

**GARMIN**<sup>®</sup>

# **FORCE<sup>®</sup> CURRENT**

---

## **Manuale Utente**

© 2025 Garmin Ltd. o sue affiliate

Tutti i diritti riservati. Ai sensi delle norme sul copyright, non è consentito copiare integralmente o parzialmente il presente manuale senza il consenso scritto di Garmin. Garmin si riserva il diritto di modificare o migliorare i prodotti e di apportare modifiche al contenuto del presente manuale senza obbligo di preavviso nei confronti di persone o organizzazioni. Visitare il sito Web [www.garmin.com](http://www.garmin.com) per gli attuali aggiornamenti e ulteriori informazioni sull'uso del prodotto.

Garmin®, il logo Garmin, ActiveCaptain® e Force® sono marchi di Garmin Ltd. o delle società affiliate, registrati negli Stati Uniti e in altri Paesi. L'uso di tali marchi non è consentito senza il consenso esplicito da parte di Garmin.

Wi-Fi® è un marchio registrato di Wi-Fi Alliance Corporation.

# Sommario

<b>Informazioni importanti.....</b>	<b>1</b>
<b>Operazioni iniziali.....</b>	<b>2</b>
Installare il motore sul supporto.....	3
Regolare la profondità del trolling motor.....	4
Controllo dell'ingombro dell'elica.....	4
Collegamento all'alimentazione.....	5
Stivaggio del motore.....	6
Attivazione del motore.....	6
Rimozione del motore dal supporto.....	7
Funzionamento.....	8
Indicatore di stato.....	9
Cambio dell'elica.....	11
<b>Telecomando.....</b>	<b>12</b>
Schermo del telecomando.....	14
Navigazione nei menu.....	15
Attivazione e disattivazione dell'elica..	15
Regolare la velocità del trolling motor.....	15
Azione dell'elica in caso di dislocamento parziale.....	16
Virata manuale del trolling motor.....	16
Controlli tramite gesti.....	16
Uso dei controlli tramite gesti per sterzare.....	16
Uso dei controlli tramite gesti per regolare il mantenimento direzione.....	17
Uso dei controlli tramite gesti per regolare la posizione mantenuta.....	17
Installazione delle batterie nel telecomando.....	17
Fissaggio di un laccetto.....	17
Calibrazione del telecomando.....	18
Associazione del telecomando.....	18
Associazione di un telecomando aggiuntivo.....	18
<b>Autopilota.....</b>	<b>19</b>
Calibrazione della bussola del trolling motor.....	19
Acquisizione di un segnale GPS.....	20
Configurare la risposta dell'autopilota.....	20
Mantenere la velocità.....	20
Mantenimento della posizione.....	20
Mantenimento della direzione.....	21
Modifica del comportamento Mant. direz.....	21
Navigazione.....	21
Sospensione e ripresa della navigazione.....	22
Interruzione della navigazione.....	22
<b>Spinta in retromarcia.....</b>	<b>22</b>
Passaggio dalla modalità Marcia avanti a quella Retromarcia .....	22
<b>Waypoint.....</b>	<b>22</b>
Creazione di un waypoint.....	22
Navigazione verso un waypoint.....	23
Visualizzazione dei dettagli del waypoint.....	23
Modifica del nome di un waypoint.....	23
Eliminazione di un waypoint.....	23
<b>Rotte.....</b>	<b>23</b>
Navigazione di una rotta.....	24
Visualizzazione dei dettagli di una rotta.....	24
Modifica del nome di una rotta.....	24
Eliminazione di una rotta.....	24
<b>Tracce.....</b>	<b>24</b>
Salvare la traccia attiva.....	25
Cancellare la traccia attiva.....	25
Navigazione verso l'inizio di una traccia attiva.....	25
Navigazione lungo una traccia salvata.....	25
Visualizzazione dei dettagli di una traccia salvata.....	25
Modifica del nome di una traccia salvata.....	25
Eliminare una traccia salvata.....	26
<b>Impostazioni.....</b>	<b>26</b>
Impostazioni del trolling motor.....	26
Impostazioni della rete wireless.....	27

Impostazioni di gestione della batteria.....	27	Motore elettrico.....	42
Impostazioni del telecomando.....	27	Dimensioni.....	43
Impostazioni di retroilluminazione...	27	Informazioni sulla spinta del motore e sull'assorbimento di corrente.....	44
<b>Connessione a un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain.....</b>	<b>28</b>	Telecomando.....	46
<b>Connessione al chartplotter.....</b>	<b>28</b>	Specifiche del.....	47
<b>Connessione a un orologio Garmin.....</b>	<b>29</b>	Pedali Power Steer.....	47
<b>Aggiornamenti software.....</b>	<b>29</b>	Dimensioni.....	48
Aggiornamento software con l'app ActiveCaptain.....	30	Interfacce e servizi di rete.....	49
<b>Tag MOB.....</b>	<b>31</b>		
Collegamento del braccialetto o dell'anello del moschettone.....	32		
Accensione e spegnimento del tag MOB.....	32		
Abbinamento di un tag MOB al trolling motor Force Current.....	32		
Esclusione del tag MOB.....	33		
Sostituzione della batteria tag MOB....	33		
<b>Pedale Power Steer.....</b>	<b>34</b>		
Collegamento dei pedali alle guide.....	34		
Virata con i pedali.....	35		
Inversione della risposta del timone.....	36		
Uso delle leve a pedale.....	36		
Modifica del funzionamento delle leve a pedale.....	36		
Associazione dei pedali.....	36		
Installazione delle batterie nei pedali..	37		
LED di stato.....	37		
<b>Esigenze e pianificazione della manutenzione.....</b>	<b>38</b>		
Sostituzione della fune di trazione.....	39		
Installazione dell'impugnatura della fune.....	40		
Controllo degli anodi sacrificali.....	41		
<b>Caratteristiche tecniche.....</b>	<b>42</b>		

# Informazioni importanti

## ⚠ AVVERTENZA

Per avvisi sul prodotto e altre informazioni importanti, consultare la guida inclusa nella confezione del dispositivo.

Prima di trasportare il kayak, è necessario rimuovere il trolling motor. Il trasporto del kayak con il trolling motor sul supporto comporta un rischio di incidente, che può causare gravi lesioni personali e danni ai beni materiali.

Non accendere il motore quando l'elica è fuori dall'acqua. Il contatto con l'elica rotante può provocare gravi lesioni.

Non utilizzare il motore in aree in cui sono presenti persone in acqua che potrebbero entrare a contatto con l'elica in movimento, con il rischio di gravi lesioni.

Prestare attenzione durante l'uso del motore elettrico in prossimità di moli, scogli affioranti, pontili, tralicci e altre imbarcazioni.

Scollare sempre il motore dalla batteria prima di maneggiare o lavorare con l'elica, il motore di trasmissione dell'elica, i collegamenti elettrici o gli alloggiamenti dei componenti elettronici per evitare lesioni gravi o morte.

Quando si esce in kayak portare sempre una pagaia, per evitare di rimanere bloccati sull'acqua in caso di interruzione imprevista dell'alimentazione o di altri problemi che impediscono l'uso del trolling motor.

Quando si utilizza il trolling motor per arretrare, il kayak potrebbe sterzare inaspettatamente a causa dell'interferenza dello scafo con la spinta del motore. Quando si utilizza il motore per arretrare con il kayak, è necessario prestare attenzione all'ambiente circostante, per evitare il rischio di lesioni personali o danni al prodotto causati da una collisione accidentale.

## ⚠ ATTENZIONE

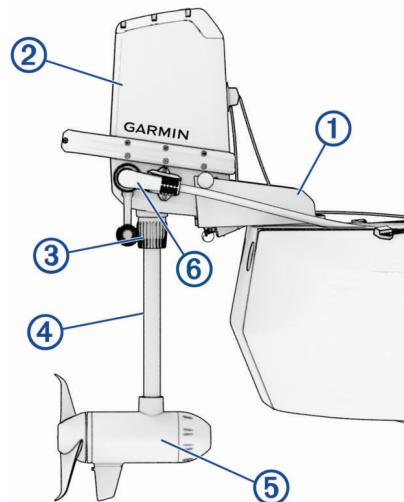
Durante il trasporto del trolling motor, utilizzare sempre la maniglia sul retro dell'alloggiamento dell'impianto sterzante e prestare attenzione al motore di azionamento dell'elica e all'elica, per evitare il rischio di lesioni personali o danni alla proprietà.

Assicurarsi che il motore sia in posizione di stivaggio prima di salire o scendere dal kayak. Se il kayak parte accidentalmente mentre si sale o si scende, si rischiano lesioni personali o danni ai beni materiali.

## AVVISO

Utilizzare il trolling motor Force Current con l'elica ad alta efficienza solo in condizioni di acque libere. Quando si utilizza l'elica ad alta efficienza in acque poco profonde, il rischio di danneggiare l'elica in caso di collisione del motore con un ostacolo sottomarino aumenta.

## Operazioni iniziali



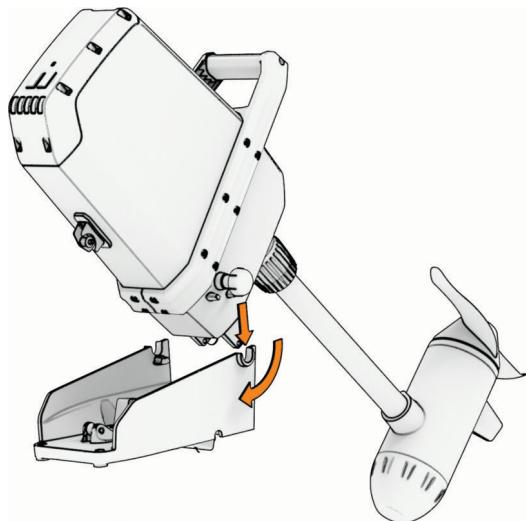
①	Supporto
②	Sistema di timoneria
③	Cinghia di regolazione della profondità
④	Albero
⑤	Motore di trasmissione dell'elica
⑥	Connettore cavo di alimentazione

## Installare il motore sul supporto

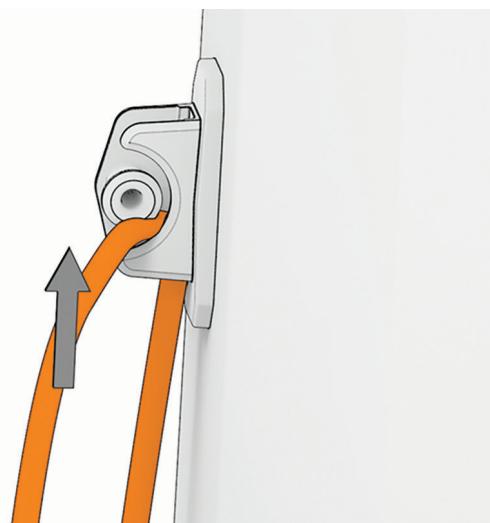
### ⚠ ATTENZIONE

Durante il trasporto del trolling motor, utilizzare sempre la maniglia sul retro dell'alloggiamento dell'impianto sterzante e prestare attenzione al motore di azionamento dell'elica e all'elica, per evitare il rischio di lesioni personali o danni alla proprietà.

- 1 Se necessario, allentare le manopole rotanti su entrambi i lati del trolling motor.
- 2 Abbassare il motore sul supporto con un angolo di circa 45°, facendo corrispondere le manopole rotanti sul motore con le staffe mobili sul supporto.



- 3 Consentire al motore di ruotare verso il basso fino a raggiungere una posizione verticale.
- 4 Serrare le manopole su ciascun lato del motore finché non si arrestano.
- 5 Iniziare a tirare parzialmente la fune di trazione nell'occhiello sulla parte anteriore del sistema di timoneria e tirare la parte superiore della fune verso l'alto finché non scivola nell'occhiello.



## Regolare la profondità del trolling motor

### AVVERTENZA

Prima di impostare la profondità del motore, assicurarsi che vi sia spazio sufficiente per l'elica durante la rotazione dell'albero motore ([Controllo dell'ingombro dell'elica, pagina 4](#)).

- 1 Allentare la cinghia alla base dell'alloggiamento del sistema di timoneria.



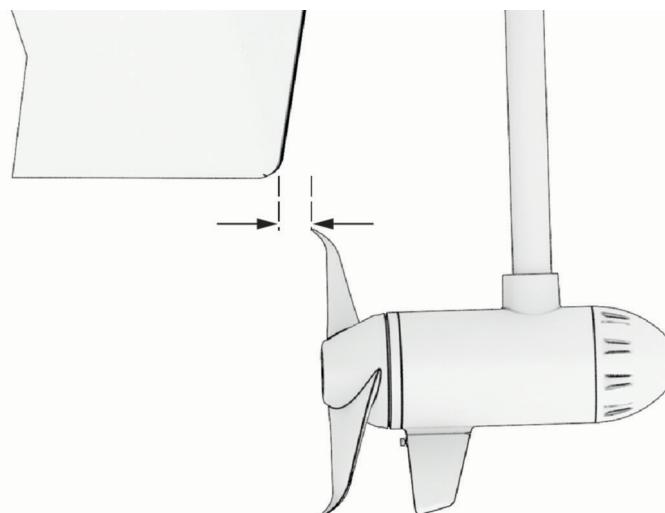
- 2 Aumentare o ridurre la profondità del trolling motor.
- 3 Dopo aver impostato il motore alla profondità desiderata, serrare il collare alla base dell'alloggiamento dell'impianto sterzante.

## Controllo dell'ingombro dell'elica

### AVVERTENZA

Prima di accendere il trolling motor, assicurarsi che lo spazio disponibile tra elica e scafo sia sufficiente a consentire una rotazione completa dell'albero motore. L'installazione del motore con spazio insufficiente tra l'elica e lo scafo può causare lesioni personali e danni alla proprietà se l'elica tocca lo scafo durante l'uso.

- 1 Ruotare manualmente il motore di trasmissione dell'elica, per controllare la distanza durante una rotazione completa (360 gradi) dell'albero.



- 2 Se necessario, regolare la profondità del motore per garantire uno spazio sufficiente tra l'elica e lo scafo ([Regolare la profondità del trolling motor, pagina 4](#)).

## Collegamento all'alimentazione

### AVVERTENZA

Per evitare possibili gravi lesioni personali o danni alla proprietà, l'interruttore deve essere in posizione OFF prima di collegarvi i cavi di alimentazione del trolling motor.

È necessario collegare il filo positivo (+) sul cavo di alimentazione attraverso un circuit breaker o un fusibile con valore nominale di 40 A (continuo). Il collegamento di questo cavo all'alimentazione senza un circuit breaker o un fusibile potrebbe causare un cortocircuito sul cavo, con conseguente surriscaldamento e possibile incendio.

### AVVISO

È necessario collegare il trolling motor Force Current a una batteria da 12 o 24 V CC. Il collegamento del motore ad altre tensioni può causare prestazioni scadenti o danni al prodotto.

- 1 Collegare il cavo di alimentazione del trolling motor alla batteria, facendo passare il filo rosso (+) attraverso un circuit breaker con valore nominale di 40 A (continuo).
- 2 Ruotare il cappuccio protettivo del sensore di potenza connesso del trolling motor di un quarto di giro in senso antiorario per esporre tale sensore.
- 3 Inserire il connettore del cavo di alimentazione con il cavo approssimativamente parallelo al kayak e premere finché non è completamente inserito.  
**NOTA:** assicurarsi che il collare di bloccaggio sul connettore del cavo di alimentazione sia in posizione di sblocco prima di collegarlo al motore.

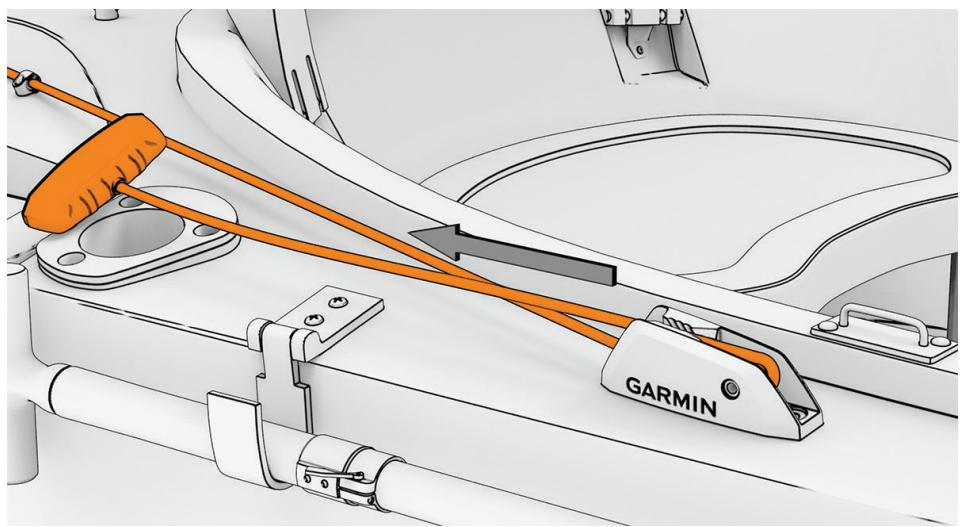


Il serracavo del cavo di alimentazione poggiava contro il supporto sull'alloggiamento del motore.

- 4 Ruotare l'anello di bloccaggio sul connettore del cavo di alimentazione di un quarto di giro in senso orario per bloccarlo in posizione.

## Stivaggio del motore

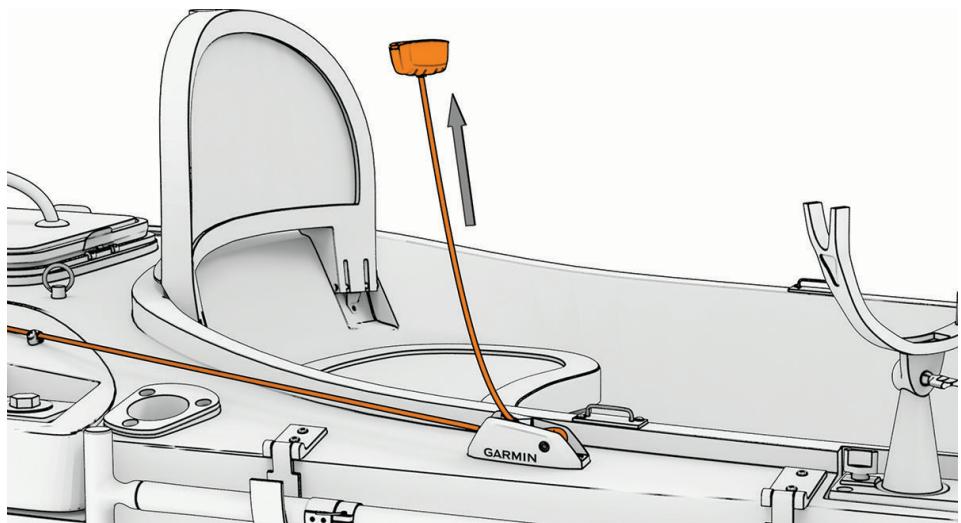
- 1 Tirare la maniglia della fune verso il motore, sollevando il motore di trasmissione dell'elica dall'acqua.
- 2 Abbassare la fune in modo che si incastri nel gancio e rilasciare delicatamente la tensione.



La fune è fissata sotto tensione nella leva, mantenendo il motore in posizione di stivaggio.

## Attivazione del motore

- 1 Tirare la maniglia verso l'alto e all'indietro per rilasciare la fune dall'attacco.



- 2 Rilasciare delicatamente la tensione sulla fune per abbassare il motore di azionamento dell'elica nell'acqua fino all'arresto.

Il dispositivo di chiusura del supporto innesta il perno di blocco, mantenendo il motore in posizione di attivazione.

## Rimozione del motore dal supporto

È necessario spegnere il circuit breaker e scollegare il cavo di alimentazione dal motore prima di rimuovere il motore dal supporto.

È necessario portare il motore in posizione di attivazione ([Attivazione del motore, pagina 6](#)) o rilasciare la fune dal gancio e sostenere il motore utilizzando la maniglia sul retro dell'alloggiamento dell'impianto sterzante, prima di rimuovere il motorino dal supporto.

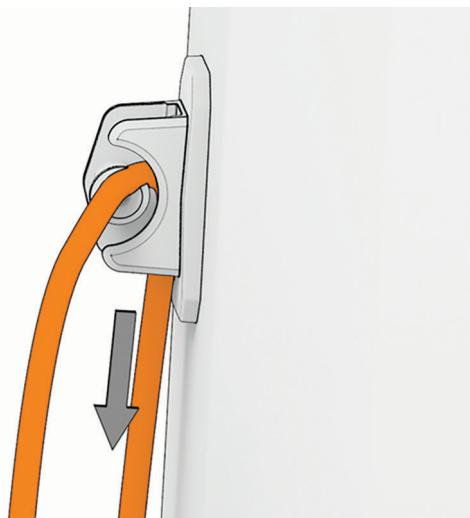
### AVVERTENZA

Prima di trasportare il kayak, è necessario rimuovere il trolling motor. Il trasporto del kayak con il trolling motor sul supporto comporta un rischio di incidente, che può causare gravi lesioni personali e danni ai beni materiali.

### ATTENZIONE

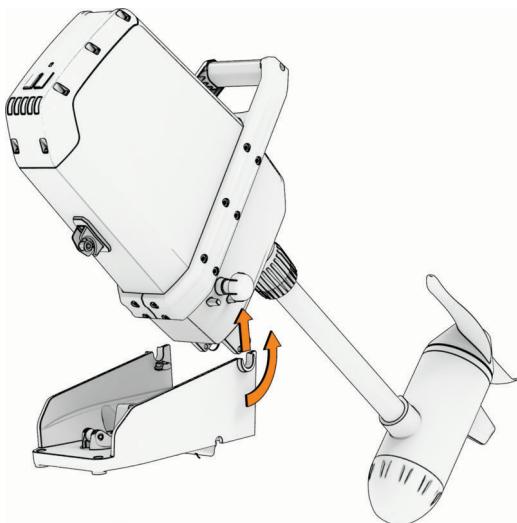
Durante il trasporto del trolling motor, utilizzare sempre la maniglia sul retro dell'alloggiamento dell'impianto sterzante e prestare attenzione al motore di azionamento dell'elica e all'elica, per evitare il rischio di lesioni personali o danni alla proprietà.

- 1 Estrarre parzialmente la parte superiore della fune dal lato aperto dell'occhiello sulla parte anteriore dell'impianto dello sterzo del motore e tirare la parte inferiore della fune verso il basso fino a farla scivolare fuori dall'occhiello.



- 2 Svitare le manopole su entrambi i lati del motore finché non si arrestano.

- 3** Inclinare il motore fino a un angolo di circa 45 gradi utilizzando l'impugnatura sul retro del motore.  
Se il motore è in posizione di attivazione, è necessario tirare la corda verso l'alto per rilasciare il fermo del supporto prima di inclinare il motore.



- 4** Sollevare il motore dal supporto con entrambe le mani.

## Funzionamento

È possibile utilizzare tutte le funzioni del trolling motor utilizzando il telecomando incluso ([Telecomando, pagina 12](#)).

Oltre al telecomando, è possibile controllare alcune funzioni del trolling motor Force Current utilizzando uno dei seguenti dispositivi:

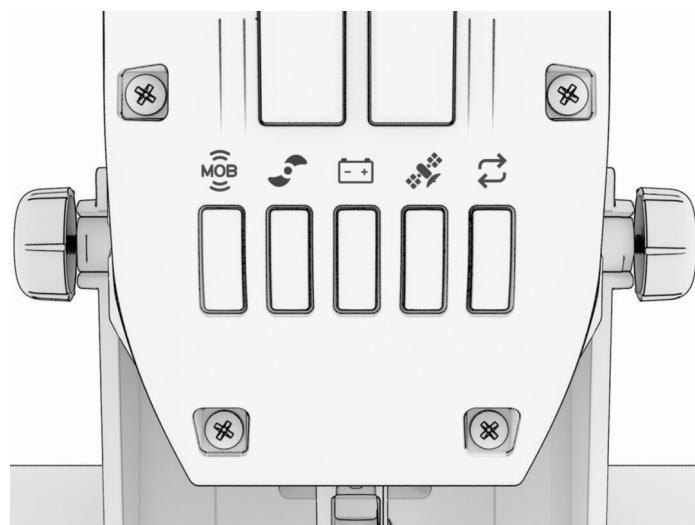
- I pedali Power Steer, inclusi con alcuni modelli ([Pedale Power Steer, pagina 34](#)).
- Un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain® ([Connessione a un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain, pagina 28](#)).
- Un chartplotter Garmin® compatibile ([Connessione al chartplotter, pagina 28](#)).<sup>1</sup>
- Un orologio Garmin compatibile ([Connessione a un orologio Garmin, pagina 29](#)).

Per informazioni dettagliate sul controllo del trolling motor tramite orologio o chartplotter, consultare il *Manuale Utente* del dispositivo specifico.

<sup>1</sup> Alcuni chartplotter ECHOMAP™ Ultra e ECHOMAP UHD che non ricevono più aggiornamenti software non supportano alcune funzioni del trolling motor Force Current. È necessario utilizzare il telecomando del trolling motor per la configurazione iniziale.

## Indicatore di stato

I LED di stato sul pannello superiore del trolling motor indicano lo stato del motore.



	<p>Tag Uomo in mare (MOB) (<a href="#">Tag MOB, pagina 31</a>):</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Verde fisso: il tag MOB è collegato.</li> <li>Rosso lampeggiante: il collegamento del tag MOB è stato interrotto. L'elica viene disattivata.</li> </ul> <p><b>NOTA:</b> una volta ripristinata la connessione del tag MOB, è necessario premere il pulsante  sul tag MOB oppure chiudere la notifica sul telecomando o su un chartplotter collegato prima di accendere l'elica.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Rosso fisso: il tag MOB non è collegato. L'elica viene disattivata.</li> <li>Giallo lampeggiante: il tag MOB non è collegato e la Mod. MOB Tag Override è attiva. L'elica non è disabilitata (<a href="#">Esclusione del tag MOB, pagina 33</a>).</li> </ul>
	<p>Stato dell'elica e dell'autopilota:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Verde fisso: l'elica è accesa.</li> <li>Verde lampeggiante: la modalità Autopilota è attivata.</li> <li>Off: l'elica è spenta.</li> </ul>
	<p>Stato della batteria:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Verde fisso: il livello della batteria è alto.</li> <li>Giallo fisso: il livello della batteria è medio.</li> <li>Rosso fisso: il livello della batteria è basso.</li> <li>Rosso lampeggiante: la batteria è completamente scarica.</li> </ul> <p><b>NOTA:</b> per impostazione predefinita, l'indicatore del livello della batteria è ottimizzato per le batterie al fosfato di ferro di litio (<a href="#">Impostazioni di gestione della batteria, pagina 27</a>).</p>
	<p>Stato GPS:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Verde fisso: il motore ha un segnale GPS forte.</li> <li>Giallo solido: il motore ha un segnale GPS debole.</li> <li>Rosso fisso: il motore non riceve alcun segnale GPS.</li> </ul>
	<p>Stato:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Verde fisso: non ci sono errori.</li> <li>Blu fisso: il motore è in modalità di associazione.</li> <li>Rosso fisso: si è verificato un errore<sup>2</sup>.</li> <li>Rosso lampeggiante: si è verificato un errore critico.</li> </ul>
Tutti	Verde lampeggiante alternato: è in fase di installazione l'aggiornamento software sul motore, sul telecomando o sui pedali.

<sup>2</sup>Dopo aver risolto l'errore, potrebbe essere necessario spegnere e riaccendere il motore per cancellare il LED di errore rosso.

## Cambio dell'elica

### AVVERTENZA

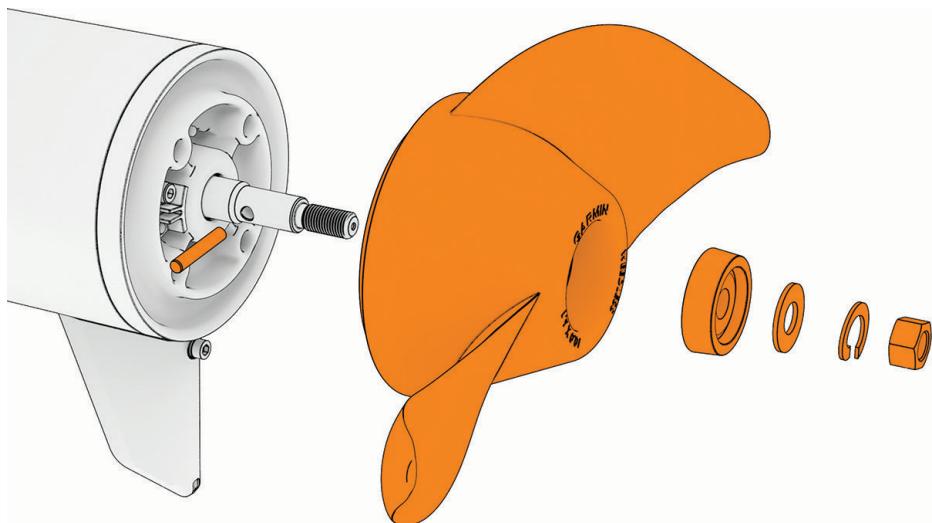
Prima di maneggiare o intervenire sull'elica, scollegare sempre il motore dalla batteria per evitare lesioni gravi o morte.

### AVVISO

Utilizzare il trolling motor Force Current con l'elica ad alta efficienza solo in condizioni di acque libere. Quando si utilizza l'elica ad alta efficienza in acque poco profonde, il rischio di danneggiare l'elica in caso di collisione del motore con un ostacolo sottomarino aumenta.

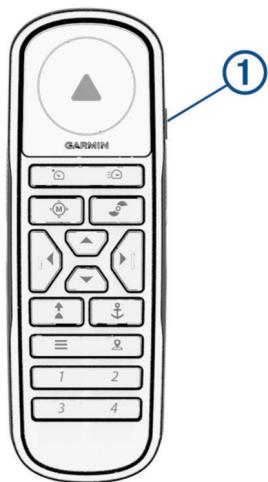
Il trolling motor Force Current include un'elica ad alta efficienza e un'elica antialga. Per sostituire le eliche, procedere come segue.

- 1 Usando una presa da 15 mm (9/16 pollici), rimuovere il bullone che fissa l'elica.



- 2 Rimuovere l'elica e mettere da parte la rondella di blocco, la rondella piatta e l'anodo sacrificale.
- 3 Verificare che il perno nell'albero del motore di trasmissione dell'elica sia in posizione e, se necessario, sostituirlo.
- 4 Montare la nuova elica.
- 5 Riposizionare l'anodo, la rondella piatta, la rondella di sicurezza e il dado sull'albero del motore di trasmissione dell'elica.
- 6 Con una presa da 15 mm (9/16 pollici), serrare il dado a 16,27 N·m (12 lbf·ft) per fissare l'elica.

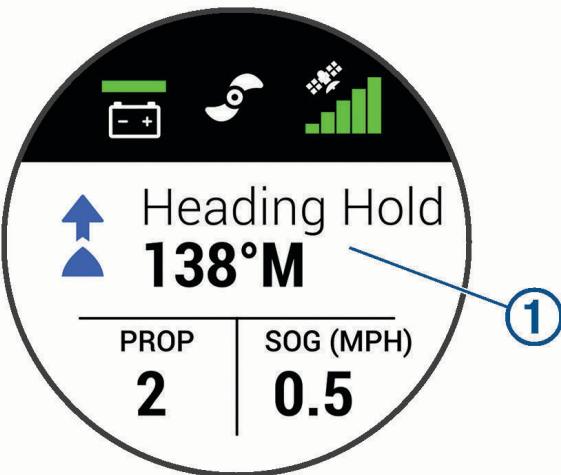
## Telecomando



Tasto	Descrizione
 1	Tenere premuto per accendere o spegnere il telecomando.
	Premere per attivare e impostare il cruise control sulla SOG corrente ( <a href="#">Mantenere la velocità, pagina 20</a> ). Premere di nuovo per disattivare il cruise control e tornare al controllo manuale della velocità.
	Premere due volte sull'elica per attivarla e impostarla sulla velocità massima. Premere nuovamente per tornare alla velocità e allo stato dell'elica precedenti.
	Premere per utilizzare il controllo manuale ( <a href="#">Virata manuale del trolling motor, pagina 16</a> ). Tenere premuto per sterzare utilizzando i gesti ( <a href="#">Uso dei controlli tramite gesti per sterzare, pagina 16</a> ).
	Premere per accendere e spegnere l'elica ( <a href="#">Attivazione e disattivazione dell'elica, pagina 15</a> ). Premere due volte per disattivare la funzione Autopilota (se era attiva) e passare dalla spinta in avanti a quella in retromarcia ( <a href="#">Spinta in retromarcia, pagina 22</a> ).
	Premere per navigare nel menu ( <a href="#">Navigazione nei menu, pagina 15</a> ). Quando ci si trova nel menu, premere  per selezionare una voce di menu, quindi premere  per tornare indietro senza salvare. Quando è attivato il punto di ormeggio, premere per spostarne la posizione in avanti, all'indietro, a sinistra o a destra con incrementi di 1,5 m (5 piedi).
	Quando è attivato il mantenimento direzione o il controllo manuale, premere  e  per effettuare rotazioni di un grado o tenere premuto per effettuare virate con incrementi di cinque gradi.
	Premere  e  per variare la velocità in incrementi oppure tenere premuto per variare la velocità in modo continuo. Quando la velocità è impostata su zero, premere  per passare alla retromarcia ( <a href="#">Spinta in retromarcia, pagina 22</a> ).
	Premere per attivare il mantenimento direzione, Mantenimento direzione usa il trolling motor per preservare la rotta corrente ( <a href="#">Mantenimento della direzione, pagina 21</a> ). Premere di nuovo per disattivare il mantenimento direzione, arrestare l'elica e riprendere il controllo manuale. Tenere premuto per impostare il mantenimento direzione puntando il telecomando ( <a href="#">Controlli tramite gesti, pagina 16</a> ).
	Premere per attivare il punto di ormeggio. Il punto di ormeggio utilizza il motore elettrico per mantenere la posizione ( <a href="#">Mantenimento della posizione, pagina 20</a> ). Premere di nuovo per disattivare il punto di ormeggio e tornare alla modalità di virata precedente. Tenere premuto per spostare la posizione del punto di ormeggio puntando il telecomando ( <a href="#">Uso dei controlli tramite gesti per regolare la posizione mantenuta, pagina 17</a> ).
	Premere per aprire il menu. Premere per chiudere il menu.
	Premere per contrassegnare un waypoint.
Da 1 a 4	Premere per aprire la scelta rapida per il chartplotter Garmin assegnato al tasto. <sup>3</sup>

<sup>3</sup> Richiede una connessione a un chartplotter Garmin compatibile. Per istruzioni, consultare il Manuale Utente del chartplotter.

## Schermo del telecomando



<b>1</b>	Mostra lo stato operativo del trolling motor. Ad esempio, quando è attivato il controllo manuale, viene indicato lo stato Manuale e, quando è attivato il mantenimento direzione, viene indicato lo stato Mant. direz. con il relativo punto impostato in gradi.
	Indica lo stato della batteria del trolling motor. Verde: il livello della batteria del motore è buono. Giallo: il livello della batteria del motore è medio. Rosso: il livello della batteria del motore è scarso. Rosso lampeggiante: la batteria del motore è completamente scarica. <b>NOTA:</b> per impostazione predefinita, l'indicatore del livello della batteria è ottimizzato per le batterie al fosfato di ferro di litio ( <a href="#">Impostazioni di gestione della batteria, pagina 27</a> ). <b>SUGGERIMENTO:</b> è possibile modificare l'aspetto dello stato della batteria del trolling motor in modo che mostri un voltaggio numerico invece di un'icona ( <a href="#">Impostazioni del trolling motor, pagina 26</a> ). È possibile visualizzare il livello della batteria del telecomando premendo .
	Indica lo stato dell'elica. Bianca e rotante: l'elica fornisce spinta in avanti. Rossa e rotante: l'elica fornisce spinta inversa. <sup>4</sup> Non rotante: l'elica è accesa con velocità impostata su 0. Non mostrata: l'elica è spenta.
	Indica la potenza del segnale GPS del trolling motor.
PROP	Indica il livello della velocità dell'elica ( <a href="#">Regolare la velocità del trolling motor, pagina 15</a> ). Quando l'elica fornisce attivamente una spinta inversa, il livello di velocità è mostrato in rosso. <sup>4</sup> <b>NOTA:</b> la velocità dell'elica non viene mostrata, quando il motore è in modalità di cruise control.
SOG	Mostra la SOG misurata.

<sup>4</sup> Nella spinta inversa, il motore diventa più rumoroso, produce meno spinta ed è meno efficiente rispetto alla spinta in avanti.

## Navigazione nei menu

È possibile utilizzare il menu e i tasti freccia per navigare nel menu del telecomando.

- Premere per aprire il menu, premere .
- Per passare da una voce di menu all'altra, premere  e .
- Per selezionare una voce di menu, premere .
- Per tornare a una voce di menu precedente, premere .
- Per uscire dal menu, premere  o  ripetutamente fino a raggiungere la schermata principale.

## Attivazione e disattivazione dell'elica

### AVVERTENZA

Non utilizzare il motore in aree in cui sono presenti persone in acqua che potrebbero entrare a contatto con l'elica in movimento, con il rischio di gravi lesioni.

Non accendere il motore quando l'elica è fuori dall'acqua. Il contatto con l'elica rotante può provocare gravi lesioni.

- 1 Se necessario, posizionare il trolling motor (*Attivazione del motore, pagina 6*).

**NOTA:** l'elica non può essere attivata quando il trolling motor è in posizione di riposo.

- 2 Sul telecomando o sul pedale, premere  per accendere l'elica.

- 3 Premere nuovamente  per arrestare l'elica.

## Regolare la velocità del trolling motor

Sul telecomando, premere  o  per aumentare o ridurre la velocità.

In modalità manuale, la velocità dell'elica, mostrata nel campo PROP sullo schermo del telecomando, aumenta o diminuisce di conseguenza.

Nella modalità di controllo della velocità di crociera, la velocità target corrente viene visualizzata sullo schermo del telecomando per trolling motor e aumenta o diminuisce di conseguenza.

**NOTA:** in modalità manuale, l'aumento o la diminuzione della velocità mediante il telecomando non attiva automaticamente l'elica. Per accendere l'elica, è necessario premere  sul telecomando.

## Attivazione della velocità massima

- 1 Sul telecomando, premere due volte .

La velocità dell'elica del trolling motor arriva rapidamente al valore massimo.

- 2 Premere  per tornare alla velocità dell'elica precedente.

**SUGGERIMENTO:** a velocità massima, è possibile premere  sul telecomando per diminuire lentamente la velocità dell'elica.

## Azionamento dell'elica in caso di dislocamento parziale

### AVVERTENZA

Non accendere il motore quando l'elica è fuori dall'acqua. Il contatto con l'elica rotante può provocare gravi lesioni.

L'elica del trolling motor va utilizzata con il motore parzialmente dislocato soltanto in determinate circostanze, ad esempio durante il passaggio sopra alghe od ostacoli sommersi. In caso contrario, l'operatore o altre persone potrebbero venire a contatto con l'elica rotante, con conseguente rischio di gravi lesioni.

### ATTENZIONE

Prima di sollevare parzialmente il motore dall'acqua, è necessario premere  sul telecomando per assicurarsi che il motore sia in modalità manuale. Il sollevamento del motore dall'acqua mentre è in funzione in modalità autopilota potrebbe causare movimenti imprevisti del motore o del kayak, con possibile rischio di lesioni personali o danni alla proprietà.

### AVVISO

Utilizzare il trolling motor Force Current con l'elica ad alta efficienza solo in condizioni di acque libere. Quando si utilizza l'elica ad alta efficienza in acque poco profonde, il rischio di danneggiare l'elica in caso di collisione del motore con un ostacolo sottomarino aumenta.

- 1 Con il trolling motor in posizione di attivazione, tirare lentamente la maniglia della fune per sollevare il motore fino a portarlo in posizione per passare sopra le alghe o l'ostacolo.  
Se si solleva troppo il motore dall'acqua, l'elica si spegne automaticamente.
- 2 Accendere l'elica e impostarne la velocità secondo necessità per spostare l'imbarcazione oltre l'ostacolo.
- 3 Una volta superato l'ostacolo, abbassare lentamente il motore fino alla posizione di attivazione.

## Virata manuale del trolling motor

In modalità manuale, è possibile regolare la direzione e la velocità del trolling motor in base alle necessità.

**NOTA:** per impostazione predefinita, il trolling motor è in modalità manuale quando viene acceso.

- 1 Se necessario, premere .
- 2 Premere  o  per virare.

**SUGGERIMENTO:** è possibile inoltre usare i controlli tramite gesti per virare (*Uso dei controlli tramite gesti per sterzare, pagina 16*).

## Controlli tramite gesti

È possibile puntare o muovere il telecomando per interagire con il trolling motor. È necessario calibrare la bussola nel trolling motor (*Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19*) e la bussola nel telecomando (*Calibrazione del telecomando, pagina 18*) prima di poter utilizzare i controlli tramite gesti.

## Uso dei controlli tramite gesti per sterzare

È possibile sterzare il motore puntando il telecomando.

- 1 Se necessario, attivare l'elica (*Attivazione e disattivazione dell'elica, pagina 15*).
- 2 Tenere premuto .
- 3 Tenendo premuto , puntare il telecomando a sinistra o a destra per ruotare il timone a sinistra o a destra.
- 4 Rilasciare  per arrestare la rotazione.

## Uso dei controlli tramite gesti per regolare il mantenimento direzione

È possibile spostare il telecomando per regolare il mantenimento direzione ([Mantenimento della direzione, pagina 21](#)).

- 1 Se necessario, attivare l'elica ([Attivazione e disattivazione dell'elica, pagina 15](#)).
- 2 Tenere premuto .
- 3 Puntare il telecomando verso il punto in cui si desidera regolare il mantenimento direzione.
- 4 Rilasciare  per impostare la direzione.

## Uso dei controlli tramite gesti per regolare la posizione mantenuta

È possibile spostare il telecomando per regolare la posizione quando si utilizza la funzione del punto di ormeggio ([Mantenimento della posizione, pagina 20](#)).

- 1 Tenere premuto .
- 2 Puntare il telecomando nella direzione in cui si desidera spostare la posizione.  
La posizione si trova a 1,5 m (5 piedi) nella direzione di puntamento.
- 3 Rilasciare .
- 4 Ripetere questa procedura fino a raggiungere la posizione desiderata.

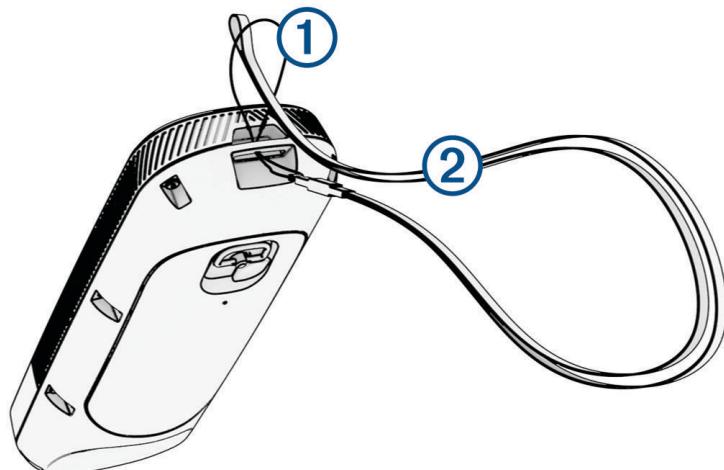
## Installazione delle batterie nel telecomando

Il telecomando funziona utilizzando due batterie AA (non incluse). Per ottenere risultati ottimali, utilizzare batterie al litio.

- 1 Ruotare il D-ring in senso antiorario, quindi sollevare il coperchio per rimuoverlo.
- 2 Inserire due batterie AA rispettando la polarità.
- 3 Riposizionare il coperchio della batteria e ruotare il D-ring in senso orario.

## Fissaggio di un lacchetto

- 1 Dalla parte posteriore del telecomando, inserire il passante del lacchetto ① nell'alloggiamento.



- 2 Inserire l'altra estremità del lacchetto ② nel passante e tirare.
- 3 Se necessario, fissare il lacchetto al collo o al polso per mettere il dispositivo in sicurezza durante l'uso.

## Calibrazione del telecomando

### AVVISO

Calibrare la bussola elettronica all'esterno. Per migliorare la precisione della direzione, non sostare nelle vicinanze di oggetti che potrebbero influenzarne i campi magnetici, ad esempio veicoli, edifici o cavi elettrici posizionati ad altezza uomo.

È necessario calibrare la bussola nel telecomando prima di poter controllare il motore tramite gesti. Se i controlli tramite gesti non funzionano correttamente dopo la calibrazione, è possibile ripetere il processo più volte.

- 1 Selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto** > **Calibra**.
- 2 Selezionare **Avvia** e seguire le istruzioni visualizzate.

## Associazione del telecomando

Il telecomando è associato al trolling motor in fabbrica. Se è necessario eseguire nuovamente l'associazione, procedere come segue.

- 1 Quindi accendere il trolling motor.
- 2 Premere  sul trolling motor tre volte per accedere alla modalità di associazione.  
Il LED di stato  sul trolling motor si illumina in blu durante la ricerca di una connessione.
- 3 Portare il telecomando entro una distanza di 1 m (3 piedi) dal trolling motor.
- 4 Accendere il telecomando.
- 5 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto** > **Associazione** > **Associa** > **Avvia**.  
Dopo alcuni secondi, sul telecomando viene visualizzato il messaggio Associazione completata.

## Associazione di un telecomando aggiuntivo

Al trolling motor si possono collegare fino a due telecomandi contemporaneamente.

Per associare un secondo telecomando, è necessario seguire questi passaggi con il primo telecomando collegato.

- 1 Quindi accendere il trolling motor.
- 2 Su un telecomando già associato al motore, selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto** > **Associazione** > **Aggiungi telecomando**.
- 3 Avvicinare il telecomando aggiuntivo a meno di 1 m (3 piedi) di distanza dal pannello dello schermo del trolling motor.
- 4 Accendere il telecomando aggiuntivo.
- 5 Sul telecomando aggiuntivo, selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto** > **Associazione** > **Associa** > **Avvia**.

Sul primo telecomando appare il messaggio Dispositivo trovato. Dopo alcuni secondi, sul secondo telecomando viene visualizzato il messaggio Associazione completata.

# Autopilota

## ⚠ AVVERTENZA

Ogni utente è responsabile della condotta della propria imbarcazione. Le funzioni di autopilota sul motore elettrico migliorano la governabilità dell'imbarcazione, ma non esimono l'utente dal navigare responsabilmente e con prudenza. Durante la navigazione, evitare le zone pericolose e non lasciare mai il timone.

Prima di attivare qualsiasi funzione dell'autopilota, assicurarsi che il motore sia completamente in posizione di utilizzo e che il dispositivo di chiusura del supporto sia inserito. L'attivazione di una funzione dell'autopilota prima che il motore sia bloccato in posizione di utilizzo può causare un movimento imprevisto del kayak, rischiando gravi lesioni personali o danni ai beni materiali.

Apprendere le modalità d'uso dell'autopilota in acque calme e tranquille.

## ⚠ ATTENZIONE

Quando si utilizzano le funzioni dell'autopilota, prepararsi ad arresti improvvisi, accelerazioni e virate.

Il trolling motor Force Current supporta funzioni autopilota come seguire un percorso pianificato, mantenere la propria rotta e preservare la posizione.

È necessario calibrare la bussola del trolling motor prima di poter utilizzare le funzioni dell'autopilota (*Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19*). Per attivare una modalità autopilota, è necessario disporre di un segnale GPS (*Acquisizione di un segnale GPS, pagina 20*).

È possibile attivare e controllare ogni modalità autopilota utilizzando il telecomando incluso (*Telecomando, pagina 12*). È possibile controllare alcune funzioni dell'autopilota utilizzando altri dispositivi compatibili (*Funzionamento, pagina 8*).

**SUGGERIMENTO:** in alcune situazioni, le modalità autopilota possono creare più turbolenze del previsto. È possibile regolare le impostazioni di guadagno dell'autopilota per adattare la sensibilità dell'autopilota alle diverse condizioni (*Configurare la risposta dell'autopilota, pagina 20*).

Force Current supporta le funzioni autopilota seguenti:

**Controllo crociera:** il motore controlla automaticamente la velocità dell'elica per mantenere una velocità ottimale (*Mantenere la velocità, pagina 20*).

**Anchor Lock:** il motore vira automaticamente e aziona l'elica per mantenere la posizione (*Mantenimento della posizione, pagina 20*).

**Mantenimento direzione:** il motore vira automaticamente per mantenere l'imbarcazione nella stessa direzione (*Mantenimento della direzione, pagina 21*).

**Navigazione rotta:** il motore può virare e azionare automaticamente l'elica per navigare verso un waypoint o lungo un percorso o una traccia (*Navigazione, pagina 21*).

## Calibrazione della bussola del trolling motor

Prima di calibrare la bussola del trolling motor, è necessario spostarsi in un'area aperta con acque calme e spazio sufficiente per manovrare il kayak in circolo.

## AVVISO

La taratura della bussola del trolling motor in condizioni di acque agitate e vento potrebbe influire negativamente sulle prestazioni dell'autopilota.

- 1 Assicurarsi che il trolling motor si trovi in posizione di utilizzo (*Attivazione del motore, pagina 6*).
- 2 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Calibra** > **Bussola**.
- 3 Se richiesto, seguire le istruzioni visualizzate sullo schermo per calibrare la bussola.

## AVVISO

Durante la calibrazione della bussola, è necessario utilizzare il trolling motor per guidare il kayak a bassa velocità. L'utilizzo di una paletta per virare il kayak per la calibrazione della bussola può causare un movimento eccessivo, con conseguenti scarse prestazioni dell'autopilota.

Se le funzioni dell'autopilota non funzionano come previsto, è necessario ripetere il processo di calibrazione.

## Acquisizione di un segnale GPS

- 1 Sposta l'imbarcazione in un'area con una visuale libera del cielo.
- 2 Attendere da 30 a 60 secondi mentre il trolling motor individua i satelliti.

Quando il motore ha acquisito una posizione tramite GPS, la spia luminosa a LED  è di colore verde fisso.

## Configurare la risposta dell'autopilota

È possibile regolare l'impostazione dei guadagni dell'autopilota per adattare la sensibilità dell'autopilota alle diverse condizioni.

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor**.
- 2 Selezionare un'opzione:
  - Per regolare il guadagno per la modalità Blocco ancoraggio, selezionare **Guadagno ancora**.
  - Per regolare il guadagno dell'autopilota per le modalità di navigazione, tra cui mantenimento della direzione e controllo della velocità di crociera, selezionare **Guadagno navigazione**.
- 3 Selezionare  o  per aumentare o ridurre il livello di guadagno:
  - Aumentare l'impostazione del guadagno per rendere l'autopilota più reattivo. Il motore sarà più preciso nel controllo dell'imbarcazione, ma potrebbe creare più turbolenza. Valori di guadagno più elevati sono generalmente necessari per imbarcazioni più grandi o più pesanti.
  - Ridurre l'impostazione del guadagno per rendere l'autopilota meno reattivo. Il motore crea meno turbolenza, ma potrebbe essere meno preciso nel controllo dell'imbarcazione.
- 4 Selezionare  per confermare la selezione.

## Mantenere la velocità

Prima di poter utilizzare le funzioni autopilota, occorre calibrare il trolling motor ([Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19](#)).

La funzione cruise control è una funzione dell'autopilota che imposta e mantiene una velocità specifica rispetto al fondo, adeguandosi automaticamente alle variazioni della corrente e del vento.

**SUGGERIMENTO:** è possibile utilizzare il controllo della velocità di crociera insieme ad altre modalità Autopilota ([Autopilota, pagina 19](#)).

Sul telecomando, premere .

La funzione cruise control è abilitata alla velocità attuale.

Per disattivare la funzione di controllo della velocità di crociera e disattivare l'elica, è necessario premere .

## Mantenimento della posizione

Prima di poter utilizzare le funzioni autopilota, occorre calibrare il trolling motor ([Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19](#)).

La funzione Anchor Lock utilizza il GPS per mantenere la posizione mediante il trolling motor.

Premere .

**NOTA:** è possibile regolare la posizione di blocco dell'ancoraggio premendo un tasto freccia sul telecomando oppure usando i controlli tramite gesti ([Uso dei controlli tramite gesti per regolare la posizione mantenuta, pagina 17](#)).

Per disattivare il blocco dell'ancoraggio, premere di nuovo .

## Mantenimento della direzione

Prima di poter utilizzare le funzioni autopilota, occorre calibrare il trolling motor ([Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19](#)).

È possibile attivare la funzione Mant. direz. per mantenere l'imbarcazione in movimento nella stessa direzione della bussola. Il motore può regolare automaticamente la direzione per compensare la deriva causata da fattori quali vento e correnti.

1 Timonare l'imbarcazione nella direzione desiderata.

2 Premere .

**NOTA:** è possibile regolare la direzione premendo  e Controlli tramite gesti, pagina 16).

**SUGGERIMENTO:** quando si utilizza questa modalità autopilota, è anche possibile mantenere la velocità utilizzando il cruise control ([Mantenere la velocità, pagina 20](#)).

Per disattivare Mant. direz. e tornare alla modalità manuale, è necessario selezionare  o .

### Modifica del comportamento Mant. direz.

Per impostazione predefinita, la funzione Mant. direz. è configurato sulla modalità Vai, che può regolare la direzione per compensare la deriva e mantenere l'imbarcazione in movimento nella stessa rotta. Se si preferisce, è possibile configurare la funzione Mant. direz. per usare la modalità Allin. Imb., in modo da ignorare la deriva e tenere puntata semplicemente la prua dell'imbarcazione nella stessa direzione.

1 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Mant. direz..**

2 Selezionare **Allin. Imb..**

È possibile selezionare Vai per tornare al comportamento predefinito Mant. direz..

## Navigazione

Prima di poter utilizzare le funzioni autopilota, occorre calibrare il trolling motor ([Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19](#)).

Il trolling motor utilizza il GPS per indirizzare l'imbarcazione verso un waypoint o per seguire una rotta o una traccia.

1 Sul telecomando, selezionare un'opzione:

- Iniziare la navigazione verso un waypoint salvato ([Navigazione verso un waypoint, pagina 23](#)).
- Iniziare la navigazione su una rotta salvata ([Navigazione di una rotta, pagina 24](#)).
- Iniziare a ritracciare la traccia attiva ([Navigazione verso l'inizio di una traccia attiva, pagina 25](#)).
- Iniziare a navigare lungo una traccia salvata ([Navigazione lungo una traccia salvata, pagina 25](#)).

**NOTA:** è inoltre possibile utilizzare il trolling motor per seguire i percorsi di rotta automatica quando si avvia la navigazione da un chartplotter collegato. Per ulteriori informazioni, vedere il manuale utente del chartplotter.

La Navigazione viene visualizzata sullo schermo del telecomando e il trolling motor indirizza automaticamente l'imbarcazione verso la destinazione.

2 Regolare la velocità come si desidera.

**SUGGERIMENTO:** quando si utilizza questa modalità autopilota, è anche possibile mantenere la velocità utilizzando il cruise control ([Mantenere la velocità, pagina 20](#)).

## Sospensione e ripresa della navigazione

1 Durante la navigazione, sul telecomando, selezionare un'opzione:

- Per sospendere la navigazione continuando nella stessa direzione alla stessa velocità, selezionare  > **Standby**.

- Per sospendere la navigazione e impostare il punto di ormeggio, selezionare 

La navigazione si arresta e il trolling motor torna alla modalità manuale o mantiene la posizione nel punto di ormeggio.

2 Selezionare  > **Segui rotta** o premere  per riprendere la navigazione.

3 Se necessario, avviare l'elica.

## Interruzione della navigazione

Selezionare  > **Stop navigazione**.

La navigazione si arresta e il trolling motor torna alla modalità manuale.

## Spinta in retromarcia

In modalità manuale, è possibile azionare l'elica in retromarcia. In alcune situazioni può essere utile far funzionare l'elica in retromarcia per brevi periodi di tempo, ad esempio per uscire da spazi ristretti con minore virata del motore.

Poiché l'elica del motore per pesca alla traina è progettata principalmente per la spinta in avanti, è meno efficace nella produzione della spinta in retromarcia. Conseguentemente aumenta il rumore proveniente dal motore, in particolare a velocità più elevate dell'elica e maggiore turbolenza subacquea.

### AVVISO

Utilizzare la spinta in retromarcia con parsimonia per ridurre al minimo la formazione di cavità e l'usura eccessiva sull'elica e sul motore di trasmissione dell'elica.

## Passaggio dalla modalità Marcia avanti a quella Retromarcia

1 Premere due volte .

L'icona  sullo schermo del telecomando diventa rossa quando l'elica è impostata sulla retromarcia. Se il motore è in funzione in modalità autopilota, passa automaticamente alla modalità manuale. Se l'elica è in funzione, si arresta automaticamente.

2 Premere nuovamente  per accendere l'elica.

**NOTA:** quando si passa dalla modalità Marcia avanti a quella Retromarcia, la velocità dell'elica viene impostata automaticamente sull'ultima velocità utilizzata nella stessa modalità di spinta.

## Waypoint

I waypoint vengono utilizzati per contrassegnare le posizioni in modo da potervi tornare in seguito. Il trolling motor può memorizzare fino a 5000 waypoint.

Quando il trolling motor è collegato a un chartplotter, i waypoint memorizzati su entrambi vengono sincronizzati automaticamente.

**NOTA:** poiché i sistemi sono sincronizzati, quando si eliminano waypoint, si ripristinano le impostazioni predefinite o si cancellano i dati dell'utente utilizzando il telecomando del trolling motor, anche i waypoint sul chartplotter vengono eliminati. Analogamente, se si elimina un waypoint dal chartplotter, questo viene automaticamente eliminato dal trolling motor.

## Creazione di un waypoint

È possibile salvare la posizione corrente come waypoint.

1 Se necessario, condurre l'imbarcazione a una posizione che si desidera salvare come waypoint.

2 Sul telecomando, premere .

## Navigazione verso un waypoint

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Waypoint**.  
Viene visualizzato un elenco dei dieci waypoint più vicini.
- 2 Selezionare un waypoint.
- 3 Selezionare **Naviga verso posizione**.
- 4 Accendere l'elica (*Attivazione e disattivazione dell'elica*, pagina 15).  
Il trolling motor raggiunge la posizione del waypoint (*Navigazione*, pagina 21).

## Visualizzazione dei dettagli del waypoint

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Waypoint**.  
Viene visualizzato un elenco dei dieci waypoint più vicini.
- 2 Selezionare un waypoint.
- 3 Selezionare **Leggi**.

## Modifica del nome di un waypoint

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Waypoint**.  
Viene visualizzato un elenco dei dieci waypoint più vicini.
- 2 Selezionare un waypoint.
- 3 Selezionare **Modifica**.
- 4 Inserire un altro nome per il waypoint.

## Eliminazione di un waypoint

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Waypoint**.  
Viene visualizzato un elenco dei dieci waypoint più vicini.
- 2 Selezionare un waypoint.
- 3 Selezionare **Elimina**.

## Rotte

Un percorso è una sequenza di posizioni che conduce alla destinazione finale.

Quando si collega il trolling motor a un chartplotter, le rotte memorizzate sul chartplotter vengono sincronizzate con quelle memorizzate sul trolling motor. L'eliminazione o la modifica delle rotte su un dispositivo viene applicata automaticamente alle rotte memorizzate sull'altro dispositivo. È possibile creare rotte solo sul chartplotter.

È possibile salvare fino a 100 rotte.

## Navigazione di una rotta

1 Sul telecomando, selezionare  > **Percorsi**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci rotte più vicine.

2 Selezionare una rotta.

3 Selezionare **Naviga verso posizione**.

4 Selezionare un'opzione:

- Per seguire la rotta dal punto di partenza, selezionare **Inoltra**.
- Per seguire la rotta dal punto d'arrivo, selezionare **Ordine inverso**.
- Per spostarsi dalla posizione corrente all'inizio della rotta, quindi navigare lungo la rotta, selezionare **Dall'inizio**.

5 Attivare l'elica (*Attivazione e disattivazione dell'elica, pagina 15*).

Il motore elettrico resta azionato lungo la rotta nella direzione scelta (*Navigazione, pagina 21*).

Quando ci si avvicina alla fine della rotta, per impostazione predefinita, il motore elettrico passa alla funzione di blocco ancora e mantiene la posizione fino alla fine della rotta. È possibile modificare questo comportamento nelle impostazioni (*Impostazioni del trolling motor, pagina 26*).

## Visualizzazione dei dettagli di una rotta

1 Sul telecomando, selezionare  > **Percorsi**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci rotte più vicine.

2 Selezionare una rotta.

3 Selezionare **Leggi**.

## Modifica del nome di una rotta

1 Sul telecomando, selezionare  > **Percorsi**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci rotte più vicine.

2 Selezionare una rotta.

3 Selezionare **Modifica**.

4 Inserire il nuovo nome della rotta.

## Eliminazione di una rotta

1 Sul telecomando, selezionare  > **Percorsi**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci rotte più vicine.

2 Selezionare una rotta.

3 Selezionare **Elimina**.

## Tracce

La traccia è la registrazione della rotta seguita dall'imbarcazione. La traccia in corso di registrazione viene definita traccia attiva ed è possibile salvarla. È possibile salvare fino a 50 tracce.

Quando si collega il trolling motor a un chartplotter, la traccia attiva e le tracce salvate memorizzate sul chartplotter vengono sincronizzate con la traccia attiva e le tracce salvate memorizzate sul trolling motor. L'aggiunta, l'eliminazione o la modifica delle tracce attive e salvate su un dispositivo viene applicata automaticamente alle tracce attive e salvate sull'altro dispositivo.

## Salvare la traccia attiva

La traccia in fase di registrazione viene detta traccia attiva. È possibile salvare la traccia attiva e utilizzarla in un secondo momento.

È possibile salvare fino a 50 tracce sul trolling motor.

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Tracce** > **Salva traccia attiva**.

La traccia attiva viene salvata con la data corrente come nome.

- 2 Cambiare il nome della traccia salvata (opzionale).

## Cancellare la traccia attiva

Selezionare  > **Tracce** > **Cancella traccia attiva**.

La memoria delle tracce viene cancellata e la registrazione della traccia attiva prosegue.

## Navigazione verso l'inizio di una traccia attiva

La traccia in fase di registrazione viene detta traccia attiva. È possibile tornare dalla posizione corrente al punto di partenza della traccia attiva seguendo la rotta effettuata.

- 1 Selezionare  > **Tracce** > **Marcia indietro**.

- 2 Accendere l'elica (*Attivazione e disattivazione dell'elica*, pagina 15).

Il trolling motor torna al punto di partenza della traccia attiva seguendo la rotta percorsa (*Navigazione*, pagina 21).

## Navigazione lungo una traccia salvata

- 1 Selezionare  > **Tracce** > **Tracce salvate**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci tracce salvate più vicine.

- 2 Selezionare una traccia salvata.

- 3 Selezionare **Naviga verso posizione**.

- 4 Selezionare un'opzione:

- Per navigare sulla traccia salvata dall'inizio alla fine, selezionare **Inoltra**.
- Per navigare sulla traccia salvata dalla fine all'inizio, selezionare **Ordine inverso**.

- 5 Accendere l'elica (*Attivazione e disattivazione dell'elica*, pagina 15).

Il trolling motor resta azionato lungo la traccia salvata nella direzione scelta (*Navigazione*, pagina 21).

## Visualizzazione dei dettagli di una traccia salvata

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Tracce** > **Tracce salvate**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci tracce salvate più vicine.

- 2 Selezionare una traccia salvata.

- 3 Selezionare **Leggi**.

## Modifica del nome di una traccia salvata

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Tracce** > **Tracce salvate**.

Viene visualizzato un elenco delle dieci tracce salvate più vicine.

- 2 Selezionare una traccia salvata.

- 3 Selezionare **Modifica**.

- 4 Inserire un nuovo nome per la traccia salvata.

## Eliminare una traccia salvata

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Tracce** > **Tracce salvate**.  
Viene visualizzato un elenco delle dieci tracce salvate più vicine.
- 2 Selezionare una traccia salvata.
- 3 Selezionare **Elimina**.

## Impostazioni

### Impostazioni del trolling motor

Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor**.

**Wi-Fi:** consente di impostare le preferenze della rete wireless per il trolling motor (*Impostazioni della rete wireless, pagina 27*).

**Calibra:** calibra la bussola del trolling motor (*Calibrazione della bussola del trolling motor, pagina 19*) e imposta l'offset prua del trolling motor.

**Mod. di guida:** definisce il modo in cui i pedali Power Steer sterzano l'imbarcazione (*Inversione della risposta del timone, pagina 36*).

**Mod. MOB Tag Override:** se attivata, consente il funzionamento dell'elica anche quando il motore ha perso il collegamento con il tag MOB (*Esclusione del tag MOB, pagina 33*).

**Tasti programmabili:** ridefinisce la funzione delle leve sui pedali Power Steer (*Modifica del funzionamento delle leve a pedale, pagina 36*).

**Unità:** consente di impostare le unità di misura.

**Gestione batterie:** definisce le impostazioni relative alla batteria del trolling motor (*Impostazioni di gestione della batteria, pagina 27*).

**Segnale acustico:** disattiva o attiva i segnali acustici di notifica dell'autopilota.

**Accensione automatica attivata:** consente di accendere il trolling motor quando si collega l'alimentazione al sistema.

**Mant. direz.:** consente di impostare il comportamento della funzione di mantenimento direzione (*Modifica del comportamento Mant. direz., pagina 21*).

**Arrivo nav.:** consente di impostare il comportamento del trolling motor quando si raggiunge la fine di una rotta. Con l'impostazione Punto di ormeggio, il trolling motor mantiene la posizione utilizzando la funzione di blocco dell'ancoraggio quando l'imbarcazione raggiunge la fine della rotta. Con l'impostazione Manuale, l'elica si spegne quando l'imbarcazione raggiunge la fine della rotta.

#### ATTENZIONE

Quando si utilizza l'impostazione Manuale per l'opzione Arrivo nav., occorre prepararsi a prendere il controllo dell'imbarcazione.

**Guadagno ancora:** imposta il livello di risposta dell'autopilota in modalità Anchor Lock (*Configurare la risposta dell'autopilota, pagina 20*).

**Guadagno navigazione:** imposta il livello di risposta dell'autopilota in altre modalità dell'autopilota (*Configurare la risposta dell'autopilota, pagina 20*).

**Cancella dati utente:** elimina tutti i waypoint, le rotte, le tracce e la traccia attiva salvati.

**NOTA:** se si è collegati a un chartplotter, selezionando questa opzione vengono cancellati i dati dell'utente dal trolling motor e dal chartplotter collegato.

**Ripristina predefiniti:** consente di ripristinare le impostazioni del trolling motor ai valori predefiniti.

**NOTA:** il ripristino delle impostazioni predefinite non cancella i dati utente sul trolling motor o su un chartplotter collegato.

**Cancella diagnostica:** elimina i dati generati dal sistema memorizzati sul trolling motor per scopi di risoluzione dei problemi.

## Impostazioni della rete wireless

Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Wi-Fi**.

**NOTA:** nella parte superiore dello schermo viene visualizzato il modo Wi-Fi® attivo.

**Modo:** consente di impostare il modo Wi-Fi. È possibile disattivare la tecnologia Wi-Fi, connettersi alla rete di un chartplotter o creare un punto di accesso wireless per utilizzare l'app ActiveCaptain ([Connessione a un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain, pagina 28](#)).

**Impostazione > Nome:** consente di impostare il nome dell'access point wireless sul trolling motor (solo in modalità ActiveCaptain).

**Impostazione > Password:** consente di impostare la password per l'access point wireless sul trolling motor (solo in modalità ActiveCaptain).

## Impostazioni di gestione della batteria

Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Gestione batterie**.

**Indicatore:** imposta l'aspetto dell'indicatore della batteria del trolling motor su un'icona o un valore numerico.

**Configurazione della batteria:** imposta il tipo di batteria collegata al trolling motor, che aiuta a calcolare lo stato della batteria segnalato.

## Impostazioni del telecomando

Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto**.

**Retroilluminazione:** consente di regolare le impostazioni di retroilluminazione. ([Impostazioni di retroilluminazione, pagina 27](#))

**Segnale acustico:** consente di impostare l'attivazione del beeper per pressione di tasti e per allarmi.

**Spegnimento automatico:** consente di impostare l'intervallo di tempo prima che il telecomando si disattivi automaticamente.

**Calibra:** consente di calibrare il telecomando per le funzioni di controllo gestuale ([Calibrazione del telecomando, pagina 18](#)).

**Associazione:** consente di associare il telecomando al trolling motor ([Associazione del telecomando, pagina 18](#)).

**Lingua:** consente di impostare la lingua del testo visualizzato.

**Ripristina predefiniti:** consente di ripristinare le impostazioni predefinite del telecomando. Questa opzione ripristina le impostazioni di configurazione predefinite sul telecomando, ma non vengono rimossi i dati utente salvati.

## Impostazioni di retroilluminazione

Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Controllo remoto** > **Retroilluminazione**.

**Tasti:** consente di impostare la retroilluminazione da attivare quando si preme un tasto.

**Allarmi:** consente di impostare la retroilluminazione da attivare quando viene emesso un allarme acustico sul telecomando.

**Timeout:** consente di impostare l'intervallo di tempo prima che la retroilluminazione venga disattivata.

**Luminosità:** consente di impostare il livello di luminosità della retroilluminazione.

## Connessione a un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain

È possibile collegare un dispositivo mobile al trolling motor utilizzando l'app ActiveCaptain. L'app consente di interagire in modo rapido e semplice con il trolling motor e di aggiornare il software del dispositivo.

- 1 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Wi-Fi** > **Modo** > **ActiveCaptain** > **Impostazione**.
- 2 Inserire il nome e la password della rete.
- 3 Dall'app store sul dispositivo mobile, installare e aprire l'app ActiveCaptain.
- 4 Avvicinare il dispositivo mobile al trolling motor.
- 5 Nelle impostazioni del dispositivo mobile, aprire la pagina delle connessioni Wi-Fi e collegarsi al trolling motor utilizzando il nome e la password inseriti nel passaggio precedente.

## Connessione al chartplotter

Prima di collegare il trolling motor, è necessario installare sul chartplotter Garmin compatibile la versione software più recente.

**NOTA:** è possibile controllare l'elenco dei dispositivi Garmin compatibili all'indirizzo [garmin.com/force\\_current/compatible/](http://garmin.com/force_current/compatible/) per assicurarsi che il chartplotter supporti il trolling motor.

È possibile connettere il trolling motor in modalità wireless a un chartplotter Garmin chartplotter. Dopo aver connesso un chartplotter compatibile, è possibile controllare il trolling motor dal chartplotter.

- 1 Accendere il chartplotter e il trolling motor.
- 2 Assicurarsi che il chartplotter ospiti una rete wireless.  
**NOTA:** se sono installati più chartplotter, solo uno è l'host della rete wireless. Per ulteriori informazioni, consultare il manuale utente del chartplotter.
- 3 Sul chartplotter, selezionare **Impostaz. > Comunicazioni > Dispositivi wireless > Trolling motor Garmin > Avvia**.
- 4 Sul pannello dello schermo del trolling motor, premere tre volte  per attivare la modalità di associazione. La spia luminosa a LED  sul trolling motor diventa blu durante la ricerca di una connessione al chartplotter e diventa verde quando la connessione viene stabilita correttamente.  
Quando la connessione viene stabilita, sul chartplotter viene visualizzato un messaggio di conferma.
- 5 Dopo aver connesso correttamente il chartplotter e il trolling motor, attivare la barra del trolling motor sul chartplotter per controllare il motore.  
Vedere la versione più recente del manuale utente del chartplotter per le istruzioni complete sul funzionamento.

## Connessione a un orologio Garmin

È possibile collegare il trolling motor in modalità wireless a un orologio Garmin compatibile e controllare il trolling motor usando l'app Trolling motor sull'orologio.

**NOTA:** è possibile controllare l'elenco dei dispositivi Garmin compatibili all'indirizzo [garmin.com/force\\_current/compatible/](http://garmin.com/force_current/compatible/) per assicurarsi che l'orologio supporti il trolling motor.

La prima volta che si collega il trolling motor all'orologio, è necessario associarli. Effettuata l'associazione, l'orologio si collega automaticamente al motore quando questo è acceso e in portata.

- 1 Assicurarsi che il trolling motor sia acceso e a esso sia collegato un telecomando.
- 2 Posizionare l'orologio Garmin compatibile entro 3 m (10 piedi) dal trolling motor.
- 3 Sull'orologio tenere premuto **MENU**.
- 4 Selezionare **Sensori e accessori > Aggiungi nuovo > Trolling motor**.
- 5 Sul pannello dello schermo del trolling motor, premere tre volte  per attivare la modalità di associazione.  
→ sul pannello dello schermo del trolling motor è di colore blu fisso mentre si cerca una connessione e diventa verde fisso una volta stabilita la connessione.
- 6 Confermare il codice di associazione visualizzato sull'orologio e sul telecomando collegato.

È possibile premere START e selezionare Trolling motor dall'elenco di attività e app per aprire i comandi del trolling motor.

## Aggiornamenti software

Visitare il sito Web [garmin.com/support/software/marine/](http://garmin.com/support/software/marine/) per informazioni sugli ultimi aggiornamenti software per i dispositivi Garmin per la nautica.

## Aggiornamento software con l'app ActiveCaptain

È possibile visitare il sito [garmin.com/videos/trolling\\_motor\\_update/](http://garmin.com/videos/trolling_motor_update/) e guardare un video di assistenza per il processo di aggiornamento del software.

### AVVISO

Gli aggiornamenti possono richiedere il download sull'app di file di grandi dimensioni. Possono essere applicabili limitazioni al download dei dati o addebiti dal provider del servizio Internet. Contattare il provider del servizio Internet per ulteriori informazioni sui limiti di dati o sugli addebiti.

Il processo di installazione potrebbe richiedere alcuni minuti.

**NOTA:** per aggiornare il trolling motor, è necessario connettere il dispositivo mobile a una rete Wi-Fi dedicata sul trolling motor usando l'app ActiveCaptain.

- 1 Se necessario, configurare il motore elettrico per l'utilizzo con l'app ActiveCaptain ([Connessione a un dispositivo mobile con l'app ActiveCaptain, pagina 28](#)).
- 2 Connettere il dispositivo mobile alla rete Wi-Fi dedicata sul trolling motor.  
La connessione alla rete Wi-Fi dedicata sul trolling motor fornisce all'app le informazioni necessarie per scaricare i file di aggiornamento appropriati.
- 3 Aprire l'app ActiveCaptain.
- 4 Disconnettere il dispositivo mobile dalla rete Wi-Fi dedicata sul trolling motor.
- 5 Connettere il dispositivo mobile a Internet.
- 6 Nell'app ActiveCaptain, selezionare **I miei dispositivi per la nautica > Scarica**.  
**NOTA:** l'opzione per scaricare un aggiornamento viene visualizzata solo se è disponibile un aggiornamento software per il dispositivo in uso.  
L'app ActiveCaptain scarica l'aggiornamento sul dispositivo mobile.
- 7 Riconnettere il dispositivo mobile alla rete Wi-Fi dedicata sul trolling motor.  
L'aggiornamento viene quindi trasferito al trolling motor. Per completare l'aggiornamento sono necessari fino a 30 minuti. Le spie della velocità sullo schermo del motore lampeggiano per indicare che il software è in fase di aggiornamento.  
**NOTA:** se il trasferimento è completo ma le spie sullo schermo del trolling motor non iniziano a lampeggiare, spegnere il motore e riaccenderlo per eseguire l'aggiornamento.
- 8 Verificare che il telecomando sia acceso e connesso.  
Al termine dell'aggiornamento del software sul trolling motor, se è disponibile un aggiornamento per il telecomando, le spie della velocità lampeggiano e sul telecomando inizia un conto alla rovescia. Al termine del conto alla rovescia, il telecomando visualizza  durante il completamento del processo di aggiornamento. Per completare l'aggiornamento sono necessari fino a 5 minuti.
- 9 Verificare che il pedale sia acceso e connesso.  
Una volta completato l'aggiornamento del software sul trolling motor, se è disponibile un aggiornamento per il pedale, la spia sul pedale si illumina in viola mentre completa il processo di aggiornamento. Quando la spia si spegne, l'aggiornamento è completato.

## Tag MOB

Il tag MOB (Uomo in mare) è un accessorio incluso che garantisce la sicurezza quando si lascia il kayak. Quando il tag MOB è attivo e associato al trolling motor, l'elica si arresta automaticamente quando il tag MOB viene immerso.

### AVVERTENZA

È necessario indossare il tag MOB sul corpo e assicurarsi che sia acceso e associato al trolling motor, affinché la funzione di interdizione automatica del motore MOB funzioni come previsto. Se il tag MOB non è acceso, associato e agganciato al corpo o se il tag MOB non è immerso, il trolling motor non arresta automaticamente l'elica. Lasciare il kayak mentre l'elica è in funzione può provocare gravi lesioni personali o la morte.

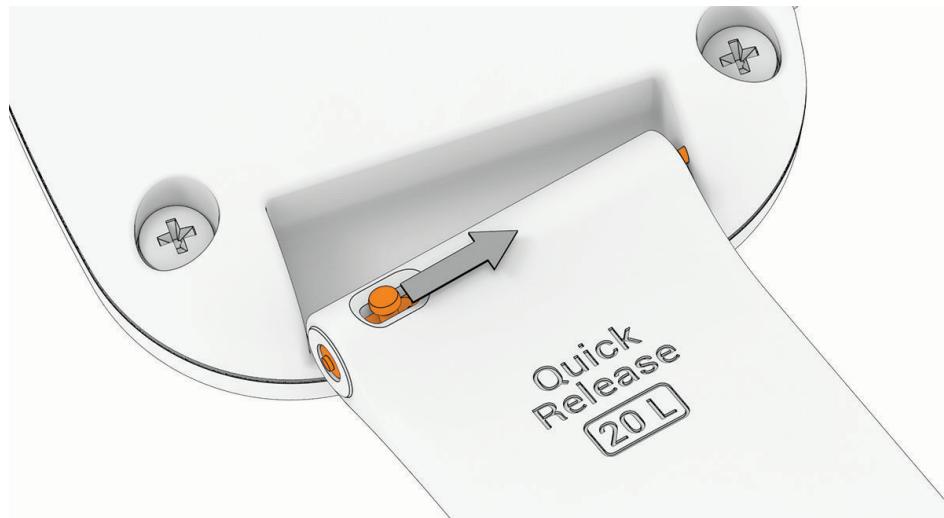


<b>1</b>	Pulsante di alimentazione e interfaccia: <ul style="list-style-type: none"><li>Premere per controllare lo stato e il livello della batteria del tag.</li><li>Tenere premuto per accendere o spegnere il tag.</li></ul>
<b>2</b>	Pulsante MOB: <ul style="list-style-type: none"><li>Tenere premuto per arrestare l'elica.</li><li>Al ritorno al kayak, premere per cancellare lo stato MOB e riprendere il normale funzionamento del motore.</li></ul>
<b>2</b>	 <b>AVVERTENZA</b> <p>Prima di riprendere a utilizzare normalmente il trolling motor, assicurarsi che l'area circostante sia sgombra. Riprendendo a utilizzare normalmente il trolling motor mentre sono presenti altre persone nelle vicinanze, si rischiano incidenti gravi o fatali.</p>
	<b>SUGGERIMENTO:</b> è inoltre possibile cancellare lo stato MOB premendo la funzione MOB OVERRIDE sul trolling motor o eliminando il messaggio di stato sul telecomando o su un chartplotter collegato.
	Quando si preme il pulsante di accensione, il colore del LED indica lo stato della connessione del tag: <ul style="list-style-type: none"><li>Verde: Connesso.</li><li>Rosso: Non connesso.</li></ul>
	Quando si preme il pulsante di accensione, il colore del LED indica lo stato della batteria del tag: <ul style="list-style-type: none"><li>Verde: livello della batteria alto.</li><li>Arancione: livello della batteria medio.</li><li>Rosso: livello della batteria basso.</li></ul>

## Collegamento del braccialetto o dell'anello del moschettone

Il tag MOB è dotato di un anello del moschettone, un braccialetto e un portachiavi galleggiante. È possibile utilizzare l'anello per moschettone per fissare il tag MOB ai vestiti oppure applicare il tag MOB al braccialetto per indossarlo al polso. È inoltre possibile fissare il portachiavi mobile al moschettone o al braccialetto, per evitare che il tag MOB affondi in caso di smarrimento accidentale in acqua. Seguire questa procedura per fissare il braccialetto o l'anello del moschettone al tag MOB.

- 1 Inserire un'estremità della barra a molla sul braccialetto o sull'anello del moschettone in uno dei fori sul tag MOB.
- 2 Far scorrere il perno a rilascio rapido per ritrarre l'altra estremità del perno a molla.



- 3 Allineare la barra a molla con l'altro foro nel tag MOB e rilasciare il perno.

## Accensione e spegnimento del tag MOB

Quando non si utilizza il trolling motor, è possibile spegnerlo per preservare la durata della batteria.

### AVVISO

È necessario accendere un tag MOB prima di poter comunicare con il trolling motor.

- Se il tag MOB è spento, tenere premuto il pulsante di accensione laterale del tag per almeno due secondi. e lampeggiano due volte in verde per indicare che il tag MOB è ora attivo.
- Se il tag MOB è acceso, tenere premuto il pulsante di accensione laterale del tag per almeno 4 secondi. e lampeggiano due volte in rosso per indicare che il tag MOB è ora disattivato.

## Abbinamento di un tag MOB al trolling motor Force Current

Il tag MOB incluso nel trolling motor Force Current è associato con esso di fabbrica. Seguire la procedura per associare un nuovo tag MOB al trolling motor.

- 1 Assicurati che il trolling motor sia acceso.
- 2 Tenere premuto il pulsante di accensione sul lato del tag MOB per accenderlo.  
L'icona sul tag MOB lampeggia in rosso.
- 3 Sul trolling motor, premere tre volte.  
La spia LED lampeggia in blu mentre cerca una connessione.
- 4 Assicurarsi che il tag MOB si trovi entro 1 m (3 piedi) dal trolling motor.
- 5 Premere il pulsante di accensione sul tag MOB tre volte rapidamente.  
L'icona sul tag MOB lampeggia in blu durante la ricerca di una connessione.

Una volta stabilita la connessione, il LED di stato sul trolling motor diventa verde fisso.

## Esclusione del tag MOB

Se il trolling motor perde il collegamento con il tag MOB, ma il kayak non è stato lasciato, è possibile escludere la funzione MOB per riprendere temporaneamente il normale funzionamento.

### AVVERTENZA

Prima di riprendere a utilizzare normalmente il trolling motor, assicurarsi che l'area circostante sia sgombra. Riprendendo a utilizzare normalmente il trolling motor mentre sono presenti altre persone nelle vicinanze, si rischiano incidenti gravi o fatali.

Dopo che il motore ha perso il collegamento con il tag MOB e l'elica si è arrestata, selezionare un'opzione:

- Sul telecomando del trolling motor, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Mod. MOB Tag Override**.
- Tenere premuto per cinque secondi il pulsante MOB OVERRIDE sulla parte superiore dell'alloggiamento del trolling motor.

Il trolling motor emette un lungo segnale acustico quando si attiva o disattiva la Mod. MOB Tag Override. Il trolling motor emette periodicamente un segnale acustico e il LED di stato  lampeggiava in giallo quando la Mod. MOB Tag Override è attiva.

Se si recupera il tag MOB e viene ripristinato il collegamento al trolling motor, quest'ultimo disattiva automaticamente la Mod. MOB Tag Override. Per riprendere il normale funzionamento, è necessario premere il pulsante MOB sul tag MOB oppure ignorare il messaggio MOB sul telecomando o su un chartplotter collegato.

## Sostituzione della batteria tag MOB

### AVVERTENZA

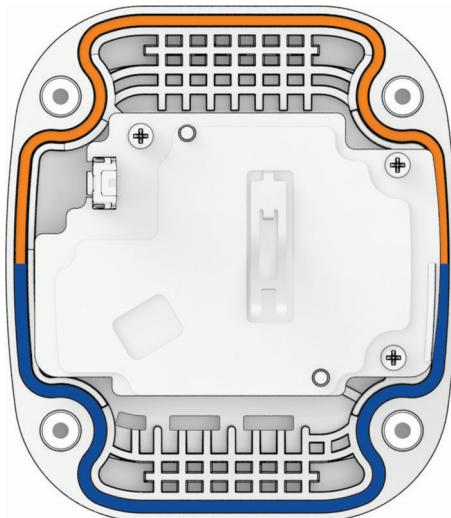
Per avvisi sul prodotto e altre informazioni importanti, consultare la guida inclusa nella confezione del dispositivo.

### AVVISO

Il tag MOB usa una batteria a bottone CR2032 3V. È necessario installare una nuova batteria a bottone CR2032 3V come ricambio. L'utilizzo di qualsiasi altro tipo di batteria non è supportato.

Si dovrebbe acquistare una batteria di ricambio solo se di alta qualità e attraverso un fornitore affidabile. L'uso di una batteria di bassa qualità può causare prestazioni del prodotto scadenti e una durata ridotta della batteria, soprattutto a basse temperature. Non utilizzare batterie ricaricabili. Le batterie ricaricabili possono avere una specifica di tensione più elevata e causare danni permanenti al dispositivo.

- 1 Utilizzando un cacciavite Phillips n. 1, allentare le quattro viti per rimuovere il coperchio posteriore.



- 2 Sollevare delicatamente la linguetta bianca per sganciare la batteria dal coperchio posteriore.

- 3 Inserire la nuova batteria nel coperchio posteriore con il lato positivo (+) rivolto verso il basso.
  - 4 Assicurarsi che la guarnizione in gomma nel coperchio anteriore del tag MOB non sia rottata e che sia completamente inserita nella relativa scanalatura.
- La guarnizione si inserisce nella scanalatura con un orientamento specifico.

#### AVVISO

Se la guarnizione non è correttamente e completamente inserita nella scanalatura, non crea una tenuta, con conseguente guasto del tag MOB in caso di esposizione all'acqua. Contattare l'assistenza Garmin per informazioni sull'acquisto di una guarnizione di ricambio.

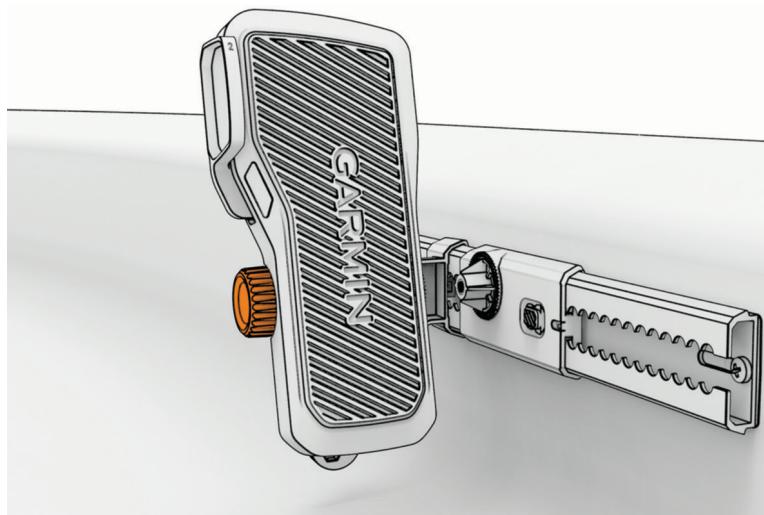
Dopo aver sostituito la batteria, potrebbe essere necessario associare nuovamente il tag MOB (*Abbinamento di un tag MOB al trolling motor Force Current, pagina 32*).

## Pedale Power Steer

I pedali Power Steer sono un accessorio opzionale incluso in alcuni modelli.

### Collegamento dei pedali alle guide

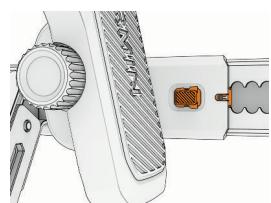
- 1 Allineare la vite sulla parte esterna del pedale con la presa filettata nel carrello del pedale sulla guida e ruotare la manopola sull'altro lato del pedale, in senso orario, per fissare il pedale al carrello.



- 2 Inclinare il pedale avanti e indietro per controllarne l'ampiezza di movimento e, se necessario, regolare l'angolazione del pedale.
- 3 Se necessario, premere il pulsante sul carrello del pedale e farlo scorrere lungo la guida per posizionare il pedale a una distanza confortevole.

#### AVVISO

Non spostare i carrelli dei pedali fino a raggiungere entrambe le estremità della guida del pedale. Se il carrello del pedale si sovrappone a una delle viti di montaggio della guida del pedale, potrebbe risultare difficile spostarlo.



- 4 Ripetere i passaggi per il secondo pedale.

**SUGGERIMENTO:** è possibile controllare i contrassegni in cui i pedali si collegano ai carrelli dei pedali per assicurarsi che entrambi i pedali siano installati alla stessa angolazione.

#### AVVISO

È necessario rimuovere i pedali dai carrelli prima di trasportare il kayak. I pedali potrebbero allentarsi durante il trasporto, causando danni materiali.

## Virata con i pedali

### AVVERTENZA

Apprendere le modalità d'uso dei pedali in acque calme e tranquille. Iniziare con piccoli spostamenti, fino a quando non ci si sente a proprio agio con la risposta dei pedali.

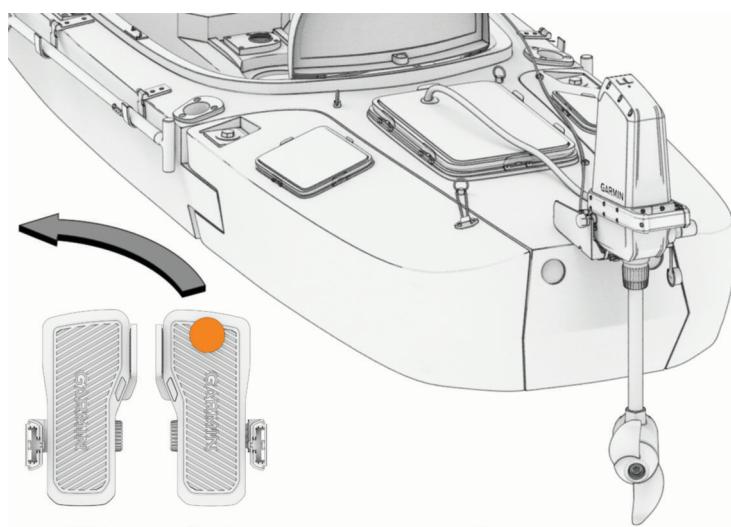
È possibile inclinare ciascun pedale in avanti o indietro da una posizione neutra. Quando si inclinano ulteriormente i pedali in entrambe le direzioni, l'elica ruota più velocemente. La posizione combinata di entrambi i pedali determina l'angolo del motore di trasmissione dell'elica.

- Per spostarsi in avanti, inclinare entrambi i pedali in avanti.
- Per spostarsi indietro, inclinare all'indietro entrambi i pedali.

### AVVERTENZA

Quando si utilizza il trolling motor per arretrare, il kayak potrebbe sterzare inaspettatamente a causa dell'interferenza dello scafo con la spinta del motore. Quando si utilizza il motore per arretrare con il kayak, è necessario prestare attenzione all'ambiente circostante, per evitare il rischio di lesioni personali o danni al prodotto causati da una collisione accidentale.

- Per girare a sinistra, inclinare in avanti il pedale lato destro mantenendo quello sinistro in posizione neutra.



La testata del motore di trasmissione dell'elica gira a destra, ruotando il kayak verso sinistra.

- Per girare a destra, inclinare in avanti il pedale sinistro mantenendo quello destro in posizione neutra.

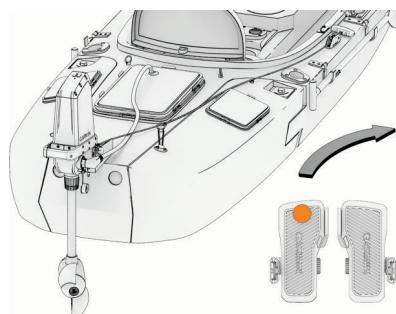
La testata del motore di trasmissione dell'elica gira a sinistra, ruotando il kayak verso destra.

- Per girare il kayak a un'angolazione più netta, inclinare un pedale in avanti mentre l'altro all'indietro.

La testata del motore di trasmissione dell'elica ruota fino a 90 gradi, a seconda dell'angolo relativo di ciascun pedale.

**NOTA:** con angoli di virata superiori a 45 gradi, la velocità di trasmissione dell'elica viene automaticamente limitata per ridurre la turbolenza.

È possibile invertire la risposta del pedale destro o sinistro per emulare lo sterzo con un timone controllato tramite cavo ([Inversione della risposta del timone, pagina 36](#)).



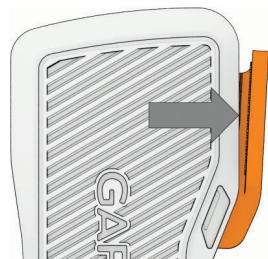
## Inversione della risposta del timone

Per impostazione predefinita, i pedali Power Steer emulano il timone differenziale, come quello di una falciatrice a zero giri. È possibile invertire la risposta del pedale destro e sinistro per emulare lo sterzo con un timone controllato tramite cavo.

1 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Mod. di guida**.

2 Selezionare **Timone**.

È possibile selezionare Rotazione zero per tornare alla modalità di virata predefinita.



## Uso delle leve a pedale

È possibile utilizzare le leve su ciascun pedale per attivare le modalità autopilota.

- Per attivare o disattivare la funzione **Mant. direz.**, premere la leva sul pedale sinistro.
- Per attivare o disattivare **Punto di ormeggio**, premere la leva sul pedale destro.

## Modifica del funzionamento delle leve a pedale

1 Sul telecomando, selezionare  > **Impostazioni** > **Trolling motor** > **Tasti programmabili**.

2 Selezionare un'opzione:

- Per configurare la leva sul pedale destro, selezionare **Pedale destro**.
- Per configurare la leva sul pedale sinistro, selezionare **Pedale sinistro**.

3 Selezionare un'opzione:

- Per disattivare la leva del pedale, selezionare **Nessuna**.
- Per attivare o disattivare il blocco ancoraggio quando si preme la leva del pedale, selezionare **Punto di ormeggio**.
- Per attivare o disattivare la funzione Mantenimento della direzione quando si preme la leva del pedale, selezionare **Mant. direz.**.
- Per contrassegnare un waypoint nella posizione attuale quando si preme la leva del pedale, selezionare **Registra waypoint**.

## Associazione dei pedali

Se i pedali sono inclusi nel trolling motor, sono associati di fabbrica. Per associare una nuova serie di pedali, procedere come segue.

Ciascun pedale deve essere associato separatamente.

1 Assicurati che il trolling motor sia acceso.

2 Sul trolling motor, premere tre volte  per attivare la modalità di associazione.

La spia LED  lampeggia in blu mentre cerca una connessione.

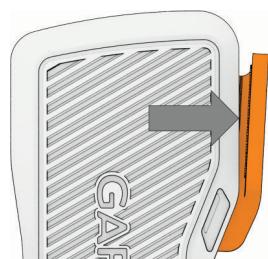
3 Portare il pedale entro una distanza di 1 m (3 piedi) dal trolling motor.

4 Premere tre volte la leva sul pedale.

La spia LED sul trolling motor lampeggia in blu mentre cerca una connessione al chartplotter e diventa verde fisso quando la connessione viene stabilita correttamente.

5 Ripetere i passaggi da 2 a 4 per installare il pedale sinistro.

**SUGGERIMENTO:** per eseguire una prova, quando si preme la leva del pedale, la spia a LED lampeggia in verde per indicare che il pedale è associato al motore o lampeggia in rosso per indicare che non è associato.



## Installazione delle batterie nei pedali

Ciascun pedale funziona con due batterie AA (non incluse). Utilizza batterie al litio per risultati ottimali.

**SUGGERIMENTO:** per verificare il livello, premere la leva del pedale due volte. La spia LED sul pedale diventa verde, gialla o rossa fissa per indicare il livello generale della batteria.

- 1 Ruotare l'anello a D in senso antiorario su un pedale, quindi sollevare il coperchio per rimuoverlo.
- 2 Inserire due batterie AA rispettando la polarità.
- 3 Riposizionare il coperchio della batteria e ruotare il D-ring in senso orario.
- 4 Ripetere questa procedura per il secondo pedale.

## LED di stato

Il LED su ciascun pedale Power Steer si accende per indicare lo stato del pedale.

Verde	Il pedale è collegato al trolling motor, ed è stato attivato comando per la leva.
Blu	Il pedale è in modalità associazione.
Bianco	Il pedale è collegato ed è stato spostato in posizione neutra.
	Il pedale sta installando un aggiornamento del software.
Viola	<p><b>AVVISO</b></p> <p>Non scollegare l'alimentazione al pedale durante l'aggiornamento del software, altrimenti il pedale potrebbe danneggiarsi.</p>
Rosso	La leva del pedale è stata attivata, ma il pedale non è collegato al trolling motor.

# Esigenze e pianificazione della manutenzione

## AVVISO

Dopo aver utilizzato il motore in acqua di mare o salmastra, è necessario risciacquare l'intero motore con acqua dolce e applicare uno spray al silicone a base d'acqua utilizzando un panno soffice. È necessario evitare di spruzzare getti d'acqua sul motore, per evitare che possa entrare acqua che rischia di danneggiare il prodotto.

Per preservare la garanzia, è necessario eseguire attività di manutenzione ordinaria durante la preparazione del motore per la stagione.

Per il trolling motor Force Current:

- Controllare l'estremità della fune di trazione sotto il dispositivo di chiusura del supporto e, se necessario, legare un nuovo nodo del fermo.
- Controllare il movimento del dispositivo di chiusura del supporto. Se non si reinstalla regolarmente, pulire e lubrificare il dispositivo di chiusura del supporto.
- Controllare l'estremità dell'impugnatura di trazione e, se necessario, legare un nuovo nodo del fermo.
- Controllare le pulegge della fune nel supporto del motore e nella staffa e assicurarsi che ruotino liberamente. Se necessario, pulire o sostituire eventuali parti danneggiate.
- Controllare l'impugnatura di trazione e sostituirla se ci sono incrinature o altri segni di usura.
- Controllare l'intera lunghezza della fune di trazione per verificare l'eventuale presenza di sfilacciature o altri segni di usura. Se necessario, sostituirlo.
- Controllare gli occhielli del pad e il gancio. Se necessario, serrare le viti di fissaggio. Sostituire gli occhielli del pad e il gancio, se sono presenti incrinature o altri segni di usura.
- Controllare le viti che fissano il supporto al kayak. Se necessario, serrarli o sostituirli.
- Controllare la superficie di montaggio intorno al supporto. In caso di segni di usura, considerare di rinforzare la superficie di montaggio e reinstallare il supporto.
- Controllare il supporto del motore e sostituirlo se sono presenti incrinature o altri segni di danneggiamento.
- Controllare le manopole di articolazione del motore e sostituirle se sono incrinate o danneggiate.
- Controllare che il cavo di alimentazione non sia usurato e, se necessario, sostituirlo.
- Verificare che il connettore del cavo di alimentazione non sia corroso o piegato. Pulire o sostituire il cavo, se necessario.
- Controllare il coperchio del connettore di alimentazione sul motore per assicurarsi che sia inserito correttamente per proteggere il connettore di alimentazione. Se necessario, sostituire il coperchio del connettore.
- Controllare gli anodi sul motore di trasmissione dell'elica e, se necessario, sostituirli (*Controllo degli anodi sacrificiali, pagina 41*).
- Controllare l'elica per assicurarsi che il dado dell'elica sia serrato a 16,27 Nm (12 lbf-ft.).
- Controllare che l'elica non sia usurata. Se necessario, sostituirlo (*Cambio dell'elica, pagina 11*).

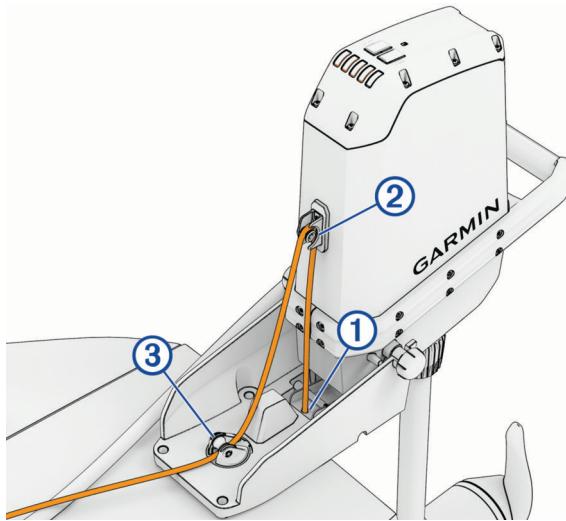
Per i pedali Power Steer:

- Controllare le viti che fissano le guide del pedale al kayak. Serrarle, se necessario.
- Controllare il vano batterie dei pedali per assicurarsi che le batterie non siano rotte. Pulire i contatti della batteria, se necessario.

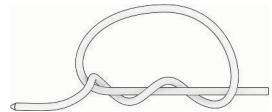
È possibile ordinare le parti di ricambio e gli accessori più comuni alla pagina [garmin.com/accessories/force\\_current\\_trolling\\_motor](http://garmin.com/accessories/force_current_trolling_motor). Per le istruzioni di assistenza e le informazioni sulle altre parti di ricambio, consultare il *Manuale di assistenza sul campo* alla pagina [garmin.com/manuals/force\\_current\\_trolling\\_motor](http://garmin.com/manuals/force_current_trolling_motor).

## Sostituzione della fune di trazione

- 1 Tagliare la fune usurata o danneggiata e rimuoverla dal motore e dalla maniglia della fune.
- 2 Far passare un'estremità della nuova fune attraverso il dispositivo di sgancio metallico nel supporto ①.

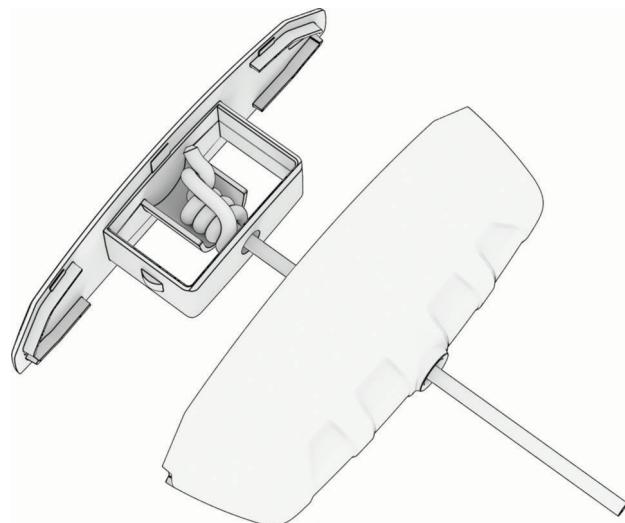


- 3 Fissare l'estremità della nuova fune sotto il supporto in un nodo di blocco per evitare che la fune fuoriesca attraverso il dispositivo di sgancio.
- 4 Far passare la corda attraverso l'occhiello sulla parte anteriore del motore ②.
- 5 Guidare la fune verso il basso e farla passare attraverso la puleggia girevole sul supporto ③.
- 6 Far passare la fune attraverso gli occhielli del pad e il gancio.
- 7 Montare la maniglia della fune sulla nuova fune ([Installazione dell'impugnatura della fune, pagina 40](#)).



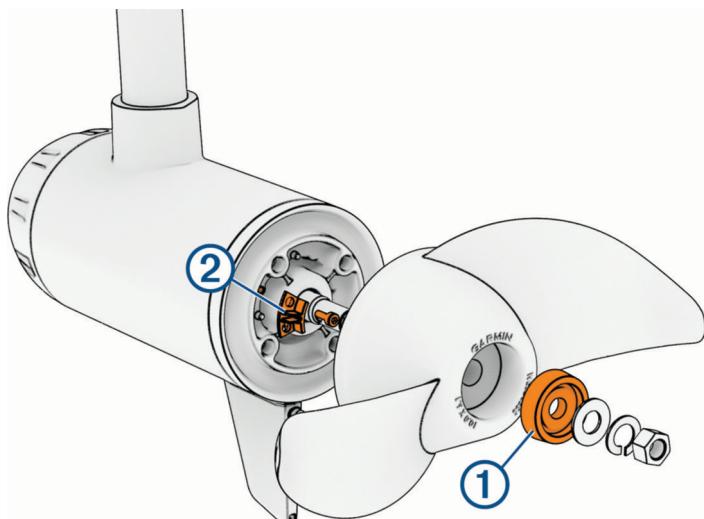
## Installazione dell'impugnatura della fune

- 1 Infilare un'estremità della fune nei due pezzi dell'impugnatura di trazione.
  - 2 Rifilare la fune, lasciando abbastanza gioco per consentire di raggiungere comodamente la fune dalla posizione seduta sul kayak.
- SUGGERIMENTO:** si consiglia di tagliare la fune a circa 20 cm (8 pollici) dal gancio, in modo che l'impugnatura di trazione rimanga vicina al gancio quando il motore è in posizione di utilizzo.
- 3 Legare un nodo per bloccare la fune all'interno dell'impugnatura di trazione.
  - 4 Se necessario, rifilare e fondere l'estremità della fune per evitare che si sfilacci.
  - 5 Unire le due parti dell'impugnatura di trazione premendo finché non si avverte uno scatto.



## Controllo degli anodi sacrificiali

- 1 Usando una presa da 15 mm (9/16 pollici), allentare il dado sull'estremità dell'elica.
- 2 Rimuovere l'elica e mettere da parte il dado, la rondella di blocco e la rondella piatta.
- 3 Rimuovere ed esaminare l'anodo dell'elica ①.



- 4 Servendosi di una chiave esagonale da 3 mm, rimuovere ed esaminare l'anodo di comando dell'elica ②.
- 5 Selezionare un'opzione:
  - Se uno dei due anodi ha ancora almeno metà delle sue dimensioni originali, pulirlo con una spazzola metallica o della carta vetrata.

### AVVISO

Rimuovere l'anodo dal motore prima di pulirlo con una spazzola metallica o carta vetrata. La pulizia dell'anodo mentre è installato sul motore potrebbe danneggiare il motore stesso, accelerare la corrosione e ridurre la durata del motore.

- Se le dimensioni dell'anodo sono inferiori alla metà delle sue dimensioni originali, scartarlo e acquistarne uno di ricambio.

Il kit di anodi di ricambio è acquistabile alla pagina [garmin.com/accessories/force\\_current\\_trolling\\_motor](http://garmin.com/accessories/force_current_trolling_motor).

### AVVISO

Quando si reinstalla l'elica sul motore di trasmissione dell'elica, occorre serrare il dado dell'elica a 16,27 Nm (12 lbf-ft.) per fissarlo correttamente.

## Caratteristiche tecniche

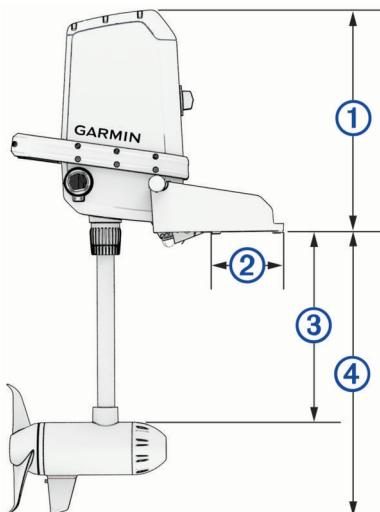
### Motore elettrico

Peso	Solo motore: 10,1 kg (22,2 lb) Con supporto e cavo: 12,6 kg (27,8 lb)
Temperatura operativa	Da -5° a 40 °C (da 23° a 104 °F)
Temperatura di stoccaggio	Da -40 a 85 °C (da -40 a 185 °F)
Classificazione di impermeabilità	Alloggiamento del sistema di timoneria: IEC 60529 IPX7 <sup>5</sup> Alloggiamento del motore di trasmissione dell'elica: IEC 60529 IPX8 <sup>6</sup>
Distanza di sicurezza dalla bussola	91 cm (3 piedi)
Lunghezza del cavo di alimentazione	165 cm (5 piedi 5 poll.)
Tensione di ingresso	Da 10 a 32 V CC
Amperaggio ingresso	40 A continuo
Interruttore/sezionatore (non incluso)	32 VDC o superiore, adatto a 40 A continuo <b>NOTA:</b> è possibile proteggere il sistema utilizzando un interruttore più grande, non superiore a 60 A, se si lavora a temperature elevate o se si condivide il circuito con altri dispositivi. È necessario verificare che il cablaggio dell'imbarcazione soddisfi gli standard di cablaggio marino utilizzando un interruttore più grande prima di cambiarlo.
Consumo energetico massimo	512 W a 12,8 V CC 1024 W a 25,6 V CC
Frequenza wireless e potenza di trasmissione	2,4 GHz a 19,0 dBm massimo

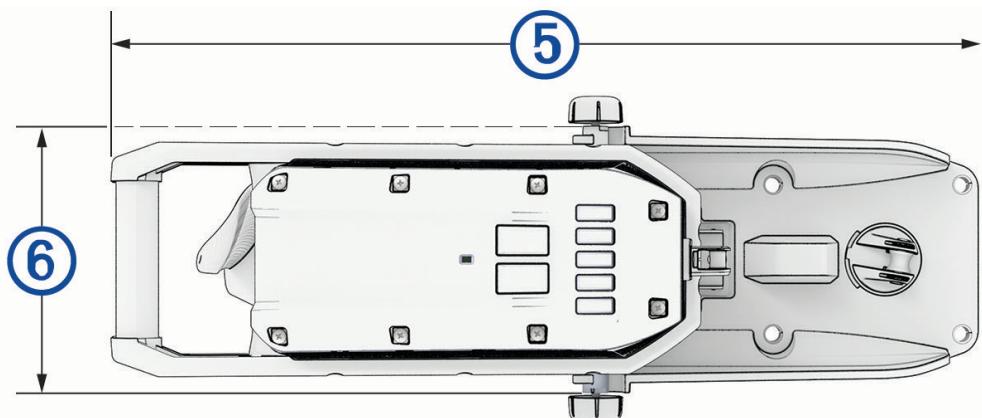
<sup>5</sup> Resiste all'esposizione accidentale all'acqua fino a 1 metro per 30 minuti.

<sup>6</sup> Resiste all'immersione continua in acqua fino a 3 metri di profondità.

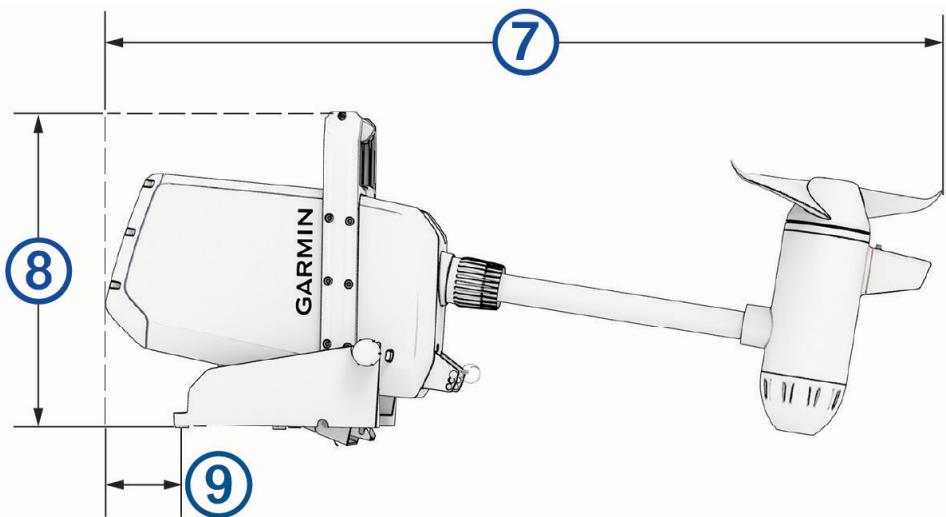
## Dimensioni



①	431 mm (17 poll.)
②	29 mm (1 1/8 poll.)
③	290 mm (11 3/8 poll.) min. 422 mm (16 5/8 poll.) max.
④	470 mm (18 1/2 poll.) min. 602 mm (23 3/4 poll.) max.



⑤	527 mm (20 3/4 poll.)
⑥	185 mm (7 5/16 poll.)



7	1005 mm (39 5/8 poll.)
8	385 mm (15 3/16 poll.)
9	112 mm (4 3/8 poll.)

### Informazioni sulla spinta del motore e sull'assorbimento di corrente

È possibile fare riferimento a queste tabelle per comprendere la relazione tra il livello dell'acceleratore, la potenza di uscita e il consumo di corrente del motore. Questi valori vengono raccolti in base alla configurazione del test ISO13342, utilizzando l'elica ad alta efficienza Garmin, in acque relativamente calme, con il motore attivato in profondità sufficiente a non ventilare e con tolleranze di  $\pm 22$  N (5 lbf) e  $\pm 5$  A. I livelli di tensione sono stati misurati in corrispondenza dei terminali del cavo di alimentazione del trolling motor.

Impostazione della velocità dell'elica	Sorgente di alimentazione da 12,8 V CC			Sorgente di alimentazione da 25,6 V CC		
	Spinta (lb)	Spinta (N)	Corrente (A)	Spinta (lb)	Spinta (N)	Corrente (A)
20	36,8	163,8	33,9	56,0	249,1	32,8
19	34,8	154,6	30,8	55,0	244,7	29,4
18	32,3	143,5	27,0	48,7	216,5	24,6
17	29,9	133,1	23,7	44,9	199,8	21,2
16	26,1	116,0	20,2	40,5	180,2	18,1
15	24,8	110,5	17,7	36,7	163,1	15,8
14	21,8	97,1	15,3	33,8	150,1	13,6
13	18,8	83,4	12,9	29,0	129,0	11,3
12	17,7	78,6	11,1	25,7	114,2	9,2
11	15,5	68,9	9,3	22,6	100,5	7,8
10	13,8	61,2	7,8	19,9	88,6	6,3
9	12,3	54,9	6,6	17,2	76,4	5,1
8	10,3	45,6	5,4	14,5	64,5	4,0
7	9,0	40,0	4,3	11,9	53,0	3,1
6	7,1	31,5	3,4	10,0	44,5	2,4
5	6,3	27,8	2,8	8,0	35,6	1,8
4	5,0	22,2	2,2	6,7	29,7	1,4
3	3,9	17,4	1,5	4,2	18,5	0,8
2	2,0	8,9	0,8	2,0	8,9	0,4
1	1,0	4,4	0,4	1,0	4,4	0,2
-1	0,9	4,1	0,4	0,8	3,3	0,2
-2	1,0	4,4	0,7	1,0	4,4	0,4
-3	2,0	8,9	1,2	2,5	11,1	0,8
-4	2,6	11,5	1,8	3,5	15,6	1,3
-5	3,0	13,3	2,4	4,0	17,8	1,6
-6	4,0	17,8	2,8	5,0	22,2	2,1
-7	4,5	20,0	3,8	6,0	26,7	2,7
-8	5,5	24,5	4,7	7,5	33,4	3,4
-9	6,5	28,9	5,7	8,7	38,6	4,1
-10	7,5	33,4	6,9	9,7	43,0	5,0
-11	8,5	37,8	8,4	11,0	48,9	6,1

Impostazione della velocità dell'elica	Sorgente di alimentazione da 12,8 V CC			Sorgente di alimentazione da 25,6 V CC		
	Spinta (lb)	Spinta (N)	Corrente (A)	Spinta (lb)	Spinta (N)	Corrente (A)
-12	9,5	42,3	10,3	12,5	55,6	7,5
-13	10,7	47,4	11,9	14,3	63,4	8,9
-14	11,8	52,3	13,8	16,0	71,2	10,7
-15	13,8	61,2	16,8	17,8	79,3	12,4
-16	13,8	61,5	19,5	19,5	86,7	14,7
-17	16,0	71,2	22,6	22,2	98,6	17,6
-18	17,8	79,3	26,5	24,3	107,9	20,9
-19	19,8	87,9	32,0	26,8	119,0	23,9
-20	20,5	91,2	33,7	27,5	122,3	25,4

**NOTA:** i valori negativi della velocità di propulsione si riferiscono all'elica in funzione in retromarcia (*Spinta in retromarcia*, pagina 22).

## Telecomando

Dimensioni (LxAxP)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 <sup>1</sup> /4 poll.)
Peso	109 g (3,8 once) senza batterie
Materiale	Nylon rinforzato con fibra di vetro
Tipo di schermo	Anti-riflesso, MIP (Memory-In-Pixel) trasflettivo
Risoluzione dello schermo	R240 x 240 pixel
Dimensioni dello schermo (diametro)	30,2 mm (1 <sup>3</sup> / <sub>16</sub> poll.)
Temperatura operativa	Da -15 a 55 °C (da 5 a 131 °F)
Temperatura di stoccaggio	Da -40 a 85 °C (da -40 a 185 °F)
Tipo di batteria	2 AA (non incluse)
Durata della batteria	240 ore, uso tipico
Frequenza radio	2,4 GHz @ 10,0 dBm nominali
Classificazione di impermeabilità	IEC 60529 IPX7 <sup>7</sup>
Distanza di sicurezza dalla bussola	15 cm (6 poll.)

<sup>7</sup> Resiste all'esposizione accidentale all'acqua fino a 1 m per 30 min.

## Specifiche del

Peso	21,635 g (modello nero) 21,222 g (modello bianco)
Tipo di batteria	Batteria a bottone al litio CR2032
Temperatura operativa	Da -15° a 60 °C (da 5° a 140 °F)
Distanza di sicurezza dalla bussola	5 cm (1,97 poll.)
Classificazione di impermeabilità	IEC 60529 IPX8 (5 ATM) <sup>8</sup>
Frequenza wireless e potenza di trasmissione	2,4 GHz @ +8 dBm nominali

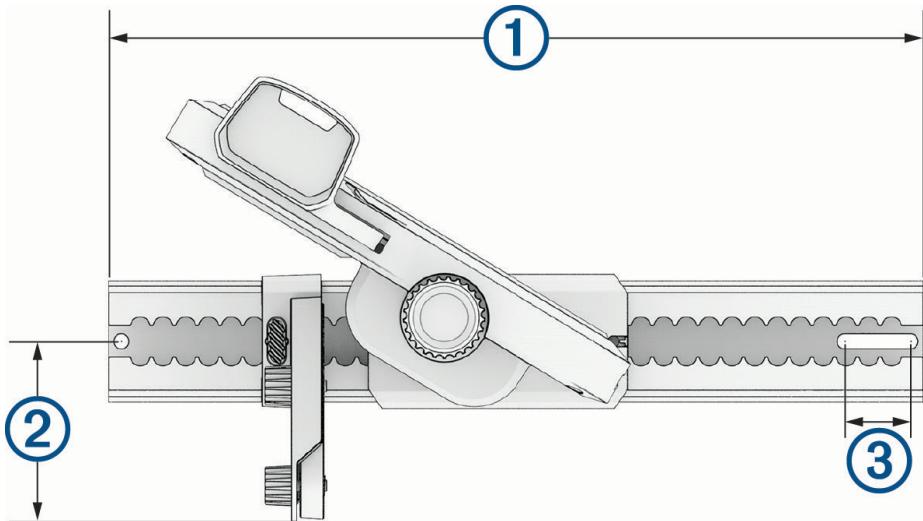
## Pedali Power Steer

I pedali Power Steer sono inclusi solo in alcuni modelli.

Peso (sistema completo, incluse le guide)	3,08 kg (6,8 lb)
Temperatura operativa	Da -5° a 40 °C (da 23° a 104 °F)
Temperatura di stoccaggio	Da -40 a 85 °C (da -40 a 185 °F)
Classificazione di impermeabilità	IEC 60529 IPX7 <sup>9</sup>
Distanza di sicurezza dalla bussola	61 cm (24 poll.)
Alimentazione	2 batterie AA per pedale
Frequenza wireless e potenza di trasmissione	2,4 GHz a 9,1 dBm massimo

<sup>8</sup> Resiste all'esposizione accidentale all'acqua fino a 50 m per 30 min. Per ulteriori informazioni, visitare la pagina [garmin.com/waterrating](http://garmin.com/waterrating).  
<sup>9</sup> Resiste all'esposizione accidentale all'acqua fino a 1 metro per 30 minuti.

## Dimensioni



①	394 mm (15 1/2 poll.)
②	87 mm (3 7/16 pollici) minimo (braccio stabilizzatore corto) 196 mm (7 11/16 pollici) massimo (braccio stabilizzatore lungo)
③	32 mm (1 1/4 poll.)



④	141 mm (5 9/16 poll.)
⑤	21 mm (13/16 poll.)

## Interfacce e servizi di rete

L'apparecchiatura, se collegata tramite Wi-Fi, può utilizzare queste interfacce e servizi di rete. Queste interfacce e servizi sono abilitate per impostazione predefinita, non possono essere disabilitate e sono necessarie per il corretto funzionamento dell'apparecchiatura.

- Servizi Garmin proprietari
- DHCP
- HTTP
- mDNS
- Telnet

**NOTA:** quando si collega l'attrezzatura alla rete, le informazioni private vengono sincronizzate con il dispositivo appena aggiunto.

[support.garmin.com](https://support.garmin.com)