

GARMIN®

GHC™ 20



Kasutusjuhend

© 2021 Garmin Ltd. või selle filiaalid

Kõik õigused kaitstud. Vastavalt autoriõigusseadustele ei tohi käesolevat juhendit kopeerida ei osaliselt ega täielikult ilma Garmini-poolse kirjaliku nõusolekuta. Garmin jätab endale õiguse muuta või parendada oma tooteid ning teha käesolevasse juhendisse muudatusi ilma kohustuseta sellest isikuid või organisatsioone selliste muudatuste või parenduste tegemisest teavitada. Toote kasutamise kohta lisateabe ning värskemate uuenduste saamiseks külastage veebilehte www.garmin.com.

Garmin® and the Garmin logo are trademarks of Garmin Ltd. or its subsidiaries, registered in the USA and other countries. GHC™ and Shadow Drive™ are trademarks of Garmin Ltd. or its subsidiaries. These trademarks may not be used without the express permission of Garmin.

NMEA®, NMEA 2000®, and the NMEA 2000® logo are registered trademarks of the National Marine Electronics Association.

Sisukord

Sissejuhatus..... 1

Seadme ülevaade..... 1

Kursikuva..... 2

Ooterežiim..... 2

Mootorpaadi autopiloodi kasutamine..... 2

Suunahoid..... 2

Autopiloodi sisselülitamine..... 2

Kursi seadistamine..... 3

Funktsiooni Shadow Drive
lubamine..... 3

Shadow Drive'i tundlikkuse
seadistamine..... 3

Tüüriga kursi seadistamine..... 3

Tüürimisrežiimi valimine..... 3

Klahvidega kursi seadistamine..... 3
Sammtüürimise sammu
seadistamine..... 3

Suuna juhtimine..... 3

Suuna juhtimise sisselülitamine.... 3

Suuna juhtimise kasutamine..... 3

Tüürimismustrid..... 4

Siksakmuster..... 4

Siksakmusteri seadistamine..... 4

Siksakmusteri järgimine..... 4

Ringmustrid..... 4

Ringmustrite seadistamine..... 4

Ringmusteri järgimine..... 4

U-pöörde muster..... 4

U-pöörde mustri järgimine..... 4

Williamsoni pööre..... 4

Williamsoni pöördemustri
järgimine..... 5

Tüürimismustri tühistamine..... 5

GPS-i tüürimismustrid..... 5

GPS-i tüürimismarsruudi
järgimine..... 5

Orbiitmuster..... 5

Ristikulehe muster..... 6

Otsingumuster..... 6

Purjepaadi autopiloodi kasutamine..... 6

Tuule säilitamine..... 6

Tuulehoiu tüübi seadistamine..... 6

Tuulehoiu rakendamine..... 7

Suunahoius tuulehoiu
rakendamine..... 7

Tuulehoiu nurga seadistamine
autopiloodiga..... 7

Pautimine ja halssimine..... 7

Loovimine ja halssimine
suunahoius..... 7

Loovimine ja halssimine
tuulehoius..... 7

Loovimise ja halssimine viivituse
määramine..... 7

Halsiblokeerija lubamine..... 7

Autopiloodi reaktsooni
seadistamine..... 8

Seadme konfiguratsioon..... 8

Kasutaja autopiloodi sätted..... 8

Kaugjuhtimispuldi konfigureerimine..... 8

Kaugjuhtimispuldi otsimine..... 8

Kaugjuhtimispuldi sidumine..... 8

Kaugjuhtimisnuppudele funktsioonide
määramine..... 8

Kaugjuhtimispuldi
lahtiühendamine..... 8

Ekraaniseaded..... 9

Süsteemiseaded..... 9

Eelistatud suunaallika valimine..... 9

Indeks..... 10

Sissejuhatus

⚠ HOIATUS

Toote hoiatused ja muu olulise teabe leiad toote karbis olevast juhendist *Tähtis ohutus- ja tootealane teave*.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Välti navigeerimisohte ja ära jäta rooliratast järelevalveta.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Sonar on vahend, mis aitab paadi alla jäävat ala paremini näha. See ei vabasta sind paadi ümbruse jälgimisest.

Õpi autopilooti kasutama rahulikult ja ohutult veel.

Autopiloodi kasutamisel ohtlikes piirkondades ole äärmiselt ettevaatlik.

Autopiloodi süsteem tüürib paati pidevalt, et hoida määratud kurssi. Lisaks tavalisele kursi hoidmise funktsioonile võimaldab süsteem käsitsi tüürimist ja pakub mitut automaatse tüürimise režiimi ja tüürimismustreid.

Autopiloodi süsteemi saad kasutada tüüri juhtseadmega. Tüüri juhtseadet kasutades rakendad ja tüürid, seadistad ja kohandad autopiloodi süsteemi.

Lisateavet paigaldamise kohta leiad iga seadme paigaldamisjuhistest.

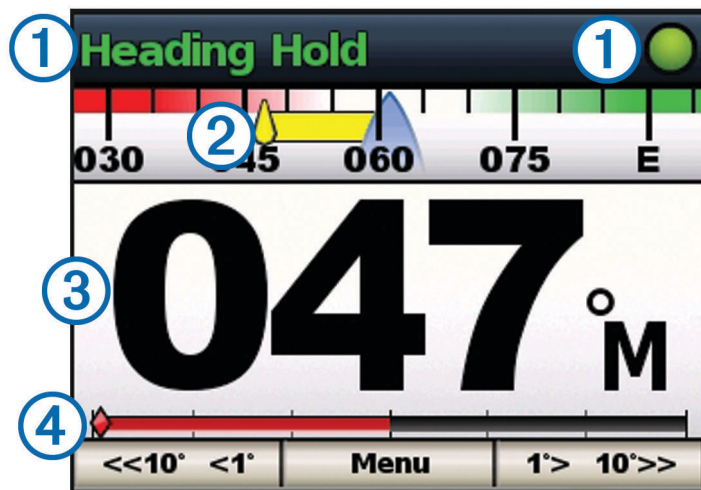
Seadme ülevaade



- 1 Lülita autopiloot ooterežiimi ja naase kursikuvale.
- 2 Ava menüü või täida klahvi kohal toodud funktsioon.
- 3 Ava ekraaniseadete menüü.
Taustvalguse seadistamiseks vajuta kaks korda.
Hoi seadme väljalülitamiseks all.

Kursikuva

Kursikuval esitatakse autopiloodi olek.



Autopiloodi olek/autopiloodi oleku näidik.

- ① „Ooterežiim“ kuvatakse kollasena ja autopiloodi oleku näidik ilmub kollasena, kui seade on ooterežiimis. „Suunahoid“ kuvatakse rohelisena ja autopiloodi oleku näidik ilmub rohelisena, kui seade on suunahoiu režiimis.

- ② Suuna näidik.

- ③ Tegelik suund (ooterežiimis)
Plaanitud suund (kui autopiloot on rakendatud)

- ④ Tüüri asendi indikaator (see funktsioon on saadaval vaid siis, kui ühendatud on tüüri andur.)

Ooterežiim

⚠ ETTEVAATUST

Ooterežiimis autopiloot paati ei tüüri. Ooterežiimis vastutad tüürimise eest sina.

Ooterežiimis saad autopiloodi sisse lülitada ja selle sätteid seadistada.

„Ooterežiim“ ilmub kollasena ja ekraani ülemisse paremasse nurka ilmub kollane näidik, kui seade on ooterežiimis.

Mootorpaadi autopiloodi kasutamine

Suunahoid

Tüüri keeramiseta valitud kursi hoidmiseks rakenda autopiloodi suunahoiu funktsioon.

Autopiloodi sisselülitamine

Autopiloodi sisselülitamisel võtab tüürimise ja kursi hoidmise üle autopiloot.

Kursikuval vali **Engage**.

„Suunahoid“ kuvatakse kursikuva ülaservas rohelisena ja ekraani ülemisse paremasse nurka ilmub roheline ikoon, kui seade on suunahoiu režiimis. Ettenähtud kurss kuvatakse kursikuva keskel.

Kursi seadistamine

Kui autopiloot on sisse lülitatud, saad seadistada kurssi tüüri juhtseadme klahvidega, kui autopiloot on varustatud Shadow Drive™-tehnoloogiaga.

Funktsiooni Shadow Drive lubamine

MÄRKUS. funktsioon Shadow Drive kasutatakse ainult liugkere või väljasurvekeregga paatide puhul.

Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Shadow Drive**.

Shadow Drive'i tundlikkuse seadistamine

Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Shadow Drive Sensitivity**.

Tüüriga kursi seadistamine

MÄRKUS. enne, kui saad kurssi tüüri seadistada, pead lülitama sisse funktsiooni Shadow Drive ([Funktsiooni Shadow Drive lubamine, lehekülg 3](#)).

Kui autopiloot on rakendatud, tüüri paati käsitsi.

Autopiloot aktiveerib režiimi Shadow Drive.

Kui tüüri vabastad ja hoiad ettenähtud kurssi mõni sekund käsitsi, jätkab autopiloot uue kursi hoidmist automaatselt. Ilmub suuna näidik ja autopiloodi oleku näidik muutub roheliseks, et märkida seda, et paati juhib autopiloot.

Tüürimisrežiimi valimine

Klahvi vajutamisel keerab tüürimisrežiim paati 1° sammudena.

Sammroolimisrežiim keerab paati 10° sammudena. Sammu suurust saad ise muuta ([Sammtüürimise sammu seadistamine, lehekülg 3](#)).

1 Vali **Menu**.

2 Vali **Steering Mode** ja vali tüürimisrežiim või sammroolimisrežiim.

MÄRKUS. tüürimisrežiimi kasutatakse ainult liugkere ja väljasurvekeregga paatide puhul.

Klahvidega kursi seadistamine

Enne, kui saad paati tüüri juhtseadme põhjal olevate nuppudega tüürida, pead autopiloodi sisse lülitama.

• Tüürimisrežiimi kasutamiseks vali  või .

MÄRKUS. tüürimisrežiimi kasutatakse ainult liugkere ja väljasurvekeregga paatide puhul.

• Sammroolimisrežiimi kasutamiseks hoia all valikut **1° > 10° >>** või **<< 10° < 1°**.

Sammtüürimise sammu seadistamine

1 Vali **Menu > Steering Mode > Step Turn Size**.

2 Vali  või .

3 Vali **Done**.

Suuna juhtimine

Suuna juhtimine annab autopiloodile teade, mis suunas paat tüüri juhtimisel liigub (edasi või tagasi).

Suuna juhtimise sisselülitamine

1 Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Direction Control**.

2 Vali **Enabled**.

Suuna juhtimise kasutamine

Enne, kui saad suuna juhtimist kasutada, pead aktiveerima suuna juhtimise funktsiooni ([Suuna juhtimise sisselülitamine, lehekülg 3](#)).

Ooterežiimis sõites vali **Direction**.

 ilmub paremasse ülemisse nurka.

Tüürimismustrid

⚠ HOIATUS

Paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Ära käivita mustrit enne, kui oled kindel, et vees pole takistusi.

Autopiloot võib kalastamisel paati eelseadistatud mustri alusel tüürida ning erimanöövreid sooritada, nt U-pöörded ja silmuspöörded.

Musterjuhtimine pole GPS-i põhine ja seda saab kasutada ka siis, kui GPS-seade pole autopiloodiga ühendatud.

Siksakmuster

Siksakmuster tüürib paati üle valitud kursi määratud aja ja nurgaga pakpoordist tüürpoordi ja tagasi.

Siksakmustri seadistamine

Saad muuta siksakmustri amplituudi ja ajaperioodi. Vaikeväärtused on 30° ja 1,5 minutit.

- 1 Vali **Menu > Pattern Steering > Zigzag > Setup > Zigzag Amplitude**.
- 2 Et määrata amplituud 5° sammudena, vali  või .
- 3 Vali **Done**.
- 4 Vali **Setup > Zigzag Period**.
- 5 Ajaperioodi määramiseks vali  või .
- 6 Vali **Done**.

Siksakmustri järgimine

Vali **Menu > Pattern Steering > Zigzag > Engage**.

Ringmustrid

Paati lakkamatus, kindlas suunas ja kindla ajaintervalliga ringis tüürimiseks saad määrata ringmustrid.

Ringmustrite seadistamine

- 1 Vali **Menu > Pattern Steering > Circles > Time**.
- 2 Aja määramiseks vali  või .
- 3 Vali **Done**.

Ringmustri järgimine

- 1 Vali **Menu > Pattern Steering > Circles > Engage**.
- 2 Tee valik:
 - Päripäeva pööramiseks vali .
 - Vastupäeva pööramiseks vali .

U-pöörde muster

U-pöörde muster keerab paati 180° ja säilitab uut kurssi. U-pöörde seadistamiseks sätteid pole.

U-pöörde mustri järgimine

- 1 Vali **Menu > Pattern Steering > U-Turn > Engage**.
- 2 Tee valik:
 - Tüürpoordi keeramiseks vali .
 - Pakpoordi keeramiseks vali .

Williamsoni pööre

Williamsoni pöördemuster keerab paadi ringi eesmärgiga liikuda tagasi kohta, kus Williamsoni pöördemuster algatati. Williamsoni pöördemustri seadistamiseks sätteid pole.

Williamsoni pöördemustrit saab kasutada üle parda kukkumisel.

Williamsoni pöördemustri järgimine

⚠ HOIATUS

Williamsoni pöördemustrit ei määrata GPS-i alusel ja seda mõjutavad tuul, hoovused ja kiirus. Ole valmis reguleerima gaasi ja võtma tüürimise üle, et mitte vigastada vees olevaid isikuid.

⚠ ETTEVAATUST

Selle mustri kasutamiseks peab paat liikuma alla liuglemiskiiruse.

1 Vali **Menu > Pattern Steering > Williamson Turn > Engage**.

2 Tee valik:

- Tüürpoordi keeramiseks vali ➡.
- Pakpoordi keeramiseks vali ➡.

Tüürimismustri tühistamine

- Juhi paati füüsiliselt.

MÄRKUS. füüsiliselt paati juhtides tüürimismustri tühistamiseks peab Shadow Drive olema aktiveeritud.

- Tüürimisrežiimi abil mustri tühistamiseks vali ➡ või ➡.
- Sammroolimisrežiimi abil mustri tühistamiseks vali <<10° <1° või 1° > 10°>>.
- Vali **Standby**.

GPS-i tüürimismustrid

⚠ HOIATUS

Paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Ära käivita GPS-i mustrit enne, kui oled kindel, et vees pole takistusi.

⚠ ETTEVAATUST

Garmin® Soovitab kasutada marsruudi järgimist ainult mootori jõul töötava aluse korral. Purjetamisel marsruudi järgimise funktsiooni kasutamine võib põhjustada ootamatut halssimist ning riskid purjepaadi kahjustamisega. Tähelepanuta jäetud purjed ja taglas võivad ootamatu halssimise ajal kahjustada saada või meeskonnaliikmeid või reisijaid vigastada.

MÄRKUS. gPS-i tüürimismustri järgimiseks peab autopiloot olema ühendatud ühilduva kaardiploetteriga NMEA 2000® või NMEA® 0183.

Autopiloot juhib paati piki GPS-seadme määratud teekonda või GPS-asukohal (vahepunkt) põhinevate eelseadistatud mustrite alusel. GPS-i tüürimise kasutamiseks peab ühilduv GPS-seade olema NMEA 2000 või NMEA 0183 kaudu autopiloodiga ühendatud. GPS-i tüürimismustrid põhinevad GPS-vahepunkt, kuhu sa valikulist GPS-seadet kasutades aktiivselt navigeerid. Seda vahepunkti nimetatakse aktiivseks vahepunktiks.

GPS-i tüürimismarsruudi järgimine

Autopiloot juhib paati vastavalt ühilduvas GPS-seadmes määratud marsruudile.

1 Loo GPS-seadmes marsruut ja navigeeri sinna.

2 Vali **Menu > GPS Steering > Follow Route**.

Orbiitmuster

Orbiitmuster tüürib paati ümber aktiivse vahepunkti pideva ringina. Ringi suuruse määrab sinu kaugus aktiivsest vahepunktist, kui käivitad orbiitmustri.

Orbiitmustri järgimine

1 Vali **Menu > GPS Steering > Orbit > Engage**.

2 Tee valik:

- Päripäeva pööramiseks vali ➡.
- Vastupäeva pööramiseks vali ➡.

Ristikulehe muster

Ristikulehe muster tüürib paati korduvalt üle aktiivse vahepunkti. Ristikulehe mustri käivitamisel juhib autopiloot paati aktiivse vahepunkti poole ja alustab ristikulehe mustrit.

Ristikulehe mustri seadistamine

Saad seadistada kauguse vahepunktist, kus autopiloot pöörab sinu paati, et vahepunkt uuesti ületada. Vaikesättena pööratakse paati aktiivsest vahepunktist 300 m (1000 ft) kaugusel.

vahepunkti ja asukoha vahe, kus autopiloot paati pöörab

- 1 Vali **Menu > GPS Steering > Cloverleaf > Length**.
- 2 Kauguse määramiseks vali  või .
- 3 Vali **Done**.

Ristikulehe mustri järgimine

- 1 Vali **Menu > GPS Steering > Cloverleaf > Engage**.
- 2 Tee valik:
 - Tüürpoordi keeramiseks vali .
 - Pakpoordi keeramiseks vali .

Otsingumuster

Otsingumuster tüürib paati järjest suuremate ringidena aktiivsest vahepunktist välja, luues nii spiraalikujulise mustri. Otsingumustri käivitamisel juhib autopiloot paati aktiivsesse vahepunkti ja alustab mustrit.

Otsingumustri seadistamine

Saad seadistada kauguse iga spiraali ringi vahel. Ringide vaikekauguse väärtus on 20 m (50 ft).

- 1 Vali **Menu > GPS Steering > Search > Spacing**.
- 2 Kauguse määramiseks vali  või .
- 3 Vali **Done**.

Otsingumustri järgimine

- 1 Vali **Menu > GPS Steering > Search > Engage**.
- 2 Tee valik:
 - Tüürpoordi keeramiseks vali .
 - Pakpoordi keeramiseks vali .

Purjepaadi autopiloodi kasutamine

ETTEVAATUST

Kui see on rakendatud, kontrollib autopiloot ainult tüüri. Kui autopiloot on rakendatud, vastutad sina ja su meeskond purjede eest.

Lisaks suuna hoidmisele saad määrata autopiloodi hoidma ka tuulehoidu. Autopilooti saab kasutada tüüri kontrollimiseks ka loovimisel ja halssimisel.

Tuule säilitamine

Võid seadistada autopiloodi säilitama kurssi seoses praeguse tuulesuunaga. Tuulesuuna säilitamiseks või halssimiseks peab seade olema ühendatud NMEA 2000 või NMEA 0183 ühilduva tuuleanduriga.

Tuulehoiu tüübi seadistamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Autopiloodi täpsemaks konfigureerimiseks uuri autopiloodi paigaldusjuhiseid.

- 1 Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Wind Hold Type**.
- 2 Vali **Apparent** või **True**.

Tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Kui autopiloot on ooterežiimis, vali **Wind Hold**.

Suunahoius tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Kui suunahoid on rakendatud, vali **Menu > Wind Hold**.

Tuulehoiu nurga seadistamine autopiloodiga

Autopiloodi tuulehoiu nurka saad seadistada, kui tuulehoid on aktiivne.

- 1° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **<<10° <1° või 1° > 10°>>**.
- 10° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **<<10° <1° või 1° > 10°>>**.

Pautimine ja halssimine

Kui suuna või tuule hoidmine on sisse lülitatud, võib automaatpiloodi abil sooritada pautimise või halssimise.

Loovimine ja halssimine suunahoius

- 1 Rakenda suunahoid (*Autopiloodi sisselülitamine, lehekülg 2*).
- 2 Vali **Menu > Tack/Gybe**.
- 3 Suuna valimiseks vali  või .

Autopiloot tüürib paati loovides või halssides ning manöövri lõpetamiseni kuvatakse kursikuval „Loovimine“.

Loovimine ja halssimine tuulehoius

Enne tuulehoiu rakendamist pead paigaldama tuuleanduri.

- 1 Rakenda tuulehoid (*Tuulehoiu rakendamine, lehekülg 7*).
- 2 Vali **Menu > Tack/Gybe**.
- 3 Vali **Tack** või **Gybe**.

Autopiloot juhib paati loovimisel või halssimisel ning ekraanil kuvatakse loovimise või halssimise edenemisteave.

Loovimise ja halssimise viivituse määramine

Loovimise ja halssimise viivitus võimaldab pärast manöövri alustamist loovimist või halssimist viivitada.

- 1 Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Sailing Configuration > Tack/Gybe Delay**.
- 2 Vali viivituse pikkus.
- 3 Vajadusel vali **Done**.

Halsiblokeerija lubamine

MÄRKUS. halsiblokeerija ei takista tüüri abil käsitsi halssimist või järsku tüürimist.

Halsiblokeerija takistab autopiloodil halssimist.

- 1 Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup > Sailing Configuration > Gybe Inhibitor**.
- 2 Vali **Enabled**.

Autopiloodi reaktsooni seadistamine

Purjetamisrežiimis võimaldab säte Response tüüri võimendust kiiresti vastavalt muutuvatele tuuleoludele seadistada.

1 Vali autopiloodi kuval **Menu > Response**.

2 Seadista tüüri reaktsiooni.

Kui tüür peab reageerima ja liikuma kiiremini, siis suurenda väärtust. Kui tüür liigub liiga palju, vähenda väärtust.

Seadme konfiguratsioon

Kasutaja autopiloodi sätted

Vali **Menu > Setup > User Autopilot Setup**.

Power Mode: lülitab toiterežiimi tavalisse või ökonoomsesse režiimi. Ökonoomne toiterežiim võimaldab määrata autopiloodi käitamiseks vajaliku võimsusprotsendi.

Power Saver: kontrollib autopiloodi agressiivsust. Võimsussäästja režiimis teeb autopiloot vähem seadistusi.

Wind Limiter: aeglustab pööramiskiirust, kui tuul puhub ahtrist või kui oled halssimisel purjepaadi režiimis. Kui pööramiskiirus on liiga aeglane, vähenda seda väärtust. Kui pööramiskiirus on liiga kiire, suurenda seda väärtust.

Kaugjuhtimispuldi configureerimine

MÄRKUS. kella Garmin quatix® saab configureerida toimima tüüri kaugjuhtimispuldina. Lisateavet leiad kella kasutusjuhendist.

Tüüriga saad ühendada ühe valikulise kaugjuhtimispuldi.

Vali **Menu > Setup > Remote**.

Kaugjuhtimispuldi otsimine

Vali **Menu > Setup > Remote > Search for Remote**.

Kaugjuhtimispuldi sidumine

1 Otsi kaugjuhtimispulti (*Kaugjuhtimispuldi otsimine, lehekülg 8*).

2 Alusta kaugjuhtimispuldi sidumist, järgides selleks tarviku komplekti kuuluvaid juhiseid.

Tüüril kuvatakse teade, kui kaugjuhtimispult on edukalt seotud.

3 Vali **Connect**.

Kaugjuhtimisnuppudele funktsioonide määramine

ETTEVAATUST

Kui määrad kaugjuhtimispuldi nupule mustri, pea meeles, et paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Ära käivita mustrit enne, kui oled kindel, et vees pole takistusi.

MÄRKUS. kui määrad kaugjuhtimispuldi nupule suuna juhtimise funktsiooni, peab autopiloot suuna vahetamiseks (edasi või tagasi) olema ooterežiimis.

1 Vali **Menu > Setup > Remote**.

2 Vali kaugjuhtimisnupp, millele funktsioon määrata.

3 Vali nupule funktsioon.

4 Vajadusel korda iga nupu jaoks samme 2 ja 3.

Kaugjuhtimispuldi lahtiühendamine

1 Vali **Menu > Setup > Remote**.

2 Vali **Disconnect Remote**.

Ekraaniseaded

Vali **Menu > Setup > Display**.

Värvirežiim: seadistab seadme päeva- või öövärvid.

Konfigureeri värve: määrab iga värvirežiimi jaoks värvi konfiguratsiooni. Päevavärvide režiimile saad valida täisvärvide või suure kontrastiga värvide konfiguratsiooni. Öövärvide režiimile saad valida täisvärvide, punase ja musta või rohelise ja musta värvi režiimi.

Taustvalgus: seadistab taustvalguse taseme.

Võrgu jagamine: võimaldab jagada värvirežiimi, värvide konfiguratsiooni ja taustvalguse sätteid muude NMEA 2000-võrgus olevate seadmetega.

Süsteemiseaded

Vali **Menu > Setup > System**.

Units: määrab mõõtühikud.

Heading: seadistab kursiteabe arvutamisel kasutatavad viited.

Variance: seadistab muutust tõelise põhja alusel. See seade on saadaval ainult siis, kui kursiks on määratud Tõeline.

Beeper: määrab, kas ja millal esitatakse helilisi alarme.

Auto Power: võimaldab seadme automaatselt sisse lülitada, kui NMEA 2000-võrk sisse lülitub.

GHC Madala pinge häire: annab helihäire, kui seadmega ühendatud toiteallika pinge langeb alla määratud taseme.

Language: võimaldab määrata ekraanikeele.

Operating Mode: võimaldab lülitada sisse tavalise töörežiimi või poe esitlusrežiimi.

System Information: võimaldab vaadata tarkvara teavet.

Factory Defaults: lähtestab seadme tehase vaikesätetele.

Eelistatud suunaallika valimine

Kui sul on võrgus rohkem kui üks suunaallikas, vali eelistatud allikas. Allikaks võib olla ühilduv GPS-kompass või magentiline suunaandur.

TEATIS

Parimate tulemuste saavutamiseks kasuta suunaallikana andurit Garmin. Kolmanda osapoole GPS-kompassi kasutamisel võidakse andmeid esitada kõikuvalt ning tulemuseks võivad olla liiga pikad viivitused. Autopiloot vajab õigeaegset teavet ning ei saa seetõttu tihti GPS-asukoha või -kiiruse määramiseks kolmanda osapoole GPS-kompassi andmeid kasutada. Kui kasutad kolmanda osapoole GPS-kompassi, teatab autopiloot tõenäoliselt perioodiliselt navigatsioonandmete ja kiirusallika kadumisest.

1 Vali Menu > Setup > Preferred Sources > Heading Source

2 Vali allikas.

Kui valitud suunaallikas pole kasutatav, ei kuva autopiloodi ekraan teavet. Kui võimalik, vali muu suunaallikas.

Indeks

A

autopiloot 2, 8

E

eelistatud andmeallikas 9

ekraaniseaded 9

G

GPS-i tüürimine 5

H

halssimine. Vt pautimine ja halssimine

K

kaugjuhtimine 8

lahtiühendamine 8

sidumine 8

kaugjuhtimispultotsimine 8

kurss 2, 3

seadistamine 3

Shadow Drive 3

suunahoid 2, 7

L

loovimine ja halssimine 7

suunahoid 7

tuulehoid 6

M

musterjuhtimine 4, 5

ringmustrid 4

siksakmuster 4

u-pöörde muster 4

Williamsoni pöördemuster 5

Williamsoni pööre 4

O

ooterežiim 2

orbiitmuster 5

otsingumuster 6

P

pautimine. 7. Vt pautimine ja halssimine

Vt *samuti* loovimine ja halssimine

pautimine ja halssimine 7

purjetamine 8

R

ristikulehe muster 6

ristikuleht 6

S

sammroolimisrežiim, sammu pööre

suurus 3

seaded 8, 9

Shadow Drive

lubamine 3

tundlikkus 3

suuna juhtimine 3, 8

süsteem, süsteemiteave 9

T

toiterežiimvõimsussäästja 8

tuule säilitamine 6, 7

tuulehoid 7

seadistamine 7

tüürimisrežiim, valimine 3

