin Express, lehekülg 110](#)). Kasuta rakendust Garmin Express suuremate allalaadimiste ja uuenduste kiiremaks andmeedastuseks ning teatud mobiilseadmetega võimalike andmeedastustasude vältimiseks.

Funktsioon	Mobiilirakendus ActiveCaptain	Töölaua rakendus Garmin Express
Registreeri oma uus Garmin mereseade	Jah	Jah
Uuenda oma Garmin kaardiplotteri tarkvara	Jah	Jah
Uuenda oma Garmin merekaarte	Jah	Jah
Laadi alla uusi Garmin merekaarte	Jah	Jah
Ava Garmin Quickdraw kontuuride kogukond ja laadi kontuure alla ning jaga neid teiste kasutajatega	Jah	Ei
Süncrooni oma mobiilseade oma Garmin kaardiplotteriga	Jah	Ei
Ava ActiveCaptain kogukond ja saa tagasisidet sadamate ja muude laevanduse huvipunktide kohta	Jah	Ei
Võta kaardiplotteris vastu nutiteavitusi	Jah	Ei

Rakendus Garmin Express

Töölaua rakendus Garmin Express võimaldab kasutada arvutit ja mälukaarti, et laadida alla ja uuendada seadme Garmin tarkvara ja kaarte ning neid seadmes registreerida. Soovitame seda suuremahuliste allalaadimiste ja uuenduste puhul andmete kiiremaks edastamiseks ja teatud mobiilseadmete korral võimalike andmeedastustasude vältimiseks.

Rakenduse Garmin Express installimine arvutisse

Võid rakenduse Garmin Express installida Windows® või Mac® arvutisse.

- 1 Külasta veebilehte garmin.com/express.
- 2 Vali **Laadi Windowsi jaoks alla** või **Laadi Maci jaoks alla**.
- 3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Seadme registreerimine rakenduses Garmin Express

MÄRKUS. seadme registreerimiseks kasuta rakendust ActiveCaptain ja mobiilseadet (*Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine, lehekülg 8*).

Võrgus registreerudes aitad meil pakkuda sulle paremat klienditeenindust. Hoia ostutšekk või selle koopia kindlas kohas.

1 Installeeri rakendus Garmin Express arvutisse (*Rakenduse Garmin Express installimine arvutisse, lehekülg 110*).

2 Sisesta mälukaart kaardiplotteri kaardipilusse (*Mälukaartide sisestamine, lehekülg 3*).

3 Oota mõni hetk.

Kaardiplotter avab kaardihalduse lehekülje ja loob mälukaardi kausta Garmin faili GarminDevice.xml.

4 Eemalda mälukaart seadmest.

5 Ava rakendus Garmin Express arvutis.

6 Sisesta mälukaart arvutisse.

7 Vajadusel vali **Alusta**.

8 Kuni rakendus otsib, vali **Logi sisse** ekraani allservas valiku **On sul merekaarte või -seadmeid?** kõrval.

9 Loo Garmin konto või logi sisse.

10 Veetsõiduki seadistamiseks järgi ekraanijuhiseid.

11 Vali **+** > **Lisa**.

Rakendus Garmin Express otsib mälukaardilt seadme teavet.

12 Seadme registreerimiseks vali **Lisa seade**.

Pärast registreerimise lõpuleviimist otsib rakendus Garmin Express seadmele lisakaarte või kaardiuuendusi.

Kui lisad seadmeid kaardiplotteri võrku, korda rakenduses Garmin Express eeltoodud etappe uute seadmete registreerimiseks.

Kaartide uuendamine rakenduse Garmin Express kasutamisel

Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB microSD suurust vähemalt kiirusklassiga 4 mälukaarti. Soovitav on kasutada vähemalt 8 GB suurust mälukaarti kiirusklassiga 10.

Kaardiuuenduste allalaadimisele võib kuluda kuni mõni tund.

Kaartide uuendamiseks tuleks kasutada tühja mälukaarti. Uuendamisprotsessi käigus kustutatakse kaardil olevad failid ja vormindatakse kaart.

- 1 Installeerige rakendus Garmin Express arvutisse ([Rakenduse Garmin Express installimine arvutisse, lehekülg 110](#)).
- 2 Ava rakendus Garmin Express arvutis.
- 3 Vali oma veesõiduk ja seade.
- 4 Kui kaardiuuendused on saadaval, vali **Kaardiuuendused > Jätka**.
- 5 Loe läbi ja nõustu tingimustega.
- 6 Sisesta kaardiplotteri mälukaart arvutisse.
- 7 Vali mälukaardi draiv.
- 8 Loe läbi vormindamishoiatus ja vali **OK**.
- 9 Oota, kuni kaardiuuendus mälukaardile kopeeritakse.
MÄRKUS. uuendustefaili mälukaardile kopeerimisele võib kuluda mõni minut kuni mõni tund.
- 10 Sulge rakendus Garmin Express.
- 11 Väljuta mälukaart arvutist.
- 12 Lülita kaardiplotter sisse.
- 13 Pärast avakuva ilmumist sisesta kaardipilusse mälukaart.
MÄRKUS. uuenduse juhiste kuvamiseks peab seade olema enne kaardi sisestamist teinud täieliku alglaadimise.
- 14 Vali **Uuenda tarkvara > Jah**.
- 15 Uuendamise lõpuleviimiseks tuleb oodata mitu minutit.
- 16 Vastava teate ilmunisel jätta mälukaart seadmesse ja taaskäivita kaardiplotter.
- 17 Eemalda mälukaart.
MÄRKUS. kui mälukaart eemaldatakse enne seadme täielikku taaskäivitamist, siis ei viida uuendamist lõpule.

Tarkvarauuendused

Uue seadme või tarviku paigaldamisel tuleb tarkvara võib-olla uuendada.

Saad kasutada mobiilirakendust ActiveCaptain seadme tarkvara uuendamiseks ([Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain, lehekülg 10](#)).

Kaardiplotteri tarkvara uuendamiseks võid kasutada ka arvutirakendust Garmin Express ([Uue tarkvara laadimine mälukaardile rakenduses Garmin Express, lehekülg 113](#)).

Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB microSD suurust vähemalt kiirusklassiga 4 mälukaarti. Soovitav on kasutada vähemalt 8 GB suurust mälukaarti kiirusklassiga 10.

Enne tarkvara uuendamist tuleks kontrollida seadmesse installitud tarkvara versiooni ([Süsteemitarkvara teabe kuvamine, lehekülg 99](#)). Seejärel võid avada veebiaadressi garmin.com/support/software/marine.html, valida Vaata selle komplekti kõiki seadmeid ja võrrelda installitud tarkvara versiooni loendis oleva tarkvara versiooniga.

Kui seadmesse installitud tarkvara versioon on veebisaidil olevast vanem, tuleks tarkvara uuendada mobiilirakendusega ActiveCaptain ([Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain, lehekülg 10](#)) või arvutirakendusega Garmin Express ([Uue tarkvara laadimine mälukaardile rakenduses Garmin Express, lehekülg 113](#)).

Uue tarkvara laadimine mälukaardile rakenduses Garmin Express

Võid arvutirakenduse Garmin Express abil tarkvarauuenduse mälukaardile kopeerida.

Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB microSD suurust vähemalt kiirusklassiga 4 mälukaarti. Soovitatakse kasutada vähemalt 8 GB suurust mälukaarti kiirusklassiga 10.

Tarkvarauuenduste allalaadimisele võib kuluda mõni minut kuni mõni tund.

Tarkvara uuendamiseks tuleks kasutada tühja mälukaarti. Uuendamisprotsessi käigus kustutatakse kaardil olevad failid ja vormindatakse kaart.

- 1 Sisesta mälukaart arvuti kaardipilusse.
- 2 Installe rakendus Garmin Express ([Rakenduse Garmin Express installimine arvutisse, lehekülg 110](#)).
- 3 Vali oma veesõiduk ja seade.
- 4 Vali **Tarkvarauuendused > Jätka**.
- 5 Loe läbi ja nõustu tingimustega.
- 6 Vali mälukaardi draiv.
- 7 Loe läbi vormindamishoiatus ja vali **Jätka**.
- 8 Oota, kuni tarkvarauuendus mälukaardile kopeeritakse.

MÄRKUS. tarkvarauuenduste mälukaardile kopeerimisele võib kuluda mõni minut kuni mõni tund.

- 9 Sulge rakendus Garmin Express.

- 10 Väljuta mälukaart arvutist.

Kui oled värskenduse mälukaardile laadinud, installe tarkvara kaardiplotterile ([Seadme tarkvara uuendamine mälukaardi abil, lehekülg 113](#)).

Seadme tarkvara uuendamine mälukaardi abil

Tarkvara uuendamiseks mälukaardi abil tuleb hankida tarkvarauuendusega mälukaart või laadida mälukaardile uusim tarkvara rakenduses Garmin Express ([Uue tarkvara laadimine mälukaardile rakenduses Garmin Express, lehekülg 113](#)).

- 1 Lülita kaardiplotter sisse.
- 2 Pärast avakuva ilmumist sisesta kaardipilusse mälukaart.

MÄRKUS. tarkvarauuenduse juhiste kuvamiseks peab seade olema enne kaardi sisestamist teinud täieliku alglaadimise.

- 3 Vali **Installe kohe > Uuenda tarkvara > Jah**.
- 4 Tarkvara uuendamise lõpuleviimiseks tuleb oodata mitu minutit.
- 5 Vastava teate ilmunisel jätta mälukaart seadmesse ja taaskäivita kaardiplotter.
- 6 Eemalda mälukaart.

MÄRKUS. kui mälukaart eemaldatakse enne seadme täielikku taaskäivitamist, siis ei viida tarkvara uuendamist lõpule.

Ekraani puhastamine

TEATIS

Puhastusvahendid sisaldavad ammoniaaki, mis võib peegeldumistvastast katet kahjustada.

Seadmel on spetsiaalne peegeldumistvastane kate, mis on vaha ja abrasiivsete puhastusvahendite suhtes väga tundlik.

- 1 Kanna lapile prilliklaaside puhastusvahendit, mis on peegeldumistvastase katte jaoks ohutu.
- 2 Pühi ekraani pehme puhta ebevaba lapiga ettevaatlikult.

Ekraanipildid

Võid kaardiplotteri mis tahes kuva ekraanipildi salvestada rasterkujutisena (.png). Ekraanipilti saab arvutisse edastada.

Ekraanipiltide salvestamine

- 1 Sisesta mäluaart pessa.
- 2 Vali **Seaded** > **Kuvatõmmis** > **Sees**.
- 3 Ava kuva, mida soovid salvestada.
- 4 Hoia **Avaleht** vähemalt kuus sekundit all.

Ekraanipiltide kopeerimine arvutisse

- 1 Eemalda mäluaart kaardiplotterist ja sisesta see arvutiga ühendatud kaardilugerisse.
- 2 Ava rakenduses Windows Explorer mäluaardil olev kaust Garmin\scrn.
- 3 Kopeeri pilt kaardilt ja kleebi see arvutis mis tahes kohta.

Tõrkeotsing

Mu seade ei leia GPS-signaale

Kui seade ei leia satelliidisignaale, võib põhjuseid olla mitu. Kui seadmega on satelliitide viimase tuvastamise hetkest alates läbitud pikk vahemaa või seade on mitu nädalat või kuud olnud välja lülitatud, siis ei pruugi seade satelliite korralikult üles leida.

- Veendu, et seade kasutab uusimat tarkvara. Kui ei kasuta, uuenda seadme tarkvara ([Seadme tarkvara uuendamine mäluaardi abil, lehekülg 113](#)).
- Veendu, et GPS-signaali vastuvõtmiseks pole seadme kohal ühtegi takistust. Kui seade asub kabiinis, peaks see GPS-signaali vastuvõtmiseks asuma akna läheduses.

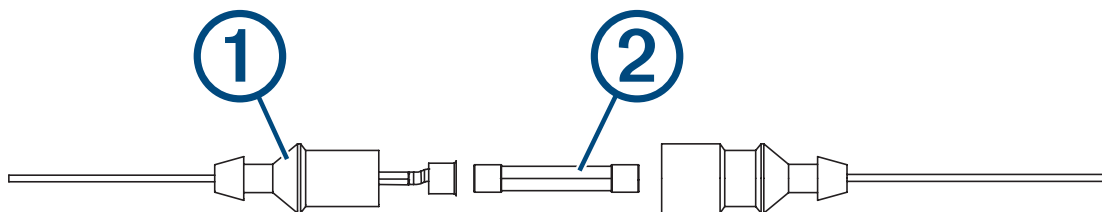
Mu seade ei lülitu sisse või lülitub iseenesest välja

Kui seade ei lülitu sisse või lülitub ootamatult välja, võib põhjuseks olla halb toide. Toiteprobleemi põhjuse leidmiseks vt alltoodud juhiseid.

- Veendu, et toiteallikas toimib.
Selle kontrollimiseks on mitu võimalust. Nt võid kontrollida, kas toiteallikas toimib teiste seadmetega.
- Kontrolli toitejuhtme kaitset.
Kaitse peaks asuma punase toitejuhtme hoidikus. Veendu, et paigaldatud on õige suurusega kaitse. Kaitsme õige suuruse teadasaamiseks vt kaabli küljes olevat silti või paigaldusjuhiseid. Kaitsmesisese ühenduse kontrollimiseks vaata kaitset. Kaitset saab testida multimeetriga. Kui kaitse on korras, näitab multimeeter 0 oomi.
- Veendu, et seadme toitepinge on vähemalt 12 Vdc.
Pinge kontrollimiseks mõõda toitekaabli toitepesa ja massipesa vahelist alalispinget. Kui pinge on alla 12 Vdc, ei lülitu seade sisse.
- Kui toiteprobleeme pole, aga seade ei lülitu sisse, võta ühendust ettevõtte Garmin klienditoega.

Sõiduki toitejuhtme kaitsme vahetamine

- 1 Ava kaitsmehoidik ①.



- 2 Kaitsme eemaldamiseks vääna seda ja tõmba välja ②.
- 3 Paigalda uus 8 A sulavkaitse.
- 4 Sulge kaitsmehoidik.

Mu sonar ei tööta

- Veendu, et sonari kaabli konnektori lukustusrõngas on kinnitatud.
- Vajuta nuppu  ja veendu, et sonar on sisse lülitatud.
- Vali anduri õige tüüp ([Anduri tüübi valimine](#), lehekülg 59).

Mu seade ei loo vahepunkte õigesse kohta

Võid vahepunktide teavet käsitsi sisestada, et andmeid teiste seadmetega jagada. Kui sisestasid vahepunkti koordinaatide abil käsitsi ja punkti asukohta ei kuvata õigesti, ei pruugi kaardiandmed ja asukoha vorming ühtida vahepunkti märkimisel kasutatud algsete kaardiandmete ja asukoha vorminguga.

Asukoha vorming on formaat, mida kasutatakse GPS-vastuvõtja asukoha kuvamiseks ekraanil. Tavaliselt kuvatakse seda laius-/pikkuskraadina (kraadid ja minutid), mille valikute hulka kuuluvad kraadid, minutid ja sekundid, ainult kraadid või üks mitmest koordinaatide vormingust.

Kaardiandmete all mõeldakse matemaatilist mudelit, mis kujutab maakera pinnaosa. Laius- ja pikkusjooned paberkaardil viitavad konkreetsetele kaardiandmetele.

- 1 Uuri, milliseid kaardiandmeid ja asukoha vormingut algse vahepunkti loomisel kasutati.
Kui algne vahepunkt võeti kaardilt, peaks kaardil olema legend, mis näitab kaardi loomisel kasutatud andmeid ja asukoha vormingut. Enamasti asub see kaardilegendi lähedal.
- 2 Vali **Seaded > Ühikud**.
- 3 Vali õiged kaardiandmed ja asukoha vormingu seaded.
- 4 Loo vahepunkt uuesti.

Mu seade ei näita õiget kellaaega

Kellaaeg määratakse GPS-asukoha ja ajavööndi sättega.

- 1 Vali **Seaded > Ühikud > Ajavöönd**.
- 2 Veendu, et seade võtab vastu GPS-signaali.

Ettevõtte Garmin tugikeskus

Abi ja teabe (nt tootejuhendid, korduvad küsimused, videod, tarkvaravärskendused ja klienditugi) saamiseks ava veebisait support.garmin.com.

Tehnilised andmed

Kõik mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Materjal	Polükarbonaatplastik
Veekindluse tase	IEC 60529 IPX7 ³
Temperatuurivahemik	-15° kuni 55 °C (5° kuni 131 °F)
Sisendpinge	9 kuni 18 Vdc
Kaitse	8 A
Kompassile ohutu vahemaa	65 cm (25,6 tolli)
Vahemaa lähima takistusi	150 mm (6 tolli)
NMEA 2000 LEN @ 9 Vdc	1
NMEA 2000 tõmme	39 mA max.
Ekraani resolutsioon	WXGA, 1280 x 800 pikslit
Mälukaart	2 microSD kaardipesa; kaardi max. suurus 32 Gb
Max. teepunkte	5000
Max teekondasid	100
Max aktiivseid jälgimispunkte	50 000 punkti, 50 salvestatud rada

10-tollised mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Mõõdud (L x K x S)	29,5 x 19,5 x 9,8 cm (11,6 x 7,7 x 3,9 tolli)
Ekraani suurus (L x K)	21,7 x 13,6 cm (8,5 x 5,4 tolli) 25,4 cm (10 tolli) diagonaal
Kaal	1,8 kg (4,0 naela)
Max voolutarve	36 W
Tüüpiline voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	3 A
Maksimaalne voolutarve 12 Vdc juures	6 A
Traadita ühenduse sagedused ja protokollid	Wi-Fi, 2,4 GHz @ 17,2 dBm maksimaalselt ANT®, 2,4 GHz @ 3,1 dBm maksimaalselt Bluetooth, 2,4 GHz @ 1,2 dBm maksimaalselt

³ Seade võib olla kuni 30 minutit 1 meetri sügavuses vees. Lisateavet vt veebilehelt www.garmin.com/waterrating.

I2-tollised mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Mõõdud (L x K x S)	34,1 x 22,9 x 9,8 cm (13,4 x 9 x 3,9 tolli)
Ekraani suurus (L x K)	26,1 x 16,3 cm (10,3 x 6,4 tolli) 30,7 cm (12,1 tolli) diagonaal
Kaal	2,5 kg (5,5 naela)
Max voolutarve	39,6 W
Tüüpiline voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	3,3 A
Maksimaalne voolutarve 12 Vdc juures	6,1 A
Traadita ühenduse sagedused ja protokollid	Wi-Fi, 2,4 GHz @ 18,5 dBm maksimaalselt ANT, 2,4 GHz @ 1,2 dBm maksimaalselt Bluetooth, 2,4 GHz @ 1,0 dBm maksimaalselt

Sonarimudelite spetsifikatsioonid

Spetsifikatsioon	Väärtus
Sonari sagedused ⁴	Tavaline: 50, 77, 83 või 200 kHz CHIRP Garmin ClearVü: 260, 455 või 800 kHz CHIRP SideVü: 260, 455, 800 või 1100 kHz
Sonari edastusvõimsus (RMS) ⁵	600 W
Sonari sügavus ⁶	701 m (2300 jalga) 77 kHz juures

⁴ Sõltub andurist.

⁵ Sõltub anduri klassist ja sügavusest.

⁶ Sõltub andurist, vee soolasusest, põhja tüübist ja muudest veeoludest.

NMEA 0183 teave

Edastus

Lause	Kirjeldus
GPAPB	APB: suuna või raja juhtuksuse (autopiloodi) lause "B"
GPBOD	BOD: suund (algpunktist sihtkohani)
GPBWC	BWC: suund ja kaugus vahepunktist
GPGBA	GGA: globaalse positsioneerimissüsteemi parandusandmed
GPGLL	GLL: geograafiline asukoht (laius- ja pikkuskraad)
GPGSA	GSA: GNSS DOP ja aktiivsed satelliidid
GPGSV	GSV: vaateulatuses GNSS-satelliidid
GPRMB	RMB: soovituslik minimaalne navigatsiooniteave
GPRMC	RMC: soovituslikud minimaalsed konkreetset GNSS-andmed
GP RTE	RTE: marsruudid
GPVTG	VTG: kurss üle maapinna ja liikumiskiirus
GPWPL	WPL: vahepunkti asukoht
GPXTE	XTE: ristsuunaline viga
PGRME	E: hinnanguline viga
PGRMM	M: kaardiandmed
PGRMZ	Z: kõrgus
SDDBT	DBT: sügavus anduri all
SDDPT	DPT: sügavus
SDMTW	MTW: veetemperatuur
SDVHW	VHW: vee kiirus ja suund

Vastuvõtt

Lause	Kirjeldus
DPT	Sügavus
DBT	Sügavus anduri all
MTW	Veetemperatuur
VHW	Vee kiirus ja suund
WPL	Vahepunkti asukoht
DSC	Digitaalse valikkutsungi teave
DSE	Laiendatud digitaalne valikkutsung
HDG	Suund, kõrvalekalle ja variatsioon
HDM	Suund, magnetiline
MWD	Tuule kiirus ja suund
MDA	Meteoroloogiline komposiit
MWV	Tuule kiirus ja nurk
VDM	AIS VHF andmelingi sõnum

NMEA (USA riikliku mereelektroonika assotsiatsiooni) vormingu ja lausete täieliku teabe saate osta veebiaadressilt www.nmea.org.

NMEA 2000 parameetri rühmanumbri teave

Edastus ja vastuvõtt

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
059392	ISO kinnitus
059904	ISO päring
060928	ISO aadressinõue
126208	NMEA: käsu, taotluse ja kinnituse rühmafunktsioon
126996	Tooteteave
127250	Veesõiduki suund
128259	Kiirus: vee viide
128267	Vee sügavus
129539	GNSS DOP-d
129799	Raadiosaatja sagedus, režiim ja võimsus
130306	Tuuleandmed
130312	Temperatuur

Edastus

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
126464	Parameetri rühmanumbri loendi rühmafunktsiooni edastus ja vastuvõtt
127258	Magnetiline hälve
129025	Asukoht: kiiruuendus
129026	COG ja SOG: kiiruuendus
129029	GNSS-i asukoha andmed
129283	Ristsuunaline viga
129284	Navigatsiooniandmed
129285	Navigatsiooni marsruudi ja vahepunkti teave
129540	Vaateulatuses GNSS-satelliidid

Vastuvõtt

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
127245	Tüür
127250	Veesõiduki suund
127488	Mootori parameetrid: kiiruuendus
127489	Mootori parameetrid: dünaamiline
127493	Edastuse parameetrid: dünaamiline
127498	Mootori parameetrid: staatiline
127505	Vedeliku tase
129038	AIS-i klassi A asukohaaruanne
129039	AIS-i klassi B asukohaaruanne
129040	AIS-i klassi B laiendatud asukohaaruanne
129794	AIS-i klassi A staatilised ja laevasõiduga seotud andmed
129798	AIS-i päästeotstarbelise õhusõiduki asukohaaruanne
128000	Triivinurk
129802	AIS-i ohutusalane edastusteade
129808	DSC-kutsungi teave
130310	Keskkonnaparameetrid
130311	Keskkonnaparameetrid (aegunud)
130313	Niiskus
130314	Tegelik rõhk
130576	Väikelaeva olek

Need andmed kehtivad üksnes NMEA 2000 ühildusega toodetele.

