

ATEMOS® 100 Z OBROŻĄ K5

Podręcznik użytkownika

© 2017 Garmin Ltd. lub jej oddziały

Wszelkie prawa zastrzeżone. Zgodnie z prawami autorskimi, kopiowanie niniejszego podręcznika użytkownika w całości lub częściowo bez pisemnej zgody firmy Garmin jest zabronione. Firma Garmin zastrzega sobie prawo do wprowadzenia zmian, ulepszeń do produktów lub ich zawartości niniejszego podręcznika użytkownika bez konieczności powiadamiania o tym jakiegokolwiek osoby lub organizacji. Odwiedź stronę internetową www.garmin.com, aby pobrać bieżące aktualizacje i informacje uzupełniające dotyczące użytkowania niniejszego produktu.

Garmin®, logo Garmin, Atmos®, ANT+®, BlueChart®, City Navigator® oraz VIRB® są znakami towarowymi firmy Garmin Ltd. lub jej oddziałów zarejestrowanymi w Stanach Zjednoczonych i innych krajach. BaseCamp™, Garmin Express™ oraz tempe™ są znakami towarowymi firmy Garmin Ltd. lub jej oddziałów. Wykorzystywanie tych znaków bez wyraźnej zgody firmy Garmin jest zabronione.

microSD™ oraz logo microSDHC są znakami towarowymi firmy SD-3C, LLC. Windows® oraz Windows NT® są zastrzeżonymi znakami towarowymi firmy Microsoft Corporation w Stanach Zjednoczonych i w innych krajach. Mac® jest znakiem towarowym firmy Apple Inc. zarejestrowanym w Stanach Zjednoczonych i innych krajach.

Pozostałe znaki towarowe i nazwy handlowe należą do odpowiednich właścicieli.

Spis treści

Rozpoczęcie pracy z urządzeniem	1	Włączanie trybu ratunkowego.....	7
Konfigurowanie systemu Atemos 100.....	1	Punkty, trasy i ślady	7
Ogólne informacje o urządzeniu.....	1	Punkty.....	7
Atemos 100Urządzenie podręczne Atemos 100.....	1	Zapisywanie aktualnej pozycji.....	7
Obroża z nadajnikiem dla psa.....	1	Oznaczanie punktu pośredniego na mapie.....	7
Rejestrowanie urządzenia.....	1	Edytowanie punktu.....	8
Instalacja baterii.....	1	Przenoszenie punktu do aktualnej pozycji.....	8
Ładowanie urządzenia podręcznego.....	1	Przenoszenie punktów na mapie.....	8
Ładowanie obroży psa.....	2	Zwiększanie dokładności pozycji punktów.....	8
Włączanie urządzeń.....	2	Odwzorowanie punktu.....	8
Wyłączanie urządzeń.....	2	Usuwanie punktu.....	8
Odbieranie sygnałów satelitarnych.....	2	Trasy.....	8
Korzystanie z ekranu dotykowego.....	2	Wyznaczanie trasy.....	8
Blokowanie ekranu dotykowego.....	2	Edytowanie nazwy trasy.....	8
Odblokowywanie ekranu dotykowego.....	2	Podróż zapisaną trasą.....	8
Konfiguracja obroży z nadajnikiem dla psa	2	Edytowanie trasy.....	8
Metody dodawania obroży do urządzenia podręcznego.....	2	Odwracanie trasy.....	8
Informacje o radiu VHF.....	3	Wyświetlanie trasy na mapie.....	8
Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego.....	3	Wyświetlanie aktywnej trasy.....	8
Dodawanie psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania.....	3	Usuwanie trasy.....	8
Edytowanie informacji o psie.....	3	Ślady.....	8
Resetowanie statystyk i śladu psa.....	3	Zapisywanie wykresów śladów.....	9
Zmiana długości śladu psa.....	3	Wyświetlanie szczegółowych informacji o trasie.....	9
Zmiana imienia psa.....	3	Wyświetlanie wykresu wysokości śladu.....	9
Ustawianie koloru śladu psa.....	3	Nawigacja do początku śladu.....	9
Zmiana typu psa.....	3	Zmiana koloru śladu.....	9
Zmiana identyfikatora psa.....	3	Zapisywanie bieżącego śladu.....	9
Ustawianie alertów dotyczących psów.....	3	Zapisywanie pozycji na śladzie.....	9
Usuwanie psa.....	4	Czyszczenie bieżącego śladu.....	9
Zakładanie obroży psu.....	4	Usuwanie śladu.....	9
Sposób komunikacji z obrożą.....	4	Archiwizowanie zapisanego śladu.....	9
Śledzenie psów	4	Automatyczne archiwizowanie śladów.....	9
Śledzenie psa na mapie.....	4	Nawigacja	9
Możliwość śledzenia i szkolenia tylko jednego psa w danym momencie.....	4	Mapa.....	9
Ikony statusu psa.....	4	Pomiar dystansu na mapie.....	9
Kompas do śledzenia psów.....	5	Kompas.....	9
Dotarcie do psa.....	5	Kalibracja kompasu.....	10
Śledzenie z funkcją BaseCamp™ BaseStation.....	5	Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru.....	10
Wstrzymywanie śledzenia psa.....	5	Wskaźnik kursu.....	10
Wstrzymywanie śledzenia wszystkich psów.....	5	Menu Dokąd?.....	10
Alerty pozycji.....	5	Wyszukiwanie punktu wg nazwy.....	10
Ustawianie alertu wirtualnego ogrodzenia.....	5	Wyszukiwanie punktu w pobliżu innego punktu.....	10
Ustawianie alertu promienia.....	5	Nawigacja przy użyciu funkcji Celuj i idź.....	10
Edytowanie alertów pozycji.....	5	Wykres wysokości.....	10
Szkolenie psa	5	Kalibracja wysokościomierza barometrycznego.....	10
Metody szkoleniowe.....	6	Nawigacja do punktu na wykresie.....	10
Konfigurowanie przycisków szkolenia dla jednego psa.....	6	Zmiana typu wykresu.....	10
Dostosowywanie przycisków szkolenia.....	6	Zerowanie wykresu wysokości.....	10
Śledzenie kontaktów	6	Komputer podróży.....	10
Dodawanie kontaktu w trybie MURS/VHF.....	6	Zerowanie komputera podróży.....	10
Dodawanie kontaktu przy użyciu identyfikatora kontaktu.....	6	Aplikacje	11
Wysyłanie alertu ratunkowego.....	6	Ustawianie alarmu punktu alarmowego.....	11
Wysyłanie wiadomości do kontaktów.....	7	Obliczanie powierzchni obszaru.....	11
Śledzenie kontaktu.....	7	Wyświetlanie kalendarza i almanachów.....	11
Wyszukiwanie identyfikatora kontaktu.....	7	Ustawianie alarmu.....	11
Zmiana identyfikatora kontaktu.....	7	Otwieranie stopera.....	11
Aktualizacja identyfikatora kontaktu.....	7	Strona satelitów.....	11
Polowanie z systemem Atemos	7	Zmiana widoku satelitów.....	11
Oznaczanie stada.....	7	Wyłączanie GPS.....	11
Włączanie światła na obroży.....	7	Symulowanie pozycji.....	11
		Wyłączanie przesyłania danych psa.....	11
		Pilot VIRB®.....	11
		Sterowanie kamerą sportową VIRB za pomocą urządzenia ręcznego.....	11

Sterowanie kamerą sportową VIRB za pomocą obroży z nadajnikiem dla psa	11
Dostosowywanie urządzenia	11
Dostosowywanie menu głównego	11
Dostosowywanie pól danych	12
Włączanie pól danych mapy	12
Ustawienia systemowe	12
Ustawienia dotyczące psa	12
Ustawienia kontaktów	12
Ustawienia wyświetlania	12
Kalibracja ekranu dotykowego	12
Ustawienia wyglądu	12
Ustawianie dźwięków urządzenia	12
Ustawienia mapy	12
Zaawansowane ustawienia mapy	12
Ustawienia śladu	13
Ustawienia wyznaczania trasy	13
Zmiana jednostek miary	13
Ustawienia czasu	13
Ustawienia formatu pozycji	13
Ustawienia kierunku	13
Ustawienia wysokościomierza	13
Ustawienia mapy morskiej	13
Informacje o urządzeniu	14
Wyświetlanie informacji o urządzeniu	14
Pomoc techniczna i aktualizacje	14
Pomoc techniczna i aktualizacje	14
Aktualizowanie oprogramowania	14
Wskazówki dotyczące bezpieczeństwa urządzenia	14
Czyszczenie urządzenia	14
Czyszczenie ekranu dotykowego	14
Dane techniczne	14
Atemos 100Dane techniczne urządzenia podręcznego	
Atemos 100	14
Informacje o baterii	14
Przechowywanie przez dłuższy czas	14
Maksymalizowanie czasu działania baterii	15
Oszczędzanie energii podczas ładowania urządzenia	15
Zarządzanie danymi	15
Typy plików	15
Wkładanie karty pamięci	15
Podłączanie urządzenia ręcznego do komputera	16
Podłączanie obroży do komputera	16
Przesyłanie śladów psów do aplikacji BaseCamp	16
Usuwanie plików	16
Odłączanie kabla USB	16
Załącznik	16
Akcesoria i części zamienne	16
Zakup akcesoriów	16
Czujniki ANT+	16
Instrukcja wymiany baterii w urządzeniu TT™ K5	17
Wymiana paska obroży	17
Wymiana anteny VHF w obroży	18
Wymiana bezpiecznika w przewodzie zasilającym z gniazda zapalniczki	18
Opcje pól danych	18
Indeks	20

Rozpoczęcie pracy z urządzeniem

⚠ OSTRZEŻENIE

Należy zapoznać się z zamieszczonym w opakowaniu produktu przewodnikiem. *Ważne informacje dotyczące bezpieczeństwa i produktu* zawierającym ostrzeżenia i wiele istotnych wskazówek.

Konfigurowanie systemu Atemos 100.

NOTYFIKACJA

W pobliżu urządzenia nie należy używać radia o mocy ponad 5 W. Jego działanie może nieodwracalnie uszkodzić urządzenie.

Przed użyciem urządzenia ręcznego Atemos 100 oraz obroży z nadajnikiem dla psa K5 trzeba skonfigurować oba te urządzenia.

- 1 Zainstaluj baterię w urządzeniu ręcznym (*Instalacja baterii, strona 1*).
- 2 Naładuj urządzenie ręczne (*Ładowanie urządzenia podręcznego, strona 1*).
- 3 Naładuj obrożę z nadajnikiem dla psa (*Ładowanie obroży psa, strona 2*).
- 4 Włącz urządzenia (*Włączanie urządzeń, strona 2*).
- 5 W razie potrzeby dodaj obrożę z nadajnikiem dla psa do urządzenia ręcznego (*Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego, strona 3*).
- 6 Odbierz sygnały satelitarne (*Odbieranie sygnałów satelitarnych, strona 2*).
- 7 Załóż obrożę (*Zakładanie obroży psu, strona 4*).

Ogólne informacje o urządzeniu

Atemos 100Urządzenie podręczne Atemos 100



①	Antena GPS
②	Antena radia VHF
③	Przyciski trybu szkolenia
④	Przycisk zasilania
⑤	Grzbiet montażowy
⑥	Gniazdo kart pamięci microSD™ (pod baterią)
⑦	Splaszczone kółko pokrywki komory
⑧	Port mini-USB (pod osłoną zabezpieczającą)

Obroża z nadajnikiem dla psa

UWAGA: Posiadana obroża z nadajnikiem dla psa może wyglądać nieco inaczej niż zaprezentowane tutaj urządzenie.



①	Antena VHF
②	Antena GPS
③	Przycisk zasilania
④	Wskaźnik LED i migające sygnalizatory LED

Rejestrowanie urządzenia

Pomóż nam jeszcze sprawniej udzielać Tobie pomocy i jak najszybciej zarejestruj swoje urządzenie przez Internet.

- Odwiedź stronę garmin.com/express.
- Pamiętaj o konieczności zachowania oryginalnego dowodu zakupu (względnie jego kserokopii) i umieszczenia go w bezpiecznym miejscu.

Instalacja baterii

- 1 Obróć spłaszczone kółko w lewo i pociągnij, aby zdjąć pokrywkę.
- 2 Odszukaj metalowe styki na krawędzi baterii litowo-jonowej.
- 3 Włóż baterię do komory, wsuwając ją najpierw stroną ze stykami.



- 4 Dociśnij baterię, aby wskoczyła na miejsce.
- 5 Załóż pokrywkę baterii i obróć spłaszczone kółko w prawo.

Ładowanie urządzenia podręcznego

NOTYFIKACJA

Aby zapobiec korozji, należy całkowicie osuszyć port USB, antenę komunikatów pogodowych i obszary wokół nich przed rozpoczęciem ładowania lub podłączeniem do komputera.

Przed pierwszym użyciem urządzenia należy w pełni naładować baterię. Ładowanie całkowicie rozładowanej baterii trwa około 2 godzin.

UWAGA: Urządzenie nie ładuje się, gdy temperatura otoczenia jest poza zakresem od 0°C do 40°C (od 32°F do 104°F).

- 1 Unieś pokrywkę zabezpieczającą ①.



- 2 Podłącz mniejszą wtyczkę przewodu zasilającego do portu mini-USB ② w urządzeniu.
- 3 Podłącz drugą wtyczkę przewodu zasilającego do odpowiedniego źródła zasilania.

Wyświetlacz LCD urządzenia podręcznego wskazuje aktualny stan naładowania baterii. Ładowanie jest zakończone, gdy ikona poziomu naładowania baterii przestanie migać.

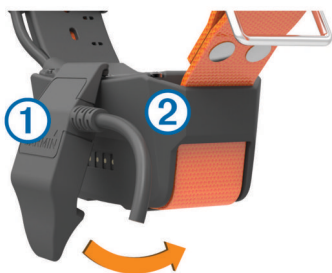
Ładowanie obroży psa

NOTYFIKACJA

Aby zapobiec korozji, należy dokładnie osuszyć styki i obszar wokół nich przed podłączeniem zaczepek do ładowania.

UWAGA: Posiadana obroża z nadajnikiem dla psa może wyglądać nieco inaczej niż zaprezentowane tutaj urządzenie. Przed pierwszym użyciem urządzenia należy w pełni naładować baterię. Ładowanie całkowicie rozładowanej baterii trwa około 5 godzin.

- 1 Przymocuj zacpek do ładowania ① do urządzenia ②.



- 2 Podłącz mniejszą wtyczkę przewodu zasilającego do portu mini-USB kabla z zaczepek do ładowania.
- 3 Podłącz przewód zasilający do źródła zasilania. Podczas ładowania dioda LED stanu obroży świeci w sposób ciągły na czerwono.
- 4 Gdy dioda LED stanu zacznie świecić w sposób ciągły na zielono, odłącz zacpek do ładowania od obroży.

Włączanie urządzeń

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania urządzenia przenośnego tak długo, aż włączy się wyświetlacz LCD.
- Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania obroży tak długo, aż zamiga jej wskaźnik LED i usłyszysz sygnał dźwiękowy.

Wyłączanie urządzeń

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania urządzenia podręcznego tak długo, aż wyłączy się wyświetlacz LCD.
- Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania na obroży tak długo, aż dioda LED zmieni kolor na czerwony.

Odbieranie sygnałów satelitarnych

Tak obroża, jak i urządzenie przenośne muszą odebrać sygnały z satelitów zanim obroża zostanie założona psu na szyję. Odebranie sygnałów z satelitów może potrwać kilka minut.

- 1 Wyjdź na zewnątrz, na otwarty teren.
- 2 Włącz oba urządzenia ([Włączanie urządzeń](#), strona 2).
- 3 Naciśnij przycisk zasilania na urządzeniu przenośnym.

📶 pokazuje moc sygnału GPS.

Gdy obroża odbierze sygnały satelitarne, dioda LED zamiga dwa lub trzy razy na zielono.

Korzystanie z ekranu dotykowego

- Wybierz , aby otworzyć szufladę aplikacji.
- Wybierz , aby otworzyć menu.
- Wybierz , aby zamknąć stronę i powrócić do poprzedniej strony.
- Gdy jesteś dalej niż jedno menu od ekranu głównego, wybierz i przytrzymaj , aby powrócić do ekranu głównego.
- Wybierz , aby powrócić do poprzedniej strony.
- Wybierz , aby zapisać zmiany i zamknąć stronę.
- Wybierz , aby przewinąć.
- Wybierz , aby wyszukać według nazwy.

Blokowanie ekranu dotykowego

Ekran można zablokować, aby zapobiec przypadkowemu uruchomieniu funkcji przez jego dotknięcie.

- 1 Wybierz klawisz **zasilania**.
- 2 Wybierz .

Odblokowywanie ekranu dotykowego

- 1 Wybierz klawisz **zasilania**.
- 2 Wybierz .

Konfiguracja obroży z nadajnikiem dla psa

Metody dodawania obroży do urządzenia podręcznego

Jeśli obrożę i urządzenie podręczne zakupiono osobno, trzeba dodać obrożę do urządzenia podręcznego. Do jednego urządzenia podręcznego można dodać maksymalnie 20 obroży.

Korzystanie z trybu MURS/VHF: Umożliwia dodanie obroży po włączeniu w niej trybu parowania przez naciśnięcie przycisku zasilania.

Ta metoda jest przydatna w przypadku dodawania nowej obroży do systemu przed wyruszeniem na polowanie ([Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego](#), strona 3).

Wprowadzanie kodów śledzenia i sterowania: Umożliwia dodanie obroży należącej do innej osoby i nieznajdującej się na danym obszarze. Właściciel psa musi określić, czy inne osoby mogą tylko śledzić psa, czy również go kontrolować. W przypadku tej metody właściciel psa musi znaleźć kody i podać je osobie, która chce dodać obrożę.

Ta metoda jest przydatna, gdy chcemy dodać obrożę podczas polowania, ale pies nie znajduje się w pobliżu. Na przykład można dodać do swojego urządzenia podręcznego obrożę psa należącego do innego uczestnika polowania, nie będąc właścicielem tej obroży ([Dodawanie psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania](#), strona 3).

UWAGA: Funkcja ta różni się w zależności od typu obroży i dostępności funkcji na danym obszarze. Mogą być

wyświetlane tylko kody śledzenia lub kody sterowania i sterowania.

Informacje o radiu VHF

Urządzenie to korzysta ze ściśle określonych częstotliwości radiowych, które różnią się w zależności od kraju użytkowania produktu. Urządzenie ręczne i nadajnik mają możliwość zainstalowania innej anteny przez użytkownika. Zmiana anteny może poprawić działanie komunikacji radiowej oraz zapewnić silniejszy sygnał nadawania. Urządzenia nie można używać z anteną innego producenta ani z anteną, która nie została zatwierdzona przez firmę Garmin®. Odwiedź stronę www.garmin.com/tracking-legal, aby uzyskać informacje na temat działania tego produktu i używanej przez niego częstotliwości radiowej, a także oryginalnych akcesoriów i ograniczeń mocy nadajników obowiązujących w poszczególnych krajach.

Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego

- 1 Jeśli obroża z nadajnikiem dla psa jest włączona, wyłącz ją (*Wyłączanie urządzeń, strona 2*).
- 2 Przytrzymaj przycisk , aż obroża z nadajnikiem dla psa wyemituje dwie serie sygnałów dźwiękowych (około 2 sekundy), a następnie puść przycisk .
Wskaźnik LED miga szybko na zielono. Obrożę z nadajnikiem dla psa można teraz połączyć (sparować) z urządzeniem podręcznym.
- 3 W urządzeniu podręcznym wybierz kolejno **Lista psów > Dodaj psa**.
- 4 Przysuń obrożę z nadajnikiem dla psa do urządzenia podręcznego i wybierz **Tak**.
- 5 Po dodaniu obroży z nadajnikiem dla psa wpisz imię psa i wybierz kolejno  > **OK**.

Dodawanie psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania

UWAGA: Funkcja ta różni się w zależności od typu obroży i dostępności funkcji na danym obszarze.

Aby dodać psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania, właściciel psa musi najpierw znaleźć i podać użytkownikowi te kody (*Wyszukiwanie identyfikatora psa oraz kodów śledzenia i sterowania, strona 3*).

Możesz użyć kodów śledzenia i sterowania, aby autoryzować urządzenie podręczne do obsługi obroży z nadajnikiem dla psa. Jeśli nie znajdujesz się w pobliżu psa, którego chcesz dodać, lub nie możesz przełączyć obroży w tryb parowania, możesz dodać psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania.

- 1 Wybierz **Dodaj psa**.
- 2 Gdy zostanie wyświetlone pytanie o to, czy jesteś w pobliżu obroży, wybierz **Nie**.
- 3 Gdy zostanie wyświetlone pytanie o to, czy znasz kody śledzenia i sterowania, wybierz **Tak**.
- 4 Podaj kod śledzenia lub sterowania przypisany do obroży i wybierz .
Kod śledzenia psa umożliwia śledzenie psa. Kod sterowania psa umożliwia śledzenie i szkolenie (korygowanie zachowań) psa.
- 5 Podaj imię psa i wybierz kolejno **OK**.

Wyszukiwanie identyfikatora psa oraz kodów śledzenia i sterowania

Kod śledzenia psa można udostępnić, aby mogła go śledzić inna osoba. Można również udostępnić kod sterowania psa, aby inna osoba mogła szkolić (korygować zachowania) psa.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.

- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.

Edytowanie informacji o psie

Resetowanie statystyk i śladu psa

Czasami przed nowym polowaniem warto wyczyścić statystyki psa i zapis śladów.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje > Zeruj > Tak**.

Zmiana długości śladu psa

Możesz zmieniać długość śladu psa ukazanego na mapie. Skrócenie śladu widocznego na mapie poprawia czytelność widoku. Zmiana wyświetlanej długości śladu nie ma wpływu na przechowywanie śladu w pamięci wewnętrznej.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Psy > Ślad psa na mapie**.
- 2 Wybierz opcję skrócenia lub wydłużenia wyświetlanego śladu.

Zmiana imienia psa

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 4 Wybierz imię psa.
- 5 Podaj imię i wybierz  > **OK**.

Ustawianie koloru śladu psa

Można zmienić kolor śladu psa. O ile to możliwe, największym ułatwieniem jest ustawienie koloru śladu, który będzie odpowiadać kolorowi obroży.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 4 Zaznacz kolorowy kwadracik obok imienia wybranego psa.
- 5 Wybierz kolor.

Zmiana typu psa

Aby można było zmienić typ psa, obroża musi być włączona i znajdować się w zasięgu urządzenia ręcznego.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje >  > Zmień typ psa**.
- 4 Wybierz typ psa.

Zmiana identyfikatora psa

Aby można było zmienić identyfikator psa, obroża musi być włączona i znajdować się w zasięgu urządzenia ręcznego.

Jeśli inne obroże lub urządzenia ręczne znajdujące się w pobliżu powodują zakłócenia, może być konieczna zmiana identyfikatora psa.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 4 Wybierz  > **Zmień identyfikator**.
- 5 Wybierz dostępny identyfikator.

Jeśli do śledzenia psa używane jest już inne urządzenie podręczne, aby uzyskać najlepsze rezultaty, usuń psa z urządzenia i dodaj psa ponownie za pomocą kodów śledzenia i szkolenia (*Dodawanie psa za pomocą kodów śledzenia i sterowania, strona 3*).

Ustawianie alertów dotyczących psów

Można wybrać sposób, w jaki urządzenie będzie powiadamiać o określonych zachowaniach psa.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Psy > Alerty dotyczące psów**.
- 2 Wybierz czynność.
- 3 Wybierz metodę, której urządzenie będzie używać do ostrzegania Cię o tej czynności.
- 4 W zależności od potrzeb powtórz kroki 2 i 3.

Usuwanie psa

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz **Usuń**.

Zakładanie obroży psu

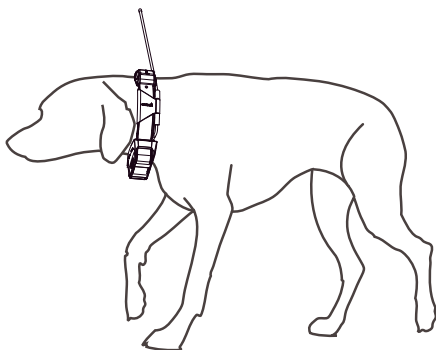
⚠ PRZESTROGA

Nie wolno spryskiwać urządzenia środkami chemicznymi o silnym działaniu, takimi jak na przykład środki przeciw pchłom i kleszczom. Po zastosowaniu środka przeciw pchłom i kleszczom obrożę można założyć dopiero po całkowitym wyschnięciu sierści psa. Nawet małe ilości takich środków mogą uszkodzić plastikowe elementy i laminat obroży.

Przed założeniem psu obroży należy sparować urządzenie podręczne z tą obrożą (*[Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego](#), strona 3*) oraz poczekać, aż urządzenia odbiorą sygnały satelitarne (*[Odbieranie sygnałów satelitarnych](#), strona 2*).

- 1 Umieść obrożę z anteną VHF sterzącą do góry i anteną GPS skierowaną w górę, a diodami LED skierowanymi do przodu.
- 2 Załóż obrożę na środku szyi psa.
- 3 Zaciśnij pasek, tak aby dokładnie przylegał do szyi psa.

UWAGA: Obroża powinna dobrze przylegać i nie powinna się obracać ani przesuwac na szyi psa. Pies musi być w stanie swobodnie przełykać pokarm i wodę. Należy poobserwować zachowanie psa przez jakiś czas, aby stwierdzić, czy obroża nie jest za ciasna.



- 4 Jeśli pasek jest za długi, odetnij nadwyżkę, zostawiając przynajmniej 7,62 cm (3 cale) zapasu.

Sposób komunikacji z obrożą

Najlepszy sygnał komunikacyjny uzyskuje się, gdy na linii widzenia między urządzeniem ręcznym a obrożą psa nie ma żadnych przeszkód. W celu uzyskania najlepszych warunków na linii widzenia należy ustawić się na najwyższym w okolicy punkcie terenu (np. na szczycie wzniesienia).

Najlepszy	
Dobry	
Słaby	

Śledzenie psów

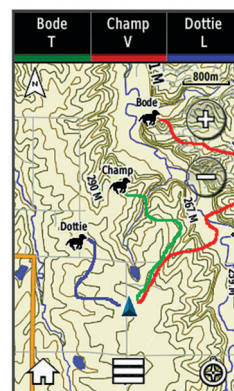
Urządzenie ręczne pozwala śledzić pozycję psa za pomocą kompasu lub mapy. Na mapie wyświetlane jest położenie właściciela i psa oraz ślad pozostawiony przez zwierzę. Wskaźnik kompasu pokazuje kierunek, w którym należy się udać, aby odnaleźć psa.

Śledzenie psa na mapie

Przed rozpoczęciem śledzenia psa na mapie należy dodać go do urządzenia podręcznego (*[Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego](#), strona 3*).

Mapa umożliwia sprawdzenie pozycji psa.

- 1 Na ekranie głównym wybierz



- 2 W razie potrzeby użyj przycisków **+** i **-** w celu powiększenia lub pomniejszenia mapy.

PORADA: W razie potrzeby możesz także wybrać aby śledzić psa za pomocą kompasu (*[Kompas do śledzenia psów](#), strona 5*).

Możliwość śledzenia i szkolenia tylko jednego psa w danym momencie

UWAGA: Ta funkcja działa jedynie w przypadku obroży z funkcją szkolenia.

W przypadku śledzenia i szkolenia wielu psów w urządzeniu można wyświetlać równocześnie tylko jednego psa, aby mieć pewność, że pies obserwowany na kompasie jest tym, który jest szkolony.

- 1 Wybierz kolejno > > **Synchronizowanie listy wł.**
- 2 Użyj przycisków **◀** i **▶** w celu przełączania psów.

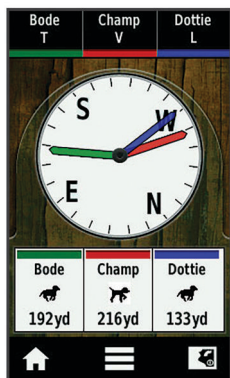
Ikony statusu psa

	Siedzi
	Biegnie
	Wystawia

	Zagania
	Nieznany ¹

Kompas do śledzenia psów

Aby uruchomić kompas do śledzenia psów, wybierz .



Kompasu do śledzenia psów można użyć do wyświetlenia kierunku umiejscowienia psa i dystansu dzielącego go od nas. Kompas do śledzenia psów informuje również o stanie psa, np. czy biegnie lub wystawia (*Ikony statusu psa*, strona 4). Kolor wskaźnika odpowiada kolorowi oznaczenia psa.

Kompas do śledzenia psów jest najdokładniejszy, gdy odległość do psa nie przekracza 9,1 m (30 stóp). Gdy pies znajduje się w odległości mniejszej niż 9,1 m (30 stóp), na wyświetlaczu pojawia się komunikat „Blisko”.

Dotarcie do psa

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje** > **Jedź!**.
Zostanie wyświetlona mapa.
- 4 Linia w kolorze karmazynowym wskazuje drogę do psa.
- 5 W razie potrzeby wybierz , aby śledzić psa przy użyciu kompasu.

Śledzenie z funkcją BaseCamp™ BaseStation

Aby móc śledzić psa i swoje kontakty z użyciem BaseCamp, pobierz do komputera program BaseCamp (www.garmin.com/basecamp).

Dostępna w aplikacji BaseCamp funkcja BaseStation pozwala za pomocą komputera śledzić na bieżąco psy i kontakty. Więcej informacji o korzystaniu z aplikacji BaseCamp można znaleźć w jej pomocy.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **System** > **BaseCamp BaseStation** > **Monit**.
- 2 Otwórz aplikację BaseCamp.
- 3 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Wstrzymywanie śledzenia psa

Podczas polowania można wstrzymać śledzenie pojedynczego psa. Jest to przydatne, gdy pies korzysta z przerwy.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje** >  > **Przerwij śledzenie**.

Wstrzymywanie śledzenia wszystkich psów

Jeśli psy są przewożone podczas polowania i nie chcesz rejestrować trasy przejazdu, możesz wstrzymać śledzenie wszystkich psów.

- 1 Wybierz .
- 2 Wybierz  > **Wstrzymaj śledzenie**.

Alerty pozycji

Alerty pozycji informują o tym, że pies lub kontakt znalazł się w określonym miejscu lub je opuścił. Można stworzyć własne wirtualne ogrodzenie lub wyznaczyć promień wokół bieżącej pozycji.

Wirtualne ogrodzenie to niewidoczna granica wokół określonego obszaru stworzona za pomocą punktów na mapie. Wirtualne granice ogrodzeń charakteryzują się dokładnością do 3 m (10 stóp). Wirtualne ogrodzenie sprawdza się najlepiej w przypadku obszarów wielkości średniego ogrodu (ok. ¼ akra = 1000 m kwadratowych).

Ustawianie alertu wirtualnego ogrodzenia

Można utworzyć niewidzialną granicę wokół danego obszaru i otrzymywać alerty, gdy pies lub kontakt znajdzie się w tym obszarze lub go opuści.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Alerty pozycji** > **Dodaj alert** > **Ogrodzenie wirtualne**.
- 2 Wybierz punkt na mapie, a następnie opcję **Użyj**.
- 3 Powtarzaj krok 2, aby stworzyć wirtualne ogrodzenie za pomocą maksymalnie 10 punktów.
- 4 Wybierz **Gotowe**.

Ustawianie alertu promienia

Użytkownik może otrzymać alert, gdy pies lub kontakt znajdzie się w określonej odległości od użytkownika lub przekroczy tę odległość.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Alerty pozycji** > **Dodaj alert** > **Promień**.
- 2 Wybierz jednostkę miary.
- 3 Podaj długość promienia i wybierz .

Edytowanie alertów pozycji

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Alerty pozycji**.
- 2 Wybierz alert.
- 3 Wybierz opcję:
 - Wybierz **Wyłącz** w celu wyłączenia powiadomień dotyczących tego alertu.
 - Wybierz **Ustaw typ alertu** w celu określenia sposobu, w jaki urządzenie powiadamia o tym alertcie.
 - Wybierz **Ustaw tryb alertu** w celu ustawienia powiadomienia dźwiękowego przy wyjściu, wejściu lub obu typach zdarzeń.
 - Wybierz **Usuń** w celu usunięcia alertu.

Szkolenie psa

Właściciel psa powinien zapoznać się z dostępnymi informacjami o metodach szkolenia i przeanalizować, która z nich jest najlepiej dopasowana do jego potrzeb i do samego psa. Ten dokument przedstawia podstawowe wskazówki dotyczące szkolenia. Jednak należy pamiętać, że każdy pies ma inne potrzeby szkoleniowe.

Prawidłowo używany system szkoleniowy Atemos jest bardzo skutecznym narzędziem umożliwiającym wykorzystanie całego potencjału psa. Omawiany system szkoleniowy powinien stanowić element kompleksowego programu szkoleniowego.

¹ Ikona nieznanego stanu oznacza, że obroża nie odebrała sygnału satelitarного i urządzenie ręczne nie może zlokalizować psa.

Na początku szkolenia pies powinien być prowadzony na smyczy, bez systemu szkoleniowego Atemos. Należy nauczyć psa spacerować przy nodze właściciela, siadać i przybiegać na zawołanie. Gdy pies nauczy się tych trzech podstawowych poleceń, można zacząć szkolenie wykorzystujące obroże z nadajnikiem dla psa i smycz. Gdy pies będzie konsekwentnie wykonywał polecenia z założoną obrożą z nadajnikiem dla psa i smyczą, można zdjąć smycz i prowadzić szkolenie tylko z założoną obrożą z nadajnikiem dla psa.

Metody szkoleniowe

Dźwięk: Uruchamia sygnał dźwiękowy zamiast zwykłej stymulacji. Dźwięk może stanowić pozytywny lub negatywny bodziec szkoleniowy, w zależności od programu szkoleniowego.

Wibracje: Zamiast zwykłej stymulacji są stosowane wibracje przez cały czas naciskania przycisku szkolenia, maks. przez 8 sekund. Skuteczność wibracji zależy od temperamentu i doświadczenia psa.

Konfigurowanie przycisków szkolenia dla jednego psa

UWAGA: Funkcje szkoleniowe w obrożach z nadajnikiem nie są dostępne na wszystkich obszarach.

Przed przypisaniem przycisków szkolenia do psa, należy dodać psa do urządzenia ręcznego ([Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego](#), strona 3).

Domyślnie przyciski szkolenia są ustawione na stymulację dźwiękową (T), wibracyjną (V) lub świetlną (L) w przypadku każdego przycisku. Ten tryb jest najbardziej przydatny w przypadku szkolenia jednego psa. W przypadku szkolenia kilku psów przydatne może być dostosowanie przycisków szkolenia dla poszczególnych psów i metod szkoleniowych ([Dostosowywanie przycisków szkolenia](#), strona 6).

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Trening > Przyciski szkolenia**.
- 2 Wybierz obszar u góry ekranu, bezpośrednio pod przyciskami.
- 3 Wybierz .

W tym trybie lewy przycisk służy do stymulacji dźwiękowej. Prawy przycisk służy do generowania wibracji.

Dostosowywanie przycisków szkolenia

UWAGA: Funkcje szkoleniowe w obrożach z nadajnikiem nie są dostępne na wszystkich obszarach.

Przed przypisaniem przycisków szkolenia do psa, należy dodać psa do urządzenia ręcznego ([Dodawanie psa do urządzenia podręcznego Atemos 100 za pomocą parowania bezprzewodowego](#), strona 3).

Do każdego przycisku szkolenia można przypisać określoną metodę szkoleniową. W menu ustawień przycisków szkolenia można dodać kilka stron. Ten tryb jest najbardziej przydatny w przypadku szkolenia kilku psów.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Trening > Przyciski szkolenia > Zmień tryb**.
- 2 Wybierz  poniżej przycisku, który dostosowujesz.
- 3 Wybierz psa, którego chcesz szkolić za pomocą tego przycisku.
- 4 Wybierz stymulację dźwiękową (T), wibracyjną (V) lub świetlną (L).
- 5 Powtórz kroki 2–4 dla wszystkich trzech przycisków.
- 6 Jeśli do szkolenia chcesz użyć więcej niż trzech przycisków, wybierz kolejno  > **Wstaw stronę**, a program doda kolejne przyciski.

7 Wybierz .

Śledzenie kontaktów

Użytkownik może śledzić innych myśliwych, dzięki czemu będzie wiedział, gdzie się znajdują w danym momencie. Ponadto może wysyłać wiadomości do kontaktów. Jedno urządzenie podręczne Atemos 100 może śledzić maks. 20 urządzeń, w tym zgodne obroże z nadajnikiem dla psa i urządzenia podręczne Atemos 100.

Dodawanie kontaktu w trybie MURS/VHF

Zanim będzie można dodać kontakt w trybie MURS/VHF, należy znaleźć się blisko niego.

Do urządzenia podręcznego można dodać innych myśliwych, co umożliwi śledzenie ich na mapie ([Śledzenie kontaktu](#), strona 7) i wysyłanie im wiadomości ([Wysyłanie wiadomości do kontaktów](#), strona 7).

- 1 W urządzeniu podręcznym wybierz kolejno  > **Kontakty > Dodaj**.
- 2 Zbliź oba urządzenia podręczne i wybierz **Tak** w swoim urządzeniu podręcznym.
- 3 W urządzeniu podręcznym kontaktu wybierz kolejno  > **Kontakty > Paruj**.
- 4 W swoim urządzeniu podręcznym wprowadź nazwę kontaktu i wybierz  > **OK**.

Kontakt zostanie dodany do urządzenia podręcznego.

Można powtórzyć tę procedurę w urządzeniu podręcznym innego myśliwego, aby dodać swój identyfikator kontaktu do tego urządzenia.

Dodawanie kontaktu przy użyciu identyfikatora kontaktu

Aby móc dodać myśliwego przy użyciu identyfikatora kontaktu, myśliwy ten musi znaleźć swój identyfikator kontaktu ([Wyszukiwanie identyfikatora kontaktu](#), strona 7) i przesłać go do ciebie.

Jeśli nie znajdujesz się w pobliżu myśliwego, którego chcesz dodać, możesz dodać go za pomocą identyfikatora kontaktu.

- 1 W urządzeniu podręcznym wybierz kolejno  > **Kontakty > Dodaj**.
- 2 Gdy zostanie wyświetlone pytanie o to, czy jesteś w pobliżu drugiego urządzenia podręcznego, wybierz **Nie**.
- 3 Gdy zostanie wyświetlone pytanie o to, czy znasz identyfikator, wybierz **Tak**.
- 4 Wybierz identyfikator kontaktu, który chcesz dodać.
- 5 Podaj imię i nazwisko kontaktu i wybierz  > **OK**.

Kontakt zostanie dodany do urządzenia podręcznego.

Można powtórzyć tę procedurę w urządzeniu ręcznym innego myśliwego, aby dodać swój identyfikator kontaktu do tego urządzenia.

Wysyłanie alertu ratunkowego

Aby móc wysłać alert ratunkowy, trzeba włączyć nadajnik ([Włączanie nadajnika](#), strona 15).

Zanim ktoś będzie mógł odebrać alert ratunkowy, musi dodać Ciebie jako kontakt ([Dodawanie kontaktu w trybie MURS/VHF](#), strona 6).

Możesz wysłać alert ratunkowy, jeśli potrzebujesz natychmiastowej pomocy, a znajdujesz się z dala od swojej grupy.

Wybierz kolejno  > **Kontakty >  > Tak**.

Gdy kontakt zaakceptuje zawartą w alercie ratunkowym prośbę o pomoc, w urządzeniu zostanie wyświetlona

informacja, że rozpoczął on nawigację do pozycji, w której się znajdujesz.

Po otrzymaniu alertu twoje kontakty mogą rozpocząć nawigację do pozycji, w której się znajdujesz.

Wysyłanie wiadomości do kontaktów

Aby móc wysłać wiadomość do kontaktów, trzeba włączyć nadajnik ([Włączanie nadajnika, strona 15](#)).

Istnieje możliwość wysyłania i odbierania automatycznych wiadomości. Do wyboru jest 18 wiadomości, np. „Pomocy” i „Już idę”.

- 1 Wybierz kolejno  > **Kontakty** > **Wiadomość**.
- 2 Wybierz wiadomość.

Wiadomość zostanie wysłana do kontaktów i poprzedzona imieniem i nazwiskiem nadawcy. Wiadomość dotrze do osób, które śledzą urządzenie ręczne nadawcy.

Śledzenie kontaktu

Istnieje możliwość śledzenia pozycji kontaktów na mapie.

Wybierz .

Wyszukiwanie identyfikatora kontaktu

Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Kontakty** > **Konfiguracja parowania**.

Identyfikator kontaktu przypisany do urządzenia ręcznego jest podany w pozycji Identyfikator.

Zmiana identyfikatora kontaktu

Jeśli inne obroże lub urządzenia ręczne znajdujące się w pobliżu powodują zakłócenia, może być konieczna zmiana identyfikatora kontaktu przypisanego do urządzenia ręcznego.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Kontakty** > **Konfiguracja parowania** > **Identyfikator**.
- 2 Wybierz identyfikator kontaktu nieprzypisany do innego urządzenia na danym obszarze.

Jeśli wybrany identyfikator kontaktu będzie zakłócał pracę innych urządzeń na danym obszarze, należy wybrać nowy identyfikator kontaktu.

Za każdym razem, gdy kontakt zmieni swój identyfikator, należy zaktualizować ten identyfikator w urządzeniu ręcznym ([Aktualizacja identyfikatora kontaktu, strona 7](#)).

Aktualizacja identyfikatora kontaktu

Jeśli jeden z kontaktów zmienił swój identyfikator ([Zmiana identyfikatora kontaktu, strona 7](#)), można szybko zaktualizować ten identyfikator w urządzeniu ręcznym.

- 1 Wybierz  > **Kontakty**.
- 2 Wybierz kontakt.
- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 4 Wybierz  > **Zmień identyfikator**.
- 5 Wybierz nowy identyfikator kontaktu.

Polowanie z systemem Atemos

Podczas polowania z systemem Atemos można przeprowadzać wiele przydatnych zadań.

- Zaznaczanie pozycji pojazdu ([Zapisywanie aktualnej pozycji, strona 7](#)).
- Śledzenie psów ([Śledzenie psa na mapie, strona 4](#)).
- Śledzenie innych myśliwych ([Śledzenie kontaktu, strona 7](#)).
- Zaznaczanie pozycji stada ([Oznaczanie stada, strona 7](#)).
- Wysyłanie wiadomości do innych myśliwych ([Wysyłanie wiadomości do kontaktów, strona 7](#)).

- Włączanie świateł na obroży ([Włączanie świateł na obroży, strona 7](#)).
- Przelłączanie obroży w tryb ratunkowy w celu oszczędzenia baterii ([Włączanie trybu ratunkowego, strona 7](#)).
- Wstrzymywanie śledzenia podczas przewożenia psów ([Wstrzymywanie śledzenia psa, strona 5](#)).

Oznaczanie stada

Możesz oznaczyć pozycję stada oraz wprowadzić szacunkową liczbę spłoszonych i upolowanych ptaków.

- 1 Wybierz **Oznacz**.
- 2 Wybierz **Stado**.
- 3 Podaj liczbę spłoszonych ptaków.
- 4 Podaj liczbę upolowanych ptaków.
- 5 Wybierz **OK**.

Włączanie świateł na obroży

W nocy można włączyć diody LED na obroży, co ułatwi ustalenie pozycji psa i ostrzeże kierowców, jeśli pies znajdzie się w pobliżu drogi. Światło jest widoczne maksymalnie z około 91 metrów.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 4 Wybierz  > **Dostosuj barwę światła**.
- 5 Wybierz kolejno **Ciągły**, **Wolne miganie** lub **Szybkie miganie**.

PORADA: Wybierz różne ustawienia światła w przypadku każdego psa. Ułatwi to ich identyfikację w terenie.

Włączanie trybu ratunkowego

Użytkownik może włączyć tryb ratunkowy, aby oszczędzić energię baterii po długim polowaniu lub gdy pies znajduje się poza zasięgiem pracy urządzenia.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
 - 2 Wybierz psa.
 - 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje** >  > **Tryb ratunkowy**.
- Tryb ratunkowy pozostanie włączony do czasu jego wyłączenia. Gdy poziom energii baterii obroży spadnie poniżej 25%, dane z obroży będą aktualizowane tylko co 2 minuty.

Punkty, trasy i ślady

Punkty

Punkty są pozycjami zapisanymi przez użytkownika w urządzeniu.

Zapisywanie aktualnej pozycji

- 1 Wybierz **Oznacz**.
- 2 Wybierz opcję:
 - Wybierz **Nowy**.
 - Wybierz domyślną nazwę pozycji, na przykład **Pojazd** lub **Obóz**.
- 3 Wybierz **Zapisz**.

Oznaczanie punktu pośredniego na mapie

- 1 Wybierz .
- 2 Wybierz pozycję na mapie.
- 3 Dotknij paska informacyjnego u góry ekranu.
- 4 Wybierz  > **OK**.

Edytowanie punktu

Aby móc edytować punkt, należy go najpierw utworzyć.

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz element, który chcesz edytować, np. nazwę.
- 4 Podaj nowe informacje.
- 5 Wybierz .

Przenoszenie punktu do aktualnej pozycji

Pozycję punktu można zmienić. Przykładowo, możesz zmienić ustawienie aktualnej pozycji, jeśli przemieścisz samochód.

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno  > **Przenieś tutaj**.

Pozycja punktu zostanie zmieniona na aktualną pozycję.

Przenoszenie punktów na mapie

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno  > **Przenieś punkt**.
- 4 Wybierz nową pozycję na mapie.
- 5 Wybierz **Przenieś**.

Zwiększanie dokładności pozycji punktów

Można doprecyzowywać położenie punktu. Podczas uśredniania urządzenie dokonuje kilku odczytów tej samej lokalizacji i wykorzystuje średnią wartość w celu uzyskania jak najdokładniejszej pozycji.

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno  > **Uśrednij pozycję**.
- 4 Przejdź do wybranej pozycji punktu.
- 5 Wybierz **Start**.
- 6 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.
- 7 Gdy pasek stanu dokładności osiągnie 100%, wybierz **Zapisz**.

Aby uzyskać optymalne rezultaty, zbierz od czterech do ośmiu próbek dla wybranego punktu, czekając co najmniej 90 minut przed zapisem kolejnych próbek.

Odwzorowanie punktu

Istnieje możliwość utworzenia nowej pozycji poprzez odwzorowanie dystansu i namiaru z zaznaczonej pozycji do nowej.

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno  > **Odwzoruj punkt**.
- 4 Podaj namiar i wybierz .
- 5 Wybierz jednostkę miary.
- 6 Podaj dystans i wybierz .
- 7 Wybierz **Zapisz**.

Usuwanie punktu

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno  > **Usuń** > **Tak**.

Trasy

Trasa składa się z szeregu punktów lub pozycji i prowadzi użytkownika do celu podróży.

Wyznaczanie trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy** > **Utwórz trasę** > **Wybierz 1. punkt**.
- 2 Wybierz kategorię.
- 3 Wybierz pierwszy punkt trasy.
- 4 Wybierz kolejno **Użyj** > **Wybierz następny punkt**.
- 5 Wybierz punkt.
- 6 Powtórz kroki 3–5, aby dodać wszystkie punkty trasy.

Edytowanie nazwy trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz **Zmień nazwę**.
- 4 Podaj nową nazwę i wybierz .

Podróż zapisaną trasą

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż mapę** > **Jedź!**.
- 4 Nawiguj do celu, korzystając z kompasu (*Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru, strona 10*) lub mapy (*Mapa, strona 9*).

Edytowanie trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz **Edytuj trasę**.
- 4 Wybierz punkt.
- 5 Wybierz opcję:
 - Aby wyświetlić punkt na mapie, wybierz **Przejrzyj**.
 - Aby zmienić kolejność punktów na trasie, wybierz **Przenieś w górę** lub **Przenieś w dół**.
 - Aby wstawić dodatkowy punkt na trasie, wybierz **Wstaw**.
Dodatkowy punkt zostanie wstawiony przed aktualnie edytowanym punktem.
 - Aby usunąć punkt z trasy, wybierz **Usuń**.

Odwracanie trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz **Odwróć trasę**.

Wyświetlanie trasy na mapie

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz **Pokaż mapę**.

Wyświetlanie aktywnej trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Aktywna trasa**.
- 2 Wybierz punkt na trasie, aby wyświetlić dodatkowe informacje.

Usuwanie trasy

- 1 Wybierz kolejno  > **Planowanie trasy**.
- 2 Wybierz trasę.
- 3 Wybierz kolejno **Usuń trasę** > **Tak**.

Ślady

Ślad stanowi zapis przebytej drogi. Wykres śladu zawiera informacje o punktach wzdłuż zarejestrowanej ścieżki, w tym czas, pozycję i wysokość położenia każdego punktu.

Zapisywanie wykresów śladów

- 1 Wybierz kolejno  > **Konfiguracja** > **Ślady** > **Wykres śladu**.
- 2 Wybierz **Rejestruj, nie pokazuj** lub **Rejestruj, pokaż**.
Jeśli wybierzesz opcję **Rejestruj, pokaż**, linia na mapie będzie wskazywać ślad.
- 3 Wybierz **Metoda rejestracji**.
- 4 Wybierz opcję:
 - Aby rejestrować ślady ze zmienną częstotliwością w celu utworzenia optymalnego odwzorowania śladów, wybierz **Auto**.
 - Aby rejestrować ślady na określonym dystansie, wybierz **Dystans**.
 - Aby rejestrować ślady przez określony czas, wybierz **Czas**.
- 5 Wybierz **Interwał**.
- 6 Wykonaj poniższe czynności:
 - Jeśli wybrana została opcja **Auto** dla **Metoda rejestracji**, wybierz daną opcję częstszego lub rzadszego rejestrowania śladów.

UWAGA: Używanie opcji **Najczęściej** zapewnia najbardziej szczegółowe dane śladu, ale jednocześnie powoduje szybsze zapelnianie pamięci urządzenia.

- Jeśli wybrana została opcja **Dystans** lub **Czas** dla **Metoda rejestracji**, należy wpisać wartość i wybrać ✓.

Wykres śladu jest tworzony w trakcie przemieszczania się z włączonym urządzeniem.

Wyświetlanie szczegółowych informacji o trasie

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz **Pokaż mapę**.
Początek i koniec śladu są oznaczone flagami.
- 4 Dotknij paska informacyjnego u góry ekranu.
Zostaną wyświetlone informacje o śladzie.

Wyświetlanie wykresu wysokości śladu

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz **Wykres wysokości**.

Nawigacja do początku śladu

Możesz nawigować do początku śladu. Funkcja przydaje się w celu znalezienia drogi powrotnej do obozu lub początku szlaku.

- 1 Wybierz kolejno  > **Menedżer śladów** > **Bieżący ślad** > **Pokaż mapę**.
- 2 Wybierz **TracBack**.
Strona mapy otworzy się z trasą oznaczoną karmazynową linią.
- 3 Nawiguj do celu, korzystając z mapy (*Mapa, strona 9*) lub kompasu (*Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru, strona 10*).

Zmiana koloru śladu

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz **Ustaw kolor**.
- 4 Wybierz kolor.

Zapisywanie bieżącego śladu

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz opcję:

- Aby zapisać cały ślad, wybierz **Zapisz ślad**.
- Aby zapisać fragment śladu, wybierz **Zapisz fragment**, a następnie zaznacz wybraną część śladu.

Zapisywanie pozycji na śladzie

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz **Pokaż mapę**.
- 4 Wybierz pozycję na śladzie.
- 5 Dotknij paska informacyjnego u góry ekranu.
- 6 Wybierz .
- 7 Wybierz **OK**.

Czyszczenie bieżącego śladu

Wybierz kolejno  > **Menedżer śladów** > **Bieżący ślad** > **Wyczyść bieżący ślad**.

Usuwanie śladu

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz ślad.
- 3 Wybierz kolejno **Usuń** > **Tak**.

Archiwizowanie zapisanego śladu

Zapisane ślady można archiwizować w celu oszczędzania pamięci.

- 1 Wybierz  > **Menedżer śladów**.
- 2 Wybierz zapisany ślad.
- 3 Wybierz **Archiwum**.

Automatyczne archiwizowanie śladów

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Ślady** > **Autoarchiwizacja**.
- 2 Wybierz opcję.

Nawigacja

Możesz podróżować wyznaczonymi trasami lub śladami, do punktu, skrzynki, zdjęcia lub dowolnej zapisanej w urządzeniu pozycji. Skorzystaj z mapy lub kompasu, aby nawigować do celu podróży.

Mapa

 przedstawia aktualne położenie na mapie. W miarę przebiegu podróży ikona pozycji przemieszcza się, pozostawiając za sobą wykres śladu (szlak). Na mapie pojawiają się nazwy i symbole punktów. Podczas nawigacji do celu trasa jest oznaczona na mapie karmazynową linią.

Gdy ustawieniem orientacji mapy jest Kierunek u góry, obiekty na mapie wydają się obracać wokół twojego położenia. W miarę przebiegu podróży orientacja mapy zmienia się zgodnie z kierunkiem, w którym patrzysz. Pozycję obiektów można ustabilizować, wybierając ustawienie Północ u góry (*Ustawienia mapy, strona 12*).

Aby otworzyć mapę, wybierz .

Pomiar dystansu na mapie

Istnieje możliwość pomiaru dystansu między dwoma punktami.

- 1 Wybierz pozycję na mapie.
- 2 Wybierz kolejno  > **Pomiar dystansu** > **Użyj**.
- 3 Przesuń szpilkę i umieść ją w innym miejscu na mapie.

Kompas

Urządzenie jest wyposażone w 3-osiowy elektroniczny kompas z kompensacją nachylenia. Aby rozpocząć podróż w kierunku celu podróży, można skorzystać ze wskaźnika namiaru lub wskaźnika kursu.

Kalibracja kompasu

NOTYFIKACJA

Kalibrację kompasu należy przeprowadzić na wolnym powietrzu. Aby zwiększyć dokładność kierunków, nie należy stawać w pobliżu obiektów wpływających na pola magnetyczne, np. pojazdów, budynków czy linii wysokiego napięcia.

Kompas należy kalibrować po przebyciu długiego dystansu, po znaczącej zmianie temperatury lub po wyjęciu i ponownym włożeniu baterii.

- 1 Wybierz kolejno **📍 > Kompas > ≡ > Kalibruj kompas > Start**.
- 2 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru

Podczas podróży do celu wskaźnik **▲** wskazuje cel podróży, bez względu na kierunek, w jakim się poruszamy.

- 1 Podczas podróży do wybranego celu, wybierz **📍 > Kompas**.
- 2 Wykonuj zakręty do czasu, aż wskaźnik **▲** będzie wskazywać górę kompasu, a następnie jedź dalej w tym kierunku.

Wskaźnik kursu

Wskaźnik kursu jest wyjątkowo przydatny podczas nawigacji na wodzie oraz w przypadku, gdy na trasie nie ma większych przeszkód. Funkcja pozwala także unikać zagrożeń mogących wystąpić z obu stron kursu, takich jak płycizny czy skały podwodne.

Aby włączyć wskaźnik kursu, na ekranie kompasu wybierz kolejno **≡ > Ustaw kierunek > Przejdź do linii (wskaźnika nawigacyjnego) > Kurs (CDI)**.



Wskaźnik kursu **①** wskazuje relację względem linii kursu prowadzącej do celu podróży. Wskaźnik zboczenia z kursu (CDI) **②** wskazuje zejście (prawe lub lewe) z kursu. Skala **③** odnosi się do odległości pomiędzy punktami **④** na wskaźniku zboczenia z kursu, które informują o stopniu zboczenia z kursu.

Menu Dokąd?

Menu Dokąd? można użyć do wyszukania celu podróży. Nie wszystkie kategorie menu Dokąd? są dostępne na wszystkich obszarach i mapach.

Wyszukiwanie punktu wg nazwy

- 1 Wybierz kolejno **📍 > Dokąd? > Punkty > ≡ > Szukaj wg liter**.
- 2 Podaj nazwę.
- 3 Wybierz **✓**.

Wyszukiwanie punktu w pobliżu innego punktu

- 1 Wybierz kolejno **📍 > Menedżer punktów**.
- 2 Wybierz punkt.
- 3 Wybierz kolejno **≡ > Znajdź w pobliżu**.
- 4 Wybierz kategorię.

Na liście wymienione są punkty położone w pobliżu pierwotnego punktu.

Nawigacja przy użyciu funkcji Celuj i idź

Użytkownik może skierować urządzenie na dowolny obiekt w oddali, zablokować wskazany kierunek, a następnie rozpocząć podróż do tego obiektu.

- 1 Wybierz **📍 > Celuj i idź**.
- 2 Skieruj urządzenie na żądany obiekt.
- 3 Wybierz kolejno **Zablokuj kierunek > Ustaw kurs**.
- 4 Nawiguj do celu, korzystając z kompasu ([Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru, strona 10](#)) lub mapy ([Mapa, strona 9](#)).

Wykres wysokości

Wykres wysokości domyślnie wyświetla wysokość dla czasu, jaki upłynął. Wykres ([Zmiana typu wykresu, strona 10](#)) oraz pola danych ([Dostosowywanie pól danych, strona 12](#)) można dostosować do własnych potrzeb.

Aby otworzyć wykres wysokości, wybierz **📍 > Wykres wysokości**.

Kalibracja wysokościomierza barometrycznego

Znając rzeczywiste ciśnienie barometryczne, można ręcznie skalibrować wysokościomierz barometryczny.

- 1 Przejdź do pozycji, dla której znasz wysokość i ciśnienie barometryczne.
- 2 Wybierz kolejno **📍 > Wykres wysokości > ≡ > Kalibruj wysokościomierz**.
- 3 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Nawigacja do punktu na wykresie

- 1 Wybierz **📍 > Wykres wysokości**.
- 2 Wybierz pojedynczy punkt na wykresie.
Szczegółowe informacje o punkcie zostaną wyświetlone w lewym górnym rogu wykresu.
- 3 Wybierz **≡ > Pokaż mapę**.
- 4 Dotknij paska informacyjnego u góry ekranu.
- 5 Wybierz **Jedź!**.
- 6 Nawiguj do celu, korzystając z kompasu ([Nawigacja z użyciem wskaźnika namiaru, strona 10](#)) lub mapy ([Mapa, strona 9](#)).

Zmiana typu wykresu

Wykres wysokości można tak zmienić, aby wyświetlał ciśnienie lub wysokość względem czasu lub dystansu.

- 1 Wybierz kolejno **📍 > Wykres wysokości > ≡ > Zmień typ wykresu**.
- 2 Wybierz opcję.

Zerowanie wykresu wysokości

Wybierz kolejno **📍 > Wykres wysokości > ≡ > Zeruj > Wyczyść bieżący ślad > Tak**.

Komputer podróży

Komputer podróży wyświetla bieżącą, średnią i maksymalną prędkość, a także licznik podróży i inne przydatne statystyki. Można dostosować układ komputera podróży, pulpit i pola danych ([Dostosowywanie pól danych, strona 12](#)).

Aby otworzyć komputer podróży, wybierz **📍 > Komputer podróży**.

Zerowanie komputera podróży

Aby zapewnić sobie dokładne informacje o podróży, stare dane należy wyzerować przed rozpoczęciem nowej podróży.

Wybierz kolejno **📍 > Komputer podróży > ≡ > Zeruj > Zeruj dane podróży > Tak**.

Aplikacje

Ustawianie alarmu punktu alarmowego

Alerty punktów alarmowych ostrzegają o zbliżaniu się psów do określonego obszaru wybranej pozycji. Wpisanie wyznaczonego promienia zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym.

- 1 Wybierz kolejno  > **Punkty alarmowe**.
- 2 Wybierz **Utwórz alarm**.
- 3 Wybierz kategorię.
- 4 Wybierz pozycję.
- 5 Wybierz **Użyj**.
- 6 Podaj promień.

W momencie znalezienia się w zasięgu alarmu punktu alarmowego urządzenie emituje sygnał dźwiękowy.

Obliczanie powierzchni obszaru

- 1 Wybierz kolejno  > **Pomiar powierzchni** > **Start**.
- 2 Przejdź po całym obwodzie obszaru, którego powierzchnię chcesz obliczyć.
- 3 Po zakończeniu wybierz **Oblicz**.

Wyświetlanie kalendarza i almanachów

Można wyświetlić aktywność urządzenia, np. zapis punktów, oraz informacje z almanachu dotyczące słońca i księżyca, a także polowań i połowów.

- 1 Wybierz kolejno .
- 2 Wybierz opcję:
 - Aby wyświetlić aktywność urządzenia z określonych dni, wybierz **Kalendarz**.
 - Aby wyświetlić informacje o wschodzie i zachodzie słońca i księżyca, wybierz **Słońce i księżyc**.
 - Aby wyświetlić szacunkowe godziny optymalne do organizowania polowań i połowów, wybierz **Połowania i połowy**.
- 3 W razie potrzeby wybierz  lub , aby wyświetlić inny dzień.

Ustawianie alarmu

- 1 Wybierz  > **Budzik**.
- 2 Za pomocą  i  ustaw czas.
- 3 Wybierz **Włącz alarm**.
- 4 Wybierz opcję.

Alarm uruchomi się o określonej godzinie. Jeśli w tym czasie urządzenie będzie wyłączone, włączy się ono i zostanie uruchomiony alarm.

Otwieranie stopera

Wybierz kolejno  > **Stoper**.

Strona satelitów

Strona satelitów informuje o aktualnej pozycji, dokładności GPS, lokalizacji satelitów i mocy sygnału.

Zmiana widoku satelitów

Domyślnie w widoku satelitów północ znajduje się na górze. Widok satelitów można zmienić tak, aby bieżący ślad był skierowany w górę ekranu.

- 1 Wybierz  > **Satelita** > .
- 2 Wybierz **Kierunek u góry**.

Wyłączanie GPS

Wybierz kolejno  > **Satelita** >  > **Pracuj z wyłączonym GPS**.

Symulowanie pozycji

- 1 Wybierz kolejno  > **Satelita** >  > **Pracuj z wyłączonym GPS**.
- 2 Wybierz kolejno  > **Ustaw pozycję na mapie**.
- 3 Wybierz pozycję.
- 4 Wybierz **Użyj**.

Wyłączanie przesyłania danych psa

Domyślnie urządzenie podręczne przesyła dane psa do zgodnych urządzeń. Można wyłączyć przesyłanie danych, aby nie były widoczne na innych zgodnych urządzeniach. Więcej informacji znajduje się w podręczniku użytkownika zgodnego urządzenia.

Wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Psy** > **Prześlij dane psa** > **Wyłączono**.

Pilot VIRB®

Funkcja pilota VIRB umożliwia sterowanie kamerą sportową VIRB za pomocą tego urządzenia. Aby kupić kamerę sportową VIRB, odwiedź stronę www.garmin.com/VIRB.

Sterowanie kamerą sportową VIRB za pomocą urządzenia ręcznego

Przed rozpoczęciem korzystania z funkcji pilota VIRB w urządzeniu ręcznym należy ją włączyć w kamerze VIRB. Więcej informacji znajduje się w podręczniku użytkownika kamery VIRB.

- 1 Włącz kamerę VIRB.
- 2 W urządzeniu ręcznym wybierz  > **Pilot VIRB**.
- 3 Poczekaj, aż urządzenie ręczne połączy się z kamerą VIRB.
- 4 Wybierz opcję:
 - Aby uruchomić i zatrzymać nagrywanie, wybierz **REC**.
 - Aby zrobić zdjęcie, wybierz .

Sterowanie kamerą sportową VIRB za pomocą obroży z nadajnikiem dla psa

Przed rozpoczęciem korzystania z funkcji pilota VIRB w urządzeniu ręcznym należy ją włączyć w kamerze VIRB. Więcej informacji znajduje się w podręczniku użytkownika kamery VIRB.

- 1 Włącz kamerę VIRB.
- 2 W urządzeniu podręcznym wybierz **Lista psów**.
- 3 Wybierz psa, który nosi na sobie kamerę VIRB.
- 4 Wybierz **Pokaż informacje**.
- 5 Wybierz **Sterowanie VIRB**.

Obroża z nadajnikiem dla psa połączy się z urządzeniem VIRB, po czym otworzy się strona sterowania VIRB.

- 6 Wybierz opcję:
 - Wybierz **Start**, aby rozpocząć rejestrowanie.
 - Wybierz **Stop**, aby zatrzymać nagrywanie.
 - Wybierz **Zdjęcie**, aby zatrzymać nagrywanie.

Dostosowywanie urządzenia

Dostosowywanie menu głównego

W menu głównym można przesuwać, dodawać i usuwać pozycje.

- 1 W menu głównym wybierz kolejno **Konfiguracja** > **Menu główne**.
- 2 Wybierz opcję z menu.

3 Wybierz opcję:

- Wybierz kolejno **Przenieś w górę** lub **Przenieś w dół**, aby zmienić pozycję elementu na liście.
- Wybierz **Usuń**, aby usunąć element z listy.
- Wybierz **Dodaj stronę**, aby umieścić element na liście po jego usunięciu.
- Wybierz **≡ > Przywróć domyślne**, aby zresetować kolejność elementów menu.

Dostosowywanie pól danych

Aby móc dostosować pola danych na mapie, należy je włączyć (*Włączanie pól danych mapy, strona 12*).

Można dostosować pola danych i pulpity mapy, kompas, wykres wysokości oraz komputer podróży.

1 Otwórz stronę, której pola chcesz zmienić.

2 Wybierz pole danych, które chcesz dostosować.

3 Wybierz nowe pole danych.

Opisy pól danych można znaleźć w części *Opcje pól danych, strona 18*.

Włączanie pól danych mapy

Wybierz kolejno **☰ > ≡ > Ustaw mapę > Pulpit > Małe pola danych**.

Ustawienia systemowe

Wybierz kolejno **Konfiguracja > System**.

GPS: Ustawia dla GPS opcję Normalny, WAAS/EGNOS (Wide Area Augmentation System/European Geostationary Navigation Overlay Service) lub Tryb demonstracyjny (GPS wyłączony). Więcej informacji na temat systemu WAAS można znaleźć na stronie internetowej <http://www.garmin.com/aboutGPS/waas.html>.

BaseCamp BaseStation: Ustawia sposób łączenia się z aplikacją BaseCamp po podłączeniu urządzenia do komputera.

Ustawienia dotyczące psa

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Psy**.

Ślad psa na mapie: Umożliwia określenie długości (czasu w minutach lub godzinach) śladu psa na mapie. Skrócenie tego czasu poprawia czytelność mapy.

Powiększ mapę na psach: O ile nie przesuniesz ręcznie widoku, automatycznie powiększa mapę w celu pokazania pozycji wszystkich psów oraz twojej pozycji.

Prześlij dane psa: Pozwala na automatyczne przesyłanie danych psa do zgodnych urządzeń (*Wyłączanie przesyłania danych psa, strona 11*).

Alerty dotyczące psów: Pozwala ustawić sposób powiadamiania o określonych działaniach (*Ustawianie alertów dotyczących psów, strona 3*).

Ustawienia kontaktów

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Kontakty**.

Ślad kontaktu na mapie: Umożliwia określenie długości (czasu w minutach lub godzinach) śladu kontaktu na mapie.

Powiększ mapę na kontaktach: O ile nie przesuniesz ręcznie widoku, automatycznie powiększa mapę w celu pokazania pozycji wszystkich kontaktów oraz twojej pozycji.

Alerty komunikatów: Pozwala ustawić dla alertów komunikatów opcję Dźwięk, Wibracja, Dźwięk i wibracja lub Tylko komunikaty.

Konfiguracja parowania: Pozwala określić opcje używane przez urządzenie do śledzenia innych urządzeń i komunikowania się z nimi.

Ustawienia wyświetlania

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wyświetlanie**.

Czas podświetlania: Umożliwia regulację czasu działania podświetlenia.

Zrzut ekranowy: Umożliwia zapis obrazu z ekranu urządzenia.

Oszczędność baterii: Poprzez wyłączanie ekranu po zakończeniu czasu podświetlenia pozwala zaoszczędzić energię baterii i wydłużyć jej czas pracy (*Włączanie trybu oszczędności baterii urządzenia ręcznego, strona 15*).

Kalibruj ekran: Umożliwia dostosowanie ekranu w taki sposób, aby reagował prawidłowo na dotyk (*Kalibracja ekranu dotykowego, strona 12*).

Kalibracja ekranu dotykowego

Jeśli ekran nie reaguje prawidłowo, można przeprowadzić jego kalibrację.

1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wyświetlanie > Kalibruj ekran**.

2 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Ustawienia wyglądu

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wygląd**.

Tryb: Ustawienie jasnego tła (Dzień), ciemnego tła (Noc) lub automatyczne przełączanie pomiędzy nimi w oparciu o godzinę wschodu i zachodu słońca dla bieżącej pozycji.

Tło: Ustawianie obrazu tła.

Kolor dzienny: Ustawianie koloru dla jasnego tła w trakcie dnia.

Kolor nocny: Ustawianie koloru dla ciemnego tła w trakcie nocy.

Ustawianie dźwięków urządzenia

Można dostosować dźwięki komunikatów, klawiszy, ostrzeżeń i alarmów.

1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Dźwięki**.

2 Wybierz dźwięki dla poszczególnych elementów.

Ustawienia mapy

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Mapa**.

Orientacja: Ustawia sposób wyświetlania mapy na stronie. Północ u góry wyświetla północ u góry strony. Kierunek u góry wyświetla bieżący kierunek podróży na górze ekranu. Tryb samochodu wyświetla widok perspektywiczny do jazdy samochodem z kierunkiem podróży wyświetlanym u góry.

Tekst wskazówek nawigacyjnych: Opcja ta ustawia, kiedy wskazówki nawigacji wyświetlane są na mapie.

Pulpit: Ustawianie pulpitu, który ma być wyświetlany na mapie. Każdy pulpit zawiera inne informacje dotyczące trasy lub pozycji.

O mapie: Włącza i wyłącza mapy dostępne aktualnie w urządzeniu.

Prędkość rysowania mapy: Umożliwia dostosowanie prędkości, z jaką jest rysowana mapa. Większa prędkość rysowania mapy zmniejsza czas pracy baterii.

Zaawansowane ustawienia mapy

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Mapa > Zaawansowana konfiguracja**.

Auto. przybliżanie: Automatyczne ustawianie poziomu powiększenia zapewniającego optymalne korzystania z mapy. W przypadku wybrania opcji Wyłączono operacje powiększania i pomniejszania trzeba wykonywać ręcznie.

Szczegółowość: Ta opcja służy do określania szczegółowości mapy. Im więcej szczegółów, tym wolniej mapa może być odświeżana.

Cieniowany relief: Wyświetlanie reliefu szczegółów na mapie (jeśli jest dostępny) lub wyłączanie cieniowania.

Pojazd: Umożliwia wybranie ikony pozycji, która wskazuje pozycję użytkownika na mapie.

Stopnie zoomu: Ustawianie stopnia powiększenia dla wyświetlanych elementów mapy. Elementy mapy nie pojawiają się, jeśli stopień powiększenia mapy jest większy od ustawionego stopnia.

Rozmiar tekstu: Wybór rozmiaru tekstu dla elementów mapy.

Ustawienia śladu

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Ślady**.

Wykres śladu: Włączanie i wyłączanie rejestrowania śladów.

Metoda rejestracji: Ustawia metodę rejestracji śladów. Auto pozwala rejestrować ślady ze zmienną częstotliwością w celu utworzenia optymalnego odwzorowania śladów.

Interwał: Ustawia częstotliwość rejestrowania śladów. Częstsze rejestrowanie punktów pozwala uzyskać bardziej szczegółowy ślad, powoduje jednak szybsze zapełnianie się wykresu śladu.

Autoarchiwizacja: Ustawia automatyczną metodę archiwizacji w celu porządkowania śladów. Ślady są zapisywane i usuwane automatycznie w oparciu o ustawienia użytkownika.

Kolor: Ustawia kolor linii śladu na mapie.

Ustawienia wyznaczania trasy

Urządzenie oblicza optymalną trasę dla wykonywanej aktywności. Dostępne ustawienia wyznaczania tras mogą różnić się w zależności od wybranej aktywności.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wyznaczanie trasy**.

Aktywność: Ustawianie aktywności dla wyznaczonej trasy. Urządzenie oblicza optymalną trasę dla wykonywanej aktywności.

Zmiany trasy: Ustawianie sposobu, w jakim urządzenie wyznacza trasę z jednego punktu trasy do następnego. Ta opcja jest dostępna tylko dla wybranych aktywności. Dystans wyznacza trasę do następnego punktu po zbliżeniu się na określoną odległość do bieżącego punktu.

Przypięty do trasy: Ustawienie blokady ikony pozycji, która wskazuje pozycję użytkownika na mapie, na najbliższej drodze.

Zmiana jednostek miary

Użytkownik może dostosować jednostki miary dystansu, prędkości, wysokości, głębokości, temperatury i ciśnienia.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Jednostki**.
- 2 Wybierz wielkość fizyczną.
- 3 Wybierz jednostkę miary dla ustawienia.

Ustawienia czasu

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Czas**.

Format czasu: Ustawianie 12- lub 24-godzinnego formatu wyświetlania czasu.

Strefa czasowa: Ustawianie strefy czasowej dla urządzenia. Auto ustawia automatycznie strefę czasową na podstawie pozycji GPS.

Ustawienia formatu pozycji

UWAGA: Nie należy zmieniać formatu pozycji ani systemu współrzędnych układu odniesienia, chyba że jest używana mapa wymagająca użycia innego formatu pozycji.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Format pozycji**.

Format pozycji: Ustawianie formatu pozycji dla informacji dotyczących lokalizacji.

Układ odniesienia: Ustawianie układu współrzędnych, na którym oparta jest mapa.

Mapa sferoidalna: Wyświetlanie układu współrzędnych używanych przez urządzenie. Domyślnym układem współrzędnych jest układ WGS 84.

Ustawienia kierunku

Można dostosować ustawienia kompasu.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Kurs Kompasowy**.

Wyświetlanie: Określanie sposobu sygnalizowania kierunku wyświetlanego w kompasie:

Odniesienie północne: Ustawianie w kompasie odniesienia północnego.

Przejdź do linii (wskaźnika nawigacyjnego): Pozwala wybrać zachowanie wskaźnika wyświetlanego na mapie. Namiar wskazuje kierunek podróży. Kurs (CDI) wskazuje relację względem linii kursu prowadzącej do celu podróży.

Kompas: Automatyczne przełączanie z kompasu elektronicznego na kompas GPS w przypadku podróży z dużą prędkością lub przez określony okres czasu.

Kalibruj kompas: Skalibruj kompas ([Kalibracja kompasu](#), strona 10).

Ustawienia wysokościomierza

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wysokościomierz**.

Automatyczna kalibracja: Automatyczne kalibrowanie wysokościomierza po każdym włączeniu urządzenia.

Tryb barometryczny: Określanie sposobu pomiaru danych dotyczących ciśnienia. Zmienna wysokość powoduje, że barometr mierzy zmiany w wysokości podczas przemieszczania się użytkownika. Stała wysokość zakłada, że urządzenie znajduje się na określonej wysokości, dlatego też ciśnienie atmosferyczne zmieniać będzie się wyłącznie ze względu na zmianę warunków pogodowych.

Trendy ciśnienia: Określanie sposobu zapisu danych dotyczących ciśnienia. Zawsze zapisuj pozwala rejestrować wszystkie informacje o ciśnieniu, co przydaje się w przypadku obserwowania frontów atmosferycznych.

Typ wykresu: Wybór typu danych rejestrowanych i wyświetlanych na wykresie. Zapisywanie zmian wysokości względem czasu i dystansu, zapisywanie ciśnienia atmosferycznego w określonym okresie lub zapisywanie ciśnienia otoczenia w określonym okresie.

Kalibruj wysokościomierz: Kalibruje wysokościomierz.

Ustawienia mapy morskiej

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Morski**.

Tryb mapy morskiej: Ustawianie typu mapy używanej przez urządzenie. Morskie wyświetla poszczególne funkcje mapy w różnych kolorach w celu zwiększenia widoczności morskich punktów szczególnych, a mapa odwzorowuje schemat stosowany w mapach papierowych. Wędkarstwo (wymaga map morskich) wyświetla szczegółowy widok izobat i sondowań głębín oraz upraszcza i optymalizuje wyświetlanie mapy podczas wędkowania.

Wygląd: Ustawianie wyglądu morskich urządzeń nawigacyjnych na mapie.

Ustawienia alarmu morskiego: Ustawianie alarmu kotwicznego, alarmu zejścia z kursu, alarmu wody głębokiej i alarmu wody płytkiej.

Informacje o urządzeniu

Wyświetlanie informacji o urządzeniu

Na ekranie urządzenia można wyświetlić identyfikator urządzenia, wersję oprogramowania i umowę licencyjną.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > O systemie**.

Pomoc techniczna i aktualizacje

- Mapy i oprogramowanie w urządzeniu podręcznym i mini obroży z nadajnikiem dla psa można aktualizować za pomocą aplikacji Garmin Express™.
- Oprogramowanie w obroży z nadajnikiem dla psa można aktualizować za pomocą aplikacji Garmin WebUpdater.

Pomoc techniczna i aktualizacje

Garmin Express (garmin.com/express) umożliwia łatwy dostęp do tych usług w urządzeniach Garmin.

- Rejestracja produktu
- Podręczniki użytkownika
- Aktualizacje oprogramowania
- Mapy zwykłe i morskie, aktualizacje kursów

Konfigurowanie Garmin Express

- 1 Podłącz urządzenie do komputera za pomocą kabla USB.
- 2 Odwiedź stronę www.garmin.com/express.
- 3 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Aktualizowanie oprogramowania

Zanim będzie można zaktualizować urządzenie ręczne lub obrożę, należy podłączyć urządzenie ręczne (*Podłączanie urządzenia ręcznego do komputera, strona 16*) lub obrożę (*Podłączanie obroży do komputera, strona 16*) do komputera.

Oprogramowanie w urządzeniu i obroży trzeba zaktualizować osobno.

UWAGA: Aktualizacja oprogramowania nie spowoduje usunięcia żadnych danych ani ustawień.

- 1 Odwiedź stronę www.garmin.com/products/webupdater.
- 2 Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

Wskazówki dotyczące bezpieczeństwa urządzenia

NOTYFIKACJA

Nie wolno przechowywać urządzeń w miejscach, w których występują ekstremalne temperatury, gdyż grozi to jego trwałym uszkodzeniem.

Zabronione jest używanie jakichkolwiek twardych albo ostro zakończonych przedmiotów do obsługi ekranu dotykowego, grozi to bowiem uszkodzeniem ekranu.

Nie należy używać chemicznych środków czyszczących, rozpuszczalników ani środków odstraszających owady, ponieważ mogą one uszkodzić elementy plastikowe.

Mocno przymocuj antenę komunikatów pogodowych, aby zapobiec uszkodzeniom portu USB.

Czyszczenie urządzenia

NOTYFIKACJA

Po podłączeniu urządzenia do ładowarki nawet najmniejsze ilości potu i wilgoci obecne na urządzeniu mogą spowodować korozję styków elektrycznych urządzeń. Korozja tych elementów może uniemożliwić ładowanie i przesyłanie danych.

- 1 Przetrzyj urządzenie ściereczką zwilżoną łagodnym roztworem czyszczącym.
- 2 Wytrzyj do sucha.

Po wyczyszczeniu urządzenie poczekaj, aż zupełnie wyschnie.

Czyszczenie ekranu dotykowego

- 1 Używaj miękkiej, czystej i niestrzępiącej się ściereczki.
- 2 W razie potrzeby lekko zwilż ściereczkę wodą.
- 3 Zanim wyczyścisz urządzenie zwilżoną ściereczką, upewnij się, że jest wyłączone i odłączone od zasilania.
- 4 Delikatnie przetrzyj ekran ściereczką.

Dane techniczne

Atemos 100 Dane techniczne urządzenia podręcznego Atemos 100

Typ baterii	Wymienna bateria litowo-jonowa wielokrotnego ładowania
Czas działania baterii	Do 20 godz.
Zakres temperatury roboczej	Od -20°C do 60°C (od -4°F do 140°F)
Zakres temperatury ładowania	Od 0° do 40°C (od 32° do 104°F)
Zakres temperatury przechowywania długoterminowego	Od 0°C do 25°C (od 32°F do 77°F)
Zasięg bezprzewodowego sygnału VHF	Do 14,5 km (9 mil)
Zasięg bezprzewodowego sygnału ANT+® w trybie niskiego poboru mocy	Okolo 3 m (10 stóp)
Częstotliwości/protokoły bezprzewodowe	169 MHz @ 26.92 dBm; 2.4 GHz @ 1.82 dBm
Klasa wodoszczelności	IEC 60529 IPX7 ¹

Informacje o baterii

⚠ OSTRZEŻENIE

Ten produkt jest zasilany przez baterię litowo-jonową. Aby uniknąć ryzyka uszkodzenia ciała lub produktu w wyniku wystawienia baterii na działanie wysokich temperatur, urządzenie należy przechowywać w miejscu nienarażonym na bezpośrednie działanie promieni słonecznych.

Nie należy używać ostro zakończonych przedmiotów do wyjmowania baterii.

⚠ PRZESTROGA

Zużytą baterię nienadającą się do dalszego użytku należy przekazać do lokalnego punktu utylizacji i powtórnego przetwarzania odpadów.

Przechowywanie przez dłuższy czas

NOTYFIKACJA

Normalne tempo utraty pojemności baterii litowo-jonowych w perspektywie długoterminowej może przyspieszyć podwyższona temperatura. Przechowywanie przez dłuższy czas w pełni naładowanej baterii w miejscu o temperaturze wykraczającej poza zakres temperatury przechowywania długoterminowego może znacznie zmniejszyć jej pojemność.

Jeśli urządzenie nie będzie używane przez kilka miesięcy, należy z niego wyjąć baterię. Wyjęcie baterii nie spowoduje utraty zapisanych danych.

Jeśli obroża nie będzie używana przez kilka miesięcy, jej baterię należy naładować do poziomu około 50%. Urządzenie należy przechowywać w chłodnym, suchym miejscu o temperaturze zbliżonej do średniej temperatury pokojowej. Po okresie nieużywania, przed pierwszym użyciem obroży należy najpierw w pełni naładować.

¹ Urządzenie jest odporne na przypadkowe zanurzenie w wodzie na głębokość do 1 metra, na czas do 30 minut. Więcej informacji można znaleźć na stronie www.garmin.com/waterrating.

Maksymalizowanie czasu działania baterii

Istnieje kilka sposobów na wydłużenie czasu działania baterii w urządzeniu ręcznym i obroży.

- Zmniejsz jasność podświetlenia (*Regulowanie jasności podświetlenia*, strona 15).
- Skróć czas podświetlania (*Regulowanie czasu podświetlania*, strona 15).
- Wybierz mniejszą częstotliwość aktualizacji urządzenia ręcznego (*Zmiana aktualizacji urządzenia ręcznego*, strona 15).
- Wyłącz nadajnik (*Wyłączanie nadajnika*, strona 15).
- Korzystaj z trybu oszczędzania baterii (*Włączanie trybu oszczędności baterii urządzenia ręcznego*, strona 15).
- Zmniejsz prędkość rysowania mapy (*Dostosowanie prędkości rysowania mapy*, strona 15).
- Przełącz obrożę z nadajnikiem dla psa w tryb ratunkowy (*Włączanie trybu ratunkowego*, strona 7) w celu oszczędzenia energii baterii obroży.
- Zmniejsz częstotliwość aktualizacji obroży z nadajnikiem dla psa (*Zmiana częstotliwości aktualizacji obroży z nadajnikiem dla psa*, strona 15) w celu oszczędzenia energii baterii obroży.

Regulowanie jasności podświetlenia

Zbyt intensywne podświetlenie ekranu może znacząco skrócić czas działania baterii. W celu zmaksymalizowania czasu działania baterii można wyregulować jasność podświetlania.

UWAGA: Jasność podświetlenia może być ograniczona, jeśli poziom naładowania baterii jest niski.

- 1 Wybierz ☰.
 - 2 Wyreguluj jasność podświetlenia za pomocą suwaka.
- Urządzenie może się nieco nagrzewać w przypadku ustawienia wysokiego poziomu podświetlenia.

Regulowanie czasu podświetlania

W celu zmaksymalizowania czasu działania baterii można skrócić czas podświetlania.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wyświetlanie > Czas podświetlania**.
- 2 Wybierz opcję.

Zmiana częstotliwości aktualizacji obroży z nadajnikiem dla psa

Aby można było zmienić częstotliwość aktualizacji obroży, musi ona być włączona i znajdować się w zasięgu urządzenia ręcznego.

Możesz wybrać mniejszą częstotliwość aktualizacji w celu oszczędzenia energii baterii.

- 1 Wybierz **Lista psów**.
- 2 Wybierz psa.
- 3 Wybierz kolejno **Pokaż informacje > ≡ > Zmień częstotliwość aktywności**.

Zmiana aktualizacji urządzenia ręcznego

Możesz wybrać mniejszą częstotliwość aktualizacji w celu oszczędzenia energii baterii.

- 1 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Kontakty > Konfiguracja parowania > Częstotliwość aktualizacji**.
- 2 Wybierz nową częstotliwość aktualizacji.

Włączanie trybu oszczędności baterii urządzenia ręcznego
Korzystając z trybu oszczędności baterii, można wydłużyć czas jej działania.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Wyświetlanie > Oszczędność baterii > Włączono**.

W trybie oszczędności baterii ekran wygasza się po zakończeniu czasu podświetlenia.

Dostosowanie prędkości rysowania mapy

Prędkość rysowania mapy można zmniejszyć w celu oszczędzenia energii baterii.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Mapa > Prędkość rysowania mapy > Normalny**.

Włączanie nadajnika

Aby móc dodać kontakt lub wysłać alert ratunkowy, trzeba włączyć nadajnik.

UWAGA: Jeśli nadajnik będzie używany w niskiej temperaturze, gdy bateria jest na wyczerpaniu, urządzenie może się wyłączyć.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Kontakty > Konfiguracja parowania > Przesyłanie > Włączono**.

Wyłączanie nadajnika

Gdy nie trzeba komunikować się z kontaktami, można wyłączyć nadajnik w celu oszczędzenia energii baterii urządzenia ręcznego.

UWAGA: Jeśli nadajnik będzie używany w niskiej temperaturze, gdy bateria jest na wyczerpaniu, urządzenie może się wyłączyć.

Wybierz kolejno **Konfiguracja > Kontakty > Konfiguracja parowania > Przesyłanie > Wyłączono**.

Gdy nadajnik jest wyłączony, nie można wysłać informacji o pozycji ani wiadomości do kontaktów.

Oszczędzanie energii podczas ładowania urządzenia

Na czas ładowania można wyłączyć wyświetlacz urządzenia i jego wszystkie pozostałe funkcje.

- 1 Podłącz urządzenie do zewnętrznego źródła zasilania.
Zostanie wyświetlony wskaźnik poziomu naładowania baterii.
- 2 Przytrzymaj klawisz zasilania przez 4–5 sekund.
Wyświetlacz wyłączy się, a urządzenie zacznie się ładować w trybie niskiego poboru prądu.
- 3 Całkowicie naładuj urządzenie.

Zarządzanie danymi

W urządzeniu można przechowywać różne pliki. Urządzenie jest wyposażone w gniazdo kart pamięci, umożliwiające zwiększenie pamięci na potrzeby przechowywania danych.

UWAGA: Urządzenie nie jest zgodne z systemem operacyjnym Windows® 95, 98, Me, Windows NT® oraz Mac® OS w wersji 10.3 i wcześniejszymi.

Typy plików

Urządzenie podręczne obsługuje poniższe typy plików.

- Pliki z serwisu BaseCamp. Odwiedź stronę www.garmin.com/trip_planning.
- Pliki zdjęć JPEG.
- Pliki GPX.
- Pliki GPI własnych punktów POI z programu Garmin POI Loader. Odwiedź stronę www.garmin.com/products/poiloader.

Wkładanie karty pamięci

⚠ OSTRZEŻENIE

Baterii nie wolno wyciągać przy użyciu ostro zakończonego przedmiotu.

Aby zwiększyć ilość dostępnego miejsca lub skorzystać z fabrycznie załadowanych map, zainstaluj w urządzeniu ręcznym kartę pamięci microSD.

- 1 Obróć spłaszczone kółko w lewo i pociągnij, aby zdjąć pokrywkę.
- 2 Wyjmij baterię.

- 3 Przesuń uchwyt karty w lewo i unieś go.



- 4 Umieść kartę pamięci w urządzeniu w taki sposób, aby złote styki były skierowane w dół.
- 5 Zamknij uchwyt karty.
- 6 Przesuń uchwyt karty w prawo, aby go zablokować.
- 7 Załóż baterię i pokrywę.

Podłączanie urządzenia ręcznego do komputera

NOTYFIKACJA

Aby zapobiec korozji, należy całkowicie osuszyć port USB, antenę komunikatów pogodowych i obszary wokół nich przed rozpoczęciem ładowania lub podłączeniem do komputera.

- 1 Unieś pokrywkę zabezpieczającą ①.



- 2 Podłącz mniejszą wtyczkę kabla USB do portu mini-USB ② w urządzeniu.
- 3 Podłącz drugą wtyczkę kabla USB do wolnego portu USB w komputerze.

Urządzenie i karta pamięci (dodatkowa) pojawią się jako dyski pamięci w oknie Mój komputer w komputerach z systemem Windows lub jako zamontowane woluminy w komputerach Mac.

Podłączanie obroży do komputera

NOTYFIKACJA

Aby zapobiec korozji, należy osuszyć styki i obszar wokół nich przed podłączeniem zaczepu do ładowania.

Obrożę można podłączyć do komputera i używać jej z takimi aplikacjami, jak BaseCamp. Obroża nie jest urządzeniem pamięci masowej.

- 1 Przymocuj zaczep do ładowania do obroży.
- 2 Podłącz mniejszą wtyczkę kabla USB do portu mini-USB kabla z zaczepem do ładowania.
- 3 Podłącz drugą wtyczkę kabla USB do portu USB w komputerze.

Przesyłanie śladów psów do aplikacji BaseCamp

Ślady psów można przysyłać do aplikacji BaseCamp.

- 1 Podłącz obrożę z nadajnikiem dla psa do komputera (*Podłączanie obroży do komputera, strona 16*).
Obroża z nadajnikiem dla psa włączy się automatycznie.
- 2 Wybierz  na obroży z nadajnikiem dla psa.
- 3 Otwórz aplikację BaseCamp.
BaseCamp rozpozna urządzenie.
- 4 Wybierz kolejno **Urządzenie > Odbierz z urządzenia**.
- 5 Wybierz obrożę z nadajnikiem dla psa z listy i kliknij **OK**.
BaseCamp tworzy folder przesłanych danych w lokalizacji **Mój zbiór**.

Usuwanie plików

NOTYFIKACJA

Jeśli nie wiesz, do czego służy plik, nie usuwaj go. W pamięci urządzenia znajdują się ważne pliki systemowe, których nie należy usuwać.

- 1 Otwórz dysk lub wolumin **Garmin**.
- 2 W razie potrzeby otwórz folder lub wolumin.
- 3 Wybierz plik.
- 4 Naciśnij klawisz **Delete** na klawiaturze.

Odłączanie kabla USB

Jeśli urządzenie jest podłączone do komputera jako wolumin lub dysk wymienny, należy bezpiecznie odłączyć urządzenie od komputera, aby uniknąć utraty danych. Jeśli urządzenie jest podłączone do komputera z systemem operacyjnym Windows jako urządzenie przenośne, nie jest konieczne przeprowadzenie procedury bezpiecznego odłączania.

- 1 Wykonaj poniższe czynności:
 - W komputerze z systemem Windows wybierz ikonę **Bezpieczne usuwanie sprzętu** na pasku zadań systemu, a następnie wybierz urządzenie.
 - W komputerze Mac przeciągnij ikonę woluminu do kosza.
- 2 Odłącz kabel od komputera.

Załącznik

Akcesoria i części zamienne

Zakup akcesoriów

Odwiedź stronę <http://buy.garmin.com>.

Dodatkowe mapy

Za pomocą urządzenia można korzystać z dodatkowych map, takich jak obrazy satelitarne BirdsEye, mapy BlueChart® g2 oraz szczegółowe mapy City Navigator®. Szczegółowe mapy mogą zawierać dodatkowe punkty szczególne, takie jak restauracje lub usługi morskie. Aby uzyskać więcej informacji, odwiedź stronę <http://buy.garmin.com> lub skontaktuj się z dealerem firmy Garmin.

Czujniki ANT+

Urządzenie można używać łącznie z bezprzewodowymi czujnikami ANT+. Więcej informacji o zgodności i zakupie dodatkowych czujników można znaleźć na stronie <http://buy.garmin.com>.

tempe™

tempe to bezprzewodowy czujnik temperatury ANT+. Czujnik można przymocować do paska lub pętli, dzięki czemu będzie miał kontakt z powietrzem otoczenia. To pozwoli mu na dostarczanie dokładnych danych o temperaturze. Aby wyświetlać dane o temperaturze z urządzenia tempe, należy sparować urządzenie tempe z posiadanym urządzeniem.

Korzystanie z dodatkowych akcesoriów fitness

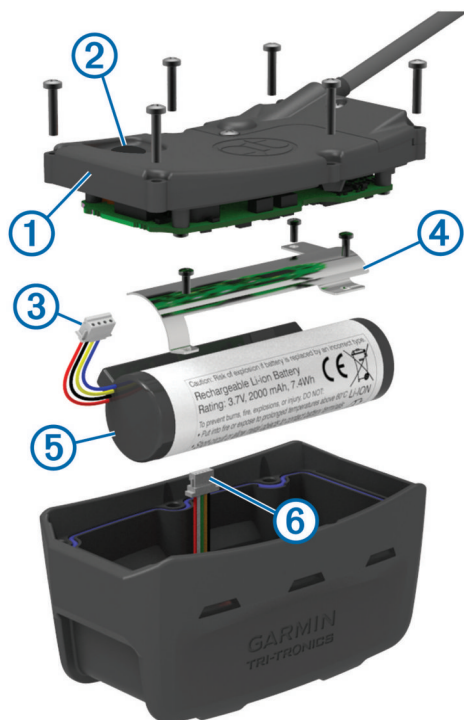
- 1 Zbliż urządzenie na odległość nie większą niż 3 m (10 stóp) od akcesorium ANT+.
- 2 Wybierz kolejno **Konfiguracja > Czujniki**.
- 3 Wybierz **Czujnik tętna**, **Czujnik rytmu** lub **Czujnik temperatury**.
- 4 Wybierz **Włączono**, **Wyłączono** lub **Szukaj nowego**.
- 5 Dostosuj pola danych, aby móc wyświetlać tętno lub rytm (*Dostosowywanie pól danych*, strona 12).

Porady dotyczące parowania akcesoriów ANT+ z urządzeniem Garmin

- Sprawdź, czy akcesorium ANT+ jest zgodne z urządzeniem Garmin.
- Przed sparowaniem akcesorium ANT+ z urządzeniem Garmin przejdź w miejsce oddalone o co najmniej 10 m (32,9 stopy) od innych akcesoriów ANT+.
- Zbliż urządzenie Garmin na odległość nie większą niż 3 m (10 stóp) od akcesorium ANT+.
- Po przeprowadzeniu pierwszego parowania urządzenie Garmin będzie automatycznie rozpoznawać sparowane akcesorium ANT+ po każdym jego włączeniu. Ten proces odbywa się automatycznie po włączeniu urządzenia Garmin i zajmuje tylko kilka sekund, jeśli sparowane akcesoria są włączone i działają prawidłowo.
- Po sparowaniu urządzenie Garmin odbiera tylko dane ze sparowanego akcesorium, a to oznacza, że można przebywać w pobliżu innych akcesoriów.

Instrukcja wymiany baterii w urządzeniu TT™ K5

Komponenty urządzenia K5



①	Tylna pokrywa
②	Przycisk zasilania
③	Złącze baterii
④	Pokrywka komory baterii
⑤	Bateria
⑥	Złącze zasilania

Wymywanie starej baterii

Przed wymianą baterii oczyść urządzenie z wszelkich zabrudzeń, kropeł wody i innych drobnych zanieczyszczeń. Potrzebny będzie także wkrętak krzyżowy.

- 1 Odkręć i wyjmij sześć śrub znajdujących się na krawędziach tylnej pokrywy urządzenia.

UWAGA: Pozostaw dwie śruby wewnętrzne na swoim miejscu.

- 2 Podważ pokrywę.
- 3 Odłącz złącze baterii i złącze zasilania.
- 4 Odkręć śruby mocujące pokrywkę baterii.
- 5 Zdejmij pokrywkę i wyjmij baterię.

Zapamiętaj sposób ułożenia baterii. Nową baterię należy ułożyć w ten sam sposób.

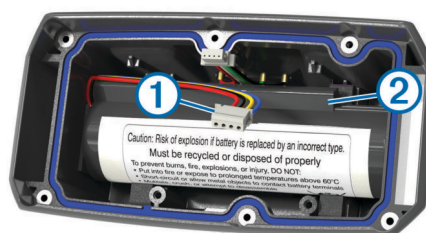
Starą baterię należy przekazać do lokalnego punktu utylizacji i powtórnego przetwarzania odpadów.

Instalowanie nowej baterii

Aby włożyć nową baterię, najpierw należy wyjąć starą (*Wymywanie starej baterii*, strona 17). Do tego potrzebny będzie wkrętak krzyżowy. Potrzebny może także okazać się wkrętak płaski.

- 1 Instalując nową baterię, należy ją ułożyć w ten sam sposób, co starą baterię.

Złącze ① powinno znajdować się po stronie najbliższej klawisza zasilania, natomiast wybrzuszenie ②, w którym przewody łączą się z baterią, powinno być skierowane w stronę styków zaczełu do ładowania.



- 2 Załóż pokrywkę baterii.
 - 3 Przykręć śruby mocujące pokrywkę baterii.
 - 4 Podłącz złącze baterii i złącze zasilania.
Do tego celu może okazać się przydatny płaski wkrętak.
 - 5 Naciśnij przycisk zasilania, aby sprawdzić poprawność połączeń.
W przypadku prawidłowego podłączenia wyemitowany zostanie dźwięk, a zielona dioda LED będzie migać na zielono.
 - 6 Wyłącz urządzenie.
 - 7 Sprawdź, czy uszczelka znajdująca się w środku dolnej pokrywy jest dobrze ułożona.
 - 8 Załóż z powrotem tylną pokrywę.
 - 9 Przykręć sześć śrub mocujących tylną pokrywę.
- Po zainstalowaniu nowej baterii w pełni naładuj obroż.

Wymiana paska obroży

Przed rozpoczęciem wymiany paska oczyść urządzenie z wszelkich zabrudzeń, kropeł wody i innych drobnych zanieczyszczeń (*Czyszczenie urządzenia*, strona 14).

- 1 Wyciągnij pasek z modułu anteny GPS, przewodnika anteny VHF i urządzenia dla psa.

Może to wymagać ciągnięcia za pasek z jednoczesnym popychaniem. Śruba obudowy anteny GPS może wymagać poluzowania, ale nie należy jej wykręcać.

- 2 Przeciągnij nowy pasek obroży przez moduł urządzenia dla psa, przewodnik anteny VHF i moduł anteny GPS.

- 3 W razie potrzeby dokręć śrubę mocującą obudowę anteny GPS.

Wymiana anteny VHF w obroży

NOTYFIKACJA

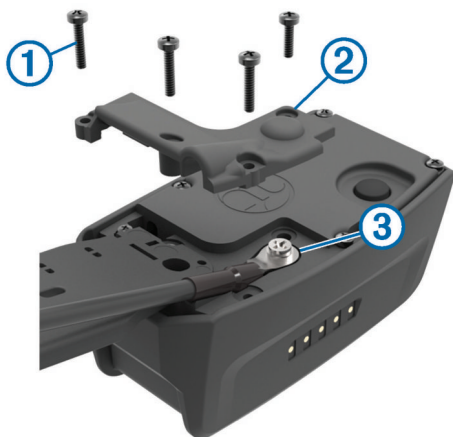
Nie zginaj nadmiernie paska łączącego obudowę głównego urządzenia z anteną GPS.

Po zdjęciu pokrywy nie usuwaj środka uszczelniającego znajdującego się naprzeciw anteny VHF, ponieważ może to uszkodzić uszczelnienie zapewniające wodoszczelność obroży.

Przed wymianą anteny VHF oczyść urządzenie z wszelkich zabrudzeń, kropeł wody i innych drobnych zanieczyszczeń. Potrzebny będzie także wkrętak krzyżowy.

- 1 Wykręć 4 śruby (1) z pokrywy anteny VHF.

UWAGA: Zapamiętaj położenie pojedynczej, krótkiej śruby mocującej (2).



- 2 Podważ pokrywę.
3 Odkręć i wyjmij śrubę (3) mocującą antenę VHF do tylnej ścianki urządzenia.
4 Wysuń całą antenę z jej przewodnika, aby można ją było wymienić.
5 Zamocuj przewód anteny wokół paska obroży i wsuń nową antenę VHF do przewodnika.
Ułatwi to skierowanie anteny ku górze.
6 Przykręć śrubę przytwierdzającą antenę VHF do tylnej ścianki urządzenia.
7 Załóż pokrywę anteny VHF.
8 Przykręć 4 śruby pokrywy, pamiętając o poprawnym umieszczeniu krótkiej śruby.

Wymiana bezpiecznika w przewodzie zasilającym z gniazda zapalniczki

NOTYFIKACJA

Podczas wymiany bezpiecznika należy uważać, aby nie zgubić żadnego małego elementu, i upewnić się, że wszystkie elementy zostały założone z powrotem w prawidłowy sposób. Przewód zasilający z gniazda zapalniczki nie będzie działał, jeśli nie zostanie prawidłowo zmontowany.

Jeśli urządzenie nie ładuje się w samochodzie, być może należy wymienić bezpiecznik znajdujący się w końcówce zasilacza samochodowego.

- 1 Obróć nakrętkę (1) o 90 stopni w lewą stronę, aby ją odkręcić.



PORADA: Zdjęcie nakrętki może wymagać użycia monety.

- 2 Zdejmij nakrętkę, srebrną końcówkę (2) i bezpiecznik (3).
3 Włóż nowy bezpiecznik o podobnym prądzie zadziałania, np. 1 A lub 2 A.
4 Umieść srebrną końcówkę w nakrętce.
5 Wciśnij nakrętkę i obróć ją o 90 stopni w prawo, aby ją dokręcić z powrotem do przewodu zasilającego z gniazda zapalniczki (4).

Opcje pól danych

Aktualny czas: Aktualna godzina z uwzględnieniem aktualnej pozycji oraz ustawień dotyczących czasu (format, strefa czasowa i czas letni).

Barometr: Skalibrowane bieżące ciśnienie.

Całkowity czas podróży: Bieżąca suma czasu spędzonego w ruchu i w bezruchu od ostatniego zerowania danych.

Całkowity spadek: Całkowity dystans spadku od ostatniego zerowania danych.

Całkowity wznios: Całkowity dystans wzniosu od ostatniego zerowania danych.

Ciśnienie otoczenia: Nieskalibrowane ciśnienie panujące w danym środowisku.

Czas do celu: Szacowany czas potrzebny na dotarcie do celu podróży. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Czas do następnego: Szacowany czas potrzebny na dotarcie do następnego punktu na trasie. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Czas podróży - postój: Bieżąca suma czasu spędzonego w bezruchu od ostatniego zerowania danych.

Czas podróży - ruch: Bieżąca suma czasu spędzonego w ruchu od ostatniego zerowania danych.

Do kursu: Kierunek, w jakim należy się poruszać, aby wrócić na trasę. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Dokładność GPS: Margines błędu przy obliczaniu dokładnej pozycji. Przykład: pozycja GPS jest określona z dokładnością do +/- 3,65 m (12 stóp).

Doskonałość: Stosunek dystansu przebytego w poziomie do zmiany dystansu w pionie.

Doskonałość do celu: Doskonałość wymagana do zejścia z bieżącej pozycji na wysokość celu podróży. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Dystans do celu: Dystans, jaki pozostał do celu podróży. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Dystans do nast.: Dystans, jaki pozostał do następnego punktu na trasie. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

ETA do celu: Szacowana godzina przybycia do celu podróży (dostosowana do czasu lokalnego w lokalizacji celu podróży). Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

ETA - następny: Szacowana godzina przybycia do następnego punktu na trasie (dostosowana do czasu lokalnego w lokalizacji punktu). Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Kurs: Kierunek od pozycji startowej do celu podróży. Kurs może zostać wyświetlony jako zaplanowana lub ustawiona trasa. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Kurs kompasowy: Kierunek przemieszczania się.

Licznik: Bieżąca suma dystansu pokonanego w ramach wszystkich podróży. Wyzerowanie danych podróży nie powoduje wyzerowania tego podsumowania.

Licznik podróży: Bieżąca suma dystansu pokonanego od ostatniego zerowania danych.

Limit prędkości: Zgłoszony limit prędkości dla danej drogi. Dane nie są dostępne na wszystkich mapach i obszarach.

Należy zawsze stosować się do limitów prędkości określanych przez znaki drogowe.

Maksymalna prędkość: Największa osiągnięta prędkość od ostatniego zerowania danych.

Maksymalna wysokość: Największa osiągnięta wysokość od ostatniego zerowania danych.

Maksymalny spadek: Maksymalne tempo zmiany wartości spadku w stopach lub metrach na minutę od ostatniego zerowania danych.

Maksymalny wznios: Maksymalne tempo zmiany wartości wzniosu w stopach lub metrach na minutę od ostatniego zerowania danych.

Minimalna wysokość: Najmniejsza osiągnięta wysokość od ostatniego zerowania danych.

Moc sygnału GPS: Moc odbieranego sygnału satelitarnego GPS.

Namiar: Kierunek od aktualnej pozycji do celu podróży. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Poziom baterii: Ilość energii, jaka pozostała w baterii.

Pozycja (długość/szerokość): Długość i szerokość geograficzna bieżącego położenia, wyświetlana bez względu na wybrane ustawienie formatu pozycji.

Pozycja (wybrana): Bieżąca pozycja wyświetlona z uwzględnieniem wybranego ustawienia formatu pozycji.

Prędkość: Bieżące tempo podróży.

Prędkość pionowa: Tempo zmiany wartości wzniosu lub spadku w czasie.

Prędkość pionowa do celu: Tempo zmiany wartości wzniosu lub spadku względem wyznaczonej wysokości. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Prędkość - średnia podróży: Średnia prędkość podczas ruchu i postoju mierzona od ostatniego zerowania danych.

Prędkość - średnia ruchu: Średnia prędkość podczas ruchu mierzona od ostatniego zerowania danych.

Prędkość wypadkowa: Prędkość zbliżania się do celu podróży wzdłuż wyznaczonej trasy. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Punkt - cel: Ostatni punkt na trasie do celu podróży. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Punkt - następny: Następny punkt na trasie. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Rytm: Liczba obrotów ramienia korby lub kroków na minutę. Aby dane te były wyświetlane, urządzenie musi zostać podłączone do akcesorium do pomiaru rytmu.

Średni spadek: Średni, pionowy dystans spadku od ostatniego zerowania danych.

Średni wznios: Średni pionowy dystans wzniosu od ostatniego zerowania danych.

Tętno: Liczba uderzeń serca na minutę (uderzenia/min). Urządzenie musi zostać podłączone do zgodnego czujnika tętna.

Wschód słońca: Godzina wschodu słońca przy uwzględnieniu pozycji GPS.

Wskaźnik: Strzałka wskazuje następny punkt lub zwrot. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Wysokość: Wysokość aktualnej pozycji względem poziomu morza.

Zachód słońca: Godzina zachodu słońca przy uwzględnieniu pozycji GPS.

Zejsście z kursu: Dystans pokonany poza pierwotną ścieżką podróży (na lewo lub prawo od niej). Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Zwrot: Różnica kątowa (w stopniach) między namiarem do celu podróży a bieżącym kursem. L oznacza skręt w lewo. R oznacza skręt w prawo. Dane są wyświetlane wyłącznie podczas nawigacji.

Indeks

A

akcesoria 16, 17
aktualizacje, oprogramowanie 14
alarmy
 dźwięki 12
 morskie 13
 punkt alarmowy 11
 zegar 11
alarmy punktów alarmowych 11
alerty 6
 pies 3
 pozycja 5
almanach 11
antena VHF 18
Antena VHF 1

B

BaseCamp 5, 12, 15, 16
bateria 14, 17
 czas działania 12
 instalacja 1
 ładowanie 1, 15
 maksymalizowanie 7, 12, 15
 pamięć 14
 wymiana 17
bezpiecznik, wymiana 18
blokowanie, ekran 2

C

Celuj i idź 10
częstotliwości radiowe 3
części zamienne 16–18
czujniki ANT+ 16
 parowanie 17
czyszczenie ekranu dotykowego 14
czyszczenie urządzenia 14

D

dane
 udostępnianie 11
 udostępnianie danych 11
dane techniczne 14
dane użytkownika, usuwanie 16
dźwięki 12

E

ekran
 blokowanie 2
 ustawienia 12

G

Garmin Express 14
 aktualizowanie oprogramowania 14
 rejestrowanie urządzenia 14
godziny wschodu i zachodu słońca 11
GPS 11
 ustawienia 12

I

identyfikator urządzenia 14
ikony 4
informacje o podróży
 resetowanie 10
 wyświetlanie 10

J

jednostki miary 13

K

kalendarz 11
kalibrowanie
 ekran 12
 wysokościomierz 10
karta microSD. *Patrz* karta pamięci
Karta microSD. *Patrz* karta pamięci
karta pamięci 1, 15
kompas 5, 9, 10
 kalibrowanie 10
 nawigacja 10

 ustawienia 13
komputer, łączenie 16
komunikacja radiowa 4
komunikacja radiowa na linii widzenia 4
kontakt 6, 7, 15
 częstotliwość aktualizacji 15
 dodawanie 6
 identyfikator 7
 ustawienia 12
 wyświetlanie na mapie 7
kurs, wskaźnik 10

Ł

ładowanie 15
 obroża 2
 urządzenie podręczne 1

M

mapy 7, 9
 aktualizowanie 14
 nawigacja 9
 opcjonalne 16
 orientacja 9, 12
 pola danych 12
 pomiar dystansu 9
 powiększanie 4, 12
 ustawienia 12, 13, 15
menu główne, dostosowywanie 11
morskie, ustawienia alarmów 13
myśliwy 6

N

nawigacja 5, 9, 10
 wysokościomierz 10

O

obroża 4
 antena VHF 1, 18
 ładowanie 2
 światło 7
 wymiana baterii 17
 wymiana paska 17
 zakładanie 4
ogrodzenia wirtualne 5
oprogramowanie
 aktualizacje 14
 aktualizowanie 14

P

parowanie, czujniki ANT+ 17
pies 4
 alerty 3
 częstotliwość aktualizacji 15
 dodawanie 2, 3
 identyfikator 3
 informacje 3
 kody śledzenia i sterowania 3
 obroża 7
 podróż do 5
 statystyki 3
 szkolenie 6
 szkolenie podstawowe 5
 ślady 3, 16
 śledzenie 4, 5
 typ 3
 ustawienia 12
pilot VIRB 11
planowanie podróży. *Patrz* trasy
pliki, przesyłanie 15
podświetlenie 12, 15
pola danych 12
pomiar dystansu 9
pomiar powierzchni 11
pory polowań i połowów 11
powiększanie, mapy 4
przesyłanie
 pliki 15
 ślady 16
przewody zasilające, wymiana bezpiecznika 18
przycisk zasilania 1, 2

przyciski 1

 szkolenie 6
przyciski na ekranie 2
punkty 7, 10
 edytowanie 8
 odwzorowanie 8
 usuwanie 8
 zapisywanie 7

R

rejestracja produktu 1, 14
rejestrowanie urządzenia 1, 14

S

stado, oznaczanie 7
stoper 11
sygnalizator 7
sygnały satelitarne 11
 odbieranie 2

Ś

ślady 3, 8, 9
 nawigacja 9
 rejestrowanie 9
 ustawienia 12, 13

T

tempe 16
temperatura 16
TracBack 9
trasy 8
 edytowanie 8
 nawigacja 8
 tworzenie 8
 ustawienia 13
 usuwanie 8
 wyświetlanie na mapie 8
trening
 dźwięk 6
 wibracje 6
tryb ratunkowy 7

U

urządzenie
 dbanie 14
 rejestracja 1
USB
 odłączanie 16
 przesyłanie plików 15
 tryb pamięci masowej 15
 złącze 1
ustawienia 12, 13
ustawienia czasu 13
usuwanie, wszystkie dane użytkownika 16

W

WAAS 12
wiadomości 7
wirtualne ogrodzenia 5
wskaźnik namiaru 10
wstrzymywanie śledzenia psa 5
wysokościomierz 13
 kalibrowanie 10
wysokość 9, 10
 wykres 10

