

FORCE® KRAKEN

Brukerveiledning

© 2023 Garmin Ltd. eller tilhørende datterselskaper

Med enerett. I henhold til opphavsretslovene må ingen deler av denne brukerveiledningen kopieres uten skriftlig samtykke fra Garmin. Garmin forbeholder seg retten til å endre eller forbedre produktene sine og gjøre endringer i innholdet i denne brukerveiledningen uten plikt til å varsle noen person eller organisasjon om slike endringer eller forbedringer. Gå til www.garmin.com for å finne gjeldende oppdateringer og tilleggsinformasjon vedrørende bruk av dette produktet.

Garmin®, Garmin-logoen, ActiveCaptain® og Force® er varemerker for Garmin Ltd. eller tilhørende datterselskaper, registrert i USA og andre land. Disse varemerkene kan ikke brukes uten uttrykkelig tillatelse fra Garmin.

Wi-Fi® er et registrert merke for Wi-Fi Alliance Corporation.

Innholdsfortegnelse

Startveiledning..... 1

Felle ut motoren fra stuet posisjon.....	1
Justere dybden på dorgemotoren.....	2
Stue motoren fra utfelt posisjon.....	3
Betjening.....	3
Skjermpanel for dorgemotor.....	4
Statuslampe.....	6
Angi baugforskyvningen.....	6

Fjernkontroll..... 7

Fjernkontrollens skjerm.....	9
Navigere i menyen.....	10
Slå propellen på og av.....	10
Justere hastigheten på dorgemotoren.....	10
Styring av dorgemotoren manuelt.....	10
Bevegelseskontroller.....	10
Styre med bevegelseskontroller.....	11
Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold styrekursen.....	11
Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold-posisjonen.....	11
Sette inn batteriene i fjernkontrollen....	11
Feste en festesnor.....	11
Kalibrere fjernkontrollen.....	12
Parkoble fjernkontrollen.....	12
Parkoble en ekstra fjernkontroll.....	12

Autopilot..... 13

Kalibrere dorgemotorkompasset.....	13
Innhente et GPS-signal.....	13
Justere autopilotresponsen.....	14
Opprettholde hastigheten.....	14
Holde posisjonen din.....	14
Holde styrekursen.....	14
Endre Heading Hold-virkemåten.....	15
Navigere.....	15
Sette navigering på pause og fortsette navigering.....	15
Stoppe navigasjon.....	15

Reversskyvekraft..... 16

Bytte mellom forover- og reversmodus.....	16
---	----

Veipunkter..... 16

Opprette et veipunkt.....	16
Navigering til et veipunkt.....	16
Vise veipunktdetaljer.....	16
Redigere et veipunktnavn.....	17
Slette et veipunkt.....	17

Ruter..... 17

Navigering i en rute.....	17
Visning av rutedetaljer.....	17
Endre et rutenavn.....	18
Slette en rute.....	18

Spor..... 18

Lagre det aktive sporet.....	18
Slette det aktive sporet.....	18
Navigere til begynnelsen av det aktive sporet.....	18
Navigere i et lagret spor.....	19
Vise lagrede spordetaljer.....	19
Redigere et lagret spornavn.....	19
Slette et lagret spor.....	19

Innstillinger..... 20

Dorgemotorinnstillinger.....	20
Innstillinger for trådløst nettverk.....	20
Innstillinger for batterihåndtering.....	20
Fjernkontrollinnstillinger.....	21
Innstillinger for bakgrunnslys.....	21

Koble til en mobilenhet med ActiveCaptain appen..... 21

Koble til kartplotter..... 21

Koble til en Garmin klokke..... 22

Programvareoppdateringer..... 22

Oppdatere programvare med ActiveCaptain appen.....	23
--	----

Fotpedal..... 24

Sette i batterier.....	25
Parkoble fotpedalen.....	25
Statuslampe.....	25
Deaktivere autopilotknappene på fotpedalen.....	26

Vedlikeholdsbehov og -plan..... 26

Smøre hengselen..... 27

Rengjøre og smøre låsemekanismen.. 28

Vedlikeholde anodene..... 28

Vedlikeholde propellanoden..... 29

Vedlikeholde frontkjegleanoden..... 30

Spesifikasjoner..... 31

Dorgemotor..... 31

Mål (stuet)..... 32

Mål (utfelt)..... 33

Informasjon om motorkraft og
strømforbruk..... 34

Spesifikasjoner for..... 36

Fotpedal..... 37

Nettverksgrensesnitt og -tjenester..... 37

Startveiledning

⚠ ADVARSEL

Se veiledningen *Viktig sikkerhets- og produktinformasjon* i produktesken for å lese advarsler angående produktet og annen viktig informasjon.

Ikke kjør motoren når propellen ikke står i vann. Kontakt med den roterende propellen kan føre til alvorlig skade.

Ikke bruk motoren på områder der du, eller andre personer i vannet, kan komme i kontakt med den roterende propellen, noe som kan føre til alvorlige personskader.

Du er ansvarlig for sikker og forsvarlig betjening av fartøyet. Autopilotfunksjonene på dorgemotoren er verktøy som gjør det lettere for deg å betjene båten. Disse funksjonene unntar deg ikke ansvaret for å styre båten på en trygg og sikker måte. Unngå navigasjonsfarer, og la aldri motorkontrollene stå ubemannet.

Lær deg å betjene autopilotfunksjonene under rolige værforhold, i åpent farvann, uten farer.

Vær forsiktig når du bruker dorgemotoren i nærheten av hindringer i vannet, for eksempel trær, grunne skjær, brygger, pæleverk og andre båter.

Koble alltid motoren fra batteriet før du håndterer eller jobber med propellen, propellens drivmotor, elektriske koblinger eller elektronikkskap for å unngå alvorlige personskader eller dødsfall.

⚠ FORSIKTIG

Ha alltid fjernkontrollen på deg når du bruker dorgemotoren. Hvis bruken av dorgemotoren skal endres eller stoppes, kan du når som helst trykke på  på fjernkontrollen, trække på fotpedalen eller trykke på  på braketten for å stoppe propellen.

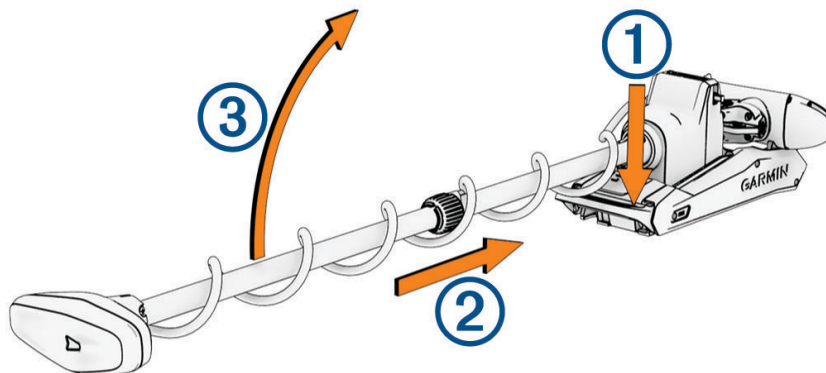
Når du bruker autopilotfunksjonene, må du være forberedt på plutselige stopp, akselerasjoner og svinger.

Når du stuer eller feller ut motoren, må du være oppmerksom på risikoen for å bli sittende fast eller bli klempt av bevegelige deler, noe som kan føre til personskader.

Når du stuer eller feller ut motoren, må du være stødig på foten og oppmerksom på de glatte overflatene rundt den. Hvis du mister fotfestet når du stuer eller feller ut motoren, kan det føre til personskader.

Felle ut motoren fra stuert posisjon

- 1 Skyv dybdejusteringsringen bort fra motorhuset.
- 2 Hold inne pedalen for å løsne låsen .



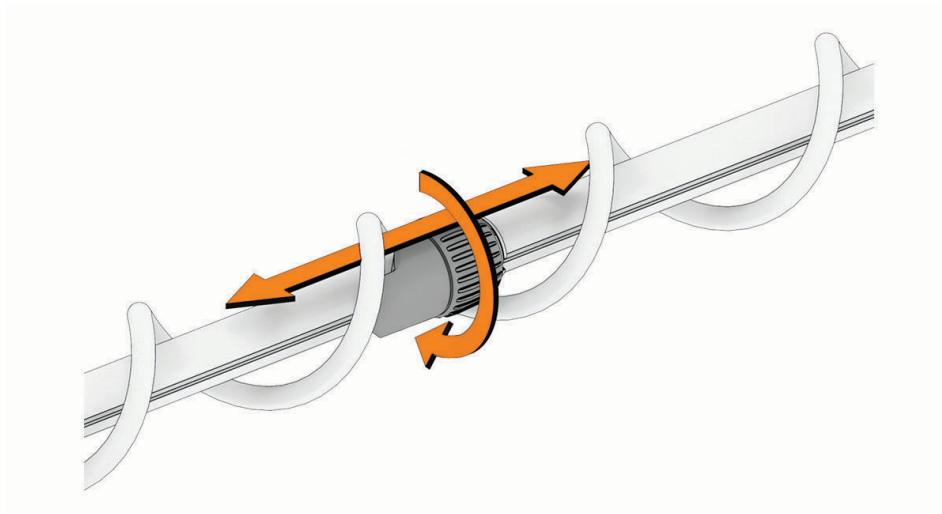
- 3 Skyv motoren ut , og slipp opp pedalen. Hev deretter motoren sakte  til utfelt posisjon.
- 4 Dytt om nødvendig akselen bort for å låse motoren i den utfelte posisjonen.

LES DETTE

Dybdejusteringsmekanismen er designet for å rettes inn i henhold til styremotoren, og de bør rettes inn automatisk når du feller ut motoren. For å unngå uventet styreytelse sjekker du om det finnes hindringer i veien som kan hindre at delene rettes inn riktig før du bruker motoren.

Justere dybden på dorgemotoren

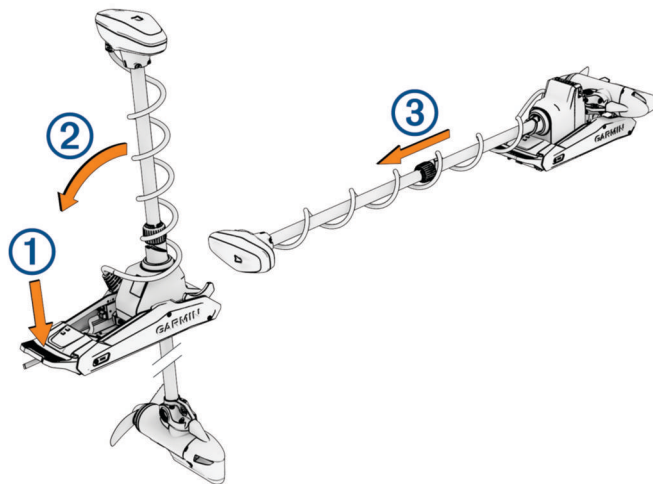
- 1 Stu motoren.
- 2 Løsne kragen på motorakselen.



- 3 Skyv kragen for å heve eller senke dybden på dorgemotoren.
- 4 Stram kragen.
- 5 Fell ut motoren for å kontrollere dybden.
- 6 Gjenta om nødvendig denne prosedyren for å angi riktig dybde.

Stue motoren fra utfelt posisjon

- 1 Hold inne pedalen for å løsne låsen ①.



MERK: Motoren bør automatisk styre til 90° for stuing. Propellstuesiden kan konfigureres i innstillingsmenyen.

- 2 Vipp akselen tilbake ②, og løft motoren sakte opp mens du vipper akselen i en horisontal posisjon.
- 3 Skyv motoren inn i motorlåsen til den låses i den stuede posisjonen ③.

⚠ ADVARSEL

Skyv fremover langs akselens lengde, og dra deretter bakover langs akselens lengde for å sikre at motoren er låst godt på plass. Hvis motoren ikke er låst godt på plass i den stuede stillingen, kan motoren helt uventet bli utfelt under bruk i tøffe farvann eller under sleping, noe som kan føre til skader på eiendom eller alvorlige personskader.

Dybdejusteringskragen må flyttes så nær motorbasen som mulig. Hvis du ikke gjør det, kan det føre til uventet utfelling av dorgemotoren, noe som kan føre til skader på eiendom eller alvorlige personskader.

- 4 Klem fast motorakselen i stabilisatoren hvis en slik er montert.

Betjening

Du kan styre alle funksjonene til dorgemotoren med den medfølgende fjernkontrollen (*Fjernkontroll, side 7*). I tillegg til fjernkontrollen kan du styre visse funksjoner på Force Kraken-dorgemotoren med en av følgende enheter:

- fotpedalen (*Fotpedal, side 24*) (ikke inkludert).
- en mobilenhet med ActiveCaptain® appen (*Koble til en mobilenhet med ActiveCaptain appen, side 21*).
- en kompatibel Garmin® kartplotter (*Koble til kartplotter, side 21*).
- en kompatibel Garmin klokke (*Koble til en Garmin klokke, side 22*).

Se *brugerhåndboken* til den spesifikke enheten for å få mer informasjon om hvordan du styrer dorgemotoren med en klokke eller en kartplotter.

Skjermpanel for dorgemotor

FORSIKTIG

Du må holde store metallgjenstander, for eksempel en verktøykasse, borte fra skjermen under motordrift. Store metallgjenstander kan forstyrre magnetkompasset, påvirke den innebygde autopiloten og potensielt føre til personskade eller skade på eiendom.

Skjermpanelet på dorgemotorens brakett viser viktig informasjon i kortformat.

MERK: Bakgrunnsbelysningen på skjermpanelet reagerer på omgivelseslyset, og dempes automatisk om natten.



 Hastighet	Grønn: motorhastighet forover. Rød: motorhastighet bakover. Antall linjer representerer propell- eller fartsholderhastigheten (<i>Justere hastigheten på dorgemotoren, side 10</i>). MERK: Det kan hende at du må oppdatere programvaren på dorgemotoren for å aktivere funksjonen for reversskyvekraft (<i>Programvareoppdateringer, side 22</i>). MERK: Motoren avgir høyere lyd, produserer mindre kraft og er mindre effektiv i revers enn når den kjører fremover.
 Status for dorge- motorens batteri	Grønn: motorens batterispenningsnivå er høyt. Gul: motorens batterispenningsnivå er middels høyt. Rød: motorens batterispenningsnivå er lavt. Blinker rødt: motorens batterispenningsnivå er kritisk lavt. MERK: Batterinivåindikatorene er optimalisert for blysyrebatterier og kan være unøyaktige for andre batterityper som litiumionbatterier.
 Status for GPS- signal	Grønn: Motoren har et godt GPS-signal. Gul: Motoren har et dårlig GPS-signal. Rød: Motoren har ikke et GPS-signal.
 Status for motor	Grønn: Motoren fungerer normalt. Rød (lyser kontinuerlig): Motorprogramvaren starter opp. Rød (blinker): Det har oppstått en systemfeil. Blå: Motoren er i parkoblingsmodus. Gul: Motoren er i gjenopprettingsmodus (for programvareoppdateringer og gjenopprettingsprosedyrer).
 Av/på	Trykk for å slå motoren av eller på. MERK: Dorgemotoren slår seg som standard automatisk på når den mottar strøm. Det er ikke nødvendig å trykke på denne knappen for å slå den på. Dette kan endres i innstillingene (<i>Dorgemotorinnstillinger, side 20</i>). Dorgemotoren slår seg automatisk av når den er i stuert posisjon i to timer. Når propellen dreier, trykker du for å stoppe propellen. Trykk tre ganger for å starte parkoblingsmodus.
 Status for propell	Lyser når propellen er aktiv (<i>Slå propellen på og av, side 10</i>).
 Status for styrekurs	Lyser når Hold styrekurs er aktiv (<i>Holde styrekursen, side 14</i>).
 Status for ankerlås	Lyser når ankerlåsen er aktiv (<i>Holde posisjonen din, side 14</i>). Trykk for å skru på ankerlåsen. Hold inne for å slå av ankerlåsen.

Statuslampe

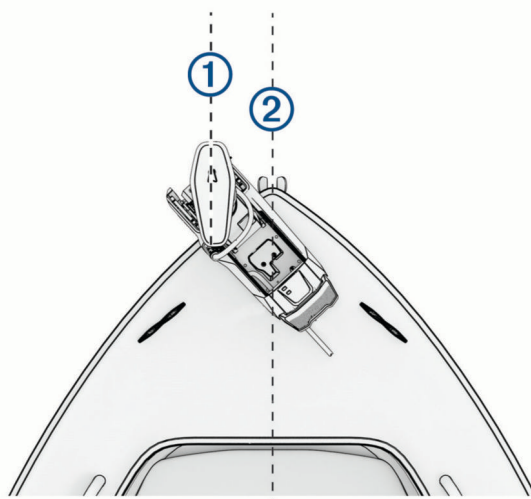
↻-lampen viser status for motor.

Grønn	Normal drift
Rød	Fast: systemoppstart Blinker: systemfeil
Blå	Parkoblingsmodus
Gul	Gjenopprettingsmodus (for programvareoppdateringer og gjenopprettingsprosedyrer)

Angi baugforskyvningen

Basert på monteringsvinkelen er det ikke sikkert at dorgemotoren er i flukt med båtens midtlinje. Du får best resultater hvis du stiller inn baugforskyvningen.

- 1 Bruk fjernkontrollen til å justere vinkelen på dorgemotoren ① slik at den er i flukt med båtens midtlinje ② og peker rett frem.



- 2 Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Bow Offset** på fjernkontrollen.
- 3 Trykk på ◀ eller ▶ for å justere baugforskyvningen.
- 4 Trykk på ▼ for å angi baugforskyvningen.
- 5 Gjenta denne prosedyren om nødvendig.

Fjernkontroll

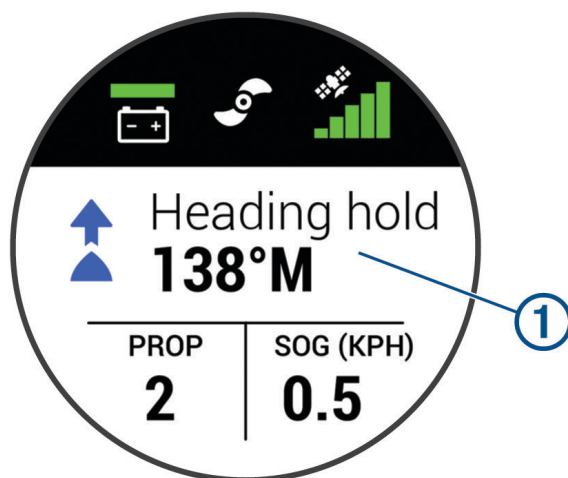
MERK: Det kan hende at du må oppdatere programvaren på dorgemotoren for å aktivere funksjonen for reversskyvekraft ([Programvareoppdateringer, side 22](#)).



Knapp	Beskrivelse
	Hold nede for å slå fjernkontrollen av og på.
	Trykk for å slå på og sette fartsholderen i den gjeldende hastigheten over land (SOG) (<i>Opprettholde hastigheten, side 14</i>). Trykk igjen for å deaktivere fartsholderen og gå tilbake til manuell hastighetsstyring.
	Trykk to ganger for å starte propellen og stille den inn på full hastighet. Trykk igjen for å gå tilbake til forrige hastighet og propelltilstand.
	Trykk for manuell kontroll (<i>Styring av dorgemotoren manuelt, side 10</i>). Hold for å styre ved hjelp av bevegelser (<i>Styre med bevegelseskontroller, side 11</i>).
	Trykk én gang for å slå propellen av og på (<i>Slå propellen på og av, side 10</i>). Trykk to ganger for å slå av en autopilotfunksjon (hvis dette er aktivert), stoppe propellen og bytte mellom å kjøre forover og bakover (<i>Reversskyvekraft, side 16</i>).
   	Trykk for å navigere i menyen (<i>Navigere i menyen, side 10</i>). Når du er i menyen, trykker du på  for å velge et menyelement og på  for å gå tilbake uten å lagre. I ankerlås trykker du for å flytte ankerlåsposisjonen forover, bakover, til venstre eller til høyre i trinn på 1,5 m. Når du er i styrekurs eller manuell kontroll, trykker du på  og  for trinnsvinger på én grad, eller holder inne for styring i trinn på fem grader. Trykk på  og  for trinnvise hastighetsendringer, eller hold inne for kontinuerlige hastighetsendringer. Når hastigheten din er angitt som null, trykker du på  for å bytte til revers (<i>Reversskyvekraft, side 16</i>).
	Trykk for å slå på holding av styrekurs. Holding av styrekurs bruker dorgemotoren til å opprettholde den gjeldende kursen (<i>Hold styrekursen, side 14</i>). Trykk igjen for å slå av holding av styrekurs, stoppe propellen og gjenoppta manuell styring. Hold nede for å angi styrekurs ved å peke med fjernkontrollen (<i>Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold styrekursen, side 11</i>).
	Trykk for å skru på ankerlåsen. Ankerlås bruker dorgemotoren til å holde gjeldende posisjon (<i>Hold posisjonen din, side 14</i>). Trykk igjen for å slå av ankerlåsen og gå tilbake til forrige styremodus. Hold nede for å justere ankerlåsposisjonen ved å peke med fjernkontrollen (<i>Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold-posisjonen, side 11</i>).
	Trykk for å åpne menyen. Trykk for å lukke menyen.
	Trykk for å merke et veipunkt.
1 til 4	Trykk for å åpne snarveien til Garmin kartplotteren som er tilordnet knappen. ¹

¹ Krever tilkobling til en kompatibel Garmin kartplotter. Du finner instruksjoner i kartplotterens brukerveiledning.

Fjernkontrollens skjerm



①	Viser driftsstatus for dorgemotoren. For eksempel, hvis du bruker manuell styring og Manual vises, og når Hold styrekursen er aktivert, vises Heading Hold sammen med styrekursens settpunkt i grader.
	Viser status for dorgemotorens batteri. Grønn: motorens batterispenningsnivå er høyt. Gul: motorens batterispenningsnivå er middels høyt. Rød: motorens batterispenningsnivå er lavt. Blinker rødt: motorens batterispenningsnivå er kritisk lavt. MERK: Som standard er batterinivåindikatoren optimalisert for blysyrebatterier (Innstillinger for batteri-håndtering, side 20). TIPS: Du kan endre utseendet på dorgemotorens batteristatus slik at den viser en numerisk spenning i stedet for et ikon (Dorgemotorinnstillinger, side 20). Du kan se fjernkontrollens batterinivå ved å trykke på
	Viser status for propellen. Hvit og roterende: propellen gir kraft fremover. Rød og roterende: propellen gir kraft bakover.² MERK: Det kan hende at du må oppdatere programvaren på dorgemotoren for å aktivere funksjonen for reversskyvekraft (Programvareoppdateringer, side 22). Roterer ikke: propellen er på med hastighet satt til null. Vises ikke: propellen er av.
	Viser GPS-signalstyrken til dorgemotoren.
PROP	Viser propellens hastighetsnivå (Justere hastigheten på dorgemotoren, side 10). Når propellen gir kraft bakover, vises hastighetsnivået i rødt.² MERK: Propellhastigheten vises ikke når motoren bruker fartsholder.
SOG	Viser den målte hastigheten over land (SOG).

² Motoren avgir høyere lyd, produserer mindre kraft og er mindre effektiv i revers enn når den kjører fremover.

Navigere i menyen

Du kan bruke menyen og piltastene til å navigere i menyen på fjernkontrollen.

- Trykk på  for å åpne menyen.
- Hvis du vil flytte mellom forskjellige menyelementer, trykker du på  og .
- Hvis du vil velge et menyelement, trykker du på .
- Hvis du vil gå tilbake til et tidligere menyelement, trykker du på .
- Når du vil gå ut av menyen, trykker du på  gjentatte ganger til du kommer til hovedskjermen.

Slå propellen på og av

ADVARSEL

Ikke bruk motoren på områder der du, eller andre personer i vannet, kan komme i kontakt med den roterende propellen, noe som kan føre til alvorlige personskader.

Ikke kjør motoren når propellen ikke står i vann. Kontakt med den roterende propellen kan føre til alvorlig skade.

- 1 Fell om nødvendig ut dorgemotoren (*Felle ut motoren fra stuert posisjon, side 1*).

MERK: Propellen kan ikke slå seg på når dorgemotoren er i stuert posisjon.

- 2 Trykk på  på fjernkontrollen for å slå på propellen.
- 3 Trykk på  igjen for å slå av propellen.

Justere hastigheten på dorgemotoren

Trykk på  eller  for å øke eller redusere hastigheten.

I manuell modus økes eller reduseres propellhastigheten tilsvarende, og vises i PROP-feltet på fjernkontrollskjermen.

I fartsholdermodus vises den gjeldende målhastigheten på dorgemotorens fjernkontrollskjerm, og den økes eller reduseres tilsvarende.

MERK: Hvis du øker eller reduserer hastigheten med fjernkontrollen i manuell modus, slås ikke propellen på automatisk. Du må trykke på knappen  på fjernkontrollen for å slå på propellen.

Stille inn til full hastighet

- 1 Trykk på  to ganger på fjernkontrollen.
Hastigheten på dorgemotoren øker raskt til full hastighet.
- 2 Trykk på  for å gå tilbake til forrige propellhastighet.

TIPS: Når propellen går med full hastighet, kan du trykke på  på fjernkontrollen for å redusere hastigheten sakte.

Styring av dorgemotoren manuelt

I manuell modus kan du justere retning og hastighet på dorgemotoren etter behov.

MERK: Dorgemotoren er som standard i manuell modus når du slår den på.

- 1 Trykk om nødvendig på .
- 2 Trykk på  eller  for å styre.

TIPS: Du kan også bruke bevegelseskontroller til å styre (*Styre med bevegelseskontroller, side 11*).

Bevegelseskontroller

Du kan peke eller bevege på fjernkontrollen for å samhandle med dorgemotoren. Du må kalibrere kompasset i dorgemotoren (*Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13*), og kompasset i fjernkontrollen (*Kalibrere fjernkontrollen, side 12*) før du kan bruke bevegelseskontroller.

Styre med bevegelseskontroller

Du kan styre motoren ved å peke med fjernkontrollen.

- 1 Slå på propellen om nødvendig (*Slå propellen på og av, side 10*).
- 2 Hold nede .
- 3 Mens du holder nede , pek fjernkontrollen mot venstre eller høyre for å styre mot babord eller styrbord.
- 4 Slipp opp  for å stoppe styringen.

Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold styrekursen

Du kan flytte fjernkontrollen for å justere Hold styrekursen (*Holde styrekursen, side 14*).

- 1 Slå på propellen om nødvendig (*Slå propellen på og av, side 10*).
- 2 Hold nede .
- 3 Pek fjernkontrollen i den retningen du vil justere styrekursen mot.
- 4 Slipp opp  for å angi styrekursen.

Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold-posisjonen

Du kan flytte fjernkontrollen for å justere posisjonen når du bruker ankerlåsfunksjonen (*Holde posisjonen din, side 14*).

- 1 Hold inne .
- 2 Pek fjernkontrollen i den retningen du vil flytte posisjonen.
Posisjonen går 1,5 m (5 fot) i den retningen du peker.
- 3 Slipp .
- 4 Gjenta denne prosedyren til du har nådd ønsket posisjon.

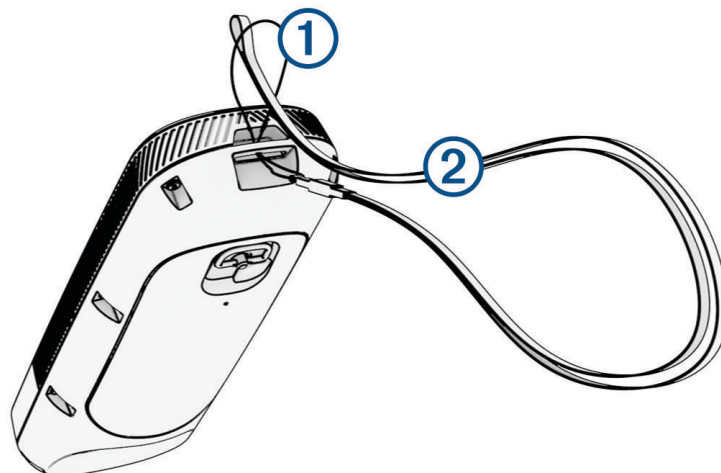
Sette inn batteriene i fjernkontrollen

Fjernkontrollen drives av to AA-batterier (medfølger ikke). Det beste resultatet får du ved å bruke litiumbatterier.

- 1 Vri D-ring mot klokka, og trekk opp for å ta av dekslet.
- 2 Sett inn to AA-batterier riktig vei.
- 3 Sett på batteridekselet igjen, og vri D-ring med klokka.

Feste en festesnor

- 1 Begynn bak på fjernkontrollen, og dra festesnørlokken  gjennom hullet.



- 2 Før den andre enden av festesnoren  gjennom løkken, og stram godt til.
- 3 Plasser om nødvendig festesnoren rundt nakken eller håndledet, slik at den er trygt festet under bruk.

Kalibrere fjernkontrollen

LES DETTE

Kalibrer det elektroniske kompasset utendørs. Du kan få økt retningsnøyaktighet ved å holde avstand til objekter som påvirker magnetiske felter, for eksempel kjøretøy, bygninger og overhengende kraftlinjer.

Du må kalibrere kompasset i fjernkontrollen før du kan styre motoren med bevegelser. Hvis bevegelseskontrollene ikke fungerer som de skal etter kalibrering, kan du gjenta denne prosessen så ofte som nødvendig.

- 1 Velg  > **Settings** > **Remote Control** > **Calibrate**.
- 2 Velg **Start**, og følg anvisningene på skjermen.

Parkoble fjernkontrollen

Fjernkontrollen parkobles med dorgemotoren på fabrikken. Følg disse trinnene hvis du må parkoble den igjen.

- 1 Slå på dorgemotoren.
- 2 Trykk tre ganger på  på dorgemotoren for å aktivere parkoblingsmodusen.
LED-statuslampen  på dorgemotoren lyser blått når den søker etter en tilkobling.
- 3 Plasser fjernkontrollen innen 1 meter (3 fot) fra dorgemotoren.
- 4 Slå på fjernkontrollen.
- 5 Velg  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Pair** > **Start** på fjernkontrollen.
Etter noen sekunder vises Pairing Complete på fjernkontrollen.

Parkoble en ekstra fjernkontroll

Du kan koble opptil to fjernkontroller til dorgemotoren samtidig.

Du må følge disse trinnene med den første tilkoblede fjernkontrollen for å parkoble en ny fjernkontroll.

- 1 Slå på dorgemotoren.
- 2 Velg  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Add Additional Remote** på en fjernkontroll som allerede er parkoblet med motoren.
- 3 Hold den ekstra fjernkontrollen innen 1 m fra skjermpanelet på dorgemotoren.
- 4 Slå på den ekstra fjernkontrollen.
- 5 Velg  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Pair** > **Start** på den ekstra fjernkontrollen.
Device Found vises på den første fjernkontrollen. Etter noen sekunder vises Pairing Complete på den andre fjernkontrollen.

Autopilot

⚠ ADVARSEL

Du er ansvarlig for sikker og forsvarlig betjening av fartøyet. Autopilotfunksjonene på dorgemotoren er verktøy som gjør det lettere for deg å betjene båten. Disse funksjonene unntar deg ikke ansvaret for å styre båten på en trygg og sikker måte. Unngå navigasjonsfarer, og la aldri motorkontrollene stå ubemannet.

Lær deg å betjene autopilotfunksjonene under rolige værforhold, i åpent farvann, uten farer.

⚠ FORSIKTIG

Når du bruker autopilotfunksjonene, må du være forberedt på plutselige stopp, akselerasjoner og svinger.

Force Kraken dorgemotoren støtter autopilotfunksjoner som å følge en forhåndsplanlagt rute, opprettholde riktig kurs og holde riktig posisjon.

Du må kalibrere dorgemotorkompasset før du kan bruke autopilotfunksjonene (*Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13*). Du må ha et GPS-signal for å aktivere en autopilotmodus (*Innhente et GPS-signal, side 13*).

Du kan aktivere og kontrollere alle autopilotmoduser ved hjelp av den medfølgende fjernkontrollen (*Fjernkontroll, side 7*). Du kan kontrollere visse autopilotfunksjoner ved hjelp av andre compatible enheter (*Betjening, side 3*).

TIPS: I noen situasjoner kan autopilotmodusene skape mer turbulens enn forventet. Du kan justere autopilotens innstillinger for forsterkning for å tilpasse autopilotens følsomhet til forskjellige forhold (*Justere autopilotresponsen, side 14*).

Force Kraken støtter følgende autopilotfunksjoner:

Cruise Control: Motoren styrer propellhastigheten automatisk for å opprettholde en målhastighet (*Opprettholde hastigheten, side 14*).

Ankerlås: Motoren styrer og kjører propellen automatisk for å opprettholde posisjonen din (*Holde posisjonen din, side 14*).

Holde styrekurs: Motoren styrer automatisk for å holde båten på den samme kursen (*Holde styrekursen, side 14*).

Rutefølgning: Motoren kan styre og kjøre propellen automatisk for å navigere til et veipunkt eller langs en bane eller et spor (*Navigere, side 15*).

Kalibrere dorgemotorkompasset

Før du kalibrerer dorgemotorkompasset, må du flytte til et åpent område med rolig vann, med nok plass til å manøvrere båten i en sirkel.

LES DETTE

Kalibrering av dorgemotorkompasset i ugunstige vann- og vindforhold kan påvirke autopilotens ytelse negativt.

1 Kontroller at dorgemotoren er i utfelt stilling (*Felle ut motoren fra stuert posisjon, side 1*).

2 Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Compass** på fjernkontrollen.

3 Når du blir bedt om det, følger du instruksjonene på skjermen for å kalibrere kompasset.

Du kan bruke en fotpedal, fjernkontroll eller påhengsmotor for å styre båten mens du kalibrerer kompasset.

Hvis autopilotfunksjonene ikke fungerer som forventet, bør du gjenta kalibreringsprosessen.

Innhente et GPS-signal

1 Flytt båten til et område med uhindret sikt til himmelen.

2 Vent i 30 til 60 sekunder mens dorgemotoren finner satellitter.

Når motoren har fått en posisjon via GPS-en, lyser LED-lampen for  kontinuerlig grønt.

Justere autopilotresponsen

Du kan justere forsterkningsinnstillingen for autopilot for å tilpasse autopilotens følsomhet til forskjellige forhold.

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Settings** > **Trolling Motor**.
- 2 Velg et alternativ:
 - Hvis du vil justere forsterkningen for ankerlås-modusen, velger du **Anchor Gain**.
 - Hvis du vil justere autopilotforsterkningen for navigasjonsmoduser, inkludert holding av styrekurs og fartsholder, velger du **Navigation Gain**.
- 3 Velg  eller  for å øke eller redusere forsterkningsverdien:
 - Øk forsterkningsinnstillingen for å gjøre autopiloten mer responsiv. Motoren styrer båten mer nøyaktig, men den kan skape mer turbulens. Høyere forsterkningsverdier kreves vanligvis på større eller tyngre båter.
 - Reduser forsterkningsinnstillingen for å gjøre autopiloten mindre responsiv. Motoren skaper mindre turbulens, men den kan styre båten mindre nøyaktig.
- 4 Velg  for å bekrefte valget.

Opprettholde hastigheten

Før du kan bruke autopilotfunksjoner, må du kalibrere dorgemotoren ([Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13](#)).

Fartsholderfunksjonen er en autopilotfunksjon som angir og opprettholder en bestemt hastighet over bakken, og justerer automatisk for endringer i strøm og vind.

TIPS: Du kan bruke fartsholderen sammen med andre autopilotmoduser ([Autopilot, side 13](#)).

Trykk på  på fjernkontrollen.

Fartsholderen blir aktivert ved nåværende hastighet.

Du må trykke på  for å slå av fartsholderen og propellen.

Holde posisjonen din

Før du kan bruke autopilotfunksjoner, må du kalibrere dorgemotoren ([Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13](#)).

Ankerlåsfunksjonen bruker GPS for å opprettholde posisjonen din ved hjelp av dorgemotoren.

Trykk på .

MERK: Du kan justere ankerlåsposisjonen ved å trykke på en pilknapp på fjernkontrollen, eller ved å bruke bevegelseskontroller ([Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold-posisjonen, side 11](#)).

Trykk på  igjen for å deaktivere ankerlåsen.

Holde styrekursen

Før du kan bruke autopilotfunksjoner, må du kalibrere dorgemotoren ([Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13](#)).

Du kan aktivere Heading Hold for å holde båten i den samme kompassretningen. Motoren kan justere kursen automatisk for å kompensere for avdrift som forårsakes av faktorer som vind og strømninger.

1 Styr båten i den retningen du vil reise.

2 Trykk på .

MERK: Du kan justere retningen ved å trykke på  og , eller ved å bruke bevegelseskontroller ([Bruke bevegelseskontroller til å justere Hold styrekursen, side 11](#)).

TIPS: Når du bruker denne autopilotmodusen, kan du også opprettholde hastigheten din ved hjelp av fartsholding ([Opprettholde hastigheten, side 14](#)).

Hvis du vil deaktivere Heading Hold og gå tilbake til manuell modus, må du velge  eller .

Endre Heading Hold-virkemåten

Som standard er Heading Hold-funksjonen satt til Go To-modus, noe som kan justere kursen for å kompensere for avdrift og holde båten i den samme retningen. Hvis du foretrekker det, kan du angi at Heading Hold-funksjonen skal bruke Vessel Align-modusen, som ignorerer avdrift og kun holder baugen til båten i den samme retningen.

1 Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Heading Hold** på fjernkontrollen.

2 Velg **Vessel Align**.

Du kan velge Go To for å gå tilbake til Heading Hold-virkemåten.

Navigere

Før du kan bruke autopilotfunksjoner, må du kalibrere dorgemotoren ([Kalibrere dorgemotorkompasset, side 13](#)).

Dorgemotoren bruker GPS til å styre båten til en veipunktposisjon, eller følge en rute eller et spor.

1 Velg et alternativ på fjernkontrollen:

- Begynn å navigere til et lagret veipunkt ([Navigering til et veipunkt, side 16](#)).
- Begynn å navigere etter en lagret rute ([Navigering i en rute, side 17](#)).
- Begynn å følge det aktive sporet på nytt ([Navigere til begynnelsen av det aktive sporet, side 18](#)).
- Begynn å navigere etter et lagret spor ([Navigere i et lagret spor, side 19](#)).

MERK: Du kan også bruke dorgemotoren til å følge autoveiledningsruter når du starter navigeringen fra en tilkoblet kartplotter. Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se i brukerveiledningen til kartplotteren.

Navigating vises på fjernkontrollen, og dorgemotoren styrer båten automatisk til bestemmelsesstedet.

2 Juster hastigheten etter behov.

TIPS: Når du bruker denne autopilotmodusen, kan du også opprettholde hastigheten din ved hjelp av fartsholding ([Opprettholde hastigheten, side 14](#)).

Sette navigering på pause og fortsette navigering

1 Når du navigerer, velger du et alternativ på fjernkontrollen:

- Velg  > **Standby** hvis du vil sette navigeringen på pause mens du fortsetter i samme retning og med samme hastighet.
- Velg  for å sette navigering på pause og slå på ankerlås

Navigasjonsmotoren stopper, og dorgemotoren går tilbake til manuell modus, eller holder posisjonen i ankerlås.

2 Velg  > **Follow Route**, eller trykk på  for å fortsette navigeringen.

3 Start om nødvendig propellen.

Stoppe navigasjon

Velg  > **Stop Nav**.

Navigasjonen stopper, og dorgemotoren går tilbake til manuell modus.

Reversskyvekraft

MERK: Det kan hende at du må oppdatere programvaren på dorgemotoren for å aktivere funksjonen for reversskyvekraft ([Programvareoppdateringer, side 22](#)).

I manuell modus kan du kjøre propellen i revers. Det kan være nyttig å kjøre propellen i revers i korte perioder om gangen i enkelte situasjoner, for eksempel når du rygger ut av et trangt område med mindre styring av motoren.

Siden propellen på dorgemotoren er laget hovedsakelig for foroverskyvekraft, er den mindre effektiv på å skape reversskyvekraft, noe som resulterer i mer støy fra motoren, spesielt med høyere propellhastigheter, og mer turbulens under vann.

LES DETTE

Du bør bruke reversskyvekraft sparsomt for å redusere kavitasjon og slitasje på propellen og propellens drivmotor.

Bytte mellom forover- og reversmodus

- 1 Trykk på  to ganger.
Ikonet  på fjernkontrollskjermen lyser rødt når propellen settes i revers. Hvis motoren kjører i autopilotmodus, bytter den automatisk til manuell modus. Hvis propellen kjører, stopper den automatisk.
- 2 Trykk på  igjen for å slå på propellen.
MERK: Når du bytter mellom forover- og reversmodus, angis propellhastigheten automatisk til det siste turtallet du brukte i den samme skyvekraftmodusen.

Veipunkter

Veipunkter brukes til å markere posisjoner slik at du kan gå tilbake til dem senere. Det kan lagres opptil 5000 veipunkter på dorgemotoren.

Når dorgemotoren er koblet til en kartplotter, synkroniseres veipunktene som er lagret på den og på kartplotteren automatisk.

MERK: Når du sletter veipunkter, gjenoppretter standardinnstillinger eller sletter brukerdata med dorgemotorens fjernkontroll, slettes også veipunktene på kartplotteren fordi systemene er synkronisert. Hvis du på samme måte sletter et veipunkt på kartplotteren, slettes det automatisk på dorgemotoren.

Opprette et veipunkt

Du kan lagre gjeldende posisjon som et veipunkt.

- 1 Om nødvendig kjører du til en posisjon du vil lagre som et veipunkt.
- 2 Trykk på  på fjernkontrollen.

Navigering til et veipunkt

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Waypoints**.
En liste over de ti nærmeste veipunktene vises.
- 2 Velg et veipunkt.
- 3 Velg **Navigate To**.
- 4 Slå på propellen ([Slå propellen på og av, side 10](#)).
Dorgemotoren kjører til veipunktposisjonen ([Navigere, side 15](#)).

Vise veipunktdetaljer

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Waypoints**.
En liste over de ti nærmeste veipunktene vises.
- 2 Velg et veipunkt.
- 3 Velg **Review**.

Redigere et veipunktnavn

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Waypoints**.
En liste over de ti nærmeste veipunktene vises.
- 2 Velg et veipunkt.
- 3 Velg **Edit**.
- 4 Angi et nytt navn for veipunktet.

Slette et veipunkt

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Waypoints**.
En liste over de ti nærmeste veipunktene vises.
- 2 Velg et veipunkt.
- 3 Velg **Delete**.

Ruter

En rute er en serie med posisjoner som fører deg til det endelige bestemmelsesstedet.

Når du kobler dorgemotoren til en kartplotter, synkroniseres rutene som er lagret på kartplotteren, med rutene som er lagret på dorgemotoren. Når du legger til, sletter, eller redigerer ruter på én enhet endrer dette automatisk ruter som er lagret på den andre enheten. Du kan kun opprette ruter på kartplotteren.

Du kan lagre inntil 100 ruter.

Navigering i en rute

- 1 Velg  > **Routes** på fjernkontrollen.
En liste over de ti nærmeste rutene vises.
- 2 Velg en rute.
- 3 Velg **Navigate To**.
- 4 Velg et alternativ:
 - Hvis du vil navigere etter ruten fra startpunktet som ble brukt da ruten ble opprettet, velger du **Forward**.
 - Hvis du vil navigere etter ruten fra bestemmelsesstedet som ble brukt da ruten ble opprettet, velger du **Backward**.
 - Hvis du vil navigere fra gjeldende posisjon til begynnelsen av ruten, og deretter navigere i ruten, velger du **From Start**.
- 5 Slå på propellen (*Slå propellen på og av, side 10*).
Dorgemotoren kjører langs ruten i valgt retning (*Navigere, side 15*).

Når du nærmer deg slutten av ruten, går dorgemotoren som standard over til ankerlåsefunksjonen og holder posisjonen på slutten av ruten. Du kan endre denne atferden i innstillingene (*Dorgemotorinnstillinger, side 20*).

Visning av rutedetaljer

- 1 Velg  > **Routes** på fjernkontrollen.
En liste over de ti nærmeste rutene vises.
- 2 Velg en rute.
- 3 Velg **Review**.

Endre et rutenavn

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Routes**.
En liste over de ti nærmeste rutene vises.
- 2 Velg en rute.
- 3 Velg **Edit**.
- 4 Angi et nytt navn for ruten.

Slette en rute

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Routes**.
En liste over de ti nærmeste rutene vises.
- 2 Velg en rute.
- 3 Velg **Delete**.

Spor

Et spor er en registrering av en bane båten har fulgt. Sporet som registreres der og da, kalles det aktive sporet, og dette kan lagres. Du kan lagre inntil 50 spor.

Når du kobler dorgemotoren til en kartplotter, synkroniseres det aktive sporet og spor som er lagret på kartplotteren, med det aktive sporet og spor som er lagret på dorgemotoren. Hvis du legger til, sletter, eller redigerer aktive og lagrede spor på én enhet, endres det aktive og de lagrede sporene automatisk på den andre enheten.

Lagre det aktive sporet

Sporet som registreres for øyeblikket, kalles det aktive sporet. Du kan lagre det aktive sporet og navigere det senere.

Du kan lagre opptil 50 spor på dorgemotoren.

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Tracks** > **Save Active Track**.
Det aktive sporet lagres med gjeldende dato som spornavn.
- 2 Endre navnet på det lagrede sporet (valgfritt).

Slette det aktive sporet

Velg  > **Tracks** > **Clear Active Track**.

Sporminnet tømmes, og registreringen av det gjeldende sporet fortsetter.

Navigere til begynnelsen av det aktive sporet

Sporet som registreres for øyeblikket, kalles det aktive sporet. Du kan navigere fra gjeldende posisjon og tilbake til startpunktet for det aktive sporet ved å gå tilbake samme vei som du kom.

- 1 Velg  > **Tracks** > **Backtrack**.
- 2 Slå på propellen (*Slå propellen på og av, side 10*).
Dorgemotoren navigerer tilbake til startpunktet for det aktive sporet langs ruten du reiste (*Navigere, side 15*).

Navigere i et lagret spor

- 1 Velg  > **Tracks** > **Saved Tracks**.

En liste over de ti nærmeste lagrede sporene vises.

- 2 Velg et lagret spor.
 - 3 Velg **Navigate To**.
 - 4 Velg et alternativ:
 - Velg **Forward** for å navigere etter det lagrede sporet fra begynnelsen av sporet til slutten.
 - Hvis du vil navigere det lagrede sporet fra slutten av sporet tilbake til begynnelsen, velger du **Backward**.
 - 5 Slå på propellen (*Slå propellen på og av, side 10*).
- Dorgemotoren kjører langs lagret spor i valgt retning (*Navigere, side 15*).

Vise lagrede spordetaljer

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
En liste over de ti nærmeste lagrede sporene vises.
- 2 Velg et lagret spor.
- 3 Velg **Review**.

Redigere et lagret spornavn

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
En liste over de ti nærmeste lagrede sporene vises.
- 2 Velg et lagret spor.
- 3 Velg **Edit**.
- 4 Angi et nytt navn for det lagrede sporet.

Slette et lagret spor

- 1 På fjernkontrollen velger du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.
En liste over de ti nærmeste lagrede sporene vises.
- 2 Velg et lagret spor.
- 3 Velg **Delete**.

Innstillinger

Dorgemotorinnstillinger

Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** på fjernkontrollen.

Wi-Fi: Angir innstillinger for trådløst nettverk for dorgemotoren (*Innstillinger for trådløst nettverk*, side 20).

Calibrate: Kalibrerer dorgemotorkompasset (*Kalibrer dorgemotorkompasset*, side 13) og stiller inn dorgemotorens baugforskyvning (*Angi baugforskyvningen*, side 6).

Units: Angir måleenheter.

Battery Management: Angir innstillinger knyttet til dorgemotorbatteriet (*Innstillinger for batterihåndtering*, side 20).

Beeper: Deaktiverer eller aktiverer pipelydene til autopilotvarslene.

Prop Stow Side: Angir hvilken side av dorgemotoren propellen dreier til når du stuer dorgemotoren. Dette er nyttig når du lagrer andre gjenstander i nærheten av den stuede propellen. Dette kan også være nødvendig hvis du monterer en LiveScope™ svinger på dorgemotoren.

Auto Power On: Slår på dorgemotoren når du tilfører strøm til systemet.

Heading Hold: Angir virkemåten til funksjonen for Hold styrekurs (*Endre Heading Hold-virkemåten*, side 15).

Nav. Arrival: Angir dorgemotorens virkemåte når du når enden på en rute. Med innstillingen Anchor Lock holder dorgemotoren posisjonen ved hjelp av ankerlåsfunksjonen når båten når enden på ruten. Med innstillingen Manual slår propellen seg av når båten når enden på ruten.

FORSIKTIG

Når du bruker Manual for innstillingen Nav. Arrival, må du være klar til å ta kontroll over båten.

Anchor Gain: Angir nivået på autopilotresponsen i ankerlåsmodus (*Justere autopilotresponsen*, side 14).

Navigation Gain: Angir nivået på autopilotresponsen i andre autopilotmoduser (*Justere autopilotresponsen*, side 14).

Clear User Data: Sletter alle lagrede veipunkter, ruter, spor og det aktive sporet ditt.

MERK: Hvis du er koblet til en kartplotter, sletter du brukerdata både fra dorgemotoren og den tilkoblede kartplotteren når du velger dette.

Restore Defaults: Tilbakestiller dorgemotorinnstillingene til fabrikkinnstillingene.

MERK: Når standardinnstillinger gjenopprettes, slettes ikke brukerdata på dorgemotoren eller en tilkoblet kartplotter.

Clear Diagnostics: Sletter systemgenererte data som er lagret på dorgemotoren for feilsøking.

Innstillinger for trådløst nettverk

På fjernkontrollen velger du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Wi-Fi**.

MERK: Den aktive Wi-Fi® modusen vises øverst på skjermen.

Mode: Angir Wi-Fi modus. Du kan slå av Wi-Fi teknologi, koble deg til et nettverk på en kartplotter, eller opprette et trådløst tilgangspunkt for å bruke ActiveCaptain (*Koble til en mobilenhet med ActiveCaptain appen*, side 21).

Setup > Name: Angir navnet på det trådløse tilgangspunktet på dorgemotoren (ActiveCaptain modus).

Setup > Password: Angir passordet for det trådløse tilgangspunktet på dorgemotoren (ActiveCaptain-modus).

Innstillinger for batterihåndtering

Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Battery Management** på fjernkontrollen.

Indicator: Angir at dorgemotorens batteriindikator skal vises som et ikon eller en spenningsverdi med tall.

Battery Setup: Angir batteritypen som er koblet til dorgemotoren, noe som bidrar til å beregne den rapporterte batteristatusen.

Fjernkontrollinnstillinger

Velg  > **Settings** > **Remote Control** på fjernkontrollen.

Backlight: Justerer bakgrunnslyset på skjermen. (*Innstillinger for bakgrunnslys, side 21*)

Beeper: Angir piperen til å låte for tastetrykk og alarmer.

Auto Power Off: Angir hvor lang tid det tar før fjernkontrollen slår seg av automatisk.

Calibrate: Kalibrerer fjernkontrollen for bevegelseskontrollfunksjonene (*Kalibrere fjernkontrollen, side 12*).

Pairing: Parkobler fjernkontrollen med dorgemotoren (*Parkoble fjernkontrollen, side 12*).

Language: Angir språket for teksten på skjermen.

Restore Defaults: Nullstiller fjernkontrollen til fabrikkinnstillingene. Dette gjenoppretter fabrikkinnstillingene på fjernkontrollen, men fjerner ikke lagrede brukerdata.

Innstillinger for bakgrunnslys

På fjernkontrollen velger du  > **Settings** > **Remote Control** > **Backlight**.

Keys: Angir at bakgrunnsbelysningen skal slås på når du trykker på en tast.

Alarms: Angir at bakgrunnsbelysningen skal slås på når en alarm lyder på fjernkontrollen.

Timeout: Angir hvor lang tid det tar før bakgrunnslyset slås av.

Brightness: Angir lysstyrken for bakgrunnslyset.

Koble til en mobilenhet med ActiveCaptain appen

Du kan koble en mobilenhet til dorgemotoren med ActiveCaptain appen. Appen gir deg en rask og enkel måte å samhandle med dorgemotoren på og oppdatere enhetsprogramvaren.

- 1 Velg  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Wi-Fi** > **Mode** > **ActiveCaptain** > **Setup** på fjernkontrollen.
- 2 Angi et navn og et passord for dette nettverket.
- 3 Installer og åpne ActiveCaptain appen fra appbutikken på mobilenheten din.
- 4 Hold den mobile enheten nær dorgemotoren.
- 5 Gå til innstillingene på mobilenheten, åpne siden for Wi-Fi tilkoblinger, og koble til dorgemotoren med navnet og passordet du anga i forrige trinn.

Koble til kartplotter

Den kompatible Garmin kartplotteren må ha den nyeste programvareversjonen installert før du kan koble til dorgemotoren.

MERK: Du kan sjekke listen over kompatible Garmin enheter på garmin.com/force_kraken/compatible for å være sikker på at kartplotteren støtter dorgemotoren.

Du kan koble dorgemotoren trådløst til en kompatibel Garmin kartplotter. Når du har koblet til en kompatibel kartplotter, kan du styre dorgemotoren fra kartplotteren.

- 1 Slå på kartplotteren og dorgemotoren.
- 2 Kontroller at kartplotteren er vert for et trådløst nettverk.

MERK: Hvis du har flere kartplottere installert, er bare én den trådløse nettverksverten. Mer informasjon finnes i kartplotterens brukerveiledning.
- 3 På kartplotteren velger du **Innstillinger** > **Kommunikasjon** > **Trådløse enheter** > **Garmin-dorgemotor** > **Start**.
- 4 Trykk tre ganger på  på dorgemotorens skjermpanel for å aktivere parkoblingsmodus.

LED-lampen for  lyser blått på dorgemotoren når den søker etter en tilkobling til kartplotteren, og endres til grønt når tilkoblingen er opprettet.

Det vises en bekreftelsesmelding på kartplotteren når tilkoblingen er fullført.
- 5 Etter at kartplotteren og dorgemotoren er koblet til, kan du aktivere dorgemotorlinjen på kartplotteren for å styre motoren.

Se nyeste versjon av kartplotterens brukerveiledning for fullstendige betjeningsanvisninger.

Koble til en Garmin klokke

Du kan koble dorgemotoren trådløst til en kompatibel Garmin klokke og styre dorgemotoren ved hjelp av Trolling Motor-appen på klokken.

MERK: Du kan sjekke listen over compatible Garmin enheter på garmin.com/force_kraken/compatible for å være sikker på at klokken støtter dorgemotoren.

Den første gangen du kobler dorgemotoren til klokken, må du parkoble klokken og motoren. Når de er parkoblet, kobles klokken automatisk til motoren når motoren er slått på og innenfor rekkevidde.

- 1 Sørg for at dorgemotoren er slått på og at en fjernkontroll er koblet til den.
- 2 Hold den compatible Garmin klokken innenfor 3 m (10 fot) fra dorgemotoren.
- 3 Hold inne **MENU** på klokken.
- 4 Velg **Sensorer og tilbehør > Legg til ny > Trolling Motor**.
- 5 Trykk tre ganger på  på dorgemotorens skjermpanel for å aktivere parkoblingsmodus.
 på dorgemotorens skjermpanel lyser blått når den søker etter en tilkobling, og lyser grønt når tilkoblingen er opprettet.
- 6 Bekreft parkoblingskoden som vises på klokken og på den tilkoblede fjernkontrollen.

Du kan trykke på START og velge Trolling Motor fra listen over aktiviteter og apper for å åpne dorgemotorkontrollene.

Programvareoppdateringer

Du kan gå til garmin.com/support/software/marine.html for å finne informasjon om de nyeste programvareoppdateringene for Garmin maritime enheter.

Oppdatere programvare med ActiveCaptain appen

Du kan gå til garmin.com/videos/trolling_motor_update/ og se en video som hjelper deg med å oppdatere programvaren.

LES DETTE

Programvareoppdateringer kan kreve at appen laster ned store filer. De vanlige begrensningene eller kostnadene ved databruk fra Internett-leverandøren din gjelder. Ta kontakt med Internett-leverandøren din for å få mer informasjon om begrensninger eller kostnader ved databruk.

Installeringsprosessen tar flere minutter.

MERK: Du må koble mobilenheten din til et eget Wi-Fi nettverk på dorgemotoren med ActiveCaptain appen for å oppdatere dorgemotoren.

1 Konfigurer om nødvendig dorgemotoren for bruk med ActiveCaptain appen (*Koble til en mobilenhet med ActiveCaptain appen, side 21*).

2 Koble mobilenheten til det dedikerte Wi-Fi nettverket på dorgemotoren.

Hvis du kobler til Wi-Fi nettverket på dorgemotoren, får appen informasjonen den trenger for å laste ned de riktige oppdateringsfilene.

3 Åpne ActiveCaptain appen.

4 Koble mobilenheten fra det dedikerte Wi-Fi nettverket på dorgemotoren.

5 Koble mobilenheten til Internett.

6 Åpne ActiveCaptain appen, og velg **Mine båtenheter > Last ned**.

MERK: Alternativet for å laste ned en oppdatering vises bare hvis en programvareoppdatering er tilgjengelig for enheten.

ActiveCaptain appen laster ned oppdateringen til mobilenheten.

7 Koble mobilenheten til det dedikerte Wi-Fi nettverket på dorgemotoren på nytt.

Oppdateringen overføres til dorgemotoren. Dette kan ta opptil 30 minutter å fullføre. Indikatorlampene for motorturtallet på dorgemotorens skjermpanel blinker for å angi at programvaren oppdateres.

MERK: Hvis overføringen er fullført, men dorgemotorens skjermpanel ikke begynner å blinke, bør du slå dorgemotoren av og på igjen for å kjøre oppdateringen.

8 Sørg for at fjernkontrollen er slått på og koblet til.

Hvis en oppdatering for fjernkontrollen er tilgjengelig etter at programvareoppdateringen for dorgemotoren er fullført, vil indikatorlampene for motorturtallet blinke og en nedtelling begynner på fjernkontrollen. På slutten av nedtellingen viser fjernkontrollen  mens den fullfører oppdateringsprosessen. Dette kan ta opptil 5 minutter å fullføre.

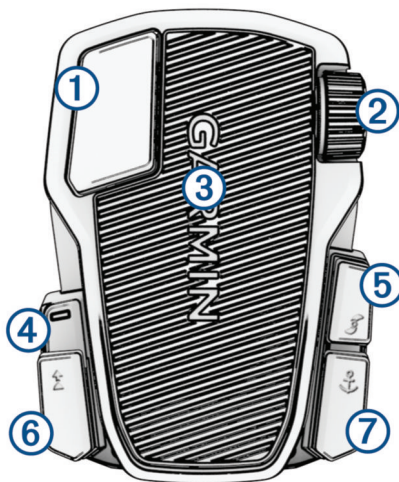
9 Sørg for at fotpedalen er slått på og koblet til.

Hvis en oppdatering for fotpedalen er tilgjengelig etter at programvareoppdateringen for dorgemotoren er fullført, vil indikatorlampene på fotpedalen lyse lilla mens den fullfører oppdateringsprosessen. Når indikatorlampen slås av, er oppdateringen fullført.

Fotpedal

Du kan styre dorgemotoren med fotpedalen (selges separat).

MERK: Det kan hende at du må oppdatere programvaren på dorgemotoren for å aktivere funksjonen for reverssskyvekraft ([Programvareoppdateringer, side 22](#)).

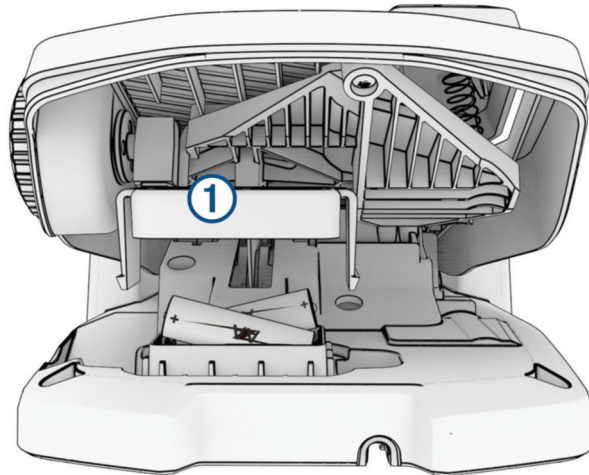


①	Moment propellstyring	Hold for å skru på propellen ved innstilt hastighet. Slipp for å slå av propellen.
②	Hastighets-hjul	Drei hjulet vekk fra deg for å øke propellhastigheten eller fartsholderhastigheten. Drei hjulet mot deg for å redusere propellhastigheten eller fartsholderhastigheten. MERK: Hastighetshjulet er ikke aktivt når ankerlåsen er på.
③	Styrepedal	Trå på pedalen med tærne for å dreie motoren med klokken. Skyv pedalen med hælen for å dreie motoren mot klokken. MERK: Når ankerlås eller styrekurs er på, eller du følger en rute, kan du vippe pedalen eller trykke på en knapp for å gjenoppta manuell styring ved forrige propellhastighet.
④	LED-status-lampe	Viser status for fotpedalen (Statuslampe, side 25).
⑤	Kontinuerlig propellstyring	Trykk én gang for å slå propellen av og på (Slå propellen på og av, side 10). Trykk to ganger for å slå av en autopilotfunksjon (hvis dette er aktivert), stoppe propellen og bytte mellom å kjøre forover og bakover (Reverssskyvekraft, side 16).
⑥	Hold styrekurs	Trykk én gang for å angi og holde den gjeldende kursen (Holde styrekursen, side 14). Trykk igjen for å slå av holding av styrekurs, stoppe propellen og gjenoppta manuell styring. Trykk to ganger for å slå av en autopilotfunksjon (hvis dette er aktivert), stoppe propellen og bytte mellom å kjøre forover og bakover (Reverssskyvekraft, side 16). TIPS: Du kan deaktivere denne knappen ved å trykke seks ganger på den. Du kan trykke på den seks ganger igjen for å aktivere den på nytt.
⑦	Ankerlås	Trykk for å skru på ankerlåsen. Ankerlås bruker dorgemotoren til å holde gjeldende posisjon (Holde posisjonen din, side 14). Trykk igjen for å slå av ankerlåsen og gå tilbake til forrige styremodus. TIPS: Du kan deaktivere denne knappen ved å trykke seks ganger på den. Du kan trykke på den seks ganger igjen for å aktivere den på nytt.

Sette i batterier

Fotpedalen kan brukes med to alkaliske AA-batterier, NiMH-batterier eller litiumbatterier (ikke inkludert). Det beste resultatet får du ved å bruke litiumbatterier.

- 1 Løft opp fronten på fotpedalen så langt som mulig.
- 2 Klem sammen sidene på batteridekselet ①, og trekk det opp for å fjerne det.



- 3 Sett inn to AA-batterier riktig vei.
- 4 Plasser batteridekselet over batteriene, og skyv det ned til begge sider klikker på plass.

Parkoble fotpedalen

- 1 Slå på dorgemotoren.
 - 2 Trykk tre ganger på  på dorgemotorens skjermpanel for å starte parkoblingsmodus.
 på dorgemotorens skjermpanel lyser blått når det søker etter en tilkobling.
 - 3 Plasser fotpedalen innen 1 m fra skjermpanelet på dorgemotoren.
 - 4 Koble fotpedalen til strøm med strømkabelen, eller sett inn batterier for å slå den på.
 - 5 Innen 30 sekunder etter at du har slått på fotpedalen, holder du nede  til statuslampen på fotpedalen lyser blått.
 - 6 Slipp .
- Statuslampen på fotpedalen lyser blått når den søker etter en forbindelse, og slås deretter av når den parkobles med dorgemotoren.
-  på dorgemotorens skjermpanel skifter til grønt når tilkoblingen er fullført.

Statuslampe

LED-lampen på fotpedalen viser status for fotpedalen.

Lyser grønt	Fotpedalen slår seg på.
Lyser og blinker blått	Fotpedalen blir parkoblet. LED-lampen slår seg av når den kobles til dorgemotoren, eller koblingsprosessen får et tidsavbrudd uten å koble seg til.
Blinker grønt når du trykker på en knapp	Fotpedalen er koblet til dorgemotoren og sender en kommando for knappen som trykkes inn.
Blinker rødt når du trykker på en knapp	Fotpedalen er ikke koblet til dorgemotoren.
Av	LED-lampen slås av når pedalen er koblet til dorgemotoren og ikke sender kommandoer. Dette forlenger batteritiden.

Deaktivere autopilotknappene på fotpedalen

Før du kan deaktivere eller aktivere autopilotknappene på fotpedalen på nytt, må du sjekke at fotpedalen er koblet til en strømkilde.

Du kan deaktivere holding av styrekurs-knappen (⬆️) og ankerlåsknappen (⚓) hver for seg på fotpedalen for å unngå å aktivere dem ved et uhell.

Trykk raskt på knappen seks ganger for å deaktivere den.

Statuslampen lyser rødt i ett sekund for å vise at knappen er deaktivert.

TIPS: Trykk raskt på knappen seks ganger for å aktivere den igjen. Statuslampen lyser grønt i ett sekund for å vise at knappen er aktivert.

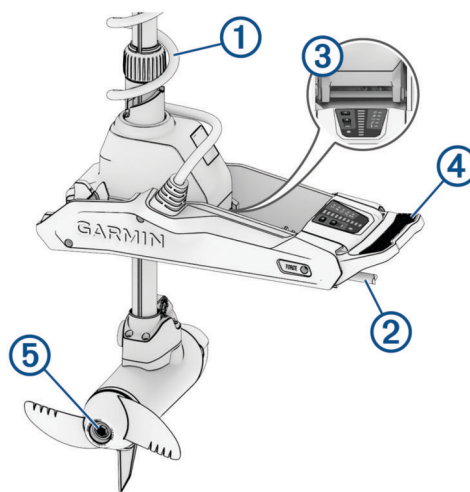
Vedlikeholdsbehov og -plan

LES DETTE

Når du har brukt motoren i saltvann eller brakkvann, må du rense hele motoren med rent vann og påføre en vannbasert silikonspray med en myk klut. Ikke sprut vann på akseldekselet for å forhindre vanninntrengning som kan føre til produktskader.

For å beholde garantien må du utføre rutinemessige vedlikeholdsoppgaver for å klargjøre motoren for sesongen. Hvis du skal transportere motoren i tørre og støvete omgivelser som på grus- eller terrengveier, bør du gjenta disse oppgavene i løpet av sesongen ved behov.

Se *servicehåndboken* på garmin.com/manuals/force_kraken_trolling_motor for å få serviceinstruksjoner og informasjon om reservedeler.

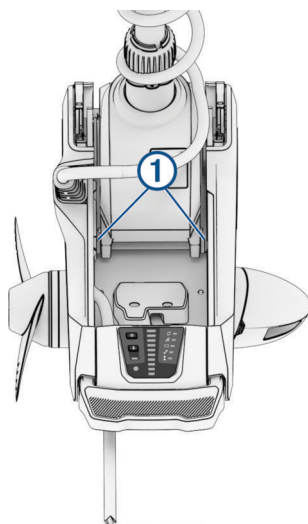


- Undersøk om spolekabelen ① er slitt, og bytt den ut ved behov.
- Kontroller og rengjør strømkablene ②.
- Smør hengselen ③ med smøreolje for båt (*Smøre hengselen, side 27*).
- Rengjør og smør låsepedalen for stuing og utfelling ④ (*Rengjøre og smøre låsemekanismen, side 28*) og låsebjelken.
- Rengjør eller bytt ut anodene ⑤ i propellens drivmotor (*Vedlikeholde anodene, side 28*).
- Fjern fiskesnører og andre hindringer fra propellen.

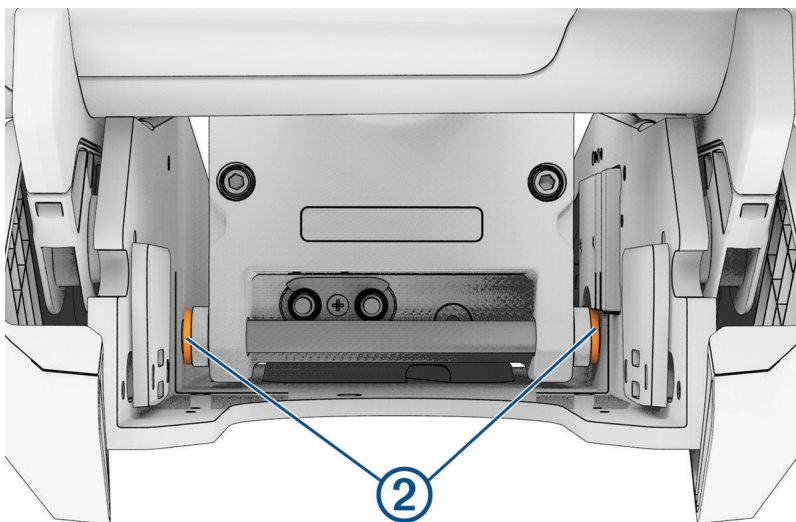
Smøre hengselen

Hengselen sørger for at motoren kan bevege seg jevnt mellom den stuede og utfelte stillingen. Du bør smøre hengselen etter behov.

- 1 Sørg for at motoren er i utfelt stilling.
- 2 Finn de to hengselpunktene ①.



- 3 Påfør et tørrfilmsmøremiddel med slippbelegg på hvert hengselpunkt i rommet mellom de bevegelige delene ②, og la det tørke i henhold til instruksjonene som fulgte med produktet.

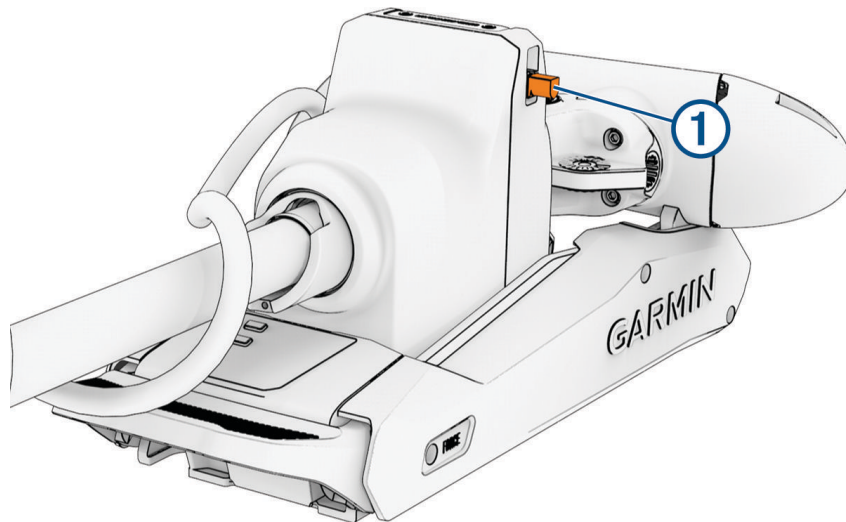


- 4 Flytt motoren fra den stuede til den utfelte stillingen og tilbake igjen et antall ganger for å fordele smøremiddelet.
- 5 Påfør om nødvendig ekstra smøremiddel og gjenta det forrige trinnet.

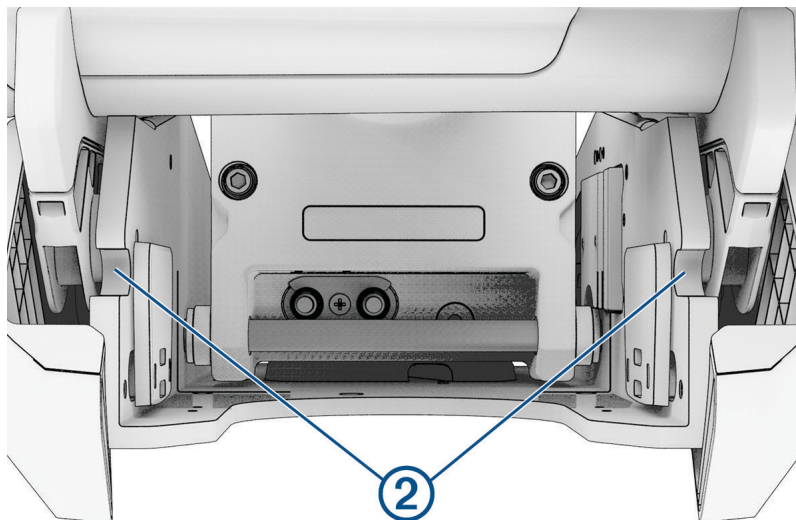
Rengjøre og smøre låsemekanismen

MERK: Denne prosedyren fungerer best når motoren er i stuet stilling.

- 1 Plasser motoren i stuet stilling, slik at du får tilgang til låsemekanismene ①.



- 2 Vask vekk eventuelt smuss, skitt og annen oppsamling fra alle låsemekanismens kanaler.
- 3 Påfør et syntetisk eller maritimt universalfett på låsemekanismen og kanalene.
- 4 Beveg låsen flere ganger manuelt for å flytte på mekanismen i kanalene og fordele fett.
- 5 Påfør om nødvendig ekstra fett og gjenta det forrige trinnet.
- 6 Vask vekk eventuelt smuss, skitt og annen oppsamling fra låsemottakeren ②.



- 7 Påfør et syntetisk eller maritimt universalfett på låsemottakeren og begge de skrå underlagene og sporene på festesokkelen, slik at låsemekanismen glir jevnt inn i mottakeren.

Vedlikeholde anodene

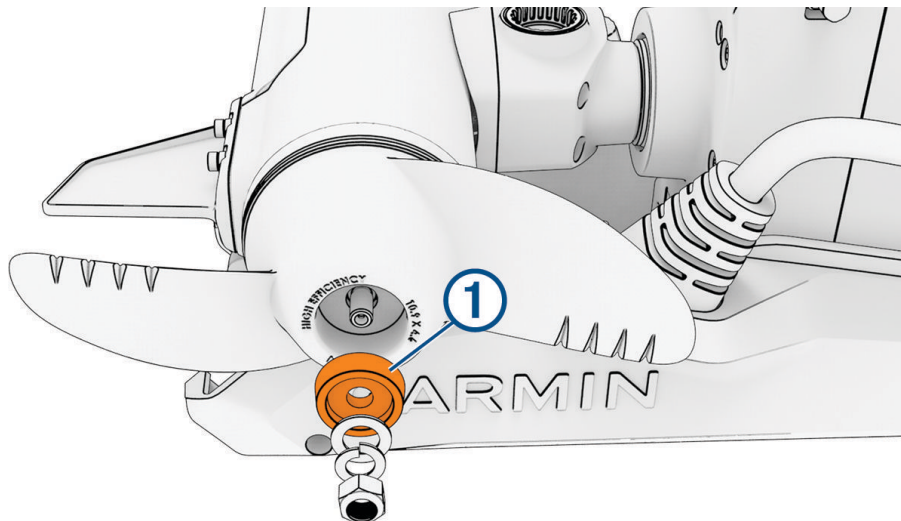
⚠ ADVARSEL

Koble alltid motoren fra batteriet før du håndterer eller jobber med propellen, propellens drivmotor, elektriske koblinger eller elektronikkskap for å unngå alvorlige personskader eller dødsfall.

Offeranodene beskytter motorkomponentene mot korrosjon. Hver sesong må de undersøkes og rengjøres eller byttes ut ved behov. Du kan kjøpe reserveanoder fra Garmin forhandleren din, eller du kan gå til [garmin.com](https://www.garmin.com).

Vedlikeholde propellanoden

- 1 Bruk en $\frac{9}{16}$ -tommers (15 mm) pipenøkkel til å løsne mutteren på enden av propellen.
- 2 Fjern propellen og sett mutteren, låseskiven og den flate skiven til side.
- 3 Fjern og undersøk anoden ①.



- 4 Velg et alternativ:
 - Hvis anoden er halvparten så stor som den opprinnelige størrelsen eller større, rengjør du den med en stålbørste eller sandpapir.

LES DETTE

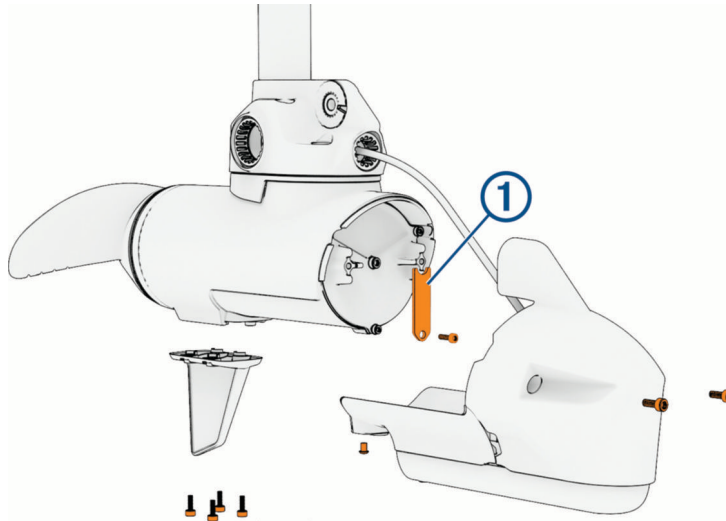
Fjern anoden fra motoren før du rengjør den med en stålbørste eller sandpapir. Hvis du rengjør anoden mens den er montert på motoren, kan det skade motoren, føre til korrosjon raskere og forkorte motorens levetid.

- Hvis anoden er mindre enn halvparten så stor som den opprinnelige størrelsen, kaster du den og kjøper en erstatning.
- 5 Sett den rengjorte eller nye anoden på propellens drivaksel igjen, etterfulgt av den flate skiven, låseskiven og mutteren.
 - 6 Bruk en $\frac{9}{16}$ -tommers (15 mm) pipenøkkel til å stramme til mutteren til 16,27 Nm (12 lbf-ft) for å feste propellen.

Vedlikeholde frontkjegleanoden

MERK: Dorgemotorer bygget etter 2024, har to skruer som fester anoden til propellens drivmotorhus. Hvis reserveanoden har to hull, men propellens drivmotor bare har ett hull, kan du montere den nye anoden med bare én skrue. Kast den andre skruen.

- 1 Bruk en 4 mm sekskantbit eller skiftenøkkel til å skru ut de fire skruene som fester skeggen til motorens underside.
- 2 Bruk en 3 mm sekskantbit eller skiftenøkkel til å skru ut skruen som fester svingeren og frontkjeglen til motorens underside.
- 3 Bruk en 4 mm sekskantbit eller skiftenøkkel til å skru ut skruene og koble frontkjeglen fra motorens forside.
- 4 Bruk en 3 mm sekskantbit eller skiftenøkkel til å demontere anoden ① på motorens fremside.



- 5 Undersøk anoden, og utfør en handling:
 - Hvis anoden er halvparten så stor som den opprinnelige størrelsen eller større, rengjør du den med en stålbørste eller sandpapir.
 - Hvis anoden er mindre enn halvparten så stor som den opprinnelige størrelsen, kaster du den og kjøper en erstatning.
- 6 Fest den nye eller rengjorte anoden til propellens drivmotor med én eller to skruer.

MERK: Hvis propellens drivmotor har to festepunkter for anoden, bør du alltid bruke to skruer for å feste fast anoden.
- 7 Sett på plass frontkjeglen igjen ved hjelp av to skruer for å feste den til fremsiden av propellens drivmotor.
- 8 Skru fast skruen som fester svingeren og frontkjeglen til undersiden av propellens drivmotor.
- 9 Fest på plass skeggen på undersiden av propellens drivmotor igjen.

Spesifikasjoner

Dorgemotor

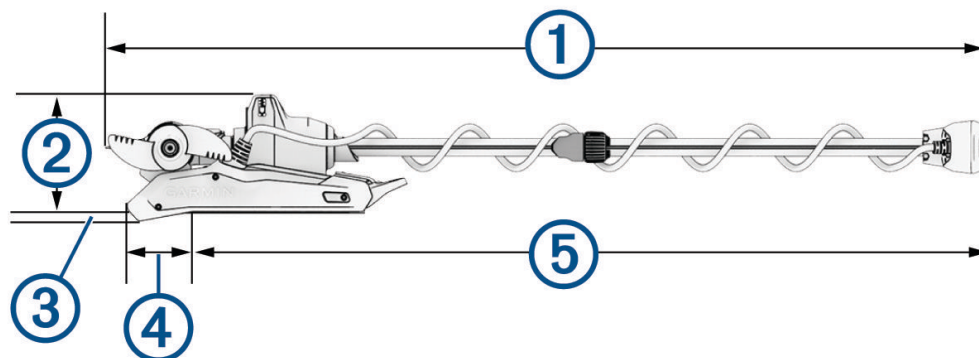
Vekt (motor, brakett og kabler)	48-tommers hvit modell: 22,6 kg (50 pund) 48-tommers svart modell: 23,2 kg (51 pund) 63-tommers hvit modell: 24 kg (53 pund) 63-tommers svart modell: 24,5 kg (54 pund) 75-tommers hvit modell: 24,5 kg (54 pund) 75-tommers svart modell: 25,4 kg (56 pund) 90-tommers hvit modell: 25 kg (55 pund) 90-tommers svart modell: 25 kg (55 pund) 110-tommers hvit modell: 26,2 kg (58 pund) 110-tommers svart modell: 26,2 kg (58 pund)
Vekt (stabilisator)	0,66 kg (1,45 lb.)
Driftstemperatur	Fra -5° til 40°C (fra 23° til 104°F)
Oppbevaringstemperatur	Fra -40° til 85 °C (-40 til 185 °F)
Materiale	Brakett og motorhus: aluminium Akseldeksel, skjermpanel og sidepaneler: plast Motoraksel: glassfiber
Vanntetthet	Akseldeksel: IEC 60529 IPX5 ³ Styremotorens hus: IEC 60529 IPX7 ⁴ Skjermpanelhus: IEC 60529 IPX7 ⁴ Propellens drivmotorhus: IEC 60529 IPX8 ⁵
Trygg kompassavstand	61 cm (2 ft.)
Lengde på strømkabelen	1,2 m (4 ft.)
Inngangsspenning	Fra 20 til 45 VDC
Inngangsstrøm	60 A kontinuerlig
Bryter (ikke inkludert)	42 VDC eller mer, dimensjonert for 60 A kontinuerlig MERK: Du kan beskytte systemet ved hjelp av en større automatsikring, for ikke å overstige 90 A, dersom du arbeider i høy temperatur eller deler bryteren med andre enheter. Du bør kontrollere at båtkablene oppfyller marine kabelstandarder med en større sikring før du bytter den ut.
Nettstrømforbruk ved 36 VDC: 60 A	Av: 72 mW Full effekt: 2160 W
Radiofrekvens	2,4 GHz ved 17,4 dBm maks

³ Tåler projisert vannkontakt fra alle retninger (for eksempel regn).

⁴ Tåler utilsiktet kontakt med vann ned til 1 meter i opptil 30 minutter.

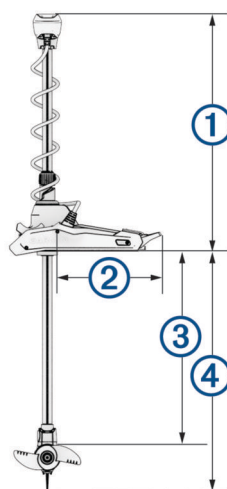
⁵ Tåler kontinuerlig nedsenking i vann opp til 3 m dypt.

Mål (stuet)

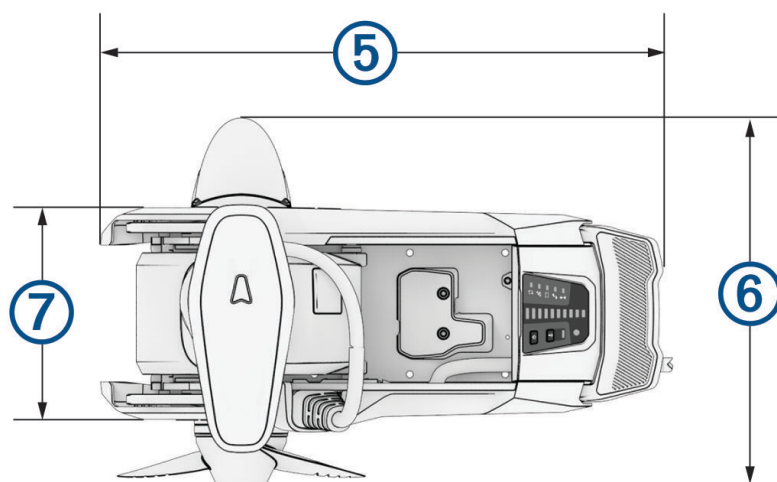


Element	48-tommers modell	63-tommers modell	75-tommers modell	90-tommers modell	110-tommers modell
①	156 cm (61 ⁷ / ₁₆ tommer)	194,1 cm (76 ⁷ / ₁₆ tommer)	224,8 cm (88 ¹ / ₂ tommer)	262,68 cm (103 ³ / ₈ tommer)	313,48 cm (123 ³ / ₈ tommer)
②	26,2 cm (10 ⁵ / ₁₆ tommer)	26,2 cm (10 ⁵ / ₁₆ tommer)	26,2 cm (10 ⁵ / ₁₆ tommer)	26,2 cm (10 ⁵ / ₁₆ tommer)	26,2 cm (10 ⁵ / ₁₆ tommer)
③	1,7 cm (¹¹ / ₁₆ tommer)	1,7 cm (¹¹ / ₁₆ tommer)	1,7 cm (¹¹ / ₁₆ tommer)	1,7 cm (¹¹ / ₁₆ tommer)	1,7 cm (¹¹ / ₁₆ tommer)
④	20,7 cm (8 ¹ / ₈ tommer)	20,7 cm (8 ¹ / ₈ tommer)	20,7 cm (8 ¹ / ₈ tommer)	20,7 cm (8 ¹ / ₈ tommer)	20,7 cm (8 ¹ / ₈ tommer)
⑤	130,2 cm (51 ⁵ / ₁₆ tommer)	168,3 cm (66 ¹ / ₄ tommer)	206,4 cm (81 ¹ / ₄ tommer)	236,88 cm (93 ¹ / ₄ tommer)	287,68 cm (113 ¹ / ₄ tommer)

Mål (utfelt)



Element	48-tommers modell	63-tommers modell	75-tommers modell	90-tommers modell	110-tommers modell
①	48,6 cm (19 1/8 tommer) ⁶	48,6 cm (19 1/8 tommer) ⁶	48,6 cm (19 1/8 tommer) ⁶	48,6 cm (19 1/8 tommer) ⁶	48,6 cm (19 1/8 tommer) ⁶
②	46 cm (18 1/8 tommer)	46 cm (18 1/8 tommer)	46 cm (18 1/8 tommer)	46 cm (18 1/8 tommer)	46 cm (18 1/8 tommer)
③	87,95 cm (34 5/8 in.)	126 cm (49 5/8 tommer)	156,5 cm (61 5/8 tommer)	194,6 cm (76 5/8 tommer)	245,4 cm (96 5/8 tommer)
④	107,32 cm (42 1/4 tommer) ⁶	145 cm (57 1/4 tommer) ⁶	175,9 cm (69 1/8 tommer) ⁶	213,7 cm (84 1/8 tommer) ⁶	264,5 cm (104 1/8 tommer) ⁶



⁶ Senket i maksimal dybde.

Element	Alle modeller
⑤	61,2 cm (24 ¹ / ₈ tommer)
⑥	Med svinger: 42,7 cm (16 ¹³ / ₁₆ tommer) Uten svinger: 41,2 cm (16 ¹ / ₄ tommer)
⑦	24,6 cm (9 ¹¹ / ₁₆ tommer)

Informasjon om motorkraft og strømforbruk

Du kan se disse tabellene for å forstå forholdet mellom gassnivået, utgangseffekten og motorens strømforbruk. Disse verdiene er samlet inn basert på ISO13342-testoppsettet ved å bruke den høyeffektive Garmin propellen i relativt rolige farvann, med motoren felt dypt nok ut til ikke å ventilere, og forutsetter toleranser på ±22 N (5 pund/fot) og ±5 A. Spenningsnivåene er målt ved strømkabelterminalene til dorgemotoren.

Innstilling for propellhastighet	Strømkilde på 25,6 VDC			Strømkilde på 38,4 VDC		
	Skyvekraft (pund)	Skyvekraft (N)	Strøm (A)	Skyvekraft (pund)	Skyvekraft (N)	Strøm (A)
20	90,0	400,3	58,9	114,7	510,1	55,9
19	81,7	363,3	50,0	86,7	385,5	36,6
18	74,3	330,7	43,1	79,7	354,4	31,7
17	68,0	302,5	37,5	72,0	320,3	27,2
16	61,7	274,3	32,0	65,0	289,1	23,1
15	55,3	246,1	27,3	59,3	263,9	19,7
14	50,0	222,4	23,2	53,0	235,8	16,6
13	44,0	195,7	19,4	47,0	209,1	13,8
12	39,0	173,5	16,1	40,7	180,9	11,3
11	34,0	151,2	13,3	36,0	160,1	9,3
10	29,7	132,0	10,8	30,7	136,4	7,5
9	26,0	115,7	8,7	26,0	115,7	5,8
8	22,0	97,9	6,9	22,7	100,8	4,6
7	18,0	80,1	5,3	18,0	80,1	3,5
6	15,0	66,7	4,1	15,0	66,7	2,6
5	12,0	53,4	3,1	11,7	51,9	1,9
4	9,7	43,0	2,2	9,0	40,0	1,4
3	7,0	31,1	1,5	7,0	31,1	0,9
2	5,0	22,2	1,0	5,0	22,2	0,6
1	3,7	16,3	0,6	3,0	13,3	0,3
-1	1,0	4,4	0,2	1,0	4,4	0,2
-2	2,0	8,9	0,8	2,3	10,4	0,5
-3	5,0	22,2	1,9	5,0	22,2	1,4
-4	8,0	35,6	4,0	9,0	40,0	2,8
-5	9,3	41,5	4,9	13,3	59,3	5,2
-6	11,0	48,9	5,8	15,3	68,2	6,4
-7	12,7	56,3	7,0	17,3	77,1	7,6
-8	14,7	65,2	8,5	19,3	86,0	9,0
-9	15,7	69,7	9,9	21,0	93,4	10,4
-10	17,3	77,1	11,6	24,0	106,8	12,4

Innstilling for propellhastighet	Strømkilde på 25,6 VDC			Strømkilde på 38,4 VDC		
	Skyvekraft (pund)	Skyvekraft (N)	Strøm (A)	Skyvekraft (pund)	Skyvekraft (N)	Strøm (A)
-11	19,3	86,0	13,8	26,3	117,1	14,7
-12	21,7	96,4	16,3	29,0	129,0	17,4
-13	23,7	105,3	18,8	32,0	142,3	20,0
-14	26,0	115,7	21,8	35,3	157,2	23,6
-15	28,0	124,6	25,2	39,0	173,5	27,4
-16	31,0	137,9	29,3	44,0	195,7	32,1
-17	34,3	152,7	34,1	48,0	213,5	37,3
-18	37,3	166,1	39,4	52,3	232,8	42,9
-19	41,0	182,4	45,7	51,7	229,8	50,1
-20	48,0	213,5	57,4	62,3	277,3	55,1

MERK: Negative verdier for propellhastighet refererer til propellen som kjøres i revers ([Reversskyvekraft](#), side 16).

Spesifikasjoner for

Mål (B x H x D)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 ¹ / ₄ tommer)
Vekt	109 g (3,8 oz.) uten batterier
Materiale	Glassfylt nylon
Skjermtype	Lesbar i sollys, transflektiv MIP (memory-in-pixel)
Skjermopløsning	R240 x 240 piksler
Skjermstørrelse (diameter)	30,2 mm (1 ³ / ₁₆ tommer)
Driftstemperatur	Fra -15 til 55 °C (5 til 131 °F)
Oppbevaringstemperatur	Fra -40° til 85 °C (-40 til 185 °F)
Batteritype	2 AA-batterier (ikke inkludert)
Batterilevetid	240 timer ved vanlig bruk
Radiofrekvens	2,4 GHz ved 10,0 dBm nominell
Vanntetthet	IEC 60529 IPX7 ⁷
Trygg kompassavstand	15 cm (6 tommer)

⁷ Tåler utilsiktet kontakt med vann ned til 1 meter i opptil 30 minutter.

Fotpedal

Mål (L x B x H)	303 x 221 x 110 mm (11 ¹⁵ / ₁₆ x 8 ¹¹ / ₁₆ x 4 ⁵ / ₁₆ tommer)
Vekt	1,8 kg (4 lb)
Driftstemperatur	Fra -15 til 55 °C (5 til 131 °F)
Oppbevaringstemperatur	Fra -40° til 85 °C (-40 til 185 °F)
Vanntetthet	IEC 60529 IPX7
Materiale	Plast
Inngangsspenning	Fra 10 til 45 VDC
Nominell inngangsspenning	12 / 24 / 36 V likestrøm
Vanlig inngangsstrøm	<1 mA ved 12 VDC
Maks. inngangsstrøm	10 mA ved 12 VDC
Sikring (på strømkabelen)	2 A minibladtype
Lengde på strømkabelen	2 m (6,6 fot)
Batteritype	To AA-batterier (alkaliske, NiMH eller litium. Medfølger ikke.)
Batterilevetid	Minst 1 år
Radiofrekvens	2,4 GHz ved 0,72 dBm nominell
Trygg kompassavstand	60 cm (2 fot)

Nettverksgrensesnitt og -tjenester

Når utstyret er koblet til via Wi-Fi, kan disse nettverksgrensesnittene og -tjenestene brukes. Disse grensesnittene og tjenestene er aktivert som standard, kan ikke deaktiveres og kreves for riktig utstyrsbruk.

- Garmin patenterte tjenester
- DHCP
- HTTP
- mDNS
- Telnet

MERK: Når du kobler utstyret til nettverket, synkroniseres privat informasjon med den nye enheten.

