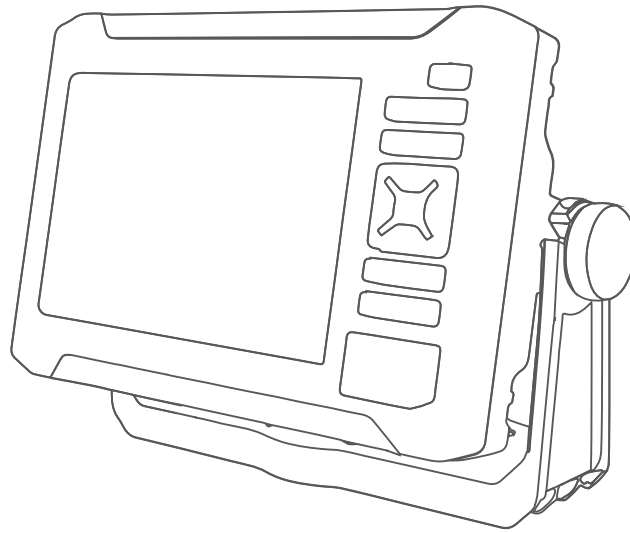


GARMIN®



ECHOMAP™ UHD2 5X/7X

사용설명서

© 2022 Garmin Ltd. 또는 자회사

모든 권리 보유. 저작권법에 의거하여, Garmin의 서명 동의 없이는 본 설명서의 전체 또는 부분을 복사할 수 없습니다. Garmin은 자사의 제품을 변경하거나 개선하고, 본 설명서의 내용을 변경할 수 있는 권리를 가지며, 이러한 변경이나 개선을 개인 또는 조직에 통지할 의무가 없습니다. 본 제품의 사용에 관한 최신 업데이트 및 추가 정보는 www.garmin.com으로 이동하십시오.

Garmin®, Garmin 로고, ActiveCaptain® 및 BlueChart®는 미국 또는 기타 국가에서 Garmin Ltd. 또는 자회사의 등록 상표입니다. ECHOMAP™, Garmin ClearVü™, Garmin Connect™, Garmin Express™, Garmin LakeVü™, Garmin Quickdraw™, Garmin Navionics Vision+™, Panoptix™ 및 OneChart™는 Garmin Ltd. 또는 자회사의 등록 상표입니다. 이러한 상표는 Garmin의 허가 없이는 사용할 수 없습니다.

Mac®은 Apple Inc.의 상표로서 미국 및 기타 국가에 등록되어 있습니다. microSD® 및 microSD 로고는 SD-3C, LLC의 상표입니다. Standard Mapping®은 Standard Mapping Service, LLC의 등록 상표입니다. Wi-Fi®는 Wi-Fi Alliance Corporation의 등록 상표입니다. Windows®는 미국 및 기타 국가에서 Microsoft Corporation의 등록 상표입니다. 다른 모든 상표 및 저작권은 해당 소유자의 자산입니다.

목차

소개.....	1
전면 보기.....	1
장치 키.....	2
커넥터 보기.....	2
팁 및 바로 가기.....	3
차트플로터의 사용설명서 이용.....	3
웹에서 설명서 열람.....	3
Garmin 지원 센터.....	3
메모리 카드 삽입.....	4
GPS 위성 신호 수신.....	4
GPS 소스 선택.....	4
차트 플로터 사용자 지정.....	5
홈 화면.....	5
범주 항목 재배열.....	5
페이지 사용자 지정.....	6
조합 페이지 사용자 지정.....	6
새 조합 페이지 생성.....	6
조합 페이지 삭제.....	6
데이터 오버레이 사용자 지정.....	7
백라이트 조정.....	7
컬러 모드 조정.....	7
색상 테마 조정.....	7
자동으로 차트 플로터 켜기.....	7
자동으로 시스템 끄기.....	7
시작 화면 사용자 지정.....	8
ActiveCaptain® 앱.....	8
ActiveCaptain 역할.....	8
ActiveCaptain 앱으로 시작하기.....	9
ActiveCaptain 앱으로 소프트웨어 업데이트.....	9
ActiveCaptain에서 해도 업데이트.....	10
차트 구독.....	10
무선 공유.....	10
Wi-Fi 네트워크 설정.....	10
사용자 데이터 및 수중 음파 탐지기를 공유하기 위해 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치 연결.....	11
차트 플로터에 무선 장치 연결.....	11
Wi-Fi 네트워크 관리.....	12
해도 및 3D 해도 보기.....	12

상세 해도.....	12
해도 구독 활성화.....	13
ActiveCaptain에서 해도 구독 구매... 구독 갱신.....	13
항법도 및 어장도.....	14
해도 기호.....	14
해도 확대/축소.....	14
키를 사용하여 해도 패닝.....	15
장치 키를 사용하여 지도에서 항목 선택.....	15
해도에서 거리 측정.....	15
해도에 웨이포인트 생성.....	15
해도에서 위치 및 개체 정보 보기.....	15
항법보조에 대한 세부 정보 보기.....	15
해도에서 지점 탐색.....	16
프리미엄 차트 기능.....	16
Fish Eye 3D 해도 보기.....	17
조수 관측소 정보 보기.....	17
항법도에 위성 영상 표시.....	18
랜드마크 항공 사진 보기.....	19
해도 메뉴.....	19
해도 레이어.....	19
해도 설정.....	22
Fish Eye 3D 설정.....	22
지원되는 지도.....	22
Garmin Quickdraw Contours 맵핑... 23	
Garmin Quickdraw Contours 기능을 사용 하여 수역 맵핑.....	23
Garmin Quickdraw Contours 지도에 레이 블 추가.....	23
Garmin Quickdraw 커뮤니티.....	24
ActiveCaptain를 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티에 연결하기.....	24
Garmin Quickdraw Contours 설정.....	25
차트 플로터를 사용하여 탐색..... 25	
기본 탐색 질문.....	26
루트 색상 코딩.....	26
목적지.....	26
이름으로 목적지 검색.....	27
항법도를 사용하여 목적지 선택.....	27
선박 서비스 목적지 검색.....	27
이동 방향을 이용한 직진 코스 설정 및 추적.....	27
탐색 중지.....	27
웨이포인트.....	27

현재 위치를 웨이포인트로 표시.....	28
다른 위치에 웨이포인트 생성.....	28
MOB 위치 표시.....	28
웨이포인트 투영.....	28
전체 웨이포인트 목록 보기.....	28
저장된 웨이포인트 편집.....	28
저장된 웨이포인트 이동.....	29
저장된 웨이포인트 검색 및 탐색.....	29
웨이포인트 또는 MOB 삭제.....	29
모든 웨이포인트 삭제.....	29
루트.....	29
현재 위치에서 루트 생성 및 탐색.....	30
루트 생성 및 저장.....	30
루트 및 Auto Guidance 경로 목록 보 기.....	30
저장된 루트 편집.....	30
저장된 루트 찾기 및 탐색.....	31
저장된 루트와 평행한 경로 검색 및 탐 색.....	31
수색 패턴 시작.....	32
저장된 루트 삭제.....	32
저장된 모든 루트 삭제.....	32
Auto Guidance.....	32
자동 안내 경로 설정 및 추적.....	32
자동 안내 경로 생성 및 저장.....	33
저장된 자동 안내 경로 조정.....	33
진행 중인 자동 안내 계산 취소.....	33
예정 시간 도착 설정.....	33
Auto Guidance 경로 구성.....	34
트랙.....	35
트랙 표시.....	35
활성 트랙의 색상 설정.....	35
활성 트랙 저장.....	35
저장된 트랙 목록 보기.....	35
저장된 트랙 편집.....	35
트랙을 루트로 저장.....	35
기록된 트랙 검색 및 탐색.....	36
저장된 트랙 삭제.....	36
모든 저장된 트랙 삭제.....	36
활성 트랙 역추적.....	36
활성 트랙 지우기.....	36
기록하는 동안 추적 로그 메모리 관 리.....	36
트랙 로그의 기록 간격 구성.....	36
경계.....	37
경계 생성.....	37
루트를 경계로 변환.....	37

트랙을 경계로 변환.....	37
경계 편집.....	37
경계 경보 설정.....	38
모든 경계 경보 비활성화.....	38
경계 삭제.....	38
모든 저장된 웨이포인트, 트랙, 루트 및 경 계 삭제.....	38

수중 음파 탐지기 어군 탐지기..... 38

수중 음파 탐지기 신호 전송 중지.....	38
어탐 수중 음파 탐지기 보기.....	39
분할 주파수 수중 음파 탐지기 보기..	39
Garmin ClearVü™ 수중 음파 탐지기 보 기.....	40
점멸 장치 보기.....	41
콤보 화면의 수중 음파 탐지기 보기.....	41
변환기 유형 선택.....	42
수중 음파 탐지기 소스 선택.....	42
수중 음파 탐지기 소스 이름 변경.....	42
수중 음파 탐지기 디스플레이 일시 중지 및 재개.....	42
일시 정지된 수중 음파 탐지기 관련 고 려 사항.....	43
수중 음파 탐지기 기록 보기.....	43
수중 음파 탐지기 화면에 웨이포인트 생 성.....	43
상세 수준 조정.....	44
색상 농도 조정.....	44
수중 음파 탐지기 설정.....	44
수중 음파 탐지기 화면의 확대/축소 수 준 설정.....	45
스크롤 속도 설정.....	45
범위 조정.....	46
수중 음파 탐지기 잡음 제거 설정.....	46
수중 음파 탐지기 형태 설정.....	47
수중 음파 탐지기 경보.....	47
고급 수중 음파 탐지기 설정.....	48
변환기 설치 설정.....	48
수중 음파 탐지기 주파수.....	48
A-범위 켜기.....	49

게이지 및 그래프..... 49

게이지 조회.....	50
게이지에 표시된 데이터 변경.....	50
게이지 사용자 지정.....	50
이동 구간 게이지 보기.....	50
이동 구간 게이지 재설정.....	51

그래프 보기.....	51	차트 플로터에 백업 데이터 복원.....	62
그래프 범위 및 시간 척도 설정.....	51	메모리 카드에 시스템 정보 저장.....	62
조수, 조류 및 천체 정보.....	52	부록.....	62
조수 및 조류 오버레이.....	52	장치 관리.....	62
조수 및 조류 오버레이 추가.....	52	화면 청소.....	62
조수 관측소 정보.....	53	ActiveCaptain 및 Garmin Express.....	63
조류 관측소 정보.....	53	Garmin Express 앱.....	63
천체 정보.....	53	컴퓨터에서 Garmin Express 앱 설치하	
조수 관측소, 조류 관측소 또는 다른 날짜		기.....	63
의 천체 정보 보기.....	53	Garmin Express 앱을 사용하여 장치 등	
다른 조수 또는 조류 관측소에 대한 정보		록.....	64
보기.....	53	Garmin Express 앱을 사용하여 차트 업	
항법도의 달력 정보 보기.....	53	데이트.....	65
장치 구성.....	54	소프트웨어 업데이트.....	65
시스템 설정.....	54	메모리 카드에서 이미지 조회.....	66
사운드 및 디스플레이 설정.....	54	스크린샷.....	66
위성 위치 지정(GPS) 설정.....	54	스크린샷 캡처.....	67
시스템 소프트웨어 정보 조회.....	54	컴퓨터에 스크린샷 복사.....	67
전자 라벨 규제 및 준수 정보 보기.....	55	문제 해결.....	67
환경 설정 설정하기.....	55	장치에 GPS 신호가 잡히지 않음.....	67
장치 설정.....	55	장치가 켜지지 않거나 계속 꺼져 있	
탐색 설정.....	55	음.....	67
통신 설정.....	57	장치에서 정확한 위치의 웨이포인트가	
연결된 장치 보기.....	57	생성되지 않음.....	68
경보 설정.....	57	사양.....	69
탐색 경보.....	57	사양.....	69
시스템 경보.....	58	권장 시작 이미지 치수.....	70
수중 음파 탐지기 경보.....	58		
선박 설정 설정.....	58		
용골 오프셋 설정.....	59		
수온 오프셋 설정.....	59		
원래 차트 플로터 출하 시 기본 설정 복			
원.....	60		
사용자 데이터 공유 및 관리.....	60		
타사 웨이포인트 및 루트의 파일 유형 선			
택.....	60		
메모리 카드에서 사용자 데이터 복사...	60		
메모리 카드에 모든 사용자 데이터 복			
사.....	61		
특정 영역에서 메모리 카드로 사용자 데			
이터 복사.....	61		
메모리 카드 및 Garmin Express로 내장형			
지도 업데이트.....	61		
컴퓨터에 데이터 백업.....	62		

소개

⚠ 경고

제품 경고 및 기타 주요 정보를 보려면 제품 상자에 있는 주요 안전 및 제품 정보 가이드를 참조하십시오.

차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

참고: 일부 모델에서는 일부 기능만 사용할 수 있습니다.





Garmin® 웹사이트 support.garmin.com에서는 제품에 대한 최신 정보를 제공합니다. 지원 페이지에서는 고객이 자주 질문하는 내용에 대한 답변을 제공하고, 소프트웨어 및 해도 업데이트를 다운로드할 수 있습니다. 궁금한 사항이 있을 때 문의할 수 있는 Garmin 지원 부서의 연락처 정보도 제공됩니다.

전면 보기

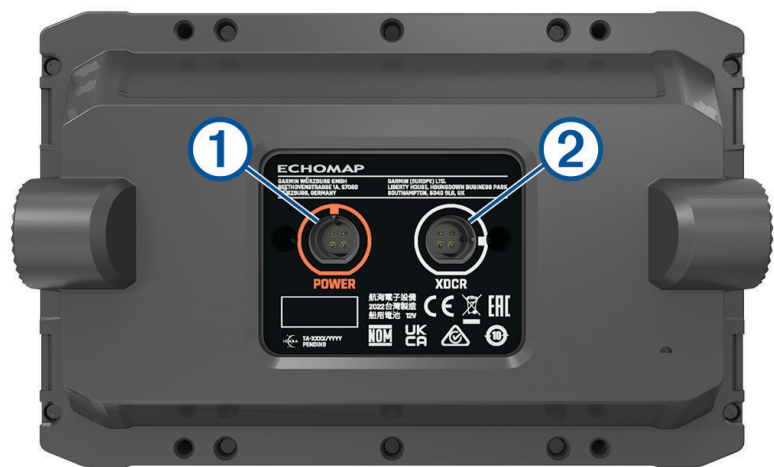


①	전원 키
②	장치 키
③	microSD® 메모리 카드 슬롯

장치 키

	길게 누르면 장치를 켜고 끕니다. 빠르게 눌렀다 떼면 바로 가기 메뉴를 엽니다. 반복해서 누르면 밝기 수준을 스크롤합니다.
	축소.
	확대.
HOME	홈 화면을 엽니다. 누르면 스크린샷을 찍습니다 ¹
MENU	적용이 가능한 경우 해당 페이지에 대한 옵션의 메뉴를 엽니다.
	스크롤하고, 옵션을 강조 표시하고, 커서를 이동시킵니다.
SELECT	강조 표시된 옵션을 선택합니다.
BACK	이전 화면으로 돌아갑니다.
MARK	현재 위치를 웨이포인트로 저장합니다. 누르면 MOB(Man Overboard) 위치를 표시합니다.

커넥터 보기

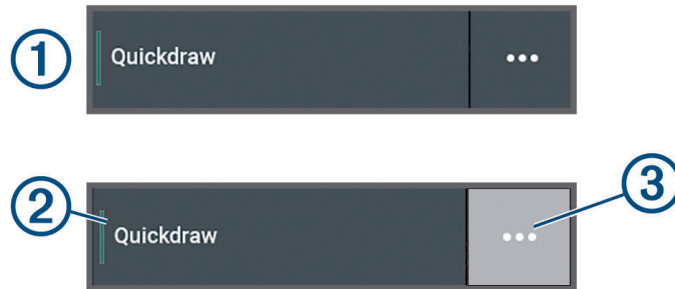


①	POWER	전원 케이블 포트
②	XDCR	4핀 변환기 케이블 포트

¹ 이 기능을 사용하려면 microSD 메모리 카드가 필요합니다 (메모리 카드 삽입, 4페이지).

팁 및 바로 가기

- 차트 플로터를 켜려면 **ON**을 누릅니다.
- 아무 화면에서 **ON**을 여러 차례 눌러 밝기 수준을 스크롤합니다(사용 가능한 경우). 이는 밝기가 너무 낮아 화면을 볼 수 없을 때 유용합니다.
- 화면에서 **HOME**을 선택하여 홈 화면을 실행합니다.
- **MENU**를 선택하면 해당 화면에 대한 추가 설정이 실행됩니다.
- 메뉴에서 작업을 완료한 후 필요한 경우 **BACK**를 선택합니다.
- 백라이트 조정과 같은 추가 옵션을 열려면 **ON**을 누릅니다.
- 차트 플로터를 끄려면 **ON**을 누르고 **전원 > 시스템 끄기**를 선택하거나 **시스템 끄기** 표시줄이 채워질 때까지 **ON**을 길게 누릅니다(사용 가능한 경우).
- 차트 플로터를 대기 모드로 설정하려면 **ON**을 누르고 **전원 > 절전 스테이션**을 선택합니다(사용 가능한 경우). 대기 모드를 종료하려면 **ON**을 선택합니다.
- 화살표가 모든 옵션이 표시되지 않음을 나타내는 경우 표시된 화살표 키를 눌러 추가 옵션을 확인합니다.
- 일부 메뉴 버튼의 옵션을 사용하려면 버튼 **①**을 선택합니다.



- 옵션의 녹색등 **②**은 옵션을 사용할 수 있다는 표시입니다.
- 사용 가능하면 **...** **③**을 선택하여 메뉴를 엽니다.

차트플로터의 사용설명서 이용

- 1 **⚙** > 사용 설명서를 선택합니다.
- 2 설명서를 선택합니다.
- 3 열기를 선택합니다.

웹에서 설명서 열람

Garmin 웹 사이트에서 최신 사용설명서와 설명서 번역본을 얻을 수 있습니다.

- 1 garmin.com/manuals/echomapUHD2으로 이동합니다.
- 2 사용설명서를 선택합니다.
웹 설명서가 열립니다. PDF 다운로드를 선택하여 전체 설명서를 다운로드할 수 있습니다.

Garmin 지원 센터

제품 설명서, 자주 묻는 질문, 비디오, 소프트웨어 업데이트 및 고객 지원과 같은 도움말이나 정보가 필요한 경우 support.garmin.com에서 확인하십시오.

메모리 카드 삽입

소프트웨어 버전 34.00부터 이 장치는 속도 등급 10 이상인 exFAT로 포맷된 최대 1TB microSD 메모리 카드를 지원합니다.

참고: 차트 플로터에 새 메모리 카드를 삽입하면 차트 플로터가 새로 추가된 카드에 개인 정보를 쓰기 시작합니다.

- 1 차트 플로터 앞면의 덮개 또는 도어 ①를 엽니다.



- 2 메모리 카드 ②를 완전히 삽입합니다.
- 3 개스킷과 도어를 청소하고 건조합니다.

주의

부식을 방지하려면 도어를 닫기 전에 메모리 카드, 개스킷 및 도어가 완전히 건조되었는지 확인하십시오.

- 4 도어를 닫습니다.

GPS 위성 신호 수신

시스템이 위성 신호를 수신하려면 하늘을 선명하게 볼 수 있어야 합니다. GPS 위치를 기반으로 시간 및 날짜가 자동으로 설정됩니다.

- 1 장치를 켭니다.
- 2 장치가 위성 신호를 찾는 동안 기다립니다.
위성 신호를 수신하는 데 30~60초 정도가 걸릴 수 있습니다.

GPS 위성 신호 강도를 확인하려면 **⚙ > 시스템 > 위성 위치 지정**을 선택합니다.

장치가 위성 신호를 놓치면, 해도에서 보트 위치 표시기(📍)에 깜박이는 물음표가 나타납니다.

GPS에 대한 자세한 내용은 garmin.com/aboutGPS를 참조하십시오. 위성 신호 수신에 대한 도움말은 **장치에 GPS 신호가 잡히지 않음, 67페이지**를 참조하십시오.

GPS 소스 선택

GPS 소스가 여러 개 있는 경우, GPS 데이터용으로 선호하는 소스를 선택할 수 있습니다.

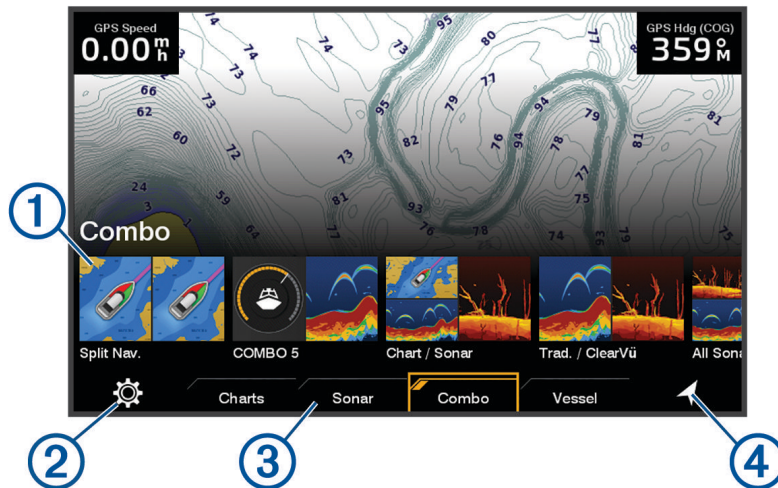
- 1 **⚙ > 시스템 > 위성 위치 지정 > 소스**를 선택합니다.
- 2 GPS 데이터용 소스를 선택합니다.

차트 플로터 사용자 지정

홈 화면

홈 화면은 차트 플로터의 모든 기능에 액세스할 수 있는 오버레이입니다. 이러한 기능은 차트 플로터에 연결된 액세서리에 따라 달라집니다. 이 설명서에 다른 옵션과 기능이 없을 수도 있습니다.

어떤 화면을 보더라도 HOME을 선택하여 홈 화면으로 돌아올 수 있습니다.



①	기능 버튼
②	메뉴 버튼 설정
③	범주 탭
④	목적지 메뉴를 엽니다.

범주 탭을 통해 차트 플로터의 주요 기능에 빠르게 액세스할 수 있습니다. 예를 들어, 어군탐지기 탭은 수중 음파 탐지기 기능과 관련된 보기와 화면을 표시합니다.

팁: 사용 가능한 범주 탭을 보려면 화살표 키를 사용하여 스크롤해야 할 수도 있습니다.

범주 항목 재배열

범주 항목을 재배열하여 화면을 사용자 지정할 수 있습니다.

- 1 사용자 지정할 범주(**차트** 등)를 선택합니다.
- 2 기능 버튼(**항해차트** 등)을 강조 표시합니다.**항해차트**.
- 3 **SELECT** 버튼을 길게 누릅니다.
- 4 **다시 정렬**을 선택합니다.
기능 버튼에 화살표가 나타납니다.
- 5 옮길 버튼을 재선택합니다.
- 6 화살표 키를 사용하여 새 위치를 강조 표시한 후 선택 해제합니다.
- 7 버튼에 새 위치를 선택합니다.
- 8 화면 사용자 지정이 마칠 때까지 반복합니다.
- 9 마치면 **BACK** 또는 **홈**을 선택합니다.

페이지 사용자 지정

조합 페이지 사용자 지정

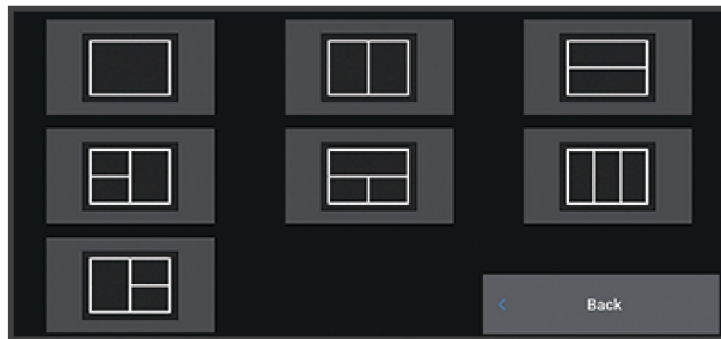
조합 페이지에 표시된 레이아웃과 데이터를 사용자 지정할 수 있습니다.

- 1 콤보를 선택합니다.
- 2 사용자 지정할 콤보 페이지를 선택합니다.
- 3 **MENU > 콤보 편집**을 선택합니다.
- 4 다음 중 어느 하나와 같이 합니다.
 - 콤보의 이름을 변경하려면 **이름**을 선택하고 새 이름을 입력합니다.
 - 표시되는 레이아웃 및 기능 수를 변경하려면 **레이아웃**을 선택한 뒤 옵션을 선택합니다.
 - 화면 일부에 표시되는 기능을 변경하려면 화살표 키를 사용하여 변경할 창을 강조 표시하고 원하는 기능을 선택합니다.
 - 화면 분할 방법을 변경하려면 콤보 페이지를 선택한 후 **사이즈 재조정 배치**를 선택하고 화살표 키를 사용하여 크기를 조정합니다.
 - 페이지에 표시된 데이터와 추가 데이터 표시줄을 변경하려면 **오버레이**를 선택한 뒤 옵션을 선택합니다.
- 5 **완료**를 선택합니다.

새 조합 페이지 생성

필요에 맞게 사용자 지정 조합 페이지를 만들 수 있습니다.

- 1 **콤보 > 콤보 추가**를 선택합니다.
- 2 창을 선택합니다.
- 3 해당 창의 기능을 선택합니다.
- 4 각 페이지 창마다 이러한 단계를 반복합니다.
- 5 **레이아웃**을 선택하여 레이아웃을 선택합니다.



- 6 **이름**을 선택하고 해당 페이지에 대한 이름을 입력한 후 **완료**를 선택합니다.
- 7 **오버레이**를 선택한 후 표시할 데이터를 선택합니다.
- 8 페이지 사용자 지정이 완료되면 **완료**를 선택합니다.

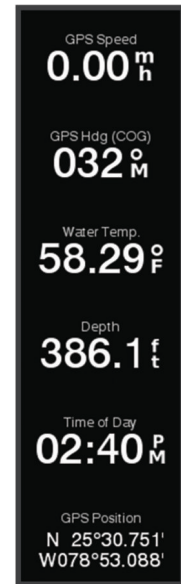
조합 페이지 삭제

- 1 콤보를 선택합니다.
- 2 삭제할 조합 페이지를 강조 표시합니다.
- 3 **MENU**를 선택합니다.
- 4 **콤보 삭제 > 예**를 선택합니다.

데이터 오버레이 사용자 지정

화면에 표시된 데이터 오버레이에서 데이터를 사용자 지정할 수 있습니다.

- 1 현재 보고 있는 화면의 유형에 따라 다음 중 어느 하나와 같이 합니다.
 - 전체 화면 보기에서 **MENU > 오버레이 편집**을 선택합니다.
 - 조합 화면에서 **MENU > 콤보 편집 > 오버레이**를 선택합니다.
- 2 데이터와 데이터 막대를 사용자 지정할 항목을 선택합니다.
 - 데이터 오버레이를 표시하려면 **데이터**를 선택하고 위치를 선택한 후 **BACK**를 선택합니다.
 - 오버레이 상자에 표시된 데이터를 변경하려면 오버레이 상자를 선택하고 표시할 새 데이터를 선택한 후 **BACK**를 선택합니다.
 - 탐색할 때 표시되는 정보를 사용자 지정하려면 **내비게이션**을 선택하고 옵션을 선택합니다.
 - 다른 데이터 막대를 켜려면 **맨 위 막대**, **해저면 바**, **왼쪽 막대** 또는 **오른쪽 막대**를 선택하고 필요한 옵션을 선택합니다.
- 3 **완료**를 선택합니다.



백라이트 조정

- 1 **⚙ > 시스템 > 사운드 및 디스플레이 > 백라이트**를 선택합니다.
- 2 백라이트를 조정합니다.

팁: 아무 화면에서 **⏻**을 여러 차례 눌러 밝기 수준을 스크롤합니다. 이는 밝기가 너무 낮아 화면을 볼 수 없을 때 유용합니다.

컬러 모드 조정

- 1 **⚙ > 시스템 > 사운드 및 디스플레이 > 색상 모드**를 선택합니다.
팁: 아무 화면에서 **⏻ > 색상 모드**를 선택하면 컬러 설정에 액세스할 수 있습니다.
- 2 옵션을 선택합니다.

색상 테마 조정

대부분의 차트 플로터 화면에 사용된 하이라이트 및 강조 색상을 변경할 수 있습니다.

- 1 **⚙ > 시스템 > 사운드 및 디스플레이 > 색상 테마**를 선택합니다.
- 2 옵션을 선택합니다.

자동으로 차트 플로터 켜기

전력이 공급되면 차트 플로터가 자동으로 켜지도록 설정할 수 있습니다. 설정하지 않으면 **⏻**을 눌러 차트 플로터를 켜야 합니다.

⚙ > 시스템 > 자동 시동을 선택합니다.

참고: 자동 시동이 켜진 상태에서 **⏻**을 사용하여 차트 플로터를 끄면 전력이 차단되었다가 2분 안에 다시 적용되므로 **⏻**을 눌러 차트 플로터를 다시 시작하는 것이 좋습니다.

자동으로 시스템 끄기

선택한 시간 동안 차트 플로터와 전체 시스템이 잠자기 상태인 경우 자동으로 꺼지도록 설정할 수 있습니다. 그렇지 않으면, **⏻**을 길게 눌러 시스템을 수동으로 꺼야 합니다.

- 1 **⚙ > 시스템 > 자동 끄기**를 선택합니다.
- 2 옵션을 선택합니다.

시작 화면 사용자 지정

차트 플로터가 켜질 때 표시되는 이미지를 개인 설정할 수 있습니다. 가장 적합한 이미지 선택을 위해 용량은 50MB 이하여야 하며, 권장 크기 ([권장 시작 이미지 치수, 70페이지](#))를 준수해야 합니다.


- 1 사용하려는 이미지가 담긴 메모리 카드를 삽입합니다.
- 2  > 시스템 > 사운드 및 디스플레이 > 시작 이미지 > 이미지 선택을 선택합니다.
- 3 메모리 카드 슬롯을 선택합니다.
- 4 이미지를 선택합니다.
- 5 시작 이미지로 설정을 선택합니다.

차트 플로터가 켜질 때 새 이미지가 표시됩니다.

ActiveCaptain® 앱

경고

사용자는 이 기능을 사용하여 정보를 제출할 수 있습니다. Garmin은 사용자가 제출한 정보의 정확성, 완전성 또는 적시성에 대해 어떠한 보장도 하지 않습니다. 사용자가 제출한 정보를 사용하거나 이에 의존할 때의 위험은 귀하가 감수합니다.

ActiveCaptain 앱을 통해 ECHOMAP UHD2 차트 플로터, 지도와 해도, 그리고 연결된 보트 경험을 위한 ActiveCaptain 커뮤니티에 연결할 수 있습니다.

ActiveCaptain 앱이 설치된 모바일 장치에서 지도와 해도를 다운로드, 구매 및 업데이트할 수 있습니다. 이 앱을 사용하여 웨이포인트 및 루트와 같은 사용자 데이터를 쉽고 빠르게 전송하고 Garmin Quickdraw™ Contours 커뮤니티에 연결하며 장치 소프트웨어를 업데이트하고 여행 계획을 세울 수 있습니다.

ActiveCaptain 역할

ActiveCaptain 앱을 사용하는 ECHOMAP UHD2 장치와의 상호 작용 수준은 역할에 따라 다릅니다.

기능	소유자	게스트
장치, 내장 지도 및 보충 지도 카드를 계정에 등록합니다.	예	아니요
소프트웨어 업데이트	예	예
다운로드하거나 생성한 Garmin Quickdraw 등심선을 자동으로 전송합니다.	예	아니요
웨이포인트 및 루트와 같은 사용자 데이터를 자동으로 전송합니다.	예	아니요
특정 웨이포인트 또는 특정 루트 탐색을 시작해 웨이포인트 또는 루트를 ECHOMAP UHD2 장치로 보냅니다.	예	예

ActiveCaptain 앱으로 시작하기

ActiveCaptain 앱을 사용하여 모바일 장치를 ECHOMAP UHD2 장치에 연결할 수 있습니다. 앱에서는 ECHOMAP UHD2 장치와 상호 작용하는 빠르고 쉬운 방법을 제공하고 데이터 공유, 등록, 장치 소프트웨어 업데이트와 같은 작업을 완료합니다.

- 1 ECHOMAP UHD2 장치에서 **선박 > ActiveCaptain**을 선택합니다.
- 2 **ActiveCaptain** 페이지에서 **Wi-Fi 네트워크 > Wi-Fi > 커짐**을 선택합니다.
- 3 이 네트워크의 이름 및 암호를 입력합니다.
- 4 ECHOMAP UHD2 장치의 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다 ([메모리 카드 삽입, 4페이지](#)).
- 5 **ActiveCaptain 카드 설정**을 선택합니다.

주의

메모리 카드를 포맷하라는 메시지가 표시될 수 있습니다. 카드를 포맷하면 카드에 저장된 모든 정보가 삭제됩니다. 여기에는 웨이포인트와 같이 저장된 사용자 데이터가 포함됩니다. 카드를 포맷하는 것이 좋지만 필수는 아닙니다. 카드를 포맷하기 전에 데이터를 메모리 카드에서 장치 내부 메모리로 저장하는 것이 좋습니다 ([메모리 카드에서 사용자 데이터 복사, 60페이지](#)). ActiveCaptain 앱에 대한 카드를 포맷한 후 사용자 데이터를 다시 카드로 전송할 수 있습니다 ([메모리 카드에 모든 사용자 데이터 복사, 61페이지](#)).

참고: 차트 플로터에서 메모리 카드를 포맷하면 포맷 유형이 유지되며 변경할 수 없습니다. 예를 들어 카드 포맷을 FAT32에서 exFAT로 변경하려면 차트 플로터에서 카드를 사용하기 전에 컴퓨터 또는 다른 장치를 사용하여 변경해야 합니다.

ActiveCaptain 기능을 사용할 때마다 카드가 삽입되어 있는지 확인합니다.

- 6 모바일 장치의 애플리케이션 스토어에서 ActiveCaptain 앱을 설치하고 엽니다.
팁: 모바일 장치에서 이 QR 코드를 스캔하여 앱을 다운로드할 수 있습니다.
- 7 모바일 장치를 ECHOMAP UHD2 장치의 32m(105피트) 이내로 가져옵니다.
- 8 모바일 장치 설정에서 Wi-Fi® 연결 페이지를 열고 3단계에서 입력한 이름과 암호를 사용하여 ECHOMAP UHD2 장치에 연결합니다.



ActiveCaptain 앱으로 소프트웨어 업데이트

장치가 Wi-Fi 기술을 사용할 경우 ActiveCaptain 앱을 사용하여 장치에 대한 최신 소프트웨어 업데이트를 다운로드해 설치할 수 있습니다.

주의

앱에서 대용량 파일을 다운로드하려면 소프트웨어 업데이트가 필요할 수 있습니다. 인터넷 서비스 공급자가 정기적인 데이터 제한 또는 요금을 적용합니다. 제한 또는 요금에 대한 자세한 내용은 인터넷 서비스 공급자에게 문의하십시오.

설치 과정은 몇 분 정도 걸릴 수 있습니다.

- 1 모바일 장치를 ECHOMAP UHD2 장치에 연결합니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기, 9페이지](#)).
- 2 소프트웨어 업데이트를 사용할 수 있고 모바일 장치가 인터넷에 연결되어 있는 경우 **소프트웨어 업데이트 > 다운로드**를 선택합니다.
ActiveCaptain 앱에서 모바일 장치로 업데이트를 다운로드합니다. 앱을 ECHOMAP UHD2 장치에 다시 연결하면 업데이트가 장치로 전송됩니다. 전송이 완료되면 업데이트를 설치하라는 메시지가 표시됩니다.
- 3 ECHOMAP UHD2 장치에 메시지가 표시되면 옵션을 선택하여 업데이트를 설치합니다.
 - 소프트웨어를 즉시 업데이트하려면 **확인**을 선택합니다.
 - 업데이트를 연기하려면 **취소**를 선택합니다. 업데이트를 설치할 준비가 완료되면 **ActiveCaptain > 소프트웨어 업데이트 > 지금 설치**를 선택합니다.

참고: 최상의 경험을 위해 장치의 소프트웨어를 최신 상태로 유지해야 합니다. 소프트웨어 업데이트는 개인 정보 보호, 보안, 기능을 변경하고 개선합니다.

ActiveCaptain에서 해도 업데이트

참고: 해도를 업데이트하려면, 먼저 등록을 해야 합니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기, 9페이지](#)).


ActiveCaptain 앱을 사용하여 장치에 대한 최신 해도 업데이트를 다운로드한 후 전송할 수 있습니다. 다운로드 시간을 단축하고 저장 공간을 절약하기 위해, 필요한 해도 영역만 다운로드할 수 있습니다.

해도 또는 영역을 최초로 다운로드한 후, ActiveCaptain을 열 때마다 자동으로 업데이트됩니다.

전체 해도를 다운로드하는 경우 Garmin Express™ 앱을 사용하여 메모리 카드에 지도를 다운로드할 수 있습니다 ([Garmin Express 앱을 사용하여 차트 업데이트, 65페이지](#)). Garmin Express 앱이 ActiveCaptain 앱보다 대용량 차트를 더 빠르게 다운로드합니다.

주의

앱에서 대용량 파일을 다운로드하려면 해도 업데이트가 필요할 수 있습니다. 인터넷 서비스 공급자가 정기적인 데이터 제한 또는 요금을 적용합니다. 제한 또는 요금에 대한 자세한 내용은 인터넷 서비스 공급자에게 문의하십시오.

- 1 모바일 장치에서 인터넷에 액세스할 수 있으면, **해도** >  > **해도 다운로드**를 선택합니다.
- 2 다운로드할 영역을 선택합니다.
- 3 **다운로드**를 선택합니다.
- 4 필요시 업데이트할 지도를 선택합니다.

ActiveCaptain 앱에서 모바일 장치로 업데이트를 다운로드합니다. 앱을 ECHOMAP UHD2 장치에 재연결하면, 업데이트가 해당 장치로 전송됩니다. 전송이 완료되면 업데이트된 해도를 사용할 수 있습니다.

차트 구독

차트 구독을 통해 ActiveCaptain 모바일 앱을 사용하여 최신 차트 업데이트 및 추가 콘텐츠에 액세스할 수 있습니다. 매일 업데이트된 차트와 콘텐츠를 다운로드할 수 있습니다.

ActiveCaptain 모바일 앱을 사용하여 차트 구독을 구매, 활성화, 갱신할 수 있습니다 ([상세 해도, 12페이지](#)).


무선 공유

ECHOMAP UHD2 5/7 cv 장치를 다른 ECHOMAP UHD2 장치 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치에 무선으로 연결하여 사용자 데이터 및 수중 음파 탐지기를 공유할 수 있습니다 ([사용자 데이터 및 수중 음파 탐지기를 공유하기 위해 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치 연결, 11페이지](#)). 무선 네트워크 설정을 처음으로 열면 호스트 장치에서 무선 네트워크를 설정하라는 메시지가 표시됩니다. 네트워크를 설정하고 나면 장치를 휴대폰과 같은 다른 무선 장치와 연결하여 ActiveCaptain 앱을 사용할 수 있습니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기, 9페이지](#)).

참고: 연결된 호환 ECHOMAP 장치가 모두 소프트웨어 버전 41.00 이상인 경우 한 장치에서 소프트웨어 업데이트를 수행하면 연결된 다른 장치가 자동으로 업데이트됩니다. 따라서 각 장치를 별도로 업데이트할 필요가 없습니다.

Wi-Fi 네트워크 설정

이 장치에서 다른 차트플로터나 휴대폰과 같은 무선 장치를 연결할 수 있는 Wi-Fi 네트워크를 호스팅할 수 있습니다. 무선 네트워크 설정에 처음 액세스하면 네트워크를 설정하라는 메시지가 표시됩니다.

- 1  > **통신** > **Wi-Fi 네트워크** > **Wi-Fi** > **켜짐** > **확인**을 선택합니다.
- 2 필요한 경우, 이 무선 네트워크의 이름을 입력합니다.
- 3 암호를 입력합니다.

휴대폰과 같은 무선 장치에서 무선 네트워크에 액세스하려면 암호가 필요합니다. 암호는 대소문자를 구분합니다.



사용자 데이터 및 수중 음파 탐지기를 공유하기 위해 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치 연결


ECHOMAP UHD2 5/7 cv 장치를 다른 ECHOMAP UHD2 장치 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치에 연결하여 사용자 데이터와 수중 음파 탐지기를 무선으로 공유할 수 있습니다.

두 개의 장치는 연결되어 있는 동안 사용자 데이터를 자동으로 공유합니다. 수중 음파 탐지기 공유 시에는 수중 음파 탐지기 소스를 선택해야 할 수 있습니다 ([수중 음파 탐지기 공유, 11페이지](#)).

두 개의 장치를 연결하려면 하나의 장치를 호스트로, 다른 장치를 클라이언트로 지정해야 합니다. 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치만 동시에 연결할 수 있습니다. 호스트 장치는 클라이언트 장치에 연결되어 있는 동안 휴대폰이나 태블릿처럼 다른 무선 장치에 연결할 수 있습니다.

참고: ECHOMAP UHD2 6/7/9 sv 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치는 호스트 장치로 설정된 ECHOMAP UHD2 5/7 cv에 연결할 수 없습니다. 이 상황에서는 ECHOMAP UHD2 6/7/9 sv 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치를 호스트로 설정해야 합니다.

- 1 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치가 범위 32m(105피트) 내에 있도록 하고, 두 개의 장치를 모두 켭니다.
- 2 네트워크를 호스팅할 호환되는 ECHOMAP 장치에서 Wi-Fi 네트워크 ([Wi-Fi 네트워크 설정, 10페이지](#))를 설정합니다.
- 3 호환되는 ECHOMAP 호스트 장치에서  > 통신 > Wi-Fi 네트워크 > Wi-Fi > 켜짐 > 호스트 > 차트 플로터 페어링 > 시작을 선택합니다.
- 4 호환되는 ECHOMAP 클라이언트 장치에서  > 통신 > Wi-Fi 네트워크 > Wi-Fi > 켜짐 > 클라이언트 > 호스트 페어링 > 시작을 선택합니다.
- 5 장치 연결이 성공하면 **확인**을 누릅니다.

장치의 페어링을 해제하고 무선 자격 증명을 제거하여 향후에 연결을 시도하지 않게 하려면, 클라이언트 장치에서  > 통신 > Wi-Fi 네트워크 > 페어링 해제를 선택합니다.

두 개의 장치를 연결할 수 없다면 연결 문제를 해결하고 다시 시도합니다 ([무선 연결 문제 해결, 11페이지](#)).

수중 음파 탐지기 공유

Wi-Fi 네트워크에서 연결된 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치는 수중 음파 탐지기를 공유할 수 있습니다 ([사용자 데이터 및 수중 음파 탐지기를 공유하기 위해 두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치 연결, 11페이지](#)).

두 개의 ECHOMAP 장치 모두에 변환기가 연결되어 있다면 각 장치는 각자의 수중 음파 탐지기 소스를 자동으로 사용합니다. 수동으로 수중 음파 탐지기 소스를 다른 장치로 바꿀 수 있습니다 ([수중 음파 탐지기 소스 선택, 42페이지](#)).

하나의 ECHOMAP 장치에만 변환기가 연결되어 있다면 해당 장치는 두 개의 장치 모두에 사용되는 수중 음파 탐지기 소스가 됩니다.

무선 연결 문제 해결

두 개의 호환되는 ECHOMAP 장치를 무선으로 연결할 수 없다면 다음 항목들을 확인한 후 다시 시도하십시오.

- ECHOMAP UHD2 6/7/9 sv 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치와 ECHOMAP UHD2 5/7 cv 장치를 연결하는 경우 ECHOMAP UHD2 6/7/9 sv 또는 ECHOMAP Ultra 2를 네트워크 호스트로 설정해야 합니다. ECHOMAP UHD2 6/7/9 sv 또는 ECHOMAP Ultra 2 장치를 호스트로 설정된 ECHOMAP UHD2 5/7 cv 장치에 연결할 수 없습니다.
- 두 개의 장치가 범위(32m(105피트)) 내에 있는지 확인합니다.
- 장치 간에 신호 장애물, 특히 금속이 있는지 확인합니다.
- 장치를 껐다 켜고 다시 연결을 시도합니다.

차트 플로터에 무선 장치 연결

차트 플로터 무선 네트워크에 무선 장치를 연결하려면 먼저 차트 플로터 무선 네트워크를 구성해야 합니다 ([Wi-Fi 네트워크 설정, 10페이지](#)).

여러 무선 장치를 차트 플로터에 연결하면 데이터를 공유할 수 있습니다.

- 1 무선 장치에서 Wi-Fi 기술을 켜고 무선 네트워크를 검색합니다.
- 2 차트 플로터 무선 네트워크의 이름을 선택합니다 ([Wi-Fi 네트워크 설정, 10페이지](#)).
- 3 차트 플로터 암호를 입력합니다.

Wi-Fi 네트워크 관리

Wi-Fi 호스트 변경


Wi-Fi 해양 네트워크에 Garmin 기술이 적용된 여러 차트 플로터가 있는 경우 어떤 차트 플로터가 Wi-Fi 호스트인지 변경할 수 있습니다. 이는 Wi-Fi 통신에 문제가 있을 경우 도움이 될 수 있습니다. Wi-Fi 호스트를 변경하면 모바일 장치와 물리적으로 더 가까운 차트 플로터를 선택할 수 있습니다.

1  > 통신 > Wi-Fi 네트워크 > 고급 설정 > Wi-Fi 호스트를 선택합니다.

2 화면의 지침을 따릅니다.

무선 채널 변경

장치를 찾거나 장치에 연결하는 데 문제가 있거나 간섭이 발생하는 경우 무선 채널을 변경하면 됩니다.

1  > 통신 > Wi-Fi 네트워크 > 고급 설정 > 해협을 선택합니다.

2 새 채널을 입력합니다.

이 네트워크에 연결된 장치의 무선 채널은 변경하지 않아도 됩니다.

해도 및 3D 해도 보기

사용 가능한 해도 및 3D 해도 보기는 사용되는 지도 데이터와 액세스리에 따라 다릅니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 3D 해도 보기가 가능합니다.

해도 및 3D 해도 보기에 액세스하려면 차트를 선택합니다.

항해차트: 사전 로드된 지도와 보충 지도(사용 가능한 경우)에서 제공하는 탐색(내비게이션) 데이터를 표시합니다. 오버헤드 보기에서 이 데이터는 부표, 조명, 케이블, 심도 측심, 계류장, 조수 관측소 등의 정보를 제공합니다.

낚시 차트: 해도에서 해저 등심선과 심도 측심에 대한 상세 보기를 제공합니다. 이 해도는 탐색 데이터를 생략하고 상세한 해저 지형과 함께 수심을 파악할 수 있도록 해저 등심선을 제공합니다. 이 해도는 해양의 심해 조업에 가장 유용합니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 어장 해도를 볼 수 있습니다.

원근법 3D: 시각적 항법보조를 위해 코스에 따라 배의 선수와 선미에 대한 보기를 제공합니다. 이 보기는 까다로운 여울이나 암초, 교량, 해협을 탐색할 때 유용하며, 익숙하지 않은 항만 또는 정박지에서 진입/진출 루트를 파악하는 데 도움이 됩니다.

3D 차트: 시각적 항법보조를 위해 코스에 따라 배의 선수와 선미에서 본 상세한 3차원 보기를 표시합니다. 이 보기는 까다로운 여울이나 암초, 교량, 해협을 탐색하고, 익숙하지 않은 항만 또는 정박지에서 진입/진출 루트를 파악하는 데 유용합니다.

Fish Eye 3D: 해도 정보에 따라 해저를 시각적으로 표현한 수중 보기를 제공합니다. 수중 음파 탐지기 변환기를 연결하면 어군 등 부유 타겟이 빨간색, 녹색, 노란색의 구 형태로 표시됩니다. 빨간색은 최대 타겟을, 녹색은 최소 타겟을 각각 나타냅니다.

음영 기록: 호수와 해안 지역의 고해상도 해발 음영을 제공합니다. 이 차트는 낚시와 다이빙에 도움이 될 수 있습니다.

참고: 일부 지역에서는 프리미엄 해도에서 음영 기록 해도를 볼 수 있습니다.

상세 해도

이 차트 플로터는 최신 Garmin Navionics+™ 지도 제작 및 추가 프리미엄 해도 기능과 호환됩니다. 다음 세 가지 방법으로 이러한 해도를 얻을 수 있습니다.


- 사전에 로드된 상세 해도를 포함하는 차트 플로터를 구입할 수 있습니다.
- Garmin 판매처나 garmin.com을 통해 메모리 카드에서 해도 지역을 구입할 수 있습니다.
- ActiveCaptain 앱에서 해도 지역을 구입하고 차트 플로터로 다운로드할 수 있습니다.

참고: 차트 플로터의 전체 해도 기능에 액세스하려면 ActiveCaptain 앱을 통해 메모리 카드에서 구입한 해도와 사전 로드된 해도를 활성화해야 합니다.

해도 구독 활성화

메모리 카드에서 구입했거나 장치에 사전 로드된 Garmin Navionics+ 해도의 모든 기능을 사용하려면 ActiveCaptain 앱을 사용하여 구독을 활성화해야 합니다.

구독하면 최신 해도 업데이트와 구매에 포함된 추가 콘텐츠를 이용할 수 있습니다.


- 1 메모리 카드에서 해도를 구입한 경우 차트 플로터나 Garmin 메모리 카드 판독기의 메모리 카드 슬롯에 카드를 삽입합니다.
- 2 모바일 장치에서 ActiveCaptain 앱을 열고 차트 플로터에 연결합니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기, 9페이지](#)).
- 3 ActiveCaptain 앱이 차트 플로터에 연결되면 모바일 장치가 인터넷에 연결되어 있는지 확인합니다.
- 4 ActiveCaptain 앱에서 **해도** >  > **내 해도**를 선택하고 해도에 대한 활성 구독이 목록에 표시되는지 확인합니다.
- 5 필요한 경우 ActiveCaptain 앱을 차트 플로터에 연결하여 활성화 프로세스를 완료합니다.

ActiveCaptain 앱은 인터넷에 연결된 후 차트 플로터에 연결되면 자동으로 구독을 활성화합니다.

ActiveCaptain 앱의 내 해도 목록에 구독 상태가 표시됩니다.

참고: 새 구독을 확인하는 데 몇 시간이 걸릴 수 있습니다.


ActiveCaptain에서 해도 구독 구매

- 1 모바일 장치를 인터넷에 연결하고 ActiveCaptain 앱을 엽니다.
- 2 **해도** >  > **내 해도** > **해도 구독 추가**를 선택합니다.
- 3 해도를 선택합니다.
- 4 **지금 구독하기**를 선택합니다.

참고: 새 구독을 표시하는 데 몇 시간이 걸릴 수 있습니다.

구독 갱신

지도 제작 기능 구독은 1년 후에 만료됩니다. 구독이 만료된 후, 다운로드한 해도를 계속 사용할 수 있지만, 최신 해도 업데이트나 추가 콘텐츠를 다운로드할 수는 없습니다.

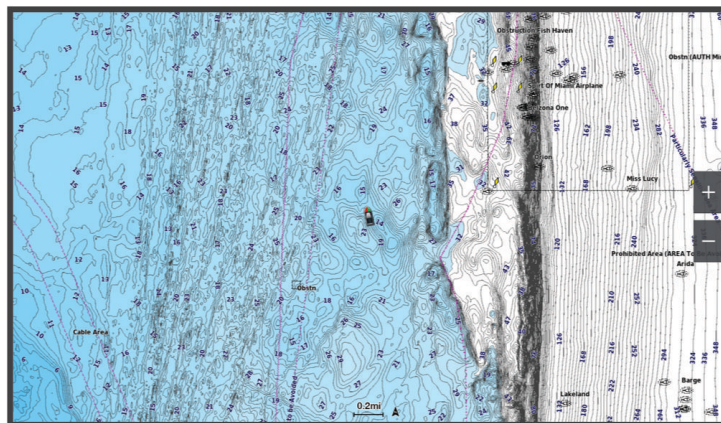
- 1 모바일 장치를 인터넷에 연결하고 ActiveCaptain 앱을 엽니다.
- 2 **해도** >  > **내 해도**를 선택합니다.
- 3 갱신할 해도를 선택합니다.
- 4 **지금 갱신하기**를 선택합니다.

참고: 갱신된 구독을 표시하는 데 몇 시간이 걸릴 수 있습니다.

항법도 및 어장도

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 어장 해도를 볼 수 있습니다.

항해차트는 항법에 최적화되어 있습니다. 코스를 계획하고, 지도 정보를 보고, 항법 지원을 목적으로 해도를 사용할 수 있습니다. 항해차트를 열려면 **차트 > 항해차트**를 선택합니다.



낚시 차트는 더 많은 해저면 정보 및 낚시 콘텐츠 보기를 제공합니다. 이 해도는 낚시에 맞게 최적화되어 있습니다. 낚시 차트를 열려면 **차트 > 낚시 차트**를 선택합니다..

해도 기호

이 표에는 상세한 해도에서 볼 수 있는 몇 가지 공통된 기호가 포함되어 있습니다.

아이콘	설명
	부표
	정보
	선박 서비스
	조수 관측소
	조류 관측소
	오버헤드 사진 촬영
	원근법 사진 촬영

이 외에도 대부분의 해도에서 일반적으로 볼 수 있는 기능으로는 등심선, 조건대, 지점 측심(원본 지면 해도에 표시된 대로), 항법보조 및 기호, 장애물, 케이블 구역 등이 있습니다.

해도 확대/축소

확대/축소 수준은 해도 하단의 눈금 번호로 나타냅니다. 눈금 번호 아래 막대가 해도에서의 거리를 나타냅니다.


- 축소하려면 **—**를 선택합니다.
- 확대하려면 **+**를 선택합니다.

키를 사용하여 해도 패닝

해도를 이동하여 현재 위치가 아닌 다른 영역을 볼 수 있습니다.

- 1 해도에서 화살표 키를 사용합니다.
- 2 **BACK**를 선택하여 패닝을 중지하거나 현재 위치가 있는 화면으로 돌아갑니다.
참고: 조합 화면에서 패닝하려면 **SELECT**를 선택합니다.

장치 키를 사용하여 지도에서 항목 선택

- 1 해도 또는 3D 해도 보기에서, , ,  또는  키를 선택하여 커서를 이동합니다.
- 2 **SELECT**를 선택합니다.

해도에서 거리 측정

- 1 해도에서 위치를 선택합니다.
- 2 **측정**을 선택합니다.
현재 위치를 표시하는 고정 핀이 화면에 나타납니다. 핀에서 선택한 위치까지의 거리와 각도가 왼쪽 상단에 나열됩니다.
팁: 핀을 재설정하고 현재 커서 위치에서 측정하려면 참조 설정을 선택합니다.

해도에 웨이포인트 생성

- 1 해도 에서 위치 또는 개체를 선택합니다.
- 2 **마크작성**을 선택합니다.

해도에서 위치 및 개체 정보 보기

항법도 또는 어장도에서 위치 또는 개체에 대한 정보(조수, 조류, 천체, 해도 참조 또는 현지 서비스 등)를 볼 수 있습니다.

- 1 항법도 또는 어장도에서 위치 또는 개체를 선택합니다.
옵션 목록이 표시됩니다. 선택한 위치 또는 개체에 따라 옵션이 다르게 나타납니다.
- 2 **안내**를 선택합니다.

항법보조에 대한 세부 정보 보기

항법도, 어장도, Perspective 3D 해도 보기, Mariner's Eye 3D 해도 보기에서 표지, 조명, 장애물 등 다양한 항법보조 유형에 대한 세부 정보를 볼 수 있습니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 어장 해도를 볼 수 있습니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 3D 해도 보기가 가능합니다.

- 1 해도 또는 3D 해도 보기에서 항법보조를 선택합니다.
- 2 항법보조의 이름을 선택합니다.

해도에서 지점 탐색

⚠ 경고




차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

이동 방향을 사용하면 직진 코스와 수정된 코스에서 땅 또는 얕은 수역을 피할 수 있습니다. 눈으로 관찰하면서 땅, 얕은 수역 및 다른 위험한 물체를 피해 조종하십시오.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 어장 해도를 볼 수 있습니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

- 1 항법도 또는 어장도에서 위치를 선택합니다.
- 2 필요에 따라 **항해**를 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 위치를 바로 탐색하려면 **출발** 또는 를 선택합니다.
 - 위치에 회전을 포함한 루트를 생성하려면 **경로** 또는 를 선택합니다.
 - Auto Guidance를 사용하려면 **자동 안내** 또는 를 선택합니다.

- 4 자홍색 선으로 표시된 코스를 검토합니다 ([루트 색상 코딩, 26페이지](#)).

참고: 자동 안내 사용 시 자홍색 선 부분 안의 회색 구간은 자동 안내에서 Auto Guidance 안내선 부분을 계산할 수 없다는 것을 표시합니다. 이는 최소 안전 수심과 최소 안전 장애물 높이의 설정이 원인입니다.

- 5 자홍색 선을 따라가며 육지, 얕은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.

프리미엄 차트 기능

⚠ 경고

차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

참고: 모든 모델이 모든 해도를 지원하지는 않습니다.

Garmin Navionics Vision+™ 같은 고급형 해도(선택 사항)를 사용하면 차트 플로터를 최대한 활용할 수 있습니다. 상세한 해도 기능 외에도 고급형 해도는 일부 지역에서 사용 가능한 다음과 같은 기능을 포함합니다.

참고: 일부 프리미엄 차트 기능은 구매 후 즉시 사용할 수 없습니다. 모든 프리미엄 기능에 액세스하려면 먼저 차트 구독을 활성화하고 ActiveCaptain 앱을 사용하여 특정 기능을 다운로드하도록 선택해야 합니다 ([해도 구독 활성화, 13페이지](#)).

Mariner's Eye 3D: 3차원 항법보조를 위해 배의 선수와 선미에서 바라본 화면을 보여줍니다.

Fish Eye 3D: 해도 정보에 따라 해저를 시각적으로 표현한 수중 3차원 보기를 제공합니다.

어장도: 탐색 데이터 없이 세밀한 해저 등심선을 사용하여 해도를 표시합니다. 이 해도는 해양의 심해 조업에 효과적입니다.

고해상도 위성 영상: 항법도에 표시된 육지와 바다를 실제로 볼 수 있도록 고해상도 위성 이미지를 제공합니다 ([항법도에 위성 영상 표시, 18페이지](#)).

항공 사진: 주변을 사실적으로 시각화할 수 있도록 계류장과 기타 항법상 중요한 항공 사진을 표시합니다 ([랜드마크 항공 사진 보기, 19페이지](#)).

자세한 도로 데이터와 POI 데이터: 주요 해안도로와 음식점, 숙박시설, 지역 명소 등의 관심 지점(POI)을 매우 자세히 표시한 도로 데이터와 POI 데이터를 보여줍니다.

자동 안내: 선박 및 해도 데이터와 관련된 구체적인 정보를 바탕으로 목적지까지 최적의 경로를 결정합니다.

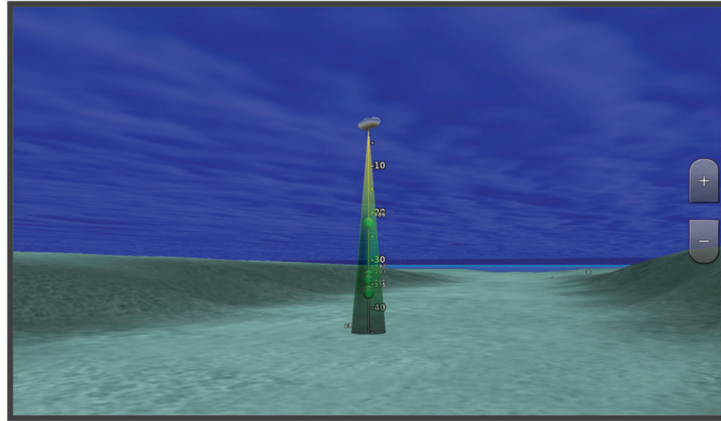
수중 음파 탐지기 이미지: 수중 음파 탐지기 이미지를 표시하여 해저 밀도 표시를 지원합니다.

음영 기록: 음영 처리된 해저의 등고선을 표시합니다.

Fish Eye 3D 해도 보기

Fish Eye 3D 해도 보기에서는 Garmin Navionics Vision+과 같은 고급형 해도의 등심선을 사용하여 해저 또는 호수 바닥의 수중 보기를 제공합니다.


물고기와 같은 부유 타겟은 빨간색, 녹색 및 노란색 구 형태로 표시됩니다. 빨간색은 최대 타겟을, 녹색은 최소 타겟을 각각 나타냅니다.




조수 관측소 정보 보기

⚠ 경고

조수 및 조류 정보는 정보 제공용입니다. 게시된 모든 물 관련 지침을 숙지하고, 주변 환경을 파악하고, 물 안팎과 주위에 대해 안전하게 판단해야 할 책임은 귀하에게 있습니다. 이 경고를 따르지 않으면 재산 피해, 심각한 부상 또는 죽음에 이를 수 있습니다.

해도에서  아이콘은 조수 관측소를 나타냅니다. 다양한 시간대 또는 날짜의 조수 수위를 예측하는 데 도움이 되는 조수 관측소의 상세 그래프를 볼 수 있습니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

- 1 항법도 또는 어장도에서 조수 관측소를 선택합니다.
조수 방향과 조수 수위 정보가  근처에 나타납니다.
- 2 관측소 이름을 선택합니다.

조수 및 조류 애니메이션 표시기

⚠ 경고

조수 및 조류 정보는 정보 제공용입니다. 게시된 모든 물 관련 지침을 숙지하고, 주변 환경을 파악하고, 물 안팎과 주위에 대해 안전하게 판단해야 할 책임은 귀하에게 있습니다. 이 경고를 따르지 않으면 재산 피해, 심각한 부상 또는 죽음에 이를 수 있습니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

항법도 또는 어장도에서 애니메이션을 사용한 조수 관측소 및 조류 방향 표시를 볼 수 있습니다. 이 경우 해도 설정에서 애니메이션 아이콘이 활성화되어야 합니다 ([조수 및 조류 표시기 표시, 18페이지](#)).

조수 관측소에 대한 표시기는 해도에 화살표와 함께 세로 막대 그래프로 나타냅니다. 아래쪽을 가리키는 빨간색 화살표는 썰물을 나타내고, 위쪽을 가리키는 파란색 화살표는 밀물을 나타냅니다. 조수 관측소 표시기로 커서를 가져가면 관측소의 조수 높이가 관측소 표시기 위에 나타납니다.

조류 방향 표시기는 해도에 화살표로 나타냅니다. 각 화살표의 방향은 해도의 특정 위치에서 조류의 방향을 나타냅니다. 조류 화살표의 색상은 해당 위치에서 조류 속도 범위를 나타냅니다. 조류 방향 표시기 위로 커서를 가져가면 해당 위치에서 특정 조류 속도가 방향 표시기 위에 나타납니다.

색상	조류 속도 범위
노란색	0 ~ 1노트
주황색	1 ~ 2노트
빨간색	2노트 이상

조수 및 조류 표시기 표시

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

항법도 또는 어장도에서 정적인 또는 애니메이션을 사용한 조수 및 조류 관측소 표시기가 나타나게 할 수 있습니다.

- 항법도 또는 어장도에서 **MENU > 레이어 > 차트 > 조수/조류**를 선택합니다.
- 옵션을 선택합니다.
 - 해도에 조수 관측소 애니메이션 표시기와 조류 방향 애니메이션 표시기를 표시하려면 **애니메이션**을 선택합니다.
 - 조수 및 조류 슬라이더를 활성화하여 지도에 조수 및 조류가 보고되는 시간을 설정하려면 **슬라이더**를 선택합니다.

항법도에 위성 영상 표시

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

항법도의 육지 또는 육지와 바다 부분에 고해상도 위성 이미지를 오버레이할 수 있습니다.

참고: 이 기능이 활성화된 경우, 고해상도 위성 이미지는 낮은 확대/축소 배율로만 제공됩니다. 특정한 해도 영역에서 고해상도 이미지를 볼 수 없을 때는 **+**를 선택하여 확대할 수 있습니다. 또한 지도 확대/축소 세부 정보를 변경하여 상세 수준을 더 높게 설정할 수 있습니다.

- 항법도에서 **MENU > 레이어 > 차트 > 위성 사진**을 선택합니다.
- 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 육지에 대해서는 사진을 겹쳐 놓고 바다에는 표준 해도 정보를 표시하려면 **육지 전용**을 선택합니다.

참고: Standard Mapping® 해도를 보려면 이 설정을 활성화해야 합니다.

- 지정된 불투명도로 바다와 육지에 모두 사진을 표시하려면 **사진 지도**를 선택합니다. 사진 불투명도를 조정하려면 슬라이더 막대를 사용합니다. 백분율을 높게 설정할수록 위성 사진이 육지와 바다에서 차지하는 면적은 더 넓어집니다.



랜드마크 항공 사진 보기

항법도에서 항공 사진을 보려면 해도 설정에서 해도 설정 ([해도 레이어, 19페이지](#))에서 사진 마크 설정을 켜야 합니다.

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

랜드마크, 계류장, 항만의 항공 사진을 사용하여 주변을 파악하거나 도착 전에 계류장 또는 항만 모습에 익숙해질 수 있습니다.

1 항법도에서 카메라 아이콘을 선택합니다.

- 오버헤드 사진을 보려면 을 선택합니다.
- 원근법 사진을 보려면 을 선택합니다. 사진은 카메라 위치에서 촬영되고 원추 방향을 가리킵니다.

2 사진을 선택합니다.

해도 메뉴

참고: 모든 설정이 전체 해도에 적용되는 것은 아닙니다. 일부 옵션은 고급형 지도 또는 연결된 액세서리(예: 레이더)가 필요합니다.

참고: 메뉴에는 설치된 해도 또는 현재 위치에서 지원하지 않는 일부 설정이 포함될 수 있습니다. 이러한 설정을 변경해도 해도 보기에 영향을 주지 않습니다.

해도에서 MENU를 선택합니다.

레이어: 해도에 있는 여러 항목의 형태를 조정합니다 ([해도 레이어, 19페이지](#)).

Quickdraw 등심선: 해저 등심선 도면을 켜면 어장 지도 레이블을 만들 수 있습니다 ([Garmin Quickdraw Contours 맵핑, 23페이지](#)).

설정: 해도 설정을 조정합니다 ([해도 설정, 22페이지](#)).

오버레이 편집: 화면에 표시되는 데이터를 조정합니다 ([데이터 오버레이 사용자 지정, 7페이지](#)).

해도 레이어

해도 레이어를 켜고 끄며 해도의 기능을 사용자 지정할 수 있습니다. 사용 중인 해도 또는 해도 보기에 따라 설정이 달라집니다.

참고: 모든 설정이 전체 해도 및 차트 플로터 모델에 적용되는 것은 아닙니다. 일부 옵션은 고급형 지도 또는 연결된 액세서리가 필요합니다.

참고: 메뉴에는 설치된 해도 또는 현재 위치에서 지원하지 않는 일부 설정이 포함될 수 있습니다. 이러한 설정을 변경해도 해도 보기에 영향을 주지 않습니다.

해도에서 **MENU > 레이어**를 선택합니다.

차트: 해도 관련 항목을 표시하고 숨깁니다 ([해도 레이어 설정, 20페이지](#)).

선박 설정: 보트 관련 항목을 표시하고 숨깁니다 ([내 선박 레이어 설정, 20페이지](#)).

사용자 데이터 관리: 웨이포인트, 경계 및 트랙 등의 사용자 데이터를 표시하고 숨기며 사용자 데이터 목록을 엽니다 ([사용자 데이터 레이어 설정, 20페이지](#)).

물: 수심 항목을 표시하고 숨깁니다 ([물 레이어 설정, 21페이지](#)).

Quickdraw 등심선: Garmin Quickdraw Contours 데이터를 표시하고 숨깁니다 ([Garmin Quickdraw Contours 설정, 25페이지](#)).

해도 레이어 설정

해도에서 **MENU > 레이어 > 차트**를 선택합니다.

위성 사진: 특정한 고급형 지도가 사용될 때 항법도의 육지 또는 육지와 바다 부분에 고해상도 위성 이미지를 표시합니다 ([항법도에 위성 영상 표시, 18페이지](#)).

참고: Standard Mapping 해도를 보려면 이 설정을 활성화해야 합니다.

조수/조류: 해도에 조류 관측소 표시기와 조수 관측소 표시기를 보여줍니다 ([조수 및 조류 표시기 표시, 18페이지](#)). 조수와 조류 슬라이더를 사용하여 조수와 조류가 지도에 보고되는 시간을 설정할 수 있습니다.

육지 POI: 육상에 관심 지점을 표시합니다.

항법설비: 항법보조(예: ATON과 섬광등)를 해도에 표시합니다. NOAA 또는 IALA 항법보조 유형을 선택할 수 있습니다.

서비스포인트: 선박 서비스를 위한 위치를 표시합니다.

깊이: 수심 레이어에 있는 항목을 조정합니다 ([수심 레이어 설정, 20페이지](#)).

출입금지구역: 해도에 출입금지구역에 대한 정보를 표시합니다.

사진 마크: 항공 사진을 위한 카메라 아이콘을 표시합니다 ([랜드마크 항공 사진 보기, 19페이지](#)).

수심 레이어 설정

해도에서 **MENU > 레이어 > 차트 > 깊이**를 선택합니다.

수심 음영: 해당 구간을 음영 처리할 고위 수심과 저위 수심을 지정합니다.

얕은 음영: 해안선부터 지정된 수심까지 음영을 설정합니다.

마크 수심: 지점 측심을 켜고 위험스러운 수심을 설정합니다. 위험스러운 수심과 같거나 더 얕은 지점 심도는 빨간색 텍스트로 표시됩니다.

어군 등심선: 해저 등심선과 심도 측심에 대한 상세 보기 확대/축소 수준을 설정하고 어로에 있는 동안 최적의 사용을 위해 지도 표시를 단순화합니다.

내 선박 레이어 설정

해도에서 **MENU > 레이어 > 선박 설정**을 선택합니다.

방위선: 뱃머리를 기점으로 향해 방향을 지도에 표시한 선인 방향선을 표시 및 조정합니다xxx.

방위선 > 선미 라인: 보트 선미에서 운행 방향의 반대쪽으로 연결선을 표시합니다.

활성 항적: 해도에 활성 트랙을 표시하고 활성 항적 옵션 메뉴를 엽니다.

방위표시도: 배 주위에 방위표시도가 나타납니다. 나침반 방향은 배의 방향을 가리키고 있습니다.

선박 아이콘: 해도에서 현재 위치를 표시하는 아이콘을 설정합니다.

사용자 데이터 레이어 설정

웨이포인트, 경계 및 트랙 등의 사용자 데이터를 해도에 표시할 수 있습니다.

해도에서 **MENU > 레이어 > 사용자 데이터 관리**를 선택합니다.

웨이포인트: 해도에 웨이포인트를 표시하고 웨이포인트 목록을 엽니다.

경계: 해도에 경계를 표시하고 경계 목록을 엽니다.

항적: 해도에 트랙을 표시합니다.

물 레이어 설정

해도에서 **MENU > 레이어 > 물**을 선택합니다.

참고: 메뉴에는 설치된 해도 또는 현재 위치에서 지원하지 않는 일부 설정이 포함될 수 있습니다. 이러한 설정을 변경해도 해도 보기에 영향을 주지 않습니다.

참고: 모든 설정이 전체 해도, 보기 및 차트 플로터 모델에 적용되는 것은 아닙니다. 일부 옵션은 고급형 지도 또는 연결된 액세서리가 필요합니다.

수심 음영: 해당 구간을 음영 처리할 고위 수심과 저위 수심을 지정합니다 ([수심 범위 음영 처리, 21페이지](#)).

얕은 음영: 해안선부터 지정된 수심까지 음영을 설정합니다.

마크 수심: 지점 측심을 켜고 위험스러운 수심을 설정합니다. 위험스러운 수심과 같거나 더 얕은 지점 심도는 빨간색 텍스트로 표시됩니다.

어군 등심선: 해저 등심선과 심도 측심에 대한 상세 보기 확대/축소 수준을 설정하고 어로에 있는 동안 최적의 사용을 위해 지도 표시를 단순화합니다.

음영 기록: 음영 처리된 해저의 등고선을 표시합니다. 이 기능은 일부 고급형 지도에서만 사용이 가능합니다.

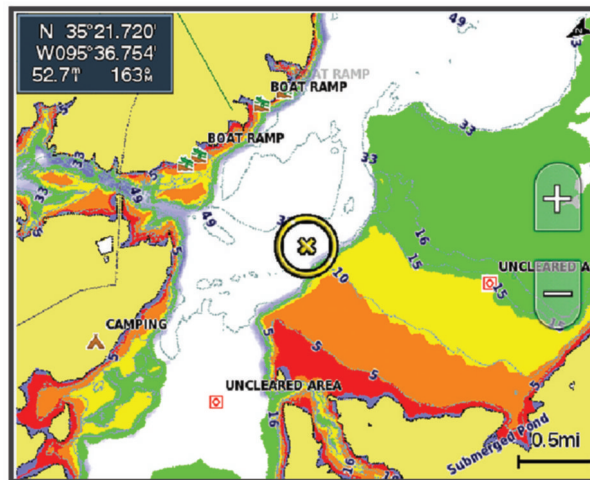
어탐 이미지: 수중 음파 탐지기 이미지를 표시하여 해저 밀도 표시를 지원합니다. 이 기능은 일부 고급형 지도에서만 사용이 가능합니다.

호수 수위: 호수의 현재 수위를 설정합니다. 이 기능은 일부 고급형 지도에서만 사용이 가능합니다.

수심 범위 음영 처리

지도에 색상 범위를 설정하여 타겟 어군이 미끼를 물고 있는 곳의 수심을 표시할 수 있습니다. 더 깊은 범위를 설정하면 특정 수심 범위 내에서 해저 깊이가 얼마나 빠르게 변화하는지 모니터링할 수 있습니다. 수심 범위를 최대 10개까지 생성할 수 있습니다. 내수면 낚시의 경우 지도가 복잡해질 수 있으니 수심 범위를 5개까지만 사용하는 것이 좋습니다. 수심 범위는 모든 해도와 모든 수역에 적용됩니다.

일부 Garmin LakeVü™ 및 고급 보조 해도에는 기본적으로 여러 개의 수심 범위 음영 처리가 있습니다.



빨간색	0~1.5m(0~5피트)
주황색	1.5~3m(5~10피트)
노란색	3~4.5m(10~15피트)
녹색	4.5~6.1m(15~20피트)

커서 조정하려면 해도에서 **MENU > 레이어 > 물 > 수심 음영**를 선택합니다.

해도 설정

참고: 모든 설정이 전체 해도 및 3D 해도 보기에 적용되는 것은 아닙니다. 일부 설정은 외부 액세스리 또는 적용 가능한 고급형 해도가 필요합니다.

해도에서 **MENU > 지도 설정**을 선택합니다.

지도 방향: 지도의 초점을 설정합니다.

미리 보기: 속도가 빨라지면 자동으로 현재 위치를 화면 하단으로 이동합니다. 최상의 결과를 위해 최고 속도를 입력합니다.

선박 방향: 지도에서 선박 아이콘의 정렬을 설정합니다. 자동 옵션은 선박 아이콘을 활성 트랙 라인과 효과적으로 맞추기 위해 고속에서는 GPS COG를 사용하고 저속에서는 자북 방향을 사용하여 선박 아이콘을 정렬합니다. 방위 옵션은 선박 아이콘을 자북 방향에 맞게 정렬합니다. GPS 방위(COG) 옵션은 GPS COG를 사용하여 선박 아이콘을 정렬합니다. 선택한 데이터 소스를 사용할 수 없으면, 사용 가능한 데이터 소스가 대신 사용됩니다.

⚠ 경고

선박 방향 설정은 정보 제공을 위한 것이며 정확하게 따르기 위한 용도가 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

참고: 조합 페이지에 사용된 두 개의 탐색 차트에 지도 방향과 선박 방향을 별도로 설정할 수 있습니다.

세부정보: 다양한 확대/축소 비율로 지도에 표시되는 상세 수준을 조정합니다.

지도 크기: 해도가 표시되는 크기를 설정합니다.

세계 지도: 해도에 기본 세계 지도 또는 음영 처리된 양각 지도를 사용합니다. 이 두 지도의 차이는 상세한 해도를 보기 위해 극단적으로 축소할 때만 볼 수 있습니다.

인셋 지도: 현재 위치가 중앙에 놓인 소형 지도를 보여줍니다.

Fish Eye 3D 설정

참고: 프리미엄 해도인 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

Fish Eye 3D 해도 보기에서 **MENU**를 선택합니다.

보기: 3D 해도 보기의 초점을 설정합니다.

항적: 트랙을 표시합니다.

어탐 각도: 이 변환기에서 탐지하는 영역을 원추형으로 나타냅니다.

어군 마크: 부유 타겟을 표시합니다.

지원되는 지도

물에서 안전하고 즐거운 시간을 보낼 수 있도록 Garmin 장치는 Garmin 또는 승인된 타사 제조업체에서 제작한 공식 지도만 지원합니다.

지도는 Garmin에서 구매할 수 있습니다. Garmin가 아닌 판매자로부터 지도를 구매한 경우 구매 전에 판매자에 관한 조사가 필요합니다. 온라인 판매자의 경우 특히 주의하십시오. 지원되는 않는 지도를 구매한 경우 판매자에게 반품하십시오.

Garmin Quickdraw Contours 맵핑

⚠ 경고

사용자는 Garmin Quickdraw Contours 맵핑 기능을 사용하여 지도를 생성할 수 있습니다. Garmin은 제삼자에 의해 생성된 지도의 정확성, 신뢰성, 완전성 또는 적시성에 대해 어떠한 진술도 하지 않습니다. 제삼자가 생성한 지도를 사용하거나 이에 의존할 때의 위험은 귀하가 감수합니다.

Garmin Quickdraw Contours 맵핑 기능을 사용하여 어떤 수역이라도 등심선과 수심 레이블이 표시된 지도를 즉시 만들 수 있습니다.

Garmin Quickdraw Contours에서 데이터를 기록하면 선박 아이콘 주위에 색깔 있는 원이 나타납니다. 이 원은 각 통과 단계를 통해 스캔된 대략적인 지도 영역을 나타냅니다.



녹색 원은 수심과 GPS 위치가 양호함을 나타내며 속도가 16km/h(10mph) 미만임을 나타냅니다. 노란색 원은 수심과 GPS 위치가 양호함을 나타내며 속도가 16~32km/h(10~20mph)임을 나타냅니다. 빨간색 원은 수심과 GPS 위치가 불량함을 나타내며 속도가 32km/h(20mph) 초과임을 나타냅니다.

지도에서 조합 화면 또는 단일 보기로 Garmin Quickdraw Contours를 볼 수 있습니다.

저장된 데이터 양은 메모리 카드 용량과 수중 음파 탐지기 소스, 데이터 기록 시 운항 속도에 따라 다릅니다. 싱글 빔 수중 음파 탐지기를 사용할 때는 더 장시간 기록이 가능합니다. 2GB 메모리 카드에는 대략 1,500시간 분량의 데이터를 기록할 수 있습니다.

차트 플로터의 메모리 카드에 데이터를 기록하면 새 데이터가 기존 Garmin Quickdraw Contours 지도에 추가되고 메모리 카드에 저장됩니다. 새로운 메모리 카드를 삽입하는 경우, 기존 데이터가 새 카드로 전송되지 않습니다.

Garmin Quickdraw Contours 기능을 사용하여 수역 맵핑

Garmin Quickdraw Contours 기능을 사용하려면 수중 음파 탐지기 수심 데이터, GPS 위치, 빈 공간의 메모리 카드가 필요합니다.

- 1 해도 보기에서 **MENU > Quickdraw 등심선 > 기록 시작**을 선택합니다.
- 2 기록이 완료되면 **MENU > Quickdraw 등심선 > 기록 중지**를 선택합니다.
- 3 **관리 > 이름**을 선택하고 지도 이름을 입력합니다.

Garmin Quickdraw Contours 지도에 레이블 추가

해저드 또는 관심 지점을 표시하기 위해 Garmin Quickdraw Contours 지도에 레이블을 추가할 수 있습니다.

- 1 항법도에서 위치를 선택합니다.
- 2 **Quickdraw Lbl.**를 선택합니다.
- 3 레이블 텍스트를 입력한 후 **완료**를 선택합니다.

Garmin Quickdraw 커뮤니티

Garmin Quickdraw 커뮤니티는 무료로 이용할 수 있는 공개 온라인 커뮤니티로 다른 사용자가 만든 지도를 다운로드할 수 있도록 합니다. 다른 사용자와 귀하의 Garmin Quickdraw 등심선을 공유할 수 있습니다. ActiveCaptain 앱을 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티에 접속해야 합니다 ([ActiveCaptain를 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티에 연결하기, 24페이지](#)).

참고: Garmin 커뮤니티에 참여하려면 Wi-Fi 장치에 메모리 카드 슬롯이 있고 Garmin Quickdraw 기술을 지원해야 합니다.

ActiveCaptain를 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티에 연결하기

1 모바일 장치에서 ActiveCaptain 앱을 열고 ECHOMAP UHD2 장치에 연결합니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기, 9페이지](#)).

2 앱에서 **Quickdraw 커뮤니티**를 선택합니다.

커뮤니티의 다른 사람에게서 Contours를 다운로드하고 ([ActiveCaptain을 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티 지도 다운로드, 24페이지](#)) 생성한 Contours를 공유합니다 ([ActiveCaptain을 사용하여 Garmin Quickdraw Contours 지도를 Garmin Quickdraw 커뮤니티에서 공유, 24페이지](#)).

ActiveCaptain을 사용하여 Garmin Quickdraw 커뮤니티 지도 다운로드

Garmin Quickdraw 커뮤니티에서 다른 사용자가 제작하고 공유한 Garmin Quickdraw Contours 지도를 다운로드할 수 있습니다.

1 모바일 장치의 ActiveCaptain 앱에서 **Quickdraw 커뮤니티 > 등심선 검색**을 선택합니다.

2 지도와 찾기 기능을 사용하여 다운로드할 영역을 찾습니다.

빨간색 점은 해당 영역에 공유된 Garmin Quickdraw Contours 지도를 나타냅니다.

3 **다운로드 지역 선택**을 선택합니다.

4 다운로드할 영역을 선택하려면 상자를 끕니다.

5 모서리를 끌어 다운로드 영역을 변경합니다.

6 **지역 다운로드**를 선택합니다.

다음에 ActiveCaptain 앱을 ECHOMAP UHD2 장치에 연결할 때 다운로드한 Contour가 장치로 자동으로 전송됩니다.

ActiveCaptain을 사용하여 Garmin Quickdraw Contours 지도를 Garmin Quickdraw 커뮤니티에서 공유

Garmin Quickdraw 커뮤니티에서 사용자가 제작한 Garmin Quickdraw Contours 지도를 다른 사용자와 공유할 수 있습니다.

등심선 지도를 공유하면 등심선 지도만 공유됩니다. 사용자의 웨이포인트는 공유되지 않습니다.

ActiveCaptain 앱을 설정하면 Contours를 커뮤니티와 자동으로 공유하도록 선택할 수 있습니다. 그렇지 않은 경우 다음 단계를 따라 공유를 활성화합니다.

모바일 장치의 ActiveCaptain 앱에서 **플로터와 동기화 > 커뮤니티에 기여**를 선택합니다.

다음에 ActiveCaptain 앱을 ECHOMAP UHD2 장치에 연결할 때 Contour 지도가 커뮤니티로 자동으로 전송됩니다.

Garmin Quickdraw Contours 설정

해도에서 **MENU > Quickdraw 등심선 > 설정**을 선택합니다.

기록 오프셋: 수중 음파 탐지기 수심과 등심선 기록 수심 간의 거리를 설정합니다. 최종 기록 이후 수위가 변경되었으면, 두 기록의 기록 수심이 같아지도록 이 설정을 조정합니다.

예를 들어, 마지막으로 기록한 수중 음파 탐지기 깊이가 3.1m(10.5피트)이고, 오늘의 수중 음파 탐지기 깊이가 3.6m(12피트)이면, 기록 오프셋 수치로 -0.5m(-1.5피트)를 입력합니다.

사용자 디스플레이 오프셋: 수역의 수위 변화와 기록된 지도의 수심 오차를 보완하기 위해 등심선 지도에서 등심선 수심과 수심 레이블의 차이를 설정합니다.

군집 표시 오프셋: 수역의 수위 변화와 기록된 지도의 수심 오차를 보완하기 위해 커뮤니티 등심선 지도에서 등심선 수심과 수심 레이블의 차이를 설정합니다.

조사 채색: Garmin Quickdraw Contours 표시 색을 설정합니다. 이 설정을 켜면 색상으로 기록의 품질을 표시합니다. 이 설정을 끄면 등심선 영역은 표준 지도 색으로 표시됩니다.

녹색은 수심과 GPS 위치가 양호함을 나타내며 속도가 16km/h(10mph) 미만임을 나타냅니다. 노란색은 수심과 GPS 위치가 양호함을 나타내며 속도가 16~32km/h(10~20mph)임을 나타냅니다. 빨간색은 수심과 GPS 위치가 불량함을 나타내며 속도가 32km/h(20mph) 초과임을 나타냅니다.

수심 음영: 수심 범위의 최소 및 최대 수심과 해당 수심 범위의 색상을 설정합니다.

차트 플로터를 사용하여 탐색

⚠ 경고

차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

이동 방향을 사용하면 직진 코스와 수정된 코스에서 땅 또는 얕은 수역을 피할 수 있습니다. 눈으로 관찰하면서 땅, 얕은 수역 및 다른 위험한 물체를 피해 조종하십시오.

참고: 고급형 해도의 경우 일부 지역에서 몇 가지 해도 보기가 가능합니다.

위치를 탐색하려면 목적지를 선택한 후 코스를 설정하거나 루트를 만들어 해당 코스 또는 루트를 따라갑니다. 항법도, 어장도, Perspective 3D 해도 보기, Mariner's Eye 3D 해도 보기에서 이 코스 또는 루트를 따라갈 수 있습니다. 세 가지 방법, 즉 출발, 경로, 자동 안내 중 하나를 사용하여 목적지까지 코스를 설정하고 추적할 수 있습니다.

출발: 목적지까지 바로 이동합니다. 목적지를 탐색하는 표준 옵션입니다. 차트 플로터는 목적지까지 직선 코스 또는 항법선을 생성합니다. 이 경로는 육지와 기타 장애물을 통과할 수 있습니다.

경로: 현재 위치에서 목적지까지 루트를 생성합니다. 경로를 따라 회전을 추가할 수 있습니다. 이 옵션은 목적지까지 직선 코스를 제공하지만, 육지와 기타 장애물을 피하기 위해 루트에 회전을 추가할 수 있습니다.

자동 안내: 선박과 해도 데이터에 대한 지정된 정보를 사용하여 목적지까지 최적의 경로를 결정합니다. 이 옵션을 사용하려면 호환 가능한 차트 플로터에서 호환 가능한 고급형 해도를 사용해야 합니다. 이 옵션은 목적지까지 육지와 기타 장애물을 피해 방향을 전환하는 탐색 경로를 제공합니다 ([Auto Guidance](#), 32페이지).

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

루트 선의 색상은 몇 가지 요인에 따라 달라집니다 ([루트 색상 코딩](#), 26페이지).

기본 탐색 질문

질문	답변
차트 플로터가 내가 이동하려는 방향(방위)을 가리키게 하려면 어떻게 합니까?	이동 방향을 사용하여 탐색합니다 (이동 방향을 이용한 직진 코스 설정 및 추적, 27페이지).
현재 위치에서 목적지까지 최단 거리로 크로스 트랙을 최소화한 직선 코스를 장치가 안내하게 하려면 어떻게 합니까?	단일 구간 루트를 생성하고 루트 방향을 사용하여 탐색합니다 (현재 위치에서 루트 생성 및 탐색, 30페이지).
장치가 해도에 표시된 장애물을 피해서 목적지까지 안내하게 하려면 어떻게 합니까?	다중 구간 루트를 생성하고 루트 방향을 사용하여 탐색합니다 (현재 위치에서 루트 생성 및 탐색, 30페이지).
장치가 나를 위한 경로를 생성할 수 있습니까?	Auto Guidance를 지원하는 고급형 지도를 사용하고 있으며 현재 Auto Guidance가 유효한 지역에 있다면 Auto Guidance를 사용하여 탐색합니다 (자동 안내 경로 설정 및 추적, 32페이지).
선박의 Auto Guidance 설정을 변경하려면 어떻게 합니까?	Auto Guidance 경로 구성, 34페이지 를 참조하십시오.

루트 색상 코딩

⚠ 경고

차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

이동 방향을 사용하면 직진 코스와 수정된 코스에서 땅 또는 얕은 수역을 피할 수 있습니다. 눈으로 관찰하면서 땅, 얕은 수역 및 다른 위험한 물체를 피해 조종하십시오.

탐색하는 동안 루트 색상이 바뀌면서 주의를 기울여야 할 때를 나타낼 수 있습니다.

자홍색: 기본 루트/코스 선

연보라색: 코스 이탈을 나타내면서 코스가 동적으로 교정됩니다.

주황색: 주의하십시오! 루트의 본 구간은 Auto Guidance 깊이 및 높이 설정의 임계값에 근접할 수 있습니다. 예를 들어 루트가 다리 아래를 가로지르거나 얕은 해역으로 추정되는 곳에 있을 때는 루트 구간이 주황색입니다. Garmin Navionics+ 및 Garmin Navionics Vision+ 해도 전용.

적색 줄무늬: 경고! 루트의 본 구간은 Auto Guidance 깊이 및 높이 설정을 기준으로 하여, 안전하지 않을 수도 있습니다. 예를 들어, 루트가 아주 낮은 다리 아래를 가로지르거나 얕은 해역에 있을 때는 적색 줄무늬입니다. 이 선은 적색 줄무늬로 표시되고 Garmin Navionics+ 및 Garmin Navionics Vision+ 해도에만 있으며, 이전 버전의 해도에는 자홍색 및 회색 줄무늬로 표시됩니다.


회색: 육지 또는 기타 장애물로 인해 이러한 이동 루트를 계산할 수 없거나 해당 위치에 해도 서비스 범위 영역이 없습니다.

목적지

다양한 해도 및 3D 해도 보기를 사용하거나 목록을 사용하여 목적지를 선택할 수 있습니다.

이름으로 목적지 검색

저장된 웨이포인트와 루트, 저장된 트랙, 선박 서비스 목적지를 이름으로 검색할 수 있습니다.

- 1  > 서비스 > 이름으로 검색을 선택합니다.
- 2 목적지 이름의 최소한 한 부분을 입력합니다.
- 3 필요에 따라 완료를 선택합니다.
검색 기준이 포함된 가장 근접한 목적지 50곳이 나타납니다.
- 4 목적지를 선택합니다.


항법도를 사용하여 목적지 선택

항법도에서 목적지를 선택합니다.

선박 서비스 목적지 검색

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 이 기능을 사용할 수 있습니다.

차트 플로터에는 선박 서비스를 제공하는 수천 개의 목적지에 대한 정보가 포함되어 있습니다.

- 1  > 서비스를 선택합니다.
- 2 근해 서비스 또는 내륙 서비스를 선택합니다.
- 3 필요에 따라 선박 서비스 범주를 선택합니다.
차트 플로터는 가장 근접한 위치 목록과 각 위치까지의 거리 및 방위를 나타냅니다.
- 4 목적지를 선택하여 목적지에 관한 자세한 내용을 확인합니다(사용 가능한 경우).
화살표 키를 사용하여 가장 근접한 목적지 목록을 스크롤할 수 있습니다.

이동 방향을 이용한 직진 코스 설정 및 추적

⚠ 경고

이동 방향을 사용하면 직진 코스와 수정된 코스에서 땅 또는 얕은 수역을 피할 수 있습니다. 눈으로 관찰하면서 땅, 얕은 수역 및 다른 위험한 물체를 피해 조종하십시오.

현재 위치에서 선택한 목적지로 직진 코스를 설정하고 따라갈 수 있습니다.

- 1 목적지를 선택합니다 (목적지, 26페이지).
- 2 항해 > 출발을 선택합니다.
자홍색 선이 나타납니다. 자홍색 선 중간에 더 가늘게 표시되는 자주색 선은 현재 위치에서 목적지까지 수정된 코스를 나타냅니다. 수정된 코스는 동적으로 움직이므로 코스를 벗어날 때 배와 함께 이동합니다.
- 3 자홍색 선을 따라가며 육지, 얕은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.
- 4 코스를 벗어나면 자주색 선(수정된 코스)을 따라 목적지로 이동하거나 자홍색 선으로 다시 방향을 조정합니다 (직진 코스).
또한, 코스로 되돌아갈 수 있는 제안 회전 반경을 보여주는 주황색 코스 조정 화살표를 사용할 수도 있습니다.

⚠ 경고

회전을 조정하기 전에 경로에 장애물이 있는지 확인하십시오. 경로가 안전하지 않으면 보트 속도를 줄이고 코스로 돌아가는 안전한 경로를 파악하십시오.

탐색 중지

해당 해도에서 탐색하는 동안 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- MENU > 항해 중지를 선택합니다.
- Auto Guidance를 통해 탐색할 때는 MENU > 항해 옵션 > 항해 중지를 선택합니다.

웨이포인트

웨이포인트는 사용자가 장치에 기록하고 저장한 위치입니다. 웨이포인트는 사용자의 현재 위치, 가려는 곳 또는 가본 곳을 표시할 수 있습니다. 이름, 해발 및 깊이 등 해당 위치에 대한 세부 정보를 추가할 수 있습니다.

현재 위치를 웨이포인트로 표시

화면에서 **MARK**를 선택합니다.

다른 위치에 웨이포인트 생성

- 1 차트에서, **웨이포인트 > 새 마크**를 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 위치 좌표를 입력하여 웨이포인트를 생성하려면 **좌표 입력**을 선택하고 좌표를 입력합니다.
 - 해도를 사용하여 웨이포인트를 생성하려면 **차트 사용**을 선택하고 위치를 선택한 후 **마크작성**을 선택합니다.
 - 범위(거리)와 방향을 사용하여 웨이포인트를 생성하려면 **범위/베어링 입력**을 선택하고 정보를 입력합니다.

MOB 위치 표시

MARK > MOB을 선택합니다.

국제 MOB 기호가 활성 MOB 지점을 표시하고 차트 플로터가 표시된 위치로 이동하는 직접 코스를 설정합니다.

웨이포인트 투영

다른 위치에서 거리와 방위를 투영하여 새 웨이포인트를 생성할 수 있습니다. 이렇게 하면 세일 레이싱 출발선과 결승선을 생성할 때 도움이 될 수 있습니다.

- 1 **웨이포인트 > 새 마크 > 범위/베어링 입력**을 선택합니다.
- 2 필요한 경우 차트에서 참조 포인트를 선택합니다.
- 3 **범위/베어링 입력**을 선택합니다.
- 4 거리를 입력하고 **완료**를 선택합니다.
- 5 방향을 입력하고 **완료**를 선택합니다.
- 6 **마크작성**을 선택합니다.

전체 웨이포인트 목록 보기


다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- **웨이포인트**를 선택합니다.
- 해도 또는 3D 해도 보기에서 **MENU > 웨이포인트**를 선택합니다.

저장된 웨이포인트 편집

- 1 **웨이포인트**를 선택합니다.
- 2 웨이포인트를 선택합니다.
- 3 **검토 > 편집**을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 이름을 추가하려면 **이름**을 선택하고 이름을 입력합니다.
 - 기호를 변경하려면 **심벌**을 선택합니다.
 - 웨이포인트의 위치를 이동하려면 **위치**를 선택합니다.
 - 수심을 변경하려면 **깊이**를 선택합니다.
 - 수온을 변경하려면 **수온**을 선택합니다.
 - 설명을 변경하려면 **덧글**을 선택합니다.

저장된 웨이포인트 이동

- 1  > 웨이포인트를 선택합니다.
- 2 웨이포인트를 선택합니다.
- 3 검토 > 편집 > 위치를 선택합니다.
- 4 웨이포인트에 대한 새 위치가 표시됩니다.
 - 좌표를 사용하여 웨이포인트를 이동하려면 **좌표 입력**을 선택하고, 새 좌표를 입력한 후, **완료** 또는 **취소**를 선택합니다.
 - 해도를 사용하는 동안 웨이포인트를 이동하려면 **차트 사용**을 선택하고 해도에서 새 위치를 선택한 후 **마크 이동**을 선택합니다.
 - 선박의 현재 위치를 사용하여 웨이포인트를 이동하려면 **현재 위치 사용**을 선택합니다.
 - 범위(거리)와 방향을 사용하여 웨이포인트를 이동하려면 **범위/베어링 입력**을 선택하고 정보를 입력한 후, **완료**를 선택합니다.

저장된 웨이포인트 검색 및 탐색

경고


차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

이동 방향을 사용하면 직진 코스와 수정된 코스에서 땅 또는 얕은 수역을 피할 수 있습니다. 눈으로 관찰하면서 땅, 얕은 수역 및 다른 위험한 물체를 피해 조종하십시오.


참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

웨이포인트를 탐색하려면 웨이포인트를 만들어야 합니다.

- 1  > 웨이포인트를 선택합니다.
- 2 웨이포인트를 선택합니다.
- 3 항해를 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 위치를 바로 탐색하려면 **출발**을 선택합니다.
 - 위치에 회전을 포함한 루트를 생성하려면 **경로**를 선택합니다.
 - Auto Guidance를 사용하려면 **자동 안내**를 선택합니다.
- 5 자홍색 선으로 표시된 코스를 검토합니다.

참고: 자동 안내 사용 시 자홍색 선 부분 안의 회색 구간은 자동 안내에서 Auto Guidance 안내선 부분을 계산할 수 없다는 것을 표시합니다. 이는 최소 안전 수심과 최소 안전 장애물 높이의 설정이 원인입니다.
- 6 자홍색 선을 따라가며 육지, 얕은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.

웨이포인트 또는 MOB 삭제

- 1  > 웨이포인트를 선택합니다.
- 2 웨이포인트 또는 MOB를 선택합니다.
- 3 검토 > 삭제를 선택합니다.

모든 웨이포인트 삭제

 > 사용자 데이터 관리 > 사용자 데이터 삭제 > 웨이포인트 > 모두를 선택합니다.

루트

루트는 하나의 위치부터 하나 이상의 목적지까지 경로입니다.

현재 위치에서 루트 생성 및 탐색

항법도 또는 어장도에서 이동 구간을 생성하고 즉시 탐색할 수 있습니다. 이 방식에서는 이동 구간이 저장되지 않습니다.

- 1 항법도 또는 어장도에서 목적지를 선택합니다.
- 2 **SELECT > 경로**를 선택합니다.
- 3 목적지에 도착하기 전 마지막 회전 위치를 선택합니다.
- 4 **SELECT > 회전 추가**를 선택합니다.
- 5 필요에 따라 회전 추가를 반복하면서 목적지에서 현재 선박 위치로 역이동합니다.
마지막으로 추가한 회전은 현재 위치를 기점으로 최초의 회전이 되어야 하고, 선박에서 가장 근접한 회전이 되어야 합니다.
- 6 **SELECT > 완료**를 선택합니다.
- 7 자홍색 선으로 표시된 코스를 검토합니다.
- 8 자홍색 선을 따라가며 육지, 얕은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.

루트 생성 및 저장

하나의 루트에는 최대 250개의 회전을 추가할 수 있습니다.

- 1 **◀ > 루트 > 새로운 > 차트 이용 항로**를 선택합니다.
- 2 루트의 시작 위치를 선택합니다.
시작 지점은 현재 위치 또는 다른 위치가 될 수 있습니다.
- 3 **회전 추가**를 선택합니다.
- 4 해도의 다음 회전 위치를 선택합니다.
- 5 **회전 추가**를 선택합니다.
- 6 필요에 따라 4단계와 5단계를 반복하여 더 많은 회전을 추가합니다.
- 7 **완료**를 선택합니다.

루트 및 Auto Guidance 경로 목록 보기

- 1 **◀ > 루트**를 선택합니다.
- 2 필요에 따라 **필터**를 선택하여 루트 또는 Auto Guidance 경로만 따로 볼 수 있습니다.
- 3 범위, 길이 또는 이름별로 사용 가능한 루트 목록을 정렬하려면 **정렬**을 선택합니다.


저장된 루트 편집

루트 이름을 변경하거나 루트에 포함된 회전을 변경할 수 있습니다.

- 1 **◀ > 루트**를 선택합니다.
- 2 경로를 선택합니다.
- 3 **검토 > 경로 편집**을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 이름을 변경하려면 **이름**을 선택하고 이름을 입력합니다.
 - 목록에서 회전을 편집하려면 **회전 편집 > 회전 목록 사용**을 선택한 후 목록에서 회전을 선택합니다.
 - 해도를 사용하여 회전을 선택하려면 **회전 편집 > 차트 사용**을 선택한 후 해도에서 위치를 선택합니다.저장된 웨이포인트를 사용하는 회전을 수정해도 해당 웨이포인트는 이동하지 않으며 이동 구간에서 회전을 이동시킵니다. 이동 구간에서 사용된 웨이포인트의 위치를 이동해도 이동 구간의 회전은 이동하지 않습니다.


저장된 루트 찾기 및 탐색

루트 목록을 검색하고 그 가운데 하나를 탐색하려면 여러 개의 루트를 만들어 저장해야 합니다 ([루트 생성 및 저장, 30페이지](#)).

- 1  > 루트를 선택합니다.
- 2 경로를 선택합니다.
- 3 항해를 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 시작 지점에서부터 루트를 탐색하려면 **전방**을 선택합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 목적지에서부터 루트를 탐색하려면 **뒤로**를 선택합니다.
 - 루트와 평행한 경로를 탐색하려면, **조정 (저장된 루트와 평행한 경로 검색 및 탐색, 31페이지)**.
 - 루트의 첫 번째 웨이포인트에서 경로를 탐색하려면, **출발지**를 선택합니다.자홍색 선이 나타납니다. 자홍색 선 중간에 더 가늘게 표시되는 자주색 선은 현재 위치에서 목적지까지 수정된 코스를 나타냅니다. 수정된 코스는 동적으로 움직이므로 코스를 벗어날 때 배와 함께 이동합니다.
- 5 자홍색 선으로 표시된 코스를 검토합니다.
- 6 자홍색 선을 따라 루트의 각 구간을 통과하면서 육지, 얇은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.
- 7 코스를 벗어나면 자주색 선(수정된 코스)을 따라 목적지로 이동하거나 자홍색 선으로 다시 방향을 조정합니다 (직진 코스).

저장된 루트와 평행한 경로 검색 및 탐색

루트 목록을 검색하고 그 가운데 하나를 탐색하려면 여러 개의 루트를 만들어 저장해야 합니다 ([루트 생성 및 저장, 30페이지](#)).

- 1  > 루트를 선택합니다.
참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.
- 2 경로를 선택합니다.
- 3 항해를 선택합니다.
- 4 조정을 선택하여 루트와 평행한 경로를 탐색합니다.
- 5 조정을 선택하여 경로에서 오프셋할 거리를 입력합니다.
- 6 루트를 탐색할 방법을 표시합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 시작 지점에서부터 원래 루트의 왼쪽으로 루트를 탐색하려면 **전방 - 좌현**을 선택합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 시작 지점에서부터 원래 루트의 오른쪽으로 루트를 탐색하려면 **전방 - 우현**을 선택합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 목적지에서부터 원래 루트의 왼쪽으로 루트를 탐색하려면 **뒤로 - 좌현**을 선택합니다.
 - 루트를 만들 때 사용한 목적지에서부터 원래 루트의 오른쪽으로 루트를 탐색하려면 **뒤로 - 우현**을 선택합니다.
- 7 필요에 따라 **완료**를 선택합니다.
자홍색 선이 나타납니다. 자홍색 선 중간에 더 가늘게 표시되는 자주색 선은 현재 위치에서 목적지까지 수정된 코스를 나타냅니다. 수정된 코스는 동적으로 움직이므로 코스를 벗어날 때 배와 함께 이동합니다.
- 8 자홍색 선으로 표시된 코스를 검토합니다.
- 9 자홍색 선을 따라 루트의 각 구간을 통과하면서 육지, 얇은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.
- 10 코스를 벗어나면 자주색 선(수정된 코스)을 따라 목적지로 이동하거나 자홍색 선으로 다시 방향을 조정합니다 (직진 코스).

수색 패턴 시작

수색 패턴을 시작하여 구역을 수색할 수 있습니다. 수색 상황에 따라 적합한 패턴이 다릅니다.

- 1 **◀ > 루트 > 새로운 > SAR 패턴을 사용하는 경로를** 선택합니다.
- 2 다음 중 하나와 같이 선택합니다.
 - 대상의 위치를 확실히 알고, 수색 구역이 작으며, 집중 수색이 필요하다면 **구간 검색**을 선택합니다.
 - 대상의 위치가 다소 미심쩍고, 수색 구역이 작으며, 집중 수색이 필요하다면 **확대 정방향**을 선택합니다.
 - 대상의 위치가 대체로 정확하고, 수색 구역이 작으며, 꾸준한 수색이 필요하다면 **서서히 진행/평행선**을 선택합니다.
- 3 수색 매개변수를 입력합니다.
- 4 **완료**를 선택합니다.

저장된 루트 삭제

- 1 **◀ > 루트**를 선택합니다.
- 2 경로를 선택합니다.
- 3 **검토 > 삭제**를 선택합니다.

저장된 모든 루트 삭제

◀ > 사용자 데이터 관리 > 사용자 데이터 삭제 > 루트를 선택합니다.

Auto Guidance

⚠ 경고

Auto Guidance 기능에는 전자 해도 정보를 토대로 사용됩니다. 해당 데이터에서는 장애물과 해저 통행 가능 높이가 확인되지 않습니다. 항로를 시각 관찰로부터 얻는 모든 정보와 신중하게 비교하고 경로 중 나타날지도 모르는 땅, 얕은 해역 또는 다른 장애물을 모두 피하십시오.

차트 플로터에 표시된 모든 루트 및 항법선은 일반 경로 안내를 제공하거나 적절한 채널을 식별하기 위한 것일 뿐이며 정확하게 따르도록 의도된 것은 아닙니다. 선박 손상, 부상 또는 사망을 초래할 수 있는 땅 또는 위험을 피하고자 항해 시 항상 항해용 기기와 해상 상태에 주목하십시오.

참고: 프리미엄 해도에의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

Auto Guidance를 사용하여 목적지까지 최적의 경로를 구성할 수 있습니다. Auto Guidance 기능은 차트 플로터에서 수심, 알려진 장애물 등 해도 데이터를 검색하여 제안된 경로를 계산합니다. 탐색하는 동안 이 경로를 조정할 수 있습니다.

자동 안내 경로 설정 및 추적

- 1 목적지를 선택합니다 (**목적지**, 26페이지).
- 2 **항해 > 자동 안내**를 선택합니다.
- 3 자홍색 선으로 표시된 경로를 검토합니다.
- 4 **항행 시작**을 선택합니다.
- 5 자홍색 선을 따라가며 육지, 얕은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다 (**루트 색상 코딩**, 26페이지).

참고: 자동 안내 사용 시 자홍색 선 부분 안의 회색 구간은 자동 안내에서 Auto Guidance 안내선 부분을 계산할 수 없다는 것을 표시합니다. 이는 최소 안전 수심과 최소 안전 장애물 높이의 설정이 원인입니다.

자동 안내 경로 생성 및 저장

- 1 **◀ > 루트 > 새로운 > 자동 안내**를 선택합니다.
- 2 시작 지점을 선택하고 **다음**을 선택합니다.
- 3 목적지를 선택하고 **다음**을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 해저드를 확인하고 해저드 근처의 경로를 조정하려면 **위험요소 검토**를 선택합니다.
 - 경로를 조정하려면 **경로 조정**을 선택하고 화면의 지침을 따릅니다.
 - 경로를 삭제하려면 **자동 안내 취소**를 선택합니다.
 - 경로를 저장하려면 **완료**를 선택합니다.

저장된 자동 안내 경로 조정

- 1 **◀ > 경로 및 자동경계**를 선택합니다.
- 2 경로를 선택한 후 **검토 > 편집 > 경로 조정**을 선택합니다.
팁: 자동 안내 경로를 탐색할 때는 항법도에서 경로를 선택하고 경로 조정을 선택합니다.
- 3 경로에서 위치를 선택합니다.
- 4 이 지점을 새 위치로 이동하려면 화살표 키를 사용합니다.
- 5 필요에 따라 지점을 선택하고 **제거**를 선택합니다.
- 6 **완료**를 선택합니다.

진행 중인 자동 안내 계산 취소

- 항법도에서 **MENU > 취소**를 선택합니다.
팁: BACK를 선택하여 계산을 빠르게 취소할 수 있습니다.

예정 시간 도착 설정

이 기능을 이동 구간 또는 자동 안내 경로에 사용하여 선택한 지점에 도착할 예상 시간을 알 수 있습니다. 이 정보를 통해 주문 개방 또는 레이스 출발선 등 특정 위치에 도착할 시간을 정확하게 맞출 수 있습니다.

- 1 항법도에서 **MENU**를 선택합니다.
- 2 **시간 지정 도착**을 선택합니다.
팁: 경로 또는 이동 구간의 한 지점을 선택하여 시간 지정 도착 메뉴를 빠르게 열 수 있습니다.

Auto Guidance 경로 구성

△ 주의

선호 수심과 수직 여유 높이 설정은 차트 플로터에서 자동 안내 경로를 계산하는 방법에 영향을 줍니다. 자동 안내 경로 섹션이 선호 수심보다 얕거나 수직 여유 높이 설정보다 낮으면, 자동 안내 경로 섹션은 Garmin Navionics+ 및 Garmin Navionics Vision+ 차트에서 주황색 단색 선이나 빨간색 줄무늬 선으로 나타나고 이전 버전에서는 자홍색 및 회색 줄무늬 선으로 나타납니다. 배가 이러한 지역에 진입하면 경고 메시지가 나타납니다 ([루트 색상 코딩, 26 페이지](#)).

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

참고: 모든 설정이 전체 지도에 적용되는 것은 아닙니다.

자동 안내 경로를 계산할 때 차트 플로터가 사용할 매개 변수를 설정할 수 있습니다.

⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내를 선택합니다.

선호 수심: 해도 수심 데이터를 기반으로 배가 안전하게 위를 항해할 수 있는 최소 수심을 설정합니다.

참고: 고급형 해도의 최소 수심은 3피트입니다(2016년 이전 기준). 3피트보다 낮은 값을 입력하면 해도에서 자동 안내 경로 계산에 3피트 수심만 사용합니다.

수직 여유 높이: 해도 데이터를 기반으로 배가 안전하게 아래로 항해할 수 있는 교량 또는 장애물의 최소 높이를 설정합니다.

해안선 거리: 자동 안내 경로가 지나가는 해안과 근접한 정도를 설정합니다. 탐색하는 동안 이 설정을 변경하면 해당 경로가 달라질 수 있습니다. 이 설정에 사용할 수 있는 값은 절대값이 아닌 상대값입니다. 해당 경로가 해안과 적절한 거리를 두게 하려면 좁은 수로를 통과하는 익숙한 목적지를 여러 개 사용하여 경로 배치를 평가할 수 있습니다 ([해안으로부터 거리 조정, 34페이지](#)).

해안으로부터 거리 조정

해안선 거리 설정은 자동 안내 안내선이 지나가는 해안과 근접한 정도를 나타냅니다. 탐색하는 동안 이 설정을 변경하면 자동 안내 안내선이 이동할 수 있습니다. 해안선 거리 설정에 사용할 수 있는 값은 절대적이 아닌 상대적입니다. 자동 안내 안내선이 해안과 적절한 거리를 두게 하려면 좁은 수로를 통과하는 익숙한 목적지를 여러 개 사용하여 자동 안내 안내선의 배치를 평가할 수 있습니다.

1 닻을 내리고 항구에 정박합니다.

2 **⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 보통**을 선택합니다.

3 이전에 탐색한 목적지를 선택합니다.

4 **항해 > 자동 안내**를 선택합니다.

5 **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.

6 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 안내선 배치에 만족하면 **MENU > 항해 옵션 > 항해 중지**를 선택한 후 10단계로 이동합니다.
- 안내선이 알려진 장애물에 너무 근접하는 경우에는 **⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 먼**를 선택합니다.
- 안내선의 회전 폭이 너무 넓은 경우에는 **⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 근처**를 선택합니다.

7 6단계에서 **근처** 또는 **먼**를 선택한 경우, **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.

자동 안내는 해안선 거리 설정이 근처 또는 최단에 설정되어도 해양(open water)에서 장애물과 충분한 간격을 유지합니다. 따라서 차트 플로터는 선택한 목적지가 좁은 수로를 통과하는 경우를 제외하고 자동 안내 안내선의 위치를 조정하지 않습니다.

8 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 안내선 배치에 만족하면 **MENU > 항해 옵션 > 항해 중지**를 선택한 후 10단계로 이동합니다.
- 안내선이 알려진 장애물에 너무 근접하는 경우에는 **⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 가장 먼**를 선택합니다.
- 안내선의 회전 폭이 너무 넓은 경우에는 **⚙ > 환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 최단**을 선택합니다.

- 9 8단계에서 **최단** 또는 **가장 먼**를 선택한 경우, **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.
자동 안내 경로는 해안선 거리 설정이 근처 또는 최단에 설정되어도 해양(open water)에서 장애물과 충분한 간격을 유지합니다. 따라서 차트 플로터는 선택한 목적지가 좁은 수로를 통과하는 경우를 제외하고 자동 안내 안내선의 위치를 조정하지 않습니다.
- 10 **해안선 거리** 설정 기능이 익숙해질 때까지 매번 다른 목적지를 사용하여 3단계에서 9단계까지 과정을 반복합니다.

트랙

트랙은 배의 경로를 기록한 것입니다. 현재 기록되고 있는 트랙을 **활성 트랙**이라고 하며 저장할 수 있습니다. 각 해도 또는 3D 해도 보기에서 트랙을 표시할 수 있습니다.

트랙 표시

- 1 해도에서 **MENU > 레이어 > 사용자 데이터 관리 > 항적**을 선택합니다.
- 2 표시할 트랙을 선택합니다.
해도에 표시되는 트레일 라인이 트랙을 나타냅니다.

활성 트랙의 색상 설정

- 1 **◀ > 항적 > 활성 항적 옵션 > 항적 색**을 선택합니다.
- 2 트랙 색상을 선택합니다.

활성 트랙 저장

현재 기록되고 있는 트랙을 **활성 트랙**이라고 합니다.

- 1 **◀ > 항적 > 활성 항적 저장**을 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 활성 트랙이 시작된 시간을 선택합니다.
 - **전체 로그**를 선택합니다.
- 3 **저장**을 선택합니다.

저장된 트랙 목록 보기

- ◀ > 항적 > 저장된 항적**을 선택합니다.

저장된 트랙 편집

- 1 **◀ > 항적 > 저장된 항적**을 선택합니다.
- 2 트랙을 선택합니다.
- 3 **검토 > 항적 편집**을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - **이름**을 선택하고 새 이름을 입력합니다.
 - **항적 색**을 선택하고 색상을 선택합니다.
 - **경로로 저장**을 선택하여 트랙을 루트로 저장합니다.
 - **경계로 저장**을 선택하여 트랙을 경계로 저장합니다.

트랙을 루트로 저장

- 1 **◀ > 항적 > 저장된 항적**을 선택합니다.
- 2 트랙을 선택합니다.
- 3 **검토 > 항적 편집 > 경로로 저장**을 선택합니다.

기록된 트랙 검색 및 탐색

트랙 목록을 찾아보고 탐색하려면 한 개 이상의 트랙을 기록하고 저장해야 합니다.

- 1 **◀ > 항적 > 저장된 항적**을 선택합니다.
- 2 트랙을 선택합니다.
- 3 **항적 따르기**을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 트랙을 만들 때 사용한 시작 지점에서 트랙을 탐색하려면 **전방**을 선택합니다.
 - 트랙을 만들 때 사용한 목적지에서 트랙을 탐색하려면 **뒤로**를 선택합니다.
- 5 유색선으로 표시된 코스를 검토합니다.
- 6 이 선을 따라 루트의 각 구간을 통과하면서 육지, 얇은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.

저장된 트랙 삭제

- 1 **◀ > 항적 > 저장된 항적**을 선택합니다.
- 2 트랙을 선택합니다.
- 3 **검토 > 삭제**를 선택합니다.

모든 저장된 트랙 삭제

◀ > 사용자 데이터 관리 > 사용자 데이터 삭제 > 저장된 항적을 선택합니다.

활성 트랙 역추적

현재 기록되고 있는 트랙을 활성 트랙이라고 합니다.

- 1 **◀ > 항적 > 활성 항적 따르기**을 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 활성 트랙이 시작된 시간을 선택합니다.
 - **전체 로그**를 선택합니다.
- 3 유색선으로 표시된 코스를 검토합니다.
- 4 이 유색선을 따라 육지, 얇은 해역, 기타 장애물을 피해 방향을 조정합니다.

활성 트랙 지우기

◀ > 항적 > 활성 항적 삭제를 선택합니다.

트랙 메모리는 지워지지만, 활성 트랙은 계속해서 기록됩니다.

기록하는 동안 추적 로그 메모리 관리

- 1 **◀ > 항적 > 활성 항적 옵션**을 선택합니다.
- 2 **기록 모드**를 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 트랙 메모리가 가득 찰 때까지 트랙 로그를 기록하려면 **작성**을 선택합니다.
 - 트랙 로그를 계속 기록하면서 가장 오래된 트랙 데이터를 새 데이터로 대체하려면 **덮어쓰기**를 선택합니다.

트랙 로그의 기록 간격 구성

트랙 지점이 기록되는 횟수를 표시할 수 있습니다. 플롯을 자주 기록할수록 정확도는 높아지지만 트랙 로그는 더 빠르게 채워집니다. 가장 효율적인 메모리 사용을 위해서는 검증 간격이 권장됩니다.

- 1 **◀ > 항적 > 활성 항적 옵션 > 인터벌 > 인터벌**을 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 지점 사이의 거리를 기반으로 트랙을 기록하려면 **거리 > 변경**을 선택하고 거리를 입력합니다.
 - 시간 간격을 기반으로 트랙을 기록하려면 **시간 > 변경**을 선택하고 시간 간격을 입력합니다.
 - 코스의 편차를 기반으로 트랙 플롯을 기록하려면 **해상도 > 변경**을 선택하고, 트랙 지점을 기록하기 전에 실제 코스와 비교해 허용되는 최대 오차를 입력합니다. 이 옵션이 권장되는 기록 옵션입니다.

경계

⚠ 경고

이 기능은 상황 인식만을 위한 도구로, 모든 상황에서 좌초나 충돌을 방지하지 못할 수 있습니다. 선박을 안전하게 조종할 책임은 귀하에게 있습니다.

⚠ 주의

경보 소리를 들을 수 있도록 소리 설정이 켜져 있어야 합니다 ([사운드 및 디스플레이 설정, 54페이지](#)). 경보음을 설정하지 않으면 부상 또는 재산 피해가 발생할 수 있습니다.

경계를 통해 수역의 지정된 지역을 피해 가거나 그대로 머물 수 있습니다. 배가 경계를 들어오거나 나갈 때를 알려주는 경보를 설정할 수 있습니다.

지도를 사용하여 경계 지역, 경계선, 경계 원을 만들 수 있습니다. 또한 저장된 트랙과 루트를 경계선으로 변환할 수 있습니다. 웨이포인트에서 루트를 생성하고 이 루트를 경계선으로 변환하여 웨이포인트를 사용하는 경계 지역을 만들 수 있습니다.

활성 경계의 역할을 하는 경계를 선택할 수 있습니다. 해도의 데이터 필드에 활성 경계 데이터를 추가할 수 있습니다.

경계 생성

- 1 > **경계** > **새로운**을 선택합니다.
- 2 경계 형태를 선택합니다.
- 3 화면의 지침을 따릅니다.

루트를 경계로 변환

- 1 > **루트**를 선택합니다.
- 2 경로를 선택합니다.
- 3 **검토** > **경로 편집** > **경계로 저장**을 선택합니다.

트랙을 경계로 변환


- 1 > **항적** > **저장된 항적**을 선택합니다.
- 2 트랙을 선택합니다.
- 3 **검토** > **항적 편집** > **경계로 저장**을 선택합니다.

경계 편집


- 1 > **경계**를 선택합니다.
- 2 경계를 선택합니다.
- 3 **검토**를 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 해도의 경계 형태를 편집하려면 **디스플레이 옵션**을 선택합니다.
 - 경계선 또는 이름을 변경하려면 **작도 편집**을 선택합니다.
 - 경계 경보를 편집하려면 **알람**을 선택합니다.

경계 경보 설정


경계 경보는 배가 설정된 경계의 일정 거리 내에 있을 때 이 사실을 알려줍니다. 이 기능은 특정 지역을 피하려고 할 때 또는 특정 지역에서 매우 주의해야 할 때 도움이 될 수 있습니다.

- 1  > 경계를 선택합니다.
- 2 경계를 선택합니다.
- 3 검토 > 알람을 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 보트가 경계에서 지정된 거리에 있을 때의 경보를 설정하려면 경고 거리를 선택하고 거리를 입력한 다음, 완료 선택합니다.
 - 지역 경계 또는 원형 경계에 진입하거나 나갈 때 경보를 설정하려면 지역을 선택하면 진입 중 또는 종료 중이 표시됩니다.


모든 경계 경보 비활성화

-  > 사용자 데이터 관리 > 경계 > 알람을 선택합니다.

경계 삭제

- 1  > 경계를 선택합니다.
- 2 경계를 선택합니다.
- 3 검토 > 작도 편집 > 삭제를 선택합니다.

모든 저장된 웨이포인트, 트랙, 루트 및 경계 삭제

-  > 사용자 데이터 관리 > 사용자 데이터 삭제 > 모든 사용자 데이터 삭제 > 확인을 선택합니다.

수중 음파 탐지기 어군 탐지기

호환되는 변환기에 제대로 연결되어 있으면 호환되는 차트 플로터를 어군 탐지기로 사용할 수 있습니다.


사용자 요구에 가장 적합한 변환기에 대한 자세한 내용은 garmin.com/transducers를 참조하십시오.

여러 수중 음파 탐지기 보기를 통해 지역의 어군을 확인할 수 있습니다. 사용 가능한 수중 음파 탐지기 보기는 변환기 유형과 차트 플로터에 연결된 수중 음파 탐지기 모듈 유형에 따라 다릅니다. 예를 들어, 호환되는 Panoptix™ 변환기에 연결된 경우에만 특정 Panoptix 수중 음파 탐지기 화면을 볼 수 있습니다.

사용 가능한 수중 음파 탐지기 보기에는 전체 화면 보기, 2개 이상의 보기가 결합된 분할 화면 보기, 분할 확대 보기, 2개의 서로 다른 주파수가 표시되는 분할 주파수 보기 등 4가지 유형이 있습니다. 화면에서 각 보기의 설정을 사용자 지정할 수 있습니다. 예를 들어, 분할 주파수 보기를 보면서 각 주파수의 게인을 개별적으로 조정할 수 있습니다.

사용자가 원하는 수중 음파 탐지기 보기가 표시되지 않는 경우 사용자 지정 조합 화면을 만들 수 있습니다 ([조합 페이지 사용자 지정, 6페이지](#)).

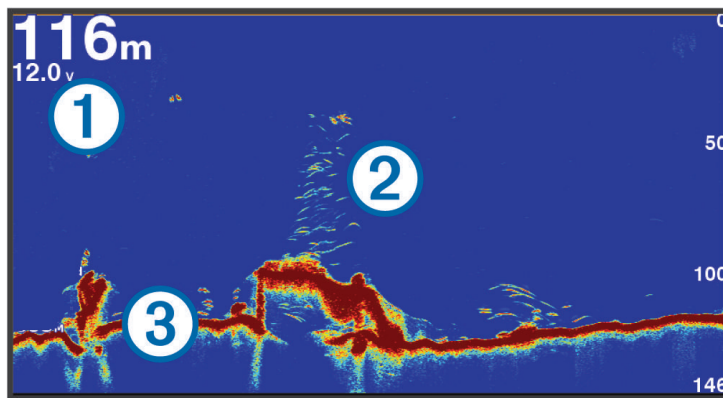
수중 음파 탐지기 신호 전송 중지

- 활성 수중 음파 탐지기를 비활성화하려면 수중 음파 탐지기 화면에서 MENU > 전송을 선택합니다.
- 모든 수중 음파 탐지기 변환기를 비활성화하려면  을 누르고 모든 소나 변환기 비활성화를 선택합니다.

어탐 수중 음파 탐지기 보기

연결된 변환기에 따라 몇 가지 전체 화면 보기를 사용할 수 있습니다.

전체 화면 어탐 수중 음파 탐지기 보기에는 변환기에서 수중 음파 탐지기가 판독한 정보가 큰 이미지로 표시됩니다. 화면을 오른쪽에서 왼쪽으로 스크롤하면 화면 오른쪽의 범위 눈금에 감지된 개체의 깊이가 표시됩니다.



①	깊이 정보
②	정지해 있는 타겟 또는 어군
③	수역 하단

분할 주파수 수중 음파 탐지기 보기

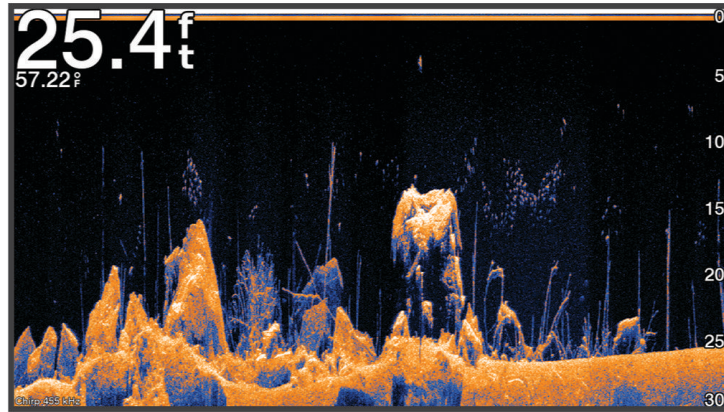
분할 주파수 수중 음파 탐지기 보기에서 화면의 양측면은 다른 주파수의 수중 음파 탐지기 데이터의 전체보기 그래프를 표시합니다. 이 보기는 여러 변환기나 여러 주파수를 지원하는 변환기를 설치한 경우에 사용할 수 있습니다.

참고: 지원되는 차트 플로터 또는 수중 음파 탐지기 모듈에 연결된 단일 대역 CHIRP 변환기를 사용하는 경우 분할 주파수 수중 음파 탐지기 보기가 두 주파수를 번갈아 가며 표시하므로 스크롤 속도를 느려집니다. 이 작동을 식별하는 데 도움이 되도록 화면 양쪽의 수중 음파 탐지기 주파수 옆에 채널 표시등이 나타납니다.

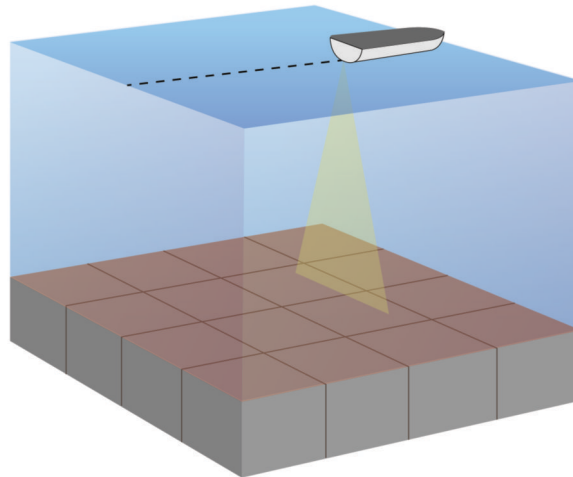
Garmin ClearVü™ 수중 음파 탐지기 보기

참고: Garmin ClearVü 주사식 수중 음파 탐지기를 수신하려면 호환되는 변환기가 필요합니다. 호환되는 변환기에 대한 자세한 내용은 garmin.com/transducers를 참조하십시오.

Garmin ClearVü 고주파수 수중 음파 탐지기는 보트 주변 낚시터 환경의 자세한 사진을 통해 보트가 지나는 뱃길을 보다 자세하게 보여 줍니다.



기존 변환기는 원추형 빔을 발사하지만, Garmin ClearVü 주사식 수중 음파 탐지기 기술은 복사기의 빔 모양과 유사한 빔을 발사합니다. 이 빔은 보트 아래의 모습을 훨씬 선명하고 사진 같은 이미지로 제공합니다.

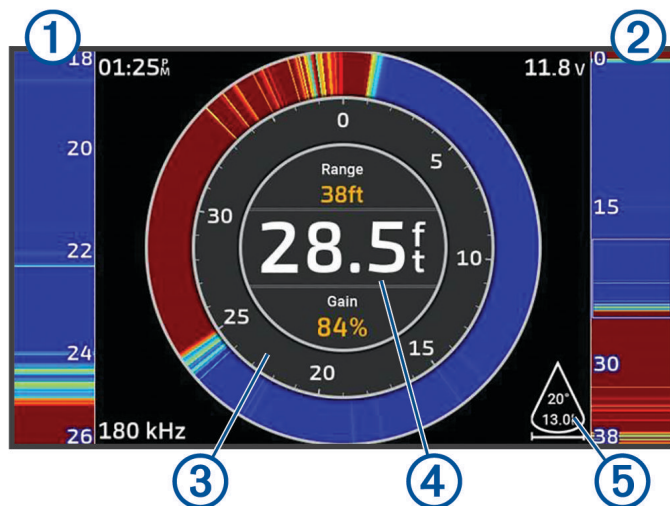


점멸 장치 보기

점멸 장치는 원형 깊이 눈금으로 수중 음파 탐지기 정보를 표시하여 보트 아래에 무엇이 있는지를 나타냅니다. 이 장치는 상단에서 시작하여 시계 방향으로 진행하는 링으로 구성됩니다. 깊이는 링 안의 눈금으로 표시합니다. 지시된 깊이에서 수중 음파 탐지기 정보가 수신되면 링에서 점멸됩니다.

점멸 장치 색상은 수중 음파 탐지기 반향의 다양한 강도를 나타냅니다. 기본 색상 배합은 기본 수중 음파 탐지기 색 팔레트를 따릅니다. 노란색은 가장 강한 반향을 나타내고, 주황색은 강한 반향을 나타내고, 빨간색은 상대적으로 약한 반향을 나타내며, 파란색은 가장 약한 반향을 나타냅니다.

어군탐지기 > 플래서를 선택합니다.



①	A-범위, 오른쪽 보기의 확대 보기
②	확대/축소 영역의 외곽선이 표시된 A-범위 ²
③	깊이 눈금
④	현재 위치에서의 깊이
⑤	현재 주파수에서의 변환기 원추 각도 및 스펠

콤보 화면의 수중 음파 탐지기 보기

하나 이상의 사용 가능한 수중 음파 탐지기 보기를 사용자 지정 조합 화면에 추가할 수 있습니다 (조합 페이지 사용자 지정, 6페이지). 사용 가능한 수중 음파 탐지기 데이터 소스가 둘 이상인 경우 사용자 지정 콤보 화면의 개별 창에 서로 다른 수중 음파 탐지기 소스를 사용하여 수중 음파 탐지기 화면을 표시할 수 있습니다.

사용 가능한 수중 음파 탐지기 데이터 소스가 둘 이상인 경우 사용자 지정 콤보를 생성할 때 사용할 소스를 선택하라는 메시지가 표시됩니다. 콤보를 생성한 후 나중에 콤보 화면의 창에 사용된 소스를 변경할 수 있습니다 (수중 음파 탐지기 소스 선택, 42페이지).


² ▲과 ▼을 눌러 확대/축소 영역을 위쪽과 아래쪽으로 이동할 수 있습니다.

변환기 유형 선택

이 차트 플로터는 garmin.com/transducers에서 제공하는 Garmin ClearVü 변환기를 포함하여 다양한 액세서리 변환기와 호환됩니다.

차트 플로터에 없는 변환기를 연결하려는 경우 변환기 유형을 설정해야만 수중 음파 탐지기가 제대로 작동할 수 있습니다.

참고: 일부 차트 플로터 및 수중 음파 탐지기 모듈은 이 기능을 지원하지 않습니다.

- 1 다음과 같이 작업을 완료합니다.
 - 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 설정 > 변환기**를 선택합니다.
 -  > **선박 설정 > 변환기**를 선택합니다.
- 2 변경하려는 변환기를 선택하고 **모델 변경**을 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 차트 플로터가 자동으로 변환기를 감지할 수 있도록 하려면 **자동 검색**을 선택합니다.
 - 변환기를 수동으로 선택하려면 **2주파 (200/77kHz)** 또는 **이중 주파수(200/50kHz)**와 같이 설치된 변환기와 일치하는 옵션을 선택합니다.

주의

변환기를 수동으로 선택하면 변환기에 손상을 가하거나 변환기 성능이 저하될 수 있습니다.

참고: 변환기를 수동으로 선택한 경우 해당 변환기를 분리한 다음 다른 변환기를 연결합니다. 이 옵션을 **자동 검색**로 재설정해야 합니다.

수중 음파 탐지기 소스 선택


특정 수중 음파 탐지기 보기에 데이터를 제공하는 변환기가 2개 이상 있는 경우 해당 수중 음파 탐지기 보기에 사용할 소스를 선택할 수 있습니다. 예를 들어, Garmin ClearVü 데이터를 제공하는 변환기가 2개 있으면 Garmin ClearVü 수중 음파 탐지기 보기에 사용할 소스를 선택할 수 있습니다.

- 1 소스를 변경할 수중 음파 탐지기 보기를 엽니다.

수중 음파 탐지기 보기가 콤보 화면에 있는 경우 변경할 보기를 선택해야 합니다.
- 2 **MENU > 어탐 설정 > 소스**를 선택합니다.
- 3 이 수중 음파 탐지기 보기의 소스를 선택합니다.

수중 음파 탐지기 소스 이름 변경

수중 음파 탐지기 소스를 쉽게 식별하도록 이름을 변경할 수 있습니다. 수중 음파 탐지기 소스는 변환기가 연결된 차트 플로터 또는 측심기 모듈과 연동됩니다. 예를 들어, 변환기가 연결된 보트의 선수에 설치된 차트 플로터의 이름으로 '선수'를 사용할 수 있습니다.

- 1  > **통신 > BlueNet™ 네트워크**를 선택합니다.
- 2 이름을 변경하고 싶은 차트 플로터 또는 측심기 모듈을 선택합니다.
- 3 **이름 변경**을 선택합니다.
- 4 이름을 입력합니다.

수중 음파 탐지기 디스플레이 일시 중지 및 재개

참고: 수중 음파 탐지기 디스플레이 일시 중지는 수중 음파 탐지기 디스플레이를 일시 중지하는 장치의 수중 음파 탐지기 보기에만 영향을 미칩니다. 변환기는 수중 음파 탐지기 신호를 계속 송수신하고, 연결된 다른 디스플레이는 실시간 수중 음파 탐지기 데이터를 계속해서 표시합니다.

수중 음파 탐지기 보기에서, 스크롤하는 수중 음파 탐지기 방향으로 화살표 키를 누릅니다.

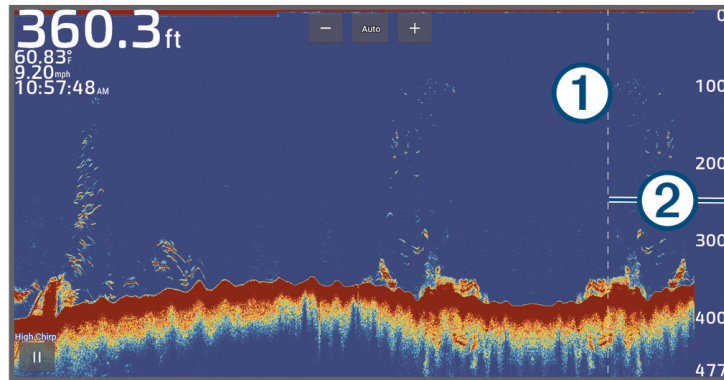
일시 중지 후 수중 음파 탐지기 스크롤을 재개하려면 **BACK**를 선택합니다.

일시 정지된 수중 음파 탐지기 관련 고려 사항

수중 음파 탐지기 표시를 일시 중지하면 시스템은 백그라운드에서 수중 음파 탐지기 정보를 계속 수집합니다. 수중 음파 탐지기 스크롤링을 재개하면 스크롤링이 일시 정지된 상태에서 수집된 수중 음파 탐지기 데이터가 수중 음파 탐지기 화면에 새로 표시되며 일시 정지한 지점을 나타내는 선이 표시됩니다.

대부분의 경우 스크롤링이 일시 정지된 시간 동안 수집된 모든 수중 음파 탐지기 데이터가 스크롤링 재개 직후 화면에 표시됩니다. 스크롤링을 일시 중지한 그래프의 위치는 점선으로 표시됩니다.

스크롤링이 일시 정지된 지속 시간에 따라, 표시 중인 수중 음파 탐지기 창 의 수, 수중 음파 탐지기의 전송 속도 및 범위, 차트 플로터의 성능 등 여러 요인이 저장된 수중 음파 탐지기 데이터의 양에 영향을 줄 수 있습니다. 스크롤링 일시 정지 지속 시간이 장치가 데이터를 보존할 수 있는 기간보다 긴 경우 마지막으로 기록된 지점이 그래프에 실선으로 표시됩니다.



①	<p>수중 음파 탐지기 스크롤링이 일시 중지되었을 때를 나타내는 선:</p> <ul style="list-style-type: none"> 점선: 이 지점에서 수중 음파 탐지기가 일시 정지되었으며, 해당 점선 오른쪽에 있는 모든 데이터는 일시 정지 중에도 지속적으로 기록되었습니다. 이 선은 스크롤링을 재개한 후 몇 초 후에 사라지며 수중 음파 탐지기 기록에는 보존되지 않습니다. 실선: 시스템 구성 및 일시 정지의 지속 시간으로 인해 일부 수중 음파 탐지기 데이터만 지속적으로 기록되었습니다. 이는 수중 음파 탐지기 기록에 중단이 있었으며 해당 실선 오른쪽의 데이터만 보존되었음을 의미합니다. 이 선은 사라지지 않고 수중 음파 탐지기 기록에 보존됩니다.
②	일시 정지 상태에서 수집된 수중 음파 탐지기 데이터.


수중 음파 탐지기 기록 보기

수중 음파 탐지기 화면을 스크롤하면 수중 음파 탐지기 데이터 기록을 볼 수 있습니다.

참고: 일부 변환기는 수중 음파 탐지기 기록을 저장하지 않습니다.

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 수중 음파 탐지기 디스플레이를 일시 중지합니다(수중 음파 탐지기 디스플레이 일시 중지 및 재개, 42페이지).
- 2 기록을 보려면 스크롤하는 수중 음파 탐지기 방향으로 화살표 키를 길게 누릅니다.
- 3 **BACK**를 선택하여 기록을 종료하고 수중 음파 탐지기 스크롤을 재개합니다.

수중 음파 탐지기 화면에 웨이포인트 생성

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 수중 음파 탐지기 디스플레이를 일시 중지합니다(수중 음파 탐지기 디스플레이 일시 중지 및 재개, 42페이지).
- 2 필요한 경우, 웨이포인트를 생성하려는 위치를 찾을 때까지 수중 음파 탐지기 디스플레이 기록을 스크롤합니다.
- 3 수중 음파 탐지기 보기에서 웨이포인트를 생성하려는 위치를 선택합니다.
- 4 를 선택합니다.
- 5 필요한 경우 웨이포인트 정보를 편집합니다.

상세 수준 조정

기존 변환기의 게인을 조정하거나 Garmin ClearVü 변환기의 밝기를 조정하여 수중 음파 탐지기 화면에 표시되는 상세 수준과 소음을 제어할 수 있습니다.

화면에서 가장 밝은 반사 신호를 보려면 게인 또는 밝기를 낮춰 밝기가 낮은 반사 정보와 소음을 제거하면 됩니다. 모든 반사 정보를 보려면 게인 또는 밝기를 높여 화면에 더 많은 정보를 표시합니다. 이렇게 하면 소음도 높아져 실제 반사 정보를 인식하기 어려울 수 있습니다.

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU**를 선택합니다.
- 2 **감도** 또는 **밝기**를 선택합니다.
- 3 옵션을 선택합니다.
 - 게인 또는 밝기를 수동으로 높이거나 낮추려면 **상** 또는 **아래로**를 선택합니다.
 - 차트 플로터에서 게인 또는 밝기를 자동 조정하도록 하려면 자동 옵션을 선택합니다.

색상 농도 조정

기존 변환기의 색상 게인이나 일부 변환기의 대비를 조정하여 수중 음파 탐지기 화면에서 색상 농도를 조정하고 관심 있는 부분을 강조 표시할 수 있습니다. 이 설정은 게인 또는 밝기 설정을 사용하여 화면에 표시된 상세 수준을 조정하면 가장 효과가 좋습니다.

작은 어군 타겟을 강조 표시하거나 타겟을 더 밝게 표시하려면 색상 게인 또는 대비 설정을 높이면 됩니다. 이렇게 하면 해저에서 밝기가 높은 반사 정보를 구별할 수 없습니다. 반사 정보의 밝기를 낮추려면 색상 게인 또는 대비를 낮추면 됩니다.

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU**를 선택합니다.
- 2 수중 음파 탐지기 보기에 따라 옵션을 선택합니다.
 - **선명도**를 선택합니다.
 - **어탐 설정 > 화면설정 > 색상 게인**을 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 색상 농도를 수동으로 높이거나 낮추려면 **상** 또는 **아래로**를 선택합니다.
 - 기본 설정을 사용하려면 **기본값**을 선택합니다.

수중 음파 탐지기 설정

참고: 일부 모델 및 변환기에는 특정 옵션 또는 설정이 적용되지 않습니다.

이 설정은 다음 유형의 변환기에 적용됩니다.

- 기본
- Garmin ClearVü

수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정**을 선택합니다.

화면속도: 수중 음파 탐지기가 오른쪽에서 왼쪽으로 스크롤하는 속도를 설정합니다([스크롤 속도 설정, 45페이지](#)).

얕은 물에서는 느린 스크롤 속도를 선택하여 화면에 정보가 표시되는 시간의 길이를 연장할 수 있습니다. 깊은 물에서는 빠른 스크롤 속도를 선택할 수 있습니다. 자동 스크롤 속도는 스크롤 속도를 조절하여 배가 운행하는 속도로 스크롤 속도를 조정합니다.

잡음 제거: 수중 음파 탐지기 화면에 표시되는 불요 반사파의 간섭 및 양을 줄입니다([수중 음파 탐지기 잡음 제거 설정, 46페이지](#)).

화면설정: 수중 음파 탐지기 화면의 형태를 구성합니다([수중 음파 탐지기 형태 설정, 47페이지](#)).

알람: 수중 음파 탐지기 경보를 설정합니다([수중 음파 탐지기 경보, 47페이지](#)).

고급 설정: 다양한 수중 음파 탐지기 디스플레이 및 데이터 소스 설정을 구성합니다([고급 수중 음파 탐지기 설정, 48페이지](#)).

설정: 변환기를 구성합니다([변환기 설치 설정, 48페이지](#)).

수중 음파 탐지기 화면의 확대/축소 수준 설정

1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 줌 > ... > 모드**를 선택합니다.

2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 깊이 및 확대/축소를 자동으로 설정하려면 **자동**을 선택합니다.

필요한 경우 **확대/축소 설정**을 선택하여 확대/축소 설정을 수정합니다. **위로 보기**를 선택하고 위로 보기 또는 **아래로 보기**를 선택하여 확대된 영역의 깊이 범위를 설정한 후 **확대** 또는 **축소**를 선택하여 확대된 영역의 배율을 높이거나 낮춥니다.

- 확대된 영역의 깊이 범위를 수동으로 설정하려면 **수동**을 선택합니다.

필요한 경우 **확대/축소 설정**을 선택하여 확대/축소 설정을 수정합니다. **위로 보기**를 선택하고 위로 보기 또는 **아래로 보기**를 선택하여 확대된 영역의 깊이 범위를 설정한 후 **확대** 또는 **축소**를 선택하여 확대된 영역의 배율을 높이거나 낮춥니다.

- 화면의 특정 영역을 확대하려면 **확대**를 선택합니다.

필요한 경우 **확대**를 선택하여 확대 수준을 높이거나 낮춥니다.

팁: 확대 상자를 화면의 새 위치로 끌어올 수 있습니다.

- 해저 깊이에서 수신한 수중 음파 탐지기 데이터를 확대하려면 **해저 고정확대**를 선택합니다.

필요한 경우 **스팬**을 선택하여 해저 고정의 깊이와 위치를 조정합니다.

확대/축소를 취소하려면 **줌**을 선택 해제합니다.

분할 확대 수중 음파 탐지기 보기 활성화

줌을 자동, 수동 또는 해저 고정확대로 설정하면 분할 확대 보기를 활성화하여 표준 보기와 확대된 보기를 나란히 표시할 수 있습니다.

수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 줌 > ... > 분할 확대**를 선택합니다.

분할 확대 보기를 비활성화하려면, 분할 확대를 다시 선택합니다.

스크롤 속도 설정

화면에서 수중 음파 탐지기 이미지가 이동하는 속도를 설정할 수 있습니다. 스크롤 속도가 높으면 표시할 추가 세부 정보가 없어서 기존 세부 정보 확장이 시작될 때까지 자세한 내용이 표시되지 않습니다. 이 기능은 이동 또는 트롤링 중이거나 수중 음파 탐지기에서 매우 느리게 신호를 보내는 매우 깊은 물에 있을 때 유용할 수 있습니다. 스크롤 속도가 느리면 수중 음파 탐지기 정보가 화면에 오래 표시됩니다.

대부분 기본값 설정을 사용하면 이미지를 빠르게 스크롤 하면서도 타겟 왜곡 현상을 줄일 수 있습니다.

1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 화면속도**를 선택합니다.

2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 대지 속도를 사용하여 자동으로 스크롤 속도를 조정하려면 **자동**을 선택합니다.

자동 설정은 보트 속도와 일치하는 스크롤 속도를 선택하기 때문에 수중 타겟이 정확한 가로세로 비율로 표시되고 왜곡 현상이 줄어듭니다. Garmin ClearVü/SideVü 수중 음파 탐지기 보기를 보거나 구조물을 검색할 때 **자동** 설정을 사용하는 것이 좋습니다.

- 더 빠르게 스크롤 하려면 **상**를 선택합니다.

- 더 천천히 스크롤 하려면 **아래로**를 선택합니다.

범위 조정

기본 및 Garmin ClearVü 수중 음파 탐지기 보기에 대한 깊이 눈금 범위를 조정할 수 있습니다.

장치에서 범위를 자동 조정하도록 설정하면 수중 음파 탐지기 화면의 아래 또는 외부 1/3 내에 해저면이 표시되기 때문에 지형 변화가 거의 없는 해저면을 추적하는 데 유용할 수 있습니다.

수동으로 범위를 조정하면 특정 범위를 볼 수 있기 때문에 급경사면이나 절벽같이 급격한 지형 변화가 있는 해저면을 추적하는 데 유용할 수 있습니다. 설정한 범위 내에 이러한 지형 변화가 있으면 화면에 해당 해저면이 표시될 수 있습니다.

1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 범위**를 선택합니다.

2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 차트 플로터에서 범위를 자동 조정하도록 하려면 **자동**을 선택합니다.
- 범위를 수동으로 확대하거나 축소하려면 **상** 또는 **아래로**를 선택합니다.

팁: 수중 음파 탐지기 화면에서 **+** 또는 **-**를 선택하여 범위를 수동으로 조정할 수 있습니다.

팁: **+** 또는 **-**를 동시에 눌러 자동 조정 모드와 수동 조정 모드를 전환할 수 있습니다.

팁: 여러 수중 음파 탐지기 화면을 보고 있는 경우에는 SELECT를 선택하여 활성 화면을 선택할 수 있습니다.

팁: 하나의 수중 음파 탐지기 화면을 보고 있을 때에는 SELECT를 눌러 **+** 및 **-** 바로 가기 키를 바꿀 수 있습니다. SELECT를 반복적으로 눌러 범위, 감도 또는 확대 수준을 정할 수 있습니다.

수중 음파 탐지기 잡음 제거 설정

수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 잡음 제거**를 선택합니다.

간섭: 감도를 조정하여 가까이 있는 잡음의 원인에서 간섭의 효과를 줄입니다.

화면에서 간섭을 제거하기 위해 원하는 개선을 얻는 가장 낮은 간섭 설정을 사용해야 합니다. 잡음을 일으키는 설치 문제를 수정하는 것은 간섭을 제거하는 가장 좋은 방법입니다.

색상 제한: 약한 불요 반사파 필드를 줄이는 데 도움이 되도록 색 팔레트 일부를 숨깁니다.

원하지 않는 반향을 나타내는 색에 색상 제한을 설정하여 화면에 표시되지 않게 할 수 있습니다.

완만: 정상적인 수중 음파 탐지기 반향의 일부가 아닌 잡음을 제거하고 바닥 등의 반향 형태를 조정합니다.

다듬기가 높음으로 설정되면 간섭 제어를 사용할 때보다 낮은 수준의 잡음은 많이 남아있게 되지만 평균화로 인해 잡음이 보다 약해집니다. 다듬기를 이용하면 바닥에서 스펙클을 제거할 수 있습니다. 다듬기와 간섭을 함께 사용하여 낮은 수준의 잡음을 제거할 수 있습니다. 간섭 및 다듬기 설정을 점진적으로 조정하여 디스플레이에서 원하지 않는 잡음을 제거합니다.

표층 잡음: 불요 반사파를 줄이는 데 도움이 되도록 표면 잡음을 숨깁니다. 빔 너비가 크면(낮은 주파수) 더 많은 타겟을 표시하지만 그만큼 표면 잡음이 많이 발생합니다.

TVG: 가변 게인을 조정하여 잡음을 줄일 수 있습니다.

이 컨트롤은 수면 가까이에 있는 불요 반사파 또는 잡음을 제어하고 억제해야 하는 상황에 사용하면 좋습니다. 또한 표면 잡음 때문에 숨기거나 가린 표면 가까이에 있는 타겟을 표시할 수도 있습니다.

수중 음파 탐지기 형태 설정

수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 화면설정**를 선택합니다.

화면 색상: 색상 배합을 설정합니다.





색상 계인: 색상의 농도를 조정합니다 (**색상 농도 조정, 44페이지**).

A-스코프: 크기에 따라 타겟에 대한 범위를 즉시 보여주는 화면 오른쪽에 있는 수직 점멸 장치를 표시합니다.

수심선: 간단히 참조할 수 있는 심도선을 표시합니다.

화이트라인: 바닥에서 가장 강한 신호를 강조 표시하여 신호의 강약을 나타내는 데 도움이 됩니다.

어군 마크: 수중 음파 탐지기에서 부유 상태인 타겟을 해석하는 방식을 설정합니다.

	부유 타겟을 배경 수중 음파 탐지기 정보 및 기호로 표시합니다.
	부유 타겟을 타겟 깊이 정보와 함께 배경 수중 음파 탐지기 정보 및 기호로 표시합니다.
	부유 타겟을 기호로 표시합니다.
	부유 타겟을 타겟 깊이 정보와 함께 기호로 표시합니다.

화면이동속도: 수신한 수중 음파 탐지기의 각 열에 대해 화면에 둘 이상의 데이터 열을 그려 수중 음파 탐지기 그림을 빠르게 개선할 수 있습니다. 깊은 바다에서 수중 음파 탐지기를 사용할 때 특히 유용한 설정입니다. 수중 음파 탐지기 신호는 저수저로 갔다가 변환기로 다시 돌아오는 데 시간이 더 오래 걸리기 때문입니다.

1/1 설정은 수중 음파 탐지기 반향당 화면에 1개의 정보 열을 그리며, 2/1 설정은 수중 음파 탐지기 반향당 화면에 2개의 정보 열을 그리며 4/1과 8/1 설정에는 각각 4개, 8개를 그리며.

오버레이 데이터: 수중 음파 탐지기 화면에 표시되는 데이터를 설정합니다.

수중 음파 탐지기 경보

⚠ 경고

수중 음파 탐지기 경보 기능은 상황 인식만을 위한 도구로, 모든 상황에서 하부 접촉을 방지하지 못할 수 있습니다. 선박을 안전하게 조종할 책임은 귀하에게 있습니다.

⚠ 주의

경보 소리를 들을 수 있도록 소리 설정이 켜져 있어야 합니다 (**사운드 및 디스플레이 설정, 54페이지**). 경보음을 설정하지 않으면 부상 또는 재산 피해가 발생할 수 있습니다.

참고: 일부 변환기에서는 일부 옵션만 사용할 수 있습니다.

해당 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 알람**를 선택합니다.

⚙ > 알람 > 어군탐지기를 선택해도 수중 음파 탐지기 경보를 열 수 있습니다.




저수심: 지정한 값보다 깊이가 얕은 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

심해: 지정한 값보다 깊이가 깊은 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

수온: 변환기가 지정 온도에서 2°F(1.1°C) 이상 이탈한 값을 보고하면 경보가 울리도록 설정합니다.

등심선: 변환기가 수면 또는 바닥으로부터 일정 깊이에는 있는 부유 타겟을 감지하면 경보가 울리도록 설정합니다.

물고기: 장치가 부유 타겟을 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

-  크기에 관계없이 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.
-  중대형 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.
-  대형 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

고급 수중 음파 탐지기 설정

어탐 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 고급 설정**을 선택합니다.

해저면 검색 제한: 해저면 검색을 범위 설정이 자동으로 지정된 경우 선택한 깊이로 제한합니다. 해저면을 찾는 데 걸리는 시간을 최소화하려면 해저면 검색을 제한할 깊이를 선택하면 됩니다. 선택한 깊이보다 깊은 해저면은 장치에서 검색하지 않습니다.

범위 동기화 > 꺼짐: 콤보 화면의 모든 수중 음파 탐지기 보기 범위는 서로 독립적입니다.

범위 동기화 > 켜짐: 이 설정 옵션은 콤보 화면에서 둘 이상의 기존 및 Garmin ClearVü 보기를 사용하여 콤보 화면을 볼 때만 사용할 수 있습니다. 범위는 콤보 화면의 모든 기존 및 Garmin ClearVü 보기에 대해 동기화됩니다.

범위 동기화 > 동일 변환기 전용: 이는 기본 설정입니다. 범위는 콤보 화면에서 각 변환기의 보기에 대해 동기화되지만, 상이한 변환기 간에는 동기화되지 않습니다.

참고: 이 설정은 이중 대역 CHIRP 변환기에는 적용되지 않습니다.

스크롤 동기화: 이 설정 옵션은 콤보 화면에서 둘 이상의 기존 및 Garmin ClearVü 수중 음파 탐지기 보기를 사용하여 콤보 화면을 볼 때만 사용할 수 있습니다. 스크롤 속도는 콤보 화면의 모든 기존 및 Garmin ClearVü 보기에 대해 동기화됩니다.

변환기 설치 설정

이 설정은 다음 유형의 수중 음파 탐지기에 적용됩니다.

- 어탐
- Garmin ClearVü

해당 수중 음파 탐지기 보기에서 옵션을 선택합니다.

- 어탐 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 설정**을 선택합니다.
- Garmin ClearVü 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > ClearVü 설정 > 설정**을 선택합니다.

어탐 초기값 복원: 수중 음파 탐지기 설정을 출하 시 기본값으로 복원합니다.

변환기: 설치된 변환기에 관한 세부 정보를 조회하고 이를 메모리 카드에 저장합니다.

변환기 > 모델 변경: 설치된 변환기 유형을 변경할 수 있습니다 ([변환기 유형 선택, 42페이지](#)).

변환기 > 수동 구성: 호환되는 수중 음파 탐지기 모듈에서 수동 변환기 구성 매개 변수를 설정할 수 있습니다. 변환기 연결 및 수동 구성에 대한 자세한 내용은 호환되는 수중 음파 탐지기 모듈의 설치 지침을 참조하십시오.

수중 음파 탐지기 주파수

참고: 사용할 수 있는 주파수는 사용 중인 변환기에 따라 다릅니다.

주파수를 조정하면 특정 목표와 현재 수심에 맞게 수중 음파 탐지기를 활용할 수 있습니다.

고주파수는 폭이 좁은 빔을 사용하기 때문에 고속 작업과 험한 바다 상태에 적합합니다. 고주파수를 사용하면 해저 및 수온 약층의 해상도가 향상될 수 있습니다.

저주파수는 폭이 넓은 빔을 사용하기 때문에 어부가 더 많은 타겟을 확인할 수 있지만 표면 소음이 증가하기 때문에 험한 바다 상태에서 해저 신호의 지속성이 떨어질 수 있습니다. 폭이 넓은 빔의 경우 어군에서 반사되는 신호가 큰 아치를 생성하기 때문에 어군을 찾는 데 이상적입니다. 또한 저주파수는 깊은 수심을 쉽게 관통하기 때문에 폭 넓은 빔이 깊은 수심에서 훨씬 효과적입니다.

CHIRP 주파수를 사용하면 주파수 범위의 각 펄스를 살펴볼 수 있기 때문에 깊은 수심에서 타겟이 쉽게 구분됩니다. CHIRP는 타겟(예: 어군 내의 개별 개체)을 명확히 식별하는 데 사용할 수 있고 깊은 수심에도 적합합니다. 일반적으로 CHIRP는 단일 주파수를 사용하는 것보다 훨씬 효과적입니다. 일부 어군은 고정 주파수를 사용하면 더 찾기 쉬울 수 있기 때문에 CHIRP 주파수를 사용할 때는 목표와 바다 상태를 고려해야 합니다.

또한 일부 변환기에서는 각 변환기 요소에 맞게 사전 설정 주파수를 사용자 지정하는 기능을 제공하므로 바다 상태 및 목표의 변화에 따라 사전 설정을 사용하여 신속하게 주파수를 변경할 수 있습니다.

분할 주파수 보기를 사용하여 2개 주파수를 동시에 보게 되면 저주파수 반사 신호로는 깊은 수심의 데이터를 확인하고 고주파수 반사 신호로는 자세한 정보를 확인할 수 있습니다.

주의

항상 해당 지역의 수중 음파 탐지기 주파수 규정에 유의하십시오. 예를 들어, 범고래 떼를 보호하기 위해 범고래 떼의 1/2마일 이내에서 50~80kHz의 주파수를 사용하는 것이 금지될 수도 있습니다. 모든 해당 법률 및 규정에 따라 장치를 사용할 책임은 사용자에게 있습니다.

변환기 주파수 선택

참고: 일부 수중 음파 탐지기 보기 및 변환기의 주파수는 조정할 수 없습니다.
수중 음파 탐지기 화면에 표시할 주파수를 선택할 수 있습니다.

주의

항상 해당 지역의 수중 음파 탐지기 주파수 규정에 유의하십시오. 예를 들어, 범고래 떼를 보호하기 위해 범고래 떼의 ½마일 이내에서 50~80kHz의 주파수를 사용하는 것이 금지될 수도 있습니다. 모든 해당 법률 및 규정에 따라 장치를 사용할 책임은 사용자에게 있습니다.

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 주파수**를 선택합니다.
- 2 사용자 요구 사항과 수심에 맞는 주파수를 선택합니다.
주파수에 대한 자세한 내용은 **수중 음파 탐지기 주파수, 48페이지**를 참조하십시오.

주파수 사전 설정 생성

참고: 일부 변환기에서는 사용할 수 없습니다.

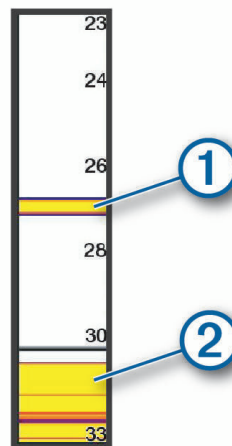
사전 설정을 생성하여 특정 수중 음파 탐지기 주파수를 저장하면 주파수를 신속하게 변경할 수 있습니다.

- 1 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 주파수**를 선택합니다.
- 2 **주파수 관리 > 새 사전 설정**을 선택합니다.
- 3 주파수를 입력합니다.

A-범위 켜기

참고: 이 기능은 어탐 수중 음파 탐지기 보기에서 사용할 수 있습니다.

A-범위는 보기의 오른쪽에 있는 수직 점멸 장치로 현재 변환기 아래에 있는 것을 보여줍니다. A-범위를 사용하면 화면에서 수중 음파 탐지기 데이터를 빠르게 스크롤할 때(예: 보트가 고속으로 이동할 때) 누락되었을 수 있는 타겟 방향을 확인할 수 있습니다. 또한 바닥에서 가까운 물고기를 감지하는 데도 도움이 됩니다.



위 A-범위는 물고기 방향(①)과 부드러운 바닥 방향(②)을 나타냅니다.

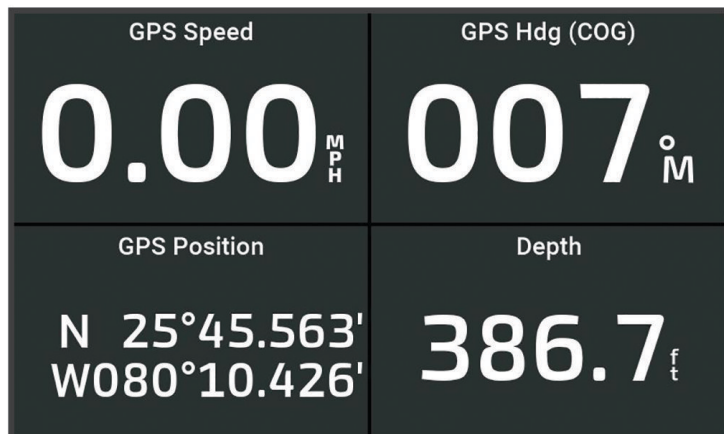
- 1 수중 음파 탐지기 보기에서, **MENU > 어탐 설정 > 화면설정 > A-스코프**를 선택합니다.
- 2 필요에 따라, **••• > 최대 사용 유지**를 선택하여 수중 음파 탐지기 방향이 표시되는 시간을 조정합니다.

게이지 및 그래프

엔진과 환경에 관한 다양한 정보가 게이지와 그래프에서 제공됩니다. 정보를 보려면 호환이 가능한 변환기 또는 센서를 네트워크에 연결해야 합니다.

게이지 조회

- 1 계기를 선택합니다.
- 2 선박 등 게이지를 선택합니다.



게이지에 표시된 데이터 변경

- 1 게이지 페이지를 엽니다.
- 2 **MENU > 연료계 편집**을 선택합니다.
- 3 편집할 게이지를 선택합니다.
- 4 **데이터 교체**를 선택합니다.
- 5 데이터 유형을 선택합니다.
- 6 표시할 데이터를 선택합니다.

게이지 사용자 지정

게이지 페이지를 추가하고, 게이지 페이지 레이아웃, 게이지 표시 방식, 각 게이지의 데이터를 변경할 수 있습니다.

- 1 게이지 페이지를 엽니다.
- 2 **MENU > 연료계 편집**을 선택합니다.
- 3 필요시, 게이지 보기 또는 편집할 게이지를 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 게이지에 표시된 데이터를 변경하려면 게이지를 선택하고 **데이터 교체**를 선택합니다.
 - 페이지에서 게이지 레이아웃을 변경하려면 **레이아웃 변경**을 선택합니다.
 - 이 게이지 페이지 세트에 페이지를 추가하려면 **페이지 추가**를 선택합니다.
 - 원래 보기로 이 페이지를 복원하려면 **기본 보기 복원**을 선택합니다.

이동 구간 게이지 보기

현재 이동 구간의 기록계, 속도, 시간 및 연료의 정보가 이동 구간 게이지에 표시됩니다.

계기 > 여정을 선택합니다.

이동 구간 게이지 재설정

- 1 **MENU**을 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 현재 이동 구간의 판독치를 모두 0으로 설정하려면 **이동 구간 재설정**을 선택합니다.
 - 최고 속도 판독치를 0으로 설정하려면 **최고 속도 재설정**을 선택합니다.
 - 기록계 판독치를 0으로 설정하려면 **주행 거리계 재설정**을 선택합니다.
 - 판독치를 모두 0으로 설정하려면 **모두 재설정**을 선택합니다.

그래프 보기

온도, 깊이 등 다양한 환경 변화 그래프를 보려면 먼저 장치에 연결된 적절한 변환기가 있어야 합니다.

새 콤보 페이지를 생성하거나 기존 콤보 페이지에 그래프를 추가하여 센서 데이터의 그래프를 조회할 수 있습니다.

- 1 새 콤보 페이지를 생성하거나 기존 콤보 페이지를 엽니다 ([조합 페이지 사용자 지정, 6페이지](#)).
- 2 그래프를 추가할 창을 선택하고 **그래프**를 선택합니다.
- 3 추가할 그래프를 선택합니다.

팁: 활성 콤보 창에서 **MENU > 그래프 변경**을 선택하고, 새 그래프를 선택하여 그래프를 변경할 수 있습니다.

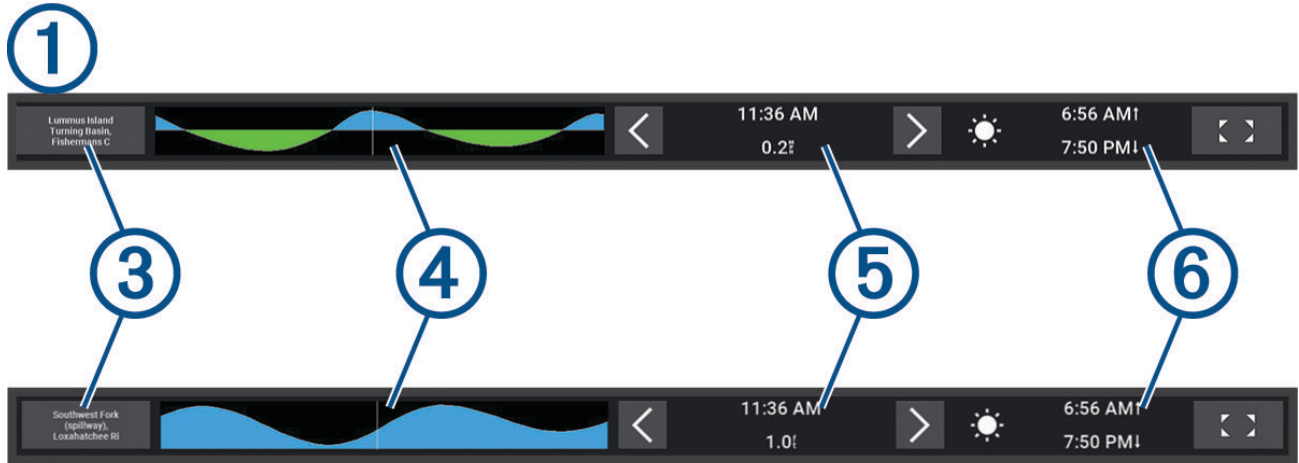
그래프 범위 및 시간 척도 설정

깊이, 바람, 수온 그래프에 표시되는 시간과 센서 데이터 범위를 나타낼 수 있습니다.

- 1 콤보 페이지에서 그래프를 선택하고, **MENU**을 선택합니다.
- 2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 시간 경과 척도를 설정하려면 **기간**을 선택합니다. 기본 설정은 10분입니다. 시간 경과 척도를 늘리면 더 긴 시간 동안의 변화량을 볼 수 있습니다. 시간 경과 척도를 줄이면 더 짧은 시간 동안의 세부 정보를 자세히 볼 수 있습니다.
 - 그래프 척도를 설정하려면 **축척**을 선택합니다. 척도를 늘리면 측정값의 변화량을 자세히 볼 수 있습니다. 척도를 줄이면 변화량의 세부 정보를 자세히 볼 수 있습니다.

조수, 조류 및 천체 정보

조수 및 조류 오버레이



①	조수 관측소 오버레이 표시줄.
②	조류 관측소 오버레이 표시줄.
③	선택한 조수 또는 조류 관측소의 이름. 선택하여 다른 조수 또는 조류 관측소로 변경합니다.
④	조수 또는 조류 관측소 그래프.
⑤	현재 시간 - 조수 또는 조류 관측소 그래프에 흰색 선으로 표시됨. ◀ 및 ▶를 선택하여 조수 또는 조류 관측소 그래프의 시간을 조정할 수 있습니다.
⑥	현재 일출 및 일몰 시간.
◀ ▶	선택하여 조수 또는 조류 관측소 정보 페이지를 엽니다.

조수 및 조류 오버레이 추가


- 1 오버레이를 추가하고 싶은 페이지에서 **MENU > 오버레이 편집**을 선택합니다.
- 2 맨 위 막대, 해저면 바, 왼쪽 막대 또는 오른쪽 막대를 선택합니다.
- 3 조석 또는 조류를 선택합니다.

조수 관측소 정보

⚠ 경고

조수 및 조류 정보는 정보 제공용입니다. 게시된 모든 물 관련 지침을 숙지하고, 주변 환경을 파악하고, 물 안팎과 주위에 대해 안전하게 판단해야 할 책임은 귀하에게 있습니다. 이 경고를 따르지 않으면 재산 피해, 심각한 부상 또는 죽음에 이를 수 있습니다.

조수 높이, 다음 만조 및 간조 시간을 포함하여 특정 날짜와 시간의 조수 관측소에 관한 정보를 볼 수 있습니다. 기본적으로 차트플로터의 조석 오버레이 표시줄에는 가장 최근에 조회한 조수 관측소, 현재 날짜, 과거 시간의 조수 정보가 표시됩니다.

조석 오버레이 표시줄에서  를 선택합니다.


조류 관측소 정보

⚠ 경고

조수 및 조류 정보는 정보 제공용입니다. 게시된 모든 물 관련 지침을 숙지하고, 주변 환경을 파악하고, 물 안팎과 주위에 대해 안전하게 판단해야 할 책임은 귀하에게 있습니다. 이 경고를 따르지 않으면 재산 피해, 심각한 부상 또는 죽음에 이를 수 있습니다.

참고: 일부 상세도에서 조류 관측소 정보가 제공됩니다.

조류 속도와 조류 수준을 포함하여 특정 날짜와 시간의 현재 조류에 관한 정보를 조회할 수 있습니다. 기본적으로 차트플로터의 조류 오버레이 표시줄에는 가장 최근에 조회한 조류 관측소와 현재 날짜 및 시간의 조류 정보가 표시됩니다 ([조수 및 조류 오버레이, 52페이지](#)).


조류 오버레이 표시줄에서  를 선택합니다.

천체 정보


일출, 일몰, 월출, 월몰, 달 형상 및 태양과 달의 근사치 스카이 뷰 위치에 관한 정보를 조회할 수 있습니다. 화면 중앙은 머리 위 하늘을 나타내고 가장 바깥쪽 고리는 수평선을 나타냅니다. 기본적으로, 차트플로터에는 현재 날짜 및 시간의 천체 정보가 표시됩니다.

조석 또는 조류 오버레이 표시줄에서  를 선택한 다음, 천체를 선택합니다.

조수 관측소, 조류 관측소 또는 다른 날짜의 천체 정보 보기

- 1 조석 또는 조류 오버레이 표시줄에서  를 선택합니다.
- 2 천체 정보를 조회하려면 **천체**를 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 다른 날짜의 정보를 조회하려면 **날짜 변경**을 선택하고 날짜를 입력합니다.
 - 오늘 정보를 조회하려면 **현재 날짜 및 시간**을 선택합니다.
 - 사용 가능한 경우, 하루 뒤의 정보를 보려면 **다음 날**을 선택합니다.
 - 사용 가능한 경우, 하루 전의 정보를 보려면 **전날**을 선택합니다.

다른 조수 또는 조류 관측소에 대한 정보 보기

- 1 조석 또는 조류 오버레이 표시줄에서  를 선택합니다.
- 2 인근 스테이션을 선택합니다.
- 3 관측소를 선택합니다.

항법도의 달력 정보 보기

- 1 해도 또는 3D 해도 보기에서 조수 관측소 또는 조류 관측소 아이콘을 선택합니다.
- 2 관측소의 이름을 선택합니다.

장치 구성

시스템 설정

⚙️ > 시스템을 선택합니다.

사운드 및 디스플레이: 디스플레이 설정과 오디오 설정을 조정합니다(사용 가능한 경우).

위성 위치 지정: GPS 위성 및 설정에 대한 정보를 제공합니다.

시스템 정보: 네트워크의 장비 및 소프트웨어 버전에 대한 정보를 제공합니다.

자동 시동: 전원이 공급될 때 장치가 자동으로 켜지는 것을 제어합니다.

자동 끄기: 선택한 시간 동안 시스템이 잠자기 상태인 경우 자동으로 시스템을 끕니다.

연습화면: 시뮬레이터를 켜거나 끄고 시간, 날짜, 속도 및 시뮬레이션 위치를 설정할 수 있습니다.

사운드 및 디스플레이 설정

⚙️ > 시스템 > 사운드 및 디스플레이를 선택합니다.

소리: 경보 및 선택 시 울리는 경고음을 켜고 끕니다.

백라이트: 백라이트 밝기를 설정합니다. 조도에 따라 백라이트 밝기를 자동으로 조정하려면 자동 옵션을 선택할 수 있습니다.

색상 모드: 장치의 디스플레이를 주간 또는 야간 색상으로 설정합니다. 실제 시간에 맞추어 주간 또는 야간 색상을 자동으로 설정하려면 자동 옵션을 선택합니다.

시작 이미지: 장치를 켜면 나타나는 이미지를 설정합니다.

시동 레이아웃: 장치를 켜면 나타나는 레이아웃을 설정합니다.

위성 위치 지정(GPS) 설정

⚙️ > 시스템 > 위성 위치 지정을 선택합니다.

소스: GPS 데이터에 선호하는 소스를 선택할 수 있습니다.

속도 필터: 부드러운 속도 값에 대해 단기간 동안 선박의 속도를 평균화합니다.

WAAS/EGNOS: WAAS 데이터(북미) 또는 EGNOS 데이터(유럽)를 켜거나 끄며, 보다 정확한 GPS 위치 정보를 제공할 수 있습니다. WAAS 또는 EGNOS 데이터를 사용하면 장치가 위성 신호를 획득하는 데 오래 걸릴 수 있습니다.

위치 지정 모드 > GPS만: GPS 소스는 GPS 위성만 사용하여 위치 데이터를 확인합니다.

위치 지정 모드 > GPS 및 GLONASS: GPS 소스는 GPS 위성과 GLONASS(러시아 위성 시스템)를 모두 사용해 위치 데이터를 확인합니다. 상공 시계가 좋지 않은 상황에서 시스템을 사용하면 GLONASS 데이터는 GPS와 연동되어 보다 정확한 위치 정보를 제공할 수 있습니다.

위치 지정 모드 > 다중 구성: GPS 소스는 위치 데이터에 모든 가용 위성 시스템에서 GPS 데이터를 사용합니다.

위치 지정 모드 > 다중 구성 및 다중 주파수: GPS 소스는 위치 데이터에 모든 가용 위성 시스템을 비롯하여 L1과 L5 주파수 모두에서 GPS 데이터를 사용합니다.

시스템 소프트웨어 정보 조회

소프트웨어 버전, 기본 지도 버전, 모든 보충 지도 정보(해당하는 경우) 및 장치 ID 번호를 조회할 수 있습니다. 시스템 소프트웨어를 업데이트하거나 추가 지도 데이터 정보를 구매하려면 이 정보가 필요할 수도 있습니다.

⚙️ > 시스템 > 시스템 정보 > 소프트웨어 정보를 선택합니다.

이벤트 로그 조회

시스템 이벤트 목록이 이벤트 로그에 표시됩니다.

1 ⚙️ > 시스템 > 시스템 정보 > 이벤트 로그를 선택합니다.

2 필요한 경우, 목록에서 이벤트를 선택하고 검토를 선택하여 이벤트에 관한 추가 정보를 조회합니다.

이벤트 정렬 및 필터링

1 이벤트 로그에서 정렬 기준을 선택합니다.

2 이벤트 로그를 정렬하거나 필터링할 옵션을 선택합니다.

메모리 카드에 이벤트 저장


- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2 이벤트 로그에서 카드에 저장을 선택합니다.

이벤트 로그에서 모든 이벤트 지우기

이벤트 로그에서 이벤트 로그 삭제를 선택합니다.

전자 라벨 규제 및 준수 정보 보기

이 장치의 라벨은 전자적으로 제공됩니다. 전자 라벨에서는 FCC 또는 지역의 준수 표시에서 제공되는 식별 번호와 같은 규제 정보는 물론 해당 제품 및 사용권 정보도 제공할 수 있습니다. 일부 모델만 해당합니다.

- 1 를 선택합니다.
- 2 시스템을 선택합니다.
- 3 규제 정보를 선택합니다.

환경 설정 설정하기

 > 환경 설정을 선택합니다.

측정 단위: 측정 단위를 설정합니다.

언어: 화면상의 텍스트 언어를 설정합니다.

내비게이션: 탐색 환경 설정을 설정합니다.

키보드 형태: 화면상의 키보드에 키를 배열합니다.

스크린샷 캡처: 장치에서 화면 이미지를 저장할 수 있습니다.

장치 설정

 > 환경 설정 > 측정 단위를 선택합니다.

시스템 단위: 장치의 단위 형식을 설정합니다. 예를 들어, 사용자 지정 > 깊이 > Fathoms은 깊이 단위 형식을 Fathoms으로 설정합니다.

편차: 현재 위치의 자침 편차, 즉 자북과 진북이 이루는 각을 설정합니다.

북방위 설정: 방향 정보 계산에 사용하는 방향 참조 사항을 설정합니다. 참에서 지리적 북쪽을 북쪽 참조로 설정합니다. 도북에서 지도상의 북쪽을 북쪽 참조로 설정합니다(000°). 자북에서 자기 북쪽을 북쪽 참조로 설정합니다.

위치 형식: 주어진 위치 판독치를 표시할 위치 형식을 설정합니다. 다른 위치 형식을 지정하는 지도 또는 해도를 사용하지 않는 한 이 설정을 변경하지 마십시오.

측지계: 지도를 구성하는 좌표 시스템을 설정합니다. 다른 지도 기준점을 지정하는 지도 또는 해도를 사용하지 않는 한 이 설정을 변경하지 마십시오.

시간: 시간 형식, 시간대 및 서머타임을 설정합니다.

탐색 설정

참고: 일부 설정과 옵션에는 추가 해도 또는 하드웨어가 필요합니다.

 > 환경 설정 > 내비게이션을 선택합니다.

경로 라벨: 지도에 루트 회전을 표시하는 레이블 유형을 설정합니다.

회전 전환: 차트 플로터에서 다음 회전, 구간 또는 루트로 전환하는 방법을 조정합니다. 회전 전 시간 또는 거리를 기준으로 전환을 설정할 수 있습니다. 회전이 빈번하거나 속도가 높은 루트 또는 Auto Guidance 안내선을 탐색 중일 때 시간 또는 거리 값을 늘려 자동조종장치의 정확도를 개선할 수 있습니다. 루트가 직선에 가깝거나 속도가 느린 경우에는 이 값을 줄여 자동조종장치의 정확도를 개선할 수 있습니다.

속도 소스: 속도 측정값의 소스를 설정합니다.

자동 안내: 일부 고급형 지도를 사용 중인 경우 선호 수심, 수직 여유 높이 및 해안선 거리의 측정치를 설정합니다.

경로 시작: 루트 탐색의 시작 지점을 선택합니다.

Auto Guidance 경로 구성

△ 주의

선호 수심과 수직 여유 높이 설정은 차트 플로터에서 자동 안내 경로를 계산하는 방법에 영향을 줍니다. 자동 안내 경로 섹션이 선호 수심보다 얕거나 수직 여유 높이가 설정보다 낮으면, 자동 안내 경로 섹션은 Garmin Navionics+ 및 Garmin Navionics Vision+ 차트에서 주황색 단색 선이나 빨간색 줄무늬 선으로 나타나고 이전 버전에서는 자홍색 및 회색 줄무늬 선으로 나타납니다. 배가 이러한 지역에 진입하면 경고 메시지가 나타납니다 ([루트 색상 코딩, 26 페이지](#)).

참고: 프리미엄 해도의 경우 일부 지역에서 Auto Guidance를 사용할 수 있습니다.

참고: 모든 설정이 전체 지도에 적용되는 것은 아닙니다.

자동 안내 경로를 계산할 때 차트 플로터가 사용할 매개 변수를 설정할 수 있습니다.

⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내**를 선택합니다.

선호 수심: 해도 수심 데이터를 기반으로 배가 안전하게 위를 항해할 수 있는 최소 수심을 설정합니다.

참고: 고급형 해도의 최소 수심은 3피트입니다(2016년 이전 기준). 3피트보다 낮은 값을 입력하면 해도에서 자동 안내 경로 계산에 3피트 수심만 사용합니다.

수직 여유 높이: 해도 데이터를 기반으로 배가 안전하게 아래로 항해할 수 있는 교량 또는 장애물의 최소 높이를 설정합니다.

해안선 거리: 자동 안내 경로가 지나가는 해안과 근접한 정도를 설정합니다. 탐색하는 동안 이 설정을 변경하면 해당 경로가 달라질 수 있습니다. 이 설정에 사용할 수 있는 값은 절대값이 아닌 상대값입니다. 해당 경로가 해안과 적절한 거리를 두게 하려면 좁은 수로를 통과하는 익숙한 목적지를 여러 개 사용하여 경로 배치를 평가할 수 있습니다 ([해안으로부터 거리 조정, 34페이지](#)).

해안으로부터 거리 조정

해안선 거리 설정은 자동 안내 안내선이 지나가는 해안과 근접한 정도를 나타냅니다. 탐색하는 동안 이 설정을 변경하면 자동 안내 안내선이 이동할 수 있습니다. 해안선 거리 설정에 사용할 수 있는 값은 절대적이 아닌 상대적입니다. 자동 안내 안내선이 해안과 적절한 거리를 두게 하려면 좁은 수로를 통과하는 익숙한 목적지를 여러 개 사용하여 자동 안내 안내선의 배치를 평가할 수 있습니다.

1 닻을 내리고 항구에 정박합니다.

2 ⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 보통**을 선택합니다.

3 이전에 탐색한 목적지를 선택합니다.

4 **항해 > 자동 안내**를 선택합니다.

5 **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.

6 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 안내선 배치에 만족하면 **MENU > 항해 옵션 > 항해 중지**를 선택한 후 10단계로 이동합니다.
- 안내선이 알려진 장애물에 너무 근접하는 경우에는 ⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 먼**를 선택합니다.
- 안내선의 회전 폭이 너무 넓은 경우에는 ⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 근처**를 선택합니다.

7 6단계에서 **근처** 또는 **먼**을 선택한 경우, **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.

자동 안내는 해안선 거리 설정이 근처 또는 최단에 설정되어도 해양(open water)에서 장애물과 충분한 간격을 유지합니다. 따라서 차트 플로터는 선택한 목적지가 좁은 수로를 통과하는 경우를 제외하고 자동 안내 안내선의 위치를 조정하지 않습니다.

8 다음과 같이 옵션을 선택합니다.


- 안내선 배치에 만족하면 **MENU > 항해 옵션 > 항해 중지**를 선택한 후 10단계로 이동합니다.
- 안내선이 알려진 장애물에 너무 근접하는 경우에는 ⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 가장 먼**을 선택합니다.
- 안내선의 회전 폭이 너무 넓은 경우에는 ⚙️ > **환경 설정 > 내비게이션 > 자동 안내 > 해안선 거리 > 최단**을 선택합니다.

- 9 8단계에서 **최단** 또는 **가장 먼**를 선택한 경우, **자동 안내** 안내선의 배치를 검토하여 이 선이 알려진 장애물을 안전하게 피하고 회전은 효율적인 항해에 도움이 되는지를 판단합니다.
- 자동 안내 경로는 해안선 거리 설정이 근처 또는 최단에 설정되어도 해양(open water)에서 장애물과 충분한 간격을 유지합니다. 따라서 차트 플로터는 선택한 목적지가 좁은 수로를 통과하는 경우를 제외하고 자동 안내 안내선의 위치를 조정하지 않습니다.
- 10 **해안선 거리** 설정 기능이 익숙해질 때까지 매번 다른 목적지를 사용하여 3단계에서 9단계까지 과정을 반복합니다.

통신 설정

연결된 장치 보기

장치가 연결 또는 페어링된 차트 플로터를 포함하여 선박에서 연결된 장치의 목록을 볼 수 있습니다.

- 1  > **통신**을 선택합니다.
- 2 **네트워크**를 선택합니다.
- 3 **장치 목록**을 선택합니다.

네트워크 장치의 목록이 나타납니다. 장치가 특정 차트 플로터에 연결 또는 페어링된 경우, 차트 플로터의 이름이 장치 이름과 함께 표시됩니다.

경보 설정

⚠ 주의

경보 소리를 들을 수 있도록 소리 설정이 켜져 있어야 합니다 (**사운드 및 디스플레이 설정, 54페이지**). 경보음을 설정하지 않으면 부상 또는 재산 피해가 발생할 수 있습니다.

탐색 경보

 > **알람** > **내비게이션**을 선택합니다.

도착: 반환점 또는 목적지에서 지정된 거리 또는 시간 내에 있는 경우에 경보가 울리도록 설정합니다.

닷 끌기: 닷을 내리고 있는 동안 지정된 드리프트 거리를 초과하면 경보가 울리도록 설정합니다.

⚠ 경고

주요 경보는 상황 인식만을 위한 도구로, 모든 상황에서 좌초나 충돌을 방지하지 못할 수 있습니다. 귀하는 선박을 안전하고 신중하게 작동하고, 주변 환경을 계속 의식하고, 수면에서 항상 안전한 판단을 내릴 책임이 있습니다.

코스 이탈: 지정된 거리에서 코스를 이탈하는 경우에 경보가 울리도록 설정합니다.

경계 경보: 모든 경계 경보를 비활성화 및 활성화합니다.

주요 경보 설정


경보를 구성할 때 설정한 허용 반경 밖으로 이동한 경우 경보가 울리도록 설정할 수 있습니다.

⚠ 경고

주요 경보는 상황 인식만을 위한 도구로, 모든 상황에서 좌초나 충돌을 방지하지 못할 수 있습니다. 귀하는 선박을 안전하고 신중하게 작동하고, 주변 환경을 계속 의식하고, 수면에서 항상 안전한 판단을 내릴 책임이 있습니다. 이 경고를 따르지 않으면 재산 피해, 심각한 부상 또는 죽음에 이를 수 있습니다.

⚠ 주의

경보 소리를 들을 수 있도록 소리 설정이 켜져 있어야 합니다 (**사운드 및 디스플레이 설정, 54페이지**). 경보음을 설정하지 않으면 부상 또는 재산 피해가 발생할 수 있습니다.

- 1  > **알람** > **내비게이션** > **닷 끌기**를 선택합니다.
- 2 **알람**을 선택하여 경보를 켭니다.
- 3 **반경 설정**을 선택하고 **해도에서 거리**를 선택합니다.
- 4 **BACK**를 선택합니다.

시스템 경고

 > 알람 > 시스템을 선택합니다.

장치 전압: 배터리가 지정된 저전압에 도달하는 경우에 경보가 울리도록 설정합니다.

GPS 정확도: GPS 위치 정확도가 사용자가 정의한 값을 벗어난 경우에 경보가 울리도록 설정합니다.

수중 음파 탐지기 경고

⚠ 경고


수중 음파 탐지기 경고 기능은 상황 인식만을 위한 도구로, 모든 상황에서 하부 접촉을 방지하지 못할 수 있습니다. 선박을 안전하게 조종할 책임은 귀하에게 있습니다.

⚠ 주의

경보 소리를 들을 수 있도록 소리 설정이 켜져 있어야 합니다 ([사운드 및 디스플레이 설정, 54페이지](#)). 경보음을 설정하지 않으면 부상 또는 재산 피해가 발생할 수 있습니다.

참고: 일부 변환기에서는 일부 옵션만 사용할 수 있습니다.

해당 수중 음파 탐지기 보기에서 **MENU > 어탐 설정 > 알람**을 선택합니다.

 > 알람 > 어군탐지기를 선택해도 수중 음파 탐지기 경보를 열 수 있습니다.




저수심: 지정한 값보다 깊이가 얇은 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

심해: 지정한 값보다 깊이가 깊은 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

수온: 변환기가 지정 온도에서 2°F(1.1°C) 이상 이탈한 값을 보고하면 경보가 울리도록 설정합니다.

등심선: 변환기가 수면 또는 바닥으로부터 일정 깊이에 있는 부유 타겟을 감지하면 경보가 울리도록 설정합니다.

물고기: 장치가 부유 타겟을 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

-  크기에 관계없이 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.
-  중대형 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.
-  대형 물고기를 감지한 경우 경보가 울리도록 설정합니다.

선박 설정 설정

참고: 일부 설정과 옵션에는 추가 해도 또는 하드웨어가 필요합니다.

 > 선박 설정을 선택합니다.

변환기: 네트워크에 있는 모든 변환기를 표시하고 변경할 수 있으며, 진단 정보를 볼 수 있습니다 ([변환기 유형 선택, 42페이지](#)).

온도 조정: 연결된 수온 센서 또는 온도 측정이 가능한 변환기에서의 수온 측정값을 상쇄하는 오프셋 값을 설정할 수 있습니다 ([수온 오프셋 설정, 59페이지](#)).

선체 ID 번호: 선체 ID 번호(HIN)를 입력할 수 있습니다. HIN은 선미판 또는 아웃보드 측의 상단 우현 쪽에 영구적으로 부착되어 있을 수 있습니다.

용골 오프셋 설정

용골 오프셋을 입력하여 변환기 설치 위치에 대한 수심 측정값을 보완할 수 있습니다. 이렇게 하면 필요에 따라 용골 아래 수심이나 실제 수심을 볼 수 있습니다.

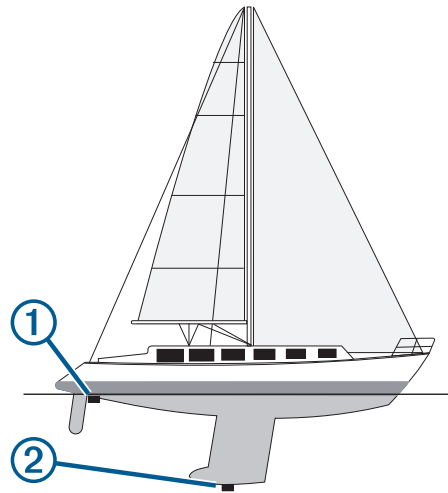
용골 아래 수심이나 보트의 가장 낮은 지점 그리고 수선 또는 용골 끝 위 아무 곳이나 변환기가 설치되었는지 알고 싶다면 변환기 위치에서 보트의 용골까지의 거리를 측정합니다.

실제 수심 및 수선 아래에 변환기가 설치되었는지 알고 싶다면 변환기 바닥에서 수선까지의 거리를 측정합니다.

참고: 이 옵션은 유효한 깊이 데이터가 있을 경우에만 사용할 수 있습니다.

1 거리 측정:

- 변환기가 수선① 또는 용골 끝 위 아무 곳이나 설치되어 있으면 변환기 위치부터 보트 용골까지 거리를 측정합니다. 이 값을 양수로 입력합니다.
- 변환기가 용골 하단②에 설치되어 있고 실제 수심을 알고 싶다면 변환기부터 수선까지 거리를 측정합니다. 이 값을 음수로 입력합니다.



2 다음과 같이 작업을 완료합니다.

- 변환기가 차트플로터 또는 수중 음파 탐지기 모듈에 연결된 경우 ⚙ > 선박 설정 > 홀수선보정을 선택합니다.

3 변환기가 수선에 설치된 경우 +를 선택하고, 변환기가 용골 하단에 설치된 경우 -를 선택합니다.

4 화살표 키를 사용하여 1단계에서 측정된 용골 오프셋을 입력합니다.

수온 오프셋 설정

온도 오프셋은 온도 센서 또는 온도 측정 가능 변환기의 온도 측정에 대한 보상치를 상쇄합니다.

1 네트워크에 연결된 온도 센서 또는 온도 측정이 가능한 변환기를 사용하여 수온을 측정합니다.

2 정확성으로 유명한 다른 온도 센서 또는 온도계를 사용하여 수온을 측정합니다.

3 1단계에서 측정한 수온을 2단계에서 측정한 수온에서 제외시킵니다.

이 값이 바로 온도 오프셋입니다. 센서에서 수온이 실제보다 차갑게 측정되는 경우 5단계에서 이 값을 양수로 입력합니다. 센서에서 수온이 실제보다 따뜻하게 측정되는 경우 5단계에서 이 값을 음수로 입력합니다.

4 ⚙ > 선박 설정 > 온도 조정을 선택합니다.

5 3단계에서 계산한 온도 오프셋 값을 입력합니다.

원래 차트 플로터 출하 시 기본 설정 복원

참고: 네트워크의 모든 장치가 영향을 받습니다.

1  > 시스템 > 시스템 정보 > 재설정을 선택합니다.

2 다음과 같이 옵션을 선택합니다.

- 모든 장치 설정을 출하 시 기본값으로 재설정하려면 **기본 설정 초기화**를 선택합니다. 그러면 구성 설정 기본값은 복원되고 저장된 사용자 데이터, 지도 또는 소프트웨어 업데이트는 제거되지 않습니다.
- 웨이포인트 및 루트와 같은 저장된 데이터를 지우려면 **사용자 데이터 삭제**를 선택합니다. 지도 또는 소프트웨어 업데이트는 영향을 받지 않습니다.
- 저장된 데이터를 지우고 장치 설정을 공장 출하 시 기본값으로 재설정하려면 Garmin Marine Network에서 차트 플로터의 연결을 해제하고 **데이터 삭제 및 설정 재설정**을 선택합니다. 지도 또는 소프트웨어 업데이트는 영향을 받지 않습니다.

사용자 데이터 공유 및 관리

경고


이 기능을 사용하면 다른 장치에서 타인이 생성한 데이터를 가져올 수 있습니다. Garmin은 제삼자에 의해 생성된 데이터의 정확성, 완전성 또는 적시성에 대해 어떠한 진술도 하지 않습니다. 이러한 데이터에 대한 의존이나 사용은 전적으로 사용자의 책임입니다.

호환 장치 사이에서 데이터를 공유할 수 있습니다. 사용자 데이터에는 웨이포인트, 저장된 트랙, 루트 및 경계가 포함됩니다.

- 메모리 카드를 사용하여 서로 다른 장치 간에 사용자 데이터를 공유하고 관리할 수 있습니다. 사용하는 메모리 카드는 사용자 데이터를 공유하려는 모든 장치에서 지원하는 파일 형식으로 포맷해야 합니다. 예를 들어, FAT32 포맷 카드만 지원하는 장치 1대와 exFat 포맷 카드를 지원하는 다른 장치가 있는 경우, FAT32로 포맷된 카드를 사용하여 두 장치 모두에서 읽을 수 있도록 해야 합니다 ([메모리 카드 삽입, 4페이지](#)).

타사 웨이포인트 및 루트의 파일 유형 선택


타사 장치의 웨이포인트와 루트를 가져오고 내보낼 수 있습니다.

- 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
-  > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송 > 파일 유형을 선택합니다.
- GPX를 선택합니다.

Garmin 장치로 데이터를 다시 전송하려면 ADM 파일 유형을 선택합니다.

메모리 카드에서 사용자 데이터 복사

사용자 데이터를 메모리 카드에서 다른 장치로 전송할 수 있습니다.

- 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
-  > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송을 선택합니다.
- 필요한 경우, 데이터를 복사할 메모리 카드를 선택합니다.
- 옵션을 선택합니다.
 - 데이터를 메모리 카드에서 차트 플로터로 전송하여 기존 사용자 데이터와 결합하려면 **카드에서 병합**을 선택합니다.
 - 데이터를 메모리 카드에서 차트 플로터로 전송하여 기존 사용자 데이터를 덮어쓰려면 **카드에서 교체**를 선택합니다.
- 파일 이름을 선택합니다.

메모리 카드에 모든 사용자 데이터 복사

다른 장치에 전송하기 위해 장치의 모든 사용자 데이터를 메모리 카드에 저장할 수 있습니다.

- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2 **◀ > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송 > 카드에 모두 저장**을 선택합니다.
- 3 필요한 경우, 데이터를 복사할 메모리 카드를 선택합니다.
- 4 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 새 파일을 생성하려면 **새 파일 추가**를 선택하고 이름을 입력합니다.
 - 기존 파일에 정보를 추가하려면 목록에서 파일을 선택하고 **카드에 저장**을 선택합니다.

특정 영역에서 메모리 카드로 사용자 데이터 복사

다른 장치에 전송하기 위해 사용자 데이터를 특정 영역에서 메모리 카드로 저장할 수 있습니다.

- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2 **◀ > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송 > 카드에 영역 저장**을 선택합니다.
- 3 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 전송하려는 사용자 데이터를 포함하는 영역 경계를 예전에 정의한 경우, 그 영역의 명칭을 선택하고 **영역 선택**을 선택합니다.
 - 전송할 사용자 데이터를 포함하는 새 영역을 정의하려면, **새 지역**을 선택하고, 화면의 지침에 따라 영역을 정의합니다.
- 4 **카드에 영역 저장**을 선택합니다.
- 5 필요한 경우, 데이터를 복사할 메모리 카드를 선택합니다.
- 6 다음과 같이 옵션을 선택합니다.
 - 새 파일을 생성하려면 **새 파일 추가**를 선택하고 이름을 입력합니다.
 - 기존 파일에 정보를 추가하려면 목록에서 파일을 선택하고 **카드에 저장**을 선택합니다.

메모리 카드 및 Garmin Express로 내장형 지도 업데이트

Garmin Express 컴퓨터 애플리케이션 및 메모리 카드를 사용하여 내장형 지도를 업데이트할 수 있습니다.

- 1 컴퓨터의 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다 (**메모리 카드 삽입, 4페이지**).
- 2 Garmin Express 애플리케이션을 엽니다.

컴퓨터에 Garmin Express 애플리케이션이 설치되지 않은 경우 garmin.com/express에서 다운로드할 수 있습니다.
- 3 필요한 경우 장치를 등록합니다 (**Garmin Express 앱을 사용하여 장치 등록, 64페이지**).
- 4 **선택 > 세부 사항 보기**를 클릭합니다.
- 5 다운로드할 지도 옆의 **다운로드 중**을 클릭합니다.
- 6 화면의 지침에 따라 다운로드를 완료합니다.
- 7 업데이트 다운로드가 진행되는 동안 기다립니다.

업데이트에 시간이 오래 걸릴 수 있습니다.
- 8 다운로드 완료 후 컴퓨터에서 카드를 꺼냅니다.
- 9 카드 리더의 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다 (**메모리 카드 삽입, 4페이지**).
- 10 차트 플로터에서 **⚙ > 시스템 > 시스템 정보 > 내장된 지도 업데이트**를 선택합니다.

업데이트된 해도가 차트 플로터에 나타납니다.

컴퓨터에 데이터 백업




- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2  > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송 > 카드에 저장을 선택합니다.
- 3 목록에서 파일 이름을 선택하거나 새 파일 추가를 선택합니다.
- 4 카드에 저장을 선택합니다.
- 5 메모리 카드를 제거하여 컴퓨터에 연결된 카드 리더에 삽입합니다.
- 6 메모리 카드에서 Garmin\UserData 폴더를 엽니다.
- 7 백업 파일을 카드에서 복사하여 컴퓨터의 원하는 위치에 붙여 넣습니다.

차트 플로터에 백업 데이터 복원

- 1 메모리 카드를 컴퓨터에 연결된 카드 리더에 삽입합니다.
- 2 컴퓨터의 백업 파일을 메모리 카드의 Garmin\UserData 폴더에 복사합니다.
- 3 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 4  > 사용자 데이터 관리 > 데이터 전송 > 카드에서 교체를 선택합니다.

메모리 카드에 시스템 정보 저장

문제 해결 도구로 시스템 정보를 메모리 카드에 저장할 수 있습니다. 제품 지원 담당자가 네트워크에 관한 데이터 검색에 이 정보를 사용할 것인지 여부를 물어볼 수 있습니다.

- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2  > 시스템 > 시스템 정보 > Garmin 장치 > 카드에 저장을 선택합니다.
- 3 필요한 경우, 시스템 정보를 저장할 메모리 카드를 선택합니다.
- 4 메모리 카드를 제거합니다.

부록

장치 관리

주의

장치를 청소할 때 뾰족한 물체를 사용하지 마십시오.

플라스틱 부품과 마감에 손상을 줄 수 있는 화학 세정제나 용매제, 방충제는 사용하지 마십시오.

염소, 바닷물, 자외선 차단제, 화장품, 알코올 또는 기타 유독성 화학 물질에 노출된 경우 깨끗한 물로 장치를 충분히 씻어 내십시오. 이러한 물질에 장시간 노출되면 케이스가 손상될 수 있습니다.

딱딱하거나 뾰족한 물체로 터치스크린을 조작하면 손상될 수 있으니 사용하지 마십시오.

화면 청소

주의

암모니아가 포함된 세척제는 반사 방지 코팅을 손상시킵니다.

특수한 반사 방지 코팅 처리된 장치는 왁스와 연마제에 민감합니다.

- 1 반사 방지 코팅에 안전한 것으로 인증된 안경 렌즈 세척제를 천에 묻힙니다.
- 2 화면을 깨끗하고 보푸라기가 없는 부드러운 천으로 닦아 줍니다.

ActiveCaptain 및 Garmin Express

ActiveCaptain 및 Garmin Express 앱은 Garmin 차트 플로터와 기타 장치를 관리하는 데 도움이 됩니다.

ActiveCaptain: ActiveCaptain 모바일 앱을 사용하면 호환되는 모바일 장치와 호환되는 Garmin 차트 플로터, 차트, Garmin QuickdrawContours 커뮤니티 ([ActiveCaptain® 앱, 8페이지](#)) 사이를 쉽게 연결할 수 있습니다. 이 앱을 사용하면 지도 제작 프로그램에 대한 무제한 액세스를 제공하며, OneChart™ 기능을 사용하여 새 차트를 신속하고 이동 중에도 다운로드할 수 있으며, 차트 플로터에서 알림을 받을 수 있는 링크를 제공합니다. 또한 선착장 및 기타 관심 있는 선유장에 대한 피드백을 위해 ActiveCaptain 커뮤니티에 액세스할 수 있습니다. 앱을 사용하여 이동 구간을 계획하고 사용자 데이터를 동기화할 수도 있습니다. 앱은 장치에서 사용 가능한 업데이트를 확인하고 업데이트가 있을 때 알려줍니다.

Garmin Express: Garmin Express 데스크톱 앱을 사용하면 컴퓨터와 메모리 카드를 사용하여 Garmin 차트 플로터 소프트웨어와 차트 ([Garmin Express 앱, 63페이지](#))를 다운로드하고 업데이트할 수 있습니다. 더 큰 다운로드 파일 및 업데이트를 위해 더 높은 데이터 전송 속도를 이용하고 일부 모바일 장치에서 데이터 요금이 부과되지 않도록 하려면 Garmin Express 앱을 사용해야 합니다.

기능	ActiveCaptain 모바일 앱	Garmin Express 데스크톱 앱
새 Garmin 해양 장치를 등록하십시오.	예	예
Garmin 플로터 소프트웨어 업데이트	예	예
Garmin 차트 업데이트	예	예
새 Garmin 차트 다운로드	예	예
Garmin Quickdraw Contours 커뮤니티에 액세스하여 다른 사용자와 등심선을 다운로드하고 공유할 수 있습니다.	예	아니요
Garmin 차트 플로터와 모바일 장치를 동기화합니다.	예	아니요
ActiveCaptain 커뮤니티에 액세스하여 선착장과 관심있는 선유장에 대한 피드백을 받을 수 있습니다.	예	아니요

Garmin Express 앱

Garmin Express 데스크톱 앱을 사용하면 컴퓨터와 메모리 카드를 사용하여 Garmin 장치 소프트웨어와 차트를 다운로드 및 업데이트하고 장치를 등록할 수 있습니다. 더 큰 다운로드 파일과 업데이트 데이터를 더 신속하게 전송하고 일부 모바일 장치에서 데이터 요금이 부과되지 않도록 하는 데 사용할 수 있습니다.

컴퓨터에서 Garmin Express 앱 설치하기

Windows® 또는 Mac® 컴퓨터에 Garmin Express 앱을 설치할 수 있습니다.

- 1 garmin.com/express로 이동합니다.
- 2 **Windows용 다운로드** 또는 **Mac용 다운로드**를 선택합니다.
- 3 화면의 지침을 따릅니다.

Garmin Express 앱을 사용하여 장치 등록

참고: ActiveCaptain 앱과 모바일 장치를 사용하여 등록해야 합니다 ([ActiveCaptain 앱으로 시작하기](#), 9페이지).

사용자 지원을 개선할 수 있도록 지금 온라인 등록을 완료하시기 바랍니다. 원본 또는 사본 구매 영수증을 안전한 장소에 보관하십시오.

1 컴퓨터에 Garmin Express 앱을 설치합니다 ([컴퓨터에서 Garmin Express 앱 설치하기](#), 63페이지).

2 차트 플로터 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다 ([메모리 카드 삽입](#), 4페이지).

3 잠시 기다립니다.

차트 플로터는 카드 관리 페이지를 열고 메모리 카드의 Garmin 폴더에 GarminDevice.xml이라는 이름의 파일을 생성합니다.

4 장치에서 메모리 카드를 분리합니다.

5 컴퓨터에서 Garmin Express 앱을 엽니다.

6 컴퓨터에 메모리 카드를 삽입합니다.

7 필요에 따라 **시작하기**를 선택합니다.

8 필요에 따라 애플리케이션에서 검색하는 중에 화면 하단 쪽에 있는 **해도나 해양 장치가 있습니까?** 옆에 있는 **로그인**을 선택합니다.

9 Garmin 계정을 생성하거나 로그인합니다.

10 화면의 지침에 따라 선박을 설정합니다.

11 **+** > **추가**를 선택합니다.

Garmin Express 애플리케이션이 메모리 카드에서 장치 정보를 검색합니다.

12 **장치 추가**를 선택하여 장치를 등록합니다.

등록이 완료되면 Garmin Express 애플리케이션에서 사용자의 장치를 위한 추가 해도 및 해도 업데이트를 검색합니다.

차트 플로터 네트워크에 장치를 추가했으면 이 단계를 반복하여 Garmin Express 앱을 통해 새 장치를 등록합니다.

Garmin Express 앱을 사용하여 차트 업데이트

소프트웨어 버전 34.00부터 이 장치는 속도 등급 10 이상인 exFAT로 포맷된 최대 1TB microSD 메모리 카드를 지원합니다.

차트 업데이트 다운로드에는 몇 시간이 소요될 수 있습니다.

차트를 업데이트하려면 빈 메모리 카드를 사용해야 합니다. 업데이트 프로세스를 수행하면 카드의 콘텐츠가 삭제되고 카드가 다시 포맷됩니다.

- 1 컴퓨터에 Garmin Express 앱을 설치합니다 ([컴퓨터에서 Garmin Express 앱 설치하기, 63페이지](#)).
- 2 컴퓨터에서 Garmin Express 앱을 엽니다.
- 3 선박과 장치를 선택합니다.
- 4 차트 업데이트가 있는 경우 **해도 업데이트 > 계속**을 선택합니다.
- 5 이용 약관을 읽고 동의합니다.
- 6 차트 플로터 차트 메모리 카드를 컴퓨터에 삽입합니다.
- 7 메모리 카드의 드라이브를 선택합니다.
- 8 재포맷 경고를 검토하고 **확인**을 선택합니다.
- 9 차트 업데이트가 메모리 카드에 복사될 때까지 기다립니다.
참고: 업데이트 파일을 카드에 복사하는 데 몇 분에서 최대 몇 시간까지 걸릴 수 있습니다.
- 10 Garmin Express 앱을 닫습니다.
- 11 컴퓨터에서 메모리 카드를 꺼냅니다.
- 12 차트 플로터를 켭니다.
- 13 홈 화면이 나타난 후 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다.
참고: 카드를 삽입하기 전에 장치가 완전히 부팅된 상태여야 업데이트 지침이 나타납니다.
- 14 **소프트웨어 업데이트 > 예**를 선택합니다.
- 15 업데이트 프로세스가 완료되는 동안 잠시 기다립니다.
- 16 메시지가 나타나면 메모리 카드를 그대로 둔 채 차트 플로터를 다시 시작합니다.
- 17 메모리 카드를 제거합니다.

참고: 장치 재부팅이 완료되기 전에 메모리 카드를 제거하면 업데이트가 완료되지 않습니다.

소프트웨어 업데이트

이 장치를 설치하거나 액세서리를 추가할 때 소프트웨어를 업데이트하는 것이 좋습니다.

ActiveCaptain 모바일 앱을 사용하여 장치 소프트웨어를 업데이트할 수 있습니다 ([ActiveCaptain 앱으로 소프트웨어 업데이트, 9페이지](#)).

Garmin Express 데스크톱 앱을 사용하여 차트 플로터 소프트웨어를 업데이트할 수도 있습니다 ([Garmin Express를 사용하여 메모리 카드에 새 소프트웨어 로딩, 66페이지](#)).

소프트웨어 버전 34.00부터 이 장치는 속도 등급 10 이상인 exFAT로 포맷된 최대 1TB microSD 메모리 카드를 지원합니다.

소프트웨어를 업데이트하기 전에 장치에 설치된 소프트웨어 버전을 확인하십시오 ([시스템 소프트웨어 정보 조회, 54페이지](#)). 그런 다음 garmin.com/support/software/marine.html로 이동하여 이 번들의 모든 장치 보기를 선택한 후 설치된 소프트웨어 버전과 제품에 표시된 소프트웨어 버전을 비교합니다.

장치에 설치된 소프트웨어 버전이 웹 사이트에 나열된 버전보다 오래된 경우, ActiveCaptain 모바일 앱 ([ActiveCaptain 앱으로 소프트웨어 업데이트, 9페이지](#)) 또는 Garmin Express 데스크톱 앱 ([Garmin Express를 사용하여 메모리 카드에 새 소프트웨어 로딩, 66페이지](#))을 사용하여 소프트웨어를 업데이트해야 합니다.

Garmin Express를 사용하여 메모리 카드에 새 소프트웨어 로딩

Garmin Express 앱이 있는 컴퓨터를 사용하여 소프트웨어 업데이트를 메모리 카드에 복사해야 합니다.

소프트웨어 버전 34.00부터 이 장치는 속도 등급 10 이상인 exFAT로 포맷된 최대 1TB microSD 메모리 카드를 지원합니다.

소프트웨어 업데이트를 다운로드하는 데 몇 분에서 최대 몇 시간까지 걸릴 수 있습니다.

소프트웨어 업데이트를 위해 빈 메모리 카드를 사용해야 합니다. 업데이트 프로세스를 수행하면 카드의 콘텐츠가 삭제되고 카드가 다시 포맷됩니다.

- 1 컴퓨터의 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다.
- 2 Garmin Express 앱을 설치합니다 ([컴퓨터에서 Garmin Express 앱 설치하기, 63페이지](#)).
- 3 선박과 장치를 선택합니다.
- 4 **소프트웨어 업데이트 > 계속**을 선택합니다.
- 5 이용 약관을 읽고 동의합니다.
- 6 메모리 카드의 드라이브를 선택합니다.
- 7 재포맷 경고를 검토하고 **계속**을 선택합니다.
- 8 소프트웨어 업데이트가 메모리 카드에 복사될 때까지 기다립니다.
참고: 업데이트 파일을 카드에 복사하는 데 몇 분에서 최대 몇 시간까지 걸릴 수 있습니다.
- 9 Garmin Express 앱을 닫습니다.
- 10 컴퓨터에서 메모리 카드를 꺼냅니다.

업데이트를 메모리 카드에 로드한 후 차트 플로터에 소프트웨어를 설치합니다 ([메모리 카드를 사용하여 장치 소프트웨어 업데이트, 66페이지](#)).


메모리 카드를 사용하여 장치 소프트웨어 업데이트

메모리 카드를 이용하여 소프트웨어를 업데이트하려면 소프트웨어 업데이트 메모리 카드가 있거나 Garmin Express 앱을 사용하여 메모리 카드에 최신 소프트웨어를 로드해야 합니다 ([Garmin Express를 사용하여 메모리 카드에 새 소프트웨어 로딩, 66페이지](#)).

- 1 차트 플로터를 켭니다.
- 2 홈 화면이 나타난 후 카드 슬롯에 메모리 카드를 삽입합니다.
참고: 카드를 삽입하기 전에 장치가 완전히 부팅된 상태여야 소프트웨어 업데이트 지침이 나타납니다.
- 3 **지금 설치 > 소프트웨어 업데이트 > 예**를 선택합니다.
- 4 소프트웨어 업데이트 프로세스가 완료되는 동안 잠시 기다립니다.
- 5 메시지가 나타나면 메모리 카드를 그대로 둔 채 차트 플로터를 다시 시작합니다.
- 6 메모리 카드를 제거합니다.
참고: 장치 재부팅이 완료되기 전에 메모리 카드를 제거하면 소프트웨어 업데이트가 완료되지 않습니다.

메모리 카드에서 이미지 조회

메모리 카드에 저장된 이미지를 볼 수 있습니다. .jpg, .png 및 .bmp 파일을 볼 수 있습니다.

- 1 이미지 파일이 있는 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2  > **이미지 뷰어**를 선택합니다.
- 3 이미지가 들어 있는 폴더를 선택합니다.
- 4 축소판 이미지가 로드되는 동안 몇 초 기다립니다.
- 5 이미지를 선택합니다.
- 6 화살표로 이미지를 스크롤합니다.
- 7 필요한 경우 **MENU > 슬라이드쇼 시작**을 선택합니다.

스크린샷

차트 플로터에 표시되는 모든 화면의 스크린샷을 .png 파일로 캡처할 수 있습니다. 스크린샷을 컴퓨터로 전송할 수 있습니다.

스크린샷 캡처

- 1 메모리 카드를 카드 슬롯에 삽입합니다.
- 2 캡처하려는 화면으로 이동합니다.
- 3 **HOME**을 6초 이상 길게 누릅니다.

스크린샷이 캡처되었음을 확인하는 메모리 카드에 쓰인 파일의 이름이 포함된 메시지가 나타납니다.

컴퓨터에 스크린샷 복사

- 1 차트 플로터에서 메모리 카드를 제거하여 컴퓨터에 연결된 카드 리더에 삽입합니다.
- 2 Windows 탐색기에서 메모리 카드의 Garmin\UserData 폴더를 엽니다.
- 3 이미지 파일을 카드에서 복사하여 컴퓨터의 원하는 위치에 붙여넣습니다.

문제 해결

장치에 GPS 신호가 잡히지 않음

장치에 위성 신호가 잡히지 않는 경우 몇 가지 원인이 있을 수 있습니다. 장치가 위성이 마지막으로 잡힌 이후 거리를 많이 이동했거나 몇 주 또는 몇 개월 이상 꺼져 있었던 경우 장치에 위성이 제대로 잡히지 않을 수 있습니다.

- 장치에 최신 소프트웨어가 사용되고 있는지 확인합니다. 그렇지 않은 경우 장치 소프트웨어를 업데이트하십시오 ([소프트웨어 업데이트, 65페이지](#)).
- 안테나가 GPS 신호를 수신할 수 있을 만큼 장치에서 하늘이 잘 보이는지 확인하십시오. 장치를 선실 내부에 장착한 경우 장치가 창 가까이에 있어야 GPS 신호를 수신할 수 있습니다.

장치가 켜지지 않거나 계속 꺼져 있음

장치가 불규칙하게 꺼지거나 켜지지 않으면 장치에 공급되는 전력에 문제가 있을 수 있습니다. 이러한 사항을 점검하여 전력 문제 해결을 시도해보십시오.

- 전원에서 전력이 발생하는지 확인하십시오.
여러 가지 방법으로 점검할 수 있습니다. 예를 들어, 전원에서 전력이 공급되는 다른 장치가 작동 중인지 점검할 수 있습니다.
- 전원 케이블의 퓨즈를 점검합니다.
전원 케이블의 빨간색 전선의 일부분인 홀더에 퓨즈가 있어야 합니다. 설치된 퓨즈의 크기가 적절한지 점검합니다. 필요한 정확한 퓨즈 크기는 케이블의 레이블 또는 설치 지침을 참조하십시오. 퓨즈를 점검하여 퓨즈가 끊어지지 않았는지 확인하십시오. 퓨즈는 멀티미터를 사용하여 테스트할 수 있습니다. 퓨즈가 양호한 상태이면 멀티미터에 0Ω이 표시됩니다.
- 장치를 점검하여 12Vdc 이상 수신되는지 확인하십시오.
전압을 점검하려면 DC 전압용 전원 케이블의 암전력과 접지 소켓을 측정하십시오. 전압이 12Vdc 미만이면 장치가 켜지지 않습니다.
- 장치에 수신되는 전력이 충분한데도 장치가 켜지지 않으면 Garmin 제품 지원에 문의하십시오.

장치에서 정확한 위치의 웨이포인트가 생성되지 않음

웨이포인트 위치를 수동으로 입력하여 장치 간에 데이터를 전송 및 공유할 수 있습니다. 좌표를 사용하여 웨이포인트를 수동으로 입력했는데 포인트가 있어야 할 곳에 포인트 위치가 표시되지 않는 경우 장치의 지도 기준점과 위치 형식이 원래 웨이포인트를 표시하는 데 사용되는 지도 기준점 및 위치 형식과 일치하지 않을 수 있습니다.

위치 형식은 GPS 수신기의 위치가 화면에 표시되는 방식입니다. 일반적으로 위도/경도가 도 및 분으로 표시되며, 표시 방식에는 도-분-초 표시, 도만 표시 또는 여러 그리드 포맷 중 하나가 있습니다.

지도 기준점은 지구 표면을 부분적으로 묘사하는 수리 모델입니다. 종이 지도의 위도 및 경도 선이 특정 지도 기준점에 참조됩니다.

1 원래 웨이포인트가 생성되었으면 사용된 지도 기준점과 위치 형식을 살펴보십시오.

원래 웨이포인트를 지도에서 가져온 경우 해당 지도를 생성하는 데 사용된 지도 기준점과 위치 형식이 기재된 범례가 지도에 있어야 합니다. 일반적으로 지도 기호 설명 근처에 있습니다.

2  > **환경 설정** > **측정 단위**를 선택합니다.

3 올바른 지도 기준점 및 위치 형식 설정을 선택합니다.

4 웨이포인트를 다시 생성합니다.

사양

사양

모든 모델

재료	폴리카보네이트 플라스틱
방수 등급	IEC 60529 IPX7 ³
온도 범위	-15°~55°C(5°~131°F)
입력 전압	9~18Vdc
퓨즈	3A, 125V 속효성
메모리 카드	1개의 microSD 카드 슬롯, 최대 카드 크기 1TB ⁴
디스플레이 해상도	WVGA, 800 x 480 픽셀
수중 음파 탐지기 주파수 ⁵	기본: 50/200, 77/200, 83/200kHz 단일 채널 CHIRP: 40~250kHz Garmin ClearVü CHIRP: 260/455/800kHz
수중 음파 탐지기 송신 전력(RMS) ⁶	CHIRP: 500W Garmin ClearVü CHIRP: 500W
수중 음파 탐지기 깊이 ⁷	77kHz에서 701m(2,300피트)
무선 주파수	최대 2.4GHz @ 19.7dBm

5x 모델

차트 플로터만의 치수(WxHxD)	188x122x61.5mm($7\frac{3}{8} \times 4\frac{13}{16} \times 2\frac{7}{16}$ 인치)
햇빛 가리개가 있는 베일 마운트 치수(WxHxD)	212x143.3x100mm($8\frac{3}{8} \times 5\frac{5}{8} \times 3\frac{15}{16}$ 인치)
차트 플로터 뒤 다음 장애물까지의 간격	57mm($2\frac{1}{4}$ 인치)
디스플레이 크기(WxH)	109x65.8mm($4\frac{5}{16} \times 2\frac{9}{16}$ 인치) 127.3mm(5인치) 대각선
중량	0.5kg(1.1lb.)
최대 전원 사용량	8.4W
12Vdc(RMS)에서 일반 전류 인출	600mA
12Vdc에서 최대 전류 인출	700mA
나침반-안전거리	7.62cm(3인치)

³장치는 최대 30분 동안 최대 1m의 물에 우발적으로 노출되어도 견딜 수 있습니다. 자세한 내용은 www.garmin.com/waterrating을 참조하십시오.

⁴소프트웨어 버전 34.00부터 이 장치는 exFAT로 포맷된 최대 1TB 메모리 카드와 호환됩니다.

⁵변환기에 따라 다릅니다.

⁶변환기 등급과 깊이에 따라 다릅니다.

⁷변환기, 물 염도, 바닥 유형 및 기타 물 조건에 따라 다릅니다.

7x 모델

차트 플로터만의 치수(WxHxD)	232x143.1x67mm($9\frac{1}{8} \times 5\frac{5}{8} \times 2\frac{5}{8}$ 인치)
햇빛 가리개가 있는 베일 마운트 치수(WxHxD)	243.4x153.9x105.5mm($9\frac{9}{16} \times 6\frac{1}{16} \times 4\frac{1}{8}$ 인치)
차트 플로터 뒤 다음 장애물까지의 간격	62.5mm($2\frac{7}{16}$ 인치)
디스플레이 크기(WxH)	86.9x155.1mm($3\frac{7}{16} \times 6\frac{1}{8}$ 인치) 177.8mm(7인치) 대각선
중량	0.68kg(1.5lb.)
최대 전원 사용량	15W
12Vdc(RMS)에서 일반 전류 인출	1.1A
12Vdc에서 최대 전류 인출	1.25A
나침반-안전거리	12.7cm(5인치)

권장 시작 이미지 치수

가장 적합한 시작 이미지 선택을 위해, 다음 치수의 픽셀 이미지를 사용하십시오.

모델	디스플레이 해상도	이미지 폭	이미지 높이
ECHOMAP 5X 및 7X	WVGA	680	200

