

GARMIN®

FORCE® PRO TROLLING MOTOR

INSTRUKSI PEMASANGAN

Memulai

⚠ PERINGATAN

Lihat panduan *Informasi Penting Produk dan Keamanan* dalam kotak produk untuk peringatan produk dan informasi penting lainnya.

Kegagalan dalam memasang perangkat ini sesuai dengan petunjuk dapat mengakibatkan cedera, kerusakan kapal atau perangkat, atau performa produk yang buruk.

Jangan mengoperasikan motor saat propeler keluar dari air. Menyentuh propeler yang berputar bisa menyebabkan cedera parah.

Jangan gunakan motor di area tempat Anda atau orang lain di dalam air dapat menyentuh propeler yang berputar karena bisa menyebabkan cedera parah.

Selalu lepaskan motor dari baterai sebelum menangani atau bekerja dengan propeler, motor penggerak propeler, sambungan listrik, atau penutup elektronik untuk menghindari cedera serius atau kerusakan properti.

⚠ PERHATIAN

Untuk performa terbaik dan demi menghindari kemungkinan cedera, kerusakan pada perangkat atau kapal Anda, pemasangan oleh ahli instalasi kapal yang berkualifikasi direkomendasikan.

Untuk menghindari kemungkinan cedera, selalu kenakan kacamata pelindung, pelindung telinga, dan masker debu saat mengebor, memotong, atau mengampelas.

Saat menyimpan atau menggunakan motor, berhati-hatilah dari risiko terperangkap atau terjepit komponen bergerak yang bisa mengakibatkan cedera.

Saat menyimpan atau menggunakan motor, pertahankan kestabilan pijakan dan perhatikan permukaan licin di sekitar motor. Kehilangan pijakan saat menyimpan atau menggunakan motor bisa menyebabkan cedera.

Anda harus selalu mengencangkan tali pengaman setelah menyimpan motor trolling untuk mencegah motor bergerak secara tidak terduga. Pergerakan motor yang tidak terduga bisa menyebabkan cedera dan kerusakan pada kapal dan motor trolling.

PEMBERITAHUAN

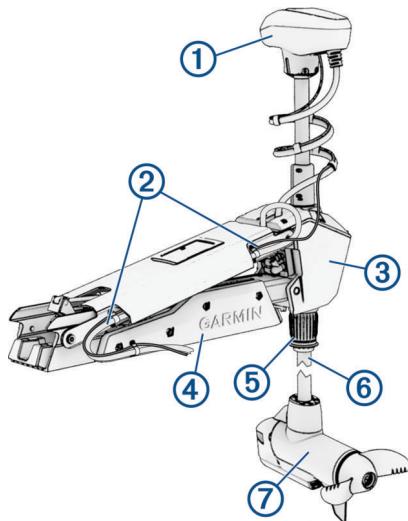
Ketika mengebor atau memotong, selalu periksa yang ada di sisi permukaan yang berlawanan untuk menghindari kerusakan kapal.

Alat dan Perlengkapan yang Diperlukan

- Bor dan mata bor $5/16$ inci (8 mm)
- Obeng Phillips #1
- Obeng Phillips #2
- Bit hex atau kunci pas 3 mm dan 4 mm (disarankan dua 4 mm)
- Soket $9/16$ inci (14 mm)
- Kunci torsi
- Pemutus arus terukur untuk 60 A kontinu
- Steker dan stopkontak trolling motor dengan arus 60 A atau lebih (opsional)
- Kabel 6, 4, atau 2 AWG (16, 25, atau 35 mm^2) untuk ekstensi kabel daya
- Solder dan pipa susut panas, jika memanjangkan kabel daya
- Baut kepala pan baja antikarat $1/4\text{-}20$ (M6x1) (jika baut yang disertakan tidak cukup panjang untuk memasang motor ke dek)

Persiapan Pemasangan

Gambaran Umum Perangkat



①	Tutup poros
②	Kabel daya dan transduser
③	Sistem kemudi
④	Dudukan
⑤	Kolar penyesuaian kedalaman
⑥	Poros
⑦	Motor penggerak propeler

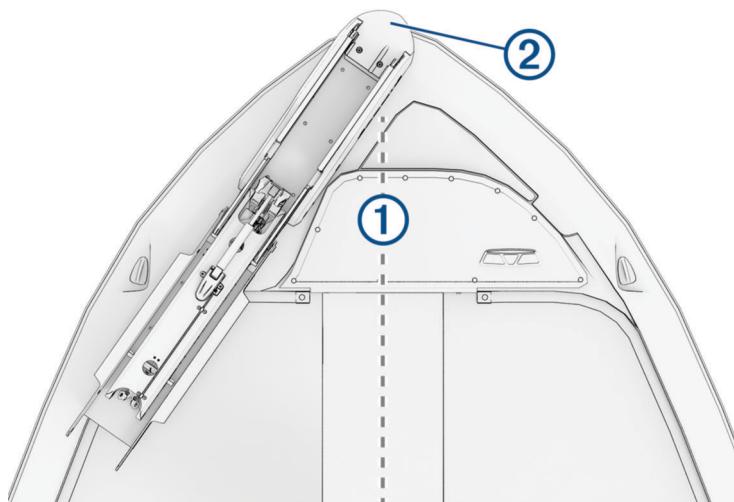
Pertimbangan Pemasangan

⚠ PERHATIAN

Anda harus memasang motor di lokasi yang tidak memiliki benda logam besar, seperti kotak alat, di dekat panel layar saat motor sedang dipasang. Benda logam besar dapat mengganggu kompas magnetik sehingga kinerja pilot otomatis bawaan terpengaruh dan berpotensi menyebabkan cedera diri atau kerusakan properti.

Saat memilih lokasi pemasangan, perhatikan pertimbangan berikut.

- Anda harus memasang motor di haluan kapal.
- Anda harus memasang dudukan sehingga motor yang dipasang sedekat mungkin dengan garis tengah kapal **①**.



- Anda harus memasang dudukan dengan bumper **②** yang menjorok ke tepi kapal.
- Motor dipasang ke dek kapal menggunakan baut, jadi Anda harus memiliki ruang untuk mengencangkan dudukan dari bawah menggunakan washer dan mur.
- Motor harus memiliki jarak bebas untuk berpindah dari posisi terpasang ke posisi stow dan kembali lagi, sehingga lokasi pemasangan harus bebas dari penghalang.
- Pastikan dek cukup kuat untuk menahan beban dan gaya trolling motor. Gunakan pelat penopang atau perkuat kapal jika perlu.

Kantong Komponen

Perangkat keras pemasangan untuk trolling motor disertakan dalam kantong berlabel. Setelah Anda menyelesaikan proses pemasangan, setiap prosedur dimulai dengan rujukan ke label di kantong komponen yang diperlukan untuk menyelesaikan prosedur. Anda dapat menggunakan tabel ini untuk meninjau atau memverifikasi kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur pemasangan.

A	Berisi tali pengaman dan perangkat keras yang digunakan untuk mengencangkan dudukan ke dek perahu.
B	Berisi pin yang diperlukan untuk mengencangkan sistem kemudi ke bagian bawah dudukan.
C	Berisi perangkat keras yang diperlukan untuk mengencangkan pegas gas bagian atas dan bawah.
D	Berisi pin yang diperlukan untuk mengencangkan sistem kemudi ke bagian atas dudukan.
E	Berisi perangkat keras gagang kabel tarik.
F	Berisi perangkat keras yang diperlukan untuk mengencangkan kabel ke dudukan.

Pertimbangan Sambungan

Saat membuat sambungan kabel, perhatikan pertimbangan berikut.

- Anda harus menyambungkan trolling motor ke bank baterai 24 atau 36 Vdc yang mampu menyuplai 60 A secara kontinu.
- Anda harus menyambungkan ke sumber daya melalui pemutus sirkuit dengan nilai 60 A kontinu (tidak termasuk).
- Jika perlu, Anda dapat memperpanjang kabel daya menggunakan pengukur kabel yang sesuai berdasarkan panjang ekstensi (*Ekstensi Kabel Daya*, halaman 16).
- Demi kenyamanan, Anda dapat memasang colokan dan stopkontak trolling motor dengan daya 60 A atau lebih (tidak termasuk) di dalam sekat untuk memudahkan pemutusan motor dari sumber listrik.

Prosedur Pemasangan

PEMBERITAHUAN

Saat merakit motor, Anda harus menggunakan perkakas manual untuk memasang semua bagian, dengan memperhatikan spesifikasi torsi yang disediakan. Menggunakan perkakas listrik untuk merakit motor dapat merusak komponen, dan membatalkan garansi.

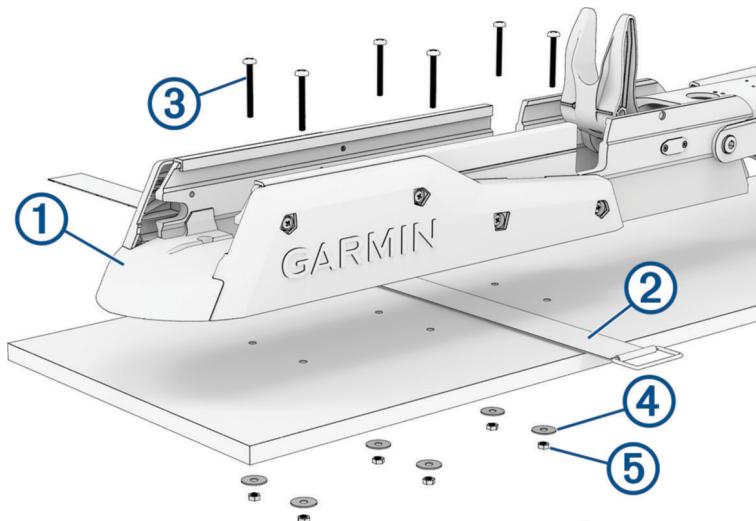
Memasang Dudukan pada Dek

Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

A

CATATAN: jika baut yang disediakan tidak cukup panjang untuk permukaan pemasangan, Anda harus mendapatkan panjang yang sesuai dari baut kepala pan baja antikarat¹/4-20 (M6x1).

- 1 Pilih lokasi pemasangan di haluan kapal Anda, sesuai dengan pertimbangan pemasangan.
- 2 Putar bagian atas dudukan ke atas dan ke belakang agar Anda dapat mengakses lubang pemasangan di bagian dasar dudukan.
- 3 Tempatkan templat pemasangan yang disertakan di lokasi pemasangan dengan bumper dudukan pada templat ① yang menjorok ke tepi kapal atau tepi dek kapal.



CATATAN: ada dua opsi lubang pemasangan di sisi port ujung haluan pada bagian dasar. Anda dapat memilih lubang pemasangan yang akan digunakan berdasarkan sudut pemasangan dan bentuk lambung kapal.

- 4 Tandai lokasi lubang pemasangan di dek kapal.
- 5 Menggunakan mata bor $5/16$ inci (8 mm), bor lubang pemasangan.

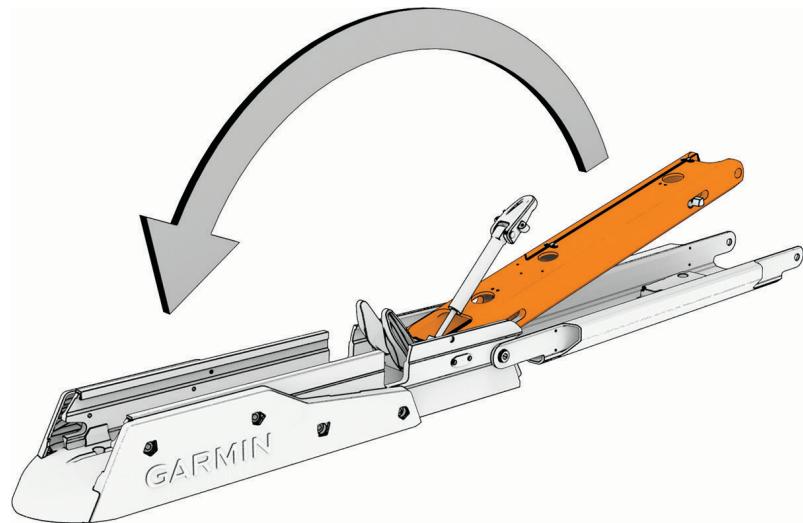
- 6 Letakkan tali pengaman ② di bawah bagian dasar dudukan dekat bagian tengah, dengan pengait dan pengencang loop yang menghadap ke bawah.
- CATATAN:** anda harus meletakkan tali pengaman di bawah dudukan sebelum mengencangkannya ke permukaan. Jika Anda tidak memasang tali pengaman saat ini, Anda mungkin perlu melepas sebagian motor nanti untuk memasangnya dengan benar.
- 7 Letakkan bagian dasar dudukan di dek kapal di atas tali pengaman, sejajarkan lubang pada dudukan dengan lubang pemasangan.
- 8 Kencangkan dudukan ke dek menggunakan baut ③ yang disertakan, washer ④, dan mur pengunci ⑤.
- 9 Kencangkan mur hingga 10.85 N m (8 lbf-ft.).

Memasang Servo Kemudi pada Sambungan Bawah Dudukan

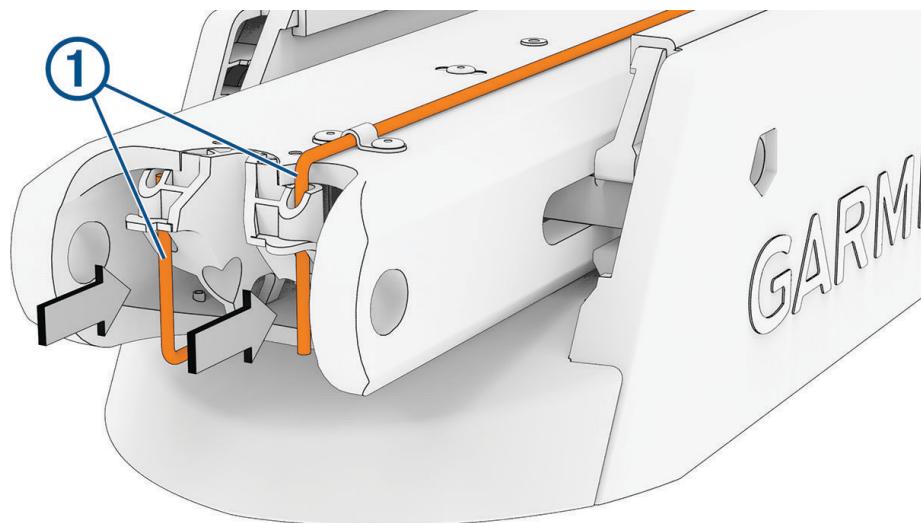
Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

(B)

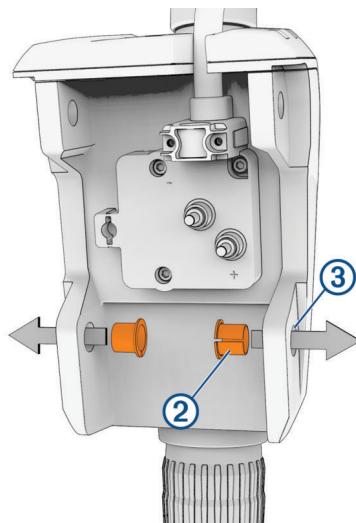
- 1 Putar sambungan bawah dudukan ke depan hingga terkunci di bagian dasar.



- 2 Dorong dua batang pengaman ① ke dalam sambungan bawah sejauh mungkin.

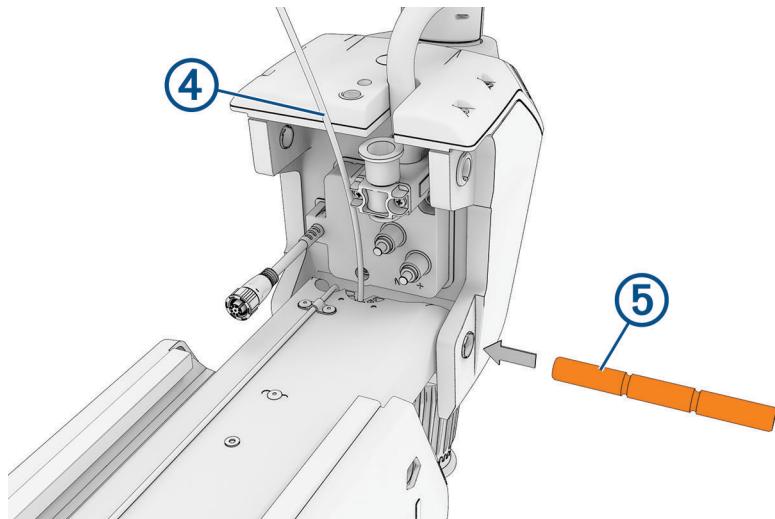


- 3 Pastikan bushing ② dipasang di lubang bawah ③ pada rumah servo kemudi.



Jika bushing dilepaskan, Anda dapat memasukkannya kembali dari dalam ke luar.

- 4 Menahan kabel tarik ④ ke atas, letakkan rumah servo kemudi ke sambungan bawah dudukan, dan sejajarkan lubang bawah pada rumah dengan lubang pada sambungan.

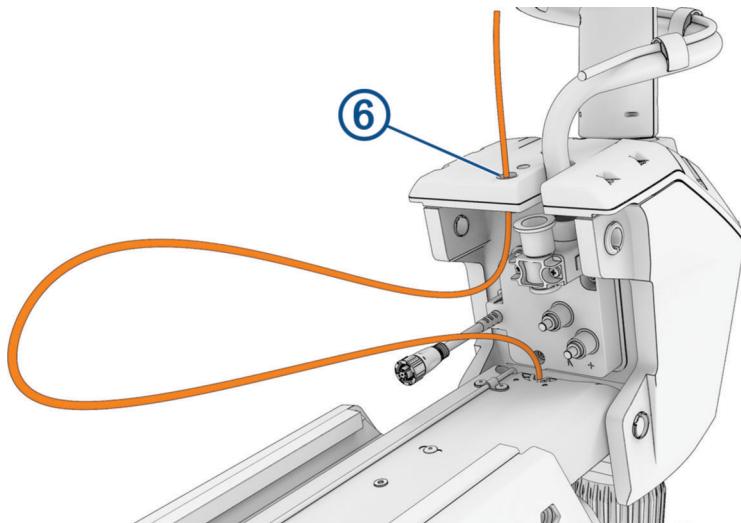


- 5 Saat mengangkat rumah servo kemudi, dorong pin pivot ⑤ melalui rumah dan sambungan untuk menahannya di posisi yang sesuai.

PEMBERITAHUAN

Jangan pukul pin dengan palu atau benda lain. Jangan mengebor atau memodifikasi lubang. Meskipun terpasang dengan pas, pin dapat masuk sepenuhnya saat didorong oleh tangan. Kerusakan yang disebabkan oleh memalu pin atau memodifikasi lubang tidak dilindungi garansi.

- 6 Rutekan kabel tarik ke atas melalui bagian atas rumah servo kemudi ⑥.

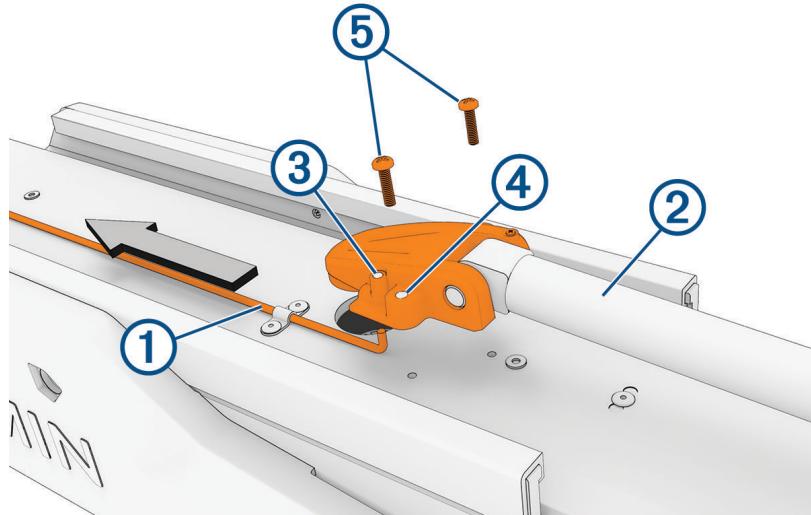


Mengencangkan Pegas Gas Bagian Atas

Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

(c)

- 1 Dorong batang pengaman ① ke arah rumah servo kemudi sejauh mungkin untuk mengunci pin pivot bagian bawah di tempatnya.



- 2 Jika diperlukan, putar pegas gas bagian atas ② ke arah sambungan bawah dudukan sehingga dasar pegas gas sejajar dengan batang pengaman dan lubang pemasangan.

⚠ PERHATIAN

Jika Anda harus memutar pegas gas sehingga bagian dasarnya sejajar dengan dudukan, putar pegas hanya searah jarum jam. Memutar pegas gas berlawanan arah jarum jam dapat melonggarkan fitting. Hal ini berpotensi menyebabkan kerusakan dini pegas gas yang dapat berakibat pada cedera diri atau kerusakan properti saat memasang motor.

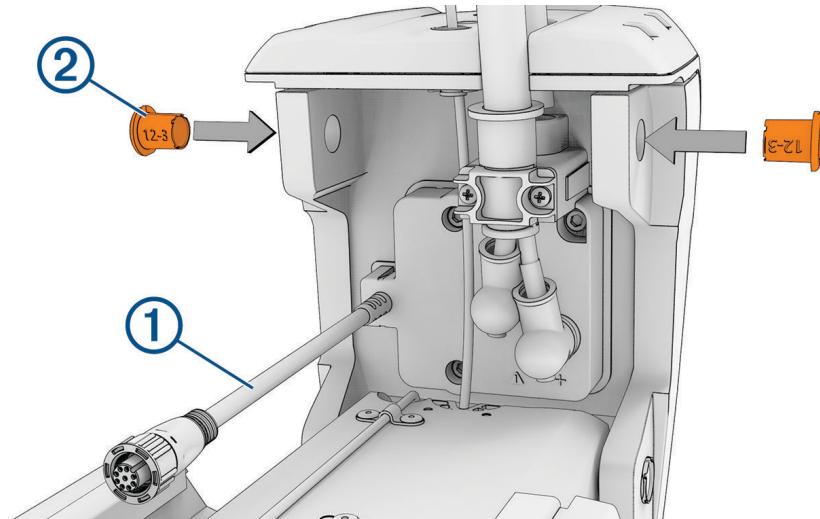
- 3 Sejajarkan lubang tunggal pada dasar pegas gas ③ dengan batang pengaman, dan tekan ke bawah. Lubang sekrup pada dasar ④ harus sejajar dengan lubang di bagian bawah dudukan.
 - 4 Dengan obeng Phillips #2, kencangkan dudukan pegas gas ke sambungan bawah dudukan menggunakan sekrup yang disertakan ⑤.
- Simpan sisa sekrup di dalam kantong komponen. Anda harus menggunakannya ketika mengencangkan pegas gas lain dalam prosedur berikutnya.

Menghubungkan Sambungan Atas Dudukan ke Rumah Servo Kemudi

Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

D

- 1 Lepaskan perekat yang mengencangkan kabel data ① ke rumah servo kemudi.
- 2 Pastikan bushing ② dipasang di lubang atas pada rumah servo kemudi.



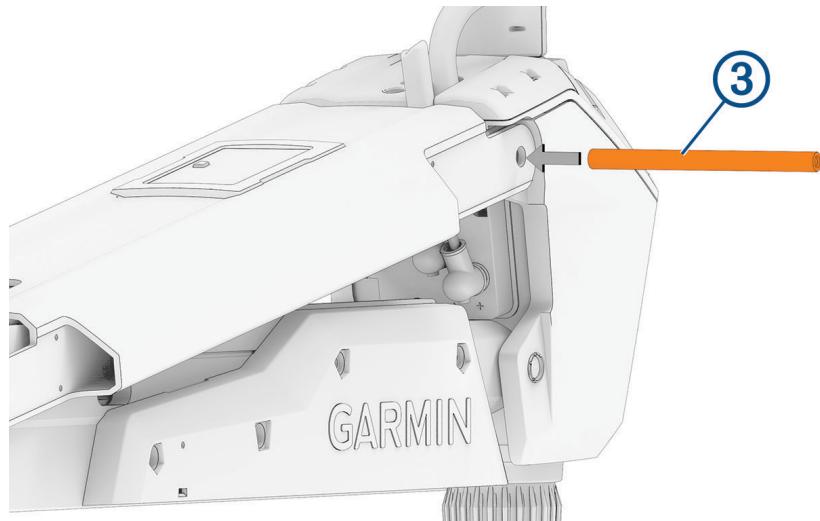
Jika bushing dilepas, Anda dapat memasukkannya kembali dari luar ke dalam.

- 3 Putar sambungan atas dudukan ke arah depan.

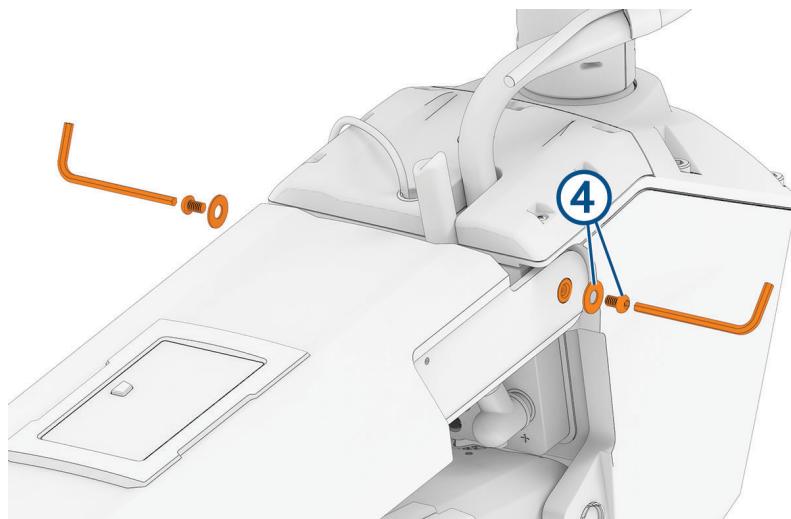


- 4 Arahkan bagian atas rumah servo kemudi ke dalam sehingga lubang di sambungan atas dan rumah sejajar.

- 5 Dorong pin ③ melalui lubang pada sambungan atas dudukan dan rumah servo kemudi.



- 6 Dengan mata obeng hex atau kunci hex 4 mm, kencangkan pin menggunakan sekrup dan washer ④ di kedua sisi.



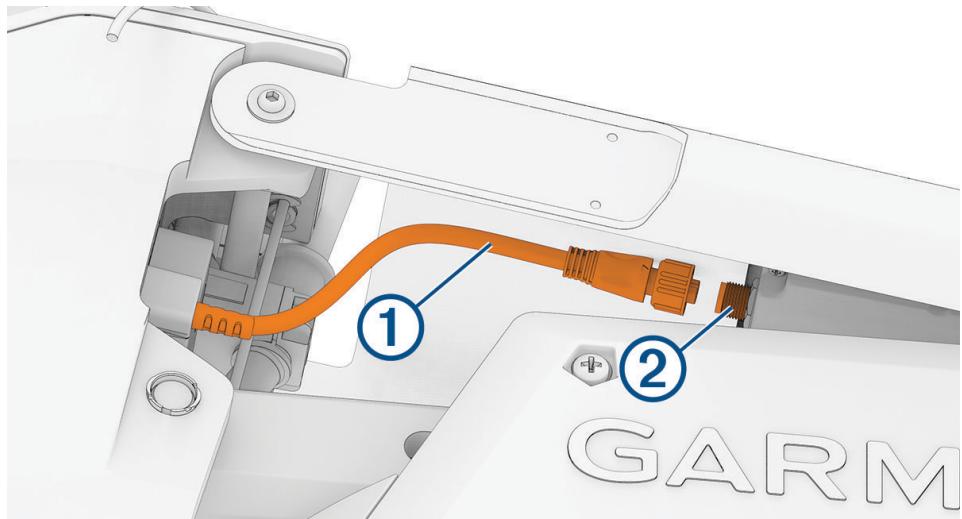
CATATAN: untuk mengencangkan pin dengan benar, Anda harus menggunakan dua mata obeng hex atau kunci hex sehingga pin tidak berputar saat mengencangkan sekrup.

Menghubungkan Motor ke Panel Layar

PEMBERITAHUAN

Anda harus menghubungkan kabel dari servo kemudi ke panel layar sebelum melanjutkan pemasangan. Jika hal ini tidak dilakukan sekarang, kabel yang tidak kencang dapat merusak panel layar saat memindahkan dudukan.

- 1 Rutekan kabel ① dari rumah servo kemudi ke panel layar ② di sambungan atas dudukan.



- 2 Dorong konektor ke port pada panel layar dan putar cincin pengunci searah jarum jam untuk mengencangkannya.

CATATAN: konektor dikunci agar masuk ke dalam port hanya dengan satu cara, dan akan terpasang dengan mudah jika disejajarkan dengan benar. Jangan memasukkan konektor secara paksa ke dalam port.

Memasang Gagang pada Kabel Tarik

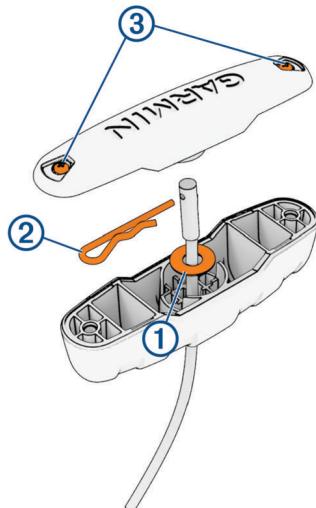
Label mengidentifikasi kantong suku cadang yang diperlukan untuk prosedur ini:

(E)

⚠ PERHATIAN

Anda harus memasang pin R yang disertakan pada gagang. Penggunaan pin R yang kurang memadai pada gagang dapat menyebabkan kegagalan pemasangan gagang dan berpotensi mengakibatkan cedera.

- 1 Masukkan kabel tarik melalui gagang.



- 2 Masukkan kabel tarik melalui ring ①.
 - 3 Dorong pin R ② melalui lubang pada ujung kabel tarik.
 - 4 Tarik kabel ke bawah sehingga ring dan pin R terpasang sepenuhnya pada gagang.
- CATATAN:** jika ring dan pin R belum terpasang sepenuhnya pada gagang, Anda tidak akan dapat memasang penutup gagang.
- 5 Pasang penutup gagang pada gagang dan gunakan obeng Phillips #1 untuk mengencangkan sekrup ③.

Merutekan Kabel Daya dan Transduser melalui Dudukan

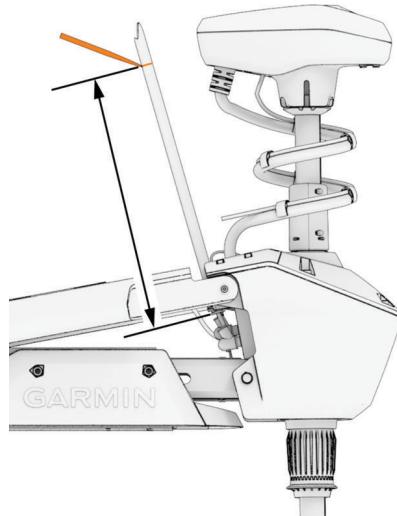
Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

(F)

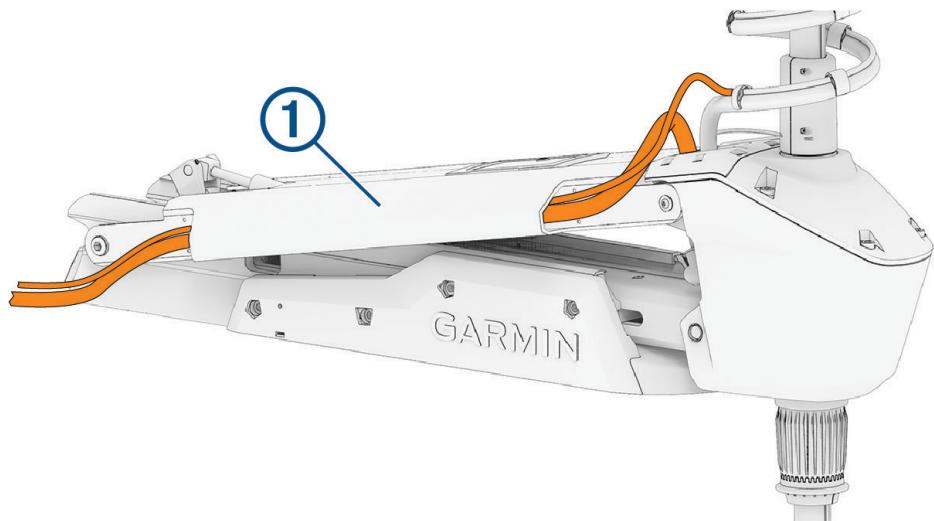
PEMBERITAHUAN

Untuk menghindari kerusakan kabel daya dan transduser ketika memasang dan menyimpan trolling motor serta untuk menghindari gangguan dengan GPS dan sensor arah di motor, Anda harus merutekan kabel melalui sisi kanan (starboard) dudukan dan mengencangkannya dengan perangkat keras yang disertakan. Anda tidak boleh merutekan kabel daya melalui sisi kiri (port) dudukan, dan tidak mungkin memasang braket yang disertakan di sisi kiri (port). Sisi kiri (port) disediakan untuk aksesoris tambahan atau kabel transduser yang mungkin Anda pasang di waktu mendatang.

- 1 Ukur sekitar 40 cm (16 inci) pada kabel daya dari tempat kabel terhubung ke rumah servo kemudi, dan cari tanda pada kabel yang diterapkan di pabrik.



- 2 Jika Anda tidak melihat tanda pada kabel, atau jika tandanya tidak berukuran sekitar 40 cm (16 inci) dari sambungan, buat tanda dengan spidol atau perekat.
- 3 Dengan motor dalam posisi yang terpasang, rutekan kabel transduser melalui saluran di sepanjang sisi kanan (starboard) dudukan ①.



TIP: untuk menentukan sisi kanan (starboard) dudukan, berdirilah di lokasi yang dapat digunakan untuk membaca informasi pada panel layar.

- 4 Rutekan kabel daya melalui saluran di atas kabel transduser.

- 5 Dengan menggunakan kabel tarik, angkat motor dengan hati-hati dari posisi terpasang ke posisi tersimpan.

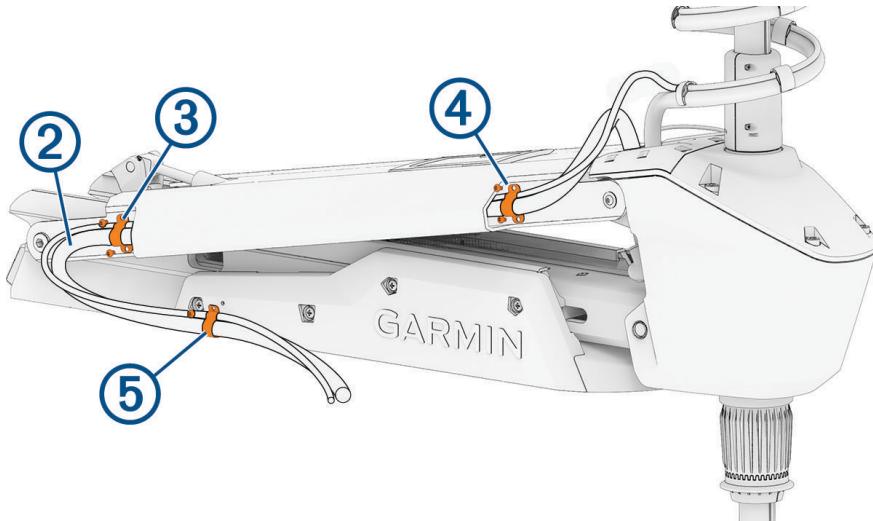
⚠ PERHATIAN

Karena hanya satu pegas gas bantuan pengangkat yang dikencangkan pada tahap pemasangan ini, Anda harus berhati-hati saat mengangkat motor ke posisi tersimpan. Berat motor dapat menyebabkan dudukan bergerak cepat dan menjepit atau meremukkan tangan atau jari.

PEMBERITAHUAN

Anda harus mengencangkan kabel ke dudukan dengan motor pada posisi tersimpan. Jika Anda menyelesaikan prosedur ini dengan motor dalam posisi terpasang, kabel tidak dalam posisi yang terentang penuh, dan tekanan tambahan dapat merusak kabel selama penggunaan.

- 6 Membiarakan lengkungan pada kabel ②, tahan kabel pada sisi dudukan tempat masuk ke saluran.



- 7 Di lokasi yang telah ditandai pada kabel daya, letakkan salah satu braket ③ yang memiliki dua lubang sekrup di atas kabel dan dudukan, sejajarkan lubang di braket dengan lubang pada dudukan.
- 8 Dengan mata obeng hex atau kunci hex 3 mm, kencangkan braket ke dudukan menggunakan dua sekrup.
- 9 Tahan kabel di bagian bawah dudukan tempat keluar dari saluran.
- 10 Letakkan braket lain ④ yang memiliki dua lubang sekrup di atas kabel dan di dudukan, sejajarkan lubang pada braket dengan lubang pada dudukan.
- 11 Dengan mata obeng hex atau kunci hex 3 mm, kencangkan braket ke dudukan menggunakan dua sekrup.
- 12 Tahan kabel pada porsi plastik di bagian dasar dudukan, dekat ke dek kapal.
- 13 Masukkan tab bawah pada braket yang tersisa ke dalam slot di bawah kabel ⑤, dan putar braket ke arah bagian dasar dudukan untuk menahan kabel.
- 14 Dengan obeng Phillips #1, kencangkan tab atas braket ke bagian dasar dudukan menggunakan satu sekrup.
- 15 Pasang klip kabel plastik tambahan untuk mengencangkan kabel transduser ke kabel daya jika diperlukan (opsional).

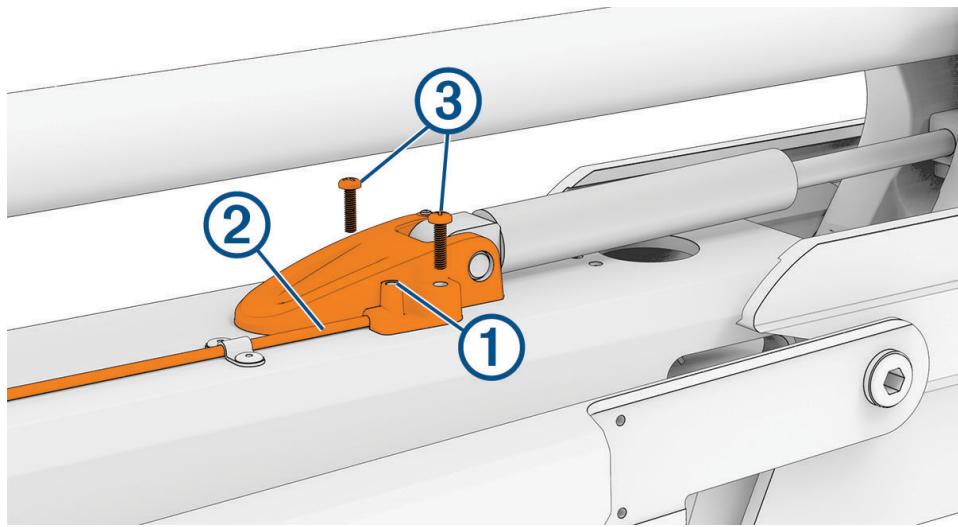
Mengencangkan Pegas Gas Bagian Bawah

Kantong komponen yang diperlukan untuk prosedur ini diidentifikasi dengan label:

(C)

CATATAN: prosedur ini menggunakan sisa perangkat keras dalam kantong komponen yang Anda gunakan saat memasang pegas gas bagian atas.

- 1 Jika diperlukan, transisi trolling motor dari posisi terpasang ke posisi tersimpan. Jika pegas gas diposisikan di sisi lain dudukan setelah motor disimpan, Anda mungkin perlu mengangkat dudukan dan membalikkan pegas gas agar Anda dapat mengencangkannya ke dudukan.
- 2 Sejajarkan lubang pada dasar pegas gas bagian bawah ① dengan batang pengaman, ② dan tekan ke bawah.



⚠ PERHATIAN

Jika Anda harus memutar pegas gas sehingga bagian dasarnya sejajar dengan dudukan, putar pegas hanya searah jarum jam. Memutar pegas gas berlawanan arah jarum jam dapat melonggarkan fitting. Hal ini berpotensi menyebabkan kerusakan dini pegas gas yang dapat berakibat pada cedera diri atau kerusakan properti saat memasang motor.

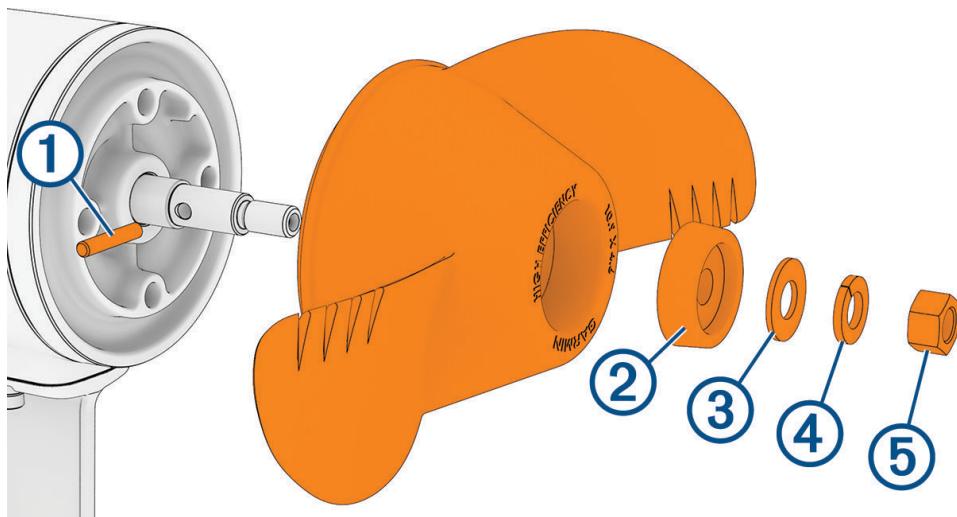
- 3 Dengan obeng Phillips #2, kencangkan dasar pegas gas bagian bawah ke dudukan menggunakan sekrup yang disertakan ③.

Memasang Propeler

Kantong komponen berisi perangkat keras yang diperlukan untuk prosedur ini disertakan dalam kotak dengan propeler berefisiensi tinggi dan tidak berlabel.

Produk ini dikemas dengan propeler berefisiensi tinggi dan propeler bebas gulma. Pilih propeler yang paling cocok untuk Anda memancing. Propeler berefisiensi tinggi lebih tenang dan menghasilkan dorongan yang lebih besar. Propeler bebas gulma dirancang untuk membantu mencegah gulma melilit di sekitar propeler dan poros.

- 1 Masukkan pin ① melalui poros motor propeler.



- 2 Jika perlu, putar poros motor untuk mengarahkan pin secara horizontal sehingga kecil kemungkinannya untuk jatuh selama pemasangan.
- 3 Sejajarkan saluran di bagian dalam propeler dengan pin, dan geser propeler ke poros motor.
- 4 Tempatkan anode ②, washer ③, washer kunci ④, dan mur ⑤ ke ujung poros motor.
- 5 Dengan soket $\frac{9}{16}$ inci (14 mm), kencangkan mur pengunci hingga 16.27 N·m (12 lbf·ft) untuk mengencangkan propeler.

Tersambung ke Daya

PERINGATAN

Untuk menghindari kemungkinan cedera serius atau kerusakan properti, pemutus arus harus dalam posisi mati sebelum Anda menyambungkan kabel daya dari motor trolling.

- 1 Rutekan kabel daya ke panel pemutus atau lokasi tempat Anda berencana memasang pemutus.
- 2 Jika perlu, perpanjang kabel daya menggunakan pengukur kabel yang sesuai berdasarkan panjang ekstensi (*Ekstensi Kabel Daya*, halaman 16) menggunakan solder dan pipa susut panas.
- 3 Pasang colokan dan stopkontak trolling motor dengan arus 60 A atau lebih besar di tempat kabel daya masuk ke sekat (opsional).
- 4 Sambungkan kabel daya ke pemutus arus terukur 60 A (kontinu).
- 5 Jika perlu, sambungkan pemutus sirkuit ke sumber daya 60 A, 24, atau 36 Vdc.

Ekstensi Kabel Daya

⚠ PERHATIAN

Anda harus mengikuti persyaratan berikut saat memperpanjang kabel daya untuk produk ini. Kabel daya yang diperpanjang secara tidak benar akan menyebabkan arus listrik berlebih sehingga berpotensi mengakibatkan cedera diri atau kerusakan properti.

- Anda harus menggunakan kabel serabut konduktor tunggal dengan isolasi terukur setidaknya 75°C (167°F) yang tidak digabungkan, tidak diselubungi, dan tidak melewati saluran.
- CATATAN:** jika Anda menggunakan kabel dengan isolasi terukur setidaknya 105°C (221°F), dan kabel ini berada di luar ruang mesin, Anda dapat menggabungkan hingga tiga kabel di dalam selubung atau saluran.
- Saat memasang ekstensi, Anda harus mengikuti semua standar industri dan praktik terbaik.
- Anda harus menggunakan pengukur kabel yang tepat berdasarkan panjang ekstensi.

Panjang ekstensi	Pengukur kabel minimum	Pengukur kabel optimal
0 hingga 3 m (0 hingga 10 kaki)	6 AWG (16 mm ²)	6 AWG (16 mm ²)
3 hingga 4,6 m (10 hingga 20 kaki)	6 AWG (16 mm ²)	4 AWG (25 mm ²)
4,6 hingga 9,1 m (20 hingga 30 kaki)	6 AWG (16 mm ²)	2 AWG (35 mm ²)

Menghubungkan Transduser ke Chartplotter

Transduser 12-pin bawaan kompatibel dengan model chartplotter Garmin® yang dipilih. Kunjungi garmin.com atau hubungi dealer Garmin Anda untuk informasi selengkapnya.

- Rutekan kabel transduser ke chartplotter yang terpasang.
- Pasang kolar pengunci di ujung kabel transduser.
- Sambungkan kabel transduser ke port transduser di bagian belakang chartplotter.

Anda dapat melihat petunjuk yang disediakan bersama chartplotter Anda untuk mengidentifikasi port transduser.

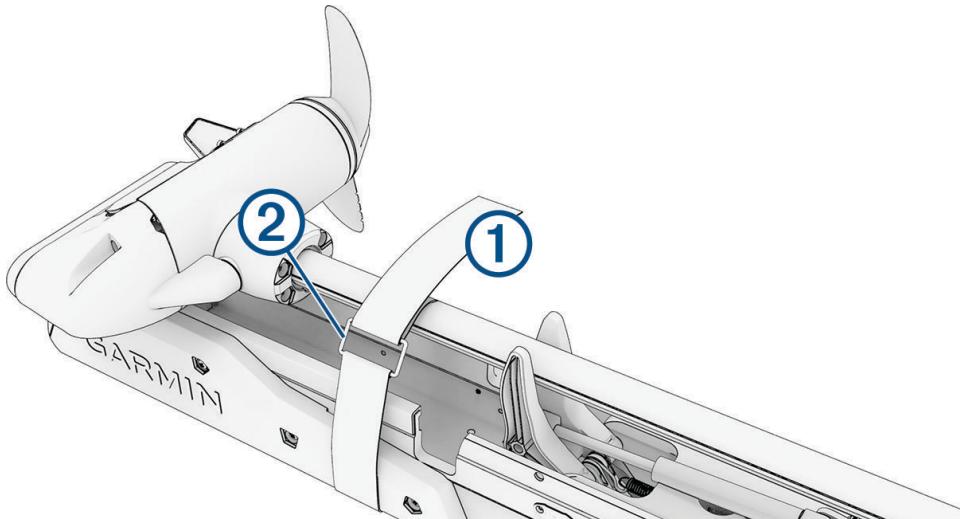
Mengencangkan Tali Pengaman

⚠ PERHATIAN

Anda harus selalu mengencangkan tali pengaman setelah menyimpan motor trolling untuk mencegah motor bergerak secara tidak terduga. Pergerakan motor yang tidak terduga bisa menyebabkan cedera dan kerusakan pada kapal dan motor trolling.

Tali pengaman menahan motor dengan kencang ke dudukan dalam posisi tersimpan dan mencegah pemasangan yang tidak diinginkan.

- 1 Dengan motor berada dalam posisi tersimpan, angkat ujung panjang tali ① di bagian atas motor.



- 2 Masukkan ujung tali melalui gesper ② pada ujung tali yang lain.
- 3 Tarik tali melalui gesper hingga menahan motor dengan kencang ke dudukan.
- 4 Tarik tali menjauh dari gesper, lalu dorong ke bawah untuk mengencangkannya ke sisi lain tali.

Pemasangan Stabilisator

Stabilisator adalah aksesoris opsional yang dapat memberikan dukungan tambahan untuk trolling motor saat dalam posisi tersimpan.

PEMBERITAHUAN

Anda harus memasang stabilisator untuk mengurangi risiko kerusakan pada dudukan motor trolling dan kapal saat mengemudi dalam kondisi ekstrem atau saat menarik perahu.

Petunjuk pemasangan stabilisator disediakan di kotak stabilisator.

Pemasangan Pedal Kaki

Pedal kaki terhubung ke trolling motor secara nirkabel dan dihubungkan di pabrik.

Petunjuk pemasangan dan daya yang mendetail disertakan dalam kotak pedal kaki. Petunjuk pengoperasian disertakan di dalam *Panduan Mulai Cepat Trolling Motor Force Pro*.

Instalasi Kontrol Jarak Jauh

Kontrol jarak jauh terhubung ke trolling motor secara nirkabel dan dipasangkan di pabrik.

Petunjuk pengoperasian disertakan di dalam *Panduan Mulai Cepat Trolling Motor Force Pro*.

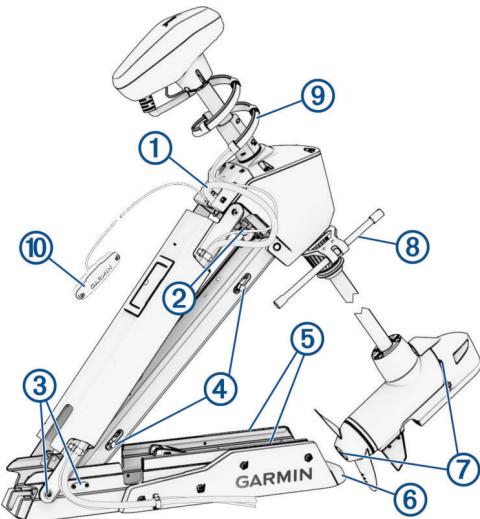
Kebutuhan dan Jadwal Pemeliharaan

PEMBERITAHUAN

Setelah menggunakan motor di air bergaram atau air payau, Anda harus membilas seluruh bagian motor dengan air bersih dan menyemprotkan silikon berbasis air dengan kain lembut. Hindari menyemprotkan semburan air langsung ke tutup poros untuk mencegah masuknya air yang dapat menyebabkan kerusakan produk.

Agar garansi Anda tetap berlaku, Anda harus melakukan rangkaian tugas pemeliharaan rutin saat mempersiapkan motor untuk musim berlayar. Jika menggunakan atau mengangkut motor di lingkungan yang kering dan berdebu (bepergian di jalan berkerikil, misalnya), Anda harus melakukan tugas ini lebih sering selama musim tersebut.

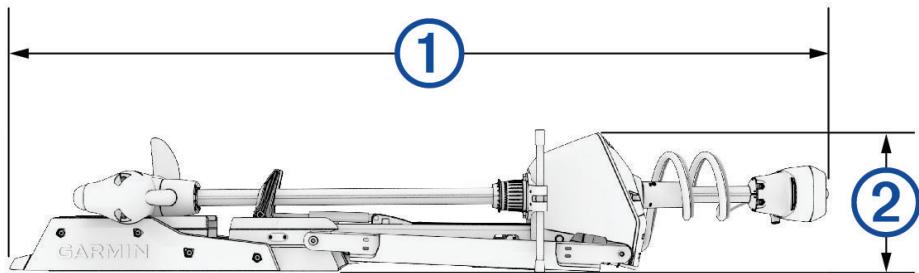
Untuk prosedur dan informasi mendetail mengenai servis dan penggantian komponen, unduh *Panduan Pemeliharaan Trolling Motor Force Pro* dari garmin.com/manuals/force_pro_trolling_motor.



- Periksa keausan kabel daya ① dan ganti jika perlu.
- Periksa dan bersihkan terminal daya dan kencangkan mur ②, jika perlu.
- Lumasi engsel dan bushing ③.
- Bersihkan dan lumasi mekanisme pengait penyimpanan dan pemasangan ④.
- Periksa rel dudukan ⑤ dan ganti jika perlu.
- Periksa bumper dudukan ⑥ dan ganti jika perlu.
- Bersihkan atau ganti anode di motor penggerak propeler ⑦.
- Jika dipasang, periksa keausan penghenti karet di ujung stabilisator ⑧ dan ganti jika perlu.
- Periksa keausan kabel koil ⑨ dan ganti jika perlu.
- Periksa keausan kabel tarik dan pegangan ⑩ dan ganti jika perlu.

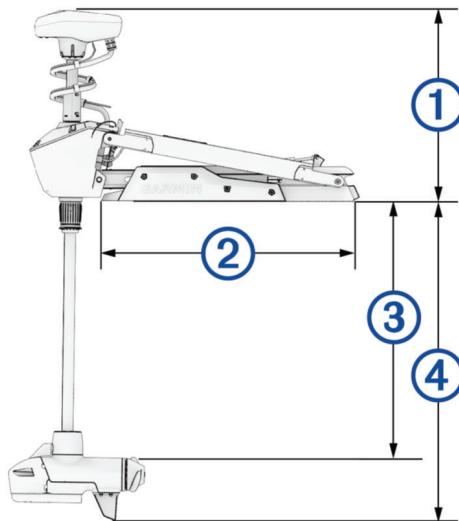
Informasi Motor

Dimensi Posisi Stow

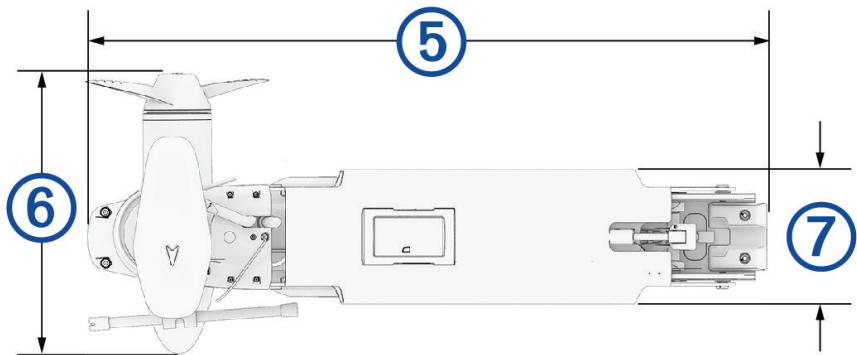


Item	Model 50 inci	Model 57 inci
①	Min. 1575 mm (62,00 inci) Maks. 1825 mm (71,85 inci)	Min. 1750 mm (68,90 inci) Maks. 2090 mm (82,28 inci)
②	330 mm (12,99 inci)	345 mm (13,58 inci)

Dimensi Pemasangan



Item	Model 50 inci	Model 57 inci
①	Min. 496 mm (19,52 inci) Maks. 746 mm (29,37 inci)	Min. 496 mm (19,52 inci) Maks. 833 mm (32,80 inci)
②	708 mm (27,87 inci)	799 mm (31,46 inci)
③	Min. 644 mm (25,35 inci) Maks. 895 mm (35,24 inci)	Min. 730 mm (28,74 inci) Maks. 1065 mm (41,93 inci)
④	Min. 835 mm (32,87 inci) Maks. 1080 mm (42,52 inci)	Min. 930 mm (36,61 inci) Maks. 1259 mm (49,57 inci)



Item	Model 50 inci	Model 57 inci
⑤	931 mm (36,65 inci)	1021 mm (40,20 inci)
⑥	421 mm (16,57 inci)	421 mm (16,57 inci)
⑦	203 mm (7,99 inci)	203 mm (7,99 inci)

Menghubungi Dukungan Garmin

- Kunjungi support.garmin.com untuk bantuan dan informasi, seperti manual produk, pertanyaan umum, video, dan dukungan pelanggan.
- Di AS, hubungi 913-397-8200 atau 1-800-800-1020.
- Di Inggris, hubungi 0808 238 0000.
- Di Eropa, hubungi +44 (0) 870 850 1241.

Spesifikasi

Trolling Motor

Berat (motor, dudukan, dan kabel)	Model 50 inci: 30,25 kg (66,7 lb.) Model 57 inci: 32,06 kg (70,7 lb.)
Berat (stabilisator)	0,54 kg (1,2 lb.)
Suhu pengoperasian	Dari -5° hingga 40 °C (dari 32° hingga 104 °F)
Suhu penyimpanan	Dari -40° hingga 85 °C (-40° hingga 185 °F)
Bahan	Dudukan dan rumah motor: Aluminium Tutup poros, panel layar, dan panel samping: plastik Poros motor: kaca serat
Rating air	Tutup poros: IEC 60529 IPX5 ¹ Rumah motor kemudi: IEC 60529 IPX7 ² Rumah panel layar: IEC 60529 IPX7 Rumah motor penggerak propeler: IEC 60529 IPX8 ³
Jarak aman kompas	91 cm (3 kaki)
Panjang kabel daya	Model 50 inci: 1,2 m (4 kaki) Model 57 inci: 1,1 m (3,5 kaki)
Tegangan masuk	Dari 20 hingga 45 Vdc
Nilai ampere input	60 A kontinu
Pemutus (tidak disertakan)	42 VDC atau lebih, sesuai untuk 60 A kontinu CATATAN: anda dapat melindungi sistem dengan menggunakan pemutus arus yang lebih besar, tidak melebihi 90 A, jika beroperasi dalam suhu tinggi atau jika Anda berbagi sirkuit dengan perangkat lain. Anda harus memastikan bahwa rangkaian kabel kapal Anda memenuhi standar kabel laut menggunakan pemutus yang lebih besar sebelum mengubahnya.
Penggunaan daya utama pada 36 Vdc 60 A	Mati: 72 mW Daya penuh: 2160 W
Frekuensi radio	Bluetooth®: Maksimum 2,4 GHz @ 20 dBm Wi-Fi®: 802,11 b/g/n @ 20 mhz

¹ Komponen tahan terhadap rojeksi paparan air dari arah mana pun (seperti hujan).

² Komponen tahan terhadap perendaman yang tidak sengaja dalam air hingga kedalaman 1 m selama hingga 30 menit.

³ Komponen tahan terhadap perendaman terus menerus dalam air hingga kedalaman 3 m.

Spesifikasi Kontrol

Dimensi (P×L×T)	152 x 52 x 32 mm (6 x 2 x 1 ¹ / ₄ inci)
Berat	109 g (3,8 ons) tanpa baterai
Bahan	Nilon berisi kaca
Jenis layar	Terlihat di bawah sinar matahari, memory-in-pixel (MIP) transflektif
Resolusi layar	R240 x 240 piksel
Ukuran layar (diameter)	30,2 mm (1 ³ / ₁₆ inci)
Suhu pengoperasian	Dari -15° hingga 55 °C (5° hingga 131 °F)
Suhu penyimpanan	Dari -40° hingga 85 °C (-40° hingga 185 °F)
Jenis baterai	2 AA (tidak termasuk)
Masa pakai baterai	240 jam, penggunaan wajar
Frekuensi radio	Nominal 2,4 GHz @ 10,0 dBm
Rating air	IEC 60529 IPX7 ⁴
Jarak aman kompas	15 cm (6 inci)

© 2024 Garmin Ltd. atau subsidiarinya

Garmin®, logo Garmin, ActiveCaptain®, dan Force® adalah merek dagang milik Garmin Ltd. atau anak perusahaannya yang terdaftar di AS dan di negara lainnya. Merek-merek dagang ini tidak boleh digunakan tanpa izin tertulis dari Garmin.

拖釣推進器 M/N: A04968 (57") / B04968 (50")

遙控器 M/N: AA03474

脚踏板控制器 M/N: A03473

⁴ Tahan terhadap paparan air secara tidak sengaja hingga kedalaman 1 m selama maksimal 30 menit.