

**GARMIN**<sup>®</sup>

# echoMAP™ CHIRP séries 40/50/70/90



Manual do proprietário

© 2016 Garmin Ltd. ou suas subsidiárias

Todos os direitos reservados. Em conformidade com as leis que regem os direitos autorais, o presente manual não pode ser copiado, parcial ou integralmente, sem o prévio consentimento por escrito da Garmin. A Garmin se reserva o direito de alterar ou melhorar seus produtos e fazer mudanças no conteúdo do presente manual sem a obrigação de notificar qualquer pessoa ou organização sobre tais alterações ou melhorias. Acesse [www.garmin.com](http://www.garmin.com) para conferir as atualizações mais recentes e obter mais informações sobre o uso do produto.

Garmin®, o logotipo Garmin®, BlueChart®, g2 Vision® e Ultrascroll® são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou suas subsidiárias, registrada nos Estados Unidos da América e em outros países. echoMAP™, HomePort™, Panoptix™, Garmin ClearVü™ e Garmin Quickdraw™ são marcas comerciais da Garmin Ltd. ou de suas subsidiárias. Essas marcas comerciais não podem ser usadas sem a permissão expressa da Garmin.

microSD® e o logotipo microSDHC são marcas comerciais da SD-3D, LLC. NMEA® e NMEA 2000® são marcas comerciais registradas da National Marine Electronics Association. Windows® é uma marca comercial registrada da Microsoft Corporation nos Estados Unidos da América e em outros países. Outras marcas registradas e nomes de marcas são dos seus respectivos proprietários.

# Sumário

<b>Introdução .....</b>	<b>1</b>
Vista frontal .....	1
Teclas do dispositivo .....	1
Download dos manuais .....	1
Convenções do manual .....	1
Inserção de cartões de memória .....	1
Atualização do software .....	1
Carregando o Novo software em um Cartão de memória .....	1
Atualizando o software do dispositivo .....	2
Sinais de satélite GPS .....	2
Selecionando a Fonte GPS .....	2
<b>Personalizar o Chartplotter .....</b>	<b>2</b>
Personalizar tela Início .....	2
Combinações .....	2
Selecionar uma combinação .....	2
Personalizar uma tela de combinações .....	2
Adicionar uma tela de Combinação personalizada .....	2
Excluindo uma tela de combinações .....	2
Definir o tipo de embarcação .....	2
Ajustando a luz de fundo .....	3
Ajustar o modo de cor .....	3
<b>Visualizações de cartas e cartas 3D .....</b>	<b>3</b>
Carta de navegação e carta e pesca em mar aberto .....	3
Aplicar mais e menos zoom à Carta de Navegação .....	3
Aplicação de panorama na carta com as teclas .....	3
Selecionar um item no mapa usando as teclas do dispositivo .....	3
Medindo distância no gráfico .....	3
Símbolos de gráficos .....	3
Navegando para um ponto no gráfico .....	3
Visualizando informações de local e objeto em um gráfico .....	4
Visualizando detalhes sobre ajudas de navegação .....	4
Linha de direção e marcadores de ângulo .....	4
Cartas Premium .....	4
Visualizando informações da estação de marés .....	5
Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação .....	5
Visualizando fotos aéreas de referências .....	5
Sistema de identificação automática .....	5
Símbolos de alvo AIS .....	5
Direção e percurso projetado de alvos de AIS ativados .....	6
Mostrar embarcações AIS em uma carta ou visualização de carta 3D .....	6
Ativando um alvo para uma embarcação AIS .....	6
Visualizar lista de ameaças de AIS .....	6
Configurar alarme de colisão de zona de segurança .....	6
Sinais de problemas de AIS .....	7
Desativando a recepção de AIS .....	7
Configurações de cartas e visualização de carta 3D .....	7
Configuração de cartas de navegação e de pesca .....	7
Configurações de paradas e trajetos em gráficos e em visualizações de gráficos .....	8
Mostrar uma inserção de navegação .....	8
Outras configurações de embarcações nas cartas ou visualizações de carta .....	8
Configurações do Fish Eye 3D .....	9
Configurações de Números de sobreposição .....	9
<b>Mapeamento do Garmin Quickdraw Contours .....</b>	<b>9</b>
Mapeando massa de água usando o recurso Garmin Quickdraw Contours .....	9
Adicionando uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw do Contours .....	9
Comunidade Garmin Quickdraw .....	10
Acessando a Comunidade Garmin Quickdraw .....	10
Compartilhando seus mapas do Garmin Quickdraw Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw .....	10
Fazendo o download de mapas da Comunidade Garmin Quickdraw .....	10
Configurações do Garmin Quickdraw Contours .....	10
<b>Navegação com um chartplotter .....</b>	<b>10</b>
Perguntas básicas sobre navegação .....	11
Destinos .....	11
Procurando um destino pelo nome .....	11
Selecionando um destino usando o gráfico Navegação .....	11
Pesquisar um destino usando os dados do usuário .....	11
Pesquisando um destino de serviços marítimos .....	11
Percursos .....	11
Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para .....	12
Interromper a navegação .....	12
Pontos de parada .....	12
Marcando o seu local atual como uma parada .....	12
Criando uma parada em um local diferente .....	12
Como marcar uma localização com MOB ou SOS .....	12
Visualização de uma lista de todas as paradas .....	12
Editando uma parada salva .....	12
Pesquisa e navegação para uma parada salva .....	12
Exclusão de uma parada ou um MOB .....	12
Exclusão de todas as paradas .....	13
Routes .....	13
Criando e navegando por uma rota do seu local atual .....	13
Criação e salvamento de uma rota .....	13
Visualização de uma lista de rotas .....	13
Edição de uma rota salva .....	13
Pesquisar e navegar por uma rota salva .....	13
Pesquisar e navegar paralelamente a uma rota salva .....	13
Excluir uma rota salva .....	13
Excluir todas as rotas salvas .....	14
Trajetos .....	14
Mostrando os trajetos .....	14
Configurar cor do trajeto ativo .....	14
Salvar o trajeto ativo .....	14
Visualizar lista de trajetos salvos .....	14
Editar trajeto salvo .....	14
Salvar trajeto como uma rota .....	14
Procurar e navegar por uma rota salva .....	14
Excluir trajeto salvo .....	14
Excluir todos os trajetos salvos .....	14
Refazer trajeto ativo .....	14
Apagar trajeto ativo .....	14
Gerenciar memória de registro de trajeto durante o registro .....	14
Configurar o intervalo de gravação do registro de trajeto .....	14
Excluir todas as paradas, rotas e trajetos salvos .....	14
Orientação automática .....	14
Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática .....	15
Criar um caminho de orientação automática .....	15
Filtrar uma lista de rotas e caminhos de orientação automática .....	15
Revisar um trajeto de orientação automática .....	15
Ajustar um trajeto de orientação automática .....	15
Cancelar um cálculo de Orientação automática em progresso .....	15
Configurar uma chegada cronometrada .....	15
Ajustando a distância da costa .....	15
Configurações do percurso da Orientação automática .....	16
Limites .....	16
Criando um limite .....	16
Convertendo uma rota em um limite .....	16

Convertendo um trajeto em um limite .....	16	<b>Recursos de navegação .....</b>	<b>25</b>
Editando um limite .....	16	Definir o tipo de embarcação .....	25
Configurando alarme para o limite .....	16	Corrida de velas .....	25
Excluindo um limite .....	16	Orientação da linha de partida .....	25
<b>Sonar .....</b>	<b>17</b>	Uso do Temporizador de corrida .....	26
Interromper a transmissão de sinais do sonar .....	17	Configurando a distância entre a proa e a antena GPS .....	26
Alterando a visualização do sonar .....	17	<b>Configurações de Laylines .....</b>	<b>26</b>
Visualização Tradicional do sonar .....	17	Configurando o deslocamento de quilha .....	26
Visualização de frequência dividida do sonar .....	17	Uso do piloto automático do veleiro .....	27
Visualização de zoom dividido da sonda .....	17	Vela .....	27
Garmin ClearVü Visualização do sonar .....	17	Amura e cambar .....	27
SideVü Visualização do sonar .....	17	<b>Medidores e gráficos .....</b>	<b>27</b>
SideVü Tecnologia de varredura .....	17	Visualizar a bússola .....	27
Panoptix Visualizações do sonar .....	18	Visualizar medidores da viagem .....	27
LiveVü Visualização do sonar inferior .....	18	Redefinindo medidores de viagem .....	27
LiveVü Visualização de sonar à frente .....	18	Visualizando medidores de motor e combustível .....	27
RealVü Visualização de sonar 3D à frente .....	18	Selecionando o número de motores mostrados nos medidores .....	27
Visualizações de sonar RealVü 3D Down .....	18	Personalizando os motores exibidos nos medidores .....	28
RealVü Visualização de sonar 3D histórica .....	18	Habilitando alarmes de status para medidores de motor ....	28
FrontVü Visualização do sonar .....	19	Habilitando alguns alarmes de status de medidor de motor .....	28
Selecionando o tipo de transdutor .....	19	Configurando o alarme de combustível .....	28
Calibrando a bússola .....	19	Configurando a capacidade de combustível da embarcação .....	28
Criando uma parada na tela do sonar .....	19	Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação .....	28
Colocando a exibição de sonar em pausa .....	19	Visualizar medidores de vento .....	28
Visualizando o histórico do sonar .....	19	Configurar medidor de vento na navegação .....	28
Compartilhando sonar .....	19	Configurar fonte de velocidade .....	28
Selecionando uma fonte de sonar .....	19	Configurar fonte de direção do medidor de vento .....	28
Renomeando uma Fonte de sonar .....	19	Personalizar medidor de navegação à bolina .....	28
Ajustando nível de detalhes .....	20	<b>Informações de maré, corrente e do céu .....</b>	<b>29</b>
Ajustando a intensidade da cor .....	20	Informações da estação de marés .....	29
Gravações do sonar .....	20	Informações da estação atual .....	29
Gravar visor do sonar .....	20	Informações do céu .....	29
Parar a gravação do sonar .....	20	Visualizando informações de estação de maré, estação de corrente ou do céu para uma data diferente .....	29
Excluir uma gravação do sonar .....	20	Visualizando informações para uma estação de maré ou de corrente diferente .....	29
Reproduzir gravações do sonar .....	20	<b>Chamadas seletivas digitais .....</b>	<b>29</b>
Configurações Tradicional, Garmin ClearVü e SideVü do sonar .....	20	Chartplotter e funcionalidade de rádio VHF NMEA 0183 .....	29
Configurar o nível de zoom na tela do sonar .....	20	Ativando o DSC .....	29
Configurar velocidade de rolamento .....	21	Lista DSC .....	29
Ajustar o intervalo da escala de profundidade ou de largura .....	21	Visualizando a lista DSC .....	29
Configurações de aparência do sonar .....	21	Adicionando um contato de DSC .....	29
Alarms do sonar .....	21	Chegada de Chamadas de Socorro .....	29
Configurações avançadas de sonar .....	21	Navegando para uma embarcação com problemas .....	29
Configurar instalação do transdutor .....	22	Rastreamento de posição .....	29
Frequências do sonar .....	22	Visualizando o relatório posição .....	30
Ligando um Escopo A .....	22	Navegando para uma embarcação rastreada .....	30
Configuração do sonar Panoptix .....	23	Criando uma parada na posição de uma embarcação rastreada .....	30
Ajustando o RealVü ângulo de visualização e o nível de zoom .....	23	Editando informações em um relatório de posição .....	30
Ajustando a RealVü velocidade da varredura .....	23	Excluindo uma chamada de relatório de posição .....	30
Menu do sonar LiveVü Superior e FrontVü .....	23	Visualizando trilhas de embarcações no gráfico .....	30
LiveVü e FrontVü Configurações de aparência .....	23	Chamadas individuais de rotina .....	30
RealVü Configurações de aparência .....	24	Selecionando um canal DSC .....	30
Panoptix Configurar instalação do transdutor .....	24	Fazendo uma chamada individual de rotina .....	30
<b>Piloto automático .....</b>	<b>24</b>	Fazendo uma chamada individual de rotina para um alvo de AIS .....	30
Tela Piloto automático .....	25	<b>Reprodutor de mídia .....</b>	<b>30</b>
Ajustando o incremento da navegação por padrão .....	25	Abir o leitor de multimídia .....	30
Ajustando o Economizador de energia .....	25	Ícones .....	31
Engatando o piloto automático .....	25	Selecionar a fonte multimídia .....	31
Padrões de navegação .....	25		
Seguindo o padrão do retorno em "U" .....	25		
Definindo e seguindo o padrão em círculos .....	25		
Definindo e seguindo o padrão de zigue-zague .....	25		
Seguindo o padrão da volta de Williamson .....	25		

Reproduzindo música .....	31	Seleção de um tipo de arquivo para paradas e rotas de terceiros .....	37
Procurar música .....	31	Compartilhar paradas e rotas em todos os dispositivos .....	37
Definir uma música para o modo de repetição .....	31	Copiando mapas internos para um cartão de memória .....	37
Definir todas as músicas no modo de repetição .....	31	Fazendo backup de dados em um computador .....	37
Definir músicas no modo de reprodução aleatória .....	31	Restaurando dados de backup em um chartplotter .....	37
Ajustando o volume .....	31	Salvando informações do sistema em um cartão de memória .....	37
Ativar e desativar zonas .....	31		
Silenciar o volume de multimídia .....	31		
Rádio VHF .....	31	<b>Apêndice .....</b>	<b>38</b>
Procurar canais VHF .....	31	Registro do dispositivo .....	38
Ajustar o silenciador VHF .....	31	Limpeza da tela .....	38
Rádio .....	31	Imagens .....	38
Definir região do sintonizador .....	31	Capturando imagens .....	38
Mudando a estação de rádio .....	31	Copiando capturas de tela para um computador .....	38
Alterar o modo de sintonização .....	31	Solução de problemas .....	38
Predefinições .....	31	Meu dispositivo não capta sinais de GPS .....	38
Reprodução DAB .....	32	Meu dispositivo não liga ou continua desligando .....	38
Definindo a região do sintonizador DAB .....	32	Meu dispositivo não cria paradas no local correto .....	38
Procura de estações DAB .....	32	NMEA Informações sobre o 0183 .....	39
Como alterar estações DAB .....	32	Informações sobre o NMEA 2000 PGN .....	39
Predefinições DAB .....	32		
Rádio por satélite SiriusXM .....	32	<b>Índice .....</b>	<b>40</b>
Localizar ID do rádio SiriusXM .....	32		
Ativar uma assinatura SiriusXM .....	32		
Personalizando o guia de canais .....	32		
Salvando um canal de SiriusXM à lista de predefinições .....	32		
Desbloquear SiriusXM Controles dos países .....	33		
Definir nome do dispositivo .....	33		
Atualizando o software do Media Player .....	33		
<b>Configuração de dispositivo .....</b>	<b>33</b>		
Ligando o chartplotter automaticamente .....	33		
Configurações do sistema .....	33		
Configurações do visor .....	33		
Configurações do GPS .....	33		
Visualizando o registro de eventos .....	34		
Visualizando informações do software do sistema .....	34		
Configurações da Minha embarcação .....	34		
Configurando o deslocamento de quilha .....	34		
Configurando o deslocamento de temperatura da água .....	34		
Calibrando um dispositivo de velocidade de água .....	35		
Configurando a capacidade de combustível da embarcação .....	35		
Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação .....	35		
Personalizando os limites dos medidores do motor e de combustível .....	35		
Configurações de comunicação .....	35		
NMEA 0183 .....	35		
Configurações do NMEA 2000 .....	36		
Configurando alarmes .....	36		
Alarmes de navegação .....	36		
Alarmes do sistema .....	36		
Configurando o alarme de combustível .....	36		
Configurações de unidades .....	36		
Configurações de navegação .....	36		
Configurações de outras embarcações .....	36		
Restaurando as configurações originais de fábrica do chartplotter .....	36		
<b>Compartilhamento e gerenciamento de dados do usuário .....</b>	<b>37</b>		
Copiando Paradas, Rotas e Trajetos de HomePort para um Chartplotter .....	37		
Copiando dados de um cartão de memória .....	37		
Copiando paradas, rotas e trajetos para um cartão de memória .....	37		



# Introdução

## ⚠ ATENÇÃO

Consulte o guia *Informações importantes sobre segurança e sobre o produto* na caixa do produto para obter mais detalhes sobre avisos e outras informações importantes.

## Vista frontal



①	Tecla liga/desliga
②	Teclas do dispositivo
③	Slot do cartão de memória microSD®
④	Sensor de retroiluminação automática

## AVISO

Certifique-se de que o dispositivo esteja firmemente preso ao suporte. Se o dispositivo não estiver firmemente preso, ele poderá perder potência ou não exibir informações do sonar. O dispositivo também pode cair do suporte e ser danificado se não estiver firmemente fixado.

## Teclas do dispositivo

○	Ao manter pressionado, liga e desliga o dispositivo. Ao pressionar rapidamente e soltar, abre um atalho para a luz de fundo, modo de cor e transmissão do sonar. Ao pressionar repetidamente, navega pelos níveis de brilho.
-	Diminui o zoom de uma carta ou visualização.
+	Aumenta o zoom em uma carta ou visualização.
↖ ↗ ↘ ↙	Rola, realça opções e move o cursor.
SELECT	Confirma mensagens e seleciona opções.
BACK	Retorna à tela anterior.
MARK	Salva o local atual como um ponto de parada.
HOME	Retorna à tela Inicial. Ao manter pressionado, tira uma captura de tela.
MENU	Abre um menu de opções para a página, quando aplicável. Fecha um menu, quando aplicável. Ao manter pressionado, tira uma captura de tela.

## Download dos manuais

Você pode baixar os manuais mais recentes e suas respectivas traduções na web.

- 1 Acesse [www.garmin.com/manuals/echoMAP-CHIRPcv](http://www.garmin.com/manuals/echoMAP-CHIRPcv).

**DICA:** para abrir rapidamente esta página da Web, escaneie este código:



- 2 Baixe o manual.

## Convenções do manual

Neste manual, o termo "selecionar" é usado para descrever essas ações.

- Usar as setas para destacar um item do menu e pressionar SELECT (apenas para dispositivos com teclas).
- Pressionar uma tecla, como SELECT ou MENU.

Quando há a instrução para selecionar diversos itens em uma série, setas pequenas aparecerão no texto. Por exemplo, "selecione MENU > Adicionar" indica que você deve selecionar o item ou a tecla MENU e selecionar o item Adicionar.

As imagens neste manual são apenas para referência e podem não corresponder exatamente ao seu dispositivo.

## Inserção de cartões de memória

Você pode usar cartões de memória opcionais com o chartplotter. Os cartões de mapas permitem que você visualize imagens de satélite em alta definição e fotos de referência aérea de portos, ancoradouros, marinas e outros pontos de interesse. É possível usar cartões de memória em branco para gravar mapeamento de contornos Garmin Quickdraw™, gravar o sonar (com um transdutor compatível) e transferir dados como waypoints e rotas para outro chartplotter compatível ou um computador.

Este dispositivo suporta um cartão de memória de até 32 GB, formatado como FAT32.

- 1 Abra a aba de acesso ou a porta ① na frente do chartplotter.



- 2 Insira o cartão de memória ②.

- 3 Pressione o cartão até ouvir um clique.

- 4 Feche a porta.

## Atualização do software

Pode ser necessário atualizar o software do dispositivo quando você instala o dispositivo ou adiciona um acessório a ele.

Este dispositivo suporta um cartão de memória de até 32 GB, formatado como FAT32.

Antes de atualizar o software, verifique a versão do software instalado no dispositivo ([Visualizando informações do software do sistema, página 34](#)). Em seguida, acesse [www.garmin.com/support/software/marine.html](http://www.garmin.com/support/software/marine.html), selecione Ver todos os dispositivos neste pacote e compare a versão de software instalada com a versão de software listada para o seu produto.

Se o software no dispositivo for mais antigo do que o listado no site, siga as instruções para carregar o software em um cartão de memória ([Carregando o Novo software em um Cartão de memória, página 1](#)), e depois atualize o software do dispositivo ([Atualizando o software do dispositivo, página 2](#)).

## Carregando o Novo software em um Cartão de memória

Você deve copiar da atualização do software em um cartão de memória usando um computador que esteja executando o software Windows®.

**OBSERVAÇÃO:** você pode entrar em contato com o suporte ao cliente Garmin® para solicitar um cartão atualizado de software pré-carregado se você não tiver um computador com o software Windows.

- 1 Insira um cartão de memória no slot do cartão no computador.
- 2 Acesse [www.garmin.com/support/software/marine.html](http://www.garmin.com/support/software/marine.html).
- DICA:** nesta página, você pode baixar os manuais do proprietário atualizados para carregar no chartplotter.
- 3 Selecione **Série echoMAP com cartão SD**.
- 4 Selecione **Baixar** ao lado da **Série echoMAP com cartão SD**.
- 5 Leia e concorde com os termos.
- 6 Selecione **Baixar**.
- 7 Escolha um local e selecione **Salvar**.
- 8 Clique duas vezes no arquivo baixado.

Uma Garmin pasta contendo a atualização de software é criada no local selecionado. Uma caixa de diálogo abre para auxiliar na transferência da atualização de software para um cartão de memória.

- 9 Selecione **Próximo**.
- 10 Selecione o drive associado ao cartão de memória e, em seguida, **Próximo > Finalizar**.

Uma Garmin pasta contendo a atualização de software é criada no cartão de memória. A atualização do software pode levar vários minutos para carregar no cartão de memória.

### Atualizando o software do dispositivo

Para atualizar o software, é necessário obter um cartão de memória de atualização de software ou carregar o software mais recente em um cartão de memória ([Carregando o Novo software em um Cartão de memória](#), página 1).

- 1 Ligue o chartplotter.
- 2 Após a exibição da tela inicial, insira o cartão de memória na entrada para cartões.

**OBSERVAÇÃO:** para visualizar as instruções de atualização de software, o dispositivo deve estar em completo funcionamento antes de o cartão ser inserido.

- 3 Siga as instruções na tela.
- 4 Aguarde alguns minutos até a atualização do software terminar.
- 5 Quando solicitado, coloque o cartão de memória no lugar e reinicie o chartplotter manualmente.
- 6 Remova o cartão de memória.

**OBSERVAÇÃO:** se o cartão de memória for removido antes de o dispositivo reiniciar completamente, a atualização de software não será concluída.

### Sinais de satélite GPS

Quando você liga o chartplotter, o receptor do GPS deve coletar dados e estabelecer a posição atual. Quando o chartplotter capta sinais de satélites,  é exibido na parte superior da tela Inicial. Quando o chartplotter perde sinais de satélites,  desaparece em um ponto de interrogação piscante é exibido sobre  no gráfico.

Para obter mais informações sobre o GPS, acesse [www.garmin.com/aboutGPS](http://www.garmin.com/aboutGPS). Para obter ajuda sobre a aquisição de sinais de satélites, consulte ([Meu dispositivo não capta sinais de GPS](#), página 38).

### Selecionando a Fonte GPS

É possível selecionar sua preferência de fonte para os dados de GPS, se você tiver mais de uma fonte.

- 1 Selecione **Configurações > Sistema > GPS**.

- 2 Selecione a fonte de dados de GPS.

## Personalizar o Chartplotter

### Personalizar tela Início

Você pode adicionar ou remover itens da tela Início.

- 1 Na tela Início, selecione **Personalizar página inicial**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para reorganizar um item, selecione **Reclassificar**, selecione o item a ser movido, e selecione a nova localização.
  - Para adicionar um item à tela Início, selecione **Adicionar** e selecione um novo item para.
  - Para remover um item adicionado à tela Início, selecione **Remover**, e selecione item.

### Combinações

A tela Combinações exibe uma combinação de diferentes telas ao mesmo tempo. O número de opções disponíveis na tela Combinações depende dos dispositivos opcionais conectados ao chartplotter e se caso estão usando mapas premium.

### Selecionar uma combinação

- 1 Selecione **Combinações**.
- 2 Selecione uma combinação.

### Personalizar uma tela de combinações

- 1 Selecione **Combinações**.
- 2 Usar as teclas de seta para destacar uma tela de combinações.
- 3 Selecione **Configurar**.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para alterar o nome, selecione **Nome** e digite um novo nome.
  - Para alterar a ordem das informações na tela, selecione **Alterar layout** e selecione um novo layout.
  - Para alterar as informações mostradas na tela, selecione **Alterar função** e selecione uma nova informação.
  - Para personalizar os dados mostrados na tela, selecione **Núm sobreposição Configurações de Números de sobreposição**, página 9
  - Para redimensionar as áreas de informações, selecione **Redimensionar combinação**.

### Adicionar uma tela de Combinação personalizada

Você pode criar uma tela de combinação personalizada para atender às suas necessidades.

- 1 Selecione **Combinações > MENU > Adicionar**.
- 2 Siga as instruções na tela.

### Excluindo uma tela de combinações

- 1 Selecione **Combinações**.
- 2 Use as teclas de seta para destacar uma combinação.
- 3 Selecione **Remover**.

### Definir o tipo de embarcação

Você pode selecionar o tipo de embarcação para configurar as definições do chartplotter e usar as funções personalizadas para o seu tipo de embarcação.

- 1 Selecione **Configurações > Minha embarcação > Tipo de embarcação**.
- 2 Selecione uma opção.

## Ajustando a luz de fundo

- 1 Selecione **Configurações > Sistema > Visor > Luz de fundo**.

**DICA:** pressione ⌂ em qualquer tela para abrir as configurações de luz de fundo.

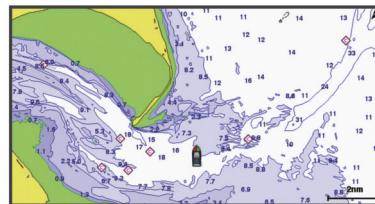
- 2 Ajuste o nível da luz de fundo.

## Ajustar o modo de cor

- 1 Selecione **Configurações > Sistema > Visor > Modo Cor**.

**DICA:** selecione ⌂ > **Visor > Modo Cor** em qualquer tela para acessar as configurações de cor.

- 2 Selecione uma opção.



Para abrir a Carta de pesca, selecione **Gráficos > Gráfico de pesca**.

## Aplicar mais e menos zoom à Carta de Navegação

O nível de zoom é indicado pelo número de escala na parte inferior da Carta de Navegação. A barra abaixo do número de escala representa a distância na Carta de Navegação.

- Selecione — para aplicar menos zoom.
- Selecione + para aplicar mais zoom.

## Aplicação de panorama na carta com as teclas

Você pode mover a carta para visualizar uma área que não seja sua localização atual.

- 1 Na carta, use as teclas de seta.

- 2 Selecione **BACK** para parar o panorama e levar a tela de volta à sua localização atual.

**OBSERVAÇÃO:** para aplicar panorama em uma tela de combinação, selecione **SELECT**.

## Selecionar um item no mapa usando as teclas do dispositivo

- 1 Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione ↗, ↘, ↕ ou ↖ para mover o cursor.

- 2 Selecione **SELECT**.

## Medindo distância no gráfico

- 1 Em um gráfico, selecione um local.

- 2 Selecione **Medir distância**.

Um alfinete aparece na tela mostrando sua localização no momento. A distância e o ângulo do alfinete são listados no canto.

**DICA:** para redefinir o alfinete e medir a partir da localização do cursor, selecione **SELECT**.

## Símbolos de gráficos

Esta tabela contém alguns dos símbolos comuns que você pode ver nos gráficos detalhados.

Ícone	Descrição
●	Boia
◊	Informações
◻	Serviços marítimos
▢	Estação de marés
▢	Estação de correntes
📷	Foto vista de cima disponível
📷	Foto de perspectiva disponível

Outros recursos comuns à maioria dos gráficos incluem linhas de contorno de profundidade, zonas entre marés, sondagens pontuais (como indicado no gráfico original em papel), auxílios e símbolos de navegação, obstruções e áreas de cabos.

## Navegando para um ponto no gráfico

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e

do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

**1** Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione um local.

**2** Se necessário, selecione **SELECT**.

**3** Selecione **Navegar para**.

**4** Selecione uma opção:

- Para navegar diretamente ao local, selecione **Ir para**.
- Para criar uma rota ao local, incluindo curvas, selecione **Rota para**.
- Para usar o Auto Guidance, selecione **Orientação automática**.

**5** Reveja o curso indicado pela linha magenta.

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.

**6** Siga a linha magenta, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Visualizando informações de local e objeto em um gráfico

Você pode visualizar informações sobre um local ou um objeto no gráfico Navegação ou Pesca.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**1** Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione um local ou um objeto e selecione **SELECT**.

Uma lista de opções aparece ao longo do lado direito do gráfico. As opções que aparecem variam com base no local ou no objeto selecionado.

**2** Selecione uma opção:

- Para navegar para o local selecionado, selecione **Navegar para**.
- Para marcar uma parada no local do cursor, selecione **Nova parada**.
- Para ver a distância e a direção do objeto do seu local atual, selecione **Medir distância**.

A distância e a direção aparecem na tela. Selecione **SELECT** para medir um local diferente do seu local atual.

- Para visualizar informações de maré, corrente, mapa celeste, notas de gráficos ou outros serviços locais próximos do cursor, selecione **Informação**.

## Visualizando detalhes sobre ajudas de navegação

A partir da visualização da carta náutica, de Pesca, Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D, você pode visualizar os detalhes sobre vários tipos de ajudas de navegação, incluindo indicadores, luzes e obstruções.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, as visualizações de cartas 3D estão disponíveis com as cartas premium.

**1** Em uma carta ou visualização de gráfico 3D, selecione uma ajuda de navegação.

**2** Selecione o nome da ajuda de navegação.

## Linha de direção e marcadores de ângulo

A linha de direção é uma extensão desenhada no mapa a partir da proa da embarcação e na direção do trajeto. Marcadores de ângulo indicam a posição relativa da direção ou curso sobre o solo, sendo úteis para lançar ou encontrar pontos de referência.

### Configurar linhas de direção e de percurso no solo

É possível mostrar as linhas de direção e de percurso no solo (COG) na carta de navegação.

COG é a direção de movimento. Direção mostra para qual direção a proa do barco está voltada quando um sensor de direção é conectado.

**1** Em uma visualização de carta, selecione **MENU > Configuração do gráfico > Aparência do gráfico > Linha de direção**.

**2** Se necessário, selecione **Origem**, e uma opção:

- Para usar automaticamente a fonte disponível, selecione **Automático**.
- Para usar a direção da antena GPS para COG, selecione **Direção do GPS (COG)**.
- Para usar dados de um sensor de direção conectado, selecione **Direção**.
- Para usar dados tanto de um sensor de direção conectado quanto de uma antena GPS, selecione **COG e direção**.

Isso exibe tanto a linha de direção quanto a linha COG na carta de navegação.

**3** Selecione **Visor**, e selecione uma opção:

- Selecione **Distância > Distância**, e insira o comprimento da linha exibida na carta de navegação.
- Selecione **Hora > Hora**, e insira o tempo usado para calcular a distância que seu barco viajará no tempo especificado, e na velocidade atual.

### Ativando marcadores de ângulo

Você pode adicionar marcadores de ângulo ao mapa, junto à linha de direção. Os marcadores de ângulo podem ser úteis para lançar iscas durante a pesca.

**1** Defina a linha de direção (*Configurar linhas de direção e de percurso no solo*, página 4).

**2** Selecione **Marcadores de ângulo**.

## Cartas Premium

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modelos suportam todas as cartas.

As cartas premium opcionais, como BlueChart® g2 Vision®, permitem que você obtenha o máximo do seu chartplotter. Além de cartas marítimas detalhadas, as cartas Premium podem conter estes recursos, que estão disponíveis em algumas áreas.

**Mariner's Eye 3D:** fornece uma visualização de cima e de trás do barco como um auxílio de navegação 3D.

**Fish Eye 3D:** fornece uma visualização tridimensional submersa que representa o leito do mar de acordo com as informações na carta.

**Cartas de pesca:** mostra a carta com contornos aperfeiçoados do leito e sem dados de navegação. Esta carta funciona melhor para pesca em mar aberto.

**Imagens de satélite de alta resolução:** fornece imagens de satélite de alta resolução para visualização realista da terra e da água na carta de Navegação (*Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação*, página 5).

**Fotos aéreas:** mostra fotos aéreas de marinas e outros pontos significantes para a navegação, para ajudar você a visualizar o seu entorno (*Visualizando fotos aéreas de referências*, página 5).

**Caminhos detalhados e dados de POI:** apresentam dados detalhados de estradas e de pontos de interesse (POI), que incluem estradas costeiras e POI altamente detalhados, como restaurantes, alojamentos e atrações locais.

**Orientação automática:** usa informações específicas sobre sua embarcação e dados de carta para determinar o melhor percurso até o seu destino.

### Visualizando informações da estação de marés

◆ na Carta Náutica indica uma estação de marés. Você pode ver um gráfico detalhado para uma estação de maré para ajudar a prever o nível da maré em diferentes horários ou em dias diferentes.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

1 A partir da carta náutica ou carta náutica de Pesca, selecione uma estação de maré.

As informações de direção da maré e de nível da maré aparecem próximas a ◆.

2 Selecione o nome da estação.

### Indicadores animados de marés e correntes

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode visualizar indicadores para estação de marés animadas e direção de correntes no gráfico Navegação ou gráfico Pesca. Você também deve ativar os ícones animados nas configurações de gráficos (*Mostrando indicadores de marés e correntes*, página 5).

Um indicador para uma estação de marés aparece no gráfico como uma barra vertical com uma seta. Uma seta vermelha apontando para baixo indica uma maré jusante e uma seta azul apontando para cima indica uma maré montante. Quando você move o cursor sobre o indicador da estação da maré, a altura da onda na estação é exibida acima do indicador da estação.

Os indicadores de direção atual aparecem como setas no gráfico. A direção de cada seta indica a direção da corrente em um específico local no gráfico. A cor da seta da corrente indica o alcance da velocidade para a corrente naquele local. Quando você move o cursor sobre o indicador da direção da corrente, a velocidade da corrente específica é exibida acima do indicador de direção.

Cor	Alcance de velocidade da corrente
Amarelo	0 a 1 nó
Laranja	1 a 2 nós
Vermelho	2 ou mais nós

### Mostrando indicadores de marés e correntes

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode mostrar indicadores estáticos e dinâmicos de estações de marés e correntes no gráfico Navegação e no gráfico Pesca.

1 Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione **MENU > Configuração do gráfico > Marés e corren..**

2 Selecione uma opção:

- Para mostrar os indicadores de estação de correntes e de marés no gráfico, selecione **Ligado**.

- Para exibir indicadores animados de estação de marés e de correntes no gráfico, selecione **Animado**.

### Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode sobrepor imagens de alta resolução do satélite sobre as partes de terra ou sobre partes de terra e mar do seu gráfico de navegação.

**OBSERVAÇÃO:** quando ativadas, as imagens de alta resolução do satélite estão presente apenas em níveis de zoom mais baixos. Se não puder ver imagens de alta resolução na sua região de gráfico opcional, você pode selecionar + aproximar. Você também pode definir o nível de detalhe mais alto, alterando o detalhe de zoom do mapa.

1 No Gráfico de navegação, selecione **MENU > Configuração do gráfico > Fotos de satélite**.

2 Selecione uma opção:

- Selecione **Apenas terra** para mostrar informações de gráficos padrão na água, com fotos se sobrepondo na terra.
- Selecione **Mistura de mapa fotográfico** para mostrar fotos da água e da terra com uma opacidade especificada. Use a barra deslizante para ajustar a opacidade da foto. Quanto mais alta for a porcentagem, mais as fotos do satélite irão cobrir a terra e a água.

### Visualizando fotos aéreas de referências

Antes de poder visualizar fotos aéreas na Carta Náutica, você deve ligar a configuração Fotos de satélite na configuração de gráficos.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode usar fotos aéreas de referências, marinas e portos para ajudar a se orientar com relação ao entorno ou para se familiarizar com uma marina ou um porto antes da chegada.

1 Em uma carta náutica, selecione o ícone de câmera:

- Para visualizar uma foto de cima, selecione ◎.
- Para visualizar uma foto em perspectiva, selecione □. A foto foi tirada do local da câmera, apontada na direção do cone.

2 Selecione **Fotografia aérea**.

### Sistema de identificação automática

O sistema de identificação automática (AIS) permite que você identifique e rastreie outras embarcações e alerta você sobre o tráfego da área. Quando conectado a um dispositivo AIS externo, o chartplotter pode mostrar informações de AIS sobre outras embarcações que estão no alcance, que estão equipadas com um transponder e que estão transmitindo ativamente informações de AIS.

As informações relatadas por cada embarcação inclui o MMSI (Maritime Mobile Service Identity), local, velocidade de GPS, direção de GPS, tempo decorrido desde a última posição em que a embarcação reportou, abordagem mais próxima e tempo até a abordagem mais próxima.

Alguns modelos de chartplotter são compatíveis com Blue Force Tracking. Embarcações rastreadas com Blue Force Tracking são indicadas no chartplotter na cor azul esverdeado.

### Símbolos de alvo AIS

Símbolo	Descrição
▲	Embarcação AIS. A embarcação está relatando informações de AIS. A direção na qual o triângulo está apontando indica a direção na qual a embarcação AIS está se movendo.
▲	O alvo é selecionado.

Símbolo	Descrição
▼	O alvo é ativado. O alvo aparece maior no gráfico. Uma linha verde anexada ao alvo indica a direção do alvo. MMSI, velocidade e direção da embarcação aparecem abaixo do alvo se a configuração de detalhes estiver definida como Mostrar. Se a transmissão de AIS da embarcação for perdida, uma faixa de mensagem será exibida.
✗	O alvo é perdido. Um X verde indica que a transmissão AIS da embarcação foi perdida, e o chartplotter exibe uma faixa de mensagem perguntando se a embarcação deve continuar a ser rastreada. Se você interromper o rastreamento de embarcação, o símbolo de alvo perdido desaparecerá do gráfico ou da visualização de gráfico 3D.
▶	Alvo perigoso dentro do alcance. O alvo pisca enquanto um alarme soa e uma faixa de mensagem é exibida. Depois que o alarme tiver sido reconhecido, um triângulo vermelho sólido com uma linha vermelha anexada a ele indica o local e a direção do alvo. Se o alarme de colisão da zona de segurança tiver sido configurado como Desligado, o alvo pisca, porém o alarme audível não soará e a faixa de alarme não será exibida. Se a transmissão de AIS da embarcação for perdida, uma faixa de mensagem será exibida.
✗	O alvo perigoso é perdido. Um X vermelho indica que a transmissão AIS da embarcação foi perdida, e o chartplotter exibe uma faixa de mensagem perguntando se a embarcação deve continuar a ser rastreada. Se você interromper o rastreamento de embarcação, o símbolo de alvo perigoso perdido desaparecerá do gráfico ou da visualização de gráfico 3D.
➤	O local deste símbolo indica o ponto de abordagem mais próximo para um alvo perigoso, e os números próximos ao símbolo indicam o tempo até o ponto de abordagem mais próximo do alvo.

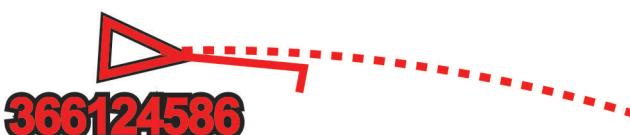
**OBSERVAÇÃO:** embarcações rastreadas com o recurso Blue Force Tracking são indicadas com uma cor azul esverdeado independente do status delas.

## Direção e percurso projetado de alvos de AIS ativados

Quando informações de direção e percurso no solo são fornecidas por um alvo de AIS ativado, a direção do alvo aparece em um gráfico como uma linha sólida presa ao símbolo de alvo de AIS. Uma linha de direção não é exibida em uma visualização de gráfico 3D.

O percurso projetado de um alvo de AIS ativado é exibido como uma linha pontilhada em um gráfico ou visualização de gráfico 3D. O comprimento da linha de percurso projetada é baseado no valor da configuração de direção projetada. Se um alvo de AIS ativado não está transmitindo informações de velocidade ou se a embarcação não está se movendo, uma linha de percurso projetada não é exibida. Mudanças nas informações de velocidade, percurso sobre o solo ou taxa de curvas transmitidas pela embarcação podem causar impacto no cálculo da linha de percurso projetada.

Quando as informações sobre percurso sobre o solo e taxa de curvas são fornecidas por um alvo de AIS ativado, o percurso projetado é calculado com base nas informações de percurso sobre o solo e a taxa de curvas. A direção na qual o alvo está virando, que também é baseada nas informações de taxa de curvas, é indicada pela rebarba na extremidade da linha de direção. O comprimento da rebarba não muda.



Quando as informações de percurso sobre o solo e direção são fornecidas por um alvo de AIS ativado, porém as informações de taxa de curvas não são fornecidas, o percurso projetado do

alvo é calculado com base nas informações de percurso sobre o solo.

## Mostrar embarcações AIS em uma carta ou visualização de carta 3D

Antes de que seja possível usar AIS, conecte o chartplotter a um dispositivo AIS externo e receba sinais de transponder ativos de outras embarcações.

Você pode configurar como as outras embarcações aparecem em uma carta ou visualização de carta 3D. O alcance da exibição definido para uma carta ou visualização de carta 3D é aplicado somente a essa carta ou visualização de carta 3D. Os detalhes, direção projetada e configurações de trilhas definidas para uma carta ou visualização de carta 3D são aplicados a todas as cartas e visualizações de carta 3D.

**1** Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **MENU > Outras embarcações > Configuração do visor AIS**.

**2** Selecione uma opção:

- Para indicar a distância do seu local no qual as quais as embarcações AIS aparecem, selecione **Alcance do visor** e selecione uma distância.
- Para mostrar os detalhes sobre embarcações ativadas por AIS, selecione **Detalhes > Mostrar**.
- Para definir o tempo de direção projetada para embarcações ativadas por AIS, selecione **Direção projetada** e digite o tempo.
- Para mostrar os trajetos das embarcações AIS, selecione **Trilhas** e selecione o comprimento do trajeto que é exibido usando uma trilha.

## Ativando um alvo para uma embarcação AIS

**1** Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.

**2** Selecione **Embarcação AIS > Ativar destino**.

## Visualizando informações sobre uma embarcação AIS com alvo

Você pode visualizar o status do sinal de AIS, MMSI, velocidade de GPS, cabeçalho de GPS e outras informações que são relatadas sobre uma embarcação AIS com alvo.

**1** Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.

**2** Selecione **Embarcação AIS**.

## Desativando um alvo para uma embarcação AIS

**1** Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione uma embarcação AIS.

**2** Selecione **Embarcação AIS > Desativar destino**.

## Visualizar lista de ameaças de AIS

Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **MENU > Outras embarcações > Lista AIS**.

## Configurar alarme de colisão de zona de segurança

Antes de definir um alarme de colisão de zona de segurança, você deve ter um chartplotter compatível conectado a um dispositivo AIS.

O alarme de colisão de zona de segurança é usado apenas com AIS. A zona de segurança é usada para evitar colisões e pode ser personalizada.

**1** Selecione **Configurações > Alarmes > AIS > Alarme AIS > Ligado**.

Uma faixa de mensagem é exibida e um alarme toca quando uma embarcação ativada por AIS entra na zona de segurança em torno do seu barco. O objeto também é rotulado como perigoso na tela. Quando o alarme dispara, a faixa de mensagem e o alarme audível são desativados, porém o objeto permanece rotulado como perigoso na tela.

**2** Selecione **Intervalo**.

- 3 Selecione uma distância para o raio de zona de segurança em torno da sua embarcação.
  - 4 Selecione **Tempo até**.
  - 5 Selecione um tempo no qual o alarme soará se um alvo for determinado para intersectar a zona de segurança.
- Por exemplo, para ser notificado sobre uma interseção pendente 10 minutos antes da provável ocorrência, ajuste **Tempo até** como 10, e o alarme soará 10 minutos antes que a embarcação intersecte a zona de segurança.

### Sinais de problemas de AIS

Os dispositivos de sinalização de problemas de AIS integrados transmitem relatórios de posição de emergência quando ativados. O chartplotter pode receber sinais de transmissões de busca e resgate (SART), indicadores de rádio para posição de emergência (EPIRB) e outros sinais de homem ao mar. As transmissões de sinais de problemas são diferentes das transmissões de AIS padrão, assim aparecem de um jeito diferente no chartplotter. Em vez de rastrear uma transmissão de sinal de problema para evitar colisão, você rastreia uma transmissão de sinal de problema para localizar e ajudar uma embarcação ou uma pessoa.

#### Navegando para uma transmissão de sinal de problema

Quando você recebe uma transmissão de sinal de problema, um alarme de sinal de problema aparece.

Selecione **Rever > Ir para** para iniciar a navegação para a transmissão.

#### Símbolos de alvo de dispositivos de sinal de problemas de AIS

Símbolo	Descrição
☒	Transmissão de dispositivo de sinal de problema de AIS. Selecione para ver mais informações sobre a transmissão e começar a navegação.
☒	Transmissão perdida.
☒	Teste de transmissão. Aparece quando uma embarcação começa um teste do seu dispositivo de sinal de problemas e não representa uma emergência verdadeira.
☒	Teste de transmissão perdida.

#### Ativando os alertas de teste de transmissão de AIS

Para evitar um grande número de alertas e símbolos de teste em áreas muito cheias, como marinas, você pode selecionar receber ou ignorar mensagens de teste de AIS. Para testar um dispositivo de emergência AIS, você deve habilitar o chartplotter para receber alertas de teste.

1 Selecione **Configurações > Alarmes > AIS**.

2 Selecione uma opção:

- Para receber sinais de teste EPRIB (indicadores de rádio para posição de emergência), selecione **Teste AIS-EPIRB**.
- Para receber ou ignorar sinais de teste de MOB (homem ao mar), selecione **Teste AIS-MOB**.
- Para receber ou ignorar sinais de teste de SART (transponder de busca e resgate), selecione **Teste AIS-SART**.

#### Desativando a recepção de AIS

A recepção do sinal de AIS fica ativada por padrão.

Selecione **Configurações > Outras embarcações > AIS > Desligado**.

Todas as funcionalidades de AIS em todas as visualizações de gráficos e gráficos 3D são desativadas. Isso inclui definição de alvo e rastreamento de embarcação AIS, alarmes de colisão que resultem dessa definição de alvo e rastreamento de embarcação AIS e a exibição de informações sobre embarcações AIS.

## Configurações de cartas e visualização de carta 3D

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as visualizações de cartas e cartas 3D. Algumas opções requerem mapas Premium ou acessórios conectados.

Estas configurações são válidas para as visualizações de cartas e cartas 3D, exceto Fish Eye 3D ([Configurações do Fish Eye 3D, página 9](#)).

Em uma visualização de carta ou carta 3D, selecione MENU.

**Paradas e trajetos:** consulte [Configurações de paradas e trajetos em gráficos e em visualizações de gráficos, página 8](#).

**Outras embarcações:** consulte [Outras configurações de embarcações nas cartas ou visualizações de carta, página 8](#).

**Ajudas naveg.:** mostra auxílios de navegação em uma visualização de pesca.

**Laylines:** ajusta as linhas de navegação, no modo de navegação (xxx).

**Configuração do gráfico:** consulte [Configuração de cartas de navegação e de pesca, página 7](#).

**Núm sobreposição:** consulte [Configurações de Números de sobreposição, página 9](#). Isso pode aparecer no menu Configuração de cartas.

**Aparência do gráfico:** consulte [Configurações da aparência dos gráficos, página 8](#). Isso pode aparecer no menu Configuração de cartas.

### Configuração de cartas de navegação e de pesca

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as visualizações de cartas e cartas 3D. Algumas configurações requerem acessórios externos ou cartas Premium aplicáveis.

Em uma carta náutica ou carta de pesca, selecione MENU > **Configuração do gráfico**.

**Fotos de satélite:** mostra imagens de satélite de alta resolução nas zonas de terra ou terra e mar da carta náutica, quando são usados determinados mapas premium ([Mostrando imagens do satélite no gráfico de navegação, página 5](#)).

**Sobrep. água:** habilita relevo sombreado, que mostra o gradiente do leito com sombreado, ou imagens do sonar, que colaboram para identificar a densidade do leito. Esta função está disponível somente em alguns mapas premium.

**Marés e corren.:** mostra indicadores de estações de correntes e marés na carta ([Mostrando indicadores de marés e correntes, página 5](#)) e viabiliza o controle deslizante de correntes e marés, o que define o tempo no qual as correntes e marés são reportadas no mapa.

**Rosas:** mostra uma rosa dos ventos em torno do seu barco, indicando a direção da bússola orientada para a direção do barco. Um indicador da direção verdadeira do vento ou da direção aparente do vento é exibido se o chartplotter estiver conectado ao sensor de vento marítimo. No modo de navegação, o vento verdadeiro e o vento aparente são apresentados na rosa dos ventos.

**Nível do lago:** define o nível de água atual do lago. Esta função está disponível somente em alguns mapas premium.

**Núm sobreposição:** consulte [Configurações de Números de sobreposição, página 9](#).

**Tempo:** define os itens meteorológicos que são apresentados na carta, quando o chartplotter estiver ligado a um receptor de meteorologia compatível com uma assinatura ativa. Requer uma antena conectada compatível e uma assinatura ativa.

**Aparência do gráfico:** consulte *Configurações da aparência dos gráficos*, página 8.

### Configurações da aparência dos gráficos

Você pode ajustar a aparência de diferentes gráficos e visualizações de gráficos 3D. Cada configuração é específica para o gráfico ou para a visualização de gráfico em uso.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todas as visualizações de gráficos e gráficos 3D, além de modelos de chartplotter. Algumas opções requerem mapas Premium ou acessórios conectados.

Em uma visualização de gráfico ou gráfico 3D, selecione **MENU > Configuração do gráfico > Aparência do gráfico**.

**Orientação:** define a perspectiva do mapa.

**Detalhe:** ajusta a quantidade de detalhes mostrada no mapa, em diferentes níveis de zoom.

**Linha de direção:** mostra e ajusta a linha de direção, que é uma linha desenhada no mapa a partir da proa do barco na direção da viagem e define a origem dos dados para a linha de direção.

**Área Panoptix:** mostra e oculta a área que está sendo verificada pelo Panoptix™ transdutor. O AHRS (Attitude and Heading Reference System, Sistema de referência de altitude e direção) deve estar calibrado para utilizar esse recurso (*Configurar instalação do transdutor*, página 22).

**Mapa mundial:** usa tanto um mapa mundial básico como um mapa em relevo sombreado no gráfico. Essas diferenças são visíveis apenas quando afastado demais para ver os gráficos detalhados.

**Profundidades do local:** ativa as sondagens do local e define profundidades perigosas. As profundidades do local que são iguais ou mais rasas que a profundidade perigosa são indicadas por texto em vermelho.

**Sombreado superficial:** define os tons da linha costeira para a profundidade especificada.

**Sombreamento do alcance da profundidade:** especifica a profundidade inferior e superior do sombreamento.

**Símbolos:** mostra e configura a aparência de vários símbolos nos gráficos, como ícone de embarcação, símbolos de assistência à navegação, POIs de terra e setores de luz.

**Estilo:** define a aparência do gráfico em terreno 3D.

**Cores de perigo:** mostra água rasa e terra com uma escala de cor. Azul indica água profunda, amarelo água rasa e vermelho, água muito rasa.

**Profundidade segura:** define a aparência de uma profundidade segura para a visualização de gráfico Mariner's Eye 3D.

**OBSERVAÇÃO:** esta configuração afeta apenas a aparência de cores de perigo na visualização de gráfico Mariner's Eye 3D. Ela não afeta a configuração de Orientação automática de água profunda segura ou a configuração de alarme de água rasa do sonar.

**Anéis cad mont:** mostra e configura a aparência de anéis de alcance, que ajudam você a visualizar distância em algumas visualizações de gráficos.

**Largura da faixa:** especifica a largura da faixa de navegação, que é a linha magenta em algumas visualizações, que indica o curso do seu destino.

### Configurar linhas de direção e de percurso no solo

É possível mostrar as linhas de direção e de percurso no solo (COG) na carta de navegação.

COG é a direção de movimento. Direção mostra para qual direção a proa do barco está voltada quando um sensor de direção é conectado.

**1** Em uma visualização de carta, selecione **MENU > Configuração do gráfico > Aparência do gráfico > Linha de direção**.

**2** Se necessário, selecione **Origem**, e uma opção:

- Para usar automaticamente a fonte disponível, selecione **Automático**.
- Para usar a direção da antena GPS para COG, selecione **Direção do GPS (COG)**.
- Para usar dados de um sensor de direção conectado, selecione **Direção**.
- Para usar dados tanto de um sensor de direção conectado quanto de uma antena GPS, selecione **COG e direção**.

Isso exibe tanto a linha de direção quanto a linha COG na carta de navegação.

**3** Selecione **Visor**, e selecione uma opção:

- Selecione **Distância > Distância**, e insira o comprimento da linha exibida na carta de navegação.
- Selecione **Hora > Hora**, e insira o tempo usado para calcular a distância que seu barco viajará no tempo especificado, e na velocidade atual.

### Configurações de paradas e trajetos em gráficos e em visualizações de gráficos

Em uma visualização de gráfico ou gráfico 3D, selecione **MENU > Paradas e trajetos**.

**Trajetos:** mostra trajetos no gráfico ou na visualização de gráfico 3D.

**Paradas:** mostra a lista de paradas (*Visualização de uma lista de todas as paradas*, página 12).

**Nova parada:** cria uma nova parada.

**Exibição da parada:** define como exibir as paradas no gráfico.

**Ativar trajetos:** mostra o menu de opções de trajetos ativos.

**Trajetos salvos:** mostra a lista de trajetos salvos (*Visualizar lista de trajetos salvos*, página 14).

**Exibição do trajeto:** define os trajetos apresentados no gráfico, com base na cor.

### Mostrar uma inserção de navegação

É possível controlar se uma inserção de navegação é exibida em visualizações de carta. A inserção de navegação é exibida somente quando o barco está seguindo para um destino.

**1** Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **MENU**.

**2** Se necessário, selecione **Configuração do gráfico**.

**3** Selecione **Núm sobreposição > Inserção de navegação > Automático**.

**4** Selecione **Config. inserção naveg..**

**5** Execute uma ação:

- Para mostrar velocidade da parada com progresso (VMG) ao navegar por uma rota com mais de um percurso, selecione **Detalhes de trecho da rota > Ligado**.
- Para mostrar dados de próxima curva com base em distância, selecione **Próxima curva > Distância**.
- Para mostrar dados da próxima curva com base em tempo, selecione **Próxima curva > Hora**.
- Para indicar como os dados de destino aparecem, selecione **Destino**, e selecione uma opção.

### Outras configurações de embarcações nas cartas ou visualizações de carta

**OBSERVAÇÃO:** estas opções requerem acessórios conectados, como um receptor AIS ou rádio VHF.

Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **MENU > Outras embarcações**.

**Lista AIS:** mostra a lista AIS (*Visualizar lista de ameaças de AIS*, página 6).

**Lista DSC:** mostra a lista DSC (*Lista DSC*, página 29).

**Configuração do visor AIS:** consulte *Configurações do visor AIS*, página 9.

**Trilhas DSC:** mostra os trajetos de embarcações DSC, e seleciona o comprimento de um trajeto que aparece usando uma trilha.

**Alarme AIS:** define o alarme de colisão de zona de segurança (*Configurar alarme de colisão de zona de segurança*, página 6).

#### Configurações do visor AIS

**OBSERVAÇÃO:** o AIS requer o uso de um dispositivo AIS externo e sinais de transponder ativos de outras embarcações.

Em uma carta ou visualização de carta 3D, selecione **MENU > Outras embarcações > Configuração do visor AIS**.

**Distância AIS Faixa:** indica a distância do seu local em que as embarcações AIS aparecem.

**Detalhes:** exibe os detalhes sobre embarcações ativadas por AIS.

**Direção projetada:** define o tempo do título projetado para embarcações ativadas por AIS.

**Trilhas:** mostra os trajetos de embarcações AIS, e seleciona o comprimento do trajeto que aparece usando uma trilha.

#### Configurações do Fish Eye 3D

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Na visualização de gráfico do Fish Eye 3D, selecione **MENU**.

**Exibir:** define a perspectiva da visualização do gráfico 3D.

**Trajetos:** mostrar trajetos.

**Cone do sonar:** mostra um cone que indica a área coberta pelo transdutor.

**Símbolos de peixe:** mostra alvos suspensos.

#### Configurações de Números de sobreposição

Em uma carta, em uma visualização de carta 3D, na tela do Radar ou em uma tela de combinações, selecione **MENU > Núm sobreposição**.

**Editar layout:** define o layout da sobreposição de dados ou dos campos de dados. Você pode selecionar os dados a serem exibidos em cada campo de dados.

**Inserção de navegação:** mostra a inserção de navegação quando a embarcação está navegando para o destino.

**Config. inserção naveg.:** permite que você configure a inserção de navegação para mostrar Detalhes de trecho da rota e para controlar quando a inserção aparece antes de uma curva ou de um destino.

**Fita da bússola:** mostra a barra de dados da fita da bússola quando a embarcação está navegando para um destino.

#### Editar os campos de dados

Você pode alterar os dados mostrados nos números de sobreposição exibidos nas cartas e em outras telas.

**1** Em uma tela que suporta números de sobreposição, selecione **MENU**.

**2** Se necessário, selecione **Configuração do gráfico**.

**3** Selecione **Núm sobreposição > Editar layout**.

**4** Selecione um layout.

**5** Selecione um campo de dados.

**6** Selecione os tipos de dados exibidos na carta.

As opções de dados disponíveis variam com base no chartplotter e na configuração de rede.

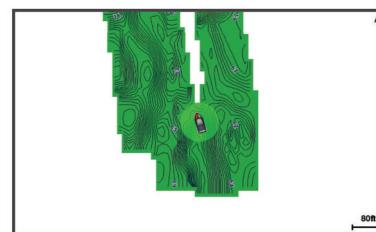
## Mapeamento do Garmin Quickdraw Contours

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso de mapeamento do Garmin Quickdraw Contours permite que os usuários gerem mapas. A Garmin não faz representações sobre a precisão, confiabilidade, integridade ou vigência dos mapas gerados por terceiros. Qualquer uso ou dependência dos mapas gerados por terceiros se dá por seu próprio risco.

O recurso de mapeamento do Garmin Quickdraw Contours permite que você crie instantaneamente mapas com contornos e rótulos de profundidade para qualquer massa de água.

Quando o Garmin Quickdraw Contours registra dados, um círculo colorido é exibido ao redor da embarcação. Esse círculo representa a área aproximada do mapa que está sendo verificada por cada passagem.



Um círculo verde indica uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Um círculo amarelo indica uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Um círculo vermelho indica velocidade acima de 32 km/h (20 mph), além de má profundidade ou posição do GPS.

Você pode visualizar o Garmin Quickdraw Contours em uma tela de combinação ou em uma visualização única no mapa.

A quantidade de dados salvos dependerá do tamanho de seu cartão de memória, da sua fonte de sonar e da velocidade do seu barco durante a gravação de dados. Você pode gravar mais utilizando um sonar de feixe único. Estima-se que você possa gravar aproximadamente 1.500 horas de dados em um cartão de memória de 2 GB.

Quando você grava dados no cartão de memória de seu chartplotter, os novos dados são adicionados ao seu mapa existente do Garmin Quickdraw Contours e salvos no cartão de memória. Ao inserir um novo cartão de memória, os dados existentes não são transferidos para o novo cartão.

### Mapeando massa de água usando o recurso Garmin Quickdraw Contours

Antes de usar o recurso Garmin Quickdraw Contours, é necessário ter um chartplotter compatível com software atualizado, profundidade do sonar, posição do GPS e um cartão de memória com espaço livre.

**OBSERVAÇÃO:** este recurso não está disponível em todos os modelos.

**1** Na visualização de um gráfico, selecione **MENU > Quickdraw Contours > Iniciar gravação**.

**2** Ao concluir a gravação, selecione **Parar gravação**.

**3** Selecione **Gerenciar > Nome** e, em seguida, digite um nome para o mapa.

### Adicionando uma etiqueta a um mapa Garmin Quickdraw do Contours

Você pode adicionar etiquetas a um mapa Garmin Quickdraw do Contours para marcar perigos ou pontos de interesse.

**1** Na carta Navegação, selecione um local.

**2** Selecione Adicionar identificação do Quickdraw.

**3** Digite o texto da etiqueta e selecione Concluído.

## Comunidade Garmin Quickdraw

A Comunidade Garmin Quickdraw é online, pública e gratuita e permite que você compartilhe seus mapas do Garmin Quickdraw Contours com outras pessoas. Você também pode fazer download de mapas que outros usuários criaram.

Para acessar a Comunidade Garmin Quickdraw, acesse sua conta Garmin Connect™ e faça upload e download de mapas usando um cartão de memória.

### Acessando a Comunidade Garmin Quickdraw

Você pode acessar a Comunidade Garmin Quickdraw usando o website Garmin Connect.

**1** Acesse [www.garmin.com](http://www.garmin.com).

**2** Selecione Introdução > Quickdraw Community > Introdução.

**3** Se você não tiver uma conta Garmin Connect, crie uma.

**4** Faça login em sua conta Garmin Connect.

**5** Selecione Marítimo no canto superior direito para abrir o widget Garmin Quickdraw.

**DICA:** insira um cartão de memória no computador para compartilhar os mapas do Garmin Quickdraw Contours.

### Compartilhando seus mapas do Garmin Quickdraw Contours com a Comunidade Garmin Quickdraw

Você pode compartilhar com outras pessoas na Comunidade Garmin Quickdraw os mapas do Garmin Quickdraw Contours que você criou.

Quando você compartilha um mapa de contorno, somente o mapa é compartilhado. Seus pontos do trajeto não são compartilhados.

**1** Remova o cartão de memória do chartplotter.

**2** Insira o cartão de memória no computador.

**3** Acesse a Comunidade Garmin Quickdraw ([Acessando a Comunidade Garmin Quickdraw, página 10](#)).

**4** Selecione Compartilhe seus contornos.

**5** Navegue até seu cartão de memória e selecione a pasta Garmin.

**6** Abra a pasta do Quickdraw e selecione o arquivo com o nome ContoursLog.svy.

Após fazer o upload do arquivo, exclua o arquivo ContoursLog.svy do cartão de memória para evitar problemas com futuros uploads. Seus dados não serão perdidos.

### Fazendo o download de mapas da Comunidade Garmin Quickdraw

Você pode fazer o download de mapas do Garmin Quickdraw Contours que outros usuários criaram e compartilharam com a Comunidade Garmin Quickdraw.

**1** Insira o cartão de memória no computador.

**2** Acesse a Comunidade Garmin Quickdraw ([Acessando a Comunidade Garmin Quickdraw, página 10](#)).

**3** Selecione Procurar contornos.

**4** Use o mapa e busque recursos para localizar uma área para download.

Os pontos vermelhos representam mapas do Garmin Quickdraw Contours que foram compartilhados para aquela região.

**5** Marque Selecionar uma área para fazer o download.

**6** Arraste as extremidades da caixa para selecionar a área para download.

**7** Selecione Iniciar download.

**8** Salve o arquivo no cartão de memória.

**DICA:** se não encontrar o arquivo, procure na pasta "Downloads". O navegador pode ter salvado o arquivo lá.

**9** Retire o cartão de memória do computador.

**10** Insira o cartão de memória no chartplotter.

O chartplotter reconhece os mapas de contorno automaticamente. O chartplotter pode levar alguns minutos para carregar os mapas.

## Configurações do Garmin Quickdraw Contours

Em um gráfico, selecione MENU > Quickdraw Contours > Configurações.

**Visor:** mostra o Garmin Quickdraw Contours. A opção

Contornos do usuário mostra seus próprios mapas do Garmin Quickdraw Contours. A opção Contornos da comunidade mostra os mapas que você baixou da Comunidade Garmin Quickdraw.

**Deslocamento da gravação:** define a distância entre a profundidade do sonar e a profundidade de gravação de contorno. Se o nível da água foi alterado desde a última gravação, ajuste essa configuração para que a profundidade de gravação seja a mesma em ambas as gravações.

Por exemplo, se na última gravação havia uma profundidade de sonar de 3,1 m (10,5 pés), e a profundidade de sonar de hoje é 3,6 m (12 pés), insira -0,5 m (-1,5 pés) para um valor de Deslocamento da gravação.

**Deslocamento do monitor do usuário:** define as diferenças nas profundidades de contorno e nos rótulos de profundidade em seus mapas de contorno para compensar alterações do nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

**Deslocamento do monitor da comunidade:** define as diferenças nas profundidades de contorno e nos rótulos de profundidade em mapas de contorno da comunidade para compensar alterações do nível de água de uma massa de água ou erros de profundidade em mapas gravados.

**Coloração de pesquisa:** define a cor de exibição do Garmin Quickdraw Contours. Quando essa configuração está ativada, as cores indicam a qualidade da gravação. Quando essa configuração está desativada, as áreas de contorno usam cores padrão do mapa.

Verde indica uma velocidade inferior a 16 km/h (10 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Amarelo indica uma velocidade entre 16 e 32 km/h (10 e 20 mph), além de boas profundidade e posição do GPS. Vermelho indica velocidade acima de 32 km/h (20 mph), além de má profundidade ou posição do GPS.

**Sombreamento do alcance da profundidade:** especifica os limites superior e inferior de um alcance de profundidade e uma cor para esse alcance de profundidade.

## Navegação com um chartplotter

### ⚠ CUIDADO

Se a sua embarcação possuir um sistema de piloto automático, deve ser instalado uma tela de controle do piloto automático dedicado em cada leme de direção para que o sistema de piloto automático seja desativado.

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** algumas visualizações de cartas estão disponíveis com as cartas premium, em algumas áreas.

Para navegar, você precisa escolher um destino, definir um percurso ou criar uma rota e seguir o percurso ou rota. Você pode seguir o percurso ou a rota na carta náutica, na Carta de navegação, na Carta de pesca, na visualização de cartas do Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

Você pode definir e seguir um percurso até um destino usando um dos três métodos: Ir para, Rota para ou Orientação automática.

**Ir para:** leva você diretamente ao destino. Esta é a opção padrão para navegar até o destino. O chartplotter cria um percurso de linha reta ou uma linha de navegação até o destino. O caminho pode passar por terra ou outros obstáculos.

**Rota para:** cria uma rota do seu local a um destino, permitindo que você adicione curvas ao longo do caminho. Esta opção cria um percurso de linha reta até o destino, mas permite que você adicione curvas à rota para desviar de terra e outros obstáculos.

**Orientação automática:** usa as informações específicas sobre sua embarcação e dados de carta para determinar o melhor percurso até o seu destino. Esta opção está disponível somente quando você usa uma carta premium em um chartplotter compatível. Fornece um percurso de navegação curva a curva até o destino, evitando terra e outros obstáculos ([Orientação automática, página 14](#)).

Quando você usa um piloto automático Garmin compatível conectado ao chartplotter usando o NMEA 2000®, o piloto automático segue a rota da Orientação automática.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

## Perguntas básicas sobre navegação

Pergunta	Resposta
Como faço para o chartplotter indicar a direção na qual desejo seguir?	Navegue usando Ir para. Consulte <a href="#">Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para</a> , página 12.
Como faço para o dispositivo me guiar ao longo de uma linha reta (minimizando o trajeto cruzado) para um local usando a menor distância do local atual?	Crie uma rota de trecho único e navegue usando o Rota para. Consulte <a href="#">Criando e navegando por uma rota do seu local atual</a> , página 13.
Como faço para o dispositivo me guiar para um local enquanto evita obstáculos indicados no gráfico?	Crie uma rota de múltiplos trechos e navegue usando o Rota para. Consulte <a href="#">Criando e navegando por uma rota do seu local atual</a> , página 13.
Como faço para o dispositivo guiar o meu piloto automático?	Navegue usando Rota para. Consulte <a href="#">Criando e navegando por uma rota do seu local atual</a> , página 13.
O dispositivo pode criar uma caminho para mim?	Se você tiver mapas Premium que suportem a Orientação automática e que estiver em área coberta pela Orientação automática, navegue usando esse recurso. Consulte <a href="#">Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática</a> , página 15.
Como faço para mudar as configurações de Orientação automática para o meu barco?	Consulte <a href="#">Configurações do percurso da Orientação automática</a> , página 16.

## Destinos

Você pode selecionar destinos usando várias visualizações de gráficos e gráficos 3D ou usando listas.

## Procurando um destino pelo nome

Você pode procurar paradas salvas, rotas salvas, trajetos salvos ou destinos de serviços de marina por nome.

**1** Selecione **Info. navegação > Procurar por nome**.

**2** Digite pelo menos uma parte do nome do seu destino.

**3** Se necessário, selecione **Concluído**.

Os 50 destinos mais próximos que contêm os seus critérios de busca serão exibidos.

**4** Selecione o destino.

## Selecionando um destino usando o gráfico

### Navegação

Em um gráfico Navegação, selecione um destino.

## Pesquisar um destino usando os dados do usuário

**1** Selecione **Dados do usuário**.

**2** Selecione uma opção:

- Para visualizar uma lista de locais pré-carregados e locais marcados anteriormente, selecione **Paradas**.
- Para visualizar uma lista de rotas salvas anteriormente, selecione **Rotas e Trajetos de orientação automática**.
- Para visualizar uma lista de trajetos salvos, selecione **Trajetos**.
- Para visualizar uma lista de amarrações, ancoragem e outros pontos de interesse em mar aberto, selecione **Serviços oceânicos**.
- Para visualizar uma lista de marinas e outros pontos de interesse em terra, selecione **Serviços continentais**.
- Para pesquisar um destino por nome, selecione **Procurar por nome**.

**3** Selecione um destino.

## Pesquisando um destino de serviços marítimos

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso está disponível com cartas premium em algumas áreas.

O chartplotter contém informações sobre milhares de ofertas de serviços marítimos.

**1** Selecione **Info. navegação**.

**2** Selecione **Serviços oceânicos** ou **Serviços continentais**.

**3** Se necessário, selecione a categoria de serviços marítimos.

O chartplotter mostra uma lista dos locais mais próximos, além da distância e da direção de cada um.

**4** Selecione um destino.

Você pode selecionar **<** ou **>** para visualizar informações adicionais ou para mostrar o local em um gráfico.

## Percursos

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

### ⚠ CUIDADO

Garmin recomenda o uso de Guiar para apenas em potência de motor. Utilizar Guiar para em embarcações a vela pode causar uma mudança repentina das velas, arriscando danificar o

veleiro. Velas e suportes não supervisionados podem ser danificados ou causar lesões a qualquer membro da tripulação ou passageiro durante uma mudança repentina das velas.

Você pode definir e seguir um percurso para um destino usando um dos três métodos: Ir para, Rotear para ou Guiar para.

**Ir para:** leva você diretamente ao destino. Esta é uma opção padrão para navegar até o destino. O chartplotter cria um percurso de linha reta ou linha de navegação até o destino. O caminho pode passar por terra ou outros obstáculos.

**Rota para:** cria uma rota do seu local a um destino, permitindo que você adicione curvas ao longo do caminho. Esta opção cria um percurso de linha reta ao destino, mas permite que você adicione curvas na rota para desviar de terra e outros obstáculos.

**Orientação automática:** cria um caminho a um destino usando a Orientação automática. Esta opção está disponível somente quando você usa um gráfico premium em um chartplotter compatível. Fornece uma linha de navegação curva a curva ao destino, evitando terra e outros obstáculos. A linha de navegação é baseada nos dados do gráfico e nas configurações de profundidade e altura seguras e da distância da linha costeira definida pelo usuário no chartplotter. Quando usa estas configurações e dados de gráfico, o chartplotter cria uma linha de navegação que evita todas as áreas que não podem ser navegadas entre o local atual e o destino. Quando você usa um piloto automático Garmin compatível conectado ao chartplotter por meio de NMEA 2000, o piloto automático segue a rota da Orientação automática.

## Configurando e seguindo um percurso direto usando o Ir para

### ⚠ ATENÇÃO

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

Você pode definir e seguir um percurso direto do seu local atual para um destino selecionado.

1 Selecione um destino (*Destinos*, página 11).

2 Selecione **Navegar para > Ir para**.

Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, mais fina, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.

3 Siga a linha magenta, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

4 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (percurso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (percurso direto).

## Interromper a navegação

Em uma Carta de Navegação ou carta de Pesca, selecione **MENU > Parar navegação**.

## Pontos de parada

Pontos de parada são locais gravados e armazenados no seu dispositivo. Os pontos de parada podem marcar onde você está, para onde vai, ou onde você esteve. Você pode adicionar detalhes sobre a localização, como nome, elevação e profundidade.

## Marcando o seu local atual como uma parada

Em qualquer tela, selecione **MARK**.

## Criando uma parada em um local diferente

1 Selecione **Dados do usuário > Paradas > Nova parada**.

2 Selecione uma opção:

- Para criar a parada inserindo as coordenadas de posição, selecione **Inserir coordenadas** e insira as coordenadas.
- Para criar uma parada usando um gráfico, selecione **Usar gráfico**, selecione a posição e selecione **SELECT**.

## Como marcar uma localização com MOB ou SOS

Na tela Início, selecione **Homem ao mar > Sim**.

Um símbolo de homem ao mar (MOB) internacional marca o ponto MOB ativo, e o chartplotter define um curso direto de volta ao local marcado.

## Visualização de uma lista de todas as paradas

Selecione **Dados do usuário > Paradas**.

## Editando uma parada salva

1 Selecione **Dados do usuário > Paradas**.

2 Selecione uma parada.

3 Selecione **Editar parada**.

4 Selecione uma opção:

- Para adicionar um nome, selecione **Nome** e digite um nome.
- Para alterar o símbolo, selecione **Símbolo**.
- Para alterar a profundidade, selecione **Profundidade**.
- Para alterar a temperatura da água, selecione **Temp. da água**.
- Para alterar o comentário, selecione **Comentário**.
- Para mover a posição da parada, selecione **Mover**.

## Pesquisa e navegação para uma parada salva

### ⚠ ATENÇÃO

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

Ao usar Go To, um curso direto e um curso corrigido poderão passar sobre terra ou águas rasas. Use as apurações visuais e afaste-se de terra, águas rasas e outros objetos perigosos.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Antes de poder navegar para uma parada, você precisa criá-la.

1 Selecione **Dados do usuário > Paradas**.

2 Selecione uma parada.

3 Selecione **Navegar para**.

4 Selecione uma opção:

- Para navegar diretamente ao local, selecione **Ir para**.
- Para criar uma rota ao local, incluindo curvas, selecione **Rota para**.
- Para usar o Auto Guidance, selecione **Orientação automática**.

5 Reveja o curso indicado pela linha magenta.

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.

6 Siga a linha magenta, direcionando para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

## Exclusão de uma parada ou um MOB

1 Selecione **Dados do usuário > Paradas**.

2 Selecione uma parada ou um MOB.

### 3 Selecione Excluir.

#### Exclusão de todas as paradas

Selecione Dados do usuário > Gerenciar dados > Limpar dados do usuário > Paradas > Tudo.

## Routes

A route is a sequence of waypoints or locations that leads you to your final destination.

#### Criando e navegando por uma rota do seu local atual

Você pode criar e navegar imediatamente por uma rota no gráfico Navegação ou no gráfico Pesca. Este procedimento não salva a rota ou os dados da parada.

**OBSERVAÇÃO:** em algumas áreas, a carta Fishing está disponível com as cartas premium.

- 1 Em um gráfico Navegação ou gráfico Pesca, selecione um destino.
- 2 Selecione Navegar para > Rota para.
- 3 Selecione o local da última curva antes do destino.
- 4 Selecione Adicionar curva.
- 5 Se necessário, repita as etapas 3 e 4 para adicionar curvas, retrocedendo do destino para o local atual da sua embarcação.  
A última curva adicionada deve ser a primeira curva feita, a partir do seu local atual. Deve ser a curva mais próxima da sua embarcação.
- 6 Se necessário, selecione MENU.
- 7 Selecione Rota de navegação.
- 8 Reveja o percurso indicado pela linha magenta.
- 9 Siga a linha magenta, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

#### Criação e salvamento de uma rota

Este procedimento salva a rota e todas as paradas nela. O ponto de início pode ser o seu local atual ou outro local.

- 1 Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática > Nova rota > Usar gráfico.
- 2 Selecione o local de início da rota.
- 3 Siga as instruções na tela para adicionar uma curva.
- 4 Se necessário, repita a etapa 3 para adicionar mais curvas.
- 5 Selecione o destino final.

#### Visualização de uma lista de rotas

Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.

#### Editação de uma rota salva

Você pode alterar o nome de uma rota ou alterar as curvas que uma rota contém.

- 1 Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione Editar rota.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para alterar o nome, selecione Nome e digite o nome.
  - Para selecionar uma parada da lista de voltas, selecione Editar curvas > Usar lista de curva e selecione uma parada na lista.
  - Para selecionar uma volta usando a carta, selecione Editar curvas > Usar gráfico e selecionar um local na carta.

#### Pesquisar e navegar por uma rota salva

Antes de pesquisar por uma lista de rotas e navegar para uma delas, você precisa criar e salvar pelo menos uma rota.

- 1 Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione Navegar para.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para navegar de um ponto de partida usado quando a rota foi criada, selecione Avançar.
  - Para navegar por uma rota de um ponto de destino usado quando a rota foi criada, selecione Retroceder.
- Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.
- 5 Reveja o curso indicado pela linha magenta.
- 6 Siga a linha magenta ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.
- 7 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (curso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (curso direto).

#### Pesquisar e navegar paralelamente a uma rota salva

Antes de pesquisar por uma lista de rotas e navegar para uma delas, você precisa criar e salvar pelo menos uma rota.

- 1 Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione Navegar para.
- 4 Selecione Deslocamento para navegar paralelamente à rota, com um deslocamento específico.
- 5 Indique como navegar pela rota:
  - Para navegar pela rota do ponto inicial usado quando a rota foi criada, para a esquerda da rota original, selecione Avançar - bombordo.
  - Para navegar pela rota do ponto inicial usado quando a rota foi criada, para a direita da rota original, selecione Avançar - estibordo.
  - Para navegar pela rota do ponto de destino usado quando a rota foi criada, para a esquerda da rota original, selecione Retroceder - bombordo.
  - Para navegar pela rota do ponto de destino usado quando a rota foi criada, para a direita da rota original, selecione Retroceder - estibordo.

Uma linha magenta é exibida. No centro da linha magenta, há uma linha roxa final, que representa o curso correto a partir do seu local atual até o destino. O curso correto é dinâmico, e se move com o seu barco quando está fora do curso.

- 6 Reveja o curso indicado pela linha magenta.
- 7 Siga a linha magenta ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.
- 8 Se estiver fora do curso, siga a linha roxa (curso corrigido) para ir para o seu destino, ou dirija de volta para a linha magenta (curso direto).

#### Excluir uma rota salva

- 1 Selecione Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.
- 2 Selecione uma rota.
- 3 Selecione Excluir.

## **Excluir todas as rotas salvas**

Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Limpar dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática.**

## **Trajetos**

Um trajeto é uma gravação do caminho do seu barco. O trajeto sendo gravado no momento é chamado de trajeto ativo e pode ser salvo. Você pode mostrar os trajetos em cada gráfico ou visualização de gráfico 3D.

### **Mostrando os trajetos**

Em um gráfico ou uma visualização gráfico 3D, selecione **MENU > Paradas e trajetos > Trajetos > Ligado.**

Uma linha traçada no gráfico indica o seu trajeto.

### **Configurar cor do trajeto ativo**

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Ativar opções de trajetos > Cor do trajeto.**

**2** Selecione uma cor para o trajeto.

### **Salvar o trajeto ativo**

O trajeto sendo registrado no momento é chamado de trajeto ativo.

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Salvar trajeto ativo.**

**2** Selecione uma opção:

- Selecione o horário que o trajeto ativo começou.
- Selecione **Log inteiro**.

### **Visualizar lista de trajetos salvos**

Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos.**

### **Editar trajeto salvo**

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos.**

**2** Selecione um trajeto.

**3** Selecione **Editar trajeto.**

**4** Selecione uma opção:

- Selecione **Nome** e digite o novo nome.
- Selecione **Cor do trajeto** e selecione uma cor.

### **Salvar trajeto como uma rota**

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos.**

**2** Selecione um trajeto.

**3** Selecione **Editar trajeto > Salvar rota.**

### **Procurar e navegar por uma rota salva**

Antes de procurar em uma lista de rotas e navegar para elas, você precisa gravar e salvar pelo menos um trajeto (*Trajetos*, página 14).

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos.**

**2** Selecione um trajeto.

**3** Selecione **Seguir trajeto.**

**4** Selecione uma opção:

- Para navegar pelo trajeto a partir do ponto inicial usado quando o trajeto foi criado, selecione **Avançar**.
- Para navegar pelo trajeto a partir do ponto de destino usado quando o trajeto foi criado, selecione **Retroceder**.

**5** Reveja o curso indicado pela linha colorida.

**6** Siga a linha ao longo de cada trecho da rota, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

### **Excluir trajeto salvo**

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Trajetos salvos.**

**2** Selecione um trajeto.

**3** Selecione **Excluir.**

## **Excluir todos os trajetos salvos**

Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Limpar dados do usuário > Trajetos salvos.**

### **Refazer trajeto ativo**

O trajeto sendo registrado no momento é chamado de trajeto ativo.

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Seguir trajeto ativo.**

**2** Selecione uma opção:

- Selecione o horário que o trajeto ativo começou.
- Selecione **Log inteiro**.

**3** Reveja o curso indicado pela linha colorida.

**4** Siga a linha colorida, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

### **Apagar trajeto ativo**

Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Limpar trajeto ativo.**

A memória do trajeto é apagada e o trajeto ativo continuar a ser registrado.

### **Gerenciar memória de registro de trajeto durante o registro**

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Ativar opções de trajetos.**

**2** Selecione **Modo de gravação.**

**3** Selecione uma opção:

- Para gravar um registro de trajeto até que a memória esteja cheia, selecione **Encher**.
- Para gravar um registro de trajeto substituindo os dados de trajeto mais antigos, selecione **Prender**.

### **Configurar o intervalo de gravação do registro de trajeto**

Você pode indicar a frequência na qual a plotagem do trajeto é gravada. A gravação de plotagens mais frequentes é mais precisa, porém enche o registro de trajeto mais rapidamente. O intervalo de resolução é recomendado para o uso mais eficiente da memória.

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos > Ativar opções de trajetos > Inter. gravação > Intervalo.**

**2** Selecione uma opção:

- Para gravar o trajeto baseado em uma distância entre pontos, selecione **Distância > Alterar** e digite a distância.
- Para gravar o trajeto baseado em um intervalo de tempo, selecione **Hora > Alterar** e digite o intervalo de tempo.
- Para gravar a plotagem do trajeto com base em uma variação do curso, selecione **Resolução > Alterar** e digite o erro máximo permitido do curso real antes de gravar um ponto do trajeto.

## **Excluir todas as paradas, rotas e trajetos salvos**

Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Limpar dados do usuário > Tudo > OK.**

## **Orientação automática**

### **ATENÇÃO**

O recurso Auto Guidance é baseado em informações de carta eletrônica. Esses dados não garantem distância de obstáculos e do fundo. Compare cuidadosamente o curso com todas as apurações visuais e evite todos os obstáculos como terra, águas rasas ou outros que possam surgir em seu caminho.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

Você pode utilizar a Orientação automática para traçar o melhor caminho para o seu destino. A Orientação automática usa seu chartplotter para digitalizar dados da carta náutica, como profundidade da água e obstáculos conhecidos, para calcular um caminho para sugestão. O caminho pode ser ajustado durante a navegação.

## Configurar e seguir um trajeto de Orientação automática

- 1 Selecione um destino ([Destinos](#), página 11).
- 2 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 3 Reveja o trajeto indicado pela linha magenta.
- 4 Selecione **Iniciar navegação**.
- 5 Siga a linha magenta, dirigindo para evitar terra, água rasa e outros obstáculos.

**OBSERVAÇÃO:** ao usar Auto Guidance, um segmento cinza dentro de qualquer parte da linha magenta indica que Auto Guidance não pode calcular parte da linha. Isso se deve às configurações de profundidade mínima segura da água e da altura mínima segura de obstáculos.

## Criar um caminho de orientação automática

- 1 Selecione **Navegação > Rotas e Trajetos de orientação automática > Nova rota > Orientação automática**.
- 2 Selecione **SELECT**, e selecione um destino.

## Filtrar uma lista de rotas e caminhos de orientação automática

É possível filtrar uma lista de rotas e caminhos de orientação automática para encontrar destinos salvos rapidamente.

- 1 Selecione **MENU > Filtro**.
- 2 Selecione uma opção.

## Revisar um trajeto de orientação automática

- 1 Em uma carta de navegação, selecione um trajeto.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para visualizar um perigo e ajustar o trajeto de perigo, selecione **Classif. perigo**.
  - Para alterar o nome do trajeto ou para ajustar ou recalcular o trajeto, selecione **Editar**.
  - Para excluir um trajeto, selecione **Excluir**.
  - Para navegar para o trajeto selecionado, selecione **Navegar para**.

## Ajustar um trajeto de orientação automática

- 1 No gráfico de navegação, siga as instruções na tela ou use as teclas de seta para mover o ponto de destino para um novo local.
- 2 Selecione **SELECT > Mover ponto**.
- 3 Selecione **BACK** para voltar para a tela de navegação.

## Cancelar um cálculo de Orientação automática em progresso

A partir da carta náutica, selecione **MENU > Cancelar**.

**DICA:** você pode selecionar **BACK** para cancelar o cálculo rapidamente.

## Configurar uma chegada cronometrada

É possível usar este recurso em uma rota ou em um trajeto de Orientação automática para saber quando você chegará ao ponto selecionado. Isso permite que você calcule sua chegada ao local, como uma abertura de ponta ou linha de início de uma corrida.

- 1 No gráfico Navegação, selecione **MENU**.
- 2 Se necessário, selecione **Opções de navegação**.

## 3 Selecione **Chegada cronometrada**.

**DICA:** é possível abrir rapidamente o menu Chegada cronometrada ao selecionar um ponto no trajeto ou na rota.

## Ajustando a distância da costa

A configuração Distância da linha costeira indica quão perto da costa você deseja que a linha de Orientação automática seja colocada. A linha de Orientação automática pode mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para a configuração Distância da linha costeira são relativos, não absolutos. Para garantir que a linha de Orientação automática seja posicionada a uma distância apropriada da costa, você pode avaliar o posicionamento da linha de Orientação automática usando um ou mais destinos familiares que requerem navegação por um canal estreito.

- 1 Atraque a sua embarcação ou jogue a âncora.
- 2 Selecione **Configurações > Navegação > Orientação automática > Distancia da linha costeira > Normal**.
- 3 Selecione um destino para o qual tenha navegado previamente.
- 4 Selecione **Navegar para > Orientação automática**.
- 5 Reveja a posição da linha de Orientação automática e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.
- 6 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha de Orientação automática for satisfatória, selecione **MENU > Parar navegação** e vá para a etapa 10.
  - Se a linha de Orientação automática estiver muito perto de obstáculos conhecidos, selecione **Configurações > Navegação > Orientação automática > Distancia da linha costeira > Distant**.
  - Se as curvas na linha de Orientação automática forem muito amplas, selecione **Configurações > Navegação > Orientação automática > Distancia da linha costeira > Próximo**.
- 7 Se você selecionou **Próximo** ou **Distant** na etapa 6, reveja a posição da linha de Orientação automática e determine se a linha evita com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitam uma viagem eficiente.

A Orientação automática mantém uma ampla distância de obstáculos em mar aberto, mesmo se você definir a configuração Distância da linha costeira para Próximo ou Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não repositionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação por meio de um canal estreito.
- 8 Selecione uma opção:
  - Se a posição da linha de Orientação automática for satisfatória, selecione **MENU > Parar navegação** e vá para a etapa 10.
  - Se a linha de Orientação automática estiver próxima demais para reconhecer obstáculos, selecione **Configurações > Navegação > Orientação automática > Distancia da linha costeira > Mais distante**.
  - Se as curvas na linha de Orientação automática estiverem muito amplas, selecione, **Configurações > Navegação > Orientação automática > Distancia da linha costeira > Mais próximo**.
- 9 Se você selecionou **Mais próximo** ou **Mais distante** na etapa 8, reveja a posição da linha de Orientação automática e determine se a linha evitaria com segurança os obstáculos conhecidos e as curvas possibilitariam uma viagem eficiente.

A Orientação automática mantém uma ampla distância de obstáculos em mar aberto, mesmo se você definir a configuração Distância da linha costeira para Próximo ou

Mais próximo. Como resultado, o chartplotter pode não repositionar a linha de Orientação automática, a menos que o destino selecionado requeira navegação por meio de um canal estreito.

**10** Repita as etapas de 3 a 9 pelo menos mais uma vez, usando um destino diferente a cada vez, até que esteja familiarizada com a funcionalidade da configuração Distância da linha costeira.

## Configurações do percurso da Orientação automática

### ⚠ CUIDADO

As configurações de Profundidade segura e Altura livre vertical influenciam como o chartplotter calcula um percurso de Orientação automática. Se uma área tiver uma profundidade de água desconhecida ou um obstáculo de altura desconhecida, o percurso de Orientação automática não será calculado nessa área. Se uma área, no início ou no final de um percurso de Orientação automática for mais rasa que a Profundidade segura ou mais baixa que as configurações de Altura livre vertical, o percurso da Orientação automática não pode ser calculado nessa área, dependendo dos dados do mapa. Na carta, o percurso através dessas áreas aparece como uma linha cinza ou magenta e cinza. Quando o barco entra nessas áreas, uma mensagem de atenção é exibida.

**OBSERVAÇÃO:** auto Guidance está disponível com cartas premium em algumas áreas.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as configurações se aplicam a todos os mapas.

Você pode definir os parâmetros que o chartplotter usa ao calcular o percurso da Orientação automática.

**Profundidade segura:** define a profundidade mínima da água, com base nos dados de profundidade da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**OBSERVAÇÃO:** a profundidade mínima da água das cartas premium (estipulada antes de 2016) é de 0,91 metros (3 pés). Se você inserir um valor de Profundidade segura menor do que 3 pés, as cartas só usarão profundidades de 3 pés para calcular o percurso da Orientação automática.

**Altura livre vertical:** define a altura mínima de uma ponte ou um obstáculo, com base nos dados da carta, que o seu barco pode navegar com segurança.

**Distancia da linha costeira:** define a distância que você deseja que o percurso da Orientação automática seja colocado em relação à costa. O percurso da Orientação automática pode se mover se você alterar essa configuração ao navegar. Os valores disponíveis para esta configuração são relativos e não absolutos. Para garantir que a linha de Orientação automática seja colocada em uma distância adequada da costa, você pode avaliar o posicionamento do trajeto da Orientação automática usando um ou mais destinos conhecidos, que requeiram navegação por um canal estreito (*Ajustando a distância da costa*, página 15).

## Limites

Os limites permitem evitar determinadas áreas ou permanecer nelas, dentro de uma massa de água. É possível definir um alarme para alertar você quando entrar em ou sair de um limite. É possível criar áreas, linhas e círculos de limite usando o mapa. Também é possível converter trajetos e rotas salvos em limites. Você pode criar uma área de limite usando pontos de parada; basta criar uma rota a partir dos pontos de parada e convertê-la em um limite.

É possível selecionar um limite para funcionar como o limite ativo. É possível adicionar os dados de limite ativo aos campos de dados na carta.

## Criando um limite

**1** Selecione **Dados do usuário > Limites > Novo limite**.

**2** Selecione um formato para o limite.

**3** Siga as instruções na tela.

## Configurações do visor de limite

Selecione **Dados do usuário > Limites > Opções de exibição**.

**Distância/Direção:** permite ocultar ou exibir a direção e a distância até seu destino para o limite ativo.

**Exibição de gráficos:** permite ocultar ou exibir limites no gráfico.

**Cor:** define a cor dos limites no gráfico.

## Convertendo uma rota em um limite

Para converter uma rota em um limite, é necessário criar e salvar pelo menos uma rota (*Criação e salvamento de uma rota*, página 13).

**1** Selecione **Dados do usuário > Rotas e Trajetos de orientação automática**.

**2** Selecione uma rota.

**3** Selecione **Editar rota > Salvar como limite**.

## Convertendo um trajeto em um limite

Para converter um trajeto em um limite, é necessário criar e salvar pelo menos um trajeto (*Salvar o trajeto ativo*, página 14).

**1** Selecione **Dados do usuário > Trajetos**.

**2** Selecione um trajeto.

**3** Selecione **Editar trajeto > Salvar como limite**.

## Editando um limite

**1** Selecione **Dados do usuário > Limites**.

**2** Selecione um limite.

**3** Selecione **Editar limite**.

**4** Selecione uma opção:

- Para editar a aparência do limite no gráfico, selecione **Opções de exibição**.
- Para mudar nomes ou linhas de limites, selecione **Editar limite**.
- Para editar o alarme do limite, selecione **Alarme**.

## Configurando alarme para o limite

Os alarmes de limites emitem alertas quando você está dentro de uma distância especificada de um limite definido.

**1** Selecione **Dados do usuário > Limites**.

**2** Selecione um limite.

**3** Selecione **Alarme > Ligado**.

**4** Insira uma distância.

**5** Selecione uma opção:

- Para configurar um alarme que emita um tom sonoro quando sua embarcação estiver a uma distância especificada do limite de uma área dentro da qual você deseja se manter, selecione **Saindo**.
- Para configurar um alarme que emita um tom sonoro quando sua embarcação estiver a uma distância especificada do limite de uma área que você deseja evitar, selecione **Inserindo**.

## Excluindo um limite

**1** Selecione **Dados do usuário > Limites**.

**2** Selecione um limite.

**3** Selecione **Editar limite > Excluir**.

## Sonar

Quando devidamente conectado a um módulo receptor acústico Garmin opcional e um transdutor, o seu chartplotter compatível pode ser usado como um localizador de peixes. As várias visualizações de sonar diferentes ajudam você a ver os peixes na área.

Os ajustes que você pode efetuar em cada visualização de sonar dependem da visualização selecionada e do modelo do chartplotter, do módulo acústico e do transdutor conectados.

Para obter mais informações sobre qual é o melhor transdutor para suas necessidades, acesse [www.garmin.com/transducers](http://www.garmin.com/transducers).

### Interromper a transmissão de sinais do sonar

Na visualização do sonar, selecione **MENU > Transmitir**.

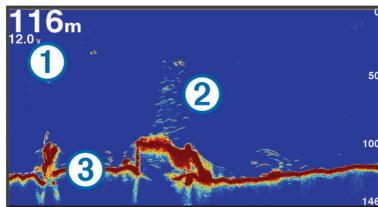
### Alterando a visualização do sonar

- 1 Em uma tela de combinações com sonar, selecione **MENU > Editar combinação**.
- 2 Selecione a janela a ser alterada.
- 3 Selecione uma visualização do sonar.

### Visualização Tradicional do sonar

Há várias visualizações de tela cheia disponíveis, dependendo do equipamento conectado.

A visualização do sonar Tradicional em tela inteira mostra uma imagem grande das leituras do sonar a partir de um transdutor. A escala ao longo do lado direito da tela mostra a profundidade dos objetos detectados à medida que a tela se desloca da direita para a esquerda.



(1)	Informações de profundidade
(2)	Alvos suspensos ou peixes
(3)	Fundo da massa de água

### Visualização de frequência dividida do sonar

Na visualização de frequência dividida do sonar, um lado da tela apresenta um gráfico em visualização inteira dos dados do sonar de alta frequência, e o outro lado da tela apresenta um gráfico em visualização inteira dos dados do sonar de baixa frequência.

**OBSERVAÇÃO:** a visualização do sonar com frequência dividida requer um transdutor de frequência dupla.

### Visualização de zoom dividido da sonda

O zoom dividido da visualização da sonda apresenta um gráfico em tela inteira das leituras da sonda, bem como uma parte ampliada desse gráfico na mesma tela.

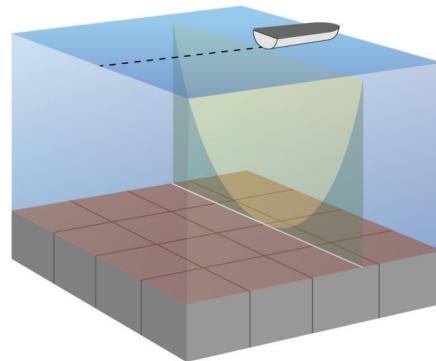
### Garmin ClearVü Visualização do sonar

**OBSERVAÇÃO:** para receber dados do sonar de varredura Garmin ClearVü, é necessário um chartplotter ou fishfinder e um transdutor compatíveis. Para obter informações sobre a compatibilidade de transdutores, acesse [www.garmin.com/transducers](http://www.garmin.com/transducers).

O sonar Garmin ClearVü de alta frequência fornece uma imagem nítida do ambiente de pesca ao redor do barco em uma

representação mais detalhada das estruturas pelas quais o barco navega.

Os transdutores tradicionais emitem um feixe côncico. A tecnologia de sonar de varredura Garmin ClearVü emite dois feixes estreitos, semelhante à forma do feixe de uma copiadora. Esses feixes fornecem uma imagem mais nítida, como uma fotografia, do que se encontra abaixo do barco.

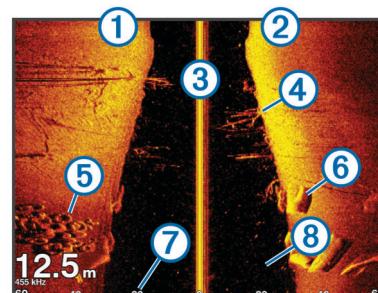


### SideVü Visualização do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modelos oferecem suporte a sonar integrado SideVü. Se o seu modelo não oferece um sonar SideVü integrado, você precisa de um módulo de sonda compatível e um transdutor SideVü compatível.

Se o seu modelo oferece um sonar SideVü integrado, você precisa de um transdutor SideVü compatível.

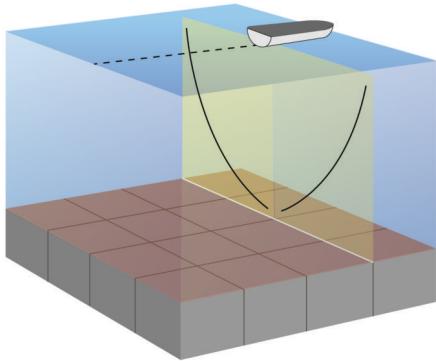
A tecnologia de sonar de varredura SideVü apresenta uma imagem do que aparece ao redor do barco. Você pode utilizar esta ferramenta de procura para encontrar estruturas ou peixes.



(1)	A bombordo
(2)	A estibordo
(3)	O transdutor de sua embarcação
(4)	Árvores
(5)	Pneus velhos
(6)	Troncos
(7)	Distância da lateral do barco
(8)	Água entre a embarcação e o fundo

### SideVü Tecnologia de varredura

Em vez do feixe côncico mais comum, o SideVü transdutor utiliza um feixe plano para fazer a varredura da água e do fundo ao redor do seu barco.



## Panoptix Visualizações do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modelos são compatíveis com os Panoptix transdutores.

Para receber o sonar Panoptix, são necessários um chartplotter e um transdutor compatíveis.

As visualizações de sonar Panoptix permitem que você veja em tempo real o que acontece ao redor da embarcação. Você também pode ver suas iscas debaixo d'água e cardumes à frente ou abaixo do barco.

As visualizações de sonar LiveVü oferecem uma vista em tempo real dos movimentos à frente ou abaixo do barco. A tela é atualizada rapidamente, produzindo visualizações de sonar que mais se parecem com um vídeo.

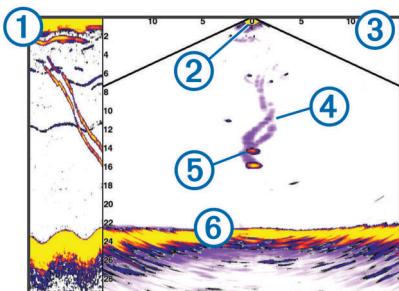
As visualizações de sonar 3D RealVü oferecem vistas tridimensionais de pontos à frente ou abaixo do barco. A tela é atualizada a cada varredura do transdutor.

Para ver todas as cinco visualizações de sonar Panoptix, será necessário adquirir um transdutor para mostrar as vistas inferiores e mais outros para mostrar as visualizações à frente.

Para acessar as visualizações de sonar Panoptix, selecione Sonar e selecione uma visualização.

### LiveVü Visualização do sonar inferior

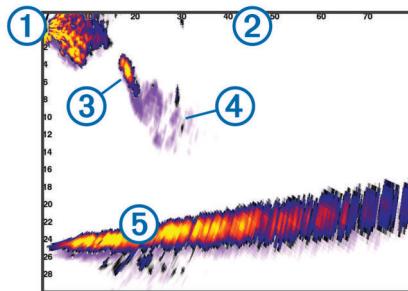
Esta visualização Sonar mostra vistas bidimensionais do que ocorre abaixo do barco, e pode ser usada para ver iscas e peixes.



①	Histórico de visualização inferior Panoptix em uma visualização Sonar com deslocamento
②	Barco
③	Alcance
④	Trilhas
⑤	Drop shot rig
⑥	Inferior

### LiveVü Visualização de sonar à frente

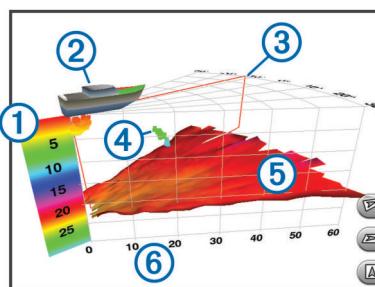
Esta visualização Sonar mostra vistas bidimensionais sobre o que está à frente do barco, e pode ser utilizada para ver iscas e peixes.



①	Barco
②	Alcance
③	Peixe
④	Trilhas
⑤	Inferior

### RealVü Visualização de sonar 3D à frente

Esta visualização Sonar apresenta uma vista tridimensional do que está à frente do transdutor. Ela pode ser usada quando você está parado e precisa ver abaixo do barco, para ver a aproximação dos peixes.



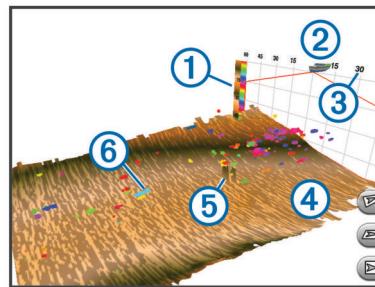
①	Legenda colorida
②	Barco
③	Indicador de sinal
④	Peixe
⑤	Inferior
⑥	Alcance

### Visualizações de sonar RealVü 3D Down

Esta visualização Sonar mostra uma vista tridimensional do que está abaixo do transdutor, e pode ser usada quando você está parado e precisa ver o que está em volta do seu barco.

### RealVü Visualização de sonar 3D histórica

Esta visualização Sonar apresenta uma vista tridimensional do que está atrás do barco enquanto você está em movimento e mostra toda a coluna de água em 3D, do fundo à superfície. Esta visualização é utilizada para encontrar peixes.



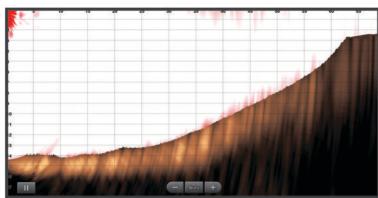
①	Legenda colorida
②	Barco
③	Alcance
④	Inferior
⑤	Estrutura
⑥	Peixe

## FrontVü Visualização do sonar

A visualização do sonar Panoptix FrontVü melhora a noção da sua situação, mostrando se há obstruções debaixo d'água, até 91 metros (300 pés) na frente da embarcação.

A capacidade de efetivamente evitar colisões frontais com sonar FrontVü reduz quando a velocidade passa de 8 nós.

Para ver a visualização do sonar FrontVü, você deve instalar e conectar um transdutor compatível, tal como um transdutor PS21. Pode ser necessário atualizar o software do transdutor.



## Selecionando o tipo de transdutor

Antes de selecionar o tipo de transdutor, deve-se saber o tipo do transdutor.

Esse chartplotter é compatível com o transdutor Garmin ClearVü™, bem como com vários transdutores acessórios, incluindo transdutores Garmin GT, que estão disponíveis em [www.garmin.com](http://www.garmin.com). Para obter informações sobre a compatibilidade de transdutores, acesse [www.garmin.com/transducers](http://www.garmin.com/transducers).

Se estiver conectando um transdutor não incluído com o chartplotter, pode ser preciso definir o tipo de transdutor para que o sonar funcione corretamente. Se o dispositivo detectar automaticamente o transdutor, esta opção não será exibida.

- 1 Na visualização de um sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Instalação > Tipo de transdutor**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Se você possui um transdutor de feixe duplo de 200/77 kHz, selecione **Feixe duplo (200/77 kHz)**.
  - Se você possui um transdutor de frequência dupla de 200/50 kHz, selecione **Frequência dupla (200/50 kHz)**.
  - Se você possui outro tipo de transdutor, selecione-o na lista.

## Calibrando a bússola

Antes de calibrar a bússola, o transdutor deve ser instalado no eixo, longe o bastante do motor de proa para evitar interferência magnética e colocado na água. A calibragem deve ser de qualidade suficiente para ativar a bússola interna.

**OBSERVAÇÃO:** para usar a bússola, você deve montar o transdutor no eixo. A bússola não funcionará se você montar o transdutor no motor.

**OBSERVAÇÃO:** a calibragem de bússola está disponível somente para transdutores com uma bússola interna, como o transdutor PS21-TR.

Você pode começar virando o seu barco antes da calibragem, mas é necessário girar o barco 1,5 vezes durante a calibragem.

- 1 Na visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Instalação**.

2 Se necessário, selecione **Usar AHRS** para ligar o sensor AHRS.

3 Selecione **Calibrar bússola**.

4 Siga as instruções na tela.

## Criando uma parada na tela do sonar

1 Na visualização do sonar, selecione um local.

2 Selecione **SELECT**.

3 Se necessário, edite as informações da parada.

## Colocando a exibição de sonar em pausa

Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Pausar sonar**.

## Visualizando o histórico do sonar

É possível percorrer a tela para ver os dados do histórico do sonar.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os transdutores salvam dados históricos de sonar.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **MENU > Pausar sonar**.
- 2 Utilize as teclas de seta.

## Compartilhando sonar

Este recurso não está disponível em todos os modelos de chartplotter.

É possível ver os dados do sonar de outros chartplotters com um módulo de sonar integrado conectado à Garmin Rede Marítima.

Cada chartplotter na rede pode mostrar dados do sonar de todo módulo de sonar e transdutor compatível na rede, independente de onde os chartplotters e transdutores estão montados em seu barco. Por exemplo, a partir de um transdutor com Garmin ClearVü montado na parte traseira do barco, é possível ver os dados do sonar utilizando o 93sv montado na parte frontal do barco.

Quando os dados do sonar são compartilhados, os valores de algumas configurações do sonar, como Intervalo e Ganho, são sincronizados em todos os dispositivos na rede. Os valores de outras configurações do sonar, como as de Aparência, não são sincronizados e devem ser configuradas em cada dispositivo. Além disso, as taxas de rolamento das diversas visualizações tradicional e Garmin ClearVü do sonar são sincronizadas para tornar as visualizações divididas mais coesas.

**OBSERVAÇÃO:** o uso de vários transdutores simultaneamente pode criar interferência de comunicações, que pode ser removida ajustando a configuração Interferência do sonar.

## Selecionando uma fonte de sonar

Este recurso não está disponível em todos os modelos.

Quando você usa mais uma fonte de dados de sonar para uma visualização Sonar específica, é possível selecionar a fonte a ser usada com essa visualização. Por exemplo, se você tem duas fontes para Garmin ClearVü, você pode selecionar a fonte que deseja usar na visualização Sonar Garmin ClearVü.

- 1 Abra a visualização Sonar, cuja fonte você alterará.

- 2 Selecione **MENU > Configuração do sonar > Origem**.

- 3 Selecione a fonte para esta visualização Sonar.

## Renomeando uma Fonte de sonar

É possível renomear uma fonte de sonar para identificá-la facilmente. Por exemplo, use "Proa" como nome do transdutor que está na proa de seu barco.

A fonte é renomeada apenas para a visualização atual. Por exemplo, para renomear a fonte de sonar Garmin ClearVü, é necessário abrir a visualização Sonar Garmin ClearVü.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Origem > Renomear fontes**.
- 2 Insira o nome.

## Ajustando nível de detalhes

É possível controlar o nível de detalhes e de ruídos apresentados na tela do sonar ajustando o ganho para transducers tradicionais, ou ajustando o brilho dos Garmin ClearVü transducers.

Se você deseja visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada na tela, é possível diminuir o ganho ou brilho para remover os retornos com menor intensidade e ruído. Se você quiser visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho ou brilho para visualizar mais informações na tela. Isso também aumenta o ruído e pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **MENU**.
- 2 Selecione **Ganho ou Brilho**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para aumentar ou diminuir o ganho ou brilho manualmente, selecione **Up** ou **Baixo**.
  - Para permitir que o chartplotter ajuste o ganho ou brilho automaticamente, selecione uma opção automática.

## Ajustando a intensidade da cor

É possível ajustar a intensidade das cores e realçar áreas de interesse na tela do sonar ajustando o ganho de cor, em transducers tradicionais, ou o contraste, em transducers Garmin ClearVü e SideVü/ClearVü. Essa configuração funciona melhor após ajustar o nível de detalhes apresentado na tela utilizando as configurações de ganho ou brilho.

Se você deseja realçar peixes menores ou criar uma exibição de um alvo com mais intensidade, é possível aumentar a definição de contraste ou ganho de cor. Isso provoca uma perda na diferenciação dos retornos de intensidade elevada na parte inferior. Se você pretender reduzir a intensidade do retorno, é possível reduzir o ganho de cor ou contraste.

- 1 Na visualização Sonar, selecione **MENU**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Quando estiver na visualização Sonar Garmin ClearVü ou SideVü, selecione **Contraste**.
  - Enquanto está na visualização Sonar Panoptix LiveVü, selecione **Ganho de cor**.
  - Quando estiver em outra visualização Sonar, selecione **Configuração do sonar > Avançado > Ganho de cor**.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para aumentar ou diminuir a intensidade da cor manualmente, selecione **Up** ou **Baixo**.
  - Para utilizar a configuração padrão, selecione **Padrão**.

## Gravações do sonar

### Gravar visor do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modelos suportam a gravação do sonar.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Gravação do sonar > Sonar de gravação**.

15 minutos de gravação do sonar usa aproximadamente 200 MB de espaço do cartão de memória inserido. É possível gravar até que o cartão atinja sua capacidade máxima.

### Parar a gravação do sonar

Antes de parar a gravação do sonar, é necessário começar a gravar ([Gravar visor do sonar, página 20](#)).

Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Gravação do sonar > Parar gravação**.

### Excluir uma gravação do sonar

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Gravações do sonar > Ver gravações**.
- 3 Selecione uma gravação.
- 4 Selecione **Excluir**.

### Reproduzir gravações do sonar

Antes de reproduzir as gravações do sonar, é preciso baixar e instalar o aplicativo HomePort™ e gravar os dados do sonar em um cartão de memória.

- 1 Remova o cartão de memória do dispositivo.
- 2 Insira o cartão de memória em um leitor de cartão anexado a um computador.
- 3 Abra o aplicativo HomePort.
- 4 Selecione uma gravação do sonar na lista do dispositivo.
- 5 Clique com o botão direito na painel inferior.
- 6 Selecione **Reproduzir**.

## Configurações Tradicional, Garmin ClearVü e SideVü do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções e definições se aplicam a todos os modelos, módulos do sonar e transducers.

Na visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar**.

**Linha de prof.:** mostra uma linha de profundidade de referência rápida.

**Velocidade de rolamento:** define a taxa na qual o sonar rola da direita para a esquerda.

Em água rasa, você pode querer uma velocidade de rolamento mais lenta para ampliar o período de tempo em que as informações são exibidas na tela. Em águas mais profundas, é possível aumentar a velocidade de rolamento.

**Linhas alcance:** apresenta as linhas verticais, indicando a distância para a esquerda e para a direita da embarcação. Esta configuração está disponível para visualização do sonar SideVü.

**Esquema de cores:** define o esquema de cores da visualização do sonar. Esta configuração pode estar disponível no menu Aparência.

Os esquemas de cores de alto contraste oferecem atribuições de cores mais escuras para retornos de baixa intensidade. Os esquemas de cores de baixo contraste oferecem atribuições de cores para retornos de baixa intensidade, semelhantes às cores de fundo.

**Aparência:** consulte [Configurações de aparência do sonar, página 21](#).

**Núm sobreposição:** define os dados mostrados na tela do sonar.

**Avançado:** consulte [Configurações avançadas de sonar, página 21](#).

**Instalação:** restaura as configurações do sonar padrão.

### Configurar o nível de zoom na tela do sonar

- 1 Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Zoom**.

## 2 Selecione uma opção:

- Para ampliar os dados do sonar da profundidade da parte inferior, selecione **Trava da parte inferior**.
- Para configurar o intervalo de profundidade da área ampliada manualmente, selecione **Manual** e depois selecione **Ver para cima** ou **Ver para baixo** para definir o intervalo de profundidade da área ampliada, e selecione **Mais zoom** ou **Men. zoom** para aumentar ou diminuir a ampliação da área ampliada.
- Para definir a profundidade e o zoom automaticamente, selecione **Automático**.
- Para cancelar o zoom, selecione **Sem zoom**.

## Configurar velocidade de rolamento

É possível configurar a taxa na qual a imagem do sonar se move pela tela. Uma velocidade de rolamento mais elevada apresenta mais detalhes, especialmente ao mover ou rolar. Uma velocidade de rolamento mais baixa apresenta as informações do sonar na tela por mais tempo. Configurar a velocidade de rolamento em uma visualização Sonar aplica a todas as outras visualizações.

### 1 Em visualização Sonar, selecione MENU > Configuração do sonar > Velocidade de rolamento.

## 2 Selecione uma opção:

- Para ajustar a velocidade de rolamento automaticamente usando velocidade no solo ou dados de velocidade da água, selecione **Automático**.

A configuração Auto seleciona um taxa de rolamento para corresponder à velocidade da embarcação, assim os alvos na água são desenhados com a proporção do aspecto correta e exibidos com menos distorção. Ao exibir visualizações do sonar Garmin ClearVü ou SideVü, recomenda-se usar a configuração Auto.

- Para usar uma velocidade de rolamento muito rápida, selecione **Ultrascroll®**.

A opção Ultrascroll faz uma leitura muito rápida dos novos dados do sonar, com qualidade de imagem reduzida. Para mais situações, a opção Rápida oferece um bom equilíbrio entre a leitura rápida da imagem e os alvos que são menos distorcidos.

## Ajustar o intervalo da escala de profundidade ou de largura

É possível ajustar o intervalo das visualizações tradicional e do sonar Garmin ClearVü da escala de profundidade e o intervalo da escala de profundidade SideVü para a visualização Sonar.

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo no terço inferior ou exterior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desniveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

### 1 Na visualização Sonar, selecione MENU > Intervalo.

## 2 Selecione uma opção:

- Para permitir que o chartplotter ajuste automaticamente o intervalo, selecione **Automático**.
- Para aumentar ou diminuir o intervalo manualmente, selecione **Up** ou **Baixo**.

**DICA:** na tela do sonar, você pode selecionar **+** ou **-** para ajustar manualmente o intervalo.

**DICA:** ao visualizar várias telas do sonar, você pode selecionar **SELECT** para escolher a tela ativa.

## Configurações de aparência do sonar

Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Aparência**.

**Esquema de cores:** define o esquema de cor.

**Edge:** destaca o sinal mais forte do fundo para ajudar a definir a intensidade do sinal.

**Escopo A:** exibe um flash vertical ao longo da parte direita da tela mostrando o alcance até os alvos, junto com a escala.

**Avanço de foto:** permite que uma foto do sonar avance mais rapidamente desenhando mais de uma coluna de dados na tela para cada coluna dos dados de sondagem recebidos. É especialmente útil quando você está usando a sondagem em águas profundas, pois o sinal do sonar demora mais tempo para viajar até fundo e voltar para o transdutor.

A configuração 1/1 desenha uma coluna de informações na tela por retorno de sondagem. A configuração 2/1 desenha duas colunas de informações na tela por retorno de sondagem, e assim por diante para as configurações 4/1 e 8/1.

**Símbolos de peixe:** define como o sonar interpreta os alvos suspensos.

## Alarmes do sonar

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis em todos os transducers.

Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Alarmes**.

Também é possível abrir os alarmes do sonar ao selecionar **Configurações > Alarmes > Sonar**.

**Águas rasas:** define um alarme para soar quando a profundidade é menor que um valor especificado.

**Águas profundas:** define um alarme para soar quando a profundidade é maior que um valor especificado.

**Alarme FrontVü:** define um alarme para ser tocado quando a profundidade na frente da embarcação for menor do que o valor especificado, para ajudá-lo a evitar o encalhe ([Configurando o FrontVü Alarme de profundidade, página 23](#)). Esse alarme está disponível somente com transducers Panoptix FrontVü.

**Temp. da água:** define um alarme para soar quando um transducer reporta uma temperatura que está 1,1°C (2°F) acima ou abaixo da temperatura especificada.

**Contorno:** define um alarme para soar quando o transdutor detecta um alvo suspenso dentro da profundidade especificada da superfície da água e a partir do fundo.

## Peixe

**Peixe:** define um alarme para disparar quando o dispositivo detecta um alvo suspenso.

- define o alarme para soar quando forem detectados peixes de qualquer dimensão.
- define o alarme para soar apenas quando são detectados peixes com dimensão média ou grande.
- define o alarme para soar apenas quando são detectados peixes grandes.

## Configurações avançadas de sonar

**OBSERVAÇÃO:** Nem todas as opções e definições se aplicam a todos os modelos, módulos do sonar e transducers.

Na visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Avançado**.

**Interferência:** ajusta a sensibilidade de forma a reduzir os efeitos da interferência de fontes próximas de ruído.

Deve ser usada a definição de interferência mais baixa que proporcione as melhorias pretendidas para remover interferências da tela. A correção de problemas de instalação

que causem ruído é o melhor modo de eliminar as interferências.

**Ruído superf.**: oculta o ruído de superfície para ajudar a reduzir interferências. As larguras de feixe mais amplas (frequências mais baixas) podem apresentar mais alvos mas, no entanto, também podem produzir mais ruído de superfície.

**Ganho de cor**: consulte [Ajustando nível de detalhes](#), página 20.

**TVG**: ajusta a aparência dos retornos para compensar sinais do sonar enfraquecidos em águas profundas, e reduz a aparência de ruído próximo à superfície. Quando o valor desta configuração é aumentado, as cores associadas com o ruído de baixo nível e os alvos de peixe ficam com aparência mais consistente nas diversas profundidades da água. Esta configuração também reduz o ruído próximo à superfície da água.

## Configurar instalação do transdutor

**OBSERVAÇÃO**: nem todas as opções e definições se aplicam a todos os modelos, módulos do sonar e transdutores.

Na visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Instalação**.

**Restaurar padrões do sonar**: restaura as configurações padrão de fábrica da visualização do sonar.

**Tipo de transdutor**: permite selecionar o tipo de transdutor conectado ao dispositivo.

**Mudança**: permite que você defina o alcance da profundidade no qual o sonar está concentrado. Isso permite que você aproxime uma área na profundidade do foco.

**Virar à esq./dir.**: altera a orientação da visualização do sonar SideVü quando o transdutor é instalado voltado para trás.

**Virado**: define a orientação da visualização do sonar Panoptix quando o transdutor está instalado com os cabos apontando na direção da porta lateral do barco.

**Largura do feixe**: define a largura do Panoptix feixe do transdutor.

Larguras estreitas do feixe permitem que você veja mais longe e mais profundamente. Larguras mais amplas do feixe permitem que você veja uma área maior de cobertura.

**Usar AHRS**: permite que os sensores de AHRS (Attitude and Heading Reference System, Sistema de referência de altitude e direção) detectem o ângulo de instalação do Panoptix transdutor. Quando esse recurso está desativado, assume-se que o transdutor esteja instalado a um ângulo de 45 graus.

## Frequências do sonar

**OBSERVAÇÃO**: as frequências disponíveis dependem do chartplotter, dos módulos do sonar e do transdutor usados.

O ajuste da frequência ajuda a adaptar a sonda aos seus objetivos específicos e à profundidade atual da água.

As frequências mais elevadas usam larguras de feixe estreitas e são mais adequadas para um funcionamento a alta velocidade e para condições do mar adversas. A definição do fundo e a definição do termoclima podem ser mais precisas se for usada uma frequência mais elevada.

As frequências mais baixas usam larguras de feixe mais amplas, que permitem que o pescador veja mais alvos, mas também podem produzir mais ruído de superfície e reduzir a continuidade do sinal do fundo em condições do mar adversas. As larguras de feixe mais amplas geram arcos maiores para sinais de alvos de pesca, o que as torna ideais para localizar peixe. As larguras de feixe mais amplas também têm um melhor desempenho em águas profundas, visto que a frequência mais baixa penetra melhor em águas profundas.

As frequências do CHIRP permitem-lhe passar cada impulso por uma gama de frequências, o que resulta numa melhor separação de alvos em águas profundas. O CHIRP pode ser

usado para identificar alvos nitidamente, como a pesca individual em um cardume, e para aplicações em águas profundas. Normalmente, o CHIRP tem um desempenho melhor do que as aplicações de frequência única. Devido ao fato de que alguns alvos de peixe podem ser apresentados usando uma frequência fixa, é necessário ter em consideração os seus objetivos e as condições da água quando usar as frequências do CHIRP.

Alguns transdutores e caixas negras de sondas também permitem personalizar as frequências predefinidas para cada elemento do transdutor, o que lhe permite alterar rapidamente a frequência usando as predefinições, à medida que as condições da água e os seus objetivos mudam.

A visualização de duas frequências em simultâneo com recurso à vista de frequência dividida permite uma melhor visualização em termos de profundidade com o sinal da frequência mais baixa e, ao mesmo tempo, ver mais detalhes a partir do sinal da frequência mais elevada.

## Selecionar frequências

**OBSERVAÇÃO**: não é possível ajustar a frequência de todas as visualizações de sonar e transdutores.

Você pode indicar quais frequências surgem na tela do sonar.

**1** Na visualização do sonar, selecione **MENU > Frequência**.

**2** Selecione uma frequência adequada às suas necessidades e à profundidade da água.

Para mais informações sobre frequências, consulte [Frequências do sonar](#), página 22.

## Criar uma frequência predefinida

**OBSERVAÇÃO**: não disponível em todos os transdutores.

É possível criar uma predefinição para salvar uma frequência de sonar específica, o que lhe permite mudar rapidamente de frequência.

**1** Na visualização Sonar, selecione **MENU > Frequência**.

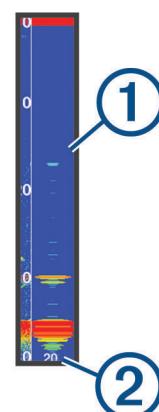
**2** Selecione **Adicionar**.

**3** Insira uma frequência.

## Ligando um Escopo A

**OBSERVAÇÃO**: esse recurso está disponível nas visualizações Tradicional do sonar.

O escopo é um flasher vertical no lado direito da visualização, que exibe o que está sob o transdutor no momento. Você pode usar o escopo para retornos dos alvos que podem ser ignorados quando os dados do sonar são rapidamente percorridos na tela, como quando a embarcação estiver se movendo em alta velocidade. Pode ser útil para detectar peixes que estejam próximo do fundo.



O escopo acima mostra os retornos de peixes **1** e um retorno inferior suave **2**.

- 1 Em uma visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Aparência > Escopo A**.
  - 2 Selecione um tempo de espera.
- Aumente o tempo de espera para aumentar o período de tempo em que os retornos do sonar retorna são exibidos.

## Configuração do sonar Panoptix

### Ajustando o RealVü ângulo de visualização e o nível de zoom

Você pode alterar o ângulo de visualização das RealVü visualizações do sonar. Também pode aumentar e diminuir o zoom da visualização.

Em uma RealVü visualização do sonar, selecione uma opção:

- Para ajustar o ângulo de visualização, use as teclas de seta.
- Para aumentar e diminuir o zoom, gire o botão.

### Ajustando a RealVü velocidade da varredura

Você pode atualizar a rapidez com que o transdutor faz varreduras para trás e para frente. Uma taxa de varredura mais rápida cria uma imagem menos detalhada, mas a tela é atualizada com mais rapidez. Uma taxa de varredura mais lenta cria uma imagem mais detalhada, mas a tela é atualizada mais lentamente.

**OBSERVAÇÃO:** esse recurso não está disponível para a visualização do sonar RealVü 3D Historical.

- 1 Em uma RealVü visualização do sonar, selecione **MENU > Velocidade da varredura**.
- 2 Selecione uma opção.

### Menu do sonar LiveVü Superior e FrontVü

Na visualização LiveVü Superior ou FrontVü do sonar, selecione MENU.

**Ganho:** controla o nível de detalhe e ruído exibido na tela do sonar.

Se você quiser visualizar os retornos de sinal com intensidade mais elevada na tela, pode diminuir o ganho para remover os retornos com menor intensidade e ruído. Se você quiser visualizar todas as informações de retorno, pode aumentar o ganho para visualizar mais informações na tela. Isso também aumenta o ruído e pode dificultar o reconhecimento dos retornos reais.

**Alcance de profundidade:** ajusta a escala de profundidade

Permitir que o dispositivo ajuste o intervalo automaticamente mantém o fundo na parte inferior da tela do sonar, e pode ser útil para analisar um fundo com mudanças de terreno mínimas ou moderadas.

Ajustar o intervalo manualmente permite que você veja um intervalo específico, o que pode ser útil para analisar um fundo com grandes mudanças de terreno - como declives ou desníveis. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você.

**Alcance de avanço:** ajusta a escala de avanço

Permitir que o dispositivo ajuste o alcance resulta no ajuste automático do alcance de avanço em relação à profundidade. Ajustar o alcance manualmente permite que você visualize um alcance especificado. O fundo pode ser apresentado na tela desde que esteja dentro do intervalo especificado por você. Reduzir esta opção manualmente pode limitar a eficácia do Alarme FrontVü, reduzindo o seu tempo de reação a leituras de baixa profundidade.

**Ângulo de transmissão:** ajusta o foco do transdutor para o lado de bombordo ou estibordo. Esta opção só está

disponível com transdutores RealVü capazes Panoptix FrontVü, como o PS30, PS31 e PS60.

**Transmitir:** interrompe a transmissão pelo transdutor.

**Alarme FrontVü:** define a ativação de um alarme quando a profundidade na frente do navio for menor do que o valor especificado ([Configurando o FrontVü Alarme de profundidade, página 23](#)). Esta opção está disponível apenas com Panoptix FrontVü transdutores.

**Configuração do sonar:** ajusta a configuração do transdutor e a aparência dos retornos do sonar.

**Editar sobreposições:** ajusta os dados mostrados na tela.

### Configurando o Ângulo de transmissão do transdutor do LiveVü e do FrontVü

Este recurso está disponível somente com transdutores Panoptix LiveVü e FrontVü.

Você pode alterar o ângulo de transmissão do transdutor para apontar o transdutor para uma área de interesse específica. Por exemplo, você pode apontar o transdutor para seguir um cardume ou focar em uma árvore pela qual você está passando.

- 1 Na visualização do sonar do LiveVü ou do FrontVü, selecione **MENU > Ângulo de transmissão**.

- 2 Selecione uma opção.

### Configurando o FrontVü Alarme de profundidade

#### ATENÇÃO

O FrontVü alarme de profundidade é apenas uma ferramenta de percepção situacional e não impedirá a imobilização em qualquer circunstância. É obrigação do operador da embarcação garantir a gestão segura do navio.

Esse alarme está disponível somente com transdutores Panoptix FrontVü.

Defina um alarme a ser ativado quando a profundidade for inferior a um nível especificado. Para melhores resultados, defina um deslocamento da proa quando usar o alarme de colisão frontal ([Configurando o deslocamento da proa, página 24](#)).

- 1 Na FrontVü visualização do sonar, selecione **MENU > Alarme FrontVü**.

- 2 Selecione **Ligado**.

- 3 Insira o valor da profundidade em que o alarme será disparado e selecione **Concluído**.

Na tela FrontVü, uma linha mostra a profundidade a que o alarme está ajustado. A linha fica verde quando você está em uma profundidade segura. A linha muda para amarelo quando você está indo mais rápido do que o tempo de reação permitido pelo alcance de avanço (10 segundos). Ela ficará vermelha e soará um alarme quando o sistema detectar uma obstrução ou a profundidade for inferior ao valor determinado.

#### CUIDADO

A capacidade de efetivamente evitar encalhes com o FrontVü sonar reduz quando a velocidade passa de 8 nós.

### LiveVü e FrontVü Configurações de aparência

Em LiveVü ou FrontVü Panoptix na visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Aparência**.

**Esquema de cores:** define a paleta de cores.

**Ganho de cor:** ajusta a intensidade das cores exibidas na tela.

Você pode selecionar um valor de ganho de cores maior para ver alvos mais elevados na coluna de água. Um valor maior de ganho de cores também permite que você diferencie retornos de baixa intensidade mais elevados na coluna de água, mas isso provoca uma perda na diferenciação dos retornos na parte inferior. Você pode selecionar um valor de ganho de cor inferior quando os alvos

estiverem junto ao fundo para ajudar a distinguir entre alvos e retornos de alta intensidade, como areia, pedras e lama.

**Trilhas:** define por quanto tempo as trilhas são exibidas na tela. As trilhas mostram o movimento do alvo.

**Preenchimento do fundo:** preenche o fundo com a cor marrom para distingui-lo dos retornos da água.

**Sobreposição da grade:** mostra uma grade de linhas de alcance.

**Percorrer histórico:** mostra o histórico do sonar em uma visualização tradicional do sonar.

### RealVüConfigurações de aparência

Na visualização do sonar RealVü, selecione **MENU > Configuração do sonar > Aparência**.

**Cores dos pontos:** define uma paleta de cores diferente para os pontos de retorno do sonar.

**Cores da parte inferior:** define o esquema de cores para o fundo.

**Estilo da parte inferior:** define o estilo do fundo. Quando estiver em águas profundas, você poderá selecionar a opção Pontos e definir manualmente o alcance para um valor mais raso.

**Tecla de cor:** mostra uma legenda das profundidades representadas pelas cores.

### Panoptix Configurar instalação do transdutor

Na Panoptix visualização do sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Instalação**.

**Profundidade de instalação:** define a profundidade abaixo da linha de água em que o Panoptix transdutor está montado. A entrada na profundidade real em que o transdutor está montado resulta em uma apresentação visual mais precisa do que a apresentação visual na água.

**Deslocamento da proa:** define a distância entre o a proa e a Panoptix localização de instalação do transdutor de visualização superior. Isso permite que você visualize a distância de avanço a partir da proa, em vez do local do transdutor.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações FrontVü, LiveVü superior e RealVü do sonar superior 3D.

**Largura do feixe:** define a largura do Panoptix feixe do transdutor da visualização inferior. Larguras estreitas do feixe permitem que você veja mais longe e mais profundamente. Larguras mais amplas do feixe permitem que você veja uma área maior de cobertura.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações FrontVü, LiveVü Inferior e LiveVü Superior do sonar.

**Usar AHRS:** permite que os sensores de AHRS (Attitude and Heading Reference System, Sistema de referência de altitude e direção) detectem o ângulo de instalação do transdutor Panoptix automaticamente. Quando esta configuração estiver desativada, é possível inserir o ângulo de instalação específico do transdutor usando a configuração Ângulo de inclinação. Muitos transdutores de visualização superior são instalados a um ângulo de 45 graus e transdutores de visualização inferior são instalados a um ângulo de zero grau.

**Virado:** define a orientação da Panoptix visualização do sonar quando o transdutor de visualização está instalado com os cabos apontando na direção da porta lateral do barco.

Isso se aplica aos Panoptix transducers nas visualizações LiveVü Inferior, RealVü Inferior 3D e RealVü 3D histórica do sonar.

**Calibrar bússola:** calibra a bússola interna no transdutor Panoptix ([Configurar instalação do transdutor, página 22](#)).

Isso se aplica aos transducers Panoptix com uma bússola interna, como o transdutor PS21-TR.

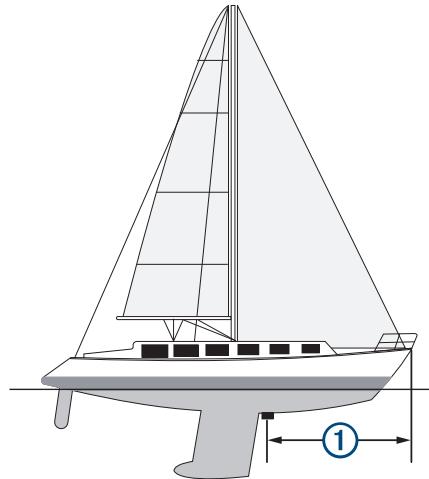
**Restaurar padrões do sonar:** restaura as configurações do sonar para o padrão de fábrica.

### Configurando o deslocamento da proa

Para transducers Panoptix de visualização superior, você pode inserir um deslocamento da proa para compensar as leituras da distância de avanço para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você visualize a distância de avanço a partir da proa, em vez do local de instalação do transdutor.

Este recurso se aplica a Panoptix transducers na FrontVü, visualizações LiveVü Superior e RealVü do sonar superior 3D.

**1** Meça a distância horizontal **①** do transdutor à proa.



**2** Na visualização de um sonar, selecione **MENU > Configuração do sonar > Instalação > Deslocamento da proa**.

**3** Insira a distância medida e selecione **Concluído**.

Na visualização de um sonar, o desvio do alcance de avanço decorre de acordo com a distância que você inseriu.

## Piloto automático

### ⚠ ATENÇÃO

Você pode usar o recurso do piloto automático somente em estação instalada próxima a um timão e alavanca e dispositivo de controle de timão.

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. O piloto automático é uma ferramenta que aprimora as capacidades de funcionamento do seu barco. Isso não o isenta da responsabilidade de usar o seu barco de maneira segura. Evite perigos na navegação e nunca deixe o leme sem supervisão.

Esteja sempre preparado para recuperar o controle manual de sua embarcação.

Aprenda a operar o piloto automático em mar aberto e sem perigos.

Tenha cuidado ao operar o piloto automático próximo a perigos na água, como cais, estacas e outras embarcações.

O sistema do piloto automático ajusta ininterruptamente a navegação da embarcação para manter uma direção constante (manutenção da direção). O sistema também possibilita a navegação manual e vários modos de padrões e funções de navegação automática.

Quando o chartplotter estiver conectado a um sistema de Garmin piloto automático compatível, é possível acionar e controlar o piloto automático a partir do chartplotter.

Para obter informações sobre a compatibilidade de Garmin sistemas de piloto automático, acesse [www.garmin.com](http://www.garmin.com).

## Tela Piloto automático



①	Direção real
②	Direção desejada (direção do piloto automático)
③	Direção real (no modo de espera) Direção desejada (engatado)
④	Indicador de posição do leme (esta funcionalidade está disponível somente com um sensor de leme conectado).

### Ajustando o incremento da navegação por padrão

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **MENU > Config. piloto autom.** > **Tam. volta por et..**
- 2 Selecione um incremento.

### Ajustando o Economizador de energia

Você pode ajustar o nível de atividade do leme.

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **MENU > Config. piloto autom.** > **Configuração do modo de alimentação > Econ. de energia.**
- 2 Escolha uma porcentagem.  
Uma porcentagem maior reduz a atividade do leme e o desempenho da direção. Quanto maior a porcentagem, maior será o desvio do curso antes da correção do piloto automático.  
**DICA:** em condições de mar agitado em baixa velocidade, aumentar a porcentagem do Econ. de energia reduz a atividade do leme.

### Engatando o piloto automático

Quando o piloto automático é engatado, ele controla o timão e dirige a embarcação para manter a direção.

Em qualquer tela, selecione **Engatar**.

A direção desejada será exibida no centro da tela Piloto automático.

### Padrões de navegação

#### ATENÇÃO

Você é responsável pela operação prudente e segura da sua embarcação. Não inicie um padrão até que tenha certeza de que não obstáculos na água.

O piloto automático pode navegar a embarcação nos padrões predefinidos para pesca, e também pode efetuar outras manobras especiais, como retornos em "U" e voltas de Williamson.

#### Seguindo o padrão do retorno em "U"

Você pode usar o padrão do retorno em "U" para virar a embarcação 180 graus e manter uma nova direção.

- 1 Na tela Piloto automático, selecione **MENU > Navegação padrão > Retorno em U.**
- 2 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

#### Definindo e seguindo o padrão em círculos

Você pode usar o padrão em círculos para navegar a embarcação em um círculo contínuo, em uma determinada direção, e por um determinado período.

1 Na tela do piloto automático, selecione **MENU > Navegação padrão > Círculos.**

- 2 Se necessário, selecione **Hora** e selecione o período que o piloto automático deve navegar ou completar um círculo.
- 3 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

#### Definindo e seguindo o padrão de zigue-zague

Você pode usar o padrão de zigue-zague para navegar a embarcação de bombordo a estibordo e vice-versa, por um determinado período e em um determinado ângulo, na direção presente.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **MENU > Navegação padrão > Ziguezague.**
- 2 Se necessário, selecione **Amplitude** e selecione um grau.
- 3 Se necessário, selecione **Período** e selecione a duração.
- 4 Selecione **Engatar ziguezague**.

#### Seguindo o padrão da volta de Williamson

Você pode usar o padrão da volta de Williamson para navegar a embarcação em uma curva de retorno que corra paralela ao local no qual o padrão da volta de Williamson foi iniciado. O padrão da volta de Williamson pode ser usado em situações de homem ao mar.

- 1 Na tela do piloto automático, selecione **MENU > Navegação padrão > Volta de Williamson.**
- 2 Selecione **Acoplar porta** ou **Acoplar estibordo**.

## Recursos de navegação

### Definir o tipo de embarcação

Você pode selecionar o tipo de embarcação para configurar as definições do chartplotter e usar as funções personalizadas para o seu tipo de embarcação.

- 1 Selecione **Configurações > Minha embarcação > Tipo de embarcação.**
- 2 Selecione uma opção.

### Corrida de velas

Você pode usar o dispositivo para aumentar a probabilidade de que o seu barco cruzará a linha de partida de uma corrida exatamente quando a corrida começar. Quando você sincroniza o timer de corrida como temporizador de contagem regressiva de corrida oficial, você é alertado em intervalos de um minuto conforme o início da corrida se aproxima. Quando você combina o timer de corrida com a linha de partida virtual, o dispositivo mede sua velocidade, sua direção e tempo restante no timer de contagem regressiva. O dispositivo usa esses dados para indicar se o seu barco cruzará a linha de partida antes, depois ou no momento exato do início da corrida.

#### Orientação da linha de partida

Velejar pela orientação da linha de partida é uma representação visual das informações de que você precisa para cruzar a linha de partida no tempo e velocidade ideais.

Após definir os pinos da linha de partida de estibordo e porto, as metas de tempo e velocidade e, após você iniciar o temporizador de corrida, uma linha de previsão é exibida. A linha de previsão se estende de sua localização atual em direção à linha de partida e as linhas de navegação que se estendem de cada pino.

O ponto de chegada e a cor da linha de previsão indicam onde o barco estará quando o temporizador expirar, com base na atual velocidade de sua embarcação.

Quando o ponto de chegada está antes da linha de partida, a linha fica branca. Isso indica que o barco deve aumentar a velocidade para alcançar a linha de partida no horário.

Quando o ponto de chegada estiver além da linha de partida, a linha ficará vermelha. Isso indica que o barco deve reduzir a velocidade e evitar uma penalidade por atingir a linha de partida antes de o temporizador expirar.

Quando o ponto de chegada estiver sobre a linha de partida, a linha ficará branca. Isso indica que o barco está se movendo a uma velocidade ideal para alcançar a linha de partida quando o temporizador expirar.

Por padrão, a janela de orientação da linha de partida e a janela do temporizador de corrida aparecem na tela de combinações Corridas de veleiro.

#### Definindo a linha de partida

1 No medidor de orientação de linha de partida, selecione MENU > Linha de partida.

2 Selecione uma opção:

- Para marcar os registros de linha de partida de porto e estibordo na medida em que você navegar por eles, selecione Sinal de registros.
- Para marcar os registros de linha de partida de porto e estibordo inserindo as coordenadas, selecione Inserir coordenadas.
- Para trocar a posição dos registros de porto e estibordo após tê-los definido, selecione Trocar porto e estibordo Marcas.

#### Usando a orientação da linha de partida

Você pode usar o recurso de orientação da linha de partida para ajudá-lo a cruzar a linha de partida na velocidade ideal durante uma corrida de vela.

- 1 Marque a linha de partida ([Definindo a linha de partida, página 26](#)).
- 2 No medidor de orientação de linha de partida, selecione MENU > Meta de velocidade e selecione sua velocidade alvo quando cruzar a linha de partida.
- 3 Selecione Meta de tempo e selecione a meta de tempo ao cruzar a linha de partida.
- 4 Selecione BACK.
- 5 Inicie o temporizador de corrida ([Uso do Temporizador de corrida, página 26](#)).

#### Uso do Temporizador de corrida

1 No medidor de orientação de linha de partida, selecione — ou + para definir o temporizador.

2 Selecione SELECT para iniciar e parar o temporizador.

#### Configurando a distância entre a proa e a antena GPS

Você pode inserir a distância entre a proa do barco e a localização da antena GPS. Isso ajuda a garantir que a proa do barco cruze a linha de partida na hora de início exata.

- 1 No medidor de orientação de linha de partida, selecione MENU > Linha de partida > Deslocamento do GPS da proa.
- 2 Insira a distância.
- 3 Selecione SELECT.

#### Configurações de Laylines

Para utilizar o recurso de laylines, você deve conectar um sensor de vento ao chartplotter.

No modo de navegação ([Definir o tipo de embarcação, página 2](#)), você pode exibir as linhas de bolina na carta náutica. Laylines podem ser particularmente úteis em corridas.

Na carta náutica, selecione MENU > Laylines.

**Visor:** configura a forma como laylines e a embarcação aparecem no gráfico e configura o comprimento das linhas de navegação.

**Ângulo de navegação:** permite selecionar a forma como o dispositivo calcula as laylines. A opção Real calcula as laylines usando o ângulo do vento medido no sensor de vento. A opção Manual calcula as laylines usando os ângulos de barlavento e de sotavento inseridos manualmente.

**Correção de maré:** corrige as laylines de acordo com a maré.

**Constante do tempo do filtro:** filtra os dados da linha de bolina com base no intervalo de tempo inserido. Para uma linha de bolina mais suave que filtra alguma das mudanças na posição do barco ou o ângulo de vento real, insira um número maior. Para linhas de bolina que mostram uma maior sensibilidade a mudanças na posição do barco ou no ângulo de vento real, insira um número menor.

#### Configurando o deslocamento de quilha

É possível inserir um deslocamento da quilha para compensar a leitura da profundidade da água para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você veja a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, conforme suas necessidades.

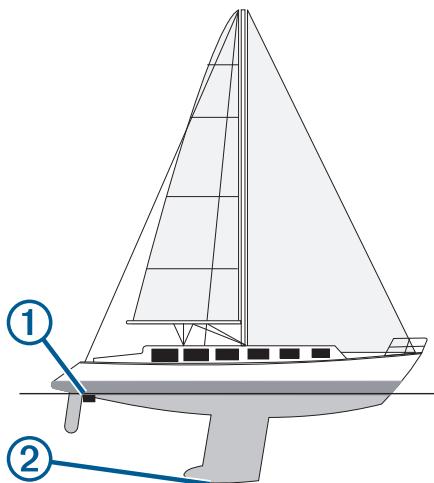
Se desejar saber a profundidade da água abaixo da quilha ou do ponto mais baixo de seu barco e o transdutor estiver instalado à linha d'água ou qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se desejar saber a verdadeira profundidade da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha d'água, meça a distância da parte inferior do transdutor até a linha d'água.

**OBSERVAÇÃO:** essa opção só é disponibilizada quando você tiver dados de profundidade válidos.

1 Meça a distância:

- Se o transdutor está instalado na linha d'água ①, ou em qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância do local do transdutor até a quilha do barco. Insira o valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha ② e você desejar saber a verdadeira profundidade da água, meça a distância entre o transdutor e a linha d'água. Digite este valor como um número negativo.



2 Selecione Configurações > Minha embarcação > Deslocamento da quilha.

3 Selecione + se o transdutor estiver instalado na linha d'água ou selecione — se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.

## Uso do piloto automático do veleiro

### **CUIDADO**

Quando ativado, o piloto automático controla apenas o leme. Você e sua tripulação continuam responsáveis pelas velas quando o piloto automático estiver ativado.

Além da manutenção da direção, é possível o piloto automático para manter uma manutenção do vento. Também é possível usar o piloto automático para controlar o leme enquanto amura ou cambar são efetuados.

### Vela

É possível definir o piloto automático para manter um rumo específico relativo ao ângulo de vento atual. O dispositivo deve estar ligado a um sensor de vento compatível com NMEA 2000 ou NMEA® 0183 para efetuar manutenção de vento ou amura ou cambar baseado no vento.

#### Configurar o tipo de manutenção de vento

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Para configurações avançadas do piloto automático, consulte as instruções de instalação fornecidas com o seu piloto automático.

**1** Na tela do piloto automático, selecione **MENU > Config. piloto autom. > Tipo de vela.**

**2** Selecione **Aparente ou Verdadeiro.**

#### Acoplar vela

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Quando o piloto automático estiver no modo de espera, selecione **Tipo de vela.**

#### Ativar a manutenção de vento a partir de manutenção de direção

Para ativar o tipo de vela, é necessário conectar um NMEA 2000 ou sensor de vela NMEA 0183 ao piloto automático.

Com a manutenção de direção ativada, selecione **MENU > Tipo de vela.**

#### Ajustar o ângulo da vela com o piloto automático

É possível ajustar o ângulo de manutenção da vela no piloto automático quando a vela está ativada.

- Para ajustar o ângulo da vela em incrementos de 1°, selecione **◀ ou ▶.**
- Para ajustar o ângulo da vela em incrementos de 10°, mantenha pressionado **◀ ou ▶.**

#### Amura e cambar

É possível configurar o piloto automático para efetuar uma amura ou cambar com manutenção da direção ou vela acoplada.

#### Amura e mudança de bordo a partir de manutenção de direção

**1** Engate a manutenção de direção ([Engatando o piloto automático, página 25](#)).

**2** Selecione **MENU > Rumo/Cambar.**

**3** Escolha uma direção.

O piloto automático manobrará a embarcação para fazer uma amura ou cambar.

#### Amura e cambar a partir de manutenção de vento

É necessário ter um sensor de vento instalado para ativar a manutenção de vento.

**1** Ative a manutenção de vento ([Acoplar vela, página 27](#)).

**2** Selecione **MENU > Rumo/Cambar.**

**3** Selecione **Tack ou Cambar.**

O piloto automático comanda a embarcação através de uma amura ou cambar e a tela apresenta informações sobre o progresso da amura ou cambar.

#### Definir um atraso na amura e cambar

O atraso na amura e cambar permite-lhe atrasar sua realização após iniciar a manobra.

**1** Na tela do piloto automático, selecione **MENU > Config. piloto autom. > Configuração de navegação > Atraso de rumo/cambar.**

**2** Selecione a duração do atraso.

**3** Se necessário, selecione **Concluído.**

#### Ativar o inibidor de cambar

**OBSERVAÇÃO:** o inibidor de cambar não o impede de efetuar manualmente um cambar usando o timão ou a navegação por etapa.

O inibidor de cambar impede o piloto automático de efetuar um cambar.

**1** Na tela Piloto automático, selecione **MENU > Config. piloto autom. > Configuração de navegação > Inibidor de cambar.**

**2** Selecione **Habilitado.**

## Medidores e gráficos

Os medidores e gráficos oferecem várias informações sobre o mecanismo e o ambiente. Para visualizar as informações, um transdutor compatível ou sensor deve ser conectado à rede.

### Visualizar a bússola

É possível visualizar informações sobre variação, direção e rota com a bússola.

Selecione **Medidores > Bússola.**

### Visualizar medidores da viagem

Os medidores da viagem mostram informações para odômetro, velocidade, tempo e combustível para a viagem atual.

Selecione **Medidores > Viagem.**

#### Redefinindo medidores de viagem

**1** Selecione **Medidores > Viagem.**

**2** Selecione uma opção:

- Para zerar todas as leituras da viagem atual, selecione **Redefinir viagem.**
- Para zerar todas as leituras de velocidade máxima, selecione **Redefinir velocidade máx..**
- Para zerar a leitura do odômetro, selecione **Redefinir odômetro.**
- Para zerar todas as leituras, selecione **Redefinir tudo.**

### Visualizando medidores de motor e combustível

Antes que possa visualizar os medidores de motor e de combustível, você deve estar conectado a uma rede NMEA 2000 capaz de detectar dados do motor e de combustível. Consulte as instruções de instalação para obter detalhes.

Selecione **Medidores > Motor.**

#### Selecionando o número de motores mostrados nos medidores

Você pode mostrar informações para até quatro motores.

**1** Na tela de medidores de motor, selecione **MENU > Configuração do medidor > Seleção do motor > Número de motores.**

## 2 Selecione uma opção:

- Selecione o número de motores.
- Selecione **Configurar automaticamente** para detectar automaticamente o número de motores.

## Personalizando os motores exibidos nos medidores

Antes de personalizar como os motores serão exibidos nos medidores, você deve selecionar manualmente o número de motores (*Selecionando o número de motores mostrados nos medidores*, página 27).

1 Na tela de medidores de motor, selecione **MENU > Configuração do medidor > Seleção do motor > Editar motores**.

2 Selecione **Primeiro motor**.

3 Selecione o motor a ser exibido no primeiro medidor.

4 Repita nas barras do motor pendentes.

## Habilitando alarmes de status para medidores de motor

Você pode ativar o chartplotter para exibir alarmes do mecanismo de exibição.

Na tela Medidores de motor, selecione **MENU > Configuração do medidor > Alarmes de status > Ligado**.

Quando os alarmes de mecanismo são disparados, uma mensagem de alarme de status de medidor e o medidor tornam-se vermelhos, dependendo do tipo de alarme.

## Habilitando alguns alarmes de status de medidor de motor

1 Na tela Medidores de motor, selecione **MENU > Configuração do medidor > Alarmes de status > Personalizado**.

2 Selecione um ou mais alarmes de medidor de motor para ligar e desligar.

## Configurando o alarme de combustível

Antes de poder definir um alarme de nível de combustível, um sensor de fluxo de combustível compatível deve ser conectado ao chartplotter.

Você pode ajustar um alarme para soar quando a quantidade total de combustível remanescente a bordo atingir um nível especificado por você.

1 Selecione **Configurações > Alarmes > Combustível > Definir combustível total a bordo > Ligado**.

2 Digite a quantidade remanescente de combustível que dispara o alarme e selecione **Concluído**.

## Configurando a capacidade de combustível da embarcação

1 Selecione **Configurações > Minha embarcação > Capacidade de combustível**.

2 Digite a capacidade total combinada dos tanques de combustível.

## Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação

Você pode sincronizar os níveis de combustível no chartplotter com o combustível real na embarcação quando você adicionar combustível à sua embarcação.

1 Selecione **Medidores > Motor > MENU**.

2 Selecione uma opção:

- Depois de ter enchido todos os tanques de combustível na embarcação, selecione **Encher todos os tanques**. O nível de combustível é redefinido para a máxima capacidade.

- Depois de ter adicionado menos que um tanque cheio de combustível, selecione **Adicionar combustível ao barco** e digite a quantidade adicionada.
- Para especificar que o combustível total nos tanques da embarcação, selecione **Definir combustível total a bordo** e digite a quantidade total de combustível nos tanques.

## Visualizar medidores de vento

Antes que seja possível visualizar as informações do vento, deve haver um sensor de vento ligado ao chartplotter.

Selecione **Medidores > Vento**.

## Configurar medidor de vento na navegação

É possível configurar o medidor de vento na navegação para mostrar a velocidade e ângulo corretos ou aparentes.

1 No medidor de vento, selecione **MENU > Medidor de vento na navegação**.

2 Selecione uma opção:

- Para mostrar o ângulo correto ou aparente do vento, selecione **Ponteiro** e selecione uma opção.
- Para mostrar a velocidade correta ou aparente do vento, selecione **Velocidade do vento** e selecione uma opção.

## Configurar fonte de velocidade

É possível especificar se os dados de velocidade da embarcação apresentados no medidor e utilizados para os cálculos de vento se baseiam na velocidade da água ou na velocidade do GPS.

1 No medidor de vento, selecione **MENU > Medidor da bússola > Visor de velocidade**.

2 Selecione uma opção:

- Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do sensor de velocidade da água, selecione **Velocidade da água**.
- Para calcular a velocidade da embarcação com base nos dados do GPS, selecione **Velocidade do GPS**.

## Configurar fonte de direção do medidor de vento

É possível especificar a fonte da direção apresentada no medidor de vento. A direção magnética consiste em dados de direção recebidos a partir de um sensor de rumo e os dados de direção do GPS são calculados pelo seu GPS chartplotter (percursos sobre o solo).

1 No medidor de vento, selecione **MENU > Medidor da bússola > Fonte de direção**.

2 Selecione **Hdg do GPS** ou **Magnético**.

**OBSERVAÇÃO:** ao se movimentar em velocidades baixas ou quando parado, a fonte de medidor magnético é mais precisa que a fonte GPS.

## Personalizar medidor de navegação à bolina

Pode especificar o intervalo do indicador de vento à bolina tanto para a escala contra o vento como para a escala a favor do vento.

1 No medidor de vento, selecione **MENU > Medidor da bússola > Definir o tipo de medidor > Medidor de navegação à bolina**.

2 Selecione uma opção:

- Para definir os valores máximo e mínimo que surgem quando o indicador de vento à bolina contra o vento é apresentado, selecione **Alterar escala a sotavento** e defina os ângulos.
- Para definir os valores máximo e mínimo que surgem quando o indicador de vento à bolina a favor do vento é apresentado, selecione **Alterar escala a barlavento** e defina os ângulos.

- Para visualizar vento real ou aparente, selecione Vento e selecione uma opção.

## Informações de maré, corrente e do céu

### Informações da estação de marés

Você pode visualizar as informações de uma estação de trabalho para uma data e hora específicas, incluindo a altura da maré e quando as próximas marés alta e baixa vão ocorrer. Por padrão, o chartplotter mostra informações de maré para a estação de maré visualizada mais recentemente e para a data atual e hora anterior.

Selecione Info. navegação > Marés e corren. > Marés.

### Informações da estação atual

**OBSERVAÇÃO:** as informações da estação atual estão disponíveis com determinados mapas detalhados.

Você pode visualizar informações sobre uma estação atual para um período de tempo específicos, incluindo a velocidade e o nível atual da corrente. Por padrão, o chartplotter mostra informações da corrente para a estação vista mais recentemente e para a data e hora atuais.

Selecione Info. navegação > Marés e corren. > Correntes.

### Informações do céu

Você pode visualizar as informações sobre o nascer do sol, por do sol, nascer da lua, por da lua, fase da lua e a visualização aproximada do céu para posição do sol e da lua. O centro da tela representa o céu acima e os anéis mais externos representam o horizonte. Por padrão, o chartplotter mostra informações do céu para a data e a hora atuais.

Selecione Info. navegação > Marés e corren. > Celestial.

### Visualizando informações de estação de maré, estação de corrente ou do céu para uma data diferente

- 1 Selecione Info. navegação > Marés e corren..
- 2 Selecione Marés, Correntes ou Celestial.
- 3 Selecione uma opção.
  - para visualizar informações para uma data diferente, selecione Alterar data > Manual e digite uma data.
  - para visualizar informações para hoje, selecione Alterar data > Atual.
  - Se disponível, para visualizar informações para o dia depois da data indicada, selecione Dia seguinte.
  - Se disponível, para visualizar informações para o dia antes da data indicada, selecione Dia anterior.

### Visualizando informações para uma estação de maré ou de corrente diferente

- 1 Selecione Info. navegação > Marés e corren..
- 2 Selecione Marés ou Correntes.
- 3 Selecione Estações próximas.
- 4 Selecione uma estação.

## Chamadas seletivas digitais

### Chartplotter e funcionalidade de rádio VHF NMEA 0183

Quando o chartplotter é conectado a um rádio VHF NMEA 0183, estes recursos são habilitados.

- O chartplotter transfere a sua posição de GPS para o seu rádio. Se o seu rádio for capaz, as informações de posição de GPS serão transmitidas com chamadas DSC.
- O chartplotter pode receber informações de problemas e posição de chamadas seletivas digitais (DSC) do rádio.
- O chartplotter pode rastrear as posições das embarcações enviando relatórios de posição.

### Ativando o DSC

Selecione Configurações > Outras embarcações > DSC.

### Lista DSC

A lista DSC é um registro das chamadas DSC mais recentes e outros contatos de DSC que você tenha inserido. A lista DSC pode conter até 100 itens. A lista DSC mostra a chamada mais recente de um barco. Se uma segunda chamada for recebida do mesmo barco, ela trocará a primeira chamada na lista de chamadas.

### Visualizando a lista DSC

Antes que possa visualizar a lista DSC, o chartplotter deve estar conectado a um rádio VHF compatível com DSC.

Selecione Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.

### Adicionando um contato de DSC

Você pode adicionar uma embarcação à sua lista DSC. Você pode fazer chamadas para um contato de DSC a partir do chartplotter.

- 1 Selecione Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC > Adicionar contato.
- 2 Digite o MMSI (Maritime Mobile Service Identity) da embarcação.
- 3 Digite o nome da embarcação.

### Chegada de Chamadas de Socorro

Se o seu chartplotter compatível e o rádio VHF estiverem conectados usando NMEA 0183, o seu chartplotter alertará você quando o seu rádio VHF receber uma chamada de socorro do DSC. Se, na chamada, tiverem sido enviadas informações de posição, essas informações também estarão disponíveis e serão gravadas com a chamada.

designa uma chamada de socorro na lista DSC e marca a posição da embarcação no gráfico Navegação no momento da chamada de socorro do DSC.

### Navegando para uma embarcação com problemas

designa uma chamada de problemas na lista DSC e marca a posição de uma embarcação no gráfico Navegação no momento da chamada de problema do DSC.

- 1 Selecione Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione Navegar para.
- 4 Selecione Ir para ou Rota para.

### Rastreamento de posição

Ao conectar o chartplotter a um rádio VHF usando NMEA 0183, você pode rastrear embarcações que enviam relatórios de posição.

Este recurso também está disponível com NMEA 2000, quando a embarcação envia os dados de PGN corretos (PGN 129808; Informações de chamada do DSC).

Cada chamada de relatório de posição recebida é registrada na lista DSC ([Lista DSC, página 29](#)).

## Visualizando o relatório posição

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.**
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione uma opção:
  - Para mudar para detalhes de relatório de posição, selecione **>**.
  - Para mudar para um gráfico Navegação marcando o local, selecione **<**.
  - Para mudar para um gráfico Navegação marcando o local, selecione **Próxima página**.
  - Para ver detalhes do relatório de posição, selecione **Página anterior**.

## Navegando para uma embarcação rastreada

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.**
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Navegar para**.
- 4 Selecione **Ir para ou Rota para**.

## Criando uma parada na posição de uma embarcação rastreada

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.**
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Nova parada**.

## Editando informações em um relatório de posição

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.**
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Editar**.
  - Para inserir o nome da embarcação, selecione **Nome**.
  - Para selecionar um novo símbolo, selecione **Símbolo**, se disponível.
  - Para inserir um comentário, selecione **Comentário**.
  - Para mostrar uma linha de trilha para a embarcação se o seu rádio estiver rastreando a posição da embarcação, selecione **Trilho**.
  - Para selecionar uma cor para a linha de trilha, selecione **Linha de trilha**.

## Excluindo uma chamada de relatório de posição.

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC.**
- 2 Selecione uma chamada de relatório de posição.
- 3 Selecione **Editar > Limpar relatório**.

## Visualizando trilhas de embarcações no gráfico

Você pode visualizar trilhas para todas as embarcações rastreadas em algumas visualizações de gráfico. Por padrão, uma linha preta indica o caminho da embarcação, um ponto preto indica cada posição previamente reportada de uma embarcação rastreada e um indicador azul mostra a última posição reportada da embarcação.

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione **MENU > Outras embarcações > Trilhas DSC**.
- 2 Selecione o número de horas para mostrar embarcações rastreadas no gráfico.

Por exemplo, se você selecionar 4 horas, todos os pontos de trilha que tem menos de quatro horas aparecem para todas as embarcações rastreadas.

## Chamadas individuais de rotina

Ao conectar o chartplotter a um Garmin rádio VHF, você pode usar a interface do chartplotter para configurar uma chamada individual de rotina.

Ao configurar uma chamada individual de rotina do seu chartplotter, você pode selecionar o canal DSC no qual deseja se comunicar. O rádio transmite essa solicitação com a sua chamada.

## Selecionando um canal DSC

**OBSERVAÇÃO:** a seleção de um canal DSC está limitada àqueles canais que estão disponíveis em todas as faixas de frequência. O canal padrão é 72. Se você selecionar um canal diferente, o chartplotter usará esse canal para chamadas posteriores até você chamar usando outro canal.

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma embarcação ou uma estação para chamar.
- 3 Selecione **Chamada com rádio > Canal**.
- 4 Selecione um canal disponível.

## Fazendo uma chamada individual de rotina

**OBSERVAÇÃO:** ao iniciar uma chamada do chartplotter, se o rádio não tiver um número de MMSI programado, o rádio não receberá informações de chamada.

- 1 Selecione **Info. navegação > Outras embarcações > Lista DSC**.
- 2 Selecione uma embarcação ou uma estação para chamar.
- 3 Selecione **Chamada com rádio**.
- 4 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 5 Selecione **Enviar**.  
O chartplotter envia informações sobre a chamada para o rádio.
- 6 No seu rádio VHF Garmin, selecione **Chamar**.

## Fazendo uma chamada individual de rotina para um alvo de AIS

- 1 Em um gráfico ou visualização de gráfico 3D, selecione um alvo de AIS.
- 2 Selecione **Embarcação AIS > Chamada com rádio**.
- 3 Se necessário, selecione **Canal** e selecione um novo canal.
- 4 Selecione **Enviar**.  
O chartplotter envia informações sobre a chamada para o rádio.
- 5 No seu rádio VHF Garmin, selecione **Chamar**.

## Reprodutor de mídia

**OBSERVAÇÃO:** a funcionalidade leitor de multimídia não é compatível com todos os modelos de chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as funções estão disponíveis em todos os reprodutores de mídia conectados.

Se você tiver um sistema de som compatível conectado à rede NMEA 2000, pode controlar o sistema de som através do chartplotter. O chartplotter deve detectar automaticamente o leitor de multimídia quando for ligado pela primeira vez.

Pode reproduzir multimídia a partir de fontes ligadas ao leitor de multimídia e de fontes ligadas à rede NMEA 2000.

## Abrir o leitor de multimídia

Antes de abrir o player multimídia, conecte um dispositivo compatível ao chartplotter.

Selecione **Mídia**.

## Ícones

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os dispositivos possuem esses ícones.

Ícone	Descrição
★	Salva ou exclui um canal como predefinido
↻	Repete todas as músicas
⟳	Repete uma música
▷▷	Procura estações
◀▶▶	Procura estações ou pule músicas
⤒⤒	Reproduz aleatoriamente

## Selecionar a fonte multimídia

Quando tem vários dispositivos multimídia ligados a uma rede, como a rede NMEA 2000, pode selecionar a fonte multimídia que pretende controlar a partir do chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** pode reproduzir multimídia apenas a partir das fontes que estão ligadas ao dispositivo.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as funções estão disponíveis em todas as fontes multimídia.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **MENU > Origem**.

**OBSERVAÇÃO:** o menu de fontes é apresentado apenas para dispositivos compatíveis com várias fontes multimídia.

- 2 Selecione uma fonte.

## Reproduzindo música

### Procurar música

- 1 No tela de multimídia, selecione **Procurar** ou **MENU > Procurar**.
- 2 Selecione **SELECT** ou selecione uma opção.

### Ativar pesquisa alfabética

Você pode ativar a pesquisa alfabética para encontrar uma música ou álbum em uma lista extensa.

Na tela de multimídia, selecione **MENU > Instalação > Pesquisa alfa**.

### Definir uma música para o modo de repetição

- 1 Ao reproduzir uma música, selecione **MENU > Repetir**.
- 2 Se necessário, selecione **Única**.

### Definir todas as músicas no modo de repetição

Na tela multimídia, selecione **MENU > Repetir > Tudo**.

### Definir músicas no modo de reprodução aleatória

- 1 Na tela multimídia, selecione **MENU > Reproduzir aleatoriamente**.
- 2 Se necessário, selecione uma opção.

## Ajustando o volume

### Ativar e desativar zonas

Se você cabou os alto-falantes da sua embarcação nas zonas, poderá habilitar as zonas necessárias e desativar as zonas não utilizadas.

- 1 Na tela de mídia, selecione **MENU > Níveis de áudio > Ativar/desativar zonas**.
- 2 Selecione uma zona.

### Silenciar o volume de multimídia

- 1 Na tela de multimídia, selecione **🔇**.
- 2 Se necessário, selecione **SELECT**.

## Rádio VHF

### Procurar canais VHF

É necessário definir a fonte de VHF para procurar canais VHF. É possível monitorar canais VHF salvos como canais predefinidos para atividade e alternar automaticamente para um canal ativo.

Na tela de mídia VHF, selecione **MENU > Verificar**.

### Ajustar o silenciador VHF

**OBSERVAÇÃO:** o seu leitor de multimídia deve ser compatível com rádio VHF para usar esta função.

- 1 Na página de fonte VHF, selecione **MENU > Silenciador**.
- 2 Use a barra deslizante para ajustar o silenciador VHF.

## Rádio

Para ouvir rádio AM ou FM, você deve ter um antena marinha AM/FM adequada, corretamente conectada à caixa de som e estar dentro da área de alcance de uma estação transmissora. Para obter instruções sobre como conectar uma antena AM/FM, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir rádio SiriusXM®, você deve ter o equipamento e as assinaturas adequados [Rádio por satélite SiriusXM, página 32](#). Para obter instruções sobre como conectar um SiriusXM Connect Vehicle Tuner, consulte as instruções de instalação do sistema estéreo.

Para ouvir estações DAB, você deve ter o equipamento adequado ([Reprodução DAB, página 32](#)). Para obter instruções sobre como conectar um adaptador e uma antena DAB, consulte as instruções de instalação fornecidas com o adaptador e a antena.

### Definir região do sintonizador

- 1 Na tela multimídia, selecione **MENU > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione uma opção.

### Mudando a estação de rádio

- 1 Na tela de mídia, selecione uma fonte aplicável, tal como **FM**.
- 2 Selecione **◀▶** para sintonizar em uma estação.

### Alterar o modo de sintonização

Você pode escolher a forma como seleciona uma estação para alguns tipos de multimídia, como rádio FM ou AM.

**OBSERVAÇÃO:** nem todos os modos de sintonização estão disponíveis para todas as fontes multimídia.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **MENU > Modo de ajuste**.
- 2 Selecione uma opção.
- 3 Se necessário, selecione **SELECT**.

### Predefinições

Você pode salvar suas estações AM e FM favoritas como predefinições para acessá-las facilmente.

Você pode salvar seus canais SiriusXM preferidos se estiver conectado a um sintonizador SiriusXM opcional e à antena.

### Salvando uma estação como predefinida

- 1 Na tela de mídia aplicável, sintonize na estação para salvar como predefinição.
- 2 Selecione **Predefinições > Adicionar canal atual**.

### Selecionando um predefinição

- 1 Na tela de mídia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Sintonizar no canal**.

## **Removendo uma predefinição**

- 1 Na tela de mídia aplicável, selecione **Predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.
- 3 Selecione **Remover canal atual**.

## **Reprodução DAB**

Quando você conecta um módulo e uma antena de Transmissão de áudio digital (DAB) compatível, como o FUSION® MS-DAB100A a um sistema estéreo compatível, é possível sintonizar e reproduzir estações DAB.

Para usar a fonte DAB, você deve estar em uma região onde o DAB esteja disponível e selecionar a região do sintonizar (*Definindo a região do sintonizador DAB*, página 32).

### **Definindo a região do sintonizador DAB**

Você deve selecionar a região em que se encontra para receber as estações DAB adequadamente.

- 1 Na tela de multimídia, selecione **MENU > Instalação > Região do sintonizador**.
- 2 Selecione a região em que você se encontra.

### **Procura de estações DAB**

Antes que seja possível procurar estações DAB, é necessário conectar um módulo DAB compatível e uma antena (não incluída) ao sistema estéreo. Como os sinais DAB são transmitidos apenas em países selecionados, também é necessário definir a região do sintonizador para um local onde sinais DAB são transmitidos.

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
  - 2 Selecione **Verificar** para procurar as estações DAB disponíveis.  
Após a conclusão da busca, a primeira estação disponível no primeiro conjunto encontrado começa a ser reproduzida.
- OBSERVAÇÃO:** após a conclusão da primeira busca, você poderá selecionar **Verificar** novamente para voltar a procurar estações DAB. Após a conclusão da nova busca, o sistema começa a reproduzir a primeira estação no conjunto você estava ouvindo quando iniciou a nova busca.

### **Como alterar estações DAB**

- 1 Selecione a fonte **DAB**.
- 2 Se necessário, selecione **Verificar** para procurar estações DAB locais.
- 3 Selecione **◀◀** ou **▶▶** para mudar a estação.

Quando chegar ao final do conjunto atual, o estéreo muda automaticamente para a primeira estação disponível no próximo conjunto.

### **Selecionar uma estação DAB em uma lista**

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Estações**.
- 2 Selecione uma estação na lista.

### **Como selecionar uma estação DAB em uma categoria**

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Categorias**.
- 2 Selecione uma categoria na lista.
- 3 Selecione uma estação na lista.

## **Predefinições DAB**

Você pode salvar suas estações DAB favoritas como predefinições para acessá-las facilmente.

Você pode salvar até 15 estações DAB como predefinidas.

### **Salvando uma estação DAB como predefinida**

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione a estação para salvar como predefinição.
- 2 Selecione **Procurar > Predefinições > Salvar atual**.

### **Selecionando uma predefinição DAB em uma lista**

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Predefinições > Exibir predefinições**.
- 2 Selecione uma predefinição na lista.

### **Removendo predefinições DAB**

- 1 Na tela de mídia DAB, selecione **Procurar > Predefinições**.
- 2 Selecione uma opção:
  - Para remover uma predefinição, selecione **Remover predefinição** e selecione-a.
  - Para remover todas as predefinições, selecione **Remover todas as predefinições**.

## **Rádio por satélite SiriusXM**

Quando você tem um sistema de som FUSION-Link™ compatível e um SiriusXM Connect Tuner instalados e conectados ao chartplotter, é possível ter acesso ao rádio por satélite SiriusXM, dependendo da sua assinatura.

### **Localizar ID do rádio SiriusXM**

Para ativar sua assinatura do SiriusXM, é preciso ter uma ID do SiriusXM Connect Tuner.

É possível localizar a ID do rádio SiriusXM na parte traseira do SiriusXM Connect Tuner, na parte traseira da embalagem ou ao ajustar o chartplotter no canal 0.

- 1 Selecione **Mídia > Origem > SiriusXM**.
- 2 Sintonize no canal 0.

A ID do rádio SiriusXM não inclui as letras I, O, S ou F.

### **Ativar uma assinatura SiriusXM**

Antes de ativar a assinatura SiriusXM, você deve ter a ID do rádio (*Localizar ID do rádio SiriusXM*, página 32).

- 1 Com a fonte SiriusXM selecionada, sintonize no canal 1. Você poderá ouvir o canal de pré-visualização. Caso contrário, verifique a instalação do SiriusXM Connect Tuner e da antena e as conexões e tente novamente.
- 2 Sintonize no canal 0 para localizar a ID do rádio.
- 3 Contate a assistência ao ouvinte SiriusXM pelo telefone (866) 635-2349 ou acesse [www.siriusxm.com/activatenow](http://www.siriusxm.com/activatenow) para assinar nos Estados Unidos. Contate a SiriusXM pelo telefone (877) 438-9677 ou acesse [www.siriusxm.ca/activatexm](http://www.siriusxm.ca/activatexm) para assinar no Canadá.
- 4 Informe a ID do rádio. O processo de ativação normalmente demora de 10 a 15 minutos, mas pode demorar até uma hora. Para o Connect Tuner SiriusXM receber a mensagem de ativação, ele deve estar ligado e recebendo o sinal do SiriusXM.
- 5 Se o serviço não for ativado dentro de 1 hora, acesse <http://care.siriusxm.com/refresh> ou contate a SiriusXM pelo telefone 1-855-MYREFRESH (697-3373).

### **Personalizando o guia de canais**

SiriusXM canais de rádio são agrupados em categorias. Você pode selecionar as categorias de canais que aparecem no guia de canais.

Selecione uma opção:

- Se o dispositivo de mídia for um sistema de som FUSION-Link compatível, selecione **Mídia > Procurar > Canal**.
- Se o dispositivo de mídia for uma antena GXM™, selecione **Mídia > MENU > Categorias**.

### **Salvando um canal de SiriusXM à lista de predefinições**

Você pode salvar os seus canais favoritos à lista de predefinições.

- 1 Selecione **Mídia**.

- 2 Selecione o canal para salvar como predefinição.
- 3 Selecione uma opção:
  - Se o dispositivo de mídia for um sistema de som FUSION-Link compatível, selecione **Procurar > Predefinições**.
  - Se o dispositivo de mídia for uma antena GXM, selecione **MENU > Predefinições > Adicionar canal atual**.

### **Desbloquear SiriusXM Controles dos pais**

- 1 Na tela de multimídia, selecione **Procurar > Controle dos pais > Desbloquear**.
- 2 Insira seu código de acesso.  
O código de acesso padrão é 0000.

### **Configurar controles dos pais em canais de rádio SiriusXM**

Para poder configurar os controles dos pais, esses devem ser desbloqueados.

O recurso de controle dos pais permite a você limitar acesso a quaisquer canais SiriusXM, incluindo os de conteúdo adulto. Quando ativado, o recurso de controle dos pais requer um código de acesso para ajustar os canais bloqueados.

Selecione **Procurar > Controle dos pais > Bloquear/desbloquear**.

É exibida uma lista de canais. Uma marca de verificação indica um canal bloqueado.

**OBSERVAÇÃO:** ao visualizar canais após configurar controles dos pais, o visor muda:

- indica um canal bloqueado.
- indica um canal desbloqueado.

### **Alterar código de acesso de controle dos pais em um rádio SiriusXM**

Para poder trocar o código de acesso, os controles dos pais devem ser desbloqueados.

- 1 Na tela multimídia, selecione **Procurar > Controle dos pais > Alterar PIN**.
- 2 Insira o seu código de acesso e selecione **Concluído**.
- 3 Insira um novo código de acesso.
- 4 Confirme o novo código de acesso.

### **Restaurar valores de configuração padrão de controles dos pais**

Esse processo exclui todas as informações de configuração inseridas. Quando restaurar as configurações de controle dos pais para os valores padrão, o valor do código de acesso é redefinido para 0000.

- 1 Na tela multimídia, selecione **Instalação > Padrões de fábrica**.
- 2 Selecione **Sim**.

### **Limpar Todos os canais bloqueados em um rádio SiriusXM**

Para poder limpar todos os canais bloqueados, os controles dos pais devem ser desbloqueados.

- 1 Na tela multimídia, selecione **Procurar > Controle dos pais > Limpar todos os bloqueados**.
- 2 Insira seu código de acesso.

### **Definir nome do dispositivo**

- 1 Na tela multimídia, selecione **MENU > Instalação > Definir nome do dispositivo**.
- 2 Insira o nome do dispositivo.
- 3 Selecione **SELECT ou Concluído**.

### **Atualizando o software do Media Player**

Você pode atualizar o software nos acessórios e aparelhos estéreos compatíveis.

- 1 Acesse [www.fusionentertainment.com/marine](http://www.fusionentertainment.com/marine) e baixe a atualização do software em um dispositivo USB.
- As atualizações de software e instruções estão disponíveis na página de produto do seu dispositivo.
- 2 Insira o dispositivo USB na porta USB do estéreo.
- 3 Na tela de mídia do chartplotter, selecione **MENU > Instalação > Atualizar software**.
- 4 Selecione o item a ser atualizado.

## **Configuração de dispositivo**

### **Ligando o chartplotter automaticamente**

Você pode ajustar o chartplotter para ligar automaticamente quando é ligado à alimentação. Caso contrário, você precisa ligar o chartplotter pressionando .

Selecione **Configurações > Sistema > Ligar automático**.

**OBSERVAÇÃO:** quando a Ligar automático está Ligado e o chartplotter é desligado usando e a alimentação é removida e reaplicada em menos de dois minutos, você precisa pressionar para reiniciar o chartplotter.

### **Configurações do sistema**

Selecione **Configurações > Sistema**.

**Visor:** ajusta o brilho da luz de fundo e esquema de cores.

**Bipe:** ativa e desativa o toque de alarmes e seleções.

**GPS:** oferece informações sobre as configurações e correções de erros do satélite GPS.

**Ligar automático:** Ativa o dispositivo automaticamente quando a energia é aplicada ([Ligando o chartplotter automaticamente, página 33](#)).

**Idioma:** Define o idioma do texto na tela.

**Fontes de velocidade:** Define a fonte dos dados de velocidade usada para calcular velocidade verdadeira do vento ou economia de combustível. A velocidade da água é a leitura da velocidade de um sensor de velocidade da água, e a velocidade do GPS é calculada a partir da posição do seu GPS.

**Informação do sistema:** oferece informações sobre o dispositivo e a versão do software.

**Simulador:** Ativa o simulador e permite que você defina a velocidade e localização simulada.

### **Configurações do visor**

Nem todas as opções estão disponíveis em todos os modelos.

Selecione **Configurações > Sistema > Visor**.

**Luz de fundo:** configura o nível da luz de fundo.

**Modo Cor:** define o dispositivo para apresentar cores diurnas ou noturnas.

**Captura de imagem:** permite que o dispositivo salve imagens da tela.

### **Configurações do GPS**

Selecione **Configurações > Sistema > GPS**.

**Visão aérea:** mostra a posição relativa dos satélites de GPS no céu.

**WAAS/EGNOS:** liga ou desliga o WAAS (na América do Norte) ou o EGNOS (na Europa), que pode oferecer informações mais precisas do posicionamento do GPS. Ao utilizar o WAAS ou o EGNOS, o dispositivo pode levar mais tempo para acessar os satélites.

**Filtro velocidade:** calcula a velocidade média da embarcação durante um curto período para obter valores de velocidade mais suaves.

**Origem:** permite selecionar a fonte preferencial para o GPS.

## Visualizando o registro de eventos

O registro de eventos mostra uma lista dos eventos do sistema.

Selecione **Configurações > Sistema > Informação do sistema > Log de eventos**.

## Visualizando informações do software do sistema

Você pode visualizar a versão do software, a versão do mapa base, todas as informações de mapa complementares (se aplicável), a versão do software para um radar Garmin opcional (se aplicável) e o número do ID de unidade. Você pode precisar dessas informações para atualizar o software do sistema ou para adquirir informações de dados de mapa adicionais.

Você pode visualizar a versão do software, a versão do mapa base, todas as informações de mapa complementares (se aplicável) e o número do ID de unidade. Você pode precisar dessas informações para atualizar o software do sistema ou para adquirir informações de dados de mapa adicionais.

Selecione **Configurações > Sistema > Informação do sistema > Informações do software**.

## Configurações da Minha embarcação

**OBSERVAÇÃO:** algumas configurações e opções requerem cartas de navegação ou hardware adicional.

Selecione **Configurações > Minha embarcação**.

**Deslocamento da quilha:** desloca as leituras de superfície para a profundidade de uma quilha, possibilitando medir a profundidade a parte da base da quilha em vez de na posição do transdutor (*Configurando o deslocamento de quilha*, página 26).

**Desloc. temperat.:** compensa a leitura da temperatura da água de um sensor de temperatura da água do NMEA 0183 ou de um transdutor habilitado para temperatura (*Configurando o deslocamento de temperatura da água*, página 34).

**Calibrar velocidade da água:** calibra o sensor ou transdutor de velocidade (*Calibrando um dispositivo de velocidade de água*, página 35).

**Capacidade de combustível:** define a capacidade de combustível combinada de todos os tanques de combustível na embarcação (*Configurando a capacidade de combustível da embarcação*, página 28).

**Tipo de embarcação:** ativa algumas funções do chartplotter de acordo com o tipo de embarcação.

**Encher todos os tanques:** define os níveis dos tanques como cheios (*Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação*, página 28).

**Adicionar combustível ao barco:** possibilita que você insira a quantidade de combustível adicionada ao tanque, quando você não enche totalmente o tanque (*Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação*, página 28).

**Definir combustível total a bordo:** define o total de combustível combinado em todos os tanques de combustível na embarcação (*Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação*, página 28).

**Definir limites do medidor:** define os limites inferior e superior de diversos medidores (*Personalizando os limites dos medidores do motor e de combustível*, página 35).

## Configurando o deslocamento de quilha

É possível inserir um deslocamento da quilha para compensar a leitura da profundidade da água para o local de instalação do transdutor. Isso permite que você veja a profundidade da água abaixo da quilha ou a verdadeira profundidade da água, conforme suas necessidades.

Se desejar saber a profundidade da água abaixo da quilha ou do ponto mais baixo de seu barco e o transdutor estiver instalado à linha d'água ou qualquer lugar acima da

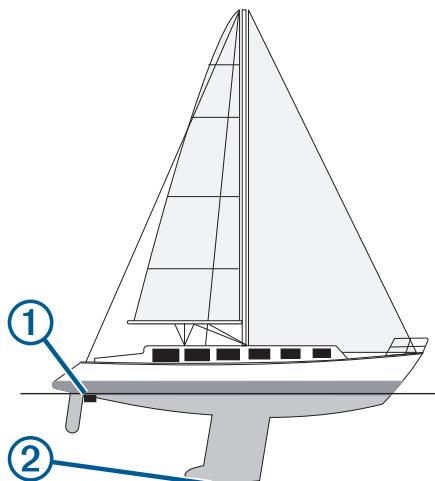
extremidade da quilha, meça a distância entre a localização do transdutor e a quilha da embarcação.

Se desejar saber a verdadeira profundidade da água e o transdutor estiver instalado abaixo da linha d'água, meça a distância da parte inferior do transdutor até a linha d'água.

**OBSERVAÇÃO:** essa opção só é disponibilizada quando você tiver dados de profundidade válidos.

**1 Meça a distância:**

- Se o transdutor está instalado na linha d'água **①**, ou em qualquer lugar acima da extremidade da quilha, meça a distância do local do transdutor até a quilha do barco. Insira o valor como um número positivo.
- Se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha **②** e você desejar saber a verdadeira profundidade da água, meça a distância entre o transdutor e a linha d'água. Digite este valor como um número negativo.



**2 Selecione **Configurações > Minha embarcação > Deslocamento da quilha**.**

**3 Selecione **+ se o transdutor estiver instalado na linha d'água ou selecione - se o transdutor estiver instalado na parte inferior da quilha.****

## Configurando o deslocamento de temperatura da água

Antes que possa configurar o deslocamento de temperatura da água, você deve ter um sensor de temperatura da água NMEA 0183 ou um transdutor para temperatura para medir a temperatura da água.

O deslocamento de temperatura compensa a leitura de temperatura de um sensor de temperatura.

**1 Meça a temperatura da água usando um sensor de temperatura ou um transdutor para temperatura que esteja conectado ao chartplotter.**

**2 Meça a temperatura da água usando um sensor de temperatura diferente ou um termômetro que seja reconhecidamente preciso.**

**3 Subtraia a temperatura da água medida na etapa 1 da temperatura da água na etapa 2.**

Este é o deslocamento de temperatura. Digite este valor na etapa 5 como um número positivo se o sensor conectado ao chartplotter mede a temperatura da água como sendo mais fria do que realmente é. Digite este valor na etapa 5 como um número negativo se o sensor conectado ao chartplotter mede a temperatura da água como sendo mais quente do que realmente é.

**4 Selecione **Configurações > Minha embarcação > Desloc. temperat..****

**5 Digite o deslocamento de temperatura calculado na etapa 3.**

## Calibrando um dispositivo de velocidade de água

Se você tem um transdutor de sensor de velocidade conectado ao chartplotter, você pode calibrar esse dispositivo sensor de velocidade para melhorar a precisão dos dados de velocidade da água exibidos pelo chartplotter.

### 1 Selecione Configurações > Minha embarcação > Calibrar velocidade da água.

#### 2 Siga as instruções na tela.

Se o barco não está se movendo rápido o suficiente ou o sensor de velocidade não está registrando uma velocidade, uma mensagem é exibida.

#### 3 Selecione OK e aumente a velocidade do barco com segurança.

#### 4 Se a mensagem aparecer de novo, pare o barco e verifique se a roda do sensor de velocidade não está presa.

#### 5 Se a roda girar sem problemas, verifique as conexões dos cabos.

#### 6 Se continuar a obter a mensagem, entre em contato com o suporte do produto Garmin.

## Configurando a capacidade de combustível da embarcação

### 1 Selecione Configurações > Minha embarcação > Capacidade de combustível.

### 2 Digite a capacidade total combinada dos tanques de combustível.

## Sincronizar dados de combustível com o combustível real na embarcação

Você pode sincronizar os níveis de combustível no chartplotter com o combustível real na embarcação quando você adicionar combustível à sua embarcação.

### 1 Selecione Medidores > Motor > MENU.

#### 2 Selecione uma opção:

- Depois de ter enchido todos os tanques de combustível na embarcação, selecione **Encher todos os tanques**. O nível de combustível é redefinido para a máxima capacidade.
- Depois de ter adicionado menos que um tanque cheio de combustível, selecione **Adicionar combustível ao barco** e digite a quantidade adicionada.
- Para especificar que o combustível total nos tanques da embarcação, selecione **Definir combustível total a bordo** e digite a quantidade total de combustível nos tanques.

## Personalizando os limites dos medidores do motor e de combustível

Você pode configurar os limites superior e inferior e o intervalo da operação padrão desejada de um medidor. Quando um valor excede o intervalo da operação padrão, o medidor fica vermelho.

**OBSERVAÇÃO:** nem todas as opções estão disponíveis para todos os medidores.

### 1 Selecionar um medidor.

### 2 Selecione Limites do medidor > Personalizado > Editar limites.

#### 3 Selecione uma opção:

- Para definir um valor mínimo do intervalo de operação padrão, selecione **Classificação mínima**.
- Para definir um valor máximo do intervalo de operação padrão, selecione **Classificação máxima**.
- Para definir o limite inferior do medidor abaixo do nível mínimo, selecione **Mínimo da escala**.
- Para definir o limite superior do medidor acima do nível máximo, selecione **Máximo da escala**.

#### 4 Selecione o valor limite.

#### 5 Repita as etapas 4 e 5 para definir os limites adicionais do medidor.

## Configurações de comunicação

**OBSERVAÇÃO:** algumas configurações e opções requerem gráficos ou hardware adicional.

Selecione **Configurações > Comunicações**.

**Portal serial 1:** define o formato de entrada/saída para a porta serial usar ao conectar o chartplotter a dispositivos NMEA externos, computadores ou outros dispositivos Garmin.

**Configuração NMEA 0183:** define as frases do NMEA 0183 transmitidas pelo chartplotter, quantos dígitos à direita do ponto decimal são transmitidos em uma saída NMEA e como as paradas são identificadas ([NMEA Configurações do 0183, página 35](#)).

**Configuração NMEA 2000:** permite visualizar e identificar os dispositivos na rede NMEA 2000 ([Configurações do NMEA 2000, página 36](#)).

**Rede naval:** permite visualizar os dispositivos com os quais você está compartilhando mapas, sonar ou radar. Não está disponível em todos os modelos do chartplotter.

**OBSERVAÇÃO:** você só pode visualizar dados em rede em um modelo que ofereça suporte a esses dados. Por exemplo, você não pode visualizar radar em rede em modelos que não suportam radar.

## NMEA 0183

Os chartplotters são compatíveis com o NMEA 0183 padrão usado para conectar diversos dispositivos NMEA 0183, tais como rádios VHF, instrumentos, piloto automático, sensores de vento e de direção do NMEA.

Para conectar o chartplotter a dispositivos NMEA 0183 opcionais, consulte as instruções de instalação do chartplotter.

As sentenças aprovadas do NMEA 0183 para o chartplotter são GPAPB, GPBOD, GPBWC, GPGGA, GPGLL, GPGSA, GPGSV, GPRMB, GPRMC, GPRTE, GPVTG, GPWPL, GPXTE; as frases de propriedade da Garmin são PGRME, PGRMM e PGRMZ.

Este chartplotter também inclui suporte para sentenças de WPL, DSC e entrada de sonar NMEA 0183 com suporte a DPT (profundidade) ou DBT, MTW (temperatura da água) e sentenças de VHW (temperatura da água, velocidade e direção).

## NMEA Configurações do 0183

Selecione **Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 0183**.

**Receptor acústico:** ativa frases de saída do NMEA 0183 para o receptor acústico (se aplicável).

**Rota:** ativa frases de saída do NMEA 0183 para rotas.

**Sistema:** ativa frases de saída do NMEA 0183 para informações do sistema.

**Garmin:** ativa frases de saída do NMEA 0183 para frases de propriedade do Garmin.

**Precisão de posição:** ajusta o número de dígitos à direita do ponto decimal para a transmissão da saída do NMEA.

**IDs de parada:** define o dispositivo para transmitir os nomes ou os números das paradas via NMEA 0183 durante a navegação. O uso de número pode resolver problemas de compatibilidade com pilotos automáticos NMEA 0183 mais抗igos.

**Diagnósticos:** exibe informações de diagnóstico do NMEA 0183.

**Padrões:** restaura as configurações do NMEA 0183 para os padrões originais de fábrica.

## Configurações do NMEA 2000

Selecione Configurações > Comunicações > Configuração NMEA 2000.

**Lista de dispositivos:** exibe a lista de dispositivos conectados à rede.

**Dispositivos de etiqueta:** altera as etiquetas para os dispositivos conectados disponíveis.

### Atribuir nomes aos dispositivos e sensores na rede

Você pode nomear dispositivos e sensores conectados à rede Marine Garmin e à rede NMEA 2000.

- 1 Selecione Configurações > Comunicações.
- 2 Selecione Rede naval ou Configuração NMEA 2000 > Lista de dispositivos.
- 3 Selecione um dispositivo da lista à esquerda.
- 4 Selecione Alterar nome.
- 5 Insira o nome e selecione Concluído.

## Configurando alarmes

### Alarmes de navegação

Selecione Configurações > Alarmes > Navegação.

**Chegada:** ajusta o alarme para soar quando você estiver a uma distância ou tempo determinado de uma curva ou de um destino.

**Âncora de arrasto:** ajusta o alarme para soar quando você exceder uma distância de deriva especificada enquanto ancorado.

**Fora do curso:** ajusta o alarme para soar quando você está fora do curso por uma distância especificada.

### Alarmes do sistema

**Despertador:** define um despertador.

**Voltag. dispos.:** define um alarme para soar quando a bateria atinge uma voltagem baixa especificada.

**Precisão do GPS:** define um alarme para soar quando a precisão de localização do GPS fica fora do valor estabelecido pelo usuário.

### Configurando o alarme de combustível

Antes de poder definir um alarme de nível de combustível, um sensor de fluxo de combustível compatível deve ser conectado ao chartplotter.

Você pode ajustar um alarme para soar quando a quantidade total de combustível remanescente a bordo atingir um nível especificado por você.

- 1 Selecione Configurações > Alarmes > Combustível > Definir combustível total a bordo > Ligado.
- 2 Digite a quantidade remanescente de combustível que dispara o alarme e selecione Concluído.

## Configurações de unidades

Selecione Configurações > Unidades.

**Unidades do sistema:** define o formato da unidade para o dispositivo.

**Variância:** define a declinação magnética, o ângulo entre o norte magnético e o norte verdadeiro para a sua posição atual.

**Referência norte:** define as referências de direção usadas no cálculo das informações de direção. Verdadeiro define o norte geográfico como a referência de norte. Grade define o norte da grade como a referência de norte (000°). Magnético define o norte magnético como a referência de norte.

**Formato de posição:** define o formato de posição no qual a leitura de dado local é exibida. Não altere esta configuração

a menos que esteja usando um mapa ou um gráfico que especifique um formato de posição diferente.

**Linha de refer. mapa:** define o sistema de coordenadas no qual o mapa é estruturado. Não altere esta configuração a menos que esteja usando um mapa ou um gráfico que especifique um dado de mapa diferente.

**Tempo de referência de pressão:** define o tempo de referência usado para calcular a tendência do barômetro. A tendência é indicada no campo barômetro.

**Formato de hora:** define um formato de 12 horas, 24 horas ou UTC.

**Fuso horário:** define o fuso horário ou permite a seleção automática baseada na localização do GPS.

## Configurações de navegação

**OBSERVAÇÃO:** algumas configurações e opções requerem cartas de navegação ou hardware adicional.

Selecione Configurações > Navegação.

**Etiquetas de rota:** Define os tipos de etiquetas mostrados com as curvas de rota no mapa.

**Orientação automática:** define os parâmetros que o chartplotter utiliza ao calcular um percurso de Orientação automática, quando você está usando alguns mapas premium.

**Ativ. transição curva:** define a transição de curva a ser calculada com base em tempo ou distância.

**Tempo da transição de curva:** define quantos minutos antes da próxima curva do trajeto será anunciada, quando a opção Hora estiver selecionada para Ativ. transição curva. É possível subir este valor para ajudar a melhorar a precisão do piloto automático ao navegar por uma rota ou caminho de Orientação automática com muitas curvas frequentes ou a velocidades mais altas. Para rotas mais retas ou a menor velocidade, reduzir este valor pode melhorar a precisão do piloto automático.

**Dist. transição curva:** define o quanto antes a próxima curva do trajeto será anunciada, quando a opção Distância estiver selecionada para Ativ. transição curva. É possível subir este valor para ajudar a melhorar a precisão do piloto automático ao navegar por uma rota ou caminho de Orientação automática com muitas curvas frequentes ou a velocidades mais altas. Para rotas mais retas ou a menor velocidade, reduzir este valor pode melhorar a precisão do piloto automático.

**Início da rota:** seleciona um ponto de início para a navegação por rota.

## Configurações de outras embarcações

Quando o seu chartplotter compatível é conectado a um dispositivo AIS ou rádio VHF, você pode configurar definir como as outras embarcações são exibidas no chartplotter.

Selecione Configurações > Outras embarcações.

**AIS:** habilita e desabilita a recepção de sinal AIS.

**DSC:** ativa e desativa chamadas seletivas digitais (DSC).

**Alarme AIS:** define o alarme de colisões (*Configurar alarme de colisão de zona de segurança*, página 6 e *Ativando os alertas de teste de transmissão de AIS*, página 7).

## Restaurando as configurações originais de fábrica do chartplotter

**OBSERVAÇÃO:** esse processo exclui todas as informações de configuração inseridas por você.

Selecione Configurações > Sistema > Informação do sistema > Configurações de fábrica.

## Compartilhamento e gerenciamento de dados do usuário

Antes que você possa compartilhar e gerenciar dados de usuário, é preciso ter um cartão de memória instalado no chartplotter. Este dispositivo suporta um cartão de memória de até 32 GB, formatado como FAT32.

### Copiando Paradas, Rotas e Trajetos de HomePort para um Chartplotter

Antes de copiar dados para o chartplotter, você deve ter a versão mais recente do HomePort programa de software carregada em seu computador e um cartão de memória instalado no chartplotter.

Copie os dados do HomePort para o cartão de memória preparado.

Para obter mais informações, consulte o arquivo de ajuda do HomePort.

### Copiando dados de um cartão de memória

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Transferência de dados**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para copiar dados.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para transferir dados do cartão de memória para o chartplotter e combiná-los com os dados do usuário existentes, selecione **Mesclar do cartão**.
  - Para transferir dados do cartão de memória para o chartplotter e sobrepor os dados do usuário existentes, selecione **Substituir do cartão**.
- 5 Selecione o nome do arquivo.

### Copiando paradas, rotas e trajetos para um cartão de memória

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Transferência de dados > Salvar para o cartão**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para copiar dados.
- 4 Selecione uma opção:
  - Para criar um novo arquivo, selecione **Adicionar novo arquivo** e digite um nome. O nome do arquivo é salvo com uma extensão .adm.
  - Para adicionar as informações a um arquivo existente, selecione o arquivo na lista.

### Seleção de um tipo de arquivo para paradas e rotas de terceiros

Você pode importar e exportar paradas e rotas de/para dispositivos de terceiros.

- 1 Selecione **Info. navegação > Dados do usuário > Transferência de dados > Tipo de arquivo**.

- 2 Selecione **GPX**.

Para transferir dados com Garmin dispositivos novamente, selecione o ADM ADM.

### Compartilhar paradas e rotas em todos os dispositivos

Antes de compartilhar paradas e rotas, você deve conectar os dispositivos usando um cabo de compartilhamento de dados. O

cabo de compartilhamento de dados é um acessório que você pode adquirir.

Você pode compartilhar dados de paradas e de rotas entre dois chartplotters compatíveis instalados em seu barco. Para compartilhar dados, é necessário habilitar o compartilhamento de dados de usuário em ambos os dispositivos.

Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Compartilhamento de dados de usuário > Ligado** em ambos os dispositivos.

### Copiando mapas internos para um cartão de memória

Você pode copiar mapas de um chartplotter para um cartão de memória para usar com o HomePort.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Transferência de dados**.
- 3 Selecione **Copiar mapa interno**.

### Fazendo backup de dados em um computador

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Transferência de dados > Salvar para o cartão**.
- 3 Selecione um nome de arquivo na lista ou selecione **Adicionar novo arquivo**.
- 4 Selecione **Salvar para o cartão**.  
O nome do arquivo é salvo com uma extensão .adm.
- 5 Remova o cartão de memória e insira-o no leitor de cartão conectado a um computador.
- 6 Abra a pasta Garmin\ UserData no cartão de memória.
- 7 Copie o arquivo de backup no cartão e cole-o em qualquer lugar no computador.

### Restaurando dados de backup em um chartplotter

- 1 Insira um cartão de memória em um leitor de cartão que esteja conectado ao computador.
- 2 Copie um arquivo de backup do computador para o cartão de memória, em uma pasta chamada Garmin\ UserData.
- 3 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 4 Selecione **Dados do usuário > Gerenciar dados > Transferência de dados > Substituir do cartão**.

### Salvando informações do sistema em um cartão de memória

Você pode salvar informações do sistema em um cartão de memória como uma ferramenta para solução de problemas. Um representante de suporte do produto pode solicitar o uso destas informações para recuperar dados sobre a rede.

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Configurações > Sistema > Informação do sistema > Dispositivos Garmin > Salvar para o cartão**.
- 3 Se necessário, selecione o cartão de memória para o qual salvar informações do sistema.
- 4 Remova o cartão de memória.

# Apêndice

## Registro do dispositivo

Ajude-nos a atendê-lo melhor completando ainda hoje nosso registro online. Mantenha o recibo de venda original ou uma cópia em um local seguro.

- 1 Insira um cartão de memória no slot do cartão no chartplotter.
- 2 Espere alguns instantes.  
O charplotter cria um arquivo com o nome de GarminDevice.xml na pasta Garmin do cartão de memória.
- 3 Remova o cartão de memória.
- 4 Insira o cartão de memória no computador.
- 5 No computador, acesse [garmin.com/express](http://garmin.com/express).
- 6 Siga as instruções na tela para baixar, instalar e abrir o aplicativo Garmin Express™.
- 7 Selecione **+Adicionar um dispositivo**.
- 8 Enquanto o aplicativo faz a busca, selecione **Login** ao lado de **Você possui cartas ou dispositivos marítimos?** próximo à parte inferior da tela.
- 9 Crie ou faça login em sua conta Garmin.
- 10 Siga as instruções na tela para configurar sua embarcação.
- 11 Selecione **+ Adicionar**.  
O aplicativo Garmin Express pesquisará as informações do dispositivo no cartão de memória.
- 12 Selecione **Adicionar um dispositivo** para registrar o dispositivo.  
Quando o registro estiver concluído, o aplicativo Garmin Express buscará cartas adicionais e atualizações de gráficos para seu dispositivo.  
Ao adicionar dispositivos à rede do chartplotter, repita essas etapas para registrar os novos dispositivos.

## Limpeza da tela

### AVISO

Produtos de limpeza com amoníaco danificam o revestimento antirreflexo.

O dispositivo possui um revestimento antirreflexo especial, muito sensível a ceras e produtos de limpeza abrasivos.

- 1 Num pano, aplique um produto de limpeza para lentes que indique explicitamente ser inofensivo em revestimentos antirreflexo.
- 2 Limpe suavemente a tela com um pano macio, limpo e sem pelos.

## Imagens

Você pode capturar uma imagem de qualquer tela exibida no seu chartplotter como um arquivo de bitmat (.bmp). Você pode transferir a imagem para o seu computador.

### Capturando imagens

- 1 Insira um cartão de memória no slot de cartão.
- 2 Selecione **Configurações > Sistema > Visor > Captura de imagem > Ligado**.
- 3 Acesse uma tela que queira capturar.
- 4 Mantenha **HOME** pressionada por pelo menos seis segundos.

### Copiando capturas de tela para um computador

- 1 Remova o cartão de memória do chartplotter e insira-o no leitor de cartão anexado a um computador.

2 No Windows Explorer, abra a pasta Garmin\scrn no cartão de memória.

3 Copie o arquivo .bmp do cartão e cole-o em qualquer lugar do computador.

## Solução de problemas

### Meu dispositivo não capta sinais de GPS

Se o dispositivo não captar sinais de satélite, pode haver algumas causas. Se o dispositivo não foi deslocado por longas distâncias desde a última vez que captou satélites ou se foi mantido desligado por mais de algumas semanas ou meses, é possível que o dispositivo não consiga captar os satélites de forma correta.

- Certifique-se de que o dispositivo está usando o software mais recente. Caso contrário, atualize o software do dispositivo [Atualizando o software do dispositivo](#), página 2.
- Certifique-se de que não haja obstruções entre o dispositivo e o céu para que a antena possa receber o sinal de GPS. Se estiver montado dentro de uma cabine, o dispositivo deve estar próximo de uma janela para que possa receber o sinal de GPS.

### Meu dispositivo não liga ou continua desligando

É possível que o dispositivo tenha problema de alimentação se não estiver ligando ou se estiver desligando de forma irregular. Verifique estes itens para tentar solucionar as causas desse problema de alimentação.

- Certifique-se de que a fonte de alimentação está gerando energia.  
É possível verificar isso de várias formas. Por exemplo, você pode verificar se outros dispositivos que são alimentados pela mesma fonte estão funcionando.
- Verifique o fusível no cabo de alimentação.  
O fusível pode estar localizado em um porta-fusível que é parte do fio vermelho do cabo de alimentação. Verifique se o fusível instalado é de tamanho adequado. Consulte a etiqueta no cabo ou as instruções de instalação para o tamanho exato do fusível necessário. Verifique o fusível para garantir que ainda há uma conexão dentro dele. Teste o fusível com um multímetro. Se o fusível estiver bom, o multímetro mostrará 0 ohm.

- Certifique-se de que o dispositivo está recebendo pelo menos 10 V, apesar de recomendarmos 12 V.  
Para verificar a voltagem, meça os soquetes fêmea de energia e de aterramento do cabo de alimentação para voltagem CC. Se a voltagem for menor do que 10 V, o dispositivo não ligará.
- Verifique se o dispositivo está firmemente preso ao suporte. Se o modelo utilizar um suporte de travamento, certifique-se de que o suporte esteja firmemente travado. Você ouvirá um clique quando a braçadeira de fixação for instalada corretamente. Se o dispositivo não estiver firmemente fixado, ele poderá perder potência. O dispositivo também pode cair do suporte e ser danificado se não estiver firmemente fixado.
- Se o dispositivo estiver recebendo energia suficiente, mas não ligar, entre em contato com o suporte ao produto da Garmin em [support.garmin.com](http://support.garmin.com).

### Meu dispositivo não cria paradas no local correto

É possível inserir um local de parada manualmente para transferir e compartilhar dados de um dispositivo com outro. Se você inseriu uma parada manualmente usando coordenadas e o local do ponto não aparece onde deveria, a linha de referência do mapa e o formato da posição do dispositivo podem não corresponder à linha de referência ou ao formato usado originalmente para marcar a parada.

O formato da posição é a forma como a posição do receptor de GPS aparece na tela. É exibido geralmente como latitude/longitude em graus e minutos, com opções para graus, minutos e segundos, apenas graus ou um dos diversos formatos de grade.

A linha de referência do mapa é um modelo matemático que ilustra uma parte da superfície da terra. As linhas de latitude e de longitude em um mapa em papel são referenciadas em uma linha específica do mapa.

- 1 Descubra quais linha de referência do mapa e formato de posição foram usados quando a parada original foi criada. Se a parada original foi obtida de um mapa, deve existir uma legenda no mapa que lista a linha de referência do mapa e o formato da posição usado para criar esse mapa. Geralmente é encontrado próximo a chave do mapa.
- 2 Selecione **Configurações > Unidades**.
- 3 Selecione as configurações corretas de linha de referência do mapa e do formato da posição.
- 4 Crie uma parada novamente.

## NMEA Informações sobre o 0183

### Transmissão

Sentença	Descrição
GPAPB	APB: título ou sentença do controlador de trajeto (piloto automático) "B"
GPBOD	BOD: variação (da origem ao destino)
GPBWC	BWC: variação e distância para a parada
GGGGA	GGA: dados fixos de sistema de posicionamento global
GPGLL	GLL: posição geográfica (latitude e longitude)
GPGLS	GSA: GNSS DOP e satélites ativos
GPGSV	GSV: satélites do GNSS na visualização
GPRMB	RMB: informações de navegação mínimas recomendadas
GPRMC	RMC: dados mínimos do GNSS específicos recomendados
GPRTE	RTE: rotas
GPVTG	VTG: curso sobre o solo e velocidade no solo
GPWPL	WPL: local da parada
GPXTE	XTE: erro de trajeto cruzado
PGRME	E: erro estimado
PGRMM	M: linha de referência do mapa
PGRMZ	Z: altitude
SDDBT	DBT: profundidade abaixo do transdutor
SDDPT	DPT: profundidade
SDMTW	MTW: temperatura da água
SDVHW	VHW: direção e velocidade da água

### Recepção

Sentença	Descrição
DPT	Profundidade
DBT	Profundidade abaixo do transdutor
MTW	Temperatura da água
VHW	Direção e velocidade da água
WPL	Local da parada
DSC	Informações de chamada seletiva digital
DSE	Chamada seletiva digital expandida
HDG	Direção, desvio e variação
HDM	Direção, magnética
MWD	Direção e velocidade do vento
MDA	Composto meteorológico
MWV	Velocidade e ângulo do vento
VDM	Mensagem de data link VHF do AIS

Você pode obter informações completas sobre o formato e sentenças da National Marine Electronics Association (NMEA) em: NMEA, Seven Riggs Avenue, Severna Park, MD 21146 USA ([www.nmea.org](http://www.nmea.org))

## Informações sobre o NMEA 2000 PGN

### Transmissão e recepção

PGN	Descrição
059392	Reconhecimento da ISO
059904	Solicitação da ISO
060928	Solicitação de endereço da ISO
126208	NMEA: função de grupo de reconhecimento, comando e solicitação
126996	Informações do produto
127250	Direção da embarcação
128259	Velocidade: com referência a água
128267	Profundidade da água
129539	DOPS do GNSS
129799	Radiofrequência, modo e alimentação
130306	Dados sobre o vento
130312	Temperatura

### Transmissão

PGN	Descrição
126464	Função de grupo de listas do PGN de transmissão e recepção
127258	Variação magnética
129025	Posição: atualização rápida
129026	COG e SOG: atualização rápida
129029	Dados de posição do GNSS
129283	Erro de trajeto cruzado
129284	Dados sobre navegação
129285	Informações sobre parada e rota de navegação
129540	Satélites do GNSS na visualização

### Recepção

PGN	Descrição
127245	Leme
127250	Direção da embarcação
127488	Parâmetros do motor: atualização rápida
127489	Parâmetros do motor: dinâmico
127493	Parâmetros de transmissão: dinâmico
127498	Parâmetros do motor: estáticos
127505	Nível de fluidos
129038	Relatório de posição do AIS classe A
129039	Relatório de posição do AIS classe B
129040	Relatório de posição estendida do AIS classe B
129794	Dados relacionados a viagens e estática do AIS classe A
129798	Relatório da posição de aeronave AIS SAR
128000	Ângulo de manobra náutica
129802	Mensagem relacionada com a segurança AIS
129808	Informações de chamada DSC
130310	Parâmetros ambientais
130311	Parâmetros ambientais (obsoleto)
130313	Umidade
130314	Pressão real
130576	Estado de pequenas embarcações

Estes dados são válidos somente para NMEA 2000produtos compatíveis.

# Índice

## A

água  
deslocamento de temperatura 34  
velocidade 35  
AIS 5, 7–9  
alarme 6  
alvos 5–7  
ameaças 6  
ativando 36  
dispositivo de sinais de problemas 7  
embarcações 6  
SART 7  
ajudas de navegação 4  
alarme de âncora de arrasto 36  
alarme de chegada 36  
alarme de colisão 6  
alarme de colisão de zona de segurança 6  
alarme fora do curso 36  
alarmes 16, 36  
águas profundas 21  
águas rasas 21  
âncora de arrasto 36  
chegada 36  
colisão 6  
combustível 28, 36  
fora do curso 36  
medidores 28  
motor 28  
navegação 36  
sonar 21  
temperatura da água 21  
alarmes de navegação 36  
alvos suspensos 9  
AM 31  
amura e cambar 27  
manutenção de direção 27  
amurar e cambar, vela 27  
anéis de alcance 8  
antena, GPS 2  
atualizações, software 1, 2

**B**

bússola 27  
rosa 7

**C**

cambar. Consulte amura e cambar  
cambar em roda. Consulte amura e cambar  
campos de dados 9  
capacidade de combustível 28, 34, 35  
carta de navegação 5  
configuração 7, 36  
fotos aéreas 7  
percorrer visualização 3  
trilhas de embarcações 8  
carta de pesca  
configuração 7  
percorrer visualização 3  
cartão de memória 37  
instalar 1  
mapas detalhados 37  
slot 1  
cartas 3, 5, 8, 9  
aparência 8  
detalhes 4  
direção, linha 8  
navegação 5  
percorrer visualização 3  
quickdraw 9, 10  
Cartas náuticas Premium, fotos aéreas 5  
cartas premium 4, 7  
Cartas Premium 5  
chamada de problemas 29  
chamada de socorro 29  
chamadas seletivas digitais 29, 30  
ativando 29, 36  
canais 30

chamada individual de rotina 30  
contatos 29  
clima 7  
combinações 2  
personalizar 2  
selecionar 2  
compartilhando dados 37  
configurações 10, 33, 34, 36  
informação do sistema 34  
configurações de fábrica 36  
sonar 22  
configurações do visor 33  
cores de perigo 8  
correntes animadas, marés 5

## D

DAB 31, 32  
dados  
backup 37  
copiando 37  
gerenciamento 37  
dados do usuário, excluir 14  
deslocamento da quilha 26, 34  
destinos  
gráfico de navegação 11  
selecionando 11  
direção  
capacidade de carga 25  
linha 4, 8  
manutenção de direção 27  
dispositivo  
limpar 38  
registro 38  
teclas 1, 3  
dispositivo de sinais de problemas 7  
distância da linha costeira 15  
DSC. Consulte chamadas seletivas digitais

## E

EGNOS 33  
EPIRB 7  
estações atuais 29  
indicadores 5  
estações de corrente 29  
estações de marés 5, 29  
indicadores 5  
excluir, todos os dados do usuário 14

## F

Fish Eye 3D  
alvos suspensos 9  
cone do sonar 9  
trajetos 9  
FM 31  
fotos, aérea 5  
fotos aéreas 5

**G**

Garmin ClearVü 17  
Garmin Rede marítima 36  
GPS 38  
EGNOS 33  
fonte 2  
sinais 2  
WAAS 33  
gráfico de navegação 3, 11  
Pontos de serviço marítimos 11  
trilhas de embarcações 30  
gráfico de pesca 3  
gráficos  
medindo distância 3  
navegação 3  
símbolos 3  
gráficos Premium, indicadores animados de marés e correntes 5  
Gráficos Premium, Fish Eye 3D 9  
Guia para 11

## H

homem ao mar 12, 25

## I

ID de unidade 34  
idioma 33  
imagens 38  
capturando 38  
imagens do satélite 5  
indicadores de combustível 28, 35  
informação do sistema 34, 37  
informações do céu 29  
inserção de navegação 8, 9  
Ir para 11, 12

## L

lancha 2, 25  
largura da faixa 8  
limite 16  
limites 16  
local da marca 12  
luz de fundo 3

## M

mapas. Consulte cartas  
medidores  
alarmes de status 28  
combustível 27, 28, 35  
limites 35  
motor 27, 28  
vento 28  
viagem 27  
medidores da viagem 27  
medidores de combustível 27, 35  
alarme de status 28, 36  
sincronizar com combustível real 28, 35  
medidores de motor 27, 28, 35  
alarmes de status 28  
configurando 27, 28  
medidores de vento 28  
medidores na navegação 28  
medindo distância, gráficos 3  
MOB, dispositivo 7  
modo cor 3

## N

navegação 26  
linha de partida 25, 26  
temporizador de corrida 26  
NMEA 0183 29, 35, 39  
NMEA 2000 36, 39  
nímeros de sobreposição 9

## O

Orientação automática 10, 11, 14–16, 36  
caminhos 15  
distância da linha costeira 15  
rotas 15  
outras embarcações  
AIS 8, 9  
trilhas 8

## P

paradas  
copiando 37  
criando 12  
editando 12  
embarcação rastreada 30  
excluindo 12, 13  
homem ao mar 12  
mostrando 8  
navegando para 12  
sonar 19  
visualizando lista de 12  
percursos 10, 11  
piloto automático 24, 25  
engatando 25  
incremento da navegação 25  
navegação padrão 25  
padrão da volta de Williamson 25  
padrão de zigue-zague 25  
padrão do retorno em "U" 25  
padrão em círculos 25  
padrões de navegação 25

reduzindo a atividade do leme **25**  
Pontos de parada **12, 38**  
compartilhando **37**  
posição, controle **29**  
precisão do GPS **36**  
predefinições **31, 32**  
DAB **32**

**R**  
rádio **31**  
AM **31**  
FM **31**  
SiriusXM **32, 33**  
Rádio por satélite SiriusXM **31–33**  
rádio VHF **29**  
canal DSC **30**  
chamada individual de rotina **30**  
chamadas de problemas **29**  
chamadas de socorro **29**  
chamando um alvo de AIS **30**  
Rede marítima Garmin **35**  
redefinindo, configurações **33**  
registrando o dispositivo **38**  
registro de eventos **34**  
registro do produto **38**  
relatório de posição **30**  
relógio **36**  
alarme **36**  
reprodutor de mídia **30–33**  
DAB **32**  
fonte **31**  
FUSION-Link **30**  
modo de sintonização **31**  
mudo **31**  
nome do dispositivo **33**  
pesquisa alfabética **31**  
predefinição **31, 32**  
rádio **32, 33**  
Rádio por satélite SiriusXM **32**  
região do sintonizador **31, 32**  
repetir **31**  
reproduzir aleatoriamente **31**  
VHF **31**  
zonas **31**  
reprodutor de música **30, 32**. Consulte  
reprodutor de mídia

Rota para **10**  
rotas **16**  
compartilhando **37**  
copiando **37**  
criando **13**  
editando **13**  
excluir **13, 14**  
navegar **13**  
navegar paralelamente a **13**  
paradas **37**  
Pontos de parada **37**  
visualizando lista de **13**  
Rotear para **11**  
routes **13**

**S**  
SART **7**  
serviços marítimos **11**  
SideVü **17**  
símbolos **5**  
sinais do satélite, captando **2**  
SiriusXM **31**  
Rádio por satélite **32**  
software  
atualizações **1, 33**  
atualizar **1, 2**  
solução de problemas **38**  
sonar **17, 19**  
alarmes **21**  
alvos suspensos **21**  
aparência **21**  
compartilhando **19**  
cone **9**  
escala de profundidade **21**

escopo a **21, 22**  
fonte **19**  
frequências **22**  
FrontVü **19**  
ganho **20**  
ganho de cor **20**  
Garmin ClearVü **17**  
gravação **20**  
interferência **21**  
linha de profundidade **20**  
números de sobreposição **20**  
Panoptix **18, 19, 23, 24**  
parada **19**  
profundidade **20**  
rejeição cor **21**  
ruído **20, 21**  
ruído da superfície **21**  
SideVü **17**  
trava da parte inferior **20**  
velocidade de rolemento **20**  
visualizações **17**  
whiteline **21**  
zoom **20**

**SOS** **12**

## T

tecla liga/desliga **1, 33**  
teclas **1**  
potência **1**  
tela, brilho **3**  
tela Início, personalizar **2**  
trajetos **14, 16**  
apagar **14**  
ativo **14**  
copiando **37**  
editar **14**  
excluir **14**  
gravar **14**  
lista **14**  
mostrando **8, 14**  
navegar **14**  
salvar **14**  
salvar como rota **14**  
transdutor **17, 19, 22, 24**  
trilhas de embarcações **8, 30**  
trip planner. Consulte routes

## U

unidades de medida **36**

## V

vela **27**  
ajustando **27**  
veleiro **2, 25**  
velejar **25**  
voltagem **36**

## W

WAAS **33**

## Z

zoom  
carta de navegação **3**  
sonar **20**

[support.garmin.com](http://support.garmin.com)

