

GARMIN®

GHC™ 20



Īpašnieka rokasgrāmata

© 2021 Garmin Ltd. vai tā meitasuzņēmumi

Visas tiesības paturētas. Saskaņā ar autortiesību likumiem šo rokasgrāmatu nedrīkst ne pilnībā, ne daļēji kopēt bez Garmin rakstiskas piekrišanas. Garmin patur tiesības veikt savu produktu izmaiņas vai uzlabojumus un mainīt šīs rokasgrāmatas saturu, par šādām izmaiņām vai uzlabojumiem nepaziņojot nevienai personai vai organizācijai. Lai saņemtu nesenākos atjauninājumus un papildinformāciju par šī produkta lietošanu, dodieties uz www.garmin.com.

Garmin® and the Garmin logo are trademarks of Garmin Ltd. or its subsidiaries, registered in the USA and other countries. GHC™ and Shadow Drive™ are trademarks of Garmin Ltd. or its subsidiaries. These trademarks may not be used without the express permission of Garmin.

NMEA®, NMEA 2000®, and the NMEA 2000® logo are registered trademarks of the National Marine Electronics Association.

Saturs

Ievads	1
Ierīces pārskats.....	1
Kursa ekrāns	2
Gaidstāves režīms.....	2
Motorkutera autopilota darbība	2
Kursa saglabāšana.....	2
Autopilota aktivizēšana.....	3
Kursa korigēšana.....	3
Shadow Drive iespējošana.....	3
Shadow Drive jutības	
pielāgošana.....	3
Kursa korigēšana ar stūresratu.....	3
Stūrēšanas režīma izvēle.....	3
Kursa korigēšana ar taustiņiem.....	3
Soļveida stūrēšanas palielinājuma	
korigēšana.....	3
Virziena vadība.....	4
Virziena vadības iespējošana.....	4
Virziena vadības izmantošana.....	4
Kursa ieturēšanas vadības modeļi.....	4
Zigzaga modelis.....	4
Zigzaga modeļa iestatīšana.....	4
Zigzaga modeļa izmantošana.....	4
Apļu modelis.....	4
Apļu modeļa iestatīšana.....	4
Apļu modeļa izmantošana.....	4
U veida pagriezienu modelis.....	5
Sekošana U veida pagriezienu	
modelim.....	5
Viljamsona pagrieziens.....	5
Sekošana Viljamsona pagriezienu	
modelim.....	5
Kursa ieturēšanas vadības modeļa	
atcelšana.....	5
GPS vadības modeļi.....	5
GPS vadības maršruta	
izmantošana.....	6
Orbītas modelis.....	6
Āboliņlapas modelis.....	6
Meklēšanas modelis.....	6
Burulaivas autopilota darbība	7
Vēja aizture.....	7

Vēja aiztures tipa iestatīšana.....	7
Vēja aiztures aktivizēšana.....	7
Vēja aiztures aktivizēšana no režīma	
Kursa saglabāšana.....	7
Vēja aiztures leņķa regulēšana ar	
autopilotu.....	7
Halzstūris un halzēšana.....	7
Caurgriešana un halzēšana režīmā	
Kursa saglabāšana.....	7
Caurgriešana un halzēšana režīmā	
Vēja aizture.....	8
Halzstūra un halzēšanas aizkaves	
iestatīšana.....	8
Halzēšanas ierobežotāja	
iespējošana.....	8
Autopilot atbildes korigēšana.....	8

Ierīces konfigurēšana..... 8

Lietotāja autopilota iestatījumi.....	8
Tālvadības pults konfigurēšana.....	8
Tālvadības pults meklēšana.....	8
Pāra savienojuma ar tālvadības pulti	
veidošana.....	9
Tālvadības pogu darbību	
piešķiršana.....	9
Tālvadības pults atvienošana.....	9
Displeja iestatījumi.....	9
Sistēmas iestatījumi.....	9
Prioritārā kursa avota atlase.....	10

Rādītājs..... 11

Ievads

⚠ BRĪDINĀJUMS

Skatiet ierīces komplektācijā iekļauto ceļvedi *Svarīga informācija par drošību un ierīci*, lai uzzinātu uz ierīci attiecināmos brīdinājumus un citu svarīgu informāciju.

Jūs atbildat par savas laivas drošu un piesardzīgu darbību. Autopilots ir rīks, kas uzlabo jūsu spēju vadīt laivu. Tas neatbrīvo jūs no atbildības par drošu laivas vadību. Izvairieties no navigācijas riskiem un nekad neatstājiēt stūri bez uzraudzības.

Jūs atbildat par savas laivas drošu un piesardzīgu darbību. Sonārs ir rīks, kas ļauj jums labāk izzināt ūdens vidi zem laivas. Tas neatbrīvo jūs no atbildības vērot ūdeni ap laivu naviģēšanas laikā.

Autopilotu mācieties izmantot mierīgos ūdeņos, kuros nav risku.

Esiet piesardzīgi, izmantojot autopilotu ūdenī bīstamu vietu, piemēram, doku, pāļu vai citu laivu, tuvumā.

Autopilota sistēma pastāvīgi koriģē laivas stūrēšanu, lai saglabātu nemainīgu kursu. Papildus pamata kursa saglabāšanas funkcijai, sistēma ļauj manuāli vadīt un piedāvā vairākus automātiskas vadības funkciju režīmus un modeļus.

Jūs varat vadīt autopilota sistēmu, izmantojot stūresrata vadības ierīci. Izmantojot stūresrata vadību, varat aktivizēt un vadīt, iestatīt un pielāgot autopilota sistēmu.

Informāciju par uzstādīšanu skatiet katrai ierīcei pievienotajā uzstādīšanas instrukcijā.

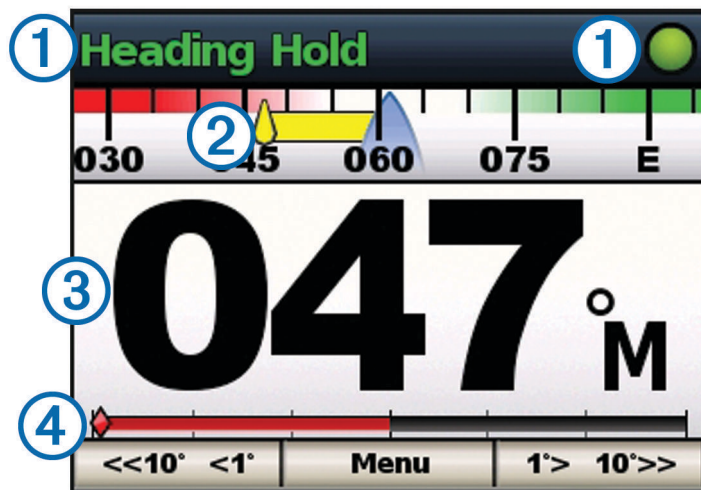
Ierīces pārskats



- 1 Atlasiet, lai pārslēgtu autopilotu gaidstāves režīmā un atgrieztos kursa ekrānā.
- 2 Atlasiet, lai atvērtu izvēlni vai izpildītu funkciju, kas norādīta virs taustiņa.
- 3 Atlasiet, lai atvērtu displeja iestatījumu izvēlni. Nospiediet divreiz, lai regulētu fona apgaismojumu. Turiet nospiestu, lai izslēgtu ierīci.

Kursa ekrāns

Kursa ekrāns rāda autopilota statusu.



Autopilota statuss/autopilota statusa rādītājs.

① Kad ierīce ir gaidstāves režīmā, dzeltenā krāsā ir redzams uzraksts "Gaidstāve", un autopilota statusa rādītājs ir redzams dzeltenā krāsā.

Kad ierīce ir kursa saglabāšanas režīmā, zaļā krāsā ir redzams uzraksts "Kursa saglabāšana", un autopilota statusa rādītājs ir redzams zaļā krāsā.

② Kursa virziena rādītājs.

③ Faktiskais kurss (gaidstāves režīmā)
Izraudzītais kurss (ar aktivizētu autopilotu)

④ Stūres pozīcijas rādītājs (šī funkcija ir pieejama tikai laikā, kad pievienots stūres sensors).

Gaidstāves režīms

⚠ UZMANĪBU

Gaidstāves režīmā autopilots nevada laivu. Gaidstāves režīmā jūs uzņematies atbildību par stūresratu.

Gaidstāves režīmā jūs varat aktivizēt autopilotu un koriģēt iestatījumus.

Kad ierīce ir gaidstāves režīmā, ekrāna augšējā stūrī pa labi dzeltenā krāsā ir redzams uzraksts "Gaidstāve" un iedegas dzeltens gaismas diodes rādītājs.

Motorkutera autopilota darbība

Kursa saglabāšana

Jūs varat aktivizēt autopilota kursa saglabāšanas funkciju, lai saglabātu pašreizējo kursu, neveicot stūrēšanu ar stūresratu.

Autopilota aktivizēšana

Kad aktivizējat autopilotu, tas pārņem laivas galvenās stūres vadību un vada laivu, lai saglabātu izraudzīto kursu.

Kursa ekrānā atlasiet **Engage**.

Kad ierīce ir kursa saglabāšanas režīmā, kursa ekrāna augšā zaļā krāsā ir redzams "Kursa saglabāšana", un augšējā stūrī pa labi ir redzama zaļa ikona. Jūsu izraudzītais kurss ir redzams kursa ekrāna centrā.

Kursa korigēšana

Kad autopilots ir aktivizēts, jūs varat korigēt kursu, izmantojot taustiņus stūresrata vadībā, vai izmantot stūresratu, ja autopilots ir aprīkots ar Shadow Drive™ tehnoloģiju.

Shadow Drive iespējošana

PIEZĪME. funkcija Shadow Drive ir paredzēta izmantošanai vienīgi ar glisējošā tipa laivas korpusu vai ūdensizspaida tipa laivas korpusu.

Atlasiet **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Shadow Drive**.

Shadow Drive jutības pielāgošana

Atlasiet **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Shadow Drive Sensitivity**.

Kursa korigēšana ar stūresratu

PIEZĪME. jums ir jāiespējo Shadow Drive funkcija, lai varētu korigēt kursu, izmantojot stūresratu ([Shadow Drive iespējošana, 3. lappuse](#)).

Ar aktivizētu autopilotu manuāli stūrējiet laivu.

Autopilots aktivizē Shadow Drive režīmu.

Kad atbrīvojat stūresratu un manuāli saglabājat noteiktu kursu dažas sekundes, autopilots atjauno kursa saglabāšanu jaunajā kursā. Ir redzams kursa virziena rādītājs, un autopilota statusa rādītājs iedegas zaļā krāsā, lai norādītu, ka autopilots vada laivu.

Stūrēšanas režīma izvēle

Vadības ar stūresratu režīms pagriež laivu ar 1° palielinājumu, kad atlasāt taustiņu.

Soļveida stūrēšanas režīms pagriež laivu ar palielinājumu 10°. Soļveida stūrēšanas pagriežiena lieluma palielinājumu varat pielāgot ([Soļveida stūrēšanas palielinājuma korigēšana, 3. lappuse](#)).

1 Atlasiet **Menu**.

2 Atlasiet **Steering Mode**, lai pārslēgtu starp vadības ar stūresratu režīmu un soļveida stūrēšanas režīmu.

PIEZĪME. vadības ar stūresratu režīms ir paredzēts izmantošanai vienīgi ar glisējošā tipa laivas korpusu vai ūdensizspaida tipa laivas korpusu.

Kursa korigēšana ar taustiņiem

Lai vadītu laivu, izmantojot taustiņus stūresrata vadības apakšā, ir jāaktivizē autopilots.

• Atlasiet  vai , lai izmantotu vadības ar stūresratu režīmu.

PIEZĪME. vadības ar stūresratu režīms ir paredzēts izmantošanai vienīgi ar glisējošā tipa laivas korpusu vai ūdensizspaida tipa laivas korpusu.

• Saglabājiet **1° > 10° >>** vai **<< 10° < 1°**, lai izmantotu soļveida stūrēšanas režīmu.

Soļveida stūrēšanas palielinājuma korigēšana

1 Atlasiet **Menu > Steering Mode > Step Turn Size**.

2 Atlasiet  vai .

3 Atlasiet **Done**.

Virziena vadība

Virziena vadība informē autopilotu, kurā virzienā laiva pārvietojas (uz priekšu vai atpakaļ), izmantojot stūresrata vadību.

Virziena vadības iespējošana

- 1 Atlasiet **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Direction Control**.
- 2 Atlasiet **Enabled**.

Virziena vadības izmantošana

Lai izmantotu virziena vadību, ir jāiespējo virziena vadības funkcija (*Virziena vadības iespējošana, 4. lappuse*).

Pārvietojoties gaidstāves režīmā, atlasiet **Direction**.

📍 redzams augšējā stūrī pa labi.

Kursa ieturēšanas vadības modeļi

⚠️ BRĪDINĀJUMS

Jūs atbildat par savas laivas drošu darbību. Nesāciet vadīt laivu, pirms nepārbaudāt, ka ūdenī nav šķēršļu.

Autopilots zvejā var vadīt laivu iepriekš iestatītos vadības modeļos, un tas var veikt arī citus īpašus manevrus, piemēram, U veida un Viljamsona pagriezienus.

Vadība saskaņā ar kursa modeli nebalstās uz GPS, un to var izmantot bez GPS ierīces savienojuma ar autopilotu.

Zigzaga modelis

Zigzaga modelis vada laivu no kreisā borta uz labo un atpakaļ noteiktā laikā un leņķī šķērsām pašreizējam kursam.

Zigzaga modeļa iestatīšana

Jūs varat mainīt zigzaga modeļa amplitūdu un periodu. Noklusējuma vērtības ir 30° un 1,5 minūtes.

- 1 Atlasiet **Menu > Pattern Steering > Zigzag > Setup > Zigzag Amplitude**.
- 2 Atlasiet **↑** vai **↓**, lai iestatītu amplitūdu ar palielinājumu 5°.
- 3 Atlasiet **Done**.
- 4 Atlasiet **Setup > Zigzag Period**.
- 5 Atlasiet **↑** vai **↓**, lai iestatītu periodu.
- 6 Atlasiet **Done**.

Zigzaga modeļa izmantošana

Atlasiet **Menu > Pattern Steering > Zigzag > Engage**.

Apļu modelis

Apļu modelis nepārtraukti vada laivu pa apli noteiktā virzienā un ar noteiktu laika intervālu.

Apļu modeļa iestatīšana

- 1 Atlasiet **Menu > Pattern Steering > Circles > Time**.
- 2 Atlasiet **↑** vai **↓**, lai iestatītu laiku.
- 3 Atlasiet **Done**.

Apļu modeļa izmantošana

- 1 Atlasiet **Menu > Pattern Steering > Circles > Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Atlasiet **➡**, lai sāktu pagriezienu pulksteņrādītāju kustības virzienā.
 - Atlasiet **⬅**, lai sāktu pagriezienu pretēji pulksteņrādītāju kustības virzienam.

U veida pagriezienu modelis

U veida pagriezienu modelis pagriež laivu par 180° un saglabā jaunu kursu. Nav iestatījumu, kas ļautu koriģēt veida pagriezienu modeli.

Sekošana U veida pagriezienu modelim

- 1 Atlasiet **Menu > Pattern Steering > U-Turn > Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Atlasiet ➡, lai sāktu laivas labā borta pagriezienu.
 - Atlasiet ➡, lai sāktu laivas kreisā borta pagriezienu.

Viljamsona pagrieziens

Viljamsona pagriezienu modelis pagriež laivu atpakaļ, lai pārvietotos pa vietu, kur Viljamsona pagriezienu modeli aktivizējāt. Nav iestatījumu, kas ļautu koriģēt Viljamsona pagriezienu modeli.

Viljamsona pagriezienu modeli var izmantot situācijās, kad cilvēks atrodas aiz borta.

Sekošana Viljamsona pagriezienu modelim

⚠ BRĪDINĀJUMS

Viljamsona pagriezienu modeli nenosaka GPS, un to ietekmē vējš un ātrums. Esiet gatavībā koriģēt droseli un pārņemt stūresratu, lai novērstu bīstamu situāciju cilvēkam ūdenī.

⚠ UZMANĪBU

Izmantojot šo modeli, laivas ātrumam ir jābūt zem plānotā ātruma.

- 1 Atlasiet **Menu > Pattern Steering > Williamson Turn > Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Atlasiet ➡, lai sāktu laivas labā borta pagriezienu.
 - Atlasiet ➡, lai sāktu laivas kreisā borta pagriezienu.

Kursa ieturēšanas vadības modeļa atcelšana

- Fiziski vadiet laivu.
PIEZĪME. lai atceltu kursa ieturēšanas vadības modeli, ir jāiespējo Shadow Drive, fiziski vadot laivu.
- Atlasiet ➡ vai ➡, lai atceltu modeli, izmantojot vadības ar stūresratu režīmu.
- Atlasiet <<10° <1° vai 1° > 10°>>, lai atceltu modeli, izmantojot soļveida stūrēšanas režīmu.
- Select **Standby**.

GPS vadības modeļi

⚠ BRĪDINĀJUMS

Jūs atbildat par savas laivas drošu darbību. Nesāciet vadīt laivu, izmantojot GPS modeli, pirms nepārliedzināties, ka ūdenī nav šķēršļu.

⚠ UZMANĪBU

Garmin® iesaka izmantot funkciju Sekot maršrutam vienīgi, kad motors nedarbojas ar pilnu jaudu. Funkcijas Sekot maršrutam izmantošana burājot var izraisīt negaidītu halzēšanu, riskējot bojāt burulaivu. Nepieskatītas buras vai takelāža negaidīta halzēšanas manevra laikā var tikt bojātas vai izraisīt traumu komandas dalībniekam vai pasažierim.

PIEZĪME. lai sekotu GPS vadības modelim, autopilotam ir jābūt pievienotam pie NMEA 2000® vai NMEA® 0183 saderīga karšu plotera.

Autopilots var vadīt laivu pa maršrutu, kas ir noteikts GPS ierīcē vai iepriekš iestatītos modeļos, pamatojoties uz GPS atrašanās vietu (ceļa punktu). Lai izmantotu GPS vadību, ir nepieciešama saderīga GPS ierīce, kas ir savienojumā ar autopilotu, izmantojot NMEA 2000 vai NMEA 0183. GPS vadības modeļi balstās uz GPS ceļa punktu, uz kuru jūs aktīvi navigējat, izmantojot izvēles GPS ierīci. Šo ceļa punktu dēvē par aktīvo ceļa punktu.

GPS vadības maršruta izmantošana

Autopilots var vadīt laivu saskaņā ar maršrutu, kas ir noteikts saderīgā GPS ierīcē.

- 1 Izveidojiet maršrutu un naviģējiet pa to savā GPS ierīcē.
- 2 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Follow Route**.

Orbītas modelis

Orbītas modelis vada laivu nepārtrauktā aplī ap aktīvo ceļa punktu. Apļa lielumu nosaka jūsu attālums no ceļa punkta, kad sākat orbītas modeli.

Orbītas modeļa izmantošana

- 1 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Orbit** > **Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Atlasiet ➡, lai sāktu pagriezienu pulksteņrādītāju kustības virzienā.
 - Atlasiet ⬅, lai sāktu pagriezienu pretēji pulksteņrādītāju kustības virzienam.

Āboliņlapas modelis

Āboliņlapas modelis vada laivu, atkārtoti šķērsojot aktīvo ceļa punktu. Kad sākat āboliņlapas modeli, autopilots vada laivu uz aktīvo ceļa punktu un sāk āboliņlapas modeli.

Āboliņlapas modeļa iestatīšana

Jūs varat koriģēt attālumu no ceļa punkta, kādā autopilots pagriež laivu, lai vēlreiz šķērsotu ceļa punktu. Noklusējuma iestatījums pagriež laivu 1000 pēdu (300 m) diapazonā no aktīvā ceļa punkta. starp ceļa punktu un atrašanās vietu, kur autopilots pagriež laivu.

- 1 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Cloverleaf** > **Length**.
- 2 Atlasiet ⬆ vai ⬇, lai iestatītu diapazonu.
- 3 Atlasiet **Done**.

Āboliņlapas modeļa izmantošana

- 1 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Cloverleaf** > **Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Lai sāktu labā borta pagriezienu, atlasiet ➡.
 - Lai sāktu kreisā borta pagriezienu, atlasiet ⬅.

Meklēšanas modelis

Meklēšanas modelis vada laivu arvien lielākos apļos uz āru no aktīvā ceļa punkta, veidojot spirālveida modeli. Kad sākat meklēšanas modeli, autopilots vada laivu uz aktīvo ceļa punktu un sāk modeli..

Meklēšanas modeļa iestatīšana

Jūs varat koriģēt attālumu starp katru apli spirālē. Noklusējuma attālums starp apliem ir 50 pēdu (20 m).

- 1 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Search** > **Spacing**.
- 2 Atlasiet ⬆ vai ⬇, lai iestatītu attālumu.
- 3 Atlasiet **Done**.

Meklēšanas modeļa izmantošana

- 1 Atlasiet **Menu** > **GPS Steering** > **Search** > **Engage**.
- 2 Atlasiet opciju:
 - Lai sāktu labā borta pagriezienu, atlasiet ➡.
 - Lai sāktu kreisā borta pagriezienu, atlasiet ⬅.

Burulaivas autopilota darbība

UZMANĪBU

Kad autopilots ir aktivizēts, tas vada tikai stūri. Kamēr darbojas autopilots, laivas komanda joprojām atbild par burāšanu kopumā.

Papildus kursa saglabāšanai autopilotu varat izmantot arī, lai saglabātu vēja aizturi. Autopilotu varat izmantot arī stūres vadībai caurgriešanas un halzēšanas laikā.

Vēja aizture

Autopilotu varat iestatīt tā, lai saglabātu noteiktu stāvokli attiecībā pret pašreizējo vēja leņķi. Lai veiktu vēja aizturi vai uz vēju bāzētu caurgriešanu un halzēšanu, ierīcei ir jābūt savienojumā ar NMEA 2000 vai NMEA 0183 saderīgu vēja sensoru.

Vēja aiztures tipa iestatīšana

Lai iespējotu vēja aiztures tipu, jāizveido NMEA 2000 vai NMEA 0183 vēja sensora savienojums ar autopilotu. Informāciju par uzlabota autopilota konfigurāciju skatiet autopilotam pievienotajā uzstādīšanas instrukcijā.

1 Atlasiet **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Wind Hold Type**.

2 Atlasiet **Apparent** vai **True**.

Vēja aiztures aktivizēšana

Lai iespējotu vēja aiztures tipu, jāizveido NMEA 2000 vai NMEA 0183 vēja sensora savienojums ar autopilotu.

Kad autopilots ir gaidstāves režīmā, atlasiet **Wind Hold**.

Vēja aiztures aktivizēšana no režīma Kursā saglabāšana

Lai iespējotu vēja aiztures tipu, jāizveido NMEA 2000 vai NMEA 0183 vēja sensora savienojums ar autopilotu.

Kad kursa saglabāšana ir aktivizēta, atlasiet **Menu > Wind Hold**.

Vēja aiztures leņķa regulēšana ar autopilotu

Kad vēja aizture ir iespējota, vēja aiztures leņķi varat regulēt, izmantojot autopilotu.

- Lai regulētu vēja aizturi ar palielinājumu vai samazinājumu par 1°, atlasiet <<10° <1° vai 1°> 10°>>.
- Lai regulētu vēja aizturi ar palielinājumu vai samazinājumu par 10°, nospiediet <<10° <1° vai 1°> 10°>>.

Halzstūris un halzēšana

Varat iestatīt, lai autopilots veic caurgriešanu un halzēšanu, kamēr aktivizēta kursa saglabāšana vai vēja aizture.

Caugrgriešana un halzēšana režīmā Kursā saglabāšana

1 Aktivizējiet kursa saglabāšanu (*Autopilota aktivizēšana, 3. lappuse*).

2 Atlasiet **Menu > Tack/Gybe**.

3 Atlasiet  vai , lai izvēlētos virzienu.

Autopilots vada jūsu laivu pa caurgriešanu un halzēšanu, un kursa ekrānā ir redzams "Caugrgriešana", līdz manevrs ir pabeigts.

Caurgriešana un halzēšana režīmā Vēja aizture

Lai aktivizētu režīmu Vēja aizture, ir jāuzstāda vēja sensors.

- 1 Aktivizēt vēja aizturi (*Vēja aiztures aktivizēšana, 7. lappuse*).
- 2 Atlasiet **Menu** > **Tack/Gybe**.
- 3 Atlasiet **Tack** vai **Gybe**.

Autopilot vada laivu caur caurgriešanu un halzēšanu, un informācija par caurgriešanas un halzēšanas gaitu ir redzama ekrānā.

Halzstūra un halzēšanas aizkaves iestatīšana

Halzstūra un halzēšanas aizkave ļauj aizkavēt halzstūri un halzēšanu pēc manevra uzsākšanas.

- 1 Atlasiet **Menu** > **Setup** > **User Autopilot Setup** > **Sailing Configuration** > **Tack/Gybe Delay**.
- 2 Atlasiet aizkaves ilgumu.
- 3 Ja vajadzīgs, atlasiet **Done**.

Halzēšanas ierobežotāja iespējošana

PIEZĪME. halzēšanas ierobežotājs nemazina jūsu iespēju manuāli veikt halzēšanu, izmantojot stūres vai redāna vadību

Halzēšanas ierobežotājs neļauj autopilotam veikt halzēšanu.

- 1 Atlasiet **Menu** > **Setup** > **User Autopilot Setup** > **Sailing Configuration** > **Gybe Inhibitor**.
- 2 Atlasiet **Enabled**.

Autopilot atbildes korigēšana

Burulaivas režīmā iestatījums Response ļauj ātri korigēt stūres pastiprinājumu, lai reaģētu uz dažādiem vēja apstākļiem.

- 1 Autopilota ekrānā atlasiet **Menu** > **Response**.
- 2 Korigējiet pastiprinājuma atbildi.

Ja ir nepieciešama labāka pastiprinātāja reakcija un ātrāka darbība, palieliniet vērtību. Ja pastiprinātāja darbība ir pārāk ātra, samaziniet vērtību.

Ierīces konfigurēšana

Lietotāja autopilota iestatījumi

Atlasiet **Menu** > **Setup** > **User Autopilot Setup**.

Power Mode: iestata ierīces jaudas režīmu kā normālu vai ekonomijas režīmu. Jaudas ekonomijas režīms ļauj iestatīt jaudas procentuālo vērtību, lai izmantotu autopilotu.

Power Saver: pārvalda autopilota agresivitāti. Jaudas taupīšanas režīmā autopilots veic mazāk pielāgojumu.

Wind Limiter: samazina pagrieziena ātrumu, kad vēja virziens tuvojas pakaļgalam, pārvietojoties burulaivas režīmā halzēšanas laikā. Ja pagrieziena ātrums ir pārāk mazs, samaziniet šo vērtību. Ja pagrieziena ātrums ir pārāk liels, palieliniet šo vērtību.

Tālvadības pults konfigurēšana

PIEZĪME. Garmin quatix® pulksteni var konfigurēt, lai tas darbojas kā stūresrata vadības tālvadības pults. Lai iegūtu pilnīgāku informāciju, skatiet pulkstenim pievienoto instrukciju.

Pie stūresrata vadības varat pievienot vienu papildu izvēles tālvadības pulti.

Atlasiet **Menu** > **Setup** > **Remote**.

Tālvadības pults meklēšana

Atlasiet **Menu** > **Setup** > **Remote** > **Search for Remote**.

Pāra savienojuma ar tālvadības pulti veidošana

- 1 Meklējiet tālvadības pulti (*Tālvadības pults meklēšana*, 8. lappuse).
- 2 Sāciet tālvadības pults savienošanu pārī saskaņā ar šim piederumam pievienoto instrukciju.
Pēc tālvadības pults sekmīga pāra savienojuma izveides stūresrata vadībā ir redzams ziņojums.
- 3 Atlasiet **Connect**.

Tālvadības pogu darbību piešķiršana

UZMANĪBU

Ja jūs piešķirat modeli tālvadības pults pogām, neaizmirstiet, ka jūs atbildat par drošu laivas darbību. Nesāciet modeli, pirms nepārliedzināties, ka ūdenī nav šķēršļu.

PIEZĪME. ja piešķirat virzienu badību pogai uz tālvadības pults, autopilotam ir jābūt gaidstāves režīmā, lai mainītu virzienu (uz priekšu vai atpakaļ).

- 1 Atlasiet **Menu > Setup > Remote**.
- 2 Atlasiet tālvadības pults pogu, lai piešķirtu tai darbību.
- 3 Atlasiet pogas darbību:
- 4 Ja nepieciešams, atkārtojiet 2. un 3. darbību pārējām pogām.

Tālvadības pults atvienošana

- 1 Atlasiet **Menu > Setup > Remote**.
- 2 Atlasiet **Disconnect Remote**.

Displeja iestatījumi

Atlasiet **Menu > Setup > Display**.

Krāsu režīms: iestata ierīci, lai rādītu displejā dienas vai nakts krāsas.

Konfigurēt krāsas: iestata krāsu konfigurēšanu katram krāsas režīmam. Dienas krāsu režīmam varat atlasīt pilnu krāsu vai augsta kontrasta krāsu konfigurāciju. Nakts krāsu režīmam varat atlasīt pilnu krāsu, sarkanas un melnas vai zaļas un melnas krāsas konfigurāciju.

Fona apgaismojums: iestata fona apgaismojuma līmeni.

Tīkla koplietošana: ļauj koplietot krāsu režīmu, krāsu konfigurāciju un fona apgaismojuma iestatījumus ar citā ierīcēm NMEA 2000 tīklā.

Sistēmas iestatījumi

Atlasiet **Menu > Setup > System**.

Units: iestata mērvienības.

Heading: iestata atsauci, ko izmanto, aprēķinot kursa informāciju.

Variance: korigē novirzi no faktiskajiem ziemeļiem. Šis iestatījums ir pieejams vienīgi, kad kurss ir iestatīts kā Faktiskie.

Beeper: iestata, vai un kad tiek izmantotas skaņas.

Auto Power: iespējo ierīci, lai tā ieslēdzas automātiski, kad NMEA 2000 tīkls ieslēdzas.

GHC Zema sprieg. brīdinājums: aktivizē skaņas signālu, kad ierīcei pievienotā elektrobarošanas avota spriegums krītas zem noteiktā līmeņa.

Language: iestata ekrāna valodu.

Operating Mode: ļauj iestatīt darbības režīmu kā normālu vai veikala demonstrācijas režīmu.

System Information: ļauj skatīt programmatūras informāciju.

Factory Defaults: atiestata ierīci rūpnīcas noklusējuma iestatījumos.

Prioritārā kursa avota atlase

Ja jums tīklā ir vairāk nekā viens kursa avots, varat atlasīt savu prioritāro avotu. Avots var būt saderīgs ar GPS kompasu vai magnētisko kursa sensoru.

IEVĒRĪBAI

Lai iegūtu labākus rezultātus, izmantojiet Garmin sensoru kursa avotam. Izmantojot trešās personas GPS kompasu, datu piegāde var būt kļūdaina, kā arī var rasties pārmērīgi kavējumi. Autopilotam ir nepieciešama laikus piegādāta informācija, tādēļ GPS atrašanās vietai vai ātrumam bieži nevar izmantot trešās personas GPS kompasa datus. Ja tiks izmantots trešās personas GPS kompass, autopilots periodiski, visticamāk, ziņos par navigācijas datu un ātruma avota zudumu.

1 Atlasiet **Menu > Setup > Preferred Sources > Heading Source**

2 Atlasiet avotu.

Ja atlasītais kursa avots nav pieejams, autopilota ekrānā nekādi dati netiek rādīti. Ja iespējams, jums ir jāatlasa cits kursa avots.

Rādītājs

A

autopilots [3, 8](#)

B

buras pārsviešana. [7](#) . *Skatiet* caurgriešana un halzēšana *Skatiet arī* caurgriešana un halzēšana
burāšana [8](#)

C

caurgriešana un halzēšana [7, 8](#)
kursa saglabāšana [7](#)
vēja aizture [7](#)

D

displeja iestatījumi [9](#)

G

gaidstāve [2](#)
GPS vadība [5, 6](#)

H

halzēšana. *Skatiet* caurgriešana un halzēšana

I

iestatījumi [8, 9](#)

J

jaudas režīmsjaudas taupīšana [8](#)

K

kurss [2, 3](#)
kursa saglabāšana [2, 3, 7](#)
regulēšana [3](#)
Shadow Drive [3](#)

M

meklēšanas modelis [6](#)

O

orbītas modelis [6](#)

P

prioritārais datu avots [10](#)

S

Shadow Drive
iespējošana [3](#)
jutība [3](#)
sistēma, sistēmas informācija [9](#)
soļveida stūrēšanas režīms, soļa pagrieziena lielums [3](#)
stūrēšanas režīms, atlase [3](#)

T

tālvadība [8](#)
atvienošana [9](#)
savienošana pāri [9](#)
tālvadības pultsmeklēšana [8](#)

V

vadība saskaņā ar kursa modeli [4, 5](#)
apļu modelis [4](#)
u veida pagrieziena modelis [5](#)
Viljamsona pagrieziena modelis [5](#)
Viljamsona pagrieziens [5](#)
zīgzaģa modelis [4](#)
vēja aizture [7, 8](#)
regulēšana [7](#)
virziena vadība [4, 8](#)

