

GARMIN®

GHC™ 20



Brugervejledning

© 2013 Garmin Ltd. eller dets datterselskaber

Alle rettigheder forbeholdes. I henhold til lovgivningen om ophavsret må denne vejledning ikke kopieres, helt eller delvist, uden skriftligt samtykke fra Garmin. Garmin forbeholder sig retten til at ændre eller forbedre sine produkter og til at ændre indholdet af denne vejledning uden at være forpligtet til at varsle sådanne ændringer og forbedringer til personer eller organisationer. Gå til www.garmin.com for at finde aktuelle opdateringer og supplerende oplysninger om brugen af dette produkt.

Garmin® og Garmin logoet er varemærker tilhørende Garmin Ltd. eller dets datterselskaber, registreret i USA og andre lande. GHC™ og Shadow Drive™ er varemærker tilhørende Garmin Ltd. eller dets datterselskaber. Disse varemærker må ikke anvendes uden udtrykkelig tilladelse fra Garmin.

NMEA®, NMEA 2000® og NMEA 2000® logoet er registrerede varemærker tilhørende National Marine Electronics Association.

Indholdsfortegnelse

Introduktion	1
Oversigt over enheden	1
Skærbilledet Kurs	1
Dvaletilstand	1
Autopilotdrift til motorbåde	1
Hold kursen	1
Aktivering af autopiloten	1
Justering af kurs	1
Aktivere Shadow Drive	1
Justering af følsomhed i Shadow Drive	1
Justering af kursen med roret	2
Vælg styrefunktion	2
Justering af kursen med tasterne	2
Justering af trinstyringstrin	2
Retningskontrol	2
Aktivering af retningskontrol	2
Brug af retningskontrol	2
Styremønstre	2
Zigzag-mønster	2
Opsætning af zigzagmønstreet	2
Sådan følger du et zigzagmønster	2
Cirkelmønster	2
Opsætning af cirkelmønstreet	2
Sådan følger du cirkelmønstreet	2
U-svingsmønster	2
Sådan følger du U-svingsmønstreet	2
Williamson's turn	2
Sådan følger du mønstreet for Williamson's turn	2
Annullering af et styremønster	3
GPS-styremønstre	3
Følge en GPS-styrerute	3
Kredsløbsmønster	3
Kløverbladsmønster	3
Søgemønster	3
Autopilotdrift til sejlbåde	3
Vindstyring	3
Indstilling af vindstyringstypen	3
Aktivering af vindstyring	3
Sådan aktiveres Vindstyring fra Hold kursen	3
Justering af vinklen for vindstyring med autopiloten	3
Vende og bomme	4
Vending og bomning fra Hold kursen	4
Vending og bomning fra vindstyring	4
Indstilling af forsinket vending og bomning	4
Aktivere spærring af bomning	4
Justering af autopilotens reaktionstid	4
Enhedskonfiguration	4
Brugerindstilling af autopilot	4
Konfiguration af fjernbetjeningen	4
Søgning efter en fjernbetjening	4
Parre en fjernbetjening	4
Tildeling af handlinger til fjernbetjeningen	4
Frakobling af en fjernbetjening	4
Displayindstillinger	4
Systemindstillinger	4
Valg af foretrukken kilde til kurs	5
Indeks	6

Introduktion

⚠ ADVARSEL

Se guiden *Vigtige produkt- og sikkerhedsinformationer* i æsken med produktet for at se produktadvarsler og andre vigtige oplysninger.

Du er ansvarlig for sikker og forsigtig betjening af dit fartøj. Autopiloten er et værktøj, der forøger dine muligheder for at betjene din båd. Den fritager dig ikke for ansvaret for at betjene din båd på sikker vis. Undgå navigationsmæssige farer, og lad aldrig manøvrepudden være ubemandet.

Du er ansvarlig for sikker og forsigtig betjening af dit fartøj. Ekkolodet er et værktøj, som gør dig mere opmærksom på vandet under din båd. Det fritager dig ikke for ansvaret for at holde øje med vandet omkring din båd, mens du navigerer.

Lær at betjene autopiloten i roligt og farefrit åbent vand.

Udvis forsigtighed, når du betjener autopiloten ved høj hastighed i nærheden af farer i vandet som f.eks. kajer, pæle og andre både.

GHP-autopilotsystemet justerer løbende styringen af din båd for at fastholde en konstant kurs. Ud over den grundlæggende funktion til fastholdelse af kursen tillader systemet også manuel styring samt forskellige automatstyringsfunktioner og -mønstre.

Du kan betjene autopilotsystemet ved hjælp af betjeningsenheden. Ved hjælp af betjeningsenheden kan du aktivere, styre, klargøre og tilpasse autopilotsystemet.

Yderligere oplysninger om installation finder du i installationsvejledningen til hver enkelt enhed.

Oversigt over enheden



- | | |
|---|---|
| ① | Vælg at sætte autopiloten i standby-tilstand og gå tilbage til skærbilledet Kurs. |
| ② | Vælg at åbne en menu eller udføre funktionen, der er vist over tasten. |
| ③ | Vælg for at åbne displayindstillingsmenuen.
Tryk to gange for at justere baggrundsbelysningen.
Hold nede for at slukke for enheden. |

Skærbilledet Kurs

Skærbilledet Kurs viser status for autopiloten.



- | | |
|---|---|
| ① | Status for autopilot/statusindikator for autopilot.
"Standby" vises med gult, og statusindikatoren for autopilot vises med gult, når enheden er i standbyfunktion.
"Hold kursen" vises med grønt, og statusindikatoren for autopilot vises med grønt, når enheden er i hold kursen. |
| ② | Indikator for retningstendens. |
| ③ | Faktisk kurs (i standbyfunktion)
Tilsigtede kurs (med autopiloten slået til) |
| ④ | Indikator for rorsposition (denne funktion er kun tilgængelig, når en rorsensor er tilsluttet). |

Dvaletilstand

⚠ FORSIGTIG

Autopiloten styrer ikke båden i standbyfunktion. Du er selv ansvarlig for at styre båden, når autopiloten er i standbyfunktion.

I standbyfunktion kan du slå autopiloten til og justere indstillinger.

"Standby" vises med gult, og den gule LED-indikator vises i øverste højre hjørne af skærmen, når enheden er i standbyfunktion.

Autopilotdrift til motorbåde

Hold kursen

Du kan aktivere autopilotens funktion Hold kursen for at fastholde din aktuelle kurs uden at skulle styre roret.

Aktivering af autopiloten

Når du aktiverer autopiloten, tager autopiloten kontrollen over roret og styrer båden for at fastholde din kurs.

Fra skærbilledet Kurs skal du vælge **Slå til**.

"Hold kursen" vises med grønt øverst på skærmen Kurs, og der vises et grønt ikon i det øverste højre hjørne af skærmen, når enheden er i hold kursen. Din tilsigtede kurs vises i midten af skærmen Kurs.

Justering af kurs

Når autopiloten er slået til, kan du justere kursen med tasterne på betjeningsenheden eller med betjeningsenheden, hvis din autopilot er udstyret med Shadow Drive™ teknologi.

Aktivere Shadow Drive

BEMÆRK: Shadow Drive funktionen må kun anvendes på motorbåde med planende skrog eller displacement-skrog.

Vælg **Menu > Opsætng. > Brugerkonfiguration af autopilot > Shadow Drive**.

Justering af følsomhed i Shadow Drive

Vælg **Menu > Opsætng. > Brugerkonfiguration af autopilot > Følsomhed i Shadow Drive**.

Justering af kursen med roret

BEMÆRK: Du skal aktivere Shadow Drive funktionen, før du kan justere kursen ved hjælp af roret (*Aktivere Shadow Drive*, side 1).

Styr båden manuelt med autopiloten slået til.

Autopiloten aktiverer Shadow Drive funktion.

Når du slipper roret og manuelt opretholder en bestemt kurs i få sekunder, fortsætter autopiloten med at holde kursen på den nye kurs. Indikatoren for kurstendens vises, og statusindikatoren for autopiloten bliver grøn for at vise, at autopiloten styrer båden.

Vælg styrefunktion

Rorstyrefunktion drejer båden i trin à 1°, når du vælger en tast.

Trinstyrefunktion drejer båden i trin à 10°. Du kan tilpasse trinstørrelsen for trindrejning (*Justering af trinstyringstrin*, side 2).

- 1 Vælg **Menu**.
- 2 Vælg **Styrefunktion** for at skifte imellem rorstyrefunktion og trinstyrefunktion.

BEMÆRK: Rorstyrefunktion må kun anvendes på motorbåde med planende skrog eller displacement-skrog.

Justering af kursen med tasterne

Før du kan styre båden ved hjælp af tasterne nederst på betjeningsenheden, skal autopiloten være slået til.

- Vælg **←** eller **→** for at bruge rorstyrefunktionen.
BEMÆRK: Rorstyrefunktion må kun anvendes på motorbåde med planende skrog eller displacement-skrog.
- Hold **1° > 10° >>** eller **<< 10° < 1°** inde for at bruge trinstyrefunktionen.

Justering af trinstyringstrin

- 1 Vælg **Menu > Styrefunktion > Str. på trin i drejning**.
- 2 Vælg **↑** eller **↓**.
- 3 Vælg **Udført**.

Retningskontrol

Retningskontrol informerer autopiloten om, hvilken retning båden bevæger sig i (frem eller tilbage), ved hjælp af betjeningsenheden.

Aktivering af retningskontrol

- 1 Vælg **Menu > Opsætning > Brugerkonfiguration af autopilot > Retningskontrol**.
- 2 Vælg **Aktiveret**.

Brug af retningskontrol

Før du kan bruge retningskontrol, skal du aktivere retningskontrolfunktionen (*Aktivering af retningskontrol*, side 2).

Hvis du sejler i standbyfunktion skal du vælge **Retning**.

 vises i øverste højre hjørne.

Styremønstre

ADVARSEL

Du er ansvarlig for sikker betjening af din båd. Påbegynd ikke et mønster, før du er sikker på, at vandet er frit for forhindringer.

Autopiloten kan styre båden i forudindstillede mønstre til fiskeri, og den kan også udføre andre specialmanøvrer såsom U-drejninger og Williamson's turn.

Mønsterstyring er ikke baseret på GPS og kan bruges uden en GPS-enhed tilsluttet autopiloten.

Zigzag-mønster

Zigzag-mønster styrer båden fra bagbord til styrbord og tilbage over et bestemt tidsrum og en bestemt vinkel og på tværs af din aktuelle kurs.

Opsætning af zigzagmønstret

Du kan redigere amplituden og perioden for zigzagmønstret. Standardværdierne er 30° og 1,5 minutter.

- 1 Vælg **Menu > Mønsterstyring > Zigzag > Opsætning > Zigzagamplitude**.
- 2 Vælg **↑** eller **↓** for at indstille amplituden i trin à 5°.
- 3 Vælg **Udført**.
- 4 Vælg **Opsætning > Zigzagperiode**.
- 5 Vælg **↑** eller **↓** for at indstille perioden.
- 6 Vælg **Udført**.

Sådan følger du et zigzagmønster

Vælg **Menu > Mønsterstyring > Zigzag > Slå til**.

Cirkelmønster

Cirkelmønstret styrer båden i en kontinuerlig cirkel, i en bestemt retning og ved et bestemt tidsinterval.

Opsætning af cirkelmønstret

- 1 Vælg **Menu > Mønsterstyring > Cirkler > Tid**.
- 2 Vælg **↑** eller **↓** for at indstille tiden.
- 3 Vælg **Udført**.

Sådan følger du cirkelmønstret

- 1 Vælg **Menu > Mønsterstyring > Cirkler > Slå til**.
- 2 Vælg en funktion:
 - Vælg **→** for at påbegynde en drejning med uret.
 - Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod uret.

U-svingsmønster

U-svingsmønster drejer båden 180° omkring og fastholder den nye kurs. Der er ingen indstillinger at justere for u-svingsmønstret.

Sådan følger du U-svingsmønstret

- 1 Vælg **Menu > Mønsterstyring > U-drejning > Slå til**.
- 2 Vælg en funktion:
 - Vælg **→** for at påbegynde en drejning mod styrbord.
 - Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod bagbord.

Williamson's turn

Mønstret Williamson's turn drejer båden omkring med henblik på at sejle langs det sted, hvor mønstret for Williamson's turn blev påbegyndt. Der er ingen indstillinger at justere for mønstret for Williamson's turn.

Mønstret for Williamson's kan anvendes i situationer med mand over bord.

Sådan følger du mønstret for Williamson's turn

ADVARSEL

Mønstret for Williamson's turn bestemmes ikke af GPS og påvirkes af vind, strøm og hastighed. Gør dig klar til at justere gashåndtaget og tage roret for ikke at skade den person, der befinder sig i vandet.

FORSIGTIG

Båden skal bevæge sig med mindre end planinghastighed, når dette mønster benyttes.

- 1 Vælg **Menu > Mønsterstyring > Williamson's turn > Slå til**.
- 2 Vælg en funktion:
 - Vælg **→** for at påbegynde en drejning mod styrbord.
 - Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod bagbord.

annullering af et styremønster

- Styr båden fysisk.
BEMÆRK: Shadow Drive skal være aktiveret for at annullere et styremønster ved at styre båden fysisk.
- Vælg **←** or **→** for at annullere et mønster ved hjælp af rorstyrefunktion.
- Vælg **<<10° <1°** eller **1° > 10°>>** for at annullere et mønster ved hjælp af trinstyrefunktion.
- Vælg **Standby**.

GPS-styremønstre

⚠ ADVARSEL

Du er ansvarlig for sikker betjening af din båd. Påbegynd ikke et GPS-mønster, før du er sikker på, at vandet er frit for forhindringer.

⚠ FORSIGTIG

Garmin® anbefaler, at du kun benytter **Følg rute**, når du sejler for motorkraft. Brug af **Følg rute** kan forårsage uventet bomning, hvilket kan beskadige din sejlåb. Ikke-overvågede sejl og rigning kan blive beskadigede og forårsage kvæstelser på mandskab og passagerer i forbindelse med en uventet bomningsmanøvre.

BEMÆRK: Autopiloten skal være sluttet til en NMEA 2000® eller NMEA® 0183 kompatibel plotter for at følge et GPS-styremønster.

Autopiloten kan styre båden langs en rute defineret af din GPS-enhed eller i forudindstillede mønstre på baggrund af en GPS-position (waypoint). Før du kan bruge GPS-styring, skal du have en kompatibel GPS-enhed tilsluttet autopiloten ved brug af NMEA 2000 eller NMEA 0183. GPS-styremønstre er baseret på et GPS-waypoint, som du aktivt navigerer til ved brug af din valgfri GPS-enhed. Dette waypoint kaldes det aktive waypoint.

Følge en GPS-styrerute

Autopiloten kan styre båden i overensstemmelse med en rute defineret på en kompatibel GPS-enhed.

- 1 Opret og naviger en rute på din GPS-enhed.
- 2 Vælg **Menu > GPS-styring > Følg rute**.

Kredsløbsmønster

Kredsløbsmønsteret styrer båden i en kontinuerlig cirkel omkring det aktive waypoint. Størrelsen af cirklen defineres af din afstand fra det aktive waypoint, når du påbegynder kredsløbsmønsteret.

Sådan følger du et kredsløbsmønster

- 1 Vælg **Menu > GPS-styring > Kredsløb > Slå til**.
- 2 Vælg en funktion:
 - Vælg **→** for at påbegynde en drejning med uret.
 - Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod uret.

Kløverbladsmønster

Kløverbladsmønsteret styrer båden, så den gentagne gange passerer over et waypoint. Når du påbegynder kløverbladsmønsteret, driver autopiloten båden til det aktive waypoint og påbegynder kløverbladsmønsteret.

Opsætning af kløverbladsmønsteret

Du kan justere afstanden fra det waypoint, som autopiloten drejer din båd ved, for at passere over waypointet igen. Standardindstillingen drejer båden i en afstand af 1000 fod (300 m) fra det aktive waypoint.

mellem waypointet og det sted, hvor autopiloten drejer båden

- 1 Vælg **Menu > GPS-styring > Kløverblad > Længde**.
- 2 Vælg **↑** eller **↓** for at indstille afstanden.
- 3 Vælg **Udført**.

Sådan følger du kløverbladsmønsteret

- 1 Vælg **Menu > GPS-styring > Kløverblad > Slå til**.

- 2 Vælg en funktion:

- Vælg **→** for at påbegynde en drejning mod styrbord.
- Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod bagbord.

Søgemønster

Søgemønsteret styrer båden i stadig større cirkler udad fra det aktive waypoint og danner et spiralmønster. Når du påbegynder søgemønsteret, driver autopiloten båden til det aktive waypoint og påbegynder mønsteret.

Opsætning af søgemønsteret

Du kan justere afstanden mellem hver cirkel i spiralen. Standardafstanden mellem cirklerne er 50 fod. (20 m).

- 1 Vælg **Menu > GPS-styring > Søg > Afstand**.
- 2 Vælg **↑** eller **↓** for at indstille afstanden.
- 3 Vælg **Udført**.

Sådan følger du søgemønsteret

- 1 Vælg **Menu > GPS-styring > Søg > Slå til**.

- 2 Vælg en funktion:

- Vælg **→** for at påbegynde en drejning mod styrbord.
- Vælg **←** for at påbegynde en drejning mod bagbord.

Autopilotdrift til sejlåb

⚠ FORSIGTIG

Når autopiloten er aktiveret, kontrollerer den alene roret. Du og dit mandskab forbliver ansvarlige for sejlene, mens autopiloten er aktiveret.

Udover funktionen **Hold kursen** kan du også bruge autopiloten til at fastholde en vindvinkel. Du kan også bruge autopiloten til at kontrollere roret ved en vending eller bomning.

Vindstyring

Du kan indstille autopiloten til at fastholde den aktuelle vindvinkel. Din enhed skal være tilsluttet en NMEA 2000 eller NMEA 0183 kompatibel vindsensor, før den kan styre med en fast vindvinkel eller foretage en vending eller bomning.

Indstilling af vindstyringstypen

Før du kan aktivere vindstyringstypen, skal du slutte en NMEA 2000 eller NMEA 0183 vindsensor til autopiloten.

Der findes yderligere oplysninger om avanceret konfiguration af autopiloten i de installationsinstruktioner, der medfølger til din autopilot.

- 1 Vælg **Menu > Opsætng. > Brugerkonfiguration af autopilot > Vindstyringstype**.
- 2 Vælg **Relativ** eller **Sand**.

Aktivering af vindstyring

Før du kan aktivere vindstyringstypen, skal du slutte en NMEA 2000 eller NMEA 0183 vindsensor til autopiloten.

Hvis autopiloten er i standbyfunktion, skal du vælge **Vindstyring**.

Sådan aktiveres Vindstyring fra Hold kursen

Før du kan aktivere vindstyringstypen, skal du slutte en NMEA 2000 eller NMEA 0183 vindsensor til autopiloten.

Når hold kursen er aktiveret, skal du vælge **Menu > Vindstyring**.

Justering af vinklen for vindstyring med autopiloten

Du kan justere vinklen for vindstyring på autopiloten, når vindstyring er aktiveret.

- For at justere vinklen for vindstyring i trin à 1° skal du vælge <<10° <1° eller 1°> 10°>>.
- For at justere vinklen for vindstyring i trin à 10° skal du holde <<10° <1° eller 1°> 10°>> inde.

Vende og bomme

Du kan få autopiloten til at udføre en vending eller bomning, mens Hold kurs eller Vindstyring er aktiveret.

Vending og bomning fra Hold kursen

- 1 Aktiver hold kursen (*Aktivering af autopiloten*, side 1).
- 2 Vælg **Menu** > **Vending/bomning**.
- 3 Vælg **←** eller **→** for at vælge en retning.

Autopiloten styrer din båd igennem en vending eller bomning, og skærmbilledet Kurs viser meddelelsen "Vending", indtil manøvren er fuldført.

Vending og bomning fra vindstyring

Før du kan aktivere vindstyring, skal du have installeret en vindsensor.

- 1 Aktiver vindstyring (*Aktivering af vindstyring*, side 3).
- 2 Vælg **Menu** > **Vending/bomning**.
- 3 Vælg **Vende** eller **Bomme**.

Autopiloten styrer båden igennem en vending eller bomning, og der vises oplysninger om forløbet af vendingen eller bomningen på skærmen.

Indstilling af forsinket vending og bomning

Forsinket vending og bomning gør det muligt at forsinke styringen af en vending og bomning, efter du indleder manøvren.

- 1 Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Brugerkonfiguration af autopilot** > **Sejladskonfiguration** > **Forsink. vend./bomn..**
- 2 Vælg forsinkelsens varighed.
- 3 Vælg evt. **Udført**.

Aktivere spærring af bomning

BEMÆRK: Spærring af bomning forhindrer dig ikke i manuelt at udføre en bomning ved brug af roret eller trinstyring.

Spærring af bomning forhindrer autopiloten i at udføre en bomning.

- 1 Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Brugerkonfiguration af autopilot** > **Sejladskonfiguration** > **Bomme spærring**.
- 2 Vælg **Aktiveret**.

Justering af autopilotens reaktionstid

I sejlbådstilstand giver indstillingen Svar dig mulighed for hurtigt at justere rofølsomheden for at tage højde for varierende vindforhold.

- 1 På skærmbilledet Autopilot skal du vælge **Menu** > **Svar**.
- 2 Juster rorets reaktionstid.

Hvis du vil have roret til at være mere sensitivt og bevæge sig hurtigere, skal du øge værdien. Hvis roret bevæger sig for meget, skal du mindske værdien.

Enhedskonfiguration

Brugerindstilling af autopilot

Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Brugerkonfiguration af autopilot**.

Strømtilstand: Indstiller enhedens strømtilstand til normal tilstand eller økonomitilstand. Økonomistømtilstand gør det muligt at indstille den ønskede procentdel af strømmen, der bruges til at køre autopiloten.

Strømsparer: Kontrollerer autopilotens aggressivitet.

Autopiloten udfører færre justeringer i strømsparetilstand.

Vindbegrænser: Nedsætter drejhastigheden, når vindretningen nærmer sig hækken, når du er i sejlbådstilstand under en bomning. Hvis drejhastigheden er for langsom, skal du reducere denne værdi. Hvis drejhastigheden er for hurtig, skal du forøge denne værdi.

Konfiguration af fjernbetjeningen

BEMÆRK: Garmin quatix[®] uret kan konfigureres til at fungere som fjernbetjening til betjeningsenheden. Se vejledningen, der fulgte med uret, for at få yderligere oplysninger.

Du kan slutte en valgfri fjernbetjening til betjeningsenheden.

Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Fjernbetjening**.

Søgning efter en fjernbetjening

Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Fjernbetjening** > **Søgning efter fjernbetj.**

Parre en fjernbetjening

- 1 Søg efter en fjernbetjening (*Søgning efter en fjernbetjening*, side 4).
- 2 Begynd at parre fjernbetjeningen i henhold til vejledningen, der fulgte med tilbehøret.
Der vises en meddelelse på betjeningsenheden, efter fjernbetjeningen er blevet parret korrekt.
- 3 Vælg **Tilslut**.

Tildeling af handlinger til fjernbetjeningen

⚠ FORSIGTIG

Hvis du tildeler et mønster til en knap på fjernbetjeningen, skal du huske, at du er ansvarlig for sikker betjening af båden. Påbegynd ikke et mønster, før du er sikker på, at vandet er frit for forhindringer.

BEMÆRK: Hvis du tildeler en retningskontroloffunktion til en knap på fjernbetjeningen, skal autopiloten være i standby-tilstand for at ændre retningen (frem eller bak).

- 1 Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Fjernbetjening**.
- 2 Vælg en knap på fjernbetjeningen, som du vil tildele en handling.
- 3 Vælg en knaphandling.
- 4 Gentag eventuelt trin 2 og 3 for de resterende knapper.

Frakobling af en fjernbetjening

- 1 Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Fjernbetjening**.
- 2 Vælg **Frakobl fjernbetjening**.

Displayindstillinger

Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **Skærm**.

Farvevalg: Indstiller enheden til at vise dag- eller nattefarver.

Konfigurer farver: Indstiller farvekonfigurationen for hvert farvevalg. For hvert farvevalg kan du vælge en konfiguration med fuld farve eller høj kontrast. For nattefarver kan du vælge en konfiguration med fuld farve, rød og sort eller grøn og sort.

Baggrundslys: Indstiller niveauet for baggrundsbelysningen.

Netværksdeling: Gør det muligt for dig at dele farvevalg, farvekonfiguration og indstillinger for baggrundsbelysning med andre enheder på NMEA 2000 netværket.

Systemindstillinger

Vælg **Menu** > **Opsætng.** > **System**.

Enheder: Indstiller måleenheder

Kurs: Indstiller den reference, der bruges til at beregne kursoplysninger.

Varians: Indstiller afvigelsen fra sand nord. Denne indstilling er kun tilgængelig, når kursen er indstillet til Sand.

Signaltone: Indstiller om og hvornår, der anvendes lyd.

Auto tænding: Lader enheden tændes automatisk, når NMEA 2000 netværket aktiveres.

GHC Lav spænding-alarm: Afgiver en alarm, når spændingen for strømforsyningen til enheden falder til under et bestemt niveau.

Tekst sprog: Indstiller sproget for skærmen.

Funktionstilstand: Gør det muligt at indstille funktionstilstanden til normal eller butiksdemofunktion.

Systemoplysninger: Gør det muligt at se softwareinformation.

Fabriksindstillinger: Gendanner enhedens fabriksindstillinger.

Valg af foretrukken kilde til kurs

Du kan vælge din foretrukne kilde, hvis du har mere end én kilde til kurs. Kilden kan være et kompatibelt GPS-kompas eller en magnetisk kurssensor.

BEMÆRK

For at opnå det bedste resultat skal du bruge en Garmin sensor som kilde til kurs. Anvendes et tredjeparts GPS-kompas, kan data blive leveret uregelmæssigt og forårsage store forsinkelser. Autopiloten har brug for rettidige oplysninger og kan derfor sjældent bruge tredjeparts GPS-kompasdata til GPS-position eller -hastighed. Hvis der anvendes et tredjeparts GPS-kompas, vil autopiloten sandsynligvis jævnligt rapportere tab af navigationsdata og hastighedskilde.

1 Vælg **Menu > Opsætng. > Foretrukne kilder > Kilde til kurs**

2 Vælg en kilde.

Hvis den valgte kilde til kurs er utilgængelig, viser autopilotskærm billedet ingen data. Du bør vælge en anden kilde til kurs, hvis muligt.

Indeks

A

autopilot 1, 4

B

bomning. 4 . Se vending og bomning Se også
vending og bomning

D

displayindstillinger 4

F

fjernbetjening 4

frakoble 4

parre 4

fjernbetjeningsøgning efter 4

foretrukken datakilde 5

G

GPS-styring 3

I

indstillinger 4

K

kløverblad 3

kløverbladmønster 3

kredsløbsmønster 3

kurs 1, 2

hold kursen 1, 3

Shadow Drive 2

tilpasse 2

M

mønsterstyring 2, 3

cirkelmønster 2

mønster for Williamson's turn 2

u-svingsmønster 2

Williamson's turn 2

zigzag-mønster 2

R

retningskontrol 2, 4

S

sejler 4

Shadow Drive

aktivere 1

følsomhed 1

standby 1

strømtilstandstrømsparer 4

styrefunktion, vælge 2

system, systeminformation 4

søgemønster 3

T

trinstyrfunktion, størrelse på trin i drejning 2

V

vending og bomning 4

hold kursen 4

vindstyring 3

vindstyring 3, 4

tilpasse 3

