

FORCE® CURRENT

Användarhandbok

© 2025 Garmin Ltd. eller dess dotterbolag

Med ensamrätt. I enlighet med upphovsrättslagarna får den här handboken inte kopieras, helt eller delvis, utan ett skriftligt godkännande från Garmin. Garmin förbehåller sig rätten att ändra eller förbättra sina produkter och att förändra innehållet i den här handboken utan skyldighet att meddela någon person eller organisation om sådana ändringar eller förbättringar. Gå till www.garmin.com om du vill ha aktuella uppdateringar och tilläggsinformation gällande användningen av den här produkten.

Garmin®, Garmin logotypen, ActiveCaptain® och Force® är varumärken som tillhör Garmin Ltd. eller dess dotterbolag och är registrerade i USA och i andra länder. De här varumärkena får inte användas utan skriftligt tillstånd från Garmin.

Wi-Fi® är ett registrerat märke som tillhör Wi-Fi Alliance Corporation.

Innehållsförteckning

Viktig information.....	1	Avbryta navigering.....	21
Komma igång.....	2	Bakåtdrivkraft.....	21
Montera motorn på fästet.....	3	Växla mellan framåt- och bakåtläge....	21
Justera djupet för trollingmotorn.....	4	Waypoints.....	21
Kontrollera propellerns utrymme.....	4	Skapa en waypoint.....	21
Koppla till ström.....	5	Navigera till en waypoint.....	21
Fälla upp motorn.....	6	Visa waypointdetaljer.....	22
Fälla ut motorn.....	6	Ändra ett waypointnamn.....	22
Ta bort motorn från fästet.....	7	Ta bort en waypoint.....	22
Användning.....	8	Rutter.....	22
Statusindikator.....	8	Navigera i en rutt.....	22
Byta propellern.....	10	Visa ruttdetaljer.....	22
Fjärrkontroll.....	11	Ändra ett ruttnamn.....	23
Fjärrkontrollskärm.....	13	Ta bort en rutt.....	23
Navigera i menyn.....	14	Spår.....	23
Slå på och stänga av propellern.....	14	Spara det aktiva spåret.....	23
Justera trollingmotorns varvtal.....	14	Rensa det aktiva spåret.....	23
Använda propellern med delvis utfälld motor.....	15	Navigera till början av det aktiva spåret.....	23
Styra trollingmotorn manuellt.....	15	Navigera i ett sparat spår.....	24
Geststyrning.....	15	Visa information om sparade spår.....	24
Styra med geststyrning.....	15	Redigera ett sparat spårnamn.....	24
Använda geststyrning för att justera kurshållningen.....	15	Ta bort ett sparat spår.....	24
Använda geststyrning för att justera den bibehållna positionen.....	16	Inställningar.....	25
Installera batterier i fjärrkontrollen.....	16	Inställningar för trollingmotor.....	25
Sätta fast en rem.....	16	Inställningar för trådlöst nätverk.....	25
Kalibrera fjärrkontrollen.....	16	Inställningar för batterihantering.....	26
Para ihop fjärrkontrollen.....	17	Inställningar för fjärrkontroll.....	26
Para ihop ytterligare en fjärrkontroll.....	17	Inställningar för bakgrundsbelysning.....	26
Autopilot.....	18	Ansluta till en mobil enhet med appen ActiveCaptain.....	26
Kalibrera trollingmotorns kompas.....	18	Ansluta till en plotter.....	27
Söka efter en GPS-signal.....	19	Ansluta till en Garmin klocka.....	27
Justera autopilotens gensvar.....	19	Programvaruuppdateringar.....	27
Bibehålla farten.....	19	Uppdatera programvara med appen ActiveCaptain.....	28
Hålla positionen.....	19		
Hålla kursen.....	20		
Ändra beteende för Heading Hold....	20		
Navigera.....	20		
Pausa och återuppta navigeringen..	20		

MÖB-taggen..... 29

Fästa bandet eller karbinhaken.....	30
Slå på och stänga av MÖB-taggen.....	30
Para ihop en MÖB-taggen med Force Current-trollingmotorn.....	30
Åsidosätta MÖB-taggen.....	31
Byta batteri i MÖB-taggen.....	31

Fotpedaler Power Steer..... 32

Fästa pedalerna på skenorna.....	32
Styrning med fotpedalerna.....	33
Invertera styrningens gensvar	34
Använda fotpedalens spakar.....	34
Ändra funktion för fotpedalens spakar.....	34
Para ihop fotpedalerna.....	34
Installera batterier i fotpedalerna.....	35
Statuslysdiod	35

Underhållsbehov och schema..... 35

Byta draglinan.....	36
Montera linhandtaget.....	37
Kontrollera offeranoder.....	38

Specifikationer..... 39

Trollingmotor.....	39
Mått.....	40
Information om motorns dragkraft och strömförbrukning.....	41
Fjärrkontroll.....	43
MÖB-taggen.....	44
Power Steer fotpedaler.....	44
Mått.....	45
Nätverksgränssnitt och -tjänster.....	46

Viktig information

VARNING

Guiden *Viktig säkerhets- och produktinformation*, som medföljer i produktförpackningen, innehåller viktig information och produktvarningar.

Du måste ta bort trollingmotorn från kajaken innan du transporterar kajaken. Transport av kajaken med trollingmotorn på fästet kan orsaka en olycka med allvarliga personskador och skador på egendom som följd.

Kör inte motorn när propellern är utanför vattnet. Kontakt med den roterande propellern kan orsaka allvarliga personskador.

Använd inte motorn i områden där du eller andra personer i vattnet kan komma i kontakt med den roterande propellern, vilket kan leda till allvarlig skada.

Var försiktig då du använder trollingmotorn nära sådant som kan utgöra en fara i vattnet, till exempel träd, stenar i grunt vatten, hamnar, pålverk och andra båtar.

Koppla alltid bort motorn från batteriet innan du hanterar eller arbetar med propellern, propellerns drivmotor, elektriska anslutningar eller elektronikhöljen för att undvika allvarliga personskador eller dödsfall.

Ha alltid en paddel i kajaken för att undvika risken att bli strandsatt på vattnet i händelse av ett oväntat strömavbrott eller något annat problem som förhindrar användning av trollingmotorn.

När du använder trollingmotorn för att köra kajaken bakåt kan kajaken plötsligt styra åt något håll, på grund av att skrovet stör motorns dragkraft. Du måste vara uppmärksam på och medveten om omgivningen när du använder motorn för att köra kajaken bakåt, för att undvika eventuella personskador eller produktskador vid en oavsiktlig kollision.

OBSERVERA

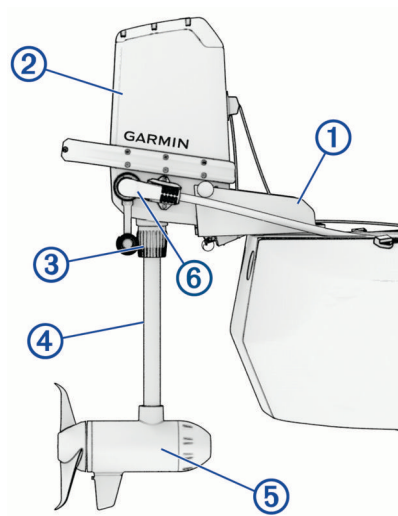
Använd alltid handtaget på baksidan av styrsystemets hölje vid transport av trollingmotorn och var uppmärksam på propellerdrivmotorn och propellern för att minska risken för personskador eller skador på egendom.

Se till att motorn är i uppfällt läge innan du kliver i eller ur kajaken. Om du av misstag kör kajaken när du kliver i eller ur den kan det leda till personskador eller skador på egendom.

OBS!

Du bör endast använda Force Current-trollingmotorn med den högeffektiva propellern i öppet vatten. Risken för propellerskador genom att motorn kolliderar med undervattenshinder ökar vid användning av den högeffektiva propellern i grunda vatten.

Komma igång



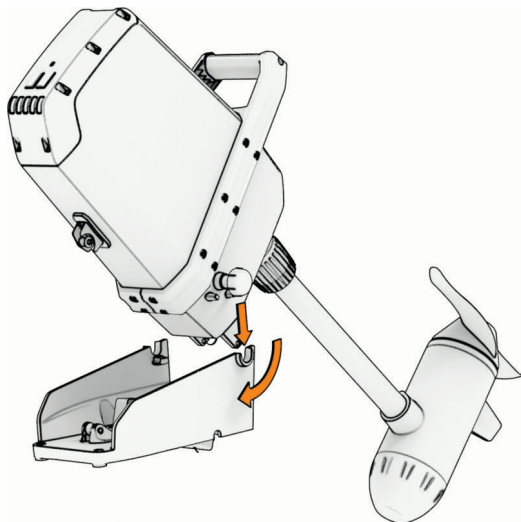
①	Fäste
②	Styrsystem
③	Djupjusteringskrage
④	Axel
⑤	Propellerdrivmotor
⑥	Kontakt för nätkabel

Montera motorn på fästet

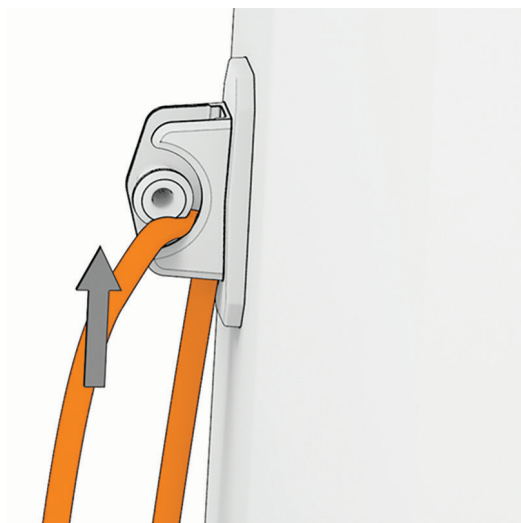
⚠ OBSERVERA

Använd alltid handtaget på baksidan av styrsystemets hölje vid transport av trolldingmotorn och var uppmärksam på propellerdrivmotorn och propellern för att minska risken för personskador eller skador på egendom.

- 1 Lossa vid behov ledtrattarna på trolldingmotorns båda sidor.
- 2 Sänk ned motorn på fästet i ungefär 45 graders vinkel, så att ledtrattarna på motorn passar med vridfästena på fästet.



- 3 Låt motorn svänga ned till vertikalt läge.
- 4 Dra åt vreden på båda sidor av motorn tills de stannar.
- 5 För draglinan delvis in i öglan på framsidan av motorns styrsystem och dra upp linans övre del tills den glider in i öglan.



Justera djupet för trollingmotorn

⚠ VARNING

Innan du ställer in motordjupet måste du se till att det finns tillräckligt med utrymme för propellern under motorriggens rotation ([Kontrollera propellerns utrymme, sidan 4](#)).

- 1 Lossa kragen vid basen på styrsystemets hölje.



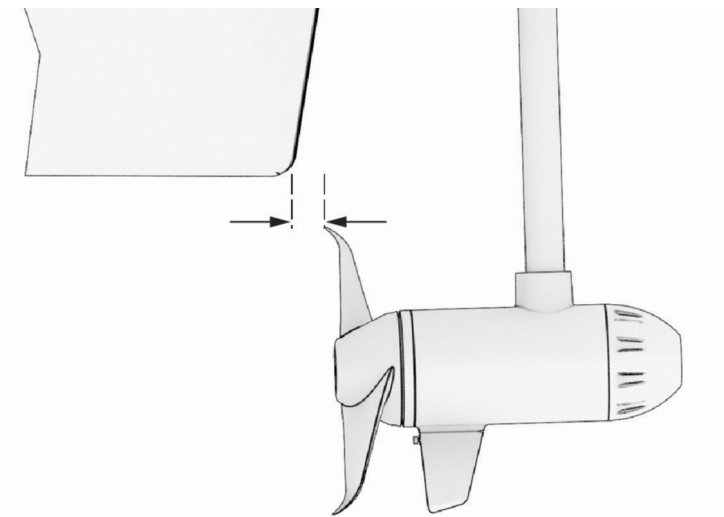
- 2 Höj eller sänk trollingmotorns djup.
- 3 När du har ställt in motorn på önskat djup drar du åt kragen vid basen på styrsystemets hölje.

Kontrollera propellerns utrymme

⚠ VARNING

Innan du slår på trollingmotorn måste du se till att det finns tillräckligt med utrymme mellan propellern och skrovet genom hela motorriggens rotation. Om motorn installeras utan tillräckligt med utrymme mellan propellern och skrovet kan det leda till personskador och egendomsskador om propellern skulle komma i kontakt med skrovet under användning.

- 1 Vrid propellerdrivmotorn manuellt för att kontrollera utrymmet genom en fullständig 360-graders rotation av riggen.



- 2 Justera vid behov motordjupet för att se till att det finns tillräckligt med utrymme mellan propellern och skrovet ([Justera djupet för trollingmotorn, sidan 4](#)).

Koppla till ström

VARNING

För att undvika eventuella allvarliga personskador eller skador på egendom måste kretsbrytaren vara i avstängt läge innan du ansluter trollingmotorns strömkabel.

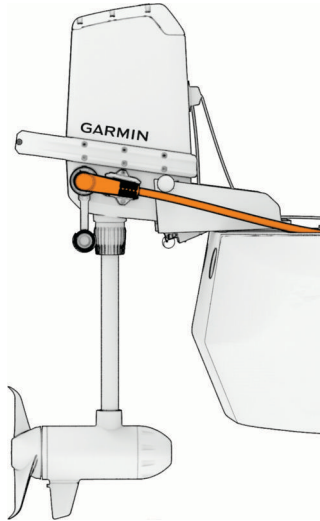
Du måste ansluta den positiva (+) ledningen på strömkabeln genom en kretsbrytare eller en säkring som är klassad för 40 A (kontinuerlig). Om den här ledningen ansluts till ström utan en kretsbrytare eller en säkring kan det leda till kortslutning i ledningen, vilket kan leda till överhettning och möjligtvis brand.

OBS!

Du måste ansluta trollingmotorn Force Current till ett 12 V DC- eller 24 V DC-batteri. Anslutning av motorn till andra spänningar kan orsaka dålig prestanda eller skada på produkten.

- 1 Anslut trollingmotorns strömkabel till batteriet och dra den röda (+) ledningen genom en kretsbrytare som är klassad för 40 A (kontinuerlig).
- 2 Vrid väderskyddet på trollingmotorns strömanslutning ett kvarts varv moturs så att du ser strömkontakten.
- 3 Sätt i strömkabelkontakten, med kabeln ungefär parallell med kajaken, och tryck tills den är helt införd.

Obs! Se till att låskragen på strömkabelkontakten är i olåst läge innan du ansluter den till motorn.

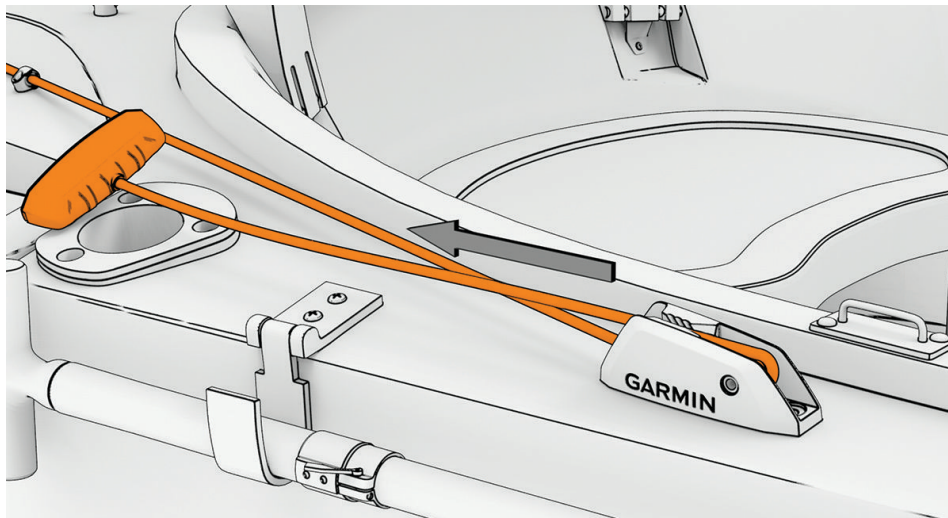


Strömkabelns dragavlastning vilar mot vaggan på motorhuset.

- 4 Vrid låsringen på strömkabelkontakten ett kvarts varv medurs för att låsa den på plats.

Fälla upp motorn

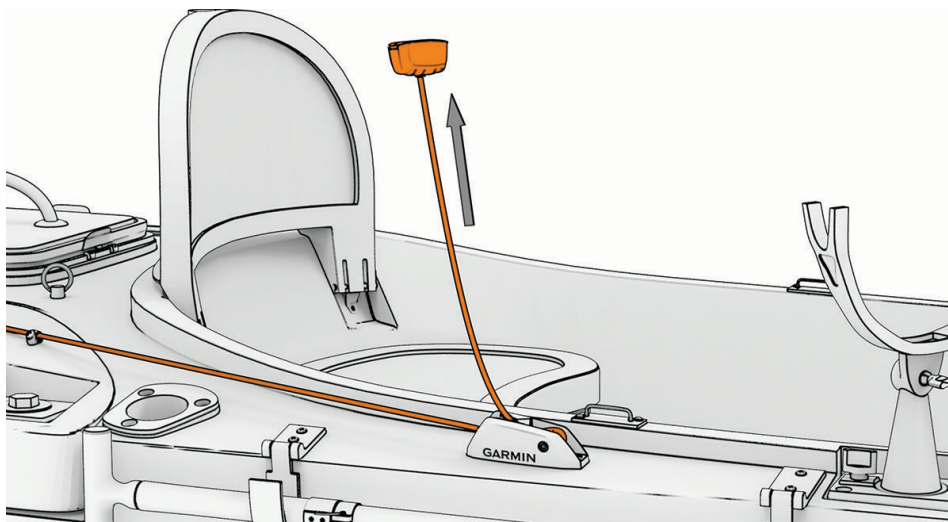
- 1 Dra rephandtaget mot motorn så att propellerdrivmotorn lyfts upp ur vattnet.
- 2 Sänk repet så att det fastnar i fästet och släpp försiktigt på spänningen.



Repet spänns fast i fästet och håller motorn i uppfällt läge.

Fälla ut motorn

- 1 Dra handtaget uppåt och bakåt för att lossa repet från fästet.



- 2 Släpp försiktigt på repet spänning för att sänka ner propellerdrivmotorn i vattnet tills det tar stopp. Monteringsspärren aktiverar låssprinten och håller motorn i utfällt läge.

Ta bort motorn från fästet

Du måste stänga av kretsbrytaren och koppla bort strömkabeln från motorn innan du tar bort motorn från fästet. Innan du tar bort motorn från fästet måste du flytta motorn till utfällt läge (*Fälla ut motorn, sidan 6*), eller lossa repet från fästet och stötta motorn med handtaget på baksidan av styrsystemets hölje.

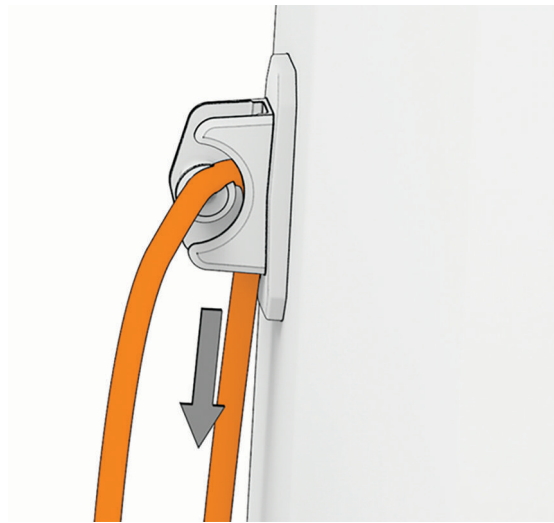
⚠ VARNING

Du måste ta bort trollingmotorn från kajaken innan du transporterar kajaken. Transport av kajaken med trollingmotorn på fästet kan orsaka en olycka med allvarliga personskador och skador på egendom som följd.

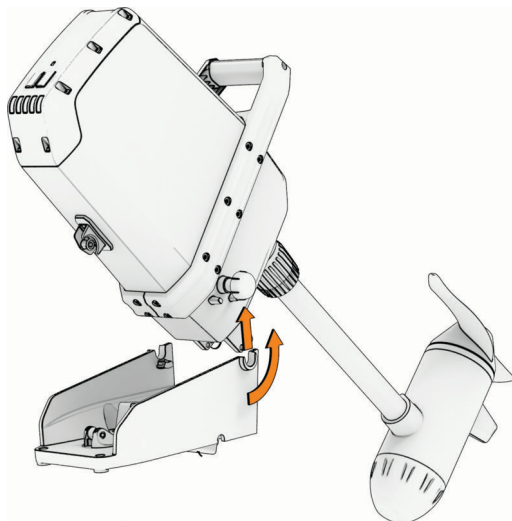
⚠ OBSERVERA

Använd alltid handtaget på baksidan av styrsystemets hölje vid transport av trollingmotorn och var uppmärksam på propellerdrivmotorn och propellern för att minska risken för personskador eller skador på egendom.

- 1 Dra delvis ut den övre delen av repet ur den öppna sidan av hålet på framsidan av motorns styrsystem och dra den nedre delen av repet nedåt tills det glider ut ur hålet.



- 2 Skruva loss vreden på båda sidor av motorn tills det tar stopp.
- 3 Luta motorn uppåt till ungefär 45 graders vinkel med hjälp av handtaget på motorns baksida. Om motorn är i utfällt läge måste du dra repet uppåt för att frigöra monteringsspärren innan du kan luta motorn.



- 4 Lyft bort motorn från fästet med båda händerna.

Användning

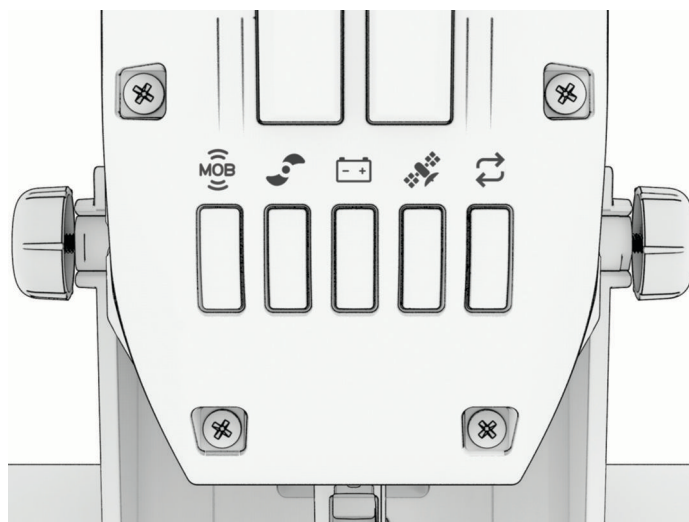
Du kan använda alla funktioner i trollingmotorn med den medföljande fjärrkontrollen ([Fjärrkontroll, sidan 11](#)). Förutom fjärrkontrollen kan du styra vissa funktioner hos Force Current-trollingmotorn med någon av följande enheter:

- Power Steer-fotpedalerna, som medföljer vissa modeller ([Fotpedaler Power Steer, sidan 32](#)).
- en mobil enhet med appen ActiveCaptain® ([Ansluta till en mobil enhet med appen ActiveCaptain, sidan 26](#)).
- en kompatibel Garmin® plotter ([Ansluta till en plotter, sidan 27](#)).¹
- en kompatibel Garmin klocka ([Ansluta till en Garmin klocka, sidan 27](#)).

Mer information om hur du styr trollingmotorn med hjälp av en klocka eller plotter finns i den specifika enhetens *användarhandbok*.

Statusindikator

Statuslamporna på trollingmotorns övre panel visar motorns status.



¹ På vissa ECHOMAP® Ultra- och ECHOMAP UHD-plottrar som inte längre tar emot programvaruuppdateringar finns inte stöd för vissa av Force Current-trollingmotorns funktioner. Du måste använda trollingmotorns fjärrkontroll för den första konfigurationen.

	MÖB-taggen (man överbord) (MÖB-taggen, sidan 29): • Fast grönt sken: MÖB-taggen är ansluten. • Blinkande rött sken: Anslutningen till MÖB-taggen har förlorats. Propellern är avaktiverad. Obs! När MÖB-taggens anslutning har återställts måste du trycka på knappen med  på MÖB-taggen eller stänga meddelandet på fjärrkontrollen eller på en ansluten plotter innan du kan slå på propellern. • Fast rött sken: MÖB-taggen är inte ansluten. Propellern är avaktiverad. • Blinkande gult sken: MÖB-taggen är inte ansluten och MOB Tag Override Mode är på. Propellern är inte avaktiverad (Åsidosätta MÖB-taggen, sidan 31).
	Propeller- och autopilotstatus: • Fast grönt sken: Propellern är på. • Blinkande grönt sken: Autopilotläge är aktiverat. • Av: Propellern är av.
	Batteristatus: • Fast grönt sken: Batterinivån är god. • Fast gult sken: Batterinivån är medelgod. • Fast rött sken: Batterinivån är låg. • Blinkande rött sken: Batterinivån är kritiskt låg. Obs! Som standard är batterinivåindikatorn optimerad för batterier med litiumjärnfosfat (Inställningar för batterihantering, sidan 26)).
	GPS-status: • Fast grönt sken: Motorn har en god GPS-signal. • Fast gult sken: Motorn har en dålig GPS-signal. • Fast rött sken: Motorn har ingen GPS-signal.
	Status: • Fast grönt sken: Det finns inga fel. • Fast blått sken: Motorn är i ihopparningsläge. • Fast rött sken: Ett fel har inträffat.² • Blinkande rött sken: Ett kritiskt fel har inträffat.
Alla	Växlande blinkande grönt sken: Motorn, fjärrkontrollen eller fotpedalerna installerar en programvaruuppdatering.

² När du har löst felet kan du behöva stänga av motorn och slå på den igen för att rensa den röda fellampan.

Byta propellern

VARNING

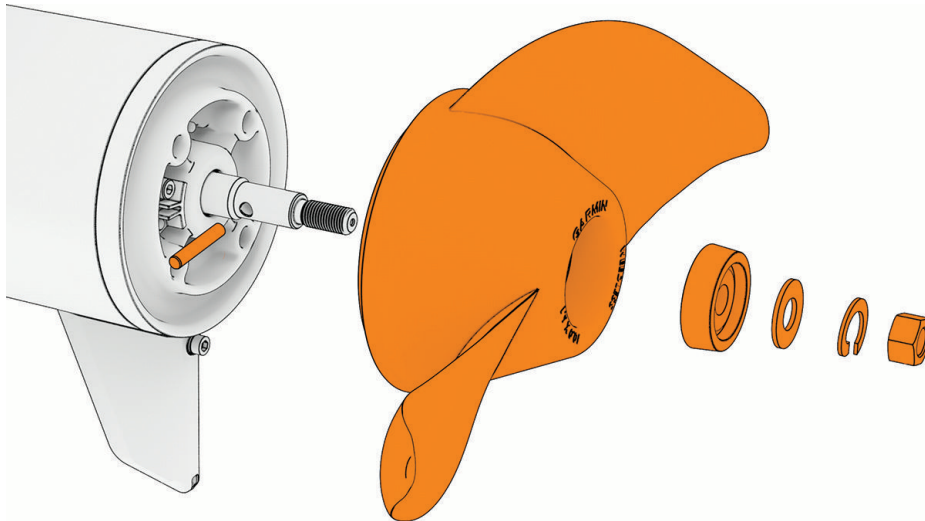
Koppla alltid bort motorn från batteriet innan du hanterar eller arbetar med propellern för att undvika allvarliga skador eller dödsfall.

OBS!

Du bör endast använda Force Current-trollingmotorn med den högeffektiva propellern i öppet vatten. Risken för propellerskador genom att motorn kolliderar med undervattenshinder ökar vid användning av den högeffektiva propellern i grunda vatten.

Force Current-trollingmotorn har en högeffektiv propeller och en sjögräsfri propeller. Följ dessa steg när du byter propeller.

- 1 Använd en 15 mm ($\frac{9}{16}$ tum) hylsa och ta bort muttern som fäster propellern.



- 2 Ta bort propellern och lägg undan låsbrickan, den platta brickan och offeranoden.
- 3 Se till att sprinten i propellermotoraxeln sitter på plats och byt ut den vid behov.
- 4 Montera den nya propellern.
- 5 Sätt tillbaka anoden, den platta brickan, låsbrickan och muttern på propellerdrivaxeln.
- 6 Använd en 15 mm ($\frac{9}{16}$ tum) hylsa och dra åt muttern till 16,27 Nm (12 lbf-fot) för att säkra propellern.

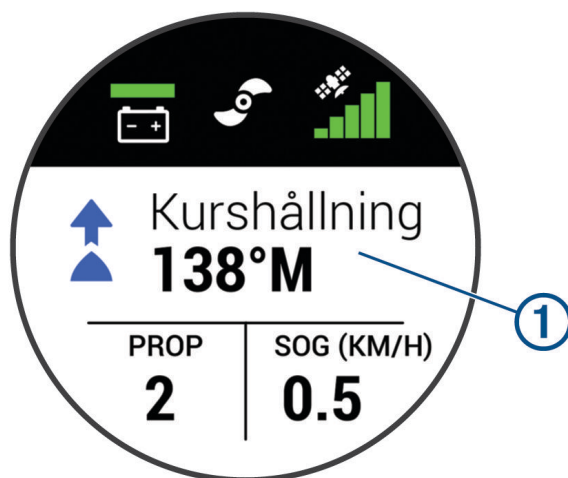
Fjärrkontroll



Knapp	Beskrivning
	Håll nedtryckt för att slå på eller stänga av fjärrkontrollen.
	Tryck här för att slå på och ställa in farthållaren på aktuell fart över grund (FÖG) (<i>Bibehålla farten, sidan 19</i>). Tryck på knappen igen för att avaktivera farthållaren och återgå till manuell reglering av farten.
	Tryck två gånger för att aktivera propellern och ställa in den på full fart. Tryck igen för att återgå till föregående fart och propellertillstånd.
	Tryck här för manuell styrning (<i>Styra trollingmotorn manuellt, sidan 15</i>). Håll nedtryckt för att styra med gester (<i>Styra med geststyrning, sidan 15</i>).
	Tryck här för att slå på eller av propellern (<i>Slå på och stänga av propellern, sidan 14</i>). Tryck här två gånger för att stänga av en autopilotfunktion (om den är aktiverad), stoppa propellern och växla mellan framåt- och bakåtdrivkraft (<i>Bakåtdrivkraft, sidan 21</i>).
	Tryck här för att navigera i menyn (<i>Navigera i menyn, sidan 14</i>). När du är i menyn trycker du på  för att välja ett menyalternativ, och trycker på  för att gå tillbaka utan att spara. När du använder ankringsfunktionen trycker du på knapparna för att flytta ankringspositionen framåt, bakåt, åt vänster eller åt höger i steg om 1,5 m (5 fot). Vid kurshållning eller manuell styrning trycker du på  och  för gradvisa svängar i steg om en grad, eller håller knappen nedtryckt för styrning i steg om fem grader. Tryck på  och  för gradvisa hastighetsändringar, eller håll nedtryckt för kontinuerlig hastighetsändring. När hastigheten är inställd på noll trycker du på  för att växla till körning bakåt (<i>Bakåtdrivkraft, sidan 21</i>).
	Tryck för att aktivera kurshållning. Kurshållning använder trollingmotorn för att bibehålla din aktuella kurs (<i>Hålla kursen, sidan 20</i>). Tryck igen för att stänga av kurshållning, stoppa propellern och återuppta manuell styrning. Håll nedtryckt för att ställa in kurshållning genom att peka med fjärrkontrollen (<i>Geststyrning, sidan 15</i>).
	Tryck här för att slå på ankringsfunktionen. Ankringsfunktionen använder trollingmotorn till att hålla din position (<i>Hålla positionen, sidan 19</i>). Tryck igen för att stänga av ankringsfunktionen och återgå till föregående styrläge. Håll knappen nedtryckt för att ändra ankringspositionen genom att peka med fjärrkontrollen (<i>Använda geststyrning för att justera den bibehållna positionen, sidan 16</i>).
	Tryck för att öppna menyn. Tryck för att lämna menyn.
	Tryck på knappen för att markera en waypoint.
1 till 4	Tryck för att öppna genvägen för den Garmin plotter som är tilldelad till knappen. ³

³ Kräver en anslutning till en kompatibel Garmin plotter. Se plotters användarhandbok för instruktioner.

Fjärrkontrollskärm



①	Visar trollingmotorns driftstatus. När du t.ex. använder manuell styrning visas Manual och när kurshållningen är på visas Heading Hold samt kurshållningens riktning i grader.
	Visar trollingmotorns batteristatus. Grön: motorns batterispänningsnivå är bra. Gul: motorns batterispänningsnivå är medel. Röd: motorns batterispänningsnivå är låg. Blinkande röd: motorns batterispänningsnivå är kritiskt låg. Obs! Som standard är batterinivåindikatorn optimerad för litiumjärnfosfatbatterier (Inställningar för batterihantering, sidan 26). TIPS: Du kan ändra utseendet på trollingmotorns batteristatus så att ett numeriskt spänningsvärde visas istället för en ikon (Inställningar för trollingmotor, sidan 25). Du kan visa fjärrkontrollens batterinivå genom att trycka på
	Visar propellerns status. Vit och roterar: propellern ger drivkraft framåt. Röd och roterar: propellern ger drivkraft bakåt.⁴ Roterar inte: propellern är på med hastigheten inställd på noll. Visas inte: propellern är avstängd.
	Visar trollingmotorns GPS-signalstyrka.
PROP	Visar propellerns varvtalsnivå (Justera trollingmotorns varvtal, sidan 14). När propellern aktivt ger drivkraft bakåt visas hastighetsnivån i rött.⁴ Obs! Propellerns hastighet visas inte när motorn använder farthållare.
SOG	Visar uppmätt fart över grund (FÖG).

⁴ Vid bakåtdrivkraft låter motorn högre, ger mindre drivkraft och är mindre effektiv än vid framåtdrivkraft.

Navigera i menyn

Du kan använda meny- och pilknapparna för att navigera i menyn på fjärrkontrollen.

- Öppna menyn genom att trycka på .
- Om du vill växla mellan olika menyalternativ trycker du på  och .
- Välj ett menyalternativ genom att trycka på .
- Om du vill gå tillbaka till föregående menyalternativ trycker du på .
- Stäng menyn genom att trycka på  eller på  upprepade gånger tills du kommer till huvudskärmen.

Slå på och stänga av propellern

VARNING

Använd inte motorn i områden där du eller andra personer i vattnet kan komma i kontakt med den roterande propellern, vilket kan leda till allvarlig skada.

Kör inte motorn när propellern är utanför vattnet. Kontakt med den roterande propellern kan orsaka allvarliga personskador.

- 1 Vid behov kan trollingmotorn fällas ut ([Fälla ut motorn, sidan 6](#)).
Obs! Propellern kan inte slås på när trollingmotorn är i uppfällt läge.
- 2 Tryck på  på fjärrkontrollen för att slå på propellern.
- 3 Tryck på  igen för att stänga av propellern.

Justera trollingmotorns varvtal

Tryck på  eller  på fjärrkontrollen för att öka eller sänka hastigheten.

I manuellt läge ökar eller minskar propellerhastigheten, som visas i fältet PROP på fjärrkontrollens skärm, i enlighet med detta.

I farthållarläget visas den aktuella målhastigheten på skärmen på trollingmotorns fjärrkontroll och ökar eller minskar i enlighet med detta.

Obs! I manuellt läge slås inte propellern på automatiskt när du ökar eller sänker hastigheten med fjärrkontrollen. Du måste trycka på knappen med  på fjärrkontrollen för att slå på propellern.

Växla till och från full fart

- 1 På fjärrkontrollen trycker du på  två gånger.
Trollingmotorns propellerfart ökar snabbt till full fart.
 - 2 Tryck på  för att återgå till den tidigare propellerhastigheten.
- TIPS:** Vid full fart kan du trycka på  på fjärrkontrollen för att långsamt minska propellerns fart.

Använda propellern med delvis utfälld motor

VARNING

Kör inte motorn när propellern är utanför vattnet. Kontakt med den roterande propellern kan orsaka allvarliga personskador.

Du bör endast använda trollingmotorns propeller med motorn delvis utfälld under begränsade omständigheter, som när du kör över sjögräs eller undervattenshinder. Annars kan du eller någon annan komma i kontakt med den roterande propellern, vilket kan orsaka allvarliga personskador.

OBSERVERA

Innan du lyfter upp motorn delvis ur vattnet måste du trycka på  på fjärrkontrollen för att säkerställa att motorn är i manuellt läge. Om du lyfter upp motorn ur vattnet när den körs i autopilotläge kan det göra att motorn eller kajaken rör sig oväntat, vilket kan leda till personskador eller egendomsskada.

OBS!

Du bör endast använda Force Current-trollingmotorn med den högeffektiva propellern i öppet vatten. Risken för propellerskador genom att motorn kolliderar med undervattenshinder ökar vid användning av den högeffektiva propellern i grunda vatten.

- 1 Med trollingmotorn i utfällt läge drar du långsamt i linhandtaget för att lyfta motorn tills den är i ett läge där den kan passera över sjögräs eller hinder.
Propellern stängs av automatiskt om du lyfter motorn för långt upp ur vattnet.
- 2 Slå på propellern och ställ in propellerhastigheten efter behov för att köra båten förbi hindret.
- 3 När du är förbi hindret sänker du långsamt tillbaka motorn till utfällt läge.

Styra trollingmotorn manuellt

I manuellt läge kan du justera trollingmotorns riktning och varvtal efter behov.

Obs! Trollingmotorn är i manuellt läge som standard när du slår på den.

- 1 Tryck vid behov på .
- 2 Tryck på  och  för att styra.

TIPS: Du kan också använda gester för att styra (*Styra med geststyrning, sidan 15*).

Geststyrning

Du kan peka med eller flytta fjärrkontrollen för att interagera med trollingmotorn. Du måste kalibrera kompassen i trollingmotorn (*Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18*) och kompassen i fjärrkontrollen (*Kalibrera fjärrkontrollen, sidan 16*) innan du kan använda geststyrning.

Styra med geststyrning

Du kan styra motorn genom att peka med fjärrkontrollen.

- 1 Om det behövs, slå du på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).
- 2 Håll ned .
- 3 Medan du håller  nedtryckt riktar du fjärrkontrollen åt vänster eller höger för att styra åt babord eller styrbord.
- 4 Släpp  för att sluta styra.

Använda geststyrning för att justera kurshållningen

Du kan flytta fjärrkontrollen för att justera kurshållningen (*Hålla kursen, sidan 20*).

- 1 Om det behövs, slå du på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).
- 2 Håll ned .
- 3 Rikta fjärrkontrollen mot den plats dit du vill justera kursen.
- 4 Släpp  för att ställa in kursen.

Använda geststyrning för att justera den bibehållna positionen

Du kan flytta fjärrkontrollen för att justera din position när du använder ankringsfunktionen (*Hålla positionen*, sidan 19).

- 1 Håll in .
- 2 Peka med fjärrkontrollen i den riktning som du vill flytta positionen.
Positionen flyttas 1,5 m (5 fot) i den riktning du pekar.
- 3 Släpp .
- 4 Upprepa proceduren tills du befinner dig i önskad position.

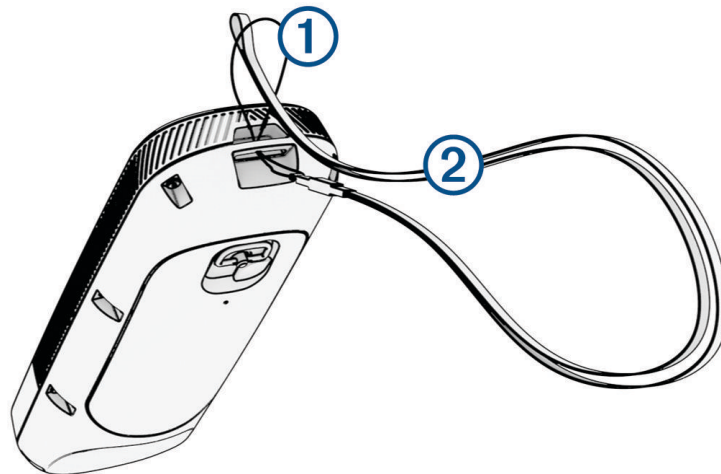
Installera batterier i fjärrkontrollen

Fjärrkontrollen drivs av två AA-batterier (medföljer ej). Använd litiumbatterier för bästa resultat.

- 1 Vrid D-ringen moturs och dra uppåt för att avlägsna skyddet.
- 2 Sätt i två AA-batterier med rätt polriktning.
- 3 Sätt tillbaka batteriluckan och vrid D-ringen medurs.

Sätta fast en rem

- 1 Från fjärrkontrollens baksida för du in remmens ögla ① genom spalten.



- 2 Dra remmens andra ände ② genom öglan och dra åt.
- 3 Vid behov sätter du remmen runt halsen eller handleden så att den sitter fast när du använder den.

Kalibrera fjärrkontrollen

OBS!

Kalibrera den elektroniska kompassen utomhus. Stå inte nära objekt som påverkar magnetfält, t.ex. bilar, hus eller kraftledningar, eftersom det kan minska noggrannheten.

Du måste kalibrera kompassen i fjärrkontrollen innan du kan styra motorn med gester. Om geststyrningen inte fungerar korrekt efter kalibreringen kan du upprepa proceduren så ofta som det behövs.

- 1 Välj  > **Settings** > **Remote Control** > **Calibrate**.
- 2 Välj **Start** och följ instruktionerna på skärmen.

Para ihop fjärrkontrollen

Fjärrkontrollen paras ihop med trollingmotorn på fabriken. Följ dessa steg om du behöver para ihop den igen.

- 1 Slå på trollingmotorn.
- 2 Tryck på  på trollingmotorn tre gånger för att aktivera ihopparningsläget.
Statuslampan  på trollingmotorn lyser blått när den söker efter en anslutning.
- 3 Se till att fjärrkontrollen är inom 1 m (3 fot) från trollingmotorn.
- 4 Slå på fjärrkontrollen.
- 5 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Pair** > **Start**.
Efter några sekunder visas Pairing Complete på fjärrkontrollen.

Para ihop ytterligare en fjärrkontroll

Du kan ha upp till två fjärrkontroller anslutna till trollingmotorn samtidigt.

Om du vill para ihop en andra fjärrkontroll måste du följa dessa steg med den första anslutna fjärrkontrollen.

- 1 Slå på trollingmotorn.
- 2 På en fjärrkontroll som redan är ihopparad med motorn väljer du  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Add Additional Remote**.
- 3 Placera fjärrkontrollen inom 1 m (3 fot) från trollingmotorns display.
- 4 Slå på den extra fjärrkontrollen.
- 5 På den extra fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Remote Control** > **Pairing** > **Pair** > **Start**.
Device Found visas på den första fjärrkontrollen. Efter några sekunder visas Pairing Complete på den andra fjärrkontrollen.

Autopilot

⚠ VARNING

Du ansvarar för att båten framförs på ett säkert och förnuftigt sätt. Trollingmotorns autopilotfunktioner är verktyg som förbättrar din förmåga att styra båten. De befriar dig inte från ansvaret för att framföra din båt säkert. Undvik farlig navigering och lämna aldrig motorns reglage utan uppsikt.

Innan du aktiverar någon autopilotfunktion ska du se till att motorn är helt i utfällt läge och att monteringsspärren är inkopplad. Om du aktiverar en autopilotfunktion innan motorn är låst i utfällt läge kan det leda till oväntade kajakrörelser, vilket i sin tur kan leda till allvarliga personskador eller skador på egendom.

Lär dig att använda autopilotfunktionerna i stilla och riskfria vatten utan några faror.

⚠ OBSERVERA

När du använder autopilotfunktionerna måste du vara förberedd på plötsliga stopp, acceleration och svängar.

Trollingmotorn Force Current har stöd för autopilotfunktioner som att följa en förplanerad rutt, hålla kursen och hålla din position.

Du måste kalibrera trollingmotorns kompass innan du kan använda autopilotfunktionerna (*Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18*). Du måste ha en GPS-signal för att aktivera ett autopilotläge (*Söka efter en GPS-signal, sidan 19*).

Du kan aktivera och styra alla autopilotlägen med den medföljande fjärrkontrollen (*Fjärrkontroll, sidan 11*). Du kan styra vissa autopilotfunktioner med andra kompatibla enheter (*Användning, sidan 8*).

TIPS: I vissa situationer kan autopilotlägena skapa mer turbulens än förväntat. Du kan justera autopilotens förstärkningsinställningar för att anpassa autopilotens känslighet efter olika förhållanden (*Justera autopilotens gensvar, sidan 19*).

Force Current har stöd för följande autopilotfunktioner:

Farthållare: Motorn styr propellerhastigheten automatiskt för att bibehålla en målhastighet (*Bibehålla farten, sidan 19*).

Ankringsfunktion: Motorn styr och kör propellern automatiskt för att bibehålla din position (*Hålla positionen, sidan 19*).

Kurshållning: Motorn styr automatiskt för att bibehålla båten i samma kurs (*Hålla kursen, sidan 20*).

Ruttföljning: Motorn kan styra och köra propellern automatiskt för att navigera till en waypoint eller längs en bana eller ett spår (*Navigera, sidan 20*).

Kalibrera trollingmotorns kompas

Innan du kalibrerar trollingmotorns kompass måste du förflytta dig till ett öppet område med lugnt vatten, med tillräckligt med utrymme för att manövrera kajaken i en cirkel.

OBS!

Om trollingmotorns kompass kalibreras i hårda vatten- och vindförhållanden kan autopilotens prestanda påverkas negativt.

- 1 Se till att trollingmotorn är i utfällt läge (*Fälla ut motorn, sidan 6*).
- 2 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Compass**.
- 3 När du uppmanas till det följer du instruktionerna på skärmen för att kalibrera kompassen.

OBS!

När du kalibrerar kompassen bör du använda trollingmotorn för att styra kajaken i låg hastighet. Om du använder en paddel för att styra kajaken för att kalibrera kompassen kan det orsaka överdriven rörelse, vilket leder till dålig autopilotprestanda.

Om autopilotfunktionerna inte fungerar som förväntat upprepar du kalibreringsprocessen.

Söka efter en GPS-signal

- 1 Flytta båten till ett område med fri sikt mot himlen.
- 2 Vänta 30 till 60 sekunder medan trollingmotorn söker efter satelliter.
När motorn har hämtat en position med hjälp av GPS lyser lysdioden  med fast grönt sken.

Justera autopilotens gensvar

Du kan justera autopilotens förstärkningsinställning för att anpassa autopilotens känslighet efter olika förhållanden.

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor**.
- 2 Välj ett alternativ:
 - Om du vill justera förstärkningen för ankarlåsleget väljer du **Anchor Gain**.
 - Om du vill justera autopilotförstärkningen för navigeringslägen, inklusive kurshållning och farthållare, väljer du **Navigation Gain**.
- 3 Välj  eller  för att öka eller minska förstärkningsvärdet:
 - Öka förstärkningsinställningen för att göra autopiloten mer responsiv. Motorn blir mer exakt vid styrning av båten, men det kan skapa mer turbulens. Högre förstärkningsvärden behövs vanligtvis för större eller tyngre båtar.
 - Minska förstärkningsinställningen för att göra autopiloten mindre responsiv. Motorn skapar mindre turbulens, men den kan vara mindre exakt vid styrning av båten.
- 4 Välj  för att bekräfta ditt val.

Bibehålla farten

Innan du kan använda autopilotfunktionerna måste du kalibrera trollingmotorn ([Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18](#)).

Farthållarfunktionen är en autopilotfunktion som ställer in och bibehåller en specifik fart över grund och gör automatiska justeringar enligt förändringar av strömmar och vind.

TIPS: Du kan använda farthållaren tillsammans med andra autopilotlägen ([Autopilot, sidan 18](#)).

Tryck på  på fjärrkontrollen.

Farthållaren aktiveras vid aktuell fart.

För att slå av farthållaren och stänga av propellern måste du trycka på .

Hålla positionen

Innan du kan använda autopilotfunktionerna måste du kalibrera trollingmotorn ([Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18](#)).

Ankringsfunktionen använder GPS för att bibehålla din position med hjälp av trollingmotorn.

Tryck på .

Obs! Du kan justera ankringspositionen genom att trycka på en piltangent på fjärrkontrollen eller med hjälp av geststyrning ([Använda geststyrning för att justera den bibehållna positionen, sidan 16](#)).

Tryck på  igen för att avaktivera ankringsfunktionen.

Hålla kursen

Innan du kan använda autopilotfunktionerna måste du kalibrera trollingmotorn (*Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18*).

Du kan aktivera Heading Hold för att hålla båten i rörelse i samma kompassriktning. Motorn kan justera kursen automatiskt för att kompensera för avdrift som orsakas av faktorer som vind och strömmar.

1 Styr båten i den riktning du vill åka.

2 Tryck på .

Obs! Du kan justera riktningen genom att trycka på  och  eller med hjälp av geststyrning (*Geststyrning, sidan 15*).

TIPS: När du använder det här autopilotläget kan du även bibehålla hastigheten med hjälp av farthållaren (*Bibehålla farten, sidan 19*).

Om du vill avaktivera Heading Hold och återgå till manuellt läge måste du välja  eller .

Ändra beteende för Heading Hold

Som standard är funktionen Heading Hold inställd på läget Go To, vilket kan justera kursen för att kompensera för avdrift och hålla båten i rörelse i samma riktning. Om du vill kan du konfigurera funktionen Heading Hold till att använda läget Vessel Align, vilket ignorerar avdrift och helt enkelt ser till att hålla båtens för i samma riktning.

1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Heading Hold**.

2 Välj **Vessel Align**.

Du kan välja Go To för att återgå till standardbeteendet för Heading Hold.

Navigera

Innan du kan använda autopilotfunktionerna måste du kalibrera trollingmotorn (*Kalibrera trollingmotorns kompas, sidan 18*).

Trollingmotorn använder GPS för att styra båten till en waypoint eller för att följa en rutt eller ett spår.

1 Välj ett alternativ på fjärrkontrollen:

- Börja navigera till en sparad waypoint (*Navigera till en waypoint, sidan 21*).
- Börja navigera längs en sparad rutt (*Navigera i en rutt, sidan 22*).
- Börja följa det aktiva spåret (*Navigera till början av det aktiva spåret, sidan 23*).
- Börja navigera längs ett sparat spår (*Navigera i ett sparat spår, sidan 24*).

Obs! Du kan också använda trollingmotorn till att följa automatiska vägledningsrutter när navigeringen startas från en ansluten plotter. Mer information finns i användarhandboken till plottern.

Navigating visas på fjärrkontrollskärmen och trollingmotorn styr automatiskt båten till destinationen.

2 Justera farten efter behov.

TIPS: När du använder det här autopilotläget kan du även bibehålla hastigheten med hjälp av farthållaren (*Bibehålla farten, sidan 19*).

Pausa och återuppta navigeringen

1 När du navigerar väljer du ett alternativ på fjärrkontrollen:

- Om du vill pausa navigeringen och samtidigt fortsätta i samma riktning med samma fart väljer du  > **Standby**.
- Om du vill pausa navigeringen och ställa in ankringsfunktionen väljer du .

Navigeringen avbryts och trollingmotorn återgår till manuellt läge eller bibehåller din position i ankringsfunktionen.

2 Välj  > **Follow Route** eller tryck på  för att fortsätta navigeringen.

3 Om det behövs startar du propellern.

Avbryta navigering

Välj  > Stop Nav.

Navigeringen avbryts och trollingmotorn återgår till manuellt läge.

Bakåtdrivkraft

I manuellt läge kan du köra propellern i omvänd riktning. Att köra propellern i omvänd riktning under korta stunder kan vara praktiskt i vissa situationer, till exempel backa ut ur trånga utrymmen med mindre styrning av motorn.

Eftersom propellern på trollingmotorn främst är utformad för framåtdrivkraft är den mindre effektiv när det gäller att generera bakåtdrivkraft, vilket resulterar i mer buller från motorn, särskilt vid högre propellerhastigheter, och mer turbulens under vattnet.

OBS!

Du bör använda bakåtdrivkraft sparsamt för att minimera kavitation och överdrivet slitage på propellern och propellerdrivmotorn.

Växla mellan framåt- och bakåtläge

1 Tryck på  två gånger.

Ikonen för  på fjärrkontrollens skärm blir röd när propellern är inställd på körning bakåt. Om motorn körs i autopilotläge växlar den automatiskt till manuellt läge. Om propellern är igång stannar den automatiskt.

2 Tryck på  igen för att slå på propellern.

Obs! När du växlar mellan framåt- och bakåtläge ställs propellerhastigheten automatiskt in på den senaste hastighet du använde i samma drivkraftsläge.

Waypoints

Waypoints används för att markera platser så att du kan återvända till dem senare. Trollingmotorn kan lagra upp till 5 000 waypoints.

När trollingmotorn ansluts till en plotter synkroniseras automatiskt waypointer som är lagrade på trollingmotorn med dem som är lagrade på plottern.

Obs! När du tar bort waypointer, återställer standardinställningar eller rensar användardata med trollingmotorns fjärrkontroll tas waypointer på plottern också bort eftersom systemen har synkroniserats. Om du tar bort en waypoint från plottern tas den automatiskt bort från trollingmotorn.

Skapa en waypoint

Du kan spara din aktuella plats som en waypoint.

1 Om det behövs kör du till en plats som du vill spara som en waypoint.

2 Tryck på  på fjärrkontrollen.

Navigera till en waypoint

1 Välj  > Waypoints på fjärrkontrollen.

En lista med tio närmaste waypoints visas.

2 Välj en waypoint.

3 Välj **Navigate To**.

4 Slå på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).

Trollingmotorn kör till waypointplatsen (*Navigera, sidan 20*).

Visa waypointdetaljer

- 1 Välj  > **Waypoints** på fjärrkontrollen.
En lista med tio närmaste waypoints visas.
- 2 Välj en waypoint.
- 3 Välj **Review**.

Ändra ett waypointnamn

- 1 Välj  > **Waypoints** på fjärrkontrollen.
En lista med tio närmaste waypoints visas.
- 2 Välj en waypoint.
- 3 Välj **Edit**.
- 4 Ange ett nytt namn på waypointen.

Ta bort en waypoint

- 1 Välj  > **Waypoints** på fjärrkontrollen.
En lista med tio närmaste waypoints visas.
- 2 Välj en waypoint.
- 3 Välj **Delete**.

Rutter

En rutt är en sekvens med platser som leder dig till slutmålet.

När du ansluter trollingmotorn till en plotter synkroniseras rutterna som finns lagrade på plottern med rutterna som finns lagrade på trollingmotorn. Om du tar bort eller redigerar rutter på en enhet ändras de rutter som finns lagrade på den andra enheten automatiskt. Du kan endast skapa rutter på plottern.

Du kan spara upp till 100 rutter.

Navigera i en rutt

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Routes**.
En lista med de tio närmaste rutterna visas.
- 2 Välj en rutt.
- 3 Välj **Navigate To**.
- 4 Välj ett alternativ:
 - Om du vill navigera längs rutten från den startpunkt som användes när rutten skapades väljer du **Forward**.
 - Om du vill navigera längs rutten från den destinationspunkt som användes när rutten skapades väljer du **Backward**.
 - Om du vill navigera från din aktuella plats till ruttens början och sedan navigera längs rutten väljer du **From Start**.
- 5 Slå på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).
Trollingmotorn kör längs rutten i vald riktning (*Navigera, sidan 20*).

När du närmar dig slutet av rutten växlar trollingmotorn som standard till ankringsfunktionen och håller positionen vid ruttens slut. Du kan ändra detta i inställningarna (*Inställningar för trollingmotor, sidan 25*).

Visa ruttdetaljer

- 1 Välj  > **Routes** på fjärrkontrollen.
En lista med de tio närmaste rutterna visas.
- 2 Välj en rutt.
- 3 Välj **Review**.

Ändra ett ruttnamn

- 1 Välj  > **Routes** på fjärrkontrollen.
En lista med de tio närmaste rutterna visas.
- 2 Välj en rutt.
- 3 Välj **Edit**.
- 4 Ange ett nytt namn på rutten.

Ta bort en rutt

- 1 Välj  > **Routes** på fjärrkontrollen.
En lista med de tio närmaste rutterna visas.
- 2 Välj en rutt.
- 3 Välj **Delete**.

Spår

Ett spår är en inspelning av den väg som båten har färdats. Det spår som för tillfället spelas in kallas för det aktiva spåret och kan sparas. Du kan spara upp till 50 spår.

När du ansluter trollingmotorn till en plotter synkroniseras det aktiva spåret och de sparade spår som finns lagrade på plottern med det aktiva spåret och de sparade spår som lagrats på trollingmotorn. Om du lägger till, tar bort eller redigerar aktiva och sparade spår på en enhet ändras automatiskt de aktiva och sparade spåren som är lagrade på den andra enheten.

Spara det aktiva spåret

Spåret som för tillfället spelas in kallas för det aktiva spåret. Du kan spara det aktiva spåret och navigera längs det senare.

Du kan spara upp till 50 spår på trollingmotorn.

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Tracks** > **Save Active Track**.
Det aktiva spåret sparas med dagens datum som spårnamn.
- 2 Ändra namnet på det sparade spåret (valfritt).

Rensa det aktiva spåret

Välj  > **Tracks** > **Clear Active Track**.

Spårminnet rensas och det aktiva spåret fortsätter att spelas in.

Navigera till början av det aktiva spåret

Spåret som för tillfället spelas in kallas för det aktiva spåret. Du kan navigera från din aktuella position tillbaka till startpunkten för ditt spår längs den väg du färdats.

- 1 Välj  > **Tracks** > **Backtrack**.
- 2 Slå på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).
Trollingmotorn navigerar tillbaka till startpunkten för det aktiva spåret längs den väg du färdats (*Navigera, sidan 20*).

Navigera i ett sparad spår

- 1 Välj  > **Tracks** > **Saved Tracks**.

En lista med de tio närmaste sparade spåren visas.

- 2 Välj ett sparad spår.

- 3 Välj **Navigate To**.

- 4 Välj ett alternativ:

- Om du vill navigera längs det sparade spåret från början till slutet av spåret väljer du **Forward**.
- Om du vill navigera längs det sparade spåret från slutet till början av spåret väljer du **Backward**.

- 5 Slå på propellern (*Slå på och stänga av propellern, sidan 14*).

Trollingmotorn kör längs det sparade spåret i vald riktning (*Navigera, sidan 20*).

Visa information om sparade spår

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.

En lista med de tio närmaste sparade spåren visas.

- 2 Välj ett sparad spår.

- 3 Välj Granska.**Review**

Redigera ett sparad spårnamn

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.

En lista med de tio närmaste sparade spåren visas.

- 2 Välj ett sparad spår.

- 3 Välj **Edit**.

- 4 Ange ett nytt namn på det sparade spåret.

Ta bort ett sparad spår

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Tracks** > **Saved Tracks**.

En lista med de tio närmaste sparade spåren visas.

- 2 Välj ett sparad spår.

- 3 Välj **Delete**.

Inställningar

Inställningar för trollingmotor

På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor**.

Wi-Fi: Ange inställningar för trådlöst nätverk för trollingmotorn (*Inställningar för trådlöst nätverk, sidan 25*).

Calibrate: Kalibrera trollingmotorns kompass (*Kalibrera trollingmotorns kompass, sidan 18*) och ställ in trollingmotorns bogkompensation.

Steering Mode: Definierar hur Power Steer fotpedalerna styr båten (*Invertera styrningens gensvar, sidan 34*).

MOB Tag Override Mode: Aktivera detta om du vill att propellern ska kunna köra även när motorn har förlorat kontakten med MÖB-taggen (*Åsidosätta MÖB-taggen, sidan 31*).

Programmable Keys: Definierar om funktionen för Power Steer fotpedalernas spakar (*Ändra funktion för fotpedalens spakar, sidan 34*).

Units: Ställer in måttenhet.

Battery Management: Definierar inställningar som är kopplade till trollingmotorns batteri (*Inställningar för batterihantering, sidan 26*).

Beeper: Avaktiverar eller aktiverar autopilotens aviseringssignaler.

Auto Power On: Startar trollingmotorn när du slår på strömmen till systemet.

Heading Hold: Ställ in kurshållningsfunktionens beteende (*Ändra beteende för Heading Hold, sidan 20*).

Nav. Arrival: Ställer in en trollingmotors beteende när du når slutet på en rutt. Med inställningen Anchor Lock håller trollingmotorn positionen med hjälp av ankringsfunktionen när båten når slutet på en rutt. Med inställningen Manual stängs propellern av när båten når slutet på en rutt.

OBSERVERA

När man använder Manual för inställningen Nav. Arrival måste du vara redo att ta kontroll över båten.

Anchor Gain: Ställer in autopilotens svarsnivå i läget för ankringsfunktion (*Justera autopilotens gensvar, sidan 19*).

Navigation Gain: Ställer in autopilotens svarsnivå i andra autopilotlägen (*Justera autopilotens gensvar, sidan 19*).

Clear User Data: Tar bort alla sparade waypointer, rutter, spår och det aktiva spåret.

Obs! Om du är ansluten till en plotter tas användardata bort både från trollingmotorn och den anslutna plottern när du väljer det här alternativet.

Restore Defaults: Återställer trollingmotorns inställningar till fabriksinställningarna.

Obs! Om du återställer till standardinställningarna rensas inte användardata på trollingmotorn eller på en ansluten plotter.

Clear Diagnostics: Tar bort systemgenererade data som lagras på trollingmotorn i felsökningssyfte.

Inställningar för trådlöst nätverk

På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Wi-Fi**.

Obs! Det aktiva Wi-Fi® läget visas högst upp på skärmen.

Mode: Ställ in Wi-Fi läget. Du kan stänga av Wi-Fi tekniken, ansluta till nätverket för en plotter eller skapa en trådlös åtkomstpunkt för att använda ActiveCaptain appen (*Ansluta till en mobil enhet med appen ActiveCaptain, sidan 26*).

Setup > Name: Ange namnet på den trådlösa åtkomstpunkten på trollingmotorn (endast läget ActiveCaptain).

Setup > Password: Ange lösenordet för den trådlösa åtkomstpunkten på trollingmotorn (endast läget ActiveCaptain).

Inställningar för batterihantering

På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Battery Management**.

Indicator: Ställer in utseendet på trollingmotorns batteriindikator på antingen en ikon eller ett numeriskt spänningsvärde.

Battery Setup: Anger vilken typ av batteri som är anslutet till trollingmotorn, vilket hjälper till att beräkna den rapporterade batteristatusen.

Inställningar för fjärrkontroll

På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Remote Control**.

Backlight: Justera inställningarna för bakgrundsbelysning. (*Inställningar för bakgrundsbelysning, sidan 26*)

Beeper: Ställ in så att summern hörs vid knapptryckningar och larm.

Auto Power Off: Ställ in tiden innan fjärrkontrollen stängs av automatiskt.

Calibrate: Kalibrera fjärrkontrollen för geststyrningsfunktionerna (*Kalibrera fjärrkontrollen, sidan 16*).

Pairing: Para ihop fjärrkontrollen med trollingmotorn (*Para ihop fjärrkontrollen, sidan 17*).

Language: Inställning för att välja språk på skärmen.

Restore Defaults: Återställ fjärrkontrollen till fabriksinställningarna. Detta återställer standardinställningarna på fjärrkontrollen, men tar inte bort sparade användardata.

Inställningar för bakgrundsbelysning

På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Remote Control** > **Backlight**.

Keys: Ställ in bakgrundsbelysningen så att den tänds när du trycker på en knapp.

Alarms: Ställ in bakgrundsbelysningen så att den tänds när ett larm ljuder på fjärrkontrollen.

Timeout: Ställer in tiden innan bakgrundsbelysningen släcks.

Brightness: Anger bakgrundsbelysningens ljusstyrka.

Ansluta till en mobil enhet med appen ActiveCaptain

Du kan ansluta en mobil enhet till trollingmotorn med appen ActiveCaptain. Med appen kan du snabbt och enkelt interagera med trollingmotorn och uppdatera enhetens programvara.

- 1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Wi-Fi** > **Mode** > **ActiveCaptain** > **Setup**.
- 2 Ange namn och lösenord för det här nätverket.
- 3 Installera och öppna ActiveCaptain appen från appbutiken på din mobila enhet.
- 4 Placera den mobila enheten nära trollingmotorn.
- 5 Från din mobila enhets inställningar öppnar du sidan för Wi-Fi anslutningar och ansluter till trollingmotorn genom att ange det namn och lösenord som du angav i det föregående steget.

Ansluta till en plotter

Din kompatibla Garmin plotter måste ha den senaste programversionen installerad innan du kan ansluta trollingmotorn.

Obs! Du kan titta i listan över kompatibla Garmin enheter på garmin.com/force_current/compatible/ för att se till att plottern har stöd för trollingmotorn.

Du kan ansluta trollingmotorn trådlöst till en kompatibel Garmin plotter. När du har anslutit till en kompatibel plotter kan du styra trollingmotorn från plottern.

1 Slå på plottern och trollingmotorn.

2 Kontrollera att plottern är värd för ett trådlöst nätverk.

Obs! Om du har flera plottrar installerade är endast en av dem den trådlösa nätverksvärden. Mer information finns i användarhandboken till plottern.

3 På plottern väljer du **Inställningar > Kommunikationer > Trådlösa enheter > Garmin-trollingmotor > Start**.

4 Tryck tre gånger på  på trollingmotorns skärm för att aktivera ihopparningsläget.

Lysdioden  på trollingmotorn lyser blått när den söker efter en anslutning till plottern och ändras till grönt när anslutningen har upprättats.

Ett bekräftelsemeddelande visas på plottern när anslutningen har upprättats.

5 När plottern och trollingmotorn har anslutits kan du aktivera trollingmotorindikatorn på plottern för att styra motorn.

Se den senaste versionen av plotters användarhandbok för fullständiga användarinstruktioner.

Ansluta till en Garmin klocka

Du kan ansluta trollingmotorn trådlöst till en kompatibel Garmin klocka och styra trollingmotorn med hjälp av appen Trolling Motor på din klocka.

Obs! Du kan titta i listan över kompatibla Garmin enheter på garmin.com/force_current/compatible/ för att se till att klockan har stöd för trollingmotorn.

Första gången du ansluter trollingmotorn till din klocka måste du para ihop klockan och motorn. När de har parats ihop ansluts din klocka automatiskt till motorn när motorn är påslagen och inom räckhåll.

1 Se till att trollingmotorn är påslagen och att en fjärrkontroll är ansluten till den.

2 Placera din kompatibla Garmin klocka inom 3 m (10 fot) från trollingmotorn.

3 På klockan håller du ned **MENU**.

4 Välj **Sensorer och tillbehör > Lägg till ny > Trolling Motor**.

5 Tryck tre gånger på  på trollingmotorns skärm för att aktivera ihopparningsläget.

 på trollingmotordisplayen lyser med fast blått sken vid sökning efter en anslutning och ändras till fast grönt sken när anslutningen har upprättats.

6 Bekräfta ihopparningskoden som visas på din klocka och på den anslutna fjärrkontrollen.

Du kan trycka på **START** och välja Trolling Motor i listan över aktiviteter och appar för att öppna trollingmotorkontrollerna.

Programvaruuppdateringar

Du kan gå till garmin.com/support/software/marine/ för att hitta information om de senaste programvaruuppdateringarna för dina Garmin marina enheter.

Uppdatera programvara med appen ActiveCaptain

Du kan gå till garmin.com/videos/trolling_motor_update/ och titta på en video som hjälper dig med programvaruuppdateringsprocessen.

OBS!

Programvaruuppdateringar kan kräva att appen hämtar stora filer. Vanliga datagränser eller avgifter från internetleverantören gäller. Kontakta din internetleverantör för mer information om gränser eller avgifter.

Installationsprocessen tar flera minuter.

Obs! Om du vill uppdatera trollingmotorn måste du ansluta den mobila enheten direkt till ett dedikerat Wi-Fi nätverk på trollingmotorn med appen ActiveCaptain.

- 1 Om det behövs konfigurerar du trollingmotorn för användning med appen ActiveCaptain (*Ansluta till en mobil enhet med appen ActiveCaptain, sidan 26*).

- 2 Anslut den mobila enheten till det dedikerade Wi-Fi nätverket på trollingmotorn.

Om du ansluter till det dedikerade Wi-Fi nätverket på trollingmotorn skickas väsentlig information för att hämta rätt uppdateringsfiler till appen.

- 3 Öppna ActiveCaptain appen.

- 4 Koppla bort den mobila enheten från det dedikerade Wi-Fi nätverket på trollingmotorn.

- 5 Anslut den mobila enheten till internet.

- 6 Välj **Mina marina enheter** > **Hämta** i appen ActiveCaptain.

Obs! Alternativet att hämta en uppdatering visas endast om en programvaruuppdatering är tillgänglig för enheten.

ActiveCaptain appen hämtar uppdateringen till den mobila enheten.

- 7 Återanslut den mobila enheten till det dedikerade Wi-Fi nätverket på trollingmotorn.

Uppdateringen överförs till trollingmotorn. Det kan ta upp till 30 minuter att slutföra. Varvtalslamporna blinkar på trollingmotorns display för att visa att programvaran uppdateras.

Obs! Om överföringen är klar men lamporna på trollingmotorns display inte börjar blinka bör du stänga av trollingmotorn och slå på den igen för att köra uppdateringen.

- 8 Kontrollera att fjärrkontrollen är påslagen och ansluten.

När uppdateringen av trollingmotorns programvara är klar, och en uppdatering för fjärrkontrollen är tillgänglig, blinkar varvtalslamporna och en nedräkning börjar på fjärrkontrollen. I slutet av nedräkningen visas  på fjärrkontrollen medan uppdateringen slutförs. Det kan ta upp till 5 minuter att slutföra.

- 9 Se till att fotpedalen är på och ansluten.

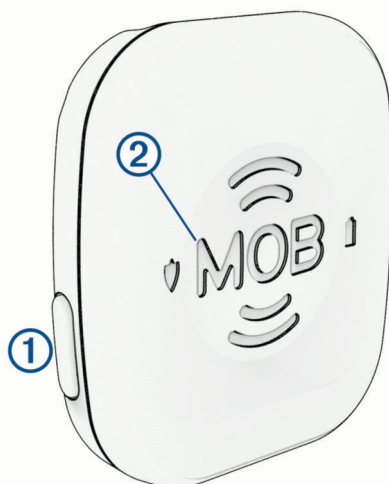
När uppdateringen av trollingmotorns programvara är klar, och om det finns en uppdatering för fotpedalen, lyser indikatorlampan på fotpedalen lila medan uppdateringen slutförs. Uppdateringen är klar när indikatorlampan släcks.

MÖB-tag

MÖB-taggen (man överbord) är ett tillbehör som är avsett att garantera din säkerhet när du lämnar kajaken. När MÖB-taggen är påslagen och ihopparad med trollingmotorn stoppas propellern automatiskt när MÖB-taggen sänks ned i vatten.

⚠ VARNING

För att MÖB-funktionen för automatisk avstängning av motorn ska fungera som förväntat måste du bära MÖB-taggen på kroppen och se till att den är påslagen och ihopparad med trollingmotorn. Om MÖB-taggen inte är påslagen, ihopparad och fäst vid kroppen, eller om MÖB-taggen inte sänks ner i vatten, stoppar inte trollingmotorn automatiskt propellern. Om du lämnar kajaken medan propellern är igång kan det leda till allvarliga personskador eller dödsfall.

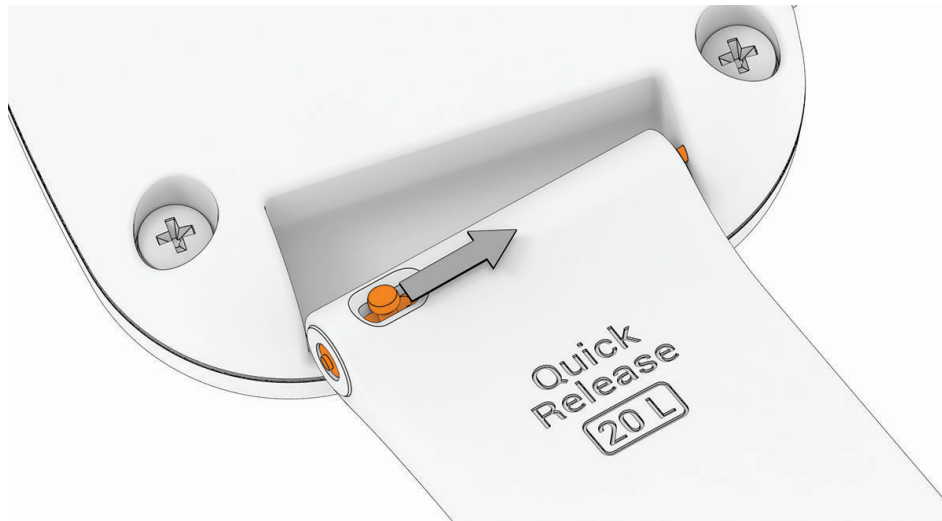


①	Ström- och gränssnittsknapp: - Tryck för att kontrollera status och batterinivå för taggen. - Håll nedtryckt om du vill slå på eller stänga av taggen.
	MÖB-knapp: - Håll nedtryckt om du vill stoppa propellern. - När du har återgått till kajaken trycker du för att rensa MÖB-statusen och återuppta normal drift av motorn.
②	⚠ VARNING Du måste se till att området runt trollingmotorn är fritt innan du återupptar normal drift av motorn. Om du återupptar normal drift när andra befinner sig nära trollingmotorn kan det leda till allvarliga personskador eller dödsfall. TIPS: Du kan också rensa MÖB-statusen genom att trycka på MOB OVERRIDE på trollingmotorn eller genom att ta bort statusmeddelandet på fjärrkontrollen eller på en ansluten plotter.
🛡	När du trycker på strömknappen visar lysdiodens färg taggens anslutningsstatus: - Grön: ansluten. - Röd: ej ansluten.
🔋	När du trycker på strömknappen visar lysdiodens färg taggens batteristatus: - Grön: Batterinivån är hög. - Orange: Batterinivån är medelhög. - Röd: Batterinivån är låg.

Fästa bandet eller karbinhaken

MÖB-taggen levereras med en karbinhake, ett armband och en nyckelring som flyter. Du kan använda karbinhaken för att fästa MÖB-taggen på dina kläder eller så kan du fästa MÖB-taggen på armbandet och bära den på handleden. Du kan också fästa den flytbara nyckelringen i karbinhaken eller på armbandet för att förhindra att MÖB-taggen sjunker om den av misstag skulle hamna i vattnet. Följ de här stegen för att fästa armbandet eller karbinhaken i MÖB-taggen.

- 1 För in ena änden av fjäderstaven på bandet eller karbinhaken i ett av hålen på MÖB-taggen.
- 2 Dra i snabbkopplingsprinten för att dra tillbaka den andra änden av fjädersprinten.



- 3 Rikta in fjäderstaven mot det andra hålet i MÖB-taggen och släpp sprinten.

Slå på och stänga av MÖB-taggen

När du inte använder trollingmotorn kan du stänga av MÖB-taggen för att spara på batteriet.

OBS!

Du måste aktivera en MÖB-tag innan den kan kommunicera med trollingmotorn.

- Om MÖB-taggen är av håller du ned strömknappen på sidan av taggen i minst två sekunder.
♥ och ■ blinkar grönt två gånger för att visa att MÖB-taggen nu är på.
- Om MÖB-taggen är på håller du ned strömknappen på sidan av taggen i minst 4 sekunder.
♥ och ■ blinkar rött två gånger för att visa att MÖB-taggen nu är av.

Para ihop en MÖB-tag med Force Current-trollingmotorn

MÖB-taggen som medföljer Force Current-trollingmotorn paras ihop med trollingmotorn på fabriken. Följ stegen för att para ihop en ny MÖB-tag med trollingmotorn.

- 1 Se till att trollingmotorn är påslagen.
- 2 Håll ned strömknappen på MÖB-taggens sida för att slå på den.
Ikonen ♥ på MÖB-taggen blinkar rött.
- 3 På trollingmotorn trycker du på ⏻ tre gånger.
Lysdioden ↻ blinkar blått när motorn söker efter en anslutning.
- 4 Se till att MÖB-taggen är inom 1 m (3 fot) från trollingmotorn.
- 5 Tryck på strömbrytaren på MÖB-taggen tre gånger i snabb följd.
Ikonen ♥ på MÖB-taggen blinkar blått när den söker efter en anslutning.

När anslutningen har upprättats lyser statuslampan MÖB på trollingmotorn med fast grönt sken.

Åsidosätta MÖB-taggen

Om trollingmotorn tappar anslutningen till MÖB-taggen men du inte har lämnat kajaken, kan du åsidosätta MÖB-funktionen för att tillfälligt återuppta normal drift.

⚠ VARNING

Du måste se till att området runt trollingmotorn är fritt innan du återupptar normal drift av motorn. Om du återupptar normal drift när andra befinner sig nära trollingmotorn kan det leda till allvarliga personskador eller dödsfall.

När motorn har tappat anslutningen till MÖB-taggen och propellern har stannat väljer du ett alternativ:

- På trollingmotorns fjärrkontroll väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **MOB Tag Override Mode**.
- Håll ned knappen MOB OVERRIDE längst upp på trollingmotorhuset i fem sekunder.

Trollingmotorn avger ett långt pip när du slår på eller av MOB Tag Override Mode. Trollingmotorn piper regelbundet och statuslampan för  blinkar gult när MOB Tag Override Mode är på.

Om du återställer MÖB-taggen och dess anslutning till trollingmotorn återställs stänger trollingmotorn automatiskt av MOB Tag Override Mode. För att återgå till normal drift måste du trycka på MÖB-knappen på MÖB-taggen eller avvisa MÖB-meddelandet på fjärrkontrollen eller en ansluten plotter.

Byta batteri i MÖB-taggen

⚠ VARNING

Guiden *Viktig säkerhets- och produktinformation*, som medföljer i produktförpackningen, innehåller viktig information och produktvarningar.

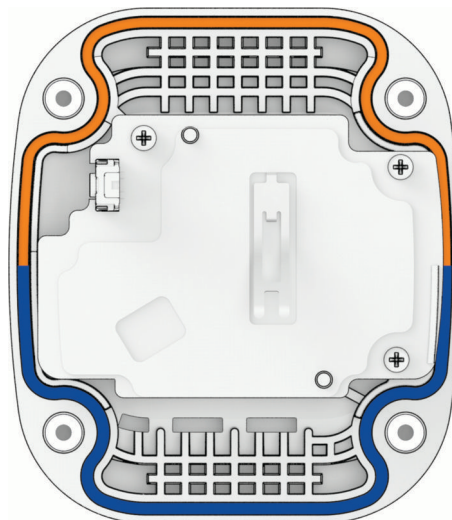
OBS!

MÖB-taggen har ett CR2032 3V knappcellsbatteri. Du måste byta ut det mot ett nytt CR2032 3V knappcellsbatteri. Användning av andra batterityper stöds inte.

Du bör endast köpa ett ersättningsbatteri från högkvalitativ tillverkare och en leverantör med gott rykte.

Om du använder ett batteri av låg kvalitet kan det leda till dåliga produktprestanda och kortare batteritid, särskilt vid låga temperaturer. Använd inte uppladdningsbara batterier. Uppladdningsbara batterier kan ha högre spänningsspecifikation och kan orsaka permanenta skador på enheten.

- 1 Lossa de fyra fästskruvarna med en stjärnskruvmejsel nr 1 för att ta bort den bakre luckan.



- 2 Lyft försiktigt den vita fliken för att frigöra batteriet från den bakre luckan.

- 3 Placera det nya batteriet i den bakre luckan med den positiva (+) sidan nedåt.
- 4 Se till att gummipackningen i det främre höljet på MÖB-taggen inte är trasig och att den sitter ordentligt på plats i sitt spår.
Packningen passar i spåret i en viss riktning.

OBS!

Om packningen inte sitter korrekt och ordentligt på plats i spåret skapar den inte någon tätning, vilket leder till att MÖB-taggen slutar fungera när den utsätts för vatten. Kontakta Garmin produktsupport om du vill ha information om hur du köper en ersättningspackning.

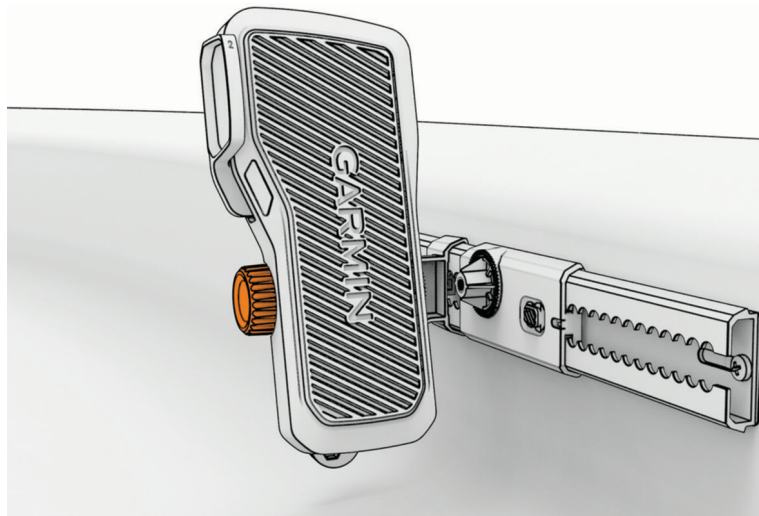
När du har bytt ut batteriet kan du behöva para ihop MÖB-taggen igen (*Para ihop en MÖB-tag med Force Current-trollingmotorn*, sidan 30).

Fotpedaler Power Steer

Fotpedalerna Power Steer är ett tillval som medföljer vissa modeller.

Fästa pedalerna på skenorna

- 1 Rikta in skruven på utsidan av pedalen med den gängade hylsan i pedalhållaren på skenan och vrid vredet på andra sidan av pedalen medurs för att fästa pedalen på pedalhållaren.



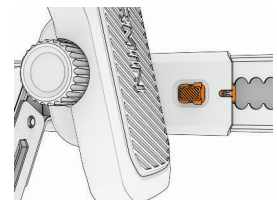
- 2 Luta pedalen fram och tillbaka för att kontrollera dess rörelseomfång och justera pedalens vinkel vid behov.
- 3 Om det behövs trycker du på knappen på pedalhållaren och skjuter den längs skenan för att placera pedalen på ett bekvämt avstånd.

OBS!

Flytta inte pedalhållarna hela vägen till pedalskenans ände. Om pedalhållaren överlappar en av pedalskenans monteringskruvar kan det bli svårt att flytta den.

- 4 Upprepa dessa steg för den andra pedalen.

TIPS: Du kan kontrollera markeringarna där pedalerna ansluts till pedalhållarna för att se till att båda pedalerna monteras i samma vinkel.



OBS!

Du måste ta bort pedalerna från pedalhållarna innan du transporterar kajaken. Pedalerna kan lossna under transport, vilket kan orsaka skador på egendom.

Styrning med fotpedalerna

⚠ VARNING

Lär dig att använda fotpedalerna i stilla och öppet vatten utan några faror. Börja med små rörelser tills du känner dig bekväm med pedalernas gensvar.

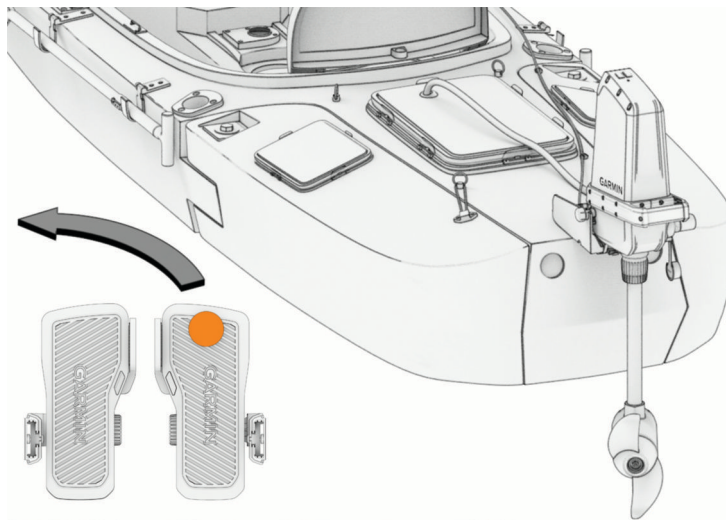
Du kan luta var och en av pedalerna framåt eller bakåt från ett neutralläge. När du lutar pedalerna mer åt något håll snurrar propellern snabbare. De båda pedalernas kombinerade position bestämmer vinkeln på propellerdrivmotorn.

- För att röra dig framåt lutar du båda pedalerna framåt.
- För att röra dig bakåt lutar du båda pedalerna bakåt.

⚠ VARNING

När du använder trollingmotorn för att köra kajaken bakåt kan kajaken plötsligt styra åt något håll, på grund av att skrovet stör motorns dragkraft. Du måste vara uppmärksam på och medveten om omgivningen när du använder motorn för att köra kajaken bakåt, för att undvika eventuella personskador eller produktskador vid en oavsiktlig kollision.

- För att svänga åt vänster lutar du höger pedal framåt samtidigt som du håller vänster pedal i neutralläge.



Nosen på propellerdrivmotorn vrids åt höger och kajaken svänger åt vänster.

- För att svänga åt höger lutar du vänster pedal framåt samtidigt som du håller höger pedal i neutralläge.

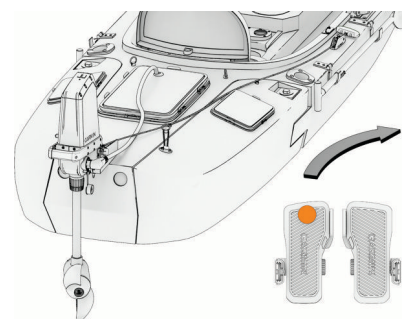
Nosen på propellerdrivmotorn vrids åt vänster och kajaken svänger åt höger.

- Om du vill svänga kajaken i en skarp vinkel lutar du den ena pedalen framåt samtidigt som du lutar den andra pedalen bakåt.

Nosen på propellerdrivmotorn vrids upp till 90 grader, beroende på den relativa vinkeln på varje pedal.

Obs! Vid styrvinklar över 45 grader begränsas propellerdrivningens hastighet automatiskt för att minska turbulensen.

Du kan inverta gensvaret från höger och vänster pedal för att istället efterlikna styrning med ett kabelkontrollerat roder (*Invertera styrningens gensvar, sidan 34*).



Invertera styrningens gensvar

Som standard efterliknar Power Steer fotpedalerna differentialstyrning, som exempelvis för en gräsklippare med nollsväng. Du kan invertera gensvaret från höger och vänster pedal för att istället efterlikna styrning med ett kabelkontrollerat roder.

1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Steering Mode**.

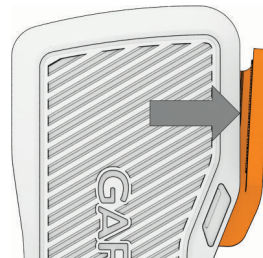
2 Välj **Rudder**.

Du kan välja Zero-Turn för att återgå till standardstyrläget.

Använda fotpedalens spakar

Du kan använda spakarna som finns på var och en av fotpedalerna för att aktivera autopilotlägen.

- För att slå på och stänga av **Heading Hold** trycker du på spaken på vänster pedal.
- För att slå på och stänga av **Anchor Lock** trycker du på spaken på höger pedal.



Ändra funktion för fotpedalens spakar

1 På fjärrkontrollen väljer du  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Programmable Keys**.

2 Välj ett alternativ:

- Konfigurera spaken på höger pedal genom att välja **Right Pedal**.
- Konfigurera spaken på vänster pedal genom att välja **Left Pedal**.

3 Välj ett alternativ:

- Avaktivera fotpedalens spak genom att välja **None**.
- Slå på eller av Ankarlås genom att trycka på pedalspaken och välja **Anchor Lock**.
- Slå på eller av Kurshållning genom att trycka på pedalspaken och välja **Heading Hold**.
- Markera en waypoint på din aktuella plats genom att trycka på pedalspaken och välja **Mark Waypoint**.

Para ihop fotpedalerna

Om fotpedalerna medföljde trollingmotorn parades de ihop med trollingmotorn på fabriken. Följ dessa steg för att para ihop en ny uppsättning fotpedaler.

Du måste para ihop varje pedal separat.

1 Se till att trollingmotorn är påslagen.

2 Tryck på  på trollingmotorn tre gånger för att aktivera ihopparningsläget.

Lysdioden  blinkar blått när den söker efter en anslutning.

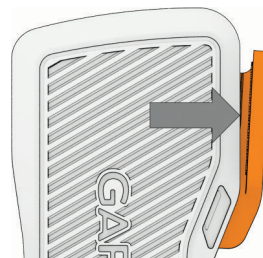
3 Placera fotpedalen inom 1 m (3 fot) från trollingmotorn.

4 Tryck på spaken på fotpedalen tre gånger.

Lysdioden på fotpedalen blinkar blått när den söker efter en anslutning och börjar lysa med ett fast grönt sken när anslutningen har upprättats.

5 Upprepa steg 2 till 4 för att para ihop den andra fotpedalen.

TIPS: Som ett test kan du trycka på pedalspaken – om lysdioden blinkar grönt är det en indikation på att pedalen är ihopparad med motorn, om den blinkar rött är det en indikation på att den inte är ihopparad.



Installera batterier i fotpedalerna

Var och en av fotpedalerna drivs av två AA-batterier (medföljer inte). Använd litiumbatterier för bästa resultat.

TIPS: Du kan trycka på pedalspaken två gånger för att testa nivån. Lysdioden på pedalen lyser med fast grönt, gult eller rött sken för att visa den allmänna batterinivån.

- 1 Vrid D-ringen moturs på en av fotpedalerna och dra uppåt för att ta bort skyddet.
- 2 Sätt i två AA-batterier med rätt polriktning.
- 3 Sätt tillbaka batteriluckan och vrid D-ringen medurs.
- 4 Upprepa dessa steg för den andra pedalen.

Statuslysdiod

Lysdioden på varje Power Steer-fotpedal tänds för att visa pedalens status.

Grön	Fotpedalen är ansluten till trollingmotorn och ett spakkommando har aktiverats.
Blå	Fotpedalen är i ihopparningsläge.
Vit	Fotpedalen är ansluten och flyttades till neutralläge.
Lila	Fotpedalen installerar en programvaruuppdatering. OBS! Bryt inte strömmen till fotpedalen när programvaran uppdateras, eftersom detta kan skada pedalen.
Röd	Fotpedalens spak aktiverades, men pedalen är inte ansluten till trollingmotorn.

Underhållsbehov och schema

OBS!

När du har använt motorn i saltvatten eller bräckt vatten måste du skölja av hela motorn med sötvatten och applicera en vattenbaserad silikonspray med en mjuk trasa. Undvik att spruta vatten på motorn för att förhindra att vatten tränger in, vilket kan leda till skador på produkten.

För att garantin ska gälla måste du utföra rutinmässiga underhållsuppgifter för att förbereda motorn för säsongen.

För Force Current trollingmotorn:

- Kontrollera draglinans ände under monteringsspärren och knyt vid behov en ny stoppknop.
- Kontrollera att monteringsspärren rör sig. Om den inte fjädrar tillbaka jämnt ska du rengöra och smörja monteringsspärren.
- Kontrollera draglinans ände i draghandtaget och knyt vid behov en ny stoppknop.
- Kontrollera linskiivorna i motorfästet och i knapen och se till att de roterar fritt. Rengör eller byt ut skadade delar vid behov.
- Kontrollera draghandtaget och byt ut det om det finns sprickor eller andra tecken på slitage.
- Titta på hela draglinan och kontrollera att den inte fransar sig eller har andra tecken på slitage. Byt ut den vid behov.
- Kontrollera ögleplattorna och knapen. Dra åt fästsruvarna vid behov. Byt ut ögleplattorna och knapen om det finns sprickor eller andra tecken på slitage på dem.
- Kontrollera skruvarna som håller fast fästet vid kajaken. Dra åt eller byt ut dem vid behov.
- Kontrollera monteringsytan runt fästet. Om det finns tecken på slitage ska du överväga att förstärka monteringsytan och sätta tillbaka fästet.
- Kontrollera motorfästet och byt ut det om det finns sprickor eller andra tecken på skador.
- Kontrollera motorns ledtrattar och byt ut dem om det finns sprickor eller andra tecken på skador.
- Titta på hela strömkabeln och kontrollera att den inte är sliten, och byt ut den om det behövs.

- Kontrollera att strömkabelns kontakt inte är korroderad eller böjd. Rengör eller byt ut kabeln vid behov.
- Kontrollera att strömkontaktskyddet på motorn passar korrekt för att skydda strömkontakten. Byt ut kontaktskyddet vid behov.
- Kontrollera anoderna på propellerdrivmotorn och byt ut dem vid behov (*Kontrollera offeranoder, sidan 38*).
- Kontrollera propellern för att se till att propellermuttern är åtdragen till 16,27 Nm (12 lbf-ft.).
- Kontrollera propellern med avseende på slitage. Byt ut den vid behov (*Byta propellern, sidan 10*).

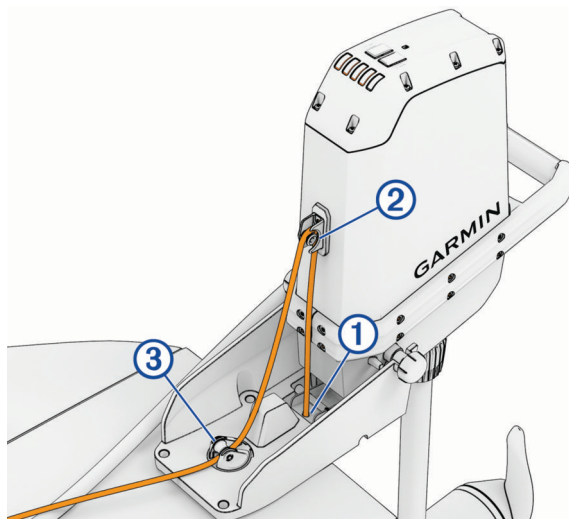
För Power Steer fotpedalerna:

- Kontrollera skruvarna som håller fast pedalerna på kajaken. Dra åt vid behov.
- Kontrollera batterifacket i fotpedalerna och se till att batterierna inte har brustit. Rengör batterikontakterna vid behov.

Du kan beställa de vanligaste reservdelarna och tillbehören på garmin.com/accessories/force_current_trolling_motor. Instruktioner om underhåll och information om andra reservdelar finns i *fältservicehandboken* på garmin.com/manuals/force_current_trolling_motor.

Byta draglinan

- 1 Klipp av den slitna eller skadade linan och ta bort den från motorn och från linhandtaget.
- 2 Mata in en ände av den nya linan genom frigöringsspärren av metall i fästet ①.

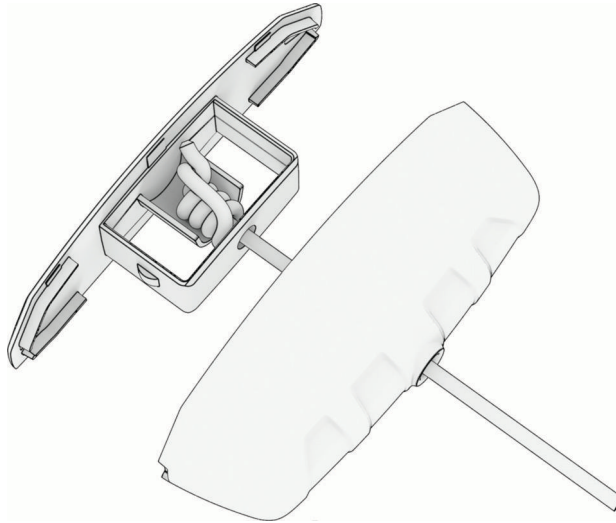


- 3 Knyt fast änden av den nya linan under fästet i en stoppknop för att förhindra att linan dras ut genom frigöringsspärren.
- 4 Mata upp linan genom öglan på motorns framsida ②.
- 5 För ner linan och mata den genom den svängbara remskivan på fästet ③.
- 6 Dra linan genom öglorna och knapen.
- 7 Montera linhandtaget på den nya linan (*Montera linhandtaget, sidan 37*).



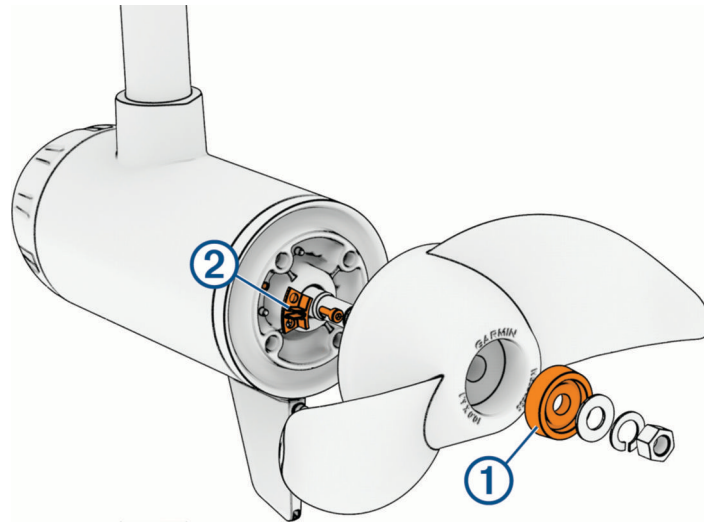
Montera linhandtaget

- 1 Mata linans ände genom de två delarna av draghandtaget.
- 2 Trimma linan och se till att den har tillräckligt med slack så att du bekvämt når den från din plats när du sitter i kajaken.
TIPS: Vi rekommenderar att du trimmar linan till cirka 20 cm (8 tum) från knapen så att draghandtaget hålls nära knapen när motorn är i utfällt läge.
- 3 Knyt en stoppknop för att fästa linan i draghandtaget.
- 4 Trimma och smält linans ände vid behov för att förhindra att den fransar sig.
- 5 Snäpp ihop de två delarna av draghandtaget.



Kontrollera offeranoder

- 1 Använd en 15 mm ($\frac{9}{16}$ tum) hylsa och lossa muttern i propellerns ände.
- 2 Ta bort propellern och lägg undan muttern, låsbrickan och den platta brickan.
- 3 Ta bort och undersök propelleranoden ①.



- 4 Använd en 3 mm sexkantsnyckel för att ta bort och undersöka propellerdrivanoden ②.
- 5 Välj ett alternativ:
 - Om någon av anoderna är hälften av sin ursprungliga storlek eller större rengör du den med en stålborste eller sandpapper.

OBS!

Du bör ta bort anoden från motorn innan du rengör den med en stålborste eller sandpapper. Om du rengör anoden medan den är monterad på motorn kan det skada motorn, påskynda korrosion och förkorta motorns livslängd.

- Om anoden är mindre än hälften av sin ursprungliga storlek kastar du anoden och köper en ny.

Du kan köpa ett set med anoder för byte på garmin.com/accessories/force_current_trolling_motor.

OBS!

När du sätter tillbaka propellern på propellerdrivmotorn måste du dra åt propellermuttern till 16,27 Nm (12 lbf-ft.) så att den sitter ordentligt fast.

Specifikationer

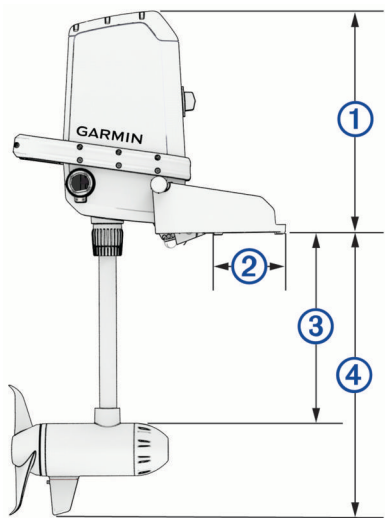
Trollingmotor

Vikt	Endast motor: 10,1 kg (22,2 lbs) Med fäste och kabel 12,6 kg (27,8 lbs)
Drifttemperatur	Från -5 till 40 °C (från 23 till 104 °F)
Förvaringstemperatur	Från -40 till 85 °C (-40 till 185 °F)
Vattenklassning	Styrsystemhus: IEC 60529 IPX7 ⁵ Propellerns drivmotorhus: IEC 60529 IPX8 ⁶
Säkert avstånd till kompass	91 cm (3 fot)
Strömkabelns längd	165 cm (5 fot 5 tum)
Inspänning	Från 10 till 32 V likström
Ingångsströmstyrka	40 A kontinuerlig
Brytare (medföljer inte)	32 V DC eller högre, lämplig för 40 kontinuerlig Obs! Du kan skydda systemet genom att använda en större krets brytare, för att inte överskrida 60 A, om du arbetar vid höga temperaturer eller om du delar kretsen med andra enheter. Du bör kontrollera att båtens kablage uppfyller marina kabelstandarder med en större brytare innan du byter ut den.
Maximal strömförbrukning	512 W vid 12,8 V DC 1 024 W vid 25,6 V likström
Trådlös frekvens och överföringseffekt	2,4 GHz vid 19,0 dBm maximalt

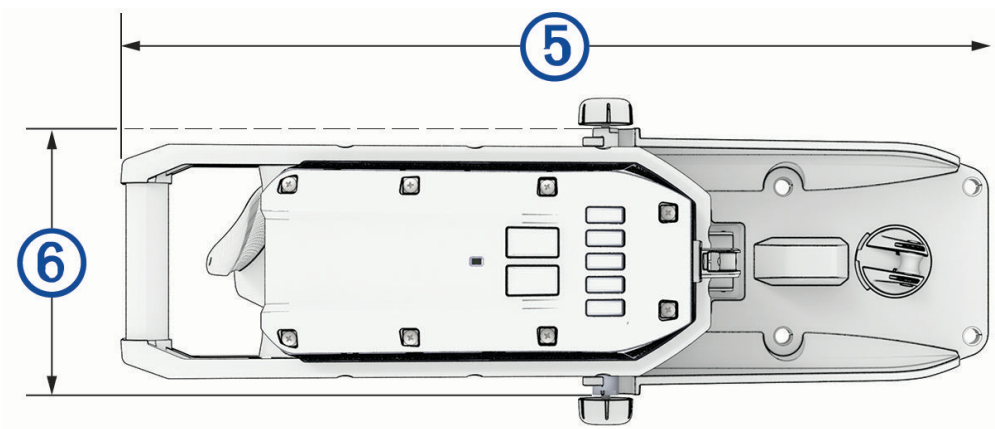
⁵ Enheten tål tillfällig exponering för vatten på upp till en meters djup i upp till 30 minuter.

⁶ Den tål kontinuerlig nedsänkning i vatten på upp till tre meters djup.

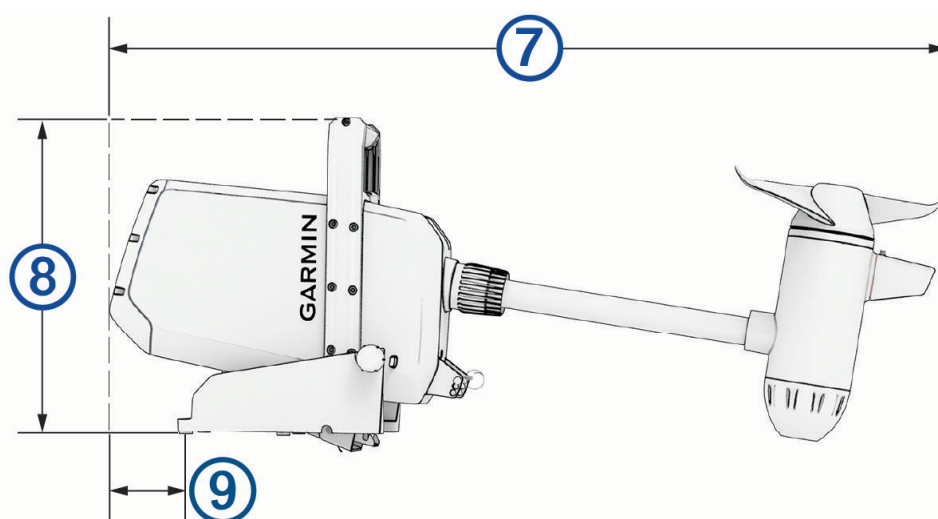
Mått



①	431 mm (17 tum.)
②	29 mm (1 1/8 tum)
③	290 mm (11 3/8 tum) min. 422 mm (16 5/8 tum) max.
④	470 mm (18 1/2 tum) min. 602 mm (23 3/4 tum) max.



⑤	527 mm (20 3/4 tum)
⑥	185 mm (7 5/16 tum)



⑦	1005 mm (39 ⁵ / ₈ tum)
⑧	385 mm (15 ³ / ₁₆ tum)
⑨	112 mm (4 ³ / ₈ tum)

Information om motorns dragkraft och strömförbrukning

Du kan läsa de här tabellerna för att förstå förhållandet mellan gasnivå, uteffekt och motorns strömförbrukning. Dessa värden samlas in baserat på testkonfigurationen ISO13342, med hjälp av den högeffektiva Garmin propellern, i relativt lugnt vatten, med motorn placerad tillräckligt djupt för att inte ventilera, och med toleranser på ± 22 N (5 lbf) och ± 5 A. Spänningsnivåerna har uppmätts vid trollingmotorns strömkabelterminaler.

Inställning av propellerhastighet	12,8 V DC-strömkälla			25,6 V DC-strömkälla		
	Drivkraft (lb)	Drivkraft (N)	Ström (A)	Drivkraft (lb)	Drivkraft (N)	Ström (A)
20	36,8	163,8	33,9	56,0	249,1	32,8
19	34,8	154,6	30,8	55,0	244,7	29,4
18	32,3	143,5	27,0	48,7	216,5	24,6
17	29,9	133,1	23,7	44,9	199,8	21,2
16	26,1	116,0	20,2	40,5	180,2	18,1
15	24,8	110,5	17,7	36,7	163,1	15,8
14	21,8	97,1	15,3	33,8	150,1	13,6
13	18,8	83,4	12,9	29,0	129,0	11,3
12	17,7	78,6	11,1	25,7	114,2	9,2
11	15,5	68,9	9,3	22,6	100,5	7,8
10	13,8	61,2	7,8	19,9	88,6	6,3
9	12,3	54,9	6,6	17,2	76,4	5,1
8	10,3	45,6	5,4	14,5	64,5	4,0
7	9,0	40,0	4,3	11,9	53,0	3,1
6	7,1	31,5	3,4	10,0	44,5	2,4
5	6,3	27,8	2,8	8,0	35,6	1,8
4	5,0	22,2	2,2	6,7	29,7	1,4
3	3,9	17,4	1,5	4,2	18,5	0,8
2	2,0	8,9	0,8	2,0	8,9	0,4
1	1,0	4,4	0,4	1,0	4,4	0,2
-1	0,9	4,1	0,4	0,8	3,3	0,2
-2	1,0	4,4	0,7	1,0	4,4	0,4
-3	2,0	8,9	1,2	2,5	11,1	0,8
-4	2,6	11,5	1,8	3,5	15,6	1,3
-5	3,0	13,3	2,4	4,0	17,8	1,6
-6	4,0	17,8	2,8	5,0	22,2	2,1
-7	4,5	20,0	3,8	6,0	26,7	2,7
-8	5,5	24,5	4,7	7,5	33,4	3,4
-9	6,5	28,9	5,7	8,7	38,6	4,1
-10	7,5	33,4	6,9	9,7	43,0	5,0
-11	8,5	37,8	8,4	11,0	48,9	6,1

Inställning av propellerhastighet	12,8 V DC-strömkälla			25,6 V DC-strömkälla		
	Drivkraft (lb)	Drivkraft (N)	Ström (A)	Drivkraft (lb)	Drivkraft (N)	Ström (A)
-12	9,5	42,3	10,3	12,5	55,6	7,5
-13	10,7	47,4	11,9	14,3	63,4	8,9
-14	11,8	52,3	13,8	16,0	71,2	10,7
-15	13,8	61,2	16,8	17,8	79,3	12,4
-16	13,8	61,5	19,5	19,5	86,7	14,7
-17	16,0	71,2	22,6	22,2	98,6	17,6
-18	17,8	79,3	26,5	24,3	107,9	20,9
-19	19,8	87,9	32,0	26,8	119,0	23,9
-20	20,5	91,2	33,7	27,5	122,3	25,4

Obs! Negativa propellerhastighetsvärden avser propellern som körs bakåt (*Bakåtdrivkraft*, sidan 21).

Fjärrkontroll

Mått (B × H × D)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 ¹ / ₄ tum.)
Vikt	109 g (3,8 ounces) utan batterier
Material	Glasfylld nylon
Skärmtyp	Läsbar i solljus, transflektiv MIP (memory-in-pixel)
Displayens upplösning	R240 x 240 bildpunkter
Skärmstorlek (diameter)	30,2 mm (1 ³ / ₁₆ tum)
Drifttemperatur	Från -15 till 55 °C (5 till 131 °F)
Förvaringstemperatur	Från -40 till 85 °C (-40 till 185 °F)
Batterityp	2 AA-batterier (medföljer inte)
Batteritid	240 timmar vid normal användning
Radiofrekvens	2,4 GHz vid 10,0 dBm nominell
Vattenklassning	IEC 60529 IPX7 ⁷
Säkerhetsavstånd till kompass	15 cm (6 tum)

⁷ Tål tillfällig exponering för vatten på upp till 1 m djup i upp till 30 min.

MÖB-tag

Vikt	21,635 g (svart modell) 21,222 g (vit modell)
Batterityp	Myntformat CR2032-litiumjonbatteri
Drifttemperatur	Från -15 till 60 °C (från 5 till 140 °F)
Säkerhetsavstånd till kompass	5 cm (1,97 tum)
Vattenklassning	IEC 60529 IPX8 (5 ATM) ⁸
Trådlös frekvens och överföringseffekt	2,4 GHz vid +8 dBm nominell

Power Steer fotpedaler

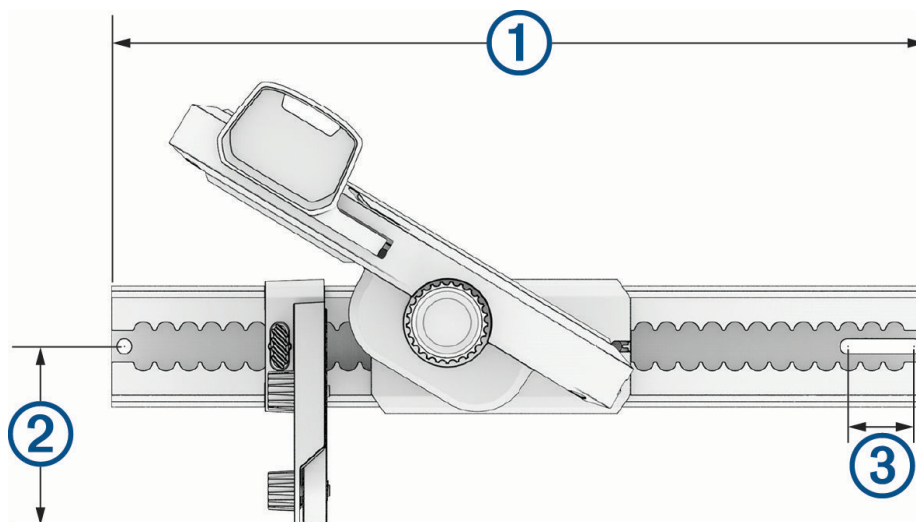
Fotpedalerna Power Steer medföljer endast vissa modeller.

Vikt (hela systemet, inklusive skenor)	3,08 kg (6,8 lb)
Drifttemperatur	Från -5 till 40 °C (från 23 till 104 °F)
Förvaringstemperatur	Från -40 till 85 °C (-40 till 185 °F)
Vattenklassning	IEC 60529 IPX7 ⁹
Säkert avstånd till kompass	61 cm (24 tum)
Strömförsörjning	2 AA-batterier per pedal
Trådlös frekvens och överföringseffekt	2,4 GHz vid 9,1 dBm maximalt

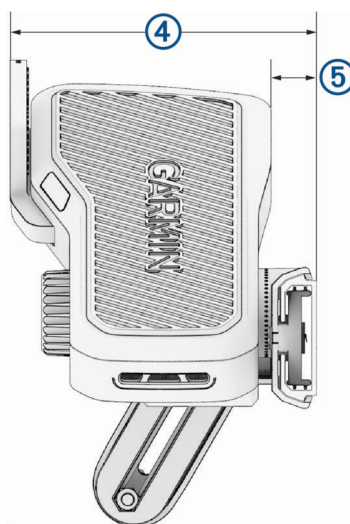
⁸ Tål tillfällig exponering för vatten på upp till 50 m djup i upp till 30 min. Mer information hittar du på garmin.com/waterrating

⁹ Enheten tål tillfällig exponering för vatten på upp till en meters djup i upp till 30 minuter.

Mått



①	394 mm (15 1/2 tum)
②	87 mm (3 7/16 tum) minimalt (kort stabilisatorarm) 196 mm (7 11/16 tum) maximalt (lång stabilisatorarm)
③	32 mm (1 1/4 tum)



④	141 mm (5 9/16 tum)
⑤	21 mm (13/16 tum)

Nätverksgränssnitt och -tjänster

Utrustningen kan, när den är ansluten med Wi-Fi, använda dessa nätverksgränssnitt och tjänster. Dessa gränssnitt och tjänster är aktiverade som standard, det går inte att avaktivera dem och de krävs för korrekt användning av utrustningen.

- Egenutvecklade tjänster från Garmin
- DHCP
- HTTP
- mDNS
- Telnet

Obs! När du ansluter utrustningen till nätverket synkroniseras privat information med den nyligen tillagda utrustningen.

